



# Tema 2

# Modelos de programación paralela adaptados a la arquitectura

Nicolás Calvo Cruz  
Dpto. de Arquitectura y Tecnología de los Computadores  
@ncalvocruz  
[ncalvocruz@ugr.es](mailto:ncalvocruz@ugr.es)



# Objetivos

- Aprender a **encontrar** puntos para paralelizar un algoritmo
- Aprender a **descomponer** un algoritmo en tareas
- Aprender a identificar y respetar **dependencias** entre tareas
- **Agrupar** las tareas que se pueden realizar en paralelo
- Aplicar revisiones de **diseño**





# Motivación

- 1 Abordar **problemas** cada vez más **grandes**.
- 2 Obtener (mejores) soluciones en un **tiempo razonable**.
- 3 Ilustrar diferentes **enfoques** de la bibliografía para **paralelizar** algoritmos tradicionales.

---

# Índice

1. Introducción
2. ¿Cómo encontrar concurrencia?
  - a. Encontrar tareas
  - b. Agrupar tareas
  - c. Buscar patrones de comunicación
3. Patrones de los principales algoritmos paralelos
4. Estructuras de algoritmos más comunes
5. Qué hacer con las estructuras de datos
6. Ejemplos prácticos de algoritmos para arquitecturas de memoria compartida





# **6. Ejemplos prácticos de algoritmos para arquitecturas de memoria compartida**

## 4. Estructuras de algoritmos más comunes (Recordatorio)

	Task Parallelism	Divide & Conquer	Descomposición Geométrica	Recursive Data	Pipeline	Event-Based Coordination
SPMD	*****	***	*****	**	***	**
Loop Parallelism	*****	**	***			
Master/Worker	*****	**	*	*	*	*
Fork/Join	**	*****	**		*****	*****

## 4. Estructuras de algoritmos más comunes (Recordatorio)

	OpenMP	MPI	Java	CUDA (OpenCL)
SPMD	***	*****	**	***
Loop Parallelism	*****	*	***	*
Master/Worker	**	***	***	*
Fork/Join	***		*****	**

## 6. Ejemplos prácticos: SPMD - Map-Reduction

Map: fase en la que el **trabajo** se divide en **partes** y se gestiona **independientemente**.

Reduction: fase en la que se **agrupan los datos en un solo**. La **combinación** se hace con una operación que tiene elemento neutro y cumple las propiedades asociativa y conmutativa, como la suma, la multiplicación...

### ¿Donde se usa?

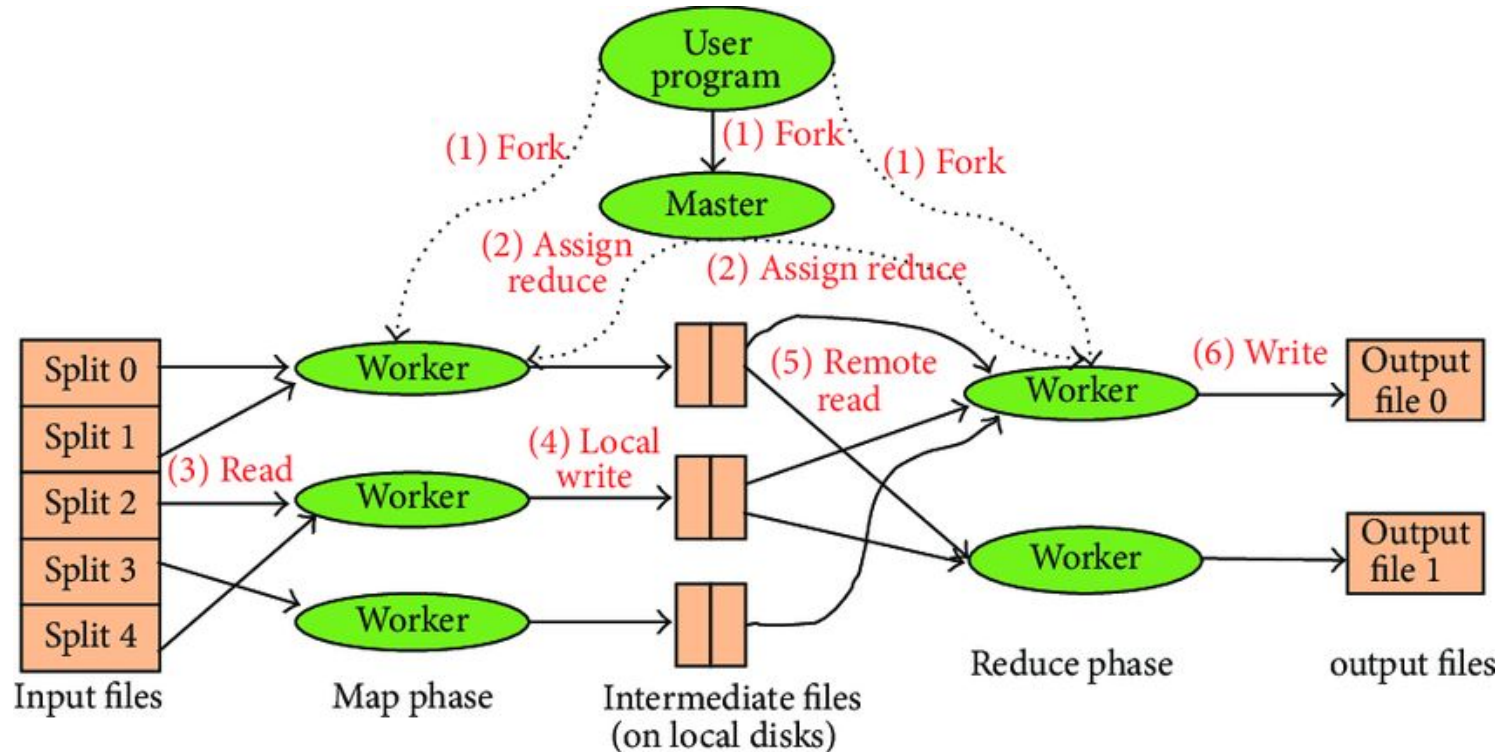
- Map-Reduce es el ejemplo más famoso, primero se mapea la información y luego se reduce. (**Contar palabras en Google**)
- Calcular frecuencias (**Histograma**)
- En el **mundo real**, es como funciona cualquier competición deportiva (**bracket de competición**)

