# Algorytmy geometryczne

Przetwarzanie i przechowywanie opisu siatki trójkątnej na płaszczyźnie

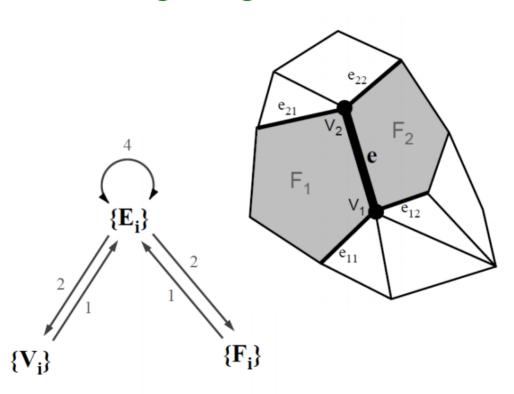
Dominik Jastrząb

# Przechowywanie i przetwarzanie opisu siatki

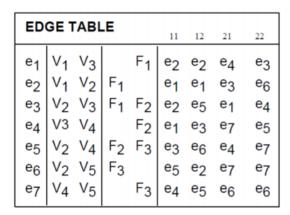
- Główną trudnością w przechowywaniu opisu siatki jest problematyczne, ze względu na konieczność przechowywania danych topologicznych i geometrycznych.
- Rozdzielenie danych geometrycznych od topologicznych pozwala osiągnąć mniejszą złożoność pamięciową
- Przechowywanie wszystkich powiązań topologicznych pozwala na wykonanie większości operacji na siatce w czasie liniowym.
   Jest niestety znacznie obciążające pamięciowo

# Przechowywanie i przetwarzanie opisu siatki

 Aby doprowadzić do kompromisu między złożonością pamięciową, a obliczeniową stosuje się określone struktury danych. Pozwalają one zoptymalizować oba aspekty, unikając jednocześnie redundancyjnych informacji

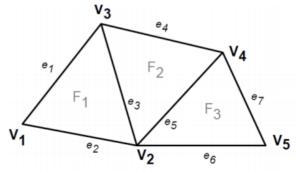


- Struktura krawędzi jest głównym nośnikiem danych
- Tylko wierzchołki zawierają dane geometryczne
- Wierzchołki i ściany zawierają tylko należność do danej krawędzi (z danych topologicznych)
- Pozwala na realizację zapytań o sąsiedztwo (krawędzi, wierzchołków i ścian) w czasie liniowym



FACE TABLE		
F <sub>1</sub>	e <sub>1</sub>	
F <sub>2</sub>	e <sub>3</sub>	
F <sub>3</sub>	e <sub>5</sub>	

	VERTEX TABLE			
V <sub>1</sub> X <sub>1</sub> Y <sub>1</sub> Z <sub>1</sub> e <sub>1</sub> V <sub>2</sub> X <sub>2</sub> Y <sub>2</sub> Z <sub>2</sub> e <sub>6</sub> V <sub>3</sub> X <sub>3</sub> Y <sub>3</sub> Z <sub>3</sub> e <sub>3</sub> V <sub>4</sub> X <sub>4</sub> Y <sub>4</sub> Z <sub>4</sub> e <sub>5</sub> V <sub>5</sub> X <sub>5</sub> Y <sub>5</sub> Z <sub>5</sub> e <sub>6</sub>				



```
class EdgeW:
    def init (self, vOrg, vDest, fl=None, fr=None, elcw=None, elcww=None, ercw=None, ercww=None):
        self.vertexOrigin=vOrg
        self.vertexDestination=vDest
        self.faceLeft=fl
        self.faceRight=fr
        self.edgeLeftCw=elcw
        self.edgeLeftCww=elcww
        self.edgeRighCw=ercw
        self.edgeRightCww=ercww
class VertexW:
    def init (self,x,y,edge):
        self.x=x
        self.y=y
        self.edge=edge
class FaceW:
    def init (self,edge):
        self.edge=edge
```

- Tworzenie Struktury z danych podanych jako wierzchołki, oraz trójkąty
- 1.Stworzenie wierzchołków i przypisanie do nich współrzędnych (O(V))
- 2. Stworzenie krawędzi i ścian, przypisanie do krawędzi nich wierzchołków końcowych, początkowych i nowostoworzonych ścian. (O(T))
- 3.Przypisanie krawędzi do wierzchołków (O(V\*T))
- 4.Przypisanie krawędziom następników, poprzedników i lewych oraz prawych ścian (O(T^2\*E))
- Ostatecznie: (O(T^2\*E))

Sąsiedztwo 1 stopnia – złożoność jednostkowa O(1) – przeglądanie sąsiadów krawędzi startowej

```
def simpleFindAdjacentVertexesCCW(vertex,edges):
   firstEdge=vertex.edge
    edge=vertex.edge
    adjacentVertexes=[]
   if(edge.vertexDestination==vertex):
        adjacentVertexes.append(edge.vertexOrigin)
        edge=edge.edgeRightCw
    else:
        adjacentVertexes.append(edge.vertexDestination)
        edge=edge.edgeLeftCww
   while(edge != firstEdge):
        if(edge.vertexDestination==vertex):
            adjacentVertexes.append(edge.vertexOrigin)
            edge=edge.edgeRightCw
        else:
            adjacentVertexes.append(edge.vertexDestination)
            edge=edge.edgeLeftCww
    return adjacentVertexes
```

Sąsiedztwo 2 stopnia – złożoność liniowa O(st.(V)) – znalezienie sąsiadów pierwszego stopnia, sąsiadów dla sąsiadów pierwszego stopnia, oraz eliminacja niewłaściwych wierzchołków i krawędzi wierzchołków

```
def findSecondAdjacentVertexes(vertex,edges):
   firstEdge=vertex.edge
    edge=vertex.edge
    adjacentVertexes=findAdjacentVertexes2(vertex,edges)
    adjacentedges=[]
    secondAdjacentVertexes=[]
    for av in adjacentVertexes:
        adjacentEdges=findAdjacentEdges2(av,edges)
        for edge in adjacentEdges:
            if(edge.vertexDestination in adjacentVertexes and edge.vertexOrigin in adjacentVertexes):
                adjacentEdges.remove(edge)
        for edge in adjacentEdges:
            if(edge.vertexDestination in adjacentVertexes):
                if(edge.vertexOrigin not in secondAdjacentVertexes ):
                    secondAdjacentVertexes.append(edge.vertexOrigin)
            if(edge.vertexOrigin in adjacentVertexes):
                if(edge.vertexDestination not in secondAdjacentVertexes ):
                    secondAdjacentVertexes.append(edge.vertexDestination)
    secondAdjacentVertexes.remove(vertex)
    return secondAdjacentVertexes
```