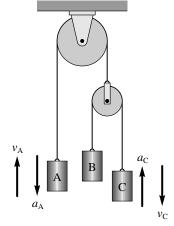
UNIVERSIDADE DO PORTO

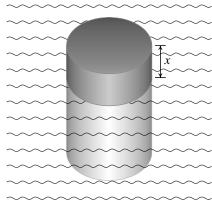
Nome:

Duração 2 horas. Prova com consulta de formulário e uso de computador. O formulário pode ocupar apenas uma folha A4 (frente e verso) e o computador pode ser usado unicamente para realizar cálculos e não para consultar apontamentos ou comunicar com outros!

1. (4 valores) Três cilindros A, B e C foram pendurados no sistema de duas roldanas que mostra a figura. Num instante, a velocidade do bloco A é $v_A = 3$ m/s, para cima, e a sua aceleração é $a_{\rm A}=2~{\rm m/s^2},$ para baixo; no mesmo instante, a velocidade e aceleração do bloco C são: $v_{\rm C} = 1 \text{ m/s}$, para baixo, $a_{\rm C} = 4 \text{ m/s}^2$, para cima. Determine a velocidade e aceleração do bloco B, no mesmo instante, indicando se são para cima ou para baixo.



2. (4 valores). Um cilindro com base circular de área $A=10~\mathrm{cm}^2$, altura $h=16~\mathrm{cm}$ e massa m = 144 g, flutua num recipiente com água, ficando em equilíbrio estável na posição que mostra a figura, com uma parte x da sua altura por fora da água. Se o cilindro é empurrado para baixo, oscila com x a variar à volta do valor de equilíbrio. A força de impulsão da água é vertical, aponta para cima e (se $0 \le x \le$ h) é uma força conservativa com energia potencial $U_i = g \rho A \left(\frac{x^2}{2} - h x \right)$, onde $g = 9.8 \text{ m/s}^2$ é a acoleração de $g = 9.8 \text{ m/s}^2$ é a aceleração da gravidade e $\rho = 1 \text{ g/cm}^3$ é a massa volúmica da água. Para determinar a posição de equilíbrio e o período das oscilações, ignore as forças dissipativas e use o seguinte procedimento: (a) Determine a equação de movimento e escreva as equações de evolução. (b) Encontre o valor de x no ponto de equilíbrio. (c) Determine a matriz do sistema, mostre que o ponto de equilíbrio é um centro e calcule o período de oscilação.



5. A força tangencial resultante sobre uma partícula é $F_{\rm t}=$

6. Se o conjunto limite positivo de uma curva de evolução A,

no espaço de fase, é um ciclo limite C, qual das afirmações

(A) A torna-se exatamente igual a C após algum tempo. (B) Todos os pontos de C pertencem também a A.

(A) s = 1 é instável e s = 3 é estável.

(C) s = 1 é estável e s = 3 é instável.

(E) s = -1 e s = 1 são instáveis.

(C) A toca o ciclo C num ponto.

(D) A aproxima-se de C, sem nunca o tocar.

(**D**) s = -1 é estável e s = 3 é instável.

(B) s = -1 é instável e s = 3 é estável.

(s+1)(s-1)(s-3). Qual das seguintes afirmações é ver-

dadeira, em relação aos pontos de equilíbrio da partícula?

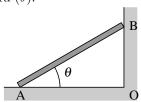
PERGUNTAS. Respostas certas, 0.8 valores, erradas, -0.2, em branco, 0.

- 3. Um condutor viajou a 60 km/h durante 45 minutos, parou durante 15 minutos e continuou a 40 km/h durante meia hora. Calcule a velocidade média do percurso total.
 - (A) 65.0 km/h
- (C) 50.0 km/h
- (E) 43.3 km/h

- (**B**) 33.3 km/h
- (**D**) 20.0 km/h

Resposta:

4. A barra na figura tem 1.5 m de comprimento e está a cair, enquanto o ponto A desliza na superfície horizontal e o ponto B desliza ao longo da parede vertical. Num instante em que o ângulo é $\theta=25^{\circ}$ e a velocidade do ponto B tem valor de 3 m/s, determine o valor da velocidade angular da barra $(\dot{\theta})$.



- (A) 4.29 rad/s

- (**B**) 2.21 rad/s
- (**D**) 0.44 rad/s
- Resposta:
- (C) 2.0 rad/s(E) 4.73 rad/s
- Resposta:

Resposta:

é correta?

(E) A afasta-se de C.

