



ARQUITECTURA DE COMPUTADORAS

Unidad N° 2

- Paridad
- Direccionamiento
- Introducción al Assembler

Profesor: Fabio Bruschetti
Ver 2013-01

Códigos de paridad

- Una combinación binaria puede contener una cantidad para o impar de unos (por ende de ceros también)
- Paridad PAR = cantidad par de "unos"
- Paridad IMPAR = cantidad impar de "unos"
- Cualquier combinación binaria puede convertirse en una combinación de paridad par o impar, agregando un bit tal que se cumpla con las condiciones de paridad
- Ejemplo:
 - 0001010100 b → Es de paridad IMPAR
 - 0001010100**1**b → Es de paridad PAR
- Se los utiliza para detectar errores de transmisión de datos (una cantidad par o impar de errores)
 - Si transmito una combinación de paridad PAR y recibo una de paridad IMPAR, puedo asegurar que hay **error**
 - Si transmito PAR y recibo PAR, no puedo asegurar nada, pero... la tasa de error en más de 1 bit es muy baja!!

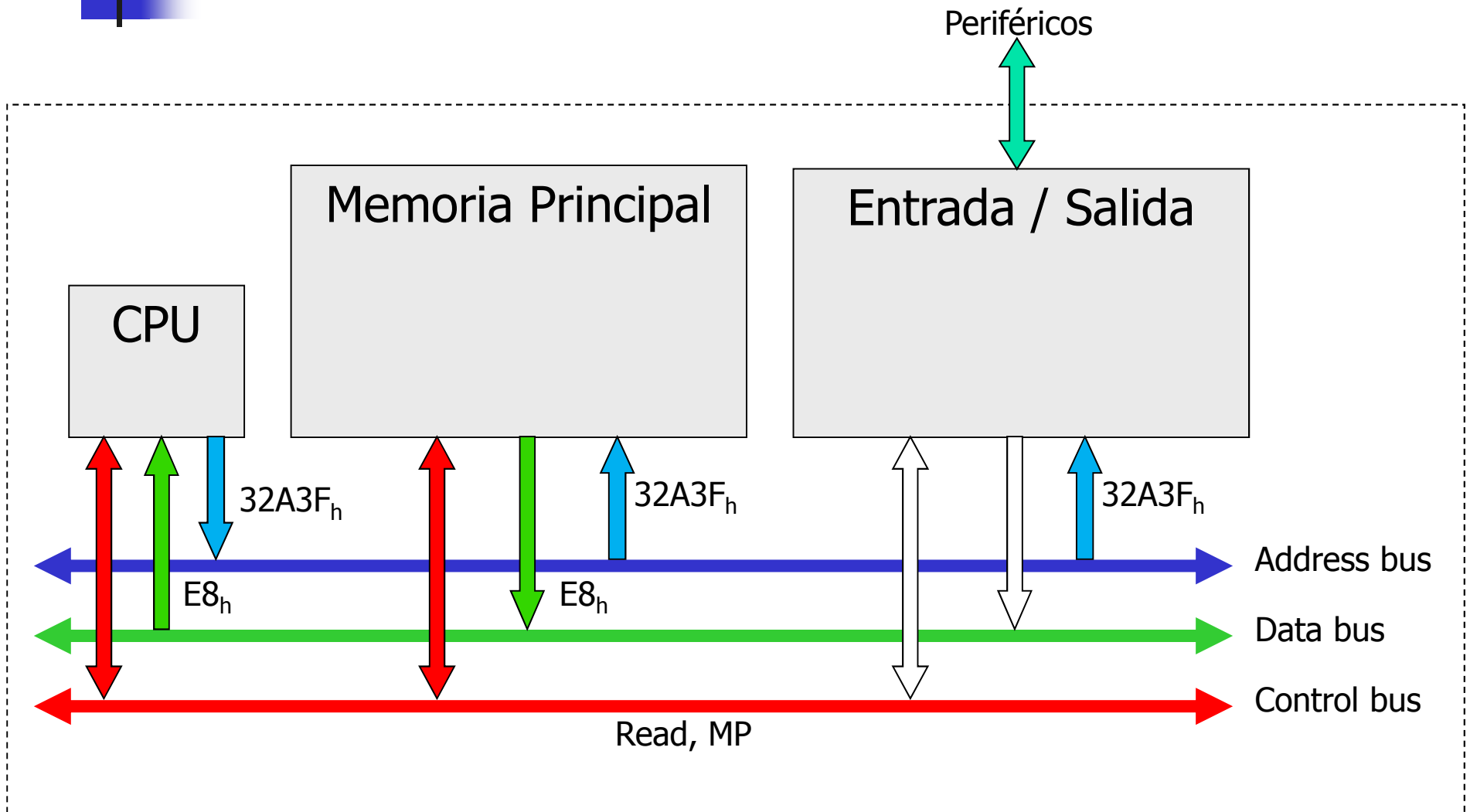
Decimal N°	Códigos de paridad	
	Código Z	Código W
0	0 0 0 0 0	0 0 0 0 1
1	0 0 0 1 1	0 0 0 1 0
2	0 0 1 0 1	0 0 1 0 0
3	0 0 1 1 0	0 0 1 1 1
4	0 1 0 0 1	0 1 0 0 0
5	0 1 0 1 0	0 1 0 1 1
6	0 1 1 0 0	0 1 1 0 1
7	0 1 1 1 1	0 1 1 1 0
8	1 0 0 0 1	1 0 0 0 0
9	1 0 0 1 0	1 0 0 1 1



