

Параллельная реализация алгоритмов
Борувки и Дейкстры

Губарьков Никита
6371

Моей задачей было написать параллельную реализацию алгоритмов Борувки и Дейкстры

Суть алгоритмов:

Дейкстра:

Дан граф, выбрана одна вершина. Требуется найти дерево кратчайших путей из выбранной вершины во все остальные

Борувка:

Дан граф, требуется найти его минимальное остовное дерево. Остовное дерево - подграф, содержащий все вершины исходного графа и не имеющий циклов.

Минимальное о.д. - о.д. с минимальной суммой весов ребер.

Какие задачи мне пришлось решить в ходе работы

Дейкстра:

Реализация алгоритма, код для master-потока и для потоков-кластеров

Борувка:

Реализация алгоритма, один код для потоков-ядер

Реализация функционала find-union* для атомарного объединения компонент графа

Прикладные задачи:

Разбиение графа на связные подграфы (поиск в глубину на небольших графах и в ширину на больших для предотвращения переполнения стека)

Реализация удобных интерфейсов для работы с графами: структуры поддерживающие итерацию по ребрам, вершинам, соседям вершины, итд, структуры эффективны по памяти и производительности

Реализация однопоточного или параллельного копирования больших графов для последующей обработки алгоритмом

* под атомарным find-union подразумевается поиск компоненты связности по вершине и объединение компонент в многопоточной среде без использования блокировок

Краткий гайд в многопоточное программирование

Допустим, у нас есть переменная (`int i=0`) и 2 потока, которые инкрементируют ее (`i++`)*
Рассмотрим, как это будет работать в 3х случаях (по возрастанию сложности кода):

"В лоб"

2 потока вызывают `i++`:

1. Поток А читает `i` (0)
 2. Поток В читает `i` (0)
 3. Поток А рассчитывает новое значение (1)
 4. Поток А записывает 1 в `i`
 5. Поток В рассчитывает новое значение (1)
 6. Поток В записывает 1 в `i`
- Итого, мы получаем `i=1`
А должно быть `i=2`

Блокировка

Потоки блокируют выполнение друг друга чтобы одновременно не изменять значение `i`:

1. А пытается захватить монитор (блокировку), удачно
 2. В пытается захватить монитор, неудачно, ждет освобождения
 3. А увеличивает `i`
 4. А освобождает монитор
 5. В захватывает монитор
 6. В увеличивает `i`
 7. В освобождает монитор
- Итого, `i=2`

Lock-free

Потоки вычисляют новые значения и пытаются обновить `i` пока им это не удастся:

1. А читает `i` (0) и вычисляет `i+1` (1)
2. В читает `i` (0) и вычисляет `i+1` (1)
3. А пытается записать 1, если текущее значение `i=0`, удачно
4. В пытается записать 1, если текущее значение `i=0`, неудачно
5. В повторяет все заново: читает `i` (1), вычисляет `i+1` (2), пытается записать если текущее значение `i=1`, удачно

Итого, `i=2`

* `i++` состоит из чтения переменной, увеличения на 1 и записи:

1. `int t=i;`
2. `t=t+1;`
3. `i=t;`

В моей работе, все алгоритмы реализованы в lock-free, т.к. этот способ исключает блокировки и дает огромный прирост к производительности

Дейкстра (Dijkstra) Классическая версия

Псевдокод:

/*Каждой вершине вершине соответствует метка (она означает текущее рассчитанное расстояние до этой вершины, изначально метка исходной вершины равна нулю, всех остальных-бесконечности. Также каждая вершина может быть помечена как "обработанная", исходная помечена изначально*/

Пока не все вершины обработаны:

Выбираем вершину с минимальной меткой

Для всех вершин в которые есть прямой путь из выбранной:

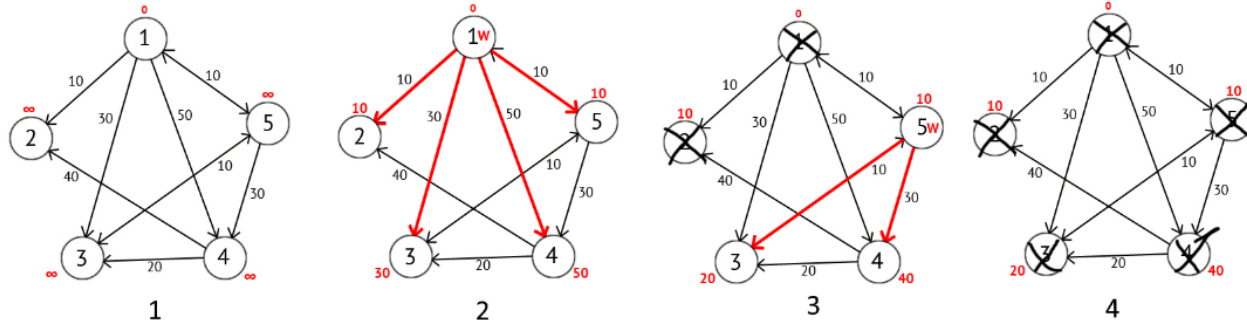
Берем сумму метки выбранной вершины и длины ребра в текущую

Если сумма меньше метки текущей вершины, обновляем значение метки

Помечаем выбранную вершину как обработанную

/*Мы получили длины путей из исходной вершины в любую другую.

