

# Introducción a Python

## Temario de la Clase 4

### Numpy

- vectores y matrices → arreglos-arrays
- Operaciones con arrays
- Slicing etc.
- Interminables for vs operaciones con arrays.
- Expresiones lógicas con arrays • Máscaras - arrays lógicos.
- Ordenando elementos.
- Broadcasting
- ufuncs personalizadas
- cython y f2py

# Listas para manejo de funciones matemáticas

Supongamos que queremos trabajar con los puntos de la función  $f(x) = x * \sin(x^2)$  en el intervalo  $[0, \sqrt{2\pi}]$ . Resolución de 100 puntos.

```
import math as m
n=100
dx=m.sqrt(2*m.pi)/(n-1.0)
x=[] #crea una lista vacia
y=[]
for i in range(n):
    x1=i*dx
    x.append(x1)
    y1=funcion(x1)
    y.append(y1)
```

# Listas para manejo de funciones matemáticas

La función viene dada por:

```
def funcion(x):  
    f=x*m.sin(x**2)  
    return f
```

Para generar listas en forma pythonica es:

```
x=[i*dx for i in range(n)]  
y=[funcion(x1) for x1 in x]
```

Esta la posibilidad de tener lista de listas para representar a una matriz. Cada elemento de la lista madre es a su vez una lista:

```
m=20; n=10  
y=[]  
for j in range(m):  
    x=[i*j**0.5*dx for i in range(n)]  
    y.append(x)  
y=[[i*j**0.5*dx for i in range(n)] for j in range(m)]
```

```
>>> y[2][5]  
35.35533905932738  
>>> len(y[2][:])  
10
```

# NumPy: Arreglos

Para realizar cálculos científicos y trabajar con vectores, matrices, tensores, etc existe una librería específica: Numerical Python “numpy”.

```
import numpy as np
```

Por convención llamamos siempre a la librería numpy como np.

La estructura básica de numpy son los “arrays” o arreglos que son tensores de cualquier rango, esto incluye a vectores y matrices.

Para convertir una lista en un array, se usa `np.array`:

```
ar=np.array([5.0,2.3,7.2])
```

```
ar=np.array(lista)
```

Por cuestiones de eficiencia → Los arrays tienen dimensiones fijas!.

Los arrays de NumPy son parte central de todas las herramientas de ciencia de datos en Python.

# Generación de arrays

Para generar un array, con `np.zeros`, lo llenamos de 0s o lo dejamos vacío con `np.empty`.

```
ar=np.zeros(n)
```

```
ar=np.empty(n)
```

Estos generan un vector de  $n$  componentes.

Para generar una matriz de  $n$  filas por  $m$  columnas hacemos

```
Mtx=np.zeros([n,m])
```

No olvidar los corchetes o doble paréntesis (se interpreta como el primer argumento de la función `np.zeros`).

Para ver los tamaños de los arrays:

```
print('tamaño: ',Mtx.shape)
print('orden o dimension del array: ',Mtx.ndim)
print('longitud total: ',Mtx.size)
print('tamaño primera dim: ',Mtx.shape[0])
```

Tipo de arreglos (especiales de numpy): `A.dtype`

# Acceso a los elementos de los arrays

Para acceder a los elementos de un array se hace de la misma manera que en las listas, si es un vector

```
a[5]; a[0:2]; a[3:]; a[2:-3]
```

Recordar que los negativos son para ir desde atras hacia adelante!

Si es una matriz se agregan las dimensiones con comas:

```
a[0,5]; a[3,5:7]; a[2,:]
```

Si tengo un arreglo de alto orden y quiero trabajar con algun orden/índice:

```
nbatch,nchan,npixels = 32, 16, 256  
Arr=np.zeros((nbatch,nchan,npixels,npixels))
```

A que elemento accedo cuando hago `Arr[0]`?

Y cuando hago: `Arr[:,0,...]`?

Y cuando hago: `Arr[...,0]`?

