FEUP – Redes de Computadores 2021/2022 1.º Trabalho Laboratorial

Diogo Costa up201906731@edu.fe.up.pt Francisco Colino up201905405@edu.fe.up.pt

11 de dezembro de 2021

Sumário

Este projeto foi realizado como sendo o 1.º projeto laboratorial da unidade curricular Redes de Computadores, fazendo esta parte da Licenciatura em Engenharia Informática e Computação da FEUP. O projeto consistiu na implementação de um protocolo de ligação de dados que permite a transferência confiável de dados entre dois computadores através da porta série. Para além deste protocolo foi implementada uma aplicação de transferência de ficheiros que faz uso do serviço fornecido pelo protocolo de ligação de dados.

Todos os objetivos foram atingidos na medida em que foi implementado com sucesso um protocolo de ligação de dados confiável e a aplicação que faz uso desse protocolo. Esta implementação foi testada em contexto laboratorial e provou ser resistente a interrupções e interferências. Foi ainda feita uma análise estatística experimental e comparados os resultados aos expectados teoricamente.

1 Introdução

O objetivo deste trabalho é implementar um protocolo de ligação de dados, de acordo com o guião fornecido, que permite fazer a transmissão de ficheiros de forma assíncrona através de portas série assegurando a integridade dos ficheiros. Esta integridade deve ser assegurada mesmo com interrupções e interferências. Este relatório procura expor a teoria por de trás deste projeto, como é que os objetivos foram alcançados e os testes efetuados à eficiência do protocolo.

Este relatório está estruturado da seguinte forma:

- Arquitetura Blocos funcionais e interfaces.
- Estrutura do Código Demonstração das *APIs*, principais estruturas de dados, principais funções e a sua relação com a arquitetura.
- Casos de uso principais Identificação dos casos de uso e representação das sequências de chamada de funções.
- Protocolo de ligação lógica Identificação dos principais aspetos funcionais da ligação lógica e descrição das estratégias usadas na implementação destes aspetos com extratos de código.
- Protocolo de aplicação Identificação dos principais aspetos funcionais da aplicação e descrição das estratégias usadas na implementação destes aspetos com extratos de código.
- Validação Descrição dos testes efetuados com apresentação quantificada dos resultados.
- Eficiência do protocolo de dados Caraterização estatística da eficiência do protocolo, efetuada recorrendo a medidas sobre o código desenvolvido.
- Conclusão Síntese da informação apresentada nas secções anteriores e reflexão sobre os objetivos de aprendizagem alcançados.

2 Arquitetura

O projeto está dividido em dois blocos funcionais principais, **Data Link** e **Application**, podendo desempenhar dois papeis distintos, emissor e recetor. Estas duas camadas são independentes com o intuito de tornar o código mais modular de modo a que a camada mais baixa possa ser usada com outras aplicações.

A camada de ligação de dados (Data Link) é o nível mais baixo. Esta trabalha com a porta série e oferece uma interface, que permite a abertura, fecho, leitura e escrita numa porta série. Esta permite comunicação assíncrona e fidedigna entre dois computadores com a capacidade de deteção e tratamento apropriado de erros, interrupções e interferências sem que haja perdas de dados ou transferência de dados incorretos.

A camada da aplicação (Application) é uma interface que usa a linha de comandos para comunicar com o utilizador. Esta oferece dois serviços: emissor e recetor. Em ambos, o utilizador tem a liberdade de escolher a porta série a utilizar e, no caso do emissor, escolher o ficheiro a enviar e que nome dar a este no envio ao recetor. A aplicação é também responsável pela divisão do ficheiro original em pacotes de um tamanho predefinido para envio na camada de ligação de dados.

3 Estrutura do código

O código encontra-se dividido em 4 ficheiros .c de modo a facilitar a divisão nas camadas mencionadas

Ao **Data Link** corresponde o ficheiro *linklayer.c*, à **Application** correspondem os ficheiros aplic.c, receiver.c e sender.c.

Funções principais da camada Data Link:

- llopen() estabelece a ligação entre as máquinas através de tramas de Supervisão (S)
- llwrite() envia tramas de Informação (I) e recebe tramas de Supervisão (S)
- llread() lê tramas de Informação (I) e envia tramas de Supervisão (S)
- llclose() termina a ligação entre as máquinas através de tramas de Supervisão (S)

Macros principais da camada *Data Link*:

- BAUDRATE valor da baud rate a ser utilizada na comunicação
- TIME_OUT_TIME segundos que as funções esperam pelo envio de dados antes de entrarem em *timeout*
- MAX_NO_TIMEOUT número máximo de timeouts consecutivos
- DATA_PACKET_MAX_SIZE tamanho máximo que os dados do campo de informação, antes de *stuffing*, podem ter por envio de pacote

Funções principais da camada *Application*:

- send_file() reparte um ficheiro em pacotes de tamanho predefinido e faz uso da função llwrite() para os enviar
- receive_file() recebe diversos pacotes de dados, fazendo uso da função llread(), e organiza-os de forma a montar o ficheiro recebido

Macros principais da camada *Application*:

- CONTROL_PACKET_MAX_SIZE tamanho máximo de um pacote de controlo da aplicação
- PACKET_MAX_SIZE tamanho máximo de um pacote da aplicação, obtido como sendo o máximo entre o CONTROL_PACKET_MAX_SIZE e o DATA_PACKET_MAX_SIZE
- FILE_NAME_MAX_SIZE tamanho máximo do nome de um ficheiro em linux

4 Casos de uso principais

4.1 Transmissor

A aplicação é executada em modo **sender**. O utilizador escolhe a porta série a utilizar, o caminho do ficheiro a mandar ao recetor e o nome que deve ser dado ao ficheiro na sua receção. Primeiro é estabelecida a ligação entre o transmissor e o recetor, verificando que o ficheiro passado à aplicação é válido este é então enviado em pacotes através duma porta série fazendo uso do mecanismo *Stop-and-Wait*. Após o envio a ligação é terminada. Exemplo: ./sender 0 "pinguim.gif" "p1.gif"

Uma sequência mais detalhada do que acontece:

- 1. Abre a porta série e estabelece a conexão com fd = llopen("/dev/ttyS0", TRANSMITTER)
- 2. Envia pacotes de controlo e o ficheiro repartido em pacotes de dados através da função llwrite()
- 3. Fecha a porta série, terminando assim a ligação, com llclose()

4.2 Recetor

A aplicação é executada em modo *receiver*. O utilizador escolhe a porta série a utilizar. Primeiro é estabelecida a ligação entre o transmissor e o recetor e é feita a leitura pacote a pacote do ficheiro a ser recebido. Após a leitura a ligação é terminada. Exemplo: ./receiver 4

Uma sequência mais detalhada do que acontece:

- 1. Abre a porta série e estabelece a conexão com fd = llopen("/dev/ttyS4", RECEIVER)
- 2. Os pacotes enviados pelo transmissor são lidos sequencialmente através da função llread()
- 3. Fecha a porta série, terminando assim a ligação, com llclose()

5 Protocolo de ligação lógica

O protocolo de ligação lógica teve como objetivo fornecer um serviço de comunicação fiável entre dois sistemas ligados por um meio de comunicação, neste caso um cabo série. Este é responsável por algumas funcionalidades genéricas:

- Sincronismo de trama dados organizados em tramas
- Estabelecimento e encerramento da ligação
- Byte stuffing das informações das tramas assegurando transparência

- Transmissão de tramas
- Receção das trams com envio de resposta
- Controlo de erros
- Controlo de fluxo

5.1 Estabelecimento da ligação

Para este efeito, o protocolo quando utilizado como transmitter envia uma trama de Supervisão (S) com o seguinte formato, sendo que C terá valor de SET.

