

José Canizo

CANIZO@UGR.ES

Evaluación:

1º prueba dse: 3 (A)

2º prueba dse: 1'5 (B)

Ejercicios: 0'5

Examen final: vale $9'5 - (A) - (B)$
(pero máximo 7).

Cálculo variacional / optimización

C.V.: optimización en "dimensiones infinitas".
(En espacios de funciones).

- * Física
- * Teoría de control.
(Industria, económica).

Ejemplo:

Tenemos un vehículo, queremos recorrer distancia L en tiempo T .

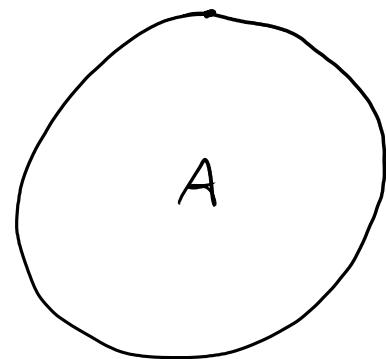
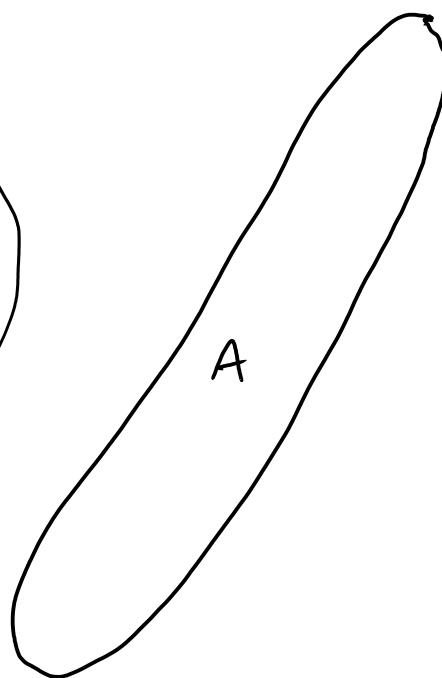
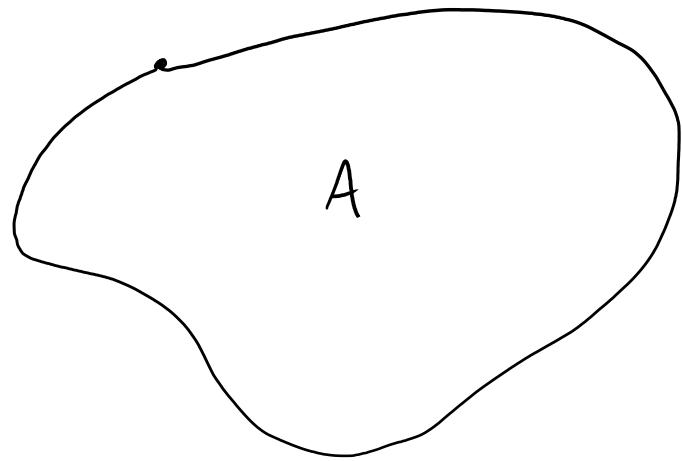
Gasto: depende de la aceleración: $y = y(t)$ posición del vehículo.

$$G: \text{gasto total: } \int_0^T |y''(t)|^2 dt$$

¿Con qué aceleración conseguiremos gasto menor?

Ejemplos:

(Geometric). Isoperimétrico:



Def: $f: A \rightarrow \mathbb{R}$ A conjunto cualquiera.

f alcanza su máximo en $y_* \in A$ cuando

$$f(y_*) \geq f(y) \quad \forall y \in A.$$

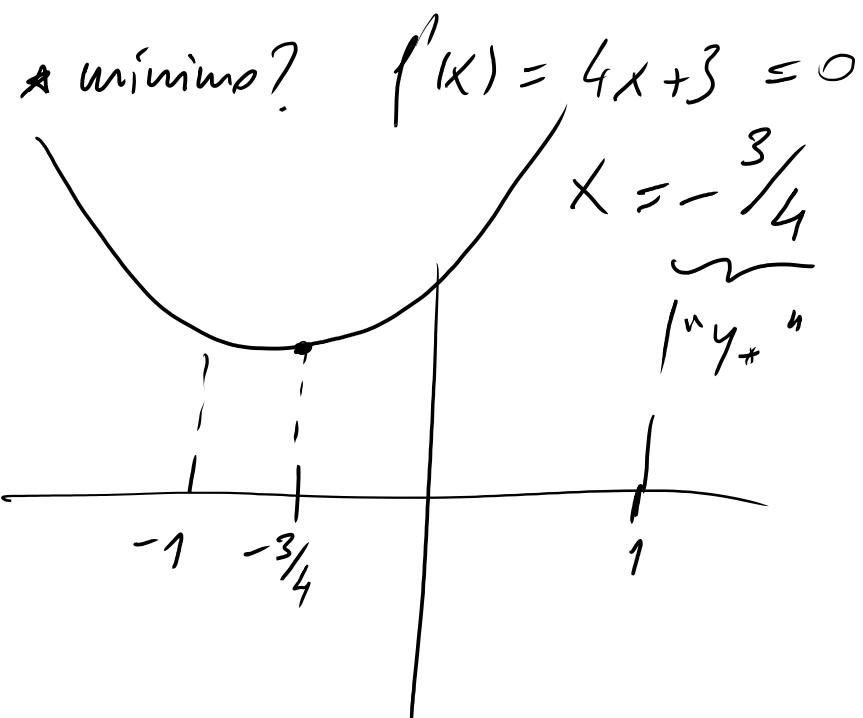
(f tiene un máximo en y_*)

y_* = "punto donde alcanza el máximo"

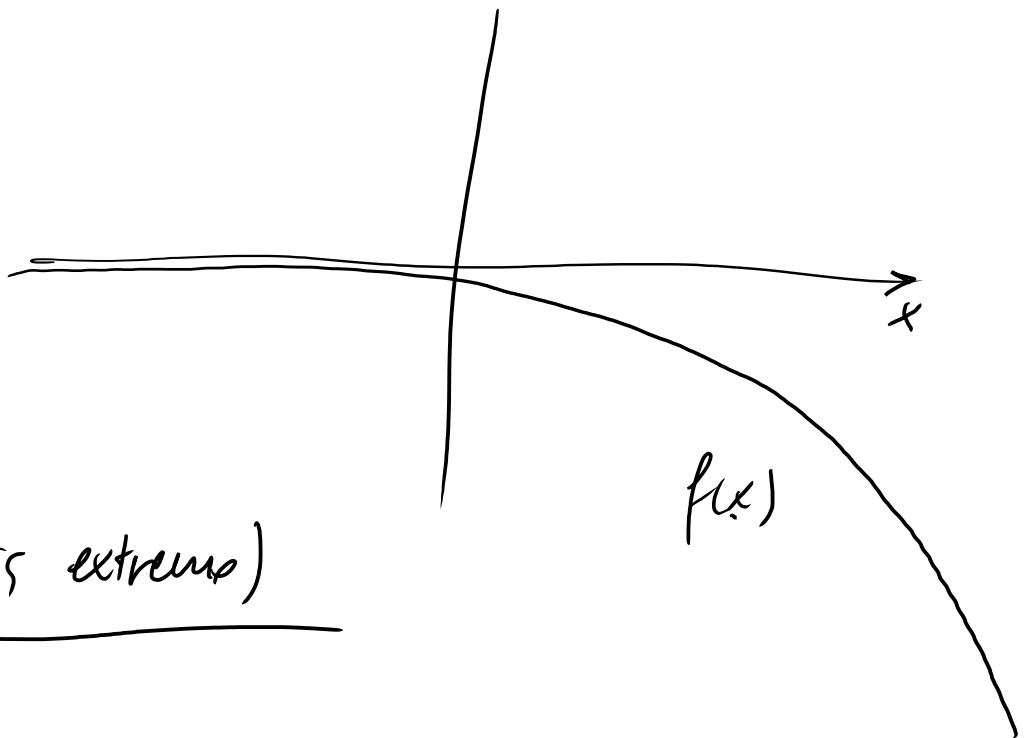
$f(y_*)$ = "valor máximo de f ".

Ej: $\left. \begin{array}{l} f(x) = 2x^2 + 3x + 1 \\ A = \mathbb{R} \end{array} \right\}$

$$\left. \begin{array}{l} f(x) = 2x^2 + 3x + 1 \\ A = [-1, 1] \end{array} \right\}$$



$$\text{-Ej: } \begin{cases} f(x) = -e^x \\ A = \mathbb{R} \end{cases}$$



Teorema (Condición necesaria extrema)

$D \subseteq \mathbb{R}^d$, D abierto.

$f: D \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in C^1(D)$.

Si f alcanza un extremo en $y_* \in D$, entonces

$$\partial_v f(y_*) = 0 \quad \forall v \in \mathbb{R}^d.$$

Dcf: $\partial_v f(y) \equiv$ derivada direccional de f en la dirección de v

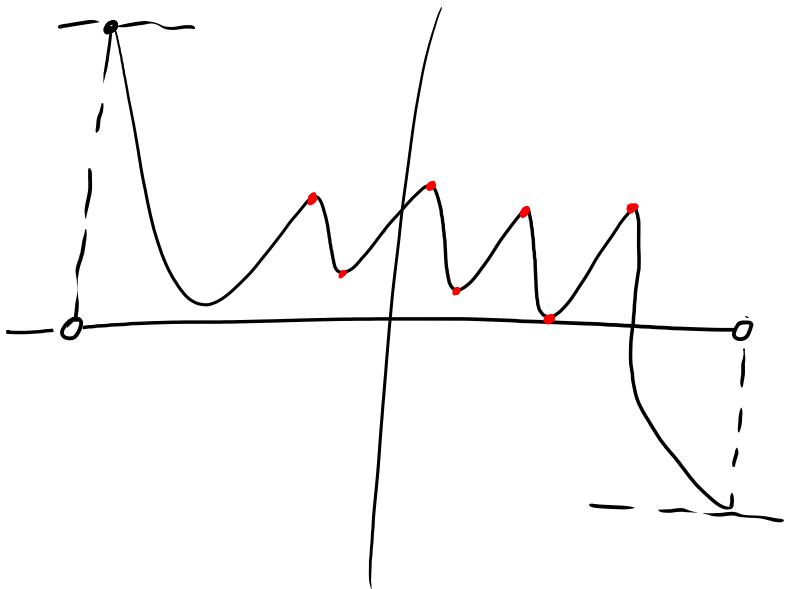
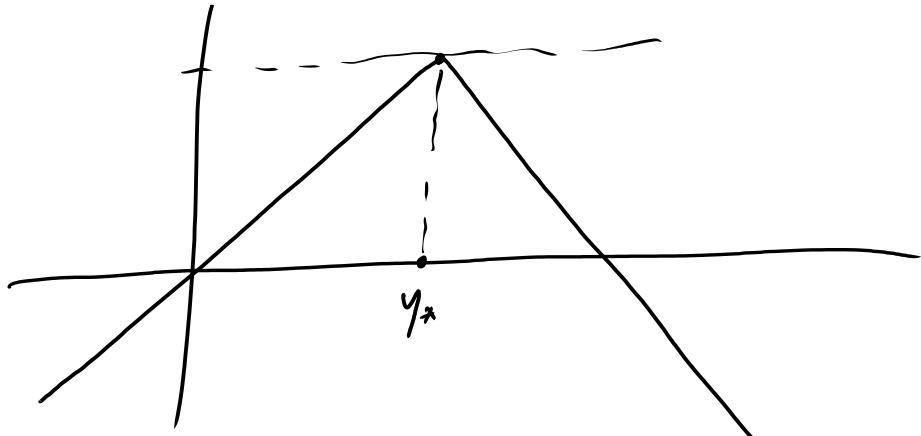
$$\partial_v f(y) := \frac{d}{d\epsilon} \Big|_{\epsilon=0} (f(y + \epsilon v)) = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{f(y + \epsilon v) - f(y)}{\epsilon}$$

cuando este límite existe

Caso particular: Si $f = f(x_1, \dots, x_d)$

$$\partial_{x_i} f(y) \equiv \partial_i f(y) = \partial_{e_i} f(y) \quad \text{donde } e_i = (0, 0, \dots, \overset{i}{1}, 0, \dots, 0).$$

Ejemplo:



Ejemplo:

$$p(x) = x^2 + 3x + 4$$

$$\left. \begin{array}{l} f(x) = x^3 + 5x^2 + 4 \\ D = \mathbb{R} \end{array} \right\} \text{no es fc' acotada}$$

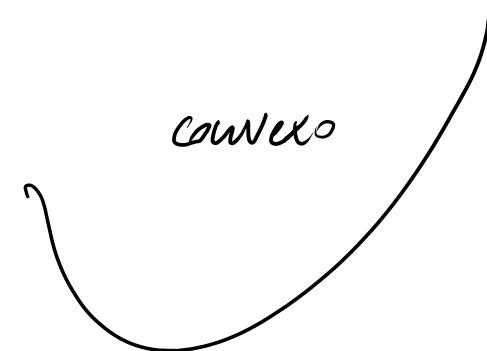
$$\left. \begin{array}{l} f(x) = x^7 + 9x^8 - 3x^2 + 5x + 3 \\ D = [-100, 100] \end{array} \right\}$$

$$\left. \begin{array}{l} f'(x) = 7x^6 + 72x^7 - 6x + 5 \\ = 0. \end{array} \right.$$

Teorema (condición suficiente de extremo)

$f: D \rightarrow \mathbb{R}$, $D \subseteq \mathbb{R}^d$ abierto, $f \in C^1(D)$.

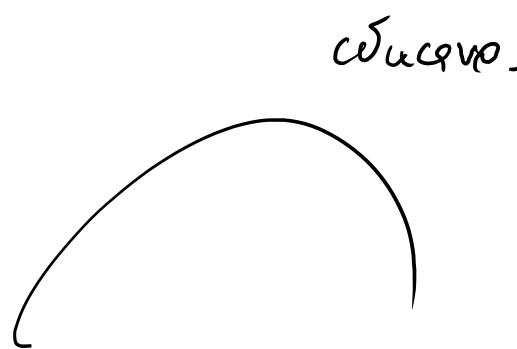
f es convexo.



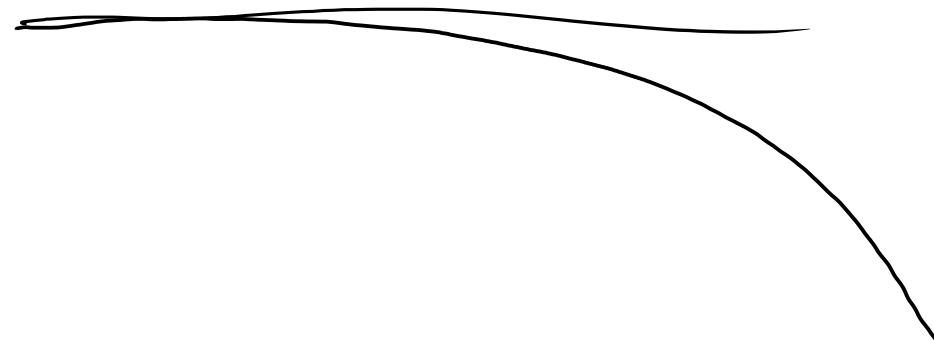
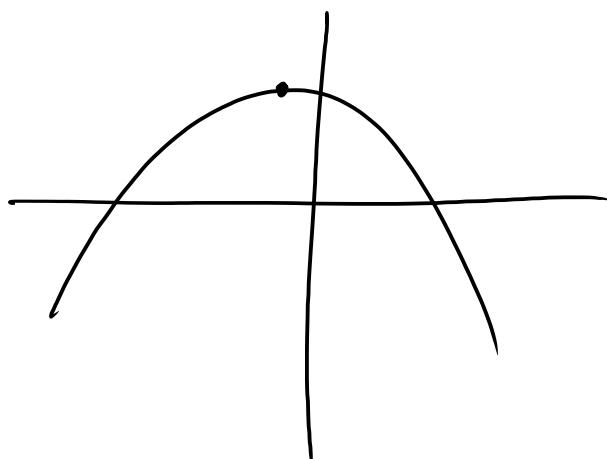
Si $y_* \in D$ es tal que

$$\partial_v f(y_*) = 0 \quad \forall v \in \mathbb{R}^d$$

entonces f alcanza su mínimo en y_* .



Ejemplos:



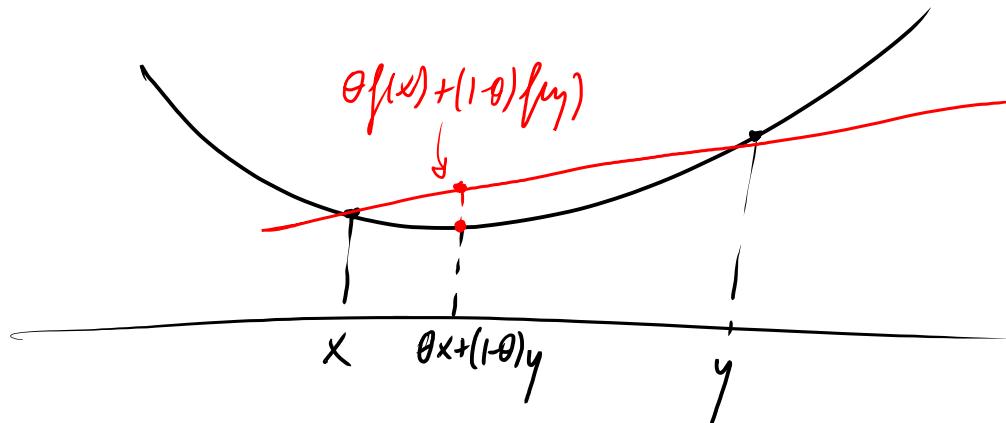
Definición (convexidad)

$f: D \rightarrow \mathbb{R}$, $D \subseteq \mathbb{R}^d$ conjunto cualquiera.

f es convexo si :

$$f(\overbrace{\theta x + (1-\theta)y}^{\text{punto mixto}}) \leq \theta f(x) + (1-\theta)f(y)$$

siempre que $\theta \in [0,1]$, $x \in D$, $y \in D$, $\underbrace{\theta x + (1-\theta)y \in D}$.

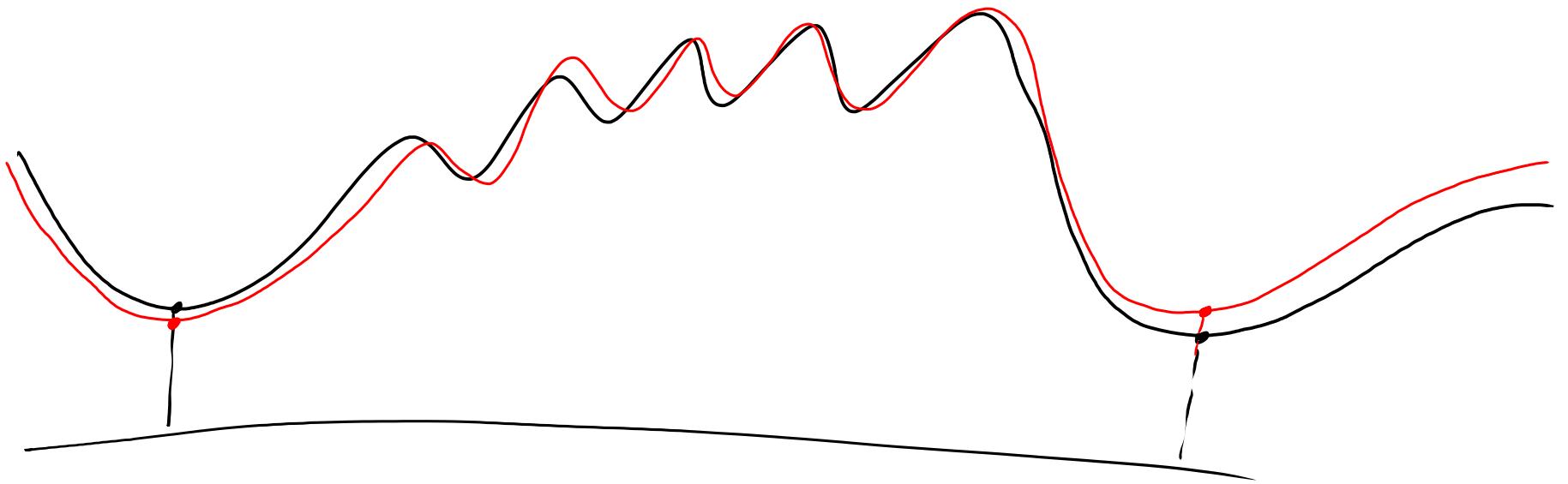


Definición:

$f: D \rightarrow \mathbb{R}$, $D \subseteq \mathbb{R}^d$ cualquiera.

Un punto crítico de f es $y \in D$ tal que

$$\nabla_y f(y) = 0 \quad \text{siempre que } \exists \nabla_y f(y).$$



23 Febrero

Dy. (Variación de una función)

$D \subseteq \mathbb{X}$, \mathbb{X} esp. vectorial. $F: D \rightarrow \mathbb{R}$.

Queremos definir $\delta_v F(y)$, para $v \in \mathbb{X}$, $y \in D$.

Definimos que existe cuando:

- * $\exists \varepsilon > 0$ tal que $\underbrace{y + h \cdot v}_{\in D} \forall h \in [-\varepsilon, \varepsilon]$.
- * \exists el siguiente límite:

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{F(y + \varepsilon v) - F(y)}{\varepsilon} = \left. \frac{d}{d\varepsilon} \right|_{\varepsilon=0} F(y + \varepsilon v)$$

En ese caso:

$$\delta_v F(y) :=$$

Dy. (Punto crítico) $D \subseteq \mathbb{X}$, \mathbb{X} e.v., $F: D \rightarrow \mathbb{R}$.

$y \in D$ es un punto crítico de F cuando

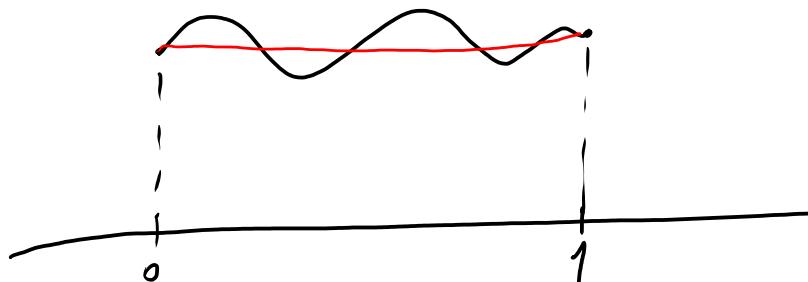
$\delta_v F(y) = 0 \quad \forall v \in \mathbb{X}$, para el que
existe $\delta_v F(y)$.

Teorema (condición necesaria)

$D \subseteq \mathbb{X}$, \mathbb{X} esp. vectorial. $F: D \rightarrow \mathbb{R}$.

Un extremo de F es siempre un punto crítico.

Ejemplo.



$$\mathbb{X} = \{y: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R} / y \in C^1[0, 1]\}$$

$$D = \{y \in \mathbb{X} / y(0) = y(1) = 1\}$$

$$f(y) \equiv \text{longitud de } y = \int_0^1 |\alpha'(t)| dt = \int_0^1 \sqrt{1 + |y'(t)|^2} dt$$

$$\alpha: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

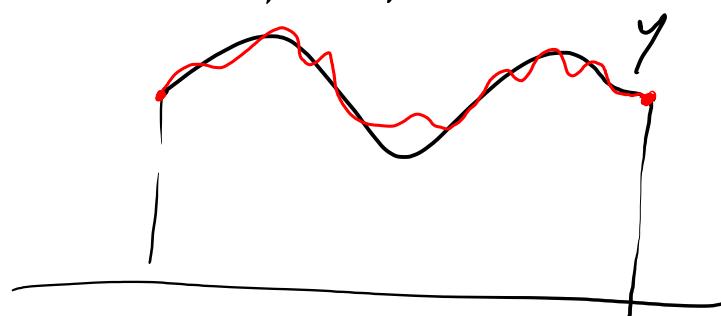
$$\alpha(t) = (t, y(t)) \quad \left| \quad |\alpha'(t)| = \sqrt{1 + |y'(t)|^2}$$

$$\alpha'(t) = (1, y'(t))$$

Puntos críticos de F : $y \in D$, $v \in C^1[0,1]$ con $v(0)=v(1)=0$.

$$\delta_v F(y) =$$

$$= \frac{d}{d\varepsilon} \Big|_{\varepsilon=0} F(y + \varepsilon v) =$$



$$= \frac{d}{d\varepsilon} \Big|_{\varepsilon=0} \int_0^1 \sqrt{1 + (y'(t) + \varepsilon v'(t))^2} dt =$$

$$= \int_0^1 \frac{1}{2 \sqrt{1 + (y'(t) + \varepsilon v'(t))^2}} \cdot$$

$$2 \cdot (y'(t) + \varepsilon v'(t)) \cdot v'(t) dt \Big|_{\varepsilon=0}$$

$$= \int_0^1 \frac{y'(t) v'(t)}{\sqrt{1 + (y'(t))^2}} dt$$

Puntos críticos de F : funciones $y \in D$ que cumplen

$$\int_0^1 \frac{y'(t) v'(t)}{\sqrt{1 + (y'(t))^2}} dt = 0 \quad \forall v \in C^1[0, 1]$$

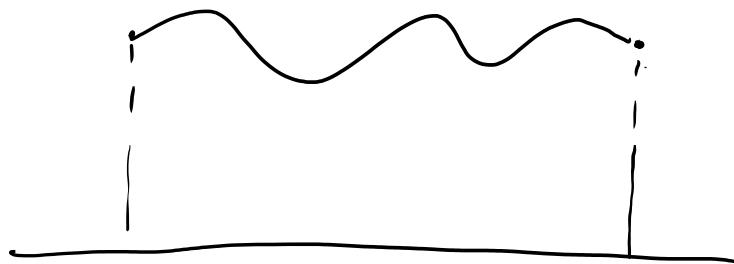
con $v(0) = v(1) = 0$.

