

Санкт-Петербургский Политехнический университет
Петра Великого Институт прикладной математики и
механики
Кафедра «Прикладная математика»

Курсовая
работа по
дисциплине
"Методы оптимизации"

Тема: общий сравнительный анализ эффективности
применения метода одномерной минимизации для
выбора шага в методе наискорейшего спуска

Выполнили студенты гр.3630102/70301

Камянский Д.В.

Лебедев К.С.

Иванкин А.С.

Ли Жуйци

Руководитель

доцент, к.ф.-м.н. Родионова Е.А.

Санкт-Петербург 2020

1. Постановка задачи курсовой работы	3
2. Описание методов одномерной минимизации.....	3
a) Постановка задачи одномерной минимизации	3
b) Метод золотого сечения	4
с) Метод Фибоначчи	4
3. метод наискорейшего спуска	5
4. Результаты и выводы.....	7
5. Список литературы.....	8

1. Постановка задачи курсовой работы

Целью курсовой работы является оценка и сравнение методов Золотого сечения и Фибоначчи по их вычислительной эффективности для выбора шага в методе наискорейшего спуска.

Достижение указанной цели осуществлялось путем решения следующих основных задач:

1. Выбор функции, для которой выполняются условия применимости методов, и точки начального приближения.
2. Подсчет параметров: число итераций основного алгоритма; общее число обращений к функции, общее количество арифметических операций.
3. Анализ полученных результатов.

2. Описание методов одномерной минимизации

а) Постановка задачи одномерной минимизации

$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$\exists! x^* \in [a, b]$ доставляющая минимум $f(x)$

$$\forall x, y \in [a, b] \quad \begin{cases} x^* < x \leq y \Rightarrow f(x^*) \leq f(x) \leq f(y) \\ x^* > x \geq y \Rightarrow f(x^*) \leq f(x) \leq f(y) \end{cases}$$

Найти $x^* = \operatorname{argn}\{f(x), x \in [a, b]\}$ с точностью ϵ

Методы одномерной минимизации основаны на построении последовательности вложенных отрезков $[a_n, b_n]$, сходящихся к искомой точке x^* .

б) Метод золотого сечения

В данном методе строится последовательность вложенных отрезков, осуществляющих золотое сечение.

На каждом шаге алгоритма рассматривается три отрезка $[a_n, \alpha_n]$, $[\alpha_n, \beta_n]$, $[\beta_n, b_n]$ где $\alpha_n = b_n - \frac{b_n - a_n}{\varphi}$, $\beta_n = a_n + \frac{b_n - a_n}{\varphi}$ $\varphi = \frac{1+\sqrt{5}}{2}$

Исходя из ограничений, наложенных на целевую функцию, определяется следующее приближение $[a_{n+1}, b_{n+1}]$ и переопределяются $\alpha_{n+1}, \beta_{n+1}$

$$a_{n+1} = \alpha_n, \alpha_{n+1} = \beta_n, \beta_{n+1} = b_{n+1} - (\alpha_{n+1} - a_{n+1}), b_{n+1} = b_n \quad \text{if } f(\alpha_n) > f(\beta_n)$$

$$a_{n+1} = a_n, \alpha_{n+1} = a_{n+1} + (b_{n+1} - \beta_{n+1}), \beta_{n+1} = \alpha_n, b_{n+1} = \beta_n \quad \text{if } f(\alpha_n) \leq f(\beta_n)$$

Можно выделить два важных свойства метода золотого сечения:

$$1: |b_n - a_n| = \left(\frac{-1+\sqrt{5}}{2}\right)^n (b_1 - a_1)$$

2: На каждом шаге алгоритма достаточно пересчитать значение $f(x)$ лишь в одной точке, α_n или β_n

с) Метод Фибоначчи

Метод Фибоначчи является оптимальным последовательным методом, т.е. методом, обеспечивающим максимальное гарантированное сокращение отрезка локализации при заданном числе N вычислений функции. Этот метод основан на использовании чисел Фибоначчи F_n , задаваемых рекуррентной формулой

$$F_n = F_{n-1} + F_{n-2} \quad (n \geq 2)$$

Метод Фибоначчи состоит из $N-1$ шагов. Очередной $(k+1)$ -й шаг выполняют здесь аналогично $(k+1)$ -й итерации метода деления отрезка пополам. В отличие от него точки α^k, β^k находят по формулам

$$\alpha^k = \alpha^k + \frac{F_{N-k-1}}{F_{N-k+1}} \Delta^k \quad \beta^k = \alpha^k + \frac{F_{N-k}}{F_{N-k+1}} \Delta^k$$

Новый отрезок локализации определяют по тому же правилу:

Если $f(\alpha^k) \leq f(\beta^k)$. то $[a^{k+1}, b^{k+1}] = [\alpha^k, \beta^k]$

Если $f(\alpha^k) > f(\beta^k)$. то $[a^{k+1}, b^{k+1}] = [a^k, b^k]$

3. метод наискорейшего спуска

$$f(x_k - \alpha_k \nabla f(x_k)) = \min_{\alpha \geq 0} f(x_k - \alpha \nabla f(x_k))$$

Начальный этап

Выберем **eps** > 0 параметр. характеризующий условие окончания вычислений, x_0 – начальное приближение. Положим $k=0$ и перейдем к основному этапу

Основной этап

Шаг 1: вычисляем $V/(T)$.

Шаг 2: определяем α_k , исходя из условия $\min_{\alpha \geq 0} f(x_k - \alpha \nabla f(x_k))$.

