Занятие 1. Введение в глубокое обучение

Гирдюк Дмитрий Викторович

15 февраля 2025

СП6ГУ, ПМ-ПУ, ДФС

Предварительные сведения по курсу

- Курс посвящен введению в глубокое обучение, подмножеству машинного обучения, фокусирующемся на широком классе методов для работы со структурированной (табличные данные) и неструктурированной информацией (например, изображения, видео, текст, графы и т.д.) под названием нейронные сети
- Ввиду специализации кафедры, основное внимание на компьютерное зрение
- В соответствии с расписанием, будет 13 занятий, из которых 8 лекций, 4 практики и 1 занятие для зачета. Приблизительный план: google doc link
- Зачет в форме проекта, аналогично курсу по машинному обучению в прошлом семестре. Если релевантно, можно использовать текущий дипломный проект
- Занятия в тимсе под запись (почти всегда)
- Репозиторий курса: [1]

Что глубокое обучение позволяет делать уже сейчас?

- Историческая справка про глубокое обучение и компьютерное зрение из курса cs231n (вторая презентация) [2]
- Zero-shot сегментация изображений и видео.
 Segment Anything, https://segment-anything.com/demo
 Segment Anything 2, https://sam2.metademolab.com/
- Чатботы/поисковые движки на основе больших языковых моделей (БЯМ; Large Language Model, LLM).

 DeepSeek, https://chat.deepseek.com/
 Perplexity, https://www.perplexity.ai/

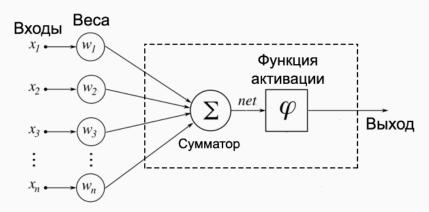
[РЕКАП] Обучение с учителем

- Постановка задачи обучения с учителем (supervised learning): необходимо предсказать значение целевой переменной/отклик/таргет $y \in Y$ объекта по набору его признаков/фичей (features) используя его эмбеддинг $x \in X$
- Под эмбеддингом понимается представление объекта (будь то текст, изображение, или даже граф) в виде числового вектора
- Тогда среда описывается совместным распределением $f_{X,Y}(x,y)$, а выборкой из нее является набор пар $\mathcal{D}=\{(x^{(i)},y^{(i)})\}_{i=1}^N$
- Результирующая модель возвращает значение y по признакам x: $y = h(x; \theta)$

Искусственный нейрон

• Логистическая регрессия для бинарного случая

$$p(\boldsymbol{x};\boldsymbol{\theta}) = \frac{\exp(\boldsymbol{\theta}^T \boldsymbol{x})}{1 + \exp(\boldsymbol{\theta}^T \boldsymbol{x})} = \frac{1}{1 + \exp(-\boldsymbol{\theta}^T \boldsymbol{x})} = \sigma(\boldsymbol{\theta}^T \boldsymbol{x}^{(i)})$$



Искусственный нейрон II

- Используя сигмоиду в качестве функции активации, искусственный нейрон эквивалентен логистической регрессии
- Сигмоида $\sigma(x)$ лишь один пример функций активации. Есть масса других, каждая обладает своими преимуществами и недостатками (например, проблема затухающих градиентов у сигмоиды и гиперболического тангенса)
- Например, активно используется Rectified Linear Unit (ReLU) и ее вариации:

$$ReLU(x) = \max(x, 0)$$

• Подробно про функции активации поговорим на следующих занятиях

Однослойная нейронная сеть

• Теперь соберем несколько нейронов воедино. Для удобства визуализации рассмотрим случай, когда входной эмбеддинг есть скаляр $x \in \mathbb{R}$

$$y(x) = \phi_0 + \phi_1 h_1 + \phi_2 h_2 + \phi_3 h_3$$
$$h_1 = a(\theta_{10} + \theta_{11}x), h_2 = a(\theta_{20} + \theta_{21}x), h_3 = a(\theta_{30} + \theta_{31}x)$$
$$a(x) = ReLU(x)$$