# Operaciones con matrices

Si queremos generar la matriz identidad:

```
identidad=np.eye(N); identidad2=np.eye(N,M)
```

Si queremos generar un vector o una matriz de unos:

```
unos=np.ones(N); unos2=np.ones(N,M)  
unos3=np.ones_like(unos2)
```

Si queremos generar un array igual a uno que ya generamos:

```
zeros2=np.zeros_like(unos2)
```

Si queremos extraer la diagonal de una matriz

```
A.diagonal()
```

Si queremos la matriz **transpuesta**:

**np.transpose(),.T**

Mas general si quiero intercambiar ejes:

**np.swapaxes(array,axis1,axis2)**

```
>>> A=np.random.randn(32,64,12,12)  
>>> B=A.swapaxes(2,1)  
>>> B.shape  
(32, 12, 64, 12)
```

# Generación arrays aleatorios para pruebas

Muestras de una distribución normal de media 0 y desviación 1:

```
from numpy.random import randn
n=15; m=10
A=randn(n,m,n)
B=np.sin(A)
```

Muestras de una distribución normal de media 2 y desviación 4:

```
alpha=0.1
A=np.random.normal(2,4,[n,m,n])
B=np.exp(-alpha*A)
```

Para acortar, en algunos ejemplos de estas filminas se asume randn esta importada.

**seed** Genera una semilla para que luego haya repetición de números aleatorios.

**Reproducibilidad de los experimentos!**

**rand** Genera muestras de una distribución uniforme (0,1)

**choice** Genera muestras aleatorias a partir de una población

**permutation** Permuta aleatoriamente una secuencia (**variable nueva**)

**shuffle** Permuta aleatoriamente una secuencia **in place**

Por supuesto **np.random** tiene generación de muestras de otras distribuciones: gamma, chisquare, binomial, etc (ya lo verán en Estadística).



# Operaciones con matrices

Multiplicación por un escalar:

```
mtx1=alpha*mtx2; mtx3=alpha*ones(N)
```

Multiplicación entre vectores o matrices:

```
mtx1=np.matmul(mtx2,mtx3); alpha=np.dot(v2,v3)
```

Una nueva forma de escribir el producto matricial en python 3 es:

```
mtx1=mtx2 @ mtx3
```

Esta última es muchísimo mas clara.

Recuerden que para producir productos matriciales se debe cumplir que

```
mtx1.shape=[n,m],mtx2.shape=[m,k]
```

Que sucede si hay dimensiones extras en los arrays? Pueden explicar cuando se pueden hacer los productos matriciales?

`np.einsum` realiza un producto siguiendo la convención de Einstein:

```
np.einsum('ij,kij->kj',A,B)  
np.einsum('ijkl,mjkl->imk',A,B)
```

# Los argumentos de entrada de las funciones **np** son arrays

Evaluación de funciones matemáticas que dependen de arrays:

```
v2=np.exp(-v1); v3=np.log(v1); v4=np.sin(v1)
```

```
import numpy as np
x = np.arange(10)
y = np.sin(x)

X = np.array([np.arange(10),
              2*np.arange(10)])
Y = np.exp(-X)
Z = np.sqrt(X+Y)
```

```
>>> Z.shape
(2, 10)
```

Es totalmente transparente.

Evitamos los tediosos for anidados para evaluar a matrices o arrays de órdenes superiores.

# Funciones de numpy vs fors

```
import numpy as np
import time
n=300
A=np.random.normal(0,1,[n,n,n])
B=np.zeros([n,n,n])

t0=time.time()
for i in range(n):
    for j in range(n):
        for k in range(n):
            B[i,j,k]=np.exp(A[i,j,k])
print('Termino el for en: ',time.time()-t0)

t0=time.time()
B=np.exp(A)
print('Termino la eval matricial en: ',time.time()-t0)
```

```
Termino el for en: 21.321789026260376
Termino la eval matricial en: 0.12111473083496094
```

numpy es mucho mas eficiente que realizar evaluaciones componente a componente con for's Siempre se debe intentar trabajar con vectores y matrices.

