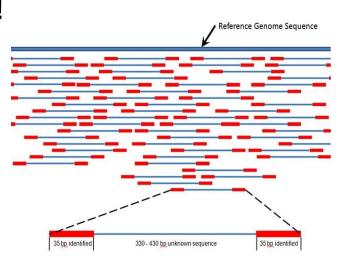
# Понижение размерности

# Биоинформатика

- Задачи анализа генома человека
- Признаки: характеристики генов (более 20.000)
- Маленькие выборки (расшифровка генома сложная и дорогостоящая процедура)
- Признаков существенно больше, чем объектов!



# Категориальные признаки

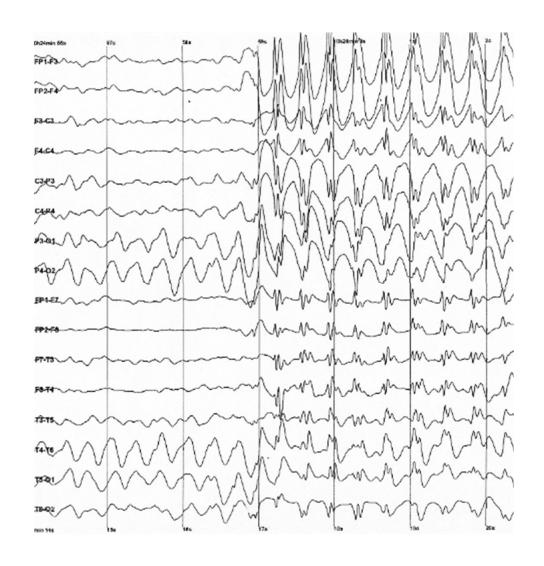
- Пример: предсказать, понравится ли пользователю фильм
- Объект: пара «пользователь-фильм»
- Признаки: ID пользователя, ID фильма, ID жанра, ID режиссёра, ID главных актёров, ID композитора, ...
- Как много фильмов снято за всю историю?
- IMDB: >330 тысяч
- После бинарного кодирования получим миллионы признаков

#### Анализ текстов

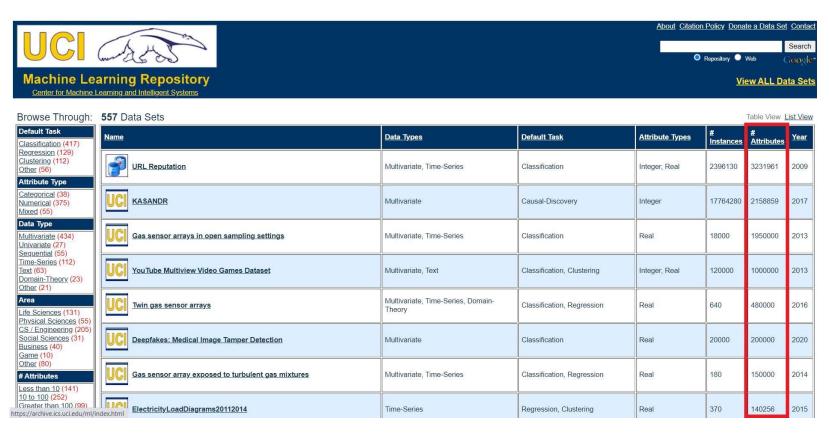
- Пример: предсказание популярности фильма по тексту его сценария
- Признаки: количество вхождений каждого слова из словаря
- Сколько слов в словаре?
- Сотни тысяч признаков
- Если учитывать n-граммы, то десятки миллионов признаков

# Анализ данных ЭЭГ

- Энцефалограф: 64 датчика, частота сигнала 256 Гц
- Объект: результаты измерений для одного пациента
- 3а 5 секунд измерений: 64 \* 256 \* 5 = 81 920 признаков



# **UCI Machine Learning Repository**



# Задача понижения размерности

- Дано: матрица «объекты-признаки»  $\emph{\textbf{X}}$  размера  $\ell \times \emph{\textbf{D}}$
- Найти: новую матрицу «объекты-признаки»  $m{Z}$  размера  $\ell \, imes \, m{d}$
- d < D