7. Calcule o ângulo entre a velocidade $\vec{v} = 2 \vec{e}_x + 3 \vec{e}_y - \vec{e}_z$ e 12. a aceleração $\vec{a} = \vec{e}_x - 2 \vec{e}_y - 3 \vec{e}_z$ de uma partícula. (A) 115.4° (C) 110.9° (E) 50.0° (B) 94.1° (D) 21.8°	A aceleração tangencial de um objeto verifica a expressão $a_{\rm t}=5s^4$ (unidades SI), em que s é a posição na trajetória. Se o objeto parte do repouso na posição $s=1$ m, determine o valor absoluto da sua velocidade na posição $s=2$ m.
Resposta: 8. Um bloco desce um plano inclinado, deslizando com velo-	(A) 12.65 m/s (C) 5.52 m/s (E) 10.26 m/s (B) 3.16 m/s (D) 7.87 m/s
 cidade constante. Pode afirmar-se que nesse percurso: (A) O trabalho realizado pela resultante das forças sobre 13. o corpo é positivo. (B) O trabalho realizado pela força gravítica é negativo. (C) A energia cinética do corpo diminui. (D) A energia potencial do corpo diminui. (E) A energia mecânica do corpo mantém-se constante. Resposta: 	Resposta: A matriz jacobiana de um sistema não linear, num ponto P do espaço de fase (x, y) , foi armazenada na variável J no Maxima. O comando eigenvectors (J) produz: $[[[-1,1], [1,1]], [[[1,-1]], [[1,1/3]]]]$ que tipo de ponto de equilíbrio é o ponto P? (A) nó atrativo. (B) ponto de sela. (E) foco repulsivo. (C) centro.
9. As distâncias na figura estão em centímetros. O carrinho, incluindo as rodas, tem massa $m_1 = 140$ g, distribuída uniformemente, e o bloco de cima tem massa $m_2 = 315$ g, 14. também distribuída uniformemente. Determine o valor da reação normal total nas duas rodas do lado esquerdo. $\begin{array}{c} & & & \\ & $	Resposta:
(A) 1.201 N (C) 0.743 N (E) 1.486 N (B) 1.543 N (D) 2.23 N Resposta: 10. Calcule a matriz jacobiana do sistema dinâmico equivalente à seguinte equação diferencial:	Um aluno empurra um bloco de massa 400 g, sobre uma mesa horizontal, com uma aceleração constante de 1.7 m/s². A força que o aluno exerce é horizontal. Sabendo que o coeficiente de atrito cinético entre o bloco e a mesa é 0.4, calcule o módulo da força do aluno sobre o bloco.
$\ddot{x} + 3\dot{x}x - x^2 = 0$	(A) 5.62 N (C) 2.25 N (E) 0.89 N (B) 22.48 N (D) 4.5 N

(A) $\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 2x - 3y & 3x \end{bmatrix}$ (D) $\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -2x - 3y & -3x \end{bmatrix}$ Resposta: $\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 2x + 3y & 3x \end{bmatrix}$ (E) $\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 3y - 2x & 3x \end{bmatrix}$ (A) Um siste (C) $\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 2x - 3y & -3x \end{bmatrix}$ (C) Um pênd 16. Qual dos seguintes sistemas não pode ser caótico?

(A) Um sistema de 4 espécies.

(B) Um sistema autónomo com 3 variáveis de estado.

(C) Um pêndulo duplo (dois pêndulos, um pendurado no outro).

(D) Um sistema linear com 4 variáveis de estado.

(E) Um sistema autónomo com 4 variáveis de estado.

Resposta:

17. As expressões para as energias cinética e potencial de um sistema conservativo com dois graus de liberdade, $x \in \theta$, são: $E_c = 3\dot{x}^2 + 11\dot{\theta}^2$ e $U = -7x\theta$. Encontre a expressão para a aceleração $\ddot{\theta}$.

(A) $\frac{7}{22}x\theta$ (C) $\frac{7}{22}\theta$ (E) $\frac{7}{3}x$ (B) $\frac{7}{22}x$ (D) $\frac{7}{3}x\theta$

Resposta:

(A) nó atrativo.

(C) centro.

Resposta:

(B) foco repulsivo.

no espaço de fase (x,y).

11. A matriz de um sistema dinâmico linear é:

Que tipo de ponto de equilíbrio tem esse sistema?

(**D**) nó repulsivo.

(E) foco atrativo.

Resposta:

Regente: Jaime Villate

Resolução do exame de 3 de julho de 2014

Problemas

Problema 1. Método 1. Como o cilindro A se desloca para cima a 3 m/s, a roldana móvel no lado direito desce com a mesma velocidade. E como o cilindro C também desce, mas com velocidade de apenas 1 m/s, então a velocidade de C, relativa à roldana móvel é 2 m/s, para cima. Em relação à roldana móvel, o cilindro B desce com a mesma velocidade com que C está a subir; ou seja, a velocidade de B, relativa à roldana móvel, é 2 m/s, para baixo. E como a roldana móvel está a descer a 3 m/s, então o cilindro B tem velocidade de 5 m/s, para baixo.

Como o cilindro A acelera para baixo a 2 m/s², a aceleração da roldana móvel é também 2 m/s², mas para cima. E como a aceleração de C é 4 m/s², para cima, então a aceleração de C, relativa à roldana móvel é 2 m/s², para cima. A aceleração de B em relação à roldana móvel é então 2 m/s², para baixo, e a aceleração de B é 0.

