# - Домашнее задание. Нейросетевая классификация текстов

В этом домашнем задании вам предстоит самостоятельно решить задачу классификации текстов на основе семинарского кода. Мы будем использовать датасет <u>ag\_news</u>. Это датасет для классификации новостей на 4 темы: "World", "Sports", "Business", "Sci/Tech". Установим модуль datasets, чтобы нам проще было работать с данными.

!pip install datasets -q

Импорт необходимых библиотек

```
import torch
import torch.nn as nn
from torch.utils.data import Dataset, DataLoader
import datasets
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from tqdm.auto import tqdm
from datasets import load_dataset
from nltk.tokenize import word_tokenize
from sklearn.model_selection import train_test_split
import nltk
from collections import Counter
from typing import List, Tuple
import string
import random
import os
import seaborn
seaborn.set(palette='summer')
nltk.download('punkt')
```

device = 'cuda' if torch.cuda.is\_available() else 'cpu'
device

[nltk\_data] Downloading package punkt to /root/nltk\_data...

[nltk\_data] Package punkt is already up-to-date!

'cuda'

Фиксация результатов

```
def seed_torch(seed: int=42):
    random.seed(seed)
    os.environ['PYTHONHASHSEED'] = str(seed)
    np.random.seed(seed)
    torch.manual_seed(seed)
    torch.backends.cudnn.benchmark = False
    torch.backends.cudnn.deterministic = True
```

## Подготовка данных

Для вашего удобства, мы привели код обработки датасета в ноутбуке. Ваша задача --- обучить модель, которая получит максимальное возможное качество на тестовой части.

```
# Загрузим датасет
dataset = datasets.load_dataset('ag_news')
```

WARNING:datasets.builder:Found cached dataset ag\_news (/root/.cache/huggingface/datasets/ag\_news/default/0.0.0/bc2bcb40336ace1a0374767fc29bb0296cdaf8a6da7298436239c54d79180548)

2/2 [00:00<00:00, 72.44it/s]

Как и в семинаре, выполним следующие шаги:

- Составим словарь
- Создадим класс WordDataset
- Выделим обучающую и тестовую часть, создадим DataLoader-ы.

ind2word = {i: char for char, i in word2ind.items()}

```
class WordDataset:
    def __init__(self, sentences):
        self.data = sentences
        self.unk_id = word2ind['<unk>']
        self.bos_id = word2ind['<bos>']
        self.eos_id = word2ind['<eos>']
        self.pad_id = word2ind['<pad>']
    def __getitem__(self, idx: int) -> List[int]:
        processed_text = self.data[idx]['text'].lower().translate(
            str.maketrans('', '', string.punctuation))
        tokenized_sentence = [self.bos_id]
        tokenized_sentence += [
            word2ind.get(word, self.unk_id) for word in word_tokenize(processed_text)
        tokenized_sentence += [self.eos_id]
        train_sample = {
           "text": tokenized_sentence,
            "label": self.data[idx]['label']
        return train_sample
    def __len__(self) -> int:
        return len(self.data)
def collate_fn_with_padding(
   input_batch: List[List[int]], pad_id=word2ind['<pad>'], max_len=256) -> torch.Tensor:
    seq_lens = [len(x['text']) for x in input_batch]
    max_seq_len = min(max(seq_lens), max_len)
    new_batch = []
   for sequence in input_batch:
        sequence['text'] = sequence['text'][:max_seq_len]
        for _ in range(max_seq_len - len(sequence['text'])):
            sequence['text'].append(pad_id)
        new_batch.append(sequence['text'])
    sequences = torch.LongTensor(new_batch).to(device)
    labels = torch.LongTensor([x['label'] for x in input_batch]).to(device)
    new_batch = {
        'input_ids': sequences,
        'label': labels
    return new_batch
train_dataset = WordDataset(dataset['train'])
np.random.seed(42)
idx = np.random.choice(np.arange(len(dataset['test'])), 5000)
eval_dataset = WordDataset(dataset['test'].select(idx))
batch_size = 32
train_dataloader = DataLoader(
    train_dataset, shuffle=True, collate_fn=collate_fn_with_padding, batch_size=batch_size)
eval dataloader = DataLoader(
```

## ▼ Постановка задачи

Baшa задача -- получить максимальное возможное accuracy на eval\_dataloader . Ниже приведена функция, которую вам необходимо запустить для обученной модели, чтобы вычислить качество её работы.

eval\_dataset, shuffle=False, collate\_fn=collate\_fn\_with\_padding, batch\_size=batch\_size)

```
def evaluate(model) -> float: # Просто хотим считать ассигасу на валидационном датасете
"""

Calculate accuracy on validation dataloader.
"""

predictions = []
target = []
with torch.no_grad(): # чтобы не считать градиенты на валидации, пользуемся no_grad()
for batch in eval_dataloader:
    logits = model(batch['input_ids'])
    predictions.append(logits.argmax(dim=1))
    target.append(batch['label'])

predictions = torch.cat(predictions)
target = torch.cat(target)
accuracy = (predictions == target).float().mean().item()

return accuracy
```

# Ход работы

Оценка за домашнее задание складывается из четырех частей:

Запуск базовой модели с семинара на новом датасете (1 балл)

На семинаре мы создали модель, которая дает на нашей задаче довольно высокое качество. Ваша цель --- обучить ее и вычислить score, который затем можно будет использовать в качестве бейзлайна.

В модели появится одно важное изменение: количество классов теперь равно не 2, а 4. Обратите на это внимание и найдите, что в коде создания модели нужно модифицировать, чтобы учесть это различие.

Проведение экспериментов по улучшению модели (2 балла за каждый эксперимент)

Чтобы улучшить качество базовой модели, можно попробовать различные идеи экспериментов. Каждый выполненный эксперимент будет оцениваться в 2 балла. Для получения полного балла за этот пункт вам необходимо выполнить по крайней мере 2 эксперимента. Не расстраивайтесь, если какой-то эксперимент не дал вам прироста к качеству: он все равно зачтется, если выполнен корректно.

