UNIVERZITET U BEOGRADU MATEMATIČKI FAKULTET

Đorđe Todorović

PODRŠKA ZA NAPREDNU ANALIZU PROMENLJIVIH LOKALNIH ZA NITI POMOĆU ALATA GNU GDB

master rad

Mentor:
dr Milena Vujošević-Janičić, redovan profesor Univerzitet u Beogradu, Matematički fakultet
Članovi komisije:
dr Filip Marić, redovan profesor Univerzitet u Beogradu, Matematički fakultet
dr Miroslav Marić, redovan profesor Univerzitet u Beogradu, Matematički fakultet
Datum odbrane:

Sadržaj

1	Uvo	od .	1
2	Kal	ko rade debageri?	3
	2.1	Prevođenje programa	4
	2.2	Format DWARF	5
	2.3	Format ELF	8
	2.4	Sistemski poziv ptrace	9
	2.5	Realizacija osnovnih elemenata upotrebe debagera	10
3	Del	pager GNU GDB	16
	3.1	Istorija $GNU\ GDB$ debagera	16
	3.2	Šta je arhitektura za GNU GDB?	17
	3.3	Datoteke jezgra	21
	3.4	Multiarch GNU GDB	22
4	TLS	\mathbf{S}	28
	4.1	Motivacija	28
	4.2	Definisanje novih podataka u fajl formatu ELF	30
	4.3	Rukovanje TLS promenljivom tokom izvršavanja programa	31
	4.4	Pokretanje i izvršavanje procesa	33
	4.5	TLS Modeli pristupa	36
5	Imp	olementacija rešenja	38
	5.1	Detalji implementacije	38
	5.2	Alternativno rešenje	42
	5.3	Unapređenje alata GNU GDB prilikom čitanja/pisanja datoteke je-	
		zgra za procesorsku arhitekturu MIPS	43
	5.4	Testiranje	44

SA	$ADR\check{Z}AJ$	V
	5.5 Upotreba alata	46
6	Zaključak	50
\mathbf{Li}	teratura	51

Glava 1

Uvod

Arhitektura ugrađenih uređaja se najčešće ne poklapa sa arhitekturom ličnih računara. Poznato je da se programi koji su prevedeni za jednu arhitekturu računara ne mogu izvršavati na računarima koji poseduju drugačiju arhitekturu. Greške u programima koji se izvršavaju na ugrađenim uređajima najčešće otklanjamo koristeći alate na ličnim računarima. GNU GDB alat, između ostalog, omogućava analiziranje i otklanjanje grešaka u programima koji se izvršavaju na drugim arhitekturama. Načini kroz koje se to može ostvariti jesu korišćenje GDB servera, uz korišćenje posebnih protokola, ili korišćenje datoteka jezgara. Datoteka jezgra može biti kreirana iz korisničkog nivoa, npr. baš uz pomoć GDB alata, ili prilikom neregularnog prekida izvršavanja programa samo jezgro operativnog sistema može krerati istu. Ona sadrži stanje radne memorije procesa prilikom rušenja ili prekidanja na neki drugi nestandardni način. Preciznije, one sadrže informacije o vrednostima promenljivih, vrednosti procesorskih registara, programske brojače, informacije o samom procesu, informacije o nitima itd. Tako kreiranu datoteku jezgra na gostujućoj arhitekturi učitavamo u GNU GDB alat na računaru sa arhitekturom domaćina i otklanjanje grešaka i analiza mogu da počnu. Ovaj rad, pored implementacije poboljšanja alata, opisuje i postupak korišćenja GNU GDB alata prilikom dobijanja vrednosti TLS promenljivih, koje predstavljaju promenljive lokalne za niti. Svaka nit ima svoju kopiju TLS promenljive i prilkom analiziranja programa značajno je pročitati vrednosti iz svih niti. Ključna reč, programskih jezika C i C++, koja se dodaje ispred definicije ili deklaracije promenljive je __thread. Jeadan od slučajeva upotrebe takve promenljive je predstavljanje jedinstvenog broja koji označava grešku koju je prijavio program, pa ima smisla da je u različitim nitima ova promenljiva imala drugačiju vrednost. Različite arhitekture mogu imati različitu implementaciju GLAVA 1. UVOD 2

TLS-a, te je njihovo čitanje iz alata GNU GDB dodatno otežano. Glavni doprinos rada predstavlja omogućavanje dohvatanja vrednosti TLS promenljive za sve procesorske arhitekture podržane u GNU GDB alatu na arhitekturi domaćina, čime se proširuju dostupne informacije za analizu programa drugih arhitektura. Rad se pored prvog uvodnog, sastoji još iz pet poglavlja. Drugo poglavlje opisuje motivacionu ideju. Treće poglavlje pruža informacije o zahtevanim karakteristikama samog programa koji se analizira. Četvrto poglavlje prikazuje detalje implementacije. U petom poglavlju je opisan precizan postupak prevođenja GNU GDB alata, dok je u šestom poglavlju predstavljen zaključak.

Glava 2

Kako rade debageri?

Greške su sastavni deo svakog rada koji obavlja čovek, te ih i programeri prave. Greške mogu biti hardverske i softverske. One mogu imati razne poslednice. Neke su manje važne, kao npr. korisnički interfejs aplikacije ima neočekivanu boju pozadine. Postoje i greške koje mogu imati daleko veće posledice, pa čak i ugroziti živote drugih, kao npr. greške u softveru ili hardveru uređaja i aplikacija avio industrije. Faza testiranja je veoma važna u ciklusu razvoja softvera. Nakon faze testiranja obično sledi faza analize i otklanjanja grešaka.

Debager (eng. debagger) je softverski alat koji koriste programeri za testiranje, analizu i otklanjanje grešaka u programima. Sam proces korišćenja takvih alata nazivamo debagovanjem (eng. debugging). Debageri mogu pokrenuti rad nekog procesa ili se "nakačiti" na proces koji je već u fazi rada. U oba slučaja, debager preuzima kontrolu nad procesom. To mu mogućava da izvršava proces instrukciju po instrukciju, da postavlja tačke prekida (eng. brakpoints) itd. Proces izvršavanja programa od strane debagera sekvencijalno, instrukciju po instrukciju ili liniju po liniju, nazivamo koračanje. Tačke prekida su mogućnost debagera da zaustavi izvršavanje programa na određenoj tački. To može biti trenutak kada program izvrši određenu funkciju, liniju koda itd. Neki debageri imaju mogućnost izvršavanja funkcija programa koji se debaguje, uz ograničenje da program pripada istoj procesorskoj arhitekturi kao i domaćinski sistem na kojem se debager izvršava.

Podršku debagerima, u opštem slučaju, daju operativni sistemi, kroz sistemske pozive koji omogućavaju tim alatima da pokrenu i preuzmu kontrolu nad nekim drugim procesom. Za neke naprednije tehnike debagovanja poželjna je podrška od strane hardvera. U radu će detaljno biti obrađen rad *UNIX*-olikih, posebno *Linux* debagera. *Windows* debageri i programski prevodioci ne prate standard *DWARF*

[4] prilikom baratanja sa debag informacijama. Alati za debagovanje u okviru operativnog sistema Windows koriste standard Majkrosoft CodeView. Više informacija o ovom standardu može se pronaći u literaturi [11].

2.1 Prevođenje programa

Programi koji se debaguju se prevode uz pomoć odgovarajuće opcije programskih prevodioca (za prevodioce GCC [7] i LLVM/Clang [12], to je opcija -g) koja obezbeđuje generisanje pomoćnih debag informacija. Ukoliko je program koji se analizira preveden bez optimizacija, debag informacije koje prate program su potpune. Za programe koji se puštaju u produkciju, da bi bili brži i zauzimali manje memorije, se prilikom prevođenja koriste optimizacije. Postoje različiti nivoi optimizacija i oni se zadaju kao opcija prevodiocu prilikom prevođenja. Nivoi optimizacija produkcijskih programa su -O2 i -O3.

Prilikom optimizacija se gube razne debag informacije. Neke promenljive i funkcije programa neće biti predstavljene debag informacijama. Npr. promenljiva programa može biti živa samo u nekim određenim delovima programa, pa programski prevodioci generišu debag informacije o njenim lokacijama samo u tim određenim delovima koda. Prilikom optimizacija na nivou mašinskog koda život promenljive može biti skraćen, pa čitanje vrednosti promenljive iz debagera u nekim sitacijama neće biti moguće, iako gledajući izvorni kod očekujemo da je ona živa u tom trenutku.

2.2 Format DWARF

DWARF je debag fajl format koji se koristi od strane programskih prevodioca (kao npr. GCC ili LLVM/Clang) i debagera (kao npr. $GNU\ GDB$) da bi se omogućilo debagovanje na nivou izvornog koda. Omogućava podršku za razne programske jezike kao što su C/C++ i Fortran, ali je dizajniran tako da se lako može proširiti na ostale jezike. Arhitekturalno je nezavisan i predstavlja "most" između izvornog koda i izvršnog fajla. Trenutno je poslednji realizovani standard verzija 5 formata DWARF.

Debag fajl format DWARF na UNIX-olike operativne sisteme, kao što su Linux i MacOS. Generisane debag informacije, prateći DWARF standard, su podeljene u nekoliko sekcija sa prefiksom .debug_. Neke od njih su .debug_line, .debug_loc i .debug_info koje redom predstavljaju informacije o linijama izvornog koda, lokacijama promenljivih i ključna debag sekcija koja sadrži debag informacije koje referišu na informacije iz ostalih debag sekcija. DWARF je predstavljen kao drvolika struktura, smeštena u .debug_info sekciju, koja razne entitete programskog jezika opisuje osnovnom debag jedinicom DIE (eng. Debug Info Entry). Osnovna debag jedinica može opisivati lokalnu promenljivu programa, formalni parametar, funkciju itd. Svaka od njih je identifikovana DWARF tagom koji predstavalja informaciju o toj jedinici, gde je npr. tag za lokalne promenljive predstavljen sa DW_TAG_local_variable, ili tag za funkciju je obeležen sa DW_TAG_subprogram. Svaka debag jedinica je opisana određenim DWARF atributima sa prefikosm DW_AT_. Oni mogu ukazivati na razne informacije o entitetu kao sto su ime promenljive ili funkcije, liniju deklaracije, itd. Koren svakog DWARF stabla je predstavljen debag jedinicom, sa tagom DW_TAG_compile_unit, koja predstavlja kompilacionu jedinicu, tj. izvorni kod programa.

Listing 2.1: Primer programa napisanog u C programskom jeziku.

```
#include <stdio.h>

int main()

int x;

int x;

return 0;

}
```

De
o $DW\!ARF$ stabla za primer2.1 programa napisanog u C
 programskom jeziku je prikazan u primeru 2.2.

Listing 2.2: Primer *DWARF* reprezentacije.

```
<1><73>: Abbrev Number: 4 (DW TAG subprogram)
    <74> DW AT external: 1
    <74> DW AT name: (indirect string, offset: 0x68): main
    <78> DW AT decl file: 1
4
    <79> DW AT decl line: 3
    <7a> DW AT type: <0x57>
    <7e> DW AT low pc: 0x400526
    <86> DW_AT_high_pc : 0x2a
    <8e> DW AT frame base: 1 byte block: 9c (
        DW OP call frame cfa)
    <90> DW AT GNU all tail call sites: 1
   <2><90>: Abbrev Number: 5 (DW TAG variable)
    <91> DW AT name : x
12
    <93> DW AT decl file: 1
13
    <94> DW AT decl line: 5
14
    <95> DW AT type: <0x57>
15
    <99> DW AT location: 2 byte block: 91 6c (DW OP fbreg: -20)
16
```

Funkcija main je predstavljena *DWARF* tagom DW_TAG_subprogram. Atribut te debag jedinice predstavljen sa DW_AT_name ima vrednost imena funkcije. Atributi DW_AT_low_pc i DW_AT_high_pc redom predstavljaju adresu prve mašinske instrukcije te funkcije u memoriji programa i pomeraj na kojem se nalazi poslednja mašinska instrukcija te funkcije. Sledeći čvor drveta predstavlja promenljivu x istog test primera. Ta debag jedinica je dete čvora koji predstavlja funkciju main i ukazuje da se promenljiva x nalazi unutar funkcije main. Promenljiva x je predstavljena *DWARF* tagom DW_TAG_variable. Atribut DW_AT_name predstavlja ime promenljive, DW_AT_type referiše na debag jedinicu koja predstavlja tip promenljive, dok DW_AT_location atribut predstavlja lokaciju promenljive u memoriji programa.

