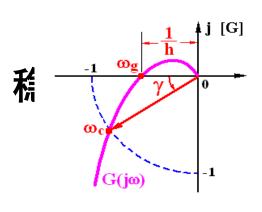
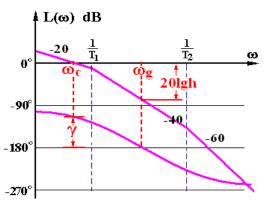


课程回顾

稳定裕度的概念

(开环频率指标)





$$|G(j\omega_c)|=1$$

$$\gamma = 180^{\circ} + \angle G(j\omega_c)$$

$$\angle G(j\omega_g) = -180^{\circ}$$

$$h = \frac{1}{\left| G(j\omega_g) \right|}$$

稳定裕度的意义
$$\left\{ egin{array}{ll} \gamma, h & \text{的几何意义} \\ \gamma, h & \text{的物理意义} \end{array} \right.$$

稳定裕度计算方法
$$\begin{cases} L(\omega) \Rightarrow \omega_c \Rightarrow \gamma = 180^\circ + \varphi(\omega_c) \\ \varphi(\omega) = -180^\circ \Rightarrow \omega_g \Rightarrow h = \frac{1}{|G(j\omega_g)|} \end{cases}$$



自动控制原理

(第 23 讲)

§ 5. 线性系统的频域分析与校正

- § 5.1 频率特性的基本概念
- § 5.2 幅相频率特性(Nyquist图)
- § 5.3 对数频率特性(Bode图)
- § 5.4 频域稳定判据
- § 5.5 稳定裕度
- § 5. 6 利用开环频率特性分析系统的性能
- 85.7 闭环频率特性曲线的绘制
- § 5.8 利用闭环频率特性分析系统的性能
- § 5.9 频率法串联校正



自动控制原理

(第 23 讲)

§ 5. 6 利用开环对数幅频特性 分析系统的性能

- § 5. 6. 1 $L(\omega)$ 低频渐近线与系统稳态误差的关系
- § 5. 6. 2 $L(\omega)$ 中频段特性与系统动态性能的关系
- § 5. 6. 3 L(ω)高频段特性与系统抗高频干扰能力的关系



§ 5.6 利用开环频率特性分析系统的性能 (1)

L(w) dB

三频段理论

1. $L(\omega)$ 低频段 ⇔ 系统稳态误差es

$$G_0(s) = \frac{K}{s^{\nu}}$$
 $\begin{cases} 20 \lg |G_0| = 20 \lg K - \nu \cdot 20 \lg \omega \\ \angle G_0 = -\nu \cdot 90^{\circ} \end{cases}$

2. L(ω)中频段 \Leftrightarrow 系统动态性能(σ%, ts)

最小相角系统 $L(\omega)$ 曲线斜率与 $\varphi(\omega)$ 的对应关系

$$-20 dB/dec -90^{\circ} \gamma = 90^{\circ} -40 dB/dec -180^{\circ} \gamma = 0^{\circ}$$

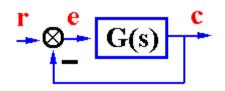
$$-40 dB/dec$$
 -180° $\gamma = 0^{\circ}$

$$-60 dB/dec$$
 -270° $\gamma = -90^{\circ}$

希望 $L(\omega)$ 以-20dB/dec斜率穿越 0dB线,并保持较宽的频段

3. L(ω)高频段 ⇔ 系统抗高频噪声能力

$$\Phi(s) = \frac{G(s)}{1 + G(s)} \qquad \frac{|G(s)| << 1}{|G(s)| << 1} \qquad |\Phi(s)| \approx |G(s)| << 1$$





§ 5.6 利用开环频率特性分析系统的性能 (2)

例1 对数频率特性和幅相特性曲线。

$$G(s) = \frac{8(s+0.1)}{s(s^2+s+1)(s^2+4s+25)} = \frac{0.032(\frac{s}{0.1}+1)}{s(s^2+s+1)\left[\left(\frac{s}{5}\right)^2 + \frac{4}{5} \cdot \frac{s}{5} + 1\right]} \Phi(\omega)$$

$$\frac{1}{s(s)} \Phi(\omega)$$

$$\frac{1}{s(s)}$$



§ 5.6 利用开环频率特性分析系统的性能 (3)

