

함수추정 및 실습 HW1

김보창

Q1

1-(a)

$m < n$ 일때, periodic boundary를 사용한 moving average를 이용하여 smooth 하는 코드는 다음과 같다.

```
move_avg_periodic <- function(y, m){
  n <- length(y)
  y_right <- y[1:m] # using periodic boundary
  y_left <- y[(n-m+1):n] # using periodic boundary
  y_extend <- c(y_left, y, y_right)

  ey <- rep(0, length = n)

  for(i in 1:n){
    ey[i] <- mean(y_extend[i:(i + 2 * m)])
  }

  return(ey)
}
```

y_{right} 와 y_{left} 에 periodic boundary를 이용하여 m 만큼의 길이를 확장한뒤,

y 에 y_{left} 와 y_{right} 를 붙여 y_{extend} 로 확장하고 moving average방법을 사용하여

y 의 추정값인 ey 를 구하고 리턴하게 된다.

1-(b)

$m < n$ 일때, periodic boundary를 사용한 binomial filter를 이용하여, smooth 하는 코드는 다음과 같다.

```
binomial_periodic <- function(y, m){
  n <- length(y)
  half_m <- m/2

  y_right <- y[1:half_m] # using periodic boundary
  y_left <- y[(n-half_m+1):n] # using periodic boundary
  y_extend <- c(y_left, y, y_right)

  w <- matrix(0, ncol = n + m, nrow = n + m)

  imat <- row(w)
  jmat <- col(w)

  check <- (0 <= (half_m + imat - jmat)) & ((half_m + imat - jmat) <= m)

  w[check] <- exp(lgamma(m + 1) -
    lgamma(half_m + imat[check] - jmat[check] + 1) -
    lgamma(half_m - imat[check] + jmat[check] + 1) -
    m * logb(2))
  # calculate choose(m, 0.5m + i - j)/2^m for valid location.

  ey <- w %*% y_extend
  ey <- as.vector(ey[(half_m + 1) : (n + half_m)]) # use valid part for binomial filter.

  return(ey)
}
```

y_{right} 와 y_{left} 를 이용하여 periodic boundary를 사용하여 $0.5m$ 만큼의 길이를 확장한 뒤, y 에 y_{right} 와 y_{left} 를 붙여 y_{extend} 로 확장한다.

그 후, w 라는 matrix를 도입해서, 행렬곱을 이용해 y_{extend} 에 w 곱을 하는것으로 binomial filter로 smooth하는 효과를 줄 수 있도록, w 를 적절히 구성한다.

w 에서 $0 \leq 0.5m + i - j$, $0.5m + i - j \leq m$ 일때만 binomial filter에 해당하는 값을 가져야만 하므로, True, False로만 이루어진 check라는 matrix를 만들어서 check가 True인 곳에서의 W 의 성분을 binomial filter에 맞는 값을 가지게 하였다.

이를 구현하기 위해 $\Gamma(n+1) = n!$ 임을 이용, exp에 loggamma(lgamma)함수를 이용하여 $\frac{\{m \text{ choose } 0.5m + i - j\}}{2^m}$ 에 해당하는 값을

w에 집어넣게 하였다.

그 후, w와 y를 곱해 ey라는 벡터를 뽑아내고, ey에서 우리가 필요한 부분은 중간부분이므로

이 부분을 적절히 잘라 리턴하게 하였다.

1-(c)

위 함수들을 이용하여 다음 값들을 smooth 해보자.

```
plotting_func <- function(ey, y, title = ""){
  x <- seq(from = 1, by = 1, length = length(ey))
  plot(x, ey, type = "n", ylim = c(-5,5), xlab = "X", ylab = "Y", main = title)
  lines(x, ey, lwd = 4)
  points(x, y, pch = 19, lwd = 3, col = 'red')
}

par(mfrow = c(1,1), mai = c(1.5, 1.5, 0.5, 0.5), oma = c(1,1,1,1))

y <- c(2.46, -0.59, 1.14, -0.94, 0.62, -0.63, -0.43, 2.30, 1.29, 0.25, 1.92, -0.17, 0.22, -2.13, -3.03, -1.29, -3.24, 1.04, -0.64, 1.85)

m_small = 1
m_medium = 4
m_large = 7

ey_moving_small <- move_avg_periodic(y, m_small)
ey_moving_medium <- move_avg_periodic(y, m_medium)
ey_moving_large <- move_avg_periodic(y, m_large)

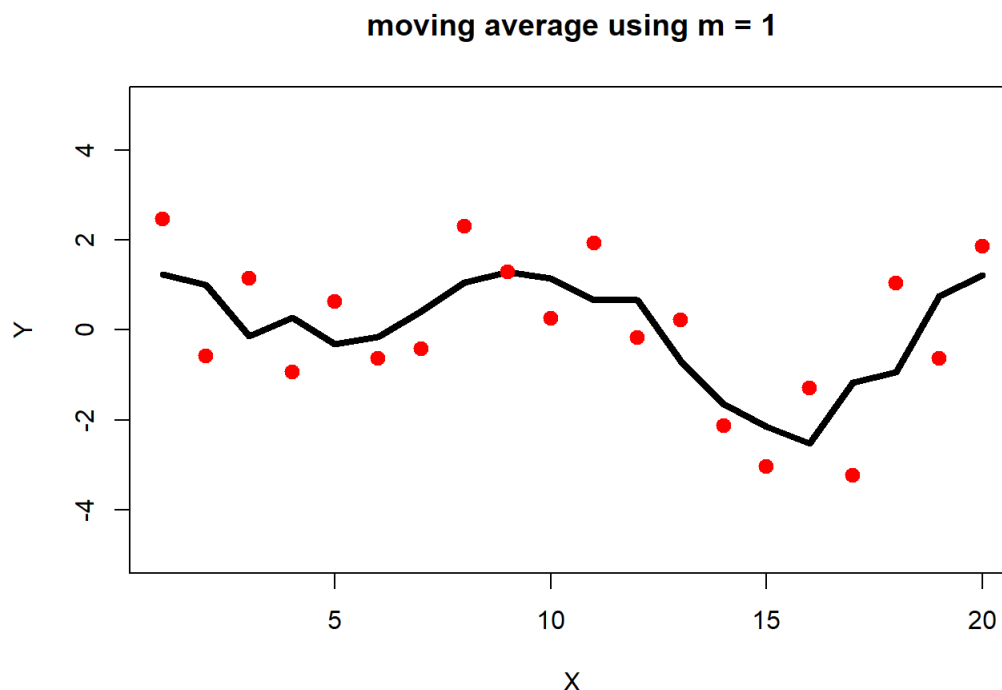
ey_binomial_small <- binomial_periodic(y, 2*m_small)
ey_binomial_medium <- binomial_periodic(y, 2*m_medium)
ey_binomial_large <- binomial_periodic(y, 2*m_large)
```

plotting_func라는 함수를 새로 정의하여 그래프를 그리는 과정을 자동화 하였다.

각각의 smoothing 한 값을 이용하여, 기존의 y data와 함께 그려보자.

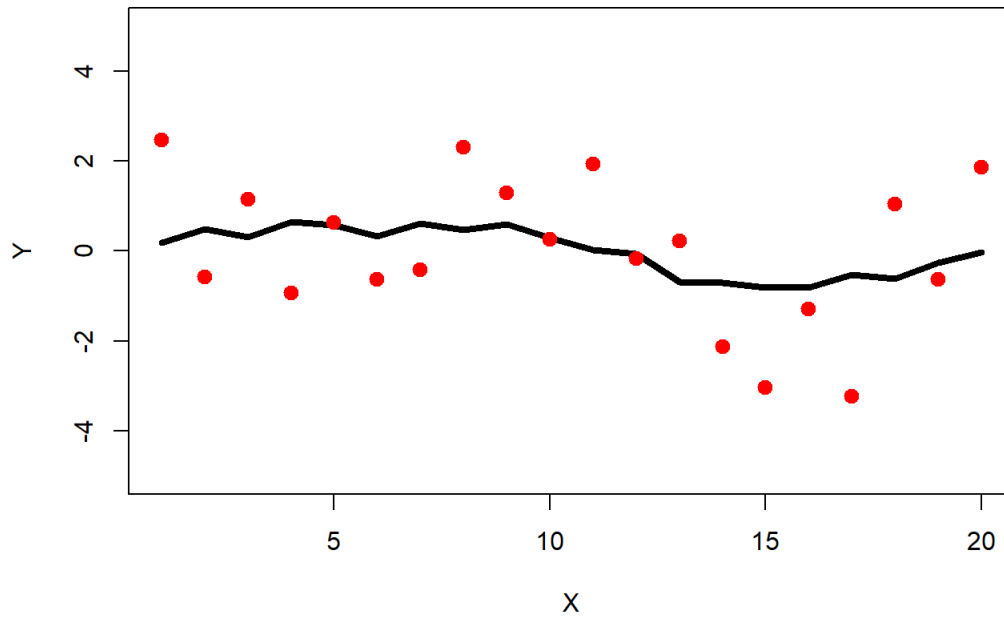
먼저 moving average를 이용한 방법이다.

```
plotting_func(ey_moving_small, y, "moving average using m = 1")
```



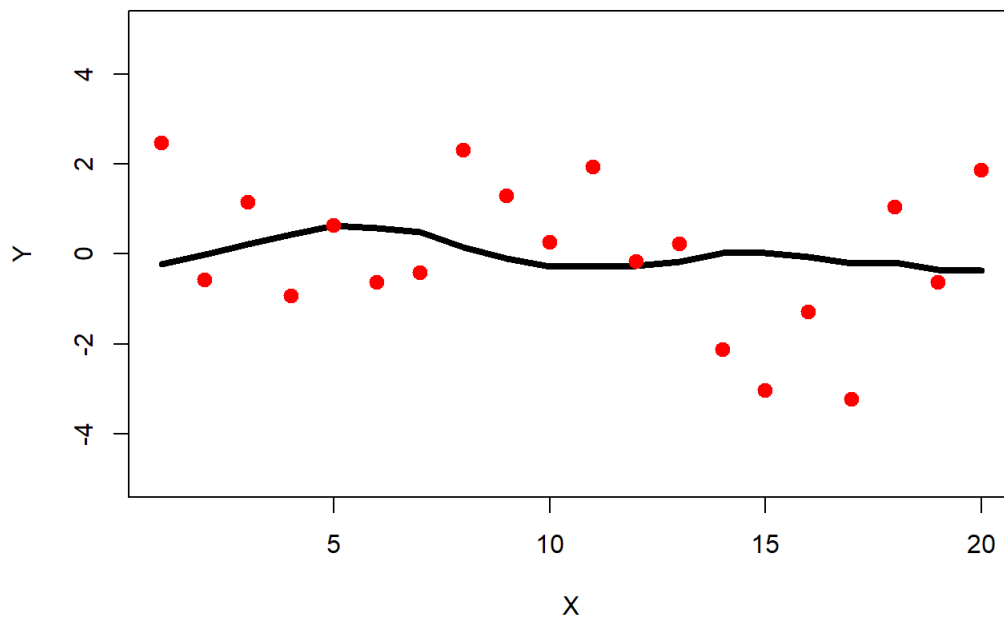
```
plotting_func(ey_moving_medium, y, "moving average using m = 4")
```

moving average using $m = 4$



```
plotting_func(ey_moving_large, y, "moving average using m = 7")
```

moving average using $m = 7$



m 이 커질수록, 그래프의 smoothness는 증가하지만 fidelity는 감소하는 것을 알 수 있다.