Вот несколько идей экспериментов:

- **Модель RNN**. Попробуйте другие нейросетевые модели --- LSTM и GRU. Мы советуем обратить внимание на <u>GRU</u>, так как интерфейс этого класса ничем не отличается от обычной Vanilla RNN, которую мы использовали на семинаре.
- Увеличение количества рекуррентных слоев модели. Это можно сделать с помощью параметра num\_layers в классе nn.RNN. В такой модели выходы первой RNN передаются в качестве входов второй RNN и так далее.
- **Изменение архитектуры после применения RNN**. В базовой модели используется агрегация со всех эмбеддингов. Возможно, вы захотите конкатенировать результат агрегации и эмбеддинг с последнего токена.
- Подбор гиперпараметров и обучение до сходимости. Возможно, для получения более высокого качества просто необходимо увеличить количество эпох обучения нейросети, а также попробовать различные гиперпараметры: размер словаря, dropout\_rate, hidden\_dim.

Обратите внимание, что главное правило проведения экспериментов --- необходимо совершать одно архитектурное изменение в одном эксперименте. Если вы совершите несколько изменений, то будет неясно, какое именно из изменений дало прирост к качеству.

Получение высокого качества (3 балла)

В конце вашей работы вы должны указать, какая из моделей дала лучший результат, и вывести качество, которое дает лучшая модель, с помощью функции evaluate. Ваша модель будет оцениваться по метрике ассигасу следующим образом:

- accuracy < 0.9 -- 0 баллов;</li>
- $0.9 \leq accuracy < 0.91$  1 балл;
- 0.91 ≤ *accuracy* < 0.915 --- 2 балла;
- $0.915 \leqslant accuracy -- 3$  балла.

### Оформление отчета (2 балла)

В конце работы подробно опишите все проведенные эксперименты.

• Укажите, какие из экспериментов принесли улучшение, а какие --- нет.

self, hidden\_dim: int, vocab\_size: int, num\_classes: int = 4,

): # передается скрытая размерность, размер словаря, количество классов предсказания и тип аггрегирования

- Проанализируйте графики сходимости моделей в проведенных экспериментах. Являются ли колебания качества обученных
- моделей существенными в зависимости от эпохи обучения, или же сходимость стабильная?
- Укажите, какая модель получилась оптимальной.

Желаем удачи!

# 1. Запуск базовой модели с семинара

aggregation\_type: str = 'max'

## ▼ 1.1 Вспомогательные функции

class CharLM(nn.Module):
 def \_\_init\_\_(

```
self.embedding = nn.Embedding(vocab_size, hidden_dim) # Храним матрицу эмбеддингов. Это матрица, которая в каждой строке хранит вектор соответствующему слову в словаре.
        self.rnn = nn.RNN(hidden dim, hidden dim, batch first=True) # RNN модуль. Подается входная и выходная скрытая размерность
       self.linear = nn.Linear(hidden_dim, hidden_dim) # Линейный слой
       self.projection = nn.Linear(hidden_dim, num_classes) # Из скрытой размерности проектирует количество классов
        self.non_lin = nn.Tanh() # Функция активации - гиперболический тангенс
       self.dropout = nn.Dropout(p=0.1) # Дропаут слой с вероятностью 0.1
       self.aggregation_type = aggregation_type
   def forward(self, input_batch) -> torch.Tensor:
        embeddings = self.embedding(input_batch) # [batch_size, seq_len, hidden_dim]
       output, _ = self.rnn(embeddings) # [batch_size, seq_len, hidden_dim]
       if self.aggregation_type == 'max': # Maxpooling агрегация. Берем по первой размерности (seq_len) берем максимум всех векторов и берем 0 элемент (т.к. нужны значения)
           output = output.max(dim=1)[0] #[batch_size, hidden_dim]
       elif self.aggregation_type == 'mean': # Берем средней по первой размерности
           output = output.mean(dim=1) #[batch size, hidden dim]
       else:
           raise ValueError("Invalid aggregation_type")
        output = self.dropout(self.linear(self.non_lin(output))) # [batch_size, hidden_dim]
       prediction = self.projection(self.non_lin(output)) # [batch_size, num_classes]
       return prediction
def training(model, train_dataloader, eval_dataloader, num_epoch:int = 5):
 eval_steps = len(train_dataloader) // 2
 losses = []
 acc = []
 seed_torch()
 model = model
 seed_torch()
 criterion = nn.CrossEntropyLoss()
 seed_torch()
 optimizer = torch.optim.Adam(model.parameters())
 for epoch in range(num_epoch):
   epoch_losses = []
   model.train()
   for i, batch in enumerate(tqdm(train_dataloader, desc=f'Training epoch {epoch}:')):
     optimizer.zero_grad()
     logits = model(batch['input_ids'])
     loss = criterion(logits, batch['label'])
     loss.backward()
     optimizer.step()
     epoch_losses.append(loss.item())
     if i % eval_steps == 0:
       model.eval()
```

```
acc.append(evaluate(model))
       model.train()
    losses.append(sum(epoch_losses) / len(epoch_losses))
 return losses, acc
def plotting(losses: Tuple, acc: Tuple):
 for (name, values), color in zip(losses_type.items(), ['red', 'blue']):
   plt.plot(np.arange(len(losses_type[name])), losses_type[name], color=color, label=name)
 plt.title('Losses')
 plt.xlabel("epoch")
 plt.legend()
 plt.show()
 for (name, values), color in zip(losses_type.items(), ['red', 'blue']):
   plt.plot(np.arange(len(acc_type[name][1:])), acc_type[name][1:], color=color, label=name)
   print(f"Лучшая accuracy для подхода {name}: {(max(acc_type[name]) * 100):.2f}")
 plt.title('Accuracy')
 plt.xlabel("epoch")
 plt.legend()
 plt.show()
```

