UNIVERSIDADE DO PORTO

EIC0010 — FÍSICA I — 1° ANO, 2° SEMESTRE

16 de junho de 2017

Nome:

Duração 2 horas. Prova com consulta de formulário e uso de computador. O formulário pode ocupar apenas uma folha A4 (frente e verso) e o computador pode ser usado unicamente para realizar cálculos e não para consultar apontamentos ou comunicar com outros! Use $q = 9.8 \text{ m/s}^2$.

1. (4 valores) Uma das luas dum planeta é um corpo homogéneo e esférico de raio R. Imagine que a lua é atravessada de lado a lado por um túnel retilíneo que passa pelo seu centro, dentro do qual deixa-se cair livremente um objeto de massa m. Sabendo que a energia potencial gravítica do objeto, no interior desse túnel, é dada pela expressão

$$U = \frac{m g}{2} \left(\frac{r^2}{R} - R \right)$$

na qual r é a distância desde o centro da lua e g é a aceleração da gravidade na superfície do planeta: (a) Determine a equação de movimento (expressão da aceleração) do objeto dentro do túnel, ignorando forças dissipativas (a lua não tem atmosfera). (b) Demonstre que o objeto fica a oscilar no túnel e determine o período de oscilação no caso da lua Mimas, com raio de 198 km e g = 6.8 cm/s². (c) Se existisse um túnel retilíneo desde o Porto até Nova Zelândia, passando pelo centro da Terra, e sabendo que o raio da Terra é 6370 km, quanto tempo demorava viajar desde o Porto até Nova Zelândia saltando nesse túnel? (admitindo que a expressão obtida para a lua homogénea e sem atmosfera fosse válida).

2. (4 valores) As equações de evolução de um sistema dinâmico de duas espécies são:

$$\dot{x} = 3x - \frac{3xy}{1+2x}$$
 $\dot{y} = \frac{3xy}{1+2x} - y$

(a) Explique que tipo de sistema de duas espécies é. (b) Determine os pontos de equilíbrio do sistema e explique que tipos de pontos são. (c) Trace o retrato de fase do sistema.

PERGUNTAS. Respostas certas, 0.8 valores, erradas, -0.2, em branco, 0.

- 3. A expressão da energia cinética dum sistema conservativo é $\frac{1}{2}$ ($\dot{s}^2 + 5s^2$), onde s é a posição na trajetória, e a expressão da energia potencial total é 15 s. O sistema tem um único ponto de equilíbrio; determine o valor de s nesse ponto de equilíbrio.
 - (A) 2
- **(C)** 1
- (E) -1

- **(B)** -2
- (**D**) 3

Resposta:

- 4. Para aumentar o momento de inércia dum corpo é necessário:
 - (A) Afastar partes do corpo para mais longe do eixo.
 - (B) Diminuir a velocidade angular.
 - (C) Aumentar a aceleração angular.
 - (**D**) Compatá-lo, ocupando menor volume.
 - (E) Aumentar a velocidade angular.

Resposta:

- 5. A velocidade de um corredor pode aproximar-se de v= $7.5\sqrt{1-0.03}\,s$, na qual v é expressa em km/h e a posição na trajetória, s, é expressa em km. Sabendo que s=0em t=0, determine quantos quilómetros terá percorrido o corredor ao fim de três quartos de hora.
 - (A) 6.465
- (C) 3.741
- **(E)** 4.49

- **(B)** 7.758
- **(D)** 5.388

Resposta:

6. Para determinar a posição do seu centro de gravidade, uma barra retangular foi pendurada de dois fios verticais, ficando em repouso na posição horizontal que mostra a figura. Sabendo que a tensão no fio ligado no ponto A é 3.4 N, a tensão no fio ligado em B é 1.8 N e o comprimento da barra, desde A até B, é 30 cm, determine a distância desde a aresta AC até o centro de gravidade.