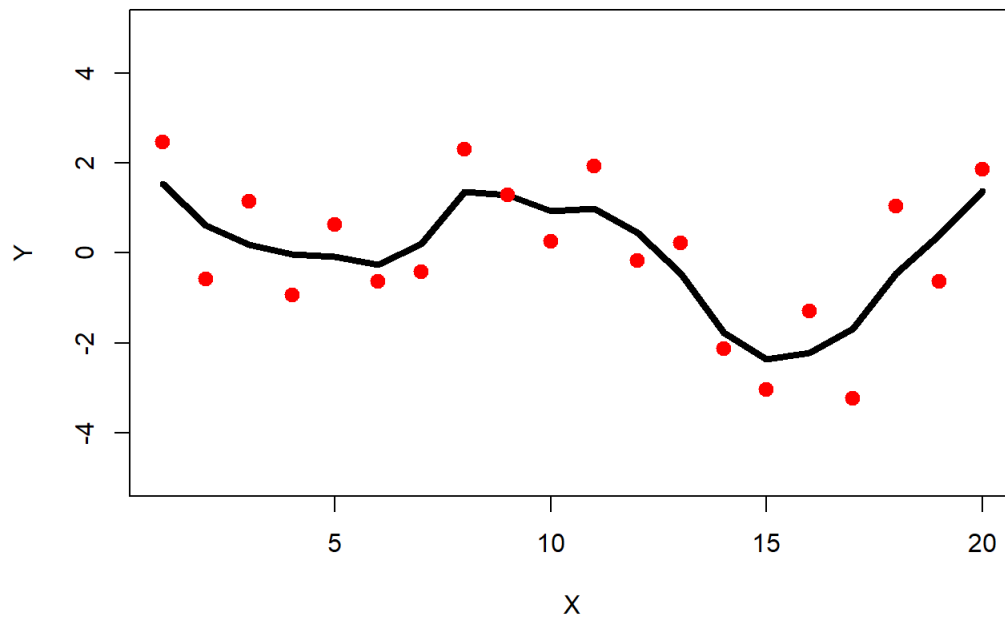
즉, m 이 작으면 원래 데이터인 y 에 더 민감하게 반응하여 fit은 잘 되지만, smoothness가 떨어지고,

m 이 크면 반대로 fit은 잘 되지 않지만, smoothness가 증가하는 것을 알 수 있었다.

binomial filter를 이용한 방법으로도 plot해보자.

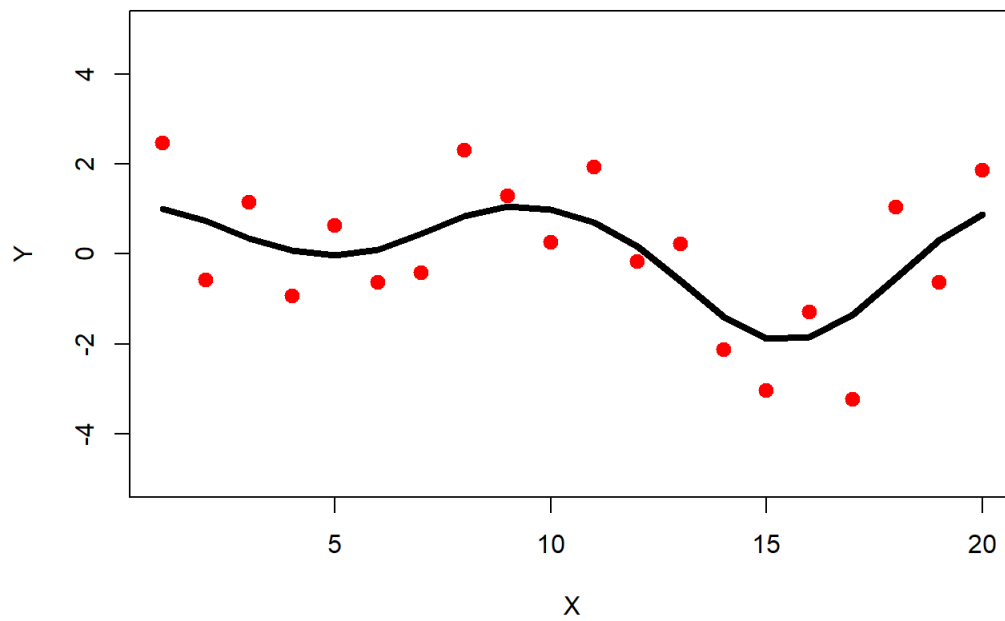
```
plotting_func(ey_binomial_small, y, "binomial filter using m = 2")
```

binomial filter using $m = 2$



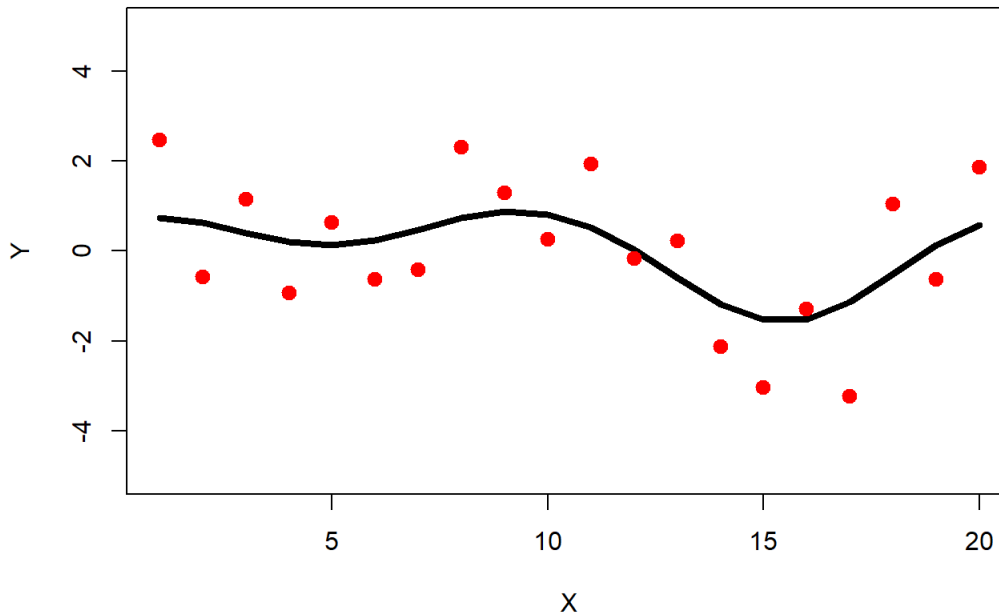
```
plotting_func(ey_binomial_medium, y, "binomial filter using m = 8")
```

binomial filter using $m = 8$



```
plotting_func(ey_binomial_large, y, "binomial filter using m = 14")
```

binomial filter using m = 14



역시, moving average를 이용한 방법과 마찬가지로, m이 커질수록 smoothness는 증가하지만 fidelity가 감소하는것을 알 수 있었다.

moving average를 이용한 방법과의 차이는, binomial filter 방법은 moving average를 이용한 방법에 비해 ey를 계산할때 ey에 해당하는 x와 가까운 y값을 더 많이 반영하기 때문에, moving average에 비해 fidelity가 더 높은편임을 알 수 있다.

즉, 원래 데이터의 경향성을 더 많이 따라가는 경향이 있다.

1-(d)

위 함수들을 이용하여 다음 값들을 smooth 해보자.

```
new_y <- c(-0.63, -0.43, 2.30, 1.29, 0.25, 1.92, -0.17, 0.22, -2.13, -3.03, -1.29, -3.24, 1.04, -0.64, 1.85,
2.46, -0.59, 1.14, -0.94, 0.62)

m_small = 1
m_medium = 4
m_large = 7

new_ey_moving_small <- move_avg_periodic(new_y, m_small)
new_ey_moving_medium <- move_avg_periodic(new_y, m_medium)
new_ey_moving_large <- move_avg_periodic(new_y, m_large)

new_ey_binomial_small <- binomial_periodic(new_y, 2*m_small)
new_ey_binomial_medium <- binomial_periodic(new_y, 2*m_medium)
new_ey_binomial_large <- binomial_periodic(new_y, 2*m_large)
```

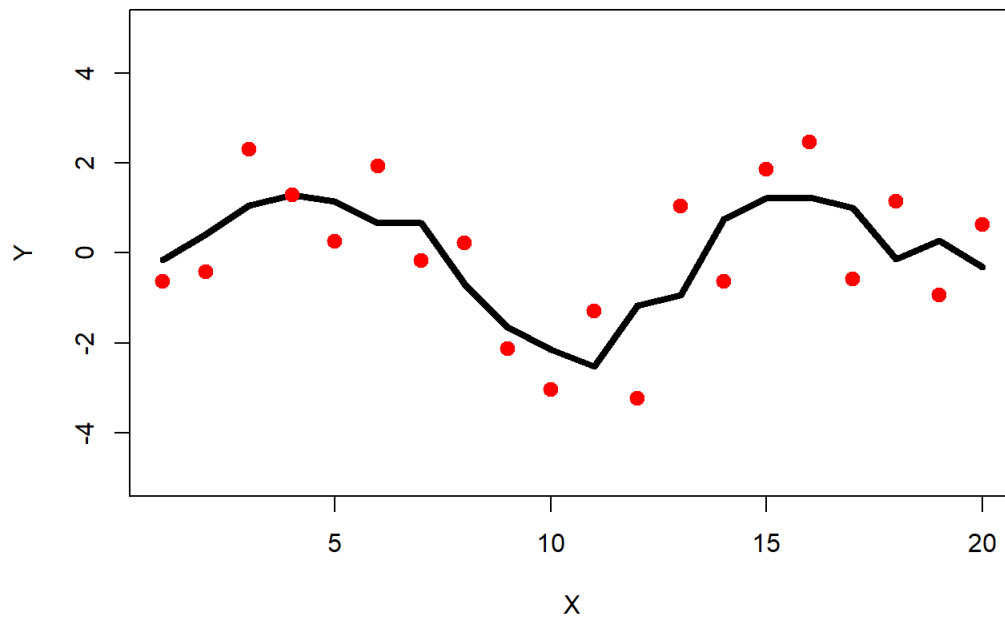
역시 위와같이, 각각 m값에 따라 moving average와 binomial filter를 이용한 그래프를 그릴것이다.

여기서 특이점으로는, (d)에서의 y값은 (c)에서의 y값을 단순히 shift시킨것에 불과하다는 사실이다.

먼저 moving average에 의한 그래프를 그려보았다.

