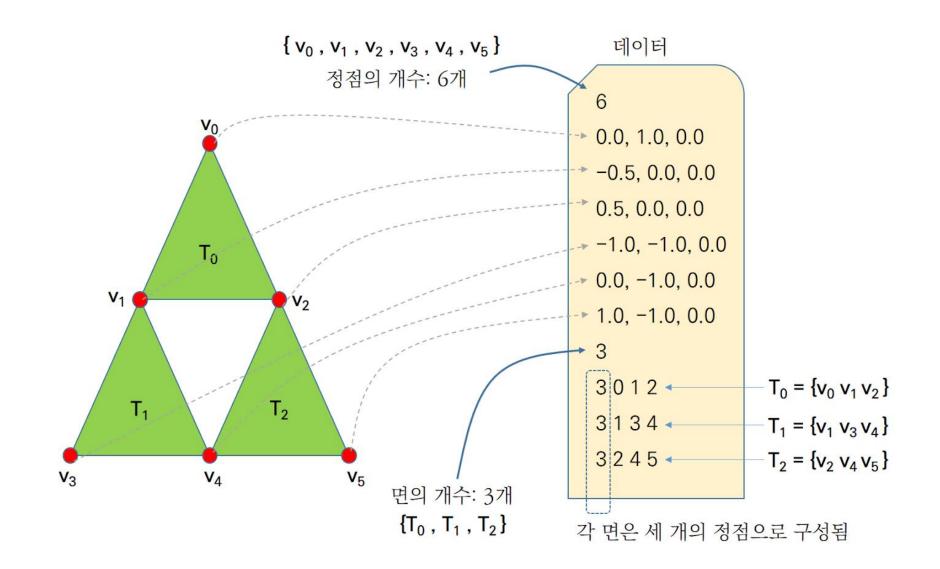
파일에 담긴 기하 객체 읽고 그리기

동명대학교 게임공학과 강영민

간단한 메시 데이터 포맷

데이터 양식	실제 데이터 예시
정점의 개수 (nV)	6
정점 0의 좌표	0.0, 1.0, 0.0
정점 1의 좌표	-0.5, 0.0, 0.0
정점 2의 좌표	0.5, 0.0, 0.0
•••	-1.0, -1.0, 0.0
정점 nV−1의 좌표	0.0, -1.0, 0.0
면의 개수 (nF)	1.0, -1.0, 0.0
(면 0 구성 정점의 수 k) (정점 번호) k개	3
(면 1 구성 정점의 수 k) (정점 번호) k개	3 0 1 2
•••	3 1 3 4
(면 nF-1 구성 정점의 수 k) (정점 번호) k개	3 2 4 5

간단한 메시 데이터 포맷



메쉬를 읽는 클래스

```
class MeshLoader:
    def __init__(self):
    def loadData(self, filename) :
      . . .
    def draw(self):
```

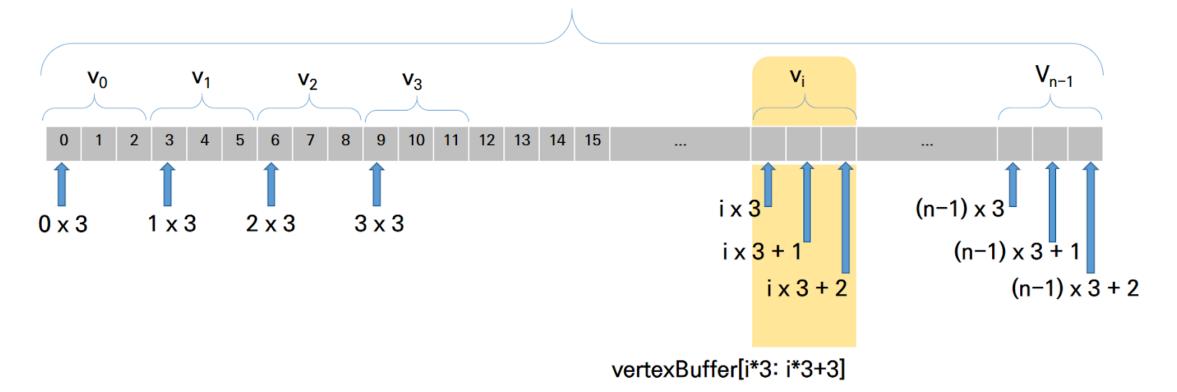
메쉬를 읽는 클래스 - 생성자

```
def __init__(self):
    self.nV = 0
    self.nF = 0
    self.vertexBuffer = None
    self.idxBuffer = None
```