Debag promenljive

Svaka promenljiva programa prevedenog sa debag informacijama, ukoliko se ne radi o optimizovanom programu, je predstavljena *DWARF* tagom DW_TAG_variable.

Atribut $DW_AT_location$ ukazuje na lokaciju promenljive. Lokacija može biti predstavljena DWARF izrazom, kao npr. lokacija promenljive x prikazana sledećim primerom. DWARF izraz te promenljive ukazuje da se ona nalazi na pomeraju -20 trenutnog stek okvira main funkcije. U neoptimizovanom kodu sve promenljive imaju lokacije zadate DWARF izrazom. Njihove vrednosti su dostupne debagerima u bilo kom delu koda u kom su definisane.

U optimizovanom kodu lokacija promenljive može sadržati referencu na informaciju o lokaciji u .debug_loc sekciji. Lokacije u toj sekciji su predstavljene listama lokacija. Jedna promenljiva u optimizovanom kodu može biti smeštena na raznim memorijskim lokacijama ili registrima. Elementi liste opisuju lokacije promenljive na mestima u kodu gde je ona živa. Ukoliko promenljiva nije živa u nekom delu koda, programski prevodioci u optimizovanom kodu neće pratiti njenu lokaciju. Naredni primer 2.3 predstavlja lokaciju promenljive u optimizovanom kodu.

Listing 2.3: Primer *DWARF* reprezentacije promenljive.

```
1 <2><90>: Abbrev Number: 5 (DW_TAG_variable)
2 <91> DW_AT_name : x
3 <93> DW_AT_decl_file : 1
4 <94> DW_AT_decl_line : 5
5 <95> DW_AT_type : <0x5e>
6 <99> DW_AT_location : 0x0 (location list)
```

Lokacijska lista promenljive x je predstavljena primerom 2.4. U ovom konkretnom primeru, promenljiva živi samo na jednom mestu. Potencijalno je mogla imati još elemenata lokacijske liste. Offset predstavlja informaciju gde se lokacijska lista određene promenljive nalazi u .debug_loc sekciji. Begin i End predstavljaju informaciju od koje do koje adrese u programu važi data lokacija, tj. od koje do koje instrukcije je određena promenljiva živa. Expression predstavlja DWARF izraz koji opisuje lokaciju promenljive.

Listing 2.4: Primer *DWARF* reprezentacije lokacijske liste.

```
1 Contents of the .debug_loc section:
2 Offset Begin End Expression
3 00000000 400450 40046a (DW_OP_fbreg: -20)
4 0000001c <End of list>
```

2.3 Format ELF

ELF (eng. Executable and Linkable Format) [3] je format izvršnih fajlova, deljenih biblioteka, objektnih fajlova i datoteka jezgara.

ELF sadrži razne informacije o samom fajlu. Podeljen je u dva dela: ELF zaglavlje i podaci fajla. ELF zaglavlje sadrži informacije o arhitekturi za koju je program preveden i definiše da li program koristi 32-bitni ili 64-bitni adresni prostor. Zaglavlje 32-bitnih programa je dužine 52 bajta, dok kod 64-bitnih programa zaglavlje je dužine 64 bajta. Podaci fajla mogu sadržati programsku tabelu zaglavlja (eng. Program header table), sekcijsku tabelu zaglavlja (eng. Section header table) i ulazne tačke prethodne dve tabele. Primer 2.5 prikazuje ELF fajl format počitan alatom readelf:

Listing 2.5: Primer *ELF* zaglavlja.

```
1 ELF Header:
2 Magic: 7f 45 4c 46 02 01 01 00 00 00 00 00 00 00 00 00
3 Class: ELF64
4 Data: 2's complement, little endian
5 Version: 1 (current)
6 OS/ABI: UNIX - System V
7 ABI Version: 0
8 Type: EXEC (Executable file)
9 Machine: Advanced Micro Devices X86-64
10 Version: 0x1
11 Entry point address: 0x400480
12 Start of program headers: 64 (bytes into file)
13 Start of section headers: 8992 (bytes into file)
14 Flags: 0x0
15 Size of this header: 64 (bytes)
16 Size of program headers: 56 (bytes)
17 Number of program headers: 9
18 Size of section headers: 64 (bytes)
19 Number of section headers: 38
20 Section header string table index: 35
21 Section Headers:
22 ...
```

Polje	.bss	.data
sh_name	.bss	.data
sh_type	SHT_NOBITS	SHT_PROGBITS
sh_flags	SHF_ALLOC + SHF_WRITE	SHF_ALLOC + SHF_WRITE
sh_addr	Virtualna adresa sekcije	Virtualna adresa sekcije
sh_offset	Pomeraj sekcije	Pomeraj sekcije
sh_size	Veličina sekcije	Veličina sekcije
sh_link	SHN_UNDEF	SHN_UNDEF
sh_info	0	0
sh_addralign	Poravnanje sekcije	Poravnanje sekcije
sh_entsize	0	0

Tabela 2.1: Tabela vrednosti polja koji opisuju sekcije podataka.

U fajl formatu *ELF* definisan je segment podataka koji sadrži informacije o globalnim promenljivama. Segment podataka je podeljen na dva dva dela. Tabela 2.1 opisuje .bss i .data sekcije. Sekcija .bss sadrži neinicijalizovane globalne promenljive, dok .data sadrži inicijalizovane.

2.4 Sistemski poziv ptrace

Operativni sistem *Linux* pruža sistemski poziv ptrace [5] koji debagerima omogućava rad. Ovaj sistemski poziv omogućava jednom procesu kontrolu nad izvršavanjem nekog drugog procesa, uključujući i menjanje njegove memorije i sadržaja registara. Potpis ove funkcije je:

```
long ptrace
(enum __ptrace_request request, pid_t pid, void *addr, void *data);
```

Prvi argument sistemskog poziva predstavlja informaciju kojom operativnom sistemu jedan proces, ne nužno debager, ukazuje na nameru preuzimanja kontrole drugog procesa. Ukoliko taj argument ima vrednost PTRACE_TRACEME to ukazuje na nameru praćenja (eng. tracing) određenig procesa, PTRACE_PEEKDATA i PTRACE_POKEDATA redom ukazuju na nameru čitanja i pisanja memorije, PTRACE_GETREGS i PTRACE_SETREGS se odnose na čitanje i pisanje registara. To su samo neki osnovni slučajevi korišćenja, za više informacija pogledati [5]. Drugi argument sistemskog poziva pid ukazuje na identifikacioni broj ciljanog procesa. Treći i četvrti argu-

ment se po potrebi koriste u zavisnosti od namere korišćenja sistemskog poziva ptrace za čitanje ili pisanje sa adrese datom trećim argumentom, pri tom baratajući podacima na adresi zadatoj četvrtim argumentom. To znači ukoliko se koristi PTRACE_TRACEME poslednja tri argumenta sistemskog poziva se ignorišu. Ukoliko se koristi PTRACE_GETREGS sa adrese addr se čita jedna reč iz memorije.

Navodimo par osnovnih primera korišćenja ptrace sistemskog poziva. Primeri 1 i 2 navode dva osnovna primera korišćenja ptrace sistemskog poziva. U nastavku teksta biće navedeno jos primera.

```
Primer 1 Program inicira da će biti praćen od strane roditeljskog procesa: ptrace(PTRACE_TRACEME, 0, NULL, NULL);
```

Primer 2 Čitanje vrednosti registara procesa sa identifikatorom 8845 i upisivanje tih vrednosti na adresu promenljive regs:

```
ptrace(PTRACE_GETREGS, 8845, NULL, &regs);
```

2.5 Realizacija osnovnih elemenata upotrebe debagera

U nastavku teksta se opisuju realizacije implementacije osnovnih elemenata upotrebe debagera.

Tačke prekida

Postoje dve vrste tačaka prekida (eng. breakpoints): softverske i hardverske [9]. Osvrnimo se prvo na softverske tačke prekida. Postavljanje tačaka prekida predstavlja jednu od najkorišćenijih mogućnosti debagera, te stoga navedimo par smernica kako je ista realizovana, u opštem slučaju. Ali takođe treba napomenuti da ne postoji jedinstveni poziv nekog sistemskog poziva za postavljanje tačke prekida, već se ista obavlja kao kombinacija više mogućnosti sistemskog poziva ptrace. Opišimo ceo postupak na jednostavnom primeru.

Program je preveden za procesorsku arhitekturu Intel x86-64 i asemblerski kôd main funkcije je prikazan u primeru 2.6.

Listing 2.6: Primer funkcije main u asemblerskom jeziku.

```
1 | 0000000000400450 <main>:
```

```
2
   400450:
                   48 83 ec 08
                                           sub
                                                    $0x8, %rsp
   400454:
                      05 00 00 00
                                                    $0x5, %edx
3
                                           mov
   400459:
                      04 06 40 00
                                                    $0x400604, %esi
4
                                           mov
                                                    $0x1,%edi
   40045e:
                      01 00 00
                                           mov
                                                   %eax,%eax
   400463:
                      c0
6
                                           xor
   400465:
                                                    400430 <printf >
                   e8 c6 ff ff ff
                                            callq
7
8
   40046a:
                   31
                      c0
                                                   %eax,%eax
                                           xor
   40046c:
                   48 83 c4 08
                                                   $0x8, %rsp
9
                                           add
   400470:
                   с3
10
                                           retq
   400471:
                                                   %cs:0x0(%rax, %rax, 1)
                   66 2e Of 1f 84
                                           nopw
11
   400478:
                   00 00 00
12
   40047b:
                   Of 1f 44 00 00
                                           nopl
                                                   0x0(\%rax,\%rax,1)
```

Primera radi, želimo da postavimo tačku prekida na treću po redu instrukciju funkcije main:

```
be 04 06 40 00 mov $0x400604, %esi
```

Da bismo to uradili, debager menja prvi bajt instrukcije sa posebnom magičnom vrednošću, obično 0xcc, i kada izvršavanje dostigne do tog dela koda ono će se zaustaviti na tom mestu.

Pošto 0xbe je zamenjeno sa 0xcc i na tom mestu u kodu dobijamo instrukciju: cc 04 06 40 00 int3

Ukoliko korisnik želi da nastavi dalje, instrukcija prekida se zamenjuje sa originalnom instrukcijom koja se izvršava i nastavlja se sa radom programa.

Instrukcija int3 je posebna instrukcija procesorske arhitekture Intel x86-64, koja izazva softverski prekid. Kada registar programski brojač (eng. CPU register pc) stigne do int3 instrukcije izvršavanje se zaustavalja na toj tački. Debager je već upoznat od strane korisnika da je tačka prekida postavljena te on čeka na signal koji ukazuje na to da je program dostigao do instrukcije prekida. Operativni sistem prepoznaje instrukciju int3, poziva se specijalni obrađivač tog signala (na Linux sistemima do_int3()), koji dalje obaveštava debager šaljući mu signal sa kodom SIGTRAP koji on obrađuje na željeni način. Treba napomenuti da ovo važi za procesorsku arhitekturu Intel x86-64, instrukcija prekida za arhitekture kao što su ARM, MIPS, PPC itd., se drugačije kodira, ali postupak implementacije tačaka prekida je isti.

