

Московский ордена Ленина, ордена Октябрьской Революции и ордена Трудового Красного Знамени государственный технический университет имени Н.Э. Баумана

> Факультет «Робототехники и комплексной автоматизации» Кафедра «Компьютерные системы автоматизации производства»

Отчет по лабораторной работе №1 «Разработка имитационной модели производственного участка на языке GPSS»

по дисциплине: «Моделирование технологических производственных процессов» Вариант №6

Группа: РК9-84Б

Студент: Масный Д.И.

Преподаватель: Зудина О.В.

#### Исходные данные

#### Таблица 1 Исходные данные

No	Количество	Интервал	Время	Время	Время	Время
варианта	станков	между	обработки	обработки	обработки	захвата
		прибытием	на первом	на втором	на третьем	роботом
		заготовок,	станке $t_{I_i}$	станке $t_{2,}$	станке $t_{3}$ ,	заготовки
		закон экс.,	сек.	сек.	сек.	τ2, сек.
		$ au_{1,}$ сек.				
6	2	150	Э (20)	H (9, 1)	-	14

Исходный код модели на языке GPSS ; СТАРТ И УСТ ТЕРМ СЧ В 75 START 75 RMULT 7575461,1326465,5599941 ; БАЗЫ ГЕНЕРАТОРОВ GENERATE (EXPONENTIAL(1,0,150)),,,75 ; ГЕНЕРАЦИЯ Т. ПО ЭКСП ЗАКОНУ С М 150 ; НАЧАЛО СБОРА СТАТИСТИКИ РОБОТА1 QUEUE ROB1 ; ЗАХВАТ РОБОТА1 (ОЧЕРЕДЬ) SEIZE ROBOT1 ; КОНЕЦ СБОРА СТАТИСТИКИ РОБОТА1 DEPART ROB1 ; ЗАХВАТ ЗАГОТОВКИ ADVANCE 14,1 ADVANCE 8 ; ПЕРЕМЕЩЕНИЕ ЗАГОТОВКИ ИЗ НАКОПИТЕЛЯ К СТАНКУ ADVANCE 14,1 ; ОСВОБОЖДЕНИЕ ЗАГОТОВКИ ADVANCE 8 ; ПЕРЕМЕЩЕНИЕ СХВАТА ОТ СТАНКА К НАКОПИТЕЛЮ RELEASE ROBOT1 ; ОСВОБОЖДЕНИЕ РОБОТА1 OUEUE STAN1 ; НАЧАЛО СБОРА СТАТИСТИКИ СТАНКА1 SEIZE STANOK1 ; ЗАХВАТ СТАНКА1 (ОЧЕРЕДЬ)
DEPART STAN1 ; КОНЕЦ СБОРА СТАТИСТИКИ СТАНКА1 ADVANCE (EXPONENTIAL(2,0,20)); OBPABOTKA HA CTAHKE1 NO 9KCN 3AKOHY C MO 20 RELEASE STANOK1 ; OCBOBOWJEHUE CTAHKA1 OUEUE ROB2 ; начало сбора статистики робота2 SEIZE ROBOT2 ; ЗАХВАТ РОБОТА2 (ОЧЕРЕДЬ) ; КОНЕЦ СБОРА СТАТИСТИКИ РОБОТА2 ; ЗАХВАТ ЗАГОТОВКИ ; ПЕРЕМЕЩЕНИЕ ЗАГОТОВКИ ИЗ НАКОПИТЕЛЯ К СТАНКУ ; ОСВОБОЖДЕНИЕ ЗАГОТОВКИ DEPART ROB2 ADVANCE 14,1 ADVANCE 8 ADVANCE 14,1 ; ПЕРЕМЕЩЕНИЕ СХВАТА ОТ СТАНКА К НАКОПИТЕЛЮ ADVANCE 8 RELEASE ROBOT2 ; ОСВОБОЖДЕНИЕ РОБОТА2 ; начало свора статистики станка2 QUEUE STAN2 SEIZE STANOK2 ; SAXBAT CTAHKA2 (ОЧЕРЕДЬ) ; КОНЕЦ СБОРА СТАТИСТИКИ СТАНКА2 DEPART STAN2 ADVANCE (ABS(NORMAL(2,9,1))); ОБРАБОТКА НА СТАНКЕ2 ПО НОРМ ЗАКОНУ С М 9 И Д 1 RELEASE STANOK2 ; ОСВОБОЖДЕНИЕ СТАНКА2 ; начало свора статистики ровота3 QUEUE ROB3 QUEUE ROBOT3 , мачало свога статистики РОБОТАЗ
; ЗАХВАТ РОБОТАЗ (ОЧЕРЕДЬ)
; КОНЕЦ СБОРА СТАТИСТИКИ РОБОТАЗ
; ЗАХВАТ ЗАГОТОВКИ
; ПЕРЕМЕЩЕНИЕ ЗАГОТОВКИ ИЗ НАКОПИТЕЛЯ К СТАНКУ DEPART ROB3 ADVANCE 14,1 ADVANCE 8 ADVANCE 0
ADVANCE 14,1 ; ОСВОБОЖДЕНИЕ ЗАГОТОВКИ ; ПЕРЕМЕЩЕНИЕ СХВАТА ОТ СТАНКА К НАКОПИТЕЛЮ ADVANCE 8 RELEASE ROBOT3 ; ОСВОБОЖДЕНИЕ РОБОТАЗ

