

# Programación a Nivel-Máquina IV: Procedimientos x86-64, Datos

Estructura de Computadores  
Semana 5

## Bibliografía:

[BRY11] Cap.3                      Computer Systems: A Programmer's Perspective. Bryant, O'Hallaron. Pearson, 2011

Signatura ESIIT/[C.1 BRY com](#)

Transparencias del libro CS:APP, Cap.3  
Introduction to Computer Systems: a Programmer's Perspective

**Autores:** Randal E. Bryant y David R. O'Hallaron

# Guía de trabajo autónomo (4h/s)

## ■ **Lectura:** del Cap.3 CS:APP (Bryant/O'Hallaron)

- x86-64, Procedures, Data Structures, Observations.
  - 3.13.4 - .13.6 pp.316-325
- Array Allocation & Access, Heterogeneous Data Structures (hasta Unions)
  - 3.8 – 3.9.1 pp.266-278

## ■ **Ejercicios:** del Cap.3 CS:APP (Bryant/O'Hallaron)

- Probl. 3.50 - 3.53 pp.318, 323-25
- Probl. 3.35 – 3.39 pp.267-68, 270, 272, 277

## Bibliografía:

[BRY11] Cap.3

Computer Systems: A Programmer's Perspective. Bryant, O'Hallaron. Pearson, 2011

Signatura ESIIT/**C.1 BRY com**

# Progr. Máquina IV: Procs. x86\_64 / Datos

- **Procedimientos (x86-64)**
- **Arrays\***
  - Uni-dimensionales
  - Multi-dimensionales (anidados)
  - Multi-nivel
- **Estructuras**
  - Ubicación
  - Acceso

# x86-64, Registros Enteros

<b>%rax</b>	<b>%eax</b>
<b>%rbx</b>	<b>%ebx</b>
<b>%rcx</b>	<b>%ecx</b>
<b>%rdx</b>	<b>%edx</b>
<b>%rsi</b>	<b>%esi</b>
<b>%rdi</b>	<b>%edi</b>
<b>%rsp</b>	<b>%esp</b>
<b>%rbp</b>	<b>%ebp</b>

<b>%r8</b>	<b>%r8d</b>
<b>%r9</b>	<b>%r9d</b>
<b>%r10</b>	<b>%r10d</b>
<b>%r11</b>	<b>%r11d</b>
<b>%r12</b>	<b>%r12d</b>
<b>%r13</b>	<b>%r13d</b>
<b>%r14</b>	<b>%r14d</b>
<b>%r15</b>	<b>%r15d</b>

- El doble de registros
- Accesibles como 8, 16, 32, 64 bits

# x86-64, Registros Enteros :

## Convenios de uso

<b>%rax</b>	Valor retorno	<b>%r8</b>	Argumento #5
<b>%rbx</b>	Salva invocado	<b>%r9</b>	Argumento #6
<b>%rcx</b>	Argumento #4	<b>%r10</b>	Salva invocante
<b>%rdx</b>	Argumento #3	<b>%r11</b>	Salva invocante
<b>%rsi</b>	Argumento #2	<b>%r12</b>	Salva invocado
<b>%rdi</b>	Argumento #1	<b>%r13</b>	Salva invocado
<b>%rsp</b>	Puntero de pila	<b>%r14</b>	Salva invocado
<b>%rbp</b>	Salva invocado	<b>%r15</b>	Salva invocado

# x86-64, Registros

## ■ Argumentos pasados a funciones *vía* registros

- Si más de 6 parámetros enteros, pues pasar resto en pila
- Estos registros pueden usarse también como salva-invocante

## ■ Todas las referencias a marco pila *vía* puntero pila

- Elimina la necesidad de actualizar `%ebp/%rbp`

## ■ Otros Registros

- 6 salva invocado
- 2 salva invocante
- 1 valor de retorno (también usable como salva invocante)
- 1 especial (puntero pila)

# x86-64, swap\* long int

```
void swap_l(long *xp, long *yp)
{
    long t0 = *xp;
    long t1 = *yp;
    *xp = t1;
    *yp = t0;
}
```

```
swap:
    movq    (%rdi), %rdx
    movq    (%rsi), %rax
    movq    %rax, (%rdi)
    movq    %rdx, (%rsi)
    ret
```

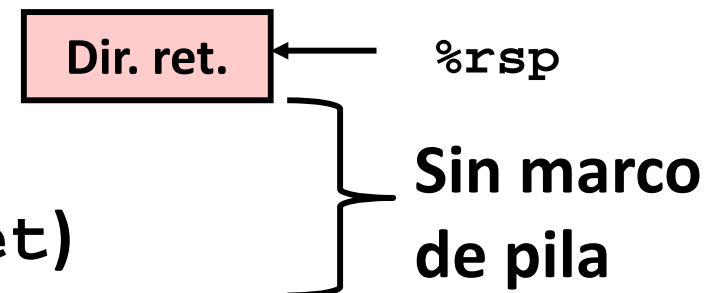
## ■ Operandos pasados en registros

- Primero (**xp**) en **%rdi**, 2º (**yp**) en **%rsi**
- Punteros de 64-bit

## ■ No requiere operaciones en pila (salvo **ret**)

## ■ Evita marco pila

- Puede mantener toda la información local en registros



# x86-64, Locales en la Zona Roja\*

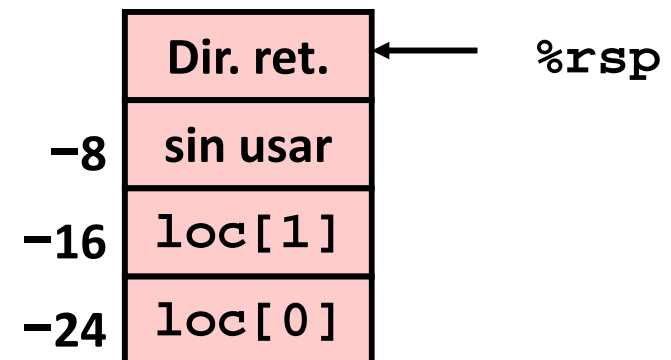
```
/* Swap, using local array */  
void swap_a(long *xp, long *yp)  
{  
    volatile long loc[2];  
    loc[0] = *xp;  
    loc[1] = *yp;  
    *xp = loc[1];  
    *yp = loc[0];  
}
```

swap\_a:

```
movq    (%rdi), %rax  
movq    %rax, -24(%rsp)  
movq    (%rsi), %rax  
movq    %rax, -16(%rsp)  
movq    -16(%rsp), %rax  
movq    %rax, (%rdi)  
movq    -24(%rsp), %rax  
movq    %rax, (%rsi)  
ret
```

## ■ Evita cambios del puntero pila

- Puede almacenar toda la info. dentro de una pequeña ventana más allá del puntero de pila (debajo)





