

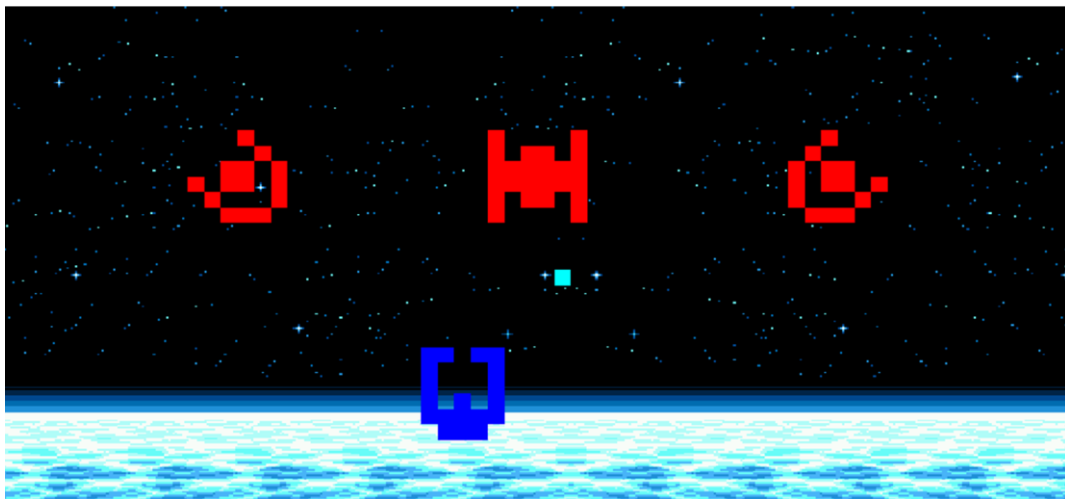
ARQUITETURA DE COMPUTADORES

LETI

IST-TAGUSPARK

RELATÓRIO DO PROJETO

BATALHA ESPACIAL



GRUPO 14:

Diogo Lopes N°96732

Francisco Silva N°97366

Luís Semedo N°96754

1. Introdução

Este projeto surge no âmbito da cadeira de Arquitetura de Computadores, onde nos é proposto programar um jogo de batalha espacial em linguagem Assembly, usando o PEPE-16 (Processador Especial Para Ensino – 16 bits), com o objetivo de pormos em prática o conhecimento adquirido sobre a cadeira, nomeadamente programação em linguagem Assembly, periféricos e interrupções.

O jogador tem como objetivo acertar no máximo número de naves inimigas possíveis até alcançar 100 de pontuação. Por cada nave em que acerta o jogador ganha 5 pontos. Por outro lado, se deixar as naves inimigas chegarem ao fundo do ecrã perde 10 pontos.

O jogador perde o jogo se colidir com algumas das naves inimigas ou se a pontuação chegar a 0.

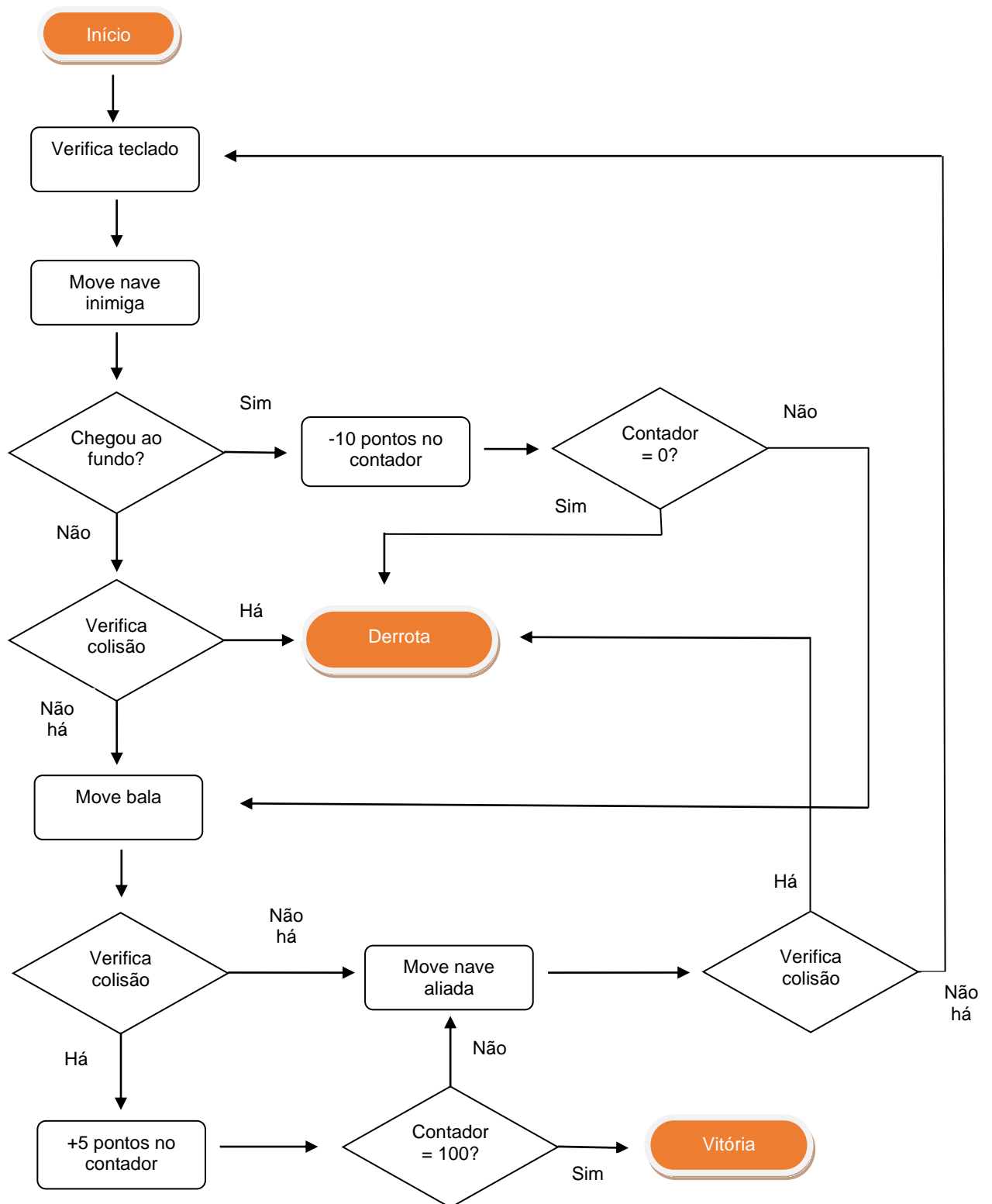
Tecla	Ação
0	Move nave Noroeste
1	Move nave Norte
2	Move nave Nordeste
4	Move nave Oeste
5	Dispara Bala
6	Move nave Este
8	Move nave Sudoeste
9	Move nave Sul
A	Move nave Sudeste
7	Fim voluntário jogo
B	Início/Pausa jogo

Figura 1 - Instruções do teclado

Na secção seguinte apresentamos a estrutura do software. Posteriormente, na secção 3, tiramos conclusões acerca da elaboração do projeto, nomeadamente em relação ao código realizado, aos objetivos que conseguimos concluir e aos que não concretizámos.

2. Conceção e Implementação

2.1. Software



2.2. Rotinas e Interrupções

TECLADO – a rotina do teclado é idêntica à do relatório com a ligeira diferença que é desbloqueado e tem outra rotina lá dentro que chama as funções de cada tecla.

BACKG – rotina que coloca o cenário desejado ao comparar o conteúdo de uma variável de seleção SWITCH_BACKG. Coloca o cenário de inicialização/pausa, modo de jogo, vitória e derrota.

ESCOLHA_SOM – o seu modo de funcionamento é idêntico ao da rotina BACKG. A sua variável de seleção é SWITCH_SOM, e escolhe o som da inicialização, disparo, colisão, derrota e vitória.

DES_OBJ – esta rotina serve para desenhar uma imagem no pixelscreen se receber registos com informações referentes à coordenada do X, do Y, número de pixéis, constante para a cor que servirá para comparar dentro desta mesma função, um switch para identificar se o objetivo é para ligar (1) ou desligar (8) o objeto em questão e um modelo que serve para adicionar ao X e Y de forma a imprimir uma figura linha a linha.

DES_BALA – serve para desenhar a primeira aparência da bala e colocar as coordenadas dentro da string BALA1 para depois ser animada na rotina de interrupção.

ROT_MOVIMENTO – desliga a nave na posição atual, avalia a tecla que foi premida, conforme a tecla escolhe qual a direção que a nave avançar, muda as coordenadas principais e volta a desenhar a nave nesta nova posição.

SCOREBOARD_AD_SUB – se o valor do R1 que entra nesta rotina for 3, esta irá adicionar 5 ao contador, caso não seja 3 irá subtrair 10 ao contador. Devido ao contador não fazer a conversão para decimal são necessárias verificações para certos casos como os de o contador ser 100, 95, 5 e 0 nas quais os valores são inseridos manualmente na variável do contador. Também se avalia se o jogador ganhou o jogo ou perdeu por pontos ao comparar o novo valor a ser colocado e tomando a devida ação.

LIGA_INT_INIM_BALAS – esta rotina serve de interruptor para as variáveis de estado das interrupções, fazendo com que estas sejam suspensas até que a tecla B seja premida de novo. Ao mesmo tempo irá também colocar um cenário de pausa.

ROT_INT_0 | ROT_INT_1 – nas interrupções serão averiguados os valores das variáveis de estado ATIVA_INT_BALA e ATIVA_INT_INIM e caso estejam a 1, as balas e as naves inimigas serão animadas.

ANIMA_INIM – as naves serão animadas todas ao mesmo tempo nesta rotina. As naves das extremidades terão as suas coordenadas trocadas de forma a se movimentarem num ângulo de 45 graus para o centro do pixelscreen. Desta

forma todas as naves irão colidir no centro do ecrã onde a nave aliada é desenhada da primeira vez.

VERIFICAR_NAVE_INIM /B/C/D – de forma a saber se houve colisão de naves, cada uma destas rotinas vai verificar um canto do desenho da nave aliada e compará-lo com as atuais coordenadas das naves inimigas. A primeira rotina avalia o canto superior esquerdo, a seguinte o canto superior direito, depois o canto inferior esquerdo e por fim o canto inferior direito.

ANIMA_BALA – para animar a bala simplesmente e necessário subtrair 1 ao y atual da bala, e compará-la com o topo do pixelscreen e com as coordenadas das naves inimigas de forma a perceber se houve ou não impacto.

VERIFICAR_BALA_INIM – de forma semelhante ao funcionamento das rotinas de verificação de colisão entre nave e inimigas, nesta apenas será verificado um X e Y pois a bala é caracterizada apenas por um pixel. No caso de colisão as naves terão as suas coordenadas trocadas para as iniciais de forma a regressarem ao início do pixelscreen.

