

TP2- Exercício 1

Grupo 1

Diogo Coelho da Silva A100092

Pedro Miguel Ramôa Oliveira A97686

Problema proposto: Considere o problema descrito no documento *Lógica Computacional: Multiplicação de Inteiros*. Neste documento usa-se um “Control Flow Automaton” como modelo do programa imperativo que calcula a multiplicação de inteiros positivos representados por vetores de bits.

Pretende-se:

- Construir um SFOTS, usando BitVec’s de tamanho n , que descreva o comportamento deste autômato; para isso identifique e codifique em `Z3` ou `pySMT`, as variáveis do modelo, o estado inicial, a relação de transição e o estado de erro.
- Usando k -indução verifique nesse SFOTS se a propriedade $(x * y + z = a * b)$ é um invariante do seu comportamento.
- Usando k -indução no FOTS acima e adicionando ao estado inicial a condição $(a < 2^{n/2}) \wedge (b < 2^{n/2})$, verifique a segurança do programa; necessadamente prove que, com tal estado inicial, o estado de erro nunca é acessível.

Proposta de resolução:

A proposta de resolução apresentada neste código tem como objetivo modelar e verificar o comportamento de um algoritmo de multiplicação utilizando vetores de bits com 10 bits. Utilizando a biblioteca PySMT, o código declara variáveis de estado essenciais, como `pc`, `x`, `y`, `a`, `b` e `z`, e inicializa estas variáveis com valores fornecidos.

As condições de transição entre estados são definidas na função `trans(curr, prox)`, que simula as operações do algoritmo, garantindo que a lógica esteja correta. A função `invariant_check(state)` verifica a invariância da relação $x * y + z = a * b$, enquanto `overflow(state)` detecta condições de overflow, assegurando a integridade dos valores.

A função principal, `bmc_always(inv, K, x_val, y_val)`, utiliza um solver para avaliar invariantes e detectar overflows para os primeiros k estados do sistema, fornecendo feedback detalhado sobre o estado atual e relatando quaisquer falhas. Assim, a proposta não só simula o algoritmo de multiplicação, mas também verifica formalmente suas propriedades, demonstrando robustez através de testes com valores aleatórios.

1.Importar as bibliotecas importantes

- `pySMT`: Importa a biblioteca PySMT, uma ferramenta para a criação de expressões lógicas e verificação formal.
- `random`: Gera aleatoriedade para simular eventos, como a seleção aleatória de estados ou a determinação de valores em cenários de simulação, proporcionando variabilidade nos resultados e comportamento do programa.

```
In [20]: import random
from pysmt.shortcuts import *
from pysmt.typing import BVType
```

2.Definição da máquina de estados

Análise do Código

Este código define uma máquina de estados que simula um processo de multiplicação. A máquina possui variáveis de estado que são atualizadas em cada transição. Vamos detalhar as funções presentes no código:

1.Função declare(i)

A função `declare` é responsável por declarar as variáveis de estado para um índice de estado específico `i`. Ela cria um dicionário que contém as seguintes variáveis:

- `pc`: Contador de Programa (Program Counter) representando o estado atual.
- `x`, `y`, `a`, `b`, `z`: Variáveis de dados utilizadas no cálculo da multiplicação.

Cada variável é representada como um símbolo (usando `Symbol`) com um tamanho de bit especificado por `n`.

2.Função init(state, x_val, y_val)

A função `init` inicializa as variáveis de estado com valores específicos. Ela toma como entrada um estado e dois valores `x_val` e `y_val` e cria as seguintes condições:

- `PC`: O contador de programa inicia em 0.
- `X`: A variável `x` é inicializada com o valor de `x_val`.
- `Y`: A variável `y` é inicializada com o valor de `y_val`.
- `A`: A variável `a` é igual a `x_val`.
- `B`: A variável `b` é igual a `y_val`.
- `Z`: A variável `z` inicia em 0.

Adicionamos restrições vindas do enunciado para que $a < 2^{(n/2)}$ and $b < 2^{(n/2)}$

- `restricao_a = BVULT(state['a'], BV(half_max, n))`
- `restricao_b = BVULT(state['b'], BV(half_max, n))`

As condições são representadas por expressões booleanas (usando `Equals`) que devem ser verdadeiras para o estado inicial ser válido.