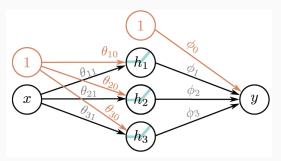


Рис. 1: "Неглубокая"нейронная сеть (shallow neural network) [3]

Однослойная нейронная сеть II

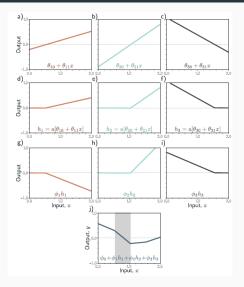


Рис. 2: Визуализация нейронной сети [3]

Универсальные теоремы аппроксимации

- На предыдущем слайде мы увидели, как 3 нейрона с функцией активации ReLU позволяют смоделировать кусочно-линейную функцию из 4 регионов. Чем сложнее функция, которую мы пытаемся саппроксимировать, тем больше нейронов нам понадобится
- Существует набор теорем, называемых универсальными теоремами аппроксимации (Universal approximate theorem), которые утверждают, что нейронные сети способны с заранее заданной точностью саппроксимировать любую функцию
- В исходной версии Джорджа Цыбенко, речь шла об однослойной сети с сигмоидами в качестве функций активации и некоторым произвольным числом нейронов
- Дальнейшие исследования существенно расширили этот результат [4]

Универсальные теоремы аппроксимации II

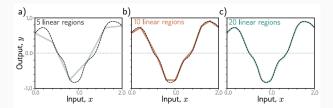
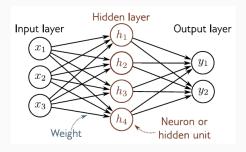


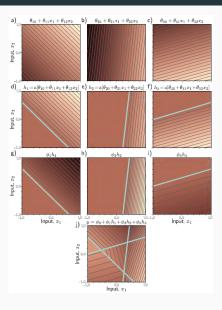
Figure 3.5 Approximation of a 1D function (dashed line) by a piecewise linear model. a–c) As the number of regions increases, the model becomes closer and closer to the continuous function. A neural network with a scalar input creates one extra linear region per hidden unit. The universal approximation theorem proves that, with enough hidden units, there exists a shallow neural network that can describe any given continuous function defined on a compact subset of \mathbb{R}^{D_i} to arbitrary precision.

Однослойная нейронная сеть III

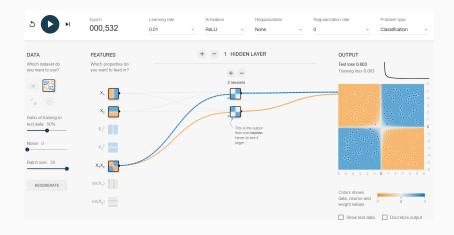
- Еще немного терминологии: входные/выходные слои, скрытые слои, активации, полносвязная нейронная сеть, сеть прямого распространения, многослойный персептрон
- Существует альтернативная трактовка слоев: не количество скрытых слоев (один на изображении), а два – по количеству весовых матриц
- Как вы думаете, как будут выглядеть случаи многомерного выхода однослойной нейронной сети? А многомерного входа?



Случай многомерного входа



A Neural Network Playground [5]



Итого

- Кратко ознакомились с историей развития глубокого обучения
- Начали знакомство с основными понятиями глубокого обучения: нейрон, функции активации, нейронная сеть
- На следующем занятии обсудим глубокие нейронные сети, метод обратного распространения ошибки и функции активации

Использованные источники і

- 1. Гирдюк Д. Репозиторий с материалами курса. URL: https://github.com/dmgirdyuk/spbu-dfs-dl101.
- Stanford. CS231n: Deep Learning for Computer Vision. URL: https://cs231n.stanford.edu/.
- 3. *Prince S. J.* **Understanding Deep Learning.** The MIT Press, 2023. URL: http://udlbook.com.
- 4. Wikipedia. Universal approximation theorem. URL: https://en.wikipedia.org/wiki/Universal_approximation_theorem.
- Tensorflow. A Neural Network Playground. URL: https://playground.tensorflow.org/.