; ДЕКРЕМЕНТАЦИЯ ТЕРМИНАЛЬНОГО СЧЕТЧИКА НА 1

TERMINATE 1

### Результаты прогонов модели

	START TIME		ENI	D TIME	BL	OCKS	FACILI	TIES	STORAG	GES	
	0.000		114	17.705		36	5		0		
FACILITY	ENTRI	S UT	IL.	AVF. TI	ME	AVATI.	OWNER	PEND	TNTER	RETRY	DELAY
ROBOT1	75		.289		978		0	0	0	0	0
STANOK1	75		.139		206		0	0	0	0	0
ROBOT2	7:	-	.290		171	_	0	0	0	ø	0
STANOK2	7:		.060		060		9	9	0	ø	0
ROBOT3	75		.289		005		0	9	0	0	0
MODOTS	,		.205		003	-			•		
QUEUE	MAX	CONT.	ENTRY	ENTRY(	0)	AVE.CO	NT. AVE	.TIME	AVI	E.(-0)	RETRY
ROB1	2	0	75	53	3	0.05	4	8.272	2 2	28.198	0
STAN1	2	0	75	69	)	0.01	8	2.787	7	34.842	0
ROB2	2	0	75	53	3	0.05	3	8.131	ι :	27.718	0
STAN2	1	0	75	75	5	0.00	0	0.000	)	0.000	0
ROB3	1	0	75	61	L	0.00	1	0.181	l	0.971	0

RMULT 7575461,1326465,5599941

RMULT 5380170,2228673,8456144

## Рисунок 1 Результаты прогона $N_21$

RMULT 3351	1864,4416709,36	72842							
	START TIME 0.000		END TIME 0166.786	BLOCKS 36	FACILIT 5	IES	STORAG Ø	GES	
FACILITY	ENTRIES	UTIL.	AVE. TIM	E AVATI	OWNER	DEND	TNTED	RETRY	DELAY
ROBOT1	75	0.325	44.0		0	0	0	0	0
STANOK1	75	0.140	19.0		0	0	0	0	0
ROBOT2	75 75	0.326	44.1		0	0	0	0	0
							-		
STANOK2	75	0.066	9.0		0	0	0	0	0
ROBOT3	75	0.325	44.1	08 1	0	0	0	0	0
QUEUE	MAX C	ONT. ENTI	RY ENTRY(0	) AVE.CO	NT. AVE	.TIME	AVE	.(-0)	RETRY
ROB1	2	0	75 55	0.04	8	6.448	2	24.179	0
STAN1	2	0	75 69	0.01	4	1.844	. 2	23.056	0
ROB2	2	0	75 54	0.04	4	5.996	- 2	21.416	0
STAN2	1	0	75 75	0.00	0	0.000		0.000	0
ROB3	1	0	75 67	0.00	2	0.250		2.346	0