2.Função trans(curr, prox)

A função `trans` define as condições de transição entre estados, levando em conta o estado atual (`curr`) e o próximo estado (`prox`). Existem quatro transições definidas:

Transições:

- `t01`: Transição do estado 0 para o estado 1.
 - O `pc` passa de 0 para 1.
 - As variáveis `x`, `y`, `a`, `b` permanecem inalteradas.
 - `z` inicia em 0.
- `t12`: Transição do estado 1, onde `y` não é zero.
 - O `pc` continua em 1.
 - `y` é decrementado em 1.
 - `z` é atualizado somando `curr['z']` com `curr['x']`.
- `t23`: Transição do estado 1 para o estado 2, onde `y` é zero.
 - O `pc` muda para 2.
 - As variáveis `x`, `y`, `a`, `b` permanecem inalteradas.
 - `z` permanece igual ao seu valor anterior.
- `t33`: Transição no estado 2, onde não há mudanças.
 - O `pc` permanece em 2.
 - Todas as variáveis continuam com seus valores inalterados.

```
In [21]: # Função para declarar variáveis de estado para cada índice i
# Cria um dicionário com símbolos para: contador de programa (pc),
# e variáveis x, y, a, b e z
n = 10

# Este código implementa uma máquina de estados para simular multiplicação usando operações básicas

# Variáveis e estruturas principais:
- n: tamanho em bits para os números (definido como 10)
- states: dicionário que mantém o estado actual da máquina, incluindo:
  * pc: contador de programa
  * x, y: operandos da multiplicação
  * a, b: cópias dos operandos
  * z: resultado da operação

# A função declare(i):
# Cria um novo estado com símbolos únicos para cada variável usando um índice i
# Utiliza tipos de bitvector (BVType) para representar os números

def declare(i):
    state = {}
    state['pc'] = Symbol('pc' + str(i), BVType(n)) # Contador de programa
    state['x1'] = Symbol('x1' + str(i), BVType(n)) # Primeiro operando
    state['y1'] = Symbol('y1' + str(i), BVType(n)) # Segundo operando
    state['a1'] = Symbol('a1' + str(i), BVType(n)) # Cópia de x
    state['b1'] = Symbol('b1' + str(i), BVType(n)) # Cópia de y
    state['z1'] = Symbol('z1' + str(i), BVType(n)) # Resultado
    return state

# A função init(state, x_val, y_val):
# Inicializa o estado com valores específicos para x e y
# Define restrições importantes:
# - Contador de programa começa em 0
# - Variáveis a e b devem ser menores que 2^(n/2)
# - z começa em 0
def init(state, x_val, y_val):
    half_max = 2 ** (n // 2)
    pc = Equals(state['pc'], BV(0, n))
    X = Equals(state['x1'], BV(x_val, n))
    Y = Equals(state['y1'], BV(y_val, n))
    A = Equals(state['a1'], BV(x_val, n)) # Mantem a igual a x_val
    B = Equals(state['b1'], BV(y_val, n)) # Mantem b igual a y_val
    Z = Equals(state['z1'], BV(0, n)) # z inicia a 0

# Adiciona restrições para garantir que os valores não ultrapassem os limites:
restricao_a = BVULT(state['a1'], BV(half_max, n))
restricao_b = BVULT(state['b1'], BV(half_max, n))

# Combina todas as condições num único retorno:
return And(PC, X, Y, A, B, Z, restricao_a, restricao_b)

# A função trans(curr, prox):
# Define as transições possíveis entre estados:
# t01: Estado inicial -> Estado de multiplicação
# t12: Estado de multiplicação em progresso (y > 0)
# Adiciona x ao resultado z e decrementa y
# t23: Estado de multiplicação -> Estado final (quando y = 0)
# t33: Estado final (mantém os valores)
def trans(curr, prox):
    t01 = And(
        Equals(curr['pc'], BV(0, n)),
        Equals(prox['pc'], BV(1, n)),
        Equals(prox['x1'], curr['x1']),
        Equals(prox['y1'], curr['y1']),
        Equals(prox['a1'], curr['a1']),
        Equals(prox['b1'], curr['b1']),
        Equals(prox['z1'], BV(0, n))
    )

    t12 = And(
        Equals(curr['pc'], BV(1, n)),
        NotEquals(curr['y1'], BV(0, n)),
        Equals(curr['x1'], curr['x1']),
        Equals(prox['y1'], BVSub(curr['y1'], BV(1, n))),
        Equals(prox['a1'], curr['a1']),
        Equals(prox['b1'], curr['b1']),
        Equals(prox['z1'], BVAdd(curr['z1'], curr['x1'])),
        Equals(prox['pc'], BV(1, n))
    )

    t23 = And(
        Equals(curr['pc'], BV(1, n)),
        Equals(curr['y1'], BV(0, n)),
        Equals(prox['x1'], curr['x1']),
        Equals(prox['y1'], curr['y1']),
        Equals(prox['a1'], curr['a1']),
        Equals(prox['b1'], curr['b1']),
        Equals(prox['z1'], curr['z1']),
        Equals(prox['pc'], BV(2, n))
    )

    t33 = And(
        Equals(curr['pc'], BV(2, n)),
        Equals(prox['pc'], BV(2, n)),
        Equals(prox['x1'], curr['x1']),
        Equals(prox['y1'], curr['y1']),
        Equals(prox['a1'], curr['a1']),
        Equals(prox['b1'], curr['b1']),
        Equals(prox['z1'], curr['z1'])
    )

    return Or(t01, t12, t23, t33)
```