Ukoliko želimo da stavimo tačku prekida eksplicitno na funkciju \mathtt{main} , za to koristimo posrednika u vidu DWARF debag informacija. U tom slučaju debager traži element DWARF stabla koji ukazuje na informacije o \mathtt{main} funkciji, i odatle dohvata informaciju na kojoj adresi u memoriji se nalazi prva $\mathtt{mašinska}$ instrukcija

date funkcije. Na primeru 2.7 vidimo DWARF element koji opisuje funkciju uz pomoć atributa. Debager će pročitati $DW_AT_low_pc$ atribut i na tu adresu postaviti int3 instrukciju. Napomenimo da DWARF debag simbole generišemo uz pomoć -g opcije kompajlera.

Listing 2.7: Primer DWARF reprezentacije funkcije main.

```
1 <1><73>: Abbrev Number: 4 (DW_TAG_subprogram)
2 <74> DW_AT_external : 1
3 <74> DW_AT_name : (indirect string, offset: 0x68): main
4 <78> DW_AT_decl_file : 1
5 <79> DW_AT_decl_line : 3
6 <7a> DW_AT_type : <0x57>
7 <7e> DW_AT_low_pc : 0x400526
8 <86> DW_AT_high_pc : 0x2a
9 <8e> DW_AT_frame_base : 1 byte block: 9c
10 <90> DW_AT_GNU_all_tail_call_sites: 1
```

Hardverske tačke prekida su direktno povezane sa hardverom u vidu specijalnih registara. Postavlja se na određenu adresu i hardverski *watchpoint* monitori za zadatu adresu mogu signalizirati razne promene, npr. čitanje, pisanje ili izvršavanje, što im daje prednost u odnosu na softverske tačke prekida. Mane u odnosu na softverske tačke prekida su performanse, koje su neuporedivo sporije, i takođe neophodna hardverska podrška za korišćenje hardverskih tačaka prekida.

Koračanje

Pod procesom koračanja (eng. *stepping*) kroz program podrazumevamo izvršavanje programa sekvencu po sekvencu. Sekvenca može biti jedna procesorska instrukcija, linija koda ili pak neka funkcija programa koji se debaguje [9].

Instrukcijsko koračanje na platformi Intel x86-64 je direktno omogućeno kroz sistemski poziv ptrace:

```
ptrace(PTRACE_SINGLESTEP, debuggee_pid, nullptr, nullptr);
```

Operativni sistem će poslati debageru signal SIGTRAP kada je korak izvršen.

Pored instrukcijkog koračanja pomenućemo još jednu vrstu koračanja u neku funkciju koja je pozvana call ili jump instrukcijom. Komanda debagara *GNU GDB* koja nam to omogućava jeste step in.

Treba napomenuti da postoje arhitekture za koje ovo ne važi, kao npr. platforma ARM, koja nema hardversku podršku za instrukcijsko koračanje i za njih se kora-

čanje implementira na drugačiji način, uz pomoć emulacije instrukcija, ali u ovom radu neće biti reči o tome.

Izlistavanje pozivanih funkcija

Objasnimo komandu izlistavanje pozivanih funkcija (eng. backtrace) posmatrajući organizaciju stek okvira (eng. stack frames) na platformi Intel x86-64 [9].



Slika 2.1: Primer ređanja stek okvira na x86-64 platformi.

Na slici 2.1 navedeni su stek okviri za dva funkcijska poziva. Pre povratne vrednosti funkcije obično se ređaju argumenti funkcije. Sačuvana adresa u registru RBP jeste adresa stek okvira svog pozivaoca. Prateći sve okvire kao elemente povezane liste dolazimo do svih pozivanih funkcija do zadate tačke. Ako se pitamo kako debager ima informaciju o imenu funkcije odgovor je u tome što pretražuje DWARF stablo sa debag informacijama, tražeći DW_TAG_subprogram sa odgovarajućom povratnom adresom, pritom čitajući DW_AT_name atribut tog elementa.

Čitanje vrednosti promenljivih

Za čitanje vrednosti promenljivih u programu, debager pretražuje DWARF stablo tražeći promenljivu sa zadatim imenom. U slučaju lokalnih promenljivih, traži se

DW_TAG_variable element čiji DW_AT_name odgovara navedenoj promenljivoj. Kada se ista pronađe konsultuje se DW_AT_location, koji ukazuje na lokaciju gde se vrednost promenljive nalazi. Ukoliko ovaj atribut nije naveden debager će vrednost takve promenljive smatrati kao optimizovanu prijavljujući informaciju o tome [9].

Glava 3

Debager GNU GDB

 $GNU\ GDB$ je alat koji omogućava uvid u događanja unutar drugog programa koji se nalazi u fazi izvršavanja, ili u slučaju neregularnog prekida izvršavanja programa uvid u to šta se dešavalo pa je do toga došlo. $GNU\ GDB$ debager takođe omogućava uvid u to šta se dešavalo sa programima i na platformama koje imaju različitu arhitekturu od domaćinske arhitekture (eng. host architecture). Da bi se to realizovalo koristi se $GNU\ GDB$ server, što se naziva udaljeno debagovanje, jer se udaljenom uređaju pristupa preko posebnih protokola. U svrhe debagovanja programa drugih procesorskih arhitektura na domaćinskim platformama se takođe upotrebljava $Multiarch\ GNU\ GDB$ koji koristi biblioteke namenjene ciljanim arhitekturama. Programi koji mogu biti analizirani mogu biti napisani u raznim programskim jezicima, kao što su $Ada,\ C,\ C++,\ Objective-C,\ Pascal.\ GNU\ GDB\ debager se može pokrenuti na najpopularnijim operativnim sistemima <math>UNIX$ i $Microsoft\ Windows$ varijanti. U radu se podrazumeva korišćenje UNIX-olikog operativnog sistema.

3.1 Istorija GNU GDB debagera

Izvorni kod alata *GNU GDB* je originalno napisan od strane Ričarda Stolmana 1986. godine kao deo *GNU* sistema [15]. *GNU GDB* je slobodan i besplatan softver realizovan pod *GNU General Public License (GPL)*. Od 1990. do 1993. godine alat je održavao Džon Gilmor, a trenutno za održavanje alata je zadužena *GDB Steering Committee* grupa, odobrena od strane *FSF* (eng. *Free Software Foundation*) [6].

Poslednja realizovana verzija alata *GNU GDB* je 8.2.1.

3.2 Šta je arhitektura za GNU GDB?

Za debager *GNU GDB* arhitektura je veoma labav koncept. Može se posmatrati kao bilo koje svojstvo programa koji se debaguje, ali obično se misli na procesorsku arhitekturu. Za debager su bitna dva svojstva procesorske arhitekture:

- Skup instrukcija (eng. *Instruction Set Architecture ISA*) predstavlja specifičnu kombinaciju registara i mašinskih instrukcija.
- ABI (eng. Application Binary Interface) predstavlja spisak pravila koja propisuju pravilan način korišćenja skupa instrukcija.

Domaćinski GNU GDB

Domaćinski *GNU GDB* je preveden za istu procesorsku arhitekturu kao i računar na kome se alat izvršava. Korišćenje domaćinskog *GNU GDB* nad nekim programom ima ograničenje. Program koji se debaguje mora biti iste procesorske arhitekture kao i arhitektura domaćina.

Prevođenje domaćinskog GNU GDB debagera

Preuzimanje izvornog koda debagera se vrši komandama prikazanim na 3.1.

Listing 3.1: Komande korišćene za preuzimanje izvornog koda debagera.

```
1 mkdir gdb
2 cd gdb
3 git pull http://gnu.org/gnu/gdb.git
```

Prva komanda pravi direktorijum u kome se izgrađuje (prevodi) alat. Druga komanda vrši pozicioniranje trenutne putanje u taj direktorijum. Trećom komandom se preuzima izvorni kod alata.

Prvi korak prevođenja je konfiguracija direktorijuma u kome se prevođenje izvršava. Komandama sa 3.2 se kreira Makefile.

Listing 3.2: Komande korišćene za kreiranje Makefile.

```
1 mkdir build
2 cd build
3 ../configure
```

Prva komanda pravi direktorijum u kome se izgrađuje (prevodi) alat. Druga komanda vrši pozicioniranje trenutne putanje u taj direktorijum. Trećom komandom se kreira Makefile. Skripte configure kao ulaz parsiraju Makefile. in skriptu podešavajući okruženje (putanje do deljenih biblioteka, programski prevodilac i drugo) prilikom čega je krajnji izlaz fajl Makefile kojim se izgrađuje (prevodi) softver.

Nakon konfiguracije direktorijuma prevođenje alata se vrši komandom:

Listing 3.3: Izvršavanje komande make.

```
1 make
```

Pokretanje domaćinskog GNU GDB debagera

GNU GDB očekuje kao argument komandne linije program koji je preveden za istu procesorsku arhitekturu. Ukoliko je trenutna putanja pozicionirana u direktorijum gde je izgrađen alat, pokretanje alata nad programom pod imenom *test* se vrši sledećom komandom prikazanom na 3.4.

Listing 3.4: Pokretanje debagera.

```
1 ./gdb/gdb test
```

Korišćenje domaćinskog GNU GDB debagera

Pokažimo neke od osnovnih komandi debagera *GNU GDB*. Primer programa koji se debaguje je prikazan na 3.5.

Listing 3.5: Primer programa u programskom jeziku C.

```
1 | int fn1 (int &addr) {
2    return 0;
3    }
4    
5    int main()
6    {
7     int a = 5;
8     fn1(&a);
9    }
```

Postavljanje tačke prekida

Postavljanje tačke prekida na funkciju programa koji se debaguje se vrši komandom break. Program koji se debaguje se zaustavlja kada dostigne do određene funkcije. Primer korišćenja postavljanja tačke prekida na funkciju (u ovom slučaju fn1) je prikazan na 3.6.

Listing 3.6: Primer postavljanja tačke prekida.

```
1 (gdb) break fn1
2 Breakpoint 1 at 0x4005fe: file test.c, line 4.
3 (gdb) r
4 Starting program: /master_examples/x86_arch/test
5 7
6 Breakpoint 1, fn1 (arg=0x7ffffffdbf4) at test.c:4
7 4 (*arg)++;
```

Izvršavanje programa sekvencu po sekvencu

Izvršavanje programa sekvencu po sekvencu se radi pomoću tehnike koračanja. Komanda u okviru debagera *GNU GDB* koja nam omogućava izvršavanje instrukciju po instrukciju je stepi. Primer korišćenja komande stepi, uz pomoć korišćenja komande disassemble koja nam prikazuje asemblerski kod programa koji se debaguje je prikazan na 3.7.

Listing 3.7: Primer korišćenja komande stepi.

```
1 (gdb) disassemble
2 Dump of assembler code for function fn1:
3 0x00000000004005f6 <+0>: push %rbp
4 0x00000000004005f7 <+1>: mov %rsp,%rbp
5 0x00000000004005fa <+4>: mov %rdi, -0x8(%rbp)
 7 0x0000000000400602 <+12>: mov (%rax),%eax
8 0x0000000000400604 <+14>: lea 0x1(%rax),%edx
9 0 \times 00000000000400607 < +17 > : mov -0 \times 8(\% rbp), \% rax
10 \ 0 \times 00000000000040060b < +21 > : mov \ \%edx,(\%rax)
11\ 0\times000000000040060d <+23>: mov -0x8(%rbp),%rax
12 \ 0 \times 000000000000400613 < +29 > : cmp $0 \times 5, \% eax
13 0x0000000000400616 <+32>: jle 0x400627 <fn1+49>
14 0x0000000000400628 <+38>: pop %rbp
15 0x0000000000400629 <+42>: retq
16 End of assembler dump.
17 (gdb) stepi
18 0x00000000000400602 4 (*arg)++;
19 (gdb) disassemble
20 Dump of assembler code for function fn1:
21 0x00000000004005f6 <+0>: push %rbp
22 0x00000000004005f7 <+1>: mov %rsp, %rbp
23 0 \times 000000000004005 fa <+4>: mov %rdi, -0 \times 8 (%rbp)
26 0x0000000000400604 <+14>: lea 0x1(%rax),%edx
27 \frac{0 \times 0000000000400607}{17} : mov -0 \times 8(\%rbp), \%rax
28 0x000000000040060b <+21>: mov %edx,(%rax)
29 \frac{0 \times 000000000040060d}{+23} : mov -0 \times 8(\%rbp), \%rax
30 0x0000000000400613 <+29>: cmp $0x5,%eax
31 0x00000000000400616 <+32>: jle 0x400627 <fn1+49>
32 0x0000000000400628 <+38>: pop %rbp
33 0x00000000000400629 <+42>: retq
34 End of assembler dump.
```

Izvršavanje sledeće linije programa se radi korišćenjem komande next. Primer

korišćenja next komande je prikazan na 3.8.