## Рисунок 2 Результаты прогона N = 2

	START TIME		EN	O TIME E	BLOCKS	FACILI	TIES	STORAG	SES	
	0.000		128	12.663	36	5		0		
FACILITY	ENTRIE	S UT	IL. /	AVE. TIME	AVAIL.	OWNER	PEND	INTER	RETRY	DELAY
ROBOT1	75	5 0	.258	44.07	72 1	0	0	0	0	e
STANOK1	75	5 0	.093	15.85	8 1	0	0	0	0	0
ROBOT2	75	5 0	. 257	43.91	19 1	0	0	0	0	0
STANOK2	75	5 0	.052	8.95	8 1	0	0	0	0	0
ROBOT3	75	5 0	.257	43.85	54 1	0	0	0	0	0
OHEHE	MAY	CONT	FNTDV	ENTRY(0)	AVE CO	ONIT AVI	TTME		- ( 0)	DETDV
QUEUE BODA	2	0								0
ROB1	_	_	75	52	0.03		5.958		19.428	_
STAN1	1	0		75	0.00		0.000		0.000	0
ROB2	1	0		55	0.02		4.561	. 1	17.103	0
STAN2	1	0	75	75	0.00	90	0.000		0.000	0
ROB3	1	0	75	61	0.00	92	0.351		1.879	0

RMULT 545	4397,5518473,45	54175							
	START TIME 0.000		END TIME 7427.267	BLOCKS 36		LITIES 5	STORA Ø	GES	
FACILITY	ENTRIES	UTIL.	AVE. TIM	ME AVAIL	. OWN	ER PEND	INTER	RETRY	DELAY
ROBOT1	75	0.444	43.9	990 1		0 0	0	0	0
STANOK1	75	0.198	19.6	513 1		0 0	0	0	0
ROBOT2	75	0.445	44.6	999 1		0 0	0	0	0
STANOK2	75	0.096	8.9	939 1		0 0	0	0	0
ROBOT3	75	0.444	44.6	008 1		0 0	0	0	0
QUEUE	MAX CO	ONT. FNI	RY ENTRY(6	a) AVE.CO	ONT.	AVF.TTM	F AV	F. (-0)	RETRY
ROB1	2	0	75 46	0.1		11.77		30.457	
STAN1	1		75 74	0.00		0.21		16.159	
ROB2	1		75 52	0.0		3.71		12.103	
STAN2	1		75 75	0.00		0.00		0.000	
ROB3	1	0	75 65	0.00		0.24		1.838	
	_				-			1.050	

## Рисунок 4 Результаты прогона $N_{2}4$

RMULT 9603	1820,5665707,146	57643					
	START TIME 0.000		ID TIME B	BLOCKS F	ACILITIES 5	STORAGES Ø	
FACILITY ROBOT1 STANOK1 ROBOT2 STANOK2 ROBOT3	ENTRIES 75 75 75 75 75	0.352 0.193 0.352	AVE. TIME 44.14 24.16 44.13 9.08 43.84	15 1 50 1 87 1 85 1	OWNER PEND 0 0 0 0 0 0 0 0	0 0 0 0	0 0 0
QUEUE ROB1 STAN1 ROB2 STAN2 ROB3	MAX CO 3 1 2 1	ONT. ENTRY 0 75 0 75 0 75 0 75 0 75	50 66 50 75	AVE.CON 0.089 0.019 0.046 0.000 0.001	2.42 5.76 0.00	6 33.37 6 20.21 8 17.30 0 0.00	7 0 5 0 5 0 0 0

## Рисунок 5 Результаты прогона №5

	START TIME 0.000			D TIME B 12.511	36	FACILI	TIES	STORAG Ø	GES	
FACILITY	ENTRIE	S UT	IL.	AVE. TIME	AVAIL.	OWNER	PEND	INTER	RETRY	DELAY
ROBOT1	75	6 0	. 299	43.95	0 1	0	0	0	0	0
STANOK1	75	9	.133	19.53	0 1	0	0	0	0	0
ROBOT2	75	0	. 299	43.85	6 1	0	0	0	0	0
STANOK2	75	0	.063	9.19	5 1	0	0	0	0	0
ROBOT3	75	9	.300	44.01	1 1	0	0	0	0	0
QUEUE	MAX	CONT.	ENTRY	ENTRY(0)	AVE.CO	NT. AVI	E.TIME	AVI	E.(-0)	RETRY
ROB1	1	0	75		0.03		4.495		22.477	0
STAN1	1	0	75	71	0.01		1.912		35.850	0
ROB2	1	0	75	65	0.02	1	3.057	, ;	22.927	0
STAN2	1	0	75	75	0.00	0	0.000	)	0.000	0
ROB3	1	0	75	70	0.00	1	0.122	!	1.829	0

