### Uniwersytet Warszawski

Wydział Matematyki, Informatyki i Mechaniki

#### Daniel Malinowski

Nr albumu: 292680

# Metody dowodzenia prostoty grup

Praca licencjacka na kierunku MATEMATYKA

> Praca wykonana pod kierunkiem dra hab. Zbigniewa Marciniaka Instytut Matematyki

Czerwiec 2013

### Oświadczenie kierującego pracą

Potwierdzam, że niniejsza praca została przygotowana pod moim kierunkiem i kwalifikuje się do przedstawienia jej w postępowaniu o nadanie tytułu zawodowego.

Data

Podpis kierującego pracą

#### Oświadczenie autora (autorów) pracy

Świadom odpowiedzialności prawnej oświadczam, że niniejsza praca dyplomowa została napisana przeze mnie samodzielnie i nie zawiera treści uzyskanych w sposób niezgodny z obowiązującymi przepisami.

Oświadczam również, że przedstawiona praca nie była wcześniej przedmiotem procedur związanych z uzyskaniem tytułu zawodowego w wyższej uczelni.

Oświadczam ponadto, że niniejsza wersja pracy jest identyczna z załączoną wersją elektroniczną.

Data

Podpis autora (autorów) pracy

#### Streszczenie

#### Słowa kluczowe

grupa prosta, grupa alternująca, grupa specjalna rzutowa liniowa, lemat Iwasawy

#### Dziedzina pracy (kody wg programu Socrates-Erasmus)

11.1 Matematyka

#### Klasyfikacja tematyczna

20. Group theory and generalizations

#### Tytuł pracy w języku angielskim

Methods of proving the simplicity of groups

# Spis treści

W	prowadzenie	
1.	Wiadomości wstępne	7
	1.1. Oznaczenia	7
	1.2. Grupy proste	7
	1.3. Twierdzenia o izomorfizmie	7
	1.4. Komutant i abelianizacja	
	1.5. Działanie grupy na zbiorze	8
2.	Prostota grupy alternującej $A_n$	11
3.	Lemat Iwasawy	13
	3.1. Prymitywne działanie grupy	
	3.2. Lemat Iwasawy	
4.	Prostota specjalnej rzutowej grupy liniowej $PSL_n(k)$	17
Bi	bliografia	19

# Wprowadzenie

## Wiadomości wstępne

Rozdział ten zawiera przypomnienie pewnych definicji, własności i twierdzeń omawianych na podstawowym kursie algebry I oraz ustalenie oznaczeń.

#### 1.1. Oznaczenia

W niniejszej pracy dużymi literami alfabetu (np. G, H, K) będą oznaczane grupy. Ich elementy będą oznaczanie małymi literami alfabetu (np. g, h, k), przy czym przez e będzie zawsze oznaczany element neutralny. Rozważane grupy będą (w większości) nieprzemienne, w związku z tym będzie stosowany zapis multiplikatywny.

Jeżeli H oraz K są podgrupami grupy G, to przez  $HK = H \cdot K$  będzie oznaczana podgrupa G generowana przez wszystkie elementy postaci  $h \cdot k$ , gdzie  $h \in H$  oraz  $k \in K$ .

W związku z tym oznaczeniem warto przytoczyć twierdzenie:

#### Twierdzenie 1.1.1.

Jeżeli H oraz K są podgrupami grupy G, przy czym K jest podgrupą normalną, to  $HK = \{hk: h \in H, k \in K\}$ .

#### 1.2. Grupy proste

Przypomnijmy teraz podstawową definicji w tej pracy.

**Definicja 1.2.1.** Nietrywialną grupę G nazwiemy grupą prostą, jeżeli nie ma ona podgrup normalnych różnych od  $\{e\}$  oraz samej siebie.

Fakt 1.2.1. Jedynymi (z dokładnością do izomorfizmu) przemiennymi grupami prostymi są skończone grupy cykliczne o liczbie elementów będącą liczbą pierwszą.

