

Modelagem e Análise de Sistemas Dinâmicos

Aula 02: Modelagem de sistemas elétricos

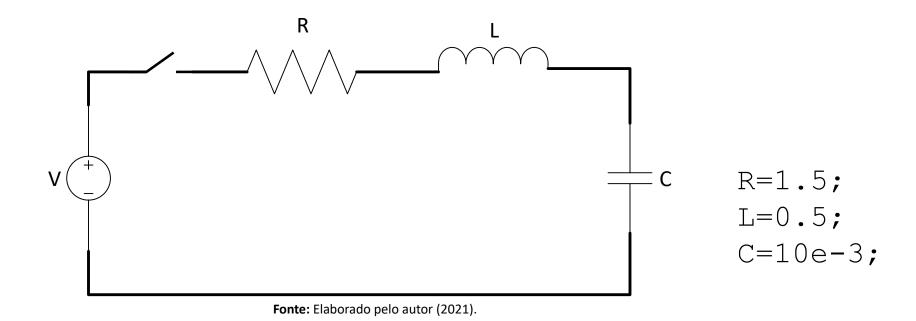
Professor Me. Renato Kazuo Miyamoto

Conceitos

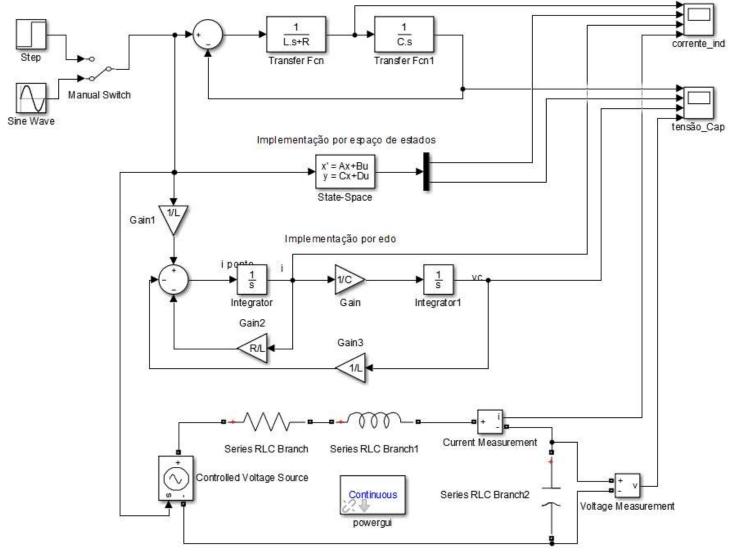
Modelagem de sistemas elétricos

Modelagem de circuito RLC Série

• Modelar por EDO, Espaço de estados e FT



Implementação por FT



```
4
      global R L C
 5 -
 6 -
      R=1.5;
      L=0.5;
 7 -
      C=10e-3;
 8 -
 9
      opcoes = [];
10 -
      intervalo = [0 5];
11 -
12
13
      %ODE
14 -
     v=10;
15 -
     x0 = [0 0];
      [t,x] = ode45('rlc1',intervalo,x0,opcoes,v);
16 -
```

Referências

- OGATA, K. Engenharia de Controle Moderno. Prentice-Hall. Rio de Janeiro, 1982.
- COUGHANOWR e KOPPEL **Process Systems Analysis and Control**. McGraw Hill, 1991.
- COUGHANOWR e KOPPEL **Análise e Controle de Processos**. Editora Guanabara, 1987.
- KLUEVER, C. A. **Sistemas dinâmicos**: modelagem, simulação e controle. Rio de Janeiro: LTC, 2017.