

Universidade Federal do Rio de Janeiro
Pós-Graduação em Informática
DCC/IM - NCE/UFRJ

Arquiteturas de Sistemas de Processamento Paralelo

Introdução

Gabriel P. Silva

Bibliografia

- ◆ **Advanced Computer Architecture**
 - Dezső Sima, Terence Fountain, Péter Kacsuk
 - Addison-Wesley, 1997

- ◆ **Computer Architecture: A Quantitative Approach**
 - John L. Henessy e David A. Patterson
 - Morgan Kaufman Publishers, 3 edição, 2003

- ◆ **Parallel Computer Architecture – A Hardware/Software Approach**
 - David E. Culler e Jaswinder Pal Singh
 - Morgan Kaufman Publishers, 1999

Aplicações Paralelas

Aplicações Paralelas

- ◆ Genoma Humano
- ◆ Turbulência dos Fluidos
- ◆ Dinâmica de Veículos
- ◆ Circulação de Oceanos
- ◆ Dinâmica de Fluidos Viscosos
- ◆ Modelagem de Supercondutores
- ◆ Cromodinâmica Quântica
- ◆ Visão por Computador
- ◆ Farmacêutica
- ◆ Biologia Estrutural
- ◆ Previsão do Tempo (+ 72 hs)

Aplicações Paralelas

◆ Simulando as Correntes Oceânicas

- Modelo do clima da terra precisa saber como a atmosfera interage com os oceanos, que ocupam $\frac{3}{4}$ da superfície da Terra.
- Estão envolvidos neste estudo diversas forças físicas: efeitos atmosféricos, vento e fricção com o fundo dos oceanos.
- O oceano é dividido em planos e cada plano possui uma grade de pontos igualmente espaçados (uma matriz) com informações como velocidade e pressão, entre outras.
- Além disto, todos esses planos são simulados para diversos intervalos de tempo, também igualmente espaçados.

Aplicações Paralelas

◆ Simulando as Correntes Oceânicas

- Para um oceano como o Atlântico, de 2000 km x 2000 km, uma grade de 100 x 100 pontos implica uma distância de 20 km entre os pontos, o que não é uma resolução muito fina.
- Para simular o comportamento dos oceanos para um período de 5 anos, atualizados a cada 8 horas, serão necessários cerca de 5500 intervalos de tempo.
- A demanda computacional para alta acurácia é enorme e a necessidade de multiprocessamento é clara.
- Por sorte a aplicação naturalmente permite bastante concorrência, pois há bastante independência de dados entre as diversas fases da computação.

Aplicações Paralelas

◆ Simulando a Evolução das Galáxias

- Para este tipo de problema seria necessário calcular a interação gravitacional para cada par de estrelas em diversos intervalos de tempo.
- Este método de solução tem complexidade $O(n^2)$ o que o tornaria impossível de ser aplicado para os milhões de estrelas de uma galáxia.
- Mas levando-se em conta que a força gravitacional diminui com o quadrado da distância, pode-se usar um algoritmo de complexidade $O(n \log n)$.

Aplicações Paralelas

◆ Simulando a Evolução das Galáxias

- Neste caso grupos de estrelas mais distantes são consideradas como uma única estrela com massa equivalente e situada no centro de massa dessas galáxias.
- Este algoritmo hierárquico recebe o nome de Barnes-Hut
- Ampla concorrência existe entre estrelas dentro de um intervalo de tempo, mas como são padrões bastantes irregulares e variantes no tempo, é um desafio explorar esta concorrência em arquiteturas paralelas.



Computadores Paralelos

Classificação dos Processadores (2003)

#	Fabr.	Nome	GFlops	# Proc.
1	NEC	Earth-Simulator, NEC Vector SX6	35860	5120
2	Hewlett-Packard	ASCI Q - AlphaServer SC ES45	13880	8192
2	Linux Networx	MCR Linux Cluster Xeon 2.4 GHz - Quadrics	7634	2304
4	IBM	ASCI White, SP Power3 375 MHz	7304	8192
5	IBM	SP Power3 375 MHz 16 way	7304	6656
6	IBM	xSeries Cluster Xeon 2.4 GHz - Quadrics	6586	1920
7	Fujitsu	PRIMEPOWER HPC2500	5406	2304
8	Hewlett-Packard	SR8000/MPP	4881	1540

Classificação dos Processadores (2005)

#	Fabr.	Nome	GFlops	# Proc.
1	IBM	IBM BlueGene/L	35860	65536
2	IBM	IBM BlueGene/L	91290	40960
3	SGI	SGI Altix 3700	51870	10160
4	NEC	Earth-Simulator, NEC Vector SX6	35860	5120
5	IBM	JS20 Cluster, PPC 970	27910	4800
6	IBM	IBM BlueGene/L	27450	12288
7	Intel	NOW - Itanium2 Tiger4	19940	4096
8	IBM	IBM BlueGene/L	18200	8192

Iniciativa de Computação Estratégica Acelerada (ASCI)