## Generación de vectores uniformes

Cuando hacemos una tabla para graficación en general necesitamos generar puntos equiespaciados entre un valor mínimo y un máximo.

La función `np.linspace` nos genera el vector automáticamente:

```
xvec= np.linspace(xmin,xmax,1000)
```

Esto nos genera un vector que comienza con el valor `xmin` y termina con el valor `xmax` y tiene 1000 puntos.

La resolución que hay entre puntos es de:

$$dx = (xmax - xmin) / (nptos - 1)$$

Entonces si hacemos:

```
xvec=[xmin+i*dx for i in range(nptos)]
```

Cual es la diferencia?

En numpy tenemos la instrucción: `np.arange(1.5,10,2.3)` similar a `range` pero se puede utilizar con flotantes.

# Concatenación y subdivisión (splitting) de arrays

a) **Reshape**. Cambio la forma de un array: `np.reshape(array, new_shape)`

```
>>> a=np.random.randn(16,3,3)
>>> b=a.reshape((4,4,3,-1))
```

b) **concatenate**

`np.concatenate(lista, axis=0)`

Si quiero juntar dos o varios arrays en uno solo a lo largo de **un eje ya existente**:

```
>>> a=np.random.randn(10,15,15)
>>> b=np.random.randn(1,15,15)
>>> c=np.concatenate([a,b])
(11, 15, 15)
```

c) `np.stack(lista, axis=0)`

Si quiero juntar dos o varios arrays en uno solo a lo largo de **un nuevo eje**:

```
>>> a=np.random.randn(15,15)
>>> b=np.random.randn(15,15)
>>> c=np.stack([a,b])
>>> c.shape
(2, 15, 15)
>>> d=np.stack([a,b], axis=2)
>>> d.shape
(15, 15, 2)
```

d) **split** Si quiero subdividir un arreglo en partes:

`np.split(array, nro_de_subarrays, axis=0)`

```
>>> a=np.random.randn(20,15,15)
>>> a1,a2=np.split(a,2)
>>> a1.shape
(10, 15, 15)
>>> a=np.random.randn(15,15,20)
>>> a_list=np.split(a,4,-1)
```

# Operaciones con las componentes

Operaciones de suma y producto que podemos realizar con las componentes de un array:

```
a = np.array([2, 4, 3], float)
a.sum()
a.prod()
```

Alternativa:

```
np.sum(a)
np.prod(a)
```

## Máximo o mínimo y sus ubicaciones

Para obtener el **valor** máximo o mínimo de los elementos de un array:

```
a.min()
a.max()
```

Si en cambio queremos determinar los índices del elemento donde se encuentra el máximo o mínimo se debe hacer:

```
ind_mn = a.argmin()
ind_mx = a.argmax()
```

Puedo realizar la operación a lo largo de un eje específico uso: `a.sum(1)`; `a.min(2)` etc.

```
>>> a=np.random.randn(64,16,32,32)
>>> b=a.sum(1)
>>> b.shape
>>> (64, 32, 32)
```

Si quiero ver las numerosas funciones/métodos que tienen los arrays hacer:

```
dir(a)
```

# Operaciones estadísticas

```
a = np.array([2, 4, 3], float)
a.mean()
a.std()
a.var()
```

Ejercicio: Tenemos un array pesos donde se tienen todos los pesos medidos (E.g. `pesos=np.random.normal(15,3,100)` ) y se quiere sacar la media y el error de las mediciones.

## Broadcasting/transmisión en arreglos

Vimos que todo tipo de operación binaria entre arreglos requiere que sean del mismo tamaño? No es cierto:

```
>>> a=np.random.randn(4,15,15)
>>> b=a+10
>>> b.shape
(4, 15, 15)
```

```
>>> a=np.random.randn(4,15,15)
>>> b=a*10
>>> b.shape
(4, 15, 15)
```

Que sucede?