#### Но зачем?

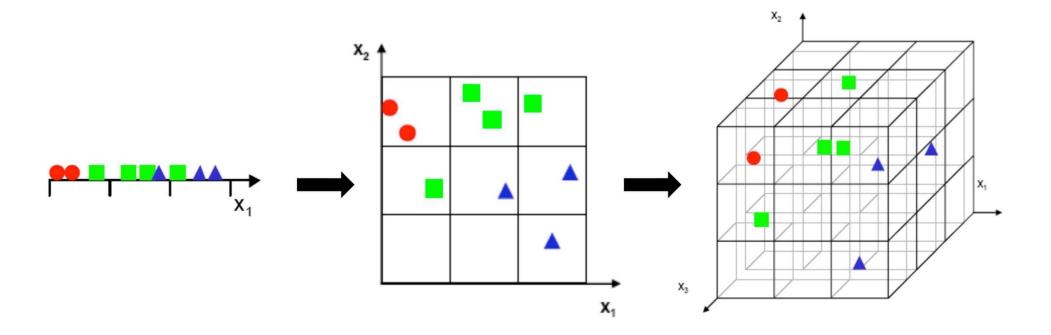
- Проклятие размерности
- Шумовые признаки
- Переобучение
- Интерпретируемость модели
- Скорость работы модели
- Визуализация данных

## Проклятие размерности

- Задача: классификация пончиков на вкусные и невкусные
- 100 объектов
- Цвет: 10 вариантов
- Цвет + размер: 10 \* 4 = 40 вариантов
- Цвет + размер + форма: 10 \* 4 \* 4 = 160 вариантов