3.Restrição para o invariante

A função `invariant_check` verifica uma propriedade específica que deve ser verdadeira em todos os estados de um sistema de computação. Neste caso, a propriedade a ser verificada é:

$$x \cdot y + z = a \cdot b$$

Componentes da Função

1. Entrada state:

- A função recebe como argumento um dicionário `state` que contém as variáveis do estado atual da máquina. Essas variáveis incluem `x`, `y`, `z`, `a`, e `b`.

2. Verificação do Invariante:

- A expressão `BVAdd(BVMul(state['x1'], state['y1']), state['z1'])` calcula $x * y + z$.
- A expressão `BVMul(state['a1'], state['b1'])` calcula $a * b$.
- A função `Equals` verifica se estas duas expressões são iguais.

Portanto, a função retorna uma condição booleana que é verdadeira se e somente se a relação $x \cdot y + z = a \cdot b$ se mantiver no estado atual da máquina.

Utilização da Propriedade como Invariante usando k-Indução

A verificação da k -indução para verificar a propriedade $x \cdot y + z = a \cdot b$ como um invariante envolve duas etapas principais:

1. Base de Indução:

- Inicialmente, você deve verificar se a propriedade é verdadeira no estado inicial da máquina (ou seja, o estado quando o programa começa a executar). Isso geralmente é feito usando a função de inicialização (como `init`), onde você define as variáveis de estado. No estado inicial, você assegura que x , y , z , a , e b estão configurados de tal forma que a relação é válida.

2. Passo de Indução:

- A seguir, deve-se assumir que a propriedade é verdadeira para um estado qualquer k (hipótese de indução) e, em seguida, demonstrar que ela continua a ser verdadeira no próximo estado $k + 1$. Isso envolve analisar as transições definidas na função `trans` e garantir que, se a propriedade é verdadeira no estado k , ela também se mantém válida no estado $k + 1$. Ou seja, deve-se garantir que as operações realizadas nas variáveis de estado durante a transição não violam a igualdade.

A função `invariant_check` é utilizada para assegurar que a propriedade $x \cdot y + z = a \cdot b$ se mantém ao longo do tempo, independentemente das operações que a máquina realiza. Usar k -indução para verificar este invariante proporciona um método robusto para confirmar que o comportamento do sistema é consistente e correto em relação a esta propriedade ao longo de todas as suas execuções.

```
In [22]: #Verificação do invariante
def invariant_check(state):
    return Equals(
        BVAdd(BVMul(state['x1'], state['y1']), state['z1']),
        BVMul(state['a1'], state['b1'])
    )

4. Função para verificar se existe overflow
```

A função `overflow` verifica se ocorre um overflow em qualquer uma das variáveis de estado relevantes para a operação. O overflow é um problema que pode acontecer quando um valor excede a capacidade máxima que pode ser representada com um número binário de tamanho fixo.

Componentes da Função

1. Valor Máximo:

- A variável `max_val` é definida como o maior valor que pode ser representado com `n` bits. Isso é calculado como $2^n - 1$.