**La regla de transmisión:** Dos arreglos son compatibles para transmisión si cada dimensión desde el final tienen la misma longitud o la longitud es 1. La transmisión se hace sobre las dimensiones faltantes o las que tienen longitud 1.

Esta laxitud puede ir un poco mas lejos, a ver:

```
>>> a = randn(4,15,15)
>>> b = randn(4,15)
>>> c = a * b[:,None,:]
>>> b.shape
(4, 15, 15)
```

```
>>> a = randn(4,15,15)
>>> b = randn(15,15)
>>> c = a + b
>>> d = randn(15)
>>> dd= a+d
```

Que sucede?

Y si pruebo con transmision hacia ambos lados?

La multiplicación escalar sigue la misma lógica.

¿Cuando tengo que agregar la dimensión y cuando no?



# Operaciones lógicas con arrays

Comparación de dos arrays. Esto lo realiza elemento por elemento:

```
>>> a = np.array([1, 3, 0], float)
>>> b = np.array([0, 3, 2], float)
>>> c = a > b
>>> print(c)
array([ True, False, False], dtype=bool)
```

Igualdad:

```
>>> a == b
array([False,  True, False], dtype=
      bool)
```

Comparación con un valor:

```
>>> c = a > 2
>>> print(c)
array([ False,  True, False], dtype=
      bool)
```

Si quiero combinar dos arrays lógicos con los operadores lógicos hay que usar: ||, &

```
>>> c = a == b | a > 2
array([False,  True, False], dtype=bool)
```

Recordar que los True los podemos pensar como 1's, luego que resulta de?:

```
>>> a=randn(100)
>>> nro = (a>0).sum()
```

```
>>> a=randn(100)
>>> nro = np.count_nonzero(a>0)
```

## Indexado fancy

En una clase previa tuvimos una pregunta, sobre como podíamos acceder a ciertos elementos **a la vez** de una lista. Para arreglos de numpy esto lo podemos hacer con **indexado fancy**:

```
>>> arr=randn(10)
>>> first-last=arr[[0,-1]]
```

Uso una lista de los elementos que quiero seleccionar. Cuando tengo múltiples dimensiones:

```
>>> arr=randn(10,12,5)
>>> sub_arr=arr[[1,2],[2,3],:]
```

Combinemos los índices y hagamos broadcasting sobre ellos:

```
>>> arr=randn(10,12)
>>> rows=np.array([5,6])
>>> arr[rows[:, np.newaxis], [2,3]]
```

Lo puedo pensar como `arr[idx,idy]` donde los `idx` son los índices de los `x` y los `idy` son los índices de los `y`.

`np.ix_` construye una mesh a partir de los índices:

```
a[np.ix_([1,3],[2,5])]# returns the array
      #[a[1,2] a[1,5]], [a[3,2] a[3,5]]]
```

# Indexado lógico

A veces quiero realizar operaciones solo a ciertos elementos de un arreglo. Como los selecciono?

```
>>> a = np.array([1, 3, 0, -2])  
>>> sqrt_a = np.sqrt(a[a>=0])
```

Que sucede si es un arreglo multidimensional?

```
arr=np.random.randn(10,12,5)
```

Puedo reemplazar los negativos por NaN:

```
arr=np.random.randn(10,12,5)  
arr[arr<0]=np.nan  
arr=np.sqrt(arr)
```

También puedo devolver los índices donde se cumple un condicional:

```
>>> a = np.array([1, 3, 0, -2])  
>>> ind=np.where(a > 0)
```

Luego lo puedo usar para hacer evaluaciones de ese u otro array en esos índices. Pero notar que podría directamente trabajar con las matrices booleanas

## Ejemplo de selección de elementos

Supongamos que queremos realizar la raíz cuadrada a los elementos positivos de un array.

```
>>> a = np.array([[4, -1, 9]], float)
>>> a >= 0
array([[ True, False,  True], dtype=bool)
>>> np.sqrt(a[a >= 0])
array([ 2.,  3.])
```

