

# Sensor의 활용



# 목차

---

 Sensor의 사용 절차

 SensorManager

 SensorListener

 Device Orientation

# 센서 개요

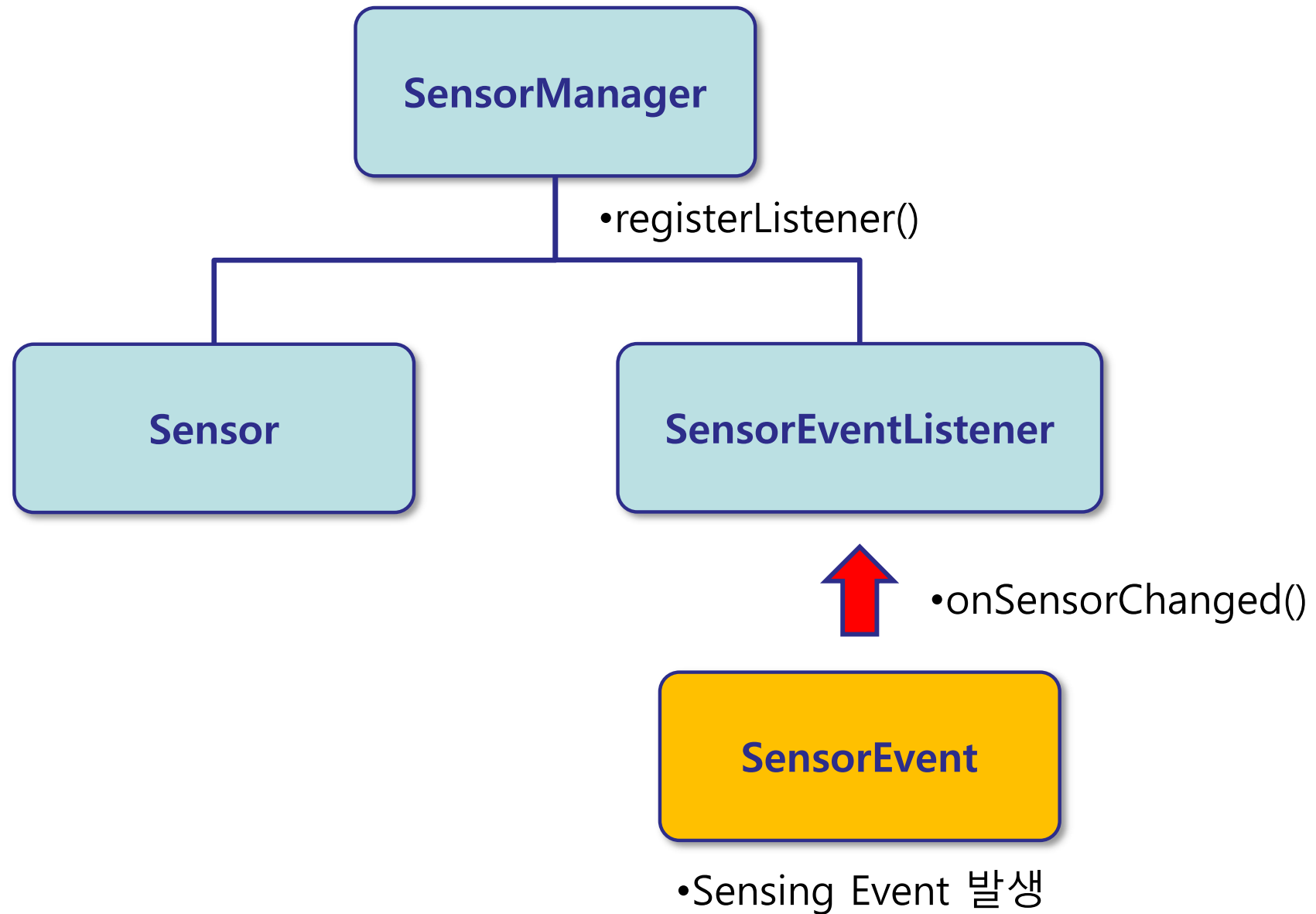
## 움직임, 방향 및 환경조건 측정 센서 내장

## 센서의 분류

- ◆ 움직임 감지 센서
  - 가속력 및 회전력 측정
  - 가속도계, 중력 센서, 자이로스코프 및 회전 벡터 센서 등
- ◆ 환경 센서
  - 주변의 환경 매개변수 측정
  - 기압계, 광도계, 온도계 등
- ◆ 위치 센서
  - 물리적 위치 측정
  - 방향 센서, 자기 센서 등

## 센서의 유형

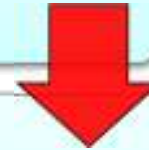
- ◆ [https://developer.android.com/guide/topics/sensors/sensors\\_overview#sensors-intro](https://developer.android.com/guide/topics/sensors/sensors_overview#sensors-intro)
- ◆ 기기 및 버전에 따라 지원하는 센서가 다름



