

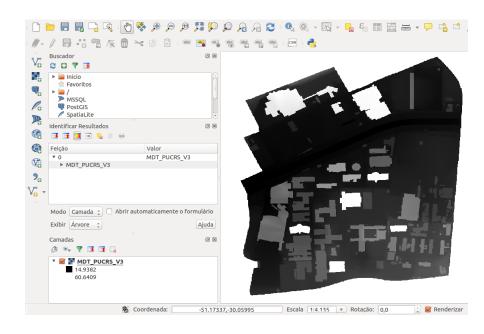


Cenário do campus da PUCRS com Gazebo

Vagner Macedo Martins

Dados topográficos*:

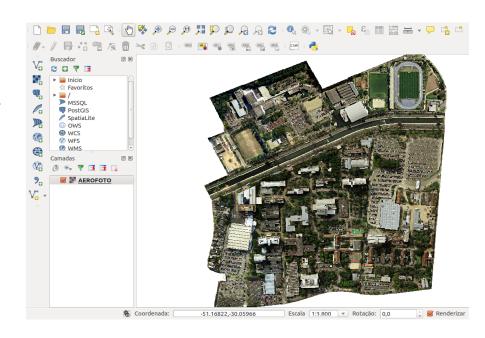
A área de estudo foi selecionada a partir do Modelo Digital de Terreno da cidade de Porto Alegre.



^{*} Imagem obtida com o LTIG - Laboratório de Tratamento de Imagens e Geoprocessamento.

Aerofotografia* :

A área de estudo foi selecionada a partir da Aerofoto da cidade de Porto Alegre.



^{*} Imagem obtida com o LTIG - Laboratório de Tratamento de Imagens e Geoprocessamento.

OpenSceneGraph - Mapa 3D*:

Disponibiliza um conjunto de ferramentas para o desenvolvimento de aplicações gráficas.

OSDEM

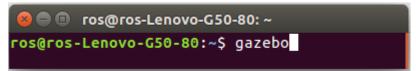
Ferramenta utilizada para geração de terreno 3D.

ros@ros-Lenovo-G50-80: ~/

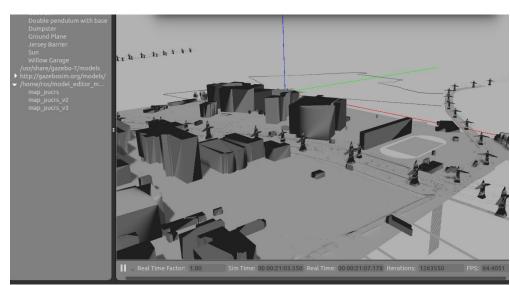
ros@ros-Lenovo-G50-80:~/\$ osgconv MAP_3D.osg MAP_3D.stl

^{*} http://trac.openscenegraph.org/projects/osg//wiki/Support/UserGuides/osgdem

Gazebo



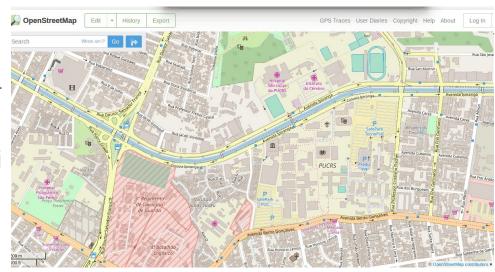
Arquivo .stl de tamanho 42MB



Dados do OpenStreetMap:

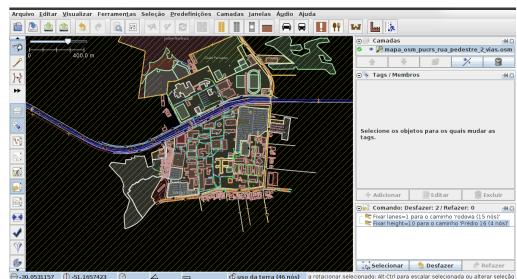
A área de estudo foi selecionada a partir do *site* do *OpenStreetMap**.

Após a seleção, o arquivo foi exportado com a extensão .osm



Editar mapa do OpenStreetMap:

A ferramenta de edição de mapas do *OpenStreetMap é JOSM*.

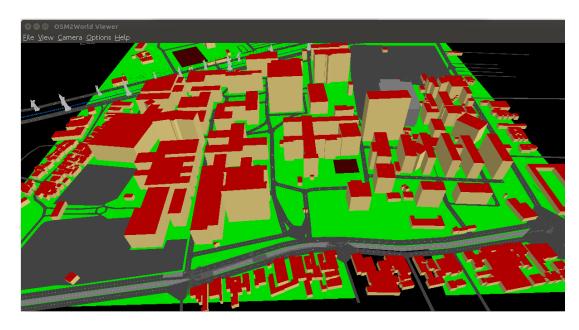


^{*} https://josm.openstreetmap.de/wiki

Criar modelo 3D:

A ferramenta de criação do modelo 3D é OSM2World.

A partir do arquivo .osm modificado anteriormente.





Exportar modelo em .obj

A ferramenta OSM2World permite exportar o arquivo para a extensão .obj

Converter* .obj em .stl

```
❷ □ ros@ros-Lenovo-G50-80:~
ros@ros-Lenovo-G50-80:~$ osgconv pucrs_modelo_3d.obj pucrs_modelo_3d.stl
```

^{*} http://trac.openscenegraph.org/projects/osg//wiki/Support/UserGuides/osgconv

Gazebo



Arquivo .stl de tamanho 42MB