RMULT 6248912,1007440,3730845

Рисунок 6 Результаты прогона №6

RMULT 992	2278,5128223,300	96408						
	START TIME 0.000		END TIME E 11991.790	BLOCKS F	ACILITIES 5	STOR#	IGES	
FACILITY	ENTRIES	UTIL.	AVE. TIME	AVAIL.	OWNER PENE	) INTER	RETRY	DELAY
ROBOT1	75	0.276	44.14	9 1	0 6	9 0	0	0
STANOK1	75	0.138	3 22.05	0 1	0 6	9 0	0	0
ROBOT2	75	0.275	43.99	3 1	0 6	9 0	0	0
STANOK2	75	0.056	9.01	7 1	0 6	9 0	0	0
ROBOT3	75	0.274	43.82	0 1	0 6	9 0	0	0
QUEUE	MAX CO	ONT. ENT	TRY ENTRY(0)	AVE.CON	T. AVE.TIN	1E AV	/E.(-0)	RETRY
ROB1	2		75 62	0.032			29.600	
STAN1	1	0	75 72	0.007	1.08		27.001	
ROB2	2	0	75 66	0.020	3.24	10	27.001	0
STAN2	1	0	75 75	0.000	0.00	90	0.000	0
ROB3	1	0	75 68	0.001	0.14	11	1.510	0

## Рисунок 7 Результаты прогона №7

RMULT 3069	9711,9028286,374	11243								
	START TIME 0.000		ND TIME 230.962	BLOCKS 36	FACILIT 5	IES	STORAG Ø	iES		
FACILITY ROBOT1 STANOK1 ROBOT2 STANOK2 ROBOT3	ENTRIES 75 75 75 75 75	UTIL. 0.232 0.120 0.232 0.047 0.231	AVE. TIM 43.9 22.8 43.9 8.8 43.8	987 1 349 1 961 1 361 1	. OWNER 0 0 0 0	PEND 0 0 0 0 0	INTER 0 0 0 0 0	RETRY 0 0 0 0 0	DELAY 0 0 0 0	
QUEUE ROB1 STAN1 ROB2 STAN2 ROB3	MAX CC 2 1 2 1 1 1	ONT. ENTRY 0 79 0 79 0 79 0 79 0 79	5 62 5 71 5 61 5 75	0.0	25 03 19 00	.TIME 4.672 0.477 3.619 0.000 0.159	! 2 ' ) 1	8.937 8.937 9.389 0.000	RETRY 0 0 0 0 0	

# Рисунок 8 Результаты прогона №8

START TIME END TIME BLOCKS FACILITIES STORAGES 0.000 10367.990 36 5 0	DEL AY
0.000 10367.990 36 5 0	DEL AY
	DEL AY
	DELAY
FACILITY ENTRIES UTIL. AVE. TIME AVAIL. OWNER PEND INTER RETRY	
ROBOT1 75 0.318 43.944 1 0 0 0 0	0
STANOK1 75 0.157 21.746 1 0 0 0 0	0
ROBOT2 75 0.318 43.955 1 0 0 0 0	0
STANOK2 75 0.065 8.989 1 0 0 0	0
ROBOT3 75 0.318 43.997 1 0 0 0 0	0
QUEUE MAX CONT. ENTRY ENTRY(0) AVE.CONT. AVE.TIME AVE.(-0)	RETRY
ROB1 4 0 75 44 0.155 21.384 51.736	0
STAN1 2 0 75 68 0.010 1.401 15.015	
ROB2 2 0 75 52 0.057 7.935 25.874	0
STAN2 1 0 75 75 0.000 0.000 0.000	0
ROB3 1 0 75 59 0.002 0.317 1.485	0