- (A) 21.6 cm
- (C) 12.5 cm
- **(E)** 10.4 cm

- (**B**) 15.0 cm
- (**D**) 18.0 cm

Resposta:

- 7. O sistema dinâmico não linear: $\dot{x} = xy - 4x + y - 4$ $\dot{y} = xy + x - 5y - 5$ tem um ponto de equilíbrio em x = 5, y = 4. Qual é o sistema linear que aproxima o sistema não linear na vizinhança desse ponto de equilíbrio?
 - (A) $\dot{x} = 5 y$ $\dot{y} = -6 x$ (B) $\dot{x} = 6 y$ $\dot{y} = 5 x$
- **(D)** $\dot{x} = -5y$ $\dot{y} = -6x$
- **(E)** $\dot{x} = -6y$ $\dot{y} = 5x$
- (C) $\dot{x} = 5y$ $\dot{y} = 6x$

Resposta:

	a distância percorrida pelo ponto entre $t=0$ e $t=7.5$ s.			corresponde à posição \boldsymbol{x} dum ponto de equilíbrio instável?			
	(A) 18.75 m (B) 93.75 m	(C) 21.75 m (D) 131.25 m	(E) 75 m	(A) 1 (B) 3	(C) -1 (D) -2	(E) 2	
	Resposta:			Resposta:			
9.	joules, em função d com massa igual a $x_2 = 18$, $U_1 = 72$ do repouso na posi ponto x_1 ?	a representa a energia posição x , em metro 9 kg; os valores no 29 e $U_2 = 2916$. Se ição x_2 , com que velo U/J U_2 U_1 U_1 U_1 U_2 U_1 U_2 U_1 U_2 U_1 U_2 U_1 U_2 U_3 U_4 U_2 U_3 U_4 U_4 U_5 U_4 U_5 U_4 U_5 U_7 U_8 U_9	gráfico são $x_1 = 9$, e a partícula parte		ue o bloco A desce con ade sobe o bloco B?	m velocidade $24~\mathrm{cm/s},$	
	(A) 44.09 m/s (B) 28.66 m/s Resposta:	(C) 22.05 m/s (D) 11.02 m/s	(E) 88.18 m/s		(•) B		
10.	Quando se liga um do repouso, até alc de 7200 rotações p- lar constante duras	PC, o disco rígido de cançar a velocidade r or minuto. Admitino nte esse intervalo, de	normal de operação do aceleração angu-	(A) 12 cm/s (B) 24 cm/s Resposta:	(C) 48 cm/s (D) 8 cm/s	(E) 72 cm/s	
	aceleração angular (A) 182 rad/s² (B) 209 rad/s² Resposta:	 (C) 838 rad/s² (D) 419 rad/s² 	(E) 279 rad/s^2 16	(x, y) foram tran θ), obtendo-se as	nsformadas para coo s equações: $\dot{\theta} = -2$ ii-se que o sistema to	em um ciclo limite:	
11.	As equações de evolução dum sistema linear são: $\dot{x} = x + y$ $\dot{y} = 0.5 x + y$ Que tipo de ponto de equilíbrio é o ponto $(x, y) = (0, 0)$?			(A) attrativo com $r = 0$ (D) attrativo com $r = 3$ (B) repulsivo com $r = 2$ (E) repulsivo com $r = 3$ (C) attrativo com $r = 2$			
	(A) Ponto de sela		o repulsivo.	Resposta:			
	(B) Foco atrativo(C) Nó repulsivo.Resposta:	` '	at no	dinâmico linear c	com duas variáveis do ta poderão ser os do	ão $x(t)$ num sistema e estado x e y . Quais is valores próprios da	
12.	dum plano inclinad	4 kg desce deslizand do com base $x = 6$ r la reação normal do p	m e altura $y = 7$ m.	0.8	, , , , , , , , , , , , , , , , , , ,		
	(A) 59.53 N (B) 16.8 N Resposta:	(C) 12.76 N (D) 39.2 N	(E) 25.51 N	0.4 × 0.2			
13.	Uma partícula de massa m desloca-se ao longo de uma curva no plano xy . Sabendo que a expressão da energia cinética da partícula é $E_{\rm c}=\frac{m\dot{x}^2}{2}\left(1+x^6\right)$, encontre a equação da curva.			-0.2 -0.4 -0.6 0 2 4 6 8 10 12			
		(C) $y = \frac{2x^{3/2}}{3}$	(E) $y = \frac{x^5}{5}$		(C) $\frac{1}{4} \pm i \pi$ (D) $-\frac{1}{4} \pm i \frac{\pi}{3}$	$(\mathbf{E}) \ -\frac{1}{4} \pm \mathrm{i} \pi$	
	(B) $y = \frac{1}{4}$ Resposta:	(D) $y = \frac{1}{3}$		(B) $-\frac{1}{4} \pm 1\frac{1}{2}$ Resposta:	$(D) - \frac{1}{4} + \frac{1}{3}$		