### ¿Problemas?

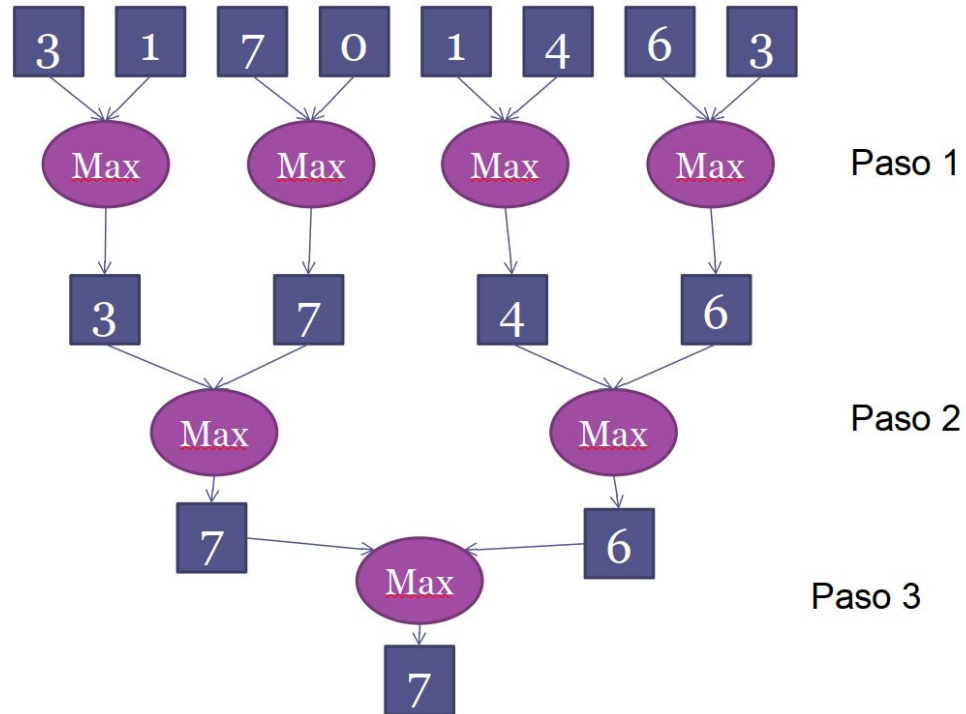
- Los **volúmenes de datos**.
- Las **operaciones atómicas** que hay que llevar a cabo.



## 6. Ejemplos prácticos: SPMD - Reduction



## 6. Ejemplos prácticos: Reduction



## 6. Ejemplos prácticos: SPMD - Reduction

Imaginemos que hay distintos grupos (bloques) de unidades de ejecución (hilos), con la **memoria compartida a nivel de bloque** (como procesos MPI que lanzan hilos... o como en una GPU).

<u>Bloque 0:</u>	Hilo 0	Hilo 1	Hilo 2	Hilo 3
<u>Bloque 1:</u>	Hilo 0	Hilo 1	Hilo 2	Hilo 3
<u>Bloque 2:</u>	Hilo 0	Hilo 1	Hilo 2	Hilo 3
<u>Bloque 3:</u>	Hilo 0	Hilo 1	Hilo 2	Hilo 3



## 6. Ejemplos prácticos: SPMD - Reduction

Imaginemos que hay distintos grupos (bloques) de unidades de ejecución (hilos), con la **memoria compartida a nivel de bloque** (como procesos MPI que lanzan hilos... o como en una GPU).

Tenemos que tener en cuenta:

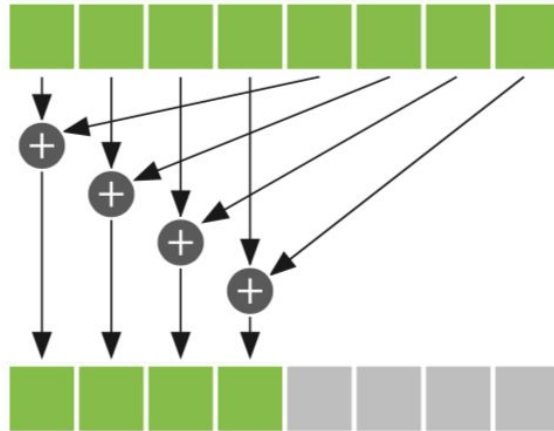
- ❑ Dónde almacenar los **resultados parciales**:
  - ❑ En la primera **mitad del vector de datos**
  - ❑ En otra **estructura de datos**
  - ❑ Es importante **adecuar la estructura** a los conjuntos de hilos que tengamos.
- ❑ Controlar los hilo que ya no tienen datos a los que acceder.