# x86-64, Procs. Padre\* sin Marco Pila

```
/* Swap a[i] & a[i+1] */
void swap_ele(long a[], int i)
{
    swap(&a[i], &a[i+1]);
}
```

- No hay valores que mantener mientras swap es invocado
- No necesita regs. salva-invocado
- Instr. `rep` insertada como no-op
  - Basado en recomendación de AMD††

`swap_ele:`

```
†   movslq %esi,%rsi           # Sign extend i
    leaq   8(%rdi,%rsi,8), %rax # &a[i+1]
    leaq   (%rdi,%rsi,8), %rdi  # &a[i] (1st arg)
    movq   %rax, %rsi          # (2nd arg)
    call   swap

††  rep                        # No-op
    ret
```

† “Move with Sign-extend Long to Quad”, mnemotécnico `MOVSXD` según Intel  
 † † problema predicción saltos Opteron y Athlon 64 (2003-2005) en `RET 1B` tras `flowctrl`.  
 Software Optimization Guide for AMD64 Family 10-12h (2010-2011) recomienda `RET 0`  
 Software Optimization Guide for AMD64 Family 15h (2011) no menciona ningún problema 9

# x86-64, Ejemplo de Marco de Pila

```
long sum = 0;
/* Swap a[i] & a[i+1] */
void swap_ele_su
    (long a[], int i)
{
    swap(&a[i], &a[i+1]);
    sum += (a[i]*a[i+1]);
}
```

- Mantiene los valores de `&a[i]` y `&a[i+1]` en registros salva-invocados
- Debe ajustar marco de pila para salvar estos registros

swap\_ele\_su:

```
movq    %rbx, -16(%rsp)
movq    %rbp, -8(%rsp)
subq    $16, %rsp
movslq  %esi, %rax
leaq    8(%rdi, %rax, 8), %rbx
leaq    (%rdi, %rax, 8), %rbp
movq    %rbx, %rsi
movq    %rbp, %rdi
call    swap
movq    (%rbx), %rax
imulq   (%rbp), %rax
addq    %rax, sum(%rip)
movq    (%rsp), %rbx
movq    8(%rsp), %rbp
addq    $16, %rsp
ret
```

# Comprendiendo Marco Pila x86-64

swap\_ele\_su:

<b>movq</b>	<b>%rbx, -16(%rsp)</b>	# Salvar %rbx
<b>movq</b>	<b>%rbp, -8(%rsp)</b>	# Salvar %rbp
<b>subq</b>	<b>\$16, %rsp</b>	# Reservar* marco pila
<b>movslq</b>	<b>%esi,%rax</b>	# Extender i (signo)
<b>leaq</b>	<b>8(%rdi,%rax,8), %rbx</b>	# &a[i+1] (salva invocado)
<b>leaq</b>	<b>(%rdi,%rax,8), %rbp</b>	# &a[i] (salva invocado)
<b>movq</b>	<b>%rbx, %rsi</b>	# 2º argumento
<b>movq</b>	<b>%rbp, %rdi</b>	# 1º argumento
<b>call</b>	<b>swap</b>	
<b>movq</b>	<b>(%rbx), %rax</b>	# Traerse a[i+1]
<b>imulq</b>	<b>(%rbp), %rax</b>	# Multiplicar por a[i]
<b>addq</b>	<b>%rax, sum(%rip)</b>	# Sumar a sum **
<b>movq</b>	<b>(%rsp), %rbx</b>	# Restaurar %rbx
<b>movq</b>	<b>8(%rsp), %rbp</b>	# Restaurar %rbp
<b>addq</b>	<b>\$16, %rsp</b>	# Liberar* marco
<b>ret</b>		

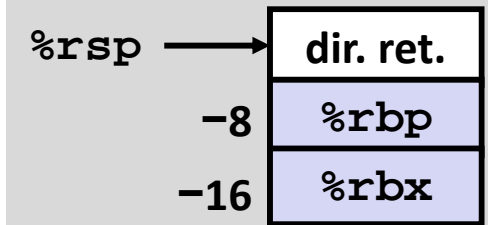
\* "allocate/deallocate" en inglés

\*\* direccionamiento relativo a Contador de Programa %rip, existe en x86-64, no en x86 11

# Comprendiendo Marco Pila x86-64

```
movq    %rbx, -16(%rsp)
movq    %rbp, -8(%rsp)
```

```
# Salva%rbx
# Salva%rbp
```



```
subq    $16, %rsp
```

```
# Reservar marco pila
```

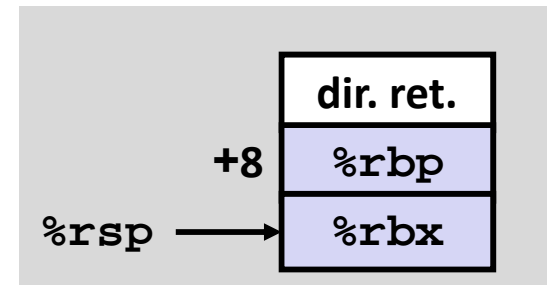
● ● ●

```
movq    (%rsp), %rbx
movq    8(%rsp), %rbp
```

```
# Restaurar %rbx
# Restaurar %rbp
```

```
addq    $16, %rsp
```

```
# Liberar marco
```



# Características Interesantes del Marco Pila

## ■ Reserva el marco entero de una vez

- Todos los accesos a pila pueden hacerse relativos a `%rsp`
- Hacerlo decrementando puntero pila
- Reserva puede posponerse, ya que es seguro usar temporalmente la zona roja

## ■ Liberación sencilla

- Incrementar puntero pila
- No se necesita puntero marco/base

# Resumen Procedimientos (x86-64)

## ■ Uso intensivo de registros

- Paso de parámetros
- Más temporales ya que hay más registros

## ■ Uso mínimo de la pila

- A veces ninguno
- Reservar/liberar el bloque entero

## ■ Muchas optimizaciones complicadas

- Qué tipo de marco de pila usar
- Diversas técnicas de reserva

# Progr. Máquina IV: Procs. x86\_64 / Datos

- Procedimientos (x86-64)
- **Arrays**
  - Uni-dimensionales
  - Multi-dimensionales (anidados)
  - Multi-nivel
- Estructuras

# Tipos de Datos Básicos

## ■ Enteros

- Almacenados & manipulados en registros (enteros) propósito general
- Con/sin signo depende de las instrucciones usadas\*

Intel	ASM**	Bytes	C
byte	b	1	[unsigned] char
word	w	2	[unsigned] short
double word	l	4	[unsigned] int
quad word	q	8	[unsigned] long int (x86-64)

## ■ Punto Flotante

- Almacenados & manipulados en registros punto flotante

Intel	ASM	Bytes	C
Single	s	4	float
Double	l	8	double
Extended	t	10/12/16	long double