8. A posição dum ponto ao longo dum percurso, em função do 14. Num sistema que se desloca no eixo dos x, a força resul-

tempo, é dada pela expressão $s=30\,t-3\,t^2$ (SI). Determine

tante é $x^2 + x - 2$. Na lista seguinte, qual dos valores

Regente: Jaime Villate

Resolução do exame de 16 de junho de 2017

Problema 1. (a) **Método 1**. Como o potencial depende apenas da distância até o centro, a força resultante é na direção radial e com componente:

$$F = -\frac{\mathrm{d}U}{\mathrm{d}r} = -\frac{mgr}{R}$$

e a expressão para a aceleração é:

$$a = \ddot{r} = \frac{F}{m} = -\frac{gr}{R}$$

Método 2. A expressão da energia cinética é:

$$E_{\rm c} = \frac{m}{2} \dot{r}^2$$

Aplicando a equação de Laplace, para sistemas conservativos com um único grau de liberdade r,

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \left(\frac{\partial E_{\mathrm{c}}}{\partial \dot{r}} \right) - \frac{\partial E_{\mathrm{c}}}{\partial r} + \frac{\partial U}{\partial r} = m \ddot{r} + \frac{m g r}{R} = 0 \quad \Longrightarrow \quad \ddot{r} = -\frac{g r}{R}$$

(b) A equação de movimento obtida também é válida considerando r na direção radial, mas com sinais diferentes nos segmentos do túnel aos dois lados do centro, onde r = 0.

Método 1. As equações de evolução do sistema são:

$$\dot{r} = v$$
 $\dot{v} = -\frac{gr}{R}$

Que é um sistema linear e, como tal, com um único ponto de equilíbrio em r = v = 0. A matriz do sistema é:

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{g}{R} & 0 \end{bmatrix}$$

Com valores próprios,

$$\lambda = \pm i \sqrt{\frac{g}{R}}$$

Conclui-se então que todos os possíveis movimentos, dentro do túnel onde a equação de movimento obtida é válida, são oscilações harmónicas com frequência angular:

$$\Omega = \sqrt{\frac{g}{R}}$$

O período de oscilação é,

$$T = \frac{2\pi}{\Omega} = 2\pi\sqrt{\frac{R}{g}}$$

Substituindo os valores dados para a lua Mimas, em unidades SI,

$$T = 2\pi\sqrt{\frac{1.98 \times 10^5}{6.8 \times 10^{-2}}} = 10722 \text{ s} = 2\text{h} 58\text{m} 42\text{s}$$

Método 1. A energia mecânica $E_{\rm m}$ é igual à energia potencial U nos dois pontos de retorno:

$$r = \pm \sqrt{R^2 + \frac{2E_{\rm m}R}{mg}} = \pm A$$

e, como tal, o objeto oscila na região $-A \le r \le A$. A expressão da energia mecânica, constante, é:

$$\frac{m}{2}v^2 + \frac{mg}{2}\left(\frac{r^2}{R} - R\right) = E_{\rm m} = \frac{mg}{2R}\left(A^2 - R^2\right)$$

Quando o objeto se desloca na direção positiva de r, a expressão da velocidade é então:

$$v = \sqrt{\frac{g}{R}(A^2 - r^2)} = \frac{\mathrm{d}r}{\mathrm{d}t}$$

Separando variáveis e integrando r desde -A até A, que corresponde a meio período de oscilação T/2, obtém-se:

$$\int_{0}^{T/2} dt = \sqrt{\frac{R}{g}} \int_{A}^{A} \frac{dr}{\sqrt{(A^{2} - r^{2})}} = \pi \sqrt{\frac{R}{g}} \implies T = 2\pi \sqrt{\frac{R}{g}}$$

(c) O tempo para atravessar o túnel é igual a metade do período de oscilação:

$$t = \frac{T}{2} = \pi \sqrt{\frac{R}{g}} = \pi \sqrt{\frac{6.37 \times 10^6}{9.8}} = 2533 \text{ s} = 42 \text{ m}$$

Problema 2. (*a*) Na primeira equação de evolução, como as variáveis são positivas, é claro que o termo que depende de *y* é negativo e aumenta quando *y* aumenta. Como tal, conclui-se que a espécie *y* faz diminuir a população *x*.