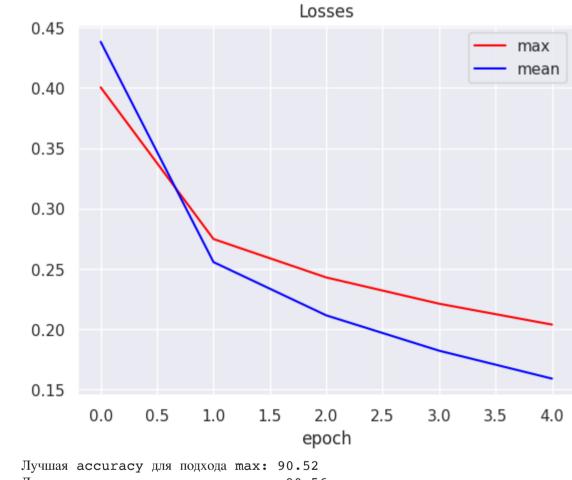
# ▼ 1.2 Обучение и результаты

```
losses_type = {}
acc_type = {}
for aggregation_type in ['max', 'mean']:
    seed_torch()
    print(f'Starting for {aggregation_type}')
    model = CharLM(hidden_dim=256, vocab_size=len(vocab), aggregation_type=aggregation_type).to(device)
    losses_type[aggregation_type], acc_type[aggregation_type] = training(model=model, train_dataloader=train_dataloader, eval_dataloader=eval_dataloader, nu
     Starting for max
                                                                  3750/3750 [01:14<00:00, 59.18it/s]
     Training epoch 0:: 100%
                                                                  3750/3750 [01:08<00:00, 62.00it/s]
     Training epoch 1:: 100%
     Training epoch 2:: 100%
                                                                  3750/3750 [01:08<00:00, 61.30it/s]
                                                                  3750/3750 [01:10<00:00, 62.74it/s]
     Training epoch 3:: 100%
     Training epoch 4:: 100%
                                                                  3750/3750 [01:08<00:00, 63.49it/s]
     Starting for mean
                                                                  3750/3750 [01:09<00:00, 41.97it/s]
     Training epoch 0:: 100%
     Training epoch 1:: 100%
                                                                  3750/3750 [01:10<00:00, 58.60it/s]
                                                                  3750/3750 [01:13<00:00, 63.25it/s]
     Training epoch 2:: 100%
```

## plotting(losses\_type, acc\_type)

Training epoch 3:: 100%

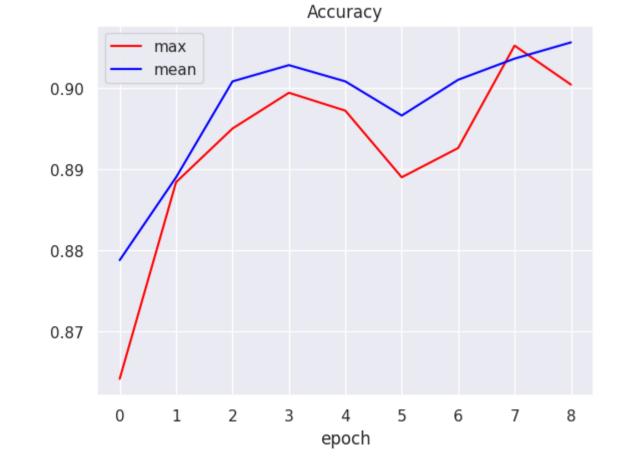
Training epoch 4:: 100%



3750/3750 [01:08<00:00, 63.74it/s]

3750/3750 [01:10<00:00, 43.76it/s]

Лучшая accuracy для подхода mean: 90.56



# 2. Эксперименты

## ▼ 2.1 Модель RNN. Использование GRU

```
class CharLM_GRU(nn.Module):
    def __init__(
         self, hidden_dim: int, vocab_size: int, num_classes: int = 4,
         aggregation_type: str = 'max'
        ): # передается скрытая размерность, размер словаря, количество классов предсказания и тип аггрегирования
         super().__init__()
         self.embedding = nn.Embedding(vocab_size, hidden_dim) # Храним матрицу эмбеддингов. Это матрица, которая в каждой строке хранит вектор соответствующему слову в словаре.
         self.rnn = nn.GRU(hidden_dim, hidden_dim, batch_first=True) # GRU модуль. Подается входная и выходная скрытая размерность
         self.linear = nn.Linear(hidden_dim, hidden_dim) # Линейный слой
         self.projection = nn.Linear(hidden_dim, num_classes) # Из скрытой размерности проектирует количество классов
         self.non_lin = nn.Tanh() # Функция активации - гиперболический тангенс
         self.dropout = nn.Dropout(p=0.1) # Дропаут слой с вероятностью 0.1
         self.aggregation_type = aggregation_type
     def forward(self, input_batch) -> torch.Tensor:
         embeddings = self.embedding(input_batch) # [batch_size, seq_len, hidden_dim]
        output, _ = self.rnn(embeddings) # [batch_size, seq_len, hidden_dim]
         if self.aggregation_type == 'max': # Maxpooling агрегация. Берем по первой размерности (seq_len) берем максимум всех векторов и берем 0 элемент (т.к. нужны значения)
             output = output.max(dim=1)[0] #[batch_size, hidden_dim]
         elif self.aggregation_type == 'mean': # Берем средней по первой размерности
             output = output.mean(dim=1) #[batch_size, hidden_dim]
         else:
             raise ValueError("Invalid aggregation_type")
         output = self.dropout(self.linear(self.non_lin(output))) # [batch_size, hidden_dim]
         prediction = self.projection(self.non_lin(output)) # [batch_size, num_classes]
         return prediction
losses_type = {}
acc_type = {}
for aggregation_type in ['max', 'mean']:
    seed_torch()
    print(f'Starting for {aggregation_type}')
    model = CharLM_GRU(hidden_dim=256, vocab_size=len(vocab), aggregation_type=aggregation_type).to(device)
    losses_type[aggregation_type], acc_type[aggregation_type] = training(model=model, train_dataloader=train_dataloader, eval_dataloader=eval_dataloader, nu
     Starting for max
     Training epoch 0:: 100%
                                                               3750/3750 [01:35<00:00, 49.47it/s]
     Training epoch 1:: 100%
                                                               3750/3750 [01:44<00:00, 33.15it/s]
     Training epoch 2:: 100%
                                                               3750/3750 [01:44<00:00, 50.20it/s]
     Training epoch 3:: 100%
                                                               3750/3750 [01:43<00:00, 52.15it/s]
     Training epoch 4:: 100%
                                                               3750/3750 [01:34<00:00, 49.35it/s]
     Starting for mean
     Training epoch 0:: 100%
                                                               3750/3750 [01:32<00:00, 35.35it/s]
                                                               3750/3750 [01:26<00:00, 50.77it/s]
     Training epoch 1:: 100%
      Training epoch 2:: 100%
                                                               3750/3750 [01:25<00:00, 49.06it/s]
                                                               3750/3750 [01:25<00:00, 48.24it/s]
     Training epoch 3:: 100%
                                                               3750/3750 [01:24<00:00, 50.57it/s]
     Training epoch 4:: 100%
plotting(losses_type, acc_type)
```

```
0.35

0.30

Losses

max
mean
```