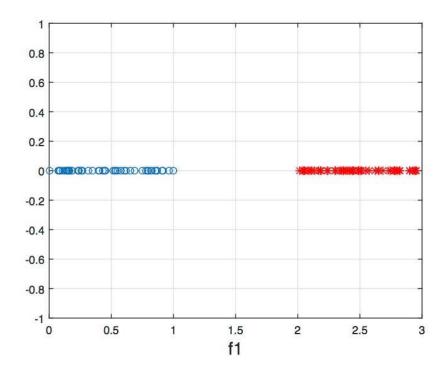


# Проклятие размерности



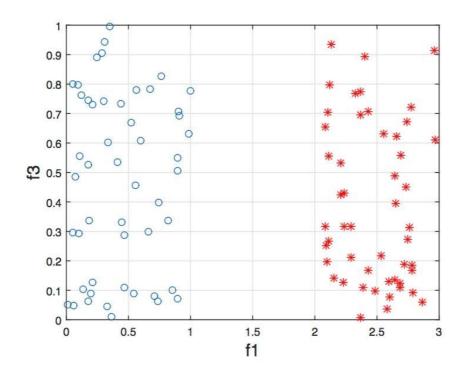
# Плохие признаки

Информативный признак



# Плохие признаки

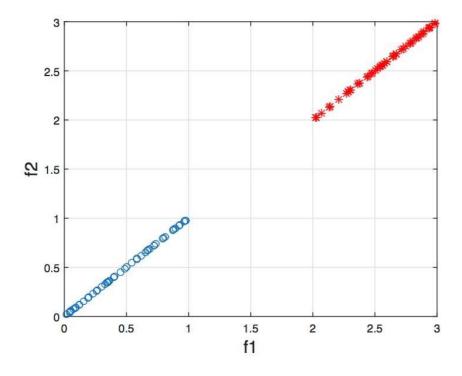
f3 — шумовой признак



# Плохие признаки

Коррелирующие признаки

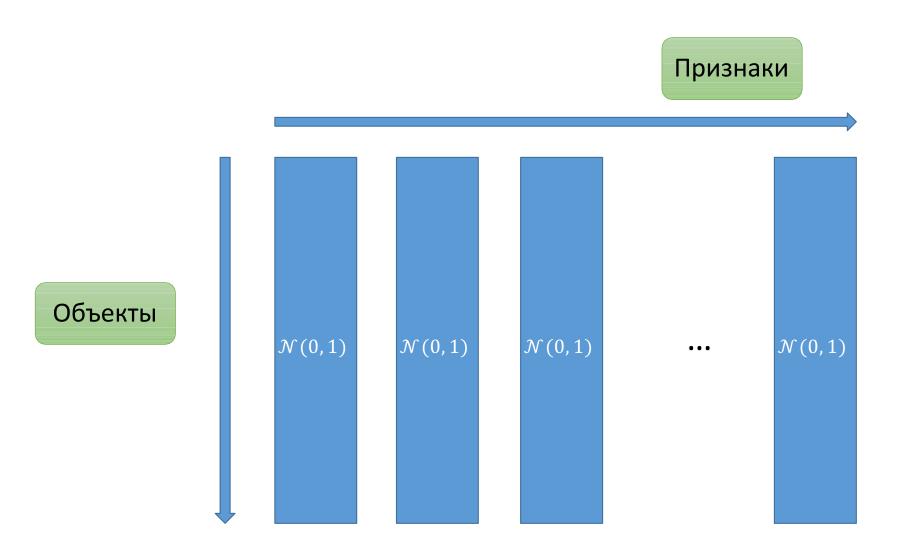
f2 — избыточный признак



# Шумовые признаки

- Признаки, которые никак не связаны с целевой переменной
- Но по обучающей выборке это не всегда можно понять

# Шумовые признаки



# Шумовые признаки

- Генерируем случайные признаки
- Если их много, то некоторые будут хорошо коррелировать с ответами

| У  | $x_1$ | $x_2$ | <i>x</i> <sub>3</sub> | <i>x</i> <sub>4</sub> |
|----|-------|-------|-----------------------|-----------------------|
| -1 | 1.11  | -0.5  | 0.42                  | 0.33                  |
| -1 | 1.22  | -0.46 | -1.98                 | -0.55                 |
| 1  | -1.56 | 0.04  | 0.39                  | -1.67                 |
| 1  | -0.48 | 1.32  | 0.88                  | -0.27                 |

# Ускорение моделей

- Чем больше признаков, тем дольше обучаются модели
- Чем дольше обучаются модели, тем меньше экспериментов удаётся провести
- Чем сложнее модели, тем дольше они вычисляют прогнозы
- Могут быть жёсткие ограничения на скорость
- Пример: рекомендательные системы

# Методы понижения размерности

- Отбор признаков (feature selection)
  - Выбрать d самых важных признаков
- Извлечение признаков (feature extraction)
  - Найти d новых признаков, выражающихся через исходные

# МЕТОД ГЛАВНЫХ КОМПОНЕНТ (PRINCIPAL COMPONENT ANALYSIS, PCA)

Цель: хотим придумать новые признаки, каким-то образом выражающиеся через старые, причем новых признаков хочется получить меньше, чем старых. Сегодня будем рассматривать только случай, когда новые признаки **линейно** выражаются через старые.

#### Постановка задачи:

- $^{ullet}$   $x_1, ..., x_n$  исходные числовые признаки
- $z_1, ..., z_d$  новые числовые признаки,  $d \le n$

#### Хотим:

- 1. чтобы новые числовые признаки  $z_j$  линейно выражались через исходные признаки  $x_i$
- 2. чтобы при переходе к новым признакам было потеряно наименьшее количество исходной информации

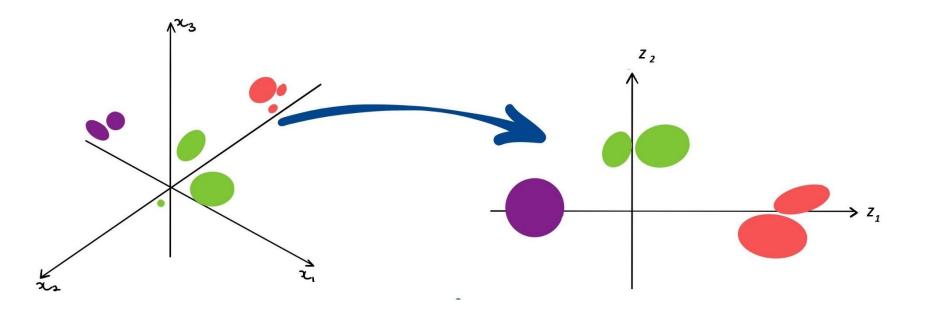
1. чтобы новые числовые признаки  $z_j$  линейно выражались через исходные признаки  $x_i$ 

$$\begin{cases} z_1 = u_{11}x_1 + \dots + u_{1n}x_n \\ z_2 = u_{21}x_1 + \dots + u_{2n}x_n \\ \dots \\ z_d = u_{d1}x_1 + \dots + u_{dn}x_n \end{cases}$$

<u>Геометрическая интерпретация:</u> новые признаки  $z_i$  — это проекции исходных признаков  $x_i$  на некоторые векторы (компоненты) u.