메쉬를 읽는 클래스 - 데이터 읽기 준비 (버퍼준비)

메쉬를 읽는 클래스 - 데이터 채우기

모두 n 개의 정점: vertexBuffer



메쉬를 읽는 클래스 - 데이터 읽기 메소드

정점 읽기의 완성

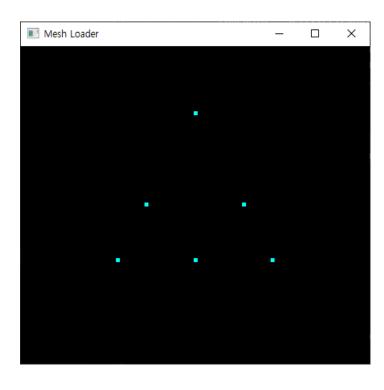
```
def loadData(self, filename) :
   with open(filename, "rt") as inputfile:
       self.nV = int(next(inputfile)) # 정점의 개수
       self.vertexBuffer = np.zeros(shape = (self.nV*3, ), dtype=float)
       for i in range(self.nV) :
           self.vertexBuffer[i*3: i*3+3] = next(inputfile).split()
           # 한 줄을 읽어 공백으로 분리 저장
       coordMin = self.vertexBuffer.min()
       coordMax = self.vertexBuffer.max()
       scale = max([coordMin, coordMax], key=abs)
       self.vertexBuffer /= scale
```

메쉬 그리기 - 정점 출력

```
def draw(self):
    glBegin(GL_POINTS)
    for i in range(self.nV):
        glVertex3fv(self.vertexBuffer[i*3:i*3+3])
    glEnd()
```

메쉬 읽고 그리기 - MeshLoader 활용

```
class MyGLWidget(QOpenGLWidget):
   def initializeGL(self):
       # OpenGL 그리기를 수행하기 전에 각종 상태값을 초기화
       glClearColor(0.0, 0.0, 0.0, 1.0)
       self.meshLoader = MeshLoader()
       self.meshLoader.loadData('mesh.txt')
   def paintGL(self):
        . . .
       gluLookAt(2,0.5,2, 0,0,0, 0,1,1)
       self.meshLoader.draw()
```



면 정보 읽기

```
def loadData(self, filename) :
    with open(filename, "rt") as inputfile:
    ...

self.nF = int(next(inputfile))
    self.idxBuffer = np.zeros(shape = (self.nF*3, ), dtype = int)
```

하나의 면을 구성하는 정점의 개수가 3 개가 아니고 4 개나 더 많을 수도 있지만, 설명을 간단히 하기 위해 3개의 정점, 즉 삼각형으로 각각의 면이 이루어진다고 가정하자. 그러면 면의 개수가 nF 개이며, 필요한 정점은 nF*3 개가 된다