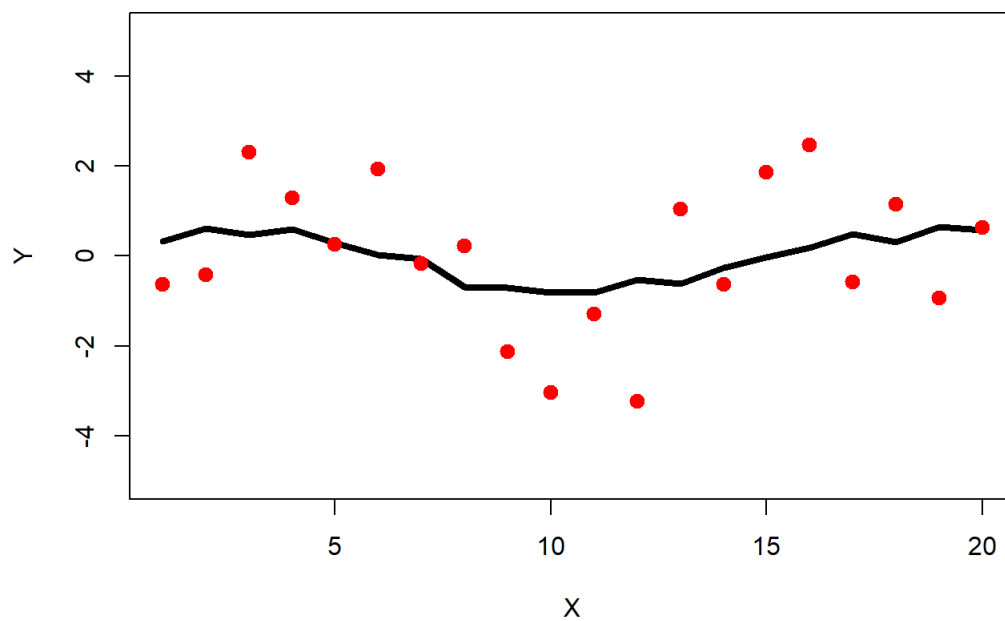
```
plotting_func(new_ey_moving_small, new_y, "moving average using m = 1")
```

moving average using m = 1



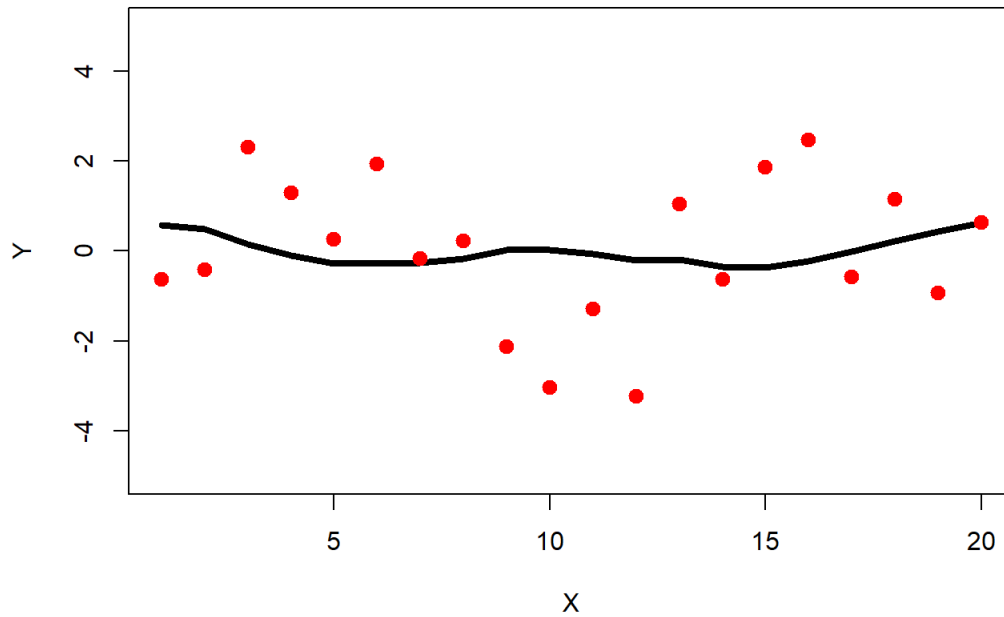
```
plotting_func(new_ey_moving_medium, new_y, "moving average using m = 4")
```

moving average using m = 4



```
plotting_func(new_ey_moving_large, new_y, "moving average using m = 7")
```

moving average using $m = 7$



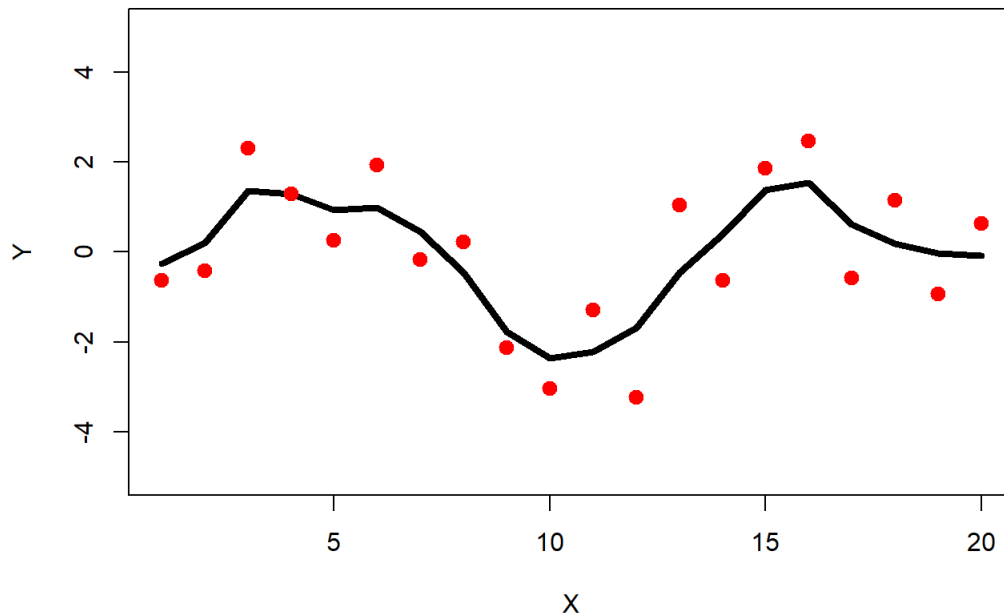
그래프를 잘 살펴보면, 1-(c)에서 그린 그래프들을 단순히 shift 시킨것에 불과함을 알 수 있다.

이는 사실 당연한것인데, periodic boundary를 사용했기 때문에 moving average 방법을 사용했을때, 각 x값에 따른 ey가 계산되는 방법은, 각 x에 해당하는 위치만 다르지 동일한 값들을 사용하게 된다.

따라서 periodic shift가 estimate의 essential behaviour에 영향을 주지 않음을 알 수 있다.

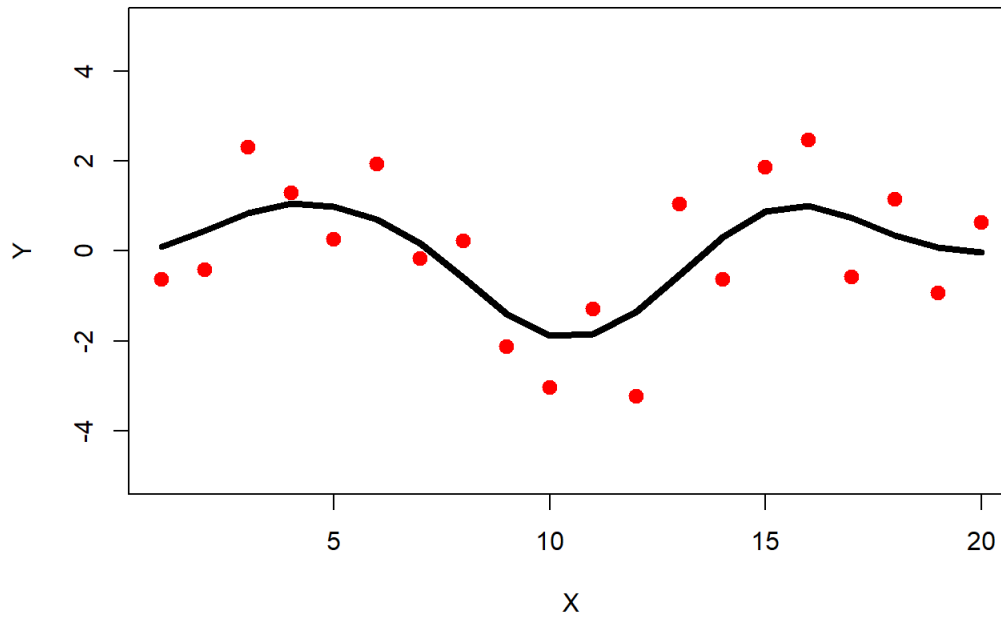
```
plotting_func(new_ey_binomial_small, new_y, "binomial filter using m = 2")
```

binomial filter using $m = 2$



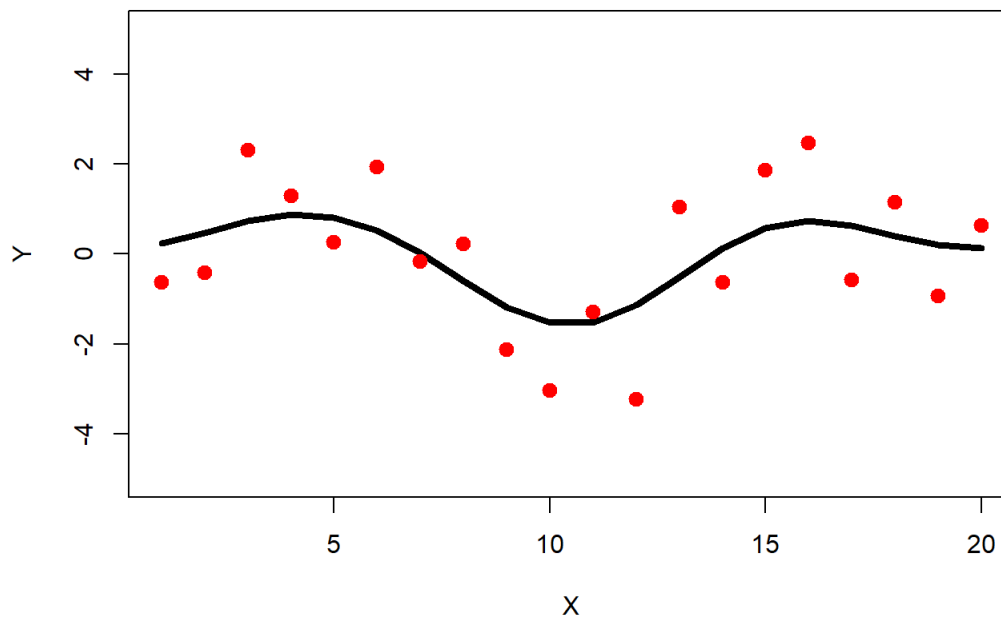
```
plotting_func(new_ey_binomial_medium, new_y, "binomial filter using m = 8")
```

binomial filter using m = 8



```
plotting_func(new_ey_binomial_large, new_y, "binomial filter using m = 14")
```

binomial filter using m = 14



binomial filter에 의한 방법도 마찬가지로, 1-(c)에서 그린 그래프들을 단순히 shift 시킨것에 불과하는데, 이 역시 periodic boundary를 사용하기 때문에, binomial filter에 의하면 ey를 계산할때 주변 y값들을 가까우면 가중치를 많이주어서, 멀면 가중치를 적게 주어 반영하게 되는데, 단순히 y값들을 shift 시켰고, 거기에 periodic boundary를 사용했기 때문에 역시 각 x값에 따른 ey가 계산될때는 x의 위치만 다르지, 결국 동일한 값들을 사용하게 되어 단순히 그래프가 shift되기만 하는 것이다.

