

## Topología II

### Tema 1 El grupo fundamental

#### Definición

Sea  $X$  un espacio topológico. Un lazo en  $X$  con base un punto del espacio,  $x \in X$  es un arco  $\alpha: [0,1] \rightarrow X$  continua con  $\alpha(0) = \alpha(1) = x$ . Se denota  $\Omega_x(X)$  el conjunto de todos los lazos en  $X$  con base  $x$ .

Sean  $\alpha, \beta \in \Omega_x(X)$ , se define el producto de lazos como

$$\alpha * \beta: [0,1] \rightarrow X \quad (\alpha * \beta)(t) = \begin{cases} \alpha(2t) & \text{si } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ \beta(2t - 1) & \text{si } \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \end{cases}$$

#### Definición

Sean  $\alpha, \beta \in \Omega_x(X)$  se dice que son homotópicos,  $\alpha \simeq \beta$ , si existe una aplicación:

$$H: [0,1] \times [0,1] \rightarrow X \text{ continua y:}$$

(i)  $H(t, 0) = \alpha(t) \quad \forall t \in [0,1]$ , es decir,  $H(*, 0) = \alpha$ .

(ii)  $H(t, 1) = \beta(t) \quad \forall t \in [0,1]$ , es decir,  $H(*, 1) = \beta$ .

(iii)  $H(0, s) = H(1, s) = x \quad \forall s \in [0,1]$ , es decir,  $H(0, *) = H(1, *) = \varepsilon_x$ .

Se dice que  $H$  es una homotopía de  $\alpha$  a  $\beta$ , y se escribe:  $H: \alpha \simeq \beta$

#### Propiedades

1.- Si  $\alpha \in \Omega_x(X)$ , entonces  $\alpha \simeq \alpha$ , con  $H: [0,1] \times [0,1] \rightarrow X$  por  $H(t, s) = \alpha(t)$ .

2.- Si  $h: [0,1] \rightarrow [0,1]$  es un homomorfismo con  $h(0) = 0$   $h(1) = 1$  entonces  $\alpha \simeq \alpha \circ h$  donde  $\alpha \circ h$  es una reparametrización de  $\alpha$  preservando la orientación.

3.- Sean  $\alpha, \beta \in \Omega_x(X)$ . Si  $\alpha \simeq \beta$  entonces  $\beta \simeq \alpha$ .

4.- Sean  $\alpha, \beta, \gamma \in \Omega_x(X)$ . Si  $\alpha \simeq \beta$  y  $\beta \simeq \gamma$  entonces  $\alpha \simeq \gamma$ .

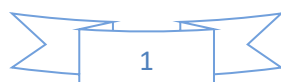
#### Proposición

Sean  $X$  un espacio topológico y puntos  $p, q, r \in X$ . Sean  $\alpha, \alpha' \in \Omega_{p,q}(X)$  y  $\beta, \beta' \in \Omega_{q,r}(X)$  arcos tales que  $\alpha \simeq \alpha'$  y  $\beta \simeq \beta'$ . Entonces  $\alpha * \beta \simeq \alpha' * \beta'$ .

#### Proposición

Sean  $X$  un espacio topológico y puntos  $p, q, r, s \in X$ . Sean  $\alpha \in \Omega_{p,q}(X)$ ,  $\beta \in \Omega_{q,r}(X)$  y  $\gamma \in \Omega_{r,s}(X)$ . Las siguientes propiedades son ciertas:

(i)  $\alpha * (\beta * \gamma) = (\alpha * \beta) * \gamma$  (ii)  $\alpha * \varepsilon_p = \varepsilon_p * \alpha = \alpha$  (iii)  $\alpha * \bar{\alpha} = \varepsilon_p$



### Ejercicio 1

Sean  $f, g: [0, 1] \rightarrow R$  arcos con el mismo punto inicial  $x \in X$  y el mismo punto final  $y \in Y$ .  
Demostrar que  $f \simeq g$  si y solo si  $f * \bar{g}$  es un lazo homotópico al lazo constante  $\varepsilon_x$ .

Solución

## Ejercicio 2

Demostrar que si  $f, g: [0, 1] \rightarrow X$  son arcos con  $f(1) = g(0)$  entonces  $\overline{f * g} = \bar{g} * \bar{f}$ .

Solución

## Teorema

Sea  $X$  un espacio topológico y  $p \in X$  un punto arbitrario. La ley de composición interna

$$*: \Pi_1(X, p) \times \Pi_1(X, p) \rightarrow \Pi_1(X, p) \quad [\alpha] * [\beta] = [\alpha * \beta]$$

está bien definida y dota al conjunto  $\Pi_1(X, p)$  de estructura de grupo algebraico.

El grupo  $(\Pi_1(X, p), *)$  es conocida como **Grupo Fundamental o de Poincaré** del espacio en el punto  $p$ .

## Corolario

El grupo fundamental  $\Pi_1(X, p)$  está unívocamente determinado salvo isomorfismos por la arcoconexión  $C_p$  del punto  $p$ . En particular, si  $X$  es arcoconexo entonces la clase de isomorfía de  $\Pi_1(X, p)$  no depende del punto  $p \in X$ . En este caso la notación es  $\Pi_1(X)$ .

## Proposición

Sean  $X$  e  $Y$  espacios topológicos y  $\varphi: X \rightarrow Y$  una aplicación continua. Consideremos  $\alpha, \beta \in \Omega_{p,q}(X)$  y los correspondientes  $\varphi \circ \alpha, \varphi \circ \beta \in \Omega_{\varphi(p),\varphi(q)}(Y)$ . Se tiene que

$$\alpha \simeq \beta \Rightarrow \varphi \circ \alpha \simeq \varphi \circ \beta$$

En particular:

- La aplicación  $\varphi_*: \Pi_1(X, p) \rightarrow \Pi_1(Y, \varphi(p))$   $\varphi_*([\alpha]) = [\varphi \circ \alpha]$  está bien definida y es un homomorfismo de grupos.
- Si  $\psi: Y \rightarrow Z$  es otra aplicación continua y consideramos los homomorfismos de grupos  $\psi_*: \Pi_1(Y, \varphi(p)) \rightarrow \Pi_1(Z, \psi(\varphi(p)))$  y  $(\psi \circ \varphi)_*: \Pi_1(X, p) \rightarrow \Pi_1(Z, \psi(\varphi(p)))$  entonces se tiene que  $(\psi \circ \varphi)_* = \psi_* \circ \varphi_*$ .

### Ejercicio 3

Sea  $f: X \rightarrow Y$  una aplicación continua entre espacios topológicos. Tomamos dos puntos  $x_1$  y  $x_2$  en  $X$ . Denotamos por  $(f_*)_1: \Pi_1(X, x_1) \rightarrow \Pi_1(Y, f(x_1))$  y por  $(f_*)_2: \Pi_1(X, x_2) \rightarrow \Pi_1(Y, f(x_2))$  a los homomorfismos inducidos por  $f$  en los puntos  $x_1$  y  $x_2$ . Sea  $\gamma: [0, 1] \rightarrow X$  un arco con  $\gamma(0) = x_1$  y  $\gamma(1) = x_2$ . Demostrar que:  $(f_*)_2 \circ F_\gamma = F_{f \circ \gamma} \circ (f_*)_1$ , donde  $F_\gamma: \Pi_1(X, x_1) \rightarrow \Pi_1(X, x_2)$  es el isomorfismo inducido de  $\gamma$  y  $F_{f \circ \gamma}: \Pi_1(Y, f(x_1)) \rightarrow \Pi_1(Y, f(x_2))$  es el isomorfismo inducido de  $f \circ \gamma: [0, 1] \rightarrow Y$ .

Solución

#### Ejercicio 4

Sean  $X$  espacio topológico y  $x \in X$  un punto:

a.- Sea  $\gamma: [0, 1] \rightarrow X$  un lazo con base  $x$ . Demostrar que el isomorfismo  $F_\gamma: \Pi_1(X, x) \rightarrow \Pi_1(X, x)$  es la identidad si y solo si la clase de homotopía  $[\gamma]$  pertenece al centro de  $\Pi_1(X, x)$ .

b.- Sean  $\gamma, \mu: [0, 1] \rightarrow X$  arcos con punto inicial  $x \in X$  y punto final  $y \in X$ , Encontrar una condición necesaria y suficiente para que los homomorfismos  $F_\gamma, F_\mu: \Pi_1(X, x) \rightarrow \Pi_1(X, y)$  sean iguales.

#### Solución

a.- Sea  $\gamma \in \Omega_x(X)$  y consideramos el isomorfismo:  $F_\gamma: \Pi_1(X, x) \rightarrow \Pi_1(X, x)$

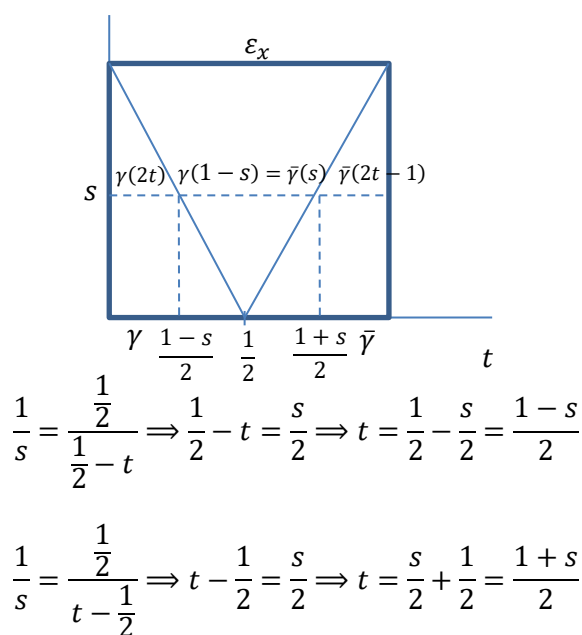
$$F_\gamma([\alpha]) = [\bar{\gamma} * \alpha * \gamma]$$

$$F_\gamma = Id_{\Pi_1(X, x)} \Leftrightarrow F_\gamma([\alpha]) = Id_{\Pi_1(X, x)}([\alpha]) \forall \alpha \in \Omega_x(X) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow [\bar{\gamma} * \alpha * \gamma] = [\alpha] \forall \alpha \in \Omega_x(X) \Leftrightarrow [\bar{\gamma}] * [\alpha] * [\gamma] = [\alpha] \forall \alpha \in \Omega_x(X)$$

Observemos que  $[\gamma] * [\bar{\gamma}] = [\varepsilon_x] \Rightarrow [\bar{\gamma}]^{-1} = [\gamma]$  ya que  $H: [0, 1]^2 \rightarrow X$  definida por

Tenemos que ver que  $\gamma * \bar{\gamma} \simeq \varepsilon_x$



$$H(t, s) = \begin{cases} \gamma(2t) & t \in \left[0, \frac{1-s}{2}\right] \\ \bar{\gamma}(s) = \gamma(1-s) & t \in \left[\frac{1-s}{2}, \frac{1+s}{2}\right] \\ \bar{\gamma}(2t-1) & t \in \left[\frac{1+s}{2}, 1\right] \end{cases} \text{ es una homotopía de } \gamma * \bar{\gamma} \text{ en } \varepsilon_x$$

Veamos que es homotopía:  $H$  es continua, por serlo en cada trozo y en los bordes.