면 정보 읽기

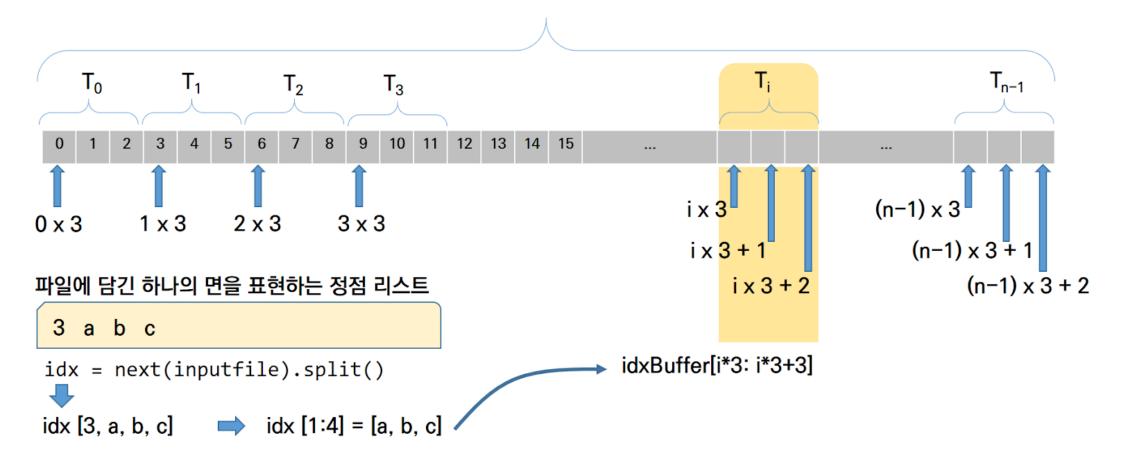
```
def loadData(self, filename) :
    with open(filename, "rt") as inputfile:
    ...

for i in range(self.nF): # 삼각형의 개수
    idx = next(inputfile).split()
    self.idxBuffer[i*3: i*3+3] = idx[1:4]
    # 한 줄을 읽어 공백으로 분리해 첫 원소 제외하고 저장
```

하나의 면을 구성하는 정점의 개수가 3 개가 아니고 4 개나 더 많을 수도 있지만, 설명을 간단히 하기 위해 3개의 정점, 즉 삼각형으로 각각의 면이 이루어진다고 가정하자. 그러면 면의 개수가 nF 개이며, 필요한 정점은 nF*3 개가 된다

면 정보 읽기

모두 n 개의 삼각형: idxBuffer



메쉬 로드 함수 완성

```
def loadData(self, filename) :
   with open(filename, "rt") as inputfile:
       self.nV = int(next(inputfile)) # 정점의 개수
       self.vertexBuffer = np.zeros(shape = (self.nV*3, ),
                                   dtvpe=float)
       for i in range(self.nV) :
           self.vertexBuffer[i*3: i*3+3] = next(inputfile).split()
           # 한 줄을 읽어 공백으로 분리 저장
       coordMin = self.vertexBuffer.min()
       coordMax = self.vertexBuffer.max()
       scale = max(coordMin, coordMax)
       self.vertexBuffer /= scale
       self.nF = int(next(inputfile))
       self.idxBuffer = np.zeros(shape = (self.nF*3, ), dtype = int)
       for i in range(self.nF): # 삼각형의 개수
           idx = next(inputfile).split()
           self.idxBuffer[i*3: i*3+3] = idx[1:4]
           # 한 줄을 읽어 공백으로 분리해 첫 원소 제외하고 저장
```

그리기 함수의 개선

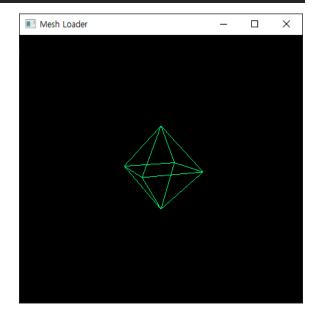
```
각 면(삼각형)을 GL_LINE_LOOP을 이용하여 그린다.
면을 구성하는 정점 인덱스 3개: v0, v1, v2
- 이 인덱스를 이용하여 좌표를 버텍스 버퍼에서 찾아 온다: vertexBuffer[v0*3: v0*3+3], ···
```

```
def draw(self):
    glColor3f(0,1,0.5)
    for i in range(self.nF):
                                                         Mesh Loader
        glBegin(GL LINE LOOP)
        vIdx = self.idxBuffer[i*3: i*3+3]
        v0, v1, v2 = vIdx[0], vIdx[1], vIdx[2]
        glVertex3fv(self.vertexBuffer[v0*3: v0*3+3])
        glVertex3fv(self.vertexBuffer[v1*3: v1*3+3])
        glVertex3fv(self.vertexBuffer[v2*3: v2*3+3])
        glEnd()
```