#### ▼ 2.2 Увеличение количества рекуррентных слоев модели

```
class CharLM_layers(nn.Module):
    def __init__(
        self, hidden_dim: int, vocab_size: int, num_classes: int = 4,
        aggregation_type: str = 'max'
        ): # передается скрытая размерность, размер словаря, количество классов предсказания и тип аггрегирования
        super().__init__()
        self.embedding = nn.Embedding(vocab_size, hidden_dim) # Храним матрицу эмбеддингов. Это матрица, которая в каждой строке хранит вектор соответствующему слову в словаре.
        self.rnn = nn.RNN(hidden_dim, hidden_dim, batch_first=True, num_layers=2) # RNN модуль. Подается входная и выходная скрытая размерность + количество слоев
        self.linear = nn.Linear(hidden_dim, hidden_dim) # Линейный слой
        self.projection = nn.Linear(hidden_dim, num_classes) # Из скрытой размерности проектирует количество классов
        self.non_lin = nn.Tanh() # Функция активации - гиперболический тангенс
        self.dropout = nn.Dropout(p=0.1) # Дропаут слой с вероятностью 0.1
        self.aggregation_type = aggregation_type
    def forward(self, input_batch) -> torch.Tensor:
        embeddings = self.embedding(input_batch) # [batch_size, seq_len, hidden_dim]
        output, _ = self.rnn(embeddings) # [batch_size, seq_len, hidden_dim]
        if self.aggregation_type == 'max': # Maxpooling агрегация. Берем по первой размерности (seq_len) берем максимум всех векторов и берем 0 элемент (т.к. нужны значения)
            output = output.max(dim=1)[0] #[batch_size, hidden_dim]
        elif self.aggregation_type == 'mean': # Берем средней по первой размерности
            output = output.mean(dim=1) #[batch_size, hidden_dim]
        else:
            raise ValueError("Invalid aggregation_type")
        output = self.dropout(self.linear(self.non_lin(output))) # [batch_size, hidden_dim]
        prediction = self.projection(self.non_lin(output)) # [batch_size, num_classes]
        return prediction
losses_type = {}
acc_type = {}
for aggregation_type in ['max', 'mean']:
    seed_torch()
    print(f'Starting for {aggregation_type}')
    model = CharLM_layers(hidden_dim=256, vocab_size=len(vocab), aggregation_type=aggregation_type).to(device)
    losses_type[aggregation_type], acc_type[aggregation_type] = training(model=model, train_dataloader=train_dataloader, eval_dataloader=eval_dataloader, num_epoch=5)
    Starting for max
     Training epoch 0:: 100%
                                                            3750/3750 [01:16<00:00, 49.85it/s]
```

Training epoch 1:: 100% 3750/3750 [01:15<00:00, 56.19it/s] 3750/3750 [01:24<00:00, 46.53it/s] Training epoch 2:: 100% 3750/3750 [01:33<00:00, 54.59it/s] Training epoch 3:: 100% Training epoch 4:: 100% 3750/3750 [01:29<00:00, 38.38it/s] Starting for mean Training epoch 0:: 100% 3750/3750 [01:21<00:00, 56.32it/s] Training epoch 1:: 100% 3750/3750 [01:16<00:00, 53.60it/s] Training epoch 2:: 100% 3750/3750 [01:15<00:00, 56.99it/s] Training epoch 3:: 100% 3750/3750 [01:16<00:00, 55.69it/s] Training epoch 4:: 100% 3750/3750 [01:15<00:00, 55.90it/s]

plotting(losses\_type, acc\_type)



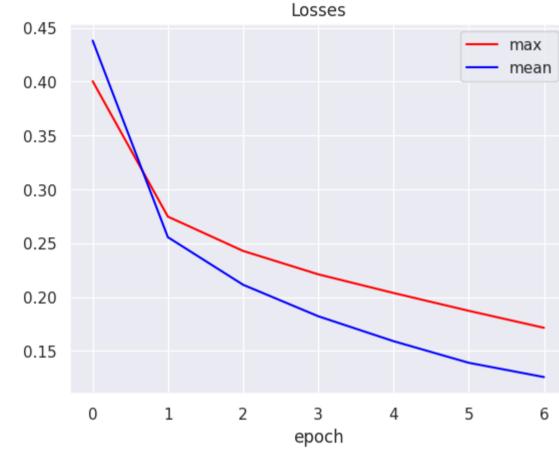
# ▼ 2.3 Подбор гиперпараметров и обучение до сходимости

2.3.1 Изменение количество эпох = [7,10]