$$(i) H(t, 0) = \begin{cases} \gamma(2t) & t \in \left[0, \frac{1}{2}\right] \\ \bar{\gamma}(2t - 1) & t \in \left[\frac{1}{2}, 1\right] \end{cases} = (\gamma * \bar{\gamma})(t) \quad \forall t \in [0, 1]$$

$$(ii) H(t, 1) = \gamma(0) = \bar{\gamma}(1) = x = \varepsilon_x \quad \forall t \in [0, 1].$$

$$(iii) H(0, s) = \gamma(0) = x \quad H(1, s) = \bar{\gamma}(1) = x \quad \forall s \in [0, 1].$$

Hemos probado que  $\gamma * \bar{\gamma} \simeq \varepsilon_x \Rightarrow [\gamma] * [\bar{\gamma}] = [\varepsilon_x] \Rightarrow [\bar{\gamma}]^{-1} = [\gamma]$

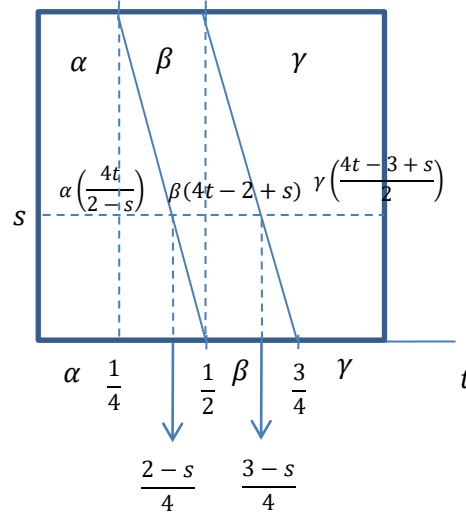
$$F_\gamma = Id_{\Pi_1(X, x)} \Leftrightarrow [\bar{\gamma}] * [\alpha] * [\gamma] = [\alpha] \quad \forall \alpha \in \Omega_x(X) \Leftrightarrow [\alpha] * [\gamma] = [\bar{\gamma}]^{-1} * [\alpha] \quad \forall \alpha \in \Omega_x(X)$$

$$\Leftrightarrow [\alpha] * [\gamma] = [\gamma] * [\alpha] \quad \forall \alpha \in \Omega_x(X) \Leftrightarrow [\gamma] \in Z(\Pi_1(X, x))$$

**NOTA:** Probar que  $\alpha * (\beta * \gamma) \simeq (\alpha * \beta) * \gamma$

$$((\alpha * \beta) * \gamma)(t) = \begin{cases} (\alpha * \beta)(2t) & 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ \gamma(2t - 1) & \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \end{cases} = \begin{cases} \alpha(4t) & 0 \leq t \leq \frac{1}{4} \\ \beta(4t - 1) & \frac{1}{4} \leq t \leq \frac{1}{2} \\ \gamma(2t - 1) & \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \end{cases}$$

$$\alpha(1) = \beta(0) \quad \beta(1) = \gamma(0)$$



$$\frac{1}{s} = \frac{\frac{1}{4}}{\frac{1}{2} - t} \Rightarrow \frac{1}{2} - t = \frac{s}{4} \Rightarrow t = \frac{1}{2} - \frac{s}{4} = \frac{2-s}{4}$$

$$\frac{1}{s} = \frac{\frac{1}{4}}{\frac{3}{4} - t} \Rightarrow \frac{3}{4} - t = \frac{s}{4} \Rightarrow t = \frac{3}{4} - \frac{s}{4} = \frac{3-s}{4}$$

$$\alpha(4t) \text{ se sustituye } t = \frac{2-s}{4} \text{ en } 4t = 4 \cdot \frac{2-s}{4} = 2-s \Rightarrow \alpha\left(\frac{4t}{2-s}\right)$$

$$\beta(4t - 1) \text{ se sustituye } t = \frac{3-s}{4} \text{ en } 4t - 1 = 1 - s \Rightarrow \beta(4t - 1 - 1 + s) = \beta(4t - 2 + s)$$

$$\text{En } t = \frac{3-s}{4} \Rightarrow \beta(4t - 2 + s) = \beta\left(4 \frac{3-s}{4} - 2 + s\right) = \beta(1)$$

$$\gamma(2t - 1) \text{ se sustituye } t = \frac{3-s}{4} \text{ en } 2t - 1 = 2 \frac{3-s}{4} - 1 = \frac{1-s}{2} \Rightarrow \gamma\left(2t - 1 - \frac{1-s}{2}\right) = \gamma\left(\frac{4t-3+s}{2}\right)$$

$$\text{Se sustituye en } t = 1 \Rightarrow \frac{4t-3+s}{2} = \frac{1+s}{2} \Rightarrow \gamma\left(\frac{4t-3+s}{2} \frac{2}{1+s}\right) = \gamma\left(\frac{4t-3+s}{1+s}\right)$$

$$H(t, s) = \begin{cases} \alpha\left(\frac{4t}{2-s}\right) & t \in \left[0, \frac{2-s}{4}\right] \\ \beta(4t - 2 + s) & t \in \left[\frac{2-s}{4}, \frac{3-s}{4}\right] \\ \gamma\left(\frac{4t-3+s}{1+s}\right) & t \in \left[\frac{3-s}{4}, 1\right] \end{cases} \text{ es una homotopia de } \gamma * \bar{\gamma} \text{ en } \varepsilon_x$$

$$\text{En } t = \frac{2-s}{4}: \alpha(1) = \beta(0) \text{ y en } t = \frac{3-s}{4}: \beta(1) = \gamma(0)$$

$$\text{En } t = 1: \gamma(1)$$

Veamos que es homotopía:  $H$  es continua, por serlo en cada trozo y en los bordes.

$$(i) H(t, 0) = \begin{cases} \alpha(2t) & t \in \left[0, \frac{1}{2}\right] \\ \beta(2(2t - 1)) & t \in \left[\frac{1}{2}, \frac{3}{4}\right] \\ \gamma(2(2t - 1) - 1) & t \in \left[\frac{3}{4}, 1\right] \end{cases} = (\alpha * (\beta * \gamma))(t) \quad \forall t \in [0, 1]$$

$$(ii) H(t, 1) = \begin{cases} \alpha(4t) & t \in \left[0, \frac{1}{4}\right] \\ \beta(4t - 1) & t \in \left[\frac{1}{4}, \frac{1}{2}\right] \\ \gamma(2t - 1) & t \in \left[\frac{1}{2}, 1\right] \end{cases} = ((\alpha * \beta) * \gamma)(t) \quad \forall t \in [0, 1].$$

$$(\alpha * (\beta * \gamma))(0) = \alpha(0) = ((\alpha * \beta) * \gamma)(0)$$

$$(\alpha * (\beta * \gamma))(1) = \gamma(1) = ((\alpha * \beta) * \gamma)(1)$$

Es decir,  $\alpha * (\beta * \gamma) \simeq (\alpha * \beta) * \gamma$ .

NOTA: Probar que  $\alpha * \varepsilon_x \simeq \alpha$ .



b.- Como  $F_\gamma, F_\mu$  son isomorfismos:  $F_\gamma = F_\mu \Leftrightarrow F_\gamma^{-1} \circ F_\mu = Id_{\Pi_1(X, x)}$ .

Se sabe que  $[\bar{\gamma}] = [\gamma]^{-1} \Rightarrow F_\gamma^{-1}([\alpha]) = [\gamma * \alpha * \bar{\gamma}] = F_{\bar{\gamma}}([\alpha]) \forall \alpha \in \Omega_x(X)$ , por lo tanto:

$$\begin{aligned} (F_\gamma^{-1} \circ F_\mu)([\alpha]) &= (F_{\bar{\gamma}} \circ F_\mu)([\alpha]) = F_{\bar{\gamma}}(\bar{\mu} * \alpha * \mu) = [\gamma * \bar{\mu} * \alpha * \mu * \bar{\gamma}] = \\ &= [(\overline{\mu * \bar{\gamma}}) * \alpha * (\mu * \bar{\gamma})] = F_{\mu * \bar{\gamma}}([\alpha]) \forall \alpha \in \Omega_x(X) \Rightarrow F_\gamma^{-1} \circ F_\mu = F_{\mu * \bar{\gamma}} = Id_{\Pi_1(X, x)} \Leftrightarrow \\ &\Leftrightarrow [\mu * \bar{\gamma}] \in Z(\Pi_1(X, x)) \end{aligned}$$

### Ejercicio 5

Sea  $f: R \rightarrow R^+$  una función continua y sea

$$S_f = \{(x, y, z) \in R^3: x^2 + y^2 = f(z)^2\}$$

- a.- Estudiar el conjunto  $S_f \cap \{z = z_0\}$  con  $z_0 \in R$ . Esbozar un dibujo de  $S_f$ .
- b.- Demostrar que si  $g: R \rightarrow R^+$  es otra función continua entonces  $S_g$  es homeomorfo a  $S_f$ .
- c.- Calcular el grupo fundamental de  $S_f$ .

### Corolario (Invarianza topológica del Grupo Fundamental)

Si  $\varphi: X \rightarrow Y$  es un homeomorfismo de espacios topológicos entonces  $\varphi_*: \Pi_1(X, p) \rightarrow \Pi_1(Y, \varphi(p))$  es un isomorfismo de grupos.

### Proposición

El grupo fundamental de un subconjunto estrellado de  $R^n$  es trivial. En particular, todo subconjunto convexo de  $R^n$  tiene grupo fundamental trivial.

Además se tiene que

$$\Pi_1(X \times Y, (p, q)) \cong \Pi_1(X, p) \times \Pi_1(Y, q)$$

### Ejercicio 6 (Grupo fundamental de un producto)

Sean  $X$  e  $Y$  dos espacios con puntos base  $x_0 \in X$  e  $y_0 \in Y$ . Sea

$$\Phi: \Pi_1(X, x_0) \times \Pi_1(Y, y_0) \rightarrow \Pi_1(X \times Y, (x_0, y_0)) \quad \Phi([\alpha], [\beta]) = [(\alpha, \beta)]$$

Donde  $(\alpha, \beta): [0, 1] \rightarrow X \times Y$  es el arco  $(\alpha, \beta)(t) = (\alpha(t), \beta(t))$ . Demostrar que  $\Phi$  está bien definida y es un isomorfismo. Concluir que:

$$\Pi_1(X \times Y, (x_0, y_0)) \cong \Pi_1(X, x_0) \times \Pi_1(Y, y_0)$$

**Solución**

### NOTA IMPORTANTE

El grupo Fundamental de  $S^n$  es  $Z$ . El grupo fundamental de  $X$  estrellado es  $\Pi_1(X, x) = \{[\varepsilon_x]\}$ .

El grupo Fundamental del toro  $T = S^1 \times S^1$  es  $Z \times Z = Z^2$ . El grupo Fundamental del cilindro  $S^1 \times \mathbb{R}$  es  $Z \times \{1\} \cong Z$ . El grupo fundamental de  $X$  estrellado es  $\Pi_1(S^1, 1) = (\{[\alpha_n] : n \in \mathbb{N}, *\})$ .

### Definición

Un grupo topológico es un par  $(G, \cdot)$  donde:

- $G$  es un espacio topológico.
- $\cdot : G \times G \rightarrow G$  es una ley de composición interna en  $G$  que le dota de estructura algebraica.
- La aplicación  $G \times G \rightarrow G (a, b) \rightarrow a \cdot b^{-1}$  es continua, o equivalentemente:  
 $\cdot : G \times G \rightarrow G (a, b) \rightarrow a \cdot b$  y  $(\ )^{-1} : G \rightarrow G a \rightarrow a^{-1}$  son continuas

### Ejercicio 7

Probar que son grupos topológicos:

(a)  $R^n$  con la suma y la topología usuales.

(b)  $R_* = R - \{0\}$  y  $C_* = C - \{0\}$  con los productos y las topologías usuales.