2.3. Mapa de endereçamento escolhido

Dispositivo	Endereços
RAM	0000H a 3FFFFH
PixelScreen (acesso aos comandos)	6000H e seguintes
PixelScreen (acesso à sua memória)	8000H a 80FFFH
POUT-1 (periférico de saída de 16 bits)	0A000H
POUT-2 (periférico de saída de 8 bits)	0C000H
PIN (periférico de entrada de 8 bits)	0E000H

Figura 2 - Mapa de endereços

3. Conclusões

Este trabalho consistia essencialmente num jogo de simulação de voo de uma nave espacial que tem de enfrentar 3 naves inimigas através de balas.

O jogador acumula 5 pontos de cada vez que acerta com uma bala numa nave inimiga e perde 10 caso uma das naves inimigas chegue ao fim do pixelscreen. Se o chegar a 100 pontos, ganhou o jogo e é derrotado caso o contador chegue ao 0.

O jogo que conseguimos realizar contém a maioria dos objetivos iniciais. A parte que não chegamos a resolver por completo encontra-se no conjunto das naves inimigas. No nosso trabalho as 3 naves funcionam como uma unidade, ou seja, o que afetar uma, afeta as outras duas também. Pensamos que poderíamos ter contornado este problema ao termos separado as rotinas relativas à unidade de naves em 3 módulos diferentes com mais variáveis de estado, dessa forma seria possível fazer as verificações nave a nave ao invés de estarem ligadas.

Como só usamos uma variável para as balas, só é possível estar uma no ecrã a qualquer dada altura. Apesar deste défice de munição, a bala pode ser disparada a qualquer altura do jogo, dando assim hipótese ao jogador de corrigir um erro pontaria.

A nave aliada, tem pequenas interferências no movimento que fazem com que sejam ligados pixéis aleatórios quando esta se move com uma velocidade elevada.

A única parte do projeto que está ausente é o Gerador de um número pseudoaleatório para a escolha da nave inimiga a ser desenhada.

Tomamos certas rotas diferentes do objetivo inicial, nomeadamente a chamada da rotina do movimento duas vezes de forma a que a nave se mova ligeiramente mais depressa.

Em relação a melhorias ao enunciado, pusemos mais cenários e sons, tais como um cenário de pausa, vitória e derrota. Implementámos sons para diferentes processos como inicialização do jogo, disparo, colisões, vitória e derrota.

4. Código assembly

```
;##### DIOGO LOPES - 96732 #####

;##### FRANCISCO DA SILVA - 97366 ##

;##### LUIS SEMEDO - 96754 #####


PLACE 1000H

ECRA          EQU 6000H    ; endereço do ecra e da cor vermelha do pixel

SONORO        EQU 6012H    ; endereço som

DISPLAYS      EQU 0A000H   ; endereço dos displays de 7 segmentos (periférico POUT-1)

TEC_LIN       EQU 0C000H   ; endereço das linhas do teclado (periférico POUT-2)

TEC_COL       EQU 0E000H   ; endereço das colunas do teclado (periférico PIN)

LINHA         EQU 8H       ; primeira linha a ser testada

PIXEL_Y       EQU 600AH     ; endereço da linha do pixel

PIXEL_X       EQU 600CH     ; endereço da coluna do pixel

PIX_G         EQU 6002H     ; endereço da cor verde do pixel

PIX_B         EQU 6004H     ; endereço da cor azul do pixel

ESTADO_PIXEL  EQU 6008H     ; define se o pixel está ligado

CONTADOR_MIN  EQU 0H        ; mínimo valor do contador

CONTADOR_MAX  EQU 100H      ; máximo valor do contador


L_ESQ_SUP     EQU 0H        ; limite do pixelscreen

N_LINHAS      EQU 27        ; número de linhas do ecrã

PLACE         2000H

pilha:        TABLE 100H

sp_inicial:


CONTADOR:      WORD 0000H    ; variavel do contador


SWITCH_BACKG:  WORD 2H ; identifica o cenario a ser usado

SWITCH_SOM:    WORD 1H


NAVE_xy:       string 29, 24, 19, 1, 1    ; atributos das naves, por order
```

INIM_xy: string 29, 0, 24, 0, 1; coordenada X, coordenada Y, nr de pixeis nas naves,

; 0 ou 1 para identificar se é aliado ou inimigo, e um switch para ligar/desligar

INIM2_xy: string 3, 0, 14, 0, 1

INIM3_xy: string 55, 0, 14, 0, 1

MODELO_Ax: string 0, 1, 3, 4, 0, 4, 0, 4, 0, 2, 4, 0, 1, 2, 3, 4, 1, 2, 3 ; coordenadas em relação ao pixel superior esquerdo da nave,

MODELO_Ay: string 0, 0, 0, 0, 1, 1, 2, 2, 3, 3, 3, 4, 4, 4, 4, 4, 5, 5, 5 ; ao somar os elemento da string MODELO_Ax juntamente com os elementos

; do MODELO_Ay, o pixel será ligado/desligado

MODELO_Ix: string 0, 5, 0, 2, 3, 5, 0, 1, 2, 3, 4, 5, 0, 1, 2, 3, 4, 5, 0, 2, 3, 5, 0, 5

MODELO_Iy: string 0, 0, 1, 1, 1, 1, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 4, 4, 4, 4, 5, 5

MODELO_I2x: string 3, 4, 2, 3, 5, 0, 2, 3, 5, 1, 5, 2, 3, 4

MODELO_I2y: string 0, 1, 2, 2, 2, 3, 3, 3, 3, 4, 4, 5, 5, 5

MODELO_I3x: string 2, 1, 0, 2, 3, 0, 2, 3, 5, 0, 4, 1, 2, 3

MODELO_I3y: string 0, 1, 2, 2, 2, 3, 3, 3, 3, 4, 4, 5, 5, 5

BALA1: string 0, 0, 0 ; X, Y, switch

bala_ativa: string 0 ; variavel de estado para ativar/desativar a bala

ACABA_JOGO: string 1 ;variavel de estado para acabar o jogo

HA_COLISAO: WORD 0 ;variavel de estado para verificar colisao entre bala e inimigos

MOVIMENTO: string -1,-1,0,-1,1,-1,2,2,-1,0,2,2,1,0,2,2,-1,1,0,1,1,1 ; numeros que seram adicionados as coordenadas de forma a movimentar a nave (agrupados de 2 em 2)



```
tab:                WORD rot_int_0                ; rotina de atendimento da interrupção balas

                                WORD rot_int_1                ; rotina de atendimento da interrupção
inimigos

ativa_int_inim:      WORD 0H                        ; variavel de estado para a
interrupcao dos inimigos

ativa_int_bala:      WORD 0H                        ; variavel de estado para a
interrupcao das balas


;#####

;#                                Teclas                                #

;#####

; conjunto de variaveis para comparacao na funcao_tecla


TECLA_0 EQU 0H
TECLA_1 EQU 1H
TECLA_2 EQU 2H
TECLA_3 EQU 3H
TECLA_4 EQU 4H
TECLA_5 EQU 5H
TECLA_6 EQU 6H
TECLA_7 EQU 7H
TECLA_8 EQU 8H
TECLA_9 EQU 9H
TECLA_A EQU 0AH
TECLA_B EQU 0BH
TECLA_C EQU 0CH
TECLA_D EQU 0DH
TECLA_E EQU 0EH
TECLA_F EQU 0FH


;#####

;#                                Código                                #

;#####
```



```
; O programa é iniciado com o background do start, um som de inicializacao, o SP inicial  
e a tabela de interrupcoes;
```

```
; depois o programa entra num ciclo para buscar uma tecla
```

```
PLACE      0H
```

```
init:
```

```
    MOV BTE, tab
```

```
    MOV SP, sp_inicial
```

```
    EI0
```

```
    EI1
```

```
    EI
```

```
    CALL desenha_nave
```

```
    CALL backg      ; chama rotina que mete o fundo do ecra
```

```
    CALL escolha_som      ; chama a rotina do som
```

```
    MOV R1, 3
```

```
    CALL scoreboard_ad_sub ; finalizar o contador
```

```
main:
```

```
    MOV R1, ACABA_JOGO      ; verifica se a variavel de estado para acabar o  
jogo foi ativada
```

```
    MOVB R2, [R1]
```

```
    CMP R2, 0
```

```
    JZ main
```

```
    CALL teclado ; chama a rotina do teclado uma vez e repete o ciclo
```

```
    JMP main
```

```
#####
```

```
##                      Teclado                      #
```

```
#####
```

```
; funcao que testa as 4 linhas do teclado de cada vez de forma a ao tornar o teclado  
bloqueante
```

```
; ao premir uma tecla esta vai ser convertida para a respetiva posicao em hexadecimal
```

```
; dentro desta funcao será também chamada outra rotina que ira decidir que acao sera  
tomada tendo em conta a tecla premida
```

```
teclado:
```

```
    MOV R2, TEC_LIN      ; endereço do periférico das linhas (saida)
```

```
    MOV R3, TEC_COL      ; endereço do periférico das colunas (entrada)
```

```
MOV R5, LINHA      ; primeira linha a ser testada

MOV R6, 0

MOV R7, 0

MOV R1, 0

ciclo_teclado:

MOV R6, 0           ; registo da linha e que guardará o valor da tecla

MOV R7, 0           ; registo da coluna

CMP R5, 1           ; compara se chegou à ultima

JZ   desbloqueia    ; quando a linha chegar a ultima a ser testada o teclado
desbloqueia

SHR R5, 1           ; muda de linha

espera_tecla:       ; neste ciclo espera-se até uma tecla ser premida

MOV R1, R5          ; testar a linha

MOVB [R2], R1       ; escrever no periférico de saída (linhas)

MOVB R0, [R3]       ; ler do periférico de entrada (colunas)

CMP R0, 0           ; há tecla premida?

JZ   ciclo_teclado

converter_l:         ; conversao de linhas

SHR R1, 1

CMP R1, 0           ; ve se chegou ao ultimo shift

JZ   converter_c     ; passa para a conversao das colunas

ADD R6, 1           ; conta os shifts

JMP converter_l

converter_c:         ; conversao das colunas

SHR R0, 1

CMP R0, 0           ; ve se chegou ao ultimo shift

JZ   converter_final  ; passa para a ultima conversao necessaria

ADD R7, 1           ; conta os shifts

JMP converter_c
```

```

converter_final:

    SHL R6, 2                ; mult por 2

    ADD R6, R7               ; soma as colunas e torna a tecla em hexa

    MOV R10, R6

    CALL funcao_tecla        ; verifica a acao a ser efetuada


desbloqueia:

    RET


ha_tecla:                    ; neste ciclo espera-se até NENHUMA tecla estar premida

    MOV R1, R5               ; testar a linha 4 (R1 tinha sido alterado)

    MOVB [R2], R1            ; escrever no periférico de saída (linhas)

    MOVB R0, [R3]            ; ler do periférico de entrada (colunas)

    CMP R0, 0                ; há tecla premida?

    JNZ ha_tecla             ; se ainda houver uma tecla premida, espera até não haver

    RET                      ; repete ciclo


;#####

;#                          Colocar os atributos dos desenho          #

;#####

; esta rotina serve para separa a string com os atributos de cada nave

; em registo de forma a serem utilizaveis na contrucao do desenho

; sao funcoes que irao inicializar os registos para a funcao "des_obj"

desenha_nave:

    PUSH R6

    MOV R1, NAVE_xy

    MOVB R2, [R1]            ; X DA NAVE

    ADD R1, 1

    MOVB R3, [R1]            ; Y DA NAVE

    ADD R1, 1

    MOVB R4, [R1]            ; NUMERO DE PIXELS DA NAVE