24 Febrero

$$F(y) = \int_0^1 \sqrt{1 + |y'(t)|^2} dt$$

$$X = C^1[0, 1].$$

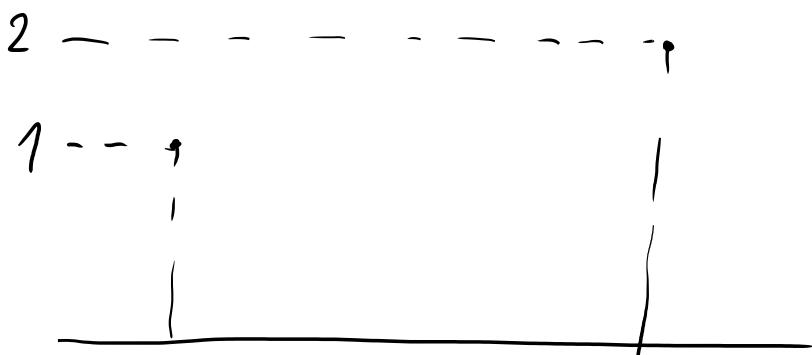
$$D = \{y \in X / y(0) = y(1) = 1\}$$



F es una función

$$X = C^1[0, 1]$$

$$D = \{y \in X / y(0) = 1, y(1) = 2\}$$



Ecuaciones Euler-Lagrange

Consideremos funciones (funcionales) del tipo:

$$\mathcal{F}(y) := \int_a^b F(t, y(t), y'(t)) dt \quad a < b \in \mathbb{R}$$

$$F: \mathbb{R} \times \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$F \in C^2$$

$$\mathbb{X} = C^2[a, b]$$

$$\mathcal{D} = \{y \in \mathbb{X} / y(a) = y_a, y(b) = y_b\}$$

¿Podemos encontrar / caracterizar los puntos críticos de \mathcal{F} ?

Direcciones admisibles (para las que se puede calcular la derivada):

$$v \in C^2[a, b], v(a) = v(b) = 0$$

$$\delta_v \mathcal{F}(y) = \left. \frac{d}{d\varepsilon} \right|_{\varepsilon=0} \mathcal{F}(y + \varepsilon v) = \left. \frac{d}{d\varepsilon} \right|_{\varepsilon=0} \int_a^b F(t, y(t) + \varepsilon v(t), y'(t) + \varepsilon v'(t)) dt$$

$$= \int_a^b \partial_y F(t, y(t) + \varepsilon v(t), y'(t) + \varepsilon v'(t)) \cdot v(t) dt \Big|_{\varepsilon=0}$$

$$+ \int_a^b \partial_{y'} F(t, y(t) + \varepsilon v(t), y'(t) + \varepsilon v'(t)) \cdot v'(t) dt \Big|_{\varepsilon=0}$$

$$= \int_a^b \partial_y F(t, y(t), y'(t)) v(t) dt + \int_a^b \partial_{y'} F(t, y(t), y'(t)) v'(t) dt$$

$$\int_a^b \partial_{y'} F(t, y(t), y'(t)) v'(t) dt = \begin{cases} dv = v'(t) dt & v = v(t) \\ u = \partial_y F(t, y(t), y'(t)) \\ du = \frac{d}{dt} [\partial_y F(t, y(t), y'(t))] \end{cases}$$

$$= - \int_a^b v(t) \cdot \frac{d}{dt} [\partial_y F(t, y(t), y'(t))] dt + v(t) \cdot \partial_y F(t, y(t), y'(t)) \Big|_a^b$$

$$\delta_v \mathcal{F}(y) = \int_a^b \partial_y F(t, y(t), y'(t)) v(t) dt - \int_a^b v(t) \cdot \frac{d}{dt} [\partial_y F(t, y(t), y'(t))] dt$$

$$= \int_a^b v(t) \left[\partial_y F(t, y(t), y'(t)) - \frac{d}{dt} [\partial_y F(t, y(t), y'(t))] \right] dt$$

Uso de la ecuación fundamental:

$$\Rightarrow \boxed{\partial_y F(t, y(t), y'(t)) = \frac{d}{dt} [\partial_y F(t, y(t), y'(t))]} \quad \forall t \in [a, b].$$

Ec. Euler-Lagrange.

Leme fundamental c.v.

$f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua

$$\int_a^b f(t) v(t) dt = 0 \quad \forall v \in \mathcal{E}_c^\infty(a, b).$$

Entonces, $f \equiv 0$ en $[a, b]$.

Dcl: $v \in \mathcal{E}_c^\infty(a, b)$ cuando:

v tiene derivadas de cualquier orden en (a, b)

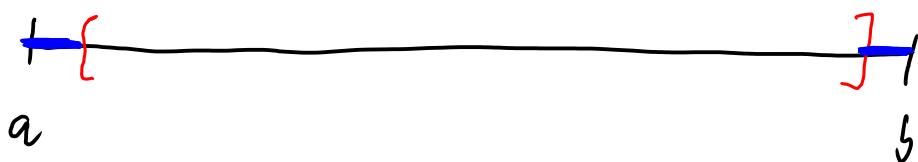
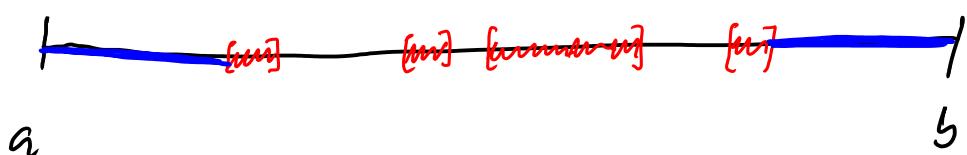
y $\text{supp}(v) \subseteq (a, b)$ es compacto.

① $\text{supp}(v) := \overline{\{t \in (a, b) / v(t) \neq 0\}}$ (cierra en (a, b))

② Equivalentemente:

$\exists \delta > 0$ tal que $v(t) \equiv 0$ en $(a, a + \delta)$

$v(t) \equiv 0$ en $(b - \delta, b)$



Ejemplo

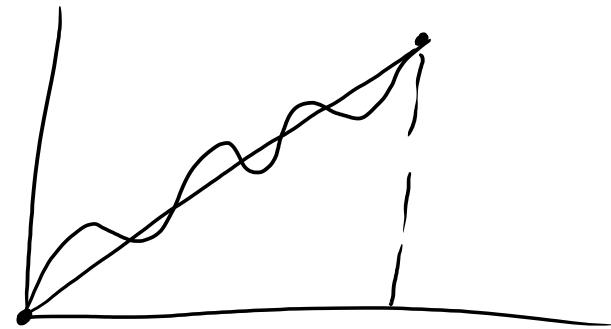
$$f(y) = \int_0^1 (y'(t))^2 dt, \quad D = \{y \in C^2[0,1] / y(0)=0, y(1)=1\}$$

Si y es un punto crítico,
tiene que cumplir Euler-Lag.

$$F(t, y, z) = z^2.$$

$$\partial_y F(t, y, z) = 0$$

$$\partial_z F(t, y, z) = 2z$$



$$\underbrace{\partial_y F(t, y(t), y'(t))}_0 = \underbrace{\frac{d}{dt} [\partial_z F(t, y(t), y'(t))]}_{0}$$

$$\frac{d}{dt} (2y'(t)) = 2y''(t)$$

$$\boxed{y''(t) = 0}$$

Conclusión: Si f tiene un extremo,
tiene que ser una recta.

2 de marzo

Euler-Lagrange: un punto crítico del funcional

$$\int_a^b F(t, y(t), y'(t)) dt \quad (\text{con condiciones de frontera fijas})$$

tiene que cumplir

$$\partial_y F(t, y(t), y'(t)) = \frac{d}{dt} \partial_{y'} F(t, y(t), y'(t))$$

Ejemplo: gráfica una curva entre dos puntos:

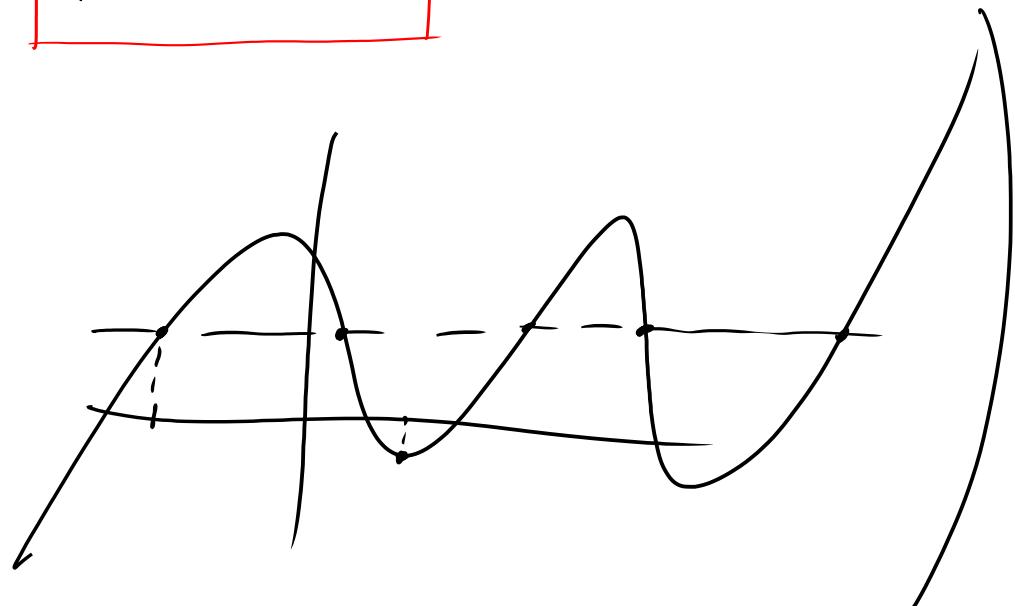
$$F(y) = \int_0^1 \sqrt{1 + (y'(t))^2} dt, \quad D = \{y \in C^2[0, 1] / y(0) = 1 = y(1)\}$$

$$F(t, y, z) = \sqrt{1 + z^2}, \quad \partial_y F = 0, \quad \partial_z F = \frac{z}{\sqrt{1 + z^2}}$$

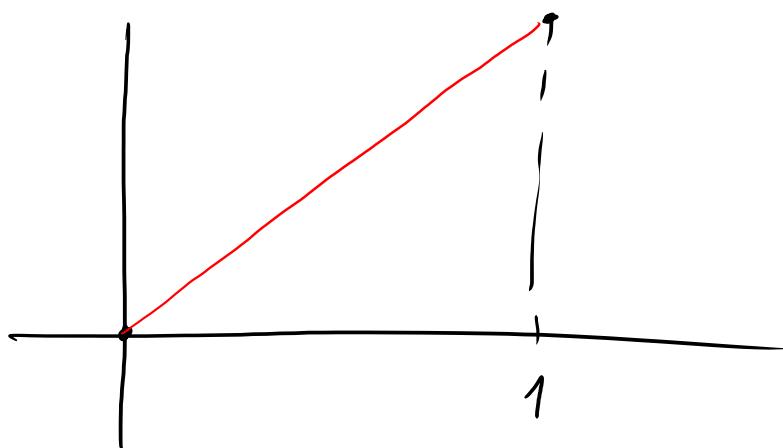
$$0 = \frac{d}{dt} \left(\frac{y'(t)}{\sqrt{1 + (y'(t))^2}} \right) \Rightarrow \frac{y'(t)}{\sqrt{1 + (y'(t))^2}} = \text{const.}$$

$$\Rightarrow \boxed{y'(t) = \text{const.}}$$

$$G(y'(t)) = C + t$$



Casos distintos: mínimo F , $D = \{y \in \mathcal{C}^2[0,1] / y(0)=\rho, y(1)=1\}$



Si hay un mínimo \Rightarrow tiene que ser la recta negra
(pero en principio no hemos demostrado que haya un mínimo).

Ejemplo: $F(y) = \int_a^b \left(\frac{1}{2} (y'(t))^2 - U(y(t)) \right) dt$

$$D = \{y \in \mathcal{C}^2[a,b] / y(a) = y_a, y(b) = y_b\}$$

$U: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $U \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R})$. potencial.

Ec. Euler-Lagrange: $F(t, y, z) = \frac{1}{2} z^2 - U(y)$

$$\partial_y F = -U'(y), \quad \partial_z F = z$$

$$-U'(y(t)) = \frac{d}{dt} (y'(t)) \quad \parallel \quad \boxed{-U'(y(t)) = y''(t)} \cdot \begin{matrix} \text{2da Ley} \\ \text{Newton} \end{matrix}$$

Euler-Lagrange per una funció vectorial

Considerem:

$$\mathcal{F}(y) = \int_a^b F(t, \underbrace{y(t)}_{\in \mathbb{R}^d}, \underbrace{y'(t)}_{\in \mathbb{R}^d}) dt, \quad y(t) = (y_1(t), \dots, y_d(t)).$$

$$D = \left\{ y \in C^2([a, b]; \mathbb{R}^d) \mid y(a) = y_a, y(b) = y_b \right\}$$

$$y_a, y_b \in \mathbb{R}^d; \quad F: \mathbb{R} \times \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$$

¿Punts crítics de \mathcal{F} ? Tensim $v \in C^2([a, b]; \mathbb{R}^d)$
com $v(a) = 0 \in \mathbb{R}^d, v(b) = 0 \in \mathbb{R}^d$.

$$\delta_v \mathcal{F}(y) = \frac{d}{d\varepsilon} \int_a^b F(t, \underbrace{y(t)+\varepsilon v(t)}_{y+\varepsilon v}, \underbrace{y'(t)+\varepsilon v'(t)}_{y'+\varepsilon v'}) dt =$$

$$= \int_a^b \sum_{i=1}^d \frac{\partial}{\partial y_i} F(t, y(t)+\varepsilon v(t), y'(t)+\varepsilon v'(t)) \cdot v'_i(t) \Big|_{\varepsilon=0} dt$$

$$+ \int_a^b \sum_{i=1}^d \frac{\partial}{\partial z_i} F(t, y(t)+\varepsilon v(t), y'(t)+\varepsilon v'(t)) v'_i(t) dt \Big|_{\varepsilon=0}$$

$$= \int_a^b \nabla_y F(t, y(t), y'(t)) \cdot v(t) dt + \int_a^b \nabla_z F(t, y(t), y'(t)) \cdot v'(t) dt$$

↑ prod.
scalar
↑ prod.
vector

$$\nabla_y F \equiv (\partial_{y_1} F, \dots, \partial_{y_d} F) ; \quad \nabla_z F = (\partial_{z_1} F, \dots, \partial_{z_d} F).$$

$$\int_a^b \nabla_z F(t, y(t), y'(t)) \cdot v'(t) dt = \begin{cases} dv = v'(t) dt \\ v = v(t) \\ u = \nabla_z F(t, y(t), y'(t)) \end{cases} \quad \left| \begin{array}{l} du = \frac{d}{dt} [\nabla_z F(t, y(t), y'(t))] \\ t=a \\ t=b \end{array} \right.$$

$$= - \int_a^b v(t) \cdot \frac{d}{dt} (\nabla_z F(t, y(t), y'(t))) dt + v(t) \cdot \nabla_z F \Big|_{t=a}^b$$

$$0 = \int_a^b \nabla_y F(t, y(t), y'(t)) \cdot v(t) dt - \int_a^b v(t) \cdot \frac{d}{dt} (\nabla_z F(t, y(t), y'(t))) dt$$

$$= \int_a^b v(t) \cdot \underbrace{\left[\nabla_y F(t, y(t), y'(t)) - \frac{d}{dt} \nabla_z F(t, y(t), y'(t)) \right]}_{\in \mathbb{R}^d} dt$$

Lema fundamental (aplicado en cada coordenada):

$$\nabla_y F(t, y(t), y'(t)) = \frac{d}{dt} \nabla_{z'} F(t, y(t), y'(t))$$

Euler-Lagrange.

Ejemplo:

$$F(y) = \int_0^1 |y'(t)|^2 dt = \int_0^1 \sum_{i=1}^d (y_i'(t))^2 dt$$

$$\mathcal{D} = \left\{ y \in \mathcal{C}^2([0,1]; \mathbb{R}^d); \quad y(0) = 0, \quad y(1) = (1, 0, \dots, 0) \right\}$$

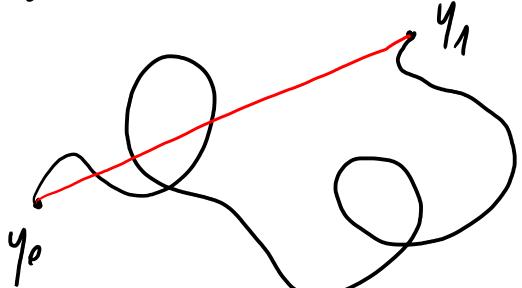
$$F(t, y, z) = |z|^2 = z_1^2 + \dots + z_d^2$$

$$\nabla_y F = 0. \quad \nabla_z F = 2z = 2(z_1, \dots, z_d)$$

$$0 = \frac{d}{dt} (2y'(t)) = 2y''(t)$$

$$y''(t) = 0. \quad (\text{los puntos críticos son rectas}).$$

Ejemplo: Curva más corta entre dos puntos:



$$\mathcal{D} = \{y \in C^1([0, 1]; \mathbb{R}^2) \mid y(0) = y_0, y(1) = y_1\}$$

$$F(y) = \int_0^1 |y'(t)| dt$$

3 de marzo

$$F(t, y, z) = |z| = \sqrt{z_1^2 + z_2^2}$$

$$\nabla_y F = 0. \quad \nabla_z F = \left(\frac{z_1}{\sqrt{z_1^2 + z_2^2}}, \frac{z_2}{\sqrt{z_1^2 + z_2^2}} \right) = \frac{z}{|z|}$$

Fundamental:

$$0 = \frac{d}{dt} \left(\frac{y'(t)}{|y'(t)|} \right)$$

F es invariante por reparametrizaciones de la curva.

⇒ Si tengo un punto crítico, siempre puedo encontrar un punto crítico con la misma imagen ("la misma curva")

$$y \text{ con } |y'(t)| = \text{const. } \forall t.$$

Si es así:

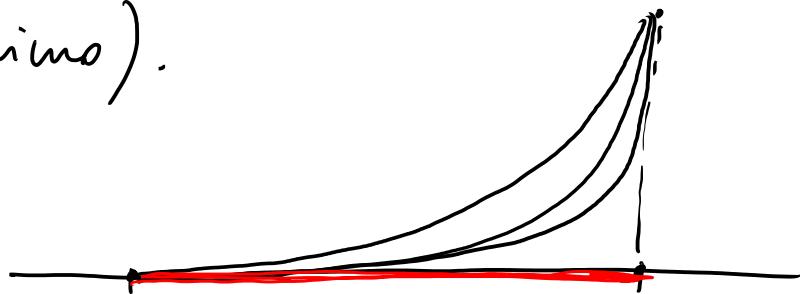
$$0 = \frac{d}{dt} \underbrace{\frac{y'(t)}{|y'(t)|}}_{\text{const}} \Rightarrow \boxed{y''(t) = 0}$$

Ejemplo: $\mathcal{F}(y) = \int_0^1 y(t)^2 dt$. $D = \{y \in C^2[0,1] / y(0)=0, y(1)=1\}$

(Este problema no tiene mínimo).

Euler-Lagrange:

$$F(t, y, z) = y^2$$



$$\partial_y F = 2y, \quad \partial_t F = 0.$$

$$\partial_y F = 0, \quad y(t) = 0 \quad \forall t.$$

Ejemplo $\mathcal{F}(y) = \int_a^b \left(\underbrace{\frac{1}{2} |y'(t)|^2}_{\text{Funcional de}} - \underbrace{u(y(t))}_{\text{acide } y} \right) dt$

$$D = \{ y \in \mathcal{C}^2([a,b]; \mathbb{R}^d) / y(a) = y_a, y(b) = y_b \}$$

$$U : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}, U \in \mathcal{C}^2 \text{ potencial}$$

Puntos críticos:

$$F(t, y, z) = \frac{1}{2} |z|^2 - U(y)$$

$$\nabla_y F = -\nabla_y U(y) \quad \nabla_z F = z = (z_1, \dots, z_d)$$

$$-\nabla_y U(y) = \frac{d}{dt} (y'(t)) = y''(t)$$

Ejemplo:

2 partículas: $(y_1, y_2, y_3), (y_4, y_5, y_6)$

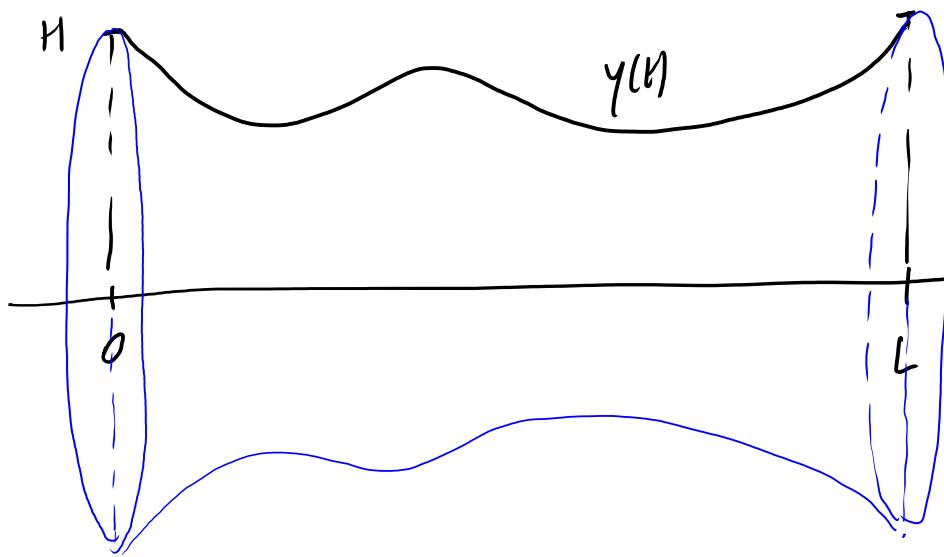
Potencial: $U(y_1, y_2, y_3, y_4, y_5, y_6) = \frac{1}{|(y_1, y_2, y_3) - (y_4, y_5, y_6)|}$

$$\frac{d^2}{dt^2} (y_1, y_2, y_3) = - \nabla U_{(y_1, y_2, y_3)} (y_1, y_2, y_3, y_4, y_5, y_6)$$

$$\frac{d^2}{dt^2} (y_4, y_5, y_6) = - \nabla U_{(y_4, y_5, y_6)} (y_1, \dots, y_6)$$

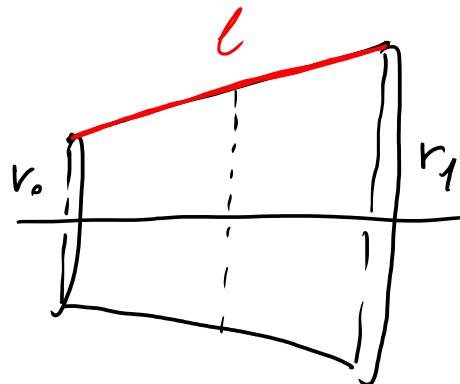
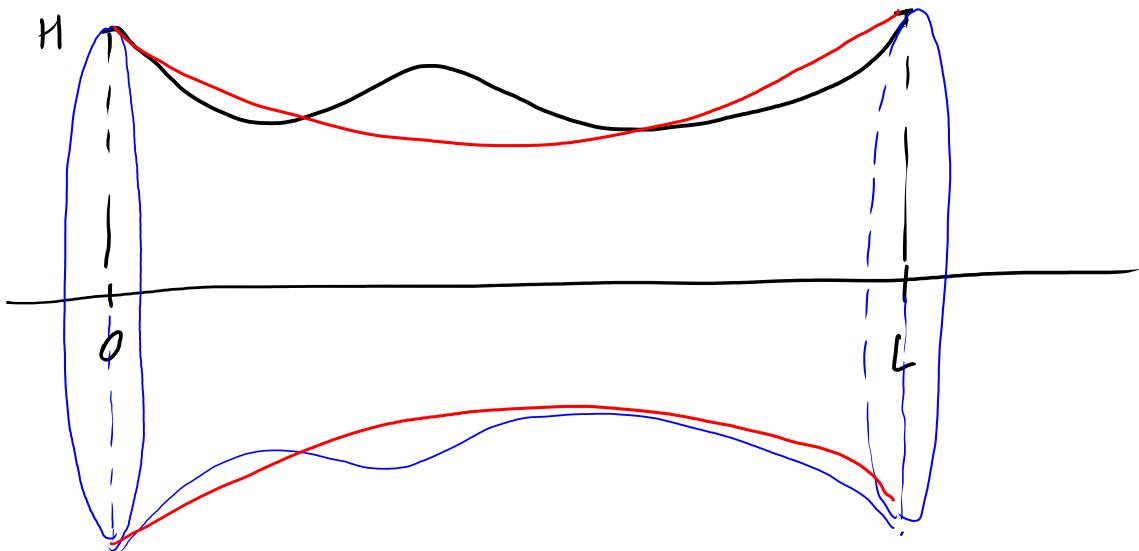
Ejemplo: Superficies minimales de revolución:

Área mínimo posible?