(c)  $S^1 \subset C$  con el producto de números complejos y la topología usual.

(d) El grupo lineal  $GL(n)$ , el grupo ortogonal  $O(n)$  y el grupo especial ortogonal  $SO(n)$  con el producto de matrices y la topología inducida por  $M_n(R) \cong R^{n^2}$ .

### Ejercicio 8

Sea  $\varphi: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  aplicación continua. Sea  $X = \text{Graf}(\varphi) = \{(x, \varphi(x)); x \in \mathbb{R}^n\} \subseteq \mathbb{R}^{n+1}$ . Calcular el grupo fundamental  $\Pi_1(X, x) \forall x \in X$ .

Solución

### Propiedad del levantamiento de arco

Sea  $\alpha: [0,1] \rightarrow S^1$  un arco con  $\alpha(0) = 1$ . Entonces existe un único arco  $\tilde{\alpha}: [0,1] \rightarrow R$  tal que  $\rho \circ \tilde{\alpha} = \alpha$  y  $\tilde{\alpha}(0) = 0$ , donde  $\rho: R \rightarrow S^1, \rho(t) = e^{2\pi it} = (\cos(2\pi t), \sin(2\pi t))$ .

### Propiedad del levantamiento de homotopías

Sea  $\alpha, \beta: [0,1] \rightarrow S^1$  un arco con  $\alpha(0) = \beta(0) = 1$  y  $\alpha(1) = \beta(1)$ . Supongamos que existe una homotopía  $H$  de  $\alpha$  en  $\beta$ . Entonces:

- Los arcos  $\tilde{\alpha}$  y  $\tilde{\beta}$  tienen los mismos extremos.
- La aplicación  $\tilde{H}$  es una homotopía (con extremos fijos) de  $\tilde{\alpha}$  en  $\tilde{\beta}$ , donde  $\tilde{H}: [0,1]^2 \rightarrow R$  continua tal que  $\rho \circ \tilde{H} = H$  y  $\tilde{H}(0,0) = 0$ .

### Definición

Si  $\alpha \equiv (\alpha_1, \alpha_2): [0,1] \rightarrow S^1 \subset R^2$  es un arco de clase  $C^1$  con  $\alpha(0) = (1,0)$ , entonces su *levantamiento* vía  $\rho$  a  $R$  dado por:

$$\tilde{\alpha}(t) = \frac{1}{2\pi} \int_0^t (\alpha_1(s)\alpha_2'(s) - \alpha_1'(s)\alpha_2(s))ds$$

De forma explícita, y para cada  $n \in Z$ , el lazo  $\alpha_n: [0,1] \rightarrow S^1 \subset C$ ,  $\alpha_n(t) = e^{2\pi nit}$  se levanta con condición inicial  $\tilde{\alpha}_n(0) = 0$  al arco  $\tilde{\alpha}_n: [0,1] \rightarrow R$ ,  $\tilde{\alpha}_n(t) = nt$ .

### Definición

Dado un lazo  $\alpha: [0,1] \rightarrow S^1$  con base el punto  $1 \in S^1$ , definimos *el grado de  $\alpha$*  como:

$$\deg(\alpha) = \tilde{\alpha}(1) \in Z$$

donde  $\tilde{\alpha}: [0,1] \rightarrow R$  representa el levantamiento de  $\alpha$  con condición inicial  $\tilde{\alpha}(0) = 0$ .

### Proposición

Dados  $\alpha, \beta: [0,1] \rightarrow S^1$  dos lazos con base  $1 \in S^1$ , se tiene que

$$\alpha \simeq \beta \Leftrightarrow \deg(\alpha) = \deg(\beta)$$

### Ejercicio 9

Sea  $f \in \Omega_1(S^1)$  un lazo de clase  $C^1$ . Demostrar que:

$$\deg(f) = \frac{1}{2\pi} \int_0^1 \langle f'(u), J(f(u)) \rangle du$$

donde  $J: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  es el giro de ángulo  $\pi/2$  dado por  $J(x, y) = (-y, x)$ .

**Solución**



## Teorema

La aplicación

$$\deg: (\Pi_1(S^1, 1), *) \rightarrow (Z, +), \quad \deg([\alpha]) = \deg(\alpha)$$

está bien definida y es un isomorfismo de grupos.

## Proposición

Si  $\bar{D}$  denota el disco unidad cerrado  $\bar{D} = \{(x, y) \in R^2: x^2 + y^2 \leq 1\}$ , no existe ninguna aplicación continua  $f: \bar{D} \rightarrow S^1$  tal que  $f|_{S^1} = Id_{S^1}$ .

## Teorema (Punto fijo de Brower)

Sea  $f: \bar{D} \rightarrow \bar{D}$  una aplicación continua. Entonces existe  $p_0 \in \bar{D}$  tal que  $f(p_0) = p_0$ .

## Ejercicio 10

Sean  $f, g: R^2 \rightarrow R^2$  aplicaciones continuas y acotadas. Demostrar que existe un punto  $q \in R^2$  tal que  $f(q) = q - 3g(q)$ .

## Solución

Como se quiere probar que  $\exists q \in R^2$  tal que

$$f(q) = q - 3g(q) \Rightarrow f(q) + 3g(q) = q \Rightarrow (f + 3g)(q) = q$$

Sea  $h: R^2 \rightarrow R^2$  dada por  $h = f + 3g$ , que es continua y acotada por serlo las funciones  $f$  y  $g$ .

Se restringe al  $\bar{D} = \{(x, y) \in R^2: x^2 + y^2 \leq 1\}$ ,  $h: \bar{D} \rightarrow \bar{D}$ , que es continua en  $\bar{D}$ .

Como  $f$  está acotada:  $\exists M_1 > 0: \|f(x, y)\|_2 \leq M_1 \quad \forall (x, y) \in R^2$

Como  $g$  está acotada:  $\exists M_2 > 0: \|g(x, y)\|_2 \leq M_2 \quad \forall (x, y) \in R^2$

Sea  $(x, y) \in R^2$ :

$$\|h(x, y)\|_2 = \|f(x, y) + 3g(x, y)\|_2 \leq \|f(x, y)\|_2 + 3\|g(x, y)\|_2 \leq M_1 + 3M_2 \quad \forall (x, y) \in R^2$$

Por lo tanto,  $h$  está acotada y  $h(R^2) \subseteq \bar{B}(0, M_1 + 3M_2)$ , por el teorema del punto fijo de Brower,  $\exists q \in R^2: h(q) = q$ , es decir,  $f(q) = q - 3g(q)$ .

### Ejercicio 11

Demostrar que el sistema de ecuaciones

$$\begin{cases} x - \arctg(x^2 - y^3) = 5 \\ \cos x + \operatorname{sen}(xy^3) + e^x + e^{y^2} + \frac{1}{y} = -3 \end{cases}$$

tiene al menos una solución  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ .

**Solución**

$$\begin{cases} x - \arctg(x^2 - y^3) = 5 \Rightarrow x = 5 + \arctg(x^2 - y^3) \\ \cos x + \operatorname{sen}(xy^3) + e^x + e^{y^2} + \frac{1}{y} = -3 \Rightarrow y = \frac{-1}{3 + \cos x + \operatorname{sen}(xy^3) + e^x + e^{y^2}} \end{cases}$$

Sea  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dada por

$$f(x, y) = \left( 5 + \arctg(x^2 - y^3), \frac{-1}{3 + \cos x + \operatorname{sen}(xy^3) + e^x + e^{y^2}} \right)$$

Se tiene que  $f$  continua en  $\mathbb{R}^2$  porque  $3 + \cos x + \operatorname{sen}(xy^3) + e^x + e^{y^2} > 0 \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2$ , y entonces sus componentes son continuas.

Veamos que  $f$  está acotada. Sea  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ :

$$|5 + \arctg(x^2 - y^3)| \leq 5 + |\arctg(x^2 - y^3)| \leq 5 + \frac{\pi}{2} \quad \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2$$

$$\begin{aligned} \left| \frac{-1}{3 + \cos x + \operatorname{sen}(xy^3) + e^x + e^{y^2}} \right| &= \frac{1}{3 + \cos x + \operatorname{sen}(xy^3) + e^x + e^{y^2}} \leq \\ &< \frac{1}{3 - 1 - 1 + 0 + 0} = 1 \quad \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2 \end{aligned}$$

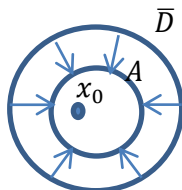
$$\begin{aligned} \|f(x, y)\|_2 &= \sqrt{(5 + \arctg(x^2 - y^3))^2 + \left( \frac{-1}{3 + \cos x + \operatorname{sen}(xy^3) + e^x + e^{y^2}} \right)^2} \leq \\ &< \sqrt{\left(5 + \frac{\pi}{2}\right)^2 + 1} \quad \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2 \end{aligned}$$

Como  $f$  es continua y acotada, entonces por el Teorema del punto fijo de Brower, se tiene que:  $\exists (x, y) \in \mathbb{R}^2: f(x, y) = (x, y)$ , el sistema tiene al menos una solución.

## Ejercicio 12

Sea  $A$  un retracto de un disco cerrado en  $\mathbb{R}^2$ . Demostrar que toda aplicación continua  $f: A \rightarrow A$  tiene al menos un punto fijo. Deducir que toda aplicación continua  $f: X \rightarrow X$  con  $X = \overline{B}((-1, 0), 1) \cup \overline{B}((1, 0), 1)$  tiene al menos un punto fijo.

**Solución**



Como  $A$  es un retracto de un disco cerrado en  $\mathbb{R}^2$ , existe  $r: \overline{D}(x_0, \varepsilon) \rightarrow A$ ,  $r$  es continua y  $r(a) = a \ \forall a \in A$ .

$$\begin{array}{ccc}
 \overline{D} & \xrightarrow{h} & \overline{D}(x_0, \varepsilon) \xrightarrow{r} A \xrightarrow{f} A \\
 & \searrow h^{-1} \circ i_a \circ f \circ r \circ h & \downarrow i_a \\
 & & \overline{D}(x_0, \varepsilon) \\
 & & \downarrow h^{-1} \\
 & & \overline{D}
 \end{array}$$

Sea  $h: \overline{D} \rightarrow \overline{D}(x_0, \varepsilon)$  dada por  $h(z) = \varepsilon z + x_0$ , se continua y está bien definida, sea  $z \in \overline{D}$

$$\|h(z) - x_0\| = \|\varepsilon z + x_0 - x_0\| = \|\varepsilon z\| = \varepsilon \|z\| \leq \varepsilon \Rightarrow h(z) \in \overline{D}(x_0, \varepsilon)$$

Y de la misma forma,  $h^{-1}: \overline{D}(x_0, \varepsilon) \rightarrow \overline{D}$  dada por

$$h^{-1}(t) = \frac{t - x_0}{\varepsilon}$$

La aplicación  $h^{-1}$  es continua y está bien definida.

$$(h \circ h^{-1})(t) = h(h^{-1}(t)) = h\left(\frac{t - x_0}{\varepsilon}\right) = \frac{t - x_0}{\varepsilon} \varepsilon + x_0 = t \Rightarrow h \circ h^{-1} = Id_{\overline{D}(x_0, \varepsilon)}$$

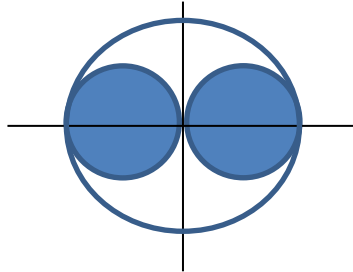
De la misma forma,  $h^{-1} \circ h = Id_{\overline{D}}$ . Es una biyección, es decir,  $h$  es un homeomorfismo de  $\overline{D}$  en  $\overline{D}(x_0, \varepsilon)$ . Por lo tanto,  $h^{-1} \circ i_a \circ f \circ r \circ h$ , es continua, luego por el teorema del punto fijo de Brower, existe  $q \in A$ ,  $(h^{-1} \circ i_a \circ f \circ r \circ h)(q) = q$

$$\Rightarrow h[(h^{-1} \circ i_a \circ f \circ r \circ h)(q)] = h(q) \Rightarrow (i_a \circ f \circ r \circ h)(q) = h(q)$$

$$\Rightarrow i_a[(f \circ r \circ h)(q)] = h(q) \Rightarrow (f \circ r \circ h)(q) = h(q) \Rightarrow f(r(h(q))) = h(q)$$

Como  $f: A \rightarrow A$ ,  $r(h(q)) \in A \Rightarrow h(q) \in A \Rightarrow f(h(q)) = h(q)$ ,  $f$  tiene al menos un punto fijo.