RMULT 4359019,5196492,6154236

RMULT 296	3123,6424208,10	21441	ı							
	START TIME 0.000				LOCKS F. 36	ACILI 5	TIES	STORA(	GES	
FACILITY	ENTRIES	UTI	[L. <i>A</i>	AVE. TIME	AVAIL.	OWNER	PEND	INTER	RETRY	DELAY
ROBOT1	75	0.	346	43.827	7 1	0	0	0	0	0
STANOK1	75	0.	168	21.306	5 1	9	0	0	0	0
ROBOT2	75	0.	.346	43.842	2 1	9	0	0	0	0
STANOK2	75	0.	.072	9.125	5 1	0		0	0	0
ROBOT3	75	0.	.346	43.864	4 1	0	0	0	0	0
QUEUE	MAX C	ONT.	ENTRY	ENTRY(0)	AVE.CON	T. AV	E.TIME	AV	E.(-0)	RETRY
ROB1	2	0	75	53 ′	0.069		8.769		29.895	
STAN1	1	0	75	71	0.009		1.154	1 :	21.647	0
ROB2	2	0	75	49	0.058		7.377		21.280	
STAN2	1	0	75	75	0.000		0.000	)	0.000	0
ROB3	1	0	75	59	0.002		0.283	3	1.327	0

## Рисунок 10 Результаты прогона №10

RMULT 786	1315,1625147,490	94568						
	START TIME 0.000		END TIME B 1553.406	LOCKS FA	ACILITIES 5		RAGES 0	
FACILITY	ENTRIES	UTIL.	AVE. TIME	AVAIL. C	OWNER PEI	ND INT	ER RETRY	DELAY
ROBOT1	75	0.284	43.75	1 1	0	0	0 0	0
STANOK1	75	0.131	20.11	6 1	0	0	0 0	0
ROBOT2	75	0.285	43.97	9 1	0	0	0 0	0
STANOK2	75	0.057	8.81	7 1	0	0	0 0	0
ROBOT3	75	0.286	44.13	0 1	0	0	0 0	0
QUEUE	MAX CO	ONT. ENT	RY ENTRY(0)	AVE.CONT	. AVE.T	EME ,	AVE.(-0)	RETRY
ROB1	2		75 SÌ ´	0.048	7.		30.659	
STAN1	1		75 73	0.001	0.		7.377	
ROB2	1		75 62	0.017		573	14.846	
STAN2	1		75 75	0.000		900	0.000	
ROB3	1		75 66	0.001	0.		1.676	
NODS	•		, ,	0.001	•	-01	1.070	

# Рисунок 11 Результаты прогона №11

	START TIME		ENI	D TIME	BLO	DCKS I	FACILI	TIES	STORA	GES	
	0.000		100	04.583	3	36	5		0		
FACILITY	ENTRIE	S UT	IL.	AVE. TI	ME A	AVAIL.	OWNER	PEND	INTER	RETRY	DELAY
ROBOT1	75	5 0	.330	43.	955	1	0	0	0	0	0
STANOK1	75	5 0	.135	18.	010	1	0	0	0	0	0
ROBOT2	75	5 0	.330	44.	009	1	0	0	0	0	0
STANOK2	75	9	.066	8.	800	1	0	0	0	0	0
ROBOT3	75	5 0	.330	43.	988	1	0	0	0	0	0
QUEUE	MAX	CONT.	ENTRY	ENTRY(	0) A	AVE.COI	NT. AV	E.TIM	E AV	E.(-0)	RETRY
ROB1	2	0	75	47		0.10	2	13.55	3	36.317	0
STAN1	1	0	75	73		0.00	2	0.294	4	11.032	0
ROB2	2	0	75	56		0.03	2	4.29	5	16.959	0
STAN2	1	0	75	75		0.000	9	0.000	9	0.000	0
ROB3	1	0	75	66		0.00	2	0.27	2	2.266	0