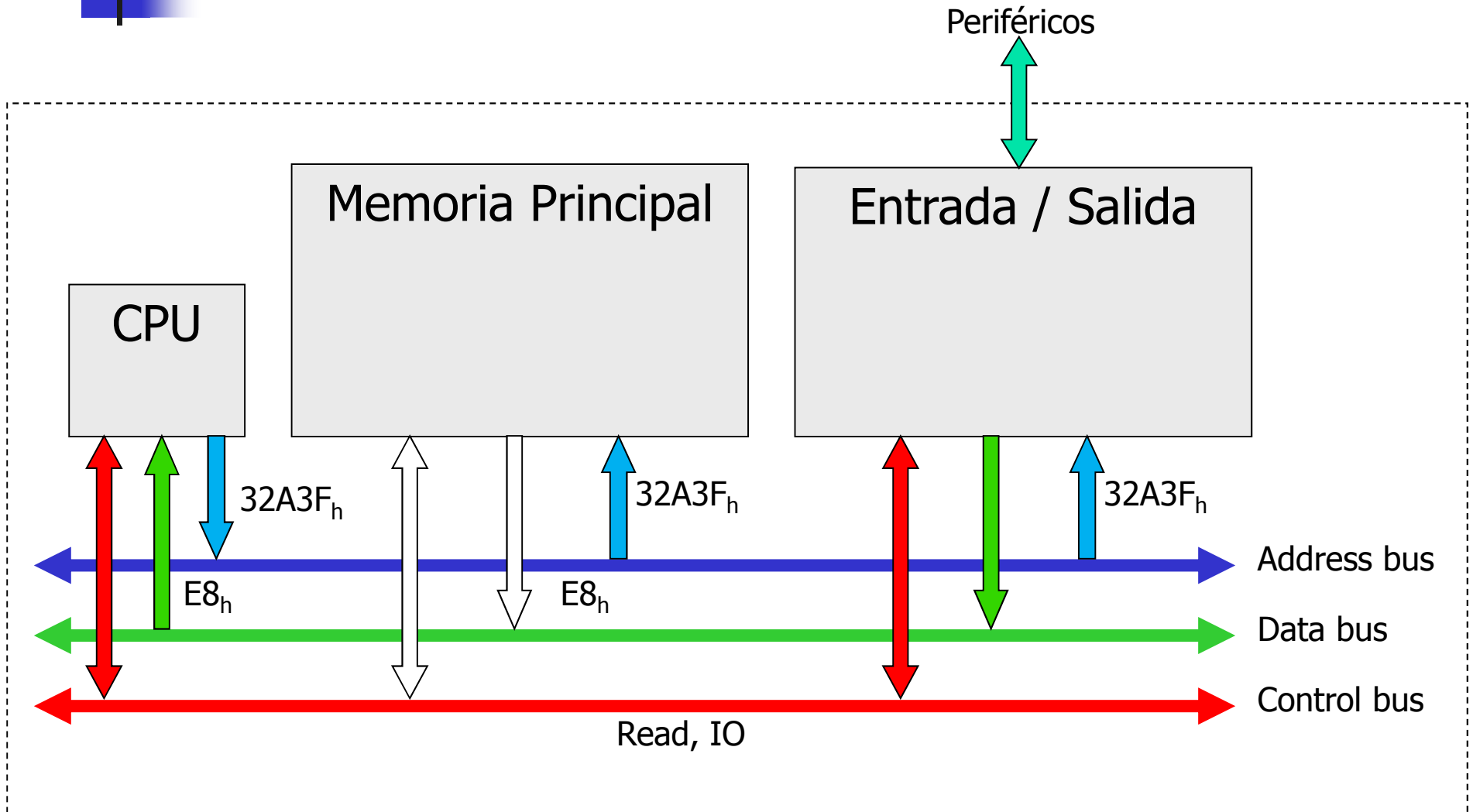
Direccionamiento

- Forma que tiene la CPU para apuntar a una dirección
- Esa dirección es un número binario
- La dirección apuntada se presenta en el bus de Direcciones (Address Bus)
- Los dispositivos (Memoria Principal, Periféricos) están “escuchando” (sensando) el bus de direcciones
- Cuando en el bus haya una dirección, será unívoca. A través del bus de control (Control Bus) se indicará si se refiere a una dirección de Memoria Principal o Periféricos
- En el bus de control se indicará si se requiere
 - leer (Read): el dato leído será provisto en el bus de datos (Data Bus) por el dispositivo direccionado
 - escribir (Write): el dato debe ser provisto en el bus de datos por el que direcciona al dispositivo
- La señal de CLK será la encargada de disparar la operación deseada

Direccionamiento – Lectura MP



Direccionamiento – Lectura E/S



Modos de direccionamiento

■ Implícito

- No hay un operando explícito en la operación. El Código de Operación lo contiene
- CLC (Clear Carry Flag)

COP

■ Inmediato

- El operando está presente en la propia instrucción
- ADD AX, 5_h

COP OPERANDO

■ Directo

- El campo de direcciones contiene la dirección efectiva del operando
- ADD AX, [100_h]

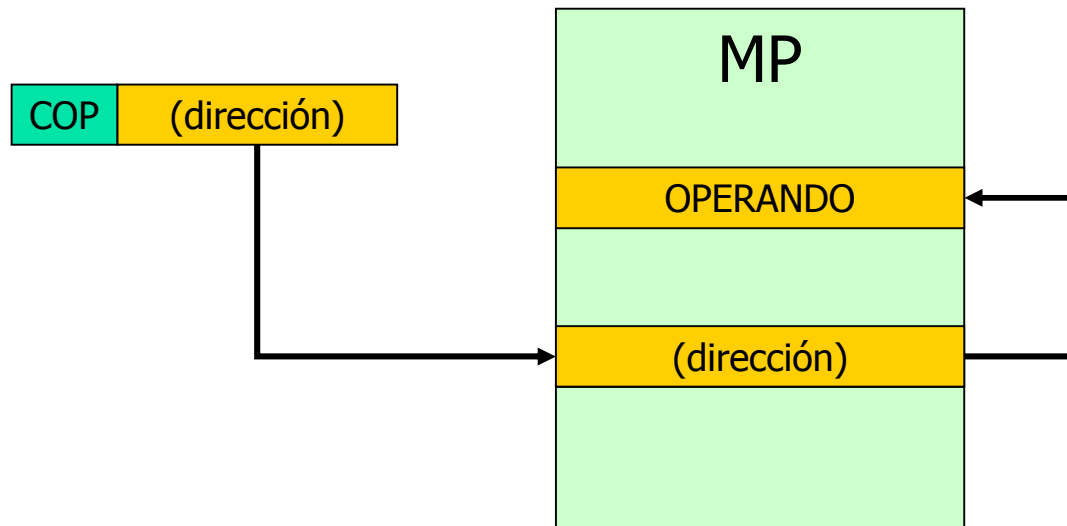
COP (dirección)



Modos de direccionamiento

- Indirecto

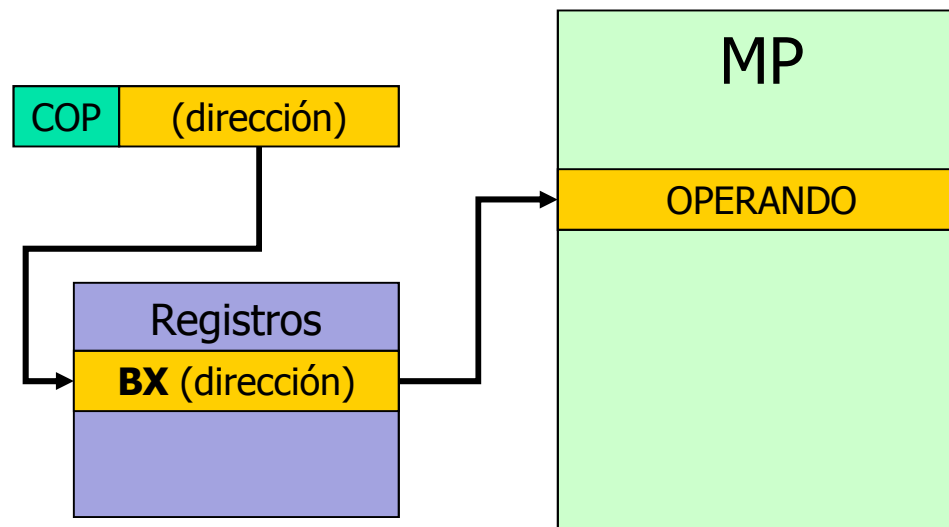
- El campo de direcciones contiene la dirección que contiene la dirección efectiva del operando