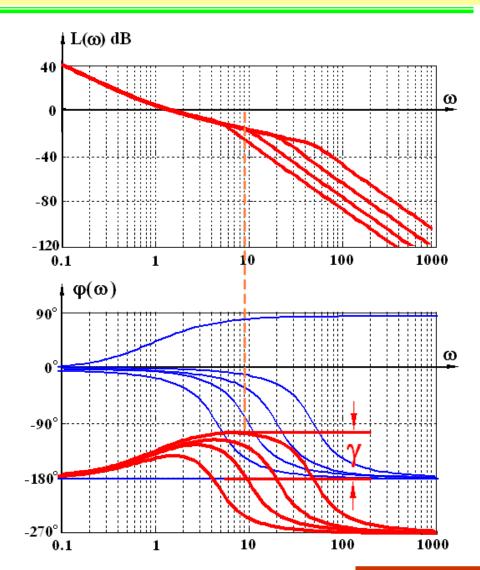
例3 最小相角系统 $\varphi(\omega) \sim L(\omega)$ 之间的对应关系 (K=1)

$$G_1(s) = \frac{K(s+1)}{s^2[(\frac{s}{5})^2 + (\frac{s}{5}) + 1]}$$

$$G_2(s) = \frac{K(s+1)}{s^2[(\frac{s}{10})^2 + (\frac{s}{10}) + 1]}$$

$$G_3(s) = \frac{K(s+1)}{s^2[(\frac{s}{20})^2 + (\frac{s}{20}) + 1]}$$

$$G_4(s) = \frac{K(s+1)}{s^2[(\frac{s}{50})^2 + (\frac{s}{50}) + 1]}$$

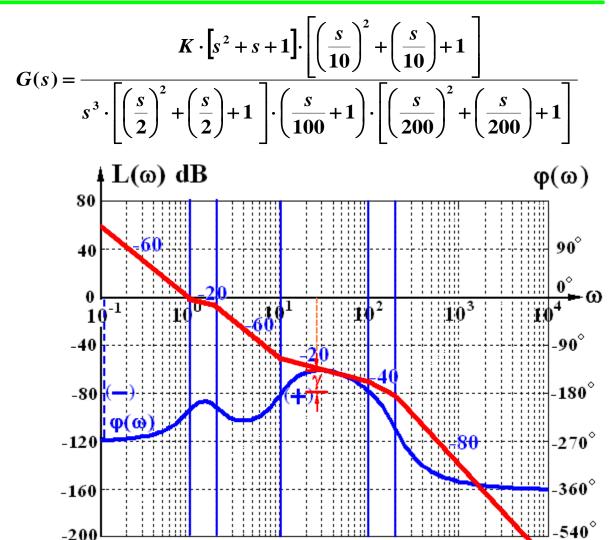




§ 5.6 利用开环频率特性分析系统的性能 (4)

例3 最小相角系统 φ(ω) ~ L(ω) 间的对应关系 (K=1)

试判断 φ(ω) 的形状?





§ 5.6 利用开环频率特性分析系统的性能 (5)

(1) 二阶系统

$$G(s) = \frac{\omega_n^2}{s(s+2\xi\omega_n)} \begin{cases} K = \omega_n/2\xi \\ v = 1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} |G(j\omega)| = \frac{\omega_n^2}{\omega\sqrt{\omega^2 + (2\xi\omega_n)^2}} \\ \angle G(j\omega) = -90^\circ - \arctan\frac{\omega}{2\xi\omega_n} \end{cases}$$

$$|G(j\omega_c)| = \frac{\omega_n^2}{\omega_c\sqrt{\omega_c^2 + (2\xi\omega_n)^2}} = 1$$

$$\omega_c^2[\omega_c^2 + 4\xi^2\omega_n^2] - \omega_n^4 = \omega_c^4 + 4\xi^2\omega_n^2\omega_c^2 - \omega_n^4 = 0$$

$$\omega_c = \sqrt{4\xi^4 + 1} - 2\xi^2 \cdot \omega_n$$

$$\gamma = 180^\circ + \varphi(\omega_c) = 90^\circ - \arctan\frac{\omega_c}{2\xi\omega_n} = \arctan\frac{2\xi\omega_n}{\omega_c}$$