\*\* sintaxis ASM AT&T Linux

\* y de los flags ó "condition codes" consultados en ASM 16

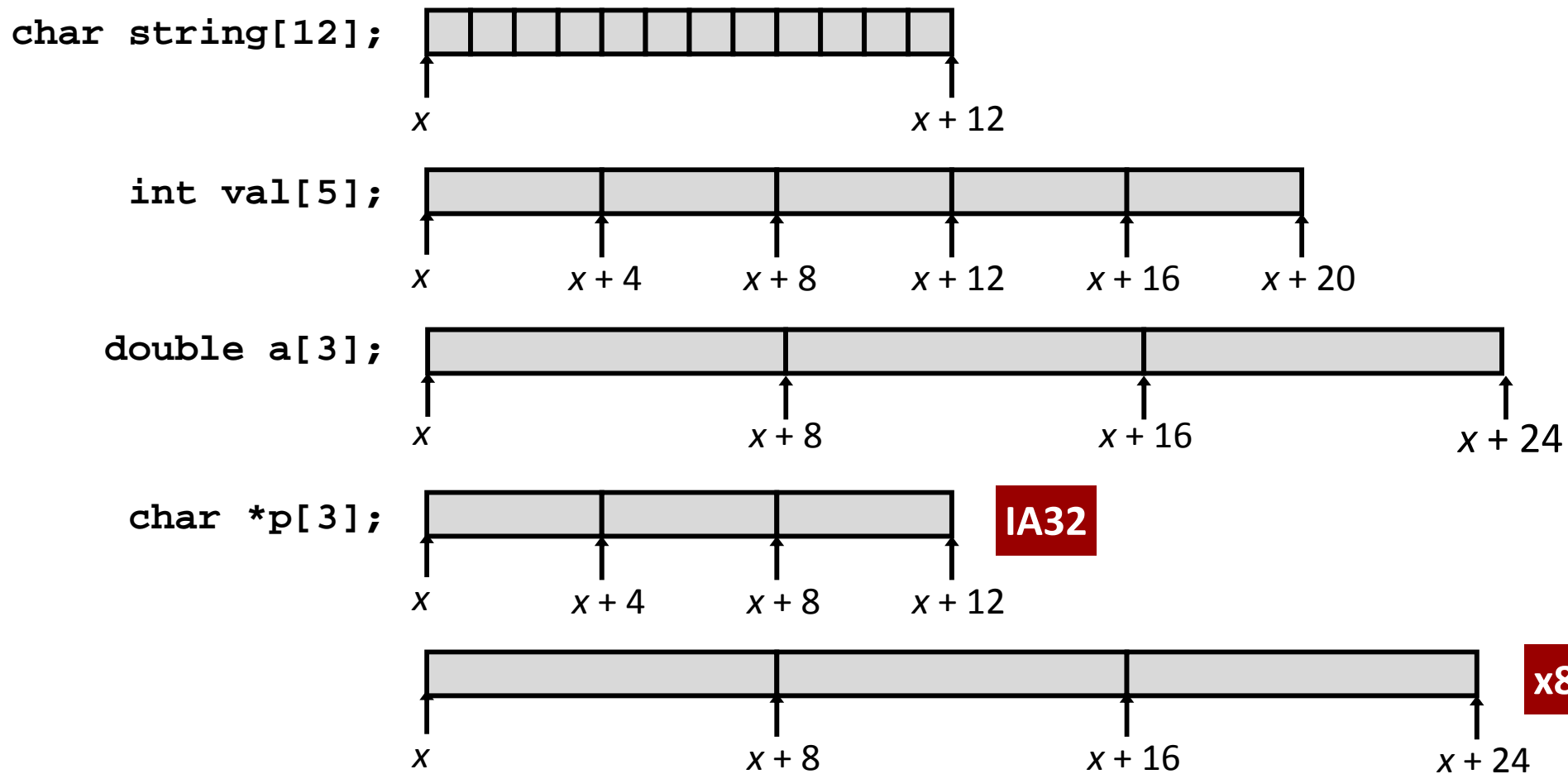


# Ubicación\* de Arrays

## ■ Principio Básico

$T$   $A[L];$

- Array de tipo  $T$  y longitud  $L$
- Se reserva\* región contigua de  $L * \text{sizeof}(T)$  bytes



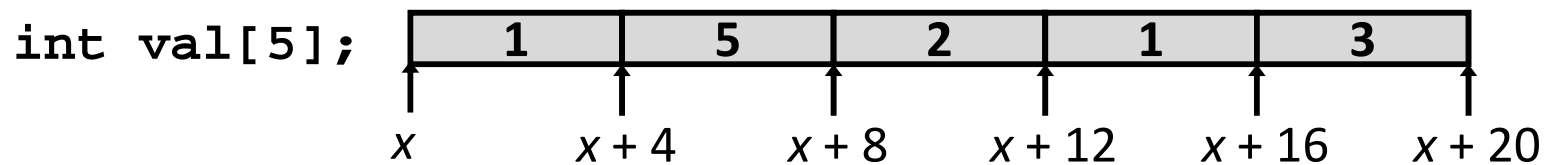
\* "allocat(ion)/(ed)" en inglés

# Acceso a Arrays

## ■ Principio Básico

$T \ A[L];$

- Array de tipo  $T$  y longitud  $L$
- El identificador  $A$  (Tipo  $T^*$ ) puede usarse como puntero al elemento 0



