



Conjuntos Disjuntos

Algoritmos e Estruturas de Dados

2019/2020



Conjuntos disjuntos

Objetivo

- resolver eficientemente o problema da equivalência
- estrutura de dados simples (vector)
- implementação rápida

Desempenho

- análise complicada

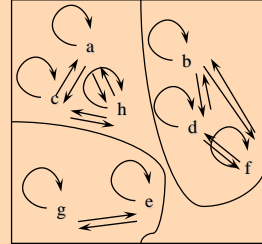
Uso

- problemas de grafos
- equivalência de tipos em compiladores



Relações de equivalência

- relação R definida num conjunto S se
 - $a R b = V$ ou $a R b = F \quad \forall a, b \in S$
 - $a R b \Rightarrow a$ está relacionado com b
- propriedades das relações de equivalência
 - reflexiva** $a R a, \quad \forall a \in S$
 - simétrica** $a R b \rightarrow b R a$
 - transitiva** $a R b, b R c \rightarrow a R c$
- exemplos de relações
 - \leq : reflexiva, transitiva; não é simétrica \Rightarrow não é de equivalência
 - “pertencer ao mesmo país” (S é o conjunto das cidades): reflexiva, simétrica, transitiva \Rightarrow relação de equivalência
- classe de equivalência de $a \in S$
 - subconjunto de S que contém os elementos relacionados com a
 - relação de equivalência induz uma partição de S : cada elemento pertence exactamente a uma classe



Problema da equivalência dinâmica

R: relação de equivalência

Problema: dados a e b , determinar se $a R b$

Solução: relação armazenada numa matriz bidimensional de booleanos

\Rightarrow resposta em tempo constante

Dificuldade: relações definidas implicitamente

$\{a1, a2, a3, a4, a5\}$ (25 pares)

$a1 R a2, a3 R a4, a5 R a1, a4 R a2 \Rightarrow$ todos relacionados

° pretende-se obter esta conclusão rapidamente

Observação: $a R b \leftarrow a$ e b pertencem à mesma classe de equivalência



Problema da equivalência dinâmica

Algoritmo abstrato

- Entrada: coleção de N conjuntos, cada um com um elemento
 - disjuntos ($S_i \cap S_j = \emptyset$)
 - só propriedade reflexiva
- Duas operações:
 - Pesquisa: devolve o nome do conjunto que contém um dado elemento
 - União: substitui dois conjuntos pela respectiva união (preserva a disjunção da coleção)
- Método: acrescentar o par $a R b$ à relação
 - usa Pesquisa em a e em b para verificar se pertencem já à mesma classe de equivalência
 - se sim, o par é redundante
 - se não, aplica União às respetivas classes



Problema da equivalência dinâmica

Algoritmo abstrato

- algoritmo **dinâmico** (os conjuntos são alterados por União) e **online** (cada Pesquisa tem que ser respondida antes de o algoritmo continuar)
- valores dos elementos irrelevantes \Rightarrow basta numerá-los com uma função de dispersão, p.ex
- nomes concretos dos conjuntos irrelevantes \Rightarrow basta que a igualdade funcione



Privilegiando a Pesquisa *

- **Pesquisa com tempo constante para o pior caso:**
 - implementação: vetor indexado pelos elementos indica nome da classe respetiva
 - Pesquisa é $O(1)$
 - União(a, b): se Pesquisa(a) = i e Pesquisa(b) = j, pode-se percorrer o vector mudando todos os i's para j $\Rightarrow O(N)$
 - para N-1 Uniões (o máximo até ter tudo numa só classe) $\Rightarrow O(N^2)$
- **Melhoramentos:**
 - colocar os elementos da mesma classe numa lista ligada para saltar diretamente de uns para os outros ao fazer a alteração do nome da classe (mas mantém o tempo do pior caso em $O(N^2)$)
 - registar o tamanho da classe de equivalência para alterar sempre a mais pequena; cada elemento é alterado no máximo $\log N$ vezes (cada fusão duplica a classe) \Rightarrow com N-1 fusões e M Pesquisas $O(N \log N + M)$