Puedo guardar la operación lógica en un array lógico y luego utilizarlo múltiples veces:

```
>>> sel = (a >= 0)
a = np.array([[4, -1, 9]], float)
>>> np.sqrt(a[sel])
array([ 2.,  3.])
>>> np.log(a[sel])
array([1.38629436, 2.19722458])
```

## Para todo el array

Si queremos saber si se satisface para cualquier elemento del array o para todo elemento del array. Se realiza primero la operación lógica y luego

```
>>> c = np.array([ True, False, False], bool)
>>> any(c)
True
>>> all(c)
False
```

`any` con que uno solo de los elementos del array sea `True` el resultado será `True`  
`all` solo cuando todos los resultados del array son `True` dará un `True`.

- ▶ El resultado de estas operaciones es una variable lógica single (no es un arreglo!).
- ▶ Por otro lado, los condicionales sobre arrays dan como resultado arreglos.

El `any` y `all` se suelen utilizar en los condicionales:

```
if (A>0).all(): B=np.sqrt(A)
```

Los condicionales sobre arrays NO se pueden usar en `if`'s excepto que se usen con `.any` u `.all`

# Ufunc

Son todas las funciones numpy y scipy que se aplican a cada elemento del array:

`np.sin`

Internamente estan “vectorizando” o contemplando todos los elementos del array para hacer la operacion.

unary ufuncs son las que tienen un solo argumento de entrada. `np.sin`, `np.cos` etc

binary ufuncs adicion, multiplicacion etc

Las ufuncs tienen un conjunto de métodos propios: `reduce`, `out`, `accumulate`.

Para grandes operaciones conviene directamente invocar el array de salida:

```
x = np.arange(5)
y = np.empty(5)
np.multiply(x, 10, out=y)
print(y)
```

```
x = np.arange(1, 6)
np.add.reduce(x)
15
```

Que esta haciendo?

## Cython, f2py y C

Si queremos realizar operaciones que son extremadamente costosas? y si los loops terminan siendo obligatorios?

- ▶ Ejemplo 1: una optimización los valores en un paso vienen predefinidos por el paso anterior por lo que no podemos evitar el loop
- ▶ Ejemplo 2: integraciones temporales de sistemas dinámicos o modelos. Para llegar a un  $t$  es necesario ir paso a paso.

**cython** permite llamar a codigos C o C++ e ir y volver entre python y C. De esta maneras ciertas partes del codigo pueden estar en C y otras en python

De la misma manera **f2py**, es un wrapper que compila Fortran 77 and 90 y genera cabecales que luego permiten ir y volver entre python y fortran.

Se generan subrutinas de fortran, se las compila con f2py y luego pueden ser llamadas como si fueran funciones de python.

```
import mdl.196mod as tfor
def integ2scl(self,xold):

    x,xss=tfor.196.tinteg2scl(self.kt,xold,xssold,self.xpar,self.hint,self.css,
                             self.bss,self.dt)

    return x
```

196mod.cpython-36m-x86\_64-linux-gnu.so, 196mod.so

# Guardado de arrays

En formato ascii:

```
>>> a = np.array([1, 2, 3, 4])
>>> np.savetxt('test1.txt', a, fmt='%d')
>>> b = np.loadtxt('test1.txt', dtype=int)
```

En formato binario (recomendado):

```
>>> np.save('test3.npy', a)
>>> d = np.load('test3.npy')
```

La extensión *npy* es la que se utiliza para datos binarios en python. Si uds no la agregan python la tomará por default.

En formato binario compactado, guardo varios arrays:

```
>>> np.savez('test3.npz', velocidad=v, posicion=x)
```

Para leer los arreglos luego tengo que cargar el archivo:

```
>>> a=np.load('test3.npz') # solo se da cuenta que esta compactado
>>> v=a['velocidad'] # accedo como si fuera un diccionario
>>> x=a['posicion']
>>> v2=a.f.velocidad # alternativa para acceder a la velocidad
```

En que línea esta leyendo en el disco a la posición?