- F Flag
- A Campo de Endereço
- C Campo de Controlo:
 - SET set up
 - DISC disconnect
 - UA unnumbered acknowledgment
 - RR receiver ready
 - REJ reject
- BCC₁ Campo de Proteção (cabeçalho)
- F Flag

No lado do receiver ao receber uma trama (S) com C = SET, manda uma outra trama (S) mas com c = UA, funcionando como resposta de ACK. Para a construção destas tramas é usada a função:

```
static void control_frame_builder(control_frame_type_t cft, uint8_t msg[]);
```

O transmitter tem incorporado um timeout que ao enviar a trama espera pela resposta de receiver. Se ao fim de 3 segundos não obtiver resposta, reenvia a trama. Este processo é repetido 3 vezes sendo que o programa termina no 3° timeout. Se a receção da trama (S) com C = UA for feita com sucesso pelo transmitter, então a ligação é dada como estabelecida. Todo este processo é realizado pela função:

```
int llopen(int porta, type_t type);
```

5.2 Envio de tramas

Depois da confirmação de que a ligação foi estabelecida, pode-se começar a enviar tramas de informação. Os pacotes a serem enviados, através destas tramas, serão referidos como P. As tramas de informação têm o seguinte formato:

- F flag
- A Campo de Endereço
- C Campo de Controlo:
- BCC₁ Campo de Proteção (cabeçalho)
- $D_1...D_n$ Campo de informação (contém pacote gerado pela aplicação)

- BCC₂ Campo de Proteção (dados)
- F flag

O BCC_2 é calculado através da aplicação da operação XOR entre todos os bytes do pacote P, um foldright com a operação XOR. Isto é feito através da função:

```
uint8_t bcc2_builder(uint8_t msg[], unsigned int msg_size);
```

Após a construção do BCC_2 procede-se a fazer stuffing do pacote P, resultando no campo $D_1...D_n$, e do próprio BCC_2 . Esta operação é importante porque assegura a transparência.

Agora reunem-se as condições para enviar a trama. Após o envio desta, o transmitter fica à espera de uma mensagem de resposta do receiver que será uma trama (S) com C = RR se o receiver aceitar a trama e quiser a próxima e C = REJ se o receiver rejeitar a trama e precisar que o transmitter a reenvie.

O transmitter tem incorporado um timeout que ao enviar a trama espera pela resposta de receiver. Se ao fim de 3 segundos não obtiver resposta, reenvia a trama. Este processo é repetido 3 vezes sendo que o programa termina no 3° timeout.

```
int llwrite(int fd, uint8_t *buffer, int length);
```

5.3 Receção de tramas

O receiver fica à espera de que lhe sejam enviadas tramas de informação (I) no formato referido anteriormente, e à medida que vai recebendo dados vai validando-os através de uma máquina de estados.

Alguns comportamentos importantes a salientar são os comportamentos na receção dos BCC. No caso de erro de BCC_1 o receiver descarta todos os dados dessa trama e não envia resposta, o que leva o transmitter a dar time-out e a reenviar a trama.

Após a receção de todos os dados, que é detetada com a recção da Flag final, o campo de informação + BCC_2 são destuffed e a partir do campo de informação é computado um segundo BCC_2 .

Na comparação do BCC_2 recebido com o computado:

- Inválido
 - Se não for uma trama duplicada é enviado REJ
 - Se for duplicada, não são guardados os dados e é enviado RR
- Válido
 - Se não for uma trama duplicada, são guardados os dados e é enviado RR
 - Se for duplicada, não são guardados os dados e é enviado RR

De notar que as mensagens de REJ e RR são montadas com o valor de R=N(r) que depois é usado para comparação com o valor S=N(s) recebido pelo campo C das tramas de Informação, influenciando as validações do cabeçalho.

```
int llread(int fd, uint8_t *buffer);
```

5.4 Terminação da ligação

Para encerrar a ligação, o transmitter manda uma trama de (S) com C = DISC, o receiver quando recebe DISC manda ele próprio um DISC e o transmitter por fim manda UA, sinalizando assim a terminação correta da ligação. Estas operações também estão protegidas por time-outs similares aos mencionados anteriormente.

```
int llclose(int fd, type_t type);
```

6 Protocolo de aplicação

O protocolo de aplicação implementado teve como objetivo a tranferência de um ficheiro fazendo uso da interface fornecida pela camada de ligação lógica. O protocolo implementado tem as seguintes características:

6.1 Tipos de pacotes

A aplicação faz uso de dois tipos de pacotes: pacotes de dados, usados para transferir pedaços de ficheiro, e pacotes de controlo, usados para sinalizar o início e fim de uma transferência.

A seguinte função definida em aplic.c monta um pacote de controlo:

```
static uint8_t* get_control_packet(off_t file_size, char *file_name, int
file_name_size, int *length);
```

Nesta função, é gerado o pacote de controlo START. Ela recebe como parâmetros o tamanho e o nome do ficheiro e retorna um pointer para um pacote de controlo assim como um retorno por parâmetro do tamanho desse pacote. O pacote de controlo tem a seguinte composição:

- C 1 byte de campo de controlo (2: START; 3: END)
- TLV (Type, Length, Value) os necessários, neste caso 2 (tamanho e nome de ficheiro)
 - T − 1 byte que indica o tipo de parâmetro (0: tamanho de ficheiro; 1: nome do ficheiro)
 - L 1 byte que indica o tamanho do campo seguinte, V
 - V valor do parâmetro que ocupa o número de bytes indicado em L

Por outro lado, os pacotes de dados têm a seguinte composição:

- C 1 byte de controlo (1: DADOS)
- $\bullet\,$ N 1 byte de número de sequência em módulo 255
- L_2L_1 2 bytes com o número de bytes (K) do campo de dados
- $P_1...P_k$ K bytes de dados

Estes pacotes são montados e enviados na seguinte função definida em aplic.c:

```
static int send_packaged_file(int fd_serial_port, int fd_file);
```

6.2 Envio de ficheiro

O envio de um ficheiro é efetuado recorrendo à seguinte função:

```
int send_file(int porta, char *path, int path_size, char *file_name);
```

Esta abre o ficheiro a enviar e abre uma conexão usando *llopen()*, da camada de ligação lógica, na porta série que recebeu como argumento. De seguida, envia o pacote de controlo START, previamente montado, usando *llwrite()*. Após isso torna-se necessário enviar o ficheiro repartido por vários pacotes de dados. Para tal, recorre-se à seguinte função já referida anteriormente:

```
static int send_packaged_file(int fd_serial_port, int fd_file);
```

Ela vai enviando os pacotes usando *llwrite()* à medida que lê pedaços de ficheiro usando *read()*. Nestes pacotes, como já referido na secção Tipos de pacotes, vão também outras informações.

Após o ficheiro ser enviado na totalidade, é então enviado o pacote de controlo END e após isso, basta fechar a conexão usando *llclose()* e fechar o ficheiro aberto usando *close()*.

6.3 Receção de ficheiro

A receção de um ficheiro é efetuado recorrendo à seguinte função:

```
int receive_file(int porta);
```

Esta função começa por abrir uma conexão na porta série usando llopen() e de seguida vai começar a ler pacotes usando llread().

Numa execução ela começará por receber o pacote de controlo START. Após isto, já sabe o nome do ficheiro e o tamanho do mesmo. Com esta informação cria um ficheiro e abre-o em modo append. De seguida vai recebendo pacotes de dados dos quais retira as porções de ficheiro e acrescenta-as ao final do ficheiro criado anteriormente. No final, irá receber um pacote de controlo END e saberá que a transmissão chegou ao fim podendo fechar o ficheiro usando close() e a conexão da porta série usando llclose().