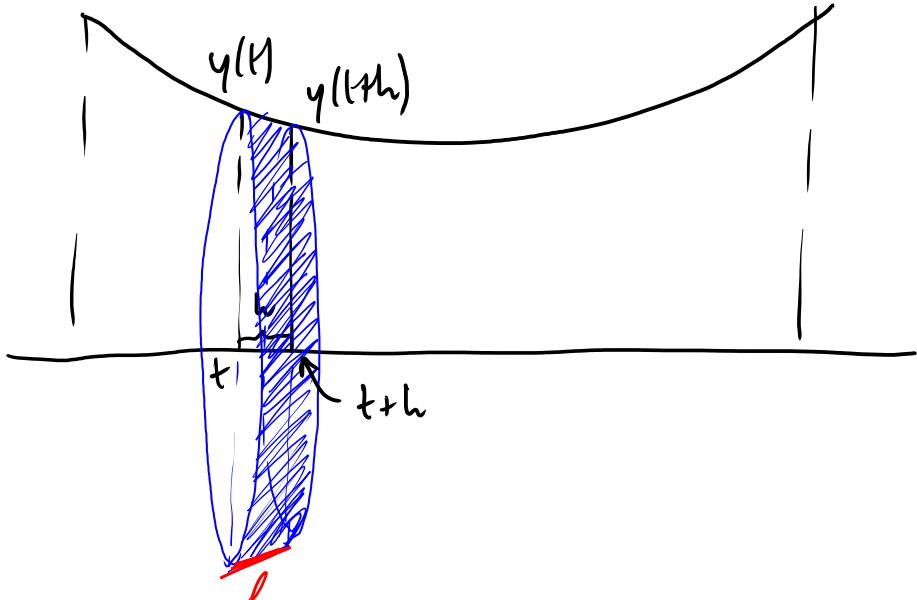


$F(y) \equiv$ área de la superficie

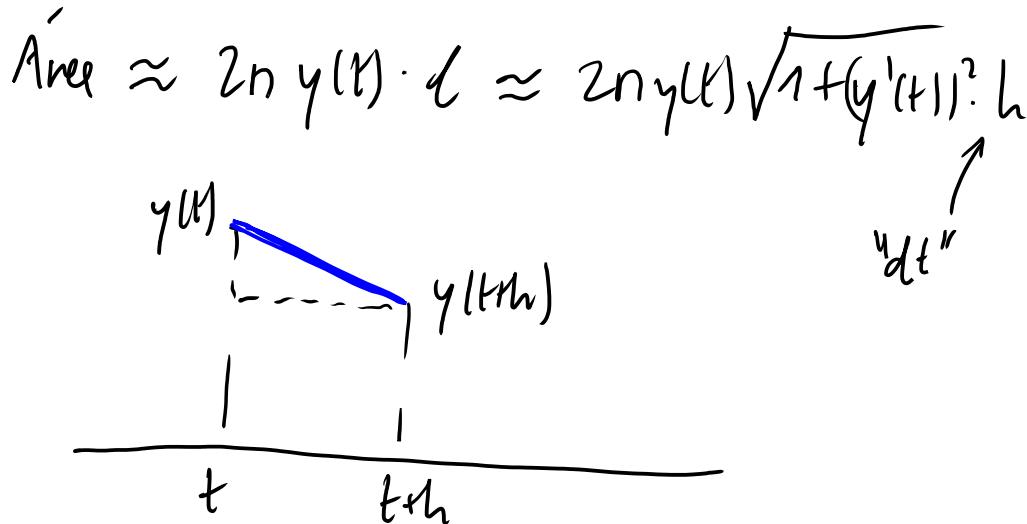
$$= \int_0^L 2\pi y(t) dt \times \sqrt{1+(y'(t))^2}$$



$$\text{Área: } 2\pi \frac{r_0 + r_1}{2} \cdot \ell$$



$$F(y) = \int_0^L 2\pi y(t) \sqrt{1+(y'(t))^2} dt$$



$$\begin{aligned} l^2 &= h^2 + (y(t+h) - y(t))^2 \\ l &= \sqrt{h^2 + (y(t+h) - y(t))^2} \\ &= h \sqrt{1 + \left(\frac{y(t+h) - y(t)}{h}\right)^2} \\ &\approx h \sqrt{1 + (y'(t))^2} \end{aligned}$$

Superficie de revolución área mínima

$$F(y) = \int_0^L 2\pi y(t) \sqrt{1+(y'(t))^2} dt$$

$$\mathcal{D} = \{ y \in C^2[0, L] / y(0) = h = y(1) \}$$

Buscamos pts. críticos:

$$F(t, y, z) = 2\pi y \sqrt{1+z^2}$$

$$\partial_y F = 2\pi \sqrt{1+z^2}, \quad \partial_z F = 2\pi y \frac{z}{\sqrt{1+z^2}}$$

E-L:

$$\sqrt{1+(y'(t))^2} = \frac{d}{dt} \left(y(t) \frac{y'(t)}{\sqrt{1+(y'(t))^2}} \right)$$

Factor integrante: multiplica todo per la funció en $\frac{d}{dt} (\dots)$

$$\underbrace{y \cdot y'}_{\frac{1}{2} \frac{d}{dt} ((y(t))^2)} = \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \left[\left(\frac{yy'}{\sqrt{1+(y')^2}} \right)^2 \right]$$

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} ((y(t))^2)$$



Luego:

$$y^2 = \frac{(yy')^2}{1 + (y')^2} + C$$

$$y^2 (y')^2 = (1 + (y')^2) \cdot (y^2 - C)$$

$$\cancel{y^2 (y')^2} = y^2 - C + \cancel{(y')^2} \cancel{y^2} - (y')^2 \cdot C$$

$$\boxed{y^2 - C = (y')^2 \cdot C}$$

una solución: si $C = p$,

$$(y')^2 = \frac{1}{C} y^2 - 1$$

$y(t) = 0 \quad \forall t$
(no está en el dominio).

Otra solución:

$$\square \quad y(t) = H \quad \forall t, \quad (y'(t) = 0)$$



$$y'(t) = C \Rightarrow C = H^2. \quad (\text{Este } h \text{ está en } D \\ \Rightarrow \text{es un pto. crítico}).$$

Para encontrar los demás:

$$y = K \cosh u$$

$$y' = K \sinh u \cdot u'$$

$$y^2 - C = (y')^2 \cdot C$$

$$K^2 (\cosh u)^2 - C = K^2 (\sinh u)^2 \cdot (u')^2 \cdot C$$

$$(\cosh u)^2 - (\sinh u)^2 = 1$$

$$(\sinh u)^2 = (\cosh u)^2 - 1$$

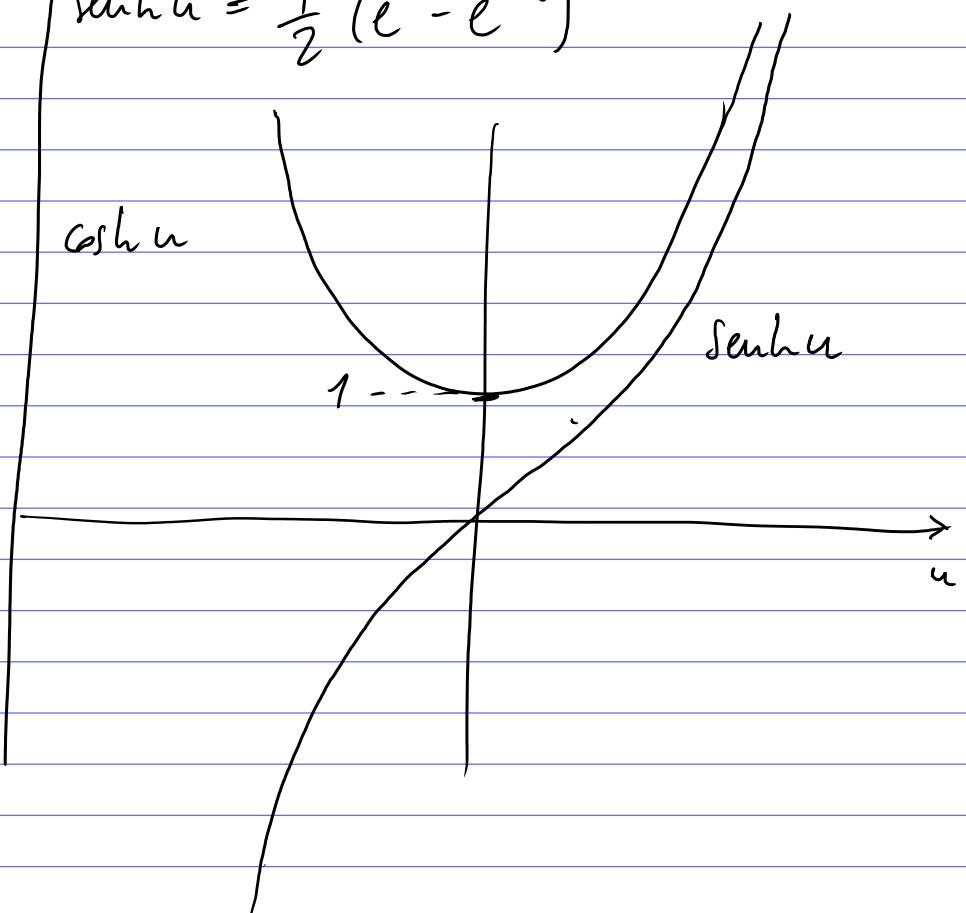
$$K^2 (\cosh u)^2 - C = K^2 ((\cosh u)^2 - 1) (u')^2 \cdot C$$

$$K^2 (\cosh u)^2 - C = K^2 (\cosh u)^2 (u')^2 \cdot C$$

$$- K^2 (u')^2 \cdot C$$

$$\cosh u = \frac{1}{2} (e^u + e^{-u})$$

$$\sinh u = \frac{1}{2} (e^u - e^{-u})$$



Podemos elegir $K^2 = C$ para simplificar:

$$C (\cosh u)^2 - C = C^2 (\cosh u)^2 (u')^2 - C^2 (u')^2$$

$$C ((\cosh u)^2 - 1) = C^2 (u')^2 ((\cosh u)^2 - 1)$$

$$1 = C (u')^2 \quad || \quad (u')^2 = \frac{1}{C}$$

$$u'(t) = \frac{1}{\sqrt{C}} = \frac{1}{K} \Rightarrow u(t) = u_0 + \frac{t}{K}$$

$$y(t) = K \cosh(u_0 + \frac{t}{K})$$

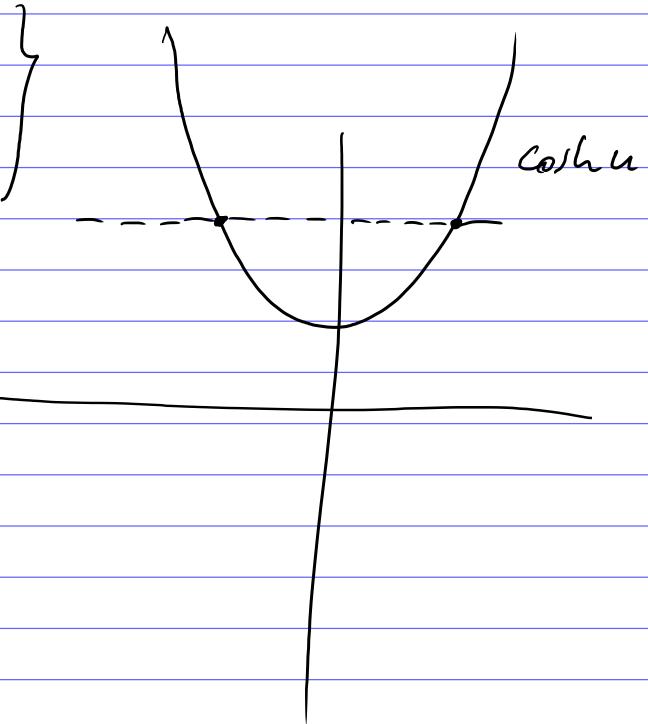
Los ptos. críticos son
tratos de gráfica de \cosh .

(Las superficies son catenoides).

Condiciones de contorno:

$$y(0) = H = K \cosh(u_0)$$

$$y(L) = H = K \cosh(u_0 + \frac{L}{K})$$



$$\text{Idea: } \cosh u_0 = \cosh(u_0 + \frac{L}{K})$$

$$\Rightarrow u_0 = -u_0 - \frac{L}{K}$$

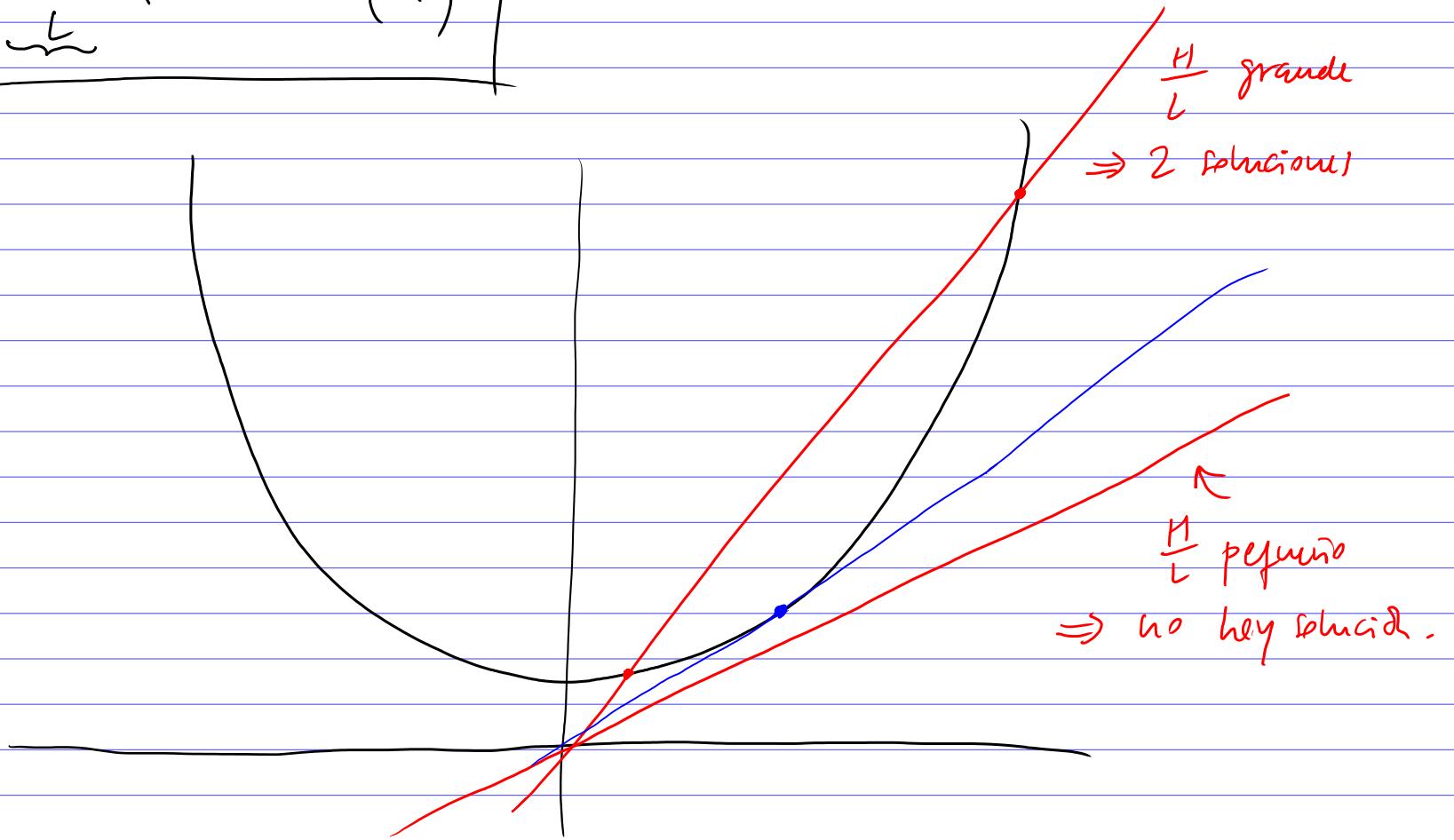
$$2u_0 = -\frac{L}{K} \quad u_0 = -\frac{L}{2K}$$

Sólo me fijas una condición:

$$H = K \cosh\left(\frac{L}{2K}\right)$$

$$\alpha = \frac{L}{2K}, \quad K = \frac{L}{2\alpha}, \quad \frac{1}{K} = \frac{2\alpha}{L}$$

$$\frac{2H}{L} \alpha = \cosh(\alpha)$$

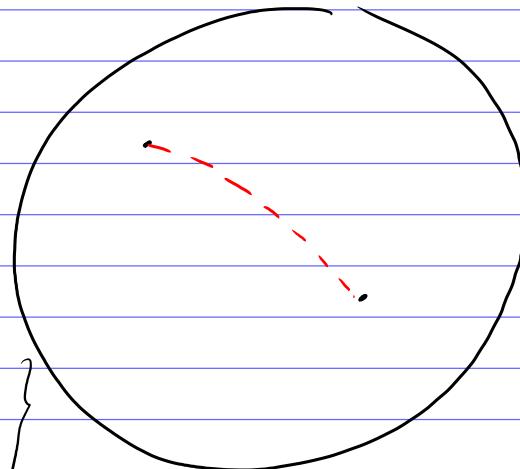


8/3/2021 (10-11)

Ejemplo: geodésicas en los esferas.

$$\mathcal{F}(y) = \int_{\rho}^1 |y'(t)| dt$$

$$D = \left\{ y \in C([0,1], \mathbb{R}^d) \mid \begin{array}{l} y(0) = y_0 \\ y(1) = y_1 \end{array}, \quad \begin{array}{l} |y(t)| = 1 \\ \forall t \in [\rho, 1] \end{array} \right\}$$



No sirve la técnica anterior.

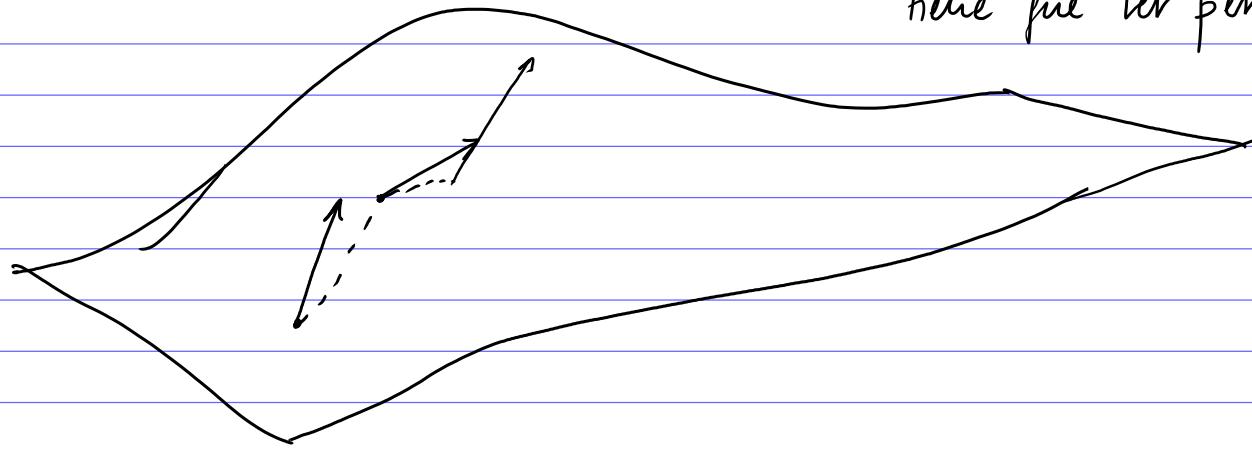
Ejemplo punciado en \mathbb{R}^d :

$$f: \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}, \quad D = \{x \in \mathbb{R}^d \mid |x| = 1\} = S^{d-1}$$

¿Máximos de f ?

→ multiplicadores de Lagrange.

En los puntos críticos el gradiente tiene que ser perpendicular a la superficie.



Ejemplo: $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x) := |x|^2 = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2$

$$D = S^2 = \{x \in \mathbb{R}^3 / |x|=1\}$$

$$\nabla f(x) = 2x$$

Teorema (multiplicadores de Lagrange en \mathbb{R}^d)

$1 \leq m < d$ entero

$$f: \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R} \quad C^1, \quad D = \{x \in \mathbb{R}^d / \varphi_i(x) = 0, i=1, \dots, m\}$$

$$\varphi_i: \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}, \quad C^1, \quad i=1, \dots, m.$$

Si f alcanza un extremo en $y_* \in D$, y además suponemos que

$$\text{rank } \left(\frac{\partial \varphi_i}{\partial x_j}(y_*) \right)_{\substack{i=1, \dots, m \\ j=1, \dots, d}} = m.$$

entonces: $\exists \lambda_1, \dots, \lambda_m \in \mathbb{R}$ ("multiplicadores de Lagrange") tales que

$$\textcircled{*} \quad \nabla f^*(y_*) = 0$$

$$\text{dónde } f^*(x) := f(x) + \sum_{i=1}^m \lambda_i \varphi_i(x)$$

$$(\text{u decir: } \textcircled{*} \quad \nabla f(y_*) = -\lambda_1 \nabla \varphi_1(y_*) - \dots - \lambda_m \nabla \varphi_m(y_*) \quad).$$

Teorema (Extremos con restricciones algebraicas)

Consideremos

$$F(y) = \int_a^b F(t, y(t), y'(t)) dt$$

$1 \leq m < d$ entero.

$$D = \left\{ y \in \mathcal{C}^2([a, b], \mathbb{R}^d) / y(a) = y_a, \begin{array}{l} y(b) = y_b \\ \varphi_i(y(t)) = 0 \end{array} \quad i=1, \dots, m \right\}$$

$t \in [a, b]$

$$F: [a, b] \times \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}, \quad \mathcal{C}^2$$

$$\varphi_i: \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}, \quad \mathcal{C}^2$$

$i=1, \dots, m.$

Si $y_* \in D$ es un extremo de F ,

y además

$$\text{rango } \left(\partial_y \varphi_i(y_*(t)) \right)_{\substack{i=1, \dots, m \\ j=1, \dots, d}} = m$$

entonces $\exists \lambda_1(t), \dots, \lambda_m(t)$ tales que

$$\nabla_y F^*(t, y_*(t), y'_*(t)) = \frac{d}{dt} \nabla_z F^*(t, y_*(t), y'_*(t)) \quad \forall t \in [a, b]$$

dónde $F^*(t, y, z) := F(t, y, z) + \sum_{i=1}^m \lambda_i(t) \varphi_i(y)$.

En el ejemplo de los geodésicos

$$\mathcal{F}(y) = \int_{\rho}^1 |y'(t)| dt \quad F(t, y, z) = |z|.$$

$$D = \left\{ y \in C([0, 1], \mathbb{R}^d) \mid \begin{array}{l} y(\rho) = y_0 \\ y(1) = y_1 \\ |y(t)|^2 = 1 \quad \forall t \in [\rho, 1] \end{array} \right\} \quad \varphi(y) = |y|^2 - 1.$$

$$F^*(t, y, z) = |z| + \lambda(t) (|y|^2 - 1)$$

$$\text{Euler-Lagrange: } \nabla_y F^* = 2\lambda(t) y, \quad \nabla_z F^* = \frac{z}{|z|}$$

$$2\lambda(t) y(t) = \frac{d}{dt} \left(\frac{|y'(t)|}{|y'(t)|} \right), \quad |y(t)|^2 = 1 \quad \forall t$$

Elegir una parametrización con $|y'(t)| = c \quad \forall t$

$$2\lambda y = \frac{d}{dt} \frac{|y'(t)|}{c} = \frac{1}{c} y''(t)$$

$$\boxed{y'' = 2\lambda(t) c y} \quad \textcircled{*}$$

Ideas para encontrar λ : $|y(t)|^2 = 1 \quad \forall t$

derivando: $2y'(t) \cdot y(t) = 0 \quad \forall t$

otra vez: $2y''(t) \cdot y(t) + 2\underline{|y'(t)|^2} = 0$

$$y''(t) \cdot y(t) = -c^2$$

Multiplico \circledast por $y(t)$:

$$\underbrace{y'' \cdot y}_{-c^2} = 2\lambda(t) \cdot c \quad |y|^2 = 2\lambda(t) \cdot c$$

$$\boxed{\lambda(t) = -\frac{c}{2}}$$

9 de marzo

Restricciones integrales

Tep. Consideremos

$$F(y) := \int_a^b F(t, y(t), y'(t)) dt \quad m \in \mathbb{N}.$$

$$\mathcal{D} = \left\{ y \in C^2([a, b], \mathbb{R}^d) / \begin{array}{l} y(a) = y_a \\ y(b) = y_b \end{array}, \int_a^b \boxed{\varphi_i(y(t), y'(t))} dt = 0 \right\}_{i=1, \dots, m}$$

$$F: [a, b] \times \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}, \quad C^2$$

$$\varphi_i: \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}, \quad C^2$$

Si $y_* \in \mathcal{D}$ es un extremo de F , y además se cumplen ciertas condiciones técnicas de transversalidad de los φ_i , entonces $\exists \lambda_1, \dots, \lambda_m \in \mathbb{R}$ tales que

$$\nabla_y F^*(t, y_*(t), y'_*(t)) = \frac{d}{dt} \nabla_z F^*(t, y_*(t), y'_*(t)) \quad (t \in [a, b])$$

dónde $F^*(t, y, z) := F(t, y, z) + \sum_{i=1}^m \lambda_i \varphi_i(y, z)$.