1. чтобы новые числовые признаки  $z_j$  линейно выражались через исходные признаки  $x_i$ 

Геометрически это означает, что мы проецируем пространство признаков размерности n на некоторое линейное подпространство размерности d:



#### ПОЯСНЕНИЕ: ПРОЕКЦИЯ

ullet Проекция вектора x на вектор (компоненту)  $u_i$ :  $(x,u_i)$ 

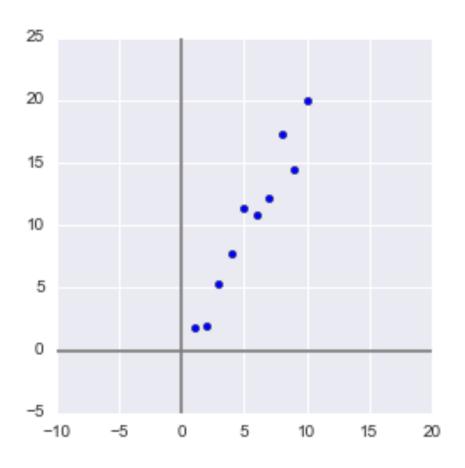
ullet Проекция выборки X на компоненту  $u_i$ :  $Xu_i$ 

2. чтобы при переходе к новым признакам было потеряно наименьшее количество исходной информации.

Дисперсия выборки, посчитанная в новых признаках, показывает, как много информации нам удалось сохранить после понижения размерности, поэтому дисперсия в новых признаках должна быть максимальной.

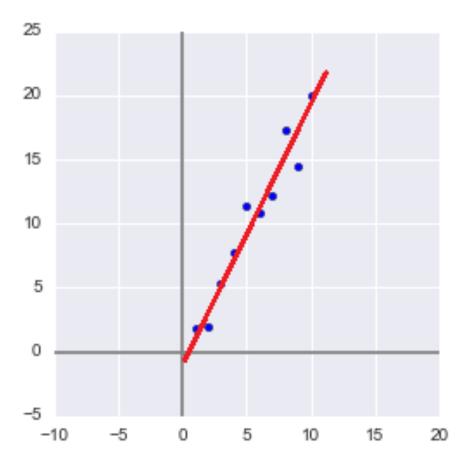
#### ПРИМЕР

Хотим спроецировать двумерные данные X на одномерный вектор u так, чтобы дисперсия проекции Xu была максимальной:



#### ПРИМЕР

Хотим спроецировать двумерные данные X на одномерный вектор u так, чтобы дисперсия проекции Xu была максимальной:



#### ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ

Будем искать такие компоненты  $u_1, u_2, ..., u_d$ , что:

- 1) Они ортогональны, т.е.  $(u_i, u_j) = 0$
- **2)** Они нормированы, т.е.  $||u_i|| = 1$
- 3) дисперсия проекции выборки на них максимальна:

$$D(Xu_i) \to \max_{u_i}$$
 ,  $i = 1, ..., d$ 

## ВАЖНОЕ ДЕЙСТВИЕ

Центрируем исходные данные, то есть вычтем из каждого признака его среднее значение.