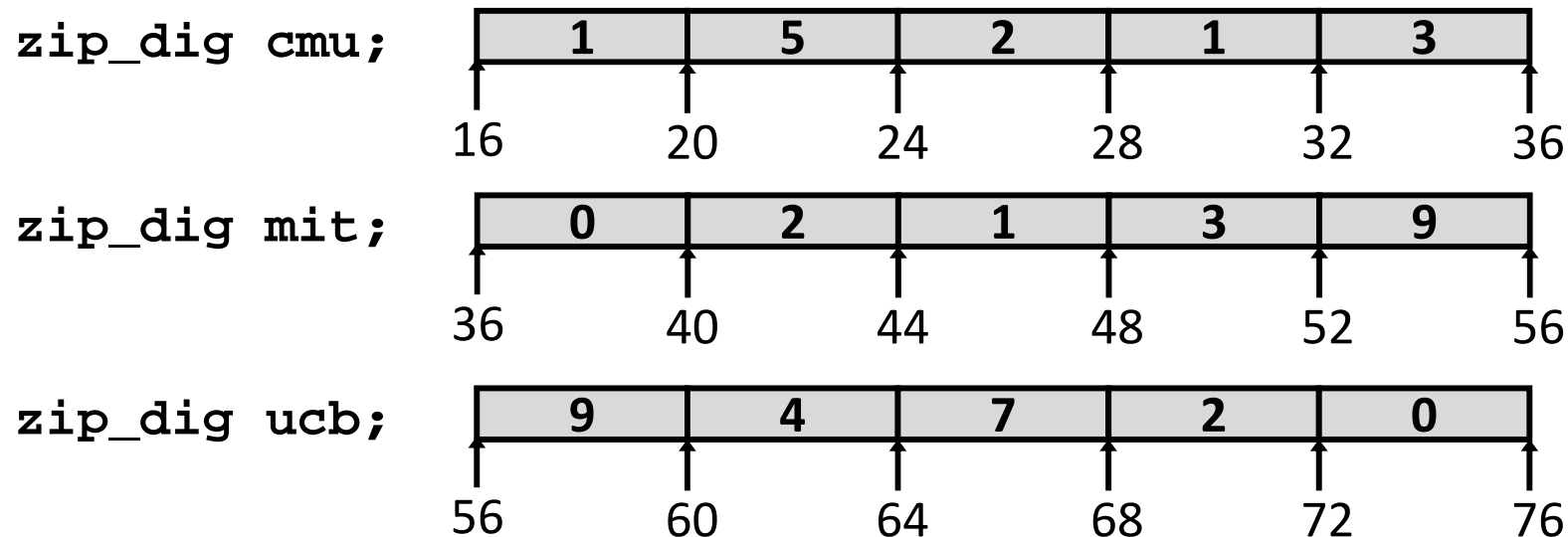
■ Referencia*	Tipo	Valor
<code>val[4]</code>	<code>int</code>	3
<code>val</code>	<code>int *</code>	$x$
<code>val+1</code>	<code>int *</code>	$x + 4$ (aritmética de punteros)
<code>&amp;val[2]</code>	<code>int *</code>	$x + 8$
<code>val[5]</code>	<code>int</code>	??
<code>*(val+1)</code>	<code>int</code>	5 (aritmética de punteros)
<code>val + i</code>	<code>int *</code>	$x + 4 i$ (aritmética de punteros)

\* otros autores usan "(de)reference" en sentido mucho más estricto, para indicar el tipo puntero (o la operación de seguir el puntero)

# Ejemplo de Arrays

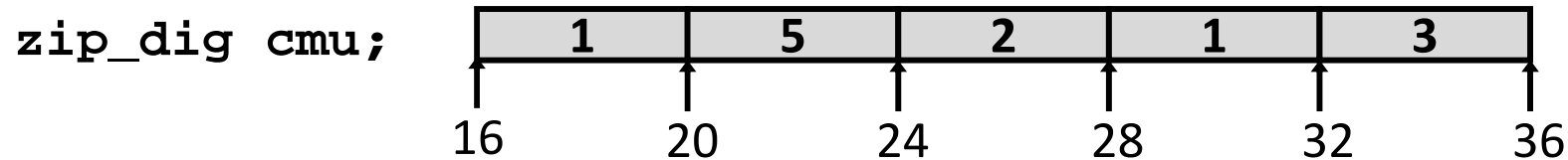
```
#define ZLEN 5
typedef int zip_dig[ZLEN];

zip_dig cmu = { 1, 5, 2, 1, 3 };
zip_dig mit = { 0, 2, 1, 3, 9 };
zip_dig ucb = { 9, 4, 7, 2, 0 };
```



- Declaración “zip\_dig cmu” equivalente a “int cmu[5]”
- Los arrays del ejemplo fueron ubicados en bloques sucesivos de 20 bytes
  - En general no está garantizado que suceda

# Ejemplo de Acceso a Arrays



```
int get_digit
(zip_dig z, int dig)
{
    return z[dig];
}
```

## IA32

```
# %edx = z
# %eax = dig
movl (%edx,%eax,4),%eax # z[dig]
```

- El registro `%edx` contiene dirección inicio del array
- El registro `%eax` contiene el índice al array
- El dígito deseado está en  $4 * \%eax + \%edx$
- Usar referencia a memoria `(%edx,%eax,4)` \*

# Ejemplo de Bucle sobre Array (IA32)

```
void zincr(zip_dig z) {  
    int i;  
    for (i = 0; i < ZLEN; i++)  
        z[i]++;  
}
```

```
                                # edx = z  
    movl    $0, %eax           # %eax = i  
.L4:                            # loop:  
    addl    $1, (%edx,%eax,4)  # z[i]++  
    addl    $1, %eax           # i++  
    cmpl    $5, %eax           # i:5  
    jne     .L4                # if !=, goto loop
```

# Ejemplo de Bucle con Puntero (IA32)

```
void zincr_p(zip_dig z) {
    int *zend = z+ZLEN;
    do {
        (*z)++;
        z++;
    } while (z != zend);
}
```



```
void zincr_v(zip_dig z) {
    void *vz = z;
    int i = 0;
    do {
        (*((int *) (vz+i)))++;
        i += ISIZE;
    } while (i != ISIZE*ZLEN);
}
```

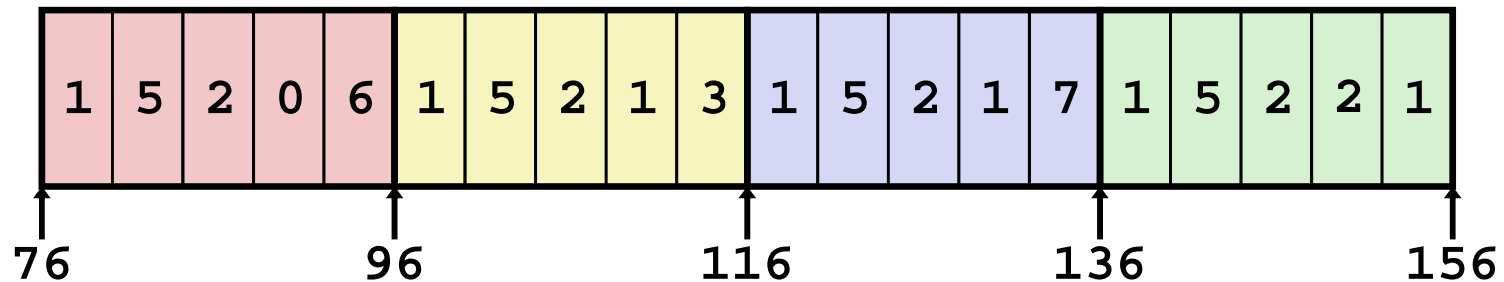
```
    movl    $0, %eax
.L8:
    addl    $1, (%edx,%eax)
    addl    $4, %eax
    cmpl    $20, %eax
    jne     .L8
```

```
# edx = z = vz
# i = 0
# loop:
# Increment vz+i
# i += 4
# Compare i:20
# if !=, goto loop
```