```

```
ADD R1, 1

MOVB R5, [R1] ; DECIDIR COR ALIADA/INIMIGA

ADD R1, 1

MOVB R6, [R1] ; LIGA/DESLIGA OS PIXELS DA NAVE

MOV R7, MODELO_Ax ; coordenadas dos Xs da nave

MOV R8, MODELO_Ay ; coordenadas dos Ys da nave

CALL des_obj

POP R6

RET
```

desenha_inim:

```
MOV R1, INIM_xy

MOVB R2, [R1] ; X DA INIMIGA

ADD R1, 1

MOVB R3, [R1] ; Y DA INIMIGA

ADD R1, 1

MOVB R4, [R1] ; NUMERO DE PIXELS DA INIMIGA

ADD R1, 1

MOVB R5, [R1] ; DECIDIR COR ALIADA/INIMIGA

ADD R1, 1

MOVB R6, [R1] ; LIGA/DESLIGA OS PIXELS DA NAVE

MOV R7, MODELO_Ix ; coordenadas dos Xs da nave

MOV R8, MODELO_Iy ; coordenadas dos Ys da nave

CALL des_obj

RET
```

desenha_inim2:

```
MOV R1, INIM2_xy

MOVB R2, [R1] ; X DA INIMIGA

ADD R1, 1

MOVB R3, [R1] ; Y DA INIMIGA

ADD R1, 1

MOVB R4, [R1] ; NUMERO DE PIXELS DA INIMIGA
```



```
ADD R1, 1

MOVB R5, [R1] ; DECIDIR COR ALIADA/INIMIGA

ADD R1, 1

MOVB R6, [R1] ; LIGA/DESLIGA OS PIXELS DA NAVE

MOV R7, MODELO_I2x ; coordenadas dos Xs da nave

MOV R8, MODELO_I2y ; coordenadas dos Ys da nave

CALL des_obj

RET

desenha_inim3:

MOV R1, INIM3_xy

MOVB R2, [R1] ; X DA INIMIGA

ADD R1, 1

MOVB R3, [R1] ; Y DA INIMIGA

ADD R1, 1

MOVB R4, [R1] ; NUMERO DE PIXELS DA INIMIGA

ADD R1, 1

MOVB R5, [R1] ; DECIDIR COR ALIADA/INIMIGA

ADD R1, 1

MOVB R6, [R1] ; LIGA/DESLIGA OS PIXELS DA NAVE

MOV R7, MODELO_I3x ; coordenadas dos Xs da nave

MOV R8, MODELO_I3y ; coordenadas dos Ys da nave

CALL des_obj

RET

;#####;

;# Background #;

;#####;

; rotina que coloca o cenario dentro do pixelscreen

; recebe a variavel de selecao dos cenarios

backg:

PUSH R1
```

PUSH R2

PUSH R3

decide MOV R1, SWITCH_BACKG ; verifica com que valor se encontra a variavel que

MOV R2, [R1] ; o cenario ser tocado

CMP R2, 1

JZ ENDGAME ; fim do jogo

CMP R2, 0

JZ NORMAL ; cenario de jogo

CMP R2, 3

JZ WIN ; vitoria

MOV R1, ECRA ; endereço do ecra

MOV R2, 2H ; cenario do start

MOV R3, 0EH ; endereco do fundo

MOV [R1 + R3], R2 ; mete a imagem dentro ecra

JMP FIM_BACKG

NORMAL:

MOV R1, ECRA ; endereço do ecra

MOV R2, 0H ; cenario principal ou seja primeira imagem

MOV R3, 0EH ; endereco do fundo

MOV [R1 + R3], R2 ; mete a imagem dentro ecra

JMP FIM_BACKG

ENDGAME:

MOV R1, ECRA ; endereço do ecra

MOV R2, 1H ; cenario de loss

MOV R3, 0EH ; endereco do fundo

MOV [R1 + R3], R2 ; mete a imagem dentro ecra

JMP FIM_BACKG

WIN:



```
MOV R1, ECRA          ; endereço do ecrã

MOV R2, 3H            ; cenário do vitorioso

MOV R3, 0EH           ; endereço do fundo

MOV [R1 + R3], R2     ; mete a imagem dentro ecrã

JMP FIM_BACKG

FIM_BACKG:

POP R3

POP R2

POP R1

RET

;#####

;#                  Sons                #

;#####

; rotinas para serem emitidos sons

; recebe a variavel de selecao dos sons

escolha_som:

PUSH R8

PUSH R9

PUSH R10

MOV R8, SWITCH_SOM   ; verifica como esta a variavel de selecao

MOV R9, [R8]

CMP R9, 0

JZ DISPARO

CMP R9, 2

JZ COL_BALA

CMP R9, 3

JZ END_SOUND

CMP R9, 4

JZ WINWIN
```



```
MOV R8, SONORO ; coloca o endereco dos sons em r9

MOV R9, 1H      ; 1 é o som inicial

MOV [R8], R9    ; toca o som

JMP FIM_SOM


DISPARO:

MOV R8, SONORO ; coloca o endereco dos sons em r9

MOV R9, 0H      ; 0 é o som dos disparos

MOV [R8], R9    ; toca o som

JMP FIM_SOM


WINWIN:

MOV R8, SONORO ; coloca o endereco dos sons em r9

MOV R9, 4H      ; 4 é o som da sweet victory

MOV [R8], R9    ; toca o som

JMP FIM_SOM


COL_BALA:

MOV R8, SONORO ; coloca o endereco dos sons em r9

MOV R9, 2H      ; 2 é o som das colisoes entre nave e balas

MOV [R8], R9    ; toca o som

JMP FIM_SOM


END_SOUND:

MOV R8, SONORO ; coloca o endereco dos sons em r9

MOV R9, 3H      ; 3 é o som de fim do jogo

MOV [R8], R9    ; toca o som

JMP FIM_SOM


FIM_SOM:

POP R10

POP R9
```

POP R8

RET

#####

;;# fim #

#####

; rotinas para trocados os elementos do jogo para mostrar que o jogador ganhou ou perdeu o jogo

; sao apenas chamadas paara acabar o jogo, pelo que o jogo tera de ser reiniciado

acabar_o_jogo: ; acabar o jogo com ua derrota

PUSH R1

PUSH R2

MOV R1, ACABA_JOGO ; muda a variavel de estado que faz com que o programa entre num ciclo infinito e seja necessario dar restart

MOVB R2, [R1]

SUB R2, 1

MOVB [R1], R2

MOV R1, ativa_int_bala ; muda a variavel de estado que ira desligar a interrupcao das balas

MOV R2, [R1]

MOV R2, 0

MOV [R1], R2

MOV R1, ativa_int_inim ; muda a variavel de estado que ira desligar a interrupcao das inimigas

MOV R2, [R1]

MOV R2, 0

MOV [R1], R2

MOV R1, SWITCH_BACKG ; troca a variavel de verificacao de cenarios para mostrar o da derrota

MOV R2, [R1]

MOV R2, 1

MOV [R1], R2

CALL backg

MOV R1, SWITCH_SOM ; muda a variavel de verificacao do som de forma a tocar a som da derrota

```
MOV R2, 3

MOV [R1], R2

CALL escolha_som


POP R2

POP R1

RET


WIN_acabar_o_jogo:                                ; acabar o jogo com uma vitoria

    PUSH R1

    PUSH R2

    CALL desliga_INIM                                ; desliga as naves

    CALL desliga_INIM2

    CALL desliga_INIM3

    CALL desliga_NAVE

    MOV R1, ACABA_JOGO                                ; muda a variavel de estado que faz com que
o programa entre num ciclo infinito e seja necessario dar restart

    MOVB R2, [R1]

    SUB R2, 1

    MOVB [R1], R2

    MOV R1, ativa_int_bala                            ; muda a variavel de estado que ira desligar a
interrupcao das balas

    MOV R2, [R1]

    MOV R2, 0

    MOV [R1], R2

    MOV R1, ativa_int_inim                            ; muda a variavel de estado que ira desligar a
interrupcao das inimigas

    MOV R2, [R1]

    MOV R2, 0

    MOV [R1], R2

    MOV R1, SWITCH_BACKG                            ; troca a variavel de verificacao de cenarios para
mostrar o da vitoria

    MOV R2, [R1]

    MOV R2, 3

    MOV [R1], R2

    CALL backg
```



```
MOV R1, SWITCH_SOM ; muda a variavel de verificacao do som de  
forma a tocar a som da vitoria
```

```
MOV R2, 4
```

```
MOV [R1], R2
```

```
CALL escolha_som
```

```
POP R2
```

```
POP R1
```

```
RET
```

```
#####;
```

```
;;# Ligar/Desligar Nave #;
```

```
#####;
```

```
; estas rotinas servem como interruptores para acender ou desligar os pixels da nave
```

```
; para que estas possam ser desenhadas em outros lugares
```

```
liga_NAVE:
```

```
PUSH R1
```

```
PUSH R2
```

```
MOV R1, 4
```

```
MOV R2, NAVE_xy
```

```
ADD R2, R1 ; escolher o atributo de ligar/desligar dentro da  
string
```

```
MOV R1, 1 ; ligar o "switch"
```

```
MOVB [R2], R1 ; mete-lo na string
```

```
CALL desenha_nave
```

```
POP R2
```

```
POP R1
```

```
RET
```

```
desliga_NAVE:
```

```
PUSH R1
```

```
PUSH R2
```

```
MOV R1, 4
```



```
MOV R2, NAVE_xy

ADD R2, R1 ; escolher o atributo de ligar/desligar dentro da
string

MOV R1, 0 ; desligar o "switch"

MOVB [R2], R1 ; mete-lo na string

CALL desenha_nave

POP R2

POP R1

RET
```

liga_INIM:

```
PUSH R1

PUSH R2

MOV R1, 4

MOV R2, INIM_xy

ADD R2, R1 ; escolher o atributo de ligar/desligar dentro da
string

MOV R1, 1 ; ligar o "switch"

MOVB [R2], R1 ; mete-lo na string

CALL desenha_inim

POP R2

POP R1

RET
```

desliga_INIM:

```
PUSH R1

PUSH R2

MOV R1, 4

MOV R2, INIM_xy

ADD R2, R1 ; escolher o atributo de ligar/desligar dentro da
string

MOV R1, 0 ; desligar o "switch"

MOVB [R2], R1 ; mete-lo na string

CALL desenha_inim

POP R2
```

POP R1

RET

liga_INIM2:

PUSH R1

PUSH R2

MOV R1, 4

MOV R2, INIM2_xy

ADD R2, R1 ; escolher o atributo de ligar/desligar dentro da
string

MOV R1, 1 ; ligar o "switch"

MOVB [R2], R1 ; mete-lo na string

CALL desenha_inim2

POP R2

POP R1

RET

desliga_INIM2:

PUSH R1

PUSH R2

MOV R1, 4

MOV R2, INIM2_xy

ADD R2, R1 ; escolher o atributo de ligar/desligar dentro da
string

MOV R1, 0 ; desligar o "switch"

MOVB [R2], R1 ; mete-lo na string

CALL desenha_inim2

POP R2

POP R1

RET

liga_INIM3:

PUSH R1

PUSH R2



```
MOV R1, 4

MOV R2, INIM3_xy

ADD R2, R1 ; escolher o atributo de ligar/desligar dentro da
string

MOV R1, 1 ; ligar o "switch"

MOVB [R2], R1 ; mete-lo na string

CALL desenha_inim3

POP R2

POP R1

RET
```

```
desliga_INIM3:

PUSH R1

PUSH R2

MOV R1, 4

MOV R2, INIM3_xy

ADD R2, R1 ; escolher o atributo de ligar/desligar dentro da
string

MOV R1, 0 ; desligar o "switch"

MOVB [R2], R1 ; mete-lo na string

CALL desenha_inim3

POP R2

POP R1

RET
```

```
#####

;# Desenhar o objeto no pixel screen #

#####

; rotina generalizada para desenhar qualquer objeto no pixelscreen
; utiliza todos os atributos separados anteriormente

des_obj:

MOVB R1, [R7] ; primeiro numero a ser adicionado ao referencial x

ADD R7, 1 ; proximo numero a ser adicionado

ADD R2, R1 ; adiciona ao referencial x
```

```
MOV B R0, [R8] ; primeiro numero a ser adicionado ao referencial y

ADD R8, 1 ; proximo numero a ser adicionado

ADD R3, R0 ; adiciona ao referencial y


MOV R9, PIXEL_X ; mete o endereco dos X's em R9

MOV [R9], R2 ; mete a coordenada no endereço

MOV R9, PIXEL_Y ; mete o endereco dos Y's em R9

MOV [R9], R3 ; mete a coordenada no endereço

CALL cor_obj ; chama a rotina para decidir a cor da nave


MOV R9, ESTADO_PIXEL ; coloca o endereço que serve para acender o pixel em R9

MOV [R9], R6 ; coloca o "switch" ligado ou desligado em R9


SUB R4, 1 ; subtrai o numero de pixels

SUB R2, R1 ; subtrai o que foi adicionado no inicio
para que o referencial x não mude

SUB R3, R0 ; subtrai o que foi adicionado no inicio
para que o referencial y não mude

CMP R4, 0 ; verifica se já nao ha mais pixels para
serem ligados

JZ fim_d ; se não houverem, acaba

JMP des_obj ; se houverem volta ao inicio

fim_d:

RET


cor_obj: ; rotina para seleccionar a cor

PUSH R9

PUSH R4

PUSH R5

CMP R5, 0 ; le o identificador de aliado/inimigo

JZ cor_inim ; se for 0 a nave será vermelha

JMP cor_nave ; se for 1 a nave será azul

cor_nave:

MOV R5, ECRA ; coloca em R5 o endereço que escolhe a cor
vermelha

MOV R9, 0 ; coloca a cor vermelha com valor 0
```



```

MOV [R5], R9          ; mete o valor da cor dentro do endereço

MOV R5, PIX_B         ; coloca em R5 o endereço que escolhe a cor azul

MOV R9, 255           ; coloca a cor azul com valor maximo

MOV [R5], R9          ; mete o valor da cor dentro do endereço

MOV R5, PIX_G         ; coloca em R5 o endereço que escolhe a cor
vermelha

MOV R9, 0             ; coloca a cor vermelha com valor 0

MOV [R5], R9          ; mete o valor da cor dentro do endereço

JMP fim_c

cor_inim:

MOV R5, PIX_B         ; coloca em R5 o endereço que escolhe a cor azul

MOV R9, 0             ; coloca a cor azul com valor 0

MOV [R5], R9          ; mete o valor da cor dentro do endereço

MOV R5, ECRA          ; coloca em R5 o endereço que escolhe a cor vermelha

MOV R9, 255           ; coloca a cor vermelha com valor maximo

MOV [R5], R9          ; mete o valor da cor dentro do endereço

MOV [R5], R9          ; mete o valor da cor dentro do endereço

MOV R5, PIX_G         ; coloca em R5 o endereço que escolhe a cor
vermelha

MOV R9, 0             ; coloca a cor vermelha com valor 0

JMP fim_c

fim_c:

POP R5

POP R4

POP R9

RET

; #####

; desenhar a primeira posicso da bala, e colocar as coordenadsa iniciais

des_BALA:

PUSH R1

PUSH R2

```

```
PUSH R3

PUSH R4

PUSH R5

PUSH R6

PUSH R9


MOV R1, BALA1          ; apaga a bala antes de a disparar
MOVB R2, [R1]          ; de forma a nao ficar na ultima posicao
ADD R1, 1              ; que foi desenhada
MOVB R3, [R1]


MOV R9, PIXEL_X        ; mete o endereco dos X's em R9
MOV [R9], R2           ; mete a coordenada no endereço
MOV R9, PIXEL_Y        ; mete o endereco dos Y's em R9
MOV [R9], R3           ; mete a coordenada no endereço
MOV R9, ESTADO_PIXEL
MOV R6, 0
MOV [R9], R6           ; coloca o "switch" ligado ou desligado em R9


MOV R1, SWITCH_SOM     ; escolher o som a ser tocado (disparo)
MOV R2, 0
MOV [R1], R2
CALL escolha_som


MOV R1, NAVE_xy        ; inicializa as strings a serem usadas
MOV R4, BALA1


MOVB R2, [R1]          ; X DA BALA

ADD R2, 2              ; adiciona se 2 de forma a bala sair
centrada em relacao ao modelo da nave

ADD R1, 1

MOVB R3, [R1]          ; Y DA BALA


MOV R9, PIXEL_X        ; mete o endereco dos X's em R9
```



```
MOV [R9], R2          ; mete a coordenada no endereço

MOV R9, PIXEL_Y        ; mete o endereço dos Y's em R9

MOV [R9], R3          ; mete a coordenada no endereço

CALL cor_obj_BALA      ; chama a rotina para decidir a cor da bala


MOV R9, ESTADO_PIXEL

MOV R6, 1

MOV [R9], R6          ; coloca o "switch" ligado ou desligado em R9

MOVB [R4], R2         ; volta a colocar coordenadas na string BALA1

ADD R4, 1

MOVB [R4], R3

ADD R4, 1

MOV R9, 1

MOVB [R4], R9


ativa MOV R1, bala_ativa      ; coloca na variavel de estado que existe uma bala

MOV R2, 1

MOVB [R1], R2

JMP fim_d_BALA


fim_d_BALA:

POP R9

POP R6

POP R5

POP R4

POP R3

POP R2

POP R1

RET


cor_obj_BALA:          ; rotina para seleccionar a cor
```

```

PUSH R9

PUSH R8

MOV R8, ECRA ; coloca em R5 o endereço que escolhe a cor
vermelha

MOV R9, 0 ; coloca a cor vermelha com valor 0

MOV [R8], R9 ; mete o valor da cor dentro do endereço

MOV R8, PIX_B ; coloca em R5 o endereço que escolhe a cor azul

MOV R9, 255 ; coloca a cor azul com valor maximo

MOV [R8], R9 ; mete o valor da cor dentro do endereço

MOV R8, PIX_G ; coloca em R5 o endereço que escolhe a cor verde

MOV R9, 255 ; coloca a cor azul com valor maximo

MOV [R8], R9 ; mete o valor da cor dentro do endereço

POP R8

POP R9

RET

```

```

;#####

;# Rotina para decidir a acao a ser realizada por cada tecla #
;#####

; rotina que decide a funcao de cada tecla do teclado

; ira fazer uso das variveis TECLA_X de forma a achar qual tecla foi premida

; na funcao teclado. utiliza CMPs e JMPs para funcoes auxiliares que vao chamar as
rotinas

```

funcao_tecla:

```

PUSH R1

PUSH R6

MOV R1, TECLA_0 ; move a tecla a ser comparada com o
R6 que tem a tecla armazenada

CMP R6, R1

JZ chama_movimento ; salta para o bloco que faz a call da
funcao a ser chamada

MOV R1, TECLA_1

```

```
CMP R6, R1

JZ chama_movimento


MOV R1, TECLA_2

CMP R6, R1

JZ chama_movimento


MOV R1, TECLA_4

CMP R6, R1

JZ chama_movimento


MOV R1, TECLA_6

CMP R6, R1

JZ chama_movimento


MOV R1, TECLA_8

CMP R6, R1

JZ chama_movimento


MOV R1, TECLA_9

CMP R6, R1

JZ chama_movimento


MOV R1, TECLA_A

CMP R6, R1

JZ chama_movimento


MOV R1, TECLA_2

CMP R6, R1

JZ chama_movimento


MOV R1, TECLA_5

CMP R6, R1
```

```
JZ chama_bala

MOV R1, TECLA_B

CMP R6, R1

JZ pausa_das_int

MOV R1, TECLA_7

CMP R6, R1

JZ chama_fim_jogo


fim_funcao:

    POP R6

    POP R1

    RET


;#####

; funcoes auxiliares de chamada de CALLs      #

;#####

; depois de serem executadas voltam parao fim da funcao_tecla

chama_fim_jogo:

    CALL acabar_o_jogo

    JMP fim_funcao


pausa_das_int:

    CALL liga_int_inim_balas

    CALL ha_tecla

    JMP fim_funcao


chama_scb:

    CALL scoreboard_ad_sub
```



```
JMP fim_funcao

chama_bala:

    CALL des_BALA

    CALL ha_tecla                ; para o som nao repetir e sair apenas uma bala

    JMP fim_funcao

chama_movimento:

    CALL rot_movimento

    CALL rot_movimento

    CALL ha_tecla

    CALL atraso

    JMP fim_funcao

atraso:

    PUSH R1

    PUSH R2

    MOV R1, 4000

    A:

        SUB R1, 1

        CMP R1, 0

        JZ fim_atraso

        JMP A

fim_atraso:

    POP R2

    POP R1

    RET

;#####

; rotina que apaga a ultima posicao da nave e reescreve numa nova posicao conforme a
; tecla pressionada

; recebe as coordenadas na nave e a string do movimento
```



```
rot_movimento:

    PUSH R0

    PUSH R1

    PUSH R2

    PUSH R3

    PUSH R4

    PUSH R5

    PUSH R6

    PUSH R7

    CALL desliga_NAVE      ; DESLIGA A POSICAO ATUAL DA NAVE

    MOV R0, NAVE_xy      ; TEM AS COORDENADAS ORIGINAIS


    MOV R3, MOVIMENTO      ; STRING DO QUE VAI SER SOMADO AS COORDENADAS ORIGINAIS

    SHL R6, 1              ; LETRA*2 PARA IR AO ENCONTRO DA POSICAO DENTRO DA
STRING
    ADD R3, R6              ; IR A POSICAO NA STRING


    MOVB R1, [R0]          ; X DAS COORDENADAS ORIGINAIS

    MOVB R4, [R3]          ; R4 TERA O QUE VAI SER ADICIONADO A COORDENADA X

    CMP R6, 0              ; COMPARACOES PARA VERIFICAR SE A TECLA VAI
ADICIONAR OU SUBTRAIR À POSICAO ATUAL

    JZ SU                  ; VALOR DA TECLA * 2, PARA IR PARA A STRING DO
MOVIMENTO

    MOV R7, 8

    CMP R6, R7

    JZ SU

    MOV R7, 16

    CMP R6, R7

    JZ SU

    ADD R1, R4              ; NOVA COORDENADA DO X

    JMP CONT

SU:

    SUB R1, 1

CONT:
```



```
ADD R0, 1          ;VA PARA O Y

ADD R3, 1          ; ANDAR UMA POSICAO NA STRING


MOVB R2, [R0]      ; Y DAS COORDENADAS ORIGINAIS

MOVB R5, [R3]      ; R5 TERA O QUE VAI SER ADICIONADO A COORDENADA      Y

CMP R6, 0          ; COMPARACOES PARA VERIFICAR SE A TECLA VAI
ADICIONAR OU SUBTRAIR À POSICAO ATUAL

JZ SU2             ; VALOR DA TECLA * 2, PARA IR PARA A STRING DO
MOVIMENTO

CMP R6, 2

JZ SU2

CMP R6, 4

JZ SU2

ADD R2, R5         ; NOVA COORDENADA DO Y

JMP check_limites

SU2:

SUB R2, 1

check_limites: ; 0 <= X <= 56      0 <= Y <= 25      devido a largura e
altura da nave

MOV R7, L_ESQ_SUP

CMP R1, R7

JN fim_mo


MOV R7, L_ESQ_SUP

CMP R2, R7

JN fim_mo


MOV R7, 27

CMP R2, R7      ; Y = 26 - 26

JZ fim_mo


MOV R7, 60

CMP R1, R7
```