Modos de direccionamiento

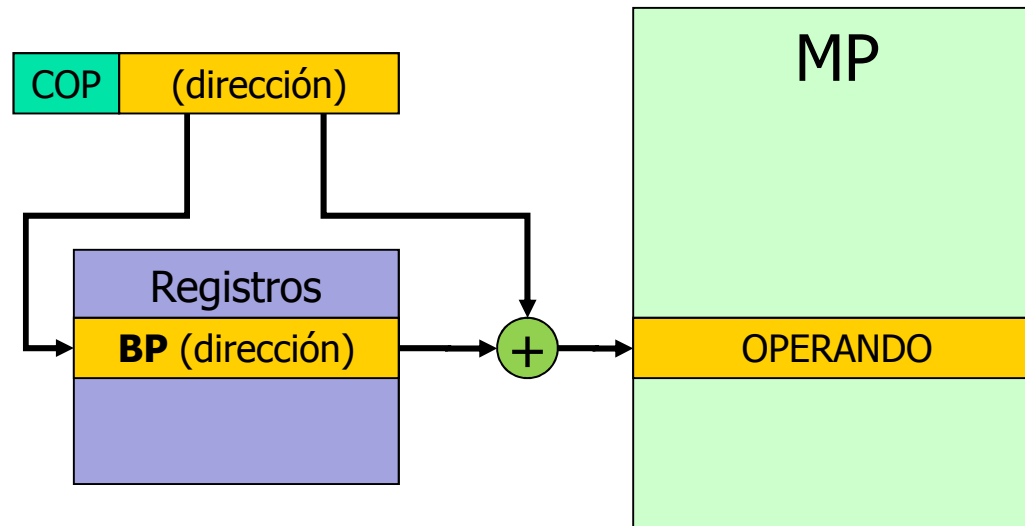
- Indirecto con Registro

- El campo de direcciones contiene el registro que contiene la dirección efectiva del operando
- ADD AX, [BX]



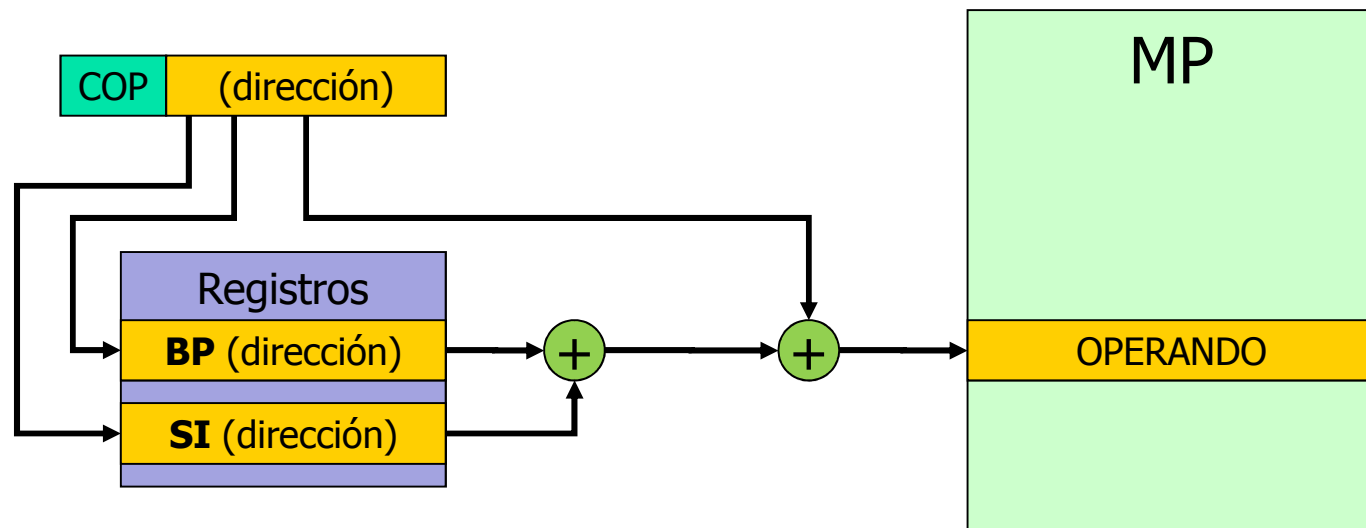
Modos de direccionamiento

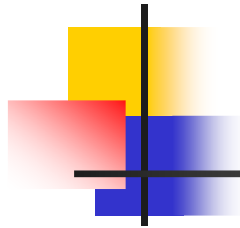
- Con Desplazamiento (Relativo a la Base o Basado)
 - El campo de direcciones contiene el registro cuyo dato sumado a una constante determina la dirección efectiva del operando
 - $\text{ADD AX, [BP + 100}_h\text{]}$
 - BP = Base Pointer



Modos de direccionamiento

- Con Desplazamiento (Basado e Indexado)
 - El campo de direcciones contiene el registro cuyo dato sumado al contenido de otro registro (índice) más una constante determina la dirección efectiva del operando
 - $\text{ADD AX, [BP + SI + 100}_h]$
 - BP = Base Pointer
 - SI = Segment Index





Programación en Assembler

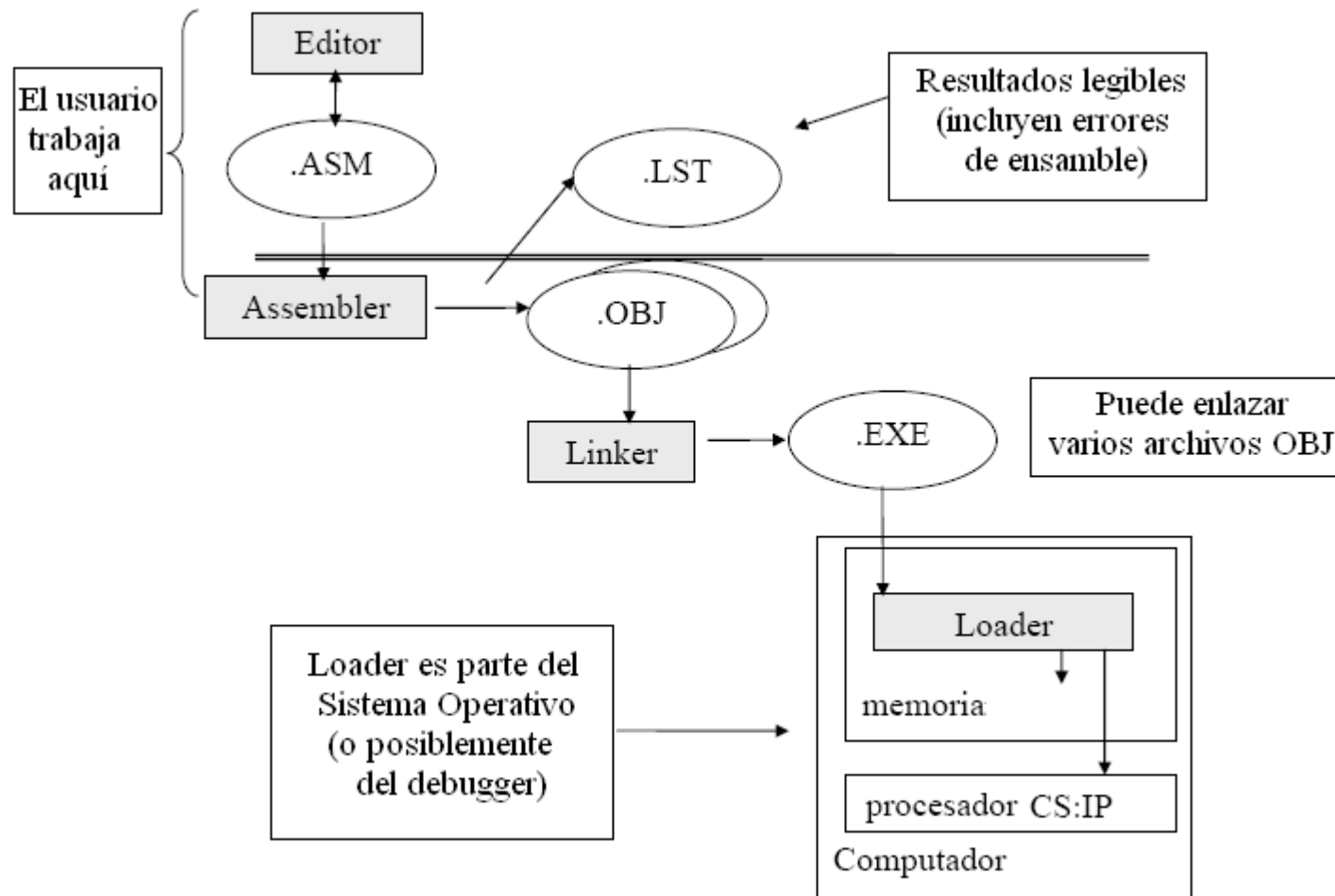
- Problema: Se debe convertir ideas (pensamiento humano) en un programa ejecutable (imagen binaria en memoria)
- El proceso de Desarrollo de Programas usa un conjunto de herramientas para escribir programas y luego convertirlos en formato binario
- Lenguaje de Programación:
 - **Sintaxis:** Conjunto de símbolos + reglas de gramática para construir sentencias usando símbolos.
 - **Semántica:**Cuál es el significado de las sentencias, o cuál es el resultado de la ejecución
 - **Lenguaje Assembler:** Un lenguaje legible que mapea uno a uno con las instrucciones de máquina (con las operaciones que son soportadas por la CPU)