입체 객체 읽기

메시 파일 이름만 바꾸면 됨

```
def initializeGL(self):
    glColor3f(0,1,1)
    glPointSize(5)
    self.myLoader.loadData('./Lab06_Meshes/octahedron.txt')
```

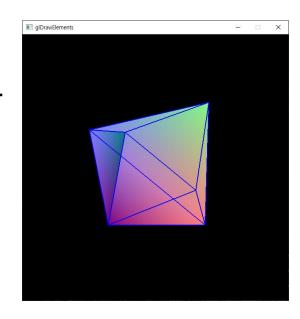


octahedron.txt 6 100 0 -1 0 -1 0 0 0 1 0 0 0 1 0 0 -1 3 4 0 1 3 4 1 2 3 4 2 3 3 4 3 0 3 5 1 0 3 5 2 1 3 5 3 2 3 5 0 3

입체 면 그리기 - GL_TRIANGLES

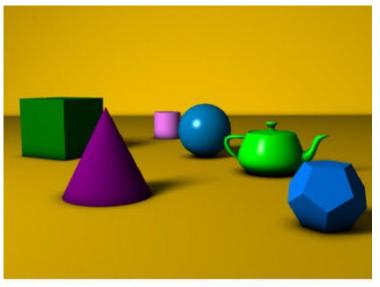
- 각 면을 구성하는 정점의 좌표 [-1, 1]
 - 이 좌표를 색상으로 이용하여 그려보자
 - 색상의 범위는 [0, 1]: 좌표에 1을 더하여 2로 나누면 이 범위에 들어옴

```
glBegin(GL_TRIANGLES)
for i in range(self.nF):
    vIdx = self.idxBuffer[i*3: i*3+3]
    v0, v1, v2 = vIdx[0], vIdx[1], vIdx[2]
    glColor3fv((self.vertexBuffer[v0*3: v0*3+3]+np.array([1]))/2)
    glVertex3fv(self.vertexBuffer[v0*3: v0*3+3])
    glColor3fv((self.vertexBuffer[v1*3: v1*3+3]+np.array([1]))/2)
    glVertex3fv(self.vertexBuffer[v1*3: v1*3+3])
    glColor3fv((self.vertexBuffer[v2*3: v2*3+3]+np.array([1]))/2)
    glVertex3fv(self.vertexBuffer[v2*3: v2*3+3])
glEnd()
```



입체 면 그리기

- 깊이 버퍼 사용하기
 - z-버퍼라고도 불림
 - 영상을 생성할 때에 사용되는 여러 버퍼 가운데 하나
 - 대표적인 두 버퍼는 색상 버퍼와 깊이 버퍼
 - 색상 버퍼는 위쪽과 같이 우리 눈에 관찰되는 이미지
 - 색상 버퍼에 픽셀을 그릴 것인지 말 것인지를 결정
 - 픽셀의 깊이값을 참고해야 함
 - 새로운 픽셀이 기록된 깊이에 비해 더 얕은 곳에 있으면
 - 픽셀을 그리는 일이 실제로 이루어짐
 - 이 경우 색상 버퍼와 깊이 버퍼의 값이 바뀜



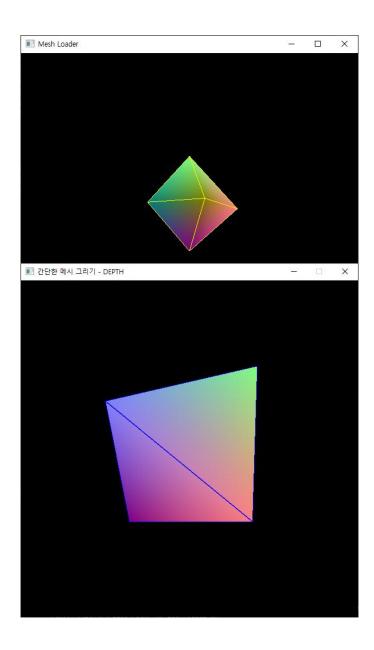


입체 면 그리기

• 깊이 버퍼 사용하기

```
def initializeGL(self):
# OpenGL 그리기를 수행하기 전에 각종 상태값을 초기화
...
glEnable(GL_DEPTH_TEST)

def paintGL(self):
glClear(GL_COLOR_BUFFER_BIT | GL_DEPTH_BUFFER_BIT)
...
```