Sea  $f: X \rightarrow X$  con  $X = \bar{B}((-1,0), 1) \cup \bar{B}((1,0), 1)$ . Usando lo anterior si  $X$  es un retracto de un disco cerrado, entonces  $f$  tiene al menos un punto fijo.



Sea  $\bar{D}(x_0 = (0,0), \varepsilon = 2)$ , veamos que  $X$  es un retracto de  $\bar{D}((0,0), 2)$ :

$$r: \bar{D}((0,0), 2) \rightarrow X$$

### Ejercicio 13

¿Es cierto el teorema del punto fijo de Brouwer para  $X = R^n$ ? ¿Y para la corona?

Solución

## Teorema Fundamental del Álgebra

Sea  $P: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$  una función polinómica de la forma

$$P(z) = a_0 + \cdots + a_{n-1}z^{n-1} + z^n \quad n \geq 1$$

Entonces existe  $z_0 \in \mathbb{C}$  tal que  $P(z_0) = 0$ .

### Definición

Sea  $X$  un espacio topológico y  $A \subset X$  un subespacio topológico. Una *retracción o retractor de  $X$  en  $A$*  es una aplicación continua  $r: X \rightarrow A$  satisfaciendo  $r|_A = Id_A$ , o equivalentemente,  $r \circ i = Id_A$  donde  $i: A \rightarrow X$  es la aplicación inclusión,  $i(x) = x$ . En este caso se dice que  $A$  es un *retractor de  $X$* .

### Ejercicio 14

Las siguientes aplicaciones entre espacios euclidianos son retracciones:

(a)  $n: \mathbb{R}^{n+1} - \{0\} \rightarrow S^n \quad n(q) = \frac{q}{\|q\|}$ .

Se tiene que  $n$  es continua en  $\mathbb{R}^{n+1} - \{0\}$ . Sea  $q \in S^n \Rightarrow \|q\| = 1$

$$(n \circ i)(q) = n(i(q)) = n(q) = \frac{q}{\|q\|} = q \Rightarrow n \circ i = Id_{S^n}$$

Por tanto,  $n$  es una retracción de  $\mathbb{R}^{n+1} - \{0\}$  en  $S^n$ .

(b)  $n_{/\bar{B}(0,1)-\{0\}}: \bar{B}(0,1) - \{0\} \rightarrow S^n \quad n(q) = \frac{q}{\|q\|} \quad \text{donde } \bar{B}(0,1) = \{p \in \mathbb{R}^{n+1}: \|p\| \leq 1\}$

(c)  $p: S^1 \times \mathbb{R} \rightarrow S^1 \times \{0\} \equiv S^1 \quad p(x, y, z) = (x, y, 0)$ .

(d)  $f: \mathbb{R}^3 - \{x = y = 0\} \rightarrow S^1 \times \mathbb{R} \quad f(x, y, z) = \left( \frac{1}{\|(x, y)\|} (x, y), z \right)$ .

### Proposición

Si  $r: X \rightarrow A$  es una retracción,  $i: A \rightarrow X$  la aplicación inclusión y  $a \in A$ , entonces:

- $r_*: \Pi_1(X, a) \rightarrow \Pi_1(A, a)$  es un epimorfismo
- $i_*: \Pi_1(A, a) \rightarrow \Pi_1(X, a)$  es un monomorfismo

### Retractos de deformación

#### Definición

Dado un espacio topológico  $X$  y un subespacio suyo  $A \subset X$ , se dice que  $A$  es un *retracto de deformación* de  $X$  si existen una retracción  $r: X \rightarrow A$  y una aplicación continua  $H: X \times [0, 1] \rightarrow X$  satisfaciendo:

$$H(x, 0) = x \quad \forall x \in X \quad H(x, 1) = r(x) \quad \forall x \in X$$

Si adicionalmente:  $H(a, s) = a \quad \forall (a, s) \in A \times [0, 1]$ , entonces se dice que  $A$  es un *retracto fuerte de deformación* de  $X$ . A las aplicaciones  $H$  y  $r$  se les llamará *una deformación y retracción asociadas* al retracto (fuerte) de deformación  $A$  de  $X$ , respectivamente.

### Ejercicio 15

Las siguientes aplicaciones realizan retractos fuertes de deformación:

(a) El centro  $p_0$  de un conjunto estrellado  $E$  (en un espacio euclidiano  $R^n$ ) es un retracto fuerte de deformación de  $E$ :

Entonces en este caso  $X = E$   $A = \{p_0\}$ . Sea  $r: E \rightarrow \{p_0\}$ ,  $r(q) = p_0 \quad \forall q \in E$ , donde  $r$  es continua:

$$(r \circ i)(p_0) = r(i(p_0)) = r(p_0) = p_0 \Rightarrow r \circ i = Id_{\{p_0\}} \Rightarrow r \text{ es una retracción}$$

Sea  $H: E \times [0, 1] \rightarrow E$ ,  $H(q, s) = (1 - s)q + sr(q) = (1 - s)q + sp_0 \quad \forall q \in E \quad \forall s \in [0, 1]$ , claramente  $H$  es continua

$$H(q, 0) = q \quad \forall q \in E \quad H(q, 1) = r(q) \quad \forall q \in E$$

$$H(p_0, s) = (1 - s)p_0 + sp_0 = p_0 \quad \forall (p_0, s) \in \{p_0\} \times [0, 1]$$

(b)  $S^n$  es un retracto fuerte de deformación de  $R^{n+1} - \{0\}$ :

$$H: R^{n+1} - \{0\} \times [0, 1] \rightarrow R^{n+1} - \{0\} \quad H(q, s) = (1 - s)q + sn(q)$$

donde  $n: R^{n+1} - \{0\} \rightarrow S^n$   $n(q) = q/\|q\|$

Entonces en este caso  $X = R^{n+1} - \{0\}$   $A = S^n$ . Se tiene que  $n$  es continua en  $R^{n+1} - \{0\}$ . Sea  $q \in S^n \Rightarrow \|q\| = 1$

$$(n \circ i)(q) = n(i(q)) = n(q) = \frac{q}{\|q\|} = q \Rightarrow n \circ i = Id_{S^n}$$

Por tanto,  $n$  es una retracción de  $R^{n+1} - \{0\}$  en  $S^n$ .

Sea  $H: R^{n+1} - \{0\} \times [0, 1] \rightarrow R^{n+1} - \{0\}$ , que es continua

$$H(q, s) = (1 - s)q + sn(q) = (1 - s)q + s \frac{q}{\|q\|} \quad \forall q \in R^{n+1} - \{0\} \quad \forall s \in [0, 1]$$

$$H(q, 0) = q \quad \forall q \in R^{n+1} - \{0\} \quad H(q, 1) = n(q) \quad \forall q \in R^{n+1} - \{0\}$$

$$q \in S^n \Rightarrow H(q, s) = (1 - s)q + s \frac{q}{\|q\|} = (1 - s)q + sq = q \quad \forall (q, s) \in S^n \times [0, 1]$$

(c)  $S^n$  es un retracto fuerte de deformación de  $\bar{B}(0, 1) - \{0\}$ :

$$H: \bar{B}(0, 1) - \{0\} \times [0, 1] \rightarrow \bar{B}(0, 1) - \{0\} \quad H(q, s) = (1 - s)q + sn_{\bar{B}(0, 1) - \{0\}}(q)$$

(d)  $S^1$  es un retracto fuerte de deformación de  $S^1 \times R$ :

$$H: S^1 \times R \times [0, 1] \rightarrow S^1 \times R \quad H(q, s) = (1 - s)q + sp(q)$$

donde  $p: S^1 \times R \rightarrow S^1 \times \{0\} \equiv S^1$   $p(x, y, z) = (x, y, 0)$ .

(e)  $S^1 \times R$  es un retracto fuerte de deformación de  $R^3 - \{x = y = 0\}$ :

$$H: R^3 - \{x = y = 0\} \times [0, 1] \rightarrow R^3 - \{x = y = 0\} \quad H(q, s) = (1 - s)q + sf(q)$$

donde  $f: R^3 - \{x = y = 0\} \rightarrow S^1 \times R$   $f(x, y, z) = \left( \frac{1}{\|(x, y)\|} (x, y), z \right)$ .



## Ejercicio 16

Demostrar que para todo espacio topológico  $X$  la sección ecuatorial  $A = Xx\{0\}$  es un retracto de deformación de  $Xx[-1, 1]$ . Deducir el tipo de homotopía de la banda  $R^n x[-1, 1]$ , el cilindro  $S^n x[-1, 1]$  y el cubo  $[-1, 1]^{n+1}$ . Discutir qué ocurre si sustituimos  $[-1, 1]$  por  $R$ .

### Solución

Sea  $r: Xx[-1, 1] \rightarrow Xx\{0\}$ ,  $r(x, t) = (x, 0) \quad \forall (x, t) \in Xx[-1, 1]$ , donde  $r$  es continua:

$$(r \circ i)(x, 0) = r(i(x, 0)) = r(x, 0) = (x, 0) \Rightarrow r \circ i = Id_{Xx\{0\}} \Rightarrow r \text{ es una retracción}$$

Sea  $H: (Xx[-1, 1])x[0, 1] \rightarrow Xx[-1, 1]$ , que es continua

$$H((x, t), s) = (1 - s)(x, t) + s(x, 0) = (x, (1 - s)t) \quad \forall q \in E \quad \forall s \in [0, 1]$$

$$H((x, t), 0) = (x, t) \quad \forall (x, t) \in Xx[-1, 1]$$

$$H((x, t), 1) = (x, 0) = r(x, t) \quad \forall (x, t) \in Xx[-1, 1]$$

$$H((x, 0), s) = (1 - s)(x, 0) + s(x, 0) = (x, 0) \quad \forall (x, 0) \in Xx\{0\} \quad \forall s \in [0, 1]$$

Por lo tanto,  $Xx\{0\}$  es un retracto fuerte de deformación de  $Xx[-1, 1]$ .