- ◆ **A Iniciativa de Computação Estratégica Acelerada (ASCI) foi iniciada em 1996 para assegurar que os EUA manteriam a dianteira no desenvolvimento de computadores de alto desempenho. A iniciativa foi realizada por alguns dos maiores laboratórios do Departamento de Energia (DOE): Sandia, Los Alamos, e Lawrence Livermore.**
- ◆ **Três fabricantes (Intel, IBM and SGI) ganharam contratos para desenvolver sistemas que poderiam alcançar velocidades de 10--30 Tflop/s no nível de aplicação por volta de 1999--2001 e cerca de 100 Tflop/s em 2003--2004.**
- ◆ **Um dos objetivos era o uso de componentes "off-the-shelf" de baixo custo e fácil aquisição para os sistemas poderem serem facilmente comercializados.**

O mais rápido em 2001

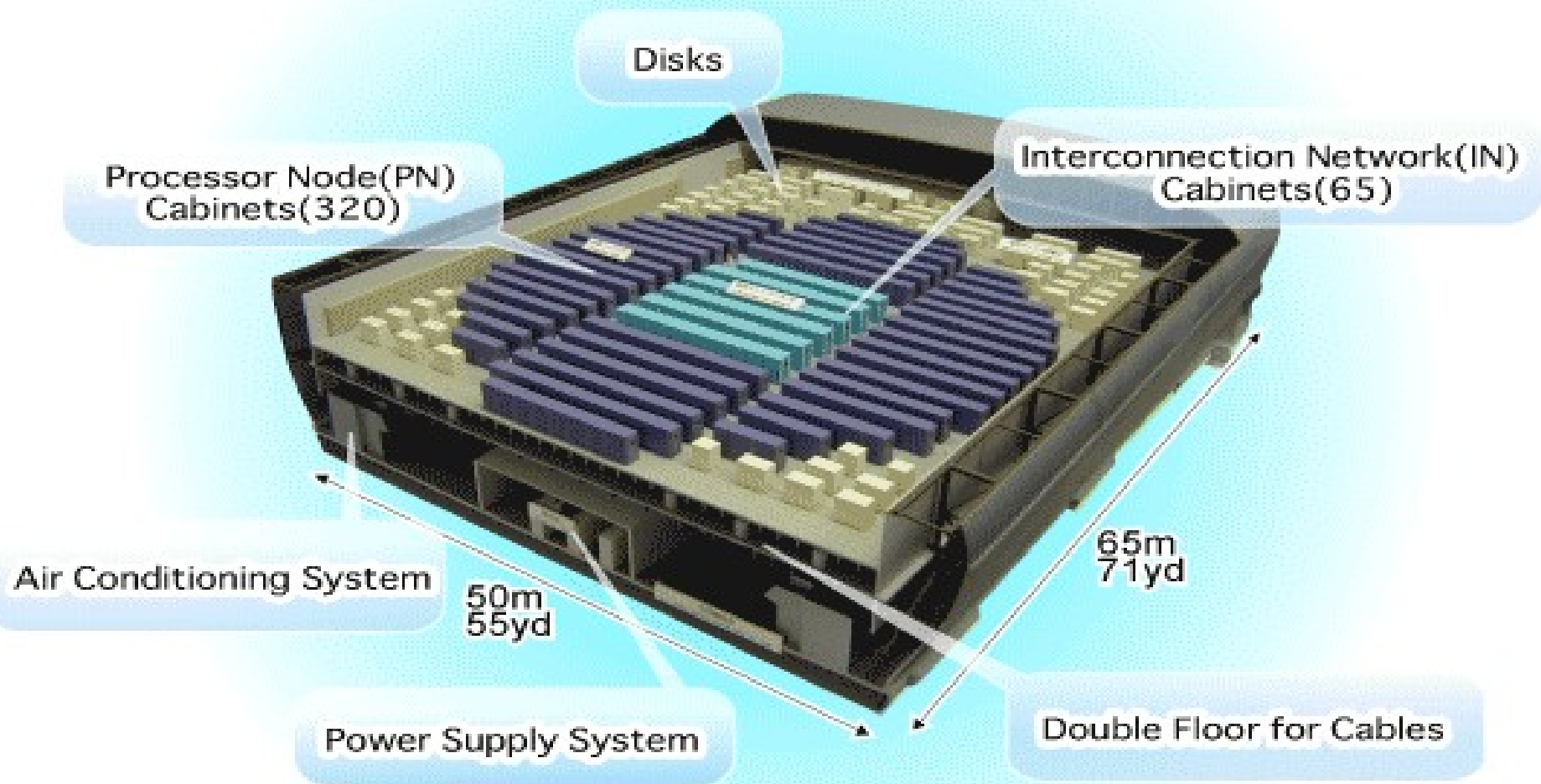
ASCI White



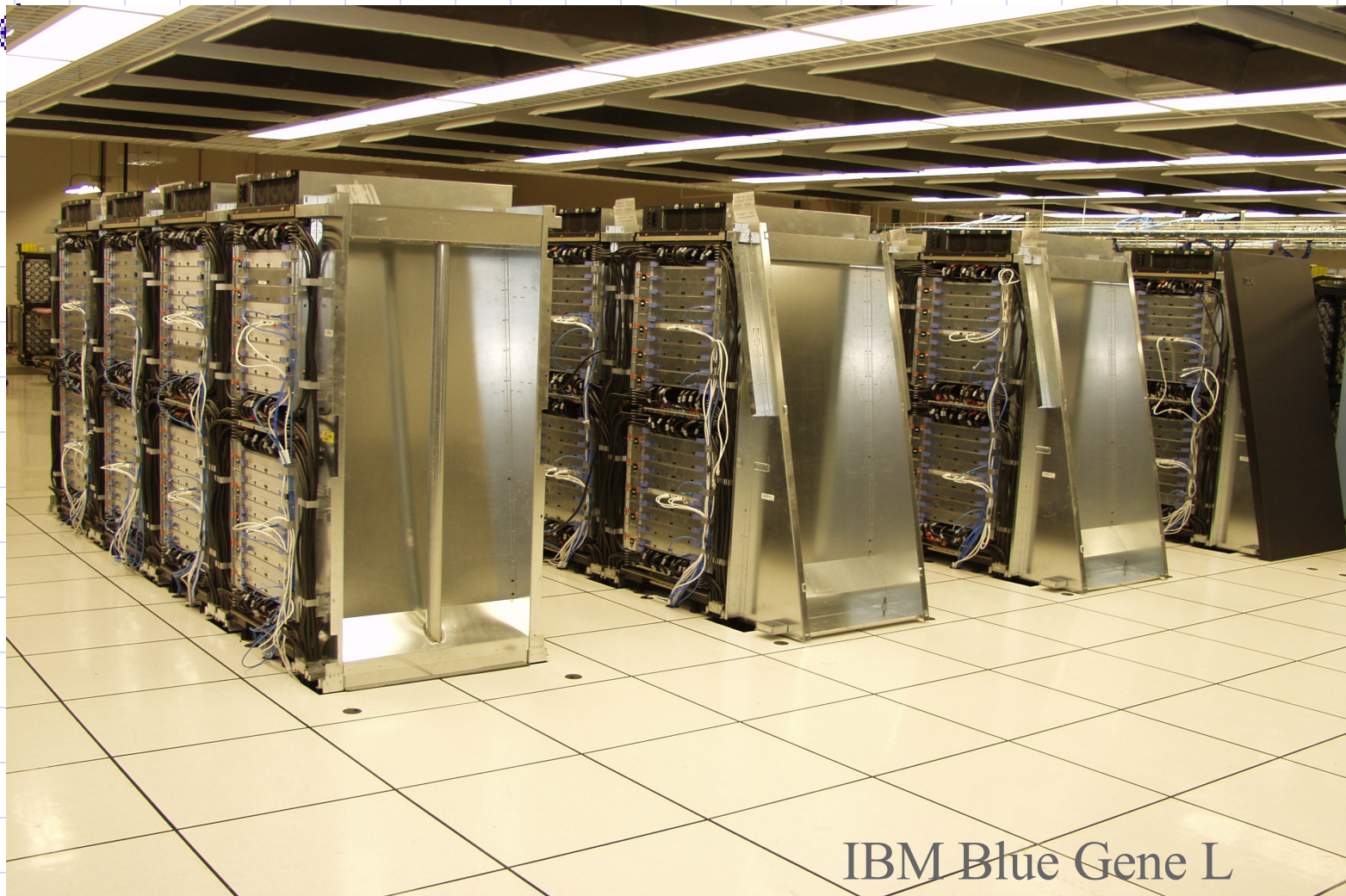
O mais rápido em 2003



The Earth Simulator Center



O mais rápido em 2005



IBM Blue Gene L



Conceitos Básicos

Conceitos Básicos

- ◆ **As arquiteturas paralelas permitem a execução das tarefas em menor tempo, através da execução em paralelo de diversas tarefas.**
- ◆ **O paralelismo pode ser obtido em diversos níveis, com ou sem o uso de linguagens de programação paralelas.**
- ◆ **Arquiteturas de diversos tipos, elaboradas para aplicações específicas, podem ser utilizadas para acelerar a execução dessas aplicações.**

Processo

◆ Processo:

- Um processo é criado para execução de um programa pelo sistema operacional

◆ A criação de um processo envolve os seguintes passos:

- Preparar o descritor de processo
- Reservar um espaço de endereçamento
- Carregar um programa no espaço reservado
- Passar o descritor de processo para o escalonador

◆ Nos modernos S.O.s, um processo pode gerar cópias, chamadas de processos "filhos".

Threads

- ◆ **Threads são partes autônomas de código, criadas dentro de um mesmo processo.**
- ◆ **Todas as threads de um processo compartilham os mesmos recursos, em particular o mesmo espaço de endereçamento.**
- ◆ **A custo de criação, comunicação e sincronização entre threads é bem menor que entre processos.**

Escalonamento

◆ Há dois tipos básicos de escalonamento:

- baseado em processos
- baseado em threads

◆ Em qualquer dos casos o controle de atividade é feito por um diagrama com pelo menos três estados básicos:

- Pronto
- Executando
- Aguardando

◆ As linguagens de programação possuem primitivas específicas para a criação de threads e processos.