JZ fim_mo

```
MOV R0, NAVE_xy      ; TEM AS COORDENADAS ORIGINAIS

MOVB [R0], R1        ; SUBSTITUI COM AS NOVAS

ADD R0, 1

MOVB [R0], R2

fim_mo:

    CALL liga_NAVE

    CALL VERIFICAR_NAVE_INIM

    CALL VERIFICAR_NAVE_INIMB

    CALL VERIFICAR_NAVE_INIMC

    CALL VERIFICAR_NAVE_INIMD

    POP R7

    POP R6

    POP R5

    POP R4

    POP R3

    POP R2

    POP R1

    POP R0

    RET

;#####

;#           Funções do contador      #

;#####

; rotinas para o contador que aumenta 5 e diminui 10 da variavel CONTADOR

; vao buscar o valor à variavel, faz a devida operacao, volta a coloca-lo dentro da
variavel

; e dá display do novo valor

scoreboard_ad_sub:

    PUSH R0
```

```

PUSH R1                                ; tecla

PUSH R2

PUSH R3

PUSH R4

PUSH R5

PUSH R6

MOV R0, DISPLAYS                       ; endereço dos displays

MOV R6, CONTADOR                       ; variavel do contador

MOV R2, [R6]                           ; R2 tem o valor atual do contador

CMP R1, 3

JZ adic_5

JMP sub_10

adic_5:

    MOV R3, CONTADOR_MAX                ; R3 tem o valor maximo do contador

    CMP R2, R3                          ; verifica se o contador está no
maximo

    JZ score                            ; se estiver acaba a rotina

    MOV R3, 95H

    CMP R2, R3

    JZ score_95                         ; no caso de ser 95, mete o valor
"manualmente"

    MOV R4, 0FH                         ; "mascara" para verificar se o nr
acaba em 5

    AND R4, R2                          ; ao fazer AND entre os dois valores
apenas vao ficar ligados os bits de menor valor

    CMP R4, 5H                          ; que servem para a comparação

    JZ acaba_5

    JMP acaba_0                         ; se o numero acabar em 0, basta uma
soma normal

score_95:

    MOV R5, 100H                        ; meter o 100 manualmente

    MOV R2, R5                          ; meter o valor dentro de R2

    JMP score

acaba_5:

    MOV R5, 0BH                         ; R5 tem o valor 0BH, pois o
contador nao converte valores, tendo na mesma

```

```

        ADD R2, R5                                ; de somar os valores em
hexadecimal, para que no contador, o que é mostrado nos

        JMP score                                ; displays seja 0 na esquerda e
incremente 1 no do meio

acaba_0:

        MOV R5, 5H                                ; R5 tem o valor a adicionar a
variavel

        ADD R2, R5

        JMP score

subt_10:

        MOV R3, CONTADOR_MIN    ; R3 tem o valor minimo do contador

        CMP R2, R3                                ; verifica se o contador está no
minimo

        JZ score                                ; se estiver acaba a rotina

        MOV R3, CONTADOR_MAX    ; se o contador estiver no maximo inserimos o valor
manualmente

        CMP R2, R3

        JZ score_100_10

        MOV R3, 5H                                ; se o contador estiver no minimo
inserimos o valor manualmente

        CMP R2, R3

        JZ score_5_10

        JMP sub_normal_10    ; subtracao normal caso nenhum dos caso
anteriores seja ativado

score_100_10:

        MOV R5, 90H

        MOV R2, R5                                ; insere 90 na constante

        JMP score

score_5_10:

        MOV R5, 0H                                ; insere 0 na constante

        MOV R2, R5

        JMP score

sub_normal_10:

        MOV R5, 10H                                ; subtrai 10 ao contador

        SUB R2, R5

        JMP score

score:

```



```
MOV [R6], R2                ; coloca o novo valor dentro da constante

MOV [R0], R2                ; mostra no display


MOV R1, 100H

CMP R2, R1

JZ PONTOS_100


MOV R1, 0H

CMP R2, R1

JZ PERDER


JMP FIM_SCB

PERDER:                    ; se o contador esta a 0, perdeu

CALL acabar_o_jogo

JMP FIM_SCB

PONTOS_100:                ; se o contador esta a 100, ganhou

CALL WIN_acabar_o_jogo

FIM_SCB:

POP R6

POP R5

POP R4

POP R3

POP R2

POP R1

POP R0

RET


;#####

;#                auxiliares INTERRUPCOES                #

;#####

; rotinas relacionadas com as interrupcoes das balas e das naves inimigas
```

```
liga_int_inim_balas:          ; rotina que ativa/destiva as interrupcoes conforme os  
valores das variaves de estado
```

```
    PUSH R0                    ; ativa_int_inim e ativa_int_bala
```

```
    PUSH R1
```

```
    PUSH R2
```

```
    PUSH R3
```

```
    MOV R0, ativa_int_inim
```

```
    MOV R3, ativa_int_bala
```

```
    MOV R2, [R0]
```

```
    CMP R2, 0                  ; caso a variavel esteja a 0, a  
rotina vai ligar as interrupcoes
```

```
    JZ acionar_int             ; so é necessario ver uma das variaveis de  
estado pois as interrupcoes
```

```
    JMP desativa_int           ; sao ligadas e desligadas ao mesmo tempo
```

```
    acionar_int:               ; aciona as duas ao meter a variavel de  
estado a 1
```

```
    MOV R1, 1
```

```
    MOV [R0], R1
```

```
    MOV [R3], R1
```

```
    MOV R1, SWITCH_BACKG      ; mete o background da pausa
```

```
    MOV R2, 0
```

```
    MOV [R1], R2
```

```
    CALL backg
```

```
    JMP fim_aciona
```

```
    desativa_int:              ; desativa as duas ao meter a variavel de  
estado a 0
```

```
    MOV R1, 0
```

```
    MOV [R0], R1
```

```
    MOV [R3], R1
```

```
MOV R1, SWITCH_BACKG ; mete o background normal

MOV R2, 2

MOV [R1], R2

CALL backg

JMP fim_aciona

fim_aciona:

POP R3

POP R2

POP R1

POP R0

RET

;#####

;#                INTERRUPTCOES                #

;#####

rot_int_0:                ; executa a cada 0,3 segundos

PUSH R0

PUSH R1

MOV R0, ativa_int_bala

MOV R1, [R0]                ; na interrupcao vai comparar a variavel de estado
e decidir se vai executar a rotina das balas

CMP R1, 0

JZ fim_int_0

CALL VERIFICA_INT_B                ; ativa a rotina de animacao das balas

fim_int_0:

POP R1

POP R0

RFE

rot_int_1:                ; executa a cada 0,5 segundos

PUSH R0
```

```
PUSH R1

MOV R0, ativa_int_inim

MOV R1, [R0] ; na interrupcao vai comparar a variavel de estado
e decidir se vai executar a rotina das inimigas

CMP R1, 0

JZ fim_int_1

CALL VERIFICA_INT_INIM_I ; ativa a rotina de animacao das inimigas

fim_int_1:

POP R1

POP R0

RFE

;#####

;#          rotinas INTERRUPCOES          #

;#####

; rotina que irá fazer com que as naves inimigas desçam em diversas direcoes

VERIFICA_INT_INIM_I:

    PUSH R0

    PUSH R1

    PUSH R2

    MOV R0, ativa_int_inim ; se a variavel de estado estiver a 1, as
    naves inimigas são animadas

    MOV R2, [R0]

    CMP R2, 1

    JZ CHAMA_ANIM_INIM

    JMP fim_ver_inim

CHAMA_ANIM_INIM:

    CALL anima_inim

fim_ver_inim:

    POP R2
```



```
POP R1

POP R0

RET

anima_inim:                                ; rotina que vai apagar a
bala anterior, verificar colisao, mudar as coordenadas e redescreve-la

PUSH R0

PUSH R1

PUSH R2

PUSH R3

PUSH R4

PUSH R5

PUSH R6

                                ; desliga as posicoes antigas

CALL desliga_INIM

CALL desliga_INIM2

CALL desliga_INIM3

MOV R0, INIM_xy ; X , Y

MOV R3, INIM2_xy

MOV R5, INIM3_xy

ADD R0, 1 ; coloca a adress nos Ys das naves

MOVB R1, [R0] ; Y das naves

MOV R3, INIM2_xy

MOV R5, INIM3_xy

MOVB R2, [R3] ;xs das naves laterais para as mover num angulo

MOVB R4, [R5]

ADD R1, 1 ; soma 1 aos ys das naves

ADD R2, 1 ; soma 1 ao x da nave da esquerda

SUB R4, 1 ; subtrai 1 ao x da nave da direita
```



```
        MOV R6, N_LINHAS                ; serve para verificar se chegou ao fim do
pixelscreen

        CMP R1, R6

        JLT escreve                      ; nao chegou, continua normalmente

        CALL scoreboard_ad_sub

        MOV R1, 0                        ; chegou, vai colocar os ys e xs das naves
no inicio do teclado

        MOV R2, 0

        MOV R4, 58

        MOV R0, SWITCH_SOM

        MOV R3, 2

        MOV [R0], R3

        CALL escolha_som

escreve:

        MOV R0, INIM_xy   ; X , Y

        MOV R3, INIM2_xy

        MOV R5, INIM3_xy

        MOVB [R3], R2      ; muda os xs

        MOVB [R5], R4

        ADD R0, 1          ; Y

        ADD R3, 1

        ADD R5, 1

        MOVB [R0], R1      ; muda os ys

        MOVB [R3], R1

        MOVB [R5], R1

        CALL liga_INIM

        CALL liga_INIM2

        CALL liga_INIM3

        JMP fim

fim:
```



```
CALL VERIFICAR_NAVE_INIM      ; verifica se houve colisao com as naves inimigas

CALL VERIFICAR_NAVE_INIMB

CALL VERIFICAR_NAVE_INIMC

CALL VERIFICAR_NAVE_INIMD

POP R6

POP R5

POP R4

POP R3

POP R2

POP R1

POP R0

RET

;#####

VERIFICAR_NAVE_INIM:  ; vai compara as coordenadas das naves inimigas com a da nave
aliada e aaveriguar se se sobrepoem

    PUSH R0            ; nesta rotina será avaliado o ponto central das
coordenadas, ou seja, o canto superior esquerdo

    PUSH R1

    PUSH R2

    PUSH R3

    PUSH R4

    PUSH R5

    MOV R0, NAVE_xy

    MOV R1, INIM_xy

    MOV R2, INIM2_xy

    MOV R3, INIM3_xy

    MOVB R4, [R0]      ; TEM O X DA NAVE

    MOVB R5, [R1]      ; TEM O X DA INIM DO MEIO

    CMP R4, R5         ; SE X DA NAVE - X DA INIM FOR NEGATIVO SIGNIFICA
QUE A NAVE ESTA A ESQUERDA DA INIM E NAO COLIDE
```



```
JN CONTINUAA

ADD R5, 5

CMP R5, R4 ; SE X DA INIM+5 - X DA NAVE FOR NEGATIVO SIGNIFICA
A NAVE ESTA A DIREITA DA INIM

JN CONTINUAA

ADD R0, 1

ADD R1, 1

MOVB R4, [R0] ; TEM O Y DA NAVE

MOVB R5, [R1] ; TEM O Y DA INIM DO MEIO

CMP R4, R5 ; SE O Y DA NAVE FOR MENOR QUE O Y DA INIM
SIGNIFICA QUE ESTA POR CIMA DA INIM

JN CONTINUAA

ADD R5, 6

CMP R5, R4 ; SE O Y DA NAVE FOR MAIOR QUE O Y DA NAVE+6
SIGNIFICA QUE ESTA POR BAIXO DA INIM

JN CONTINUAA

JMP COLISAO_N ; SE NAO PASSOU NESTE CRITERIO É PORQUE SE ENCONTRA DENTRO
DA INIM

CONTINUAA:

MOV R0, NAVE_xy

MOVB R4, [R0] ; TEM O X DA NAVE

MOVB R5, [R2] ; TEM O X DA INIM DA ESQ

CMP R4, R5 ; SE X DA NAVE - X DA INIM FOR NEGATIVO SIGNIFICA
QUE A NAVE ESTA A ESQUERDA DA INIM E NAO COLIDE

JN CONTINUAB

ADD R5, 5

CMP R5, R4 ; SE X DA INIM+5 - X DA NAVE FOR NEGATIVO SIGNIFICA
A NAVE ESTA A DIREITA DA INIM

JN CONTINUAB
```

```
ADD R0, 1

ADD R2, 1

MOVB R4, [R0] ; TEM O Y DA NAVE

MOVB R5, [R2] ; TEM O Y DA INIM DO MEIO


CMP R4, R5 ; SE O Y DA NAVE FOR MENOR QUE O Y DA INIM
SIGNIFICA QUE ESTA POR CIMA DA INIM

JN CONTINUAB

ADD R5, 6

CMP R5, R4 ; SE O Y DA NAVE FOR MAIOR QUE O Y DA NAVE+6
SIGNIFICA QUE ESTA POR BAIXO DA INIM

JN CONTINUAB

JMP COLISAO_N ; SE NAO PASSOU NESTE CRITERIO É PORQUE SE ENCONTRA DENTRO
DA INIM


CONTINUAB:

MOV R0, NAVE_xy


MOVB R4, [R0] ; TEM O X DA NAVE

MOVB R5, [R3] ; TEM O X DA INIM DA ESQ


CMP R4, R5 ; SE X DA NAVE - X DA INIM FOR NEGATIVO SIGNIFICA
QUE A NAVE ESTA A ESQUERDA DA INIM E NAO COLIDE

JN CONTINUAC

ADD R5, 5

CMP R5, R4 ; SE X DA INIM+5 - X DA NAVE FOR NEGATIVO SIGNIFICA
A NAVE ESTA A DIREITA DA INIM

JN CONTINUAC


ADD R0, 1

ADD R3, 1

MOVB R4, [R0] ; TEM O Y DA NAVE

MOVB R5, [R3] ; TEM O Y DA INIM DO MEIO


CMP R4, R5 ; SE O Y DA NAVE FOR MENOR QUE O Y DA INIM
SIGNIFICA QUE ESTA POR CIMA DA INIM
```



```
JN CONTINUAC

ADD R5, 6

CMP R5, R4                ; SE O Y DA NAVE FOR MAIOR QUE O Y DA NAVE+6
SIGNIFICA QUE ESTA POR BAIXO DA INIM

JN CONTINUAC

JMP COLISAO_N             ; SE NAO PASSOU NESTES CRITERIOS É PORQUE SE ENCONTRA
DENTRO DA INIM

COLISAO_N:                ; simplesmente acaba o jogo

CALL acabar_o_jogo

CONTINUAC:

POP R5

POP R4

POP R3

POP R2

POP R1

POP R0

RET

;#####

VERIFICAR_NAVE_INIMB: ; vai comparar as coordenadas das naves inimigas com a da nave
aliada e averiguar se se sobrepoem

PUSH R0                  ; nesta rotina será avaliado o canto superior
direito

PUSH R1

PUSH R2

PUSH R3

PUSH R4

PUSH R5

PUSH R6

MOV R6, 4                ; ao adicionar 4 ao X da coordenada principal
iremos comparar o canto direito
```

```
MOV R0, NAVE_xy

MOV R1, INIM_xy

MOV R2, INIM2_xy

MOV R3, INIM3_xy


MOV B R4, [R0]          ; TEM O X DA NAVE

ADD R4, R6

MOV B R5, [R1]          ; TEM O X DA INIM DO MEIO


CMP R4, R5              ; SE X DA NAVE - X DA INIM FOR NEGATIVO SIGNIFICA
QUE A NAVE ESTA A ESQUERDA DA INIM E NAO COLIDE

JN CONTINUAAB

ADD R5, 5

CMP R5, R4              ; SE X DA INIM+5 - X DA NAVE FOR NEGATIVO SIGNIFICA
A NAVE ESTA A DIREITA DA INIM

JN CONTINUAAB


ADD R0, 1

ADD R1, 1

MOV B R4, [R0]          ; TEM O Y DA NAVE

MOV B R5, [R1]          ; TEM O Y DA INIM DO MEIO


CMP R4, R5              ; SE O Y DA NAVE FOR MENOR QUE O Y DA INIM
SIGNIFICA QUE ESTA POR CIMA DA INIM

JN CONTINUAAB

ADD R5, 6

CMP R5, R4              ; SE O Y DA NAVE FOR MAIOR QUE O Y DA NAVE+6
SIGNIFICA QUE ESTA POR BAIXO DA INIM

JN CONTINUAAB

JMP COLISAO_NB          ; SE NAO PASSOU NESTE CRITERIO É PORQUE SE ENCONTRA DENTRO
DA INIM


CONTINUAAB:

MOV R0, NAVE_xy
```

```
MOV B R4, [R0]          ; TEM O X DA NAVE

ADD R4, R6

MOV B R5, [R2]          ; TEM O X DA INIM DA ESQ

CMP R4, R5              ; SE X DA NAVE - X DA INIM FOR NEGATIVO SIGNIFICA
QUE A NAVE ESTA A ESQUERDA DA INIM E NAO COLIDE

JN CONTINUABB

ADD R5, 5

CMP R5, R4              ; SE X DA INIM+5 - X DA NAVE FOR NEGATIVO SIGNIFICA
A NAVE ESTA A DIREITA DA INIM

JN CONTINUABB

ADD R0, 1

ADD R2, 1

MOV B R4, [R0]          ; TEM O Y DA NAVE

MOV B R5, [R2]          ; TEM O Y DA INIM DO MEIO

CMP R4, R5              ; SE O Y DA NAVE FOR MENOR QUE O Y DA INIM
SIGNIFICA QUE ESTA POR CIMA DA INIM

JN CONTINUABB

ADD R5, 6

CMP R5, R4              ; SE O Y DA NAVE FOR MAIOR QUE O Y DA NAVE+6
SIGNIFICA QUE ESTA POR BAIXO DA INIM

JN CONTINUABB

JMP COLISAO_NB          ; SE NAO PASSOU NESTE CRITERIO É PORQUE SE ENCONTRA DENTRO
DA INIM

CONTINUABB:

MOV R0, NAVE_xy

MOV B R4, [R0]          ; TEM O X DA NAVE

ADD R4, R6

MOV B R5, [R3]          ; TEM O X DA INIM DA ESQ
```



```
    CMP R4, R5                ; SE X DA NAVE - X DA INIM FOR NEGATIVO SIGNIFICA
    QUE A NAVE ESTA A ESQUERDA DA INIM E NAO COLIDE
```

```
    JN CONTINUACB
```

```
    ADD R5, 5
```

```
    CMP R5, R4                ; SE X DA INIM+5 - X DA NAVE FOR NEGATIVO SIGNIFICA
    A NAVE ESTA A DIREITA DA INIM
```

```
    JN CONTINUACB
```

```
    ADD R0, 1
```

```
    ADD    R3, 1
```

```
    MOVB R4, [R0]            ; TEM O Y DA NAVE
```

```
    MOVB R5, [R3]            ; TEM O Y DA INIM DO MEIO
```

```
    CMP R4, R5                ; SE O Y DA NAVE FOR MENOR QUE O Y DA INIM
    SIGNIFICA QUE ESTA POR CIMA DA INIM
```

```
    JN CONTINUACB
```

```
    ADD R5, 6
```

```
    CMP R5, R4                ; SE O Y DA NAVE FOR MAIOR QUE O Y DA NAVE+6
    SIGNIFICA QUE ESTA POR BAIXO DA INIM
```

```
    JN CONTINUACB
```

```
    JMP COLISAO_NB            ; SE NAO PASSOU NESTES CRITERIOS É PORQUE SE ENCONTRA
    DENTRO DA INIM
```

```
COLISAO_NB:                    ; simplesmente acaba o jogo
```

```
CALL acabar_o_jogo
```

```
CONTINUACB:
```

```
    POP R6
```

```
    POP R5
```

```
    POP R4
```

```
    POP R3
```

```
    POP R2
```

```
    POP R1
```