Na segunda equação, já não é evidente se o aumento de x faz aumentar ou diminuir a população y, porque o termo y aparece tanto no numerador como no denominador. É necessário calcular a derivada da expressão:

$$\frac{\mathrm{d}\dot{y}}{\mathrm{d}x} = \frac{3y}{1+2x} - \frac{6xy}{(1+2x)^2} = \frac{3y}{(1+2x)^2}$$

Agora sim é claro que esta expressão é sempre positiva para qualquer valor da população x e, como tal, a espécie x faz aumentar a população y. Trata-se de um sistema predador presa, no qual x são as presas e y os predadores.

(b) Os pontos de equilíbrio são as soluções das duas equações:

$$\begin{cases} 3x - \frac{3xy}{1+2x} = 0 \\ \frac{3xy}{1+2x} - y = 0 \end{cases} \implies \begin{cases} x(2x - y + 1) = 0 \\ y(x - 1) = 0 \end{cases}$$

A segunda equação tem duas soluções, y = 0 e x = 1. Com y = 0, a primeira equação tem uma única solução, x = 0 (x não pode ser negativa); e com x = 1, a solução de primeira equação é y = 3. Como tal, há dois pontos de equilíbrio (x, y):

$$P_1 = (0,0)$$
 $P_2 = (1,3)$

Derivando as duas expressões das equações de evolução, obtém-se a matriz jacobiana:

$$\mathbf{J} = \begin{bmatrix} 3 - \frac{3y}{(1+2x)^2} & \frac{3x}{1+2x} \\ \frac{3y}{(1+2x)^2} & \frac{x-1}{1+2x} \end{bmatrix}$$

No ponto P₁, a matriz da aproximação linear é então,

$$\mathbf{A}_1 = \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

com valores próprios $3\ e-1$, ou seja, P_1 é ponto de sela.

No ponto P2, a matriz da aproximação linear é:

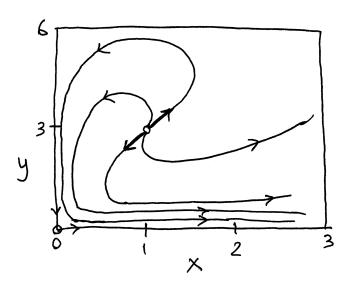
$$\mathbf{A}_2 = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

A equação dos valores próprios é $\lambda^2-2\lambda+1=(\lambda-1)^2=0$, com apenas uma raiz, $\lambda=1$. Conclui-se então que P_2 é nó impróprio repulsivo.

(c) O retrato de fase pode ser obtido no Maxima com o comando:

plotdf (
$$[3*x-3*x*y/(1+2*x), 3*x*y/(1+2*x)-y], [x,y], [x,0,3], [y,0,6]);$$

E é representado na seguinte figura:



É importante identificar os dois eixos, mostrar as coordenadas dos pontos de equilíbrio, ter em conta que unicamente interessa o primeiro quadrante do espaço de fase e as linhas de evolução num sistema de duas espécies nunca podem atravessar nenhum dos dois eixos.

3

Perguntas

 3. D
 6. E
 9. C
 12. E
 15. A

 4. A
 7. B
 10. B
 13. B
 16. E

 5. D
 8. B
 11. C
 14. A
 17. D

Critérios de avaliação

Problema 1

Equação de movimento	0.8
Explicação de que o sistema oscila	0.8
Obtenção da expressão do período	0.8
Cálculo do período da lua	0.8
Cálculo do tempo de viagem entre Porto e Nova Zelândia	0.8
Problema 2	
Determinação do tipo de sistema	0.8
Obtenção dos dois pontos de equilíbrio	0.4
Cálculo da matriz jacobiana	0.4
Valores próprios e caraterização do primeiro ponto de equilíbrio	0.8
Valores próprios e caraterização do segundo ponto de equilíbrio	0.8
Retrato de face	0.8