7 Validação

De modo a validar o correto funcionamento dos protocolos de ligação de dados e de aplicação foram efetuados múltiplos testes, tanto em ambiente simulado usando o utilitário da linha de comandos socat e o ficheiro de exemplo fornecido, cable.c, como em ambiente laboratorial no laboratório I321 na FEUP. Em ambiente laboratorial foi testado o envio de diversos ficheiro de 4 modos distintos:

- Sem interrupções e sem interferências.
- Com interrupções mas sem interferências.
- Sem interrupções mas com interferências.
- Com interrupções e com interferências.

Em todas as situações, os protocolos provaram ser robustos uma vez que garantiram o correto envio sem erros dos ficheiros enviados. Esta certeza foi garantida através do uso do utilitário da linha de comandos diff que foi utilizado para comparar na máquina recetora o ficheiro recebido com uma cópia que a mesma já tinha do ficheiro.

Foi também testada a ordem de execução dos programas: receiver seguido pelo sender e sender seguido pelo receiver obtendo em ambas as situações um correto funcionamento do envio de ficheiros.

8 Eficiência do protocolo de ligação de dados

De forma a avaliar a eficiência do protocolo de ligação de dados implementado, foi efetuada uma caracterização estatística da eficiência (S) em função de a e do FER (Frame error ratio). Os valores resultantes foram então comparados com valores teóricos.

Os valores que deram origem aos gráficos que se seguem podem ser lidos em anexo.

8.1 S = f(a)

De modo a variar experimentalmente o valor de a, foi variado o valor de T_{prop} introduzindo um ligeiro atrasado usando usleep(). Isto é possível dado que $a = T_{prop}/T_f$. Foi obtido o seguinte gráfico que mostra que os valores medidos seguem a tendência teórica:

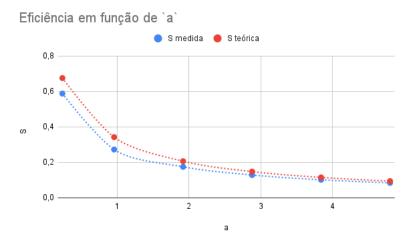


Figura 1: Eficiência em função de a.

8.2 S = g(FER)

De modo a variar experimentalmente o valor de FER foram introduzidos erros fictícios nos BCC_1 e BCC_2 de acordo com o FER pretendido e obteve-se o seguinte gráfico que mostra que os valores medidos seguem a tendência teórica:

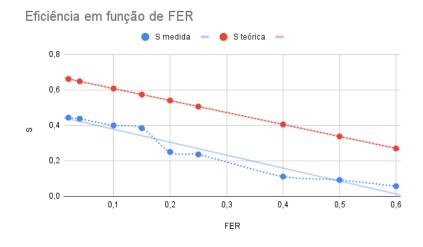


Figura 2: Eficiência em função de FER.

9 Conclusões

Foram implementados em C dois protocolos robustos, ligação de dados e aplicação, para transferir ficheiros entre computadores usando a porta série. Foi garantida independência entre camadas e a correta implementação do mecanismo de *Stop-and-Wait* para controlo de erros no protocolo de ligação de dados. Foi ainda escrito este relatório que inclui uma análise de eficiência. Assim, foram cumpridos todos os objetivos deste projeto.

A realização deste projeto permitiu lidar na prática com os detalhes abordados teoricamente nas aulas que de outra forma nos passariam despercebidos. Assim sendo, a sua conceção demonstrou ser uma forma de estudo imersiva dos conteúdos lecionados em *Redes de Computadores*.

10 Anexos

10.1 Código Fonte

```
#include <stdio.h>
#include <string.h>
3 #include <stdlib.h>
5 #include "aplic.h"
  int main(int argc, char** argv) {
9
      if (argc != 4) {
          printf("Usage:\tsender SerialPort Path NameToGive\n\tex: sender <i> <path>
10
       < name > \n");
          return -1;
11
12
13
      int porta = atoi(argv[1]);
14
15
      if (send_file(porta, argv[2], strlen(argv[2]), argv[3]) < 0) {</pre>
16
17
           return -1;
18
19
20
      return 0;
21 }
```

Listing 1: sender.c

```
#include <stdio.h>
2 #include <stdlib.h>
3
4 #include "aplic.h"
5
6
7 int main(int argc, char** argv) {
8
      if (argc != 2) {
           printf("Usage:\treceiver SerialPort\n\tex: receiver <i>\n");
9
10
           return -1;
11
12
      int porta = atoi(argv[1]);
13
14
      if (receive_file(porta) < 0 ) {</pre>
15
16
          return -1;
17
18
19
      return 0;
20 }
```

Listing 2: receiver.c

```
int send_file(int porta, char *path, int path_size, char *file_name);
int receive_file(int porta);
```

Listing 3: aplic.h

```
#include <stdint.h>

#define BAUDRATE B38400
#define _POSIX_SOURCE 1 /* POSIX compliant source */
#define FALSE 0
#define TRUE 1
```

```
#define DATA_PACKET_MAX_SIZE 1000

typedef enum type {
    TRANSMITTER,
    RECEIVER
} type_t;

int llopen(int porta, type_t type);

int llclose(int fd, type_t type);

int llwrite(int fd, uint8_t *buffer, int length);

int llread(int fd, uint8_t *buffer);
```