Programación en Assembler

- Assembler o Ensamblador:
 - Se trata de un programa que convierte el lenguaje assembler al formato Objeto.
 - El código objeto es el programa ejecutable en formato de máquina (formato binario)
 - El código objeto puede contener Referencias No Resueltas.
- Linker o Enlazador:
 - Se trata de un programa que conviena archivos en formato objeto y genera un solo archivo ejecutable
 - Con todas las referencias resueltas
- Loader o Cargador:
 - Se trata de un programa que carga el archivo ejecutable en memoria y puede inicializar algunos registros (Ej. IP) e inicia la ejecución.
- Debugger o Depurador:
 - Similar al Loader pero controla la ejecución del programa con el objetivo de ver y modificar el estado de las variables durante la ejecución.

Programación en Assembler





Programación en Assembler

- Código Fuente
 - Es un programa escrito en lenguaje assembler o de mayor nivel que el binario y almacenado en un archivo "fuente" (.ASM)
- Código Objeto
 - Es la salida de un ensamblador o compilador
 - Es el programa ejecutable en formato binario (instrucciones de máquina) (.OBJ)
 - Referencias externas no resueltas (Linker resuelve estas referencias y genera el archivo ejecutable)
- Código Ejecutable
 - El programa ejecutable completo en formato binario con la estructura impuesta por el sistema operativo (.EXE o .COM)



Assembler – Constantes

- Valores Binarios : consisten solamente de 0's y 1's
 - Terminan con 'B' o 'b'
 - ej. 10101110b
- Valores Hexadecimales: comienzan con 0 .. 9
 - Puede incluir 0 .. 9, A .. F (a .. f)
 - Terminan con 'H' o 'h'
 - Requieren un cero antes de poner A..F como primer dígito
 - ej. 0FFH (valor hex de 8-bit)
- Valores Decimales:
 - Formato por default – no necesitan “calificador”
 - consisten de dígitos entre 0 .. 9
- String: secuencia de caracteres codificados como bytes ASCII:
 - Se encierran entre comillas simples ` `
 - ej. 'Hola Ma' – 7 bytes
 - caracter: string de longitud = 1
 - D.O.S. Strings DEBEN TERMINAR SIEMPRE con '\$'



Programa "Hello world!"

C:\...\DEBUG <Enter>

- e 110 "Hello, world!__\$" <Enter>

- e 11C ... 0dh <Espacio> 0ah <Enter>

- a 100

CS:0100 mov ah,9

"DOS Function call to print a message"

CS:0102 mov dx, 110

"DX=Pointer to message "

CS:0105 int 21h

"DOS General Purpose Interrupt"

CS:0107 mov ax,4C00h

"DOS Function call to exit back to DOS"

CS:010A int 21h

"DOS General Purpose Interrupt"

- u 100 10B <Enter>

(Para verificar el programa cargado)

- d 110 <Enter>

(Para verificar los datos cargados)

- n HOLA.COM <Enter>

(Nombre del programa)

- RCX <Enter>

- 20 <Enter>

- w <Enter>

Depuración de Código

- Una forma de depuración de código se puede llevar a cabo con el comando DEBUG.EXE

```
C:\> Símbolo del sistema - debug

-d
0CB2:0100  A2 FC 03 88 02 F7 03 96-02 EC 03 C1 02 02 04 DD  ....&..4...
0CB2:0110  02 07 04 F7 02 0B 04 05-03 26 04 12 34 00 A1 0C  ...H...j.....
0CB2:0120  03 15 04 48 03 11 04 6A-03 12 04 95 03 13 04 B4  ...~.....I...c
0CB2:0130  03 EA 03 DA 03 EB 03 13-04 EF 03 49 04 F0 03 63  ...~.....L.....
0CB2:0140  04 F1 03 7E 04 F2 03 AC-04 F3 03 E1 04 F6 03 03  ...~.....L.....
0CB2:0150  05 F8 03 12 05 F9 03 4C-05 FA 03 83 05 FB 03 9A  ...~.....L.....
0CB2:0160  05 FD 03 A5 05 FE 03 C7-05 FF 03 FE 05 00 04 41  ...~.....L.....
0CB2:0170  06 01 04 5B 06 03 04 73-06 05 04 90 06 06 04 AE  ...~.....L.....

-u
0CB2:0100  A2FC03      MOV     [03FC],AL
0CB2:0103  8802      MOV     [BP+SI],AL
0CB2:0105  F7039602  TEST    WORD PTR [BP+DI],0296
0CB2:0109  EC        IN     AL,DX
0CB2:010A  03C1      ADD     AX,CX
0CB2:010C  0202      ADD     AL,[BP+SI]
0CB2:010E  04DD      ADD     AL,DD
0CB2:0110  0207      ADD     AL,[BX]
0CB2:0112  04F7      ADD     AL,F7
0CB2:0114  020B      ADD     CL,[BP+DI]
0CB2:0116  0405      ADD     AL,05
0CB2:0118  03260412  ADD     SP,[1204]
0CB2:011C  3400      XOR     AL,00
0CB2:011E  A10C03      MOV     AX,[030C]
```

```
C:\> Símbolo del sistema - debug

-r
AX=0000  BX=0000  CX=0000  DX=0000  SP=FFEE  BP=0000  SI=0000  DI=0000
DS=0CB2  ES=0CB2  SS=0CB2  CS=0CB2  IP=0100  NU UP EI PL NZ NA PO NC
0CB2:0100  A2FC03      MOV     [03FC],AL      DS:03FC=20
```