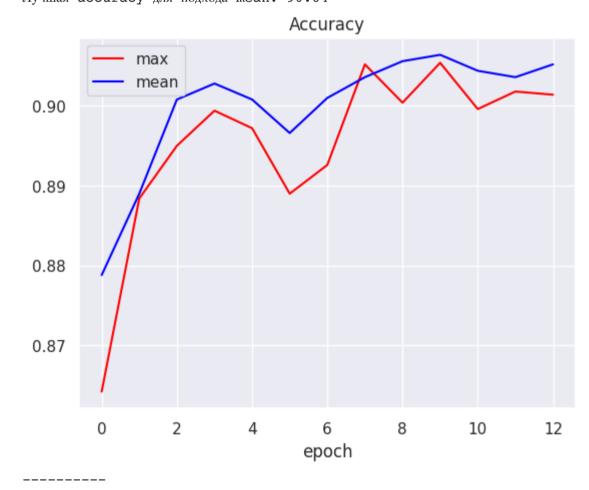
```
for n_epoch in [7,10]:

print(f'Num epoch is equal: {n_epoch}')
print('-----')
losses_type = {}
acc_type = {}
for aggregation_type in ['max', 'mean']:
    seed_torch()
    print(f'Starting for {aggregation_type}')
    model = CharLM(hidden_dim=256, vocab_size=len(vocab), aggregation_type=aggregation_type).to(device)
    losses_type[aggregation_type], acc_type[aggregation_type] = training(model=model, train_dataloader=train_dataloader=eval_dataloader, num_epoch=n_epoch)
print(f'Finish for {n_epoch} epoch')
plotting(losses_type, acc_type)
print('------')
print()
```

```
Num epoch is equal: 7
-----
Starting for max
                                                                     3750/3750 [01:19<00:00, 43.65it/s]
Training epoch 0:: 100%
                                                                     3750/3750 [01:24<00:00, 59.43it/s]
Training epoch 1:: 100%
                                                                     3750/3750 [01:10<00:00, 61.14it/s]
Training epoch 2:: 100%
                                                                     3750/3750 [01:10<00:00, 58.79it/s]
Training epoch 3:: 100%
Training epoch 4:: 100%
                                                                     3750/3750 [01:08<00:00, 61.71it/s]
Training epoch 5:: 100%
                                                                     3750/3750 [01:09<00:00, 62.17it/s]
Training epoch 6:: 100%
                                                                     3750/3750 [01:10<00:00, 61.36it/s]
Starting for mean
Training epoch 0:: 100%
                                                                     3750/3750 [01:11<00:00, 58.39it/s]
Training epoch 1:: 100%
                                                                     3750/3750 [01:11<00:00, 58.74it/s]
Training epoch 2:: 100%
                                                                     3750/3750 [01:10<00:00, 58.18it/s]
Training epoch 3:: 100%
                                                                     3750/3750 [01:11<00:00, 61.04it/s]
Training epoch 4:: 100%
                                                                     3750/3750 [01:10<00:00, 58.19it/s]
Training epoch 5:: 100%
                                                                     3750/3750 [01:10<00:00, 39.58it/s]
Training epoch 6:: 100%
                                                                     3750/3750 [01:11<00:00, 41.06it/s]
Finish for 7 epoch
```



Лучшая ассигасу для подхода max: 90.54 Лучшая ассигасу для подхода mean: 90.64



Num epoch is equal: 10

Starting for max

 Training epoch 0:: 100%
 3750/3750 [01:13<00:00, 54.17it/s]</td>

 Training epoch 1:: 100%
 3750/3750 [01:14<00:00, 60.84it/s]</td>

 Training epoch 2:: 100%
 3750/3750 [01:11<00:00, 60.21it/s]</td>

 Training epoch 3:: 100%
 3750/3750 [01:11<00:00, 57.47it/s]</td>

 Training epoch 4:: 100%
 3750/3750 [01:12<00:00, 54.10it/s]</td>

Training epoch 5:: 100% 3750/3750 [01:11<00:00, 41.17it/s]

Training epoch 6:: 100% 3750/3750 [01:11<00:00, 43.66it/s]

## ▼ 2.3.2 Изменение вероятности дропаута = [0.05, 0.07]

# class CharLM\_p(nn.Module): def \_\_init\_\_( self, hidden\_dim: int, vocab\_size: int, num\_classes: int = 4, aggregation\_type: str = 'max', p: float = 0.1 ): # передается скрытая размерность, размер словаря, количество классов предсказания и тип агтрегирования super().\_\_init\_\_() self.embedding = nn.Embedding(vocab\_size, hidden\_dim) # Храним матрицу эмбеддингов. Это матрица, которая в каждой строке хранит вектор соответствующему слову в словаре. self.rnn = nn.RNN(hidden\_dim, hidden\_dim, batch\_first=True) # RNN модуль. Подается входная и выходная скрытая размерность self.linear = nn.Linear(hidden\_dim, hidden\_dim) # Линейный слой self.projection = nn.Linear(hidden\_dim, num\_classes) # Из скрытой размерности проектирует количество классов self.non\_lin = nn.Tanh() # Функция активации - гиперболический тангенс self.dropout = nn.Dropout(p=p) # Дропаут слой с вероятностью 0.1

```
self.aggregation_type = aggregation_type
    def forward(self, input_batch) -> torch.Tensor:
       embeddings = self.embedding(input_batch) # [batch_size, seq_len, hidden_dim]
       output, _ = self.rnn(embeddings) # [batch_size, seq_len, hidden_dim]
       if self.aggregation_type == 'max': # Maxpooling агрегация. Берем по первой размерности (seq_len) берем максимум всех векторов и берем 0 элемент (т.к. нужны значения)
           output = output.max(dim=1)[0] #[batch_size, hidden_dim]
       elif self.aggregation_type == 'mean': # Берем средней по первой размерности
           output = output.mean(dim=1) #[batch_size, hidden_dim]
       else:
           raise ValueError("Invalid aggregation_type")
       output = self.dropout(self.linear(self.non_lin(output))) # [batch_size, hidden_dim]
       prediction = self.projection(self.non_lin(output)) # [batch_size, num_classes]
       return prediction
           for p_dropout in [0.05,0.07]:
 print(f'P Dropout is equal: {p_dropout}')
 print('----')
 losses_type = {}
 acc_type = {}
 for aggregation_type in ['max', 'mean']:
     seed_torch()
     print(f'Starting for {aggregation_type}')
     model = CharLM_p(hidden_dim=256, vocab_size=len(vocab), aggregation_type=aggregation_type, p = p_dropout).to(device)
     losses_type[aggregation_type], acc_type[aggregation_type] = training(model=model, train_dataloader=train_dataloader, eval_dataloader=eval_dataloader, num_epoch=5)
 print(f'Finish for {p_dropout} p dropout')
 plotting(losses_type, acc_type)
```