Conceitos Básicos

- ◆ **Execução concorrente** está associada a idéia de um servidor atendendo a vários clientes através de uma política de escalonamento no tempo.
- ◆ **Execução paralela** está associada ao modelo de vários servidores atendendo a vários clientes simultaneamente no tempo.
- ◆ **As linguagens de programação** podem então ser classificadas como **seqüenciais, concorrentes e paralelas.**
- ◆ **Seqüenciais:**
 - C, Pascal, Fortran
- ◆ **Concorrentes:**
 - Ada, Pascal Concorrente, Modula-2, PROLOG Concorrente
- ◆ **Paralelas:**
 - Occam-2, 3L Parallel C, Strand-88

Níveis de paralelismo

◆ Nível de instrução (granulosidade fina)

- Arquiteturas Pipelined, Super Escalares e VLIW

◆ Nível de "thread" (granulosidade média)

- Arquiteturas SMT

◆ Nível de processo (granulosidade grossa)

- Arquiteturas Multiprocessadores e Multicomputadores

Avaliação de Desempenho

Medidas de Desempenho

◆ Velocidade: tempo de resposta, vazão e utilização:

- **Vazão (*Throughput*):** taxa na qual os pedidos são atendidos (servidos) pelo sistema.
- **Utilização:** fração do tempo em que o recurso permanece ocupado atendendo os pedidos dos usuários
- **Tempo de resposta:** tempo decorrido entre o pedido e o início/conclusão da realização do serviço (latência).

◆ Confiabilidade

- Probabilidade de erro
- Intervalo entre erros

◆ Disponibilidade

- Duração da falha
- Intervalo entre falhas

Vazão

◆ **Taxa na qual os pedidos são atendidos (servidos) pelo sistema.**

◆ **Exemplos:**

- **Sistemas em lotes: jobs por segundo**
- **Sistemas interativos: pedidos por segundo**
- **CPUs: MIPs ou MFLOPs**
- **Redes: pacotes por segundo (pps) ou bits por segundo (bps)**
- **Sistemas de Processamento de Transações: Transações por segundo (TPS)**

Medidas de Desempenho em Processamento Paralelo

◆ Speed-up:

- Mede a razão entre o tempo gasto para execução de um algoritmo ou aplicação em um único processador e o tempo gasto na execução com n processadores

$$S(n) = T(1)/T(n)$$

◆ Eficiência:

$$E(n) = S(n)/n$$

Medidas de Desempenho

◆ Escalabilidade:

- Um sistema é dito *escalável* quando sua eficiência se mantém constante à medida que o número de processadores (n) aplicado à solução do problema cresce.
- Se o tamanho do problema é mantido constante e o número de processadores aumenta, o “overhead” de comunicação tende a crescer e a eficiência a diminuir.
- A análise da escalabilidade considera a possibilidade de se aumentar proporcionalmente o tamanho do problema a ser resolvido à medida que n cresce de forma a contrabalançar o natural aumento do “overhead” de comunicação quando n cresce.

Técnicas de Avaliação

- **Medição**
- **Modelagem Analítica**
- **Simulação**

Modelagem Analítica

- **É uma técnica aproximada, ou seja, aproxima a realidade por um modelo.**
- **Se o modelo for simples e a aproximação boa, é possível avaliar facilmente compromissos entre alternativas.**
- **Teoria das filas**
- **Filas associadas a recursos**
- **Caracterização:**
 - **Processo de chegada**
 - **Processo de atendimento**
 - **Número de servidores**
 - **Tamanho máximo da fila**
 - **Política de atendimento da fila**

Simulação

- **Simulação de eventos discretos.**
- **Cada evento (ex.: chegada de usuário, término de serviço, etc.) é tratado quando do instante de sua ocorrência.**
- **Simula o comportamento de um sistema real.**
- **Em geral, é possível construir um modelo muito mais próximo da realidade do que com a teoria das filas.**

Programas de Avaliação

- É o processo de comparação entre dois ou mais sistemas através de medições em que são utilizados programas de avaliação (*benchmarks*) como cargas de trabalho (*workloads*). Podem ser de vários tipos:
 - ♦ **Aplicações Reais:** compiladores, processadores de texto e imagem são alguns exemplos de programas utilizados. Sofrem de problemas de portabilidade.
 - ♦ **Aplicações Modificadas:** E/S removida. "Scripts" são utilizados para simular interatividade.
 - ♦ **Kernels:** pequenos trechos de código de programas reais são extraídos de programas reais. Ex: Livermore loops e Linpack.

Programas de Avaliação

- ◆ **Benchmarks de brinquedo:** tipicamente entre 10 e 100 linhas de código para produzir um resultado previamente conhecido. Exemplos são o “Crivo de Eratóstenes”, Quicksort e Puzzle. São fáceis de digitar e executam em quase qualquer computador.
- ◆ **Benchmarks sintéticos:** tentam imitar a frequência de execução média das instruções esperada em uma aplicação de um determinado tipo, mas não são extratos de programas reais. Whetstone (ponto flutuante) e Dhrystone (inteiro) são os exemplos mais populares.