Depuración de Código

■ Debug

- d muestra memoria de datos
- a permite ingresar instrucciones assembler
- u muestra las instrucciones en memoria
- n nombre del archivo
- w escribe en el archivo la cantidad de bytes
- p procesa paso a paso las instrucciones
- e escribe posiciones de memoria
- t ejecución instrucción por instrucción
- g ejecuta el programa completo (hasta encontrar INT 20)
- r muestra el contenido de los registros
 - rip permite cambiar el contenido del registro ip
 - rcx permite cambiar el contenido del registro cx
 - rf permite cambiar el contenido de los flags
- Como almacenar un programa
 - -n c:\temp\prg.bin
 - -rcx
 - CX 0000
 - :44
 - -W



8086/8 – Características Generales

- Procesador de 16 bits
- Bus de direcciones de 20 bits : 1 Mbyte
- Bus de datos interno de 16 bits
- Bus de datos externo de
 - 16 bits en el 8086
 - 8 bits en el 8088
- Original del IBM PC/XT
- 89 instrucciones
- No tiene coprocesador matemático



8086/8 – Tipos de Datos

- ASCII
- BCD
- Enteros sin signo
 - 8 bits 0..255
 - 16 bits 0..65535
- Enteros con signo
 - 8 bits -128..127
 - 16 bits -32768..32767
- Cadenas secuencia de bytes o palabras



8086/8 – Grupos de Instrucciones

- Transferencia de datos (14)
 - Movimiento de datos entre registros y/o memoria
- Aritméticas (20)
 - Operaciones aritméticas de enteros
- Manipulación de bits (10)
 - Operaciones lógicas
- Cadenas (5)
 - Movimiento, búsqueda y comparación de cadenas de datos
- Transferencia de programa (29)
 - Saltos, llamadas...
- Control del procesador (11)
 - Detención, depuración, etc.



8086 - Conjunto de Registros

- Registros de Propósito general de 16 bits
 - Se puede acceder a los 16 bits de una vez
 - Se puede acceder al byte (H) alto y al byte (L) bajo
 - AX (Acumulador)
 - BX (Base)
 - CX (Count)
 - DX (Data)
- Registros de Direcccionamiento de Segmentos de 16 Bits
 - CS Code Segment
 - DS Data Segment
 - SS Stack Segment
 - ES Extra Segment
- Registros Punteros en Segmentos de 16 Bits
 - SP Stack Pointer
 - BP Base Pointer
- Registros Indices de 16 Bits
 - SI Source Index
 - DI Destination Index

AH	AL
BH	BL
CH	CL
DH	DL



8086 - Conjunto de Registros

- Registros de Control y Estado de 16 bits
 - IP Instruction Pointer
 - FLAGS Registro de 16 bits
 - No se trata de un valor de 16 bits sino un colección de flags de 9 bits (seis son usados)
 - Un flag está "**Set**" cuando es igual a 1
 - Un flag está "**Clear**" cuando es igual a 0
 - Flags de Control
 - **Dirección** Usado en instrucciones sobre STRINGs para moverse hacia delante o atrás sobre el string
 - **Interrupt** Usado para habilitar o deshabilitar las interrupciones (mas adelante)
 - **Trap** Usado para habilitar o deshabilitar el trap de paso a paso