Listing 3.8: Primer korišćenja komande next.

```
1 (gdb) r
2 The program being debugged has been started already.
3 Start it from the beginning? (y or n) y
4 Starting program: /master_examples/x86_arch/test
5 4
6 Breakpoint 1, fn1 (arg=0x7fffffffdbf4) at test.c:4
7 4 (*arg)++;
8 (gdb) next
9 5 if ((*arg) > 5)
```

3.3 Datoteke jezgra

Datoteka jezgra (eng. core dump file) je snimak (eng. snapshot) memorije programa, registara i ostalih sistemskih informacija u trenutku neočekivanog prekida rada programa. Veoma važnu ulogu ima u procesu debagovanja programa sa uređaja sa ugrađenim računarom koji često pripadaju različitoj procesorskoj arhitekturi u odnosu na lični računar. Ugrađeni uređaji obično imaju ograničene resurse, pa često na takvim platformama ne postoji debager. Najčešća procedura debagovanja ovakvih programa jeste prebacivanje datoteke jezgra i programa na lični računar na kome se analiza problema odvija koristeći debager.

Struktura datoteke jezgra

Datoteke jezgra sadrže razne informacije iz memorije programa uključujući i vrednosti lokalnih promenljivih, globalnih promenljivih, podatke lokalne za niti itd. Takođe sadrži vrednosti registara u trenutku prekida programa. U to spadaju i programski brojač i stek pokazivač.

Sadržaj datoteke jezgra je organizovan sekvencijalno sledećim redosledom:

Zaglavlje. Sadrži osnovne informacije o datoteci jezgra i pomeraje (eng. offset) kojima se lociraju ostale informacije iz nje.

ldinfo strukture. Definiše informacije relevantne za dinamički loader.

mstsave strukture. Definiše informacije relevantne za sistemske niti.

Korisnički stek. Sadrži kopiju korisničkog steka u trenutku neregularnog prekida rada programa.

Segment podataka. Sadrži kopiju segmenta podataka u trenutku pucanja programa.

Memorijski mapirani regioni ¹ i vm_info strukture. Sadrži informacije o pomerajima i dužinama mapiranih regiona.

Generisanje datoteke jezgra

Datoteke jezgra se generišu ukoliko dođe do neregularnog prekida programa. To je podrazumevana akcija prilikom pojave signala operativnog sistema koji ukazuju na prekid rada programa. Jezgra *UNIX*-olikih operativnih sistema podrazumevano postavljaju dužinu datoteka jezgara na 0. To je razlog zašto na našim sistemima nemamo datoteku jezgra nakon npr. prekidanja programa uz poruku *Segmentation fault*. Da bi se datoteke jezgra generisale, potrebno je eksplicitno promeniti dužinu datoteka jezgara koristeći komandu prikazanu na 3.9.

Listing 3.9: Primer korišćenja komande unlimited.

1 ulimit -c unlimited

Datoteka jezgra se može generisati i iz korisničkog nivo
a koristeći debager GNU GDB komandom ${\tt gcore}$.

3.4 Multiarch GNU GDB

Multiarch GNU GDB je verzija debagera koja može da debaguje programe sa platformi različitih arhitektura. Alat na korisničkom nivou emulira instrukcije i registre ciljanih platformi. Potrebne su mu i deljene biblioteke za tu ciljanu platformu koje koristi program koji se debaguje. Skup komandi alata je limitiran u odnosu na domaćinski GNU GDB.

¹Memorija programa je podeljena u nekoliko memorijskih regiona. Maprianjem memorijskih regiona se čuvaju relacije između virtualnih i fizičkih adresa programa.

Prevođenje Multiarch GNU GDB

Prvi korak je pozicioniranje u direktorijum sa izvornim kodom debagera je prikazan na 3.10.

Listing 3.10: Pozicioniranje u direktorijum gdb.

```
1 cd gdb
```

Sledeći korak je konfiguracija direktorijuma u kome se prevođenje izvršava. Ovim komandama kreiramo Makefile kojim odobravamo debagovanje svih podržanih arhitektura u alatu GBD (kao npr. MIPS32, MIPS64, ARM, AARCH64, x86_64, i386, SPARC) je prikazan na 3.11.

Listing 3.11: Konfiguracija direktorijuma za izgradnju debagera.

```
1 mkdir build_multi
2 cd build_multi
3 ../configure --enable-targets=all
```

Prva komanda pravi direktorijum u kome se izgrađuje (prevodi) alat. Druga komanda vrši pozicioniranje trenutne putanje u taj direktorijum. Trećom komandom se kreira Makefile. Pošto je prilikom konfiguracije navedena opcija -enable-targets=all time je omogućeno prevođenje alata za sve podržane arhitekture. Takođe je moguće konfigurisati prevođenje za samo određene arhitekture navodeći eksplicitno opciju kojom se navode ciljane procesorske arhitekture, npr. -enable-targets=mips-linux-gnu za arhitekturu MIPS ili -enable-targets=arm-linux-gnu za arhitekturu ARM. Osnovna razlika između Makefile-ova domaćinske i Multiarch verzije debagera je ta što je za domaćinski alat potrebno okruženje (deljene biblioteke, programski prevodilac, itd.) samo za domaćinsku arhitekturu. Za Multiarch verziju alata potrebno je pronaći putanje do programskog prevodioca i deljenih biblioteka za ciljane platforme navedene opcijom -enable-targets=. Ukoliko konfiguracione skripte ne pronađu ciljano okruženje za neku od navedenih arhitektura, ta će biti ignorisana.

Pokretanje Multiarch GNU GDB

Ukoliko je trenutna putanja pozicionirana u direktorijum gde je izgrađen alat, pokretanje alata *Multiarch* GDB nad programom pod imenom *test* se vrši na isti način kao i domaćinska verzija debagera komandom prikazanom na 3.12.

Listing 3.12: Pokretanje debagera.

```
1 ./gdb/gdb test
```

Korišćenje Multiarch GNU GDB

Spisak komandi koje se mogu koristiti korišćenjem *Multiarch* verzije debagera *GNU GDB* je limitiran. To se odnosi na izvršavanje programa koji se debaguje, jer program pripada drugačijem adresnom prostoru. Neke od komandi koje mogu biti upotrebljene su izlistavanje vrednosti registara programa, izlistavanje instrukcija, analiza stek okvira pozivanih funkcija, itd. Najčešće se ova verzija alata koristi tako što se učita datoteka jezgra koja je generisana na ciljanoj platformi kada je program koji se debaguje neočekivano prekinuo sa radom. To obično prati analiza uzroka greške.

Primer učitavanja datoteke jezgra u debager GNU GDB

U primeru 3.13 je prikazano učitavanje datoteke jezgra programa čije izvršavanje je prekinuto od strane jezgra operativnog sistema. Komandom alata core-file se učitava datoteka jezgra u debager. Da bi se izazvalo generisanje datoteke jezgra u izvornom kodu programa napisanog u C ili C++ programskom jeziku može se koristiti abort() funkcija iz standardne C biblioteke. U primeru ispod je pozvana ta funkcija koja je izazvala prekid programa uz signal SIGABRT. Tom prilikom jezgro operativnog sistema je napravilo datoteku jezgra sa imenom core.

Listing 3.13: Primer korišćenja komande core-file.

```
1 (gdb) core—file core
2 [New LWP 20586]
3 [Thread debugging using libthread_db enabled]
4 Using host libthread\_db library "/lib/x86—linux—gnu/libthread_db.so.1".
5 Core was generated by './test.core'.
6 Program terminated with signal SIGABRT, Aborted.
7 #0 0x00007fb229164428 in raise (sig=6) at raise.c:54
```

U primeru 3.14 je prikazana upotreba komande debagera *GNU GDB* bt. Ona se koristi za izlistavanje pozivanih funkcija programa. Stek okviri programa koji su

prikazani na primeru potvrđuju da je u funkciji main() došlo do poziva abort() funkcije. Što je izazvalo prekid rada programa.

Listing 3.14: Primer korišćenja komande bt.

```
1 (gdb) bt

2 #0 0x00007fb229164428 in raise (sig=6) at raise.c:54

3 #1 0x00007fb22916602a in abort () at abort.c:89

4 #2 0x0000000000400605 in main () at tls.c:18
```

Analiza datoteke jezgra

U primeru 3.15 je prikazan primer korišćenja debagera *Multiarch GNU GDB* prilikom učitavanja datoteke jezgra generisane na uređaju sa ugrađenim računarom arhitekture *MIPS*. Uz datoteku jezgra učitavaju se izvršni fajl i deljene biblioteke koje izvršni fajl koristi na ciljanoj platfomi.

Listing 3.15: Primer učitavanja datoteke jezgra generisane na uređaju sa ugrađenim računarom arhitekture MIPS.

```
1 (gdb) set solib—search—path ~/master_examples/mips_arch/
2 (gdb) core—file ~/master_examples/mips_arch/core
3 [New LWP 21808]
4 [New LWP 21813]
5 [New LWP 21810]
6 [New LWP 21809]
7 [New LWP 21811]
8 [New LWP 21812]
9 Core was generated by 'example'.
10 Program terminated with signal SIGABRT, Aborted.
11 #0 0x00000000 in ?? ()
12 [Current thread is 1 (LWP 21808)]
```

Komanda set solib-search-path dir debagera GNU GDB korišćena u prethodnom primeru služi za navođenje direktorijuma iz kojeg debager treba da koristi deljene biblioteke za učitani program. Ta komanda je veoma bitna za debagovanje programa sa platformi drugih arhitektura, jer ukoliko putanja nije navedena debager koristi biblioteke na domaćinskoj mašini.

U primeru 3.16 je prikazana upotreba komande info registers. *Multiarch GNU GDB* čita informaciju o arhitekturi programa koji se debaguje iz datoteke jezgra. Nakon toga čita vrednosti registara iz datoteke i ispisuje ih na standardni izlaz.

Listing 3.16: Primer korišćenja komande info registers.

```
(gdb) info registers
         zero
                        vΟ
                                     a0
                                              a1
      3
4
              t1
                     t2
                             t3
                                    t4
      00000000 00000000 00000000 7fcf4ca0 00000000 00000000
5
  R8
                             s3
6
  R16
7
      k1
                                       s8
8
                               sp
                        gp
  R24
      00000000 771c6490 00000000 77160634
                                    00000000 7fcf4c20
9
10
                     hi
                            bad
      00000000 \ 00000000 \ 77165000 \ 00000000 \ 00b24608 \ 00000000
11
              fir
12
      00000000 00000000
13
```

Glava 4

TLS

Pisanje višenitnih programa predstavlja fudamentalan i neibežan koncept savremenog programiranja. Gotovo nijedan kompleksan korisnički program ne može biti napisan bez korišćenja niti. Preciznije, niti podižu performanse i brzinu programa, te se sve češće koriste u pisanju softvera. Promenljive lokalne za niti (eng. TLS- $Thread\ Local\ Storage$) su takođe važan mehanizam koga pružaju programski jezici kao što su C i C++. Prirodno je da nekada imamo potrebu da definišemo promenljivu koja će imati različitu vrednost u svakoj niti. Jedan primer je promenljiva koja jednoznačno identifikuje grešku koja je nastala u programu. Greška može biti izazvana u svakoj posebnoj niti iz različitog razloga, te promenljiva koja je opisuje treba da ima različitu vrednost u svakoj niti.