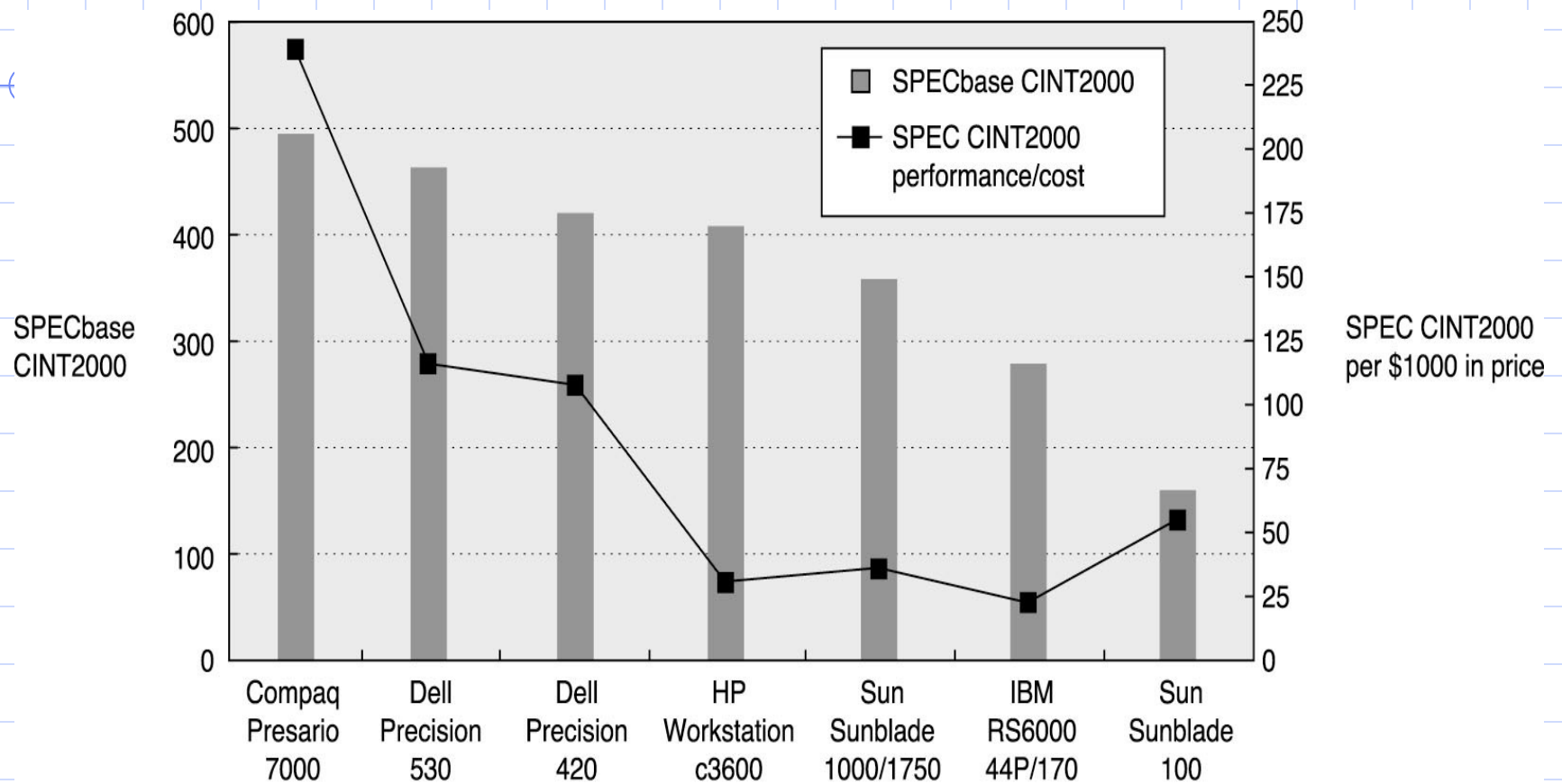
Programas de Avaliação

- ◆ **Suítes de Avaliação:** coleção de programas de avaliação que tentam medir o desempenho dos processadores para uma variedade de aplicações.
- ◆ O exemplo de maior sucesso é o SPEC, que possui versões inteiras e de ponto flutuante, com edições em 1989, 1992, 1995 e 2000. Estão divididos em duas grandes categorias: inteiros e de ponto flutuante.
- ◆ O SPEC CPU2000 é constituído por 11 programas de avaliação inteiros (CINT2000) e 14 de ponto-flutuante (CFP2000).
 - <http://www.spec.org>
 - <http://www.top500.org>