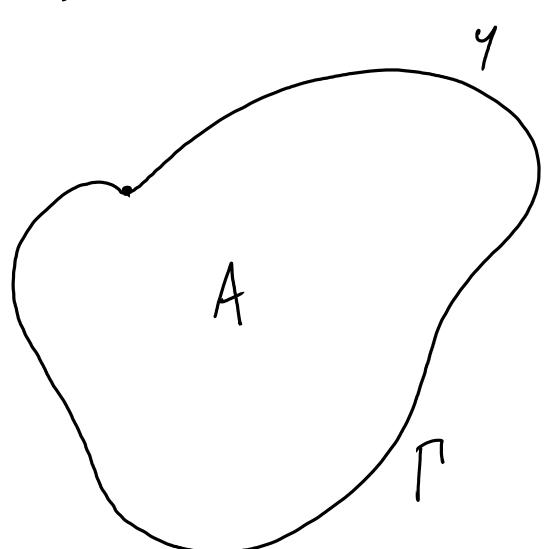
"Condicionales tómicos":

$\forall v_1, \dots, v_m \in \mathcal{L}_0^2([a, b], \mathbb{R}^d)$ linealmente independientes
que valen 0 en los extremos

$$\det \left(\int_{v_j} \Phi_i(y_s) \right)_{\substack{i=1, \dots, m \\ j=1, \dots, m}} \neq 0.$$

dónde $\Phi_i(y) := \int_a^b \varphi_i(y(t), y'(t)) dt$

Ejemplo: problema topológico



¿cuál es la curva que encierra sí es möglich,
con longitud fija dada?

- * Este problema es invariantes por cambio de escala,
- * invariantes por translaciones y rotaciones.

→ Fijamos longitud 2π .

- * Una curva cerrada y simple (que no se corta) en el plano encierra siempre una región scotida (Teo. curva de Jordan).

$$D = \left\{ y \in C^2([0, 2\pi], \mathbb{R}^2) / y(0) = (1, 0), \int_0^{2\pi} |y'(t)| dt = 2\pi \right\}$$

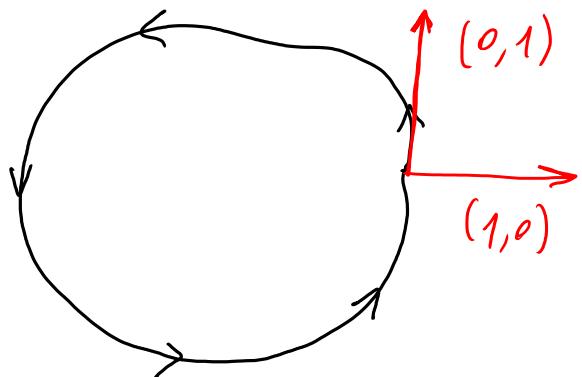
$$\tilde{D} = \left\{ y \in D / y \text{ ser simple}, |y'(t)| = 1 \forall t, \text{ recorrido en dirección antihoraria} \right\}$$

$\mathcal{F}(y) :=$ Área que encierra la curva y .

$$= \int_A 1 \, dx = \int_A \operatorname{div} \mathbf{X}(x) \, dx = \int_{\Gamma} \mathbf{X}(y) \cdot N(y) \cdot dS(y) = \int_0^{2\pi} \mathbf{X}(y(t)) \cdot N(y(t)) \, dt = \textcircled{*}$$

$|y'(t)| = 1 \quad \forall t$

$$\mathbf{X}(x_1, x_2) = \left(\frac{1}{2}x_1, \frac{1}{2}x_2 \right) \quad \| \quad N(y(t)) = (y_2'(t), -y_1'(t))$$

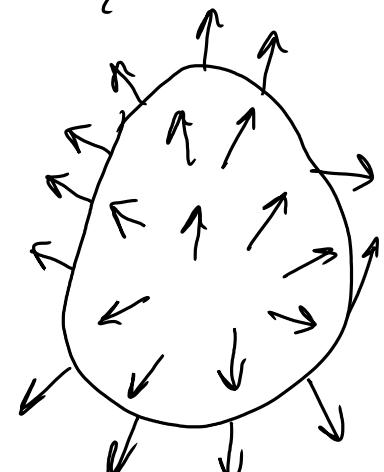


$$\begin{aligned} \textcircled{*} &= \int_0^{2\pi} \left(\frac{1}{2}y_1'(t), \frac{1}{2}y_2'(t) \right) \cdot (y_2'(t), -y_1'(t)) \, dt \\ &= \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} y_1 \cdot y_2' \, dt - \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} y_2 \cdot y_1' \, dt = \begin{cases} dv = y_1' \, dt \\ u = y_2 \end{cases} \\ &= \int_0^{2\pi} y_1(t) \cdot y_2'(t) \, dt - \frac{1}{2} y_2(t) \cdot y_1(t) \Big|_{t=0}^{t=2\pi} \end{aligned}$$

Teo. divergencia: $S \subseteq \mathbb{R}^d$ acotado, con frontera \mathcal{E}^1 .

$\mathbf{X}: \bar{S} \rightarrow \mathbb{R}^d$ ("campo de vectores"), $\mathbf{X} \in \mathcal{C}^1$.

$$\int_S \operatorname{div} \mathbf{X}(x) \, dx = \int_{\partial S} \underbrace{\mathbf{X}(y) \cdot \underbrace{N(y)}_{\substack{\text{normal exterior} \\ \& \text{a superficie } \partial S}}}_{\substack{\text{integral de superficie}}} \, dS(y)$$



$$\operatorname{div} \mathbf{X}(x) := \partial_{x_1} \mathbf{X}_1(x) + \partial_{x_2} \mathbf{X}_2(x) + \cdots + \partial_{x_d} \mathbf{X}_d(x)$$

$$x = (x_1, \dots, x_d)$$

$$\mathbf{X} = (\mathbf{X}_1, \dots, \mathbf{X}_d) \quad \mathbf{X}(x) = (\mathbf{X}_1(x), \dots, \mathbf{X}_d(x)).$$

10 de marzo

$$F(y) = \int_0^{2n} y_1(t) \cdot y_2'(t) dt , \quad \int_0^{2n} |y'(t)| dt = 2n .$$

\uparrow

$$\equiv \text{área del cuadrado unitario } [0, 2n] \times [0, 1] \text{ entre la curva } y \text{ (para } y \in \tilde{\mathcal{D}}\text{)}.$$
$$\int_0^{2n} (|y'(t)| - 1) dt = 0$$

Usamos el resultado sobre restricciones integrales:

$$F(t, y, z) = F(t, y_1, y_2, z_1, z_2) = y_1 \cdot z_2 .$$

$$F^*(t, y, z) = y_1 \cdot z_2 + \lambda \underbrace{(|z| - 1)}$$

Euler-Lagrange:

$$\nabla_y F^*(t, y, z) = (z_2, 0)$$

$$\nabla_z F^*(t, y, z) = (0, y_1) + \lambda \frac{z}{|z|} = \left(\lambda \frac{z_1}{|z|}, y_1 + \lambda \frac{z_2}{|z|} \right)$$

$$(y_1'(t), 0) = \frac{d}{dt} \left(\lambda \frac{y_1'(t)}{|y'(t)|}, y_1(t) + \lambda \frac{y_2'(t)}{|y'(t)|} \right)$$

Bulcos solamente puntos críticos que están en $\widetilde{\mathcal{D}}$.

$$(y_1'(t), 0) = (\lambda y_1''(t), y_1'(t) + \lambda y_2''(t))$$

$$\textcircled{*} \quad y_1''(t) = \frac{1}{\lambda} y_2'(t), \quad y_2''(t) = -\frac{1}{\lambda} y_1'(t)$$

[Si $\lambda = 0 \Rightarrow y_2' = 0, \quad 0 = y_1' \text{ no es t.c. en } \widetilde{\mathcal{D}}]$.

Resolvemos $\textcircled{*}$. $w_1 := y_1', \quad w_2 := y_2'$.

$$w_1' = \frac{1}{\lambda} w_2, \quad w_2' = -\frac{1}{\lambda} w_1.$$

$$w_1'' = -\frac{1}{\lambda^2} w_1 \Rightarrow w_1(t) = A \cos \frac{t}{\lambda} + B \sin \frac{t}{\lambda}$$

Condiciones: $y_1(0) = 1, \quad y_2(0) = 0$.

$$y_1'(0) = 0, \quad y_2'(0) = 1 \quad (w_1(0) = 0, \quad w_2(0) = 1)$$

$$\Rightarrow \boxed{w_1(t) = B \sin \frac{t}{\lambda}}$$

$$\frac{1}{\lambda} w_2 = w_1' = \frac{B}{\lambda} \cos \frac{t}{\lambda}$$

$$\boxed{w_2(t) = B \cos \frac{t}{\lambda}} \quad w_2(0) = 1 = B$$

$$y_1(t) = -\frac{1}{\lambda} \cos \frac{t}{\lambda} + C_1 \quad \left. \right\} \quad y_1(0) = 1 = -\frac{1}{\lambda} + C_1$$

$$y_2(t) = \frac{1}{\lambda} \sin \frac{t}{\lambda} + C_2 \quad \left. \right\} \quad y_2(0) = 0 = C_2$$

$$\left. \begin{array}{l} y_1(t) = -\frac{1}{\lambda} \cos \frac{t}{\lambda} + 1 + \frac{1}{\lambda} \\ y_2(t) = \frac{1}{\lambda} \sin \frac{t}{\lambda} \end{array} \right\}$$

$$\left. \begin{array}{l} y_1(2n\pi) = -\frac{1}{\lambda} \cos \frac{2n\pi}{\lambda} + 1 + \frac{1}{\lambda} = 1 \\ y_2(2n\pi) = \frac{1}{\lambda} \sin \frac{2n\pi}{\lambda} = 0 \end{array} \right\} \quad \left. \begin{array}{l} \cos \frac{2n\pi}{\lambda} = 1 \\ \sin \frac{2n\pi}{\lambda} = 0 \end{array} \right\}$$

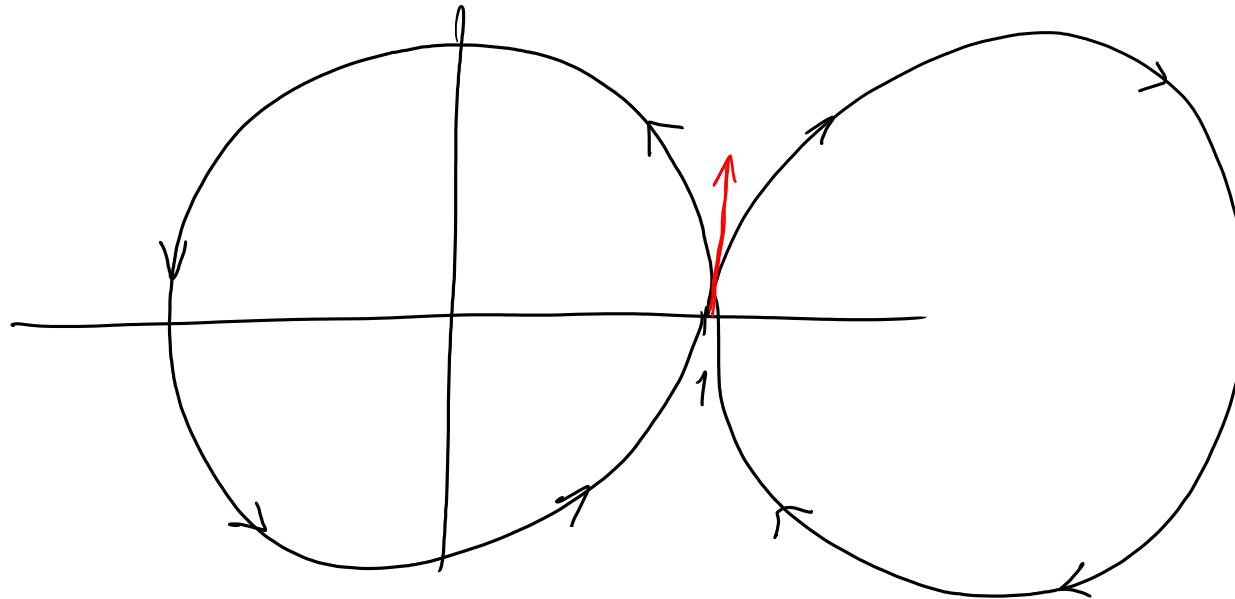
$$\Rightarrow \lambda = \frac{1}{K}, \quad K \in \mathbb{Z} \setminus \{0\}. \quad (K \text{ entero, } K \neq 0).$$

$K \equiv$ número de vueltas que da la curva en su circunferencia.
(circunferencia con radio $\frac{1}{K}$).

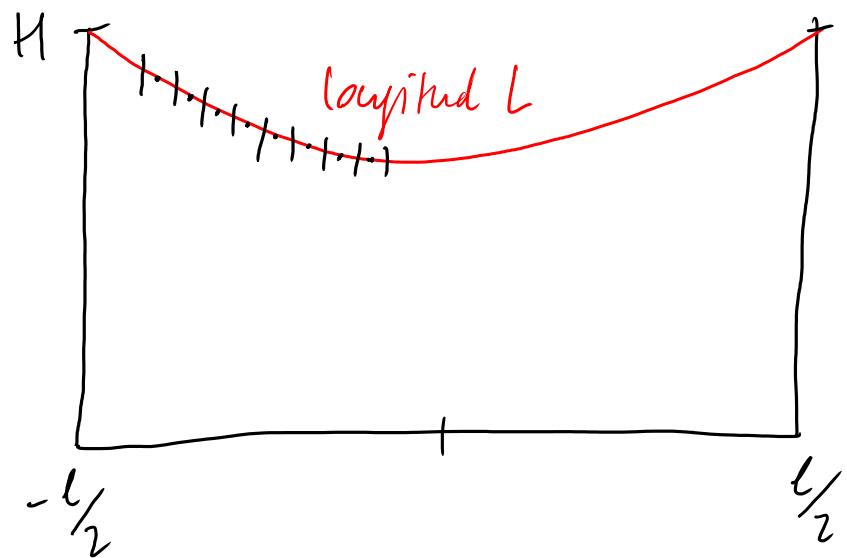
$\Rightarrow K = \pm 1$ para tener curva simple.

$$\left. \begin{array}{l} y_1(t) = -\frac{1}{\lambda} \cos \frac{t}{\lambda} + 1 + \frac{1}{\lambda} \\ y_2(t) = \frac{1}{\lambda} \sin \frac{t}{\lambda} \end{array} \right\} \quad * \lambda = 1: \quad \left. \begin{array}{l} y_1(t) = -\cos t + 2 \\ y_2(t) = \sin t \end{array} \right\}$$

$$* \lambda = -1: \quad \boxed{\left. \begin{array}{l} y_1(t) = \cos t \\ y_2(t) = \sin t \end{array} \right\}}$$



Ejemplo: catenaria



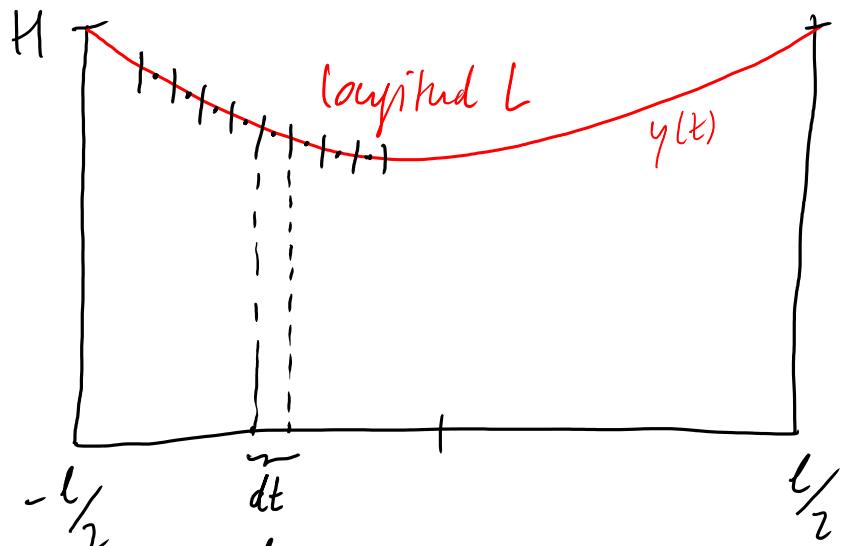
La curva adopta la forma con energía potencial mínima.

$$D = \left\{ y \in \mathcal{C}^2 / y\left(\frac{l}{2}\right) = y\left(-\frac{l}{2}\right) = H \right\}$$

$$\int_{-l/2}^{l/2} \sqrt{1 + (y'(t))^2} dt = L$$

15 Aug 20

Ejemplo: catenaria

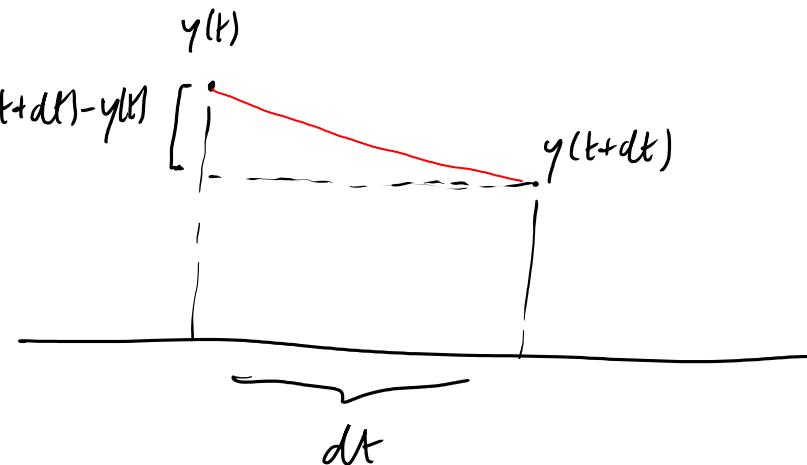


La cuerda adopta la forma con energía potencial mínima.

$$\left. \begin{aligned} D = \left\{ y \in \mathcal{C}^2 / y\left(\frac{l}{2}\right) = y\left(-\frac{l}{2}\right) = H \right\} \\ \int_{-l/2}^{l/2} \sqrt{1 + (y'(t))^2} dt = L \end{aligned} \right\}$$

Significa de y = forma de la cuerda.

$$F(y) = g \int_{-l/2}^{l/2} y(t) \cdot \sqrt{1 + (y'(t))^2} \cdot dt \quad \equiv \text{energía potencial de la cuerda.}$$



$$\int_{-\ell/2}^{\ell/2} \sqrt{1 + (y'(t))^2} dt = L \quad \text{el lo mismo que}$$

$$\int_{-\ell/2}^{\ell/2} \left(\sqrt{1 + (y'(t))^2} - \frac{L}{\ell} \right) dt = 0$$

¿Puntos críticos? $F(t, y, z) = y \sqrt{1+z^2}$

$$F^*(t, y, z) = y \sqrt{1+z^2} + \lambda \left(\sqrt{1+z^2} - \frac{L}{\ell} \right)$$

$$\partial_y F^*(t, y, z) = \sqrt{1+z^2}$$

$$\partial_z F^*(t, y, z) = \frac{yz}{\sqrt{1+z^2}} + \frac{\lambda z}{\sqrt{1+z^2}} = \frac{(y+\lambda)z}{\sqrt{1+z^2}}$$

$$\sqrt{1 + (y'(t))^2} = \frac{d}{dt} \left(\frac{(y(t) + \lambda) y'(t)}{\sqrt{1 + (y'(t))^2}} \right)$$

$$w(t) := y(t) + \lambda, \quad w' = y'$$

$$\sqrt{1 + (w'(t))^2} = \frac{d}{dt} \left(\frac{w(t) w'(t)}{\sqrt{1 + (w'(t))^2}} \right)$$

un punto considerado fue
halligado resultó en
el círculo de la superficie
de revolución.

$$\Rightarrow \text{Solvemos para } w(t) = K \cosh\left(u_0 + \frac{t}{K}\right)$$

$$\Rightarrow y(t) = \underline{K} \cosh(\underline{u}_0 + \underline{\frac{t}{K}}) - \underline{\lambda}$$

K, u_0, λ tienen que cumplir:

$$y(-\frac{l}{2}) = H, \quad y(\frac{l}{2}) = H, \quad \int_{-\frac{l}{2}}^{\frac{l}{2}} \sqrt{1 + (y'(t))^2} dt = L.$$

Es decir:

$$H = K \cosh\left(u_0 - \frac{l}{2K}\right) - \lambda, \quad H = K \cosh\left(u_0 + \frac{l}{2K}\right) - \lambda$$

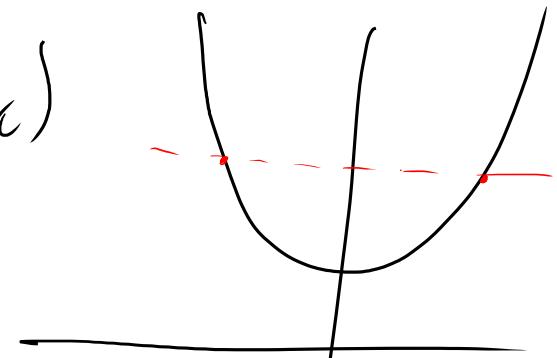
$$\Rightarrow \cosh\left(u_0 - \frac{l}{2K}\right) = \cosh\left(u_0 + \frac{l}{2K}\right)$$

$$\Rightarrow u_0 - \frac{l}{2K} = -(u_0 + \frac{l}{2K})$$

$$2u_0 = 0, \quad \boxed{u_0 = 0}$$

$$\star H = K \cosh\left(\frac{l}{2K}\right)$$

$$y(t) = K \cosh\left(\frac{t}{K}\right) - \lambda.$$



Usa la ecuación de la hipérbola: $y'(t) = \operatorname{sech}\left(\frac{t}{K}\right)$

$$1 + (y'(t))^2 = 1 + \left(\operatorname{sech}\left(\frac{t}{K}\right)\right)^2 = (\cosh\left(\frac{t}{K}\right))^2$$

$$\int_{-\frac{l}{2}}^{\frac{l}{2}} \sqrt{1 + (y'(t))^2} dt = \int_{-\frac{l}{2}}^{\frac{l}{2}} \cosh\left(\frac{t}{K}\right) dt = K \operatorname{sech}\left(\frac{t}{K}\right) \Big|_{t=-\frac{l}{2}}^{t=\frac{l}{2}}$$

$$= K \operatorname{sech}\left(\frac{l}{2K}\right) - K \operatorname{sech}\left(-\frac{l}{2K}\right) \\ = 2K \operatorname{sech}\left(\frac{l}{2K}\right).$$

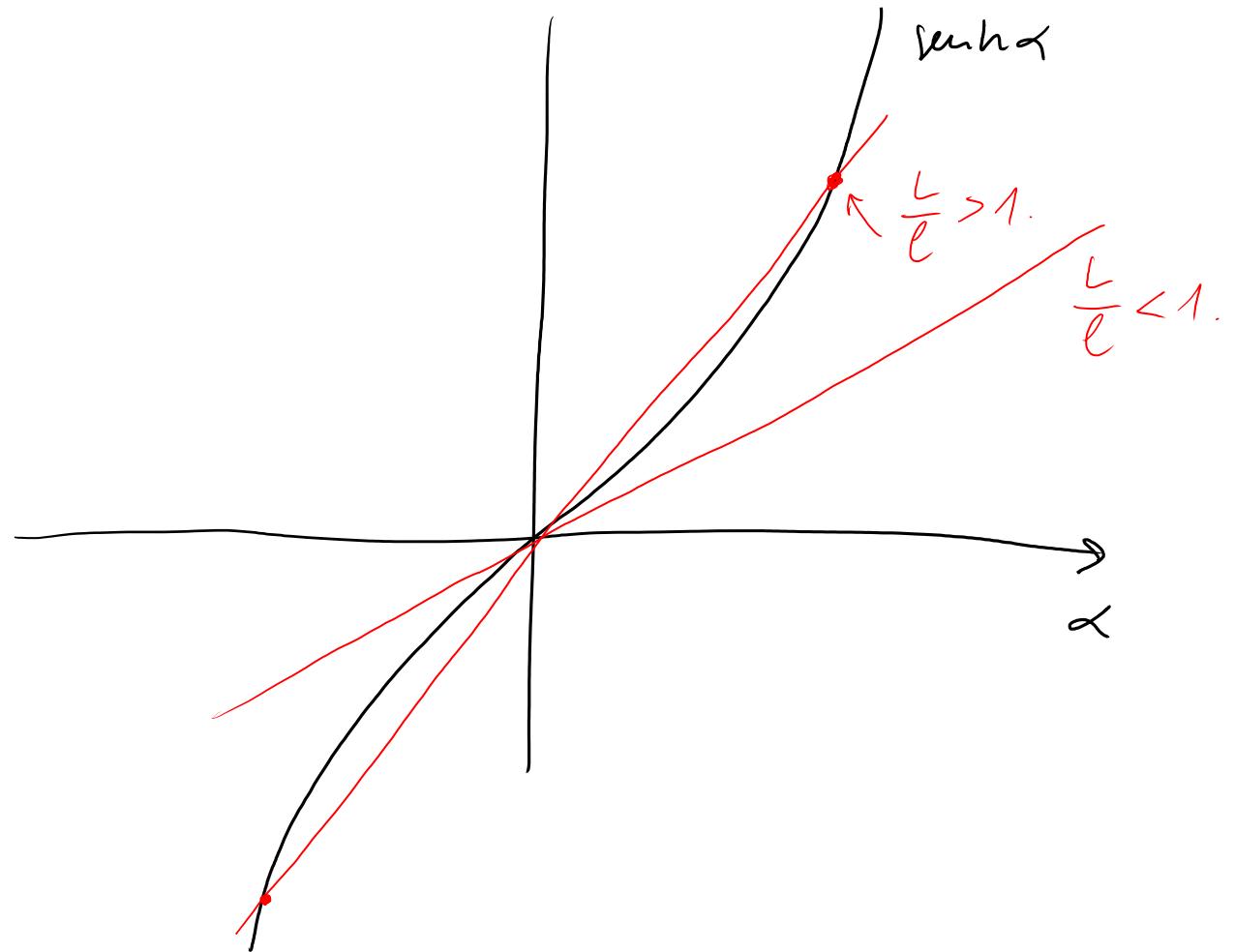
$$2K \operatorname{sech}\left(\frac{l}{2K}\right) = L$$

$$\text{Cambio } \alpha := \frac{l}{2K}, \quad K = \frac{l}{2\alpha}$$

$$\frac{l}{\alpha} \operatorname{sech}(\alpha) = L$$

$$\operatorname{sech} \alpha = \frac{L}{l} \cdot \alpha$$

$$\operatorname{sech} \alpha = \frac{L}{\ell} \cdot \alpha$$



Ejemplo (Hallar puntos críticos: (extremos)).

$$F(y) = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left((y(t))^2 - (y'(t))^2 \right) dt$$

$$\star D = \left\{ y \in C^2[0, \frac{\pi}{2}] / y(0) = \rho, y\left(\frac{\pi}{2}\right) = 1 \right\}$$

$$F(t, y, z) = y^2 - z^2, \quad \partial_y F = 2y, \quad \partial_z F = -2z$$

$$2y(t) = -\frac{d}{dt} (2y'(t)) = -2y''(t)$$

$$y''(t) = -y(t)$$

$$\Rightarrow y(t) = A \cos t + B \sin t$$

$$\begin{aligned} y(0) &= 0 = A \\ y\left(\frac{\pi}{2}\right) &= 1 = B \end{aligned} \quad \boxed{y(t) = \sin t}$$

$$\star D = C^2[0, \frac{\pi}{2}]. \quad ? \text{ Puntos críticos?}$$

(Lo terminaremos luego).