Método 2. Outra forma de obter os mesmos resultados consiste em definir 4 variáveis y_A , y_B , y_C e y_R para medir as posições dos cilindros e da roldana móvel, tal como mostra a figura ao lado.

Como o cilindro A e a roldana móvel estão ligados por um fio, então

$$y_A + y_R = constante$$

e a ligação dos cilindros B e C com outro fio que passa pela roldana móvel implica:

$$(y_B - y_R) + (y_C - y_R) = \text{constante}$$

Derivando essas duas equações em ordem ao tempo, obtêm-se as relações para as velocidades:

$$\begin{cases} v_{A} + v_{R} = 0 \\ v_{B} + v_{C} - 2v_{R} = 0 \end{cases} \Longrightarrow v_{B} = -2v_{A} - v_{C}$$

Como as distâncias y aumentam quando os objetos descem, então as velocidades para baixo são positivas e para cima são negativas. Assim sendo, as velocidades dadas no enunciado são $v_A = -3$ e $v_C = 1$ e a equação acima dá $v_B = 5$; ou seja, a velocidade do cilindro B é 5 m/s, para baixo.

Derivando novamente a relação entre as velocidades obtém-se a relação entre as acelerações:

$$a_{\rm B} = -2 a_{\rm A} - a_{\rm C}$$

e substituindo os valores dados, $a_A = 2$ e $a_C = -4$, obtém-se $a_B = 0$; ou seja, a aceleração do cilindro B é nula.

Problema 2. (a) Método 1. A energia potencial total do cilindro é a energia potencial de impulsão mais a energia potencial gravítica:

$$U = g \rho A \left(\frac{x^2}{2} - hx\right) + mg\left(x - \frac{h}{2}\right)$$

e a força resultante e como não existem forças não conservativas, a força resultante sobre o cilindro é

$$F = -\frac{\mathrm{d}U}{\mathrm{d}x} = g \rho A (h - x) - mg$$

e a equação de movimento obtém-se dividindo a força resultante pela massa

$$\ddot{x} = \frac{g \rho A}{m} (h - x) - g$$

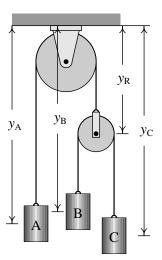
Método 2. A equação de movimento também pode ser obtida aplicando a equação de Lagrange

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \left(\frac{\partial E_{\mathrm{c}}}{\partial \dot{x}} \right) - \frac{\partial E_{\mathrm{c}}}{\partial x} + \frac{\partial U}{\partial x} = 0$$

onde a energia cinética é a expressão $E_c = m\dot{x}^2/2$. Calculando as derivadas obtém-se:

$$m\ddot{x} + g\rho A(x - h) + mg = 0$$

que conduz à mesma equação de movimento já obtida.



As equações de evolução são:

$$\dot{x} = v$$
 $\dot{v} = \frac{g \rho A}{m} (h - x) - g$

(b) No ponto de equilíbrio,

$$\frac{g \rho A}{m} (h - x) - g = 0 \implies x_e = h - \frac{m}{\rho A}$$

e, substituindo os valores conhecidos (massas em gramas e distâncias em centímetros),

$$x_e = 16 - \frac{144}{10} = 1.6 \text{ cm}$$

(c) O sistema de equações de evolução é um sistema dinâmico linear e a matriz do sistema é:

$$J = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{g \rho A}{m} & 0 \end{bmatrix}$$

A soma dos valores próprios é nula $(\lambda_1 = -\lambda_2)$ e o produto $(-\lambda_1^2)$ é igual a $\frac{g \rho A}{m}$, que é positivo. Assim sendo, os dois valores próprios são:

$$\lambda = \pm i \sqrt{\frac{g \rho A}{m}}$$

Conclui-se que o ponto de equilíbrio é um centro e as curvas de evolução são ciclos com frequência angular

$$\Omega = \sqrt{\frac{g \rho A}{m}}$$

O período de oscilação é (massas em gramas, distâncias em centímetros e tempos em segundos)

$$T = \frac{2\pi}{\Omega} = 2\pi\sqrt{\frac{m}{g\rho A}} = 2\pi\sqrt{\frac{144}{980 \times 10}} = 0.762 \text{ s}$$

Observe-se que o período não depende da altura *h* nem da forma geométrica da base do cilindro, apenas da sua área. Imagine, por exemplo, quais poderão ser os valores da massa e da área de um barco e faça uma estimativa do seu período de oscilação.

Perguntas

3. E

6. D

- **9.** A
- **12.** D
- **15.** C

4. B

- **7.** B
- **10.** C
- **13.** B
- **16.** D

5. C

- **8.** D
- **11.** D
- **14.** C
- **17.** B