RMULT 6322817,6374231,3238999

Рисунок 12 Результаты прогона №12

RMULT 259	325,723060,92709	916								
	START TIME 0.000				OCKS FA	ILITII 5	ES	STORAG Ø	SES	
FACILITY	ENTRIES	UTIL.	. A\	VE. TIME	AVAIL. O	NER PI	END	INTER	RETRY	DELAY
ROBOT1	75	0.30	ð2	43.685	1	0	0	0	0	0
STANOK1	75	0.19	56	22.645	1	0	0	0	0	0
ROBOT2	75	0.30	ð3	43.946		0	0	0	0	0
STANOK2	75	0.06	53	9.195		0	0	0	0	0
ROBOT3	75	0.30	94	44.071	1	0	0	0	0	0
QUEUE	MAX CO	ONT EN	UTRV I	ENTRY(0)	AVE CONT	ΔVE	ГТМЕ	- Δ\/F	(-0)	RETRY
ROB1	2	0	75	53	0.054		. 868		26.823	
STAN1	2	0	75	65	0.034		. 904		6.781	
ROB2	2	0	75	52	0.046		.714		1.895	
STAN2	1	0	75	75	0.000		.000		0.000	
ROB3	1	0	75	63	0.002		. 348		2.173	

## Рисунок 13 Результаты прогона №13

	START TIME	Е	ND TIME	BLOCKS	FACILI	TIES	STORA	SES	
	0.000	10	554.676	36	5		0		
FACILITY	ENTRIES	UTIL.	AVE. TI	ME AVAI	L. OWNER	PEND	INTER	RETRY	DELAY
ROBOT1	75	0.313	44.	049 1	0	0	0	0	0
STANOK1	75	0.139		535 1	0	0	0	0	0
ROBOT2	75	0.312	43.	840 1	0	0	0	0	0
STANOK2	75	0.064	9.	028 1	0	0	0	0	0
ROBOT3	75	0.312	43.	898 1	0	0	0	0	0
QUEUE	MAX CO	ONT. ENTR	Y ENTRY(	0) AVE.	CONT. AV	E.TIM	E AV	E.(-0)	RETRY
ROB1	2	0 7	5 56	0.	046	6.53	1 :	25.780	0
STAN1	1	0 7	5 73	0.	004	0.55	8 :	20.912	0
ROB2	2	0 7	5 58	0.	025	3.46	o :	15.267	0
STAN2	1	0 7	5 75	0.	000	0.00	ð	0.000	0
ROB3	1	0 7	5 66	0.	002	0.25	9	2.154	0

# Рисунок 14 Результаты прогона №14

	START TIME		EN	D TIME I	BLOCKS	FACILI	TIES	STORA	GES	
	0.000		88	20.960	36	5		0		
FACTL TTV	ENT DE	-6				OL BUED	DEND	THE .	DETRI	DEI 434
FACILITY	ENTRI			AVE. TIM						
ROBOT1	75		.376		73 1	0	0	0	0	0
STANOK1	75	5 0	.181	21.30	a6 1	0	0	0	0	0
ROBOT2	75	5 0	.374	44.0	41 1	0	0	0	0	0
STANOK2	75	5 0	.077	9.0	39 1	0	0	0	0	0
ROBOT3	75	5 0	.373	43.9	21 1	0	0	0	0	0
QUEUE	MAX	CONT.	FNTRY	ENTRY(0	) AVE.CO	ONT. AVI	F.TTME	= AV	F.(-0)	RFTRY
ROB1	2	0	75		0.07		8.206		27.975	0
STAN1	1	0		69			0.782		9.778	0
ROB2	1	0		53			4.864		16.581	0
STAN2	1	0		75			0.000		0.000	ø
ROB3	1	0	75		0.00		0.315		1.687	0

RMULT 5080535,8350615,7092961

Рисунок 15 Результаты прогона №15

RMULT 630	2674,266369,5736	5686							
	START TIME 0.000		END TIME 2508.463	BLOCKS 36		LITIES 5	STORA 0	GES	
FACILITY	ENTRIES	UTIL.	AVE. TI	ME AVAIL	. OWN	IER PENI	) INTER	RETRY	DELAY
ROBOT1	75	0.265	44.	167 1		0 (	0	0	0
STANOK1	75	0.115	19.	247 1		0 (	0	0	0
ROBOT2	75	0.265	44.	197 1		0 (	0	0	0
STANOK2	75	0.054	9.	001 1		0 (	0	0	0
ROBOT3	75	0.265	44.	158 1		0 (	9 0	0	0
0115115				0) 115 0				· · · · · · · · ·	D.E.T.O.V
QUEUE			RY ENTRY(					E.(-0)	
ROB1	2		75 55			6.6		24.881	
STAN1	1		75 73			1.12		41.992	
ROB2	1		75 62			2.59		14.957	
STAN2	1		75 75			0.00		0.000	
ROB3	1	0	75 67	0.0	01	0.10	98	1.017	0