Jest to prosta konsekwencja tego, że w grupach przemiennych wszystkie podgrupy są podgrupami normalnymi.

#### 1.3. Twierdzenia o izomorfizmie

Przejdźmy teraz do podstawowych twierdzeń o izomorfizmie.

Twierdzenie 1.3.1 (Pierwsze twierdzenie o izomorfizmie).

Niech G, H – grupy,  $\varphi: G \to H$  homomorfizm,  $K = \ker \varphi$  oraz  $H' = \operatorname{im} \varphi$ .

Wówczas zachodzi izomorfizm

$$G/K \simeq H'$$

**Twierdzenie 1.3.2** (Drugie twierdzenie o izomorfizmie). Niech G – grupa,  $H_1, H_2$  podgrupy normalne G, przy czym  $H_2 \leq H_1$ . Wówczas  $H_2 \leq H_2$ ,  $H_1/H_2 \leq G/H_2$  i zachodzi izomorfizm

$$(G/H_2)/(H_1/H_2) \simeq G/H_1$$

**Twierdzenie 1.3.3** (Trzecie twierdzenie o izomorfizmie). Niech G – grupa,  $H_1$  podgrupa normalna G, H podgrupa G. Wówczas  $H \cap H_1 \subseteq H$  oraz zachodzi izomorfizm

$$H/(H \cap H_1) \simeq H \cdot H_1/H_1$$

#### 1.4. Komutant i abelianizacja

Poniżej przedstawionych jest kilka użytecznych wiadomości o komutancie.

**Definicja 1.4.1.** Niech G będzie dowolną grupą. Wówczas komutantem grupy G nazywamy podgrupę G generowaną przez wszystkie elementy postacji  $aba^{-1}b^{-1}$ ,  $gdzie\ a,b\in G$ . Komutant grupy G oznaczamy przez [G,G].

#### Twierdzenie 1.4.1 (O komutancie).

Komutant [G,G] jest podgrupą normalną G, przy czym grupa ilorazowa G/[G,G] jest grupą abelową. Ponadto dla dowolnej podgrupy normalnej  $H \subseteq G$  takiej, że G/H jest abelowa, zachodzi  $[G,G] \subseteq H$ .

**Definicja 1.4.2.** Przekształcenie kanoniczne  $G \to G/[G,G]$  (rzutowanie na grupę ilorazową) nazywamy abelianizacją.

O abelianizacji (w przeciwieństwie do twierdzenia o komutancie) nie będzie więcej wspominane w tej pracy, ale ta definicja została przytoczona w celu domknięcia podstawowych faktów o komutancie. Ważniejszym dla nas pojęciem jest pojęcie grupy doskonałej:

**Definicja 1.4.3.** Grupą doskonałą nazwiemy dowolną grupę, która jest równa swojemu komutantowi.

Grupami doskonałymi zajmiemy się w dalszej części pracy – przy lemacie Iwasawy. Na razie zauważmy prosty fakt:

Fakt 1.4.1. Nieprzemienne grupy proste są grupami doskonałymi.

#### 1.5. Działanie grupy na zbiorze

Na koniec tego rozdziału przyjrzyjmy się jednej z ważniejszej własności grup – ich możliwości działania na zbiorach.

**Definicja 1.5.1.** Niech G będzie grupą, a X – zbiorem. Mówimy, że  $\rho$  jest działaniem grupy G na zbiorze X, jeżeli dla każdego  $g \in G$  przyporządkowane jest przekształcenie  $\rho_g: X \to X$ , takie, że:

- $\rho_e = \mathrm{id}_X$ ,
- $\rho_g \circ \rho_h = \rho(gh)$ , dla dowolnych  $g, h \in G$ .

Jeżeli sposób działania ( $\rho$ ) wynika z kontekstu, to zamiast  $\rho_a(x)$  będziemy pisać  $x^g$ .