Шаг 3: полагаем $x_{k+1} = x_k - \alpha_k \nabla f(x_k)$, заменяем K на $K+1$ и переходим к шагу 1.

Условие окончания вычислений $\|\nabla f\|^2 < \mathbf{eps}$

Теорема 1 Для ограниченной снизу функции $f(x) \in C^1$, градиент $\nabla f(x)$ которой удовлетворяет условию Липшица с постоянной L :

$\|\nabla f(x) - \nabla f(y)\| \leq L\|x - y\|$ при любых $x, y \in R^n$. значение параметра α_k в градиентном методе выбираются по формуле $f(x) - f(x_k) \leq \varepsilon \alpha \|\nabla f(x_k)\|^2$; последовательность $\{x\}$. определяемая процессом $(x_{k+1} =$

$x_k - \alpha_k \nabla f(x_k)$ x_0 – дано $k = 0, 1, 2, \dots$), такова, что неравенство $(\|\nabla f(x_k)\|)^2 < \epsilon$ при $k \rightarrow \infty$ выполнено при любом малом положительном ϵ для любого начального приближения x_0

Теорема 2 Если Функция $f(x)$ удовлетворяет Теореме 1 при условии определения параметра α_k по формуле $(f(x_k - \alpha_k \nabla f(x_k))) =$

$\min_{\alpha \geq 0} f(x_k - \alpha \nabla f(x_k))$ в оптимальном градиентном методе, то

$\|\nabla f(x_k)\| \rightarrow 0$ при $k \rightarrow \infty$ при любом начальном x_0

Теорема 3 Пусть функция $f(x) \in C^2$, причем квадратичная форма $y^T H(x) y$, связанная с матрицей Гессе вторых производных $H(x)$, такова, что при любых $x \in R^n$

$$m \|y\|^2 \leq y^T H(x) y \leq M \|y\|^2 \quad 0 < m < M$$

Пусть $\{x_k\}$ последовательность, определяемая процессом $x_{k+1} = x_k - \alpha_k \nabla f(x_k)$, Тогда для любой начальной точки x_0 последовательность $\{x_k\}$ при $k \rightarrow \infty$ сходится к единственной точке минимума x_0 , со скоростью, определяемое следующим образом:

$$f_k - f_* \leq q^k (f_0 - f_*), \quad \|x_k - x_*\| \leq C q^{\frac{k}{2}}, \quad 0 < q < 1$$

В данной работе будем рассматривать функцию:

$$f(x_1, x_2) = 2x_1^2 + 3x_2^2 + \frac{\sin(2x_1 + 7x_2)}{49} + 3x_1 + 2x_2$$

с начальным приближением $x_0 = \{-100; 100\}$

Вывод оценок для теоремы 3:

$$y^T H(x) y = 4y_1^2 + 6y_2^2 - \frac{(2y_1 + 7y_2)^2}{49} * \sin(2x_1 + 7x_2)$$

$$y^T H(x) y \geq 4y_1^2 + 6y_2^2 - \frac{(2y_1 + 7y_2)^2}{49} \geq 4y_1^2 + 6y_2^2 - \frac{(2|y_1| + 7|y_2|)^2}{49}$$

$$= 4y_1^2 + 6y_2^2 - \frac{4}{49}y_1^2 - y_2^2 - \frac{4}{7}|y_1 - y_2| \geq 3y_1^2 + 5y_2^2 - \frac{4}{7}|y_1 y_2| \geq 3y_1^2 + 5y_2^2 - \frac{2}{7}y_1^2 - \frac{2}{7}y_2^2 \geq 2y_1^2 + 4y_2^2 \geq 2 * ||y||^2, \mathbf{m} = 2$$

$$y^T H(x) y \leq 4y_1^2 + 6y_2^2 \leq 6||y||^2, \mathbf{M} = 6$$

$$2||y||^2 \leq y^T H(x) y \leq 6||y||^2$$

4. Результаты и выводы

Метод Золотого сечения

ε	i_n	i_f	i_m
1e-1	4	48	140
1e-3	6	72	210
1e-5	7	84	245
1e-7	8	96	280
1e-10	10	120	350

Метод Фибоначчи

ε	i_n	i_f	i_m
1e-1	4	60	236
1e-3	6	75	295
1e-5	6	90	354
1e-7	7	105	413
1e-10	10	120	472

i_n – число итераций основного алгоритма

i_f – общее число обращений к функции

i_m – общее количество арифметических операций

Вывод: из полученных результатов следует, что для данной задачи МЗС показывает себя эффективнее МФ: i_f в МЗС не превышает i_f в МФ, а для невысоких ϵ значительно ниже; i_m в МЗС для всех рассмотренных ϵ значительно ниже, чем в МФ. Но для высоких точностей i , ниже в МФ по сравнению с МЗС, что делает его предпочтительнее при высокой сложности вычислений в основном алгоритме (напр., вычисление градиента).

5. Список литературы

1. Курс лекций по предмету Методы оптимизации, Родионова Е.А. 2020.
2. Петухов Л.В., Серёгин Г.А., Родионова Е.А. Методы оптимизации. Задачи выпуклого программирования: Учеб. пособие - СПб. : Изд-во Политехнического ун-та, 2014.
3. Лыткина Л.И., Сафонов К.В., Хоролич Г.Б. Методы оптимизации и вариационное исчисление: Учеб. пособие. Сиб. гос. аэрокосмич. ун-т. – Красноярск, 2012. – 116 с.
4. Амосов А.А. Вычислительные методы для инженеров: Учеб. пособие / Амосов А.А., Дубинский Ю.А., Копченова Н.В. - М.: Высш. шк., 1994. - 544 с.:ил.