# Ejemplo de Array Anidado

```
#define PCOUNT 4
zip_dig pgh[PCOUNT] =
    {{1, 5, 2, 0, 6},
     {1, 5, 2, 1, 3 },
     {1, 5, 2, 1, 7 },
     {1, 5, 2, 2, 1 }};
```

zip\_dig  
pgh[4];



- “zip\_dig pgh[4]” equivalente a “int pgh[4][5]”
  - Variable `pgh`: array de 4 elementos, ubicados contiguamente
  - Cada elemento es un array de 5 `int`'s, ubicados contiguamente
- **Garantizado almacenamiento por filas (“row-major order”)**

# Arrays Multidimensionales (Anidados)

## ■ Declaración

$T \ A[R][C];$

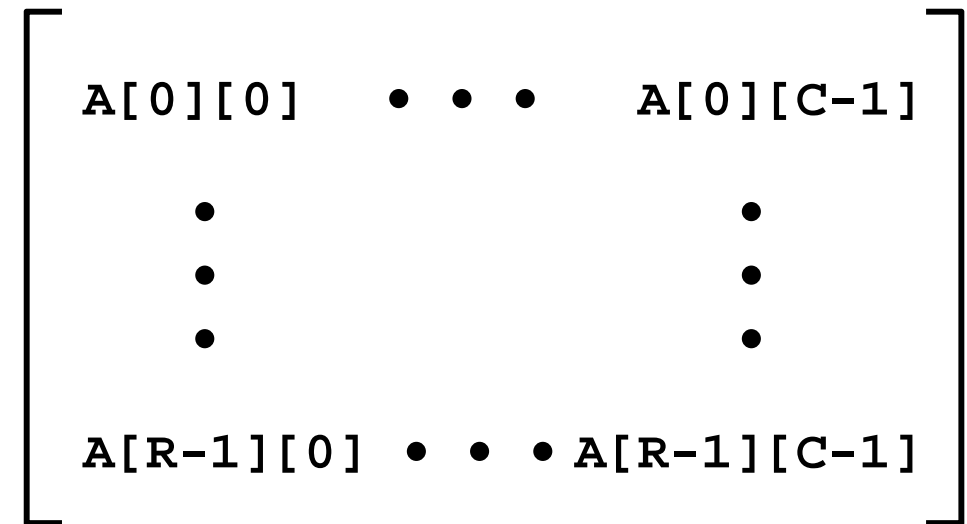
- Array 2D de (elementos de) tipo  $T$
- $R$  filas (rows),  $C$  columnas
- Elems. tipo  $T$  requieren  $K$  bytes

## ■ Tamaño Array

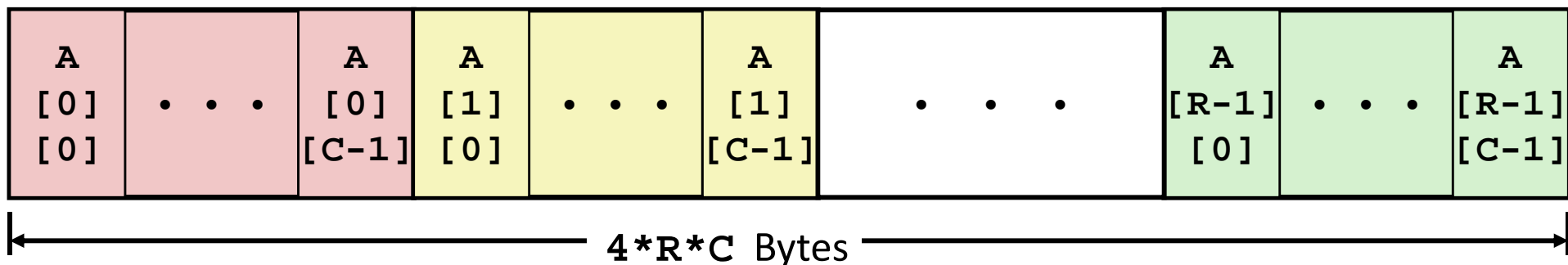
- $R * C * K$  bytes

## ■ Disposición

- Almacenamiento por filas



`int A[R][C];`



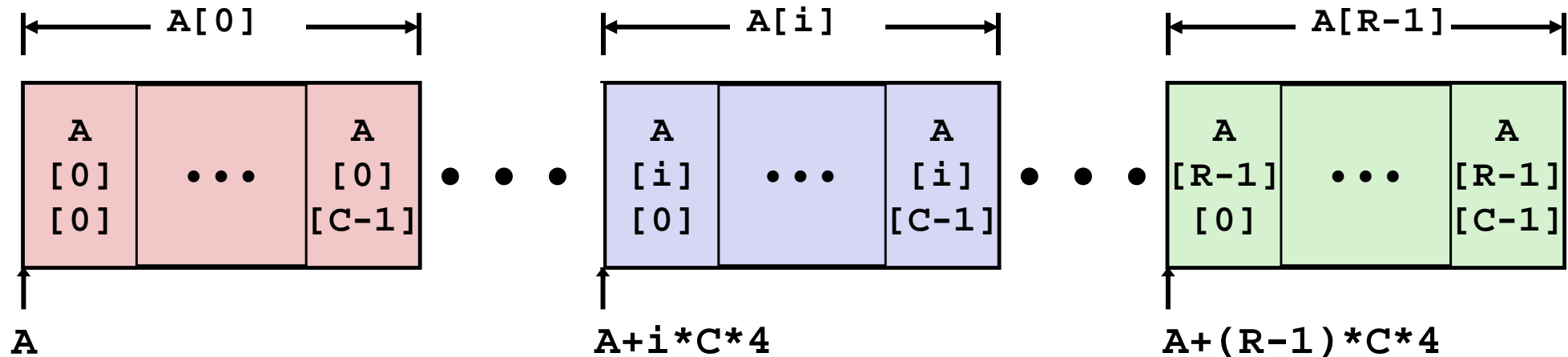


# Acceso a Filas en Arrays Anidados

## ■ Vectores Fila

- $A[i]$  es un array de  $C$  elementos
- Cada elemento de tipo  $T$  requiere  $K$  bytes
- Dirección de comienzo  $A + i * (C * K)$

```
int A[R][C];
```



# Código Acceso Filas Arrays Anidados

```
int *get_pgh_zip(int index)
{
    return pgh[index];
}
```

```
#define PCOUNT 4
zip_dig pgh[PCOUNT] =
    {{1, 5, 2, 0, 6},
     {1, 5, 2, 1, 3 },
     {1, 5, 2, 1, 7 },
     {1, 5, 2, 2, 1 }};
```

```
                                # %eax = index
leal (%eax,%eax,4),%eax # 5 * index
leal pgh(,%eax,4),%eax  # pgh + (20 * index)
```