Zgrabniejszy opis działania grupy na zbiorze daje poniższe twierdzenie. Zanim jednak do niego przejdziemy, przypomnijmy sobie jeszcze jedną definicję.

**Definicja 1.5.2.** Niech X będzie dowolnym zbiorem. Wówczas grupą symetrii zbioru X nazywamy zbiór bijekcji  $X \to X$ , wraz z operacją składania. Grupę tę oznaczamy  $S_X$ .

#### Twierdzenie 1.5.1 (O działaniu grupy na zbiorze).

Niech G będzie grupą, a X – zbiorem. Wówczas  $\rho$  jest działaniem G na X wtedy i tylko wtedy, gdy  $\rho$  jest homomorfizmem z G w grupę symetrii zbioru X.

Z działaniem grupy na zbiorze związane jest dużo ważnych definicji i twierdzeń. Poniżej przytoczone są te najistotniejsze z punktu widzenia tej pracy.

**Definicja 1.5.3.** Załóżmy, że  $\rho$  jest działaniem grupy G na zbiorze X oraz  $x \in X$ . Wówczas:

- a) Stabilizatorem punktu x (grupą izotropii x) nazwiemy zbiór elementów  $\{g \in G: x^g = x\}$ . Stabilizator punktu x oznaczamy  $G_x$ .
- b) Orbitą punktu x nazwiemy podzbiór X równy  $\{y \in X : \exists_{g \in G} x^g = y\}$ . Orbitę punktu x oznaczamy G(x).

Podstawowe własności tych obiektów przedstawia następujący fakt:

**Fakt 1.5.1.** Załóżmy, że  $\rho$  jest działaniem grupy G na zbiorze X oraz  $x, y \in X$ . Wówczas:

- a)  $G_x$  jest podgrupą G.
- b) G(x) i G(y) są równe lub rozłączne (orbity tworzą rozbicie zbioru X).

Zanim przejdziemy do ważniejszych twierdzeń opisujących orbity i stabilizatory, przypomnijmy wcześniej, jakie własności może mieć działanie grupy na zbiorze.

**Definicja 1.5.4.** Załóżmy, że  $\rho$  jest działaniem grupy G na zbiorze X.

- a)  $\rho$  jest działaniem tranzytywnym (przechodnim), jeżeli wszystkie elementy X tworzą jedną orbitę.
- b)  $\rho$  jest działaniem wiernym, jeżeli  $\rho$  jest iniekcją jako homomorfizm  $G \to S_X$ .
- c)  $\rho$  jest działaniem nietrywialnym, jeżeli  $\rho$  nie jest zerowe jako homomorfizm  $G \to S_X$ .

Jak to zostało wcześniej zapowiedziane, na koniec przytoczmy kilka ważnych twierdzeń pokazujących zależność między orbitami a stabilizatorami.

#### Twierdzenie 1.5.2.

Zalóżmy, że  $\rho$  jest działaniem grupy G na zbiorze X oraz  $x,y \in X$  należą do jednej orbity. Wówczas grupy  $G_x$  oraz  $G_y$  są wzajemnie sprzężone.

#### Twierdzenie 1.5.3 (O orbitach i stabilizatorach).

Załóżmy, że  $\rho$  jest działaniem grupy G na zbiorze X, przy czym X jest zbiorem skończonym. Ponadto  $x \in X$ . Wówczas  $|G(x)| = [G:G_x]$ .

#### Twierdzenie 1.5.4 (Równanie klas).

Przy założeniach z poprzedniego twierdzenia zachodzi

$$|X| = \sum_{i=1}^{k} [G:G_{x_i}],$$

gdzie  $x_1, x_2, \dots, x_k$  to reprezentanci wszystkich orbit działania  $\rho$ .

# Prostota grupy alternującej $A_n$

## Lemat Iwasawy

W tym rozdziale przedstawione zostanie jedno z ważniejszych narzędzi do dowodzenia prostoty grup – lemat Iwasawy. Lecz najpierw wprowadzimy nowe pojęcie – prymitywność.

