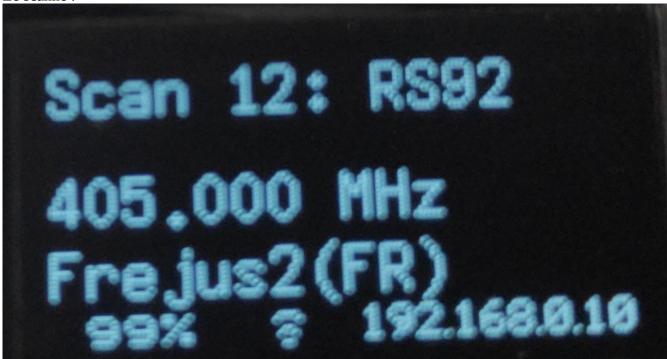
Le spectrum – Analyseur de spectre



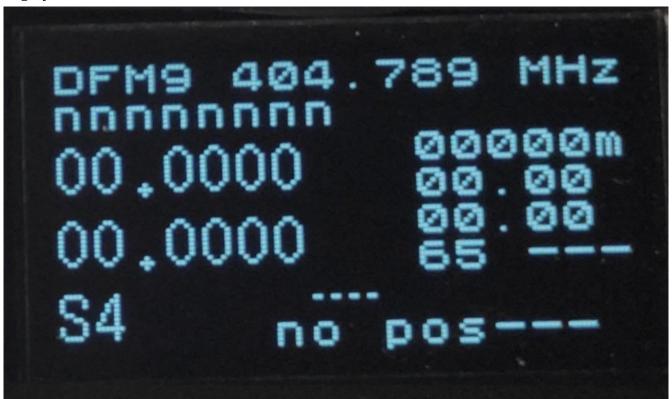
Il est composé de la Bande ici 400 à 406Mhz, Du temps d'affichage restant ici 24s, par défaut d'un marquage de 1Mhz et des barres représentant le spéctre.

Le scanne :



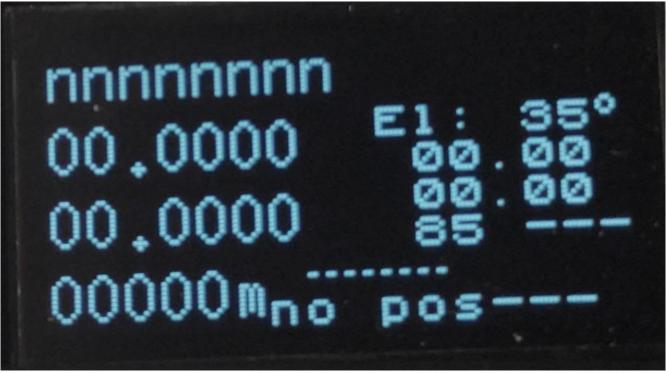
12 représente la position dans QRG, RS92 le type de la sonde, et 405,000Mhz la fréquence puis le nom donné à cette sonde, 99 % le pourcentage de la batterie suivant l'étalonage dans config ! Suivie du symbole wifi et l'adresse IP

Legacy:



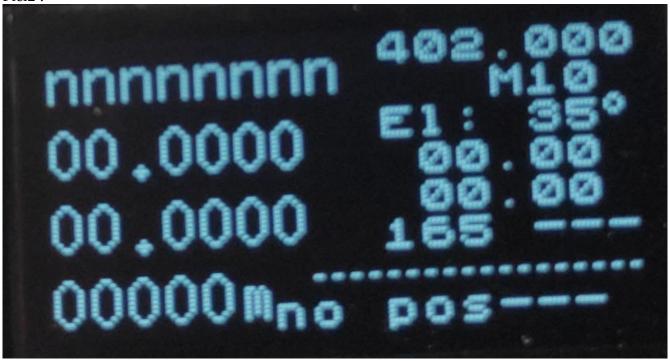
DFM09 le type, 404,789Mhz la fréquence, nnnnnnnn le numéro de série de la sonde, 00,000 la lat et lon, S4 le signal reçue en smètre ou dB, 00000m l'altitude, 00,00 la vitesse km/h, 00,00 la monté ou descente m/s, 65 course ,---brearing, ----signal reçue – rien, | reception E erreur, no pos la distance, la direction ---°