## ■ Vector Fila

- `pgh[index]` es array de 5 `int`'s
- Dirección de comienzo `pgh+20*index`

## ■ Código IA32

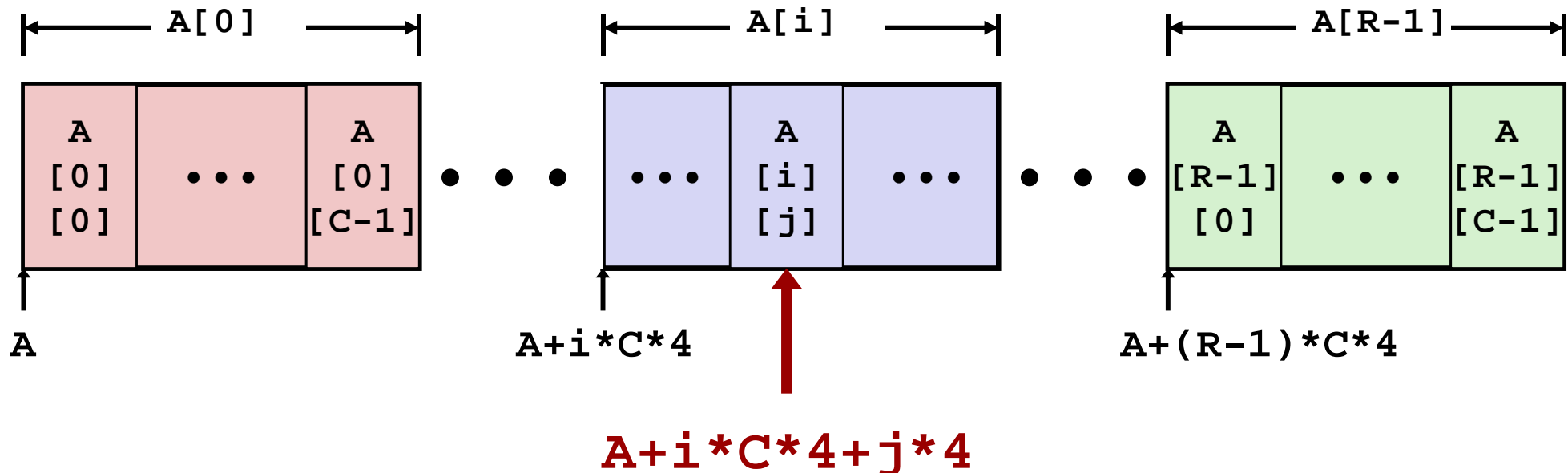
- Calcula y devuelve dirección
- La calcula como `pgh + 4*(index+4*index)`

# Acceso a Elementos en Arrays Anidados

## ■ Elementos del Array

- $A[i][j]$  es elemento de tipo  $T$ , que requiere  $K$  bytes
- Dirección  $A + i * (C * K) + j * K = A + (i * C + j) * K$

```
int A[R][C];
```



# Código Acceso Elementos Arrays Anidados

```
int get_pgh_digit
(int index, int dig)
{
    return pgh[index][dig];
}
```

```
movl    8(%ebp), %eax        # index
leal    (%eax,%eax,4), %eax   # 5*index
addl    12(%ebp), %eax        # 5*index+dig
movl    pgh(,%eax,4), %eax    # offset 4*(5*index+dig)
```

## ■ Elementos del Array

- `pgh[index][dig]` es `int`
- Dirección: `pgh + 20*index + 4*dig`
  - `= pgh + 4*(5*index + dig)`

## ■ Código IA32

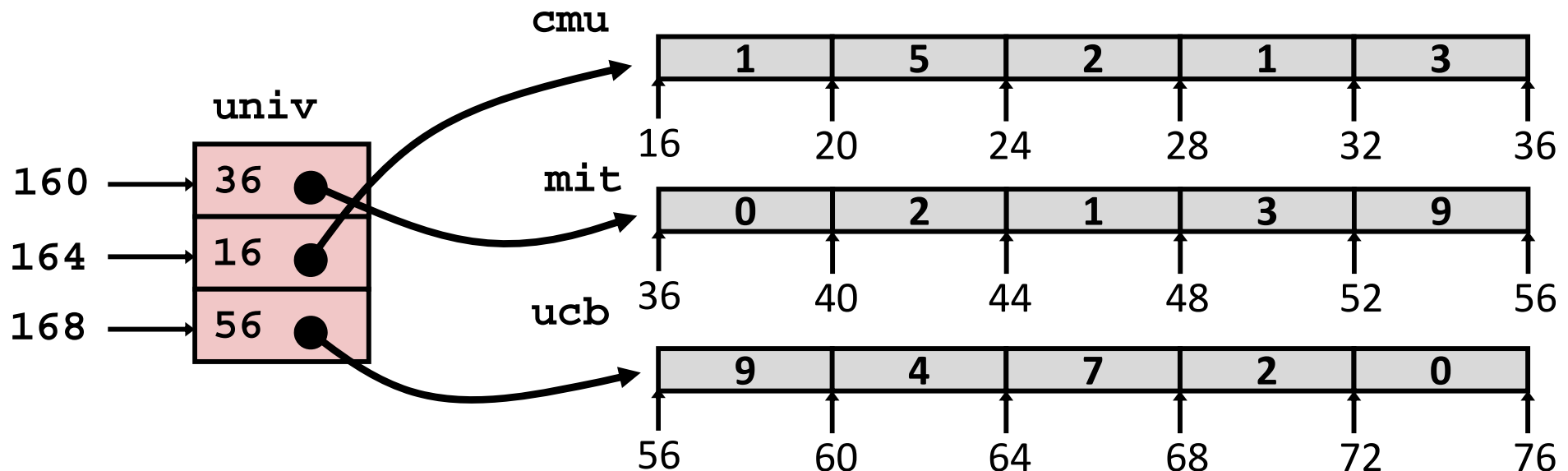
- Calcula la dirección `pgh + 4*((index+4*index)+dig)`

# Ejemplo de Array Multi-Nivel\*

```
zip_dig cmu = { 1, 5, 2, 1, 3 };  
zip_dig mit = { 0, 2, 1, 3, 9 };  
zip_dig ucb = { 9, 4, 7, 2, 0 };
```

```
#define UCOUNT 3  
int *univ[UCOUNT] = {mit, cmu, ucb};
```

- Variable `univ` denota un array de 3 elementos
- Cada elemento un puntero
  - 4 bytes
- Cada puntero apunta a un array de `int`'s



# Acceso a Elementos en Array Multi-Nivel

```
int get_univ_digit
(int index, int dig)
{
    return univ[index][dig];
}
```

```
movl    8(%ebp), %eax          # index
movl    univ(,%eax,4), %edx     # p = univ[index]
movl    12(%ebp), %eax         # dig
movl    (%edx,%eax,4), %eax     # p[dig]
```

