知乎 机器学习

矩阵求导浅析 (一)



倚楼

早睡早起, 多看paper, 多吃多运动多睡觉

已关注

72 人赞同了该文章

本文主要关注标量函数对矩阵的求导,并提供一种简明直观易操作的矩阵求导方法。

推荐矩阵求导相关的专栏文章:

矩阵求导术 (上)

矩阵求导术 (下)

机器学习中的矩阵/向量求导

1.内积

向量 $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$ 的内积定义为

$$\langle \mathbf{x}, \mathbf{y}
angle = \mathbf{x}^T \mathbf{y} = \sum_{i=1}^n x_i y_i = \operatorname{Tr} \left(\mathbf{x}^T \mathbf{y} \right) = \operatorname{Tr} \left(\mathbf{y} \mathbf{x}^T \right)$$

矩阵的 $X, Y \in \mathbb{R}^{m \times n}$ 内积定义为

$$\langle \mathbf{X}, \mathbf{Y}
angle = \operatorname{Tr} \left(\mathbf{X}^T \mathbf{Y}
ight) = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n X_{ij} Y_{ij}$$

利用Tr的性质Tr(AB) = Tr(BA)和内积的定义,读者不难验证

$$\langle \mathbf{AXB}, \mathbf{C} \rangle = \langle \mathbf{X}, \mathbf{A}^T \mathbf{CB}^T \rangle \tag{*}$$

由式 (*) 可知,内积一侧的部分元素可以地交换到另一侧相应的位置上,只不过需要取转置。这个规则应用到微分矩阵上,可以大大简化运算。

2.标量函数的偏导数

标量函数 f 满足 $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ 或者 $f: \mathbb{R}^{m \times n} \to \mathbb{R}$,则 f 对自变量的偏导数记为

$$\frac{\partial f\left(\mathbf{x}\right)}{\partial \mathbf{x}} = \left[\frac{\partial f\left(\mathbf{x}\right)}{\partial x_{1}}, \cdots, \frac{\partial f\left(\mathbf{x}\right)}{\partial x_{n}}\right]^{T} \in \mathbb{R}^{n}$$



或者

$$\frac{\partial f(\mathbf{X})}{\partial \mathbf{X}} = \begin{bmatrix} \frac{\partial f(\mathbf{X})}{\partial X_{11}} & \cdots & \frac{\partial f(\mathbf{X})}{\partial X_{1n}} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f(\mathbf{X})}{\partial X_{m1}} & \cdots & \frac{\partial f(\mathbf{X})}{\partial X_{mn}} \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{m \times n}$$

3.标量函数的全微分

在多变量函数的微积分中,称多变量函数 $f(x_1,\cdots,x_n)$ 在点 (x_1,\cdots,x_n) 可微分,若 $f(x_1,\cdots,x_n)$ 的全改变量可以写作 $\Delta f(x_1,\cdots,x_n)=f(x_1+\Delta x_1,\cdots,x_n+\Delta x_n)-f(x_1,\cdots,x_n)$ $=A_1\Delta x_1+\cdots+A_n\Delta x_n+o(\Delta x_1,\cdots,\Delta x_n)$

式中, $A_1, \dots, A_n \subseteq \Delta x_1, \dots, \Delta x_n$ 无关, 并且

$$rac{\partial f}{\partial x_1} = A_1, \cdots, rac{\partial f}{\partial x_n} = A_n$$

全改变量 $\Delta f(x_1, \dots, x_n)$ 的线性主部称为 多变量函数 $f(x_1, \dots, x_n)$ 的全微分,记为

$$df(x_1, \dots, x_n) = \frac{\partial f}{\partial x_n} dx_1 + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n} dx_n \tag{**}$$

记 , 则式 可以写成

同样地,对于矩阵函数,下述关系式成立

以矩阵函数 为例, 若 在点 处可微分, 则

类似地,对 也成立。

▲ 赞同 72 ▼ ● 11 条评论 ▼ 分享 ★ 收藏



矩阵微分满足的性质

- 转置:
- 线性:
- 迹:
- 乘法:,

例1:已知,求偏导数

将写成内积形式,利用式(*),则

例2:已知,求

将 写成内积形式 , 则

例3:已知,求

将 写成内积形式 , 则

▲ 赞同 72 ▼ ● 11 条评论 ▼ 分享 ★ 收藏 …



下次更新强大而简洁的链式法则。

参考文献:

- 1. 《矩阵分析与应用(第2版)》(张贤达)
- 2. Matrix calculus Wikipedia

编辑于 2018-06-10

「谢谢支持」

赞赏

1人已赞赏

凸优化 机器学习 矩阵运算

文章被以下专栏收录

机器学习

不定期地写一些学习心得,欢迎批评指正

关注专栏

推荐阅读



\rightarrow R^{m}, 从 x \in R^{n} 映射到 向量 f(x) \in R^{m}, 其雅可比矩阵是 m×n 的矩阵,换句话讲也就是从 R^{n} 到 R^{m}



致Grea...

发表于数学分析

清雅白鹿记

lim0