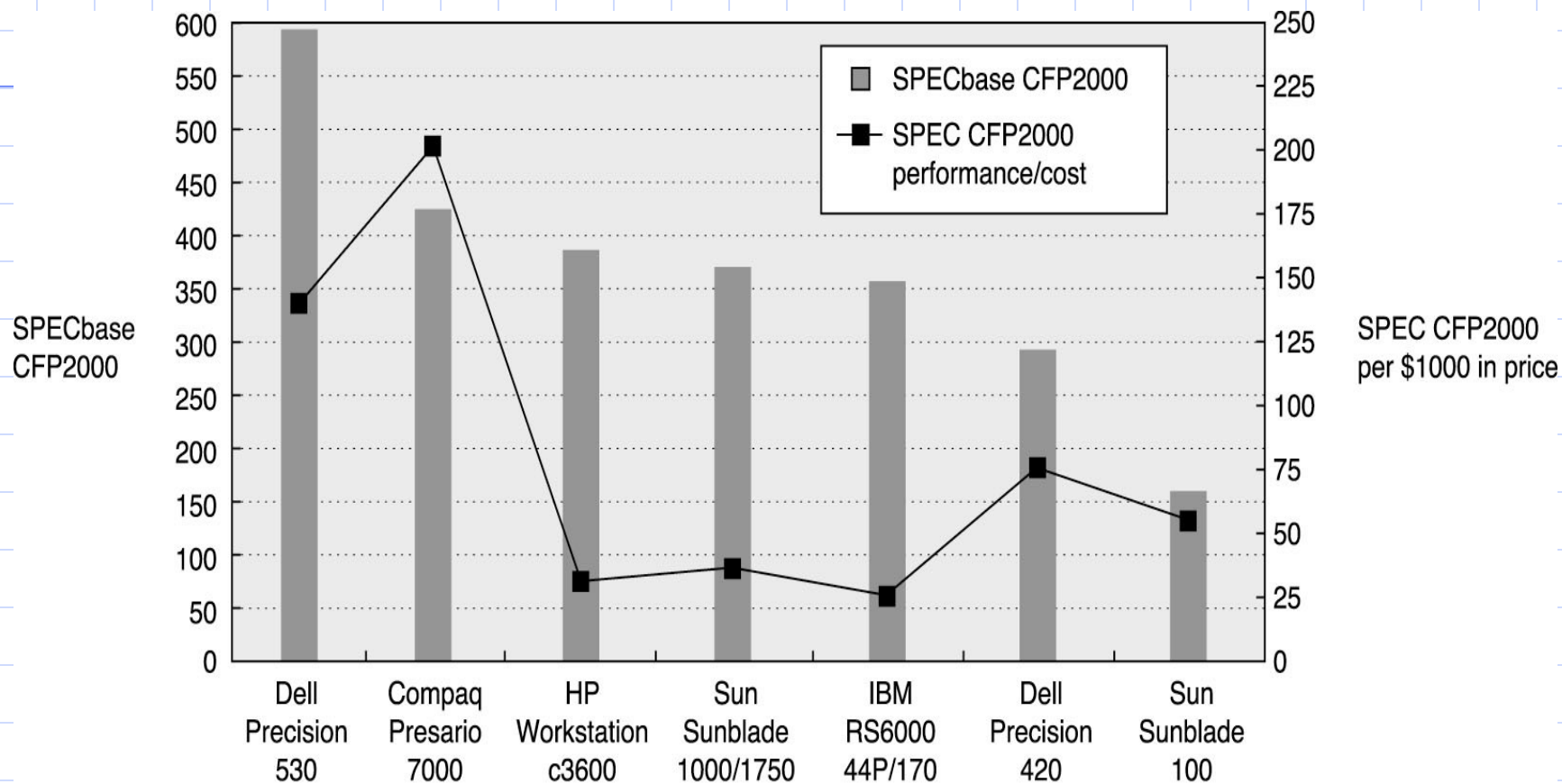
Medição

- Para efetuarmos medições (com os “*benchmarks*” – programas de avaliação) é preciso termos à disposição ao menos um protótipo do sistema;
- Neste caso, normalmente é difícil comparar alternativas;
- O método mais utilizado é compilar os “*benchmarks*” e executá-los no sistema que se deseja avaliar.
- Os programas devem ter características de acordo com os parâmetros que se seja avaliar (CPU, E/S, Gráfico, etc.).

Programas de Avaliação



Programas de Avaliação



Técnicas de Avaliação

Critério	Modelagem Analítica	Simulação	Medição
Estágio	Qualquer	Qualquer	Protótipo
Tempo Necessário	Pouco	Médio	Variado
Ferramentas	Analistas	Linguagens de Programação	Instrumentação
Precisão	Pouca	Moderada	Variada
Avaliação de Compromissos	Fácil	Moderada	Difícil
Custo	Baixo	Médio	Alto
Escalabilidade	Baixa	Média	Alta



Classificação

Paralelismo

◆ Níveis de paralelismo :

- nível de instrução (granulosidade fina): arquiteturas pipelined, superescalares e VLIW
- nível de “thread” (granulosidade média): arquiteturas multithreading, SMT
- nível de processo (granulosidade grossa): multiprocessadores e multicomputadores

Modelos de Programação

◆ Modelos Básicos de Programação:

■ Memória Compartilhada:

- ◆ Todos os processos/threads compartilham de um espaço de endereçamento comum;
- ◆ Comunicação através da memória;
- ◆ Uso de semáforos para sincronização;
- ◆ Linguagens: Pascal e "C" Concorrente.

■ Memória Distribuída:

- ◆ Os processos/threads não dispõem de um espaço comum para sincronização e comunicação por troca de mensagens;
- ◆ Linguagens: PVM, MPI, Occam-3.

Paralelismo

◆ Classificação de Flynn (1966):