4.1 Motivacija

Povećanje korišćenja niti u programiranju dovelo je do potrebe programera za boljim načinom rukovanja podacima lokalnih za niti. *POSIX* [13], skup interfejsa za rukovanje nitima, definiše nove interfejse koji omogućavaju kreiranje jednog istog void * objekata posebno za svaku nit. Taj interfejs je nezgrapan za korišćenje, jer ključ objekata mora da bude alociran dinamčki u vremenu izvršavanja programa. Ako se ključ ne koristi više mora biti oslobođen. Celokupan proces zahteva dosta posla programera. Pored toga je podložan greškama. Zbog toga nastaje ozbiljan problem kada se kombinuje sa dinamičko učitanim kodom. Iz tih razloga postoji potreba za efikasnijim rešenjem.

Da bi se odgovorilo na sve opisane probleme, odlučeno je da se programski jezici prošire i tako prepuste težak posao programskim prevodiocima.

GLAVA 4. TLS

Za jezike C i C++ ključna reč __thread se koristi za deklaraciju i definiciju promenljivih lokalnih za niti. Od C++11 verzije jezika koristi se i ključna reč thread_local. Razlika između __thread i thread_local je ta što __thread nikada nije postao deo standarda C i C++, dok thread_local jeste. Što se tiče implementacije te dve ključne reči se ne razlikuju puno. Jedina razlika je ta što programski prevodilac prilikom kreranja promenljivih deklarisanih korišćenjem thread_local za svaku referencu na takvu promenljivu kreira funkcijski poziv na funkciju u kojoj se vrši inicijalizacija promenljive. U nastavku teksta podrazumevano je korišćenje __thread varijante.

Neki primeri deklaracija promenljivih lokalnih za niti su prikazani na 4.1.

Listing 4.1: Deklaracije promenljivih lokalnih za niti.

```
1 | __thread int j;
2 | __thread struct state s;
3 | extern __thread char *p;
```

Prednost korišćenja *TLS* promenljivih nije ograničena samo na korisničke programe. Okruženje izvršavanja programa, između ostalih standardna biblioteka, takođe koristi pogodnosti ovog mehanizma. Npr. globalne promenljive errno, koje jednoznačno označavaju nastalu grešku u programu, moraju biti lokalne za niti, jer u različitim nitima može doći do različite greške. Napomenimo da navođenje __thread pri deklaraciji ili definiciji neke automatske promenljive nema smisla i to nije dozvoljeno, jer automatske promenljive su uvek lokalne za niti. Promenljive statičkih funkcija su takođe kandidati za korišćenje *TLS* promenljivih.

Osnovne operacije nad promenljivama lokalnih za niti se ponašaju intuitivno. Npr. adresni operator vraća adresu promenljive za trenutnu nit. Memorija alocirana za promenljivu lokalnu za nit u dinamički učitanom modulu se oslobađa kada se taj modul oslobodi iz memorije.

Implementacija ovog mehanizma zahteva promenu okruženja izvršavanja programa. Format izvršnih fajlova je proširen kako bi definisao promenljive lokalne za niti odvojeno od normalnih promenljivih. Dinamički punilac (eng. $dynamic\ loader$) je nadograđen kako bi ispravno inicijalizovao te nove sekcije. Takođe, standardna biblioteka koja rukuje nitima je promenjena kako bi alocirala nove podatke lokalne za niti za svaku novu nit. U nastavku poglavlja su opisane izmene u fajl formatu ELF i dat je detaljan opis izvršavanja programa koji sadrže promenljive lokalne za niti.

GLAVA 4. TLS 30

Polje	.tbss	.tdata
sh_name	.tbss	.tdata
sh_type	SHT_NOBITS	SHT_PROGBITS
sh_flags	SHF_ALLOC + SHF_WRITE +	SHF_ALLOC + SHF_WRITE +
	SHF_TLS	SHF_TLS
sh_addr	Virtualna adresa sekcije	Virtualna adresa sekcije
sh_offset	0	Pomeraj inicijalizacione
		slike
sh_size	Veličina sekcije	Veličina sekcije
sh_link	SHN_UNDEF	SHN_UNDEF
sh_info	0	0
sh_addralign	Poravnanje sekcije	Poravnanje sekcije
sh_entsize	0	0

Tabela 4.1: Tabela vrednosti polja koji opisuju nove TLS sekcije.

4.2 Definisanje novih podataka u fajl formatu ELF

Izmene u fajl formatu izvršnih fajlova, potrebne za emitovanje TLS objekata su minimalni. Umesto smeštanja inicijalizovanih promenljivih u sekciju .data ili neinicijalizovanih promenljivih u .bss sekciju, TLS promenljive se smeštaju u .tdata i .tbss sekcije [18]. Nove sekcije se od originalnih razlikuju u samo jednom dodatnom sekcijskom flegu. Tabela 4.1 prikazuje nove sekcije. Jedina razlika u odnosu na sekcije podataka koje ne koriste višenitno okruženje jeste fleg SHF_TLS.

Imena novih sekcija, kao ni ostalih u fajl formatu *ELF*, nisu bitna. Linker će svaku sekciju tipa SHT_PROGBITS sa dodatnim flegom SHF_TLS tretirati kao .tdata, dok će sekcije tipa SHT_NOBITS sa dodatnim SHF_TLS tretirati kao .tbss sekciju. Odgovornost proizvođača ovakvih sekcija, obično programskih prevodioca, je da pravilno generiše sva polja prikazana u tebeli 4.1.

Za razliku od normalnih .data sekcija, program koji se izvršava ne koristi .tdata sekciju direktno. Ta sekcija je moguće modifikovana u vreme pokretanja programa, od strane dinamičkog punilaca. Prilikom pokretanja programa, prva akcija jeste realokacija koju izvršava dinamički punilac. Nakon toga podaci lokalni za niti se smeštaju u deo koji se naziva inicijalizaciona slika (eng. initialization image) i ona se ne modifikuje više nakon toga. Za svaku nit, uključujući i inicijalnu, nova memorija se alocira na mestu gde se kopira inicijalizaciona slika. Ovim se omogućava da svaka nit ima identičan početni sadržaj. Kako ne postoji samo jedna adresa koja

GLAVA 4. TLS

Polje	Vrednost
p_ptype	PT_TLS
p_offset	Pomeraj TLS inicijalizacione slike
p_vaddr	Virtualna adresa TLS inicijalizacione slike
p_paddr	Rezervisano
p_filesize	Veličina TLS inicijalizacione slike
p_memsz	Ukupna veličina TLS šablona
p_flags	PF_R
p_aligment	Poravnanje TLS šablona

Tabela 4.2: Tabela koja predstavlja nove vrednosti programskog zaglavlja.

ukazuje na simbol TLS promenljive, normalna tabela simbola ne može biti iskorišćena. U izvršnom fajlu polje st_value ne sadrži apsolutnu adresu promenljive prilikom izvrašavanja programa, jer apsolutna adresa nije poznata prilikom prevođenja programa. Iz tog razloga je uveden novi tip simbola (STT_TLS). Svaki simbol koji referiše na TLS ima takav tip simbola. Izvršni fajlovi u polju st_value imaju vrednost pomeraja promenljive u TLS inicijalizacionoj slici. Nijedna realokacija ne sme pristupati simbolima tipa STT_TLS, osim onih koji su uvedene za rukovanje TLS promenljivih. Takođe, te nove realokacije ne smeju koristi simbole ostalih tipova.

Da bi dinamički linker mogao da izvrši inicijalizaciju inicijalizacione slike, njena pozicija prilkom izvršavanja programa mora biti zapisana u programskom zaglavlju. Originalno zaglavlje programa nije korisno, pa je novo zaglavlje definisano. To proširenje je prikazano u tabeli 4.2.

Svaka *TLS* promenljiva je identifikovana pomoću pomeraja od početka *TLS* sekcije. U memoriji, .tbss sekcija je alocirana odmah nakon .tdata sekcije. Nijedna virtualna adresa ne može biti izračunata prilikom povezivanja (*eng. link time*).

4.3 Rukovanje TLS promenljivom tokom izvršavanja programa

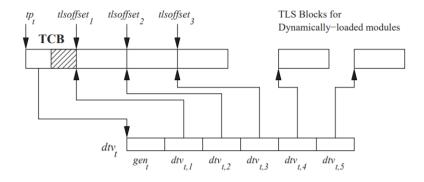
Kao što je napomenuto, obrada podataka lokalnih za niti nije prosta kao obrada normalnih podataka. Segment podataka ne može biti samo napravljen i dat procesu na korišćenje. Umesto toga, nekoliko kopija jednog istog podatka mora biti kreirano, svi inicijalizovani iz iste inicijalizacione slike.

Mehanizami koji potpomažu izvršavanje programa bi trebalo da zaobiđu kreira-

nje podataka lokalnih za niti ako to nije neophodno. Npr. učitani modul može biti korišćen samo od strane jedne niti, od više kreiranih koje čine taj određeni proces. Bilo bi samo uzaludno gubljenje memorije i vremena za alociranje tih podataka za sve niti. Lenji metod je poželjan za ovakve situacije.

Nije samo alociranje memorije problem za korišćenje *TLS* promenljivih. Pravila potrage za simbolima (*eng. symbol lookup*) u izvršnim fajlovima sa *ELF* formatom ne dozvoljavaju određivanje objekta koji sadrži korišćenu definiciju u vremenu povezivanja. I ako taj objekat nije poznat, pomeraj od te promenljive unutar prostora lokalnog za niti za taj objekat ne može biti određen takođe. Prema tome, normalan proces povezivanja ne može biti korišćen za ovakve situacije.

Promenljiva lokalna za nit je identifikovana sa referencom na objekat i pomerajem te promenljive unutar prostora lokalnog za niti. Da bi mapirali ove vrednosti u
virtualne adrese, mehanizam izvršavanja programa zahteva strukture podataka koje
nisu postojale do tada. One moraju biti sposobne da mapiraju referencu objekta u
neku adresu u određenom prostoru lokalnog za niti. Da bi se to omogućilo definisane su dve varijante struktura podataka. Različite procesorske arhitekture mogu
odabrati jedan od ova dva pristupa, ali to mora biti propisano ABI-jem za tu arhitekturu. Jedan od razloga za korišćenje druge varijante modela je istorijski. Neke
arhitekture su dizajnirale sadržaj nitne memorije na koju pokazuje nitni registar
tako da nisu kompatibilne za korišćenje prve varijante TLS strukture.

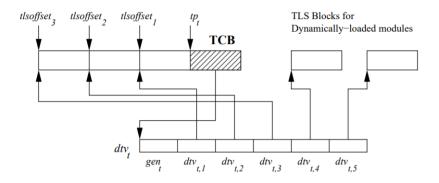


Slika 4.1: TLS struktura podataka. Varijanta 1.

Na slici 4.1 je prikazan primer prve varijante TLS strukture podataka. Nitni registar za nit t je označen sa tp_t . On pokazuje na nitni kontrolni blok TCB (eng. Thread Control Block), koji na pomeraju nula sadrži pokazivač na nitni dinamički vektor dtv_t za tu određenu nit.

Nitni dinamički vektor kao svoje prvo polje sadrži generacioni broj gen_t koji se koristi pri promeni veličine dtv_t i alokacije TLS blokova. Ostala polja sadrže pokazivače na TLS blokove za različite učitane module. TLS blokovi za module koji se učitavaju pri pokretanju programa su smeštena direktno nakon TCB-a i stoga ima arhitekturalno specifičan, fiksni pomeraj od adrese na nitni pokazivač. Za sve inicijalno dostupne module pomeraj svakog TLS bloka, s'tim i pomeraj TLS promenljive, u odnosu na TCB mora biti fiksan nakon pokretanja programa.