§ 5.6 利用开环频率特性分析系统的性能 (6)

$$\gamma = 180^{\circ} + \varphi(\omega_{c}) = 90^{\circ} - \arctan \frac{\omega_{c}}{2\xi\omega_{n}} = \arctan \frac{2\xi\omega_{n}}{\omega_{c}} \quad r \in \frac{\omega_{n}^{2}}{s(s+2\xi\omega_{n})}$$

$$\gamma = \arctan \frac{2\xi}{\sqrt{4\xi^{4} + 1} - 2\xi^{2}} \quad \sigma^{0}/\sigma = e^{-\pi\xi/\sqrt{1-\xi^{2}}}$$

$$\tau = \frac{3.5}{\xi\omega_{n}}$$



§ 5.6 利用开环频率特性分析系统的性能 (7)

例 1 已知系统结构图,求 ωc ,并确定 σ %, ts。

解. 绘制L(w)曲线

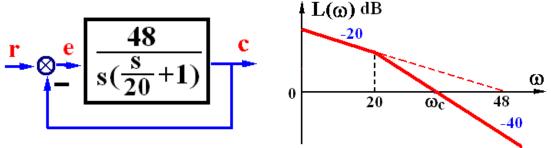
$$\omega_c = \sqrt{20 \times 48} = 31$$
 $\gamma = 180^{\circ} - 90^{\circ} - \arctan \frac{31}{20}$
 $= 90^{\circ} - 57.2^{\circ} = 32.8^{\circ}$

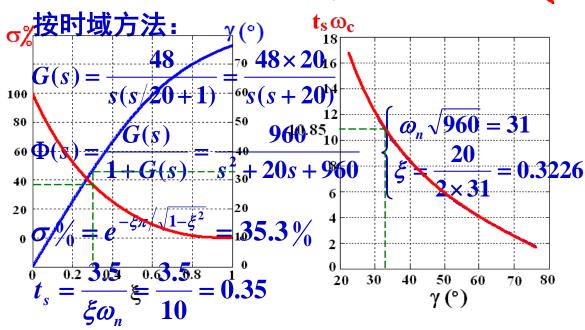
查 P171 图5-52

$$\sigma \% \stackrel{\gamma=32.8^{\circ}}{=} 37 \%$$

查 P172 图5-53

$$t_s \omega_c = \frac{7}{\tan \gamma} = 10.85$$
 $t_s = \frac{10.85}{10.85} = 0.35$





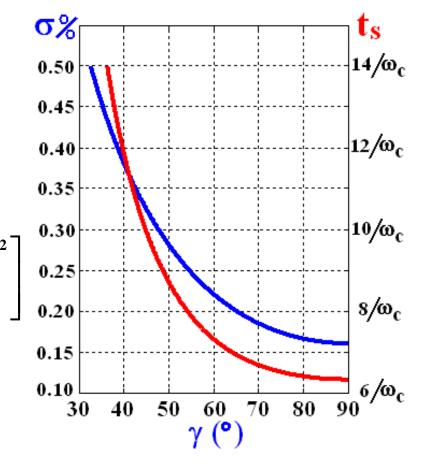


§ 5.6 利用开环频率特性分析系统的性能 (8)

(2) 高阶系统

$$\begin{cases}
\sigma\% = \left[0.16 + 0.4\left(\frac{1}{\sin \gamma} - 1\right)\right] \times 100\% \\
t_s = \frac{\pi}{\omega_c} \left[2 + 1.5\left(\frac{1}{\sin \gamma} - 1\right) + 2.5\left(\frac{1}{\sin \gamma} - 1\right)^2\right]
\end{cases}$$

 $(35^{\circ} \le \gamma \le 90^{\circ})$





§ 5.6 利用开环频率特性分析系统的性能 (9)

例2 已知单位反馈系统G(s), 求ωc, γ ; 确定σ%, ts.

$$G(s) = \frac{48(\frac{s}{10} + 1)}{s(\frac{s}{20} + 1)(\frac{s}{100} + 1)}$$

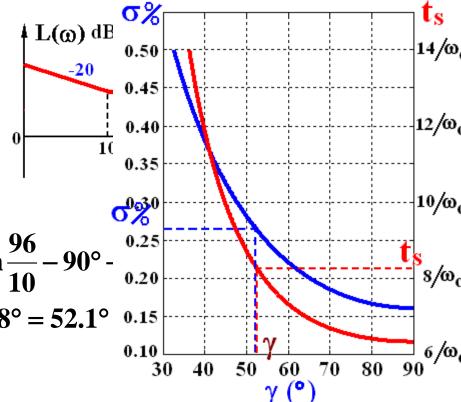
解. 绘制L(ω)曲线

$$\frac{\omega_c}{48} = \frac{20}{10} \qquad \omega_c = 48 \times 2 = 96$$

$$\gamma = 180^\circ + \varphi(\omega_c) = 180^\circ + \arctan \frac{96}{10} - 90^\circ - \frac{0.25}{0.20}$$

$$= 180^\circ + 84^\circ - 90^\circ - 78.2^\circ - 43.8^\circ = 52.1^\circ \quad 0.15$$