Veamos, ahora los grupos fundamentales:

$$\Pi_1(R^n x[-1, 1]) \cong \Pi_1(R^n x\{0\}) \cong \Pi_1(R^n)x\Pi_1(\{0\}) \cong \{1\}x\{1\} \cong \{1\}$$

$$\Pi_1(S^n x[-1, 1]) \cong \Pi_1(S^n x\{0\}) \cong \Pi_1(S^n) \cong \begin{cases} Z & \text{si } n = 1 \\ \{1\} & \text{si } n \geq 2 \end{cases}$$

$$\Pi_1([-1, 1]^n x[-1, 1]) \cong \Pi_1([-1, 1]^n x\{0\}) \cong \Pi_1([-1, 1]^n) \cong \{1\}$$

Si se sustituye  $[-1, 1]$  por  $R$ :

$$\Pi_1(R^n xR) \cong \Pi_1(R^{n+1}) \cong \{1\}$$

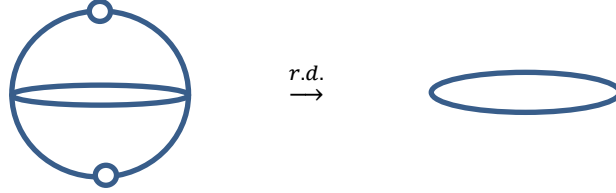
$$\Pi_1(S^n xR) \cong \Pi_1(S^n)x\Pi_1(R) \cong \Pi_1(S^n) \cong \begin{cases} Z & \text{si } n = 1 \\ \{1\} & \text{si } n \geq 2 \end{cases}$$

$$\Pi_1([-1, 1]^n xR) \cong \{1\}$$

### Ejercicio 17

Encontrar un retracto de deformación de  $X = S^n - \{N, S\}$  y otro de  $X = R^{n+1} - \bar{B}(0, 1)$ , donde  $\bar{B}(0, 1)$  es la bola unidad cerrada.

**Solución**



Sea  $X = S^n - \{N, S\}$  y  $A = S^{n-1} \times \{0\}$ , y sea  $r: S^n - \{N, S\} \rightarrow S^{n-1} \times \{0\}$

$$r(x_1, \dots, x_{n-1}, x_n) = \left( \frac{x_1}{\sqrt{1-x_n^2}}, \dots, \frac{x_{n-1}}{\sqrt{1-x_n^2}}, 0 \right)$$

$$(x_1, \dots, x_{n-1}, x_n) \in S^n - \{N, S\} \Rightarrow x_1^2 + \dots + x_{n-1}^2 + x_n^2 = 1 \quad -1 < x_n < 1$$

Para que esté bien definida:

$$\left( \frac{x_1}{\sqrt{1-x_n^2}} \right)^2 + \dots + \left( \frac{x_{n-1}}{\sqrt{1-x_n^2}} \right)^2 = \frac{x_1^2}{1-x_n^2} + \dots + \frac{x_{n-1}^2}{1-x_n^2} = \frac{x_1^2 + \dots + x_{n-1}^2}{1-x_n^2} = \frac{1-x_n^2}{1-x_n^2} = 1$$

Y además  $r$  es continua.

Sea  $H: (S^n - \{N, S\}) \times [0, 1] \rightarrow S^n - \{N, S\}$ , que es continua

$$\begin{aligned} H((x_1, \dots, x_{n-1}, x_n), s) &= (1-s)(x_1, \dots, x_{n-1}, x_n) + s \left( \frac{x_1}{\sqrt{1-x_n^2}}, \dots, \frac{x_{n-1}}{\sqrt{1-x_n^2}}, 0 \right) = \\ &= (1-s)(x_1, \dots, x_{n-1}, x_n) + s \cdot r(x_1, \dots, x_{n-1}, x_n) \end{aligned}$$

$$\forall (x_1, \dots, x_{n-1}, x_n) \in S^n - \{N, S\} \quad \forall s \in [0, 1]$$

$$H((x_1, \dots, x_{n-1}, x_n), 0) = (x_1, \dots, x_{n-1}, x_n) \quad \forall (x_1, \dots, x_{n-1}, x_n) \in S^n - \{N, S\}$$

$$H((x_1, \dots, x_{n-1}, x_n), 1) = r(x_1, \dots, x_{n-1}, x_n) \quad \forall (x_1, \dots, x_{n-1}, x_n) \in S^n - \{N, S\}$$

$$H((x_1, \dots, x_{n-1}, 0), s) = (1-s)(x_1, \dots, x_{n-1}, 0) + sr(x_1, \dots, x_{n-1}, 0) =$$

$$= (1-s)(x_1, \dots, x_{n-1}, 0) + s \left( \frac{x_1}{\sqrt{1-0}}, \dots, \frac{x_{n-1}}{\sqrt{1-0}}, 0 \right) =$$

$$= (1-s)(x_1, \dots, x_{n-1}, 0) + s(x_1, \dots, x_{n-1}, 0) =$$

$$= (x_1, \dots, x_{n-1}, 0) \quad \forall (x_1, \dots, x_{n-1}, 0) \in S^{n-1} \times \{0\} \quad \forall s \in [0, 1]$$

Por lo tanto,  $S^{n-1} \times \{0\}$  es un retracto fuerte de deformación de  $S^n - \{N, S\}$ .

Sea  $X = R^{n+1} - \bar{B}(0,1)$  y  $A = S^n$ , y sea  $r: R^{n+1} - \bar{B}(0,1) \rightarrow S^n$

Sea  $(x_1, \dots, x_{n+1}) \in R^{n+1} - \bar{B}(0,1): x_1^2 + \dots + x_{n+1}^2 > 1$

$$r(x_1, \dots, x_{n+1}) = \left( \frac{x_1}{\|(x_1, \dots, x_{n+1})\|}, \dots, \frac{x_{n+1}}{\|(x_1, \dots, x_{n+1})\|} \right)$$

Por lo tanto,  $r$  está bien definida y es continua

Sea  $H: (R^{n+1} - \bar{B}(0,1)) \times [0,1] \rightarrow R^{n+1} - \bar{B}(0,1)$ , que es continua

$$H((x_1, \dots, x_{n+1}), s) = (1-s)(x_1, \dots, x_{n+1}) + s \cdot r(x_1, \dots, x_{n+1})$$

$$\forall (x_1, \dots, x_{n+1}) \in R^{n+1} - \bar{B}(0,1) \forall s \in [0,1]$$

$$H((x_1, \dots, x_{n+1}), 0) = (x_1, \dots, x_{n+1}) \quad \forall (x_1, \dots, x_{n+1}) \in R^{n+1} - \bar{B}(0,1)$$

$$H((x_1, \dots, x_{n+1}), 1) = r(x_1, \dots, x_{n+1}) \quad \forall (x_1, \dots, x_{n+1}) \in R^{n+1} - \bar{B}(0,1)$$

Sea  $(x_1, \dots, x_{n+1}) \in S^n \quad s \in [0,1]: \|(x_1, \dots, x_{n+1})\| = 1$

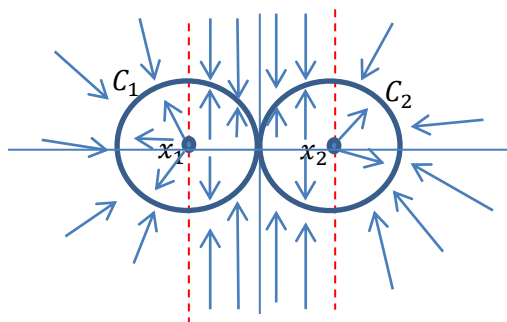
$$\begin{aligned} H((x_1, \dots, x_{n+1}), s) &= (1-s)(x_1, \dots, x_{n+1}) + sr(x_1, \dots, x_{n+1}) = \\ &= (1-s)(x_1, \dots, x_{n+1}) + s \left( \frac{x_1}{\|(x_1, \dots, x_{n+1})\|}, \dots, \frac{x_{n+1}}{\|(x_1, \dots, x_{n+1})\|} \right) = \\ &= (1-s)(x_1, \dots, x_{n+1}) + s(x_1, \dots, x_{n+1}) = \\ &= (x_1, \dots, x_{n+1}) \quad \forall (x_1, \dots, x_{n+1}) \in S^n \forall s \in [0,1] \end{aligned}$$

Por lo tanto,  $S^n$  es un retracto fuerte de deformación de  $R^{n+1} - \bar{B}(0,1)$ .

### Ejercicio 18

Sean  $x_1, x_2 \in \mathbb{R}^2$  con  $x_1 \neq x_2$ . Definimos  $A = C_1 \cup C_2$ , donde  $C_i$  es la circunferencia de centro  $x_i$  y radio  $\|x_1 - x_2\|/2$ . Demostrar gráficamente que  $A$  es un retracto de deformación de  $\mathbb{R}^2 - \{x_1, x_2\}$ . Calcular explícitamente la retracción cuando  $x_1 = (-1, 0)$  y  $x_2 = (1, 0)$ .

**Solución**



Lo que se va a realizar es dividir a  $\mathbb{R}^2 - \{x_1, x_2\}$  en tres semiplanos uno con puntos dentro y fuera de  $C_1$  con la coordenada  $x < x_1$ , otro puntos dentro y fuera de  $C_2$  con la coordenada  $x > x_2$ , y un tercero con el resto de puntos. Los puntos del primer semiplano llevarían los puntos en forma radial a  $C_1$ , de la misma forma los puntos del tercer semiplano se llevarían de forma radial a  $C_2$ , y el resto de puntos se proyecta en  $C_1 \cup C_2$ , de forma perpendicular.

Sea  $x_1 = (-1, 0)$  y  $x_2 = (1, 0)$ , se va a definir de forma explícita la retracción de  $A$  sobre  $X$ .

$$A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : (x + 1)^2 + y^2 = 1\} \cup \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : (x - 1)^2 + y^2 = 1\}$$

$$X = \mathbb{R}^2 - \{x_1(-1, 0), x_2(1, 0)\}$$

Sea  $r: X \rightarrow A$  dada por

$$r(x, y) = \begin{cases} (-1, 0) + \frac{(x + 1, y)}{\|(x + 1, y)\|} & \text{si } x \leq -1 \\ (x, \sqrt{1 - (x + 1)^2}) & \text{si } -1 \leq x \leq 0 \text{ y } y > 0 \\ (x, -\sqrt{1 - (x + 1)^2}) & \text{si } -1 \leq x \leq 0 \text{ y } y < 0 \\ (x, \sqrt{1 - (x - 1)^2}) & \text{si } 0 \leq x \leq 1 \text{ y } y > 0 \\ (x, -\sqrt{1 - (x - 1)^2}) & \text{si } 0 \leq x \leq 1 \text{ y } y < 0 \\ (1, 0) + \frac{(x - 1, y)}{\|(x - 1, y)\|} & \text{si } x \geq 1 \end{cases}$$

Se tiene que  $r$  está bien definida y es continua.

Sea  $(x, y) \in A$ :  $(x + 1)^2 + y^2 = 1$  ó  $(x - 1)^2 + y^2 = 1$

$$(r \circ i)(x, y) = r(i(x, y)) = r(x, y) = \begin{cases} (x, y) & \text{si } (x, y) \in C_1 \\ (x, y) & \text{si } (x, y) \in C_2 \end{cases} = (x, y) \Rightarrow r \circ i = Id_A$$

Por lo tanto,  $r$  es una retracción  $A$  sobre  $X$ .