## 6. Ejemplos prácticos: SPMD - Reduction

- ❏ Pensemos en una suma, donde cada bloque de hilos tiene un buffer con una posición para cada hilo:

Bloque i:



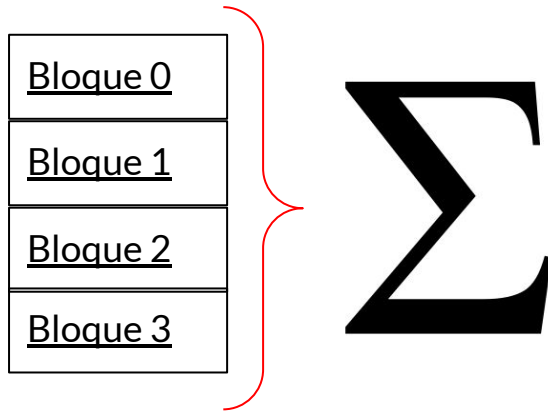
```

calcularMiElemento();
barrier();
int focus = myThreadID;
int i = blockSize/2;
while (i != 0) {
    if (focus < i)
        buffer[focus] += buffer[i + focus];
    barrier();
    i /= 2;
}

```

## 6. Ejemplos prácticos: SPMD - Reduction

- Pensemos en una suma, donde cada bloque de hilos tiene un buffer con una posición para cada hilo:



```
barrierBloque();  
int resultadoFinal = 0;  
for (i in bloques) {  
    resultadoFinal += bloques[i].buffer[0]  
}
```



## 6. Ejemplos prácticos: SPMD - Reduction

- Si esta reducción o suma acumulada la hiciéramos **en secuencial**: El **tiempo** sería **proporcional a la longitud del vector**.
- Aprovechando los múltiples hilos... el tiempo será proporcional al logaritmo de la longitud del vector:
  - Primero, cada hilo combina dos registros en uno, necesitando la mitad de pasos que elementos.
  - Se repite con la **mitad** que queda, tardando entonces la **mitad de la mitad...**
- Tardaremos entonces  $\log_2(\text{hilosEnBloque})$ ... Por ejemplo, con **256 hilos** (y elementos), quedan **sumados tras 8 iteraciones**.

- Así se plasma esta idea en CUDA:

```
__global__ void productoEscalar( float *a, float *b, float *c ){
    __shared__ float cache[threadsPerBlock];
    int tid = threadIdx.x + blockIdx.x * blockDim.x;
    int cacheIndex = threadIdx.x;
    float temp = 0;
    while (tid < N) {
        temp += a[tid] * b[tid];
        tid += blockDim.x * gridDim.x;
    }
    cache[cacheIndex] = temp;
    // Sincronizar hilos de este bloque
    __syncthreads();
    // threadsPerBlock debe ser potencia de 2
    int i = blockDim.x/2;
    while (i != 0) {
        if (cacheIndex < i)
            cache[cacheIndex] += cache[cacheIndex + i];
        __syncthreads();
        i /= 2;
    }
    if (cacheIndex == 0)
        c[blockIdx.x] = cache[0];
}
```

## 6. Ejemplos prácticos: SPMD - Reduction

Finalmente, en la CPU:

```
(...)
cudaMemcpy( partial_c, dev_partial_c, sizeof(float)*blocksPerGrid, cudaMemcpyDeviceToHost );

c = 0;
for (int i=0; i<blocksPerGrid; i++) {
    c += partial_c[i];
}
(...)
```



## 6. Ejemplos prácticos: SPMD-scan

- El algoritmo **Prefix Sum (Scan)** es usado en asignación de tareas en procesadores masivamente paralelos y en asignación de recursos para hilos.
- Se utiliza también para pasar de código secuencial a paralelo, eliminando la limitación de la escalabilidad por las secuencias de código paralelo.

```
for(j=1;j<n;j++)  
out[j]=out[j-1]+f(j);
```



```
forall(j){  
    temp[j]=f[j] // se hace en paralelo  
}  
scan(out, temp) // se puede hacer en paralelo
```

- Es uno de los patrones de computación paralela más usado y da pistas para resolver otros problemas similares.

## 6. Ejemplos prácticos: SPMD-scan

Formalmente, el problema se puede definir así, en su variante inclusiva:

- Sea un vector  $X$  de tamaño  $N$ :  $[X_0, X_1, \dots, X_{N-1}]$

Se desea **calcular la secuencia** que relaciona todos los  $X_i$  con una función  $f$ :

$$X_0, f(X_0, X_1), f(X_0, X_1, X_2), \dots, f(X_0 \dots X_{N-1})$$

Por ejemplo, si  $f$  es la operación suma y  $X = [3, 1, 7, 0, 4, 1, 6]$

La solución será:  $[3, 3+1, 3+1+7, 3+1+7+0, 3+1+7+0+4, 3+1+7+0+4+1, 3+1+7+0+4+1+6]$   
 $= [3, 4, 11, 11, 15, 16, 22]$

(Nota: En definición exclusiva,  $X_i$  no se coge para  $f(X_i)$ )

## 6. Ejemplos prácticos: SPMD-scan

- Supongamos que vamos a repartir **100 trozos de tarta entre 10 personas**, y cada una pide la siguiente cantidad: [3,5,2,7,28,4,3,0,8,1].
- Uno repartiría tarta de forma constante y pararía cuando cada persona tuviera lo pedido, es decir, cortar 1 porción y darla, otra porción y darla y así sucesivamente... ¿Pero **cuánta dejar** por si viene alguien más?
- Una **opción (secuencial)** sería cortar primero 3, luego los 5... y así sucesivamente.
- Otra: calculamos **scan inclusivo**, obteniendo [3, 8, 10, 17, 45, 49, 52, 52, 60, 61] y **sabiendo así por donde cortar la tarta dejando 100-61 porciones y cómo marcar las grandes zonas de tarta rápidamente.**