Listing 4: linklayer.h

```
#include "aplic.h"
2 #include "linklayer.h"
3 #include <sys/types.h>
4 #include <sys/stat.h>
5 #include <fcntl.h>
6 #include <termios.h>
7 #include <stdio.h>
8 #include <string.h>
9 #include <strings.h>
10 #include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <stdint.h>
14 #define CONTROL_PACKET_MAX_SIZE 500
15 #define PACKET_MAX_SIZE (CONTROL_PACKET_MAX_SIZE > DATA_PACKET_MAX_SIZE ?
      CONTROL_PACKET_MAX_SIZE : DATA_PACKET_MAX_SIZE)
#define FILE_NAME_MAX_SIZE 255
17
18 #define C_DATA 0x1
19 #define C_START 0x2
20 #define C_END 0x3
22 #define N(seq) ((seq) % 255)
24 #define L1(K) ((K) & Ob11111111)
25 #define L2(K) (((K) >> 8) & Ob111111111)
26 #define K(L1,L2) (256*(L2)+(L1))
28 #define T_FILE_SIZE 0x0
29 #define T_FILE_NAME 0x1
30
31
32 static off_t get_file_size(int fd) {
     struct stat s;
      if (fstat(fd, &s) == -1) {
          return -1;
35
36
37
      return s.st_size;
38
39 }
40
41 static uint8_t* get_control_packet(off_t file_size, char *file_name, int
      file_name_size, int *length) {
      uint8_t* control_packet = malloc(CONTROL_PACKET_MAX_SIZE);
42
      if (control_packet == NULL) {
43
          return NULL;
44
45
46
```

```
47
       size_t i = 0;
48
       control_packet[i++]
49
                             = C_START;
                             = T_FILE_SIZE; // T1
       control_packet[i++]
50
       control_packet[i++] = sizeof(off_t); // L1
51
       memcpy(&control_packet[i], &file_size, sizeof(off_t)); // V1
53
       i += sizeof(off_t);
       control_packet[i++] = T_FILE_NAME; // T2
56
57
58
       control_packet[i++] = (uint8_t)file_name_size; // L2
59
       memcpy(&control_packet[i], file_name, file_name_size); // V2
60
61
62
       *length = i + file_name_size;
63
       return control_packet;
64 }
65
   static int send_packaged_file(int fd_serial_port, int fd_file) {
66
       uint8_t *data_packet = malloc(DATA_PACKET_MAX_SIZE);
67
       if (data_packet == NULL) {
68
69
           return -1;
70
72
       uint8_t sequence_number = 0;
73
       data_packet[0] = C_DATA;
74
       while (1) {
75
           data_packet[1] = sequence_number;
76
           sequence_number = (sequence_number+1) % 255;
77
78
           ssize_t num = read(fd_file, &data_packet[4], DATA_PACKET_MAX_SIZE-4);
79
80
           if (num == -1) {
81
82
                free(data_packet);
                return -1;
83
84
           } else if (num == 0) {
85
                break:
           } else {
86
                data_packet[2] = L2(num);
87
                data_packet[3] = L1(num);
88
89
                if (llwrite(fd_serial_port, data_packet, num+4) < 0) {</pre>
90
91
                    free(data_packet);
                    return -1;
92
                }
93
           }
94
95
96
       free(data_packet);
97
       return 0;
98
99 }
100
int send_file(int porta, char *path, int path_size, char *file_name) {
       int file_name_size = strlen(file_name);
102
       if (file_name_size > FILE_NAME_MAX_SIZE) {
           printf("File name to big.\n");
105
           return -1;
       }
106
       int fd_file;
108
       if ((fd_file = open(path, O_RDONLY)) < 0) {</pre>
           printf("File not found.\n");
110
```

```
111
            return -1;
112
113
114
       off_t file_size = 0;
       if ((file_size = get_file_size(fd_file)) < 0) {</pre>
115
            close(fd_file);
116
            return -1;
117
       }
118
119
       int fd_serial_port;
120
       if ((fd_serial_port = llopen(porta, TRANSMITTER)) < 0) {</pre>
121
122
            close(fd_file);
            return -1;
123
       }
124
125
126
       uint8_t* control_packet = NULL;
127
       int control_packet_size = 0;
       if ((control_packet = get_control_packet(file_size, file_name, file_name_size,
128
        &control_packet_size)) == NULL) {
            close(fd_file);
129
            llclose(fd_serial_port, TRANSMITTER);
130
            return -1;
131
132
133
       // Control packet start
135
       if (llwrite(fd_serial_port, control_packet, control_packet_size) < 0) {</pre>
136
            free(control_packet);
            close(fd_file);
137
            llclose(fd_serial_port, TRANSMITTER);
138
            return -1;
139
140
141
       if (send_packaged_file(fd_serial_port, fd_file) != 0) {
142
            free(control_packet);
143
            close(fd_file);
144
145
            llclose(fd_serial_port, TRANSMITTER);
            return -1;
146
147
       }
148
       // Control packet end
149
       control_packet[0] = C_END;
150
       if (llwrite(fd_serial_port, control_packet, control_packet_size) < 0) {</pre>
            free(control_packet);
152
            close(fd_file);
153
154
            llclose(fd_serial_port, TRANSMITTER);
            return -1;
157
       free(control_packet);
158
       close(fd_file);
159
       llclose(fd_serial_port, TRANSMITTER);
160
       return 0;
161
162 }
163
int receive_file(int porta) {
       int fd_serial_port;
165
       if ((fd_serial_port = llopen(porta, RECEIVER)) < 0) {</pre>
166
            return -1;
167
168
169
       uint8_t *packet = malloc(PACKET_MAX_SIZE);
170
       if (packet == NULL) {
171
            llclose(fd_serial_port, RECEIVER);
            return -1;
173
```

```
174
175
176
       int fd_file_to_write = -1;
       int sequence_number = 0;
177
       off_t file_size = 0;
178
179
       int not_end_packet = TRUE;
180
       while (not_end_packet) {
181
            int packet_size = 0;
182
            if ((packet_size = llread(fd_serial_port, packet)) < 0) {</pre>
183
                free(packet);
184
185
                llclose(fd_serial_port, RECEIVER);
                return -1;
186
            }
188
            uint8_t control_field = packet[0];
189
            switch (control_field) {
190
            case C_DATA:
191
                if (fd_file_to_write == -1) { // Control start packet didn't arrive
192
       yet
                     break:
193
194
195
                int N = packet[1];
196
                if (N == sequence_number) {
                     int num_octets = K(packet[3], packet[2]);
199
                     if (write(fd_file_to_write, &packet[4], num_octets) == -1) {
200
                         free(packet);
201
                         llclose(fd_serial_port, RECEIVER);
202
                         return -1;
203
                     }
204
                     sequence_number = (sequence_number + 1) % 255;
205
                } else {
206
                     // wrong sequence number
207
                     printf("Wrong packet sequence number. Expected: %d; Got: %d\n",
208
       sequence_number, N);
209
                     free(packet);
                     llclose(fd_serial_port, RECEIVER);
210
                     return -1;
211
                }
212
213
                break;
214
215
            case C_START:;
216
                int i = 1;
217
                while (i < packet_size) {</pre>
                     uint8_t T = packet[i++];
219
                     uint8_t L = packet[i++];
220
221
                     if (T == T_FILE_SIZE) {
222
                         memcpy(&file_size, &packet[i], L);
223
224
                     } else if (T == T_FILE_NAME) {
225
                         char file_name[FILE_NAME_MAX_SIZE];
226
                         memcpy(file_name, &packet[i], L);
227
228
                         fd_file_to_write = open(file_name, O_WRONLY | O_APPEND |
229
       O_CREAT, 0644);
                         if (fd_file_to_write == -1) {
230
                             free(packet);
231
                             llclose(fd_serial_port, RECEIVER);
232
                             return -1;
233
234
```

```
235
                     } else {
236
                          printf("ERROR: not supposed to reach this\n");
237
239
                     i += L;
240
                }
241
242
                 break;
243
244
            case C_END:
245
                if (fd_file_to_write != -1) {
246
                     close(fd_file_to_write);
247
                     not_end_packet = FALSE;
249
250
                 // else Control start packet didn't arrive yet, so wait for it
251
                 break:
252
253
            default:
254
                break; // invalid control field (ignore packet)
255
256
257
258
        if (llclose(fd_serial_port, RECEIVER) < 0) {</pre>
260
            free(packet);
            return -1;
261
262
263
        free(packet);
264
        return 0;
265
266 }
```