## Рисунок 16 Результаты прогона №16

	START TIME		EN	D TIM	BL	OCKS	FACIL	ITIES	STORA	GES	
	0.000		144	47.729	9	36	5		0		
FACILITY	ENTRIE	S UT:	IL.	AVE.	TIME	AVAIL	OWNE	R PEND	INTER	RETRY	DELAY
ROBOT1	75	0	.228	4	3.965	5 1		0 0	0	0	e
STANOK1	75	9	.084	16	5.266	1		0 0	0	0	e
ROBOT2	75	0	. 228	4	.969	1		0 0	0	0	e
STANOK2	75	0	.047	9	0.057	1		0 0	0	0	6
ROBOT3	75	6 0	. 229	44	1.030	1		0 0	0	0	6
QUEUE	MAX	CONT.	ENTRY	ENTR	/(0)	AVE.CO	ONT. A	VE.TIM	E AV	E.(-0)	RETRY
ROB1	2	0	75		55	0.04	18	9.30	3	34.887	0
STAN1	1	0	75		71	0.00	93	0.66	1 :	12.389	0
ROB2	2	0	75		52	0.01	L9	3.66	1 :	21.124	0
STAN2	1	0	75		75	0.00	90	0.00	9	0.000	0
ROB3	1	0	75		57	0.00	91	0.25	6	2.397	0

# Рисунок 17 Результаты прогона №17

	START TIME 0.000			D TIME 50.515	BLOCKS 36	FACILI	TIES	STORAG Ø	GES	
FACILITY	ENTRIE	S UT	IL.	AVE. TIM	E AVAIL	. OWNER	PEND	INTER	RETRY	DELAY
ROBOT1	75	5 0	.302	44.1	37 1	0	0	0	0	0
STANOK1	75	5 0	.142	20.7	11 1	0	0	0	0	0
ROBOT2	75	5 0	.301	43.9	63 1	0	0	0	0	0
STANOK2	75	5 0	.061	8.9	12 1	0	0	0	0	0
ROBOT3	75	5 0	.302	44.0	61 1	0	0	0	0	0
QUEUE	MAX	CONT.	ENTRY	ENTRY(0	) AVE.C	ONT. AVI	E.TIME	AVI	E.(-0)	RETRY
ROB1	3	0	75		0.0		13.103		32.757	0
STAN1	1	0	75	69	0.0	13	1.891	. :	23.640	0
ROB2	1	0	75	54	0.0	36	5.282		18.866	0
STAN2	1	0	75	75	0.0	00	0.000	)	0.000	0
ROB3	1	0	75	60	0.0	03	0.425	i	2.123	0

RMULT 2740239,488506,7699200

Рисунок 18 Результаты прогона №18

RMULT 5247	712,3460285,2678	3388								
	START TIME 0.000				.OCKS F 36	ACIL:		STOR Ø		
FACILITY	ENTRIES	UTIL.	A	AVE. TIME	AVAIL.	OWNE	R PEND	INTE	R RETRY	DELAY
ROBOT1	75	0.28	3	43.961	1	(	0 6	0	0	0
STANOK1	75	0.11	5	17.898	3 1	(	0 6	0	0	0
ROBOT2	75	0.28	3	44.037	<sup>7</sup> 1	(	0 0	0	0	0
STANOK2	75	0.05	8	8.977	7 1	(	0 6	0	0	0
ROBOT3	75	0.28	3	43.995	5 1	(	0 6	0	0	0
QUEUE	MAX CO	ONT. EN	TRY	ENTRY(0)	AVE.CON	T. A	VE.TIM	IE A	VE.(-0)	RETRY
ROB1	2	0	75	57	0.040		6.22		25.945	
STAN1	1	0	75	75	0.000		0.00	10	0.000	
ROB2	1	0	75	62	0.016		2.50	19	14.474	
STAN2	1	0	75	75	0.000		0.00	10	0.000	0
ROB3	1	0	75	66	0.001		0.20	8	1.734	0
ROB3	1	0	75	66	0.001		0.20	18	1.734	0
,										