### ДИСПЕРСИЯ ПРОЕКЦИИ

• Мы уже выяснили, что проекция выборки X на компоненту  $u_i$ :

 $Xu_i$ 

ullet Тогда проекция выборки на первые d компонент, задаваемых столбцами матрицы  $U_d$ :

 $XU_d$ 

## ДИСПЕРСИЯ ПРОЕКЦИИ

ullet Мы уже выяснили, что проекция выборки X на компоненту  $u_i$ :

$$Xu_i$$

ullet Тогда проекция выборки на первые d компонент, задаваемых столбцами матрицы  $U_d$ :

$$XU_d$$

• Тогда дисперсия проекции — это след ковариационной матрицы:

$$tr((XU_d)^T(XU_d)) = \sum_{i=1}^d ||Xu_i||^2 \to \max_u$$

• Будем искать первую компоненту,  $u_1$ :

$$\begin{cases} \left| |Xu_1| \right|^2 \to \max_{u_1} \\ \left| |u_1| \right|^2 = 1 \end{cases}$$

• Будем искать первую компоненту,  $u_1$ :

$$\begin{cases} \left| |Xu_1| \right|^2 \to \max_{u_1} \\ \left| |u_1| \right|^2 = 1 \end{cases}$$

#### Решение:

$$L(u_1, \lambda) = ||Xu_1||^2 + \lambda(||u_1||^2 - 1)$$

• Будем искать первую компоненту,  $u_1$ :

$$\begin{cases} \left| \left| X u_1 \right| \right|^2 \to \max_{u_1} \\ \left| \left| u_1 \right| \right|^2 = 1 \end{cases}$$

#### Решение:

$$L(u_1, \lambda) = ||Xu_1||^2 + \lambda(||u_1||^2 - 1)$$

• 
$$\frac{\partial L}{\partial u_1} = ?$$

• Будем искать первую компоненту,  $u_1$ :

$$\begin{cases} \left| |Xu_1| \right|^2 \to \max_{u_1} \\ \left| |u_1| \right|^2 = 1 \end{cases}$$

#### Решение:

$$L(u_1, \lambda) = ||Xu_1||^2 + \lambda(||u_1||^2 - 1)$$

• 
$$\frac{\partial L}{\partial u_1}=2X^TXu_1+2\lambda u_1=0\Rightarrow X^TXu_1=-\lambda u_1$$
 - собств.в-р.

• Будем искать первую компоненту,  $\mathbf{u_1}$ :

$$\begin{cases} \left| |Xu_1| \right|^2 \to \max_{u_1} \\ \left| |u_1| \right|^2 = 1 \end{cases}$$

#### Решение:

$$L(u_1, \lambda) = ||Xu_1||^2 + \lambda(||u_1||^2 - 1)$$

- $\frac{\partial L}{\partial u_1}=2X^TXu_1+2\lambda u_1=0\Rightarrow X^TXu_1=-\lambda u_1$  собств.в-р.
- $\left| |Xu_1| \right|^2 = u_1^T X^T X u_1 = \lambda u_1^T u_1 = \lambda \to \max_{u_1}$  тех собств. значение.

## ПЕРВЫЙ ШАГ

• Будем искать первую компоненту,  $u_1$ :

$$\begin{cases} \left| \left| X u_1 \right| \right|^2 \to \max_{u_1} \\ \left| \left| u_1 \right| \right|^2 = 1 \end{cases}$$

Ответ:

 $u_1$  - собственный вектор матрицы ковариаций  $X^T X$  с максимальным собственным значением.

## ПРОЕКЦИИ МЕТОДА ГЛАВНЫХ КОМПОНЕНТ

- Пусть X матрица объект-признак для исходных признаков.
- Метод главных компонент делает проекцию исходных объектов на гиперплоскость некоторой размерности d.

**Теорема.** Базисные векторы этой гиперплоскости — это собственные векторы матрицы  $X^TX$  (матрица ковариаций), соответствующие d её наибольшим собственным значениям.