## 6. Ejemplos prácticos: SPMD-scan

- En secuencial: Hacer  $Y_0 = X_0$ ;  $Y_1 = X_0 + X_1$ ;  $Y_2 = X_0 + X_1 + X_2 \dots$ :

```
y[0]=x[0];
for(i=1;i<n;i++) y[i]=y[i-1]+x[i];
```

Eficiencia de orden N,  $O(N)$

- Una primera (y descuidada) versión paralela crearía un hilo para calcular cada elemento de salida...:

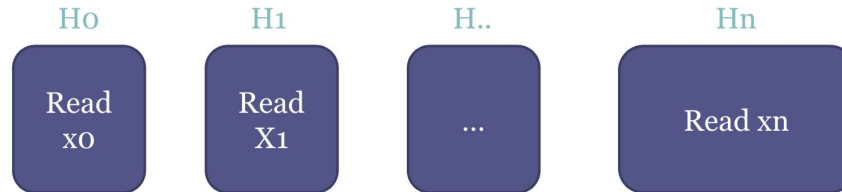


- Pero claro, las **iteraciones finales** son **más costosas**... La latencia vendrá dada por el último hilo.



## 6. Ejemplos prácticos: SPMD-scan

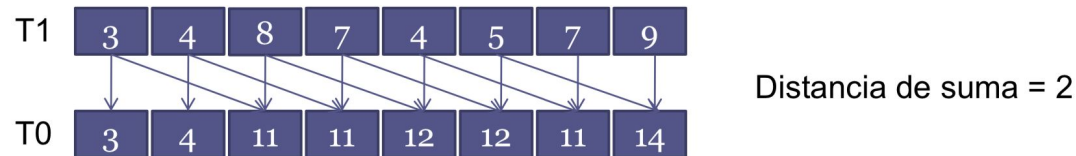
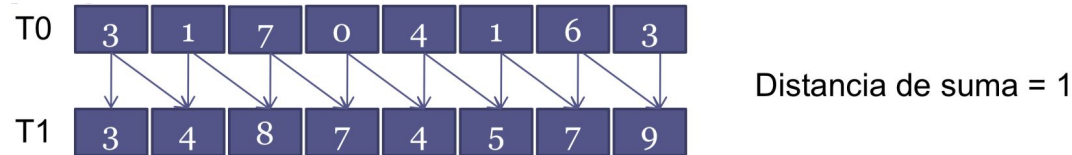
- Una segunda versión paralela, conceptualmente mucho más afinada, haría que el **1<sup>er</sup>** hilo calculara los elementos **0** y **N-1**, que el **2<sup>o</sup>** se ocupara del **1** y el **N-2**, que el **3<sup>o</sup>** hiciera el **2** y **N-3**... Esto nos balancea perfectamente las operaciones... pero no tiene en cuenta los accesos a **memoria** y su escalabilidad llega **hasta N/2**.
- Otra alternativa (GPU): La estructura de datos es de lectura y escritura -> cada hilo debe acceder a una parte de la estructura. El primer paso será:



- Tras esto, todos los elementos estarán en la memoria compartida entre hilos.

## 6. Ejemplos prácticos: SPMD-scan

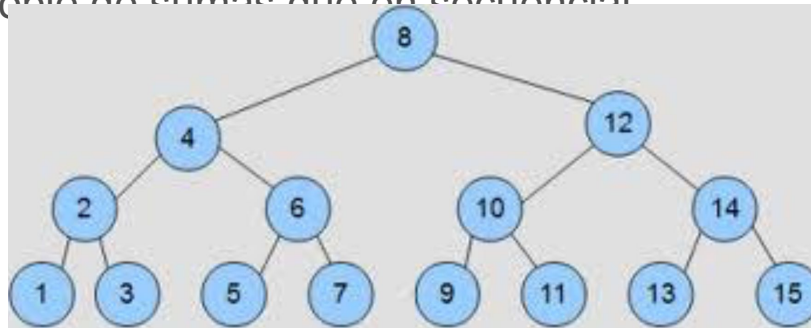
- Seguidamente: Iterar  $\log(n)$  y sumar elementos que distan un determinado paso y que aumentará al doble en la siguiente iteración y alternando T0 y T1.



(...)

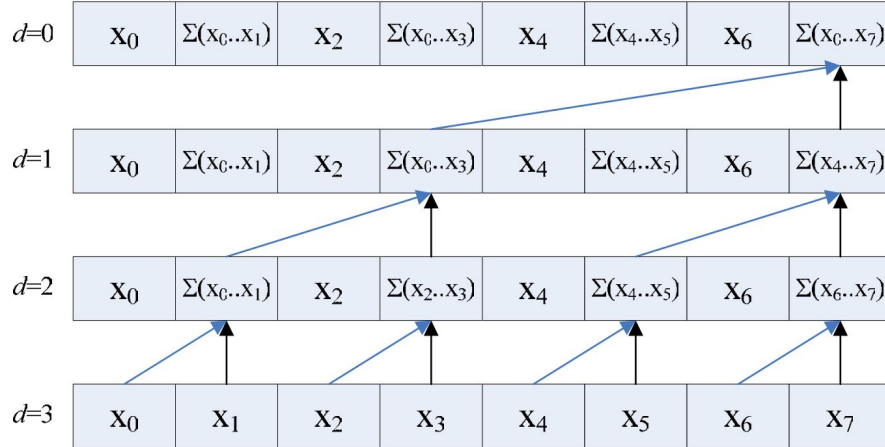
## 6. Ejemplos prácticos: SPMD-scan

- Según el tamaño de los bloques (hilos), tienen que **sincronizarse** por bloque en cada iteración. Además, se hacen  **$O(n \cdot \log(n))$  sumas**. Por ejemplo para 256 elementos, la secuencial hace 255 sumas y la paralela  $(256 \cdot \log(256)) - (255) = 1793$  sumas.
- Solución: **Árboles** balanceados  $\Rightarrow$  Transformar el vector de números en un árbol B y aprovecharnos de las propiedades del árbol para implementar el SCAN. Así sólo se hace el doble de sumas que en secuencial.

