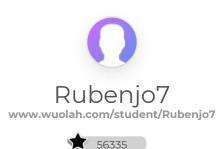
## WUOLAH



## **TODOS TEST.pdf**

Test

- 2° Inteligencia Artificial
- Escuela Técnica Superior de Ingenierías Informática y de Telecomunicación
  Universidad de Granada

Reservados todos los derechos. No se permite la explotación económica ni la transformación de esta obra. Queda permitida la impresión en su totalidad

- 1.- Desde el punto de vista de la ingeniería cúal de estas afirmaciones representa mejor lo que pretende la Inteligencia Artificial:. Desde el punto de vista de la ingeniería cúal de estas afirmaciones representa mejor lo que pretende la Inteligencia Artificial:
- -Resolver problemas mediante comportamiento racional
- 2.- ¿Qué tipo de agente conlleva una mayor complejidad? . ¿Qué tipo de agente conlleva una mayor complejidad?
- -Deliberativo
- **3.-** Los robots autonomos de exploracion de Marte no son reactivos porque.... Los robots autonomos de exploracion de Marte no son reactivos porque...
- tienen un modelo simbolico del mundo
- deciden su comportamiento de la forma que mejor satisfaga sus objetivos
- 4.- Problemas que aborda la IA. ¿Cuáles de estos problemas aborda la IA?
- -Análisis financiero
- 5.- **Definición de agente inteligente.** ¿Qué es un agente racional?
- -Es un sistema de ordenador, situado en algún entorno, que es capaz de realizar acciones de forma autónoma y que es flexible para lograr los objetivos planteados
- **6.- Características de un sistema multiagente.** ¿Cuál de las siguientes afirmaciones no hace referencia a una característica de un sistema multiagente?
- Cada agente tiene una serie de elementos que están conectados entre sí
- 7.- Un agente proactivo al percibir un entorno: . Un agente proactivo al percibir un entorno:
- tiene comportamientos que le permite lograr objetivos usando el conocimiento del mundo
- 8.- Un aspecto a tener en cuanta en el diseño de uno horno es que éste debe de estar en un cierto equilibrio. De los problemas en IA de los trabajos de la vida diaria, ¿cuál crees que aborda este tema?. Un aspecto a tener en cuanta en el diseño de uno horno es que éste debe de estar en un cierto equilibrio. De los problemas en IA de los trabajos de la vida diaria, ¿cuál crees que aborda este tema?
- Control
- **9.-** Actualmente, ¿cuál es el mayor campo de aplicación de la IA? . Actualmente, ¿cuál es el mayor campo de aplicación de la IA?
- -Actualmente, la I.A. se encuentra presente en prácticamente todos los ámbitos del conocimiento
- 10.- **De los siguientes ejemplos cual seria un producto propio del desarrollo de la IA:.** De los siguientes ejemplos cual seria un producto propio del desarrollo de la IA:
- Un navegador GPS
- 11.- En un problema concreto, ¿que es más apropiado utilizar agentes reactivos deliberativos o híbridos? . En un problema concreto, ¿que es más apropiado utilizar agentes reactivos deliberativos o híbridos?
- Depende del problema, de los requisitos de la solución y del conocimiento de que se disponga
- 12.- En realidad los hombres no son inteligentes, hacen solamente lo que le dicen sus genes. En realidad los hombres no son inteligentes, hacen solamente lo que le dicen sus genes
- -Falso, los seres humanos aprenden, se adaptan y forman su inteligencia y capacidades a partir de sus herencia genética, pero en función del contexto y las experiencias





# Disfruta ahora de manera online Cursos intensivos

Clases particulares

# **30 HORAS**

120€

# Tu academia de idiomas online y tu centro examinador de Cambridge.

Cursos super-intensivos de preparación B1, B2, C1 y C2. Comienzo 1 de Junio. Fin 30 de Junio.







### www.clgranada.com

\$\| +34 958 53 52 53
Q | C/ Puentezuelas, nº 32, 1º planta (Granada)