Druga varijanta TLS strukture podataka ima sličnu strukturu kao prva. Prikazana je na slici 4.2. Jedina razlika je ta što nitni pokazivač pokazuje na nitni kontrolni blok za koji je nepoznata veličina i sadržaj. Negde svakako taj nitni kontrolni blok sadrži pokazivač na dinamički nitni vektor, ali nije navedeno gde. To je kontrolisano od strane mehanizma za izvršavanje programa. Napomenimo da je programskim prevodiocima zabranjeno da emituju kod koji direktno pristupa elementima dtv_t vektora.



Slika 4.2: TLS struktura podataka. Varijanta 2.

U trenutku pokretanja programa TCB, zajedno sa dinamičkim nitnim vektorom, se kreira za glavnu nit. Pozicija tog TLS bloka, za svaki pojedinačan modul, se računa koristeći arhitekturalno specifične formule, zasnovane na veličini i poravnanju TLS bloka propisanih ABI-jem za tu specifičnu procesorsku arhitekturu.

4.4 Pokretanje i izvršavanje procesa

Za programe koji koriste *TLS* promenljive kôd koji služi za pokretanje procesa mora podesiti memoriju za inicijalnu nit pre nego što preda kontrolu tog procesa drugim mehanizmima operativnog sistema. Podrška za v u statičko povezanim pro-

gramima je limitirana. Neke procesorske arhitekture (kao npr. IA-64) ne definišu uopšte statičko linkvoanje (iako je podržano to je nestandardizovano). Neke druge platforme obeshrabruju korišćenje statičkog povezivanja pružanjem samo određenog broja funkcionalnosti. U oba slučaja dinamičko učitavanje modula u statičko povezanim programima je ozbiljno limitirano ili potpuno nemoguće. Prema tome, rukovanje TLS promenljivom je prosto, zbog postojanja samo jednog modula, tj. samo taj program.

Zanimljiviji je slučaj rukovanja TLS promenljivom u dinamičko povezanom kodu. U ovom slučaju dinamički povezivač mora uključiti podršku za rukovanje takvih segmenata podataka. U nastavku teksta je opisano učitavanje i pokretanje dinamičkog koda.

Da bi se podesila memorija za TLS, dinamički povezivač čita sve potrebne informacije o svakom modulu, i o njegovim TLS blokovima, iz PT_TLS polja tabele TLS programskog zaglavlja prikazanog u tabeli 4.2. Informacije o svim modulima moraju biti prikupljene. Ovaj proces se ostvaruje koristeći povezanu listu čiji element sadrži:

- pokazivač na TLS inicijalizacionu sliku
- veličinu TLS inicijalizacione slike
- TLS pomeraj $(tlsoffset_m)$ za module m
- fleg koji daje informaciju o tome da li modul koristi statički TLS model

Ove informacije će biti proširene kada se učitaju dodatni dinamički moduli. Te informacije će biti korišćene od strane standardne biblioteke za rukovanje nitima kako bi podesila TLS blokove za novokreiranu nit.

Kao što je napomenuto, promenljiva unutar lokalnog prostora za nit, TLS, je identifikovana po referenci na modul i pomeraju u okviru tog TLS bloka. Ukoliko imamo strukturu podataka dinamički nitni vektor, možemo definisati referencu na neki modul kao ceo broj $(eng.\ integer)$, počevši od broja 1. To može biti korišćeno kao indeks u dtv_t nizu. Identifikacione brojeve koji svaki modul dobija određuje mehanizam izvršavanja programa, obično neki modul standardne biblioteke za rukovanje nitima. Samo izvršni fajl dobija fiksan broj, 1, a svi ostali učitani moduli dobijaju različite brojeve.

Računanje specifične adrese neke *TLS* promenljive je prosta operacija koja može biti izvršena ukoliko je programski prevodilac koji je preveo kôd korsitio varijantu

1 *TLS* strukture podataka. Ali to ne može biti tako lako odrađeno u kodu koji je generisan od strane kompajlera za procesorske arhitekture koje koriste varijatnu 2 *TLS* strukture podataka. Umesto toga, definisana je funkcija __tls_get_addr, koja je implementirana na sledeći način:

```
void *
cutls_get_addr (size_t m, size_t offset)

char *tls_block = dtv[thread_id][m];
return tls_block + offset;
}
```

To kako je vektor dtv[thread_id] smešten u memoriji je arhitekturalno specifično. m is identifikacioni broj modula, koji mu je dodeljen od strane dinamičkog punionca kada je učitavan. Korišćenje __tls_get_addr funkcije ima i dodatne prednosti kako bi se olakšala implementacija dinamičkog modela, gde je alokacija nekog TLS bloka odložena do njegove prve upotrebe. Da bi se to podržalo potrebno je popuniti dtv[thread_id] vektor sa specijalnom vrednošću kojom će biti prepoznate situacije kada je taj vektor trenutno prazan, tj. da u datom trenutku određeni blok nije u upotrebi. Da bi se to podržalo, potrebna je mala promena u izvornom kodu __tls_get_addr funkcije:

```
void *

tls_get_addr (size_t m, size_t offset)

tls_block = dtv[thread_id][m];

f(tls_block == UNALLOCATED_BLOCK)

tls_block = dtv[thread_id][m] = allocate_tls(m);

return tls_block + offset;

}
```

Funkcija allocate_tls mora da odredi memorijske zahteve za *TLS* modula m i inicijalizuje ga ispravno. Postoje dva tipa podataka: inicijalizovani i neinicijalizovani. Inicijalizovani podaci moraju biti kopirani iz inicijalizacione nitne slike, podešenih prilikom učitavanja modula m. Neinicijalizovani podaci se postavljaju na vredosti 0. Jedan primer implementacije može biti:

tlssize [m], tlsinit_size [m] i tlsinit_img [m] su poznati nakon učitavanja modula m. Primetimo da se ista inicijalizaciona slika tlsinit_img [m] koristi za sve niti modula, bilo kada da se one kreiraju. Novonapravljena nit ne nasleđuje podatke od svog roditelja (eng. parent), već dobija samo kopiju inicijalnih podataka.

4.5 TLS Modeli pristupa

Svako referisanje *TLS* promenljive prati jedan od dva modela pristupa: dinamički ili statički. Različite arhitekture ABI-jem propisuju koji od modela pristupa će koristiti kao podrazumevani. Razni modeli pristupa se mogu sresti, ali tri najpoznatija pristupa su opisana u nastavku teksta.

Generalni dinamički TLS model

Generalni model pristupa TLS promenljivoj dozvoljava referisanje svih TLS promenljivih, bilo da je to iz deljene biblioteke ili dinamičkog izvršnog fajla. Ovaj model takođe podržava odloženo alociranje TLS bloka do trenutka kada se prvi put taj blok referiše iz specifične niti.

Lokalni dinamički TLS model

Lokalni dinamički model pristupa TLS promenljivoj predstavalja optimizaciju generalnog dinamičkog modela. Programski prevodilac može odrediti da je neka promenljiva definisana samo lokalno, ili zaštićeno (eng. protected) u objektu koji je napravljen u programu. U tom slučaju, programski prevodilac daje instrukcije linkeru da statički poveže dinamički TLS pomeraj i da korsiti ovaj model. Iz tog razloga predstavlja hibridnu kombinaciju statičkog i dinamičkog modela pristupa, te prema tome predstavlja model koji diže performanse u odnosu na generalni dina-

mički model. Samo jedan poziv tls_get_addr() po funkciji je potreban za određivanje adrese $dtv_{0,m}$.

Statički TLS model sa dodeljenim ofsetima

Ovaj model pristupa dopušta referisanje samo na one TLS promenljive koje su dostupne kao deo inicijalnog statičkog TLS šablona (eng. template). Ovaj šablon je sastavljen od svih TLS blokova koji su sačinjeni prilikom pokretanja procesa. U ovom modelu, relativni pomeraj pokazivača na nit date promenljive x je smešten u polju GOT-a (eng. Global offset table) za promenljivu x.

Deljene biblioteke uobičajeno koriste dinamički model pristupa, jer statičkim modelom mogu referisati samo na određeni broj TLS promenljivih.

Statički TLS model

Ovaj model pristupa dopušta referisanje samo na one TLS promenljive koje su dostupne kao deo TLS bloka od tog dinamičkog izvršnog fajla. Linker računa relativni pomeraj pokazivača na nit statički, bez potrebe za dinamičkim realokacijama ili dodatnih inforamcija iz GOT-a. Ovaj model pristupa ne dopušta referisanje TLS promenljivih izvan tog dinamički povezanog izvršnog fajla.

Glava 5

Implementacija rešenja

TLS može biti različito implementiran za različite procesorske arhitekture. Može se smeštati u posebne registre, u određene delove memorije itd. GNU GDB alat mora poznavati sve arhitekturne razlike i anulirati ih na neki način. Implementacija ovog proširenja alata se upravo i zasniva na prethodnoj pretpostavci, te upravo to i realizuje. Istražene su implementacije TLS-a raznih arhitektura, kako u funkcijama GNU C biblioteke (poznatije kao glibc) [17], tako i karakteristike koje su ABI-jem propisane. Poboljšanje alata koje je uspešno realizovano se odnosi na verziju Multiarch. Ukoliko je program koji je učitan u Multiarch GNU GDB alat iste arhitekture kao arhitektura domaćina, zadržava se način dohvatanja vrednosti TLS promenljive kao u slučaju GNU GDB debagera arhitekture domaćina, jer je ta funkcionalnost već implementirana. Treba napomenuti da je u razvoju i alternativno rešenje od strane programera iz kompanije Red Hat [14] u vidu projekta Infinity [10]. Taj projekat ima ideju da obuhvati rešenja za razne probleme o debagovanju niti, ne samo obradu TLS-a. Prednost rešenja koji se predstavlja u ovom master radu jeste svakako ta što je cela funkcionalnost prepuštena samom GNU GDB debageru, te nema potrebe za instalacijom ili prevođenjem eksternih projekata. Sa tim u vidu se svakako dobija na uštedi korisničkog napora pri korišćenju debagera. Izvorni kôd alata i instrukcije za prevođenje i upotrebu debagera sa pobljšanjem za pristupanje vrednosti TLS promenljive se može pronaći na strani [8].

5.1 Detalji implementacije

U nastavku teksta opisani su detalji implementacije poboljšanja debagera.

Izmena sistema izgradnje alata

Fajlovi gdb/configure i gdb/Makefile.in su zaduženi za izgradnju alata. U najopštijem slučaju na UNIX-olikim operativnim sistemima, configure skripta je zadužena za pravljenje konačnog Makefile od ulaznog gdb/Makefile.in.

Izvorni kôd koji u sebi sadrži funkcije za čitanje TLS-a (gdb/linux-thread-db.c) se prevodio samo za domaćinsku verziju GNU GDB debagera, pa stoga u proširenju za Multiarch GNU GDB takođe treba uvrstiti pomenuti fajl prilikom prevođenja. Pored toga, postojeće funkcije koje su zadužene za pristupanje vrednosti TLS promenljivih je trebalo izmeniti na neki način te je u projekat dodat direktorijum gdb/glibc-dep/ koji sadrži funkcije koje barataju sa TLS-om različite procesorske arhitekture od arhitekture domaćina. Da bi se ti fajlovi prevodili samo u slučaju Multiarch verzije definisan je makro pod imenom $CROSS_GDB$ koji se definiše prilikom kreiranja Makefile. Da bi se ispratila konvencija pisanja skripti za izgradnju alata, u direktorijum gdb/config/ je dodat fajl glibc.mh koji definiše spisak objektnih fajlova koji služe sa pristupanje vrednosti TLS promenljive u tom slučaju i takođe u tom fajlu se definiše gore pomenuti makro $CROSS_GDB$.