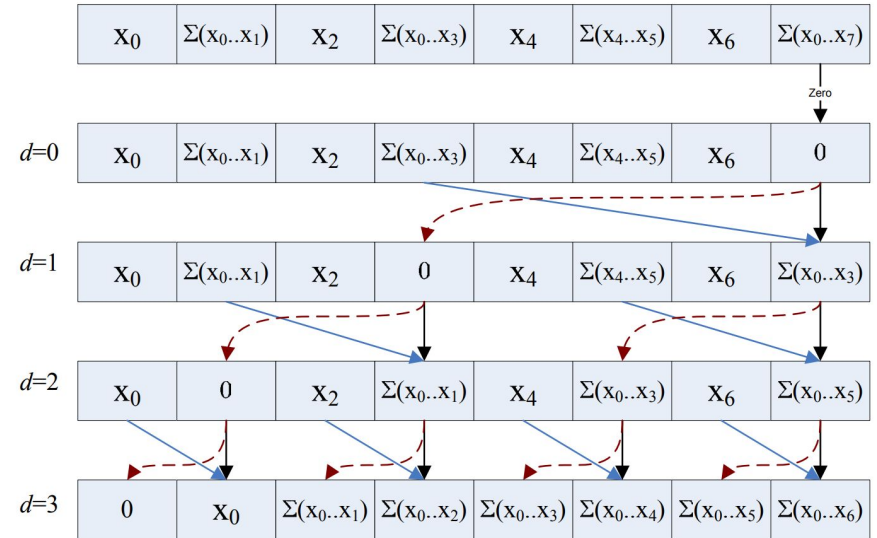


# 6. Ejemplos Prácticos: SPMD-scan

Up-Sweep



Down-Sweep



Este enfoque tiene conflictos por los accesos a memoria en los arrays compartidos por cada bloque de hebras, porque en algunos casos las hebras acceden a posiciones contiguas de memoria



## 6. Ejemplos Prácticos: SPMD-scan

Enfocamos el problema como dos fases:

Fase de reducción (desde hojas hasta raíz) calculando algunas sumas parciales que son necesarias para la fase 2 (Fase Up-Sweep)

Fase de barrido de subida, (Down-Sweep) donde se ponen algunos elementos del array a 0 inicializando con el último elemento del array que se pone a 0 desde el mismo programa

```
for d := 0 to log2n - 1 do
  for k from 0 to n - 1 by 2d+1 in parallel do
    x[k + 2d+1 - 1] := x[k + 2d - 1] + x[k + 2d+1 - 1]
```

```
x[n - 1] := 0
for d := log2n down to 0 do
  for k from 0 to n - 1 by 2d+1 in parallel do
    t := x[k + 2d - 1]
    x[k + 2d - 1] := x[k + 2d+1 - 1]
    x[k + 2d+1 - 1] := t + x[k + 2d+1 - 1]
```

- Más detalles de este tipo de problema en: <https://slideplayer.com/slide/14460027/>

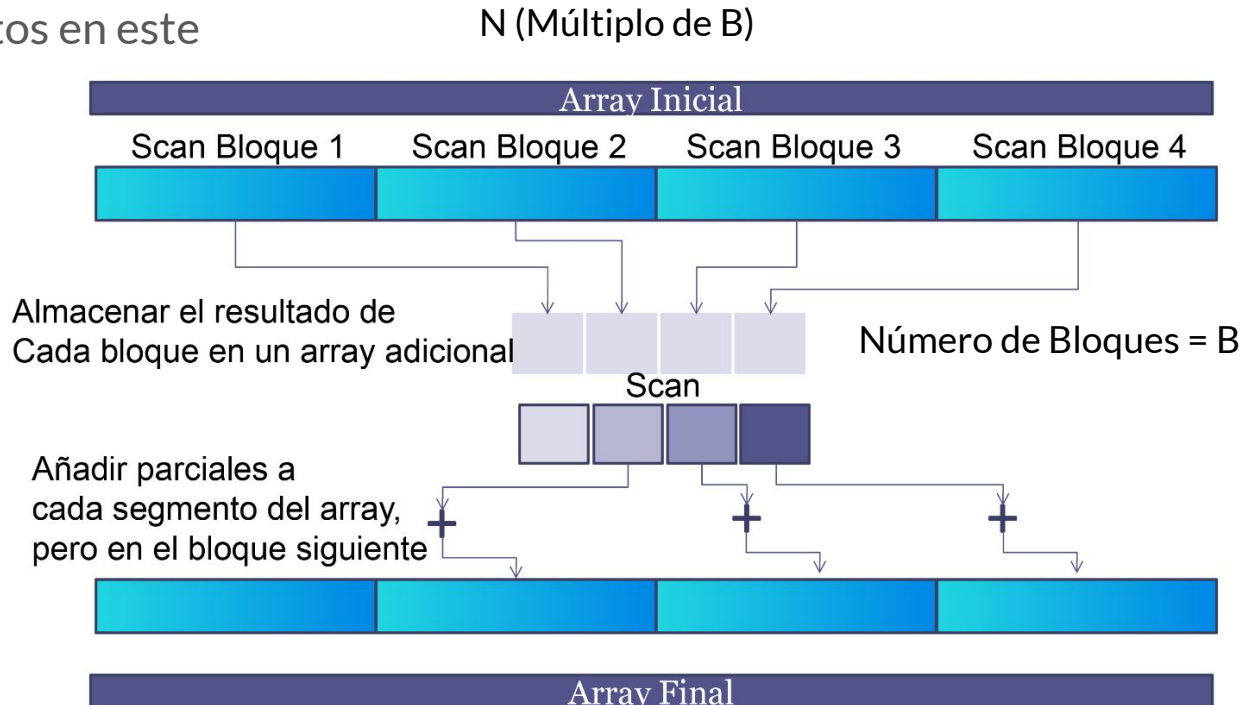
## 6. Ejemplos prácticos: scan

```
y[0]=x[0];
for(i=1;i<n;i++) y[i]=y[i-1]+x[i];
```

