Laboratorium IV

Aproksymacja Dominik Marek



AKADEMIA GÓRNICZO-HUTNICZA IM. STANISŁAWA STASZICA W KRAKOWIE

Zadania

- 1. Aproksymować funkcję $f(x) = 1 + x^3 w$ przedziale [0,1] wielomianem pierwszego stopnia metodą średniokwadratową ciągłą dla w(x)=1.
- 2. Aproksymować funkcję $f(x) = 1 + x^3$ w przedziale [0,1] wielomianem stopnia drugiego przy użyciu wielomianów Legendre'a.

Zadania domowe

- 1. Napisz procedurę realizującą metodę aproksymacji punktowej za pomocą wielomianów drugiego stopnia
- 2. Oblicz wartości funkcji $f(x) = 1 x^2$ w dyskretnych punktach $x_i = -1 + 0.5$ i i, i = 0,1,...,4, a następnie aproksymuj funkcję wielomianami Grama stopnia trzeciego
- 3. Wykonać aproksymację funkcję $|\sin(x)|$ funkcjami trygonometrycznymi w zakresie $[-\pi,\pi]$.

2.Rozwiązania

2.1 Zadania.

1.

Mamy:

$$f(x) = 1 + x^3$$
, $\omega(x) = 1$, $\phi_0(x) = 1$, $\phi_1(x) = x$

Aproksymujemy wielomianami $\phi_n(x)=x^n$, tak więc funkcja aproksymująca ma postać:

$$F(x) = \sum_{i=1}^{n} c_i \phi_i(x), c_i \in \mathbb{R}$$

Odległość od funkcji aproksymowanej w metryce $L_1^2([0,1])$ wynosi:

$$\delta(f,F) = \int_{0}^{1} [F(x) - f(x)]^{2} dx = \int_{0}^{1} \left[\sum_{i=1}^{n} c_{i} \phi_{i}(x) - f(x) \right]^{2} dx$$

Aby znaleźć minimum funkcji w zależności od współczynników c_i porównujemy jej pochodne względem tych współczynników do 0:

$$\frac{\partial \delta}{\partial c_i} = 2 \int_0^1 [F(x) - f(x)] \phi_i(x) \, dx = 0$$

$$\int_0^1 [F(x) - f(x)] \phi_i(x) \, dx = 0$$

$$\int_0^1 F(x) \phi_i(x) \, dx = \int_0^1 f(x) \phi_i(x) \, dx$$

$$\int_0^1 \sum_{j=0}^n c_j \phi_j(x) \, \phi_i(x) \, dx = \int_0^1 f(x) \phi_i(x) \, dx$$

$$\sum_{j=0}^n c_j \int_0^1 \phi_j(x) \phi_i(x) \, dx = \int_0^1 f(x) \phi_i(x) \, dx, i \in \{0, 1, \dots, n\}$$

Dla przypadku n = 1, równania te w postaci macierzowe przedstawiają się następująco:

$$\begin{bmatrix} \int_{0}^{1} \phi_{0}(x)\phi_{0}(x) dx & \int_{0}^{1} \phi_{0}(x)\phi_{1}(x) dx \\ \int_{0}^{1} \phi_{1}(x)\phi_{1}(x) dx & \int_{0}^{1} \phi_{1}(x)\phi_{1}(x) dx \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_{0} \\ c_{0} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \int_{0}^{1} f(x)\phi_{0}(x) dx \\ \int_{0}^{1} f(x)\phi_{1}(x) dx \end{bmatrix}$$

Obliczamy zatem następujące całki:

$$\int_{0}^{1} \omega(x)\phi_{0}(x)\phi_{0}(x) dx = \int_{0}^{1} dx = 1$$

$$\int_{0}^{1} \omega(x)\phi_{0}(x)\phi_{1}(x) dx = \int_{0}^{1} x dx = \frac{1}{2}$$

$$\int_{0}^{1} \omega(x)\phi_{1}(x)\phi_{1}(x) dx = \int_{0}^{1} x^{2} dx = \frac{1}{3}$$

$$\int_{0}^{1} \omega(x)f(x)\phi_{0}(x) dx = \int_{0}^{1} (1+x^{3})dx = \frac{5}{4}$$

$$\int_{0}^{1} \omega(x)f(x)\phi_{1}(x) dx = \int_{0}^{1} (x+x^{4})dx = \frac{7}{10}$$

Powyższe obliczenia pozwalają uzyskać poniższy układ równań:

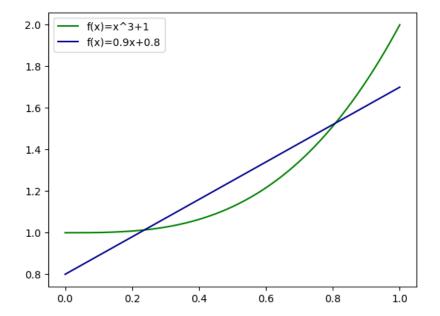
$$\begin{cases} c_0 \left(\int_0^1 \omega(x) \phi_0(x) \phi_0(x) \, dx + \int_0^1 \omega(x) \phi_0(x) \phi_1(x) \, dx \right) = \frac{5}{4} \\ c_1 \left(\int_0^1 \omega(x) \phi_1(x) \phi_0(x) \, dx + \int_0^1 \omega(x) \phi_0(x) \phi_0(x) \, dx \right) = \frac{7}{10} \end{cases}$$

Upraszczając ten układ otrzymujemy:

$$\begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_0 \\ c_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{5}{4} \\ \frac{7}{10} \end{bmatrix}$$
$$\begin{bmatrix} 4 & 2 \\ -5 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_0 \\ c_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 \\ -4 \end{bmatrix}$$
$$\begin{cases} 4c_0 + 2c_1 = 5 \\ -5c_0 = -4 \end{cases}$$
$$\begin{cases} c_0 = \frac{4}{5} \\ c_1 = \frac{9}{10} \end{cases}$$

Z tego wynika, że nasza funkcja aproksymująca ma postać:

$$F(x) = 0.9x + 0.8$$



Rysunek 1: Wykres funkcji aproksymowanej i aproksymującej

2.

Pierwsze trzy wielomiany Legendre'a:

$$L_0(\chi) = 1 L_1(x) = x L_2(x) = \frac{1}{2}(3x^2 - 1)$$

Są one ortogonalne z wagą 1 w sensie metryki L^2 na przedziale [-1,1]. W związku z tym:

$$\forall i \neq j_{.i,j \in \{0,1,2\}} \int_{-1}^{1} L_i(x) L_j(x) \, dx = 0$$
(2)

Nasz badany przedział jest od niego różny, w związku z tym zastosujemy podstawienie transformujące nam przedział [0,1] na [-1, 1]:

$$t = 2\left(x - \frac{1}{2}\right) \Rightarrow \frac{1}{2}(t+1)$$

Nasza funkcja aproksymowana przyjmie postać:

$$f(t) = \left(\frac{1}{2}(t+1)\right)^3 + 1, t \in [-1,1]$$

A nasza funkcja aproksymująca przyjmie poniższą postać:

$$F(t) = \sum_{i=0}^{2} c_i L_i(t), t \in [-1,1]$$

Powróciwszy do zmiennej x otrzymamy funkcję interpolującą. Zatem analogicznie do zadania pierwszego nasz problem sprowadza się do rozwiązania poniższego równania macierzowego:

$$\begin{bmatrix} \int_{-1}^{1} L_{0}(t)L_{0}(t) dt & \int_{-1}^{1} L_{0}(t)L_{1}(t) dt & \int_{-1}^{1} L_{0}(t)L_{2}(t) dt \\ \int_{-1}^{1} L_{1}(t)L_{0}(t) dt & \int_{-1}^{1} L_{1}(t)L_{1}(t) dt & \int_{-1}^{1} L_{1}(t)L_{2}(t) dt \\ \int_{-1}^{1} L_{2}(t)L_{0}(t) dt & \int_{-1}^{1} L_{2}(t)L_{1}(t) dt & \int_{-1}^{1} L_{2}(t)L_{2}(t) dt \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_{0} \\ c_{1} \\ c_{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \int_{-1}^{1} f(t)L_{0}(t) dt \\ \int_{-1}^{1} f(t)L_{0}(t) dt \\ \int_{-1}^{1} f(t)L_{0}(t) dt \end{bmatrix}$$

Wykorzystując pierwszą zależność (1) otrzymujemy:

$$\begin{bmatrix} \int_{-1}^{1} L_0(t) L_0(t) dt & 0 & 0 \\ 0 & \int_{-1}^{1} L_1(t) L_1(t) dt & 0 \\ 0 & 0 & \int_{-1}^{1} L_2(t) L_2(t) dt \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_0 \\ c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \int_{-1}^{1} f(t) L_0(t) dt \\ \int_{-1}^{1} f(t) L_0(t) dt \\ \int_{-1}^{1} f(t) L_0(t) dt \end{bmatrix}$$

Zatem:

$$\begin{bmatrix} c_0 \int_{-1}^{1} L_0(t) L_0(t) dt \\ c_1 \int_{-1}^{1} L_1(t) L_1(t) dt \\ c_2 \int_{1}^{1} L_2(t) L_2(t) dt \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \int_{-1}^{1} f(t) L_0(t) dt \\ \int_{-1}^{1} f(t) L_0(t) dt \\ \int_{-1}^{1} f(t) L_0(t) dt \end{bmatrix}$$