# КОНСТРУКТИВНОЕ ПОСТРОЕНИЕ БАЗИСА В РСА

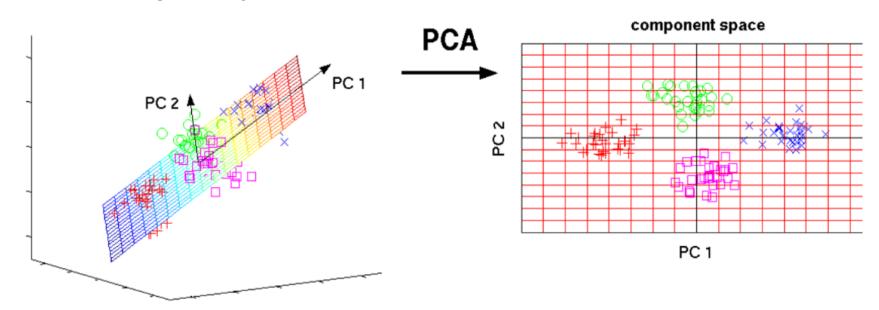
- Находим вектор  $u_1 = argmax_u \big(D(Xu)\big)$  и нормируем его:  $u_1 o rac{u_1}{||u_1||}$
- Находим вектор  $u_2 = argmax_u \big( D(Xu) \big)$  такой, что  $(u_1,u_2) = 0$  и нормируем его:  $u_2 o rac{u_2}{||u_2||}$
- Находим вектор  $u_3=argmax_uig(D(Xu)ig)$  такой, что  $(u_1,u_3)=(u_2,u_3)=0$  и нормируем его:  $u_3 o \frac{u_3}{||u_3||}$ .

И т.д.

Получаем ортонормированный базис  $\{u_1, u_2, \dots, u_d\}$ .

## ПРОЕКЦИЯ НА ГИПЕРПЛОСКОСТЬ





## ПРИМЕНЕНИЕ МЕТОДА

• Когда главные компоненты найдены, можно проецировать на них и новые данные:

$$Z' = X'U_d$$
.

## ДОЛЯ ОБЪЯСНЕННОЙ ДИСПЕРСИИ

• Упорядочим собственные значения матрицы  $X^T X$  по убыванию:  $\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \dots > \lambda_n \geq 0$ .

• Доля дисперсии, объяснённой j-й компонентой (explained variance ratio):

$$\delta_j = \frac{\lambda_j}{\sum_{i=1}^n \lambda_n}$$

• Доля дисперсии, объясняемой первыми *k* компонентами:

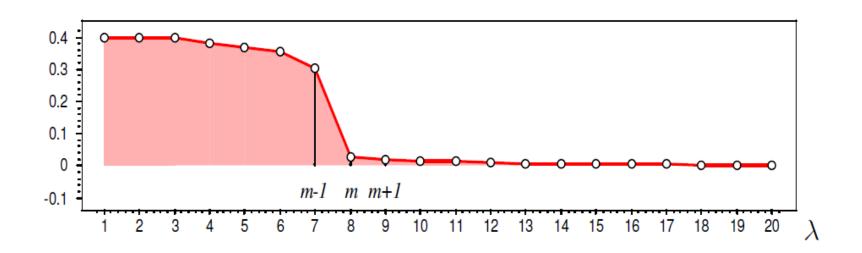
$$\delta = \frac{\lambda_1 + \lambda_2 + \dots + \lambda_k}{\lambda_1 + \lambda_2 + \dots + \lambda_n} = \frac{\sum_{i=1}^k \lambda_i}{\sum_{i=1}^n \lambda_n}$$

### ВЫБОР ЧИСЛА ГЛАВНЫХ КОМПОНЕНТ

• Эффективная размерность выборки — это наименьшее целое m, при котором доля необъясненной дисперсии

$$E_m = \frac{||ZU^T - X||^2}{||X||^2} = \frac{\lambda_{m+1} + \dots + \lambda_n}{\sum_{i=1}^n \lambda_i} \le \varepsilon$$

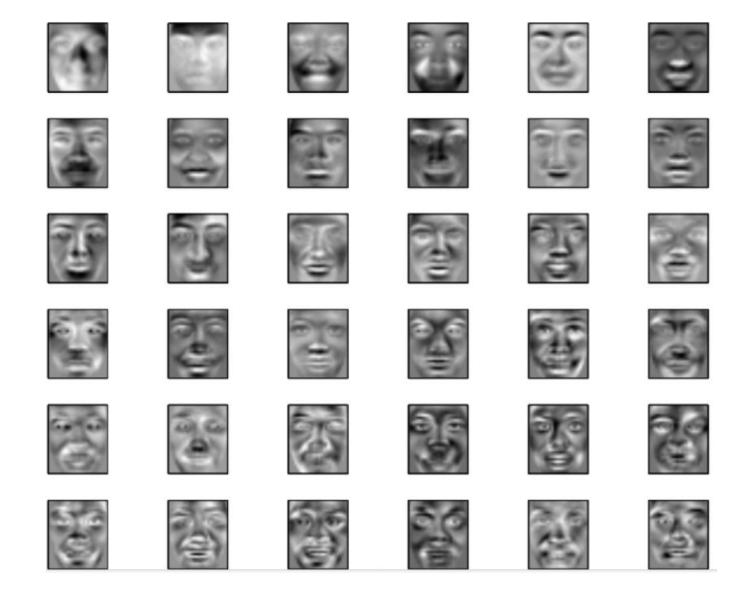
Критерий крутого склона:



### ПРИМЕР: FACES DATASET



# FACES DATASET (ГЛАВНЫЕ КОМПОНЕНТЫ)

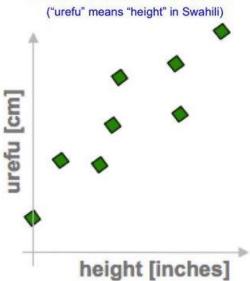


### ВОССТАНОВЛЕННОЕ ИЗОБРАЖЕНИЕ

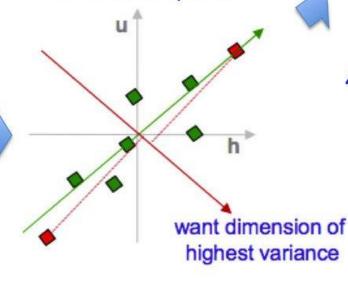


## PCA in a nutshell

1. correlated hi-d data



2. center the points



3. compute covariance matrix

h u
h 2.0 0.8 cov(h,u) = 
$$\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} h_i u_i$$

4. eigenvectors + eigenvalues

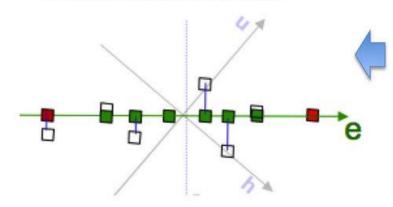
$$\begin{pmatrix}
2.0 & 0.8 \\
0.8 & 0.6
\end{pmatrix} \begin{pmatrix} e_h \\ e_u \end{pmatrix} = \lambda_e \begin{pmatrix} e_h \\ e_u \end{pmatrix}$$

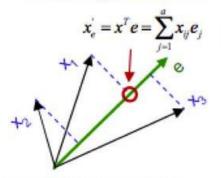
$$\begin{pmatrix}
2.0 & 0.8 \\
0.8 & 0.6
\end{pmatrix} \begin{pmatrix} f_h \\ f_u \end{pmatrix} = \lambda_f \begin{pmatrix} f_h \\ f_u \end{pmatrix}$$

$$eig(cov(data))$$



7. uncorrelated low-d data 6. project data points to w. highest eigen

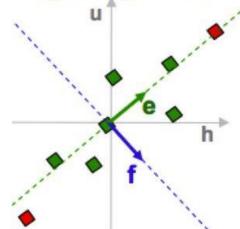




those eigenvectors

Copyright © 2014 Victor Lavrenko

pick m<d eigenvectors w. highest eigenvalues



## СИНГУЛЯРНОЕ РАЗЛОЖЕНИЕ MATPИЦЫ (SINGULAR VALUE DECOMPOSITION, SVD)

**Теорема.** Матрицу  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  можно представить в виде  $A = U\Sigma V^T$ ,

- ullet где  $U \in \mathbb{R}^{m imes m}$ ,  $V \in \mathbb{R}^{n imes n}$  ортогональные матрицы,
- $\Sigma \in \mathbb{R}^{m imes n}$  диагональная матрица с ненулевыми элементами  $\sigma_i = \sqrt{\lambda_i}$ , где  $\lambda_i$  собственные значения матрицы  $A^TA$ .