실제로 계산된 값을 비교해보면

```
ey_moving_medium
```

```
## [1] 0.18888889 0.47888889 0.31555556 0.64222222 0.58000000
## [6] 0.33444444 0.61333333 0.46777778 0.59666667 0.29111111
## [11] 0.02444444 -0.07111111 -0.68666667 -0.71444444 -0.81333333
## [16] -0.82111111 -0.52888889 -0.61888889 -0.25555556 -0.02333333
```



```
new_ey_moving_medium
```

```
## [1] 0.33444444 0.61333333 0.46777778 0.59666667 0.29111111
## [6] 0.02444444 -0.07111111 -0.68666667 -0.71444444 -0.81333333
## [11] -0.82111111 -0.52888889 -0.61888889 -0.25555556 -0.02333333
## [16] 0.18888889 0.47888889 0.31555556 0.64222222 0.58000000
```

```
ey_binomial_medium
```

```
## [1] 0.99585938 0.72667969 0.34785156 0.07417969 -0.02816406
## [6] 0.09265625 0.44703125 0.85050781 1.05179688 0.98617188
## [11] 0.69945313 0.16558594 -0.60449219 -1.39300781 -1.87476563
## [16] -1.85007813 -1.34031250 -0.53156250 0.30574219 0.87886719
```

```
new_ey_binomial_medium
```

```
## [1] 0.09265625 0.44703125 0.85050781 1.05179688 0.98617188
## [6] 0.69945313 0.16558594 -0.60449219 -1.39300781 -1.87476563
## [11] -1.85007813 -1.34031250 -0.53156250 0.30574219 0.87886719
## [16] 0.99585938 0.72667969 0.34785156 0.07417969 -0.02816406
```

두 방법 모두 그저 값들이 shift되지만 했음을 알 수 있다.

즉, periodic shift가 estimate의 essential behaviour에 영향을 주지 않음을 알 수 있다.

Q2

2-(a)

(F)의 코드를 적당히 고쳐서 {1, 10.3, 16.5, 22.8, 31}의 knot를 사용하게 하면, 다음과 같다.

```
library(splines)

nd <- 31
xx <- seq(from = 1, by = 1, length = nd)
yy <- scan("wak2.csv")

data1 <- data.frame(x = xx, y = yy)

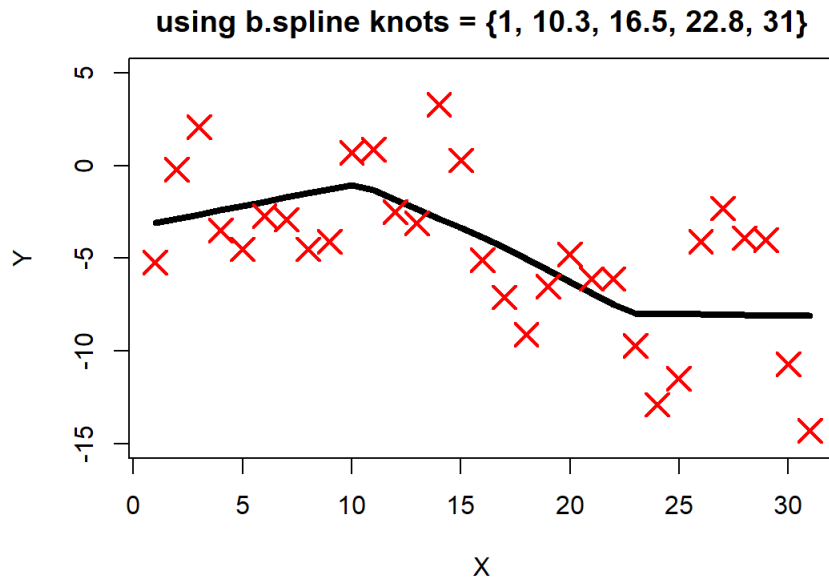
fit.lm <- lm(y ~ bs(x, knots = c(10.3, 16.5, 22.8), degree = 1), data = data1)

ey <- fitted.values(fit.lm)

par(mfrow = c(1,1), mai = c(1.5, 1.5, 0.5, 0.5), oma = c(1,1,1,1))

plot(xx, ey, type = "n", ylim = c(-15,5), xlab = "X", ylab = "Y", main = "using b.spline knots = {1, 10.3, 16.5, 22.8, 31}")

lines(xx, ey, lwd = 4)
points(xx, yy, pch = 4, lwd = 2, col = 'red', cex=2)
```



위와같이 구현하면 된다. 이는 F의 코드에서 knots 부분만 수정해준 것으로, boundary에 해당하는 1, 31의 값은 집어넣지 않아도 된다. 그래프를 보면 해당 값들을 knot로 삼았음을 알 수 있다.

2-(b)

data의 movement에 따라 estimate들의 response를 살펴보기 위해, 위에서 구한 fit.lm 모델을 이용하여 새로운 데이터에 대한 prediction들이 어떻게 되는지를 알아볼 것이다.

1~31까지, 0.1 단위로 x값을 생성하여, 위 모델을 통해 각 x에서의 y의 추정값이 어떻게 되는지를 알아볼 것이다.

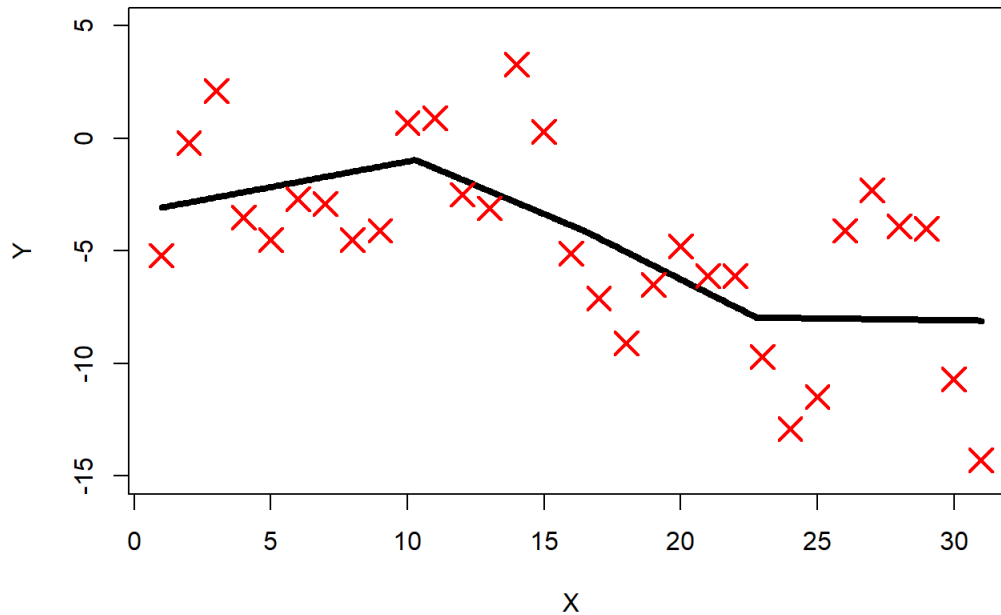
```
ex <- seq(from = 1, by = 0.1, to = 31)

data2 <- data.frame(x = ex)
new_ey <- predict(fit.lm, newdata = data2)

plot(ex, new_ey, type = "n", ylim = c(-15, 5), xlab = "X", ylab = "Y", main = "show responses of estimates given by the movements of data")

lines(ex, new_ey, lwd = 4)
points(xx, yy, pch = 4, lwd = 2, col = 'red', cex=2)
```

show responses of estimates given by the movements of data



2-(a)에서 그린 그래프와 비교해보면, 거의 차이가 없음을 알 수 있는데, 이는 우리가 추정한 spline의 차수가 1차로, 선형함수이기 때문에 knot 사이에 있는 값들은 모두 일직선상에 놓이도록 추정되기 때문이다.

이제 hat matrix에 대한 그래프를 그려보자.

hat matrix를 구하기 위해서는, 각각 e_1, e_2, \dots, e_n 에 해당하는 벡터를 hat matrix에 집어넣어 나온 결과가 hat matrix의 1,2... n번째 열이 되므로, 즉, x데이터로는 그대로 1~31까지의 데이터를 이용하고, y데이터로 각각 e_1, e_2, \dots, e_n 을 이용하여 estimate한 값들을 통해 hat matrix를 구할수 있다.

여기서 $n=31$ 이므로, 이를 구하는 코드를 짜고, hat matrix를 plot해보자.

```
nd <- 31
xx <- seq(from = 1, by = 1, length = nd)
hat <- matrix(0, ncol = nd, nrow = nd) #31x31 zero matrix

for(i in 1:nd){
  e <- rep(0, nd)
  e[i] <- 1 #make e_i, elementary vector.
  e_data <- data.frame(x = xx, y = e) #make new data
  e_fit.lm <- lm(y ~ bs(x, knots = c(10.3, 16.5, 22.8), degree = 1), data = e_data)

  hat[,i] <- fitted.values(e_fit.lm)
  #get hatmatrix's ith column
}
#get hat, first check if hat is truly hat matrix.
ey
```

```
##      1      2      3      4      5      6      7
## -3.077400 -2.849121 -2.620843 -2.392564 -2.164286 -1.936007 -1.707728
##      8      9     10     11     12     13     14
## -1.479450 -1.251171 -1.022893 -1.311768 -1.822281 -2.332794 -2.843307
##     15     16     17     18     19     20     21
## -3.353820 -3.864333 -4.425134 -5.036222 -5.647311 -6.258399 -6.869488
##     22     23     24     25     26     27     28
## -7.480576 -7.972770 -7.989386 -8.006002 -8.022618 -8.039234 -8.055850
##     29     30     31
## -8.072466 -8.089082 -8.105698
```

```
hat %*% yy
```

```
##          [,1]
## [1,] -3.077400
## [2,] -2.849121
## [3,] -2.620843
## [4,] -2.392564
## [5,] -2.164286
## [6,] -1.936007
## [7,] -1.707728
## [8,] -1.479450
## [9,] -1.251171
## [10,] -1.022893
## [11,] -1.311768
## [12,] -1.822281
## [13,] -2.332794
## [14,] -2.843307
## [15,] -3.353820
## [16,] -3.864333
## [17,] -4.425134
## [18,] -5.036222
## [19,] -5.647311
## [20,] -6.258399
## [21,] -6.869488
## [22,] -7.480576
## [23,] -7.972770
## [24,] -7.989386
## [25,] -8.006002
## [26,] -8.022618
## [27,] -8.039234
## [28,] -8.055850
## [29,] -8.072466
## [30,] -8.089082
## [31,] -8.105698
```

```
max(abs(ey - hat %*% yy))
```

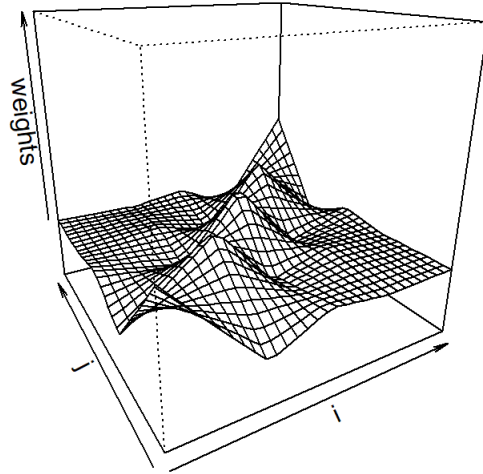
```
## [1] 3.552714e-15
```

먼저, hat matrix를 구했다. 각 e_i 에 해당하는 fitted value를 hat matrix의 i th column으로 만들고, 이 hat matrix가 실제 hat인지 알아보기 위해 2-(a)에서 yy값을 이용해 fit한, fitted value인 ey와, hat과 yy를 곱한 벡터가 같은지를 확인해 보았다.

결과적으로, 두 벡터의 차이가 0벡터이면 같은것으로 판별할 수 있는데, 차이에 해당하는 벡터의 원소들의 절댓값의 최댓값이 3.55×10^{-15} 정도로, 0에 매우 가까우므로 hat을 구했음을 알 수 있다.