#### 3.1. Prymitywne działanie grupy

Jak zostało to już wspomniane w wiadomościach wstępnych, działanie grupy G na zbiorze X jest tranzytywne, jeżeli elementy X tworzą jedną orbitę, czyli dla dowolnych  $x, y \in X$  istnieje  $g \in G$  takie, że  $x^g = y$ . Teraz uogólnimy to pojęcie.

**Definicja 3.1.1.** Zalóżmy, że  $\rho$  jest działaniem grupy G na zbiorze X.  $\rho$  jest działaniem k-tranzytywnym (k-przechodnim), jeżeli dla dowolnych ciągów k elementowych  $(a_1, a_2, \dots, a_k)$  oraz  $(b_1, b_2, \dots, b_k)$ , które składają się z różnych elementów z X istnieje taki element g z grupy G, że  $a_i^g = b_i^g$  dla każdego  $i = 1, 2, \dots, k$ .

W szczególności 1-tranzytywność to jest dokładnie to samo, co zwykła tranzytywność. Aby zilustrować to pojęcie, policzmy ilu tranzytywne jest naturalne działanie grupy  $S_n$  oraz  $A_n$  na zbiorze  $X = \{1, 2, \dots, n\}$ , tzn. takie, w którym  $i^{\sigma} = \sigma(i)$ .

Jak łatwo zauważyć, działanie  $S_n$  jest n-tranzytywne – skoro  $S_n$  składa się ze wszystkich permutacji, to zawsze możemy odwzorować ciąg  $(a_1, a_2, \dots, a_n)$  na  $(b_1, b_2, \dots, b_n)$ , gdyż jak założyliśmy w definicji, wszystkie  $a_i$  jaki i wszystkie  $b_i$  są parami różne. Stąd również działanie  $S_n$  jest k-tranzytywne dla każdego  $k \leq n$ .

Natomiast w  $A_n$  nie ma wszystkich permutacji, zatem działanie  $A_n$  nie może być n-tranzytywne. Nie może być również (n-1)-tranzytywne, gdyż skoro mówimy na co przechodzą n-1 elementy X i ma to być permutacja, to wartość ostatniego elementu też jest ustalona, czyli wybór (n-1) pozycji jest tak na prawdę wyborem wszystkich n pozycji, a na wszystkich elementach nie możemy dowolnie ustalić permutacji. Zauważmy jednak, że działanie  $A_n$  jest (n-2)-tranzytywne. Rzeczywiście, chcąc żeby  $a_i$  przeszło na  $b_i$  dla  $i=1,2,\cdots,(n-2)$  mamy do wyboru dwie permutacje. Jedna z nich odwzorowuje  $x\mapsto y,x'\mapsto y'$ , a druga  $x\mapsto y',x'\mapsto y$ , gdzie x,x' to elementy nie wybrane na  $a_i$ , a y,y' to elementy nie wybrane na  $b_i$ . Ale te permutacje różnią się o transpozycję (y,y'), zatem jedna z nich jest parzysta, czyli należy do  $A_n$ , więc rzeczywiście możemy odwzorować  $(a_1,a_2,\cdots,a_{n-2})$  na  $(b_1,b_2,\cdots,b_{n-2})$ . Stąd działanie  $S_n$  jest k-tranzytywne dla każdego  $k\leqslant n-2$ .

Wprowadzimy teraz własność prymitywności. Będzie to coś pomiędzy tranzytywnością a 2-tranzytywnością.

**Definicja 3.1.2.** Załóżmy, że  $\rho$  jest działaniem grupy G na zbiorze X. Systemem bloków działania  $\rho$  nazywamy podział zbioru X zachowywany przez  $\rho$ , tzn. rodzine zbiorów  $\mathfrak{A} = \{Y_i : i \in I\}$ , które są niepuste, parami rozłączne, sumują się do X oraz dla dowolnych  $Y \in \mathfrak{A}, x, x' \in Y$  oraz  $g \in G$  oba elementy  $x^g$  oraz  $x'^g$  znajdują się razem w jednym zbiorze  $Y' \in \mathfrak{A}$ .