Czyli:

$$C_{i} = \frac{\int_{-1}^{1} f(t) L_{i}(t) dt}{\int_{-1}^{1} L_{i}^{2}(t) dt}$$
(3)

Wyliczamy poszczególne całki potrzebne do rozwiązania:

$$\int_{-1}^{1} f(t)L_{0}(t) dt = \int_{-1}^{1} \left[\left(\frac{t+1}{2} \right)^{3} + 1 \right] dt = \frac{5}{2}$$

$$\int_{-1}^{1} f(t)L_{1}(t) dt = \int_{-1}^{1} \left[t \left(\frac{t+1}{2} \right)^{3} + t \right] dt = \frac{3}{10}$$

$$\int_{-1}^{1} f(t)L_{2}(t) dt = \int_{-1}^{1} \left[\left(\frac{3t^{2} - 1}{2} \right) \left(\left(\frac{t + 1}{2} \right)^{3} + 1 \right) \right] dt = \frac{1}{10}$$

$$\int_{-1}^{1} L_{0}^{2}(t) dt = \int_{-1}^{1} dt = 2$$

$$\int_{-1}^{1} L_{1}^{2}(t) dt = \int_{-1}^{1} dt = \frac{2}{3}$$

$$\int_{-1}^{1} L_{2}^{2}(t) dt = \int_{-1}^{1} \left(\frac{3t^{2} - 1}{2} \right)^{2} dt = \frac{4}{10}$$

Podstawiając do wzoru (3) dostajemy:

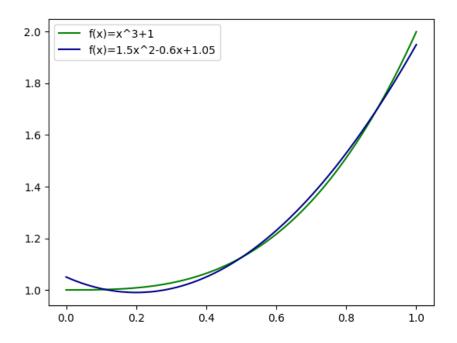
$$\begin{cases}
c_0 = 1,25 \\
c_1 = 0,45 \\
c_2 = 0,25
\end{cases}$$

Zatem nasza funkcja aproksymująca ma postać:

$$F(t) = 0.25 \cdot \frac{3t^2 - 1}{2} + 0.45t + 1.25$$

Wracając do zmiennej x otrzymujemy:

$$F(x) = 0.25 \cdot \frac{1}{2} (3(2x - 1)^2 - 1) + 0.45(2x - 1) + 1.25 = 1.5x^2 - 0.6x + 1.05$$



Rysunek 2: Wykres funkcji aproksymowanej i aproksymującej

2.2 Zadania domowe

1.

W celu aproksymacji punktowej za pomocą wielomianów drugiego stopnia należy postępować według poniższych kroków:

- 1. Wczytanie danych o znanych punktach x_i oraz wartości funkcji aproksymowanej $f(x_i)$.
- 2. Rozwiązanie następującego równania w postaci macierzowej:

$$\begin{bmatrix} \sum_{i=0}^{n} 1 & \sum_{i=0}^{n} x_{i} & \sum_{i=0}^{n} x_{i}^{2} \\ \sum_{i=0}^{n} x_{i} & \sum_{i=0}^{n} x_{i}^{2} & \sum_{i=0}^{n} x_{i}^{3} \\ \sum_{i=0}^{n} x_{i}^{2} & \sum_{i=0}^{n} x_{i}^{3} & \sum_{i=0}^{n} x_{i}^{4} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_{0} \\ c_{1} \\ c_{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sum_{i=0}^{n} f(x_{i}) \\ \sum_{i=0}^{n} x_{i} f(x_{i}) \\ \sum_{i=0}^{n} x_{i}^{2} f(x_{i}) \end{bmatrix}$$

3. Otrzymujemy rozwiązanie w postaci poniższej funkcji:

$$F(x) = c_2 x^2 + c_1 x + c_0$$

2.

Dla danego zbioru wielomianów nasza funkcja będzie ich kombinacją liniową:

$$F(x) = \sum_{i=0}^{n} c_i \phi_i(x), c_i \in \mathbb{R}$$

Rozwiązanie naszego zadania sprowadza się do wyznaczenia wartości współczynników c_i , rozwiązując poniższe równania postaci:

$$A_{m \times m} \cdot C_{m \times 1} = F_{m \times 1}$$

Gdzie:

$$A_{i,j} = \sum_{k=0}^{n} \phi_i(x_k) \phi_j(x_k)$$

$$C_i = c_i$$

$$F_i = \sum_{k=0}^n \phi_i(x_k) y_k$$

 y_k - wartość aproksymowanej funkcji w i-tym punkcie. Macierz A można sprowadzić do macierzy diagonalnej poprzez zastosowanie wielomianów ortogonalnych na zbiorze punktów znanych do aproksymacji. Przykładem takich wielomianów są wielomiany Grama. Są one zdefiniowane następująco:

$$F_{k,n}(x) = \sum_{s=0}^{k} (-1)^{s} {k \choose s} {k+s \choose s} \frac{x^{[s]}}{n^{[s]}}$$