이제 hat matrix를 plot하면

```
persp(hat, zlim = c(-0.3, 1), xlab = "i", ylab = "j", zlab = "weights", lab = c(3,3,3), theta = -30, phi = 20)
```



위와 같음을 알 수 있다.

이 hat matrix의 특징으로는, 대각선 원소들은 상대적으로 큰 양의 값을 가지고, 대각선 근처의 원소들중 음수인 값들이 있어, 데이터가 변화 할때 예상하지 못한 방향으로 그래프가 달라질 수 있는 가능성이 있다.

즉, oscillation 이 존재하는 hat matrix임이 보여진다.

Q3

3-(a)

(G)의 코드를 약간 수정해서, 먼저 lin 에서, 각 x 값에서 fit하는데 사용한 coefficient들을 추정값과 같이 리턴하도록 만들고,

이를 이용하여 각 x 값에서 어떻게 y 값을 추정하는지를 알 수 있는 그래프를 만들었다.

즉, 각 x 값에서 x 에 해당하는 coefficient를 이용해서 접선을 그리도록 하였다.

이때, 너무 많은 x 값에서 접선을 출력하면 보기가 힘드므로,

5의 간격을 두고 출력하도록 하였다.

```

lline_modify <- function(yy, hh)
{
  llin_coef <- function(ex1, xdata, ydata, band)
  {
    wts <- exp((-0.5 * (ex1 - xdata)^2/band^2))

    data1 <- data.frame(x = xdata, y = ydata, www = wts)

    fit.lm <- lm(y ~ x, data = data1, weights = www)

    estimate <- fit.lm$coef[1] + fit.lm$coef[2] * ex1

    retval <- c(fit.lm$coef, estimate)
    names(retval) = c("(Intercept)", "x", "estimated value")

    return(retval)
  }

  nd <- length(yy)
  xx <- seq(from = 1, by = 1, length = nd)

  xxmat <- matrix(xx, ncol = 1)

  coef_at_x <- apply(xxmat, 1, llin_coef, xdata = xx, ydata = yy, band = hh)
  ey <- as.vector(coef_at_x[3,])
  coefs <- coef_at_x[1:2,]

  plot(xx, ey, type = "n", ylim = c(5,25), xlab = "X", ylab = "Y", main = sprintf("local regression graph
using h = %f", hh))
  lines(xx, ey, lwd=4)
  points(xx, yy, pch = 4, col = "red")

  for(i in seq(from = 5, by = 5, to = nd)){
    x = c(i-2, i+2)
    y = coefs[1,i] + coefs[2,i]*x
    lines(x = x, y = y, col = 'blue', lwd = 2)
  }
  # draw tangent line at point
}

```

line을 그릴때, x값에 해당하는 coef를 이용해 x 근방의 점 2개를 찍고, 두 점을 이어주어 tangent line을 출력하도록 하였다.

3-(b)

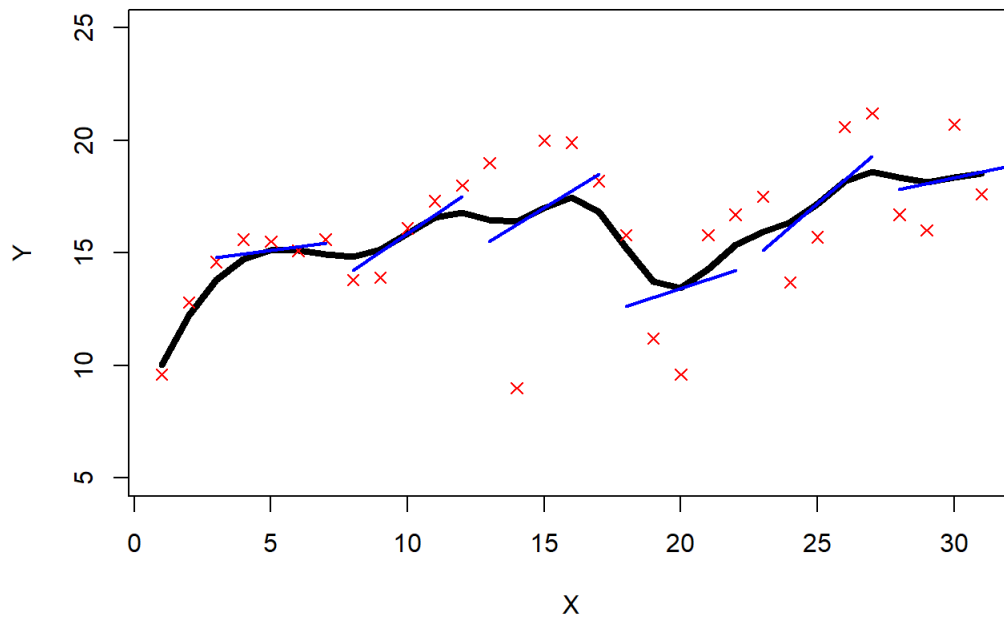
이제, 여러가지 bandwidth값을 이용하여 데이터에 대해 그래프를 그려보자.

```

yy <- c(9.6, 12.8, 14.6, 15.6, 15.5, 15.1, 15.6, 13.8, 13.9, 16.1, 17.3, 18, 19, 9, 20, 19.9, 18.2, 15.8, 1
1.2, 9.6, 15.8, 16.7, 17.5, 13.7, 15.7, 20.6, 21.2, 16.7, 16, 20.7, 17.6)
hh <- 1.5
lline_modify(yy, hh)

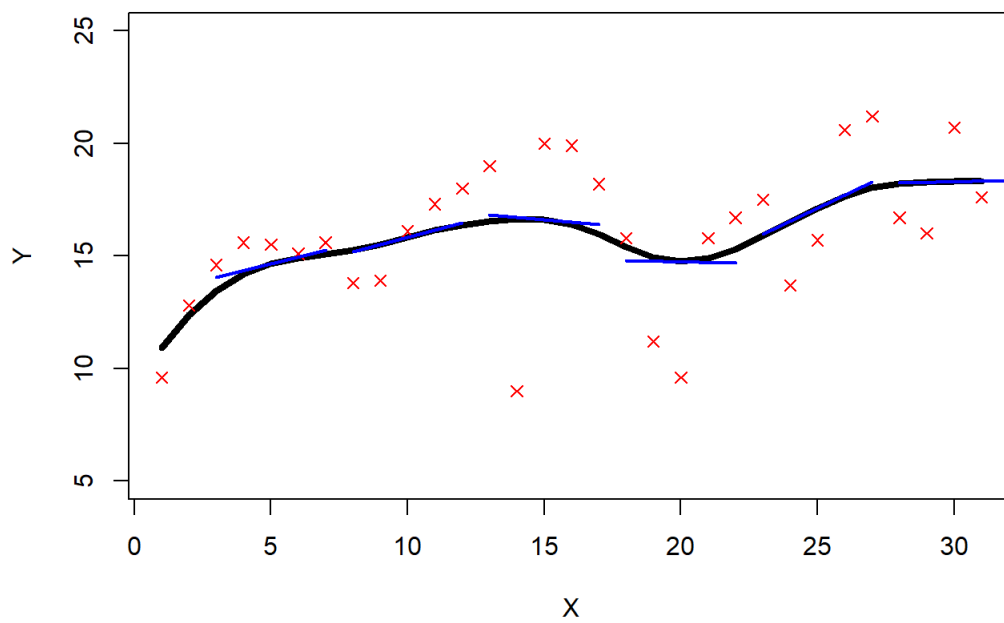
```

local regression graph using $h = 1.500000$



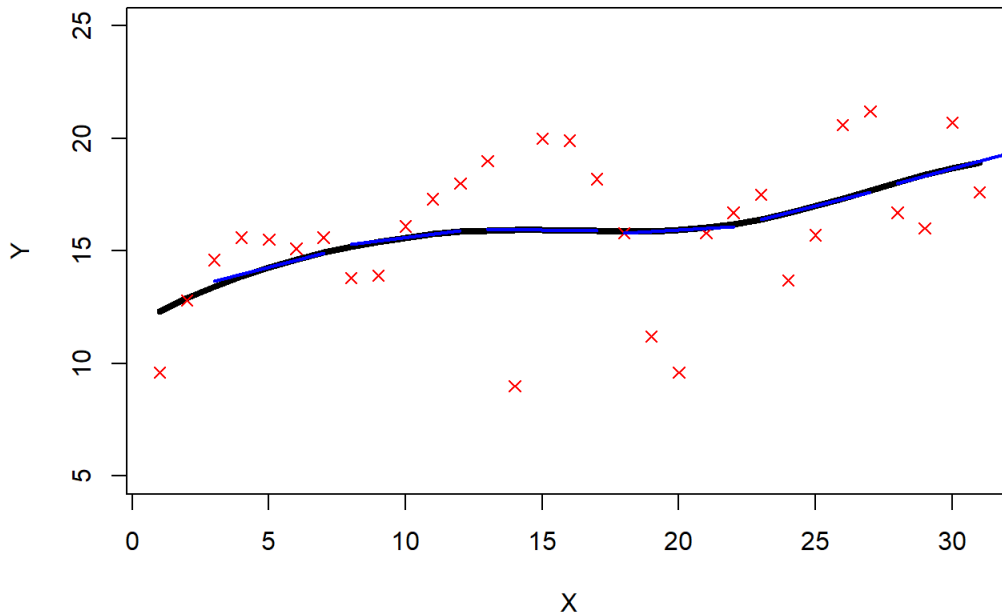
```
hh <- 2.5  
lline_modify(yy, hh)
```

local regression graph using $h = 2.500000$



```
hh <- 5  
lline_modify(yy, hh)
```

local regression graph using $h = 5.000000$



bandwidth의 값을 더 크게 할 수록, smoothness가 더 늘어나는것을 볼 수 있다. 이는 각 점에서 local regression을 진행할때 h 가 클수록, 고려해야할 주변 점에서의 weight가 커지기 때문이다.

즉, 각 X_j 에서의 회귀 계수는 다음과 같이 구해지는데

$\argmin_{\beta_j} \sum_{i=1}^n w_{ij} (\beta_j + X_{ji} - Y_i)^2$ $w_{ij} = e^{-\frac{1}{2}(\frac{X_i - X_j}{h})^2}$ 가 h 가 큰경우가 h 가 작은경우보다 X_j 에서 떨어져 있는 점들에 대해 더 많이 고려해야하므로, smoothness 가 증가함을 알 수 있다.

즉, h 가 커질수록 smoothness가 늘어나지만 fidelity가 줄어드는것을 확인할 수 있다.

Q4

4-(a)

섹션 2.7 (H)에 있는 코드는 아래와 같다.

```
smspe <- function(yy, lambda)
{
  nd <- length(yy)

  ss <- c(1, -2, 1, rep(0, nd-3))
  ss <- rbind(ss, c(-2, 5, -4, 1, rep(0, length = nd - 4)))
  for(ii in 1:(nd - 4)){
    ss <- rbind(ss, c(rep(0, ii-1), 1, -4, 6, -4, 1, rep(0, nd - ii - 4)))
  }
  ss <- rbind(ss, c(rep(0, length = nd - 4), 1, -4, 5, -2))
  ss <- rbind(ss, c(rep(0, length = nd - 3), 1, -2, 1))

  ssi <- diag(nd) + lambda*ss

  ey <- solve(ssi, yy) # get ssi^-1*yy
  ey <- as.vector(ey)

  return(ey)
}
```

이는 $\hat{y} = (I + \lambda S)^{-1}y$ 식을 통해 \hat{y} 를 구해주는 함수다.