- 13.- ¿La Inteligencia Artificial puede ser de utilidad para la realización de paginas web?
- ¿La Inteligencia Artificial puede ser de utilidad para la realización de paginas web?
- -Si, se puede utilizar para mostrar un contenido dinámico adecuado al usuario, fecha, etc...
- 14.- Una arquitectura reactiva es aquella que... Una arquitectura reactiva es aquella que...
- -no incluye ninguna clase de modelo centralizado de representación simbólica del mundo, y no hace uso de razonamiento complejo
- 15.- ¿Que tipo de agente utilizarías para implementar un robot dedicado a la limpieza del fondo de una piscina?. ¿Que tipo de agente utilizarías para implementar un robot dedicado a la limpieza del fondo de una piscina?
- Reactivo, por su bajo coste y fácil implementación.
- **16.-** Hay tres tipos de agentes: agentes sociales, agentes reactivos y ... . Hay tres tipos de agentes: agentes sociales, agentes reactivos y ...
- -Deliberativos
- 17.- **Un navegador con GPS necesita de un agente:** . Un navegador con GPS necesita de un agente:
- Deliberativo
- **18.-** Las interacciones entre agentes ¿En qué tipo de agentes se dan?. Las interacciones entre agentes ¿En qué tipo de agentes se dan?
- Sociales
- 19.- Además de cooperación y negociación cual es la interacción entre agentes que falta:
- . Además de cooperación y negociación cual es la interacción entre agentes que falta:
- -Coordinación
- 20.- Un robot diseñado para jugar al futbol . Un robot diseñado para jugar al futbol
- -Necesita de ambos agentes
- 21.- ¿tendria sentido la utilización de un agente para la resolucion de un laberinto?
- ¿ ¿tendria sentido la utilización de un agente para la resolucion de un laberinto?
- -si, porque habría que actuar en función del entorno
- 22.- ¿Cuáles de estas características pertenecen a un agente deliberativo? . ¿Cuáles de estas características pertenecen a un agente deliberativo?
- Todas las anteriores son correctas
- 23.- Sistema multiagente. ¿Qué es un sistema multiagente?
- Los entornos en los que dos o más agentes intervienen simultáneamente
- **24.-** El Test de Turing tiene como finalidad: . El Test de Turing tiene como finalidad:
- Demostrar la existencia de inteligencia (artificial) en una máquina
- **25.-** ¿Mediante qué forma o formas de interacción, interactúan fundamentalmente los agentes en la RoboCup?: . ¿Mediante qué forma o formas de interacción, interactúan fundamentalmente los agentes en la RoboCup?:
- Cooperación
- -Coordinación



- **26.-** Empleando técnicas de Inteligencia Artificial podemos construir: . Empleando técnicas de Inteligencia Artificial podemos construir:
- Sistemas que actúan racionalmente, (100.0 %)
- Sistemas que actúan como humanos, (100.0 %)
- 27.- ¿Cual o cuáles de estas capacidades son necesarias para pasar el test de turing?. ¿Cual o cuáles de estas capacidades son necesarias para pasar el test de turing?
- -Razonamiento
- 28.- *la denominada edad oscura de la I.A., fue debida a que:* . la denominada edad oscura de la I.A., fue debida a que:
- Se necesitaba un gran conocimiento para resolver problemas específicos y la intratabilidad de algunos problemas
- **29.-** ¿En qué categoría de I.A. se encuentra la disciplina de los modelos cognitivos?. ¿En qué categoría de I.A. se encuentra la disciplina de los modelos cognitivos?
- -Sistemas que piensan como humanos
- 30.- ¿Cual de las siguientes opciones sobre las características de un SMA no es correcta?. ¿Cual de las siguientes opciones sobre las características de un SMA no es correcta?
- -Los datos están centralizados
- 31.- ¿Cuál de estos problemas no es de interés para la inteligencia artificial? . ¿Cuál de estos problemas no es de interés para la inteligencia artificial?
- -Apagar automáticamente un calefactor cuando haya mas de 30°C
- 32.- *Un modelo cognitivo se asocia con:* . Un modelo cognitivo se asocia con:
- -Sistemas que piensan como humanos
- 33.- ¿Un agente que sea pro-activo debe ser capaz de exhibir comportamientos dirigidos a lograr los objetivos que se plantee?. ¿Un agente que sea pro-activo debe ser capaz de exhibir comportamientos dirigidos a lograr los objetivos que se plantee?

-V

- 34.- Un agente inteligente es aquel que \_\_\_\_\_\_ ante una situación dada.. Un agente inteligente es aquel que \_\_\_\_\_ ante una situación dada.
- -emprende una acción razonable
- 35.- ¿Cuál o cuáles de las siguiente características son propias de problemas de IA?
- ¿Cuál o cuáles de las siguiente características son propias de problemas de IA?
- -No tienen una solución exacta que sea eficiente (100.0 %)
- Difíciles (100.0 %)
- **36.-** Los robots autonomos de exploracion de Marte no son reactivos porque.... Los robots autonomos de exploracion de Marte no son reactivos porque....
- tienen un modelo simbolico del mundo (100.0 %)
- deciden su comportamiento de la forma que mejor satisfaga sus objetivos (100.0 %)