Sea  $H: X \times [0,1] \rightarrow X$ , que es continua

$$H((x, y), s) = (1 - s)(x, y) + s \cdot r(x, y) \quad \forall (x, y) \in X \quad \forall s \in [0,1]$$

$$H((x, y), 0) = (x, y) \quad \forall (x, y) \in X$$

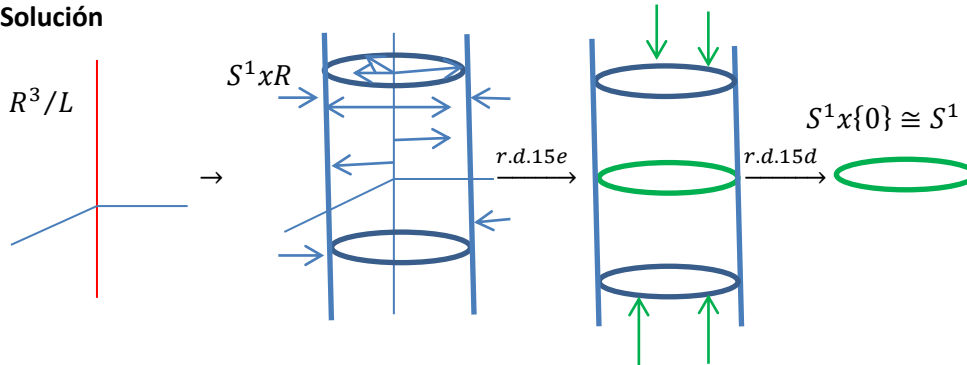
$$H((x, y), 1) = r(x, y) \quad \forall (x, y) \in X$$

Por lo tanto,  $A$  es un retracto de deformación de  $X$ .

### Ejercicio 19

Encontrar un retractor de deformación de  $R^3/L$ , donde  $L = \{(x, y, z) \in R^3 : x = y = 0\}$  que es el eje  $z$ . Obtener  $\Pi_1(R^3/R)$ , siendo  $R$  cualquier recta afín en  $R^3$ .

**Solución**



(e)  $S^1 \times R$  es un retractor fuerte de deformación de  $R^3 - \{x = y = 0\}$ :

$$r: R^3 - \{x = y = 0\} \rightarrow S^1 \times R \quad r(x, y, z) = \left( \frac{1}{\|(x, y)\|} (x, y), z \right)$$

$$H: R^3 - \{x = y = 0\} \times [0, 1] \rightarrow R^3 - \{x = y = 0\} \quad H(q, s) = (1 - s)q + sr(q)$$

(d)  $S^1$  es un retractor fuerte de deformación de  $S^1 \times R$ :

$$r: S^1 \times R \rightarrow S^1 \times \{0\} \cong S^1 \quad r(x, y, z) = (x, y, 0)$$

$$H: S^1 \times R \times [0, 1] \rightarrow S^1 \times R \quad H(q, s) = (1 - s)q + sr(q)$$

Por lo tanto,  $S^1$  es un retractor fuerte de deformación de  $R^3 - \{x = y = 0\}$ .

Se sabe  $R^3/R \cong R^3 - \{x = y = 0\}$  y se ha visto  $R^3 - \{x = y = 0\} \simeq S^1$

$$\Pi_1(R^3/R) \cong \Pi_1(R^3 - \{x = y = 0\}) \cong \Pi_1(S^1) \cong \mathbb{Z}$$

### Ejercicio 20

Sea  $S$  un subespacio afín de dimensión  $k \leq n - 2$  en  $R^n$ . Calcular  $\Pi_1(R^n/S)$  encontrando para ello un retracts de deformación.

Solución

### Ejercicio 21

Discutir si la bola unidad cerrada es un retracto de deformación de  $R^{n+1}$ .

Solución



### Ejercicio 22

Sea  $X \subset \mathbb{R}^n$  un convexo compacto con interior no vacío. Dado un punto  $x_0$  del interior de  $X$ , demostrar que la frontera  $Fr(X)$  es un retracto de deformación de  $X - \{x_0\}$ .

Solución

### Ejercicio 23

Discutir si  $S^1$  admite algún retracto de deformación  $A \neq S^1$ .

Solución

### Ejercicio 24

¿Es todo retracts de un espacio  $X$  un retracts de deformación de  $X$ ?

Solución

### Proposición

Si  $A$  es un retracto de deformación de  $X$ ,  $\{C_\alpha: \alpha \in \Lambda\}$  son las arcocomponentes de  $A$  y  $\hat{C}_\alpha$  es la arcocomponente de  $X$  conteniendo a  $C_\alpha$  para cada  $\alpha \in \Lambda$ , entonces:

(i)  $r(\hat{C}_\alpha) = C_\alpha \forall \alpha \in \Lambda$  y por tanto,  $\hat{C}_\alpha \neq \hat{C}_\beta, \alpha \neq \beta$ .

(ii)  $\{C_\alpha: \alpha \in \Lambda\}$  son las arcocomponentes de  $X$ .

(iii) Si  $H: X \times [0,1] \rightarrow X$  y  $r: X \rightarrow A$  son una deformación y retracción asociadas al retracto de deformación  $A$  de  $X$ , entonces  $H|_{\hat{C}_\alpha \times [0,1]}: \hat{C}_\alpha \times [0,1] \rightarrow \hat{C}_\alpha$  y  $r|_{\hat{C}_\alpha}: \hat{C}_\alpha \rightarrow C_\alpha$  son una deformación y retracción asociadas al retracto de deformación  $C_\alpha$  de  $\hat{C}_\alpha$ .

### Proposición

Sea  $F: X \rightarrow A$  un homeomorfismo. Si  $A$  es un retracto (fuerte) de deformación de  $Y$  entonces  $F^{-1}(A)$  es un retracto (fuerte) de deformación de  $X$ .

### Teorema

Sea  $X$  un espacio topológico y sea  $A \subset X$  un retracto fuerte de deformación con  $r: X \rightarrow A$  una retracción asociada. Entonces dado  $a \in A$  se tiene que:

$$r_*: \Pi_1(X, a) \rightarrow \Pi_1(A, a) \quad i_*: \Pi_1(A, a) \rightarrow \Pi_1(X, a)$$

son isomorfismo, uno inverso del otro.

### Definición

Un espacio topológico  $X$  se dice *contráctil* si admite como retracto de deformación a un punto  $\{p_0\} \subset X$ . En caso de que  $\{p_0\}$  sea retracto fuerte de deformación de  $X$  diremos que el espacio es *fuertemente contráctil*.

### Definición

Un espacio topológico  $X$  se dice *simplemente conexo* si es arcoconexo y  $\Pi_1(X, p) = \{[\varepsilon_p]\}$  para algún  $p \in X$  (luego para todo  $p \in X$ ).

### Corolario

Todo espacio fuertemente contráctil es simplemente conexo.

### Consecuencias

(i) Todo subconjunto estrellado de  $R^n$  es simplemente conexo. Esto se aplica a subconjuntos  $A \subset R^n$  convexos.

(ii) Si  $p \in S^n$  entonces  $\Pi_1(R^{n+1} - \{0\}, p)$  es isomorfo a  $\Pi_1(S^n, p)$ .

(iii) Si  $p \in S^1$  entonces  $\Pi_1(S^1 \times R, (p, 0))$  es isomorfo a  $\Pi_1(S^1, p) \cong \mathbb{Z}$ .

(iv) Si  $p \in S^1 \times R$  entonces  $\Pi_1(R^3 - \{x = y = 0\}, p)$  es isomorfo a  $\Pi_1(S^1 \times R, p) \cong \mathbb{Z}$ .

(V) El grupo fundamental de la cinta de Möbius es isomorfo a  $\mathbb{Z}$ .

### Teorema

Sea  $X$  un espacio topológico conexo y localmente arcoconexo. Supongamos que la topología de admite una base  $\beta$  satisfaciendo:

(i)  $\beta$  es numerable (luego  $X$  es *II – Axioma de Numerabilidad*)

(ii)  $B$  es simplemente conexo  $\forall B \in \beta$

Entonces  $\Pi_1(X, x)$  es numerable  $\forall x \in X$ .

### Ejercicio 25

Sea  $X$  simplemente conexo y  $A \subset X$  un retracts de  $X$ . ¿Es  $A$  simplemente conexo?

Solución

## Homotopía de aplicaciones

### Definición

Dados dos espacios topológicos  $X$  e  $Y$ , dos aplicaciones continuas  $\varphi_1, \varphi_2: X \rightarrow Y$ , se dicen *homotópicas*, y se escribe  $\varphi_1 \simeq \varphi_2$ , si existe un aplicación continua  $H: X \times [0,1] \rightarrow Y$  verificando:

$$H(x, 0) = \varphi_1(x) \quad \forall x \in X \quad H(x, 1) = \varphi_2(x) \quad \forall x \in X$$

Si  $A \subset X$ , las aplicaciones continuas  $\varphi_1, \varphi_2: X \rightarrow Y$  se dirán *homotópicas relativas a  $A$* ,  $\varphi_1 \simeq_A \varphi_2$  si existe  $H: X \times [0,1] \rightarrow Y$  verificando:

$$H(x, 0) = \varphi_1(x) \quad \forall x \in X \quad H(x, 1) = \varphi_2(x) \quad \forall x \in X$$

$$H(a, s) = \varphi_1(a) = \varphi_2(a) \quad \forall (a, s) \in A \times [0,1]$$

Si  $A \subset X$  es un retracto de deformación vía  $H$  con la retracción asociada  $r$ , entonces  $Id_X \simeq r$ .

Si  $A$  es un retracto fuerte de deformación de  $X$  se tiene que  $Id_X \simeq_A r$ .

### Ejercicio 26

Sean  $f, g: X \rightarrow Y$  aplicaciones continuas con  $f(x_0) = g(x_0) = y_0$ . Supongamos que  $f \simeq g$  por una homotopía  $H: X \times [0, 1] \rightarrow Y$  tal que  $H(x_0, s) = y_0 \forall s \in [0, 1]$ . Demostrar que los homomorfismos inducidos  $f$  y  $g$  en  $x_0$  son iguales.

Solución



### Teorema

Sean  $X$  e  $Y$  espacios topológicos y dos aplicaciones continuas  $\varphi_1, \varphi_2: X \rightarrow Y$ . Supongamos que  $\varphi_1 \simeq \varphi_2$  vía  $H: X \times [0,1] \rightarrow Y$ , fijemos  $x_0 \in X$  y sea  $\gamma: [0,1] \rightarrow Y$  el arco uniendo  $\varphi_1(x_0)$  y  $\varphi_2(x_0)$  definido por  $\gamma(s) = H(x_0, s)$ .

Dados los homomorfismos de grupos

$$(\varphi_1)_*: \Pi_1(X, x_0) \rightarrow \Pi_1(Y, \varphi_1(x_0)) \quad (\varphi_2)_*: \Pi_1(X, x_0) \rightarrow \Pi_1(Y, \varphi_2(x_0))$$

Y el isomorfismo  $U_\gamma: \Pi_1(Y, \varphi_1(x_0)) \rightarrow \Pi_1(Y, \varphi_2(x_0))$ , se tiene que  $U_\gamma \circ (\varphi_1)_* = (\varphi_2)_*$ .

En particular los homomorfismos  $(\varphi_1)_*$  y  $(\varphi_2)_*$  son iguales salvo isomorfismos.

### Corolario

Sean  $\varphi_1, \varphi_2: X \rightarrow Y$  aplicaciones continuas y  $x_0 \in X$ . Supongamos que  $\varphi_1 \simeq_{\{x_0\}} \varphi_2$  y sea  $y_0 = \varphi_1(x_0) = \varphi_2(x_0)$ . Entonces  $(\varphi_1)_* = (\varphi_2)_*: \Pi_1(X, x_0) \rightarrow \Pi_1(Y, y_0)$ .

### Definición

Sean  $X$  e  $Y$  espacios topológicos. Una aplicación continua  $f: X \rightarrow Y$  se dirá *una equivalencia homotópica* si existe  $g: Y \rightarrow X$  tal que:  $g \circ f = Id_X$   $f \circ g = Id_Y$ . Es ese caso se dirán que  $f$  y  $g$  son *inversas homotópicas*.