이제, 이를 이용하여 Q.3에 있는 데이터를 다양한 λ 를 이용하여 smoothing 해보자.

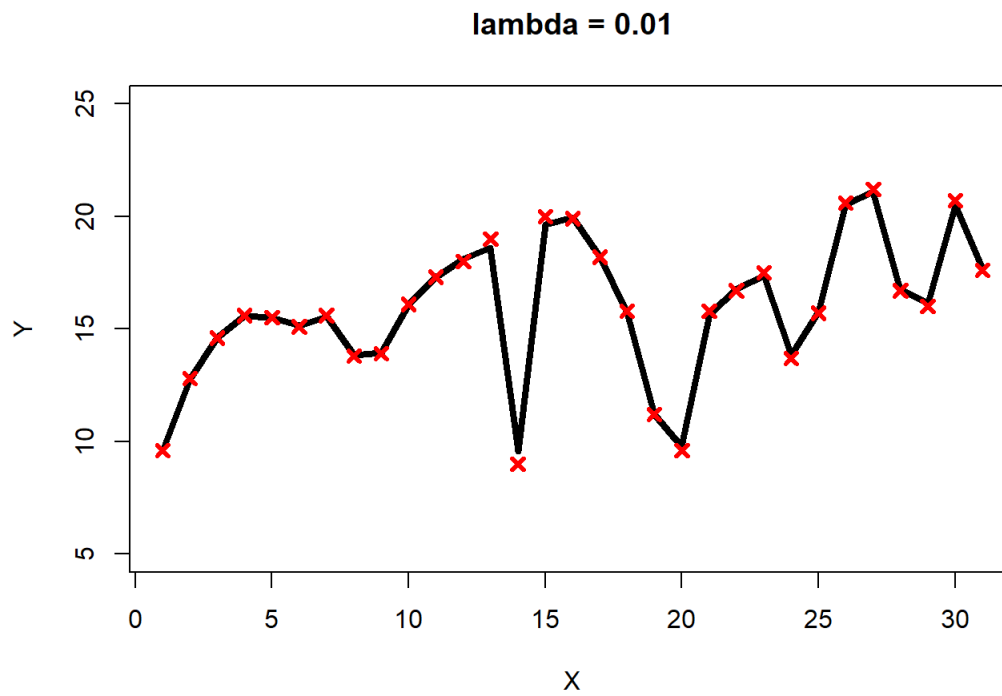
위에서 만든 plotting_func 함수를 조금 바꿔서 다시 이용할것이다.


```
yy <- c(9.6, 12.8, 14.6, 15.6, 15.5, 15.1, 15.6, 13.8, 13.9, 16.1, 17.3, 18, 19, 9, 20, 19.9, 18.2, 15.8, 1
1.2, 9.6, 15.8, 16.7, 17.5, 13.7, 15.7, 20.6, 21.2, 16.7, 16, 20.7, 17.6)

plotting_func <- function(ey, y, title = ""){
  x <- seq(from = 1, by = 1, length = length(ey))
  plot(x, ey, type = "n", ylim = c(5,25), xlab = "X", ylab = "Y", main = title)
  lines(x, ey, lwd = 4)
  points(x, y, pch = 4, lwd = 3, col = 'red')
}

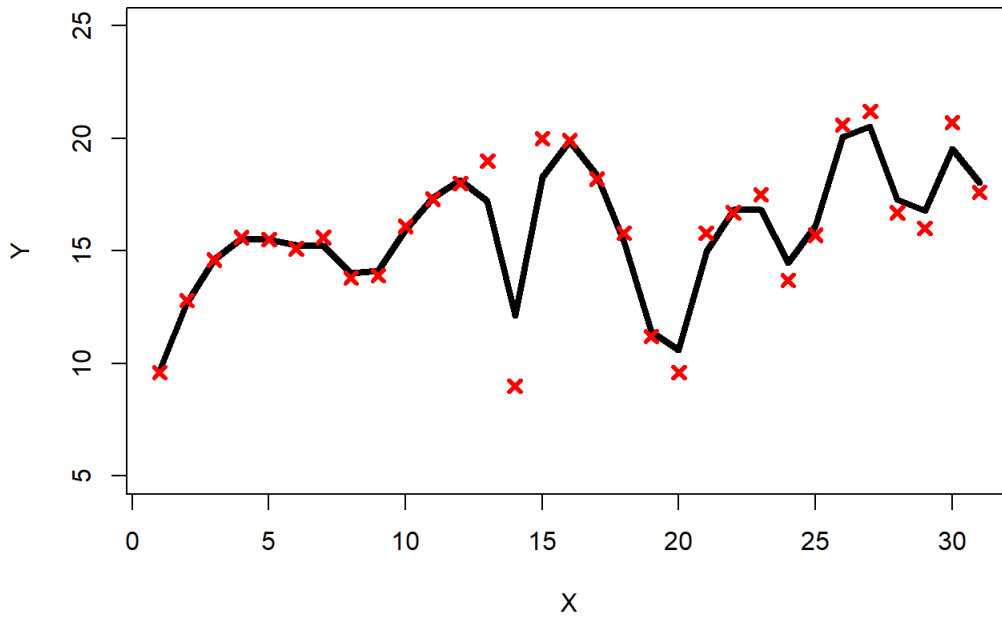
ey_low <- smspe(yy, 0.01)
ey_medium <- smspe(yy, 0.1)
ey_high <- smspe(yy,1)

plotting_func(ey_low, yy, title = "lambda = 0.01")
```



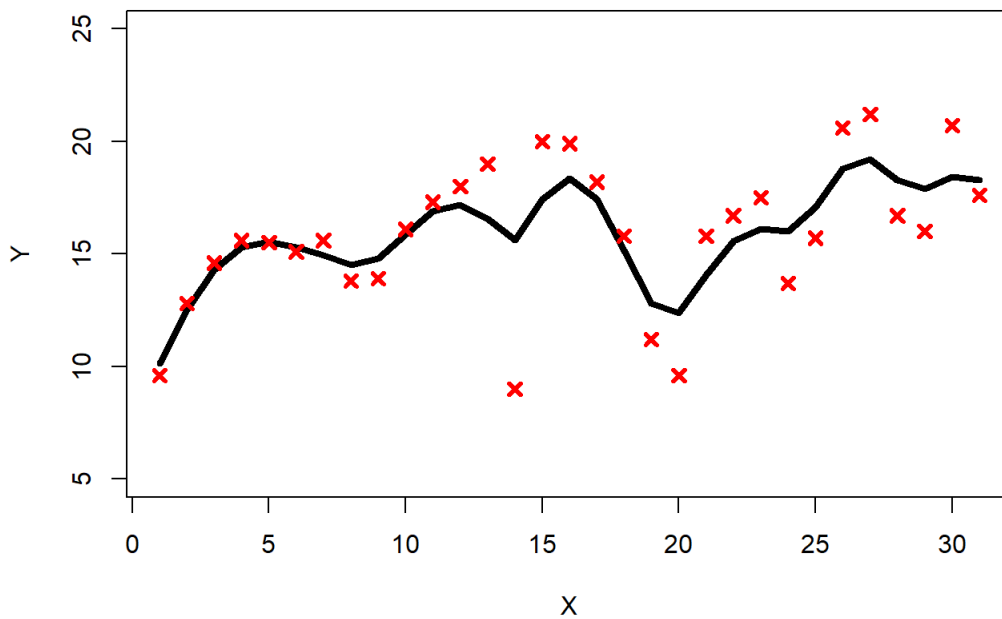
```
plotting_func(ey_medium, yy, title = "lambda = 0.1")
```

lambda = 0.1



```
plotting_func(ey_high, yy, title = "lambda = 1")
```

lambda = 1



각 λ 값에 따라 그래프를 그려보면, λ 가 크면 클수록 smoothness가 증가하는 것을 알 수 있는데, 이는 $L = \sum_{i=1}^n (\hat{y}_i - y_i)^2 + \lambda \sum_{i=2}^{n-1} (\hat{y}_{i-1} - 2\hat{y}_i + \hat{y}_{i+1})^2$

에서, L 을 최소화하는 \hat{y}_i 들을 택하게 되는데,

λ 가 커질수록 smoothness와 관련된 $\sum_{i=2}^{n-1} (\hat{y}_{i-1} - 2\hat{y}_i + \hat{y}_{i+1})^2$ 를 최소화 해야하는 필요성이 더 커지기 때문에, smoothness가 커지게 된다.

그에 반해 데이터의 fidelity와 관련된 $\sum_{i=1}^n (\hat{y}_i - y_i)^2$ 를 낮게 유지할 필요성이 줄어들기 때문에, fidelity가 떨어지게 된다.

4-(b)

데이터가 변하게 되면 어떠한 영향을 미치는지 알아보자.

기존 y 에서 13번째 데이터인 19에서 15를 빼본 데이터를 가지고 다시 한번 추정을 해본다.

