Основи машинског и дубоког учења

Тема:

Аутономна вожња формула имплементирана као

видео игра коришћењем учења подстицајем

Студенти: Михаило Максимовић 602/2018 Ђорђе Гачић 626/2018 Професор:

Др Владимир Миловановић

Асистент:

Никола Радовановић

Коришћене технологије

- Unity
- ML-Agents
- Python 3.7.9
- C#
- Latex
- www.overleaf.com

Github:

https://github.com/djoto/ML-Agents-_Unity_FormulaRacing_project

Мотив и идеја

 Мотив: аутономна вожња и њена све већа популарност

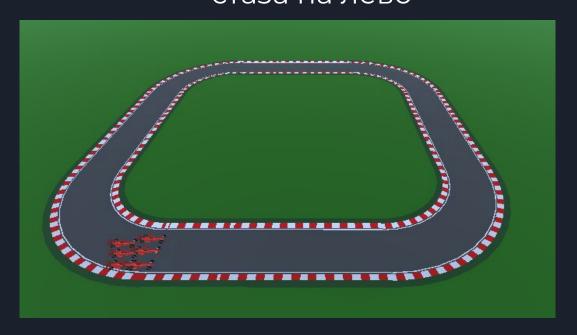
 Идеја: тренирати модел формуле тако да буде равноправан са играчем који мануелно управља

Изглед графичких компоненти - формула



Извор: https://assetstore.unity.com/packages/3d/vehicles/land/formula-one-c ar-25693

Изглед графичких компоненти - стаза на лево



Извор:

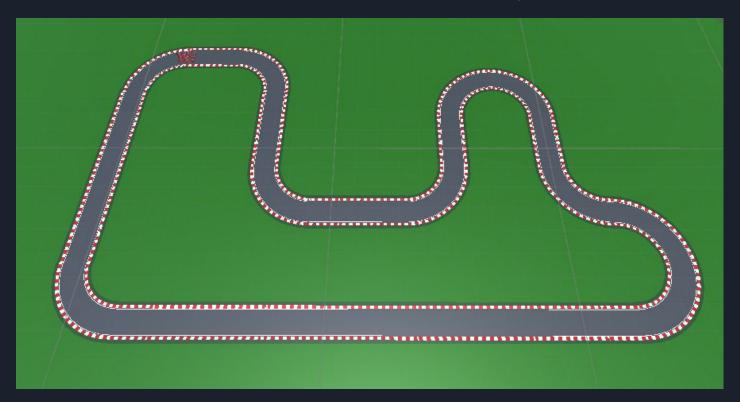
https://assetstore.unity.com/packages/3d/environments/roadways/modular-lowpoly-track-roads-free-205188

Изглед графичких компоненти - стаза на десно



Изглед графичких компоненти

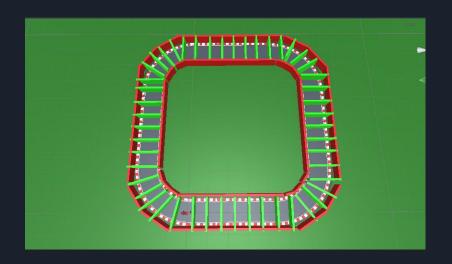
- стаза са комбинованим скретањима

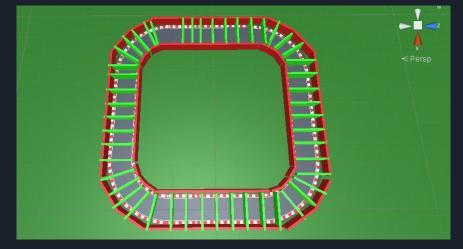


Графичке компоненте

- невидљиви зидови и контролне тачке (checkpoints)
- C#
- Датотека CheckpointSingle.cs
- Датотека TrackCheckpoints.cs

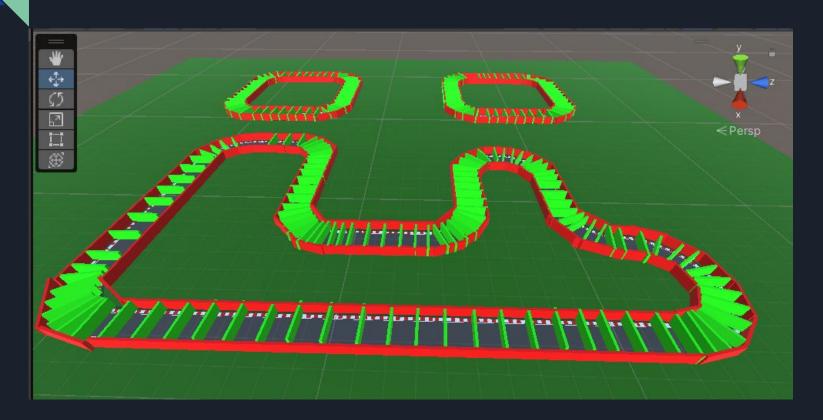
Потребно за учење подстицајем !!!