# Sensor의 사용 절차

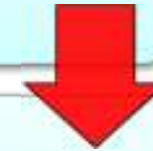
## 1. SensorManager 획득

- `getSystemService(Context.SENSOR_SERVICE)`



## 2. Sensor 목록 획득 및 확인

- `sensorManager.getSensorList(Sensor.TYPE_ ... )`



## 3. SensorListener 생성

- `SensorListener.onSensorChanged(SensorEvent)`



## 4. SensorListener 등록

- `sensorMgr.registerListener(SensorListener, ...)`



## 5. SensorListener 해제

- `sensorMgr.unregisterListener(SensorListener)`

# SensorManager

## ❏ SensorManager 객체 생성

```
val sensorManager : SensorManager = getSystemService(Context.SENSOR_SERVICE) as SensorManager
```

## ❏ Sensor 목록 획득 및 확인

- Sensor의 타입
- 한 종류의 센서도 여러 개가 있을 수 있음

```
val deviceSensors: List<Sensor> = sensorManager.getSensorList(Sensor.TYPE_ALL)

for (sensor in deviceSensors) {
    mainBinding.tvResult.setText( mainBinding.tvResult.text.toString() + "\n"
        + sensor.toString()
    )
}
```

## ◆ Sensor 정보

- <http://developer.android.com/reference/android/hardware/Sensor.html>

## ❏ Google Play 필터링

- 특정 센서가 필요할 경우 AndroidManifest에 지정

```
<uses-feature android:name="android.hardware.sensor.accelerometer"
    android:required="true" />
```

# SensorManager 를 활용한 센서 확인

☑️ 센서의 유무 및 종류는 제조업체 별로 상이 → 기기의 센서 내장 유무 및 종류 확인 필요

```
private lateinit var sensorManager: SensorManager
...
sensorManager = getSystemService(Context.SENSOR_SERVICE) as SensorManager
if (sensorManager.getDefaultSensor(Sensor.TYPE_MAGNETIC_FIELD) != null) {
    // Success! There's a magnetometer.
} else {
    // Failure! No magnetometer.
}
```



```
private lateinit var sensorManager: SensorManager
private var mSensor: Sensor? = null
...
sensorManager = getSystemService(Context.SENSOR_SERVICE) as SensorManager
...
if (sensorManager.getDefaultSensor(Sensor.TYPE_GRAVITY) != null) {
    val gravSensors: List<Sensor> = sensorManager.getSensorList(Sensor.TYPE_GRAVITY)
    // Use the version 3 gravity sensor.
    mSensor = gravSensors.firstOrNull { it.vendor.contains("Google LLC") && it.version == 3 }
}
if (mSensor == null) {
    // Use the accelerometer.
    mSensor = if (sensorManager.getDefaultSensor(Sensor.TYPE_ACCELEROMETER) != null) {
        sensorManager.getDefaultSensor(Sensor.TYPE_ACCELEROMETER)
    } else {
        // Sorry, there are no accelerometers on your device.
        // You can't play this game.
        null
    }
}
}
```

• 예) Sensor의 공급업체가 Google LLC 이고 버전이 3일 경우 사용

• TYPE\_GRAVITY 센서가 없을 경우 TYPE\_ACCELEROMETER 로 대체

# SensorListener 01

## 📱 SensorListener 생성

```
val sensorEventListener = object: SensorEventListener {
    override fun onSensorChanged(event: SensorEvent?) {
        // Sensor 값 사용
    }
    override fun onAccuracyChanged(sensor: Sensor?, accuracy: Int) {
        // 정확도 변경 시 동작
    }
}
```

• Sensor 에서 Sensing한 값을 전달받을 때 실행

## 📱 SensorEvent 객체

◆ event.accuracy

◆ event.sensor

◆ event.timestamp

◆ event.values

• SENSOR\_STATUS\_ACCURACY\_LOW  
• SENSOR\_STATUS\_ACCURACY\_MEDIUM  
• SENSOR\_STATUS\_ACCURACY\_HIGH  
• SENSOR\_STATUS\_UNRELIABLE // SensorManager 상수

• Sensor 확인 시간

• sensor 측정값  
• float 배열: values  
• event?.values?.get(0)  
~ event?.values?.get(2)



# SensorListener 02

## SensorListener 등록

• 등록 Sensor의  
종류 지정

```
val sensorType : Sensor = sensorManager.getDefaultSensor( Sensor.TYPE_LIGHT)

val sensorDelay : Int = SensorManager.SENSOR_DELAY_UI

sensorManager.registerListener(
    sensorEventListener,
    sensorType,
    sensorDelay
)
```

• 센싱 빈도 지정

- Sensor.SENSOR\_DELAY\_NORMAL
- Sensor.SENSOR\_DELAY\_UI
- Sensor.SENSOR\_DELAY\_GAME
- Sensor.SENSOR\_DELAY\_FASTEST