2. Verificação de Overflow:

- A função retorna `True` se qualquer uma das variáveis `x`, `y`, `a`, `b`, ou `z` for maior que `max_val`. Isso é feito usando a função `BVUGT`, que compara as variáveis de estado com `max_val`.

```
In [23]: #condição para overflow
def overflow(state):
    max_val = BV((2**n) - 1, n)
    return Or(
        BVUGT(state['x1'], max_val),
        BVUGT(state['y1'], max_val),
        BVUGT(state['a1'], max_val),
        BVUGT(state['b1'], max_val),
        BVUGT(state['z1'], max_val)
    )
```

5. Execução do código

```
In [24]: def print_state(k, state, solver):
# Utiliza f-strings para formatar a saída
# solver.get_value() obtém o valor atual de cada variável
# bv_unsigned_value converte o bitvector para um inteiro sem sinal
print(f"Estado (k): pc = {solver.get_value(state['pc']).bv_unsigned_value()}, "
      f"x = {solver.get_value(state['x1']).bv_unsigned_value()}, "
      f"y = {solver.get_value(state['y1']).bv_unsigned_value()}, "
      f"a = {solver.get_value(state['a1']).bv_unsigned_value()}, "
      f"b = {solver.get_value(state['b1']).bv_unsigned_value()}, "
      f"z = {solver.get_value(state['z1']).bv_unsigned_value()}")

"""
Função de verificação por bounded model checking (BMC)

Args Entrada:
- inv: função que define o invariante a verificar
- K: número de estados a verificar
- x_val, y_val: valores iniciais para multiplicação

Funcionamento passo a passo:
1. Cria um novo solver.
2. Declara K+1 estados da máquina.
3. Inicializa o estado 0 com os valores fornecidos
4. Para cada estado k até K:
  - Verifica a transição do estado anterior
  - Imprime o estado atual
  - Verifica se o invariante se mantém
  - Verifica se existe overflow
  - Interrompe se encontrar violação
5. No final:
  - Confirma que o invariante se verifica
  - Calcula e verifica o resultado final

"""

def bmc_always(inv, K, x_val, y_val):
    with Solver() as solver:
        states = [declare(i) for i in range(K + 1)]
        solver.add_assertion(init(states[0], x_val, y_val))

        for k in range(K):
            if k > 0:
                solver.add_assertion(trans(states[k - 1], states[k]))
            solver.push()
            if solver.solve():
                print(state(k, states[k], solver))
            solver.pop()

            solver.push()
            if solver.solve(Neg(inv(states[k]))):
                print("Invariante falha no estado {k}")
                print(state(k, states[k], solver))
            solver.pop()
            return

            if solver.solve(overflow(states[k])):
                print(f"Overflow detetado no estado {k}")
                print(state(k, states[k], solver))
            solver.pop()
            return

        solver.pop()

        print(f"> Invariante verifica-se para os primeiros {K} estados.")

        final_x = solver.get_value(states[K-1]['x1']).bv_unsigned_value()
        final_y = solver.get_value(states[K-1]['y1']).bv_unsigned_value()
        final_z = solver.get_value(states[K-1]['z1']).bv_unsigned_value()
        final_a = solver.get_value(states[K-1]['a1']).bv_unsigned_value()
        final_b = solver.get_value(states[K-1]['b1']).bv_unsigned_value()

        expected_sum = final_x + final_y + final_z
        expected_product = final_a * final_b

        print(f"Resultado final: x * y + z = {expected_sum}, a * b = {expected_product}. Verificação: {'Correto' if expected_sum == expected_product else 'Incorreto'}.")