Extremos libres

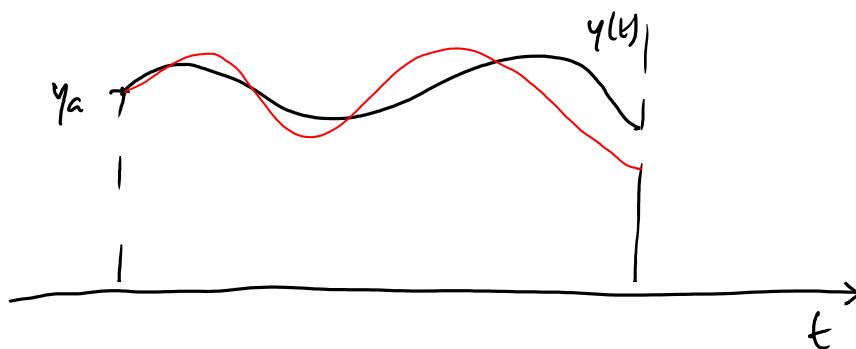
Consideremos $\mathcal{F}(y) = \int_s^b F(t, y(t), y'(t)) dt$

$$D = \{ y \in C^2([a, b], \mathbb{R}^d); y(a) = y_a \}$$

$$F: [a, b] \times \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}, \quad y_a \in \mathbb{R}^d.$$

¿Puntos críticos? Deben cumplir

$$\delta_v \mathcal{F}(y) = 0 \quad \forall v \in C^2([a, b], \mathbb{R}^d), \quad v(a) = 0.$$



Como $\delta_v \mathcal{F}(y) = 0 \quad \forall v \in C_c^\infty([a, b], \mathbb{R}^d)$

$\Rightarrow y$ cumple ec. Euler-Lagrange

Glandules causa la otra vía:

$$\begin{aligned}
 \delta_v F(y) &= \int_a^b v(t) \nabla_y F(t, y(t), y'(t)) dt + \int_a^b v'(t) \nabla_y F(t, y(t), y'(t)) dt \\
 &= \int_a^b v(t) F(t, y(t), y'(t)) dt - \int_a^b v(t) \frac{d}{dt} F(t, y(t), y'(t)) dt \\
 &\quad + \left. \nabla_y F(t, y(t), y'(t)) v(t) \right|_{t=a}^{t=b} \\
 &= \nabla_y F(b, y(b), y'(b)) v(b) - \nabla_y F(a, y(a), y'(a)) v(a) \\
 &= \nabla_y F(b, y(b), y'(b)) \cdot v(b) = 0. \\
 &\qquad\qquad\qquad \text{pto. critico.} \\
 \Rightarrow \boxed{\nabla_y F(b, y(b), y'(b)) = 0.}
 \end{aligned}$$

$$\begin{cases} u = \nabla_y F(t, y, y') \\ dv = v'(t) dt \end{cases}$$

$= 0$ porque
y cumple
E-L.

Conclusion:

- * Extremo dcha. libre $\Rightarrow \nabla_y F(b, y(b), y'(b)) = 0.$
- * Extremo izq. libre $\Rightarrow \nabla_y F(a, y(a), y'(a)) = 0.$

Ejemplo Calcular puntos críticos: (extremos).

$$F(y) = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left((y(t))^2 - (y'(t))^2 \right) dt \quad F(t, y, z) = y^2 - z^2 \\ \nabla_t F = -2z$$

* $D = C^2[0, \frac{\pi}{2}]$. Euler-Lagrange: $y'' = -y$

* Extremo 0 libre: $-2y'(0) = 0 \quad y'(0) = 0$

* Extremo $\frac{\pi}{2}$ libre: $-2y'(\frac{\pi}{2}) = 0 \quad y'(\frac{\pi}{2}) = 0$.

$$\begin{aligned} y(t) &= A \cos t + B \sin t \\ y'(t) &= -A \sin t + B \cos t \end{aligned} \quad \left. \begin{aligned} y'(0) &= B = 0 \\ y'(\frac{\pi}{2}) &= -A = 0 \end{aligned} \right.$$

$y \equiv 0$ es el único punto crítico.

* $D = \{y \in C^2[0, \frac{\pi}{2}] / y(\frac{\pi}{2}) = 1\}$

$$y'' = -y \Rightarrow y(t) = A \cos t + B \sin t$$

Extremo izq. libre: $y'(0) = 0 \Rightarrow B = 0$.

Extremo dcha: $y(\frac{\pi}{2}) = 1 \Rightarrow A \cos \frac{\pi}{2} = 1 \quad \cancel{X}$

\Rightarrow no hay puntos críticos.

$\cancel{0 = 1}$

Ejemplo $F(y) = \int_0^1 (y'(t))^2 dt ,$

$$D = \{y \in L^2[0,1] / y(0) = 0, y(1) = 1, \int_0^1 y(x) dx = 1\}$$

? Puntos críticos?

$$F(t, y, z) = z^2, \quad F^*(t, y, z) = z^2 + \lambda y$$

$$\partial_y F^* = \lambda, \quad \partial_z F^* = 2z$$

$$\text{Euler-Lagrange: } \lambda = \frac{d}{dt} (2y'(t)) = 2y''(t)$$

$$y''(t) = \frac{\lambda}{2}. \quad \text{Soluciones:}$$

$$y(t) = \frac{\lambda}{4} t^2 + C_1 t + C_2$$

$$\text{Extremos: } 0 = y(0) = C_2$$

$$1 = y(1) = \frac{\lambda}{4} + C_1$$

$$\text{Integral: } \int_0^1 \left(\frac{\lambda}{4} t^2 + C_1 t \right) dt = \frac{\lambda}{12} + \frac{C_1}{2} = 1 \quad \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} \Rightarrow \text{encuentro de } C_1, \lambda .$$

Más tarde :

- * Condición necesaria de extremo ($\delta_{\mathcal{V}} \mathcal{F}(y) = 0$ \wedge y admisible).
- * Para funcionales de tipo integral, esto implica ec. Euler-Lagrange.
- * Para funcionales integrales con restricciones (algebraicas) / integrales
 - \Rightarrow ec. Euler-Lagrange con multiplicadores.
- * Para extremos libres \Rightarrow condicionales en los extremos.

Queremos ver

- * Condición suficiente de extremo.

Dif. - (Convexidad / concavidad)

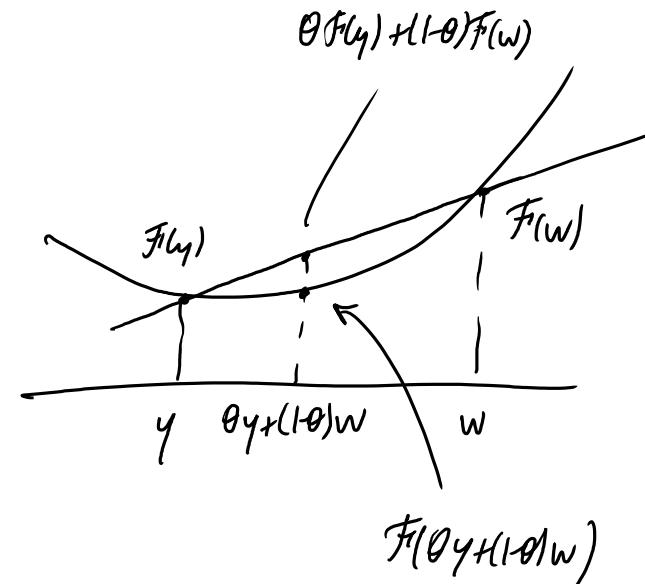
$f: D \rightarrow \mathbb{R}$. $D \subseteq \mathbb{X}$ espacio vectorial.

Decimos que f es convexo cuando

$$f(\theta y + (1-\theta)w) \leq \theta f(y) + (1-\theta)f(w)$$

$$\forall y, w \in D, \quad \forall \theta \in (0, 1)$$

Siempre que $\theta y + (1-\theta)w \in D$.



- * f estrictamente convexa cuando la desigualdad siempre es estricta.
- * cónvexa / estrictamente \rightarrow lo mismo con $\geq / >$ en lugar de $\leq / <$.

Ejemplo:

* Si $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, f es \mathcal{C}^2
 f convexa $\Leftrightarrow f'' \geq 0$

f estrictamente convexa $\Leftrightarrow f'' > 0$

~~\Rightarrow~~ (ejemplo, $f(x) = x^4$).

- * Si $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, f es f'
 f convexa $\Leftrightarrow f'$ es creciente
 f estrictamente convexa $\Leftrightarrow f'$ estrictamente creciente.
 - * Si $f: \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$, f es f^2 .
 f convexa $\Leftrightarrow \text{Hess}(f)$ $\overset{\text{(semi)}}{\text{definida positiva}}$
 $(\text{no estrictamente})$.
- f estrictamente convexa $\Leftarrow \text{Hess}(f)$ estrictamente definida positiva.

16 de mayo

Lemas

\mathcal{X} e.v., $D \subseteq \mathcal{X}$.

$F: D \rightarrow \mathbb{R}$ convex. Se cumple:

$$F(y+v) \geq F(y) + \delta_v F(y)$$

$\forall y \in D, v \in \mathbb{X}$ tal que $y+v \in D$ y existe $\delta_v F(y)$.

* Si F estrictamente convexa \Rightarrow ls definicion de estricta siempre que $v \neq 0$.

Casos particulares:

* Si $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ convexa, $f \in \mathcal{C}^1$,

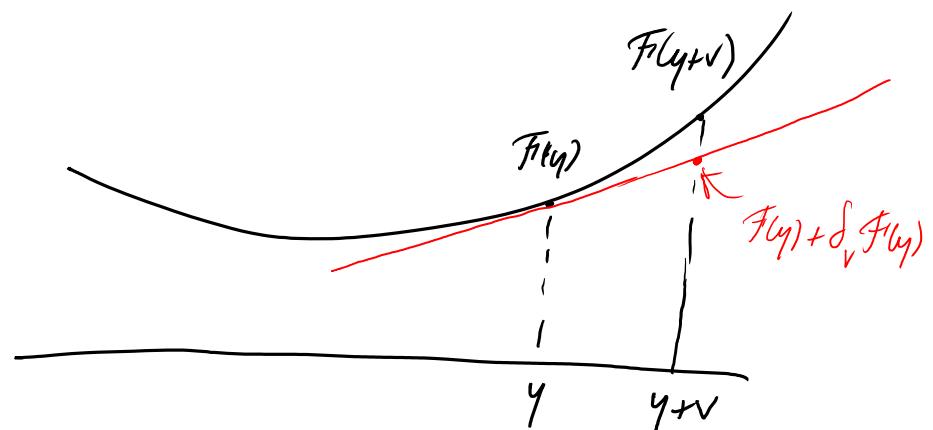
$$f(y+v) \geq f(y) + v f'(y)$$

$$\left[\text{Observación: } \delta_v f(y) := \frac{d}{d\varepsilon} \Big|_{\varepsilon=0} f(y+\varepsilon v) = f'(y+\varepsilon v) \cdot v \Big|_{\varepsilon=0} = f'(y) \cdot v \right].$$

* Si $f: \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$ convexa, $f \in \mathcal{C}^1$

$$f(y+v) \geq f(y) + v \cdot \nabla f(y)$$

$$\left[\text{Observación: } \delta_v f(y) = \frac{d}{d\varepsilon} \Big|_{\varepsilon=0} f(y+\varepsilon v) = \nabla f(y+\varepsilon v) \cdot v \Big|_{\varepsilon=0} = \nabla f(y) \cdot v. \right]$$



Demo del lema. Usaremos desigualdades para $y, y+v$

$$y+\varepsilon v = \theta y + (1-\theta)(y+v) \quad \text{para } \theta = 1-\varepsilon \\ = (1-\varepsilon)y + \varepsilon(y+v)$$

$$F(y+\varepsilon v) \leq (1-\varepsilon)F(y) + \varepsilon F(y+v)$$

$$\frac{F(y+\varepsilon v) - F(y)}{\varepsilon} \leq F(y+v) - F(y)$$

lím de el resultado.
 $\varepsilon \rightarrow 0$

desigualdad estricta
— queda por hacer.

Tercerme (condición suficiente de extremo)

I.e.v. $D \subseteq \mathbb{X}$. $F: D \rightarrow \mathbb{R}$ convexa. Si $y_* \in D$ cumple que:

$\forall v \in \mathbb{X}$ tal que $y_*+v \in D$,

① $\delta_v F(y_*)$ está definida

② $\delta_v F(y_*) = 0$.

Entonces F tiene un mínimo en y_* .

Si F estrictamente convexa \Rightarrow es el único mínimo de F .

Dem. Tomemos otro $y \in D$.

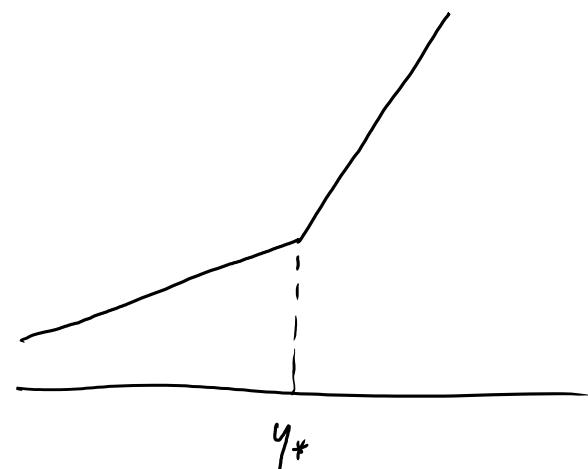
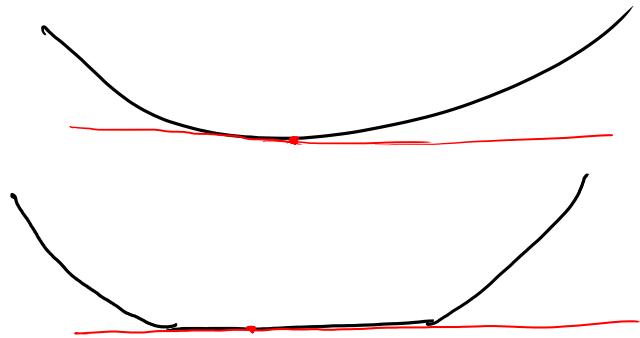
$V := y - y_*$ de forma que

$$y = y_* + V$$

Por el lema de antes,

$$\underbrace{F(y_*)}_{F(y)} \geq F(y) + \underbrace{\int_V F'(y_*)}_{0}$$

$$F(y) \geq F(y_*) \Rightarrow y_* \text{ mínimo.}$$



Si F estrictamente convexa, tomemos $y \neq y_*$

$$\Rightarrow F(y) > F(y_*)$$

Convexidad para funciones de forma integral

$$F(y) = \int_a^b F(t, y(t), y'(t)) dt, \quad D = \left\{ y \in \mathcal{C}^2([a, b]; \mathbb{R}^d) \mid \begin{array}{l} y(a) = y_a \\ y(b) = y_b \end{array} \right\}$$

¿Cuándo puedo decir que F sea convexa?

Tomemos $y, w \in \mathbb{P}$

$$\begin{aligned}\theta F(y) + (1-\theta) F(w) &= \theta \int_0^1 F(t, y, y') dt + (1-\theta) \int_0^1 F(t, w, w') dt \\ &= \int_0^1 [\theta F(t, y, y') + (1-\theta) F(t, w, w')] dt \\ (\text{Si } F = F(t, y, z) \text{ es convexa} &\quad \geq \int_0^1 F(t, \theta y + (1-\theta)w, \theta y' + (1-\theta)w') dt \\ \text{como función de } (y, z)) &\\ &= F(\theta y + (1-\theta)w).\end{aligned}$$

Lema. Para un funcional de tipo integral,

- * Si F es convexa en $(y, z) \Rightarrow \mathcal{F}$ convexo.
- * Si F es estrictamente convexa en $(y, z) \Rightarrow \mathcal{F}$ estrictamente convexa.
- * Si F sólo depende de (t, y)
 \Rightarrow mismos resultados, usando sólo convexidad en y

Ejemplos. * $F(y) := \int_0^1 (y(t))^2 dt$, $D = \mathcal{C}^2[0,1]$.

Es convexo porque $F(y) = y^2$ es convexa

estáicamente convexo porque $F(y) = y^2$ es estrictamente conv.

* $F(y) = \int_0^1 |y(t)|^2 dt$, $D = \mathcal{C}^2[0,1], \mathbb{R}^d$.

$$F(y) = |y|^2 \quad \text{Hess } F(y) = \begin{pmatrix} 2 & & & \\ & 2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & 2 \end{pmatrix}$$

$$\text{Hess } F(y) = \left(\frac{\partial}{\partial y_i} \frac{\partial}{\partial y_j} F(y) \right)_{\substack{i=1,\dots,d \\ j=1,\dots,d}}$$

F estrictamente convexa.

* $F(y) = \int_a^b (y'(t))^2 dt$ $D = \mathcal{C}^2[a,b]$.

* Convexo porque la función $(y,z) \mapsto z^2$ es convexa.

$F(y,z) = z^2$ no es estrictamente convexa.

$$\text{Hess } F(y,z) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \quad \begin{matrix} \text{semidefinida} \\ \text{positiva.} \end{matrix}$$

F es estrictamente convexa?

No $F(y) = 0 \quad \forall y \text{ constante.}$

17 marzo

Ejemplo $F(y) = \int_0^1 e^{2t} (y'(t))^2 + (y(t))^2 dt,$

$$\mathcal{D} = \{ y \in C^2[0,1] / y(0)=0, y(1)=e^{\sqrt{2}} - e^{-\sqrt{2}} \}$$

?Extremos de F ?

Pto. críticos: $F(x, y, z) = e^{2t} (z^2 + y^2)$

$$\partial_y F = e^{2t} \cdot 2y, \quad \partial_z F = e^{2t} \cdot 2z$$

$$2e^{2t}y(t) = 2 \frac{d}{dt} (e^{2t}y'(t)) = 4e^{2t}y' + 2e^{2t}y''$$

$$y = 2y' + y'' \quad [y'' + 2y' - y = 0]$$

$$\lambda^2 + 2\lambda - 1 = 0 \quad \lambda = -1 \pm \sqrt{1+1} = -1 \pm \sqrt{2}$$

$$y(t) = A e^{(-1+\sqrt{2})t} + B e^{(-1-\sqrt{2})t}$$

$$0 = y(0) = A + B; \quad y(1) = e^{\sqrt{2}} - e^{-\sqrt{2}} = A e^{-1+\sqrt{2}} - B e^{-1-\sqrt{2}}$$

$$y(t) = e^{\sqrt{2}t} - e^{-\sqrt{2}t} \quad 1 = \frac{A}{e} - \frac{B}{e} \quad A = e.$$

$$y(t) = 2 \sinh(\sqrt{2}t) \quad \text{único punto crítico.}$$

$$F(y) = \int_0^1 e^{2t} (|y'(t)|^2 + |y(t)|^2) dt, \quad \text{¿convexidad?}$$

$$F(t, y, z) = e^{2t} (z^2 + y^2)$$

Matriz

$$\begin{matrix} F(t, y, z) = & \begin{pmatrix} 2e^{2t} & 0 \\ 0 & 2e^{2t} \end{pmatrix} \end{matrix}$$

Definida
positiva
(afirmativamente)

$\Rightarrow F$ estric. convexo.

$\Rightarrow y$ y z un mín.

Ejemplo. Curva más corta entre dos puntos:

$$F(y) = \int_0^1 |y'(t)| dt, \quad D = \{C^1([0, 1], \mathbb{R}^d) / y(0) = y_0, y(1) = y_1\}$$

Euler-Lagrange \Rightarrow los puntos críticos son rectas.

¿Convexidad de F ?

$$F(z) = |z| = \sqrt{z_1^2 + \cdots + z_d^2}$$

$$F(\theta z + (1-\theta)w) =$$

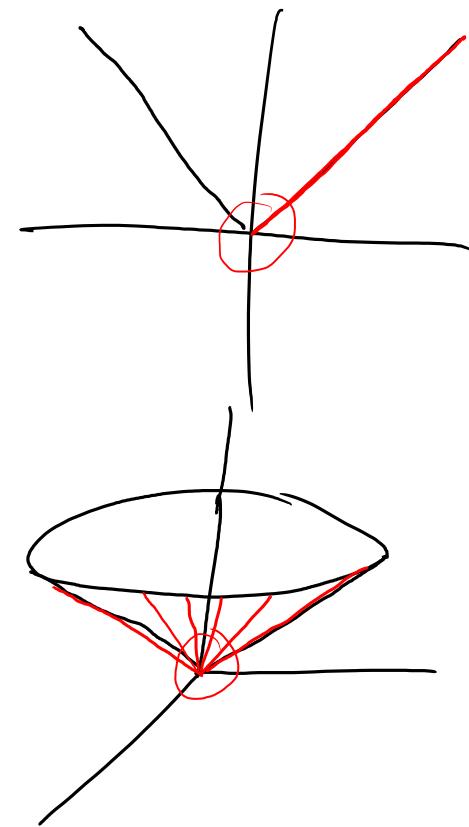
$$= |\theta z + (1-\theta)w| \leq$$

$$\leq \theta |z| + (1-\theta) |w|$$

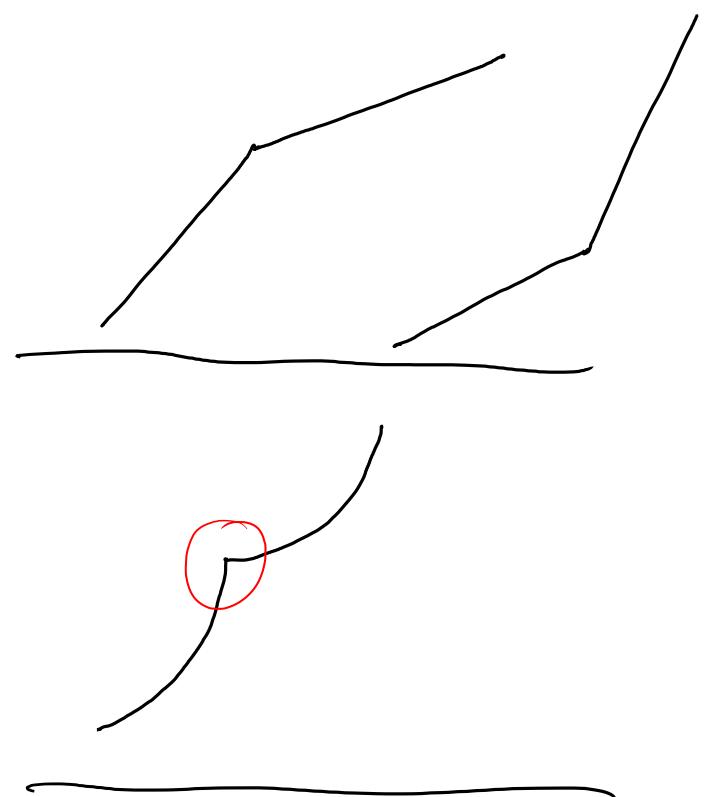
$\Rightarrow F$ es convexa.

F no es strictamente convexa.

