# Сегментация изображений

Костенко Дмитрий

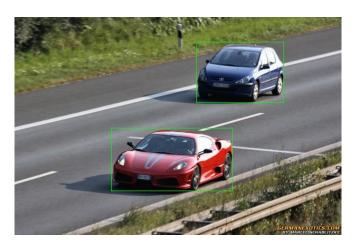
Москва, 2013

#### Определение

Сегментация — это процесс разделения цифрового изображения на несколько сегментов (множеств пикселей).

# Проще говоря

Это процесс, в результате которого мы определим какие пиксели из данного множества относятся к красной машине, а какие к синей.



# Трудности

#### Сложный фон

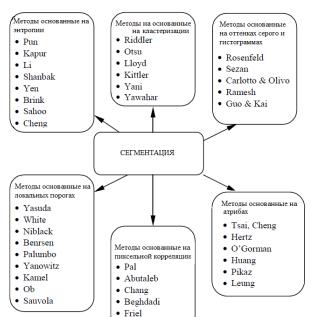


# Трудности

#### Перекрытие объектов



#### Типы сегментаций



## Бинаризация

Бинаризация с нижним (или верхним) порогом является наиболее простой операцией, в которой используется только одно значение порога:

$$f'(m,n) = \left\{ egin{array}{ll} 0 & & ext{если } f(m,n) > ext{t} \ 1 & & ext{если } f(m,n) \leqslant ext{t} \end{array} 
ight.$$

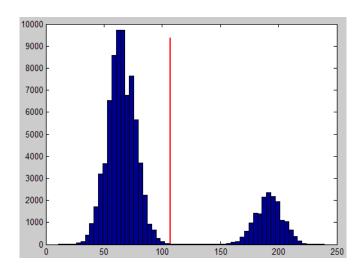
#### Бинаризация

- ▶ Бинаризации с нижним порогом
- ▶ Бинаризации с верхним порогом
- Бинаризация с двойным ограничением
- Неполная пороговая обработка
- Многоуровневое пороговое преобразование

Метод использует гистограмму распределения значений яркости пикселей растрового изображения. Строится гистограмма по значениям  $p_i=n_i/N$  где

N – это общее кол-во пикселей на изображении,

 $n_i$  – это кол-во пикселей с уровнем яркости і.



Диапазон яркостей делится на два класса с помощью порогового значения уровня яркости k.

k — целое значение от 0 до L.

Каждому классу соответствуют относительные частоты  $\omega_1$   $\omega_2$ :

$$\omega_0(k) = \sum_{i=1}^k p_i$$
 $\sum_{i=k+1}^L p_i = 1 - \omega_0(k)$ 
 $\mu_0(k) = \sum_{i=1}^k \frac{ip_i}{\omega_0}$ 
 $\mu_1(k) = \sum_{i=1}^L \frac{ip_i}{\omega_1}$ 

Далее вычисляется максимальное значение оценки качества разделения изображения на две части:

$$\sigma_{\omega}^2(t) = \omega_1(t)\sigma_1^2 + \omega_2(t)\sigma_2^2$$

где  $\omega_i$  — это вероятности двух классов, разделенных порогом t  $\sigma_2^i$  - дисперсия этих классов.

- Вычислить гистограмму и вероятность для каждого уровня интенсивности.
- ▶ Вычислить начальные значения для  $\omega_i(0)$  и  $\mu_i(0)$ .
- Для каждого значения порога от t = 1 .. до максимальной интенсивности:
  - ▶ Обновляем  $\omega_i$  и  $\mu_i$
  - ▶ Вычисляем  $\sigma_b^2(t)$
  - **Е**Сли  $\sigma_b(t)$  больше, чем имеющееся, то запоминаем  $\sigma_b$  и значение порога t.
- lacktriangle Искомый порог соответствует максимуму  $\sigma_b^2(t)$

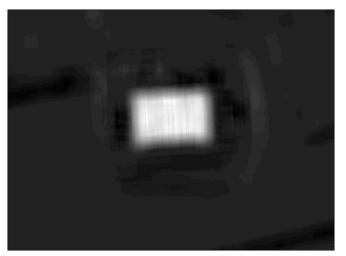
## Пример использования

#### Локализация штрих-кода на изображении



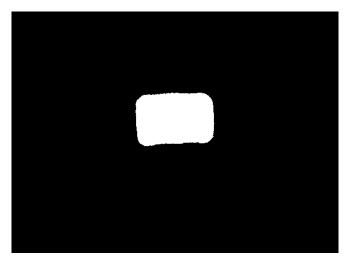
# Пример использования

Взять изображение как разницу горизонтальной и вертикальной производной. Далее применить усредняющий фильтр.



# Пример использования

#### Результат метода Оцу



## Достоинства

- Простота реализации.
- Метод хорошо адаптируется к различного рода изображения, выбирая наиболее оптимальный порог.
- ▶ Быстрое время выполнения. Требуется O(N) операций, где N — количество пикселей в изображении.
- Метод не имеет никаких параметров, просто берете и применяете его. В MatLab это функция graythresh() без аргументов.

#### Недостатки

 Сама по себе пороговая бинаризация чувствительна к неравномерной яркости изображения.

Решением такой проблемы может быть введение локальных порогов, вместо одного глобального.