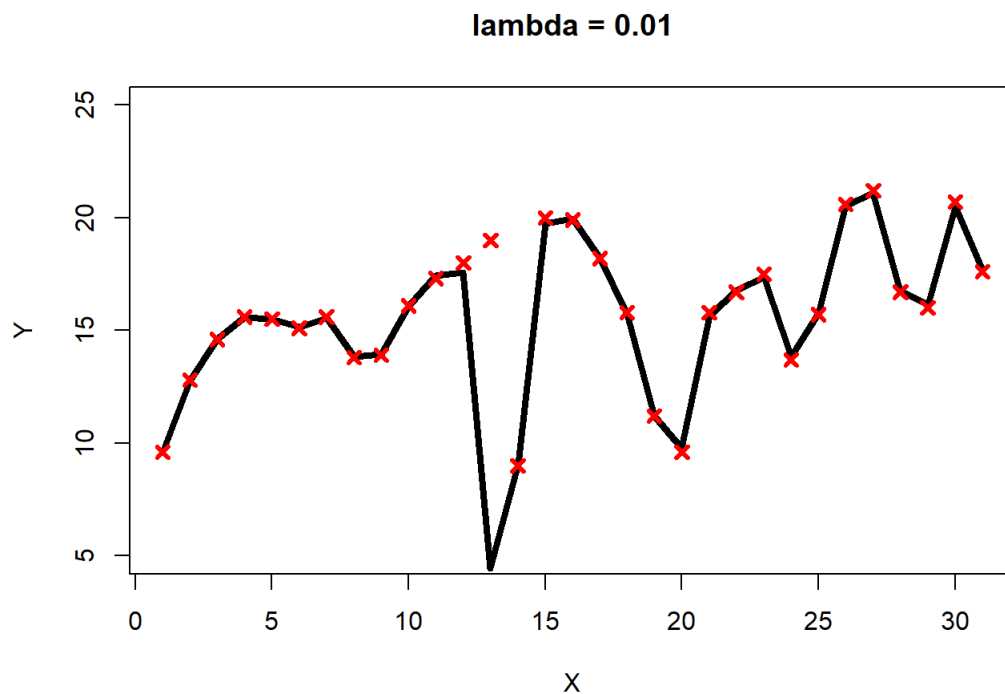
```

modified_y <- yy
modified_y[13] <- modified_y[13] - 15

modified_ey_low <- smspe(modified_y, 0.01)
modified_ey_medium <- smspe(modified_y, 0.1)
modified_ey_high <- smspe(modified_y, 1)

plotting_func(modified_ey_low, yy, title = "lambda = 0.01")

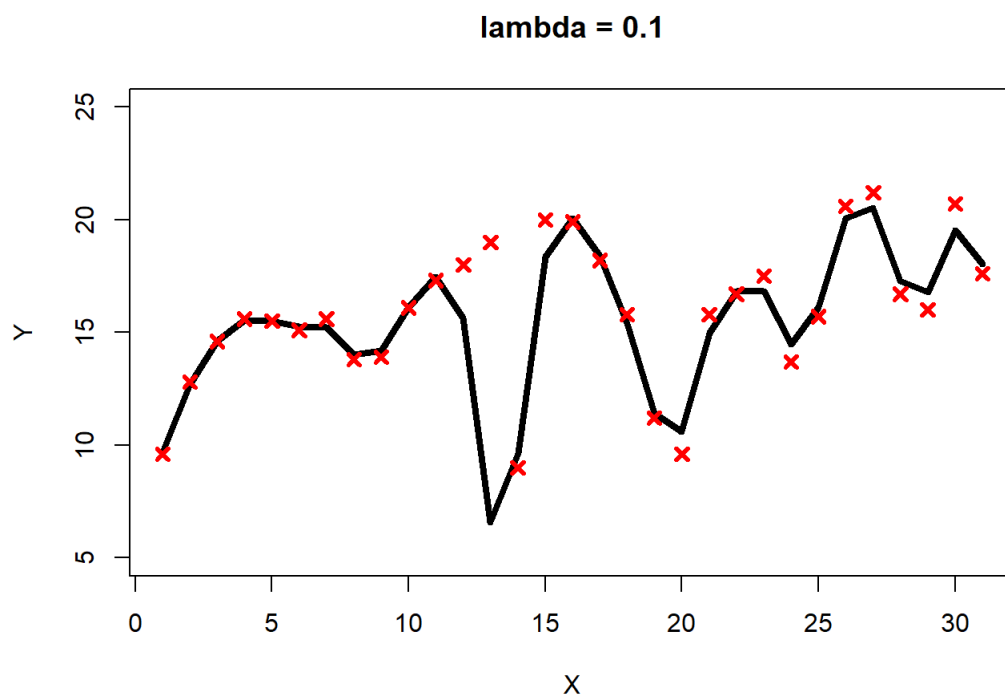
```



```

plotting_func(modified_ey_medium, yy, title = "lambda = 0.1")

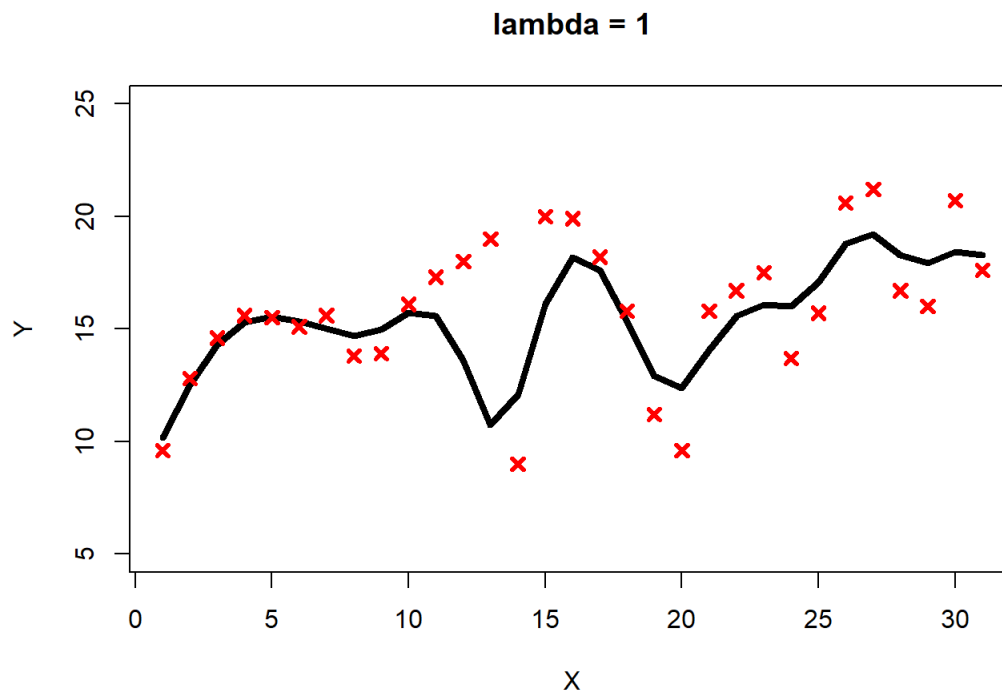
```



```

plotting_func(modified_ey_high, yy, title = "lambda = 1")

```



lambda가 커질수록, 기존 y값의 변화에 둔감해짐을 알 수 있다.

특히, lambda가 작은 경우 fitidity가 높으므로, y값의 변화에 따라 그래프가 급격하게 변하게 됨을 확인할 수 있었다.

이제, hat matrix의 값을 다시 구해보자.

2-(b)에서와 같은 방법으로, hat matrix를 구할 수 있다.

y의 길이와, lambda값에 따라 smoothing spline의 hat matrix를 구해주는 함수와 그래프를 그려주는 함수를 만들고, lambda값에 따른 hat matrix를 받아오자.

```
get_smoothing_spline_hatmatrix <- function(yy, lambda)
{
  nd <- length(yy)
  xx <- seq(from = 1, by = 1, length = nd)
  hat <- matrix(0, ncol = nd, nrow = nd) #ndxnd zero matrix

  for(i in 1:nd){
    e <- rep(0, nd)
    e[i] <- 1 #make e_i, elementary vector.
    hat[,i] <- smspe(e, lambda)

    #get hatmatrix's ith column
  }
  #get hat, first check if hat is truely hat matrix.
  return(hat)
}

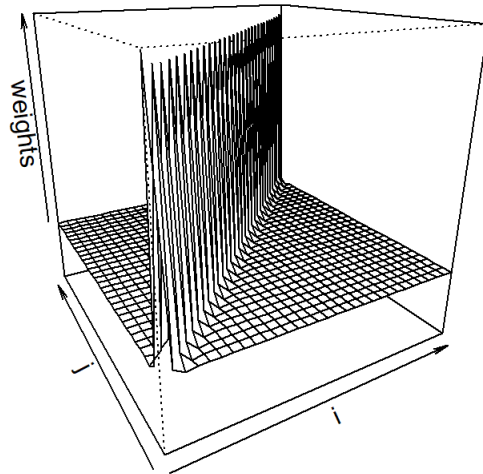
print_hatmatrix <- function(hat, title = ""){
  persp(hat, zlim = c(-0.3, 1), xlab = "i", ylab = "j", zlab = "weights", lab = c(3,3,3), theta = -30, phi = 20, main = title)
}

hat_low <- get_smoothing_spline_hatmatrix(yy, 0.01)
hat_medium <- get_smoothing_spline_hatmatrix(yy, 0.1)
hat_high <- get_smoothing_spline_hatmatrix(yy, 1)
```

각 lambda값에 대해 hat matrix를 출력해보면 다음과 같다.

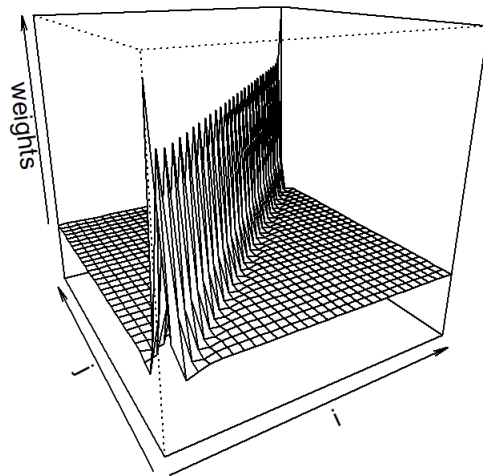
```
print_hatmatrix(hat_low, "lambda = 0.01")
```

$\lambda = 0.01$



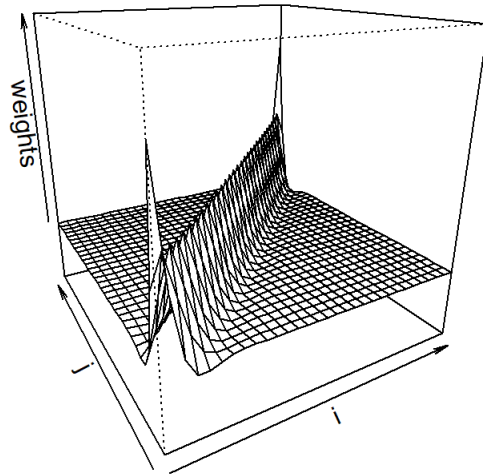
```
print_hatmatrix(hat_medium, " $\lambda = 0.1$ ")
```

$\lambda = 0.1$



```
print_hatmatrix(hat_high, " $\lambda = 1$ ")
```

lambda = 1



diagonal entry를 기준으로 값들이 symmetric함을 확인할 수 있고,

lambda가 작을수록 단위행렬 I와 비슷함을 알 수 있다.

함수를 이용해서 symmtericity를 확인해보면

```
isSymmetric.matrix(hat_low)
```

```
## [1] TRUE
```

```
isSymmetric.matrix(hat_medium)
```

```
## [1] TRUE
```

```
isSymmetric.matrix(hat_high)
```

```
## [1] TRUE
```

모두 True임이 확인된다.

4-(c)

solve 함수를 이용하여 역행렬을 구하자. $\text{solve}(A) = A^{-1}$ 을 계산해준다.

solve를 이용해 $(I + \lambda S)^{-1}$ 를 계산해주는 다음 함수를 만들었다.

```

get_hatmatrix_direct <- function(yy, lambda)
{
  nd <- length(yy)

  ss <- c(1, -2, 1, rep(0, nd-3))
  ss <- rbind(ss, c(-2, 5, -4, 1, rep(0, length = nd - 4)))
  for(ii in 1:(nd - 4)){
    ss <- rbind(ss, c(rep(0, ii-1), 1, -4, 6, -4, 1, rep(0, nd - ii - 4)))}
  ss <- rbind(ss, c(rep(0, length = nd - 4), 1, -4, 5, -2))
  ss <- rbind(ss, c(rep(0, length = nd - 3), 1, -2, 1))

  ssi <- diag(nd) + lambda*ss

  return(solve(ssi))
}

direct_hat_low <- get_hatmatrix_direct(yy, 0.01)
direct_hat_medium <- get_hatmatrix_direct(yy, 0.1)
direct_hat_high <- get_hatmatrix_direct(yy, 1)

```

이제, 각 hat matrix가 같은지 알기위해, 각 matrix의 원소의 차이가 어떻게 되는지 알아보면,

```
max(abs(direct_hat_low - hat_low))
```

```
## [1] 0
```

```
max(abs(direct_hat_medium - hat_medium))
```

```
## [1] 0
```

```
max(abs(direct_hat_high - hat_high))
```

```
## [1] 0
```

각 matrix의 원소 차이의 절댓값들의 최대값이 0으로, 아예 matrix들이 같음을 알 수 있다.

즉, 앞에서 올바르게 hat matrix를 구했음을 알 수 있다.

