



Sistemas de Inteligencia Artificial

TP3: Perceptrón Simple y Multicapa

Grupo 6

- Desiree Melisa Limachi
- Joseph Rouquette
- Magdalena Flores Levalle
- Matias Ezequiel Daneri

Ejercicio 1: Perceptrón Simple Escalonado

AND y XOR

AND:

Devuelve verdadero (1) si ambas entradas son 1; de lo contrario, devuelve falso (0)

XOR:

Devuelve verdadero (1) si exactamente una de las entradas es 1; de lo contrario, devuelve falso (0)

Parametros de entrada/salida

AND y XOR

AND:

Entrada:

$x = \{\{-1, 1\}, \{1, -1\}, \{-1, -1\}, \{1, 1\}\}$

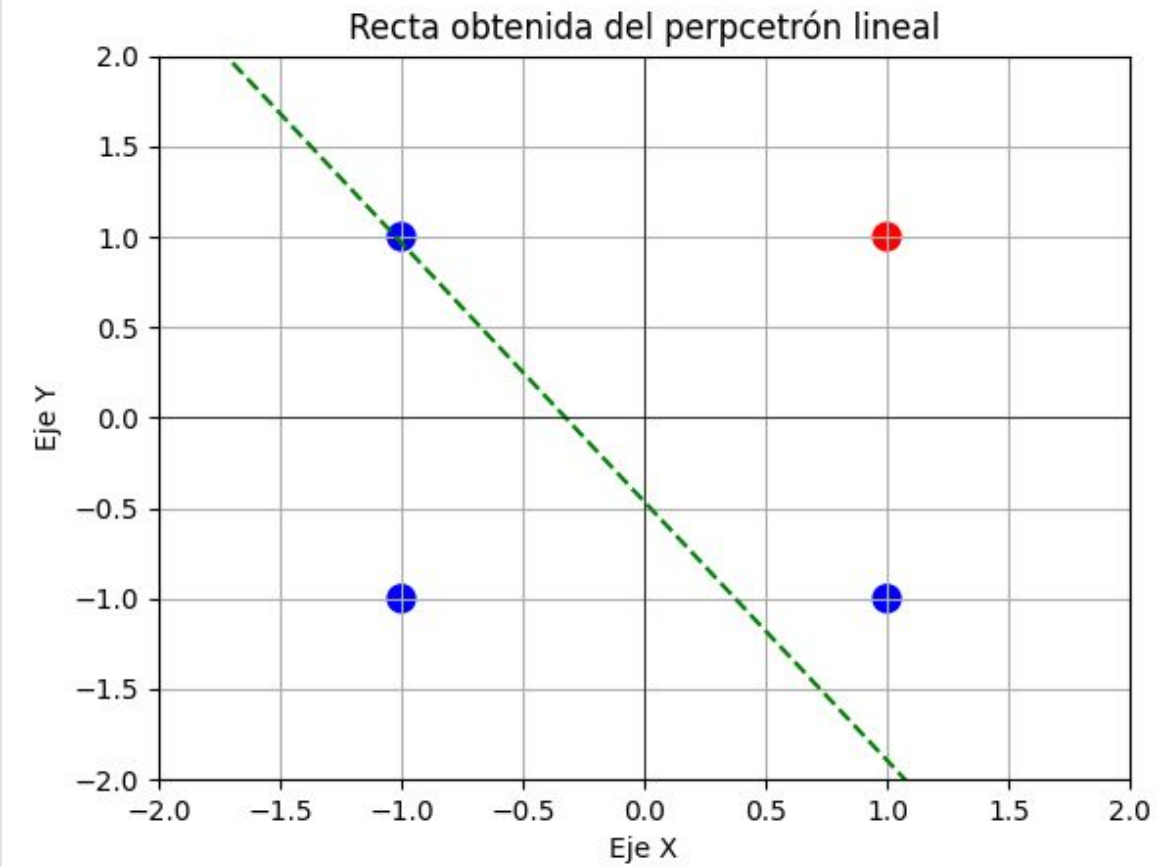
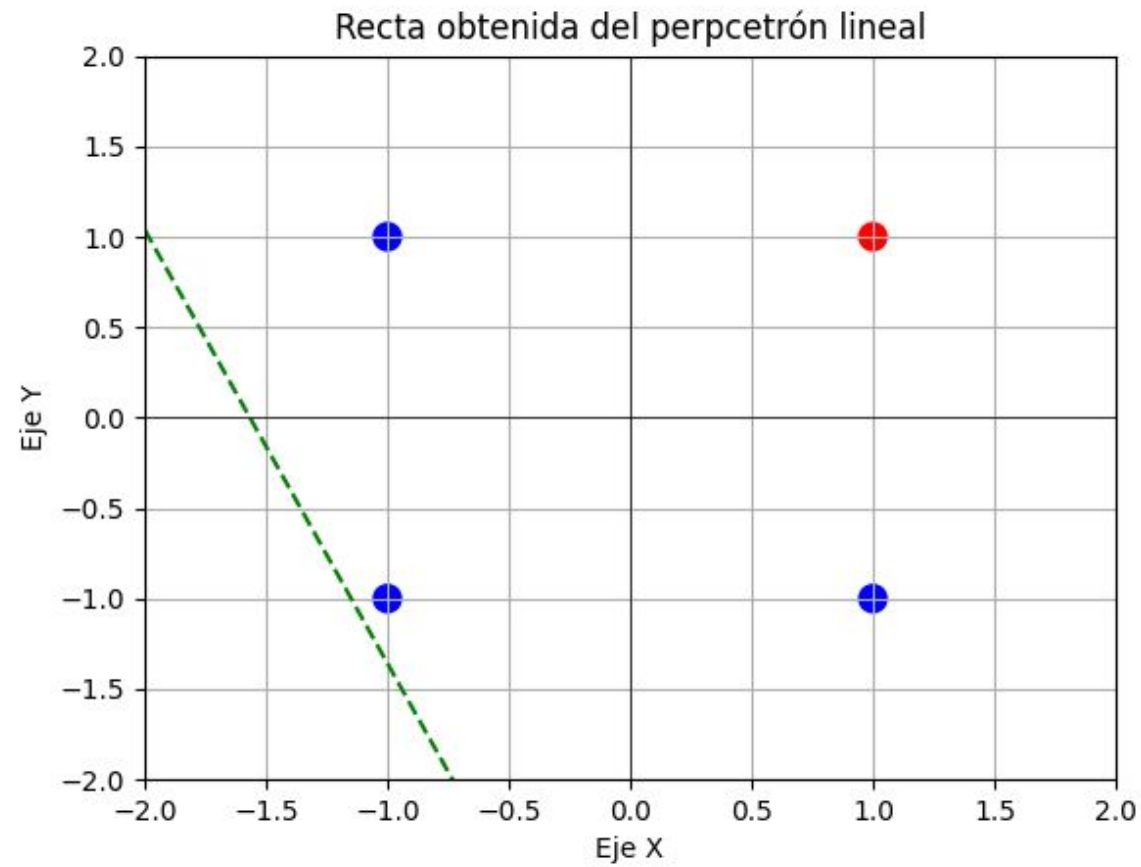
Salida esperada: $y = \{-1, -1, -1, 1\}$

XOR:

Entrada: $x = \{\{-1, 1\}, \{1, -1\}, \{-1, -1\}, \{1, 1\}\}$

Salida esperada: $y = \{1, 1, -1, -1\}$

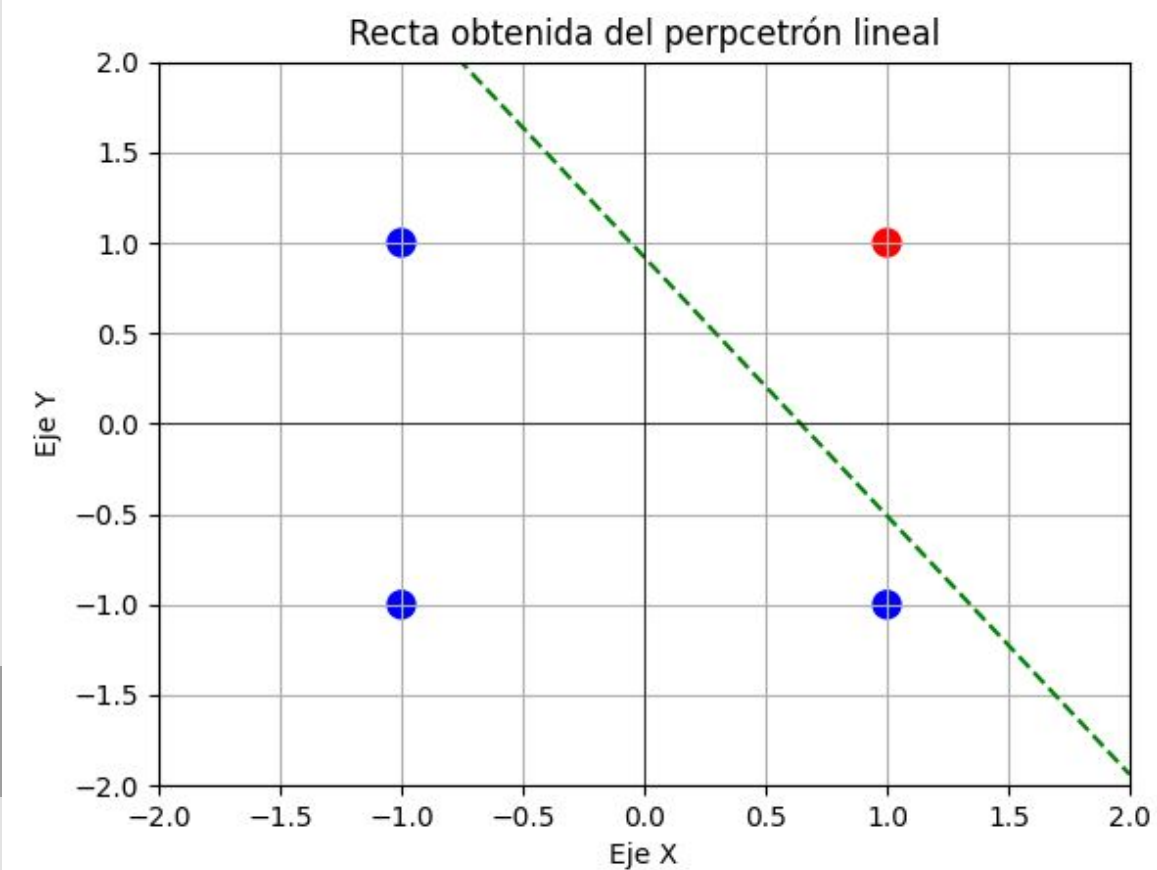
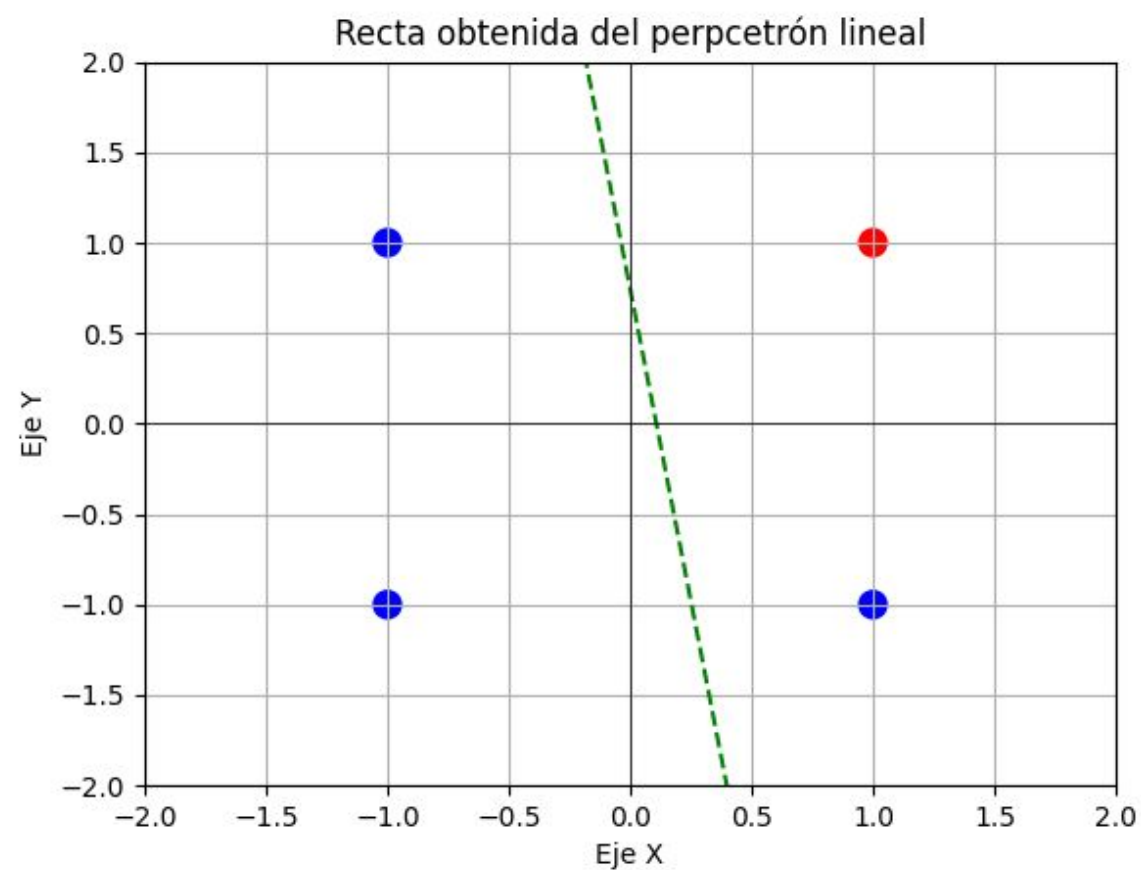
AND - Comparación de epochs



