

Universidad de Costa Rica Escuela de Ingeniería Eléctrica Programa del curso

Escuela de

Ingeniería Eléctrica

IE-1114: Temas Especiales II en Control: Electrónica de Potencia y Control de Máquinas Primer ciclo 2020

Aula: 204 IE.

Horario: J 14:00 a 16:50. **Modalidad**: bajo virtual.

Profesor: Mauricio Espinoza Bolaños.

Oficina: 508 IE.

Correo: Mauricio.espinoza_bola@ucr.ac.cr.

Teléfono: 2511-2639.

Horario de consulta: J 17:00 - 18:30

Créditos: 3 créditos.

Requisitos: IE0431 Sistemas de Control.

Descripción del curso: Este es un curso introductorio a la electrónica de potencia aplicada al control de máquinas. Se definen los conceptos fundamentales para modelar y controlar máquinas eléctricas, así como de las topologías de convertidores electrónicos asociados a sus esquemas de control.

Objetivo general: El presente curso pretende analizar y evaluar la operación de sistemas electrónicos de potencia aplicables al accionamiento de máquinas eléctricas, y sus sistemas de control asociados, mediante modelamiento matemático, simulaciones y prácticas de laboratorio.

Objetivos específicos:

Al finalizar el curso, el estudiantado deberá ser capaz de:

- Modelar matemáticamente distintos tipos de máquinas eléctricas, tales como máquinas de corriente continua, trifásicas sincrónicas y trifásicas asincrónicas, estableciendo un adecuado compromiso entre exactitud y complejidad del modelo.
- 2. Evaluar las topologías de electrónica de potencia utilizadas en el control de máquinas rotativas, fundamentalmente el puente H y el inversor trifásico fuente de tensión, con el propósito de seleccionar el convertidor electrónico adecuado dependiendo del tipo de máquina donde sea requerido.
- 3. Diseñar esquemas de control para máquinas eléctricas de acuerdo con la necesidad por resolver y considerando los recursos disponibles del entorno donde se encuentra la necesidad.

Mediación Virtual: La modalidad será bajo virtual, por lo que el sitio se usará principalmente para distribuir documentos y entregar tareas y proyectos. Todos los estudiantes deberán inscribirse al curso en el sitio https://mediacionvirtual.ucr.ac.cr. Este será el medio de comunicación oficial entre el profesor y los estudiantes.

Metodología: El curso se desarrolla mediante clases magistrales y sesiones de práctica simulada, complementadas con actividades adicionales como lecturas, tareas, proyectos de diseño o prácticas de laboratorio. Para complementar la teoría se utilizan herramientas de simulación tales como MATLAB/Simulink y PLECS.

Contenidos:

- 1. Control de máquinas de corriente continua de imanes permanentes.
 - 1.1. Ventajas y desventajas de la máquina dc.
 - 1.2. Esquema de control de una máquina de continua. Control prealimentado, lazo de velocidad, lazo de corriente de armadura.
 - 1.3. El puente H como convertidor electrónico. Modulación bipolar y unipolar. Tiempo muerto en los convertidores electrónicos.
 - 1.4. Sensores de corriente y velocidad para el control de la máquina de de imanes permanentes.
 - 1.5. Aplicaciones de la máquina de de imanes permanentes en robótica móvil.
- 2. Control de máquinas trifásicas de imanes permanentes.
 - 2.1. Modelado dinámico de la máquina trifásica de imanes permanente en coordenadas abc.
 - 2.2. Transformadas αβ y dq aplicadas al modelado de máquinas rotativas trifásicas. Ecuaciones dinámicas de la máquina trifásica de imanes permanentes en coordenadas αβ y dq.
 - 2.3. Control vectorial de máquinas de imanes permanentes en coordenadas dq.
 - 2.4. Control de posición y velocidad de máquinas de imanes permanentes. Encoders y resolvers.
 - 2.5. Convertidores fuente de tensión para alimentar máquinas trifásicas. Modulación por ancho de pulso. Modulación por vector espacial.
 - 2.6. Aplicación de la máquina de imanes permanentes en la generación eólica.
- 3. Control de máquinas de inducción jaula de ardilla.
 - 3.1. Modelado dinámico de la máquina de inducción jaula de ardilla en coordenadas abc.
 - 3.2. Control Volts/Hertz de la máquina de inducción.
 - 3.3. Ecuaciones dinámicas de la máquina de inducción jaula de ardilla en coordenadas αβ y dq.
 - 3.4. Control vectorial de la máquina de inducción jaula de ardilla. Control vectorial directo e indirecto.
 - 3.5. Control de posición y velocidad de máquina de inducción jaula de ardilla.
 - 3.6. Aplicación de la máquina de inducción en accionamientos de velocidad y perfiles de carga.

Bibliografía:

- 1. R. Cárdenas, "Control vectorial de máquinas de inducción jaula de ardilla", Universidad de Chile 2011.
- 2. R. Cárdenas, "Modulación PWM", Universidad de Chile 2011.
- 3. Werner Leonhard, "Control of Electrical Drives", Springer Verlag; 3rd edition 2001.
- 4. Ned Mohan, Tore M. Undeland William P. Robbins. "Power Electronics: Converters, Applications, and Design", Wiley and sons, 3 rd Edition 2002.
- 5. E. Monmasson, "Power Electronic Converters: PWM Strategies and Current Control", Wiley-ISTE; 1st edition, 2010.

Evaluación:

| Rubro | Porcentaje |
|--------------|------------|
| Tareas | 50 |
| Laboratorios | 50 |
| Quices | 5* |

^{*}Porcentaje entra en caso de darse