# Exemplo de teste com valores aleatórios para a e b
for i in range(3):
    a_val = random.randint(1, 2**(n // 2) - 1) # Gerar valor aleatório para a
    b_val = random.randint(1, 2**(n // 2) - 1) # Gerar valor aleatório para b
    print(f"Testando com a = {a_val}, b = {b_val}")
    bmc_always(invariant_check, 20, a_val, b_val)
    bmc_always(invariant_check, 20, a_val, b_val)

Testando com a = 30, b = 15
Estado 0: pc = 0, x = 30, y = 15, a = 30, b = 15, z = 0
Estado 1: pc = 1, x = 30, y = 15, a = 30, b = 15, z = 0
Estado 2: pc = 1, x = 30, y = 14, a = 30, b = 15, z = 30
Estado 3: pc = 1, x = 30, y = 13, a = 30, b = 15, z = 60
Estado 4: pc = 1, x = 30, y = 12, a = 30, b = 15, z = 90
Estado 5: pc = 1, x = 30, y = 11, a = 30, b = 15, z = 120
Estado 6: pc = 1, x = 30, y = 10, a = 30, b = 15, z = 150
Estado 7: pc = 1, x = 30, y = 9, a = 30, b = 15, z = 180
Estado 8: pc = 1, x = 30, y = 8, a = 30, b = 15, z = 210
Estado 9: pc = 1, x = 30, y = 7, a = 30, b = 15, z = 240
Estado 10: pc = 1, x = 30, y = 6, a = 30, b = 15, z = 270
Estado 11: pc = 1, x = 30, y = 5, a = 30, b = 15, z = 300
Estado 12: pc = 1, x = 30, y = 4, a = 30, b = 15, z = 330
Estado 13: pc = 1, x = 30, y = 3, a = 30, b = 15, z = 360
Estado 14: pc = 1, x = 30, y = 2, a = 30, b = 15, z = 390
Estado 15: pc = 1, x = 30, y = 1, a = 30, b = 15, z = 420
Estado 16: pc = 1, x = 30, y = 0, a = 30, b = 15, z = 450
Estado 17: pc = 2, x = 30, y = 0, a = 30, b = 15, z = 450
Estado 18: pc = 2, x = 30, y = 0, a = 30, b = 15, z = 450
Estado 19: pc = 2, x = 30, y = 0, a = 30, b = 15, z = 450
> Invariante verifica-se para os primeiros 20 estados.
Resultado final: x * y + z = 450, a * b = 450. Verificação: Correto.
Estado 0: pc = 0, x = 30, y = 15, a = 30, b = 15, z = 0
Estado 1: pc = 1, x = 30, y = 15, a = 30, b = 15, z = 0
Estado 2: pc = 1, x = 30, y = 14, a = 30, b = 15, z = 30
Estado 3: pc = 1, x = 30, y = 13, a = 30, b = 15, z = 60
Estado 4: pc = 1, x = 30, y = 12, a = 30, b = 15, z = 90
Estado 5: pc = 1, x = 30, y = 11, a = 30, b = 15, z = 120
Estado 6: pc = 1, x = 30, y = 10, a = 30, b = 15, z = 150
Estado 7: pc = 1, x = 30, y = 9, a = 30, b = 15, z = 180
Estado 8: pc = 1, x = 30, y = 8, a = 30, b = 15, z = 210
Estado 9: pc = 1, x = 30, y = 7, a = 30, b = 15, z = 240
Estado 10: pc = 1, x = 30, y = 6, a = 30, b = 15, z = 270
Estado 11: pc = 1, x = 30, y = 5, a = 30, b = 15, z = 300
Estado 12: pc = 1, x = 30, y = 4, a = 30, b = 15, z = 330
Estado 13: pc = 1, x = 30, y = 3, a = 30, b = 15, z = 360
Estado 14: pc = 1, x = 30, y = 2, a = 30, b = 15, z = 390
Estado 15: pc = 1, x = 30, y = 1, a = 30, b = 15, z = 420
Estado 16: pc = 1, x = 30, y = 0, a = 30, b = 15, z = 450
Estado 17: pc = 2, x = 30, y = 0, a = 30, b = 15, z = 450
Estado 18: pc = 2, x = 30, y = 0, a = 30, b = 15, z = 450
Estado 19: pc = 2, x = 30, y = 0, a = 30, b = 15, z = 450
> Invariante verifica-se para os primeiros 20 estados.
Resultado final: x * y + z = 450, a * b = 450. Verificação: Correto.
Estado 0: pc = 0, x = 5, y = 10, a = 5, b = 10, z = 0
Estado 1: pc = 1, x = 5, y = 10, a = 5, b = 10, z = 0
Estado 2: pc = 1, x = 5, y = 9, a = 5, b = 10, z = 5
Estado 3: pc = 1, x = 5, y = 8, a = 5, b = 10, z = 10
Estado 4: pc = 1, x = 5, y = 7, a = 5, b = 10, z = 15
Estado 5: pc = 1, x = 5, y = 6, a = 5, b = 10, z = 20
Estado 6: pc = 1, x = 5, y = 5, a = 5, b = 10, z = 25