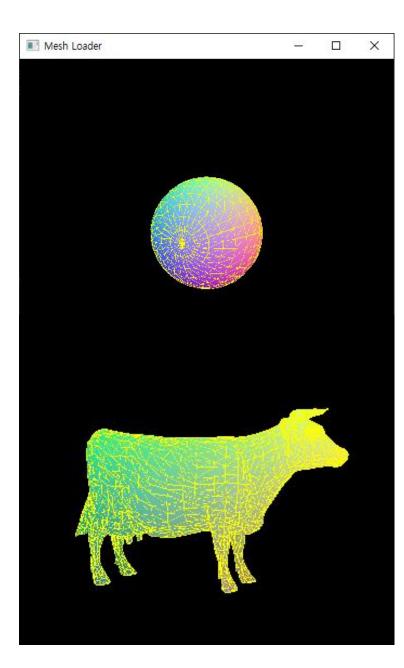


깊이 버퍼 자동 사용

- 현재 pyQt6의 QOpenGLWidget은 깊이 버퍼 자동 사용
 - glEnable(GL_DEPTH_TEST)
 - 깊이 버퍼를 활용하여 깊이 검사를 하도록 함

• 여러 파일을 사용해 보자

https://github.com/dknife/opendata/raw/main/mesh/sphere.txt https://github.com/dknife/opendata/raw/main/mesh/cow.txt



메시를 움직여 보기

- 타이머 사용하여 OpenGL Update
 - paintGL 호출됨

```
class MyWindow(QMainWindow):
    def __init__(self, title=''):
        super().__init__()
        self.setWindowTitle(title)
        ## OpenGL Widget 달기
        self.glWidget = MyGLWidget()
        self.setCentralWidget(self.glWidget)
        self.timer = QTimer(self)
        self.timer.setInterval(1)
        self.timer.timeout.connect(self.timeout)
        self.timer.start()
    def timeout(self):
        self.glWidget.update()
```

메시를 움직여 보기

• 각도를 변경하고, 물체를 회전시킴



너무 느려!!!!!

속도 개선

- 사용 가능한 것들
 - Display List
 - glDrawArrays
 - glDrawElements

Display list

```
def initializeGL(self):
   self.myLoader.loadData('./Lab06_Meshes/cow.txt')
   self.drawList = glGenLists(1)
   glNewList(self.drawList, GL_COMPILE)
   self.myLoader.draw()
   glEndList()
                                    def paintGL(self):
   self.angle = 0
                                        glRotatef(self.angle, 0, 1, 0)
                                        #self.myLoader.draw()
                                        glCallList(self.drawList)
                                        self.angle += 1
```

메시 로더에 모두 구현하는 법

def draw(self):

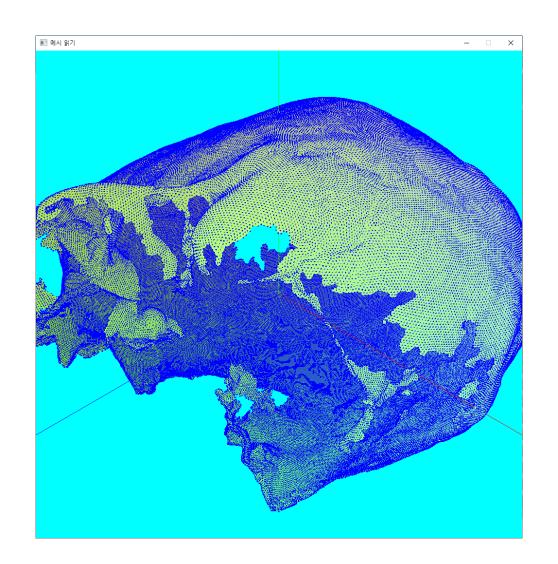
glColor3f(1,1,1)