Zauważmy, że zawsze mamy co najmniej dwa systemy bloków – jeden blok z całym zbiorem  $\mathfrak{A} = \{X\}$  oraz system z wszystkimi blokami jednoelementowymi  $\mathfrak{A} = \{\{x\}: x \in X\}$ . W związku z tym naturalna jest definicja:

**Definicja 3.1.3.** Nietrywialnym systemem bloków nazywamy dowolny system bloków, który jest różny od dwóch wyżej wspomnianych – z jednym blokiem lub z blokami jednoelementowymi.

Teraz jesteśmy już gotowi na wprowadzenie pojęcia prymitywności.

**Definicja 3.1.4.** Załóżmy, że  $\rho$  jest działaniem grupy G na zbiorze X.  $\rho$  nazywamy prymitywnym, jeśli nie istnieje nietrywialny system bloków działania  $\rho$ .

Aby lepiej zrozumieć tą własność, pokażemy, że rzeczywiście jest to własność pomiędzy tranzytywnością oraz 2-tranzytywnością.

**Twierdzenie 3.1.1.** Załóżmy, że  $\rho$  jest nietrywialnym działaniem grupy G na zbiorze X. Wówczas:

- a) Jeżeli  $\rho$  jest prymitywne, to jest tranzytywne.
- b) Jeżeli ρ jest 2-tranzytywne, to jest prymitywne.

Dowód.

- Ad a) Załóżmy nie wprost, że  $\rho$  nie jest tranzytywne. Wówczas rozbicie X na orbity daje nietrywialny system bloków. Rzeczywiście, z nieprzechodniości dostajemy, że ilość bloków wynosi co najmniej 2 a z nietrywialności  $\rho$  któryś blok ma co najmniej 2 elementy. Ostatecznie  $\rho$  permutuje orbity, więc w szczególności je zachowuje. Znaleźliśmy nietrywialny system bloków działania  $\rho$ , czyli sprzeczność  $\rho$  nie jest prymitywne. Stąd  $\rho$  musi być tranzytywne.
- Ad b) Załóżmy nie wprost, że  $\rho$  nie jest prymitywne. Wówczas istnieje nietrywialny system bloków  $\mathfrak{A} = \{Y_i : i \in I\}$ , w którym istnieją  $Y_1, Y_2 \in \mathfrak{A}$  takie, że  $|Y_1| > 1$ . Niech więc  $x, y \in Y_1, z \in Y_2$  gdzie  $x \neq y$ . Z 2-tranzytywności możemy odwzorować parę (x, y) na parę (x, z), co daje sprzeczność z definicją systemu bloków. Stąd  $\rho$  musi być prymitywne.

Oczywiście możliwe jest, że grupa działa tranzytywnie a nie prymitywnie, lub prymitywnie, a nie 2-tranzytywnie.

Jako pierwszy przykład możemy rozważyć naturalne działanie czteroelementowej grupy  $H = \langle (1,2)(3,4), (1,3)(2,4) \rangle$  będącej podgrupą  $S_4$  na zbiorze 4 elementowym. Jak łatwo widać jest ono przechodnie. Nie jest jednak prymitywne, gdyż zachowuje ono np system bloków  $\{\{1,2\},\{3,4\}\}$ .

Jako drugi przykład rozważmy działanie  $A_3$  na zbiorze  $\{1,2,3\}$ . Jak pokazaliśmy wcześniej nie jest ono 2-tranzytywne, ale jest tranzytywne. To, że jest to również działanie prymitywne wynika z następującego lematu:

14

**Lemat 3.1.1.** Załóżmy, że  $\rho$  jest tranzytywnym działaniem grupy G na zbiorze X. Wówczas w dowolnym systemie bloków wszystkie bloki są równych rozmiarów.