Dos espacios  $X$  e  $Y$  se dicen del *mismo tipo de homotopía* si existe una equivalencia homotópica entre ellos.

### Nota

Todo homeomorfismo es una equivalencia homotópica pero el recíproco no es cierto. La equivalencia homotópica es suficiente para garantizar isomorfismo entre grupos fundamentales.

### Teorema

Sean  $X$  e  $Y$  espacios topológicos y  $f: X \rightarrow Y$  una equivalencia homotópica con inversa homotópica  $g: Y \rightarrow X$ . Fijemos  $x_0 \in X$ . Entonces  $f_*: \Pi_1(X, x_0) \rightarrow \Pi_1(Y, f(x_0))$  es un isomorfismo de grupos.

### Corolario

Sea  $A \subset X$  es un retracto de deformación de  $X$  con la retracción asociada  $r: X \rightarrow A$  e  $i: A \rightarrow X$  la aplicación inclusión. Entonces para cada  $a \in A$  las aplicaciones

$$r_*: \Pi_1(X, a) \rightarrow \Pi_1(A, a) \quad i_*: \Pi_1(A, a) \rightarrow \Pi_1(X, a)$$

son isomorfismos de grupos. En particular, todo espacio topológico contráctil es simplemente conexo.

### Proposición

Sea  $X$  un espacio topológico, y sean  $U, V \subset X$  subconjuntos satisfaciendo:

(i)  $U$  y  $V$  son abiertos simplemente conexos (con la topología inducida)

(ii)  $U \cap V$  es arcoconexo y no vacío

(iii)  $U \cup V = X$

Entonces  $X$  es simplemente conexo.

### Corolario

La esfera  $S^n$  es simplemente conexa para todo  $n \geq 2$ .

### Teorema de Invarianza de la Dimensión

Si  $\Omega_2 \subset \mathbb{R}^2$  y  $\Omega_n \subset \mathbb{R}^n$   $n \neq 2$  son abiertos conexos, entonces  $\Omega_2$  no es homeomorfo a  $\Omega_n$ .

### Lema

Sea  $f: S^1 \rightarrow S^1$  continua e impar con  $f(1) = 1$ , y sea  $\beta$  el lazo en  $S^1$  dado por  $\beta = f \circ \alpha_1$  donde  $\alpha_1 = \rho|_{[0,1]}$ ,  $\rho: \mathbb{R} \rightarrow S^1$   $\rho(t) = e^{2\pi it}$ . Entonces  $\deg(\beta)$  es impar.

### Lema

No existe ninguna aplicación  $F: S^2 \rightarrow S^1$  continua e impar.

### Teorema (Borsuk-Ulam)

Si  $f: S^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  es continua, entonces existe  $x_0 \in S^2$  tal que  $f(x_0) = f(-x_0)$ .

### Ejercicio 27

¿Es cierto el teorema de Borsuk-Ulam si cambiamos  $S^2$  por el toro  $T = S^1 \times S^1$ ?

Solución

### Ejercicio 28

Probar que el teorema de Borsuk-Ulam es equivalente a cualquiera de los siguientes enunciados:

- a.- Si  $f: S^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  es continua e impar, entonces existe  $x_0 \in S^2$  tal que  $f(x_0) = 0$ .
- b.- Si  $g_1, g_2: S^2 \rightarrow \mathbb{R}$  son continuas e impares, existe  $x_0 \in S^2$  tal que  $g_1(x_0) = g_2(x_0) = 0$ .

### Corolario

Si identificamos  $S^2$  con la superficie de la Tierra y  $f, g: S^2 \rightarrow R$  son dos magnitudes físicas que se distribuyen de forma continua sobre dicha superficie (por ejemplo, la presión y la temperatura), existen puntos antípodos  $p_0, -p_0 \in S^2$  tales que  $(f, g)(p_0) = (f, g)(-p_0)$ .

### Corolario

Si  $S^2$  es la unión de tres subconjuntos cerrados  $A_1, A_2$  y  $A_3$ , entonces alguno de ellos contiene dos puntos antípodos.

### Corolario (Teorema de las tortitas)

Dados dos compactos  $A_1, A_2 \subset R^2$ , existe una recta combinatoria de  $R^2$  que los subdivide a ambos en trozos de igual área.

### Corolario (Teorema del bocadillo de jamón)

Dados dos compactos  $A_1, A_2, A_3 \subset R^3$ , es posible encontrar un plano combinatorio de  $R^3$  que los subdivide a los tres en trozos de igual volumen.

### Teorema de Seifert-Van Kampen

Sea  $X$  un espacio topológico y sean  $U, V \subset X$  subconjuntos satisfaciendo:

(i)  $U, V$  y  $U \cap V$  son abiertos arcoconexos (ii)  $U \cap V \neq \emptyset$  y  $U \cup V = X$ .

Sea  $i: U \cap V \rightarrow U$  y  $j: U \cap V \rightarrow V$  a las aplicaciones inclusión, se fija  $x_0 \in U \cap V$  y se considera

$i_*: \Pi_1(U \cap V, x_0) \rightarrow \Pi_1(U, x_0)$  y  $j_*: \Pi_1(U \cap V, x_0) \rightarrow \Pi_1(V, x_0)$  los correspondientes homomorfismos inducidos. Entonces

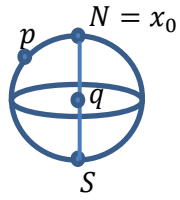
$$\Pi_1(X, x_0) \cong \Pi_1(U, x_0) *_{\Pi_1(U \cap V, x_0)} \Pi_1(V, x_0)$$

donde el producto amalgamado es el relativo a los homomorfismos  $i_*$  y  $j_*$ .

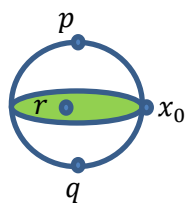
**Ejercicio 29**

**Calcular  $\Pi_1(X)$  en estos casos:**

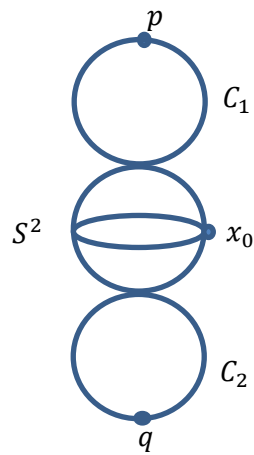
a.-  $X = S^2 \cup [N, S]$  donde  $N, S$  son el polo Sur y el polo Norte de  $S^2$ .



**b.-**  $X = S^2 \cup \{(x, y, 0) \in R^3 : x^2 + y^2 \leq 1\}$ .

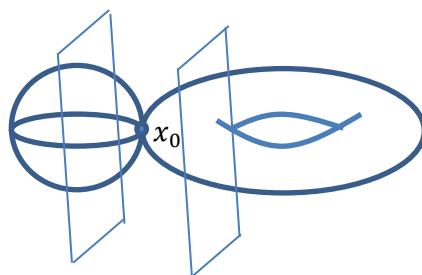


c.-  $X = S^2 \cup C_1 \cup C_2$  donde  $C_1$  y  $C_2$  son circunferencias tangentes a  $S^2$  en los puntos  $N$  y  $S$ .

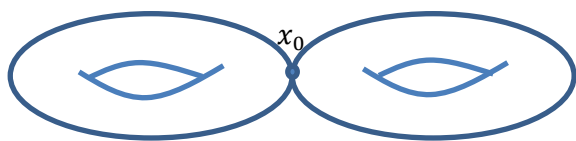




d.-  $X$  es la unión de una esfera y de un toro tangentes en un único punto.



e.-  $X$  es la unión de dos toros tangentes en un único punto.



**Corolario**

Bajo las mismas hipótesis del Teorema de Seifert-Van Kampen, si  $U \cap V$  es simplemente conexo entonces  $\Pi_1(X, x_0) \cong \Pi_1(U, x_0) * \Pi_1(V, x_0)$ .

**Corolario**

Bajo las mismas hipótesis del Teorema de Seifert-Van Kampen, si  $V$  es simplemente conexo entonces  $\Pi_1(X, x_0) \cong \Pi_1(U, x_0) / N \left( i_* \left( \Pi_1(U \cap V, x_0) \right) \right)$ .

**Corolario**

Si  $X$  es un  $n$  – ciclo entonces  $\Pi_1(X, x_0)$  es isomorfo al grupo libre  $F(a_1, \dots, a_n)$ .

**Definición**

Sea el semiplano  $\Pi_1 = \{(x_1, x_2, x_3) \in R^3 : x_1 = 0, x_2 \geq 0\}$  y sus girados respecto del eje  $x_3$ :

$$\Pi_j = \left\{ \left( e^{2\pi(j-1)i/k} z, x_3 \right) : (z, x_3) \in \Pi_1 \subset CxR \equiv R^3 \right\} \quad j = 1, \dots, k$$

Por definición, *el espacio libro de  $k$  hojas* es:

$$L_k = \bigcup_{j=1}^k \Pi_j \quad k \in N$$

**Proposición**

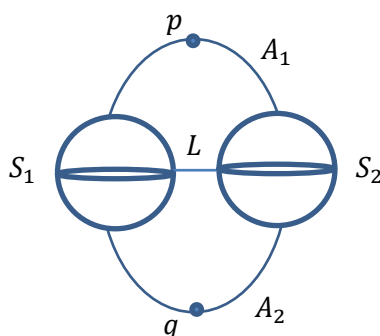
Los espacios  $L_k$  y  $L_s$  no son homeomorfos,  $k, s \in N, k \neq s$ .

**Corolario**

Si  $O \subset R^3$  es un abierto conteniendo al origen, entonces  $O \cap L_k$  no puede ser homeomorfo a un abierto de  $R^2$  para todo  $k \neq 2$ .

### Ejercicio 30

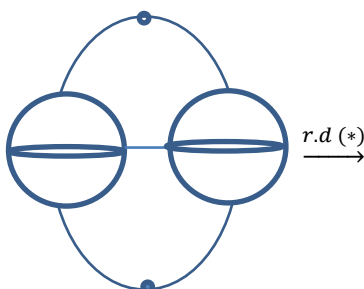
Calcula el grupo fundamental del siguiente subespacio  $X \subset \mathbb{R}^3$ .



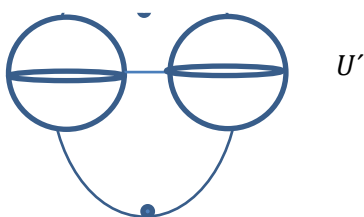
Se tiene que  $X = S_1 \cup S_2 \cup L \cup A_1 \cup A_2$ . Se define

$$U = X/\{p\} \quad V = X/\{q\} \Rightarrow U \cap V = X/\{p, q\} \neq \emptyset \quad U \cup V = X$$

Además,  $U$ ,  $V$  y  $U \cap V$  son abiertos arcoconexos, además  $U$ :



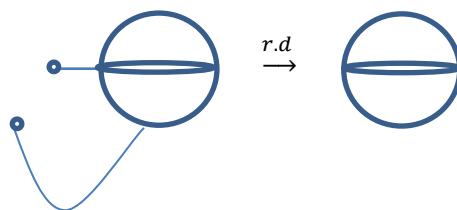
(\*)  $A_1 - \{p\} \cong [-1, 1] - \{0\} = [-1, 0[ \cup ]0, 1] \simeq \{N_1\} \cup \{N_2\}$  ya que cada intervalo es contráctil, donde  $N_i$  son los punto Norte de  $S_i$ .