Q5

5-(a)

5-19)

$L = \sum_{i=1}^n (a_0 + a_1 x_i - y_i)^2$ 을 minimize 하는 a_0, a_1 의 값을 \hat{a}_0, \hat{a}_1 이라 할 때,

$$\hat{a}_0 = \bar{y} - \hat{a}_1 \bar{x}, \quad \hat{a}_1 = \frac{\sum_{i=1}^n x_i y_i}{\sum_{i=1}^n x_i^2}, \text{ 일 때 보라.}$$

$$(\bar{y} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n y_i, \bar{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i, s_{xx} = \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2, s_{xy} = \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y}))$$

$$\frac{\partial L}{\partial a_0} = \sum_{i=1}^n 2(a_0 + a_1 x_i - y_i), \quad \frac{\partial L}{\partial a_1} = \sum_{i=1}^n 2(a_0 + a_1 x_i - y_i) x_i \text{ 가 성립하고,}$$

$$L \text{ of } a_0, a_1 \text{ 에 대한 Hessian 행렬 } A = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 L}{\partial a_0^2} & \frac{\partial^2 L}{\partial a_0 \partial a_1} \\ \frac{\partial^2 L}{\partial a_0 \partial a_1} & \frac{\partial^2 L}{\partial a_1^2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2n & 2 \sum_{i=1}^n x_i \\ 2 \sum_{i=1}^n x_i & 2 \sum_{i=1}^n x_i^2 \end{pmatrix} \text{ 이 성립한다.}$$

$$A \text{ 에, } \frac{A}{2n} = \begin{pmatrix} 1 & \bar{x} \\ \bar{x} & \bar{x}^2 \end{pmatrix} = B \text{ 라 하면, 임의의 벡터 } z = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \text{ 에 대해 } (a, b \in \mathbb{R})$$

$$z^T B z = a^2 + 2ab\bar{x} + b^2\bar{x}^2 \text{ 가 성립하고, 이를 } a \text{ 에 대한 이차식으로 볼 때}$$

$$D/4 = (b\bar{x})^2 - b^2\bar{x}^2 = b^2(\bar{x}^2 - \bar{x}^2) \text{ 이고,}$$

$$D/4 \leq 0 \text{ 이므로 복소수 제곱근이 존재하며 } (D/4)^2 \leq \|D\|^2 \text{ 이고, } (D/4 \text{ 는 임의의 벡터})$$

$$c = \left(\frac{1}{n}, \frac{1}{n}, \dots, \frac{1}{n} \right), \quad d = (x_1, x_2, \dots, x_n) \text{ 이라 하면}$$

$$\bar{x}^2 \leq \frac{1}{n} \left(\sum_{i=1}^n x_i^2 \right) = \bar{x}^2 \text{ 가 성립하고, } b^2 \geq 0 \text{ 이므로 } b^2(\bar{x}^2 - \bar{x}^2) \leq 0 \text{ 이고,}$$

따라서 $z^T B z \geq 0$ 이 성립하므로 B 가 positive semidefinite matrix 이므로

$$A = \frac{1}{2n} B \text{ 이고, } A \text{ 역시 positive semidefinite matrix 이므로}$$

L 은 a_0, a_1 에 대한 convex function 이므로, 따라서

$$\frac{\partial L}{\partial a_0} = 0, \quad \frac{\partial L}{\partial a_1} = 0 \text{ 이고, 이는 } a_0, a_1 \text{ 에 대한 최소점을 가리키게 된다.}$$

→ 제 2

5-b) (계속)

따라서, $\hat{\alpha}_0, \hat{\alpha}_1$ 에 대한 normal equation을 얻는다.

$$\sum_{i=1}^n 2(\hat{\alpha}_0 + \hat{\alpha}_1 x_i - y_i) = 0, \quad \sum_{i=1}^n 2(\hat{\alpha}_0 + \hat{\alpha}_1 x_i - y_i)x_i = 0$$

이 식을 정리하면,

$$n\hat{\alpha}_0 = \sum_{i=1}^n y_i - \hat{\alpha}_1 \sum_{i=1}^n x_i \quad \hat{\alpha}_0 \sum_{i=1}^n x_i + \hat{\alpha}_1 \sum_{i=1}^n x_i^2 = \sum_{i=1}^n x_i y_i \quad \text{또한}$$

$$\hat{\alpha}_0 = \bar{y} - \hat{\alpha}_1 \bar{x} \quad \dots \textcircled{1}, \quad \hat{\alpha}_0 \bar{x} + \hat{\alpha}_1 \bar{x}^2 = \bar{x}\bar{y} \quad \text{일지도 모른다.}$$

이제, ①을 이용하여 다른 식을 정리하면 $(\bar{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i, \bar{y} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n y_i)$

$$\bar{x}\bar{y} - \hat{\alpha}_1 \bar{x}^2 + \hat{\alpha}_1 \bar{x}^2 = \bar{x}\bar{y}$$

$$\rightarrow \hat{\alpha}_1 = \frac{\bar{x}\bar{y} - \bar{x}\bar{y}}{\bar{x}^2 - \bar{x}^2} \quad \text{이제 정리하면}$$

$$\text{이제, } \bar{x}^2 - \bar{x}^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i^2 - \bar{x}^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i^2 - \bar{x}^2) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2$$

$$\left(\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2 = \sum_{i=1}^n (x_i^2 - 2x_i\bar{x} + \bar{x}^2) = \sum_{i=1}^n x_i^2 - 2\sum_{i=1}^n x_i\bar{x} + \sum_{i=1}^n \bar{x}^2 = \sum_{i=1}^n x_i^2 - 2\bar{x}\sum_{i=1}^n x_i + \sum_{i=1}^n \bar{x}^2 \right. \\ \left. = \sum_{i=1}^n (x_i^2 - \bar{x}^2) \right)$$

$$\bar{x}\bar{y} - \bar{x}\bar{y} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i y_i - \frac{1}{n} \bar{x} \sum_{i=1}^n y_i = \frac{1}{n} \left(\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x}) y_i \right) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})$$

$$\left(\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y}) = \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x}) y_i - \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x}) \bar{y} = \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x}) y_i \right)$$

이제,

$$\hat{\alpha}_1 = \frac{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i y_i - \frac{1}{n} \bar{x} \sum_{i=1}^n y_i}{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i^2 - \frac{1}{n} \bar{x}^2} = \frac{\sum_{i=1}^n x_i y_i - \bar{x} \sum_{i=1}^n y_i}{\sum_{i=1}^n x_i^2 - \bar{x}^2} \quad \textcircled{2} \quad \text{이제 정리하면}$$

5-(b)

5-b)

$$\hat{y}_k = \hat{a}_0 + \hat{a}_1 x_k = \bar{y} - \hat{a}_1 \bar{x} + \hat{a}_1 x_k = \bar{y} + (x_k - \bar{x}) \frac{s_{xy}}{s_{xx}} \quad \text{이것을 바로 보여준다.}$$

이제, $y_k + \Delta y_k = y_k'$, $y_i = y_i'$ ($i \neq k$) 라 하면,

$$\bar{y}' = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n y_i' = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n y_i + \frac{\Delta y_k}{n} = \bar{y} + \frac{1}{n} \Delta y_k$$

$$\begin{aligned} s_{xy}' &= \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})(y_i' - \bar{y}') = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x}) y_i' = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x}) y_i + \Delta y_k (x_k - \bar{x}) \\ &= \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x}) (y_i - \bar{y}) + \Delta y_k (x_k - \bar{x}) = s_{xy} + \Delta y_k (x_k - \bar{x}) \quad \text{이므로,} \end{aligned}$$

5-a)의 결과를 이용하여, (x_i, y_i') 에 대하여 구한 \hat{a}_0' , \hat{a}_1' 은

$$\hat{a}_1' = \frac{s_{xy}'}{s_{xx}'} = \frac{s_{xy}}{s_{xx}} + \frac{\Delta y_k (x_k - \bar{x})}{s_{xx}}$$

$$\hat{a}_0' = \bar{y}' - \hat{a}_1' \bar{x} = \bar{y} + \frac{1}{n} \Delta y_k - \left(\frac{s_{xy}}{s_{xx}} + \frac{\Delta y_k (x_k - \bar{x})}{s_{xx}} \right) \bar{x} \quad \text{가 성립한다.}$$

이제, $\hat{y}_k' = y_k + \Delta y_k$ 였음, $\hat{y}_k' = \hat{a}_0' + \hat{a}_1' x_k = \hat{a}_0' + \hat{a}_1' x_k$ 가 성립하므로,

$$\begin{aligned} \hat{a}_0' + \hat{a}_1' x_k &= \bar{y} + \frac{1}{n} \Delta y_k - \left(\frac{s_{xy}}{s_{xx}} + \frac{\Delta y_k (x_k - \bar{x})}{s_{xx}} \right) \bar{x} + \frac{s_{xy}}{s_{xx}} x_k + \frac{\Delta y_k (x_k - \bar{x})}{s_{xx}} (x_k - \bar{x}) \\ &= \bar{y} + \frac{\Delta y_k}{n} + \frac{1}{s_{xx}} \left((x_k - \bar{x}) s_{xy} + (x_k - \bar{x})^2 \Delta y_k \right) \quad \text{가 됨을 알 수 있다.} \end{aligned}$$

$$\text{즉, } y_k + \Delta y_k = \bar{y} + \frac{\Delta y_k}{n} + \frac{(x_k - \bar{x}) s_{xy} + (x_k - \bar{x})^2 \Delta y_k}{s_{xx}} \quad \text{임을 보여준다.}$$

5-(c),(d),(e)

5. (c) (b)로부터,

$$\Delta \hat{y}_k = (\hat{y}_k + \Delta \hat{y}_k) - \hat{y}_k = \frac{\Delta y_k}{n} + \frac{(x_k - \bar{x})^2 \Delta y_k}{S_{xx}} \text{ 임을 바로 보일 것이다.}$$

5. (d)

앞의 결과를 이용하면, $y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$, $y' = \begin{pmatrix} y'_1 \\ \vdots \\ y'_n \end{pmatrix}$ 이라 하면,

$$Hy = \hat{y}, \quad Hy' = \hat{y}' \text{ 임을 알고 있다.}$$

이때, $i \neq k$ 일때 $y'_i = y_i$ 가 성립하므로 $\hat{y}'_i - \hat{y}_i = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ \Delta y_k \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ 이 성립함을 안다.

따라서 $H(y' - y) = \hat{y}' - \hat{y}$ 가 성립하고, $\hat{y}' - \hat{y}$ 의 k 번째 성분이

$$\Delta \hat{y}_k = \frac{\Delta y_k}{n} + \frac{(x_k - \bar{x})^2 \Delta y_k}{S_{xx}} \text{ 임을 아므로,}$$

$$\sum_{i=1}^n H_{ki} \cdot \Delta y_i = H_{kk} \cdot \Delta y_k = \frac{\Delta y_k}{n} + \frac{(x_k - \bar{x})^2 \Delta y_k}{S_{xx}} \text{ 이므로, } \Delta y_k \text{는 } 0 \text{ 일 때만 } 0 \text{ 일 수 있으므로,}$$

$$\Delta y_k \neq 0 \text{ 일 때 } H_{kk} = \frac{1}{n} + \frac{(x_k - \bar{x})^2}{S_{xx}} \text{ 임을 알 수 있다.}$$

5. (e)

5. (d)의 결과를 이용하면,

$$\sum_{i=1}^n H_{ii} = \sum_{i=1}^n \left(\frac{1}{n} + \frac{(x_i - \bar{x})^2}{S_{xx}} \right) = 1 + \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2}{S_{xx}} = 1 + \frac{S_{xx}}{S_{xx}} = 2 \text{ 임을 바로 보일 수 있다.}$$