

Отлично! Давайте перейдем к третьему уроку.

## Урок 3: Линейная Регрессия и Основы Математики в Машинном Обучении

### Цель урока:

Понять, как работает линейная регрессия и какие математические основы необходимы для ее применения. Изучить концепции линейной алгебры и градиентного спуска, которые являются фундаментальными для многих алгоритмов машинного обучения.

### Теоретическая часть (15 минут)

#### 1. Линейная регрессия:

- **Определение:** Линейная регрессия — это метод, используемый для прогнозирования непрерывных значений. Она ищет линейную зависимость между входными признаками (независимыми переменными) и выходным значением (зависимой переменной).
- **Простая линейная регрессия:** Использует одну независимую переменную для предсказания зависимой переменной.

$$y = \beta_0 + \beta_1 x + \epsilon$$

где:

- $y$  — предсказанное значение.
- $x$  — независимая переменная.
- $\beta_0$  — свободный член (пересечение с осью  $y$ ).
- $\beta_1$  — коэффициент наклона.
- $\epsilon$  — ошибка (шум).
- **Множественная линейная регрессия:** Использует несколько независимых переменных.

$$y = \beta_0 + \beta_1 x_1 + \beta_2 x_2 + \dots + \beta_n x_n + \epsilon$$

#### 2. Метод наименьших квадратов:

- **Цель:** Найти такие коэффициенты  $\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_n$ , которые минимизируют сумму квадратов отклонений предсказанных значений от истинных.
- **Функция ошибки (ошибка суммарных квадратов):**

$$J(\beta) = \sum_{i=1}^m (y_i - \hat{y}_i)^2 = \sum_{i=1}^m (y_i - (\beta_0 + \beta_1 x_{i1} + \dots + \beta_n x_{in}))^2$$

- **Решение:** Используя производные, можно получить аналитическое решение для коэффициентов:

$$\beta = (X^T X)^{-1} X^T y$$

### 3. Градиентный спуск (Gradient Descent):

- **Определение:** Это метод оптимизации, используемый для нахождения минимального значения функции (например, функции ошибки).
- **Идея:** Начать с произвольных значений коэффициентов и итеративно их обновлять в направлении, противоположном градиенту функции ошибки, чтобы минимизировать эту ошибку.
- **Обновление коэффициентов:**

$$\beta_j = \beta_j - \alpha \frac{\partial J(\beta)}{\partial \beta_j}$$

где:

- $\alpha$  — скорость обучения (learning rate).
- $\frac{\partial J(\beta)}{\partial \beta_j}$  — частная производная функции ошибки по  $\beta_j$ .
- **Алгоритм:**
  - Инициализировать коэффициенты случайными значениями.
  - Вычислить предсказания и ошибку.
  - Вычислить градиент функции ошибки.
  - Обновить коэффициенты.
  - Повторять шаги 2-4 до сходимости (когда изменение ошибки становится достаточно малым).

## Практическая часть (15 минут)

Теперь давайте реализуем линейную регрессию с использованием метода наименьших квадратов и градиентного спуска в Python.

1. **Пример с использованием библиотеки `scikit-learn` (метод наименьших квадратов):**

```

import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from sklearn.linear_model import LinearRegression
from sklearn.metrics import mean_squared_error, r2_score

# Генерация синтетических данных
np.random.seed(0)
X = 2 * np.random.rand(100, 1)
y = 4 + 3 * X + np.random.randn(100, 1)

# Создание модели линейной регрессии
model = LinearRegression()
model.fit(X, y)

# Прогнозирование
y_pred = model.predict(X)

# Оценка модели
mse = mean_squared_error(y, y_pred)
r2 = r2_score(y, y_pred)

print("Mean squared error:", mse)
print("R2 score:", r2)

# Визуализация данных и предсказаний
plt.scatter(X, y, color='black', label='Данные')
plt.plot(X, y_pred, color='blue', linewidth=3, label='Линейная регрессия')
plt.xlabel('Признак X')
plt.ylabel('Значение Y')
plt.title('Линейная регрессия: пример сгенерированных данных')
plt.legend()
plt.show()