glBegin(GL_TRIANGLES)
for i in range(self.nF):

```
vIdx = self.idxBuffer[i*3: i*3+3]
   v0, v1, v2 = vIdx[0], vIdx[1], vIdx[2]
   glColor3fv((self.vertexBuffer[v0*3: v0*3+3]+np.array([1]))/2)
   glVertex3fv(self.vertexBuffer[v0*3: v0*3+3])
   glColor3fv((self.vertexBuffer[v1*3: v1*3+3]+np.array([1]))/2)
   glVertex3fv(self.vertexBuffer[v1*3: v1*3+3])
   glColor3fv((self.vertexBuffer[v2*3: v2*3+3]+np.array([1]))/2)
   glVertex3fv(self.vertexBuffer[v2*3: v2*3+3])
glEnd()
glColor3f(0,0,1)
                                                        def make_displayList(self):
for i in range(self.nF):
                                                              self.list = glGenLists(1)
   glBegin(GL LINE LOOP)
   vIdx = self.idxBuffer[i*3: i*3+3]
                                                              glNewList(self.list, GL COMPILE)
   v0, v1, v2 = vIdx[0], vIdx[1], vIdx[2]
                                                              self.draw()
   glVertex3fv(self.vertexBuffer[v0*3: v0*3+3])
   glVertex3fv(self.vertexBuffer[v1*3: v1*3+3])
                                                              glEndList()
   glVertex3fv(self.vertexBuffer[v2*3: v2*3+3])
   glEnd()
                                                        def draw list(self):
                                                              glCallList(self.list)
```

정점 배열을 사용하는 방법

- 앞 장에서 배운 내용을 활용
- glDrawArrays
- glDrawElements



컬러 버퍼 추가

```
class MeshLoader:
    def __init__(self):
        self.nV = 0 # 정점의 개수
        self.nF = 0 # 면의 개수
        self.vertexBuffer = None # 정점 버퍼
        self.idxBuffer = None # 면을 구성하는 정점 인덱스 버퍼
        self.colorBuffer = None
        self.list = None
```

컬러 버퍼 채우기

```
class MeshLoader:
    def loadData(self, filename):
        with open(filename, 'rt') as inputfile:
            self.colorBuffer = np.zeros(shape = (self.nV*3, ),
                                                  dtype=float)
            for i in range(self.nV):
                verts = next(inputfile).split()
                self.vertexBuffer[i*3:i*3+3] = verts[0:3]
                self.colorBuffer[i*3:i*3+3] = verts[0:3]
            coordMin = self.vertexBuffer.min()
            coordMax = self.vertexBuffer.max()
            scale = max([coordMin, coordMax], key=abs)
            self.vertexBuffer /= scale
            self.colorBuffer /=scale
            self.colorBuffer = (self.colorBuffer + np.array([1]) ) / 2.0
```

버퍼 준비

```
class MyGLWidget(QOpenGLWidget):
   def init (self, parent=None):
       super().__init__(parent)
       self.angle = 0
   def initializeGL(self):
       glClearColor(0.0, 1.0, 1.0, 1.0)
       self.myLoader = MeshLoader() # 메시 로더 생성
       self.myLoader.loadData('./skull.txt')
       self.myLoader.make displayList()
       glEnableClientState(GL_VERTEX_ARRAY)
       glEnableClientState(GL_COLOR_ARRAY)
       glVertexPointer(3, GL_FLOAT, 0, self.myLoader.vertexBuffer)
       glColorPointer(3, GL FLOAT, 0, self.myLoader.colorBuffer)
       glPointSize(1)
```

그리기

```
class MeshLoader:
    ...
    def draw_elements(self):
        glEnableClientState(GL_COLOR_ARRAY)
        glDrawElements(GL_TRIANGLES, self.nF * 3, GL_UNSIGNED_INT, self.idxBuffer )
        glDisableClientState(GL_COLOR_ARRAY)
        glDrawArrays(GL_POINTS, 0, self.nV)
```