print('----')

print()

```
P Dropout is equal: 0.05
-----
Starting for max
Training epoch 0:: 100%
                                                                 3750/3750 [01:09<00:00, 61.30it/s]
                                                                 3750/3750 [01:09<00:00, 54.32it/s]
Training epoch 1:: 100%
Training epoch 2:: 100%
                                                                 3750/3750 [01:09<00:00, 46.30it/s]
                                                                 3750/3750 [01:09<00:00, 62.18it/s]
Training epoch 3:: 100%
                                                                 3750/3750 [01:10<00:00, 61.54it/s]
Training epoch 4:: 100%
Starting for mean
Training epoch 0:: 100%
                                                                 3750/3750 [01:09<00:00, 61.98it/s]
                                                                 3750/3750 [01:09<00:00, 59.54it/s]
Training epoch 1:: 100%
Training epoch 2:: 100%
                                                                 3750/3750 [01:08<00:00, 62.30it/s]
Training epoch 3:: 100%
                                                                 3750/3750 [01:09<00:00, 61.21it/s]
Training epoch 4:: 100%
                                                                 3750/3750 [01:10<00:00, 58.46it/s]
Finish for 0.05 p dropout
                                       Losses
 0.45
                                                                 --- max
                                                                 --- mean
 0.40
 0.35
 0.30
 0.25
 0.20
```

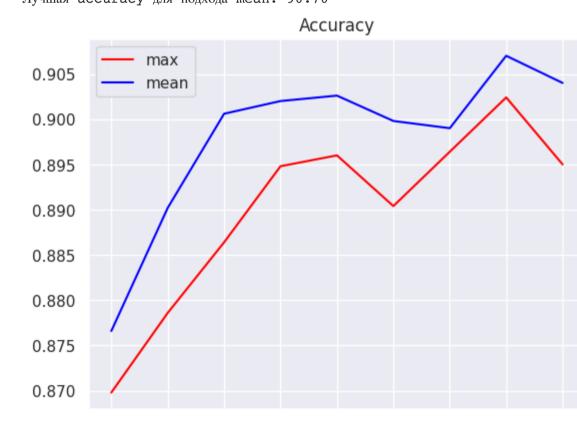
Лучшая ассигасу для подхода max: 90.24 Лучшая accuracy для подхода mean: 90.70

acc\_type = {}

seed\_torch()

for aggregation\_type in ['max', 'mean']:

print(f'Starting for {aggregation\_type}')



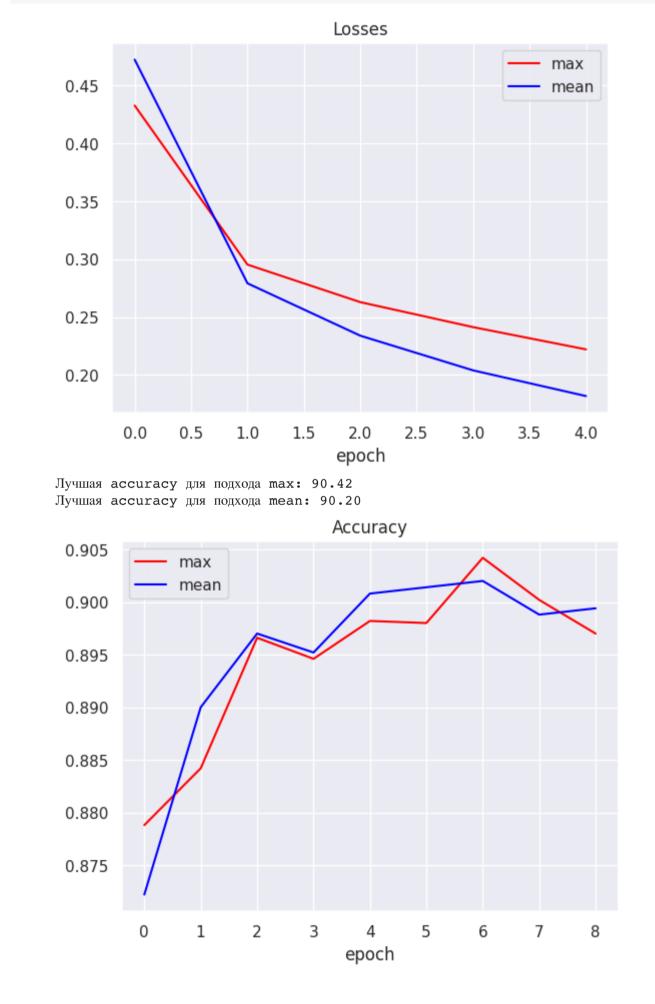
0.0 0.5 1.0 1.5 2.0 2.5 3.0 3.5 4.0 epoch