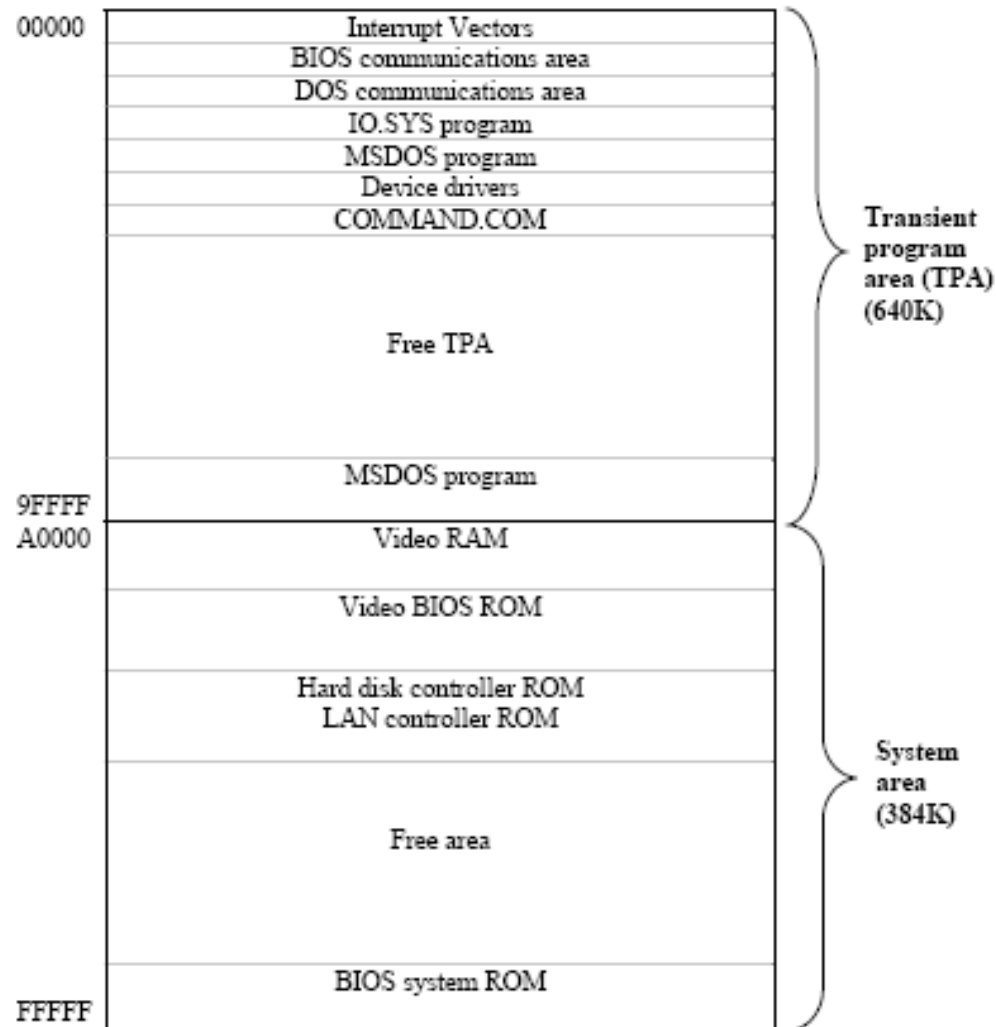


8086 - Conjunto de Registros

- Flags de Estado

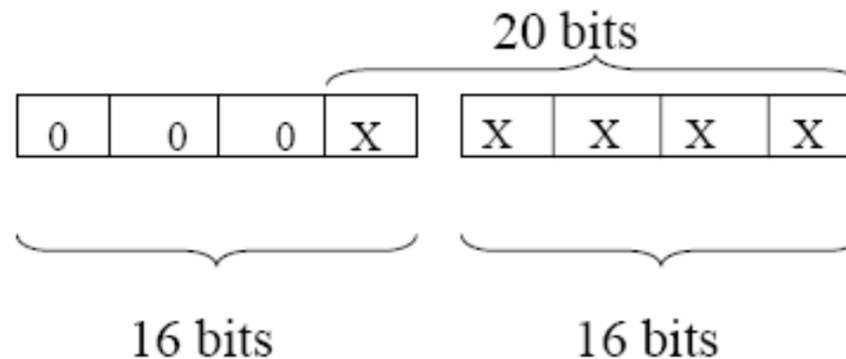
- Los flags son seteados o limpiados según efectos colaterales de una instrucción ejecutada
- Parte del aprendizaje de una instrucción es conocer que flags modifica
- Hay instrucciones que leen un flag e indican si está o no "seteado"
 - C = Acarreo: en la suma y arrastre en la resta
 - P = Paridad: (0, impar y 1, par)
 - A = Acarreo auxiliar: Indica el acarreo o arrastre entre los bits 3 y 4
 - Z = Cero: indicación de resultado en AX igual a cero
 - S = Signo: Indicación del signo del resultado. 0=positivo, 1=negativo
 - T = Trampa: Habilita la característica de depuración del procesador
 - I = Interrupción: Habilitación de interrupciones de hardware
 - D = Dirección: Selección de incremento o decremento en los índices
 - O = sobreflujo

8086 – Mapa D.O.S. de Memoria 1Mb

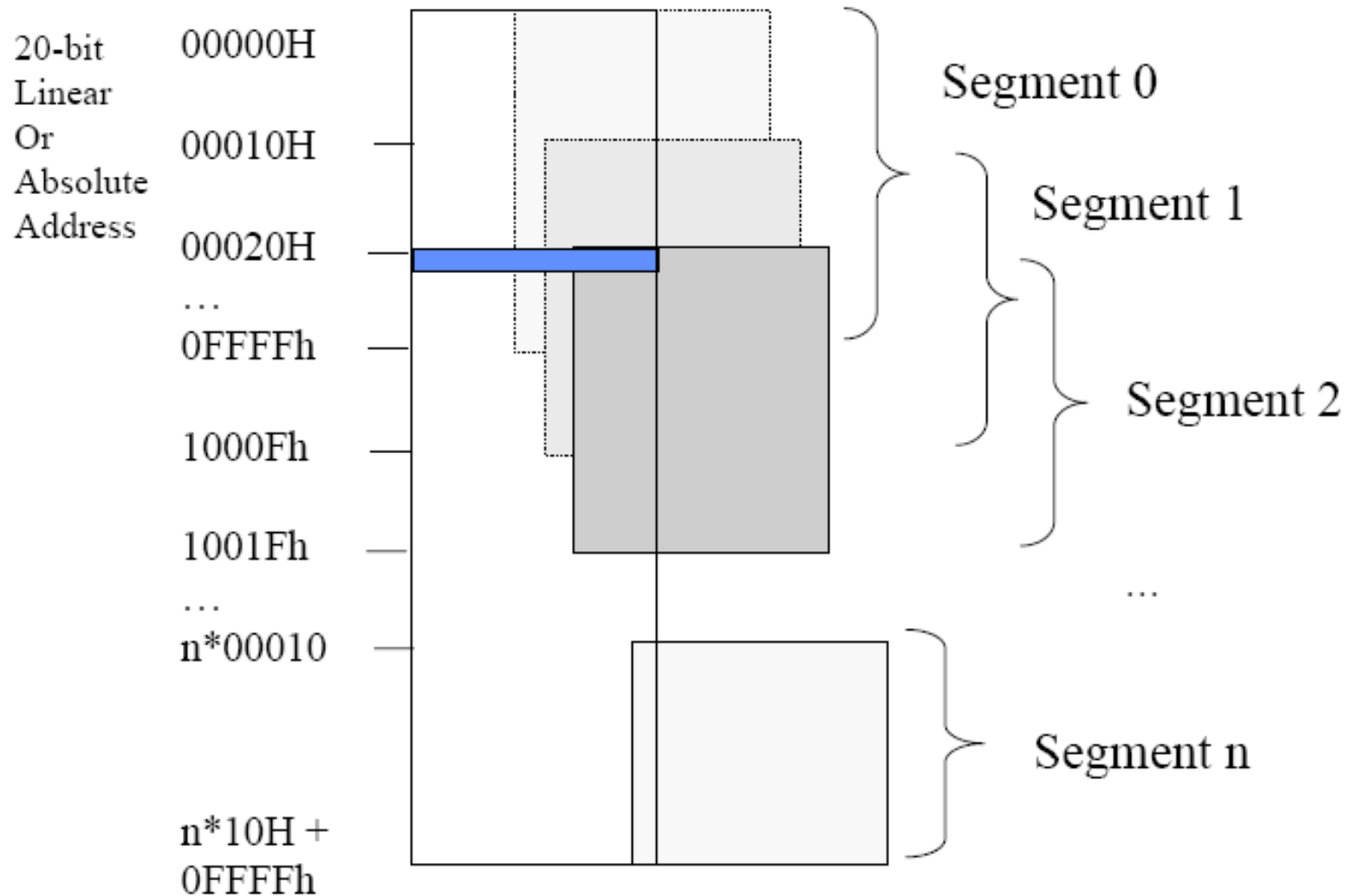


8086 – Memoria Segmentada

- Modelo de Memoria Segmentada para 8086 con 20 bits de espacio de Direccionamiento
 - Problema de Diseño de Procesador
 - ¿Como usar registros y valores de 16 bits para especificar direcciones de 20 bits?
 - Una forma: Usar dos registro “uno al lado del otro”



8086 – Memoria Segmentada



8086 – Memoria Segmentada

- A Nivel de Hardware:

- Una dirección se coloca en el bus de direcciones de 20 bits como una dirección absoluta

- A Nivel de Programador:

- Las direcciones NUNCA se especifican como valores de 20 bits
- Las direcciones SIEMPRE se especifican como dos valores de 16 bits:
 - Segmento:Desplazamiento Segment:offset

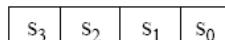
- Quien hace la conversión?

- La CPU, durante el fetch de una instrucción

- Recordar que cada segmento comienza cada 16 bytes

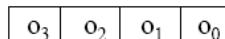
- La dirección de un segmento = Número de Segmento * 16_{10}

- Segmento:

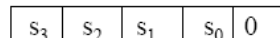


Determinado por el nro de segmento

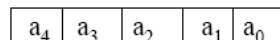
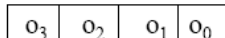
- Offset:



- Segmento * $10h$



- Offset



Dirección de 20 bits (Dirección absoluta)



8086 – Memoria Segmentada

- Ejemplo:

- Suponamos tener el número de segmento = 6020_h y el offset 4267_h
- Segmento * 10h 60200_h
- Offset 4267_h
- Dirección de 20 bits 64467_h