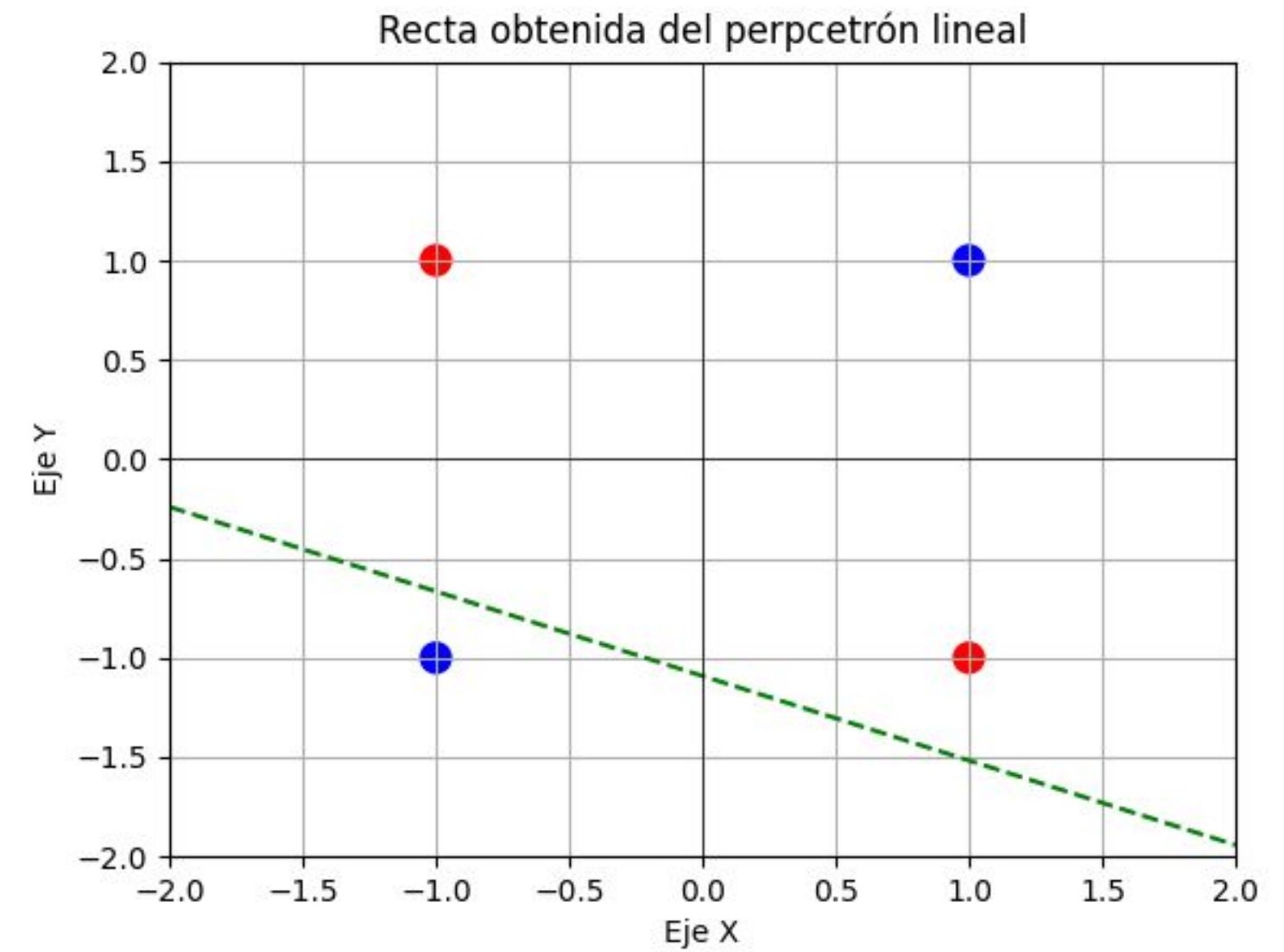
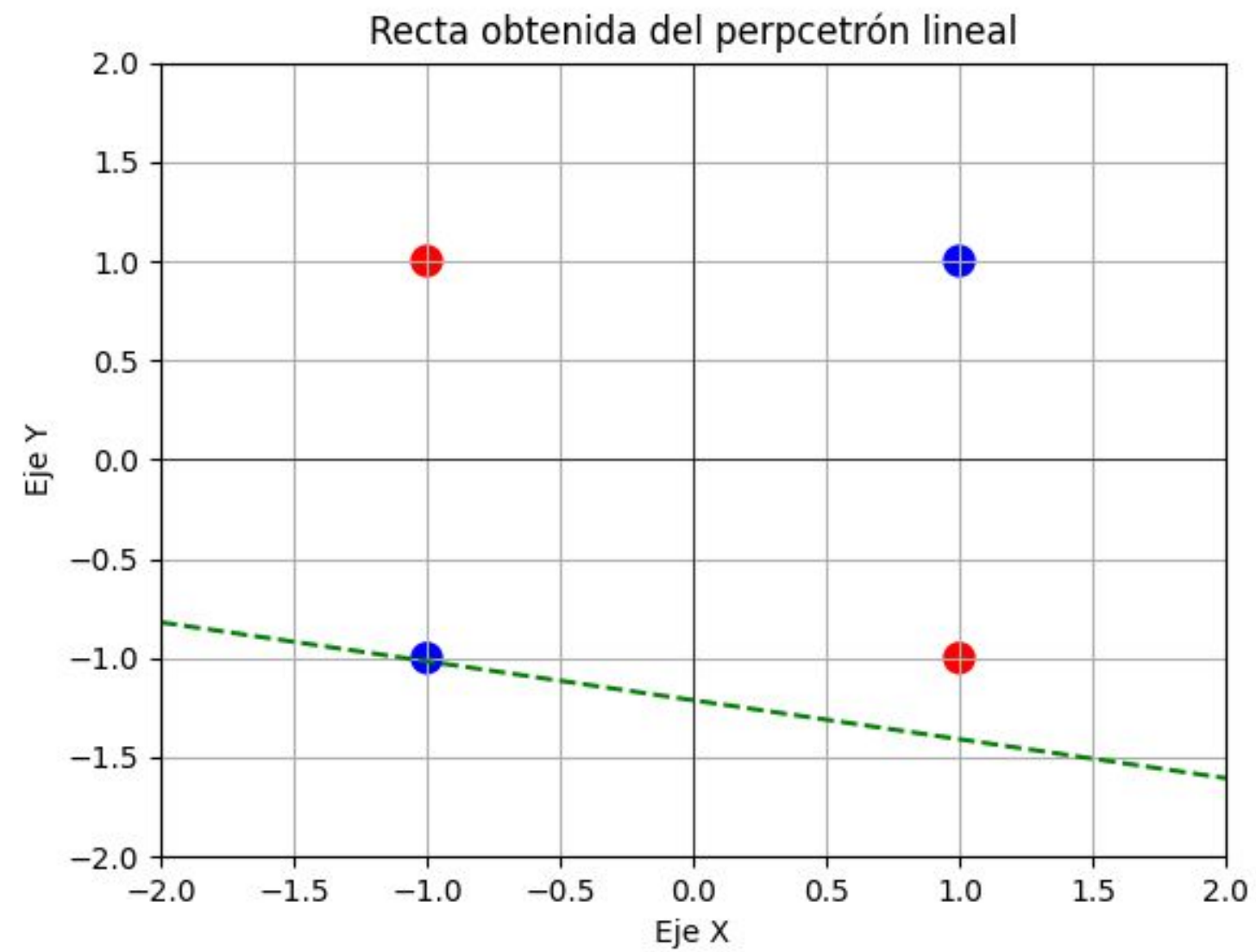
output:

● -1

● 1



XOR - Gráfico



Conclusiones

AND

Es un problema **linealmente separable** (se puede trazar una recta que separa las dos clases de datos).

XOR

No es un problema que se pueda resolver con este tipo de perceptrón, se requiere de dos rectas que separen las dos categorías.

Ejercicio 2: Perceptron Simple

Lineal, No Lineal, Hyperbólico, Logarítmico

Consideraciones:

- Para los perceptrones no lineales se normalizaron, con el metodo Min-Max Feature Scaling, los valores esperados debido a la función de activación, cuya imagen está contenida en $[-1, 1]$ para tanh y $[0;1]$ para logarithmic
- Como la función de activación de nuestro perceptrones lineales utiliza la función de activación como la identidad, no se debió normalizar.

Nos preguntamos

¿Cuál es el error cuadrático
en función de las épocas
agrupadas por learning
rate?

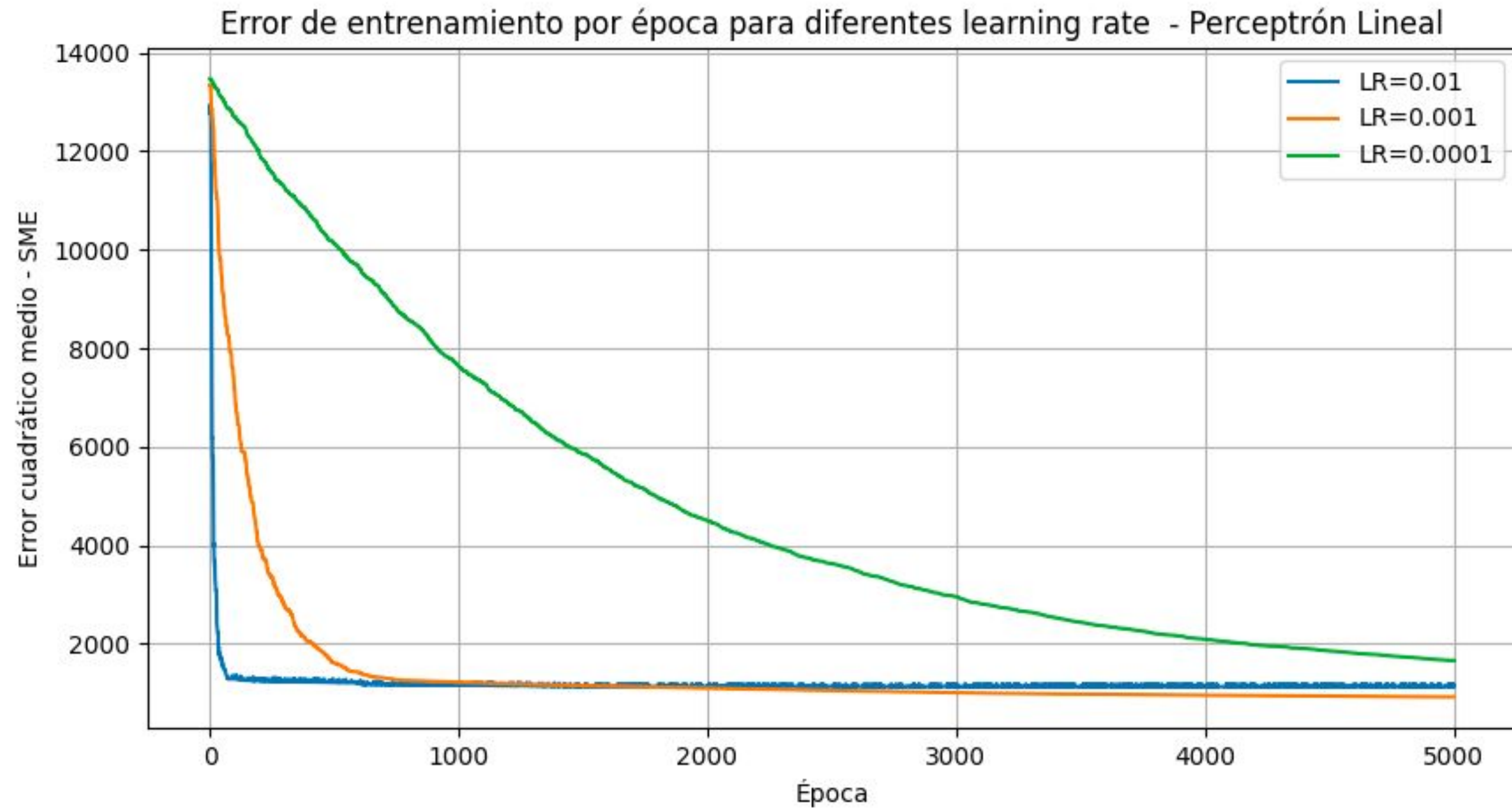
```
"train_percentage": 0.8
```

```
"max_epochs": 5000
```