На этапе обновления метки мы можем также запоминать вершину из которой мы пришли чтобы потом восстановить путь*/



Дейкстра (Dijkstra) Параллельная реализация

Алгоритм не имеет полноценной параллельной версии, так что моя реализация предполагает разбиение графа на кластеры и их параллельную обработку, а также наличие master-потока для координации вычислений

Псевдокод (N-кол. вершин, T-кол. потоков помимо master):

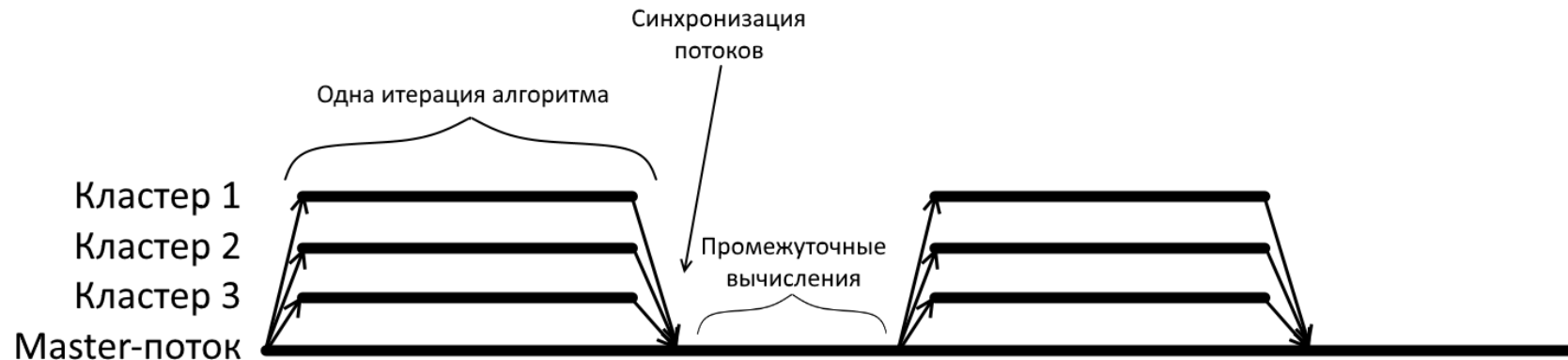
Разбиваем граф на T частей //каждому кластеру достается примерно N/T вершин

Отмечаем исходную вершину как обработанную и добавляем к ответу

Пока не все вершины обработаны:

Каждый кластер ищет еще не обработанную вершину, ближайшую к любой из обработанных вершин

Находим ближайшую вершину из найденных кластерами, отмечаем и добавляем к ответу



Борувка (Boruvka)

Классическая версия

Псевдокод

//Алгоритм берет все вершины исходного графа и добавляет к ним ребра

//Изначально, все все вершины являются отдельными компонентами связности

//Под объединением компонент понимается добавление соединяющего их ребра

Пока ребер в ответе меньше чем вершин в графе -1:

Берем любую компоненту

Ищем кратчайшее ребро до любой другой компоненты

Объединяем эти компоненты и добавляем ребро к ответу

Борувка (Boruvka)_{Параллельная реализация}

Алгоритм имеет полноценную параллельную версию, все потоки равноправны



Псевдокот:

//Алгоритм берет все вершины исходного графа и добавляет к ним ребра

//Изначально, все все вершины являются отдельными компонентами связности

//Под объединением компонент понимается добавление соединяющего их ребра

Пока ребер в ответе меньше чем вершин в графе -1:

Берем любую компоненту, которая в данный момент не обрабатывается другим потоком

Ищем кратчайшее ребро до любой другой компоненты

ПЫТАЕМСЯ объединить эти компоненты /*эта операция гарантирует корректную работу алгоритма при многопоточном выполнении, т.к. если другой поток уже объединил эти компоненты, то операция вернет false и поиск начнется заново*/

Если объединение прошло успешно, добавляем найденное ребро к ответу

Поток 1 _____

Поток 2 _____

Поток 3 _____

(Все потоки работают независимо друг от друга)

Заключение

В ходе работы, я написал собственные многопоточные реализации двух известных алгоритмов, а заодно и кучу различных структур и методов для работы с графами. Все работает быстро и эффективно, работой я доволен.

Вот примерная структура написанной библиотеки:

yaaz.dmex

Graph - класс графа,
имеет методы для итерации
по вершинам, ребрам, разбиения
на связные подграфы, итд
Graph.Vertex - класс вершины
Graph.[Named/Indexed/Point]Vertex -
различные расширения стандартного
класса вершины
Graph.Edge - класс ребра

yaaz.dmex.boruvka

Boruvka - класс для работы с алгоритмом

yaaz.dmex.dijkstra

Dijkstra - класс для работы с алгоритмом
PathNode - класс представляющий
результат работы алгоритма

yaaz.dmex.util

Пакет с различными классами
и методами для реализации
алгоритмов

(default package)

Main - класс с точкой входа
И кодом программы для
демонстрации

Исходный код можно посмотреть тут: <https://bitbucket.org/YaaZ/dmex/src>

Собранная программа: <https://bitbucket.org/YaaZ/dmex/downloads/DMEX.jar>