POP R0

RET

#####

VERIFICAR_NAVE_INIMC: ; vai compara as coordenadas das naves inimigas com a da nave aliada e aaveriguar se se sobrepoem

PUSH R0 ; nesta rotina será avaliado o canto inferior esquerdo

PUSH R1

PUSH R2

PUSH R3

PUSH R4

PUSH R5

PUSH R6

MOV R6, 5 ; ao adicionar 5 a coordenada principal no y iremos comparar o canto inferior esquerdo

MOV R0, NAVE_xy

MOV R1, INIM_xy

MOV R2, INIM2_xy

MOV R3, INIM3_xy

MOVB R4, [R0] ; TEM O X DA NAVE

MOVB R5, [R1] ; TEM O X DA INIM DO MEIO

CMP R4, R5 ; SE X DA NAVE - X DA INIM FOR NEGATIVO SIGNIFICA QUE A NAVE ESTA A ESQUERDA DA INIM E NAO COLIDE

JN CONTINUAAC

ADD R5, 5

CMP R5, R4 ; SE X DA INIM+5 - X DA NAVE FOR NEGATIVO SIGNIFICA A NAVE ESTA A DIREITA DA INIM

JN CONTINUAAC

ADD R0, 1

```
ADD    R1, 1

MOVB R4, [R0]          ; TEM O Y DA NAVE

ADD R4, R6

MOVB R5, [R1]          ; TEM O Y DA INIM DO MEIO


    CMP R4, R5          ; SE O Y DA NAVE FOR MENOR QUE O Y DA INIM
SIGNIFICA QUE ESTA POR CIMA DA INIM

    JN CONTINUAAC

ADD R5, 6

    CMP R5, R4          ; SE O Y DA NAVE FOR MAIOR QUE O Y DA NAVE+6
SIGNIFICA QUE ESTA POR BAIXO DA INIM

    JN CONTINUAAC

    JMP COLISAO_NC      ; SE NAO PASSOU NESTE CRITERIO É PORQUE SE ENCONTRA DENTRO
DA INIM


CONTINUAAC:

MOV R0, NAVE_xy


MOVB R4, [R0]          ; TEM O X DA NAVE

MOVB R5, [R2]          ; TEM O X DA INIM DA ESQ


    CMP R4, R5          ; SE X DA NAVE - X DA INIM FOR NEGATIVO SIGNIFICA
QUE A NAVE ESTA A ESQUERDA DA INIM E NAO COLIDE

    JN CONTINUABC

ADD R5, 5

    CMP R5, R4          ; SE X DA INIM+5 - X DA NAVE FOR NEGATIVO SIGNIFICA
A NAVE ESTA A DIREITA DA INIM

    JN CONTINUABC


ADD R0, 1

ADD    R2, 1

MOVB R4, [R0]          ; TEM O Y DA NAVE

ADD R4, R6

MOVB R5, [R2]          ; TEM O Y DA INIM DO MEIO
```

```
    CMP R4, R5                ; SE O Y DA NAVE FOR MENOR QUE O Y DA NAVE
SIGNIFICA QUE ESTA POR CIMA DA INIM
```

```
    JN CONTINUABC
```

```
    ADD R5, 6
```

```
    CMP R5, R4                ; SE O Y DA NAVE FOR MAIOR QUE O Y DA NAVE+6
SIGNIFICA QUE ESTA POR BAIXO DA INIM
```

```
    JN CONTINUABC
```

```
    JMP COLISAO_NC           ; SE NAO PASSOU NESTE CRITERIO É PORQUE SE ENCONTRA DENTRO
DA INIM
```

```
CONTINUABC:
```

```
MOV R0, NAVE_xy
```

```
MOVB R4, [R0]                ; TEM O X DA NAVE
```

```
MOVB R5, [R3]                ; TEM O X DA INIM DA ESQ
```

```
    CMP R4, R5                ; SE X DA NAVE - X DA INIM FOR NEGATIVO SIGNIFICA
QUE A NAVE ESTA A ESQUERDA DA INIM E NAO COLIDE
```

```
    JN CONTINUACC
```

```
    ADD R5, 5
```

```
    CMP R5, R4                ; SE X DA INIM+5 - X DA NAVE FOR NEGATIVO SIGNIFICA
A NAVE ESTA A DIREITA DA INIM
```

```
    JN CONTINUACC
```

```
    ADD R0, 1
```

```
    ADD    R3, 1
```

```
    MOVB R4, [R0]            ; TEM O Y DA NAVE
```

```
    ADD R4, R6
```

```
    MOVB R5, [R3]            ; TEM O Y DA INIM DO MEIO
```

```
    CMP R4, R5                ; SE O Y DA NAVE FOR MENOR QUE O Y DA INIM
SIGNIFICA QUE ESTA POR CIMA DA INIM
```

```
    JN CONTINUACC
```

```
    ADD R5, 6
```



```
        CMP R5, R4                ; SE O Y DA NAVE FOR MAIOR QUE O Y DA NAVE+6  
SIGNIFICA QUE ESTA POR BAIXO DA INIM
```

```
JN CONTINUACC
```

```
        JMP COLISAO_NC           ; SE NAO PASSOU NESTES CRITERIOS É PORQUE SE ENCONTRA  
DENTRO DA INIM
```

```
COLISAO_NC:                        ; simplesmente acaba o jogo
```

```
CALL acabar_o_jogo
```

```
CONTINUACC:
```

```
    POP R6
```

```
    POP R5
```

```
    POP R4
```

```
    POP R3
```

```
    POP R2
```

```
    POP R1
```

```
    POP R0
```

```
    RET
```

```
;#####
```

```
VERIFICAR_NAVE_INIMD: ; vai compara as coordenadas das naves inimigas com a da nave  
aliada e aaveriguar se se sobrepoem
```

```
    PUSH R0                    ; nesta rotina será avaliado o canto inferior  
direito
```

```
    PUSH R1
```

```
    PUSH R2
```

```
    PUSH R3
```

```
    PUSH R4
```

```
    PUSH R5
```

```
    PUSH R6
```

```
    PUSH R7
```



```
MOV R6, 4 ; ao adicionar 4 a coordenada do x e 4 a coordenada
do y obtem-se o canto inferior esquerdo

MOV R7, 5

MOV R0, NAVE_xy

MOV R1, INIM_xy

MOV R2, INIM2_xy

MOV R3, INIM3_xy


MOVB R4, [R0] ; TEM O X DA NAVE

ADD R4, R6

MOVB R5, [R1] ; TEM O X DA INIM DO MEIO


CMP R4, R5 ; SE X DA NAVE - X DA INIM FOR NEGATIVO SIGNIFICA
QUE A NAVE ESTA A ESQUERDA DA INIM E NAO COLIDE

JN CONTINUAAD

ADD R5, 5

CMP R5, R4 ; SE X DA INIM+5 - X DA NAVE FOR NEGATIVO SIGNIFICA
A NAVE ESTA A DIREITA DA INIM

JN CONTINUAAD


ADD R0, 1

ADD R1, 1

MOVB R4, [R0] ; TEM O Y DA NAVE

ADD R4, R7

MOVB R5, [R1] ; TEM O Y DA INIM DO MEIO


CMP R4, R5 ; SE O Y DA NAVE FOR MENOR QUE O Y DA INIM
SIGNIFICA QUE ESTA POR CIMA DA INIM

JN CONTINUAAD

ADD R5, 6

CMP R5, R4 ; SE O Y DA NAVE FOR MAIOR QUE O Y DA NAVE+6
SIGNIFICA QUE ESTA POR BAIXO DA INIM

JN CONTINUAAD

JMP COLISAO_ND ; SE NAO PASSOU NESTE CRITERIO É PORQUE SE ENCONTRA DENTRO
DA INIM
```

```
CONTINUAAD:

MOV R0, NAVE_xy

MOVB R4, [R0]          ; TEM O X DA NAVE

ADD R4, R6

MOVB R5, [R2]          ; TEM O X DA INIM DA ESQ

CMP R4, R5              ; SE X DA NAVE - X DA INIM FOR NEGATIVO SIGNIFICA
QUE A NAVE ESTA A ESQUERDA DA INIM E NAO COLIDE

JN CONTINUABD

ADD R5, 5

CMP R5, R4              ; SE X DA INIM+5 - X DA NAVE FOR NEGATIVO SIGNIFICA
A NAVE ESTA A DIREITA DA INIM

JN CONTINUABD

ADD R0, 1

ADD R2, 1

MOVB R4, [R0]          ; TEM O Y DA NAVE

ADD R4, R7

MOVB R5, [R2]          ; TEM O Y DA INIM DO MEIO

CMP R4, R5              ; SE O Y DA NAVE FOR MENOR QUE O Y DA INIM
SIGNIFICA QUE ESTA POR CIMA DA INIM

JN CONTINUABD

ADD R5, 6

CMP R5, R4              ; SE O Y DA NAVE FOR MAIOR QUE O Y DA NAVE+6
SIGNIFICA QUE ESTA POR BAIXO DA INIM

JN CONTINUABD

JMP COLISAO_ND          ; SE NAO PASSOU NESTE CRITERIO É PORQUE SE ENCONTRA DENTRO
DA INIM

CONTINUABD:

MOV R0, NAVE_xy
```

```
MOV B R4, [R0]          ; TEM O X DA NAVE

ADD R4, R6

MOV B R5, [R3]          ; TEM O X DA INIM DA ESQ

CMP R4, R5              ; SE X DA NAVE - X DA INIM FOR NEGATIVO SIGNIFICA
QUE A NAVE ESTA A ESQUERDA DA INIM E NAO COLIDE

JN CONTINUACD

ADD R5, 5

CMP R5, R4              ; SE X DA INIM+5 - X DA NAVE FOR NEGATIVO SIGNIFICA
A NAVE ESTA A DIREITA DA INIM

JN CONTINUACD

ADD R0, 1

ADD R3, 1

MOV B R4, [R0]          ; TEM O Y DA NAVE

ADD R4, R7

MOV B R5, [R3]          ; TEM O Y DA INIM DO MEIO

CMP R4, R5              ; SE O Y DA NAVE FOR MENOR QUE O Y DA INIM
SIGNIFICA QUE ESTA POR CIMA DA INIM

JN CONTINUACD

ADD R5, 6

CMP R5, R4              ; SE O Y DA NAVE FOR MAIOR QUE O Y DA NAVE+6
SIGNIFICA QUE ESTA POR BAIXO DA INIM

JN CONTINUACD

JMP COLISAO_ND          ; SE NAO PASSOU NESTES CRITERIOS É PORQUE SE ENCONTRA
DENTRO DA INIM

COLISAO_ND:              ; simplesmente acaba o jogo

CALL acabar_o_jogo

CONTINUACD:

POP R7
```



```
POP R6

POP R5

POP R4

POP R3

POP R2

POP R1

POP R0

RET

;#####

; rotina que irá fazer com que as balas subam até chegar ao y = 0 ou embater num inimigo

VERIFICA_INT_B:

    PUSH R0

    PUSH R1

    PUSH R2

    MOV R0, ativa_int_bala        ; se a variavel de estado estiver a 1, as balas
    serao animadas

    MOV R2, [R0]

    CMP R2, 1

    JZ CHAMA_ANIM_BALA

    JMP fim_ver_bala

CHAMA_ANIM_BALA:                ; verifica se a bala esta ativa

    MOV R0, BALA1

    MOVB R1, [R0]

    CMP R1, 0

    JZ fim_ver_bala

    CALL anima_bala

fim_ver_bala:

    POP R2

    POP R1

    POP R0

    RET
```

```
anima_bala:

    PUSH R0

    PUSH R1

    PUSH R2

    PUSH R3

    PUSH R4

    PUSH R5

    PUSH R6

    PUSH R7

    PUSH R8

    PUSH R9

    MOV R5, 0

    MOV R6, 1

    MOV R0, BALA1                ;R0 TEM A STRING DAS BALAS

    MOV R3, R0                    ; COPIA DA STRINGF DAS BALAS

    ADD R0, 2

    MOVB R1, [R0]                 ; R1 TEM O SWITCH DA BALA

    CMP R1, 0                     ;VERIIFCAR SE JA FOI INICIALIZADA

    JZ fim_anima_bala_anima


    MOVB R1, [R3]                 ; R1 TEM O X DA BALA

    ADD R3, 1

    MOVB R2, [R3]                 ; R2 TEM O Y DA BALA


    MOV R9, PIXEL_X               ; mete o endereco dos X's em R9

    MOV [R9], R1                  ; mete a coordenada no endereço

    MOV R9, PIXEL_Y               ; mete o endereco dos Y's em R9

    MOV [R9], R2                  ; mete a coordenada no endereço

    MOV R4, ESTADO_PIXEL

    MOV [R4], R5                  ; DESLIGAR A BALA ANTERIOR


    SUB R2, 1
```

```
CMP      R2, 0
```

```
JZ APAGA_BALA
```

```
MOV R9, PIXEL_X          ; mete o endereço dos X's em R9
```

```
MOV [R9], R1             ; mete a coordenada no endereço
```

```
MOV R9, PIXEL_Y          ; mete o endereço dos Y's em R9
```

```
MOV [R9], R2             ; mete a coordenada no endereço
```

```
CALL cor_ANIMA_BALA
```

```
MOV R4, ESTADO_PIXEL
```

```
MOV [R4], R6              ; LIGA A BALA
```

```
MOVB [R0], R6
```

```
SUB R0, 1
```

```
MOVB [R0], R2
```

```
SUB R0, 1
```

```
MOVB [R0], R1
```

```
CALL VERIFICAR_BALA_INIM
```

```
MOV R7, HA_COLISAO
```

```
MOV R8, [R7]
```

```
CMP R8, 1
```

```
JZ APAGA_BALA
```

```
fim_anima_bala_anima:
```

```
POP R9
```

```
POP R8
```

```
POP R7
```

```
POP R6
```

```
POP R5
```

```
POP R4
```

```
POP R3
```

```
POP R2
```

```
POP R1
```

```
POP R0
```