## ▼ 2.4 Изменение архитектуры после применения RNN. Добавление линейныйх слоев сети

```
class CharLM_linears(nn.Module):
   def __init__(
       self, hidden_dim: int, vocab_size: int, num_classes: int = 4,
        aggregation_type: str = 'max'
       ): # передается скрытая размерность, размер словаря, количество классов предсказания и тип аггрегирования
        self.embedding = nn.Embedding(vocab_size, hidden_dim) # Храним матрицу эмбеддингов. Это матрица, которая в каждой строке хранит вектор соответствующему слову в словаре.
        self.rnn = nn.RNN(hidden_dim, hidden_dim, batch_first=True) # RNN модуль. Подается входная и выходная скрытая размерность
        self.f_linear = nn.Linear(hidden_dim, 32) # Первый линейный слой
        self.s_linear = nn.Linear(32, 32) # Второй линейный слой
        self.projection = nn.Linear(32, num_classes) # Из скрытой размерности проектирует количество классов
        self.non_lin = nn.Tanh() # Функция активации - гиперболический тангенс
        self.dropout = nn.Dropout(p=0.1) # Дропаут слой с вероятностью 0.1
        self.aggregation_type = aggregation_type
    def forward(self, input_batch) -> torch.Tensor:
        embeddings = self.embedding(input_batch) # [batch_size, seq_len, hidden_dim]
        output, _ = self.rnn(embeddings) # [batch_size, seq_len, hidden_dim]
        if self.aggregation_type == 'max': # Maxpooling агрегация. Берем по первой размерности (seq_len) берем максимум всех векторов и берем 0 элемент (т.к. нужны значения)
           output = output.max(dim=1)[0] #[batch_size, hidden_dim]
        elif self.aggregation_type == 'mean': # Берем средней по первой размерности
           output = output.mean(dim=1) #[batch_size, hidden_dim]
        else:
           raise ValueError("Invalid aggregation_type")
        f_output = self.dropout(self.f_linear(self.non_lin(output)))
        s_output = self.dropout(self.s_linear(self.non_lin(f_output))) # [batch_size, hidden_dim]
        prediction = self.projection(self.non_lin(s_output)) # [batch_size, num_classes]
       return prediction
     0.30
losses_type = {}
```

```
model = CharLM_linears(hidden_dim=256, vocab_size=len(vocab), aggregation_type=aggregation_type).to(device)
losses_type[aggregation_type], acc_type[aggregation_type] = training(model=model, train_dataloader=train_dataloader, eval_dataloader=eval_dataloader, num_epoch=5)
Starting for max
 Training epoch 0:: 100%
                                                                3750/3750 [01:07<00:00, 44.64it/s]
                                                                3750/3750 [01:14<00:00, 39.87it/s]
 Training epoch 1:: 100%
 Training epoch 2:: 100%
                                                                3750/3750 [01:19<00:00, 43.64it/s]
 Training epoch 3:: 100%
                                                                3750/3750 [01:22<00:00, 46.71it/s]
 Training epoch 4:: 100%
                                                                3750/3750 [01:33<00:00, 43.36it/s]
Starting for mean
 Training epoch 0:: 100%
                                                                3750/3750 [01:32<00:00, 61.23it/s]
 Training epoch 1:: 100%
                                                                3750/3750 [01:29<00:00, 61.03it/s]
                                                                3750/3750 [01:34<00:00, 61.13it/s]
 Training epoch 2:: 100%
 Training epoch 3:: 100%
                                                                3750/3750 [01:22<00:00, 61.96it/s]
                                                                3750/3750 [01:23<00:00, 41.88it/s]
 Training epoch 4:: 100%
 ·..../
```





# → 3. Выбор лучшего эксперимента и комбинация методов

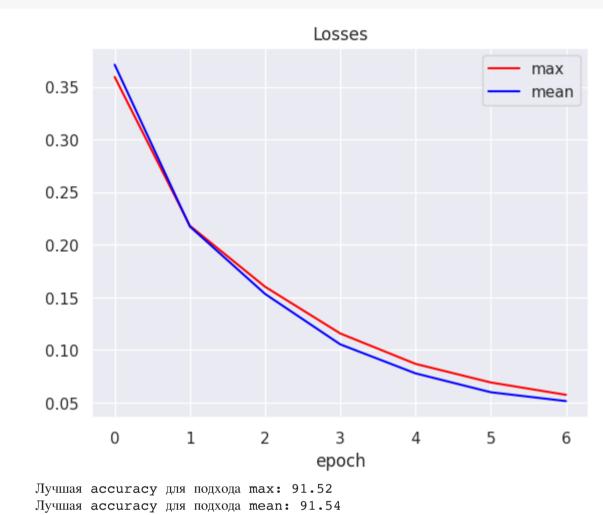
class CharLM\_GRU\_best(nn.Module):