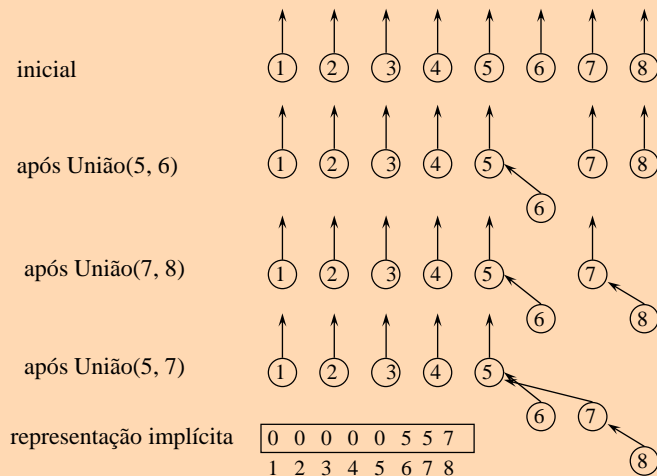


Privilegiando a União *

- **Representar cada conjunto como uma árvore**
 - a raiz serve como nome do conjunto
 - inicialmente, cada conjunto contém um elemento
 - árvores podem não ser binárias: cada nó só tem um apontador para o pai
 - as árvores são armazenadas implicitamente num vetor
 - p[i] contém o número do pai do elemento i
 - se i for raiz p[i] = 0
- **União:** fusão de duas árvores
 - colocar a raiz de uma a apontar para a outra ($O(1)$)
 - convenção: União(x, y) tem como raiz x
- **Pesquisa(x)** devolve a raiz da árvore que contém x
 - tempo proporcional à profundidade de x (N-1 no pior caso)
- Não é possível ter tempo constante simultaneamente para União e Pesquisa



Exemplo



Implementação

```
class DisjSets {
    vector<int> S;
public:
    explicit DisjSets(int numElements);
    int find(int x) const;
    void unionSets(int root1, int root2);
};
```

Construtor

```
DisjSets::DisjSets(int
numElements) :
    s{numElements,0}
{ }
```

União (fraco)

```
void DisjSets::unionSets(int root1, int root2) {
    s[root2] = s[root1];
}
```

Busca simples

```
int DisjSets::find(int x) const {
    if ( s[x] <= 0 )
        return x;
    else
        return find(s[x]);
}
```



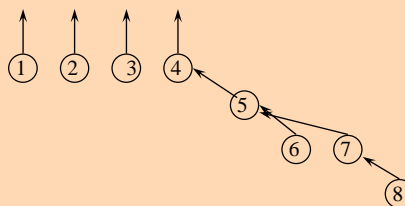
Análise no caso médio *

- Como definir "médio" relativamente à operação União?
 - Depende do modelo escolhido (ver exemplo anterior, última situação)
 - como no exemplo restam 5 árvores, há $5 \times 4 = 20$ resultados equiprováveis da próxima União
 - 2/5 de hipóteses de envolver a árvore maior
 - Considerando como equiprováveis as Uniões entre dois quaisquer elementos de árvores diferentes
 - há 6 maneiras de fundir dois elementos de $\{1, 2, 3, 4\}$ (não contando simetrias) e 16 maneiras de fundir um elemento de $\{1, 2, 3, 4\}$ e um de $\{5, 6, 7, 8\}$
 - probabilidade de a árvore maior estar envolvida: 16/22
- O tempo médio depende do modelo: $O(M)$, $O(M \log N)$, $O(MN)$ (o mais realista)
 - tempo quadrático é mau, mas evitável



União melhorada *

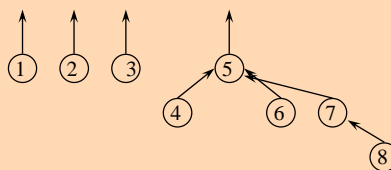
após União(4, 5)
(altura 3)



União-por-Tamanho

colocar a árvore menor como sub-árvore da maior (arbitrar em caso de empate)

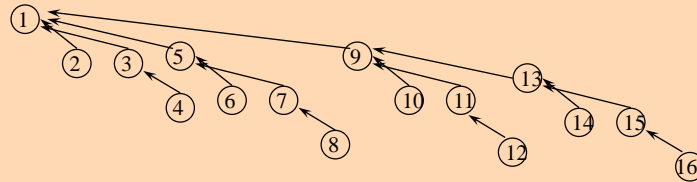
após União(4, 5)
(altura 2)