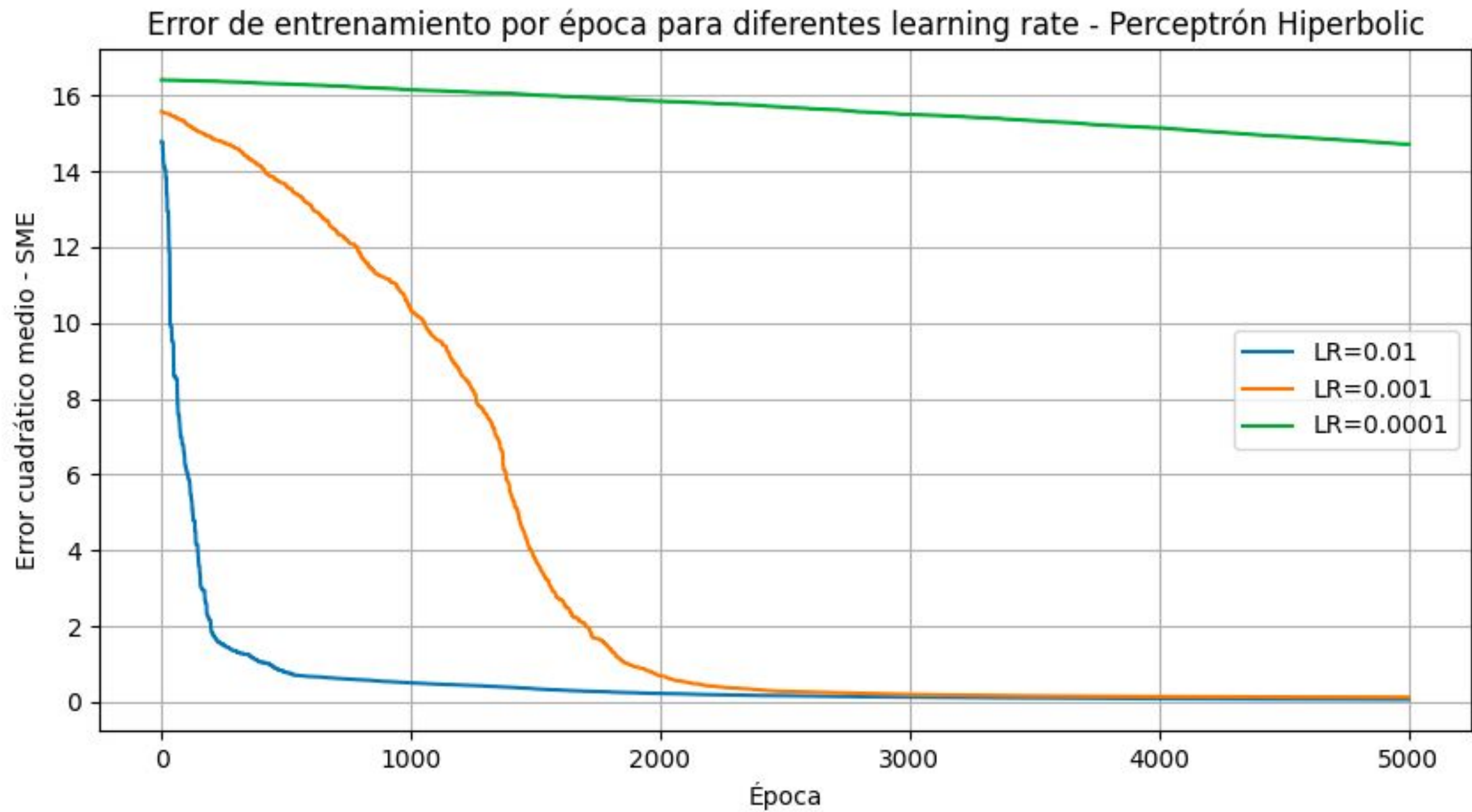
```
"beta": 1
```

```
"epsilon": 0.01
```

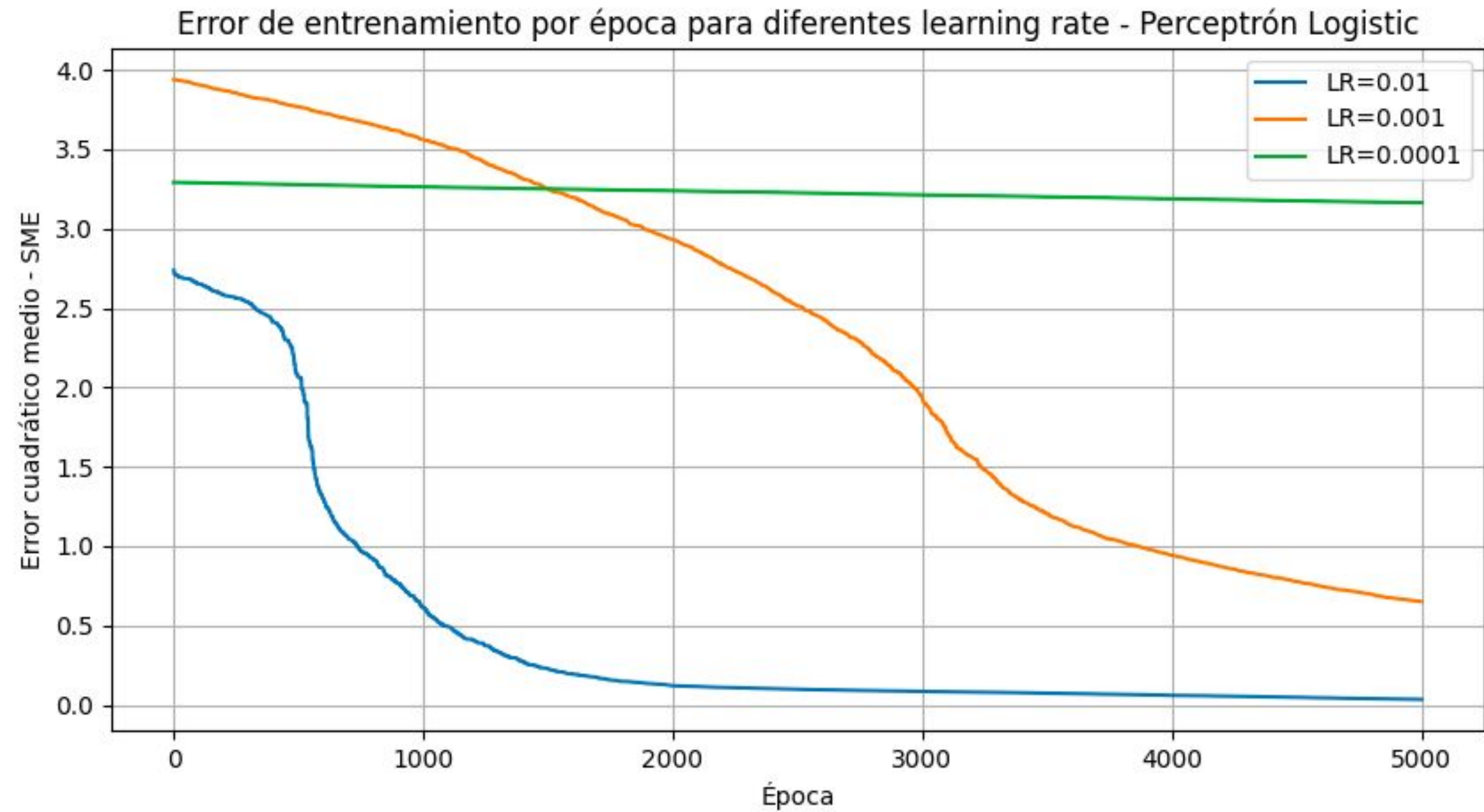

Gráfico



Gráfico



Gráfico

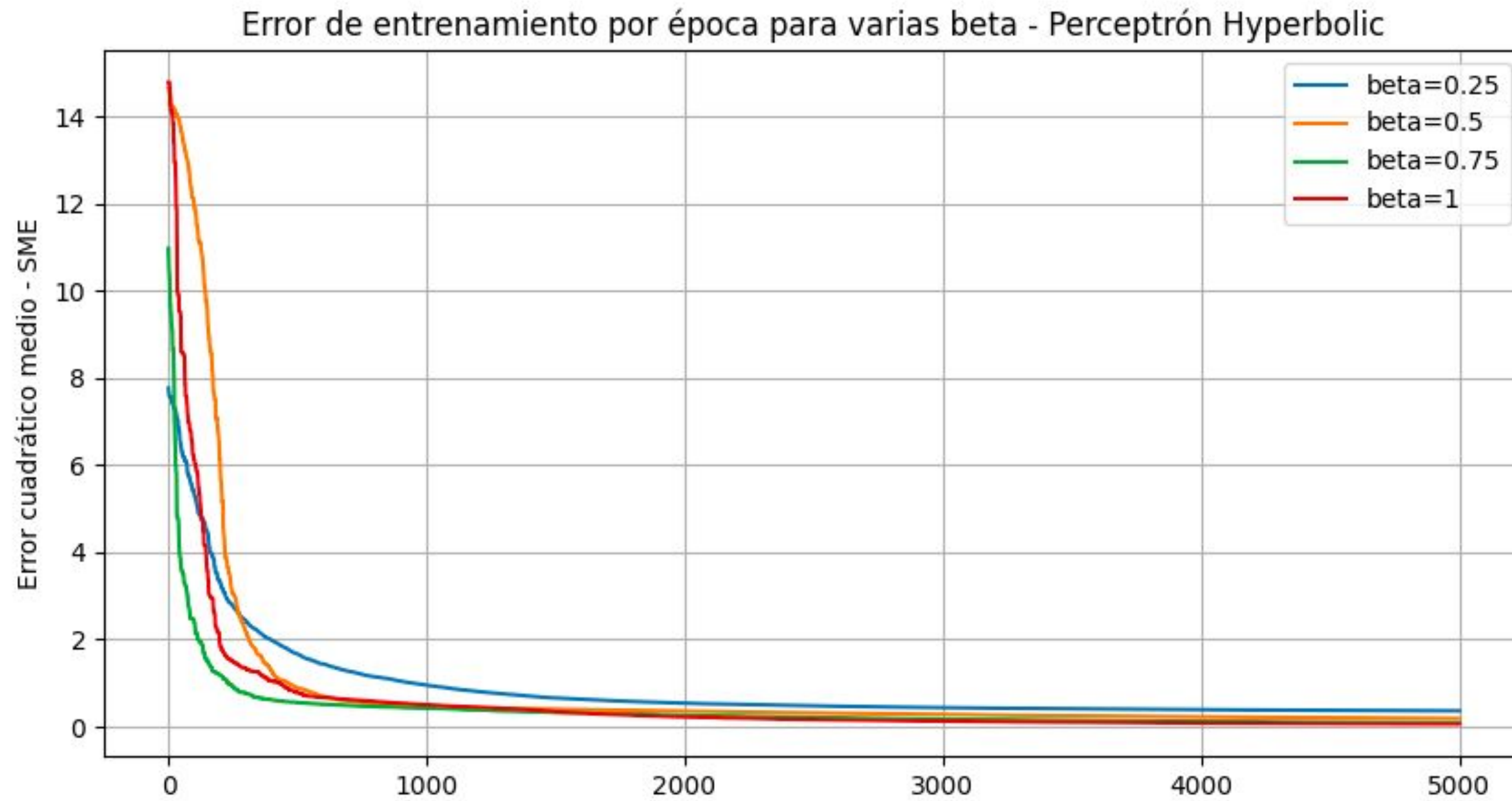


Nos preguntamos

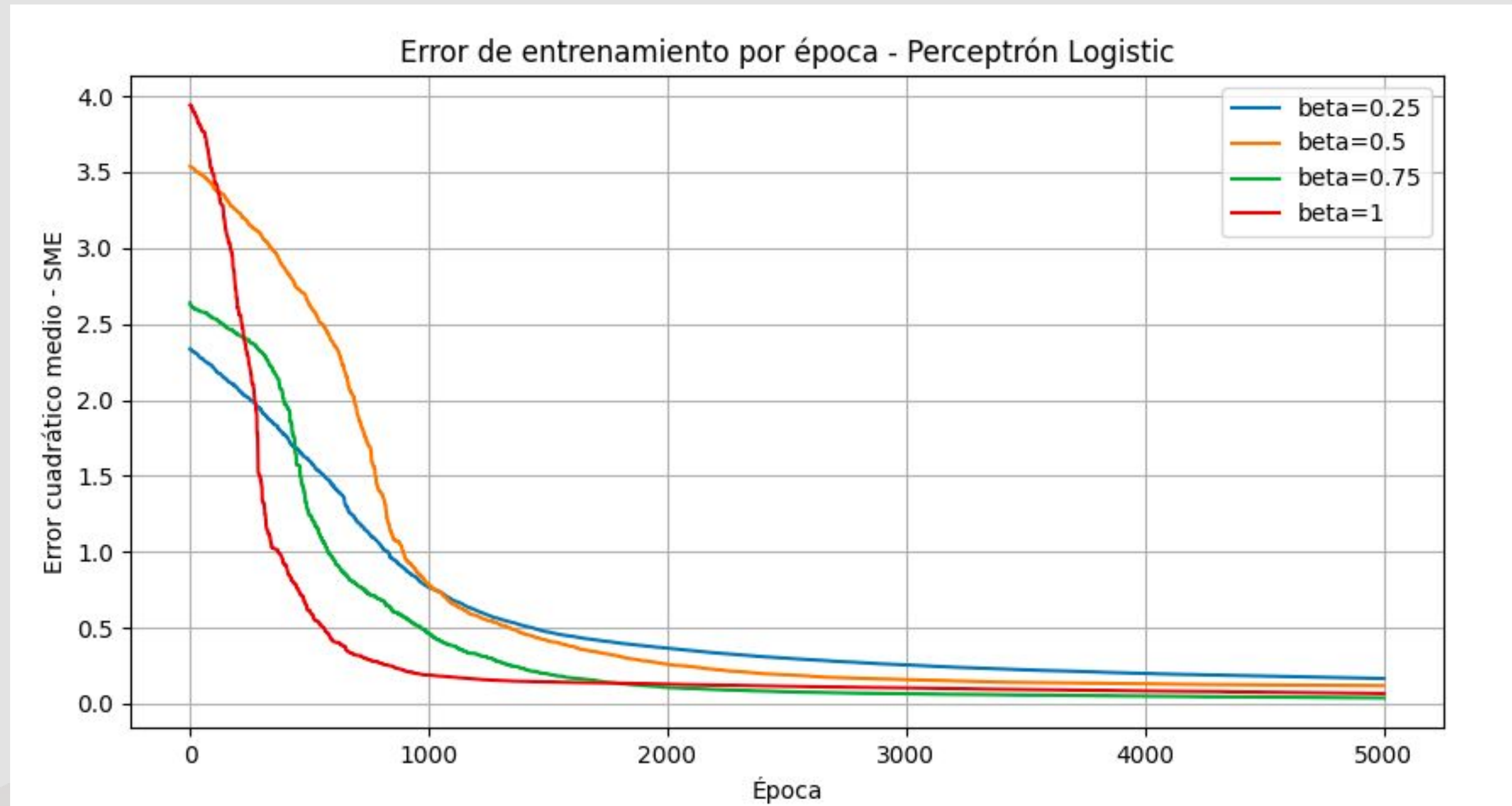
Para los perceptrones No Lineal. ¿Cuál es el error cuadrático en función de las épocas agrupadas por beta?

```
"train_percentage": 0.8  
  "max_epochs": 5000  
  "learning_rate": 0.01  
  "epsilon": 0.01
```