# СИНГУЛЯРНОЕ РАЗЛОЖЕНИЕ МАТРИЦЫ (SVD)

**Теорема.** Матрицу  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  можно представить в виде  $A = U \Sigma V^T$ ,

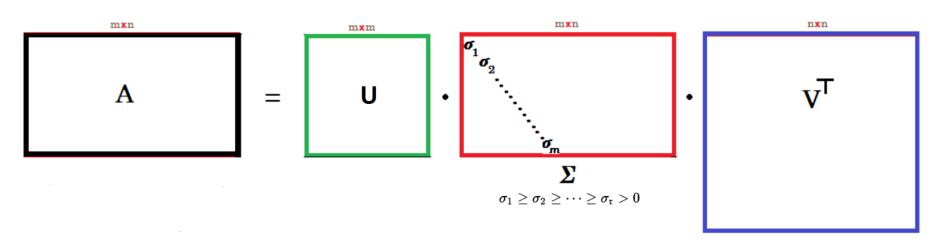
- ullet где  $U \in \mathbb{R}^{m imes m}$ ,  $V \in \mathbb{R}^{n imes n}$  ортогональные матрицы,
- $\Sigma \in \mathbb{R}^{m \times n}$  диагональная матрица с ненулевыми элементами  $\sigma_i = \sqrt{\lambda_i}$ , где  $\lambda_i$  собственные значения матрицы  $A^TA$ .

#### При этом

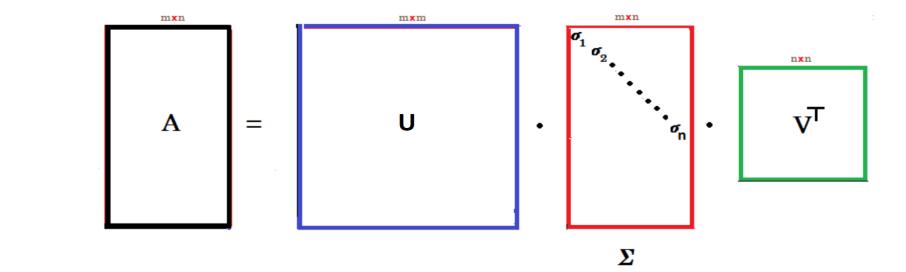
- ullet Столбцы матрицы U являются собственными векторами матрицы  $AA^T$
- ullet Столбцы матрицы V являются собственными векторами матрицы  $A^TA$ .

### SINGULAR VALUE DECOMPOSITION

• При  $m \leq n$ :



• При m > n:



#### СВЯЗЬ SVD И РСА

Пусть X — матрица объект-признак, для которой мы хотим снизить размерность и  $X = U\Sigma V^T$  её SVD-разложение.

#### Тогда:

- Столбцы матрицы V это собственные векторы матрицы  $X^TX$ , т.е. векторы  $v_1, \dots, v_n$  главные компоненты.
- Столбцы матрицы  $U\Sigma$  это новые признаки, то есть, проекции исходных признаков на главные компоненты Z = Xv

$$(X = U\Sigma V^{T} \Leftrightarrow U\Sigma = XV).$$

• Сингулярные числа матрицы  $\Sigma$  — это корни из собственных чисел матрицы  $X^TX$ .

#### СВЯЗЬ SVD И РСА

- Столбцы матрицы V это собственные векторы матрицы  $X^TX$ , т.е. векторы  $v_1, \dots, v_n$  главные компоненты.
- ullet Столбцы матрицы  $U\Sigma$  это новые признаки z=Xv ( $X=U\Sigma V^{\mathrm{T}} \Leftrightarrow U\Sigma=XV$ ).
- Сингулярные числа матрицы  $\Sigma$  это корни из собственных чисел матрицы  $X^TX$ .

Для снижения размерности берем первые k столбцов матрицы U и верхний  $k \times k$ -квадрат матрицы  $\Sigma$ , тогда матрица  $U_k \Sigma_k$  содержит k новых признаков, соответствующих первым k главным компонентам.

#### ЧТО ЛУЧШЕ: PCA ИЛИ SVD?

- Существуют вычислительные трудности с нахождением собственных значений, в этом недостаток РСА.
- Существует итерационный алгоритм для нахождения SVD (без нахождения собственных значений)

http://www.machinelearning.ru/wiki/index.php?title=Простой\_ит ерационный\_алгоритм\_сингулярного\_разложения.

Поэтому вычислительно эффективнее использовать SVD при прочих равных.