

Lista 6

DIAGO ALVES 13709881

Exercício 5.1 Seja $x = (x_0, x_1, x_2, x_3)$ um sinal e $X = (X_0, X_1, X_2, X_3)$ a DFT de x . Seja $w = (0, 1, 1, 0)$ um vetor janela e $y = x \odot w$.

(A) Compute o vetor $X \in \mathbb{C}^4$.

R: $X = F_4 x$

$$\begin{bmatrix} X_0 \\ X_1 \\ X_2 \\ X_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -i & -1 & i \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & i & -1 & -i \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$$

$$X_0 = x_0 + x_1 + x_2 + x_3$$

$$X_1 = x_0 - ix_1 - x_2 + ix_3$$

$$X_2 = x_0 - x_1 + x_2 - x_3$$

$$X_3 = x_0 + ix_1 - x_2 - ix_3$$

(B) Compute as DFTs $w, y \in \mathbb{C}^4$, e verifique que a equação (5.6) é satisfeita.

R: $W = F_4 w$

$$\begin{bmatrix} W_0 \\ W_1 \\ W_2 \\ W_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -i & -1 & i \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & i & -1 & -i \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ -1-i \\ 0 \\ -1+i \end{bmatrix} \quad W = (2, -1-i, 0, -1+i)$$

$$y = (0, x_1, x_2, 0)$$

$Y = F_4 y$

$$\begin{bmatrix} Y_0 \\ Y_1 \\ Y_2 \\ Y_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -i & -1 & i \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & i & -1 & -i \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ x_1 \\ x_2 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_1 + x_2 \\ -ix_1 - x_2 \\ -x_1 + x_2 \\ ix_1 - x_2 \end{bmatrix}$$

$$Y = (x_1 + x_2, -ix_1 - x_2, -x_1 + x_2, ix_1 - x_2)$$

verificando que $Y = \frac{1}{N} (X * W)$

$$Y_k = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} X_n W_{k-n}$$

• Como a convolução é comutativa podemos reescrever da seguinte forma

$$Y_k = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} W_n X_{k-n}$$

• Como $W_2 = 0$ podemos abrir o somatório da seguinte forma

$$Y_k = \frac{1}{N} (W_0 X_k + W_1 X_{k-1} + W_3 X_{k-3})$$

$$Y_k = \frac{1}{4} (2X_k + (-1-i)X_{k-1} + (-1+i)X_{k-3})$$

Para $k=0$

$$Y_0 = \frac{1}{4} (2(X_0 + X_1 + X_2 + X_3) + (-1-i)(X_0 - iX_1 - X_2 + iX_3) + (-1+i)(X_0 + iX_1 - X_2 - iX_3))$$

$$= X_1 + X_2$$

Para $k=1$

$$Y_1 = \frac{1}{4} (2(X_0 - iX_1 - X_2 + iX_3) + (-1+i)(X_0 - X_1 + X_2 - X_3) + (-1-i)(X_0 + X_1 + X_2 + X_3))$$

$$= -iX_1 - X_2$$

Para $k=2$

$$Y_2 = \frac{1}{4} (2(X_0 - X_1 + X_2 - X_3) + (-1-i)(X_0 - iX_1 + X_2 + iX_3) + (-1+i)(X_0 + iX_1 - X_2 - iX_3))$$

$$= X_1 + X_2$$

Para $k=3$

$$Y_3 = \frac{1}{4} (2(X_0 + iX_1 - X_2 - iX_3) + (-1-i)(X_0 - X_1 + X_2 - X_3) + (-1+i)(X_0 + X_1 + X_2 + X_3))$$

$$= iX_1 - X_2$$

VERIFICADO

(c) Compute a DFT $\tilde{X} \in \mathbb{C}^2$ da parte não nula do sinal
 JANELADO $\tilde{x} = (x_1, x_2)$, e VERIFIQUE QUE O TEOREMA 5.1 É SATISFEITO

ℓ: $\tilde{X} = F_2 \tilde{x}$

$$\begin{bmatrix} \tilde{X}_0 \\ \tilde{X}_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_1 + x_2 \\ x_1 - x_2 \end{bmatrix}$$

• Teorema 5.1

$$\tilde{X}_s = \frac{e^{2\pi i m s / M}}{N} (x * w)_{q_0}$$

• Aproveitando a equação 5.6 da letra anterior

$$\tilde{X}_s = e^{2\pi i m s / M} \cdot Y_{q_0}$$

• Como $N=4$ e $M=2$ então $q=2$

• Calculando \tilde{X}_s para $s=0$
 $s=1$

$$\frac{s=0}{\tilde{X}_0} = e^0 \cdot Y_{2,0} = Y_0 = \underline{x_1 + x_2}$$

$$\frac{s=1, m=1}{\tilde{X}_1} = e^{2\pi i \cdot 1/2} \cdot Y_{2,1} = -1 \cdot Y_2 = \underline{x_1 - x_2}$$