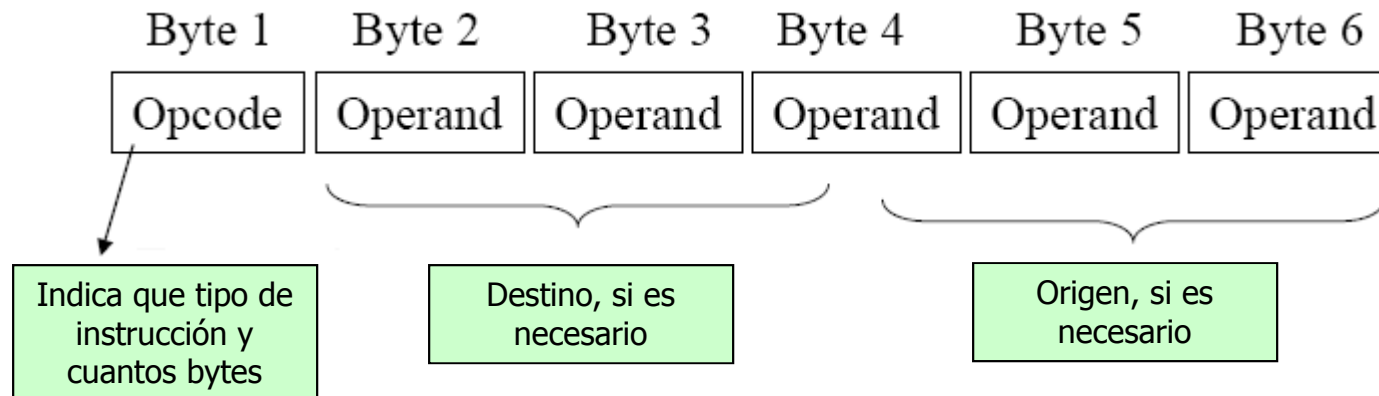
- Algunos de estos registros son usados por default:

- Todos los fetchs de instrucciones: CS:IP
- Los accesos a datos: DS:OFFSET

- Hay que tener en cuenta que los segmentos hay que inicializarlos antes de ser usados.

8086 – Codificación de Instrucciones

- En el 8086 las instrucciones es una secuencia de bytes de 1 a 6 bytes.



- # de bytes depende de # operandos
 - Nop 10010000
 - INC BX 01000001
 - ADD BX, 1 10000011 11000011 00000001 00000000



8086 – Instrucciones

- Las instrucciones de assembler son formas legibles de las instrucciones de máquina
- Se usan mnemónicos para representarlos:
 - MOV SUB ADD JMP
- Las instrucciones están compuestas por:
 - Operación Como se usan los valores de las variables
 - Operandos Que variables de estado se usarán
- Los operandos se pueden especificar de varias formas:
 - Modos simples: registro, inmediato, directo
 - Mas poderoso: Indirecto



8086 – Instrucciones

■ Transferencia de Datos

- IN = carga el acumulador desde un dispositivo de I/O
- LAHF = carga los flags en AH
- LEA = carga una dirección efectiva
- LDS = carga DS y un registro de 16 bits con datos de memoria de 32 bits
- LES = carga ES y un registro de 16 bits con datos de memoria de 32 bits
- MOV = carga byte o palabra o doble palabra
- OUT = saca datos del acumulador a un puerto de I/O
- POP = recupera una palabra de la pila
- POPF = recupera los flags de la pila
- PUSH = almacena una palabra en la pila
- PUSHF = almacena los flags en la pila
- SAHF = carga AH en los flags
- XCHG = intercambia bytes o palabras
- XLAT = emplea AL para entrar a una tabla de conversión



8086 – Instrucciones

■ Aritméticas

- AAA, AAD, AAM, AAS = ajuste ASCII para suma, división, producto y resta
- ADD = suma datos entre registros o la memoria y otro registro
- ADC = suma con acarreo
- CBW = convierte byte a palabra
- CMP = compara los datos
- CWD = convierte palabra a doble palabra
- DAA, DAS = ajuste decimal en AL para una suma/resta en BCD
- DEC = decrementa operando en 1
- DIV = división sin signo
- IDIV = división con signo
- IMUL = multiplicación con signo
- INC = incrementa operando en 1
- MUL = multiplicación sin signo
- NEG = cambia el signo
- SBB = resta con acarreo
- SUB = resta datos entre los registros y la memoria u otro reg.



8086 – Instrucciones

- Manipulación de bits
 - AND = Y lógica
 - NOT = invertir (complemento a 1)
 - OR = O lógica
 - SAR = desplazamiento aritmético a derecha
 - SHL/SAL = desplazamiento a izquierda
 - SHR = desplazamiento lógico a derecha
 - RCL = rotación a la izquierda con acarreo
 - ROR = rotación a izquierda
 - RCR = rotación a derecha con acarreo
 - ROR = rotación a derecha
 - TEST = operación con el AND lógico pero sólo afecta banderas
 - XOR = O exclusivo



8086 – Instrucciones

- Transferencia de programa
 - CALL = llamada a subrutina
 - INT = interrupción de software
 - INT 3 = interrupción 3
 - INTO = interrupción si hay overflow
 - IRET = retorno de una rutina de interrupción
 - JA, JAE, JB, JBE = saltar si mayor, mayor o igual, menor, menor o igual
 - JE/JZ = saltar si es cero o igual
 - JG, JGE, JL, JLE = saltar si mayor, mayor o igual, menor, menor o igual
 - JMP = salto incondicional
 - JNE/JNZ = saltar si no es igual o no es cero
 - JNC, JNO, JNP, JNS = saltar si no acarreo, overflow, paridad, signo
 - JC, JO, JP, JS = saltar si acarreo, overflow, paridad, signo
 - LOOP = repite un ciclo CX veces
 - LOOPE, LOOPNE = igual a la anterior pero termina prematuramente por Z=1, 0
 - JCXZ = saltar si CX es 0
 - RET = retorno de subrutina



