Линейная алгебра и геометрия ДЗ 19

Гольдберг Дмитрий Максимович

Группа БПМИ248

Выяснить, какие из следующих функций двух аргументов являются билинейными функциями в пространстве $M_n(F)$:

- 1. f(A, B) = tr(AB);
- 2. f(A, B) = tr(AB BA);
- 3. $f(A,B) = \operatorname{tr}(A \cdot B^T);$
- 4. $f(A,B) = \operatorname{tr}(A^T \cdot B)$.

Решение:

1.
$$f(x_1 + x_2, B) = \operatorname{tr}((x_1 + x_2)B) = \operatorname{tr}(x_1B + x_2B) = \operatorname{tr}(x_1B) + \operatorname{tr}(x_2B) = f(x_1, B) + f(x_2, B)$$

 $f(A, y_1 + y_2) = \operatorname{tr}(A(y_1 + y_2)) = \operatorname{tr}(Ay_1 + Ay_2) = \operatorname{tr}(Ay_1) + \operatorname{tr}(Ay_2) = f(A, y_1) + f(A, y_2)$

⇒ является билинейной

$$2. \ f(x_1+x_2,B)=\operatorname{tr}((x_1+x_2)B-B(x_1+x_2))=\operatorname{tr}(x_1B+x_2B-Bx_1-Bx_2)=\operatorname{tr}(x_1B-Bx_1+x_2B-Bx_2)=\operatorname{tr}(x_1B-Bx_1)+\operatorname{tr}(x_2B-Bx_2)=f(x_1,B)+f(x_2,B)$$

$$f(A,y_1+y_2)=\operatorname{tr}(A(y_1+y_2)-(y_1+y_2)A)=\operatorname{tr}(Ay_1+Ay_2-y_1A-y_2A)=\operatorname{tr}(Ay_1-y_1A)+\operatorname{tr}(Ay_2-y_2A)=f(A,y_1)+f(A,y_2)$$

⇒ является билинейной

$$3. \ f(x_1+x_2,B) = \operatorname{tr} \big((x_1+x_2)B^T \big) = \operatorname{tr} \big(x_1B^T + x_2B^T \big) = \operatorname{tr} \big(x_1B^T \big) + \operatorname{tr} \big(x_2B^T \big) = f(x_1,B) + f(x_2,B) \\ f(A,y_1+y_2) = \operatorname{tr} \big(A(y_1+y_2)^T \big) = \operatorname{tr} \big(Ay_1^T + Ay_2^T \big) = \operatorname{tr} \big(Ay_1^T \big) + \operatorname{tr} \big(Ay_2^T \big) = f(A,y_1) + f(A,y_2)$$

⇒ является билинейной

4.
$$f(x_1 + x_2, B) = \operatorname{tr}((x_1 + x_2)^T B) = \operatorname{tr}(x_1^T B + x_2^T B) = \operatorname{tr}(x_1^T B) + \operatorname{tr}(x_2^T B) = f(x_1, B) + f(x_2, B)$$

 $f(A, y_1 + y_2) = \operatorname{tr}(A^T (y_1 + y_2)) = \operatorname{tr}(A^T y_1 + A^T y_2) = \operatorname{tr}(A^T y_1) + \operatorname{tr}(A^T y_2) = f(A, y_1) + f(A, y_2)$

⇒ является билинейной

Ответ:

все являются

Выяснить, какие из следующих функций двух аргументов являются билинейными функциями в пространстве $M_n(F)$:

- 1. $f(A, B) = \det(AB)$;
- 2. f(A, B) = tr(A + B);
- $3. \ f(A,B)$ коэффициент на месте (i,j) матрицы AB.

Решение:

- 1. $f(x_1+x_2,B)=\det((x_1+x_2)B)=\det(x_1B+x_2B)$ опрежедитель не линеен, значит f не является биленейной функцей
- 2. $f(x_1+x_2,B)=\operatorname{tr}((x_1+x_2)+B)\neq\operatorname{tr}(x_1+B)+\operatorname{tr}(x_2+B)\Rightarrow f$ не является биленейной функцей
- $3.f(x_1+x_2,B)$ коэффициент на месте (i,j) матрицы $(x_1+x_2)B=x_1B+x_2B$, а это коэффициент на месте (i,j) матрицы x_1B прибавить коэффициент на месте (i,j) матрицы x_2B . Аналогично со вторым аргументом, значит f биленейная функция.

Ответ:

нет,нет,да

Для каждой из биленейных форм $\beta_1(A,B)=\operatorname{tr}(AB)$ и $\beta_2(A,B)=\operatorname{tr}(A^TB)$ на пространстве $M_2(\mathbb{R})$ найти ее матрицу в базисе из матричных единиц.