```

## 2. Реализация линейной регрессии с использованием градиентного спуска:

```

# Градиентный спуск для простой линейной регрессии
def gradient_descent(X, y, learning_rate=0.1, n_iterations=1000):
    m = len(y)
    X_b = np.c_[np.ones((m, 1)), X] # Добавление вектора единиц для свободного члена (bias term)
    theta = np.random.randn(2, 1) # Инициализация случайных значений для коэффициентов (theta)

    for iteration in range(n_iterations):
        gradients = 2/m * X_b.T.dot(X_b.dot(theta) - y) # Вычисление градиента
        theta = theta - learning_rate * gradients # Обновление коэффициентов

    return theta

# Выполнение градиентного спуска
theta_final = gradient_descent(X, y)

# Прогнозирование с использованием полученных коэффициентов
X_new = np.array([[0], [2]])
X_new_b = np.c_[np.ones((2, 1)), X_new] # Добавление вектора единиц для прогнозирования
y_predict = X_new_b.dot(theta_final)

# Визуализация
plt.scatter(X, y, color='black', label='Данные')
plt.plot(X_new, y_predict, color='red', label='Градиентный спуск')
plt.xlabel('Признак X')
plt.ylabel('Значение Y')
plt.title('Линейная регрессия с использованием градиентного спуска')
plt.legend()
plt.show()

print("Коэффициенты после градиентного спуска:", theta_final.ravel())

```

## Пояснение коду:

- **Линейная регрессия с использованием `scikit-learn`** : Мы используем библиотеку `scikit-learn` для быстрого создания модели линейной регрессии, которая находит наилучшие коэффициенты  $\beta$  методом наименьших квадратов.
- **Градиентный спуск**: Реализация метода градиентного спуска “с нуля” для иллюстрации того, как алгоритм оптимизации работает шаг за шагом, чтобы найти минимальное значение функции ошибки.

## Что дальше?

Попробуйте выполнить приведенные примеры на вашей машине и поэкспериментировать с параметрами (например, скоростью обучения или числом итераций для градиентного спуска). Если возникнут вопросы по линейной регрессии, методу наименьших квадратов или градиентному спуску, или если хотите углубиться в конкретную тему, дайте знать! Мы также можем перейти к следующему уроку, если вы готовы.

Конечно, давайте углубимся в математическую часть и подробно разберем формулы, которые используются в линейной регрессии и градиентном спуске. Я постараюсь объяснить их более доступно, чтобы освежить знания и помочь понять основные концепции.

## 1. Линейная регрессия: Основные понятия и формулы

### Простая линейная регрессия

**Задача линейной регрессии** — найти линейную зависимость между входными признаками и целевой переменной. В самой простой форме (с одним признаком) линейная регрессия выражается как прямая линия:

$$y = \beta_0 + \beta_1 x + \epsilon$$

- $y$  — предсказанное значение (целевая переменная).
- $x$  — независимая переменная (признак).
- $\beta_0$  — свободный член (intercept), значение  $y$ , когда  $x = 0$ . Это точка, где линия пересекает ось  $y$ .
- $\beta_1$  — коэффициент наклона (slope), который показывает, насколько изменится  $y$  при изменении  $x$  на единицу.
- $\epsilon$  — ошибка, представляющая разницу между предсказанным и истинным значением. В идеале, мы хотим, чтобы эта ошибка была как можно меньше.

### Множественная линейная регрессия

Когда у нас несколько признаков ( $x_1, x_2, \dots, x_n$ ), модель становится:

$$y = \beta_0 + \beta_1 x_1 + \beta_2 x_2 + \dots + \beta_n x_n + \epsilon$$

Здесь:

- $x_1, x_2, \dots, x_n$  — независимые переменные (признаки).
- $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$  — коэффициенты, которые модель должна найти.

## 2. Метод наименьших квадратов (Ordinary Least Squares, OLS)

Цель линейной регрессии — найти такие значения  $\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_n$ , которые минимизируют разницу между предсказанными значениями и истинными значениями. Эта разница измеряется с помощью **функции ошибки**.