- Y si no caben los datos en este enfoque lineal...

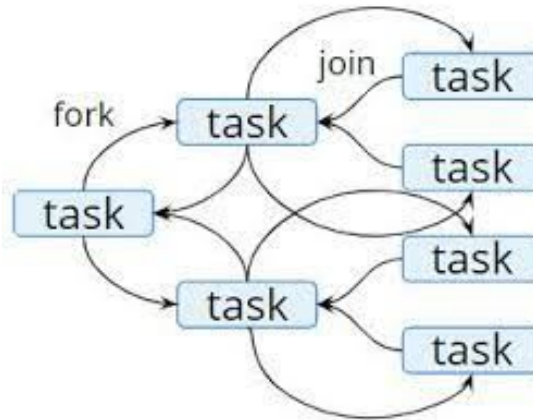
$B = \text{Número elementos calculados en un bloque}$   
 $\text{Bloques} = N/B$

$\text{Hilos} = B/2$

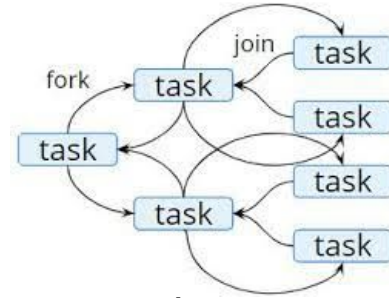


## 6. Ejemplos prácticos: fork-join

El esquema principal de la estructura Fork-Join es:



## 6. Ejemplos prácticos: fork-join



Veamos el framework de **Java Fork/Join** dentro del paquete `java.util.concurrent`.

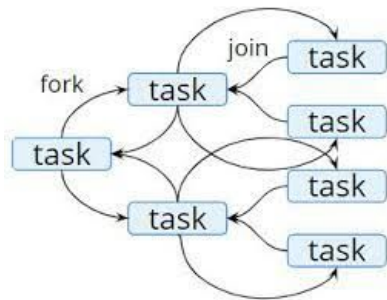
Las dos clases principales son:

1. **ForkJoinTask**: clase que nos permite crear bifurcaciones y uniones de tareas con dos subclases principales:
  - **RecursiveAction**: se utiliza para las tareas que **no devuelven resultados**
  - **RecursiveTask**: se utiliza para las tareas que **sí devuelven resultados**
2. **ForkJoinPool**: que mediante `ForkJoinTask` la ajustamos para crear una pila de tareas a gestionar.

La forma de gestionar los hilos es mediante una cola de tareas que cada hilo mantiene y que si se queda vacía se podrían recopilar tareas de otras colas para ejecutarlas (*work stealing*).

## 6. Ejemplos prácticos: fork-join

```
public static void main(String[] args) throws Exception {  
    // Toma de tiempos e inicialización de la pila de tareas.  
    //  
    long start=System.currentTimeMillis();  
    ForkJoinPool pool=new ForkJoinPool();  
    Future<Integer>future=pool.submit(new ForkJoin(1,1000000));  
    long end=System.currentTimeMillis();  
    System.out.println("-----");  
    System.out.println("Resultado Paralelo:"+future.get()+" Tiempo"+(end-start));  
  
    // Comparación con la ejecución secuencial  
    long start1=System.currentTimeMillis();  
    int sum=getadd(1,1000000);  
    long end1=System.currentTimeMillis();  
    System.out.println("Resultado Secuencial:"+sum+" Tiempo "+(end1-start1));  
}
```



```

import java.util.concurrent.ExecutionException;
import java.util.concurrent.ForkJoinPool;
import java.util.concurrent.Future;
import java.util.concurrent.RecursiveTask;

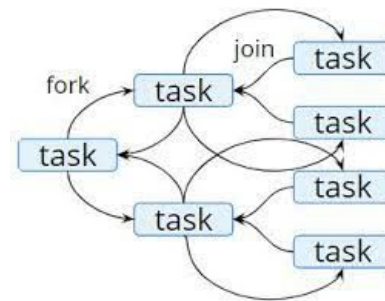
//Esquema del marco de ForkJoin (calcule la suma desde comenzar ... terminar, como 1 + 2 + 3 ... + 100)

public class ForkJoin extends RecursiveTask<Integer>{
    private static final long serialVersionUID = 28980553733573142L;
    private int begin; // Calcular el punto de partida de la suma acumulativa
    private int end; // Calcular el punto final de la suma acumulativa
    public ForkJoin(int begin, int end) { super(); this.begin = begin; this.end = end; }

    @Override
    protected Integer compute() {
        int sum=0;
        if(end-begin<=1) { // La tarea se divide si supone un cierto tamaño
            for(int i=begin;i<=end;i++) sum+=i; // Calcula la pequeña suma
        }else { // Split
            ForkJoin d1= new ForkJoin(begin, (begin+end)/2);
            ForkJoin d2= new ForkJoin((begin+end)/2+1,end);
            // Tarea de ejecución dividida
            d1.fork();
            d2.fork();
            Integer a=d1.join();
            Integer b=d2.join();
            sum=a+b;
        }
        return sum;
    }
    // Resultado de ejecución de subproceso único
    public static int getadd(int begin,int end) {
        int sum=0;
        for(int i=begin;i!=end+1;i++) { sum+=i; }
        return sum;
    }
}