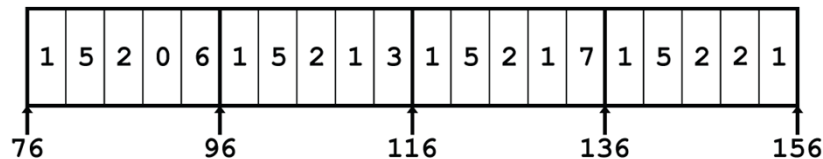
## ■ Cuentas (IA32)

- Acceso a elemento `Mem[Mem[univ+4*index]+4*dig]`
- Debe hacer dos lecturas de memoria
  - Primero obtener puntero al array\* fila
  - Entonces acceder elemento dentro del array\*

# Acceso a Elementos en Arrays

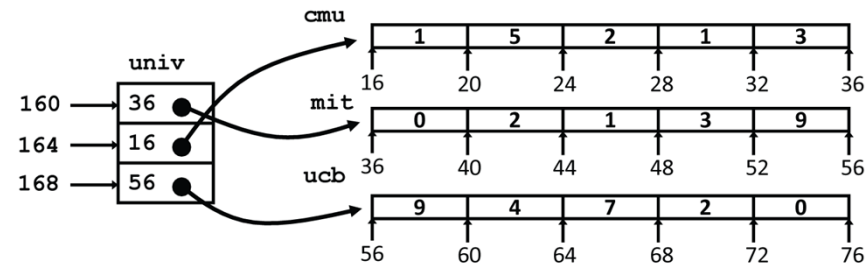
## Array anidado

```
int get_pgh_digit
(int index, int dig)
{
    return pgh[index][dig];
}
```



## Array Multi-nivel\*

```
int get_univ_digit
(int index, int dig)
{
    return univ[index][dig];
}
```



Accesos parecen similares en C, pero cuentas muy diferentes:

`Mem[pgh+20*index+4*dig]`

`Mem[Mem[univ+4*index]+4*dig]`

# Cód. Matriz N X N

## ■ Dimensiones fijas

- Se conoce valor de N en tiempo de compilación

```
#define N 16
typedef int fix_matrix[N][N];
/* Get element a[i][j] */
int fix_ele
    (fix_matrix a, int i, int j)
{
    return a[i][j];
}
```

## ■ Dimensiones variables, indexado explícito

- Forma tradicional de implementar arrays dinámicos

```
#define IDX(n, i, j) ((i)*(n)+(j))
/* Get element a[i][j] */
int vec_ele
    (int n, int *a, int i, int j)
{
    return a[IDX(n,i,j)];
}
```

## ■ Dimensiones variables, indexado implícito

- Soportado ahora\* por gcc

```
/* Get element a[i][j] */
int var_ele
    (int n, int a[n][n], int i, int j)
{
    return a[i][j];
}
```

\* ver <http://gcc.gnu.org/onlinedocs/gcc/Variable-Length.html>  
ISO C99, gcc lo soporta en C90/C89 y C++ desde antes v-2.95 1999



# Acceso a Matriz 16 X 16

## ■ Elementos del Array

- Dirección  $A + i * (C * K) + j * K$
- $C = 16, K = 4$

```
/* Get element a[i][j] */  
int fix_ele(fix_matrix a, int i, int j) {  
    return a[i][j];  
}
```

```
movl    12(%ebp), %edx    # i  
sall    $6, %edx         # i*64  
movl    16(%ebp), %eax    # j  
sall    $2, %eax         # j*4  
addl    8(%ebp), %eax     # a + j*4  
movl    (%eax,%edx), %eax # *(a + j*4 + i*64)
```

# Acceso a Matriz n X n

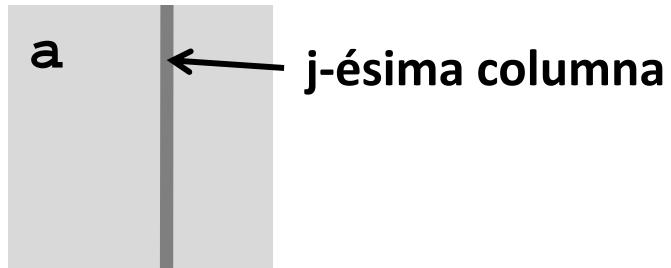
## ■ Elementos del Array

- Dirección  $A + i * (C * K) + j * K$
- $C = n, K = 4$

```
/* Get element a[i][j] */  
int var_ele(int n, int a[n][n], int i, int j) {  
    return a[i][j];  
}
```

```
movl    8(%ebp), %eax    # n  
sall    $2, %eax        # n*4  
movl    %eax, %edx      # n*4  
imull   16(%ebp), %edx   # i*n*4  
movl    20(%ebp), %eax   # j  
sall    $2, %eax        # j*4  
addl    12(%ebp), %eax   # a + j*4  
movl    (%eax,%edx), %eax # *(a + j*4 + i*n*4)
```

# Optimizando Acceso a Arrays Dims. Fijas



## ■ Operación

- Pasar por todos los elementos de la columna  $j$

## ■ Optimización

- Direccionando los sucesivos elementos de una misma columna (separados  $C \cdot K$ )

```
#define N 16
typedef int fix_matrix[N][N];
```

```
/* Retrieve column j from array */
void fix_column
    (fix_matrix a, int j, int *dest)
{
    int i;
    for (i = 0; i < N; i++)
        dest[i] = a[i][j];
}
```

# Optimizando Acceso a Arrays Dims. Fijas

## ■ Optimización

- Calcular  $\text{ajp} = \&\text{a}[\text{i}][\text{j}]$ 
  - Inicialmente  $= \text{a} + 4 * \text{j}$
  - Incrementos de  $4 * \text{N}$

Registro	Valor
%ecx	ajp
%ebx	dest
%edx	i

```
/* Retrieve column j from array */
void fix_column
    (fix_matrix a, int j, int *dest)
{
    int i;
    for (i = 0; i < N; i++)
        dest[i] = a[i][j];
}
```

```
.L8:                                # loop:
    movl    (%ecx), %eax            # Read *ajp
    movl    %eax, (%ebx,%edx,4)     # Save in dest[i]
    addl    $1, %edx               # i++
    addl    $64, %ecx              # ajp += 4*N
    cmpl    $16, %edx              # i:N
    jne     .L8                   # if !=, goto loop
```

# Optimizando Acceso a Arrays Dims. Variables

- Calcular  $\text{ajp} = \&\text{a}[\text{i}][\text{j}]$ 
  - Inicialmente  $= \text{a} + 4 * \text{j}$
  - Incrementos de  $4 * \text{n}$