**Функция ошибки (ошибка суммарных квадратов):**

$$J(\beta) = \sum_{i=1}^m (y_i - \hat{y}_i)^2$$

- $J(\beta)$  — функция ошибки, которую мы хотим минимизировать.
- $m$  — количество наблюдений (примеров) в наборе данных.
- $y_i$  — истинное значение для  $i$ -го наблюдения.
- $\hat{y}_i$  — предсказанное значение для  $i$ -го наблюдения, которое вычисляется как:

$$\hat{y}_i = \beta_0 + \beta_1 x_{i1} + \beta_2 x_{i2} + \dots + \beta_n x_{in}$$

Метод наименьших квадратов находит такие коэффициенты  $\beta$ , которые минимизируют  $J(\beta)$ . Решение этой задачи можно получить аналитически:

$$\beta = (X^T X)^{-1} X^T y$$

- $X$  — матрица признаков, где каждая строка — это один пример, а каждый столбец — один признак.
- $X^T$  — транспонированная матрица  $X$ .
- $y$  — вектор целевых значений.
- $(X^T X)^{-1}$  — обратная матрица для произведения  $X^T X$ .

Этот метод позволяет найти оптимальные коэффициенты  $\beta$  без использования итеративных методов, таких как градиентный спуск.

## 3. Градиентный спуск (Gradient Descent)

Градиентный спуск — это итеративный метод оптимизации, который используется для минимизации функции ошибки, особенно когда размерность данных слишком велика для метода наименьших квадратов или нет аналитического решения.

## Идея градиентного спуска:

- **Начальная точка:** Начинаем с произвольных значений коэффициентов (например, случайных).
- **Градиент:** Вычисляем градиент функции ошибки по отношению к коэффициентам. Градиент указывает направление наибольшего роста функции. Чтобы минимизировать функцию, мы должны двигаться в противоположном направлении.
- **Обновление коэффициентов:** Обновляем значения коэффициентов, перемещаясь в направлении, противоположном градиенту, с определенной скоростью (шагом).
- **Итерации:** Повторяем процесс до тех пор, пока изменение в функции ошибки не станет незначительным.

## Формула обновления коэффициентов:

$$\beta_j = \beta_j - \alpha \frac{\partial J(\beta)}{\partial \beta_j}$$

- $\beta_j$  — коэффициент, который обновляется.
- $\alpha$  — скорость обучения (learning rate), определяющая, на сколько обновляется коэффициент на каждом шаге.
- $\frac{\partial J(\beta)}{\partial \beta_j}$  — частная производная функции ошибки по коэффициенту  $\beta_j$ , определяющая направление и величину изменения.

## Обновление всех коэффициентов:

Для всех коэффициентов (включая свободный член):

$$\begin{aligned}\beta_0 &= \beta_0 - \alpha \sum_{i=1}^m (\hat{y}_i - y_i) \\ \beta_1 &= \beta_1 - \alpha \sum_{i=1}^m (\hat{y}_i - y_i) x_{i1} \\ \beta_2 &= \beta_2 - \alpha \sum_{i=1}^m (\hat{y}_i - y_i) x_{i2} \\ &\vdots \\ \beta_n &= \beta_n - \alpha \sum_{i=1}^m (\hat{y}_i - y_i) x_{in}\end{aligned}$$

Здесь:

- $\hat{y}_i = \beta_0 + \beta_1 x_{i1} + \beta_2 x_{i2} + \dots + \beta_n x_{in}$  — предсказанное значение.

## 4. Как это связано с линейной регрессией?

Линейная регрессия пытается найти такую прямую (или гиперплоскость в случае нескольких признаков), которая минимизирует суммарное расстояние (в виде квадратов) между точками данных и самой линией. Это позволяет нам делать прогнозы для новых данных на основе этой линии. Метод наименьших квадратов и градиентный спуск — это два способа найти оптимальные параметры этой линии.

## Итог

- **Линейная регрессия** — пытается найти линейную зависимость между признаками и целевым значением.
- **Метод наименьших квадратов** — аналитический метод, который позволяет найти оптимальные коэффициенты, минимизируя сумму квадратов отклонений.
- **Градиентный спуск** — итеративный метод оптимизации, который используется, когда размерность данных слишком велика или нет аналитического решения.

Если что-то из этих объяснений все еще остается неясным, или у вас есть дополнительные вопросы, пожалуйста, дайте знать! Мы можем разобрать конкретные части еще более подробно.