Gráfico



Gráfico

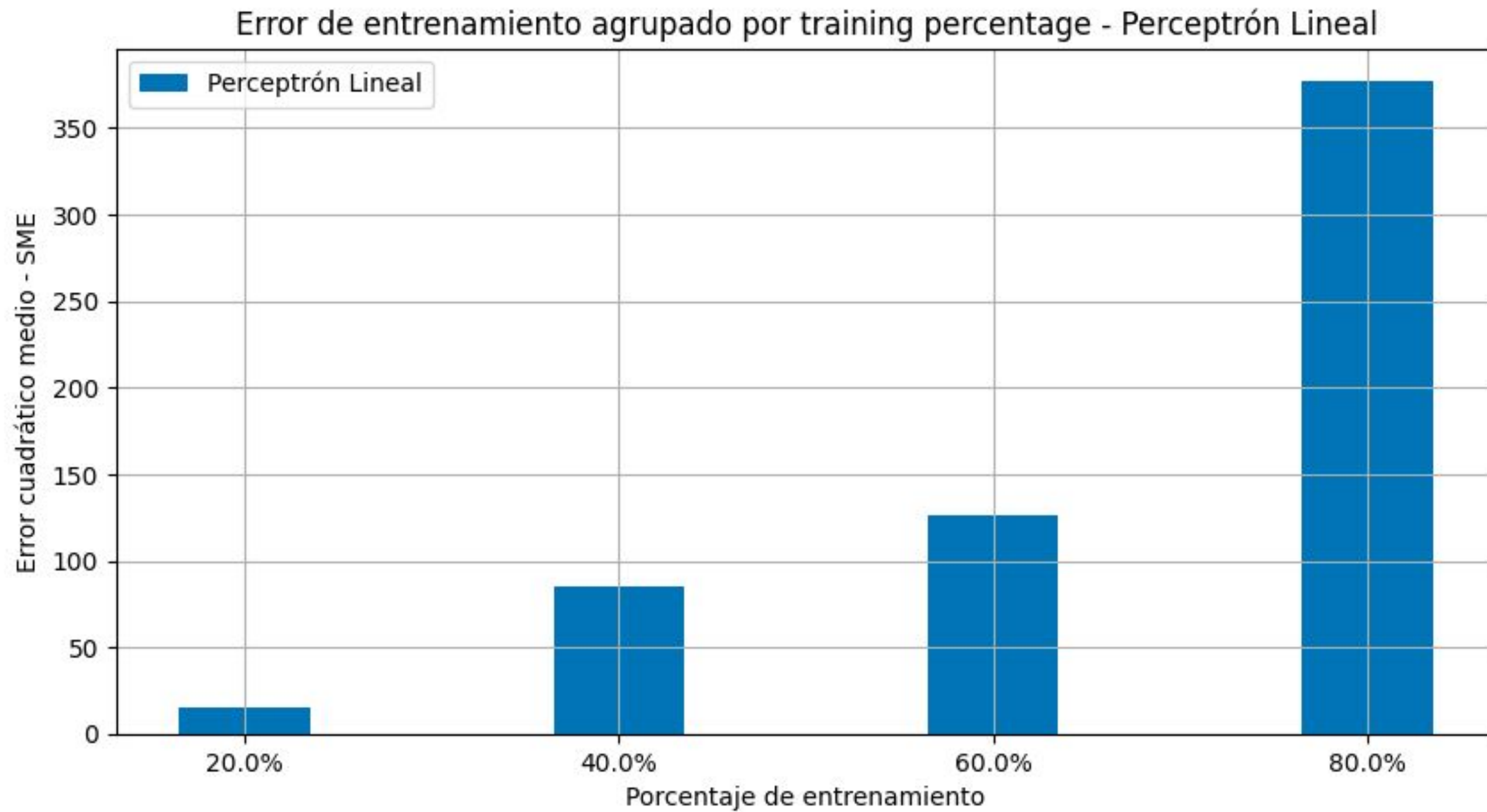


Nos preguntamos

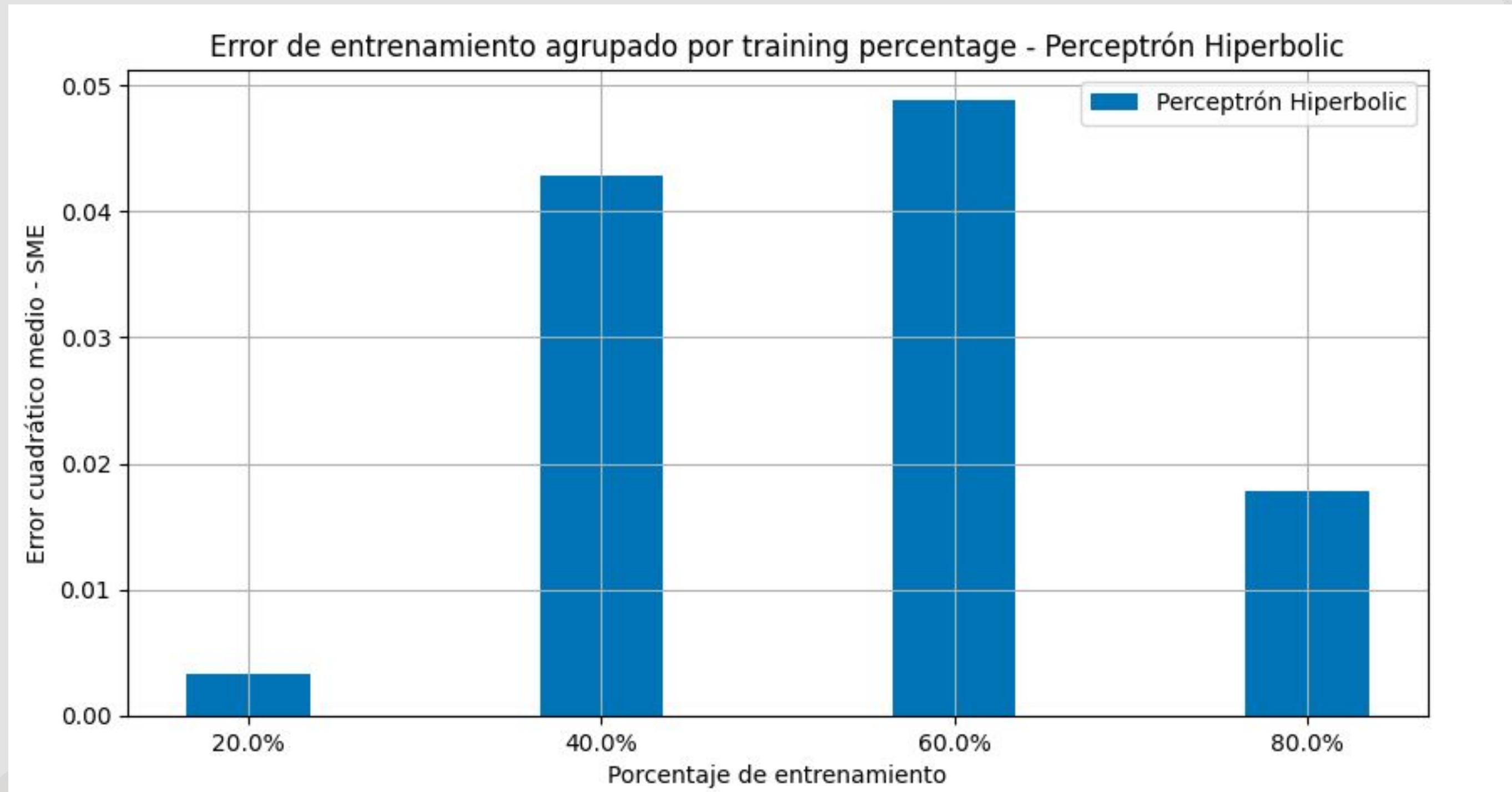
¿Cuál es la capacidad de
cada uno de los
perceptrones para aprender
la función cuyas muestras
están en los archivos?

```
"max_epochs": 5000  
"learning_rate": 0.01  
"beta": 1  
"epsilon": 0.01
```