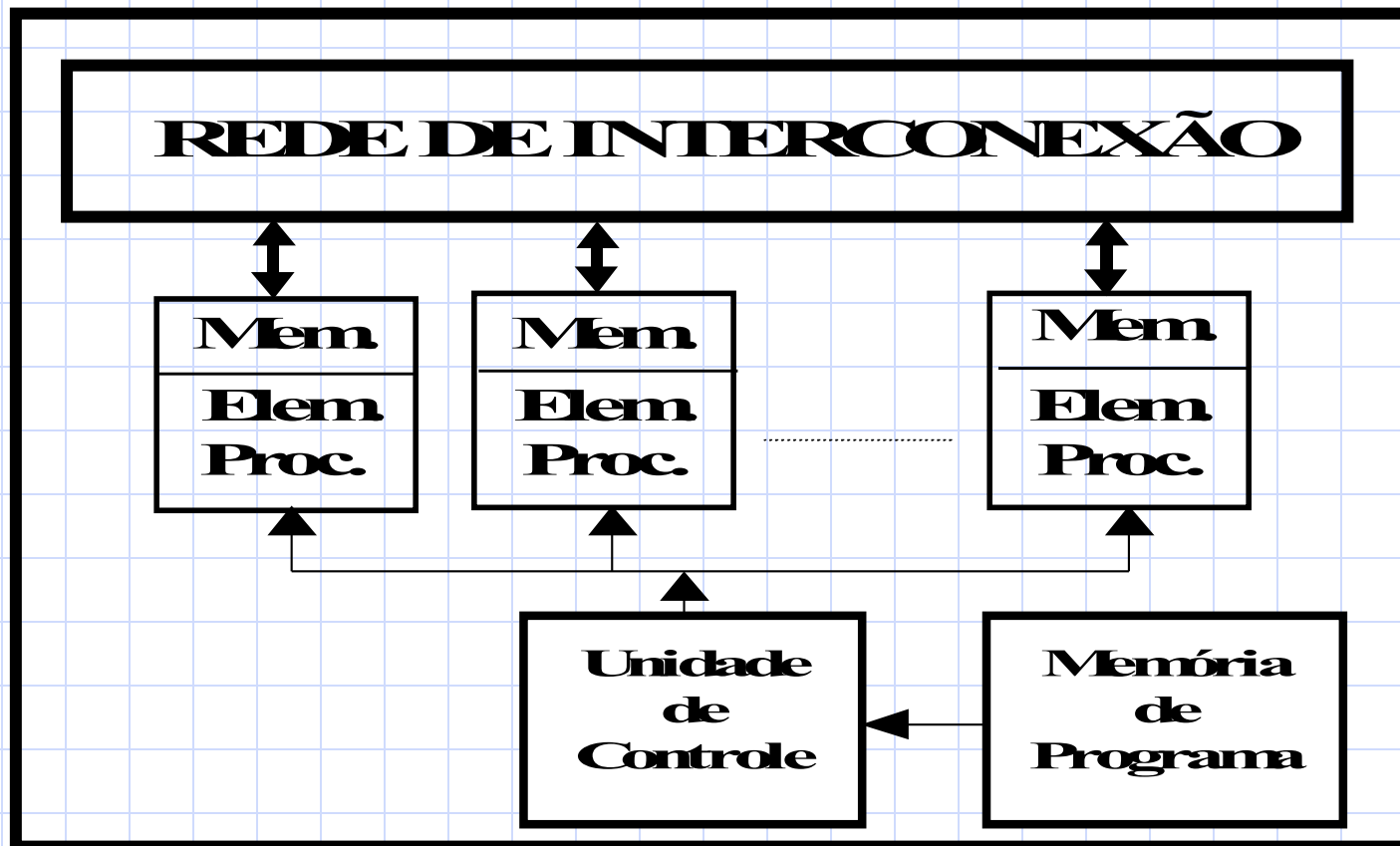
- Single Instruction Stream (SI)
- Multiple Instruction Streams (MI)
- Single Data Stream (SD)
- Multiple Data Streams (MD)

◆ Categorias de Arquiteturas

- SISD (Processadores Convencionais)
- SIMD (Processadores Vetoriais)
- MIMD (Multiprocessadores)