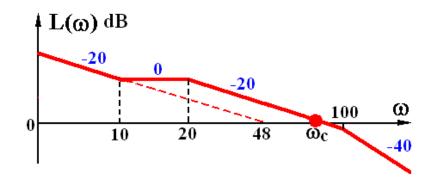
查 P173 图 5-56 $\begin{cases} \sigma \% = 27 \% \\ t_s = \frac{8.3}{96} = 0.086 \end{cases}$

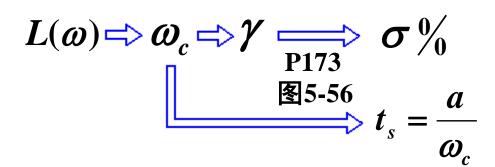


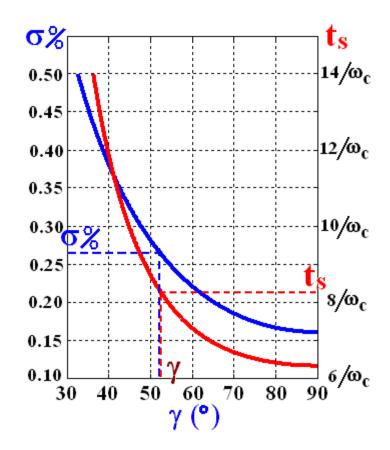


§ 5.6 利用开环频率特性分析系统的性能 (10)

用频域法估算高阶系统动态性能









§ 5.6 利用开环频率特性分析系统的性能 (11)

例3 已知最小相角系统 $L(\omega)$ 如图所示,试确定

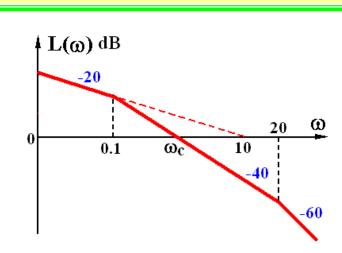
- (1) 开环传递函数G(s);
- (2) 由 γ 确定系统的稳定性;
- (3) 将 $L(\omega)$ 右移10倍频, 讨论对系统的影响。

解. (1)
$$G(s) = \frac{10}{s(\frac{s}{0.1} + 1)(\frac{s}{20} + 1)}$$

(2)
$$\omega_c = \sqrt{0.1 \times 10} = 1$$

 $\gamma = 180^{\circ} - 90^{\circ} - \arctan \frac{1}{0.1} - \arctan \frac{1}{20}$
 $= 90^{\circ} - 84.3^{\circ} - 2.86^{\circ} = 2.8^{\circ} > 0$ 稳定

$$L(\omega)$$
 右移后 $\left\{ egin{aligned} \gamma ext{T.*} & o & \sigma\% ext{T.*} \ \omega_{
m c} & ext{增大} & o & t_{
m S} ext{减小} \end{aligned}
ight.$



(3) 将
$$L(\omega)$$
 右移10倍频后有 $G(s) = \frac{100}{s(\frac{s}{1}+1)(\frac{s}{200}+1)}$

$$\omega_c = \sqrt{1 \times 100} = 10$$

$$\gamma = 180^{\circ} - 90^{\circ} - \arctan \frac{10}{1} - \arctan \frac{10}{200}$$

$$=90^{\circ}-84.3^{\circ}-2.86^{\circ}=2.8^{\circ}$$



§ 5.6 利用开环频率特性分析系统的性能 (12)

三频段理论

频段 对应性能 希望形状 $\left\{ \begin{array}{c} {\rm M} {\rm M}$

三频段理论并没有为我们提供设计系统的具体步骤, 但它给出了调整系统结构、改善系统性能的原则和方向

举例



§ 5.6 利用开环频率特性分析系统的性能 (13)

关于三频段理论的说明:

- ① 各频段分界线没有明确的划分标准
- ② 与无线电学科中的"低"、"中"、"高"频概 念不同
 - ③ 不能用是否以-20dB/dec过0dB线作为判定 闭环系统是否稳定的标准