Listing 5: aplic.c

```
#include "linklayer.h"
#include <sys/types.h>
3 #include <sys/stat.h>
4 #include <fcntl.h>
5 #include <termios.h>
6 #include <stdio.h>
7 #include <string.h>
8 #include <strings.h>
9 #include <stdlib.h>
10 #include <unistd.h>
#include <signal.h>
12 #include <stdint.h>
13
14 #define FLAG 0x7E
15 #define ESC 0x7D
16 #define A 0x03
17 #define C_SET 0x03
18 #define C_DISC 0x0B
19 #define C_UA OXO7
21 #define C_RR(r) (0x05 | (((r) << 7) & 0x80))
22 #define C_REJ(r) (0x01 | (((r) << 7) & 0x80))
23 #define C_I(s) ((s) << 6)
25 #define CONTROL_SIZE 5
26
27 #define STUFFER 0x20
29 #define TIME_OUT_TIME 3
30 #define MAX_NO_TIMEOUT 3
```

```
31
32 #define HEADER_AND_TAIL_SIZE 10 // more than enough
33
34 typedef enum control_frame_type {
35
      SET,
      DISC,
36
      UA,
37
      RR,
38
      REJ
39
40 } control_frame_type_t;
41
42 typedef enum state_sv_frame {
      START,
43
44
      FLAG_RCV,
45
      A_RCV,
46
      C_RCV,
      RR_RCV
47
      REJ_RCV,
48
      BCC_OK,
49
      STOP
50
51 } state_sv_frame_t;
52
53 typedef enum state_info_rcv {
54
      I_START,
55
      I_GOT_FLAG,
      I_IGNORE,
56
      I_GOT_A,
57
      I_GOT_C,
58
      I_GOT_BCC1,
59
      I_DATA_COLLECTION,
60
      I_GOT_ESC,
61
      I_GOT_END_FLAG,
62
      I_TEST_DUP_RR,
63
      I_TEST_DUP_REJ,
64
      I_RR_DONT_STORE,
66
      I_RR_STORE,
67
      I_REJ,
      I_STOP
68
69 } state_info_rcv_t;
70
71 static struct termios oldtio;
72 static volatile int g_count = 0;
73
74 static uint8_t S = 0;
75 static uint8_t next_S = 0;
76 static uint8_t R = 0;
77
78 static void control_frame_builder(control_frame_type_t cft, uint8_t msg[]){
      msg[0] = FLAG;
79
      msg[1] = A;
80
81
      switch (cft) {
82
      case SET:
83
          msg[2] = C_SET;
84
          break;
85
86
87
      case DISC:
          msg[2] = C_DISC;
88
89
          break;
90
      case UA:
91
         msg[2] = C_UA;
92
          break;
93
94
```

```
case RR:
95
            msg[2] = C_RR(R);
96
            break;
97
       case REJ:
99
            msg[2] = C_REJ(R);
100
101
            break;
102
       default:
103
           break;
104
105
106
       msg[3] = msg[1] ^ msg[2];
107
       msg[4] = FLAG;
109 }
110
static int update_state_rr_rej(state_sv_frame_t *state, uint8_t byte) {
112
       if (state == NULL) {
113
           return 1;
114
115
       switch (*state) {
116
117
118
            case START:
119
                if (byte == FLAG) *state = FLAG_RCV;
120
                else *state = START;
121
                break;
122
            case FLAG_RCV:
123
                if (byte == A) *state = A_RCV;
124
                else *state = START;
125
                break;
126
127
            case A_RCV:
128
129
                if ((byte & 0x0F) == 0x05) *state = RR_RCV;
130
                else if ((byte & 0x0F) == 0x01) *state = REJ_RCV;
131
                else *state = START;
132
                next_S = (byte >> 7) & 0x01;
133
                break;
134
            case RR_RCV:
135
                if (byte == (A^C_RR(next_S))) *state = BCC_OK;
136
                else if (byte == FLAG) *state = FLAG_RCV;
137
                else *state = START;
138
                break;
139
            case REJ_RCV:
141
                if (byte == (A^C_REJ(next_S))) *state = BCC_OK;
142
                else if (byte == FLAG) *state = FLAG_RCV;
143
                else *state = START;
144
                break;
145
146
            case BCC_OK:
147
                if (byte == FLAG) *state = STOP;
148
                else *state = START;
149
                break;
150
151
            case STOP:
152
153
               break;
154
            default:
155
               printf("ERROR: not supposed to reach this\n");
156
                break;
157
158
       }
```

```
159
160
       return 0;
161 }
162
163 static int update_state_set_ua(uint8_t c, state_sv_frame_t *state, uint8_t byte) {
       if (state == NULL) {
164
            return 1;
165
166
167
       switch (*state) {
168
            case START:
169
                if (byte == FLAG) {
170
                     *state = FLAG_RCV;
171
173
                break;
174
            case FLAG_RCV:
175
                if (byte == A) {
176
                     *state = A_RCV;
177
                } else if (byte != FLAG) {
178
                     *state = START;
179
180
181
                 break;
182
            case A_RCV:
                if (byte == c) {
184
                     *state = C_RCV;
185
                } else if (byte == FLAG) {
186
                     *state = FLAG_RCV;
187
                } else {
188
                     *state = START;
189
                }
190
191
                break;
192
            case C_RCV:
194
                if (byte == (A^c)) {
195
                     *state = BCC_OK;
                } else if (byte == FLAG) {
196
                     *state = FLAG_RCV;
197
                } else {
198
                     *state = START;
199
200
201
                break;
202
            case BCC_OK:
203
                if (byte == FLAG) {
204
205
                     *state = STOP;
                } else {
206
                     *state = START;
207
                }
208
                break;
209
210
            case STOP:
211
212
                break;
213
            default:
                printf("ERROR: not supposed to reach this\n");
215
216
                break;
217
218
219
       return 0;
220
221 }
222
```

```
223 static int update_state_info_rcv(state_info_rcv_t *state, uint8_t byte){
       switch (*state){
225
            case (I_START):
                if (byte == FLAG) *state = I_GOT_FLAG;
227
                else *state = I_IGNORE;
228
229
                break:
230
           case (I_GOT_FLAG):
231
                if (byte == FLAG) *state = I_GOT_FLAG;
232
                else if (byte == A) *state = I_GOT_A;
233
                else *state = I_IGNORE;
234
                break;
235
236
           case (I_IGNORE):
237
                if (byte == FLAG) *state = I_GOT_FLAG;
238
239
                else *state = I_IGNORE;
                break;
240
241
           case (I_GOT_A):
242
                if (byte == C_I(R)) * state = I_GOT_C;
243
                else *state = I_IGNORE;
244
245
                break;
246
247
            case (I_GOT_C):
                if (byte == (C_I(R)^A)) *state = I_GOT_BCC1;
248
                else *state = I_IGNORE;
249
                break;
250
251
           case (I_GOT_BCC1):
252
                if (byte == ESC) *state = I_GOT_ESC;
253
                else *state = I_DATA_COLLECTION;
254
                break;
255
256
            case (I_DATA_COLLECTION):
257
                if (byte == FLAG) *state = I_GOT_END_FLAG;
258
259
                else if (byte == ESC) *state = I_GOT_ESC;
260
                else *state = I_DATA_COLLECTION;
261
                break;
262
           case (I_GOT_ESC):
263
                *state = I_DATA_COLLECTION;
264
                break;
265
266
            case (I_GOT_END_FLAG):
267
                if (byte) *state = I_TEST_DUP_RR; // byte = is bcc2 valid ?
                else *state = I_TEST_DUP_REJ;
269
270
                break;
271
            case (I_TEST_DUP_RR):
272
                if (byte) *state = I_RR_DONT_STORE; // byte = is dup ?
273
                else *state = I_RR_STORE;
274
                break;
275
276
            case (I_TEST_DUP_REJ):
277
                if (byte) *state = I_RR_DONT_STORE; // byte = is dup ?
                else *state = I_REJ;
279
               break;
280
281
            case (I_RR_DONT_STORE):
282
                *state = I_START;
283
                break;
284
285
           case (I_RR_STORE):
286
```

```
*state = I_STOP;
287
                break;
288
289
            case (I_REJ):
                 *state = I_START;
291
                break;
292
293
            case (I_STOP):
294
                break;
295
296
            default:
297
298
                break;
299
300
301
       return 0;
302 }
303
304 static void time_out() {
      printf("alarme # %d\n", g_count);
305
       g_count++;
306
307 }
308
309 static int setup_alarm() {
310
       struct sigaction new;
311
       sigset_t smask;
312
       if (sigemptyset(&smask) == -1) {
313
            perror ("sigsetfunctions");
314
            return 1;
315
316
317
       new.sa_handler = time_out;
318
       new.sa_mask = smask;
319
       new.sa_flags = 0;
320
321
322
       if (sigaction(SIGALRM, &new, NULL) == -1) {
323
            perror ("sigaction");
324
            return 1;
325
326
       return 0;
327
328 }
329
330 static int common_open(int porta) {
       int fd = -1;
331
332
       struct termios newtio;
333
334
       Open serial port device for reading and writing and not as controlling tty
335
       because we don't want to get killed if linenoise sends CTRL-C.
336
337
338
       char buffer[20];
339
       if (sprintf(buffer, "/dev/ttyS%d", porta) < 0) {</pre>
340
            perror("");
341
342
            return -1;
       }
343
344
345
       fd = open(buffer, O_RDWR | O_NOCTTY );
346
       if (fd < 0) {</pre>
347
           perror(buffer);
348
            return -1;
349
350
```

```
351
       if (tcgetattr(fd, &oldtio) == -1) { /* save current port settings */
352
           perror("tcgetattr");
353
           return -1;
354
355
356
       bzero(&newtio, sizeof(newtio));
357
       newtio.c_cflag = BAUDRATE | CS8 | CLOCAL | CREAD;
358
       newtio.c_iflag = IGNPAR;
359
       newtio.c_oflag = 0;
360
361
       /* set input mode (non-canonical, no echo,...) */
362