Графичке компоненте

- невидљиви зидови и контролне тачке (checkpoints)



Функционалност модела формуле

- C#
- Датотека carDriver.cs
- Датотека carDriverPlayer.cs

УЧЕЊЕ ПОДСТИЦАЈЕМ

РАЗМАТРАЊЕ

НАГРАДА

ОДЛУКА

АКЦИЈА

Учење подстицајем

- тренирање модела формуле

- C#
- Датотека carDriverAgent.cs
- Датотека CheckpointSingle.cs
- Датотека TrackCheckpoints.cs
- Циљ: научити модел формуле да прелази стазу како би била (приближно) равноправна са играчем који мануелно управља формулом

Учење подстицајем стања и акције

- Број стања: 6
 - 1. убрзавање
 - 2. успоравање
 - 3. стајање у месту
 - 4. скретање на десно
 - 5. скретање на лево
 - 6. кретање право

- Број акција: 2
 - 1. промена брзине
 - 2. промена правца кретања

Учење подстицајем тренирање модела

- Тренирање на стази са скретањима на лево
- Тренирање на стази са скретањима на десно
- Тренирање на стази са комбинованим скретањима (најзахтевније)

Циљ: максимизација укупне награде

Конфигурациона датотека за учење подстицајем: FormulaRacing.yaml

Научени модел тj. "мозак" алгоритма смешта се у FormulaRacing.onnx датотеку

Учење подстицајем приказ у току тренирања



c:\users\mihai\miniconda3\lib\site-packages\mlagents\trainers\torch\networks.py:91: UserWarning: Creating a tensor from a Please consider converting the list to a single numpy.ndarray with numpy.array() before converting to a tensor. (Trigger or new.cpp:201.)

enc.update_normalization(torch.as_tensor(vec_input))
[INFO] FormulaRacing. Step: 10000. Time Elapsed: 44.649 s. Mean Reward: 6.809. Std of Reward: 3.591. Training.
[INFO] FormulaRacing. Step: 20000. Time Elapsed: 70.622 s. Mean Reward: 8.468. Std of Reward: 1.440. Training.
[INFO] FormulaRacing. Step: 30000. Time Elapsed: 99.644 s. Mean Reward: 8.815. Std of Reward: 0.550. Training.
[INFO] FormulaRacing. Step: 40000. Time Elapsed: 128.496 s. Mean Reward: 8.344. Std of Reward: 1.725. Training.
[INFO] FormulaRacing. Step: 50000. Time Elapsed: 157.066 s. Mean Reward: 17.786. Std of Reward: 11.939. Training.
[INFO] FormulaRacing. Step: 60000. Time Elapsed: 186.060 s. Mean Reward: 17.111. Std of Reward: 14.052. Training.
[INFO] FormulaRacing. Step: 70000. Time Elapsed: 214.714 s. Mean Reward: 9.607. Std of Reward: 2.726. Training.
[INFO] FormulaRacing. Step: 80000. Time Elapsed: 243.482 s. Mean Reward: 20.917. Std of Reward: 13.037. Training.
[INFO] FormulaRacing. Step: 100000. Time Elapsed: 301.117 s. Mean Reward: 35.773. Std of Reward: 33.080. Training.
[INFO] FormulaRacing. Step: 110000. Time Elapsed: 329.519 s. Mean Reward: 52.500. Std of Reward: 32.463. Training.
[INFO] FormulaRacing. Step: 110000. Time Elapsed: 358.171 s. Mean Reward: 52.500. Std of Reward: 61.528. Training.
[INFO] FormulaRacing. Step: 120000. Time Elapsed: 358.171 s. Mean Reward: 68.722. Std of Reward: 61.528. Training.
[INFO] FormulaRacing. Step: 120000. Time Elapsed: 358.835 s. Mean Reward: 62.119. Std of Reward: 81.575. Training.

- Видимо како се укупна награда временом повећава

Демонстрација

- Приказ мануелног управљања
- Приказ наученог модела
- Приказ процеса учења

Хвала на пажњи!