VERIFICADO

Exercício 5.4 Considere a análise do conteúdo de frequência local de um sinal $x \in \mathbb{R}^N$ realizada tomando segmentos de tamanho M da for $\tilde{x} = (x_m, x_{m+1}, \dots, x_{m+M-1})$, para algum m , e calculando-se uma DFT M -dimensional de \tilde{x} .

(A) Examine o caso extremo com $M=1$. Em particular, compute a $DFT(\tilde{x})$. Explique por que $M=1$ oferece perfeita localização no tempo, mas essencialmente nenhuma informação de frequência além da componente DC local.

Resposta:

Quando $M=1$ a DFT de \tilde{x} terá apenas dimensão 1.

$$DFT(\tilde{x}) = \tilde{X}$$

$$\tilde{X}_k = \sum_{n=0}^{M-1} \tilde{x}_n e^{-i2\pi kn/M}$$

$$\tilde{X}_0 = \tilde{x}_0 \cdot e^{-i2\pi \cdot 0 \cdot 0 / 1} = \tilde{x}_0 \cdot 1$$

O coeficiente \tilde{X}_0 trará apenas a informação relacionada a primeira forma de onda básica, a que representa a componente DC.

Com $M=1$, será possível realizar N janelamentos, um janelamento por amostra. Em outras palavras esse é o caso onde se obtém a máxima resolução temporal (ou perfeita localização no tempo)

Ao computarmos N DFTs, associadas às N janelas com largura $M=1$, estaremos basicamente fazendo um cópia do sinal original.

(B) Examine o caso extremo $M=N$ (com $m=0$). Em particular, compute a DFT de \tilde{x} . Explique por que $M=N$ não oferece nenhuma localização do tempo, mas oferece a informação em frequência sem qualquer tipo de distorção.

Resposta:

Quando $M=N$ a DFT de \tilde{x} terá dimensão N

$$\tilde{X}_k = \sum_{m=0}^{M-1} \tilde{x}_m e^{-i2\pi km/M} = \sum_{m=0}^{N-1} x_m e^{-i2\pi km/N} = X_k$$

CONTINUA...

CONTINUANDO EXERCÍCIO 5.4 b

QUANDO $M=N$ (com $m=0$) CAIREMOS NO CASO DA DFT TRADICIONAL, NÃO JANELADA. $\tilde{X} = X$. A DFT DE \tilde{X} SERÁ CAPAZ DE DETECTAR A PRESENÇA DE FREQUÊNCIAS NO INTERVALO $[-N/2, N/2)$. PORÉM, DEVIDO A CARACTERÍSTICA DA NÃO-LOCALIDADE DESSA TRANSFORMADA, NENHUMA INFORMAÇÃO SOBRE O MOMENTO DE ATIVAÇÃO OU DESATIVAÇÃO DAS FREQUÊNCIAS SERÁ FORNECIDO.

EXERCÍCIO 5.7

(A) JUSTIFIQUE A APROXIMAÇÃO:

$$w(t) \approx w(t_0) + (w(t_0) + w'(t_0)t_0)(t - t_0)$$

RESPOSTA

A FREQUÊNCIA INSTANTÂNEA DE $f(t) = \sin(w(t)t)$ NÃO É A PRÓPRIA FUNÇÃO $w(t)$, MAS SIM A VARIACÃO INSTANTÂNEA DE $w(t)$ CUA EXPRESSÃO É

$$\tilde{w}(t) = \frac{\partial w(t)t}{\partial t} = w(t) + w'(t)$$

PODEMOS APROXIMAR NUMERICAMENTE O VALOR DE $w'(t)$ CALCULANDO A VARIACÃO DE $w(t)$ PARA INTERVALOS SUFICIENTEMENTE PRÓXIMOS. NO NOSSO CASO Δt PODE SER $\frac{1}{1000}$.

$$w'(t) = \frac{w(t + \Delta t) - w(t)}{\Delta t}$$

ESSE VALOR SOMADO COM $w(t)$ REPRESENTA A VARIACÃO INSTANTÂNEA $\tilde{w}(t)$.

c. Esboce w_0 em função de t_0 para $0 \leq t_0 \leq 1$