       newtio.c_lflag = 0;
363
364
                               = 0;
                                       /* inter-character timer unused */
365
       newtio.c_cc[VTIME]
366
       newtio.c_cc[VMIN]
                               = 1;
                                       /* blocking read until 1 char received */
367
       tcflush(fd, TCIOFLUSH);
368
369
       if (tcsetattr(fd,TCSANOW,&newtio) == -1) {
370
           perror("tcsetattr");
371
            return -1;
372
373
374
       printf("New termios structure set\n");
376
       return fd;
377
378 }
379
380 static int common_close(int fd) {
       if (tcsetattr(fd, TCSANOW, &oldtio) == -1) {
381
           perror("tcsetattr");
382
           close(fd);
383
           return -1;
384
385
386
387
       return close(fd);
388 }
389
390 static void R_invert(){
       R = ((!R) << 7) >> 7;
391
392 }
393
int llopen(int porta, type_t type) {
       state_sv_frame_t state;
395
       int fd = common_open(porta);
396
       if (fd < 0) {</pre>
397
           printf("Failed to open serial port.\n");
398
           return -1;
399
400
401
       printf("%d opened fd\n", fd);
402
403
       uint8_t set[CONTROL_SIZE];
404
       control_frame_builder(SET, set);
405
       uint8_t ua[CONTROL_SIZE];
407
408
       control_frame_builder(UA, ua);
409
       if (setup_alarm() != 0) {
410
           common_close(fd);
411
           return -1;
412
413
414
       g_count = 0;
```

```
415
       switch (type) {
416
       case TRANSMITTER:;
417
            int ua_received = FALSE;
419
            int res;
            while (g_count < MAX_NO_TIMEOUT && !ua_received) {</pre>
420
                state = START;
421
422
                res = write(fd, set, CONTROL_SIZE * sizeof(uint8_t));
423
                if (res == -1) {
424
                     printf("llopen() -> write() TRANSMITTER error\n");
425
426
                     common_close(fd);
                     return -1;
427
428
429
                printf("SET sent.\n");
430
                printf("%d bytes written\n", res);
431
                alarm(TIME_OUT_TIME);
432
433
                int timed_out = FALSE;
434
                while (!timed_out && state != STOP) {
435
                     uint8_t byte_read = 0;
436
437
438
                     res = read(fd, &byte_read, 1);
                     if (res == 1) {
                         if (update_state_set_ua(C_UA, &state, byte_read) != 0) {
440
                              common_close(fd);
441
                              alarm(0);
442
                              return -1;
443
                         }
444
                         ua_received = (state==STOP);
445
446
                     } else if (res == -1) {
447
                         timed_out = TRUE;
448
449
450
                     } else {
451
                         printf("DEBUG: not supposed to happen\n");
452
                }
453
454
                alarm(0);
455
456
457
            if (ua_received) {
458
                printf("UA received.\n");
459
                printf("ACK\n");
460
461
            } else {
                common_close(fd);
462
                return -1;
463
464
465
            break;
466
467
       case RECEIVER:
468
            alarm(TIME_OUT_TIME * MAX_NO_TIMEOUT);
469
            state = START;
470
            while (state != STOP) {
471
                uint8_t byte_read = 0;
472
473
                res = read(fd, &byte_read, 1);
474
                if (res == 1) {
475
                     if (update_state_set_ua(C_SET, &state, byte_read) != 0) {
476
                         common_close(fd);
477
                         alarm(0);
478
```

```
479
                         return -1;
480
                } else if (res == -1) {
481
                     if (g_count > 0) {
                         printf("llopen timedout\n");
483
                     } else {
484
                         printf("llopen() -> read() RECEIVER error\n");
485
486
                     common_close(fd);
487
                     alarm(0);
488
489
                     return -1;
                } else {
490
                     printf("DEBUG: not supposed to happen\n");
491
                }
            }
493
494
            printf("SET received.\n");
495
            if (write(fd, ua, CONTROL_SIZE) < 0) {</pre>
496
                printf("llopen() -> write() RECEIVER error\n");
497
                 common_close(fd);
498
                 alarm(0);
499
                return -1;
500
501
            }
502
503
            printf("UA sent.\n");
            printf("ACK\n");
504
            alarm(0);
505
            break;
506
507
508
       return fd;
509
510 }
511
512 int llclose(int fd, type_t type) {
       state_sv_frame_t state;
513
514
       uint8_t disc[CONTROL_SIZE];
515
       control_frame_builder(DISC, disc);
516
       uint8_t ua[CONTROL_SIZE];
517
       control_frame_builder(UA, ua);
518
519
       int res = 0;
520
       int disc_received = FALSE;
521
       g_count = 0;
522
523
524
       switch (type) {
525
       case TRANSMITTER:
            while (g_count < MAX_NO_TIMEOUT && !disc_received) {</pre>
526
                 state = START;
527
528
                res = write(fd, disc, CONTROL_SIZE * sizeof(uint8_t));
529
                 if (res == -1) {
530
                     printf("llclose() -> write() TRANSMITTER error\n");
531
                     return -1;
532
533
                 printf("DISC sent.\n");
534
535
                printf("%d bytes written\n", res);
536
                 alarm(TIME_OUT_TIME);
537
538
                int timed_out = FALSE;
539
                 while (!timed_out && state != STOP) {
540
                     uint8_t byte_read = 0;
541
542
```

```
res = read(fd, &byte_read, 1);
543
                     if (res == 1) {
544
                          if (update_state_set_ua(C_DISC, &state, byte_read) != 0) {
545
                              common_close(fd);
546
547
                              alarm(0);
548
                              return -1;
                         }
549
                         disc_received = (state==STOP);
550
551
                     } else if (res == -1) {
552
                         timed_out = TRUE;
553
554
555
                         printf("DEBUG: not supposed to happen\n");
                     }
557
                }
558
559
                alarm(0);
560
            }
561
562
            if (disc_received) {
563
                printf("DISC received.\n");
564
565
                res = write(fd, ua, CONTROL_SIZE * sizeof(uint8_t));
566
                printf("UA sent.\n");
            } else {
567
568
                printf("DISC not received.\n");
569
570
571
            break;
572
       case RECEIVER:
573
            alarm(TIME_OUT_TIME * MAX_NO_TIMEOUT);
574
            state = START;
575
            while (state != STOP) {
576
                uint8_t byte_read = 0;
577
578
579
                res = read(fd, &byte_read, 1);
580
                if (res == 1) {
                     if (update_state_set_ua(C_DISC, &state, byte_read) != 0) {
581
                         common_close(fd);
582
                         alarm(0);
583
                         return -1;
584
585
                     disc_received = (state==STOP);
586
                } else if (res == -1) {
587
                     if (g_count > 0) {
                         printf("llclose timedout\n");
589
                     } else {
590
                         printf("llclose() -> read() RECEIVER error\n");
591
                     }
502
                     alarm(0);
593
                     common_close(fd);
594
                     return -1;
595
                     break;
596
                } else {
597
                     printf("DEBUG: not supposed to happen\n");
598
                }
599
            }
600
601
            alarm(0);
602
603
            if (res != -1) {
604
                printf("DISC received.\n");
605
606
                int ua_received = FALSE;
```

```
g_count = 0;
607
                while (g_count < MAX_NO_TIMEOUT && !ua_received) {</pre>
608
                     state = START;
                     res = write(fd, disc, CONTROL_SIZE * sizeof(uint8_t));
611
                     if (res == -1) {
612
                         printf("llclose() -> write() RECEIVER error\n");
613
                         alarm(0);
614
                         return -1;
615
616
                     printf("DISC sent.\n");
617
                     printf("%d bytes written\n", res);
618
619
                     alarm(TIME_OUT_TIME);
621
622
                     int timed_out = FALSE;
                     while (!timed_out && state != STOP) {
623
                         uint8_t byte_read = 0;
624
625
                         res = read(fd, &byte_read, 1);
626
                         if (res == 1) {
627
                              if (update_state_set_ua(C_UA, &state, byte_read) != 0) {
628
629
                                  common_close(fd);
630
                                  alarm(0);
631
                                  return -1;
                              }
632
                              ua_received = (state==STOP);
633
634
                         } else if (res == -1) {
635
                              timed_out = TRUE;
636
637
                         } else {
638
                              printf("DEBUG: not supposed to happen\n");
639
640
641
                     }
642
643
                     alarm(0);
                }
644
645
                if (ua_received) {
646
                     printf("UA received.\n");