RET

APAGA_BALA: ; reset as características da bala para as de origem, muda
o nr de balas para 0

```
MOV R9, PIXEL_X ; mete o endereço dos X's em R9
MOV [R9], R1 ; mete a coordenada no endereço
MOV R9, PIXEL_Y ; mete o endereço dos Y's em R9
MOV [R9], R2 ; mete a coordenada no endereço
MOV R4, ESTADO_PIXEL
MOV R6, 0
MOV [R4], R6 ; DESLIGA A BALA

MOV R1, BALA1
MOV R2, 0
MOVB [R1], R2
ADD R1, 1
MOVB [R1], R2
ADD R1, 1
MOVB [R1], R2

MOV R1, bala_ativa
MOV R2, 0
MOVB [R1], R2

MOV R1, HA_COLISAO
MOV R2, 1
MOVB [R1], R2

JMP fim_anima_bala_anima
```

```
cor_ANIMA_BALA:                                ; rotina para seleccionar a cor

    PUSH R9

    PUSH R8

    MOV     R8, ECRA                            ; coloca em R5 o endereço que escolhe a cor
vermelha

    MOV R9, 0                                ; coloca a cor vermelha com valor 0

    MOV [R8], R9                            ; mete o valor da cor dentro do endereço

    MOV R8, PIX_B                            ; coloca em R5 o endereço que escolhe a cor azul

    MOV R9, 255                                ; coloca a cor azul com valor maximo

    MOV [R8], R9                            ; mete o valor da cor dentro do endereço

    MOV R8, PIX_G                            ; coloca em R5 o endereço que escolhe a cor azul

    MOV R9, 255                                ; coloca a cor azul com valor maximo

    MOV [R8], R9                            ; mete o valor da cor dentro do endereço

    POP R8

    POP R9

    RET
```

```
;#####
```

```
; as rotinas VERIFICAR_BALA_INIM[], recebem as coordenadas atuais de todas as naves
(alhada e inims) e verifica se os seus pixeis se sobrepoem
```

```
; caso se sobreponham o jogo acaba
```

```
VERIFICAR_BALA_INIM:

    PUSH R0

    PUSH R1

    PUSH R2

    PUSH R3

    PUSH R4

    PUSH R5

    MOV R0, BALA1

    MOV R1, INIM_xy

    MOV R2, INIM2_xy

    MOV R3, INIM3_xy
```

```
MOV B R4, [R0] ; TEM O X DA BALA

MOV B R5, [R1] ; TEM O X DA NAVE DO MEIO


CMP R4, R5 ; SE X DA BALA - X DA INIM FOR NEGATIVO SIGNIFICA
QUE A BALA ESTA A ESQUERDA DA INIM E NAO COLIDE

JN CONTINUA1

ADD R5, 5

CMP R5, R4 ; SE X DA INIM+5 - X DA BALA FOR NEGATIVO SIGNIFICA
A BALA ESTA A DIREITA DA INIM

JN CONTINUA1


ADD R0, 1

ADD R1, 1

MOV B R4, [R0] ; TEM O Y DA NAVE

MOV B R5, [R1] ; TEM O Y DA NAVE DO MEIO


CMP R4, R5 ; SE O Y DA BALA FOR MENOR QUE O Y DA NAVE
SIGNIFICA QUE ESTA POR CIMA DA NAVE

JN CONTINUA1

ADD R5, 6

CMP R5, R4 ; SE O Y DA BALA FOR MAIOR QUE O Y DA NAVE+6
SIGNIFICA QUE ESTA POR BAIXO DA NAVE

JN CONTINUA1

JMP COLISAO ; SE NAO PASSOU NESTE CRITERIO É PORQUE SE ENCONTRA
DENTRO DA INIM


CONTINUA1:

MOV R0, BALA1


MOV B R4, [R0] ; TEM O X DA BALA

MOV B R5, [R2] ; TEM O X DA NAVE DA ESQ


CMP R4, R5 ; SE X DA BALA - X DA INIM FOR NEGATIVO SIGNIFICA
QUE A BALA ESTA A ESQUERDA DA INIM E NAO COLIDE
```

```
JN CONTINUA2

ADD R5, 5

CMP R5, R4 ; SE X DA INIM+5 - X DA BALA FOR NEGATIVO SIGNIFICA
A BALA ESTA A DIREITA DA INIM

JN CONTINUA2

ADD R0, 1

ADD R2, 1

MOVB R4, [R0] ; TEM O Y DA NAVE

MOVB R5, [R2] ; TEM O Y DA NAVE DO MEIO

CMP R4, R5 ; SE O Y DA BALA FOR MENOR QUE O Y DA NAVE
SIGNIFICA QUE ESTA POR CIMA DA NAVE

JN CONTINUA2

ADD R5, 6

CMP R5, R4 ; SE O Y DA BALA FOR MAIOR QUE O Y DA NAVE+6
SIGNIFICA QUE ESTA POR BAIXO DA NAVE

JN CONTINUA2

JMP COLISAO ; SE NAO PASSOU NESTE CRITERIO É PORQUE SE ENCONTRA
DENTRO DA INIM

CONTINUA2:

MOV R0, BALA1

MOVB R4, [R0] ; TEM O X DA BALA

MOVB R5, [R3] ; TEM O X DA NAVE DA ESQ

CMP R4, R5 ; SE X DA BALA - X DA INIM FOR NEGATIVO SIGNIFICA
QUE A BALA ESTA A ESQUERDA DA INIM E NAO COLIDE

JN CONTINUA3

ADD R5, 5

CMP R5, R4 ; SE X DA INIM+5 - X DA BALA FOR NEGATIVO SIGNIFICA
A BALA ESTA A DIREITA DA INIM

JN CONTINUA3

ADD R0, 1

ADD R3, 1
```

```
MOV B R4, [R0] ; TEM O Y DA NAVE

MOV B R5, [R3] ; TEM O Y DA NAVE DO MEIO


CMP R4, R5 ; SE O Y DA BALA FOR MENOR QUE O Y DA NAVE
SIGNIFICA QUE ESTA POR CIMA DA NAVE

JN CONTINUA3

ADD R5, 6

CMP R5, R4 ; SE O Y DA BALA FOR MAIOR QUE O Y DA NAVE+6
SIGNIFICA QUE ESTA POR BAIXO DA NAVE

JN CONTINUA3


JMP COLISAO ; SE NAO PASSOU NESTE CRITERIO É PORQUE SE ENCONTRA
DENTRO DA INIM


COLISAO: ; no bloco da colisao vai ser emitido um som, as
naves inimigas serao devolvidas ao topo do pixelscreen

MOV R1, 3 ; irao ser adicionados 5 pontos ao jogador

CALL scoreboard_ad_sub

MOV R1, HA_COLISAO

MOV R2, 1

MOV [R1], R2


MOV R1, SWITCH_SOM

MOV R2, 2

MOV [R1], R2

CALL escolha_som


CALL desliga_INIM

CALL desliga_INIM2

CALL desliga_INIM3


MOV R1, INIM_xy

MOV R2, INIM2_xy

MOV R3, INIM3_xy
```




```
; inimigos terao as coordendas originais
```

```
MOV R4, 29
```

```
MOVB [R1], R4
```

```
ADD R1, 1
```

```
MOV R4, 0
```

```
MOVB [R1], R4
```

```
MOV R4, 3
```

```
MOVB [R2], R4
```

```
ADD R2, 1
```

```
MOV R4, 0
```

```
MOVB [R2], R4
```

```
MOV R4, 55
```

```
MOVB [R3], R4
```

```
ADD R3, 1
```

```
MOV R4, 0
```

```
MOVB [R3], R4
```

```
CONTINUA3:
```

```
POP R5
```

```
POP R4
```

```
POP R3
```

```
POP R2
```

```
POP R1
```

```
POP R0
```

```
RET
```

```
;#####
```