$d=1$



$d=2$



$$\text{Fjampb. } F(y) = \int_1^2 (ty'(t) + y(t)) dt$$

$$D = \{y \in C^1[1, 2] / y(1) = 1, y(2) = 2\}$$

iExtremes de F ?

$$F(t, y, z) = tz + y, \quad \partial_y F = 1, \quad \partial_z F = t$$

$$1 = \frac{d}{dt} t = 1 \quad 1 = 1.$$

F u constante en D !

$$\begin{aligned} \underbrace{\int_1^2 ty'(t) dt}_{=} & - \left. \int_1^2 y(t) + ty(t) \right|_{t=1}^{t=2} \\ & = - \underbrace{\int_1^2 y(t) dt}_{1} + \underbrace{2y(2) - y(1)}_3 \end{aligned}$$

Ejemplo $\mathcal{F}(y) = \int_1^2 (ty'(t) + y(t)) dt$

$$F(t, y, z) = tz + y$$

$$\partial_y F = t$$

$$\mathcal{D} = C^2[1, 2]$$

Euler-Lagrange: $1=1$

Extremos libres: $\partial_y F(1, y(1), y'(1)) = 0 \quad || \quad 1=0$

$$\partial_y F(2, y(2), y'(2)) = 0 \quad | \quad 2=0$$

X

\Rightarrow no hay puntos críticos en este dominio.

(A pesar de esto, F es concava y convexa — es lineal).

22 de marzo

- * Euler-Lagrange con 1 función $y: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$.
- * E-L. con d funciones: $y: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^d$.
- * Condicionales con extremos libres
- * E-L. $y: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, $\Omega \subseteq \mathbb{R}^d$. ?

Ejemplo típico:

$$J(y) = \int_{\Omega} |\nabla y(x)|^2 dx \quad D = \{y \in \mathcal{C}^2(\bar{\Omega}) / y = f \text{ en } \partial\Omega\}$$

$\underbrace{\Omega}_{\text{aproximación a } U}$ $\Omega \subseteq \mathbb{R}^d$ abierto, acotado.

$f: \partial\Omega \rightarrow \mathbb{R}$ continua.



Euler-Lagrange con variables

$$F(y) = \int_{\Omega} F(x, y(x), \nabla y(x)) dx \quad D = \{y \in \mathcal{C}^2(\bar{\Omega}) / y = f \text{ en } \partial\Omega\}$$

$\Omega \subseteq \mathbb{R}^d$ abierto, acotado.

$f: \partial\Omega \rightarrow \mathbb{R}$ continuo.

$$F: \bar{\Omega} \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R} \quad x = (x_1, \dots, x_d) \in \mathbb{R}^d$$

$$F \in \mathcal{C}^2. \quad y(x) \in \mathbb{R}$$

$$\nabla y(x) = (\partial_{x_1} y(x), \partial_{x_2} y(x), \dots, \partial_{x_d} y(x)).$$

$$F = F(x, y, z) = F(x_1, \dots, x_d, y, z_1, \dots, z_d)$$

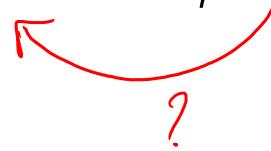
¿Puntos críticos de F ? Tomamos $v \in \mathcal{C}_c^2(\Omega)$ ✓ $v \in \mathcal{C}_0^2(\bar{\Omega})$ ✓
 $v \in \mathcal{C}_c^\infty(\Omega)$ ✓ ↑ $v=0$ en $\partial\Omega$.

$$0 = \delta_y F(y) = \frac{d}{d\epsilon} \Big|_{\epsilon=0} F(y + \epsilon v) = \frac{1}{d\epsilon} \Big|_{\epsilon=0} \int_{\Omega} F(x, y(x) + \epsilon v(x), \nabla y(x) + \epsilon \nabla v(x)) dx$$

$$= \int_{\Omega} \partial_y F(x, y + \epsilon v, \nabla y + \epsilon \nabla v) v dx \Big|_{\epsilon=0}$$

$$+ \sum_{i=1}^d \int_{\Omega} \partial_{x_i} F(x, y + \epsilon v, \nabla y + \epsilon \nabla v) \partial_{x_i} v dx \Big|_{\epsilon=0}$$

$$= \int_{\Omega} \partial_y F(x, y, \nabla y) v dx + \int_{\Omega} \nabla_x F(x, y, \nabla y) \cdot \nabla v dx$$


 ?

$$\nabla_x F = (\partial_{x_1} F, \dots, \partial_{x_d} F).$$

T3 divergencia

$\vec{X}: \bar{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}^d$ $\Omega \subseteq \mathbb{R}^d$ abto, scatido, $\partial\Omega$ \mathcal{C}^1 s trozos.
 $\vec{X} \in \mathcal{C}^1(\bar{\Omega}, \mathbb{R}^d)$. "campo de vectores".

$$\int_{\Omega} \operatorname{div}(\vec{X}(x)) dx = \int_{\partial\Omega} \vec{X}(x) \cdot \underbrace{N(x)}_{\text{normal exterior a } \Omega \text{ en } x \in \partial\Omega} dS(x)$$

↳ integral de superficie

$$\operatorname{div} \vec{X}(x) = \partial_{x_1} X_1(x) + \partial_{x_2} X_2(x) + \dots + \partial_{x_d} X_d(x)$$

$$\vec{X}(x) = (X_1(x), \dots, X_d(x))$$

$$x = (x_1, \dots, x_d).$$

Consecuencia:

$\vec{X}: \bar{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}^d$ $\Omega \subseteq \mathbb{R}^d$ abto, scatido, $\partial\Omega$ \mathcal{C}^1 s trozos.
 $\vec{X} \in \mathcal{C}^1(\bar{\Omega}, \mathbb{R}^d)$. "campo de vectores".

$$f: \bar{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}, \mathcal{C}^1(\bar{\Omega}).$$

$$\textcircled{2} \quad \int_{\Omega} \vec{X}(x) \cdot \nabla f(x) dx = - \int_{\Omega} \operatorname{div}(\vec{X}(x)) \cdot f(x) dx + \int_{\partial\Omega} f(x) \vec{X}(x) N(x) dS(x)$$

"Fórmulas de Green".

$$\textcircled{1} \quad \int_a^b f(x) \cdot f'(x) dx = - \int_a^b f'(x) f(x) dx - f(b)f(b) + f(a)f(a)$$

$$\text{Denn.: } ①. \quad (fg)' = f'g + fg'$$

$$\int_a^b (fg)' = \int_a^b f'g + \int_a^b fg'$$

$$f(b)g(b) - f(a)g(a).$$

$$②. \quad \operatorname{div}(f(x) \cdot \vec{x}(x)) = \sum_{i=1}^d \partial_{x_i} (f(x) \cdot \vec{x}_i(x)) =$$

$$= \sum_{i=1}^d \partial_{x_i} (f(x) \cdot \vec{x}_i(x)) + \sum_{i=1}^d f(x) \partial_i \vec{x}_i(x) =$$

$$= \nabla f(x) \cdot \vec{x}(x) + f(x) \cdot \operatorname{div} \vec{x}(x).$$

$$\int_{\Omega} \operatorname{div}(f(x) \cdot \vec{x}(x)) dx = \int_{\Omega} \nabla f \cdot \vec{x} + \int_{\Omega} f \cdot \operatorname{div} \vec{x}$$

$$\int_{\partial \Omega} f(x) \cdot \vec{x}(x) \cdot \vec{N}(x) dS(x). \quad \checkmark$$

Hessianes calculado que:

$$\delta_V F(y) = \int_{\Omega} \partial_y F(x, y, \nabla y) v \, dx + \int_{\Omega} \nabla_x F(x, y, \nabla y) \cdot \nabla v \, dx$$

?

$$= \int_{\Omega} \partial_y F \cdot v \, dx - \int_{\Omega} \operatorname{div}_x [\nabla_x F(x, y, \nabla y)] \cdot v \, dx$$

$$= \int_{\Omega} v \left[\partial_y F(x, y(x), \nabla y(x)) - \operatorname{div}_x [\nabla_x F(x, y(x), \nabla y(x))] \right] \, dx = 0.$$

Lema fundamental en \mathbb{R}^d

$f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, f continua $\Omega \subseteq \mathbb{R}^d$ abierto.

$$\int_{\Omega} v(x) f(x) \, dx = 0 \quad \forall v \in \mathcal{C}_c^\infty(\Omega)$$

$$\Rightarrow f \equiv 0 \text{ en } \Omega.$$

Deducción:

$$\partial_y F(x, y(x), \nabla y(x)) = \operatorname{div}_x [\nabla_x F(x, y(x), \nabla y(x))] \quad \forall x \in \Omega$$

Volvemos al ejemplo:

$$J(y) = \int_{\Omega} |\nabla y(x)|^2 dx = \int_{\Omega} [(\partial_{x_1} y(x))^2 + (\partial_{x_2} y(x))^2 + \dots + (\partial_{x_d} y(x))^2] dx.$$

$$F(x, y, z) = z_1^2 + \dots + z_d^2 = |z|^2.$$

$$\partial_y F = 0. \quad \nabla_x F = 2z.$$

Euler-Lagrange: $0 = \operatorname{div}_x (2 \nabla y(x)) = 2 \sum_{i=1}^d \partial_{x_i} (\partial_{x_i} y(x)) =$

$$= 2 \sum_{i=1}^d \partial_{x_i}^2 y(x) = 2 \Delta y(x).$$

$$\Delta y(x) = 0, \quad x \in \Omega$$

Ec. Laplace.

Ejemplos (convexidad)

* $F(y) = \int_2^3 (t-1)y(t)^2 dt$, $D = \mathbb{R}^2[2,3]$.

i (Estrictamente) convexo?

$$f(t, y, z) = (t-1)y^2 \quad F \text{ estrictamente convex en } y.$$

porque $(t-1) > 0$ en $t \in [2,3]$.

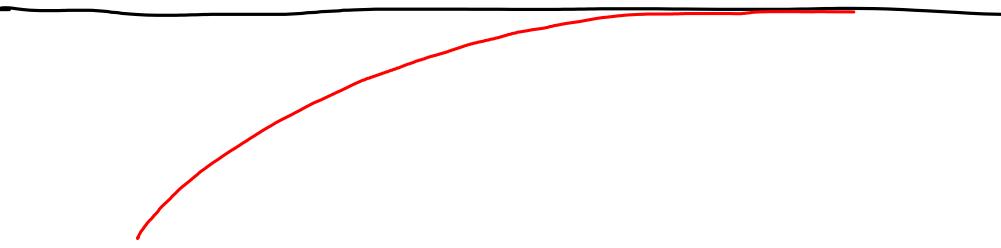
$\Rightarrow F$ estrictamente convexo.

[$y=0$ es el único pto. crítico, el único mínimo].

* $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ convexa
ascende suavemente $\left\{ \begin{array}{l} \Rightarrow f \text{ tiene un mínimo en} \\ \text{según punto de } \mathbb{R}. \end{array} \right.$

NO
ES
CIERTO

EXAMEN

$$f(x) = -e^{-x}$$


* $f: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$ convexa $\Rightarrow f$ tiene un punto crítico.

O NO \Rightarrow
TIENE 2



$$* \quad F(y) = \int_0^1 \left(e^{y(t)} + (y''(t))^2 \right) dt \quad D = C^2[0,1].$$

O ver se
er convexo pao

$y, y' . y'', y'''$

? convexo? ?estrictamente?

$$\begin{aligned} F(\theta y_1 + (1-\theta)y_2) &= \int_0^1 \left[e^{\theta y_1(t) + (1-\theta)y_2(t)} + (\theta y_1''(t) + (1-\theta)y_2''(t))^2 \right] dt \leq \\ &\leq \int_0^1 \left[\theta e^{y_1(t)} + (1-\theta)e^{y_2(t)} + \theta (y_1''(t))^2 + (1-\theta)(y_2''(t))^2 \right] dt \leq \\ &= \theta F(y_1) + (1-\theta)F(y_2). \end{aligned}$$

$$* \quad F(y) = \int_0^1 (y'(t))^2 e^{2t} dt - \int_0^1 (y(t))^2 e^{2t} dt \quad D = \{y \in C^2[0,1] / y(0)=0, y(1)=1\}$$

?Extremas?

$$\text{Pto. crítico: } F(t, y, z) = z^2 e^{2t} - y^2 e^{2t}$$

$$\partial_y F = -2y e^{2t}, \quad \partial_z F = 2z e^{2t}$$

$$-2y e^{2t} = 2(y' e^{2t})' = 2y'' e^{2t} + 4y' e^{2t}$$

$$-y = y'' + 2y' \quad \boxed{y'' + 2y' + y = 0}$$

$$p(\lambda) = \lambda^2 + 2\lambda + 1 = 0. \quad \lambda = -1 \text{ doble}$$

$$(\lambda + 1)^2 = 1$$

$$y(t) = A e^{-t} + B t e^{-t}.$$

$$y(0) = A = 0, \quad y(1) = \frac{B}{e} = 1 \Rightarrow B = e$$

$$y(t) = t e^{1-t} \quad \text{único punto crítico.}$$

F es convexa/concava?

$$f(y_1) = \int_0^1 (y'(t))^2 e^{2t} dt - \int_0^1 (y(t))^2 e^{2t} dt$$

$$F(t, y, z) = z^2 e^{2t} - y^2 e^{2t}$$

$$\text{Hess}(F)_{(y,z)} = \begin{pmatrix} -2e^{2t} & 0 \\ 0 & 2e^{2t} \end{pmatrix}$$

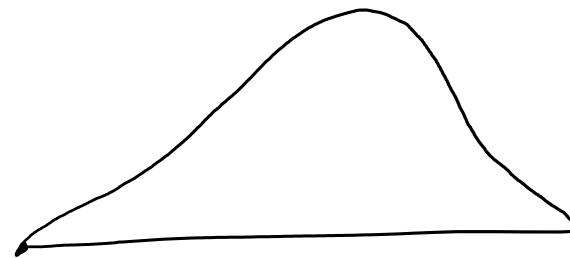
→ no global F y convex o concavo,
o wide.

Ejemplo. Es cierto que $\int_0^1 |u(t)|^2 dt \leq \int_0^1 (u'(t))^2 dt$ si $u \in C^2[0,1]$ con $u(0) = u(1) = 0$.

Desigualdad de Peineyri.

Traducción:

$$\int_0^1 (u(t)) - (u'(t))^2 dt \leq 0 ?$$



$$F(t, u, z) = u^2 - z^2$$

$$\text{Euler-Lagrange: } u'' = -u$$

$$u(t) = A \cos t + B \sin t$$

$$0 = u(0) = A$$

$$0 = u(1) = B \sin 1 \Rightarrow B = 0.$$

$y=0$ es el único punto crítico.

Pero F no sabemos que sea cóncava/convexa.

$$\underline{\text{Idea:}} \quad \int_0^1 u^2 \leq \int_0^1 (u')^2$$

Es suficiente demostrarlo cuando $\int_0^1 (u'(t))^2 dt = 1$.

Dem. Supongamos que:

$$\int_0^1 w^2 \leq 1 \quad \forall w \in C^2[0,1] / w(0) = w(1) = 0, \quad \int_0^1 (w'(t))^2 dt = 1.$$

Tomemos $u \in C_0^2[0,1]$, $u \neq 0$. $w(t) := \frac{1}{\left(\int_0^1 (u'(t))^2 dt\right)^{1/2}} \cdot u(t)$

$$\int_0^1 (w(t))^2 dt = 1$$

$$\Rightarrow \int_0^1 w^2 \leq 1 \quad \Rightarrow \quad \int_0^1 u^2 \cdot \frac{1}{\left(\int_0^1 (u'(t))^2 dt\right)^2} \leq 1$$

$$\int_0^1 u^2 \leq \int_0^1 (u')^2.$$

Aquí nos podemos estudiar:

$$F(u) = \int_0^1 (u(t))^2 dt, \quad D = \{u \in \ell_2^2[0,1] / \int_0^1 (u'(t))^2 dt = 1\}$$

Queremos encontrar el máximo de F en D .

{Puntos críticos}

$$F(t, y, z) = y^2, \quad F^*(t, y, z) = y^2 + \lambda(z^2 - 1)$$

$$\partial_y F^* = 2y, \quad \partial_z F^* = 2\lambda z.$$

$$E-L: \quad 2y = 2\lambda y'' \quad y'' = \frac{1}{\lambda}y \quad (\text{cuando } \lambda \neq 0).$$

$$\text{Soluciones: } y(t) = A e^{\frac{t}{\sqrt{\lambda}}} + B e^{-\frac{t}{\sqrt{\lambda}}} \quad \text{cuando } \lambda > 0.$$

$$y(t) = A \cos\left(\frac{t}{\sqrt{\lambda}}\right) + B \sin\left(\frac{t}{\sqrt{\lambda}}\right) \quad \text{cuando } \lambda < 0.$$

23 de marzo

Principios variacionales en física

Ejemplo: $F(y) = \int_{q}^s \left(\frac{1}{2} m |y'(t)|^2 - U(y(t)) \right) dt$

$\frac{1}{2} m |y'(t)|^2 \equiv$ energía potencial en tiempo t .

$U \equiv$ energía potencial (fuerza = $-\nabla U$)

Ec Euler-Lagrange: $F(t, y, z) = \frac{1}{2} m |z|^2 - U(y)$

$$\nabla_y F = -\nabla U(y), \quad \nabla_z F = mt$$

$$m y''(t) = -\nabla U(y)$$

Principio de Hamilton

Definimos para un sistema físico:

$$\mathcal{F}(y) = \underbrace{\int_c^s}_{\sim} (T - U) dt$$

$T \equiv$ energía cinética

$U \equiv$ energía potencial

funcional de acción.

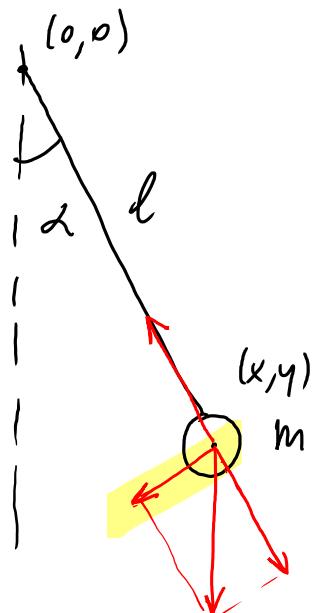
Las trayectorias del sistema son puntos críticos del funcional de acción.

- * Sirve para sistemas conservativos
- * válido para cualquier número de partículas
- * válido en cualquier sistema de coordenadas
- * válido para sistemas con restricciones (que no requieren energía / extraen energía).

Ejemplo

* 1 partícula — le hemos visto.

Pendulo. Ecuaciones de movimiento?



Elego coordenadas: $\alpha = \alpha(t)$

$$\text{Cantos: } \begin{aligned} x &= l \sin \alpha & x' &= l (\cos \alpha \cdot \alpha') \\ y &= -l \cos \alpha & y' &= l (\sin \alpha \cdot \alpha') \end{aligned}$$

$$E. \text{ cinética: } T = \frac{1}{2} m ((x'(t))^2 + (y'(t))^2)$$

$$= \frac{1}{2} m l^2 (\alpha')^2 ((\cos \alpha)^2 + (\sin \alpha)^2)$$

$$= \frac{1}{2} m l^2 (\alpha')^2$$

$$E. \text{ potencial: } U = m g \cdot y = -m g l \cos \alpha$$

$$T(y) = \int_a^y \left(\frac{1}{2} m l^2 (\alpha')^2 + m g l \cos \alpha \right) dt$$

$$\text{Euler-Lagrange: } F(t, \alpha, z) = \frac{1}{2} ml^2 \dot{z}^2 + mgl \cos \alpha$$

$$\partial_\alpha F = -mgl \sin \alpha, \quad \partial_z F = ml^2 \dot{z}$$

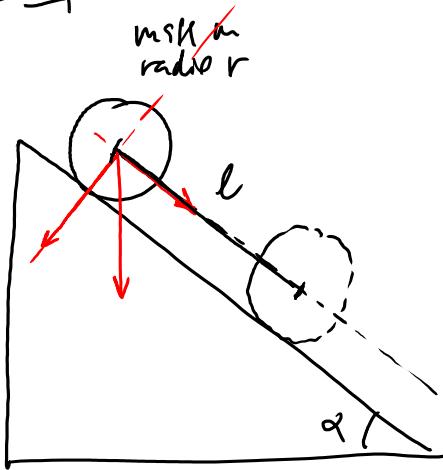
$$-mgl \sin \alpha = \frac{d}{dt} (ml^2 \dot{\alpha}') = ml^2 \ddot{\alpha}$$

$$\boxed{\ddot{\alpha} = -\frac{f}{l} \sin \alpha}$$

Aproximación: $\sin \alpha \approx \alpha$ para ángulo pequeño.

$$\ddot{\alpha} = -\frac{f}{l} \alpha$$

Ejemplo.



Coordenadas: $\ell = \text{distancia recorrida}$.

$$x = \ell \cos \alpha \quad \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} \quad x' = \ell' \cos \alpha$$

$$y = -\ell \sin \alpha \quad \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} \quad y' = -\ell' \sin \alpha$$

$$T = \frac{1}{2} m ((x')^2 + (y')^2) = \frac{1}{2} m (\ell')^2$$

(con desplazamiento).

$$U = mg y = -mg \ell \sin \alpha$$

$$F(t, \ell, z) = \frac{1}{2} m z^2 + mg \ell \sin \alpha$$

$$\partial_t F = mg \sin \alpha \quad \partial_z F = mz$$

$$mg \sin \alpha = \ell'' \cdot m$$

$f \sin \alpha = \ell''$

Sin deslizamiento:

$$T = \frac{1}{2} m ((x')^2 + (y')^2) + \text{energi de rotacion}$$

$$\frac{1}{2} I \tilde{\omega}^2$$

velocidad angular
momento de inercia

$$U = mg y = -mg l \cos \alpha$$

símbolo de giro de la rueda.

$$I = \frac{1}{2} mr^2 \quad (\text{disco uniforme}).$$

$$\ell = \theta \cdot r \quad \theta = \frac{\ell}{r} \quad \theta' = \omega = \frac{\ell'}{r}$$

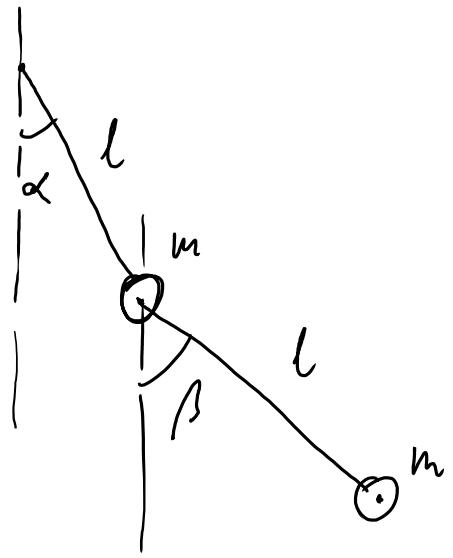
$$T = \frac{1}{2} m (\ell')^2 + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} mr^2 \right) \frac{(\ell')^2}{r^2} = m (\ell')^2 \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{4} \right) = \frac{3}{4} m (\ell')^2$$

$$F = \left(\frac{3}{4} m z^2 + mg l \cos \alpha \right)$$

$$\partial_\ell F = mg \sin \alpha \quad \partial_z F = \frac{3}{2} mz$$

$$g \sin \alpha = \frac{3}{2} \ell''$$

$$\boxed{\ell'' = \frac{2}{3} g \sin \alpha}$$



24 marzo

Ejemplo 2 partículas, posiciones $x = (x_1, x_2, x_3)$, $y = (y_1, y_2, y_3)$.

$$\begin{matrix} x \\ m \bullet \end{matrix}$$

$$E. cinética: \frac{1}{2} m |x'|^2 + \frac{1}{2} m |y'|^2.$$

$$\begin{matrix} x \\ m \bullet \\ y \end{matrix} \quad E. potencial: U(x-y)$$

$$T(x, y) = \int_{\gamma}^{\delta} (T - U) = \int_{\alpha}^{\beta} \left[\frac{1}{2} m (|x'|^2 + |y'|^2) - U(x-y) \right] dt$$

$$F(t, x, y, \overset{z}{z}, \overset{w}{w}) = \frac{1}{2} m (|\overset{z}{z}|^2 + |\overset{w}{w}|^2) - U(x-y)$$

$$\begin{matrix} z \\ w \\ x' \\ y' \end{matrix}$$

$$\nabla_x F = -\nabla U(x-y), \quad \nabla_z F = m z$$

$$\nabla_y F = \nabla U(x-y), \quad \nabla_w F = m w$$

Euler-Lagrange

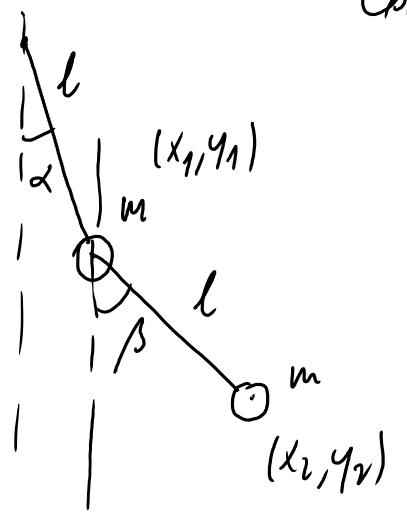
$$\begin{aligned} -\nabla U(x-y) &= m x'' \\ \nabla U(x-y) &= m y'' \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\}$$

$$\text{Normalmente } \nabla U(v) = -\nabla U(-v)$$

$$\begin{aligned} -\nabla U(x-y) &= m x'' \\ -\nabla U(y-x) &= m y'' \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\}$$