Рисунок 19 Результаты прогона №19

RMULT 823	5672,8630075,878	3568						
	START TIME 0.000			_OCKS 36	FACILITIES 5	STORA 0	GES	
FACILITY	ENTRIES	UTIL.			OWNER PEND			
ROBOT1	75	0.302	44.013		0 0		0	0
STANOK1	75	0.131	19.109		0 0		0	0
ROBOT2	75	0.301	43.765		0 0		0	0
STANOK2	75	0.062	9.084		0 0		0	0
ROBOT3	75	0.302	43.919	9 1	0 0	0	0	0
QUEUE	MAX CO	ONT. ENTR	Y ENTRY(0)	AVE.CO	NT. AVE.TIM	E AV	E.(-0)	RETRY
ROB1	2	0 7		0.06			27.520	
STAN1	1	0 7	5 72	0.01			50.263	
ROB2	1	0 7		0.02			15.432	
STAN2	1	0 7		0.00			0.000	
ROB3	1	0 7		0.00			1.131	
11003	-	,		0.00		-	1.131	
<								

Рисунок 20 Результаты прогона №20

### Сводная таблица результатов

Таблица 2 Загрузка станков

Номер прогона №	Станок №1	Станок №2
1	0,093	0,052
2	0,168	0,072
3	0,131	0,057
4	0,135	0,066
5	0,156	0,063
6	0,139	0,064
7	0,181	0,077
8	0,115	0,054
9	0,084	0,047
10	0,142	0,061
11	0,115	0,058
12	0,139	0,06
13	0,131	0,062
14	0,14	0,066
15	0,198	0,09
16	0,193	0,072
17	0,133	0,063
18	0,138	0,056
19	0,12	0,047
20	0,157	0,065

### Расчет оценок

Расчет оценки мат. ожидания проводится по формуле:  $\mu(N) = \frac{\sum_{i=1}^{N} \rho_i}{N}$ , где  $\rho_i$ - загрузка k-го станка в i-ом прогоне. Расчет оценки дисперсии проводится по формуле:

$$\sigma(N)^2 = \frac{\sum_{i=1}^N (\rho_i - \mu(N))^2}{N-1}$$
. Расчет проводится для N =5 и N=20.

Таблица 3 Оценка мат. ожидания и дисперсии

Станок №1	Оценка мат. ожидания	Оценка дисперсии
N = 5	$\mu(5) = 0.1366$	$\sigma(5)^2 = 0,0008243$
N = 20	$\mu(20) = 0,1404$	$\sigma(20)^2 = 0,0008643$
Станок №2	Оценка мат. ожидания	Оценка дисперсии
N = 5	$\mu(5) = 0.0620$	$\sigma(5)^2 = 0.00006$
N = 20	$\mu(20) = 0.0626$	$\sigma(20)^2 = 0.00010$

### Доверительные интервалы для загрузки станков

Доверительный интервал для k-го станка равен:

$$\Theta_{(1-\alpha)}(N) = \mu(N) \pm t \cdot \sqrt{\frac{\sigma(N)^2}{N}}$$

Таблица 4 Доверительные интервалы для загрузки станков

Станок №1	N = 5	N = 20
$\Theta_{90\%}(N)$	$0,1366 \pm 0,0274$	$0,1404 \pm 0,0111$
$\Theta_{95\%}(N)$	$0,1366 \pm 0,0357$	$0,1404 \pm 0,0138$
Станок №2	N = 5	N = 20
$\Theta_{90\%}(N)$	$0,0620 \pm 0,0074$	$0,0626 \pm 0,0039$
$\Theta_{95\%}(N)$	$0,0620 \pm 0,0096$	$0,0626 \pm 0,0047$

### Вывод

В результате моделирования участка ГПС было установлено, что станки недозагружены (12%-19% на первом станке и 5%-7% на втором станке). Это связано с тем, что время транспортирования заготовки роботом выше, чем время обработки на станках (для первого станка более чем в 2 раза, для второго почти в 5 раз). Для устранения данной проблемы необходимо заменить роботов на более динамичных, время транспортировки которых будет сопоставимо с временем обработки деталей на станках, тогда загрузка станков будет выше, следовательно и загрузка всего участка ГПС возрастет.