```

## 6. Ejemplos prácticos: fork-join



- Y otro ejemplo que ya vimos al hablar de recursividad:  
<https://stackoverflow.com/questions/22583012/parallel-algorithm-to-produce-all-possible-sequences-of-a-set>



## 6. Ejemplos prácticos: master/worker

Hay una entidad por encima de las demás y que puede controlar el flujo general del trabajo.

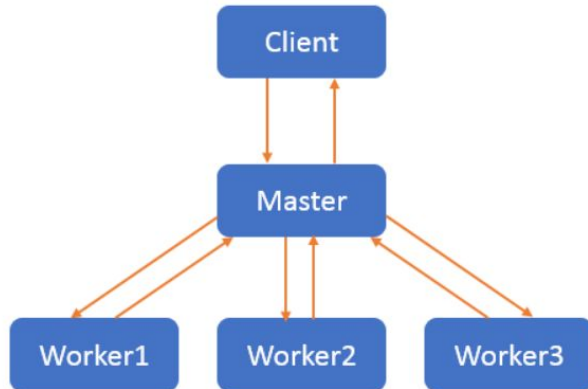
La principal diferencia con fork/Join es que la cantidad de trabajo no tiene por qué estar fijada desde el principio.

Existen distintas variantes de este esquema. Por ejemplo:

- Cada **Worker** tendrá su propia cola de tareas a las que el **Master** le va introduciendo trabajo.
- Los hilos **Worker** se crean desde el principio y permanecen hasta el final aunque no existan tareas pendientes en sus colas.
- Es el **Maestro** el que marca la creación y la destrucción de los **Workers**.

## 6. Ejemplos prácticos: master/worker

El esquema principal de la estructura Master/Worker es:



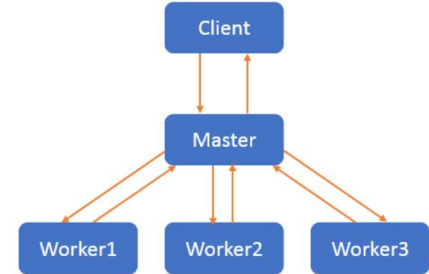


## 6. Ejemplos prácticos: master/worker

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <pthread.h>
#include <unistd.h>
```

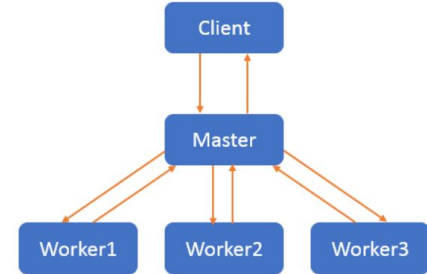
```
#define NUM_WORKERS 4
```

```
int works[NUM_WORKERS];
pthread_mutex_t mutex[NUM_WORKERS];
pthread_cond_t cond[NUM_WORKERS];
```



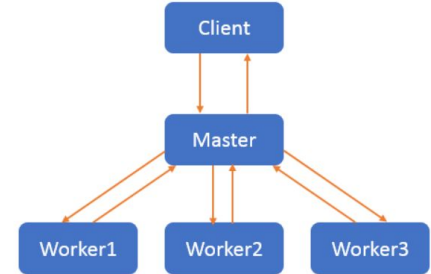
## 6. Ejemplos prácticos: master/worker

```
void* worker(void* param){
    long int myID = (long int) param;
    int myTask;
    while(1){
        pthread_mutex_lock(&(mutex[myID]));
        while(works[myID]<0){
            pthread_cond_wait(&(cond[myID]), &(mutex[myID]));
        }
        myTask = works[myID];
        if(myTask!=0){
            sleep(myTask);
            printf("Hilo [%d]: %d^2 = %d\n", myID, myTask, myTask*myTask);
            works[myID] = -1;
        }else{
            pthread_mutex_unlock(&(mutex[myID]));
            break;
        }
        pthread_mutex_unlock(&(mutex[myID]));
    }
    return 0;
}
```



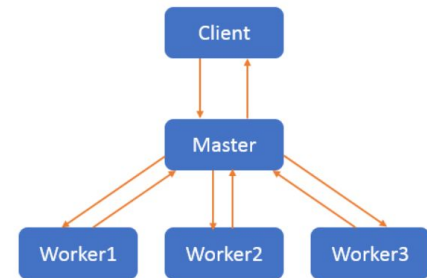
## 6. Ejemplos prácticos: master/worker

```
int main(void){  
    pthread_t workers[NUM_WORKERS];  
    for(long int i = 0; i<NUM_WORKERS; i++){  
        pthread_mutex_init(&(mutex[i]), 0);  
        pthread_cond_init(&(cond[i]), 0);  
        works[i] = -1;  
    }  
    for(long int i = 0; i<NUM_WORKERS; i++){  
        pthread_create(&(workers[i]), 0, worker, (void*) i);  
    }  
    (...)  
}
```