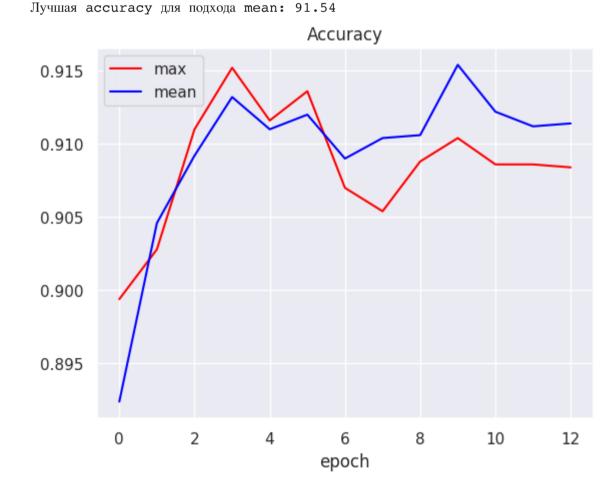
```
def __init__(
    self, hidden_dim: int, vocab_size: int, num_classes: int = 4,
    aggregation_type: str = 'max'
    ): # передается скрытая размерность, размер словаря, количество классов предсказания и тип аггрегирования
    super().__init__()
    self.embedding = nn.Embedding(vocab_size, hidden_dim) # Храним матрицу эмбеддингов. Это матрица, которая в каждой строке хранит вектор соответствующему слову в словаре.
    self.rnn = nn.GRU(hidden_dim, hidden_dim, batch_first=True, num_layers=2) # GRU модуль. Подается входная и выходная скрытая размерность
    self.linear = nn.Linear(hidden_dim, hidden_dim) # Линейный слой
    self.projection = nn.Linear(hidden_dim, num_classes) # Из скрытой размерности проектирует количество классов
    self.non_lin = nn.Tanh() # Функция активации - гиперболический тангенс
    self.dropout = nn.Dropout(p=0.1) # Дропаут слой с вероятностью 0.1
    self.aggregation_type = aggregation_type
def forward(self, input_batch) -> torch.Tensor:
    embeddings = self.embedding(input_batch) # [batch_size, seq_len, hidden_dim]
    output, _ = self.rnn(embeddings) # [batch_size, seq_len, hidden_dim]
    if self.aggregation_type == 'max': # Maxpooling агрегация. Берем по первой размерности (seq_len) берем максимум всех векторов и берем 0 элемент (т.к. нужны значения)
        output = output.max(dim=1)[0] #[batch_size, hidden_dim]
    elif self.aggregation_type == 'mean': # Берем средней по первой размерности
        output = output.mean(dim=1) #[batch_size, hidden_dim]
    else:
        raise ValueError("Invalid aggregation_type")
    output = self.dropout(self.linear(self.non_lin(output))) # [batch_size, hidden_dim]
    prediction = self.projection(self.non_lin(output)) # [batch_size, num_classes]
    return prediction
```

```
for aggregation_type in ['max', 'mean']:
    seed_torch()
    print(f'Starting for {aggregation_type}')
    model = CharLM_GRU_best(hidden_dim=256, vocab_size=len(vocab), aggregation_type=aggregation_type).to(device)
    losses_type[aggregation_type], acc_type[aggregation_type] = training(model=model, train_dataloader=train_dataloader, eval_dataloader=eval_dataloader, num_epoch=7)
     Starting for max
     Training epoch 0:: 100%
                                                                     3750/3750 [01:33<00:00, 41.41it/s]
                                                                     3750/3750 [01:30<00:00, 45.47it/s]
     Training epoch 1:: 100%
                                                                     3750/3750 [01:31<00:00, 47.37it/s]
     Training epoch 2:: 100%
     Training epoch 3:: 100%
                                                                     3750/3750 [01:30<00:00, 47.28it/s]
                                                                     3750/3750 [01:30<00:00, 48.95it/s]
      Training epoch 4:: 100%
     Training epoch 5:: 100%
                                                                     3750/3750 [01:27<00:00, 49.31it/s]
                                                                     3750/3750 [01:31<00:00, 48.97it/s]
     Training epoch 6:: 100%
     Starting for mean
                                                                      3750/3750 [01:27<00:00, 47.02it/s]
     Training epoch 0:: 100%
                                                                      3750/3750 [01:30<00:00, 48.79it/s]
     Training epoch 1:: 100%
                                                                      3750/3750 [01:28<00:00, 48.90it/s]
      Training epoch 2:: 100%
                                                                      3750/3750 [01:29<00:00, 46.58it/s]
      Training epoch 3:: 100%
      Training epoch 4:: 100%
                                                                      3750/3750 [01:29<00:00, 40.35it/s]
                                                                      3750/3750 [01:30<00:00, 46.58it/s]
      Training epoch 5:: 100%
                                                                      3750/3750 [01:28<00:00, 48.28it/s]
      Training epoch 6:: 100%
```

#### plotting(losses\_type, acc\_type)

losses\_type = {}
acc\_type = {}





# 4. Отчет

- Для фиксации результатов были зафиксированы все возможные seed
- Удален атрибут "ignore\_index=word2ind["]" из функции потерь

Были проведены несколько экспериментов в параграфе 2:

- 1) Изменение сети с RNN на GRU;
- 2) Изменение количество слоев в RNN на num\_layers = 2;
- 3) Подборы гиперпараметров, а именно:
- Количество эпох 7 и 10;
- Вероятность dropout 0.05 и 0.07;

4) Изменение архитектуры после RNN. Линейный слой был разделен на два линейных один из которых переводит сеть из размера скрытого слоя в размер 32, второй из размера 32 в 32.

Итоги: Базовые значения для аггрегаций тах и теап равны 90.52 и 90.56 соответственно!

- 1) Использование сети GRU приводит к повышению метрики Accuracy для обоих видов аггрегации max и mean до 91.32 и 91.42 соответственно;
- 2) Изменение количество слоев приводит понижению метрики Accuracy для обоих видов аггрегации max и mean до 90.44 и 90.48 соответственно;

3)

- 7 эпох асс(max) = 90.54, acc(mean) = 90.64;
- 10 эпох acc(max) = 90.60, acc(mean) = 90.64;
- 0.05 dropout acc(max) = 90.24, acc(mean) = 90.70;
- 0.07 dropout acc(max) = 90.52, acc(mean) = 90.66.

**ИТОГ:** При увеличении значения эпох, метрики возрастают, однако возрастает и время обучения. При уменьшении вероятности dropout метрика при max аггрегации падает, а для mean аггрегации растет

4) Изменение архитектуры после RNN, а именно добавление линейного слоя приводит понижению метрики Ассигасу для обоих видов аггрегации max и mean до 90.42 и 90.20 соответственно.

По графикам сходимости можно увидеть, что в начале эпох агрегация типа тах показывает в среднем значение выше относительно mean, однако на большем значении эпох картина меняется. Также можно заметить, что на больших значениях эпох метрика ведет себя менее стабильно и начинает колебаться (в сети GRU это видно отчетливо)

# Итоговой моделью была выбрана:

- Сеть GRU
- Количество слоев 2
- Количество эпох 7
- Вероятность Dropout 0.1

# Значение метрики Accuracy best model:

- Max aggregation = 91.52
- Mean aggreagtion = 91.54

✓ 0 сек. выполнено в 04:07