Sadržaj gdb/config/glibc.mh fajla je prikazan na listingu 5.1.

Listing 5.1: Sadržaj gdb/config/glibc.mh fajla.

```
# GLIBC fragment comes in here

GLIBCFILES = td_symbol_list.o \

fetch-value.o gdb_td_ta_new.o \

td_thr_tlsbase.o td_thr_tls_get_addr.o \

td_ta_map_lwp2thr.o native_check.o

INTERNAL_CFLAGS += -DCROSS_GDB
```

Da bi sadržaj iz novokreiranog gdb/config/glibc.mh fajla bio ispisan u krajnji Makefile trebalo je uvesti promenljivu koja proverava da li je u prilikom navođenja opcija gdb/configure skripti navedena opcija $-enable_targets$, koja zapravo označava da korisnik ima nameru da alat prevede kao Multiarch verziju. Vrednost promenljive $cross_makefile_frag$ u gdb/configure skripti postaje putanja do gdb/

Deo koda u gdb/configure skripti kojim se to postiže je prikazan na listingu 5.2.

Listing 5.2: Izmena gdb/configure fajla.

```
if test "${gdb_native}" = "no" ||
   test "${enable_targets}" != ""; then
   cross_makefile_frag=${srcdir}/config/glibc.mh
else
   cross_makefile_frag=/dev/null
fi
```

Implementacija funkcija za pristupanje TLS promenljivoj

U direktorijumu gdb/glibc-dep/ se nalazi srž funkcopnalnosti dohvatanja vrednsoti TLS promenljive iz datoteke jezgara sa platformi drugih procesorskih arhitektura. Kako standardna C biblioteka već ima implementirane svaku arhitekturalnu zavisnost u vezi TLS-a za svaku procesorsku arhitekturu podržanu u alatu GNU GDB, potrebno je na neki način izopštiti tu funkcionalnost iz same biblioteke unutar alata. Preciznije, za baratanjem nitima GDB koristi $libthread_db$ biblioteku iz standardne biblioteke. Funkcije $td_ta_new()$, $td_thr_tls_get_addr()$ i $td_th_tlsbase()$, koje se služe za pristupanje TLS promenljivih, očekuju da se na arhitekturi domaćina prirodno barata sa programima iste arhitekture. Izbegavanje modifikacije $libthread_db$ biblioteke moguće je izbeći tako što se pomenute funkcije implementiraju u GNU GDB-u, na isti način kao u glibc biblioteci, s' tim što se sve arhitekturno zavisne vrednosti promenljivih i makroa koje primaju te funkcije postave na vrednosti koje bi trebalo da imaju u slučaju da je ta ciljna arhitektura zapravo arhitektura domaćina.

Prvi korak ovog dela implementacije je izmeštanje funkcija iz standardne biblioteke unutar GDB projekta. Unutar gdb/glibc-dep/ je kreiran direktorijum $nptl_db$ koji sadrži pomenute funkcije. Zapravo, ukoliko alat koristi bilo koju verziju standardne biblioteke do 2.22 funkcije iz $nptl_db$ nisu ni potrebne za pristupanje vrednosti TLS promenljive. Sve potrebne informacije za pristupanje vrednosti TLS promenljive se mogu pročitati iz same datoteke jezgra. Ukoliko alat koristi verziju standardne biblioteke 2.22 i ili veću, funckcije iz $nptl_db$ direktorijuma su neophodne kako bi se anulirale novonastale izmene prilikom baratanja TLS-om. Ta funkcionalnost je dodata u funkciji $gdb_td_thr_tlsbase()$ koja je dodata u fajl $gdb/glibc_dep/nptl_db/td_thr_tlsbase.c.$ Sve funkcije koje bi trebalo da emu-

liraju ponašanje *TLS* funkcija standardne biblioteke koje su dodate u projekat *GNU GDB* imaju prefiks u imenu gdb_. Npr. GDB pandam funckiji td_ta_new() je gdb_td_ta_new(). Pomenuta funkcija je promenjena da bi alat *GNU GDB* imao inforamciju o tačnoj verziji standardne biblioteke koju je program koji se debaguje koristio na platformi na kojoj se izvršavao, jer kao što je napomenuto od verzije 2.22 *TLS* se drugačije dohvata. Nije novo da za debagovanje višenitnih programa *GNU GDB* debagerom, čak i upotrebom domaćinske verzije, je neophodno da *GNU GDB* koristi istu veriziju *libthread_db* biblioteke kao i program koji se debaguje. To znači ako je program preveden sa verzijom 2.x standardnom bibliotekom, alat mora korsiti istu verziju 2.x tokom svog debagovanja. To se postiže eksplicitnim navođenjem putanje do *libthread_db* biblioteke komandom set libthread-db-search-path. Ukoliko se verzije *libthread_db* biblioteke ne poklapaju debager će ispisati upozorenje.

Takođe u gdb_td_ta_new() funkiji se poziva funkija init_target_dep_constants(), zadužena za inicijalizaciju arhitekturalno zavisnih osobina o TLS-u.

Deo kojim se različite osobine inicijalizuju za arhitekture MIPS i ARM u funkciji init_target_dep_constants() je prikazan na listingu 5.3.

Listing 5.3: Inicijalizacija arhitekturalno yavisnih osobina o TLS.

```
case bfd_arch_mips:
1
     tls_tcb_at_tp = 0;
2
     tls_dtv_at_tp = 1;
3
     forced_dynamic_tls_offset = -2;
4
     no_tls_offset = -1;
5
     tcb_alignment = 16;
6
     break;
7
8
   case bfd_arch_arm:
9
     tls_tcb_at_tp = 0;
10
     tls_dtv_at_tp = 1;
     forced_dynamic_tls_offset = -2;
11
12
     no_tls_offset = -1;
13
     tcb_alignment = 0;
```

U ovom konkretnom slučaju sve TLS osobine su identične, osim poravnanja nitnog kontrolnog bloka.

Funkcija native_check() definisana u fajlu gdb/glibc-dep/native-check.c daje informaciju da li se Multiarch verzijom alata debaguje program domaćinske arhitek-

ture. Ako je to slučaj, pristupanje vrednosti TLS promenljive se vrši kao do sada uz pomoć funkcija iz standardne C biblioteke. Ukoliko to nije slučaj, pozovaju se novokreirane funkcije iz direktorijuma gdb/glibc-dep/.

Cela funkcionalnost se zapravo dodaje u gdb/linux-thread-db.c fajl u funkciju koja je zadužena za pristupanje vrednosti TLS promenljive. Izmena nije direktno u funkciji thread_db_get_thread_local_address koja vraća adresu TLS promenljive. Naime, promena je izvedena u funkciji try_thread_db_load_1() koja uspostavlja konekciju između alata GDB i $libthread_db$ biblioteke. Promenjeni su pokazivači na TLS funkcije u slučaju nedomaćinskih datoteka jezgara.

Deo koda koji implementira pomenutu funkcionalnost je prikazan na listingu 5.4.

Listing 5.4: Postavljanje callback funkcija za nedomaćinske arhitekture.

```
#ifdef CROSS_GDB
    if (native_check(arch) != 0) {
2
     info->td_thr_tls_get_addr_p=gdb_td_thr_tls_get_addr;
3
     info->td_thr_tlsbase_p=gdb_td_thr_tlsbase;
4
    } else {
5
     //if it's host we want to keep old way of counting tls address
6
     TDB_DLSYM (info, td_thr_tls_get_addr);
7
     TDB_DLSYM (info, td_thr_tlsbase);
8
    }
9
   #else
10
     TDB_DLSYM (info, td_thr_tls_get_addr);
11
     TDB_DLSYM (info, td_thr_tlsbase);
12
13
  #endif
```

Iako je u pitanju Multiarch verzija alata, ako je datoteka jezgra kreirana na domaćinskoj platformi zadržava se normalno pristupanje TLS-a.

5.2 Alternativno rešenje

Drugi način implementacije je modifikacija libthread_db funkcija eksplicitno u standardnoj biblioteci, modifikujući ih tako da rade sa različitim arhitekturama. Naime, formula koja služi za pristupanje TLS promenljive se računala u vremenu prevođenja biblioteke, sada bi se računala u vremenu izvršavanja programa, i u zavisnosti od arhitekture promenljive koje učestvuju u pomenutoj formuli će dobiti odgovarajuće vrednosti. Ukoliko se radi o programu arhitekture domaćina u funkciji td_ta_new() promenljive dobijaju vrednosti koje odgovaraju arhitekturi

domaćina, dok ako se radi o programu ciljne arhitekture, tj. različite od arhitekture domaćina, iz *GNU GDB*-a će biti pozvana nova funckija u standardnoj biblioteci td_ta_init_target_consts() koja će postaviti vrednosti promenljivih koje odgovaraju ciljnoj arhitekturi. Ideja je upisati ove vrednosti u datoteku jezgra na ciljnoj arhitekturi i kasnije ih pročitati na arhitekturi domaćina korišćenjem *GNU GDB* debagera. U ovom slučaju izmena u samom *GNU GDB*-u bi bila minorna, te zahteva samo proveru da li je učitani program arhitekture domaćina ili ne, i u zavisnosti od toga se poziva td_ta_init_target_consts() ili ne.

5.3 Unapređenje alata GNU GDB prilikom čitanja/pisanja datoteke jezgra za procesorsku arhitekturu MIPS

Kako bi funkcionalnost bila moguća za svaku podržanu procesorsku arhitekturu, potrebno je da alat *GNU GDB* ima potpunu podršku za čitanje informacija iz datoteka jezgara. Podrška je za sve arhitekrure potpuna, ali u trenutku razvoja ove funkcionalnosti uočeno je da alat nema potpunu podršku za čitanje identifikacionog broja procesa (eng. *Process ID*) iz datoteke jezgra za *MIPS* arhitekture, neophodnog za pristupanje bazičnih informacija o nitima. Kao što je napomenuto, koristeći komandu alata gcore moguće je kreirati datoteku jezgra i sa korisničkog nivoa, gde je takođe uočeno da alat nema potpunu podršku za ispisivanje nekih informacija o procesu za *MIPS* procesorsku arhitekturu. Te izmene su odrađene i prihvaćene od strane GNU zajednice. Takođe treba napomenuti da su te izmene ušle u izvršnu verziju alata.

Deo izvornog koda (u fajlu bfd/elf32-mips.c) izmene za čitanje informacija o procesu iz datoteke jezgra je prikazan na listinigu 5.5.

Listing 5.5: Deo izmene za čitanje informacija o procesu iz datoteke jezgra.

Deo izvornog koda (u fajlu bfd/elf32-mips.c) izmene za pisanje inforamcija o procesu u datoteku jezgra je prikazan na listinigu 5.6

Listing 5.6: Deo izmene za pisanje inforamcija o procesu u datoteku jezgra.

```
1
       case NT_PRPSINFO:
2
         BFD_FAIL ();
3
         return NULL;
4
5
       case NT_PRSTATUS:
6
7
         {
           char data[256];
8
           va_list ap;
9
           long pid;
10
           int cursig;
11
           const void *greg;
12
13
           va_start (ap, note_type);
14
           memset (data, 0, 72);
15
           pid = va_arg (ap, long);
16
           bfd_put_32 (abfd, pid, data + 24);
17
           cursig = va_arg (ap, int);
18
           bfd_put_16 (abfd, cursig, data + 12);
19
           greg = va_arg (ap, const void *);
20
           memcpy (data + 72, greg, 180);
21
           memset (data + 252, 0, 4);
22
23
           va_end (ap);
           return elfcore_write_note (abfd, buf, bufsiz,
24
                                         "CORE", note_type, data,
25
                                            sizeof (data));
         }
26
```

Primeri izvornog koda izmena su prikazani samo za MIPS 32-bitnu verziju. Napomenimo da izmena obuhvata i MIPS 64-bitnu verziju procesorske arhitekture.