```
(...)
//BUCLE DE GESTION DE TRABAJO <MASTER>:
int newTask = 1;
int focus = 0;
while(newTask){
    printf("Introduce un elemento >0 para elevarlo al cuadrado:\n");
    scanf("%d", &newTask);
    if(newTask){
        while(1){
            if(!pthread_mutex_trylock(&(mutex[focus]))){
                works[focus] = newTask;
                pthread_cond_signal(&(cond[focus]));
                pthread_mutex_unlock(&(mutex[focus]));
                focus = (focus + 1) % NUM_WORKERS;
                break;
            }else{
                focus = (focus + 1) % NUM_WORKERS;
            }
        }
    }else{//Indicamos salida:
        for(long int i = 0; i<NUM_WORKERS; i++){
            pthread_mutex_lock(&(mutex[i]));
            works[i] = 0;
            pthread_cond_signal(&(cond[i]));
            pthread_mutex_unlock(&(mutex[i]));
        }
    }
}
(...)
```

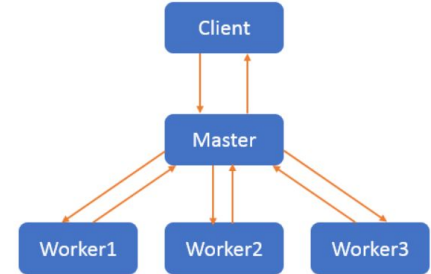
## 6. Ejemplos prácticos: master/worker

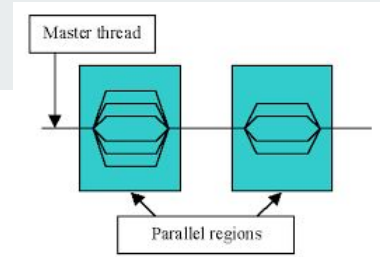


## 6. Ejemplos prácticos: master/worker

```
(...)  
for(long int i = 0; i<NUM_WORKERS; i++){  
    pthread_join(workers[i], 0);  
}  
for(long int i = 0; i<NUM_WORKERS; i++){  
    pthread_mutex_destroy(&(mutex[i]));  
    pthread_cond_destroy(&(cond[i]));  
}  
return 0;  
}
```

```
MBP-de-Nicolas:Desktop nccruz$ ./mW  
Introduce un elemento >0 para elevarlo al cuadrado:  
10  
Introduce un elemento >0 para elevarlo al cuadrado:  
4  
Introduce un elemento >0 para elevarlo al cuadrado:  
5  
Introduce un elemento >0 para elevarlo al cuadrado:  
2  
Introduce un elemento >0 para elevarlo al cuadrado:  
Hilo [3]: 2^2 = 4  
Hilo [1]: 4^2 = 16  
Hilo [2]: 5^2 = 25  
Hilo [0]: 10^2 = 100
```





## 6. Ejemplos prácticos: Loop Parallelism

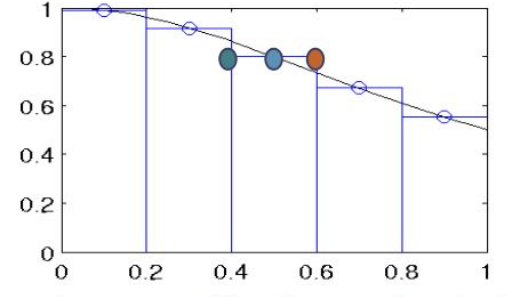
- El ámbito de la paralelización se centra en **repartir iteraciones de bucles entre distintas unidades de ejecución**.
- El estándar **OpenMP**, una API para programación en memoria compartida sobre C, C++ y Fortran, es uno de los ejemplos por excelencia orientados (aunque no limitados) a esta estrategia:
  - Define directivas de compilación que se traducen automáticamente en código paralelo para la plataforma.
  - Define también funciones con las que consultar ID's de hilo, total de hilos, variables de estado... y tipos de datos (por ejemplo, `omp_lock_t`).
- Podemos encontrar **implementaciones** de este modelo de paralelismo en otros entornos, como ***parfor* en Matlab** o **Parallel.For en C#**.

## 6. Ejemplos prácticos: Loop Paralellism

```
double piRectangles(int intervals){
    double width = 1.0/intervals;
    double sum = 0.0, x;
    #pragma omp parallel for reduction(+:sum) private(x)
    for(int i = 0; i<intervals; i++){
        x = (i + 0.5)*width;
        sum += 4.0/(1.0 + x*x);
    }
    return sum*width;
}
```

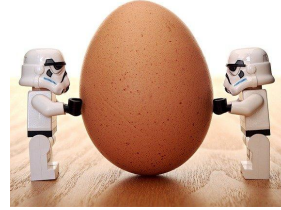
```
nicolas@miriam-pc:~/Documentos/Docencia/UGR_ACAP/MiPr1$ gcc -o pi_omp omp_pi.c -fopenmp
nicolas@miriam-pc:~/Documentos/Docencia/UGR_ACAP/MiPr1$ time ./pi_omp 10000000
PI por integración de círculo [10000000 intervalos] = 3.141593

real    0m0.025s
user    0m0.182s
sys     0m0.000s
```



$$\int_0^1 \frac{1}{1+x^2}$$

# Trabajo para la próxima semana



Cada grupo debe explicar y presentar un mini-ejemplo funcional de las siguientes funciones colectivas de MPI:

- Grupo 1: MPI\_Barrier
- Grupo 2: MPI\_Reduce
- Grupo 3: MPI\_Bcast
- Grupo 4: MPI\_Gather
- Grupo 5: MPI\_Allgather
- Grupo 6: MPI\_Scatter
- Grupo 7: MPI\_Scatterv





# Gracias.