Ejemplo: péndulo doble

Coordenadas: α, β



$$\begin{aligned} x_1 &= l \sin \alpha & x_2 &= l \sin \beta + l \sin \alpha \\ y_1 &= -l \cos \alpha & y_2 &= -l \cos \beta - l \cos \alpha \end{aligned} \quad \left. \right\}$$

$$\begin{aligned} x'_1 &= \dot{\alpha}' l \cos \alpha & x'_2 &= \dot{\beta}' l \cos \beta + \dot{\alpha}' l \cos \alpha \\ y'_1 &= \dot{\alpha}' l \sin \alpha & y'_2 &= \dot{\beta}' l \sin \beta + \dot{\alpha}' l \sin \alpha \end{aligned}$$

E. cinética:

$$T = \frac{1}{2} m \left[(x'_1)^2 + (y'_1)^2 + (x'_2)^2 + (y'_2)^2 \right]$$

E. potencial:

$$\begin{aligned} U &= m g y_1 + m g y_2 = \\ &= -m g l (2 \cos \alpha - \cos \beta) \end{aligned}$$

$$F(\alpha, \beta) = \int_{\alpha}^{\beta} (T - U) dt$$

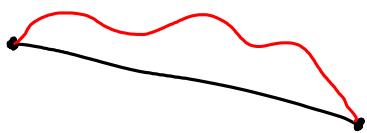
$$F(t, \overset{\sim}{\alpha}, \overset{\sim}{\beta}, \overset{\sim}{\dot{\alpha}}, \overset{\sim}{\dot{\beta}}, \tilde{w}) = [\dots]$$

$\overset{\sim}{\alpha}' \quad \overset{\sim}{\beta}'$

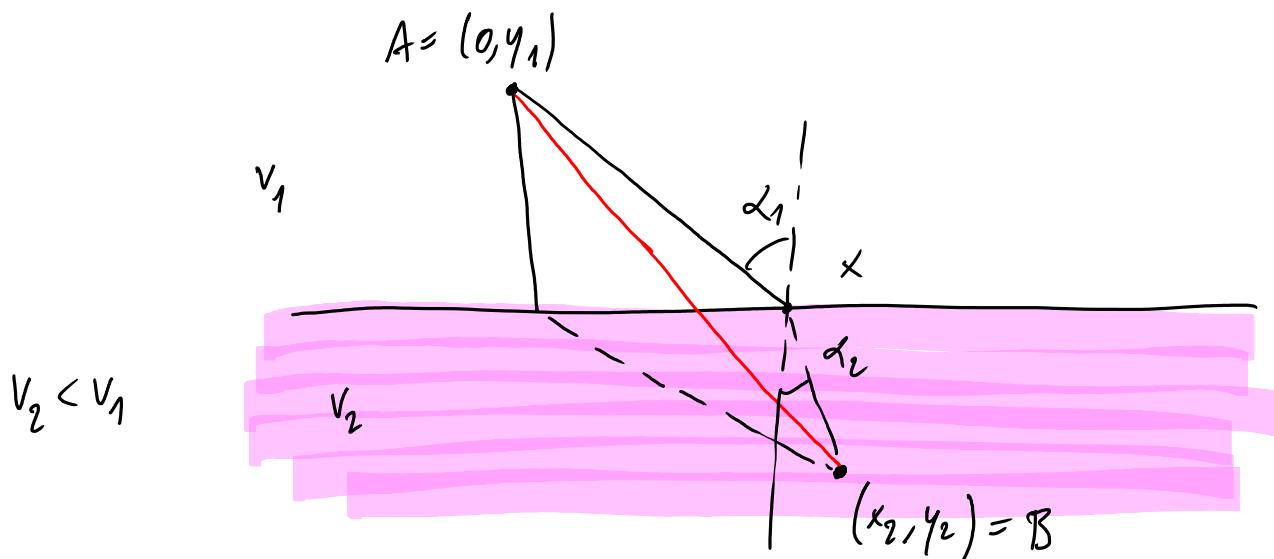
Principio de Fermat:

Un **rayo de luz** fue visto entre dos puntos siguiendo el trayecto que requiere el menor tiempo posible.

Ejemplo * En un medio homogéneo, va en línea recta.



* Al cruzar de medio:



Tiempo de la trayectoria que pasa por x :

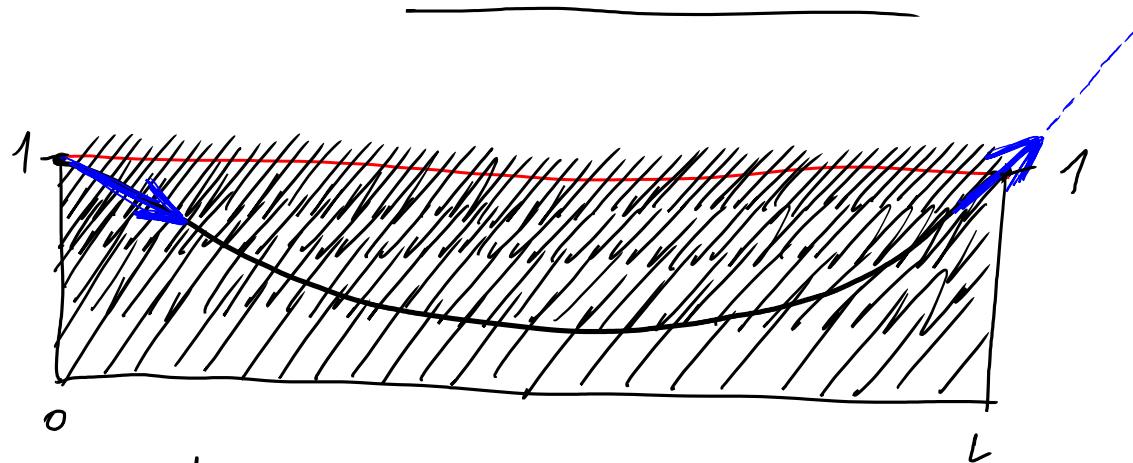
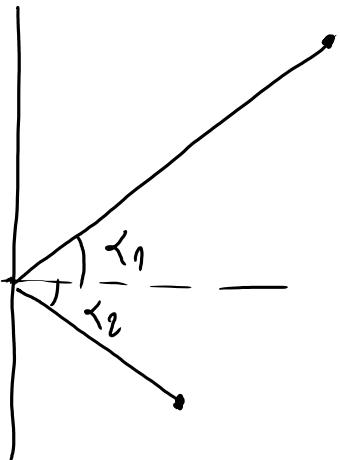
$$T(x) = |A-x| \frac{1}{v_1} + |B-x| \frac{1}{v_2}, \text{ buscamos el mínimo de } T.$$

\rightsquigarrow ley de Snell:

$$\boxed{\frac{\operatorname{sen} \alpha_2}{\operatorname{sen} \alpha_1} = \frac{v_2}{v_1}}$$

Refracción

Ley de reflexión: $\alpha_1 = \alpha_2$.

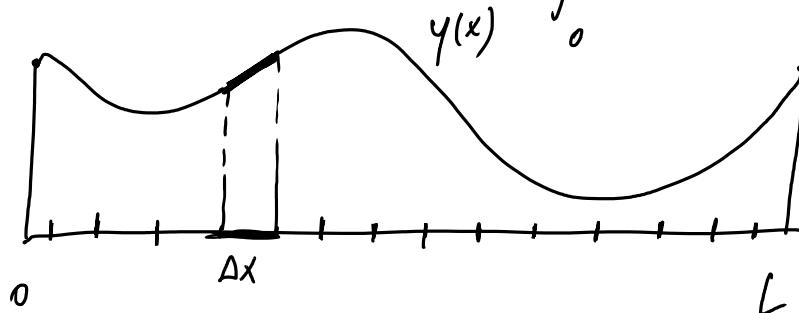


Hipótesis que $v \sim \frac{1}{d}$

$$\mathcal{D} = \{y \in C^2[0, L] / y(0) = y(L) = 1\}$$

Densidad = $d(y)$, d creciente.

Tiempo en recorrer y : $F(y) = \int_0^L \sqrt{1+(y'(x))^2} \cdot d(y(x)) dx$



Problemas de contorno

Plantearánlo general:

$$(p(t) y'(t))' + q(t) y(t) = r(t) \quad \text{en } (a, b)$$

$q, r : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continuas

$p : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ $\overset{1}{\neq}$, $p(t) > 0 \quad \forall t \in [a, b]$.

+ condiciones de contorno:

$$\left. \begin{array}{l} \alpha y(a) + \beta y'(a) = 0 \\ \gamma y(b) + \delta y'(b) = 0 \end{array} \right\} \quad \begin{array}{l} \alpha, \beta \text{ no ambos nulos} \\ \gamma, \delta \text{ no ambos nulos} \end{array}$$

"condiciones separadas"

o bien

$$\left. \begin{array}{l} y(a) = y(b) \\ y'(a) = y'(b) \end{array} \right\}$$

"condiciones periódicas".

* Par abord we săbună și lăță soluția.

Ejemples

$$\textcircled{1} \quad \left. \begin{array}{l} y'' + y = 0 \\ y(0) = 0, \quad y\left(\frac{\pi}{2}\right) = 2 \end{array} \right\} \quad \begin{array}{l} p \leq 1, \quad q \leq 1, \quad r \leq 0. \\ \text{cond. la parabolă}, \quad \alpha = 1, \quad p = 0, \quad q = 1, \quad r = 0. \end{array}$$

$$y(t) = A \cos t + B \sin t \quad (y'' = -y)$$

$$0 = y(0) = A, \quad 2 = y\left(\frac{\pi}{2}\right) = B$$

$$\boxed{y(t) = 2 \sin t}$$

$$\textcircled{2} \quad \left. \begin{array}{l} y'' + y = 0 \\ y(0) = p, \quad y(\pi) = 2 \end{array} \right\} \quad \begin{array}{l} y(t) = A \cos t + B \sin t \\ 0 = y(0) = A. \\ 2 = y(\pi) = -A \end{array}$$

$$\textcircled{3} \quad \left. \begin{array}{l} y'' + y = 0 \\ y(0) = p, \quad y(2n) = q \end{array} \right\} \quad \begin{array}{l} y(t) = A \cos t + B \sin t \\ 0 = y(0) = A. \quad 0 = y(2n) = A. \\ y(t) = B \sin t, \quad B \in \mathbb{R}. \end{array}$$

$$\textcircled{4} \quad \left. \begin{array}{l} y'' + y = 0 \\ y(0) = y(2n), \quad y'(0) = y'(2n) \end{array} \right\} \quad \begin{array}{l} y(t) = A \cos t + B \sin t \\ A, B \in \mathbb{R}. \end{array}$$

$$\textcircled{5} \quad \left. \begin{array}{l} y'' - y = 0 \\ y(0) = y(n), \quad y'(0) = y'(n) \end{array} \right\} \quad \begin{array}{l} y(t) = A e^t + B e^{-t} \\ y'(t) = A e^t - B e^{-t} \\ A + B = A e^n + B e^{-n} \\ A - B = A e^n - B e^{-n} \end{array}$$

$$2A = 2A e^n \Rightarrow A = 0. \\ \Rightarrow B = 0.$$

$y(t) \equiv 0$ única solución

Forms autoadjuntes

En general, un problema de contornos (de 2º orden) es:

$$* \quad q(t) y''(t) + b(t) y'(t) + c(t) y(t) = d(t).$$

+ cond. contorno.

$$(a > 0 \quad \forall t) \quad a, b, c, d \text{ continuas}.$$

Siempre podemos escribirlo como

$$* \quad (p y')' + q y = r \quad (\text{formas autoadjuntas}).$$

¿Cómo?

$$p y'' + p' y' + q y = r$$

$$\left. \begin{array}{l} y'' + \frac{p'}{p} y' + \frac{q}{p} y = \frac{r}{p} \\ y'' + \frac{b}{q} y' + \frac{c}{q} y = \frac{d}{q} \end{array} \right\} \text{fueron free o r iguales.}$$

$$\frac{p'}{p} = \frac{s}{a}$$

$$\frac{q}{p} = \frac{c}{a}$$

$$\frac{r}{p} = \frac{d}{s}$$

$$p' = \frac{s}{a} \cdot p \Rightarrow$$

$$p(t) = C e^{\int_a^t \frac{s(s)}{a(s)} ds},$$

et je $c=1$.

$$\left[p' = s(t) \cdot p \Rightarrow p(t) = C e^{A(t)}, \quad C \in \mathbb{R} \right.$$

$$\left. A'(t) = s(t). \right]$$

$$f = p \cdot \frac{c}{a}, \quad r = p \cdot \frac{d}{s}.$$

Algoritmo de Fredholm

$$\textcircled{C} \quad \left\{ \begin{array}{l} (py')' + fy = r \\ + \text{cond. contorno} \end{array} \right.$$

$$\textcircled{H} \quad \left\{ \begin{array}{l} (py')' + fy = 0 \\ + \text{cond. contorno} \end{array} \right.$$

Teorema.

* Si \textcircled{H} no tiene soluciones no triviales

$\Rightarrow \textcircled{C}$ tiene sol. única.

* Si \textcircled{H} tiene sol. no triviales:

$$\textcircled{C} \text{ tiene sol. } \Leftrightarrow \int_{\gamma}^{\delta} r(t) y(t) dt = 0$$

A y sol. de \textcircled{H} ,

[En este caso,

la dimensión del espacio de soluciones de \textcircled{C} y \textcircled{H} es la misma]

Auxología en \mathbb{R}^d .

$$M \in M_{d \times d} \quad My = r \quad \textcircled{C}$$

$$r \in \mathbb{R}^d \text{ dada} \quad M^T y = 0 \quad \textcircled{H}$$

① Si \textcircled{H} tiene solo solución trivial. $\Leftrightarrow M$ es no singular
 $\Leftrightarrow y = M^{-1}r$ es la única sol. de \textcircled{C} .

② Si \textcircled{H} tiene soluciones no triviales.

Tomamos x con $M^T x = 0$.

* Suponemos que \textcircled{C} tiene sol. y . ($My = r$).

$$\langle x, r \rangle = \langle x, My \rangle \leq \langle M^T x, y \rangle = 0.$$

* Suponemos que $\langle x, r \rangle = 0 \quad \forall x$ con $M^T x = 0$.

$\Leftrightarrow r$ perpendicular a $\text{Ker}(M^T)$

$\Leftrightarrow r$ perpendicular a $(\text{Im}(M))^\perp$

$\Leftrightarrow r \in \text{Im}(M)$.

$\Leftrightarrow \exists y \in \mathbb{R}^d / My = r. \Leftrightarrow \textcircled{C}$ tiene sol.

Ejemplos

$$\textcircled{1} \quad \left. \begin{array}{l} y'' - y = \cos t \\ y(0) = y(1) = 0 \end{array} \right\} \textcircled{C}$$

$$\textcircled{H} \quad \left. \begin{array}{l} y'' - y = 0 \\ y(0) = y(1) = 0 \end{array} \right\}$$

$$\textcircled{H} \text{ tiene soluciones } y(t) = Ae^t + Be^{-t}$$

$$\left. \begin{array}{l} y(0) = A + B = 0 \\ y(1) = Ae + \frac{B}{e} = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow A = B = 0$$

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ e & \frac{1}{e} \end{pmatrix} \neq 0$$

$\Rightarrow \textcircled{C}$ tiene sol. única.

$$\textcircled{2} \quad \left. \begin{array}{l} y'' + y = \cos t \\ y(0) = y(\pi) = 0 \end{array} \right\} \textcircled{C}$$

$$\left. \begin{array}{l} y'' + y = 0 \\ y(0) = y(\pi) = 0 \end{array} \right\} \textcircled{H}$$

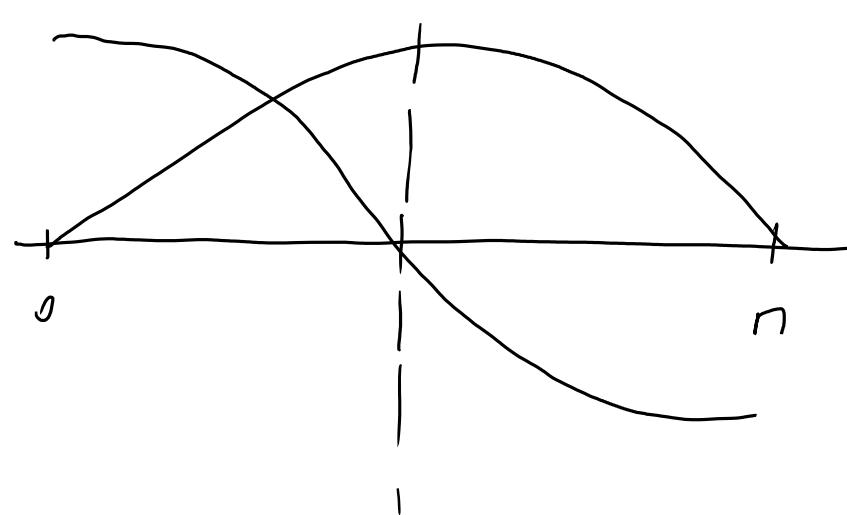
$$\text{Sol. de } \textcircled{H}: y(t) = A \cos t + B \sin t$$

$$y(0) = A = 0, \quad y(\pi) = -A = 0.$$

$$y(t) = B \sin t, \quad B \in \mathbb{R}$$

$$\textcircled{C} \text{ tiene solucion} \Leftrightarrow \int_0^\pi \cos t \cdot B \sin t dt = 0 \quad \forall B \in \mathbb{R}.$$

$$\Leftrightarrow \int_0^\pi \cos t \sin t dt = 0 \quad \checkmark$$



$\Rightarrow \textcircled{C}$ tiene solucion.

(sus soluciones forman un espacio afín de dim 1).

$$\textcircled{3} \quad \left. \begin{array}{l} y'' + y = 1 \\ y(0) = y(n) = 0 \end{array} \right\} \textcircled{C}$$

$$\left. \begin{array}{l} y'' + y = 0 \\ y(0) = y(n) = 0 \end{array} \right\} \textcircled{H}$$

$$\textcircled{C}: \quad y(t) = A \cos t + B \sin t$$

$$\textcircled{H}: \quad y(t) = B \sin t, \quad B \in \mathbb{R}.$$

$$\textcircled{C} \text{ tiene sol.} \Leftrightarrow \int_0^n B \sin t dt = 0 \quad X$$

$\Rightarrow \textcircled{C}$ no tiene sol.

$$\textcircled{5} \quad \left. \begin{array}{l} y'' = f(t) \\ y'(0) = y'(1) = 0 \end{array} \right\} \textcircled{C}$$

$$\left. \begin{array}{l} y'' = 0 \\ y'(0) = y'(1) = 0 \end{array} \right\} \textcircled{H}.$$

$f: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ dada.

$$\textcircled{C} \text{ tiene sol.} \Leftrightarrow \int_0^1 f(t) dt = 0.$$

Soluciones de \textcircled{H} : $y(t) = C$, $C \in \mathbb{R}$

$$\textcircled{5} \quad y'' - 2y' + y = \frac{1}{1+t^2} \quad y(0) = 0, \quad y(1) = 2. \quad \textcircled{*}$$

Elijo w que cumple $w(0) = 0, w(1) = 2$.
 $w(t) = 2t$.

$$\begin{array}{l} \tilde{y}(t) := y(t) - w(t) \\ \tilde{y}(0) = \tilde{y}(1) = 0. \end{array} \quad \left| \begin{array}{l} y' = \tilde{y}' + w' \\ y'' = \tilde{y}'' + w'' \end{array} \right.$$

$$\tilde{y}'' + w'' - 2(\tilde{y}' + w') + \tilde{y} + w = \frac{1}{1+t^2}$$

$$\begin{array}{l} \tilde{y}'' - 2\tilde{y}' + \tilde{y} = \frac{1}{1+t^2} \underbrace{-w'' + 2w' - w}_{4-2t} \\ \tilde{y}(0) = \tilde{y}(1) = 0 \end{array} \quad \left. \right\} \textcircled{c}$$

$$\textcircled{11}: \text{Solvemos: } \lambda^2 - 2\lambda + 1 = 0 = (\lambda-1)^2$$

$$\lambda = 1, \text{ doble}$$

$$\tilde{y}(t) = A e^t + B t e^t$$

$$\begin{array}{l} \tilde{y}(0) = A = 0 \\ \tilde{y}(1) = B \cdot 1 = 0 \end{array} \quad \left. \right\} A = B = 0$$

$\Rightarrow \textcircled{c}$ tiene sol. única. $\Rightarrow \textcircled{*}$ tiene sol. única.

Suponemos que las condiciones de contorno son:

$$y(a) = y(b) = 0.$$

$$Ly := (py')' + qy.$$

$$(py')' + qy = r$$

Claramente: $[x, y \in C^2[a, b] / x(a) = x(b) = y(a) = y(b) = 0]$.

$$\int_a^b x \cdot Ly \, dt = \underbrace{\int_a^b x (py')' \, dt}_{\text{Integrando}} + \int_a^b x f y \, dt$$

$$\begin{aligned} \int_a^b x (py')' \, dt &= - \int_a^b x' p y' \, dt + \left. x p y' \right|_{t=a}^{t=b} \\ &= \int_a^b (x' p)' y \, dt - \left. x' p y \right|_{t=a}^{t=b} \end{aligned}$$

$$\int_a^b x \cdot Ly \, dt = \int_a^b [(x'p)' + xq] y \, dt = \int_a^b Lx \cdot y \, dt$$

"Fórmula de Green".

Lema: $x, y \in C^1[a, b]$, cumplen condiciones de contorno.

$$Ly := (py')' + qy$$

$$\int_a^b x \cdot Ly = \int_a^b Lx \cdot y \quad \text{"Fórmula de Green".}$$

(Simetría de L).

Parte de demostración del Thm Fredholm:

$$\begin{cases} (py')' + qy = r \\ + \text{cond. contorno} \end{cases} \quad \textcircled{C} \quad \begin{cases} (py')' + qy = 0 \\ + \text{cond. contorno} \end{cases} \quad \textcircled{H}$$

Si \textcircled{H} tiene sol. no trivial x

, \textcircled{C} tiene sol. y

$$\Rightarrow \int_a^b x r = \int_a^b x Ly = \int_a^b Lx \cdot y = 0$$

N shil

$$\left. \begin{array}{l} (\dot{py})' + gy = r \\ + \text{cond. contorno} \end{array} \right\} \longleftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} F(y) = \int_a^b [\frac{1}{2} p(y'(t))^2 - \frac{1}{2} g \cdot (y(t))^2 + r \cdot y(t)] dt \\ D = \{ y \in C^2[a,b] / \text{cond. contorno} \} \end{array} \right.$$

$$F(t, y, z) = \frac{1}{2} p z^2 - \frac{1}{2} g y^2 + r y$$

$$\partial_y F = -gy + r \quad \parallel \quad \partial_z F = pz$$

$$(\dot{p}y')' = -gy + r \quad \checkmark \quad (\text{Euler-Lagrange}).$$

$$\text{Teo. } \mathcal{F}(y) = \left\{ \int_a^b \left[p(y'(t))^2 - \frac{1}{2} q \cdot (y(t))^2 + r \cdot y(t) \right] dt \right\} \quad \textcircled{*}$$

$$D = \{ y \in C^2[a,b] / y(a) = y(b) = 0 \}$$

Suponemos que $p > 0$ en $[a,b]$, $q < 0$ en $[a,b]$.

Entonces $\textcircled{*}$ tiene un único mínimo en D .

$$\text{Defn. } F(t, y, z) = \frac{1}{2} p z^2 - \frac{1}{2} q y^2 + r y$$

es convexa en (y, z) .

$$\begin{aligned} \partial_{yy} F &= -q & \partial_{zz} F &= p \\ \partial_{zy} F &= 0 & \text{Hess}_{(y,z)} F &= \begin{pmatrix} -q & 0 \\ 0 & p \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$\Rightarrow \mathcal{F}$ estrictamente convexa.

Euler-Lagrange:

$$\left. \begin{aligned} (py')' + qy &= r \\ y(a) &= y(b) = 0 \end{aligned} \right\} \quad \textcircled{O} \quad \begin{array}{l} \text{¿Tiene solución?} \\ \text{y(a)=y(b)=0} \end{array}$$

$$\xrightarrow{\sim} \left. \begin{aligned} (py')' + qy &= 0 \\ y(a) &= y(b) = 0 \end{aligned} \right\} \quad \textcircled{H} \quad \begin{array}{l} \text{¿Tiene soluciones no} \\ \text{triviales?} \end{array}$$

* \textcircled{H} no tiene soluciones no triviales. (Alors '6 lemas).