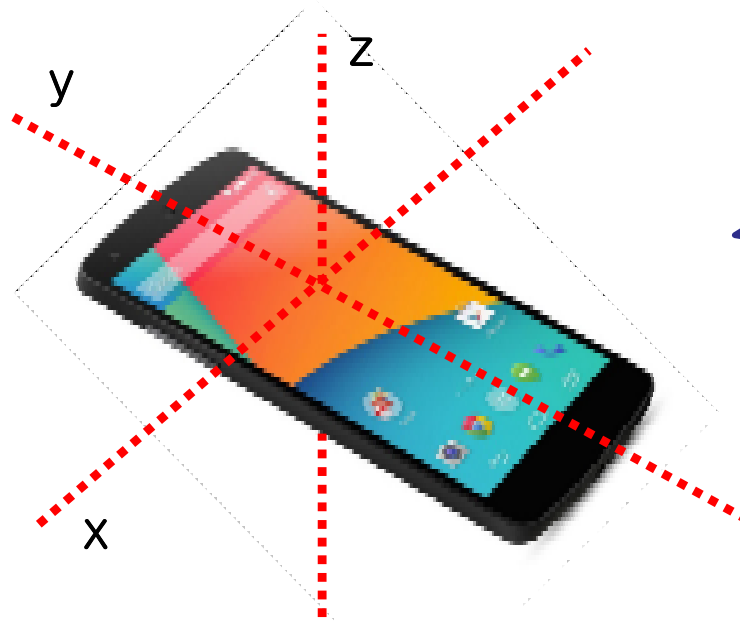
## SensorListener 해제

```
override fun onPause() {
    super.onPause()
    sensorManager.unregisterListener(sensorEventListener)
}
```

- ◆ sensor 작업은 자원을 많이 소비하므로 반드시 해제 필요  
→ onPause() 안에도 구현 권장

## Device의 방향

출처: [https://developer.android.com/guide/topics/sensors/sensors\\_position?hl=ko](https://developer.android.com/guide/topics/sensors/sensors_position?hl=ko)



- Azimuth → event.values[0]
- Pitch → event.values[1]
- Roll → event.values[2]

## 필요 Sensor 선언 및 등록

- ◆가속도계(Accelerometer), 지자기계(Magnetometer) 필요

```
lateinit var accelerometer : Sensor  
lateinit var magnetometer : Sensor
```

```
accelerometer = sensorManager.getDefaultSensor(Sensor.TYPE_ACCELEROMETER)  
magnetometer = sensorManager.getDefaultSensor(Sensor.TYPE_MAGNETIC_FIELD)
```

## 📱 SensorListener 의 onSensorChanged() 구현

```
val listener : SensorEventListener = object : SensorEventListener {  
    override fun onSensorChanged(event: SensorEvent?) {  
        if (event?.sensor?.type == Sensor.TYPE_ACCELEROMETER) {  
            System.arraycopy(event.values, 0, mAccmeterReading, 0, mAccmeterReading.size)  
        } else if (event?.sensor?.type == Sensor.TYPE_MAGNETIC_FIELD) {  
            System.arraycopy(event.values, 0, mMagnetometerReading, 0, mMagnetometerReading.size)  
        }  
  
        if (mAccmeterReading.size != 0 && mMagnetometerReading.size != 0) {  
            val rotationMatrix = FloatArray(9)  
  
            val isSuccess: Boolean = SensorManager.getRotationMatrix(  
                rotationMatrix, null, mAccmeterReading, mMagnetometerReading  
            )  
  
            if (isSuccess) {  
                var values = FloatArray(3)  
                SensorManager.getOrientation(rotationMatrix, values)  
                for (i in values.indices) {  
                    val degrees: Double = Math.toDegrees(values[i].toDouble())  
                    values[i] = degrees.toFloat()  
                }  
                val azimuth: Float = values[0]  
                val pitch: Float = values[1]  
                val roll: Float = values[2]  
                Log.d(TAG, "azimuth: ${azimuth}, pitch: ${pitch}, roll: ${roll} ")  
            }  
        }  
    }  
}
```

• 각 Sensor 정보를  
멤버변수에 보관

• 두 Sensor 의 정보가  
모두 확인될 때 수행

• 각도 계산

• device 회전정보를 토대로  
orientation 정보 획득

• radian 값을 degree 로 변환

🖥️ 붉은색 원이 폰의 기울기에 따라 움직이는 앱 구현

- ◆ Pitch 변경 → y 좌표 변경
- ◆ Roll 변경 → x 좌표 변경

🖥️ 화면이 가려질 경우 색상을 변경

- ◆ 빨강 → 파랑, 파랑 → 빨강

🖥️ 원이 화면 밖으로 나가지 않도록 제어하는 코드를 추가

- ◆ 가로: 0 ~ canvas.width
- ◆ 세로: 0 ~ canvas.height