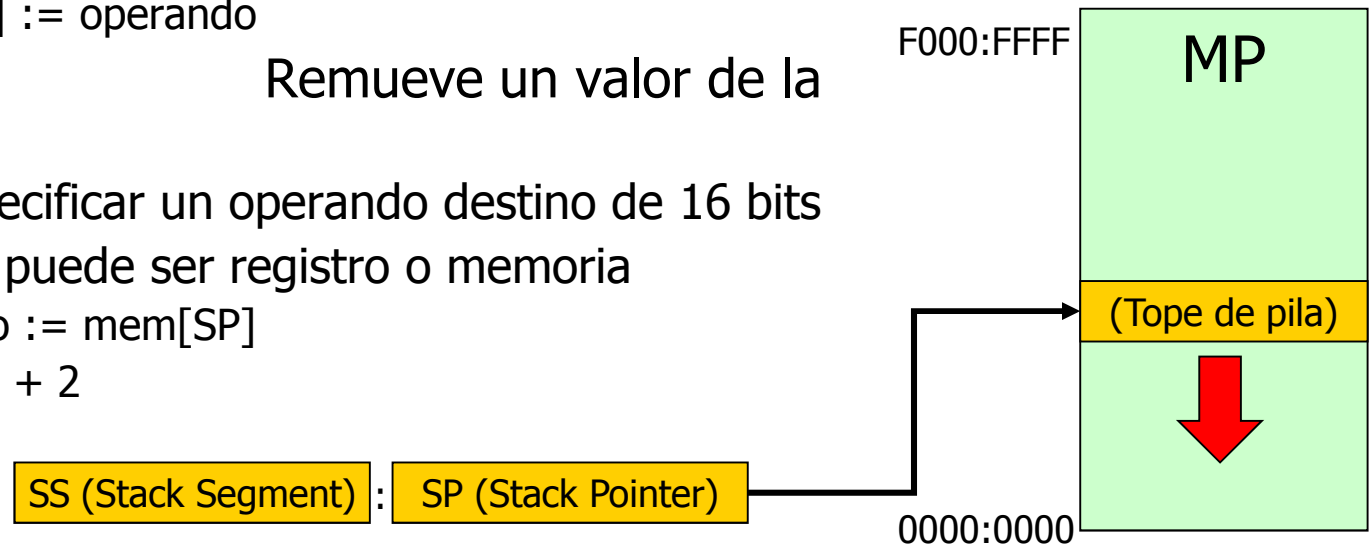
8086 – Instrucciones

- Control del Procesador
 - CLC = borrar acarreo
 - CLD = habilitar incremento automático
 - CLI = deshabilitar terminal INTR
 - CMC = complementar acarreo
 - HLT = alto hasta que se reinicialice o exista interrupción
 - NOP = no operación
 - STC = activa acarreo
 - STD = habilitar decremento automático
 - STI = habilitar interrupciones
 - WAIT = espera a que el terminal TEST=0
 - LOCK = controla el terminal LOCK

8086 – Pila (Stack)

■ Stack de Intel

- PUSH operando Agrega un nuevo valor a la pila
 - Se debe especificar un operando origen de 16 bits
 - El operando puede ser registro o memoria
 - El stack crece para abajo (hacia las dir más bajas)
 - $SP := SP - 2$
 - $mem[SP] := operando$
- POP operando Remueve un valor de la pila
 - Se debe especificar un operando destino de 16 bits
 - El operando puede ser registro o memoria
 - $operando := mem[SP]$
 - $SP := SP + 2$





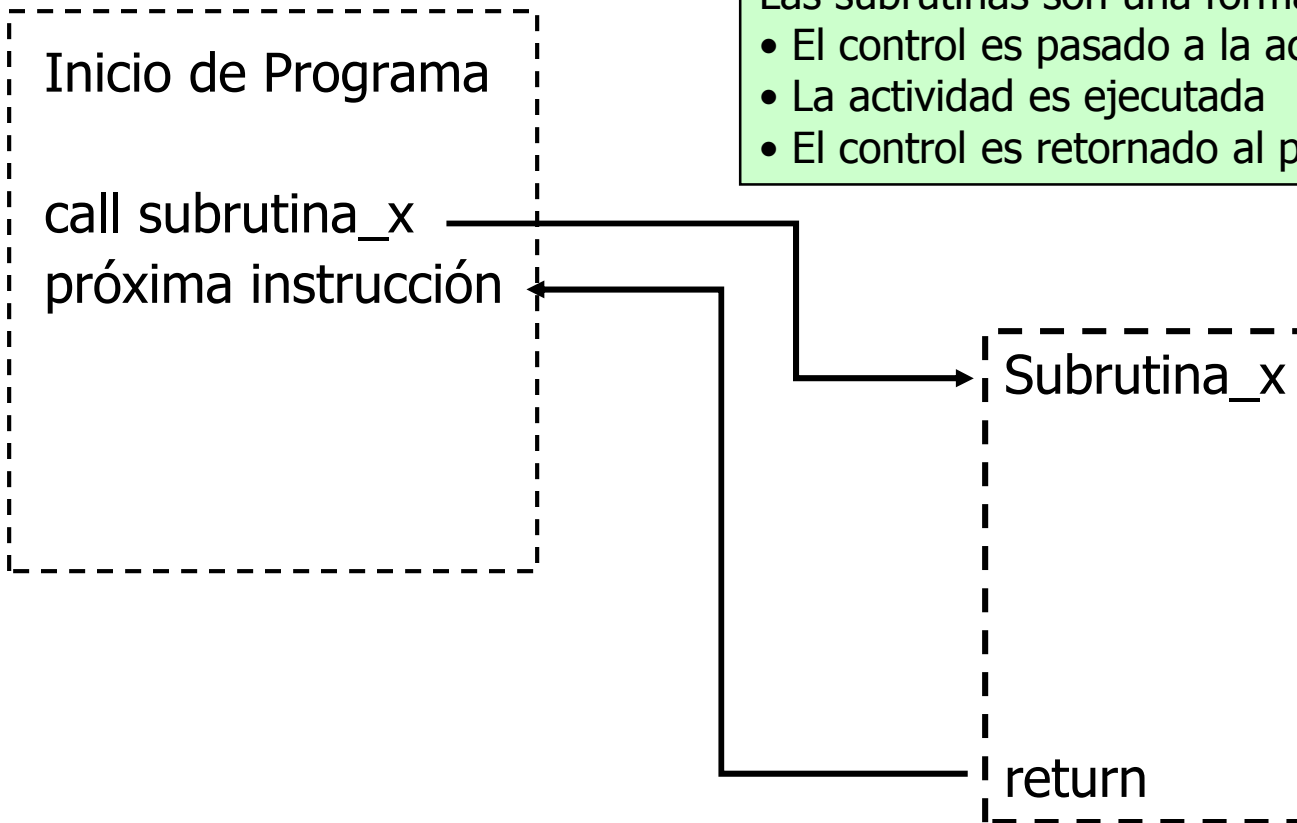
Código - Subrutinas

■ Subrutinas

- Es una secuencia de instrucciones que pueden ser llamados desde varios lugares en el programa
- Permite realizar la misma operación pero con distintos parámetros
- Simplifica el diseño de un programa complejo usando la aproximación divide y conquista
- Simplifica el testeo y mantenimiento
- Ocultamiento de información en la representación interna de variable auxiliares para resolver la operación implementada
- En lenguajes de alto nivel se llaman FUNCIONES, PROCEDIMIENTO o METODOS
- En lenguaje assembler se llaman SUBROUTINAS

Código - Subrutinas

■ Ejecución de Subrutinas



Las subrutinas son una forma de control de flujo

- El control es pasado a la actividad
- La actividad es ejecutada
- El control es retornado al punto de invocación

Durante la invocación se debe salvar el punto de invocación
Durante el retorno, el punto de invocación debe restablecerse

Código - Subrutinas

- Implementación de Subrutinas a nivel de máquina
 - CALL destino ; Invoca la rutina destino
 - Semántica de la Ejecución
 - Salvar la dirección de retorno en el STACK de ejecución (runtime)
 - PUSH IP
 - Transferir el control a destino
 - JMP destino
- RET ; Retorna de la subrutina
 - Semántica de la Ejecución
 - Retorna el control a la dirección salvada en el tope del stack
 - POP IP

Valor de IP posterior
al fetch del CALL



Código - Subrutinas

- Manejo a través de Interrupciones
 - INT número ; Invoca la rutina destino
 - Se genera un stack frame distinto al de las rutinas CALL
 - Es el hardware quien escribe los siguientes valores en el stack frame
 - PUSH registro de FLAGS
 - bit IF = 0 en el registro FLAGS
 - bit TF = 0 en el registro FLAGS
 - PUSH CS
 - PUSH IP
 - CS := [0:n*4+2]
 - IP := [0:n*4]
 - IRET ; Retorna de la Interrupción
 - Saca la dirección de retorno de 32 bits (CS:IP)
 - Saca los flags