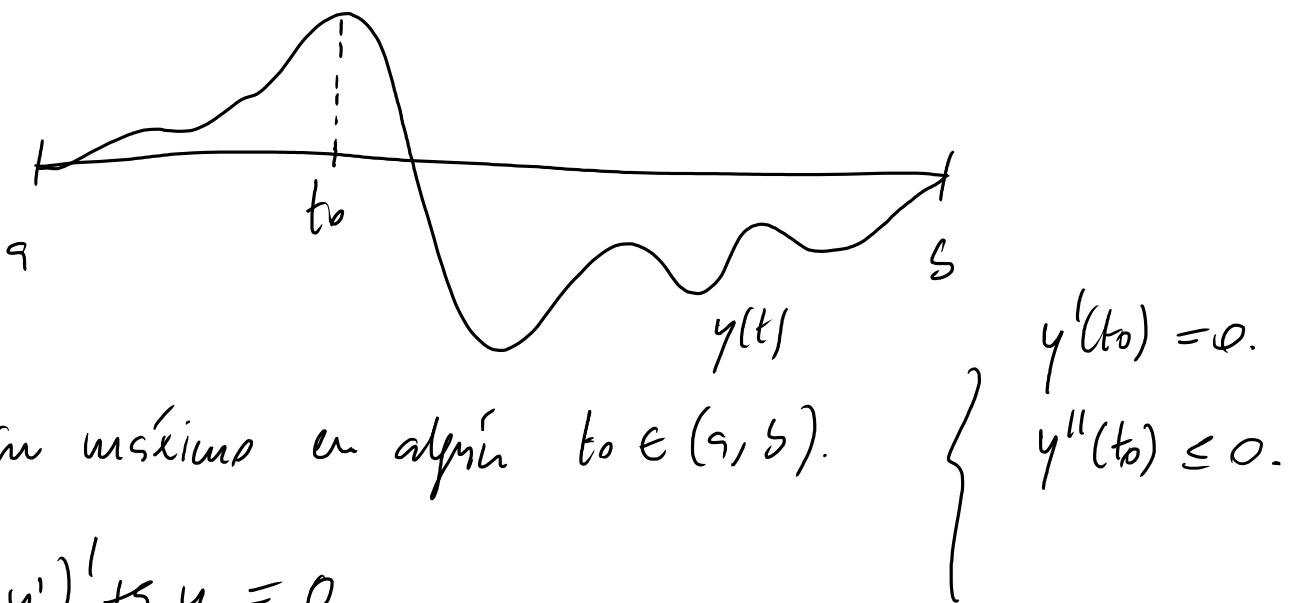
$\Rightarrow \textcircled{O}$ tiene sol. única (Alt. Fredholm).

$\Rightarrow \mathcal{F}$ tiene un único mínimo.

* ⑪ no tiene soluciones no triviales.

Dem: Supongamos que y es solución no trivial.

Puedo suponer que $y(t) > 0$ en algún punto $t \in (a, b)$.



$$p(t)y''(t) + p'(t)y'(t) + g(t)y(t) = 0.$$

$$\underbrace{p(t_0)}_{>0} \underbrace{y''(t_0)}_{\leq 0} + \cancel{\underbrace{p'(t_0)}_{>0} \overbrace{y'(t_0)}^{>0}} + \underbrace{g(t_0)}_{<0} \underbrace{y(t_0)}_{>0} = 0 \quad X$$

\Rightarrow la única sol. es la trivial.

Ejemplo:

* $y'' + y' - ty = \cos t$, $y(1) = y(2) = 0$

Forma autoadjunta:

$$\bullet y'' + y' - ty = \cos t$$

$$(py')' + gy = r$$

$$py'' + p'y' + gy = r$$

$$\bullet y'' + \frac{p'}{p}y' + \frac{g}{p}y = \frac{r}{p}$$

$$\frac{p'}{p} = 1 \quad p' = p, \quad p(t) = e^t.$$

$$\frac{g}{p} = -t, \quad g = -te^t.$$

$$r = p \cdot \cos t = e^t \cos t.$$

Tercero \Rightarrow Edmida única

$$* \quad y'' + y' - ty = \text{const} \quad , \quad y(1) = 2, \quad y(2) = 3 .$$

$$w(t) := 1+t .$$

$$\tilde{y} := y - w . \quad \tilde{y}(1) = 0, \quad \tilde{y}(2) = 0 .$$

$$\left. \begin{array}{l} y = \tilde{y} + w \\ y' = \tilde{y}' + w' \\ y'' = \tilde{y}'' + w'' \end{array} \right\} \quad \left. \begin{array}{l} \boxed{\tilde{y}'' + \tilde{y}' - t\tilde{y}} + w'' + w' - tw = \text{const} \\ \tilde{y}(1) = 0, \quad \tilde{y}(2) = 0 . \end{array} \right\}$$

Teorema \Rightarrow hay función única para \tilde{y}
 \Rightarrow hay sol. única para y .

Problema Sturm-Liouville

(SL)
$$\begin{cases} (py')' + fy + \lambda w y = 0 \\ \text{y(a)} = 0, \quad y(b) = 0 \end{cases}$$
 ¿Para qué valores de $\lambda \in \mathbb{R}$ hay soluciones no triviales?

$$p, f, w \in C^1[a,b], \quad p > 0 \text{ en } [a,b].$$

valor propio: λ para el cual hay sol. no trivial

función propia (asociada a λ): solución no trivial.

espacio propio asociado a λ : $\{ \text{soluciones del problema} \}$
 $= \{ \text{funciones propias} \} \cup \{ 0 \}.$

Ejemplo:

$$\left. \begin{array}{l} y'' + \lambda y = 0 \\ y(-n) = y(n) \\ y'(-n) = y'(n) \end{array} \right\}$$

* $\lambda < 0$: $y(t) = A e^{\sqrt{|\lambda|} \cdot t} + B e^{-\sqrt{|\lambda|} t}$
 $y'(t) = \sqrt{|\lambda|} A e^{\sqrt{|\lambda|} t} - \sqrt{|\lambda|} B e^{-\sqrt{|\lambda|} t}$

$$\left. \begin{array}{l} A e^{\sqrt{|\lambda|} \cdot n} + B e^{-\sqrt{|\lambda|} n} = A e^{-\sqrt{|\lambda|} n} + B e^{\sqrt{|\lambda|} \cdot n} \\ A e^{\sqrt{|\lambda|} n} - B e^{-\sqrt{|\lambda|} n} = A e^{-\sqrt{|\lambda|} n} - B e^{\sqrt{|\lambda|} \cdot n} \end{array} \right\}$$

$$\det \begin{pmatrix} e^{\sqrt{|\lambda|} n} - e^{-\sqrt{|\lambda|} n} & e^{-\sqrt{|\lambda|} n} - e^{\sqrt{|\lambda|} n} \\ e^{\sqrt{|\lambda|} n} - e^{-\sqrt{|\lambda|} n} & -e^{-\sqrt{|\lambda|} n} + e^{\sqrt{|\lambda|} n} \end{pmatrix} \neq 0.$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & -\alpha \\ -\alpha & \alpha \end{pmatrix}$$

$$\star \lambda = 0 : \quad y'' = 0, \quad y(t) = A + Bt. \quad \left. \begin{array}{l} y(-n) = y(n) \\ y'(-n) = y'(n) \end{array} \right\} \quad \boxed{y(t) = A} \quad \text{per } A \neq 0 \text{ es no trivial}$$

$\lambda = 0$ es valor propio.

~~Especie propio general por $y(t) \equiv 1$.~~

$$\star \lambda > 0 : \quad y'' + \lambda y = 0, \quad y(t) = A \cos(t\sqrt{\lambda}) + B \sin(t\sqrt{\lambda}).$$

$$y'(t) = -\sqrt{\lambda} A \sin(t\sqrt{\lambda}) + \sqrt{\lambda} B \cos(t\sqrt{\lambda}).$$

$$y(-n) = y(n) : \quad A \cos(n\sqrt{\lambda}) + B \sin(n\sqrt{\lambda}) = A \cos(-n\sqrt{\lambda}) + B \sin(-n\sqrt{\lambda})$$

$$y'(-n) = y'(n) : \quad -A \sin(n\sqrt{\lambda}) + B \cos(n\sqrt{\lambda}) = -A \sin(-n\sqrt{\lambda}) + B \cos(-n\sqrt{\lambda})$$

$$\left. \begin{array}{l} 2B \sin(n\sqrt{\lambda}) = 0 \\ 2A \sin(n\sqrt{\lambda}) = 0 \end{array} \right\}$$

$\star \sin(n\sqrt{\lambda}) = 0 \leftarrow$ me interesa 4π .

$$A = B = 0$$

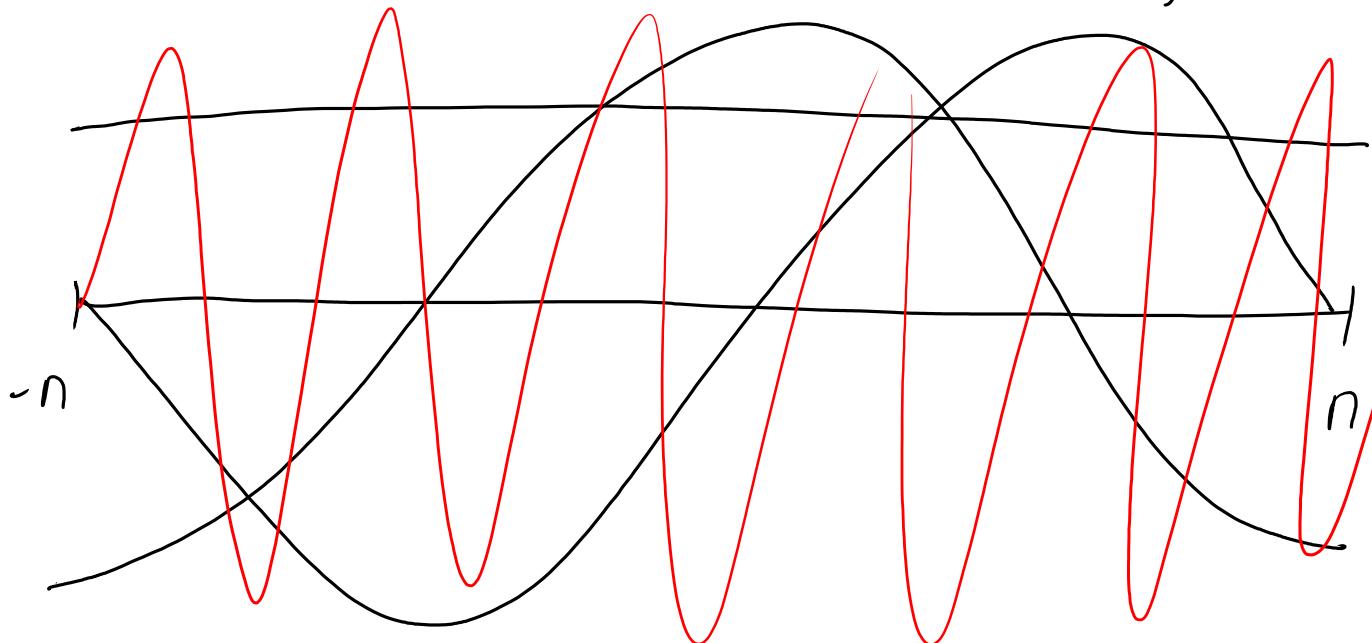
$$\sin(n\sqrt{\lambda}) = 0 \Leftrightarrow n\sqrt{\lambda} = n\pi$$

$n \geq 1$ entero

$\lambda = n^2$, $n \geq 1$ entera valors prop. i.

$y(t) = A \cos(nt) + B \sin(nt)$ funcions prop. i.

Espai propi generat per $\{\cos(nt), \sin(nt)\}$.



Ejemplo:

$$\left. \begin{array}{l} y'' + \lambda y = 0 \\ y(-n) = y(n) = 0 \end{array} \right\} \quad \begin{aligned} * \lambda < 0 &\Rightarrow \text{no hay sol. no trivial.} \\ * \lambda = 0: &y(t) = A + Bt. \end{aligned}$$

$$\Rightarrow y(t) \equiv 0, \text{ no hay.}$$

$$* \lambda > 0: y(t) = A \cos(t\sqrt{\lambda}) + B \sin(t\sqrt{\lambda}).$$

$$\left. \begin{array}{l} 0 = A \cos(-n\sqrt{\lambda}) + B \sin(-n\sqrt{\lambda}) \\ 0 = A \cos(n\sqrt{\lambda}) + B \sin(n\sqrt{\lambda}) \end{array} \right\}$$

$$\det \begin{pmatrix} \cos(n\sqrt{\lambda}) & -\sin(n\sqrt{\lambda}) \\ \sin(n\sqrt{\lambda}) & \cos(n\sqrt{\lambda}) \end{pmatrix} =$$

$$= 2 \cos(n\sqrt{\lambda}) \sin(n\sqrt{\lambda}) = \sin(2n\sqrt{\lambda})$$

para tener sol. no triviales necesita $\sin(2n\sqrt{\lambda}) = 0$.

$$2n\sqrt{\lambda} = n\pi$$

$$2\sqrt{\lambda} = \pi$$

$$\lambda = \frac{n^2}{4}, n \geq 1.$$

$$\boxed{\lambda = \frac{n^2}{4}, n \geq 1.}$$

Valores propios

$$0 = A \cos(-n\frac{\pi}{2}) + B \sin(-n\frac{\pi}{2})$$

Funciones propias

$$* n \text{ par: } A \cos(-n\frac{\pi}{2}) = 0 \Rightarrow A = 0.$$

$$y(t) = B \sin\left(\frac{nt}{2}\right)$$

$$* n \text{ impar: } B \sin(-n\frac{\pi}{2}) = 0 \Rightarrow B = 0.$$

$$y(t) = A \cos\left(\frac{nt}{2}\right).$$

Propiedades generales

Si hay soluciones no triviales de (SL) para $\lambda \in \mathbb{C} \Rightarrow \lambda \in \mathbb{R}$.

Dem. y sol. no trivial. $Ly := (py')' + qy$.

$$Ly = -\lambda w y.$$

$$\underbrace{\int_s^b y \overline{Ly}}_{\in \mathbb{R}} = \underbrace{\int_s^b Ly \cdot \bar{y}}_{\in \mathbb{R}} = - \int_s^b \lambda w y \cdot \bar{y} = \cancel{-\lambda} \int_s^b w |y|^2.$$

pero que

$$\underbrace{\int_s^b y \overline{Ly}}_{\in \mathbb{R}} = \underbrace{\int_s^b Ly \cdot \bar{y}}_{\underbrace{\left(\int_s^b y \overline{Ly} \right)}_{\in \mathbb{R}}} \Rightarrow \lambda \in \mathbb{R}.$$

13 abril

Prob. Sturm-Liouville.

$$\left. \begin{array}{l} (py')' + qy + \lambda w y = 0 \\ + \text{ cond. contorneo} \end{array} \right\} \text{Sturm-Liouville}$$

(SL)

- * Los valores propios son reales
- * Funciones propias correspondientes a valores propios distintos son perpendiculares:

$$\begin{aligned} \varphi_1 \text{ asociada a } \lambda_1 & \quad \text{con } \lambda_1 \neq \lambda_2 \Rightarrow \int_a^b w \varphi_1 \varphi_2 = 0. \\ \varphi_2 \text{ asociada a } \lambda_2 & \end{aligned}$$

Dem. $Ly = (py')' + qy$

$$L\varphi_1 = -\lambda_1 w \varphi_1$$

$$L\varphi_2 = -\lambda_2 w \varphi_2$$

$$\begin{aligned} \int_a^b \varphi_1 L \varphi_2 &= \int_a^b L \varphi_1 \cdot \varphi_2 \\ &= -\lambda_2 \int_a^b \varphi_1 \varphi_2 w = -\lambda_1 \int_a^b \varphi_1 \varphi_2 w \end{aligned}$$

$$\underbrace{(\lambda_1 - \lambda_2)}_{\neq 0} \int_a^b \varphi_1 \varphi_2 w = 0 \Rightarrow \text{c1 0.}$$

Tee. Sturm-Liouville

Consideremos (SL) con condiciones de contorno separadas.

- * Los valores propios forman una sucesión $\lambda_1 < \lambda_2 < \lambda_3 < \dots$.

con $\lambda_n \rightarrow \infty$ cuando $n \rightarrow \infty$.

- * Los espacios propios asociados a da tienen dim. 1 A n.

- * Si funciones φ_n generador del esp. propio de λ_n , tenemos:

$$\int_a^b \varphi_n^2 \cdot w = 1.$$

Entonces $(\varphi_n)_{n \geq 1}$ es una base ortogonal de $L^2(a/b, w)$.

Esp de Hilbert

real

- * V esp. vectorial, un producto escalar $\langle \cdot, \cdot \rangle : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$
suele:

- * bilineal $\langle \lambda v + \mu w, z \rangle = \lambda \langle v, z \rangle + \mu \langle w, z \rangle \quad \forall v, w, z \in V$
 $\mu, \lambda \in \mathbb{R}.$
- * simétrica $\langle v, w \rangle = \langle w, v \rangle$
- * def. positiva $\langle v, v \rangle \geq 0, \quad \langle v, v \rangle = 0 \Leftrightarrow v = 0.$

Complejo

- * V esp. vectorial, un producto escalar $\langle \cdot, \cdot \rangle : V \times V \rightarrow \mathbb{C}$

suele:

- * bilineal $\langle \lambda v + \mu w, z \rangle = \bar{\lambda} \langle v, z \rangle + \bar{\mu} \langle w, z \rangle \quad \forall v, w, z \in V$
 $\mu, \lambda \in \mathbb{C}.$
- * hermítico $\langle v, w \rangle = \overline{\langle w, v \rangle}$
- * def. positiva $\langle v, v \rangle \geq 0, \quad \langle v, v \rangle = 0 \Leftrightarrow v = 0.$

Def.: Un esp. Hilbert (real o complejo) es un esp. vectorial con un prod. escalar que además es completo en la norma asociada.

$\langle \cdot, \cdot \rangle$ prod escalar,

$$\|v\| := \sqrt{\langle v, v \rangle} \quad \text{es una norma.}$$

Ba^{se} ortogonal (numerable) (H esp. Hilbert)

Es una sucesión $(\varphi_1, \varphi_2, \dots)$ (finita o no) en H

tal que: ① $\langle \varphi_i, \varphi_j \rangle = 1$ si $i=j$
 $= 0$ si $i \neq j$.

② para cualquier $v \in H$ existe $(\mu_i)_{i \geq 1}$ en $\mathbb{R} \cup \mathbb{C}$

tal que $v = \sum_{n=1}^{\infty} \mu_n \varphi_n$

(límite en el sentido de $\|\cdot\|$.)

Equivalentemente:

②' el espacio vectorial generado por $\{\varphi_n / n \geq 1\}$
es denso en H .

* Derivat ded Cauchy-Schwartz:

$$|\langle v, w \rangle| \leq \|v\| \|w\| \quad \forall v, w \in H.$$

Ejemplo:

$$\begin{cases} y'' + \lambda y = 0 \\ y(-n) = y(n) = 0 \end{cases} \quad \lambda = \frac{n^2}{4} \quad \text{v. propol.}$$
$$\varphi_n = B_n \sin\left(\frac{nt}{2}\right) \quad n \text{ par}$$
$$\varphi_n = A_n \cos\left(\frac{nt}{2}\right) \quad n \text{ impar}$$

$$\int_{-n}^n B_n^2 \left(\sin\left(\frac{nt}{2}\right)\right)^2 dt = 1$$

$$B_n^2 \int_{-n}^n \left(\sin\left(\frac{nt}{2}\right)\right)^2 dt = B_n^2 n$$

$$B_n = \frac{1}{\sqrt{n}}$$

$$\lambda = \frac{n^2}{4} \quad v. \text{ proporc.}$$

$$\begin{aligned}\Psi_n &= \frac{1}{\sqrt{n}} \sin\left(\frac{nt}{2}\right) & n &\text{ par} \\ \Psi_n &= \frac{1}{\sqrt{n}} \cos\left(\frac{nt}{2}\right) & n &\text{ impar}\end{aligned}\quad \left. \right\}$$

Otro ejemplo

$$\begin{aligned}y'' + \lambda y & \\ y(-n) = y(n) & \\ y'(-n) = y'(n) & \end{aligned}\quad \left. \right\} \quad \begin{aligned}\lambda_n &= n^2, \quad n \geq 0 \\ \Psi_n &= C \quad n=0 \\ \Psi_n &= A_n \cos(nt) + B_n \sin(nt), \quad n \geq 1.\end{aligned}$$

Basis de $L^2(-n, n)$:

$$\left\{ \frac{1}{\sqrt{2n}}, \frac{1}{\sqrt{n}} \cos(nt), \frac{1}{\sqrt{n}} \sin(nt) \mid n \geq 1 \right\}$$

$$1 = \int_{-n}^n C^2 = 2nC^2$$

$$C = \frac{1}{\sqrt{2n}}.$$

$$\left[\int_{-n}^n \cos(nt) \sin(nt) dt = 0 \right]$$

14 abr)

- * funciones propias distintas c v. propias distintas son ortogonales.
 - * valores propios son reales.
 - * el conjunto de valores propios es infinito sin puntos de acumulación,
y ademási las combinaciones lineales de funciones propias son densas en $L^2((a,b), w)$.
- } no lo propongo.

Interpretación variacional

$$\textcircled{SL} \quad \left\{ \begin{array}{l} (p y')' + g y + \lambda w y = 0 \\ + \text{cond. contorno} \end{array} \right\}$$

$$\textcircled{*} \quad \left\{ \begin{array}{l} F(y) = \int_a^b (p y')^2 - g y^2 dt \\ \mathcal{D} = \{y \in C^2[a,b] / \text{cumplen cond. contorno} \\ \int_a^b w(y(t))^2 dt = 1 \} \end{array} \right.$$

Euler-Lagrange para F :

$$F(t, y, z) = p z^2 - g y^2$$

$$F^*(t, y, z) = p z^2 - g y^2 - \lambda w y^2$$

$$\partial_y F^* = -2g y - 2\lambda w y, \quad \partial_z F^* = 2 p z$$

$$-g y - \lambda w y = (p y')'$$

puntos críticos de $\textcircled{*}$ \Leftrightarrow soluciones no triviales de \textcircled{SL} .

¿Extremos de \mathcal{F} ?

Rescribir \mathcal{F} en función de las coordenadas en una base de funciones propias.

Suponemos cond. contorno separadas:

$\lambda_1 < \lambda_2 < \dots$ sucesión valores propios

$\varphi_1, \varphi_2, \dots$ funciones propias asociadas a $\lambda_1, \lambda_2, \dots$

tales que $\int_a^b w(\varphi_n)^2 = 1, n=1,2,\dots$

Si $y \in D$,

$$y = \sum_{n=1}^{\infty} \mu_n \varphi_n \quad Ly = (py')' + qy.$$

$$\star \int_a^b y \cdot Ly = \int_a^b y (py')' + \int_a^b y q \cdot y =$$

$$= - \int_a^b p(y')^2 + \int_a^b qy^2 = -\mathcal{F}(y).$$

$$\begin{aligned}
 * \quad F(y) &= - \int_a^b y \cdot \varphi y = - \int_a^b \left(\sum_{n=1}^{\infty} \mu_n \varphi_n \right) \left(\sum_{m=1}^{\infty} \mu_m \varphi_m \right) = \\
 &= - \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \mu_n \mu_m \int_a^b \varphi_n \varphi_m = \\
 &= \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \mu_n \mu_m \int_a^b \varphi_n w \varphi_m \lambda_m = \\
 &\quad \underbrace{\qquad\qquad\qquad}_{0 \text{ si } n \neq m, \ 1 \text{ si } n=m}
 \end{aligned}$$

$$F(y) = \sum_{n=1}^{\infty} \mu_n^2 \lambda_n$$

Restricción: $\int_a^b y^2 \cdot w = 1 = \int_a^b \left(\sum_{n=1}^{\infty} \mu_n \varphi_n \right)^2 \cdot w =$

$$\sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \mu_n \mu_m \int_a^b \varphi_n \varphi_m \cdot w = \sum_{n=1}^{\infty} \mu_n^2 = 1$$

(En general en un espacio de Hilbert H con base $(\varphi_n)_{n \geq 1}$:

$$\text{Si } v = \sum_{n=1}^{\infty} \mu_n \varphi_n, \quad \|v\|^2 = \sum_{n=1}^{\infty} |\mu_n|^2. \quad)$$

Identidad de Parseval.

Mínimo de \mathcal{F} de alcance cuando $\mu_1 = 1, \mu_n = 0 \quad \forall n \geq 2$.

$$(\text{porque: } \mathcal{F}(y) = \sum_{n=1}^{\infty} \mu_n^2 \lambda_n \geq \lambda_1 \sum_{n=1}^{\infty} \mu_n^2 = \lambda_1,$$

$$\mathcal{F}(\varphi_1) = \lambda_1).$$

El mínimo se alcanza en $\pm \varphi_1$, y su valor es λ_1 .

Teo. \mathcal{F} siempre tiene mínimo en $\pm \varphi_1$ (la primera función propia, y $\mathcal{F}(\varphi_1) = \lambda_1$ (el primer valor propio de (SL)).

(no tiene máximo).

Ejemplo

$$F(y) = \int_{-n}^n (y')^2, \quad D = \left\{ y \in C^2[-n, n] / y(-n) = y(n) = 0, \int_{-n}^n y^2 = 1 \right\}$$

$$\phi = 1, \quad f = 0, \quad w = 1$$

$$\begin{cases} y'' + \lambda y = 0 \\ y(-n) = y(n) = 0 \end{cases} \quad \text{(SL)}$$

valores propios: $\lambda_n = \frac{n^2}{4}, \quad n \geq 1$ entero
funciones propios:

$$\varphi_n(t) = A \cos\left(\frac{nt}{2}\right), \quad n \text{ par}$$

$$\varphi_n(t) = B \sin\left(\frac{nt}{2}\right), \quad n \text{ impar}$$

$$\lambda_1 = \frac{1}{4}$$

$$\varphi_1 = B \sin\frac{t}{2} = \frac{1}{\sqrt{n}} \sin\frac{t}{2}.$$

$$1 = \int_{-n}^n \varphi_1^2 = B^2 \int_{-n}^n \left(\sin\frac{t}{2}\right)^2 dt = B^2 n \Rightarrow B = \frac{1}{\sqrt{n}}$$

minimo de F se alcanza en $\varphi_1(t) = \pm \frac{1}{\sqrt{n}} \sin\frac{t}{2}$.

y vale $\frac{1}{4}$.