Решение:

1.
$$B_{ij} = \beta_1(e_i, e_j) = \operatorname{tr}(e_i \cdot e_j) \Rightarrow$$

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

2.
$$B_{ij} = \beta_2(e_i, e_j) = \operatorname{tr}(e_i^T \cdot e_j) \Rightarrow$$

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Ответ:

1.

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

2.

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

1. Найти матрицу биленейной функции f в новом базисе e', если заданы её матрица в старом базисе e и формулы перехода:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}, \ \begin{cases} {e'}_1 = e_1 - e_2 \\ {e'}_2 = e_1 + e_3 \\ {e'}_3 = e_1 + e_2 + e_3 \end{cases}.$$

2. Пусть биленейная функция f задана задана в некотором базисе матрицей F. Найти f(x,y), если

$$F = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -2 & -1 & 3 \\ 0 & 4 & 5 \end{pmatrix}, \begin{cases} x = (1,0,3) \\ y = (-1,2,-4) \end{cases}$$

Решение:

1. Найдем матрицу перехода между базисами

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow B' = C^T \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix} \cdot C = \begin{pmatrix} 0 & -6 & -9 \\ -2 & 20 & 30 \\ -3 & 30 & 45 \end{pmatrix}$$

2.

$$f(x,y) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 \end{pmatrix} \cdot F \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -4 \end{pmatrix} = -43$$

Ответ:

1.

$$\begin{pmatrix}
0 & -6 & -9 \\
-2 & 20 & 30 \\
-3 & 30 & 45
\end{pmatrix}$$

2. -43

Билинейная форма β на трёхмерном пространстве V над $\mathbb R$ в базисе (e_1,e_2,e_3) имеет матрицу

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

Найти базис пространства V, в котором форма β имеет диагональную матрицу, и выписать эту матрицу.

Решение:

Применим симметричного Гаусса, справа запишем единичную матрицу, в ней будет транспонированная матрица перехода

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 3 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} - \text{ искомая диагональная матрица}$$

$$(e_1, -2e_1 + e_2, e_1 - e_2 + e_3) - \text{ искомый базис}$$

Ответ:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}; \ (e_1, -2e_1 + e_2, e_1 - e_2 + e_3)$$

Тот же вопрос для матрицы

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 4 \end{pmatrix}$$

Решение:

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 3 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 4 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 & 1 & 1 & 0 \\ 3 & 2 & 3 & 0 & 1 & 0 \\ 4 & 3 & 4 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -\frac{5}{2} & -3 & -\frac{3}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & -3 & -4 & -2 & -2 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -\frac{5}{2} & 0 & -\frac{3}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{2}{5} & -\frac{1}{5} & -\frac{7}{5} & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{5}{2} & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{2}{5} \end{pmatrix} - \text{искомая матрица}$$

$$\begin{pmatrix} e_1 + e_2, -\frac{3}{2}e_1 - \frac{1}{2}e_2, -\frac{1}{5}e_1 - \frac{7}{5}e_2 + e_3 \end{pmatrix} - \text{искомый базис}$$

Ответ:

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{5}{2} & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{2}{5} \end{pmatrix}; \left(e_1 + e_2, -\frac{3}{2}e_1 - \frac{1}{2}e_2, -\frac{1}{5}e_1 - \frac{7}{5}e_2 + e_3\right)$$

Тот же вопрос для матрицы

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Решение:

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 & | & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & | & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & | & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & | & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & | & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & | & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & | & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & 1 & | & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & | & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & | & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & 0 & | & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 2 & | & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} - \text{ искомая матрица}$$

$$\begin{pmatrix} e_1 + e_2, -\frac{1}{2}e_1 + \frac{1}{2}e_2, -e_1 + e_2 + e_3 \end{pmatrix} - \text{ искомый базис}$$

Ответ:

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}; \left(e_1 + e_2, -\frac{1}{2}e_1 + \frac{1}{2}e_2, -e_1 + e_2 + e_3 \right)$$

Модифицировать симметричный алгоритм Гаусса так, чтобы он мог приводить заданную целочисленную симметричную матрицу к диагональному виду не выходя из области целых чисел (то есть элементарные преобразования первого и третьего типа могут быть только с целыми коэффициентами).

Решение:

Заметим, что с помощью обычного алгоритма Гаусса можно привести матрицу к ступенчатому виду, не выходя из целочисленной арифметики(решали соответствующую задачу на 3 семинаре). Рассмотрим расширенную матрицу, в которой слева исходная матрица, справа единичная. Целочисленным Гауссом приведем её к ступенчатому виду. Справа будет матрица U — матрица элементарных преобразований. Тогда искомый диагональный вид можно получить, домножив исходную матрицу слева на U и справа на U^T .

Ответ:

done