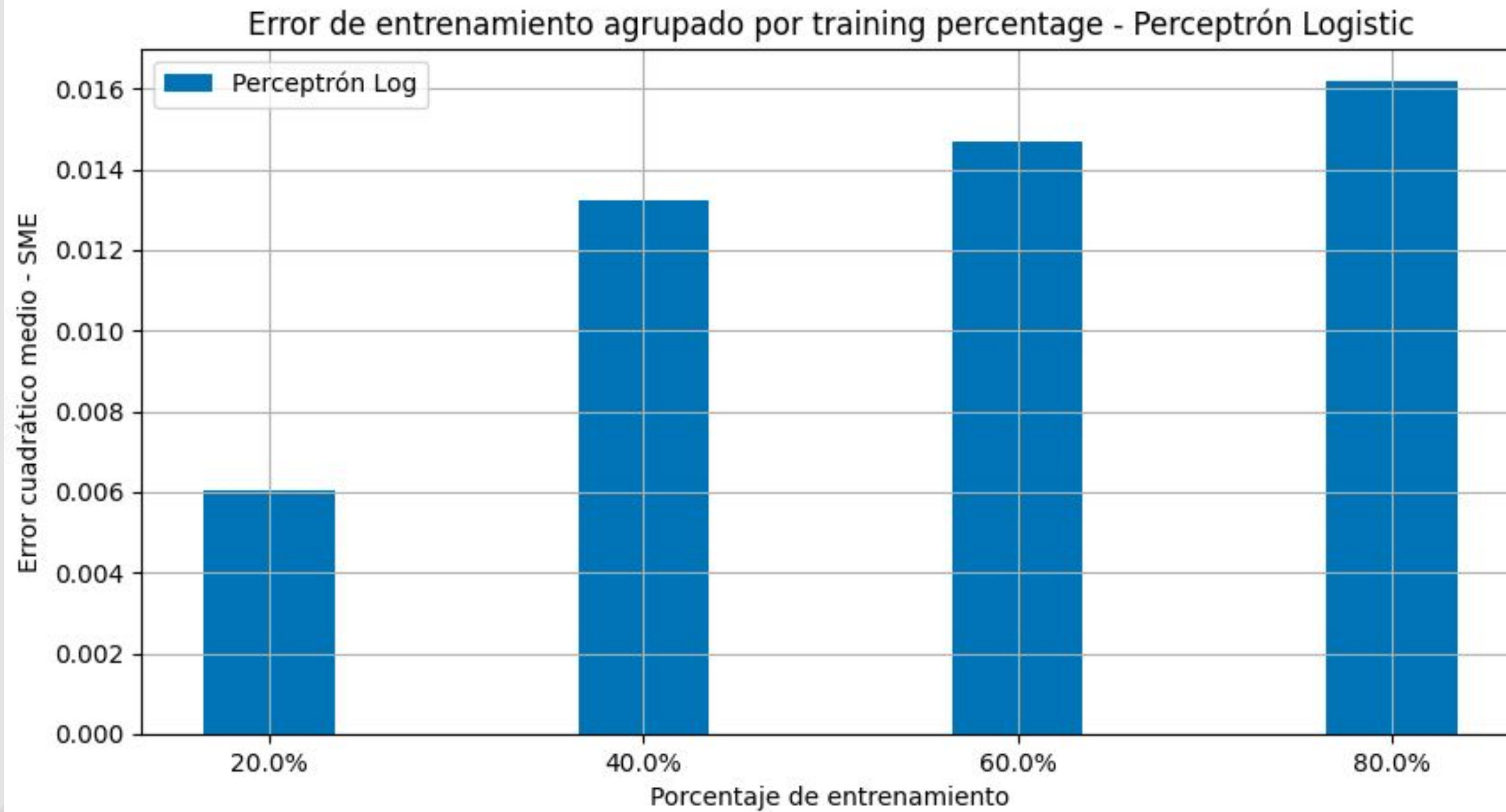
Gráfico



Gráfico



Gráfico



Conclusion

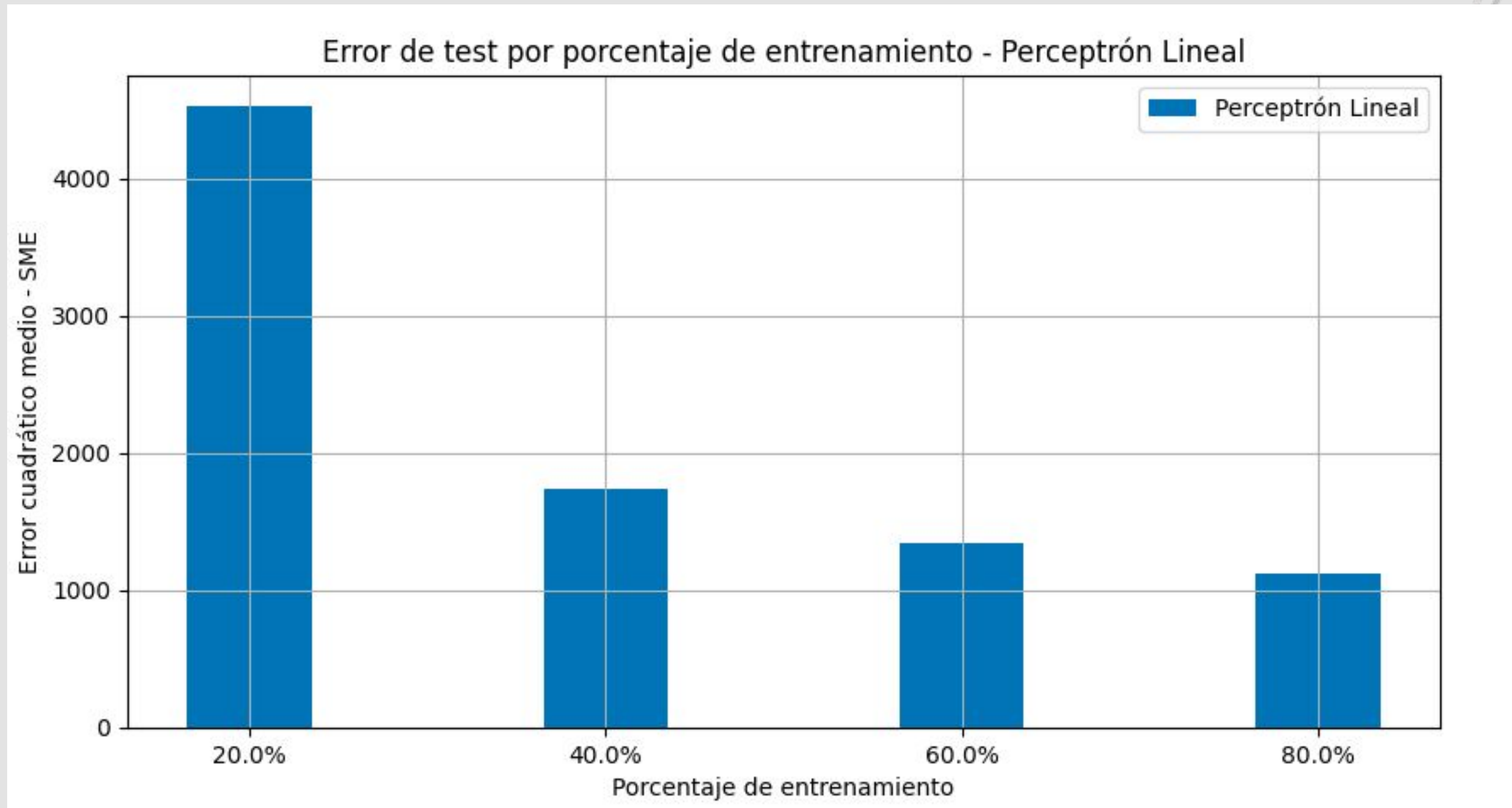
- La capacidad de aprendizaje de los dos tipos de perceptrones varía con la cantidad de datos de entrenamiento.
- El perceptrón lineal parece beneficiarse de la adición de datos hasta cierto punto, después del cual puede sufrir de sobreajuste.
- El perceptrón logístico demuestra una capacidad más robusta para aprender y generalizar a partir de diversos conjuntos de datos, sugiriendo que podría ser más adecuado para tareas donde la variabilidad de los datos es mayor.
- La selección de los datos y la gestión del sobreajuste son esenciales para optimizar el rendimiento de estos modelos.

Gráfico

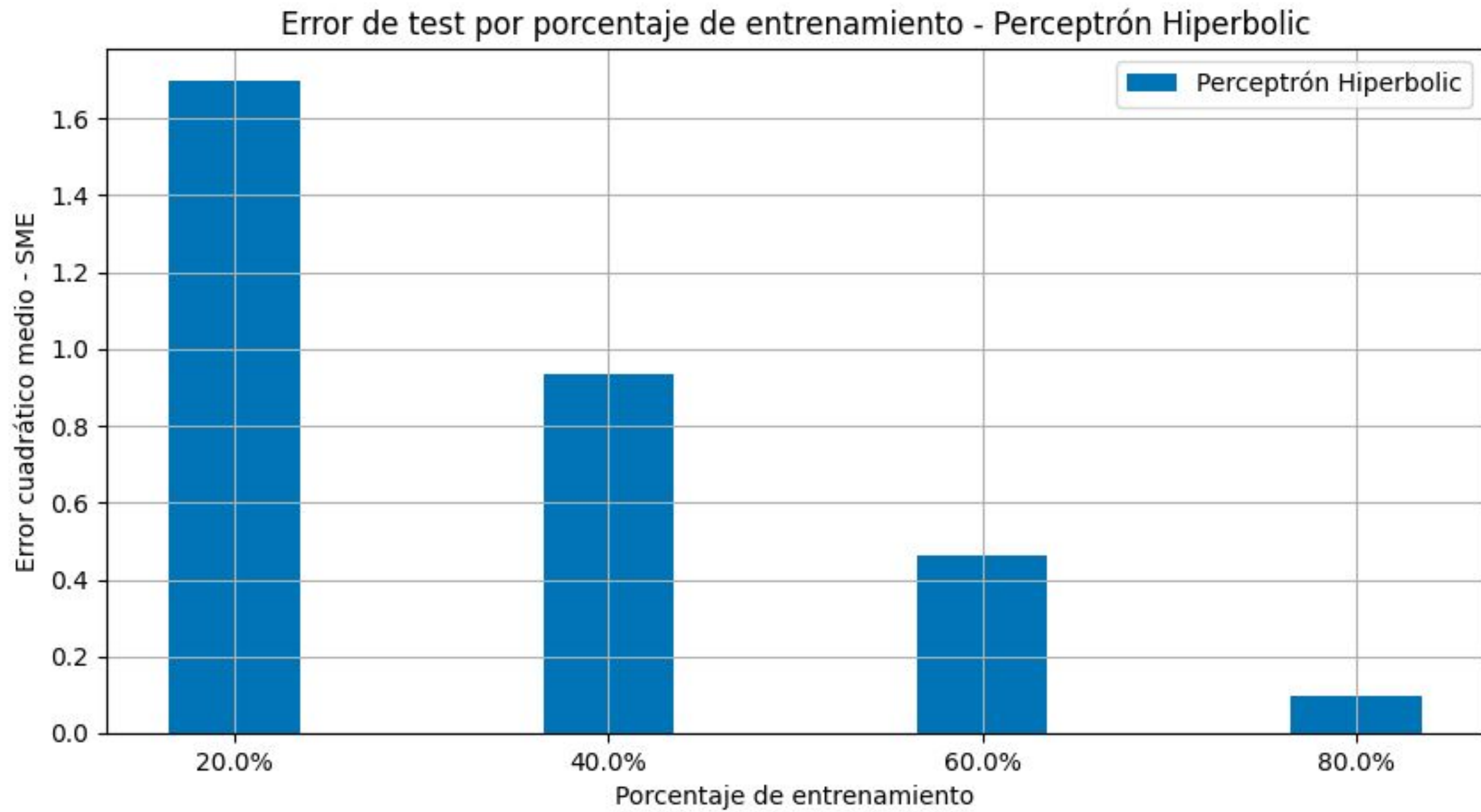
¿Cuál es la capacidad de generalización del perceptron simple no lineal utilizando, de los datos provistos, un subconjunto para entrenar y otro para testear ?

```
"max_epochs": 5000  
"learning_rate": 0.01  
"beta": 1  
"epsilon": 0.01
```

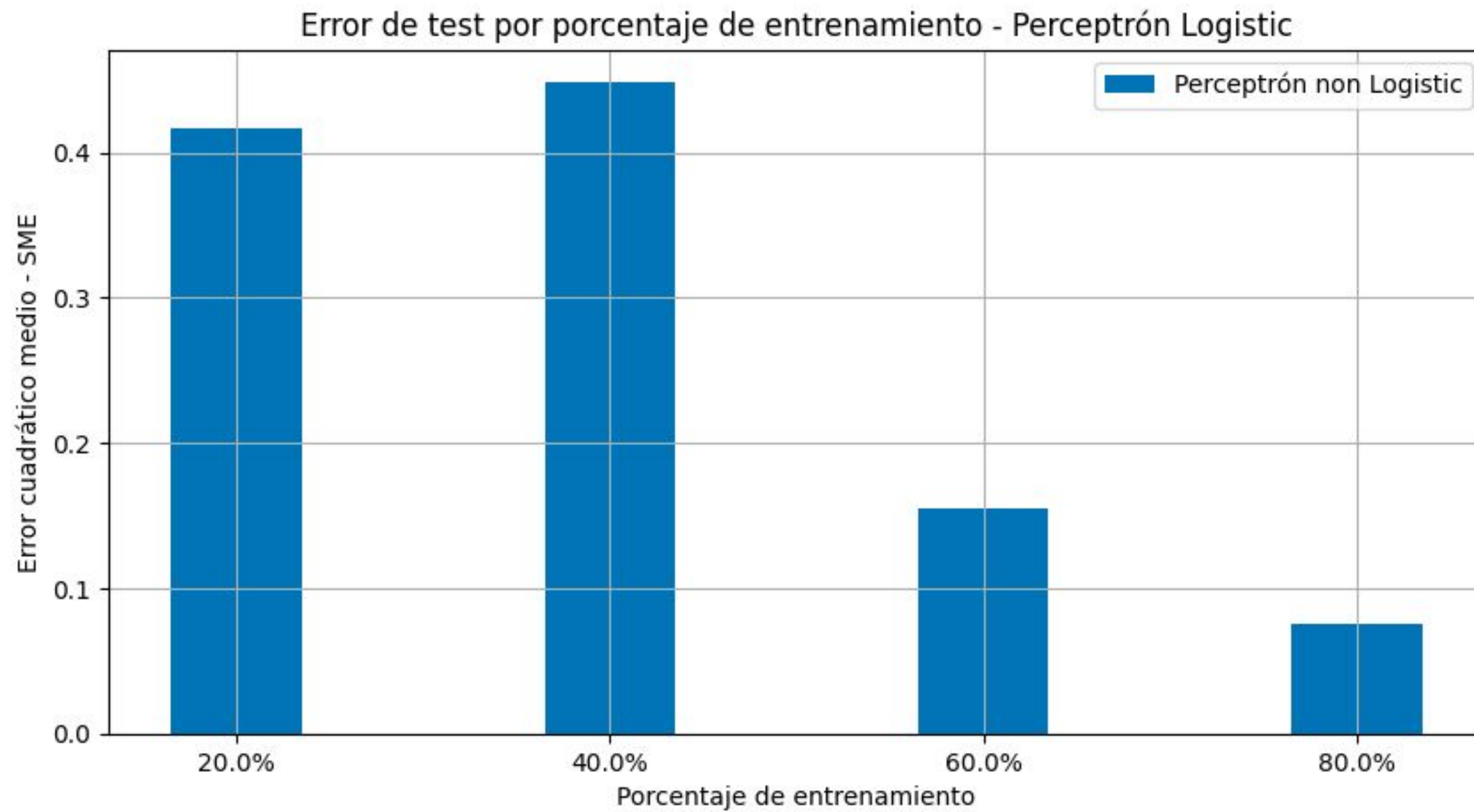
Gráfico



Gráfico



Gráfico



Conclusion

- Un aumento en el porcentaje de entrenamiento reduce los errores al generalizar.
- La selección de datos parece ser un aspecto crítico que influye significativamente en la habilidad de los perceptrones para generalizar.
- Esto resalta la importancia de considerar cuidadosamente tanto la cantidad como la calidad de los datos de entrenamiento

Nos Preguntamos

¿Cómo elegimos cuál es el
mejor conjunto de
entrenamiento?

```
"max_epochs": 400  
"learning_rate": 0.01  
"beta": 1  
"epsilon": 0.01  
"k": 6
```