Registro	Valor
%ecx	ajp
%edi	dest
%edx	i
%ebx	4*n
%esi	n

```
/* Retrieve column j from array */
void var_column
(int n, int a[n][n],
 int j, int *dest)
{
    int i;
    for (i = 0; i < n; i++)
        dest[i] = a[i][j];
}
```

```
.L18:                                # loop:
    movl    (%ecx), %eax             #   Read *ajp
    movl    %eax, (%edi,%edx,4)      #   Save in dest[i]
    addl    $1, %edx                #   i++
    addl    %ebx, %ecx               #   ajp += 4*n
    cmpl    %edx, %esi               #   n:i
    jg      .L18                    #   if >, goto loop
```

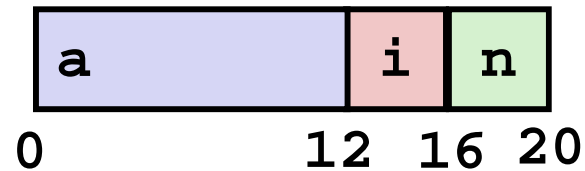
# Progr. Máquina IV: Procs. x86\_64 / Datos

- Procedimientos (x86-64)
- Arrays
  - Uni-dimensionales
  - Multi-dimensionales (anidados)
  - Multi-nivel
- **Estructuras**
  - Ubicación
  - Acceso

# Ubicación\* de Estructuras

```
struct rec {  
    int a[3];  
    int i;  
    struct rec *n;  
};
```

## Disposic† Memoria



## ■ Concepto

- Se reserva\* región contigua de memoria
- Referencia a miembros de la estructura mediante sus nombres
- Los miembros pueden ser de tipos diferentes

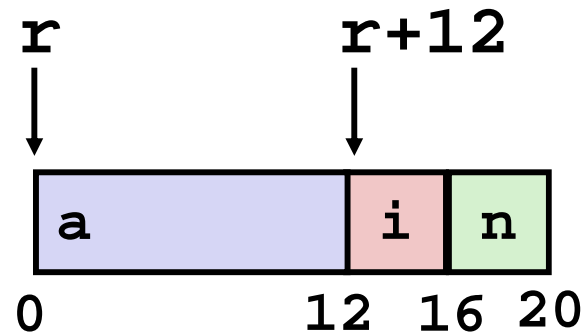
\* "allocat(ion)/(ed)" en inglés

† "Memory Layout" = Disposición en Memoria. Para tamaño también se dice:

"Memory Footprint" = Ocupación de (Huella en) Memoria

# Acceso a Estructuras

```
struct rec {
    int a[3];
    int i;
    struct rec *n;
};
```



## ■ Accediendo a un Miembro de la Estructura

- Puntero indica primer byte de la estructura\*
- Acceder a los elementos mediante sus desplazamientos

```
void
set_i(struct rec *r,
      int val)
{
    r->i = val;
}
```

## Ensamblador IA32

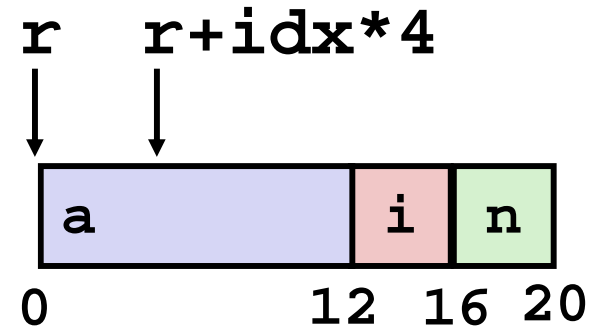
```
# %edx = val
# %eax = r
movl %edx, 12(%eax) # Mem[r+12] = val
```

\* ptr->fld es abreviación para (\*ptr).fld



# Generando Puntero a Miembro Estructura

```
struct rec {
    int a[3];
    int i;
    struct rec *n;
};
```



## ■ Generando Puntero a un Elemento del Array

- Desplaz. de cada miembro struct queda determinado en tiempo compilación
- Argumentos
  - Mem[%ebp+8]: **r**
  - Mem[%ebp+12]: **idx**

```
int *get_ap
(struct rec *r, int idx)
{
    return &r->a[idx];
}
```

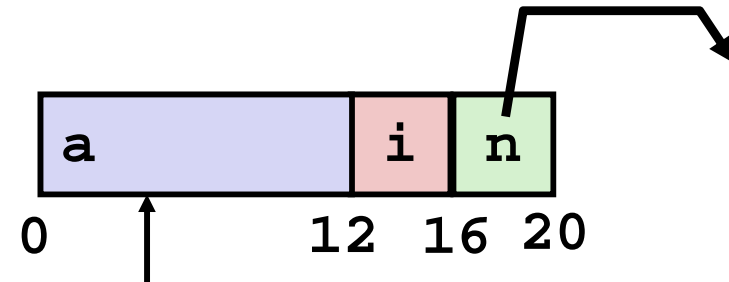
```
movl    12(%ebp), %eax    # Get idx
sall    $2, %eax          # idx*4
addl    8(%ebp), %eax     # r+idx*4
```

# Siguiendo Lista Encadenada

## ■ Código C

```
void set_val
(struct rec *r, int val)
{
    while (r) {
        int i = r->i;
        r->a[i] = val;
        r = r->n;
    }
}
```

```
struct rec {
    int a[3];
    int i;
    struct rec *n;
};
```



Elemento i

Registro	Valor
%edx	r
%ecx	val

```
.L17:                                # loop:
    movl    12(%edx), %eax            # r->i
    movl    %ecx, (%edx,%eax,4)      # r->a[i] = val
    movl    16(%edx), %edx           # r = r->n
    testl   %edx, %edx               # Test r
    jne     .L17                     # If != 0 goto loop
```

# Resumen

## ■ Procedimientos en x86-64

- Marco pila es relativo a puntero pila
- Parámetros pasados en registros

## ■ Arrays

- Uni-dimensionales
- Multi-dimensionales (anidados)
- Multi-nivel

## ■ Estructuras

- Ubicación
- Acceso

# Guía de trabajo autónomo (4h/s)

## ■ **Estudio:** del Cap.3 CS:APP (Bryant/O'Hallaron)

- x86-64, Procedures, Data Structures, Observations.
  - 3.13.4 - .13.6 pp.316-325
    - Probl. 3.50 - 3.53 pp.318, 323-25
- Array Allocation & Access, Heterogeneous Data Structures (hasta Unions)
  - 3.8 – 3.9.1 pp.266-278
    - Probl. 3.35 – 3.39 pp.267-68, 270, 272, 277

## Bibliografía:

[BRY11] Cap.3

Computer Systems: A Programmer's Perspective. Bryant, O'Hallaron. Pearson, 2011

Signatura ESIIT/[C.1 BRY com](#)