5.4 Testiranje

Faza testiranja je jako važan deo životnog ciklusa razvoja softvera, te je veliki značaj pridodat ovoj sekvenci. Testiranje je izvršeno na raznim verzijama procesor-

skih arhitektura ARM i MIPS.

Takođe, implementirani su DejeGNU [1] testovi koji testiraju pristupanje vrednosti TLS promenljive iz datoteka jezgara razniih arhitektura. Zbog prirode problema koji se testira datoteke jezgra su generisane na različitim platformama i kompresovane zajedno sa izvršnim fajlom u gdb/testsuite/gdb.multi/, te se prilikom izvršavanja konkretnih testova ti fajlovi raspakuju i učitavaju u debager. Testovi obuhvataju izvršne fajlove sa TLS-om generisanih sa 2.19 i 2.22 verzijama standardne biblioteke.

Komanda alata kojom pokrećemo testove, ukoliko smo pozicionirani u direktorijumu gde je alat izrađen je prikazana na listingu 5.7.

Listing 5.7: Komanda za pokretanje testova.

```
1 make check
```

Pre izmene koja dodaje TLS funkcionalnost, rezultati izvršavanja testova $Multiarch\ GNU\ GDB$ verzije debagera je prikazana na listingu 5.8

Listing 5.8: Rezultati izvršavanja testova.

```
# of expected passes 33715

# of expected failures 196

# of known failures 66

# of unresolved testcases 5

# of untested testcases 67

# of unsupported tests 219
```

Posle izmene koja dodaje *TLS* funkcionalnost, rezultati izvršavanja testova *Multiarch GNU GDB* verzije debagera je prikazana na listingu 5.9.

Listing 5.9: Rezultati izvršavanja testova.

```
=== gdb Summary ===

# of expected passes 33718

# of expected failures 196

# of known failures 66

# of unresolved testcases 5
```

```
# of untested testcases 67
# of unsupported tests 219
```

5.5 Upotreba alata

Da bi *GNU GDB* uspešno koristio naprednije tehinke analize višenitnih programa, uključujući i analizu *TLS*-a, potrebno je da mu se prosledi putanja do *libt-hread_db* biblioteke koja pripada istoj verziji standardne biblioteke kao i program koji se debaguje. To isto važi i za *Multiarch GNU GDB* verziju alata. Nakon toga potrebno je zadati putanju do biblioteka koje je program koristio na tom uređaju sa ugrađenim računarom na kome se program izvršavao. Primetimo da te biblioteke pripadaju toj ciljanoj platformi. Debager neće izvršavati program koji se debaguje, već će samo rekonstruisati sliku stanja tog procesa kada je neočekivano prekinuo sa radom, čitajući informacije iz datoteke jezgra i deljenih biblioteka.

Izvorni kod višenitnog programa koji se debaguje u primeru je napisan u programskom jeziku C i prikazan je na listingu 5.10.

Listing 5.10: Višenitni test primer napisan u C kodu.

```
#include <stdio.h>
   #include <stdlib.h>
   #include <unistd.h>
3
   #include <pthread.h>
4
   __thread int foo=0xdeadbeef;
6
7
   pthread_t threads[5];
8
   void* thread(void *e) {
9
10
     int *i = (int*)e;
     foo+=*i;
11
     printf("foo is %x\n", foo);
12
     sleep(10);
13
     return (void*)0;
14
15
16
   int main()
17
18
     printf("init %x\n", foo);
19
20
     int i;
```

```
for (i=0; i<5; i++) {
21
       pthread_create(&threads[i], NULL, thread, &i);
22
     }
23
24
     for (i=0; i<5; i++) {
25
       pthread_join(threads[i], NULL);
26
     }
27
28
     sleep(5);
29
     abort();
30
31 | }
```

Korišćenje debagera pre implementacije dohvatanja vrednosti TLS promenljive iz datoteke jezgra generisane na nekom uređaju sa ugrađenim računarom je prikazano na listingu 5.11.

Listing 5.11: Korišćenja debagera pre implementacije.

```
1 (gdb) add-auto-load-safe-path /home/glibc/build 22/INSTALL/lib
2 (gdb) set libthread—db—search—path /home/glibc/build 22/INSTALL/lib
3 (gdb) set solib-search-path ~/master examples/mips arch
4 (gdb) file ~/master_examples/mips_arch/example222
<sup>5</sup> Reading symbols from ~/master examples/mips arch/example...done.
6 (gdb) core-file ~/master examples/mips arch/core
7 [New LWP 21808]
8 [New LWP 21813]
9 [New LWP 21810]
10 [New LWP 21809]
11 [New LWP 21811]
12 [New LWP 21812]
13 [Thread debugging using libthread db enabled]
14 Using host libthread db library "/home/glibc/build 22/INSTALL/lib/
      libthread db.so.1".
15 Core was generated by './example'.
16 Program terminated with signal SIGABRT, Aborted.
17 #0 0x00000000 in ?? ()
18 [Current thread is 1 (LWP 21808)]
19 (gdb) p/x foo
20 Cannot find user-level thread for LWP 21808: generic error
```

Prvom i drugom komandom alata se podešavaju putanje do standardne biblioteke za debagovanje niti koja ima istu verziju kao i izvršni fajl koji se debaguje. Trećom komandom se zadaje putanja do deljenih biblioteka koje je izvršni fajl koji se debaguje korsitio na uređaju sa ugrađenim računarom. Četvrta komanda učitava izvršni fajl koji se debaguje. Petom komandom se učitava datoteka jezgra koja je generisana prilikom neočekivanog prekidanja izvršavanja fajla koji se debaguje. Poslednjom komandom se pokušava čitanje vrednosti TLS promenljive. Kkorišćenje debagera nakon implementacije dohvatanja vrednosti TLS promenljive iz datoteke jezgra generisane na nekom uređaju sa ugrađenim računarom je prikazano na listingu 5.12.

Listing 5.12: Korišćenja debagera posle implementacije.

```
1 (gdb) add-auto-load-safe-path /home/glibc/build 22/INSTALL/lib
2 (gdb) set libthread—db—search—path /home/glibc/build 22/INSTALL/lib
3 (gdb) set solib-search-path ~/master examples/mips arch
4 (gdb) file ~/master examples/mips arch/example222
<sup>5</sup> Reading symbols from ~/master examples/mips arch/example...done.
6 (gdb) core—file ~/master_examples/mips_arch/core
7 [New LWP 21808]
8 [New LWP 21813]
9 [New LWP 21810]
10 [New LWP 21809]
11 [New LWP 21811]
12 [New LWP 21812]
13 [Thread debugging using libthread db enabled]
14 Using host libthread db library "/home/glibc/build 22/INSTALL/lib/
      libthread db.so.1".
15 Core was generated by './example'.
16 Program terminated with signal SIGABRT, Aborted.
17 #0 0x00000000 in ?? ()
18 [Current thread is 1 (LWP 21808)]
19 (gdb) p/x foo
20 $1 = 0xdeadbeef
```

Prvom i drugom komandom alata se podešavaju putanje do standardne biblioteke za debagovanje niti koja ima istu verziju kao i izvršni fajl koji se debaguje. Trećom komandom se zadaje putanja do deljenih biblioteka koje je izvršni fajl koji se deba-

guje korsitio na uređaju sa ugrađenim računarom. Četvrta komanda učitava izvršni fajl koji se debaguje. Petom komandom se učitava datoteka jezgra koja je generisana prilikom neočekivanog prekidanja izvršavanja fajla koji se debaguje. Poslednjom komandom se uspešno čita vrednosti TLS promenljive.

Glava 6

Zaključak

Oba predloga implementacije su poslata GNU zajednici i u toku je pregled i analiza implementacije, čija se diskusija može videti na [2]. I prvi i drugi način imaju svoje prednosti i mane. Mana prvog načina jeste ta što svaka promena arhitekturno zavisnih vrednosti promenljivih koje učestvuju u računanju lokacije TLS promenljive u glibc-u zahteva izmenu i u GNU GDB-u što dodatno otežava održavanje koda. Drugi način zahteva izmene i u izvornom kodu GNU GDB-a i glibc-a, ali ukoliko želimo da na sistemima arhitekture domaćina baratamo sa programima koji su prevedeni i izvršavani na nekim ciljnim arhitektura, što je za arhitekturu domaćina neprirodno, kompromisi jesu neophodni.

Literatura

- [1] DejaGNU. on-line at: https://www.gnu.org/software/dejagnu/.
- [2] Diskusija GNU zajednice. on-line at: https://www.gnu.org/software/dejagnu/.
- [3] ELF Format. on-line at: http://www.cs.cmu.edu/afs/cs/academic/class/15213-s00/doc/elf.pdf. 1992.
- [4] Free Software Foundation. *DWARF Format*. on-line at: http://dwarfstd.org/. 1992.
- [5] Linux Foundation. ptrace. on-line at: http://man7.org/linux/man-pages/man2/ptrace.2.html.
- [6] Free Software Foundation). on-line at: https://www.fsf.org/.
- [7] GCC kompajler. on-line at: https://www.gnu.org/software/gcc/.
- [8] GDB sa Multiarch TLS funkcionalnosti. on-line at: https://github.com/djolertrk/gdb_tls.
- [9] GNU GDB. on-line at: https://www.gnu.org/software/gdb/.
- [10] Infinity. on-line at: https://gbenson.net/.
- [11] Reid Kleckner. Code View. on-line at: https://llvm.org/devmtg/2016-11/Slides/Kleckner-CodeViewInLLVM.pdf.
- [12] LLVM projekat. on-line at: http://llvm.org/.
- [13] POSIX. on-line at: http://www.csc.villanova.edu/~mdamian/threads/posixthreads.html.
- [14] RedHat. on-line at: https://www.redhat.com/en/.
- [15] Richard Stallman. The GNU GDB documentation). on-line at: https://www.gnu.org/software/gdb/documentation/.

LITERATURA 52

- [16] TELFOR. on-line at: https://www.telfor.rs/.
- [17] The GNU C Library (glibc). on-line at: https://www.gnu.org/software/libc/.
- [18] Red Hat Inc. Ulrich Drepper. *ELF Handling For Thread-Local Storage*. on-line at: https://www.uclibc.org/docs/tls.pdf.

Biografija autora

Đorđe Todorović (*Užice*, 12. Avgust 1993.) Rođen je u Užicu. Završio je Gimnaziju u Požegi, Informatički smer, 2012. godine i iste godine upisao Matematički fakultet u Beogradu. 2016. godine je završio osnovne studije Matematičkog fakulteta i iste upisao master studije. Položio je sve ispite master studija u septembru 2018.godine. Od novembra 2015. pa do sada radi kao inženjer u Naučno-istraživačkom institutu RT-RK. Do sada je objavio nekoliko radova iz oblasti debagera i generisanja debag informacija od strane programskih prevodilaca. Na temu opisanu u master radu je objavio rad za konferenciju TELFOR [16]. Trenutno radi na LLVM projektu, tačnije na poboljšanju tog prevodioca prilikom generisanja debag informacija.

Radovi:

- 1. Improving Debug Information in LLVM to Recover Optimized-out Function Parameters, 2019 European LLVM developers' Meeting (Brussels, Belgium)
- 2. Improving Debug Information in LLVM to Recover Optimized-out Function Parameters, 2018 Bay Area LLVM Developers' Meeting (San Jose, USA)
- 3. Debug info in optimized code how far can we go? (Improving LLVM debug info with function entry values), 2019 FOSDEM (Brussels, Belgium)
- 4. Improving debug information generation inside LLVM compiler, 2018 Conference for electronics, communication, computing, automatizing and nuclear technique (Kladovo, Serbia)
- 5. Improvement Of GNU GDB For Analyzing TLS Variable From Core file Of Target Architecture, publication description, 2017 Telecommunications forum TELFOR (Belgrade, Serbia)