Dowód. Rzeczywiście, jeżeli  $Y_1, Y_2$  są blokami, to skoro możemy odwzorować  $y_1 \in Y_1$  na  $y_2 \in Y_2$ , To całe  $Y_1$  musi być przekształcone w  $Y_2$  (z własności systemu bloków), stąd  $|Y_1| \leq |Y_2|$ . Analogicznie  $|Y_2| \leq |Y_1|$ , zatem  $|Y_1| = |Y_2|$ .

W tym przypadku bloki w nietrywialnym systemie bloków muszą mieć rozmiary 1 i 2, czyli różne, więc nietrywialny system bloków nie może istnieć.

Udowodnijmy teraz jeszcze jedno stwierdzenie, które jest użyteczne w dowodzie lematu Iwasawy.

**Lemat 3.1.2.** Zalóżmy, że  $\rho$  jest tranzytywnym działaniem grupy G na zbiorze X oraz  $x \in X$ . Wówczas  $\rho$  jest prymitywne wtedy i tylko wtedy, gdy  $G_x$  jest maksymalną podgrupą G, tzn. nie istnieje podgrupa H grupy G, że  $G_x \subseteq H \subseteq G$ .

Dowód. Zauważmy najpierw, że warstwy (lewostronne)  $G_x$  odpowiadają jednoznacznie elementom zbioru X – bijekcja zadana jest wzorem  $\zeta: gG_x \mapsto x^g$ . Funkcja ta jest dobrze określona oraz jest iniekcją, gdyż  $g_1G_x = g_2G_x \iff g_1^{-1} \cdot g_2 = h$  dla pewnego  $h \in G_x \iff x^{g_1^{-1} \cdot g_2} = x^h = x \iff x^{g_1} = x^{g_2}$ . Ponadto  $\zeta$  jest suriekcją, gdyż działanie jest tranzytywne, stąd rzeczywiście  $\zeta$  jest bijekcją.

Przejdźmy teraz do dalszej części dowodu ⇒)

Załóżmy nie w prost, że  $G_x$  nie jest maksymalna, czyli istnieje H, takie, że  $G_x \leq H \leq G$ . Skoro H zawiera  $G_x$ , to warstwy H są sumami pewnych warstw  $G_x$  – jeżeli  $g_1G_x = g_2G_x \iff g_1^{-1} \cdot g_2 \in G_x$  to również  $g_1^{-1} \cdot g_2 \in H \iff g_1H = g_2H$ . Stąd warstwy H odpowiadają rozbiciu zbioru warstw  $G_x$ , czyli również rozbiciu zbioru X. Zauważmy jeszcze, że działanie G zachowuje warstwy H. Jest tak dlatego, że dla  $g_1H = g_2H$  zachodzi  $g_1^{-1} \cdot g_2 \in H$ . Punkt  $g_iG_x = x^{g_i}$  przy działaniu elementem f grupy G przechodzi na  $(x^{g_i})^f = x^{fg_i} = fg_iG_x$ . Ale warstwy  $fg_1G_x$  oraz  $fg_2G_x$  zawierają się w jednej warstwie H, gdyż  $(fg_1)^{-1}fg_2 = g_1^{-1}f^{-1}fg_2 = g_1^{-1}g_2 \in H$ .

Otrzymaliśmy zatem system bloków, który na dodatek jest nietrywialny, gdyż H zawiera się ściśle pomiędzy  $G_x$  a G. Zatem działanie  $\rho$  nie jest prymitywne – sprzeczność. Stąd taka grupa H nie istnieje –  $G_x$  jest maksymalną podgrupą G.

Tutaj również przeprowadzimy dowód nie w prost. Załóżmy, że  $\rho$  nie działa prymitywnie na X, czyli istnieje pewien nietrywialny system bloków  $\mathfrak{A}$ . Niech  $Y \in \mathfrak{A}$  takie, że  $x \in Y$  oraz niech H będzie stabilizatorem całego zbioru Y (czyli zbiorem  $\{g \in G: \forall_{y \in Y} y^g \in Y\}$ ). Skoro  $\mathfrak{A}$  jest nietrywialne, to  $Y \neq X$  oraz istnieje blok rozmiaru co najmniej 2. Ale z poprzedniego lematu wiemy, że wszystkie bloki mają tą samą wielkość, więc również  $|Y| \geqslant 2$ .