União-por-Tamanho *

- Profundidade de cada nó - nunca superior a $\log N$
 - um nó começa por ter profundidade 0
 - cada aumento de profundidade resulta de uma união que produz uma árvore pelo menos com o dobro do tamanho
 - logo, há no máximo $\log N$ aumentos de profundidade
 - Pesquisa é $O(\log N)$, M operações é $O(M \log N)$

Pior caso para $n=16$ (União entre árvores de igual tamanho)



- Registar a dimensão de cada árvore (na raiz respetiva e com sinal negativo)
 - o resultado de uma União tem dimensão igual à soma das duas anteriores
 - para M operações, dá $O(M)$



União-por-Altura *

- Em vez da dimensão, regista-se a altura
 - coloca-se a árvore mais baixa como subárvore da mais alta
 - altura só se altera quando as árvores a fundir têm a mesma altura
- Representação vectorial da situação após União(4, 5)

União-por-Tamanho

-1	-1	-1	5	-5	5	5	7
1	2	3	4	5	6	7	8

União-por-Altura

0	0	0	5	-2	5	5	7
1	2	3	4	5	6	7	8

União (melhorado)

```
void DisjSets::unionSets(int root1, int root2) {
    if ( s[root2] < s[root1] )
        s[root1] = root2;
    else {
        if ( s[root1] == s[root2] )
            --s[root1];
        s[root2] = root1;
    }
}
```



Compressão *

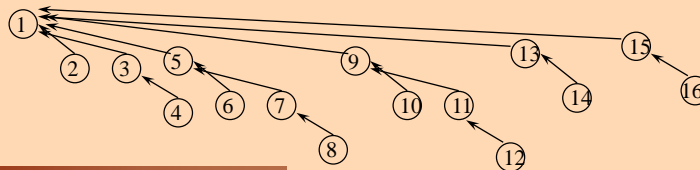
- algoritmo descrito é linear na maior parte das situações, mas no pior caso é $O(M \log N)$ *
 - já não é fácil melhorar União: atuar em Pesquisa

* suponha: conjuntos estão numa fila, retiram-se 2 elementos da fila, faz-se a união que se coloca na fila

Compressão do caminho

ao executar Pesquisa(x), todos os nós no caminho de x até à raiz ficam com a raiz como pai

Compressão após Pesquisa_e_Compressão(15)



AED – 2019/20

15

Pesquisa modificada *

Pesquisa com compressão

```
int DisjSets::find(int x) { // não const!
    if ( s[x] <= 0 )
        return x;
    else
        return s[x] = find(s[x]);
}
```

- profundidade de vários nós diminui
- com União arbitrária, a compressão garante M operações, no pior caso, em tempo $O(M \log N)$
- a compressão é compatível com União-por-Tamanho
- não é completamente compatível com União-por-Altura: não é fácil computar eficientemente as alturas modificadas pela compressão
- não se modificam os valores: passam a ser entendidos como estimativas da altura, designados por nível
- ambos os métodos de União garantem M operações em tempo linear: não é evidente que a compressão traga vantagem em tempo médio: melhora o tempo no pior caso; a análise é complexa, apesar da simplicidade do algoritmo



AED – 2019/20

16

Aplicação *

- Rede de computadores com uma lista de ligações bidireccionais; cada ligação permite a transferência de ficheiros de um computador para o outro
 - é possível enviar um ficheiro de um qualquer nó da rede para qualquer outro?
 - problema deve ser resolvido apresentando as ligações uma de cada vez
- O algoritmo começa por pôr cada computador em seu conjunto
 - o invariante é que dois computadores podem transferir ficheiros se estiverem no mesmo conjunto
 - esta capacidade determina uma relação de equivalência
 - à medida que se lêem as ligações vão-se fundindo os conjuntos
- O grafo da capacidade de transferência é conexo se no fim houver um único conjunto
 - com M ligações e N computadores o espaço requerido é $O(N)$
 - com União-por-Tamanho e compressão de caminho obtém-se um tempo no pior caso praticamente linear

