## SISTEMAS CON MICROPROCESADORES: PRÁCTICA 6

## Código fuente del programa:

```
#include <avr/io.h>
#define F_CPU 16000000
#include <util/delay.h>
#define DDR PUERTO SALIDA DDRB // Regist. de direcc. puerto B (PB)
#define PUERTO SALIDA PORTB // Registro del puerto B
#define DDR PUERTO ENTRADA DDRC // Regist. de direcc. puerto C (PC)
#define PUERTO ENTRADA PINC
int main(void)
{
    // Configura la patilla PBO como salida mediante el bit menos
    // significativo del puerto
    DDR PUERTO SALIDA = 0 \times 01;
    DDR PUERTO ENTRADA = 0 \times 00;
    uint8 t contador = 0;
    uint8 t periodo = 0;
    unsigned int estado prev = PUERTO ENTRADA;
    while (1)
    {
        if(estado_prev != PUERTO_ENTRADA){
            estado prev = PUERTO ENTRADA;
            periodo = contador;
            contador = 0;
        }
        //Para evitar las divisiones en lugar multiplicamos por dos
        if(contador*2 < periodo){</pre>
            PUERTO SALIDA = 0 \times 00;
        }
```

```
else{
     PUERTO_SALIDA = 0x01;
}

contador++;
}
```

Captura de la ventana de MPLAB X mostrando los cronogramas de la señal de entrada y la señal de salida (del doble de frecuencia).