Fiel1:



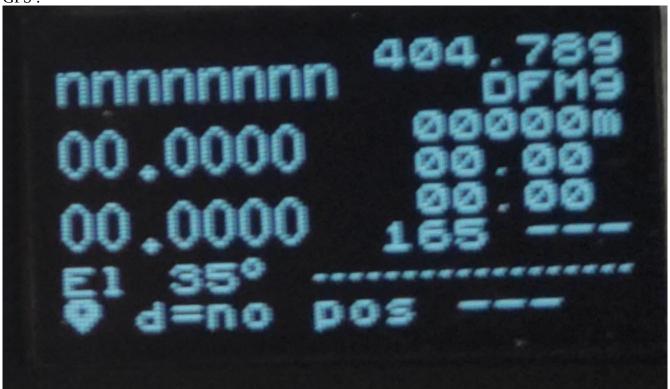
nnnnnnn le numéro de série de la sonde, 00,000 la lat et lon, 00000m l'altitude, El : 35° élévation, 00,00 la vitesse km/h, 00,00 la monté ou descente m/s, 65 course ,---brearing, ----signal reçue – rien, | reception E erreur, no pos la distance, la direction ---°

Fiel2:



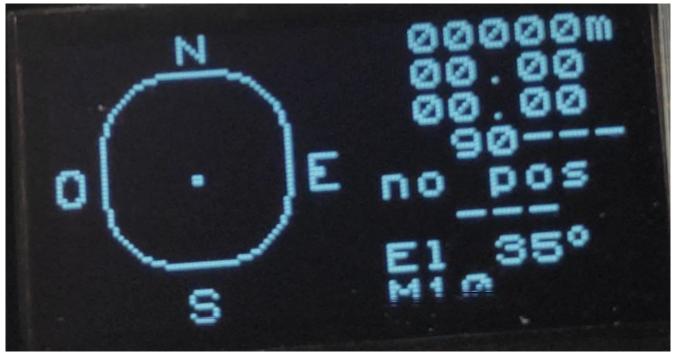
idem Fiel1 avec la fréquence et le type

GPS:



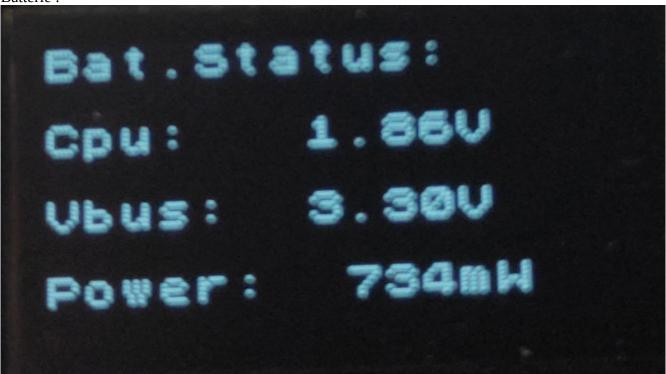
nnnnnnn le numéro de série de la sonde, 00,000 la lat et lon, El : 35° élévation,, symbole GPS, d= distance actuelement no pos, — la direction °, la fréquence, le type, 00000m l'altitude, 00,00 la vitesse km/h, 00,00 la monté ou descente m/s, 165 course ,---brearing, ----signal reçue – rien, | reception E erreur

Boussole:



Un cadran cardinal nord, ouest, est sud qui représente la direction de la sonde , 00000m l'altitude, 00,00 la vitesse en km/h, 00,00 la monté ou descente m/s, 90 course°, — bearing°, no pos la distance, El 35° l'élévation, et M10 le type.

Batterie:



Cpu la tension relative à la batterie (de 1,74 à 1,94) à mettre dans config pour étalonner votre système Vbus alimentant le système généralement 3,3 et 5v et la consommation en mW instantané