Se define

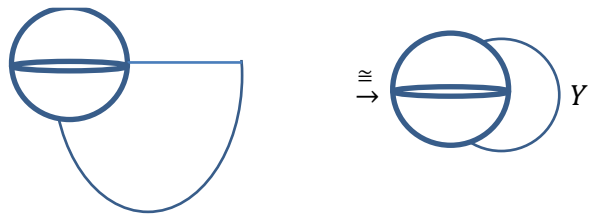
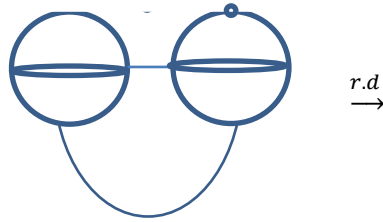
$$U'' = U'/S_1 \quad V'' = U'/\{N_2\} \Rightarrow U'' \cap V'' = U'/(\{N_2\} \cup S_1) \neq \emptyset \quad U'' \cup V'' = U'$$

Además,  $U''$ ,  $V''$  y  $U'' \cap V''$  son abiertos arcoconexos, además  $U''$  simplemente conexo

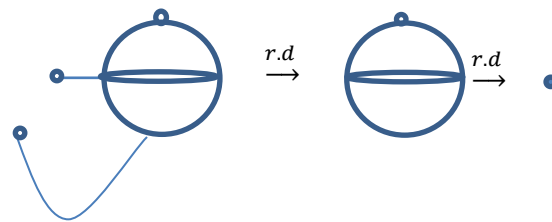


$$\Pi_1(U'', x_0) \cong \Pi_1(S^2, x_0) \cong \{1\}$$

Además  $V''$



Además  $U'' \cap V''$  es simplemente conexo ya que es contráctil



$$\Pi_1(U'' \cap V'', x_0) \cong \{1\}$$

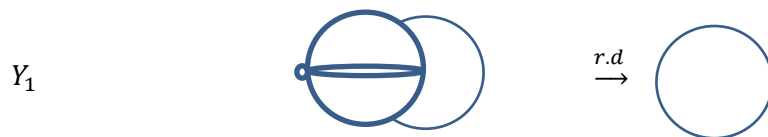
Por el **teorema de Seifert-Van Kampen**

$$\Pi_1(U', x_0) \cong \Pi_1(U'', x_0) *_{\Pi_1(U'' \cap V'', x_0)} \Pi_1(V'', x_0) \cong \Pi_1(Y, x_0)$$

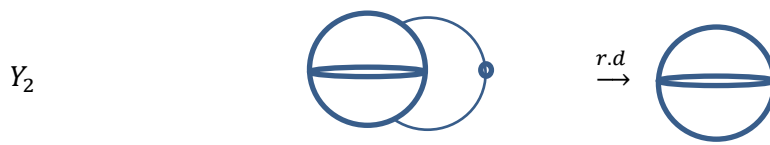
Se define:

$$Y_1 = Y/\{p\} \quad Y_2 = Y/\{q\} \implies Y_1 \cap Y_2 = Y/\{p, q\} \neq \emptyset \quad Y_1 \cup Y_2 = Y$$

Además,  $Y_1$ ,  $Y_2$  y  $Y_1 \cap Y_2$  son abiertos arcoconexos



$$\Pi_1(Y_1, x_0) \cong \Pi_1(S^1, x_0) \cong \mathbb{Z}$$



$Y_2$  es simplemente conexo,  $\Pi_1(Y_2, x_0) \cong \Pi_1(S^2, x_0) \cong \{1\}$



$Y_1 \cap Y_2$  es simplemente conexo por ser contráctil,  $\Pi_1(Y_1 \cap Y_2, x_0) \cong \{1\}$ .

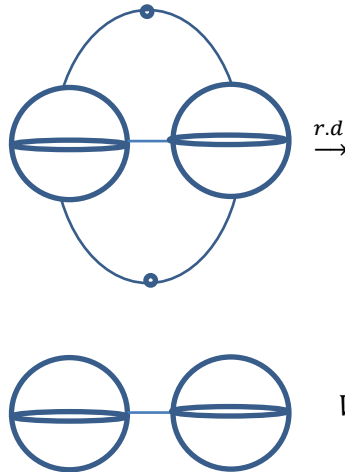
Por el **teorema de Seifert-Van Kampen**

$$\Pi_1(Y, x_0) \cong \Pi_1(Y_1, x_0) *_{\Pi_1(Y_1 \cap Y_2, x_0)} \Pi_1(Y_2, x_0) \cong \Pi_1(Y_1, x_0) * \Pi_1(Y_2, x_0) \cong F(a)$$

$$\Pi_1(U', x_0) \cong Z \Rightarrow U \simeq U' \Rightarrow \Pi_1(U, x_0) \cong F(a)$$

De manera análoga,  $\Pi_1(V, x_0) \cong F(b)$ .

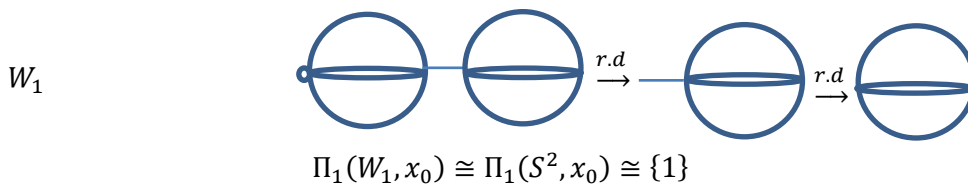
Además  $U \cap V$ :



Se define

$$W_1 = W / \{p\} \quad W_2 = W / \{q\} \quad W_1 \cap W_2 = W / p, q \quad W_1 \cup W_2 = W$$

Además,  $W_1$ ,  $W_2$  y  $W_1 \cap W_2$  son abiertos arcoconexos



De la misma forma  $\Pi_1(W_2, x_0) \cong \Pi_1(S^2, x_0) \cong \{1\}$ .

Y  $W_1 \cap W_2$  es contráctil, luego es simplemente conexo y  $\Pi_1(W_1 \cap W_2, x_0) \cong \{1\}$ .

Por el **teorema de Seifert-Van Kampen**

$$\Pi_1(W, x_0) \cong \Pi_1(W_1, x_0) *_{\Pi_1(W_1 \cap W_2, x_0)} \Pi_1(W_2, x_0) \cong \Pi_1(W_1, x_0) * \Pi_1(W_2, x_0) \cong \{1\}$$

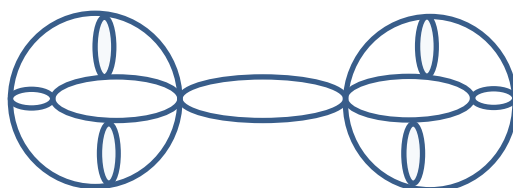
$$\Pi_1(W, x_0) \cong \{1\} \Rightarrow U \cap V \simeq W \text{ es simplemente conexo} \Rightarrow \Pi_1(U \cap V, x_0) \cong \{1\}$$

Luego por el **teorema de Seifert-Van Kampen**

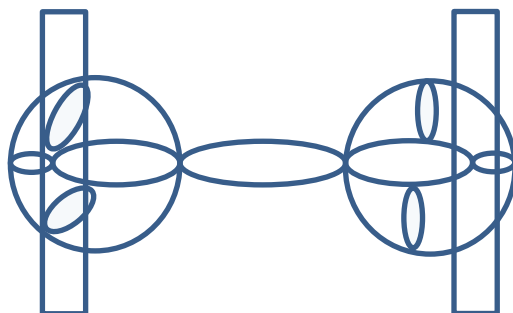
$$\begin{aligned} \Pi_1(X, x_0) &\cong \Pi_1(U, x_0) *_{\Pi_1(U \cap V, x_0)} \Pi_1(V, x_0) \cong \Pi_1(U, x_0) * \Pi_1(V, x_0) \cong \\ &\cong F(a).F(b) = F(a, b) \end{aligned}$$

### Ejercicio 31

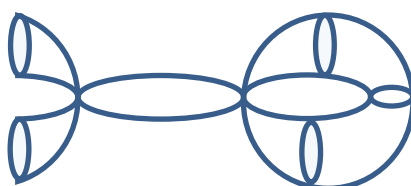
Calcular el grupo fundamental del siguiente subespacio topológico de  $R^3$ .



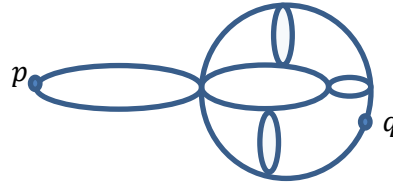
**Solución**



Se cortan por dos planos, se define  $U$

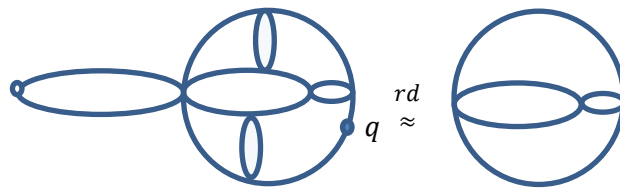


Mediante un retracto de deformación:

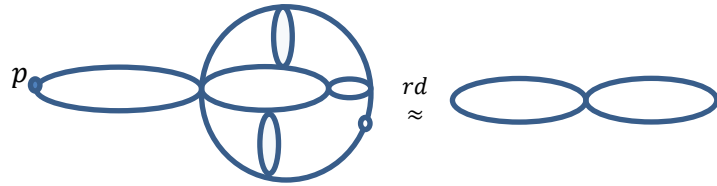


Se define  $U' = U - \{p\}$   $V' = U - \{q\} \Rightarrow U' \cap V' = U / \{p, q\} \neq \emptyset$   $U' \cup V' = U$

Además,  $U'$ ,  $V'$  y  $U' \cap V'$  son abiertos arcoconexos, donde  $U'$



De donde  $\Pi_1(U', x_0) = F(a)$ . Y en  $V'$ :



$$\Pi_1(V', x_0) = F(b, a)$$

Y para  $U' \cap V' \Rightarrow \Pi_1(U' \cap V', x_0) = F(a)$ . Por el **teorema de Seifert-Van Kampen**

$$\begin{aligned} \Pi_1(U, x_0) &\cong \Pi_1(U', x_0) *_{\Pi_1(U' \cap V', x_0)} \Pi_1(V', x_0) \cong \\ &\cong \frac{F([a]) * F([a], [b])}{N \left\{ (i_{U'})_X(x) ((i_{V'})_X(x))^{-1} : x \in \Pi_1(U' \cap V', x_0) \right\}} = \\ &= \frac{F([a], [b])}{N \left\{ (i_{U'})_X([a]) ((i_{V'})_X([a]))^{-1} \right\}} = \frac{F([a], [b])}{N \{ [a]([a])^{-1} \}} = F([a], [b]) \end{aligned}$$

De la misma forma  $\Pi_1(V, x_0) = F([c], [b])$  y  $\Pi_1(U \cap V, x_0) = F([b])$

Por el **teorema de Seifert-Van Kampen**

$$\begin{aligned} \Pi_1(X, x_0) &\cong \Pi_1(U, x_0) *_{\Pi_1(U \cap V, x_0)} \Pi_1(V, x_0) \cong \\ &\cong \frac{F([a], [b]) * F([c], [b])}{N \left\{ (i_U)_X(x) ((i_V)_X(x))^{-1} : x \in \Pi_1(U \cap V, x_0) \right\}} = \frac{F([a], [b], [c])}{N \{ [b]([b])^{-1} \}} = F([a], [b], [c]) \end{aligned}$$



$$= \frac{F([a], [b])}{N\left\{(i_{U'})_X([a])((i_{V'})_X([a]))^{-1}\right\}} = \frac{F([a], [b])}{N\{[a]([a])^{-1}\}} = F([a], [b])$$