647
648
            }
649
650
651
            break;
652
653
654
       res = common_close(fd);
655
656
       return res;
657 }
658
659 int message_stuffing(uint8_t in_msg[], unsigned int in_msg_size, uint8_t **
       out_msg){
660
       int size_counter = 0;
661
662
       *out_msg = malloc(in_msg_size*2);
663
664
      uint8_t * out_message = * out_msg;
665
       for (int i = 0; i < in_msg_size; i++){</pre>
666
            switch (in_msg[i]){
667
            case FLAG:
668
                out_message[size_counter++] = ESC;
669
```

```
out_message[size_counter++] = FLAG ^ STUFFER;
670
671
            case ESC:
672
                out_message[size_counter++] = ESC;
                out_message[size_counter++] = ESC ^ STUFFER;
674
675
676
            default:
                out_message[size_counter++] = in_msg[i];
677
                break:
678
679
680
681
       return size_counter;
682 }
683
684 int message_destuffer(uint8_t in_msg[], unsigned int in_msg_size, uint8_t **
       out_msg){
685
       int size_counter = 0;
686
       *out_msg = malloc(in_msg_size);
687
688
       uint8_t * out_message = * out_msg;
689
690
691
       for (int i = 0; i < in_msg_size; i++){</pre>
            if (in_msg[i] == ESC){
692
                out_message[size_counter] = (in_msg[++i] ^ STUFFER);
694
            } else {
                out_message[size_counter] = in_msg[i];
695
696
697
            size_counter++;
698
699
       return size_counter;
700
701 }
702
703 uint8_t bcc2_builder(uint8_t msg[], unsigned int msg_size){
704
       if (msg_size == 1) {
705
706
            return msg[0];
707
       } else if ( msg_size < 0) {</pre>
            return 0;
708
709
710
       uint8_t ret = msg[0];
711
712
       for (int i = 1; i < msg_size; i++){</pre>
713
            ret ^= msg[i];
715
716
717
       return ret;
718 }
719
720 int llwrite(int fd, uint8_t * buffer, int length){
721
       int write_successful = 0;
722
723
       int ret = 0;
       uint8_t bcc2 = bcc2_builder(buffer, length);
724
       uint8_t *unstuffed_msg = malloc((length+1) * sizeof(uint8_t));
725
       memcpy(unstuffed_msg, buffer, length);
726
727
       unstuffed_msg[length] = bcc2;
       uint8_t *stuffed_msg = NULL;
728
       int stuffed_msg_len = message_stuffing(unstuffed_msg, length+1, &stuffed_msg);
729
       free(unstuffed_msg);
730
       int total_msg_len = stuffed_msg_len + CONTROL_SIZE;
731
       uint8_t *info_msg = malloc(total_msg_len);
732
```

```
733
       info_msg[0] = FLAG;
734
        info_msg[1] = A;
735
       info_msg[2] = C_I(S);
736
       info_msg[3] = A ^ C_I(S);
737
       \verb|memcpy(&(info_msg[4]), stuffed_msg, stuffed_msg_len);|\\
738
       info_msg[total_msg_len-1] = FLAG;
739
740
       setup_alarm();
741
       g_count = 0;
742
743
       while(!write_successful && g_count < MAX_NO_TIMEOUT) {</pre>
744
745
            printf("---- TASK: WRITING MESSAGE\n");
746
747
            if (write(fd, info_msg, total_msg_len * sizeof(uint8_t)) == -1) {
748
                 printf("llwrite() -> write() error\n");
749
                 free(info_msg);
750
                free(stuffed_msg);
751
                return -1;
752
753
754
755
            printf("---- TASK: DONE\n");
756
757
            uint8_t byte_read = 0;
758
            int res = 0;
            state_sv_frame_t state = START;
759
760
            printf("---- TASK: READING REPLY\n");
761
762
            alarm(TIME_OUT_TIME);
763
764
            while(state != STOP){
765
                res = read(fd, &byte_read, 1);
766
767
                if (res == -1) {
768
769
                     write_successful = 0;
770
                     break;
                }
771
772
                 update_state_rr_rej(&state, byte_read);
773
                printf("BYTE: 0x%x; STATE: %d\n", byte_read, state);
774
775
                 if (state == RR_RCV) {
776
777
                     write_successful = 1;
                 } else if (state == REJ_RCV) {
778
                     write_successful = 0;
                }
780
            }
781
782
            printf("---- TASK: DONE\n");
783
784
785
       alarm(0);
786
787
       S = next_S;
788
789
       free(info_msg);
790
       free(stuffed_msg);
791
792
       if (g_count >= MAX_NO_TIMEOUT) {
793
            ret = -1;
794
       } else {
795
796
           ret = total_msg_len;
```

```
797
798
799
       return ret;
800 }
801
802 int llread(int fd, uint8_t *buffer) {
803
       state_info_rcv_t state;
804
       uint8_t byte_read = 0;
805
       uint8_t data_read[DATA_PACKET_MAX_SIZE * 2 + HEADER_AND_TAIL_SIZE];
806
807
       int msg_size = 0;
808
       uint8_t *unstuffed_msg = NULL;
809
       int unstuffed_size = 0;
810
811
812
       setup_alarm();
813
       g_count = 0;
814
       state = I_START;
815
816
       printf("--- NEW READ ---\n");
817
818
819
       while (state != I_STOP){
820
            printf("--- TRY READ ---\n");
821
822
            alarm(TIME_OUT_TIME * MAX_NO_TIMEOUT);
823
824
            msg\_size = 0;
825
            int rcv_s = -1;
826
827
            while (state != I_GOT_BCC1){
828
                printf("PHASE 1 ; START_STATE : %d ; ", state);
829
                if (read(fd, &byte_read, 1) == -1) {
830
                     printf("llread() -> read() 1. error.\n");
831
832
                     alarm(0);
833
                     free(unstuffed_msg);
834
                     return -1;
                }
835
836
                if (g_count) {
837
                     alarm(0);
838
                     free(unstuffed_msg);
839
                     return -1;
840
841
                if (state == I_GOT_C) rcv_s = byte_read >> 6;
842
                update_state_info_rcv(&state, byte_read);
843
                printf("END_STATE : %d\n", state);
844
845
846
            while(state != I_GOT_END_FLAG) {
847
                printf("PHASE 2 ; START_STATE : %d ; ", state);
848
                if (read(fd, &byte_read, 1) == -1) {
849
                     printf("llread() -> read() 2. error.\n");
850
                     alarm(0);
851
                     free(unstuffed_msg);
852
853
                     return -1;
                }
854
855
                if (g_count) {
856
                     alarm(0);
857
                     free(unstuffed_msg);
858
                     return -1;
859
860
```

```
861
                update_state_info_rcv(&state, byte_read);
                data_read[msg_size] = byte_read;
863
                msg_size++;
                printf("BYTE : 0x%x ; END_STATE : %d\n", byte_read, state);
           }
865
866
            unstuffed_size = 0;
867
           uint8_t rej_msg[CONTROL_SIZE];
868
           uint8_t rr_msg[CONTROL_SIZE];
869
870
871
            free(unstuffed_msg);
            unstuffed_size = message_destuffer(data_read, msg_size-1, &unstuffed_msg);
872
873
           while (state != I_STOP && state != I_START){
875
                printf("PHASE 3 ; START_STATE : %d ; ", state);
876
877
                uint8_t res = 0;
878
879
                switch(state){
880
                    case (I_GOT_END_FLAG):
881
                         res = unstuffed_msg[unstuffed_size-1] == bcc2_builder(
882
       unstuffed_msg, unstuffed_size-1);
883
                         break;
                    case (I_TEST_DUP_REJ):
                         res = rcv_s != R;
886
887
                         break:
888
                    case (I_TEST_DUP_RR):
889
                         res = rcv_s != R;
890
                         break;
891
892
                    case (I_RR_DONT_STORE):
893
                         R_invert();
                         control_frame_builder(RR, rr_msg);
895
                         if (write(fd, rr_msg, CONTROL_SIZE) == -1) {
896
897
                             printf("llread() -> write() 1. error.\n");
898
                             alarm(0);
                             free(unstuffed_msg);
899
                             return -1;
900
                         }
901
                         break;
902
903
                    case (I_RR_STORE):
904
                         R_invert();
                         control_frame_builder(RR, rr_msg);
                         memcpy(buffer, unstuffed_msg, unstuffed_size-1);
907
                         if (write(fd, rr_msg, CONTROL_SIZE) == -1) {
908
                             printf("llread() -> write() 2. error.\n");
ana
                             alarm(0);
910
                             free(unstuffed_msg);
911
                             return -1;
912
                         }
913
                         break;
914
                    case (I_REJ):
916
                         control_frame_builder(REJ, rej_msg);
917
                         if (write(fd, rej_msg, CONTROL_SIZE) == -1) {
918
                             printf("llread() -> write() 3. error.\n");
919
                             alarm(0);
920
                             free(unstuffed_msg);
921
                             return -1;
922
923
```

```
break;
924
925
                     case (I_STOP):
926
927
                          break;
                     case (I_START):
929
                         break;
930
931
                     default:
932
                         printf("NOT SUPPOSED TO REACH THIS\n");
933
                         break;
934
935
                 update_state_info_rcv(&state, res);
936
                printf("RES : %d ; END_STATE : %d\n", res, state);
937
            }
938
       }
939
940
       alarm(0);
941
942
       free(unstuffed_msg);
943
944
945
       return msg_size;
946 }
```