Zauważmy, że  $H = \{g \in G : x^g \in Y\} = K$ . Oczywiście  $H \subseteq K$ , gdyż elementy H zachowują zbiór Y. Z drugiej strony, jeżeli jakiś element z Y trafia z powrotem do Y, to całe Y jest zachowywane, gdyż Y jest elementem systemu bloków. Stąd rzeczywiście H = K.

Na koniec wystarczy zobaczyć, że skoro  $\{x\} \subsetneq Y \subsetneq X$ , to  $G_x \lneq H \lneq G$ . Jest tak dlatego, że H, w przeciwieństwie do  $G_x$ , zawiera elementy odwzorowujące x na jakiś inny element zbioru Y ale nie zawiera elementów, które odwzorowują x na elementy spoza Y (które istnieją). Stąd  $G_x$  nie jest maksymalne – sprzeczność. Stąd to działanie musi być prymitywne.

Teraz jesteśmy już gotowi na sformułowanie i dowód lematy Iwasawy.

#### 3.2. Lemat Iwasawy

**Twierdzenie 3.2.1.** Załóżmy, że G jest skończoną [dowolną?] grupą doskonałą,  $\rho$  – wiernie oraz prymitywnie działanie G na zbiorze X. Załóżmy dodatkowo, że dla pewnego  $x \in X$  stabilizator  $G_x$  zawiera normalną podgrupę abelową A, której sprzężenia w G generują całe G. Wówczas grupa G jest prosta.

Dowód. Załóżmy przeciwnie, że w G istnieje właściwa, nietrywialna podgrupa normalna K. Skoro G działa wiernie oraz K jest nietrywialna, to  $x_0^{k_0} \neq x_0$  dla pewnego  $k_0 \in K$ . Niech  $H = G_{x_0}$ . Dostajemy, że  $K \nleq H$ , gdyż  $k_0 \not\in H$ , stąd również  $H \lneq HK$ .

Z lematu 3.1.2 otrzymujemy, że H jest podgrupą maksymalną w G.  $H \lneq HK$ , więc HK=G. Stąd (i z twierdzenia 1.1.1) każdy element  $g \in G$  jest postaci g=hk, gdzie  $h \in H$  oraz  $k \in K$ .

Skoro działanie  $\rho$  jest prymitywne, a więc tranzytywne, to z twierdzenia 1.5.2 dostajemy, że  $G_x$  jest sprzężone z H. Z założenia dodatkowo wynika, że H zawiera podgrupę B sprzężoną do A, ponadto B jest normalną podgrupą abelową H, której sprzężenia (w G) generują całe G. Sprzężenia B są postaci  $g^{-1}Bg = k^{-1}h^{-1}Bhk = k^{-1}Bk \leqslant BK$ . Wszystkie sprzężenie B generują G i są zawarte w  $BK \leqslant G$ , stąd G = BK.

Korzystając z trzeciego twierdzenia o izomorfizmie dostajemy:

$$G/K = BK/K \simeq B/B \cap K$$

Ale grupa ilorazowa grupy abelowej jest abelowa, stąd zarówno  $B/B \cap K$  jaki i G/K są abelowe. Z twierdzenia o komutancie wnioskujemy, że  $K \ge [G,G] = G$ , gdyż G jest grupą doskonałą – dostaliśmy sprzeczność z założeniem, że K jest właściwą podgrupą G, stąd G jest grupą prostą.

Zastosowania lematu Iwasawy znajdują się w dalszej części pracy.

Prostota specjalnej rzutowej grupy liniowej  $PSL_n(k)$ 

# Bibliografia

 $[A] \ C, D, E$