

張懷元 Hamilton Chang

應聘職位: 計算機視覺與深度學習工程師

台灣 嘉義, (+886) 0934027001, hamiltonchangwork@gmail.com



學歷

- 北京大學 中國 北京

軟體工程系 碩士學位 2017.9-2020.8

- 畢業論文: 實時長期單人跟蹤系統的設計與實現

- 中原大學 台灣 中壢

資訊工程學系 學士學位 2013.9-2017.6

- 畢業專題: 基於樹梅派的臉部辨識門禁系統



工作經驗

- 聯想集團有限公司 研究院

中國 北京



視覺AI演算法實習生 2019.8-2019.11

- 開發基於RetinaNet的商品檢測自動化訓練系統, 應用場景是無人貨櫃與無人商店, 並通過測試結果分析檢測成功率低的原因
- 通過蒐集與產生更複雜並合適的數據並來重新訓練模型, 將檢測成功率提升20%

- 杭州零零科技有限公司北京分公司

中國 北京



視覺AI演算法實習生 2018.11-2019.8

- 參與Hover 2無人機開發
 - 研究並測試目標跟蹤與模板匹配, 並分析各自的優劣
 - 開發、維護與優化長期目標跟蹤功能
 - 通過增加約束條件與修改目標重識別策略讓長期目標跟蹤功能成功率提升15%、CPU佔有率降低5%
- 設計與研究雙目人臉辨識門禁系統
 - 研究人臉偵測與辨識相關演算法(MTCNN、FaceNet、以及FaceBoxes)
 - 嘗試用雙鏡頭實現活體檢測

比賽

- IBM Waston Build大賽: 衣大師 全中國第二名

組長 2018.5-2018.6

- 基於IBM Watson聊天機器人實現個人衣服穿搭推薦網頁
- 使用Javascript與Node.js實現前後端, 以及負責整體架構與主要功能的設計與實現

項目

- 實時長期單人跟蹤系統的設計與實現

個人項目 2019.11-2020.4

- 通過電腦CPU模擬無人機跟蹤行人的情況
- 採用基於姿態檢測的跟蹤與目標跟蹤兩種跟蹤器同時進行跟蹤
- 將跟蹤分為三個狀態，目標選擇、跟蹤與重找回，以方便進行設計與實現
- 設計與實現各方法輔助跟蹤演算法達到長期穩定與實時跟蹤的目標。如：隔幀檢測、衝突檢測、跟蹤器相互約束機制以及目標範圍排除等等
- 採用個人收集與採集的無人機數據集進行測試
- 跟蹤成功率為**79.02%**；召回率**77.54%**；FPS為**12.87**

- 基於CNN的2D動畫人物辨識

組長 2018.5-2018.6

- 北京大學軟微學院與微軟合作的課程項目，進入最終階段評比
- 嘗試不同繪師筆下的相同動畫人物是否能成功辨識為同一角色
- 使用他人訓練好的LBPcascade去偵測動畫人臉
- 使用TensorFlow官方的Inception-V3進行人物辨識，通過遷移學習(fine-tuning)訓練分類器
- **TOP1**的結果是 **73.25%**

- C++版本的Scheme語言直譯器

個人項目 2017.3-2017.5

- 分析Scheme程式碼結構來完成Scanner及Parser的切割、Binding與報錯機制
- 將Scheme的程式碼轉成設計的樹狀結構邏輯

- 基於樹梅派的臉部辨識門禁系統

組長 2016.2-2016.11

- 採用**C++**及**OpenCV**實現。目的是學習與應用人臉識別及人臉前處理等技術，實現的過程中在安全性(嚴格辨識結果)與實用性(流暢使用)兩者中取得平衡
- 軟體系統分建立人臉鑰匙與辨識兩部分，後期將軟體系統移植至樹莓派，並通過發送訊號(電流)至繼電器控制電磁式感應門鎖

技能

- 程式語言: C、C++、Java、R、Python
- 其他: Git、gdb、Docker、pdb