Listing 6: linklayer.c

10.2 Eficiência em função de 'a'

N.º total bytes	10968
N.º total bits	87744
C - Baudrate (bit/s)	38400
Packet size (bytes)	100
Tf (s)	0.020833333

Tprop (ms)	а	Tempo medido (s)	R medido (bits/s)	S medido (R/C)	S medida	S teórica	
5 0.24	0.24	3.9103	22439.19904	0.584354142	0.588166106	0.675675676	
		3.9146	22414.55066	0.583712257			
		3.834	22885.759	0.595983307			
		3.8542	22765.81392	0.592859737			
		3.9132	22422.56976	0.583921088			
20	0.96	8.385	10464.40072	0.272510435	0.272496799	0.342465753	
		8.3891	10459.28646	0.272377251			
		8.3843	10465.27438	0.272533187			
		8.3844	10465.14956	0.272529937			
		8.3843	10465.27438	0.272533187			
40	1.92	13.067	6714.930742	0.174867988	0.174874145	0.20661157	
		13.0648	6716.061478	0.174897434			
		13.0662	6715.341874	0.174878695			
		13.0669	6714.98213	0.174869326			
		13.0678	6714.519659	0.174857283			
60	2.88	17.7466	4944.271015	0.128757058	0.128759525	0.147928994	
		17.7452	4944.661091	0.128767216			
		17.7485	4943.741725	0.128743274			
		17.745	4944.716822	0.128768667			
		17.746	4944.438183	0.128761411			
80 3.84	80 3.84	22.4271	3912.40954	0.101885665	0.101888664	0.115207373	
			22.4244	3912.880612	0.101897933		
		22.4272	3912.392095	0.101885211			
		22.4277	3912.304873	0.101882939			
		22.4258	3912.636339	0.101891571			
100	4.8	27.1065	3237.009573	0.084297124	0.084295072	0.094339623	
		27.1072	3236.925983	0.084294947			
		27.1066	3236.997632	0.084296813			
		27.109	3236.711055	0.08428935			
		27.1065	3237.009573	0.084297124			

10.3 Eficiência em função de FER

N.º total bytes	10968
N.º total bits	87744
C - Baudrate	38400
Packet size (byte	100
Tf	0.020833333
Tprop	0.005
a	0.24

Probabilidade de erro em cada trama	Tempo medido (s)	R medido (bits/s)	S medida (R/C)	S medida	S teórica
truma	5.1894	16908.3131	0.440320654	0.444216044	0.662162162
0.02	5.1345	17089.10313	0.445028727		0.002.02.02
	5.1851	16922.33515	0.440685811		
	5.0141	17499.45155	0.455714884		
	5.2011	16870.27744	0.439330142		
	5.2426	16736.73368	0.43585244	0.437880091	0.648648649
0.04	5.2312	16773.20691	0.436802263		0.0.00
	5.2279	16783.79464	0.437077985		
	5.2011	16870.27744	0.439330142		
	5.1892	16908.96477	0.440337624		
	5.7261	15323.51863	0.399049964	0.400102558	0.608108108
	5.7189	15342.81068	0.399552361		
0.1	5.7023	15387.47523	0.400715501		
	5.6933	15411.79983	0.401348954		
	5.7147	15354.08683	0.399846011		
	5.9496	14747.88221	0.384059433	0.384372322	0.574324324
	5.9487	14750.11347	0.384117538		
0.15	5.9369	14779.43034	0.384880999		
	5.9201	14821.37126	0.38597321		
	5.9687	14700.68859	0.382830432		
0.2	9.1329	9607.463128	0.250194352	0.250253184	0.540540541
	9.1201	9620.947139	0.250545498		
	9.1388	9601.260559	0.250032827		
	9.1393	9600.735286	0.250019148		
	9.1227	9618.205137	0.250474092		
	9.5778	9161.185241	0.238572532	0.236351215	0.506756757
	9.2341	9502.1713	0.247452378		
0.25	9.6456	9096.790246	0.236895579		
	9.9673	8803.18642	0.229249646		
	9.9527	8816.100154	0.229585942		
	20.4503	4290.597204	0.111734302	0.111694152	0.405405405
0.4	20.8563	4207.074121	0.109559222		
	20.6345	4252.295912	0.110736873		
	20.1297	4358.932324	0.113513863		
	20.2344	4336.377654	0.112926501		
0.5	24.9386	3518.401193	0.091625031	0.092012363	0.337837838
	24.8567	3529.993925	0.091926925		
	24.6453	3560.273156	0.092715447		
	24.7844	3540.291474	0.09219509		
	24.9456	3517.413893	0.09159932		
0.6	40.002	2193.490325	0.057122144	0.057280818	0.27027027
	40.3425	2174.976761	0.05664002		
	39.8787	2200.272326	0.057298758		
	40.0154	2192.755789	0.057103015		
	39.2341	2236.421888	0.058240153		