Estado 7: pc = 1, x = 5, y = 4, a = 5, b = 10, z = 30
Estado 8: pc = 1, x = 5, y = 3, a = 5, b = 10, z = 35
Estado 9: pc = 1, x = 5, y = 2, a = 5, b = 10, z = 40
Estado 10: pc = 1, x = 5, y = 1, a = 5, b = 10, z = 45
Estado 11: pc = 1, x = 5, y = 0, a = 5, b = 10, z = 50
Estado 12: pc = 2, x = 5, y = 0, a = 5, b = 10, z = 50
Estado 13: pc = 2, x = 5, y = 0, a = 5, b = 10, z = 50
Estado 14: pc = 2, x = 5, y = 0, a = 5, b = 10, z = 50
Estado 15: pc = 2, x = 5, y = 0, a = 5, b = 10, z = 50
Estado 16: pc = 2, x = 5, y = 0, a = 5, b = 10, z = 50
Estado 17: pc = 2, x = 5, y = 0, a = 5, b = 10, z = 50
Estado 18: pc = 2, x = 5, y = 0, a = 5, b = 10, z = 50
Estado 19: pc = 2, x = 5, y = 0, a = 5, b = 10, z = 50
> Invariante verifica-se para os primeiros 20 estados.
Resultado final: x * y + z = 50, a * b = 50. Verificação: Correto.
Estado 0: pc = 0, x = 29, y = 26, a = 29, b = 26, z = 0
Estado 1: pc = 1, x = 29, y = 25, a = 29, b = 26, z = 0
Estado 2: pc = 1, x = 29, y = 24, a = 29, b = 26, z = 58
Estado 3: pc = 1, x = 29, y = 23, a = 29, b = 26, z = 116
Estado 4: pc = 1, x = 29, y = 22, a = 29, b = 26, z = 174
Estado 5: pc = 1, x = 29, y = 21, a = 29, b = 26, z = 232
Estado 6: pc = 1, x = 29, y = 20, a = 29, b = 26, z = 290
Estado 7: pc = 1, x = 29, y = 19, a = 29, b = 26, z = 348
Estado 8: pc = 1, x = 29, y = 18, a = 29, b = 26, z = 406
Estado 9: pc = 1, x = 29, y = 17, a = 29, b = 26, z = 464
Estado 10: pc = 1, x = 29, y = 16, a = 29, b = 26, z = 522
Estado 11: pc = 1, x = 29, y = 15, a = 29, b = 26, z = 580
Estado 12: pc = 1, x = 29, y = 14, a = 29, b = 26, z = 638
Estado 13: pc = 1, x = 29, y = 13, a = 29, b = 26, z = 696
Estado 14: pc = 1, x = 29, y = 12, a = 29, b = 26, z = 754
Estado 15: pc = 1, x = 29, y = 11, a = 29, b = 26, z = 812
Estado 16: pc = 1, x = 29, y = 10, a = 29, b = 26, z = 870
Estado 17: pc = 1, x = 29, y = 9, a = 29, b = 26, z = 928
Estado 18: pc = 1, x = 29, y = 8, a = 29, b = 26, z = 986
Estado 19: pc = 1, x = 29, y = 7, a = 29, b = 26, z = 1044
> Invariante verifica-se para os primeiros 20 estados.
Resultado final: x * y + z = 754, a * b = 754. Verificação: Correto.
Estado 0: pc = 0, x = 29, y = 26, a = 29, b = 26, z = 0
Estado 1: pc = 1, x = 29, y = 25, a = 29, b = 26, z = 0
Estado 2: pc = 1, x = 29, y = 24, a = 29, b = 26, z = 58
Estado 3: pc = 1, x = 29, y = 23, a = 29, b = 26, z = 116
Estado 4: pc = 1, x = 29, y = 22, a = 29, b = 26, z = 174
Estado 5: pc = 1, x = 29, y = 21, a = 29, b = 26, z = 232
Estado 6: pc = 1, x = 29, y = 20, a = 29, b = 26, z = 290
Estado 7: pc = 1, x = 29, y = 19, a = 29, b = 26, z = 348
Estado 8: pc = 1, x = 29, y = 18, a = 29, b = 26, z = 406
Estado 9: pc = 1, x = 29, y = 17, a = 29, b = 26, z = 464
Estado 10: pc = 1, x = 29, y = 16, a = 29, b = 26, z = 522
Estado 11: pc = 1, x = 29, y = 15, a = 29, b = 26, z = 580
Estado 12: pc = 1, x = 29, y = 14, a = 29, b = 26, z = 638
Estado 13: pc = 1, x = 29, y = 13, a = 29, b = 26, z = 696
Estado 14: pc = 1, x = 29, y = 12, a = 29, b = 26, z = 754
Estado 15: pc = 1, x = 29, y = 11, a = 29, b = 26, z = 812
Estado 16: pc = 1, x = 29, y = 10, a = 29, b = 26, z = 870
Estado 17: pc = 1, x = 29, y = 9, a = 29, b = 26, z = 928
Estado 18: pc = 1, x = 29, y = 8, a = 29, b = 26, z = 986
Estado 19: pc = 1, x = 29, y = 7, a = 29, b = 26, z = 1044
> Invariante verifica-se para os primeiros 20 estados.
Resultado final: x * y + z = 754, a * b = 754. Verificação: Correto.
```