Gráfico mejor conjunto de entrenamiento

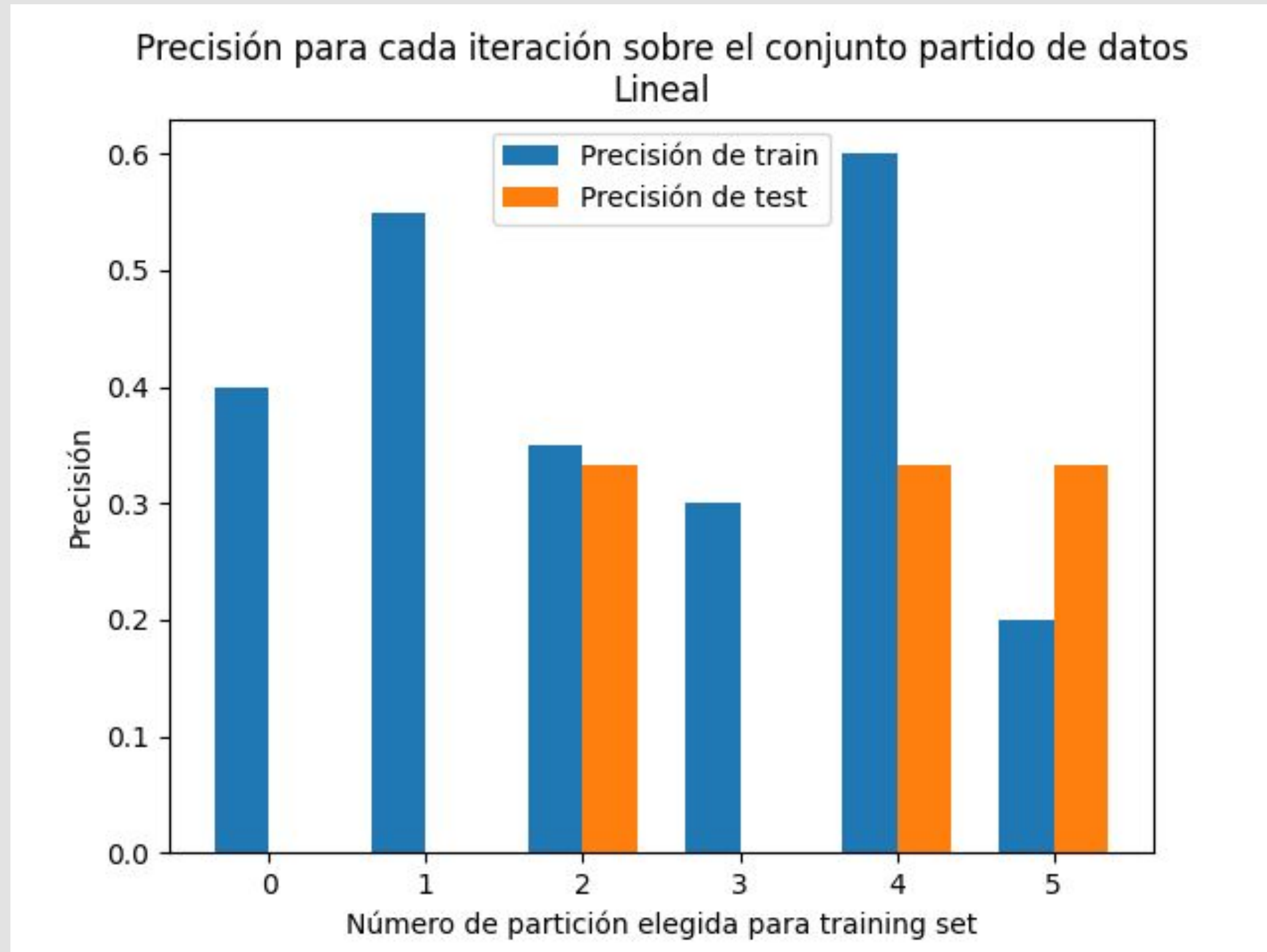


Gráfico mejor conjunto de entrenamiento

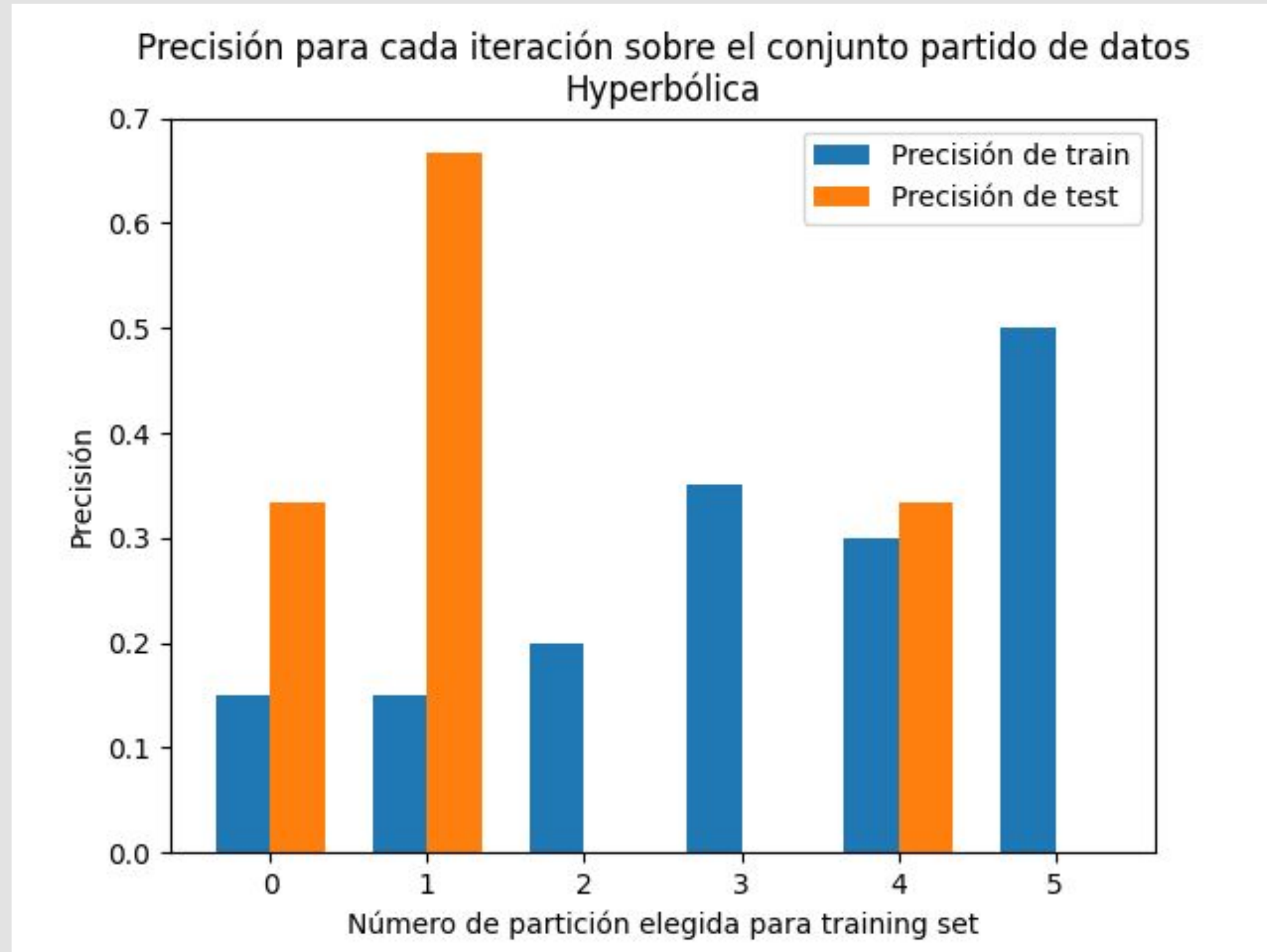
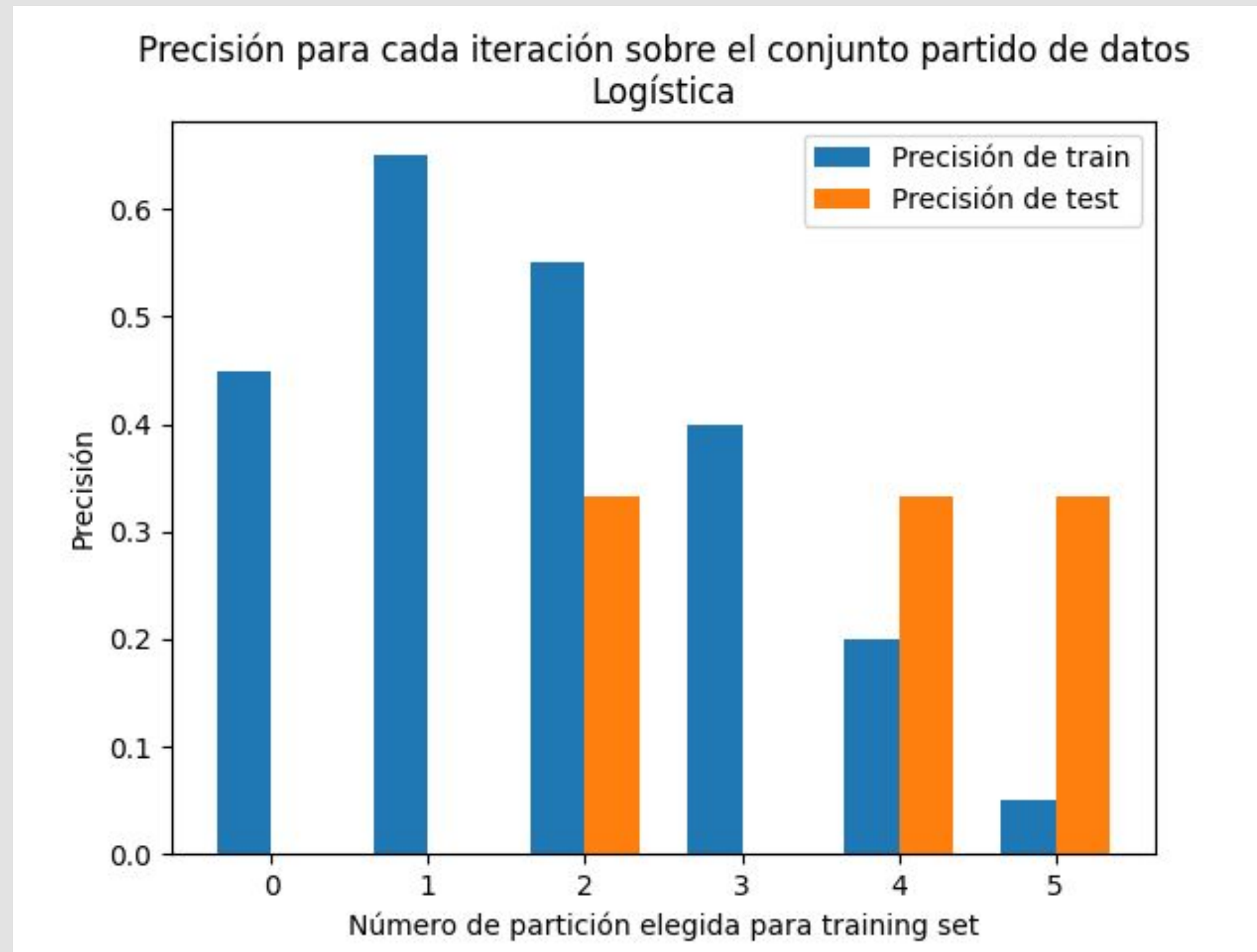


Gráfico mejor conjunto de entrenamiento



Conclusion

- Vemos mejor accuracy en los sets de entrenamiento para el perceptron lineal y logístico.
- El valor de k es muy importante, ya que si es un valor no divisible no deja las partes divididas de igual manera.