Gdzie:

$$r^{[s]} = r(r-1)\cdots(r-s+1)$$

Powyższe wielomiany do trzeciego stopnia mają następującą postać:

$$\begin{split} P_{0,n} &= 1 \\ P_{1,n} &= 1 - \frac{2t}{n} \\ P_{2,n} &= 1 - \frac{6t}{n} + \frac{6t(t-1)}{n(n-1)} \\ P_{3,n} &= 1 - \frac{12t}{n} + \frac{30t(t-1)}{n(n-1)} - \frac{20t(t-1)(t-2)}{n(n-1)(n-2)} \end{split}$$

Są one ortogonalne w punktach 0,1,2,3,... Aby zmienić ortogonalność na podane równoodległe punkty stosujemy podstawienie:

$$q = \frac{x - x_o}{h}$$

Zatem nasze wielomiany dla n = 4 będą postaci:

$$P_{0,4} = 1$$

$$P_{1,4} = -x$$

$$P_{2,4} = 2x^{2} - 1$$

$$P_{3,4} = -\frac{20}{3}x^{2} + \frac{17}{3}x$$

Korzystając z faktu, że macierz jest diagonalna możliwe jest wyprowadzenie wzorów na poszczególne współczynniki:

$$c_i = \frac{\sum_{i=0}^{n} y_i P_{k,n}(t_i)}{\sum_{i=0}^{n} P_{k,n}^2(t_i)}$$

Po wykonaniu obliczeń otrzymujemy poniższe wartości współczynników:

$$\begin{pmatrix}
c_0 = 0.5 \\
c_1 = 0 \\
c_2 = -0.5 \\
c_3 = 0
\end{pmatrix}$$

Finalnie otrzymujemy:

$$F(x) = \frac{1}{2} \cdot 1 - \frac{(2x^2 - 1)}{2} = 1 - x^2$$

Wnioski:

Uzyskana funkcja jest dokładnie zadaną funkcją - ma to sens ponieważ aproksymujemy wielomian drugiego stopnia wielomianami stopnia trzeciego i minimalizujemy w pewnym sensie odległość między nimi.

Szeregiem trygonometrycznym Fouriera funkcji f na przedziale $[-\pi,\pi]$ nazywa się szereg postaci:

$$S(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos(nx) + b_n \sin(nx))$$

Gdzie:

$$a_0 = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) dx$$

$$a_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \cos(nx) dx$$

$$b_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \sin(nx) dx$$

Podana w zadaniu funkcja f(x) = |sin(x)| spełnia warunki Dirichleta na przedziale $[-\pi,\pi]$. Ponadto jest to funkcja parzysta co implikuje, że współczynnik b_n w powyższym wzorze jest stale równy 0, zatem możemy go pominąć we wzorze na szereg Fouriera. W tym przypadku będziemy naszą funkcję rozwijać w szereg cosinusów następującej postaci:

$$S(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos(nx)$$

Gdzie:

$$a_0 = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} |\sin x| \, dx \, \frac{2}{\pi} \int_{0}^{\pi} \sin x \, dx = \frac{2}{\pi} [-\cos x]_{0}^{\pi} = \frac{4}{\pi}$$

$$a_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} |\sin x| \cos(nx) \, dx = \frac{2}{\pi} \int_{0}^{\pi} \sin(x) \cos(nx) \, dx =$$

$$= \frac{2}{\pi} \left[\frac{\sin x \sin(nx) + \cos x \cos(nx)}{n^2 - 1} \right]_{0}^{\pi} = -\frac{2(\cos(\pi n) + 1)}{\pi (n^2 - 1)}$$

Rozwijając funkcję $f(x) = |\sin x|$ w szereg Fouriera otrzymujemy poniższy wzór na f(x):

$$f(x) = \frac{2}{\pi} + \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1 - 4\cos(2nx)}{\pi((2n)^2 - 1)}$$

3.Bibliografia.

- 1. https://home.agh.edu.pl/~funika/mownit/lab4/aproksymacja.pdf
- 2. https://home.agh.edu.pl/~funika/mownit/lab4/wielomianygrama.pdf
- 3. https://pl.wikipedia.org/wiki/Wielomiany_Legendre%E2%80%99a
- 4. https://pl.wikipedia.org/wiki/Szereg_Fouriera,
- 5. Katarzyna Rycerz: Wykład z przedmiotu Metody Obliczeniowe w Nauce i Technice