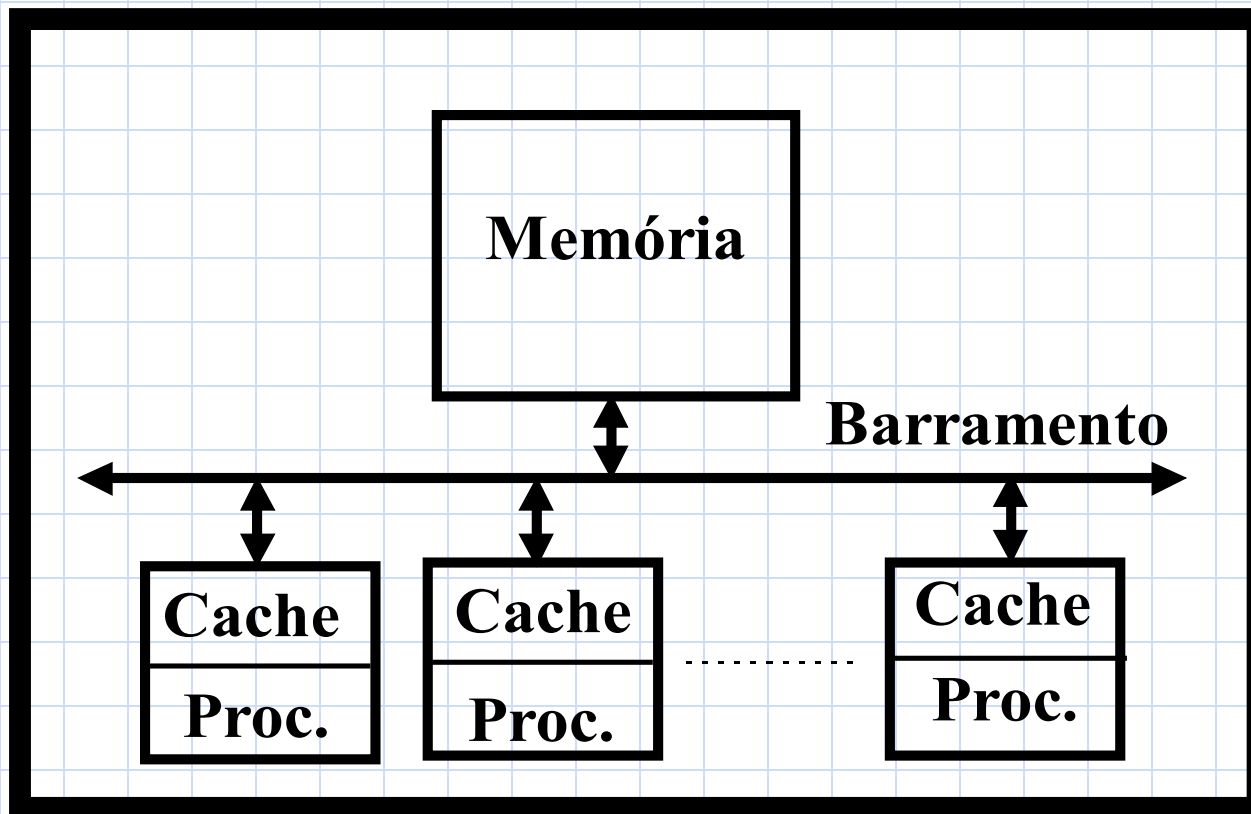
Arquitetura SIMD

◆ Arquitetura SIMD Básica



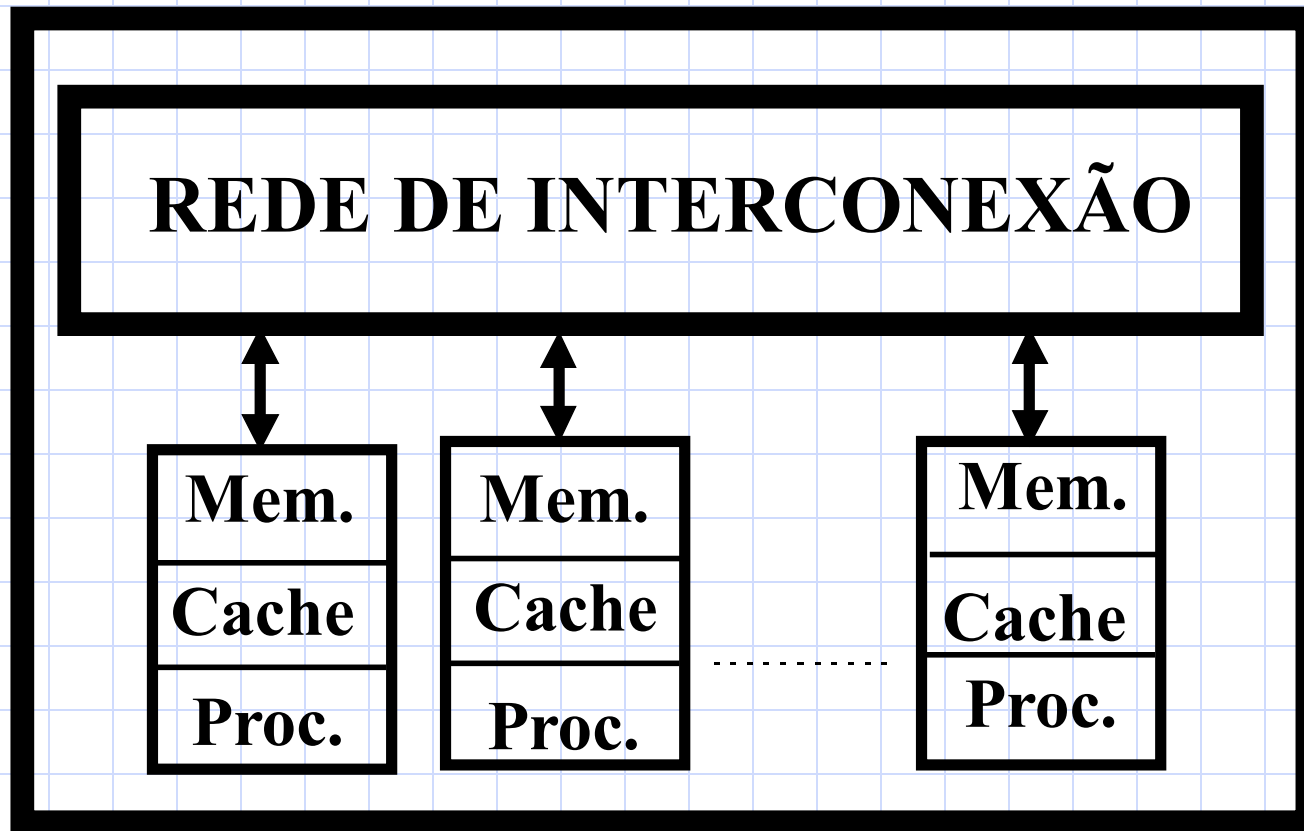
Arquitetura MIMD

◆ Arquitetura de Memória Centralizada



Arquitetura MIMD

◆ Arquitetura de Memória Distribuída



Técnicas Básicas de Paralelismo

◆ Pipelining

- Várias unidades funcionais colocadas em seqüência para realizar uma tarefa.

◆ Duplicação de Recursos

- Várias unidades funcionais colocadas em paralelo para realizar uma tarefa

Classificação

Tipo de Processador	Pipelining	Duplicação
Vetoriais	X	
Sistólicos	X	
SIMD		X
Pipelined	X	
VLIW		X
Superescalares	X	X
Multithread	X	X
Multicomputadores	X	X
Multiprocessadores		X