Ejercicio 3: Perceptrón Multicapa

XOR, PAR y NUMBER

Funciones implementadas:

- XOR: Función para determinar si es verdadero si exactamente una de las entradas es igual; de lo contrario, devuelve falso
- PAR: Función para discriminar si un número es “par”
- NUMBER: Función para determinar qué dígito se corresponde con la entrada a la red

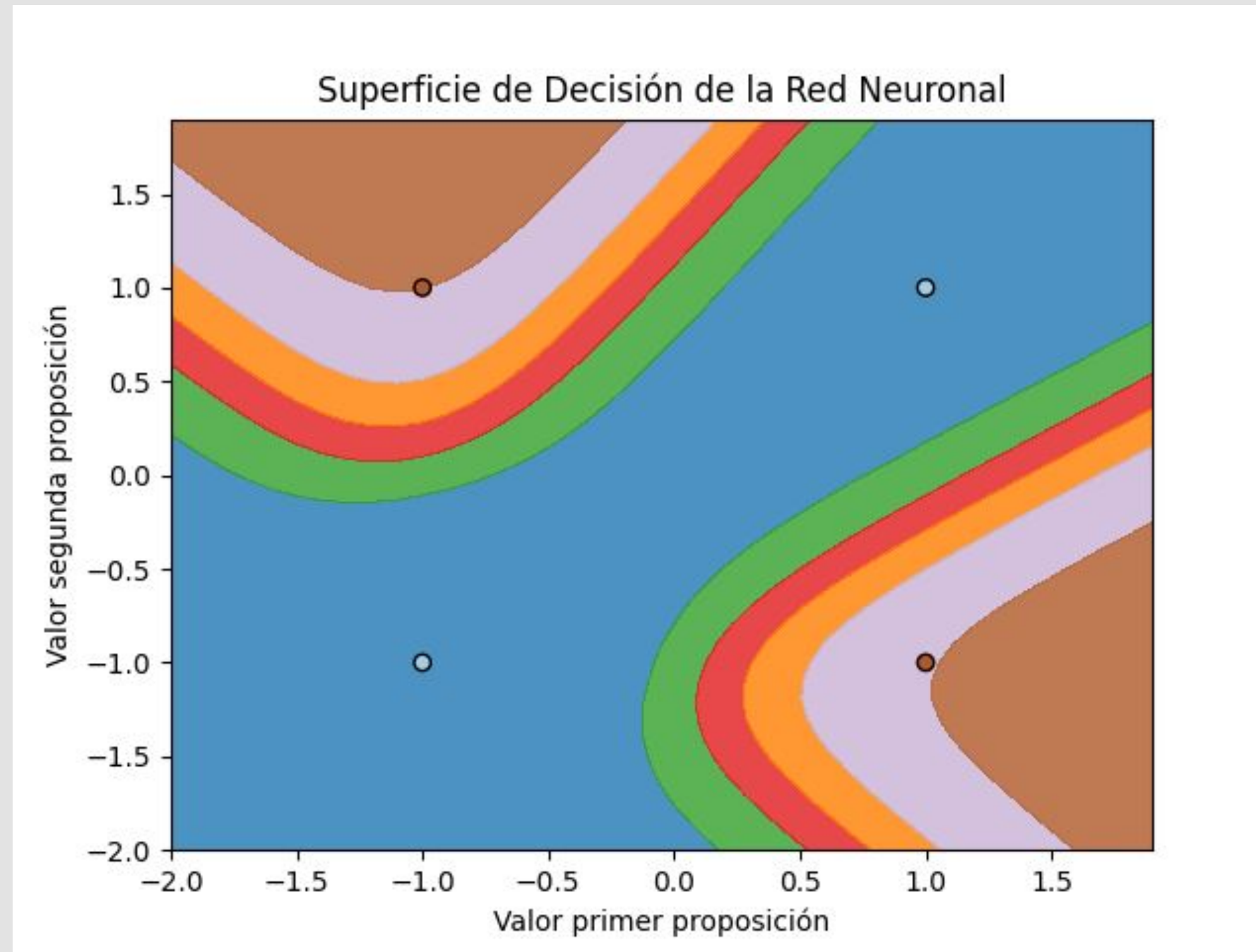
Ejercicio 3: Parametros de entrada/salida

XOR, PAR y NUMBER

Funciones implementadas:

- XOR: Entrada: $x=\{-1,1\},\{1,-1\},\{-1,-1\},\{1,1\}$
Salida esperada: $y=\{1,1,-1,-1\}$
- PAR: Entrada: conjunto datos que forman números decimales del 0 al 9
Salida esperada: $[0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9]$
- NUMBER: Entrada: conjunto datos que forman números decimales del 0 al 9
Salida: $[0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9]$

Gráfico XOR



output:

● 1

● -1

Gráfico error convergente con función XOR

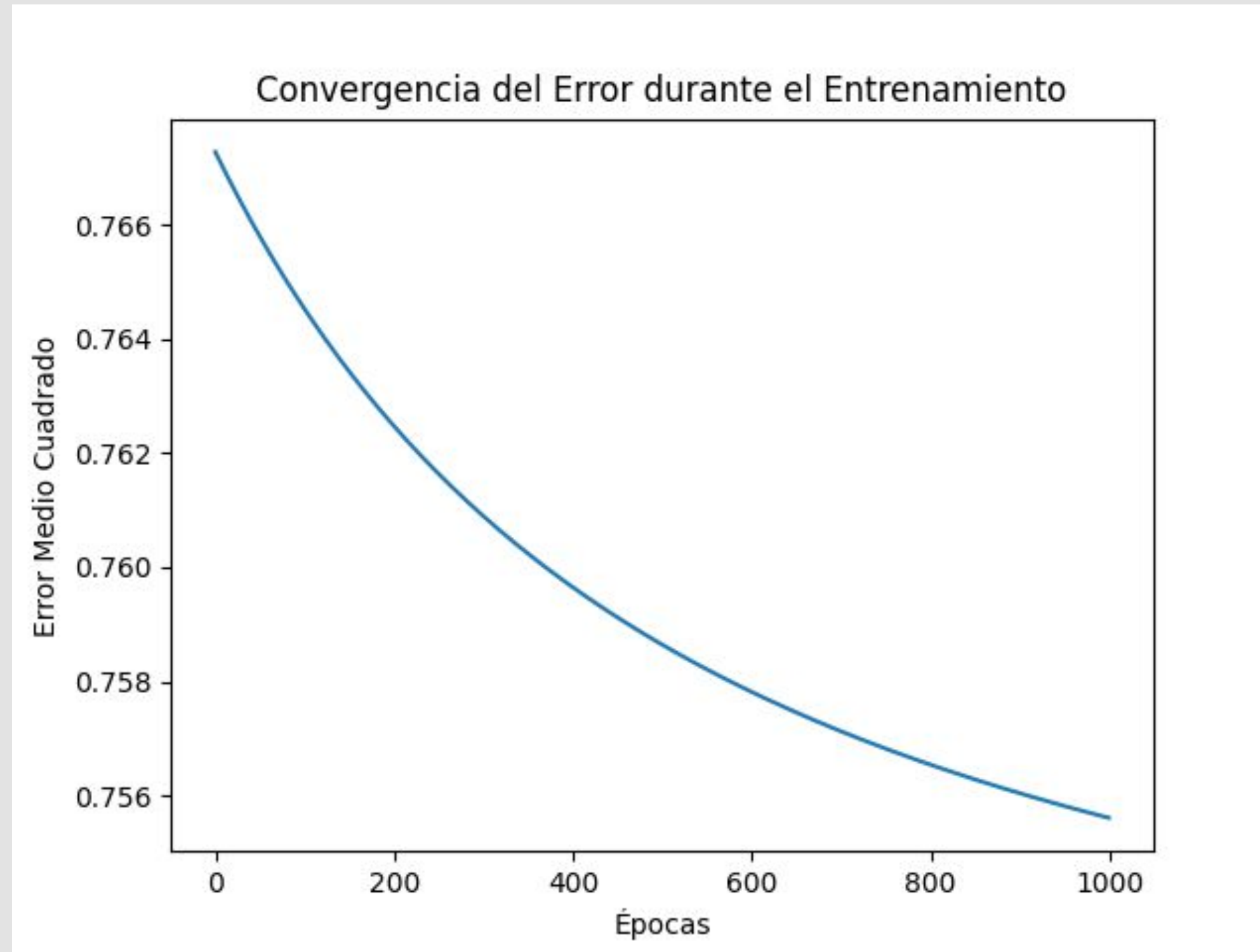


Gráfico Error de entrenamiento Lineal

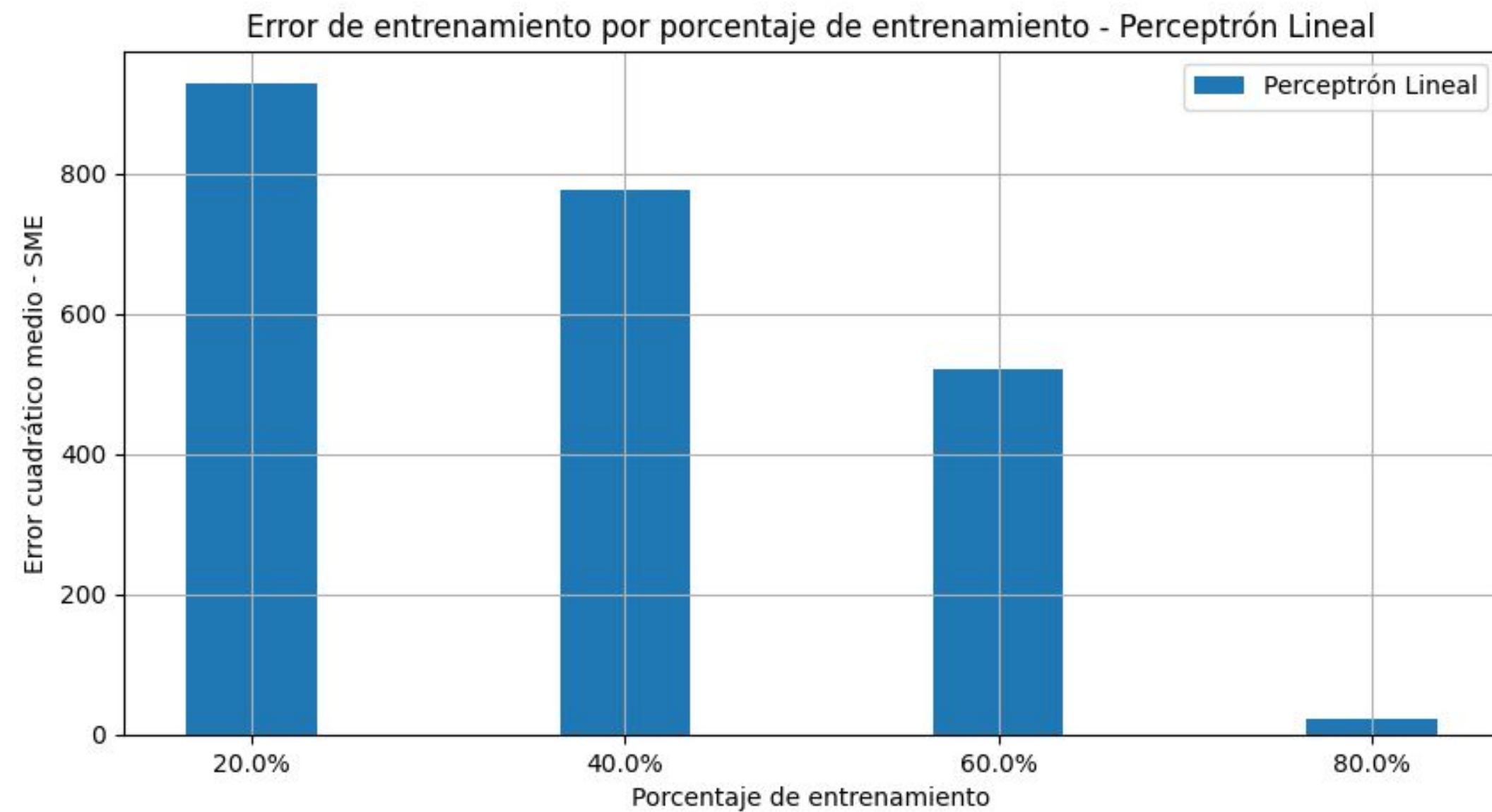


Gráfico Error de entrenamiento No Lineal

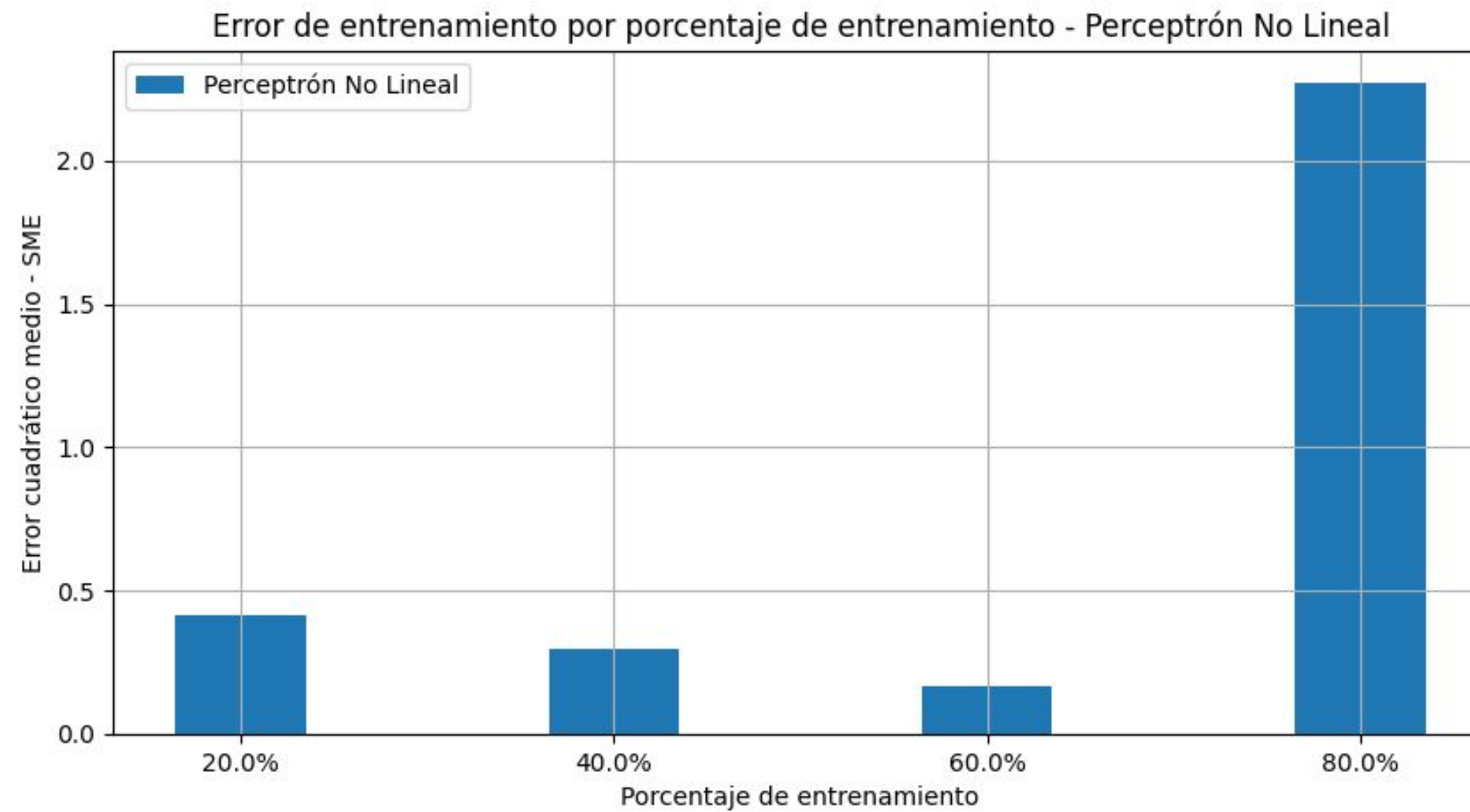
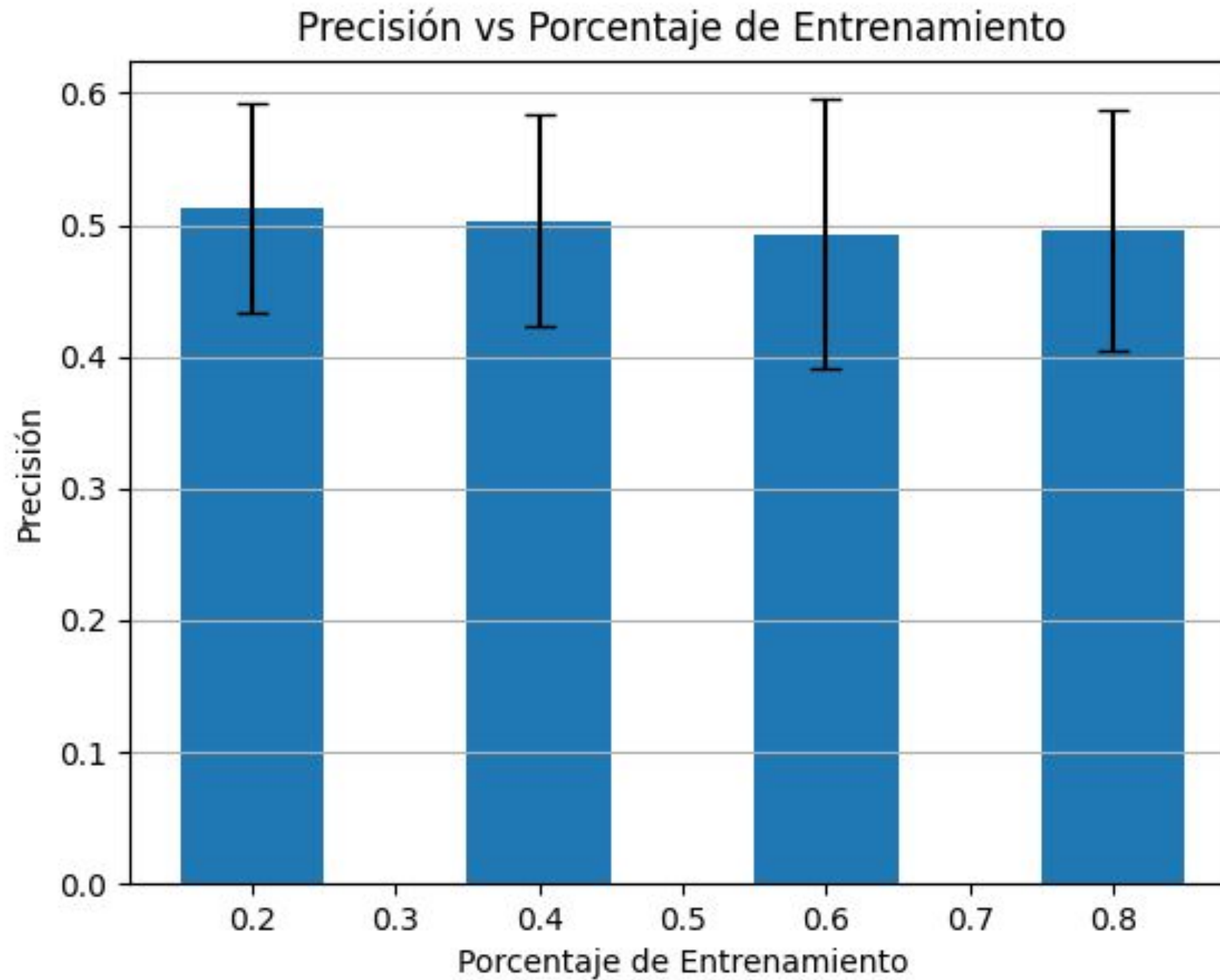


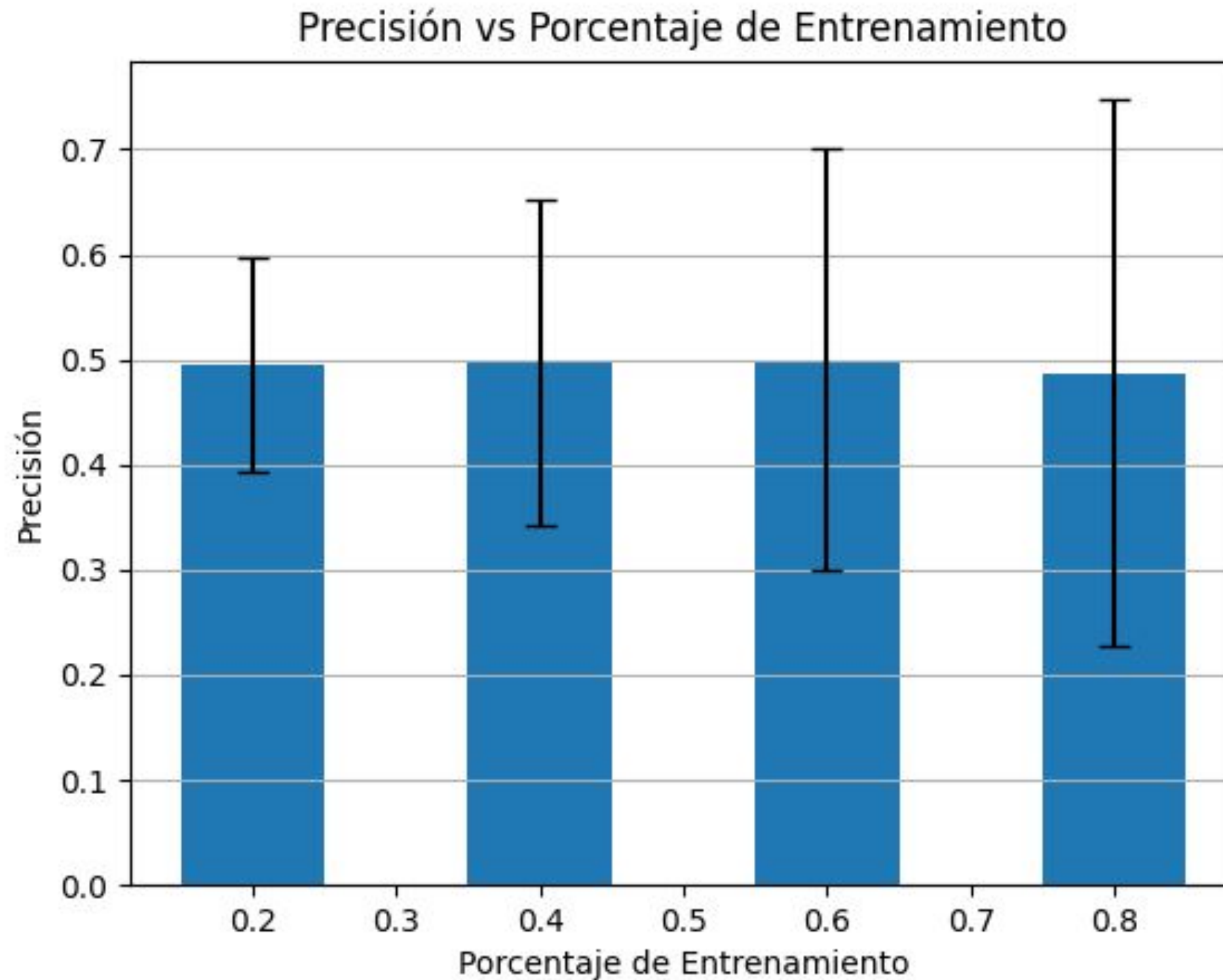
Gráfico Función Par



Config:

Optimizador: Gradiente
descendente
learning_rate=0.001

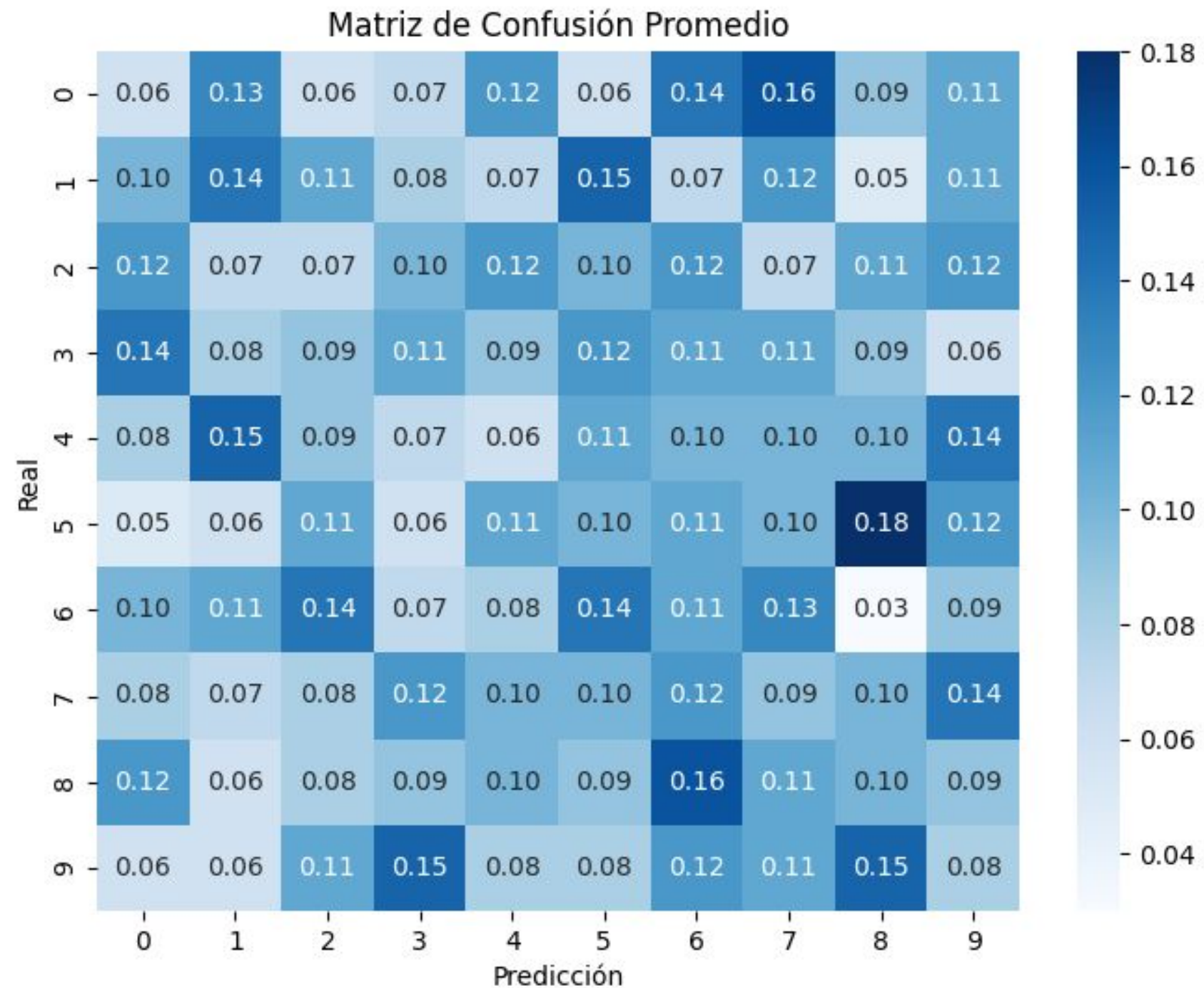
Gráfico Función Par



Config:

Optimizador: Adam
learning_rate=0.001,
beta1=0.9,
beta2=0.999,
epsilon=0.1

Gráfico Función Number con ruido



"max_epochs":

300

"learning_rate":

0.01

"Optimizador":

Gradiente

descendente

"epsilon": 0.1

"Neuronas": 10

Conclusiones

- Se puede representar la operación XOR usando dos neuronas de entrada que eventualmente convergen en una neurona de salida
- Un conjunto acotado de datos no permite que la red entrene bien
- Al tener un conjunto acotado de datos, podemos insertar ruido para modificarlo, agrandando el conjunto, y así permitir un mejor entrenamiento del perceptrón
- Se debe ir experimentando con la combinación de capas para conseguir la ideal
- En el ejercicio 3 (B y C) podemos observar que los resultados obtenidos son relativamente aleatorios

The background features a complex network of gray dots (nodes) connected by thin gray lines, creating a web-like structure. Three solid gray rectangular blocks are positioned at the top center, bottom left, and right edge of the image.

Gracias!