- 37.- Aplicaciones de la IA. ¿Cúal de las siguientes es un campo de aplicación de la IA?
- Robótica
- 38.- Definición de IA. ¿Qué es la IA?
- Disciplina científico-técnica que se ocupa de la comprensión de los mecanismos subyacentes en el pensamiento y la conducta inteligente y su incorporación en las máquinas
- 39.- Hoy en día, ¿cuál es la idea clave cuando hablamos en general de Inteligencia
  Artificial? . Hoy en día, ¿cuál es la idea clave cuando hablamos en general de
  Inteligencia Artificial?
- Agente inteligente
- 40.- La Evolución Historia de la IA:. La Evolución Historia de la IA:
- Ha tenido altibajos, pero en los últimos está teniendo un desarrollo progresivo y rápido
- **41.-** Los agentes reactivos:. Los agentes reactivos:
- Deben percibir el entorno y responder de una forma temporal a los cambios que ocurren en dicho entorno.
- **42.-** ¿Un agente que juega al ajedrez es de tipo...?. ¿Un agente que juega al ajedrez es de tipo...? -deliberativo
- **43.-** En un Sistema Multiagente, la principal ventaja es la centralización de los datos.. En un Sistema Multiagente, la principal ventaja es la centralización de los datos.

-Falso

- 44.- Los agentes deliberativos, en comparación con los agentes reactivos, son complejos y tardan más en reaccionar ya que tienen un modelo del mundo
  - Los agentes deliberativos, en comparación con los agentes reactivos, son complejos y tardan más en reaccionar ya que tienen un modelo del mundo
- -Verdadero
- 45.- ¿Cual de las siguientes características NO es imprescindible en un agente?. ¿Cual de las siguientes características NO es imprescindible en un agente?

-Social

- 46.- ¿Cual o cuáles de estas capacidades son necesarias para pasar el test de turing?. ¿Cual o cuáles de estas capacidades son necesarias para pasar el test de
- Razonamiento (100.0 %)
- Representación del conocimiento (100.0 %)
- 47.- En un sistema multiagente (SMA), ¿Tiene sentido que todos los agentes tengan información completa de todo su entorno?.. En un sistema multiagente (SMA), ¿Tiene sentido que todos los agentes tengan información completa de todo su entorno?.
- -Falso



- **48.-** ¿Cuál de las siguientes características de los agentes, no es indispensable?. ¿Cuál de las siguientes características de los agentes, no es indispensable?
- Capacidad Social (100.0 %)
- 49.- ¿Qué enfoque de Inteligencia Artificial es el que se usa en agentes reactivos?. ¿Qué enfoque de Inteligencia Artificial es el que se usa en agentes reactivos?
- Sistemas que actúan racionalmente (100.0 %)
- **50.-** Las características indispensables que tiene que tener cualquier sistema (de ordenador) para ser considerado como un agente son:. Las características indispensables que tiene que tener cualquier sistema (de ordenador) para ser considerado como un agente son:
- Que sea autónomo, sea pro-activo y tenga capacidad de estimulo-respuesta.
- **51.-** ¿Cuál fue la principal razón de la entrada en la edad oscura de la IA?. ¿Cuál fue la principal razón de la entrada en la edad oscura de la IA?
- -El optimismo excesivo en las primeras etapas del desarrollo de la IA.
- 52.- ¿Es posible un agente sin sensores?. ¿Es posible un agente sin sensores?
- -No, porque dejaría de ser un agente al no percibir el entorno en el que se encuentra
- 53.- La Inteligencia Artificial surge a partir de desarrollos de: . La Inteligencia Artificial surge a partir de desarrollos de:
- Diversas áreas (Matemáticas, Informática, Neurociencia, Psicología, Filosofía, Economía, etc...
- **54.-** El periodo de gestación de la IA fue \_\_\_\_\_\_. El periodo de gestación de la IA fue \_\_\_\_\_.
- **(1943-1955) (100.0 %)**
- 55.- Los sistemas expertos son un ejemplo de:. Los sistemas expertos son un ejemplo de:
- -Sistemas que actúan como humanos
- **56.-** La Inteligencia Artificial se basa en: . La Inteligencia Artificial se basa en:
- No hay un sistema de control global (100.0 %)
- Cada agente tiene un punto de vista parcial del problema (100.0 %)
- Los datos no están centralizados (100.0 %)
- La computación es asíncrona (100.0 %)
- 57.- ¿Son los robots que participan en la robocup agentes reactivos, deliberativos o híbridos? . ¿Son los robots que participan en la robocup agentes reactivos, deliberativos o híbridos?
- Reactivo (100.0 %)
- Híbridos (100.0 %)
- 58.- ¿En qué tipo de interacción los agentes organizan una actividad para evitar las interacciones perjudiciales y explotar las beneficiosas:
  - ¿En qué tipo de interacción los agentes organizan una actividad para evitar las interacciones perjudiciales y explotar las beneficiosas:

-Coordinación



- 59.- ¿Para una partida de ajedrez, por ejemplo, cuál es el agente mas idóneo para realizarla? . ¿Para una partida de ajedrez, por ejemplo, cuál es el agente mas idóneo para realizarla?
- Deliberativo
- **60.- Un problema para el que hay una resolución algoritmica nunca puede ser un problema de Inteligencia Artificial .** Un problema para el que hay una resolución algoritmica nunca puede ser un problema de Inteligencia Artificial
- -Depende
- 61.- Arguitecturas de Agentes. La arquitectura que contiene un mundo representado explícitamente y un modelo lógico del mismo, y en la cual las decisiones son hechas por medio de un razonamiento lógico, basado en concordancia de patrones y manipulación simbólica, recibe el nombre de arquitectura de
- agente deliberativo
- 62.- ¿Cuál no es característica de los Agentes?. ¿Cuál no es característica de los Agentes?
- Capacidad individualista
- 63.- De las siguientes afirmaciones, ¿cuál no está relacionada en general con los Agentes

  Reactivos?. De las siguientes afirmaciones, ¿cuál no está relacionada
  en general con los Agentes Reactivos?
- Problemas en trasladar el entorno a una representación simbólica.
- 64.- "El intercambio de información mediante símbolos puede producir fallos lógicos" es una objeción al Test de Turing del tipo: . "El intercambio de información mediante símbolos puede producir fallos lógicos" es una objeción al Test de Turing del tipo:
- filosófico
- 65.- Un agente es autónomo cuando se apoya más en el conocimiento inicial que le proporciona un humano que en sus propias percepciones.. Un agente es autónomo cuando se apoya más en el conocimiento inicial que le proporciona un humano que en sus propias percepciones.
- -Falso
- 66.- Las leyes del pensamiento se asocian con los: . Las leyes del pensamiento se asocian con
- Sistemas que piensan racionalmente
- 67.- La llamada época oscura de la IA ocurrió durante:. La llamada época oscura de la IA ocurrió durante:
- **-** 1966-1973
- 68.- ¿Cuál de estas áreas de desarrollo se ha mencionado en clase específicamente como importantes para el desarrollo de la I.A?. ¿Cuál de estas áreas de desarrollo se ha mencionado en clase específicamente como importantes para el desarrollo de la I.A?
- -Economía



69 Actualmente, ¿cuáles de estos son campos de aplicación de la IA?: . Actualmente,			
	¿cuáles de estos son campos de aplicación de la IA?:		
- Visión artificial			
-Desarrollo de modelos de	inteligencia		
70 La Inteligencia A	rtificial se basa en: . La Inteligencia Artificial se basa en:		
-Conocimiento + Razonam	iento		
71 ¿Qué arquitectui	ra de Agentes contiene un modelo simbólico del mundo		
	explícitamente representado, y cuyas decisiones se realizan a		
	través de un razonamiento lógico basado en emparejamientos de		
	patrones y manipulaciones simbólicas?:. ¿Qué arquitectura de Agentes		
	contiene un modelo simbólico del mundo explícitamente representado, y cuyas		
	decisiones se realizan a través de un razonamiento lógico basado en		
	emparejamientos de patrones y manipulaciones simbólicas?:		
A			
-Arquitectura Deliberativa			
72 <b>Un agente</b>	tiene la inciativa y es capaz de aprovechar oportunidades.		
	• Un agente tiene la inciativa y es capaz de aprovechar		
	oportunidades.		
-Deliberativo			
Deliberativo			
73 ¿Cuál de estas p	ropiedades de agentes implica un funcionamiento mas simple?		
	. ¿Cuál de estas propiedades de agentes implica un funcionamiento mas simple?		
- Reactivo			
Redelivo			
74 ¿Es correcta la si	guiente definición de agente?: Es un sistema hardware capaz de		
	percibir un entorno y actuar en él, se caracteriza por ser		
	autónomo, reactivo, pro-activo y racional ¿Es correcta la siguiente		
	definición de agente?: Es un sistema hardware capaz de percibir un entorno y		
	actuar en él, se caracteriza por ser autónomo, reactivo, pro-activo y racional.		
-verdadero			
75 De las siguientes	opciones, señale las que sean ciertas para un agente:. De las		
	siguientes opciones, señale las que sean ciertas para un agente:		
- Un agente reactivo, po	or norma general, será más rápido en dar una respuesta a un estímulo que un agente deliberativo (100.0 %)		
	un agente aenserativo (19919-79)		
- Un agente que toma d	ecisiones en función de los estímulos que recibe y siguiendo un		
	comportamiento programado sin realizar ningún tipo de deducción lógica es un agente reactivo (100.0 %)		
	· · · ·		
76 ¿Cúal de los sigu	ientes problemas no debiera modelizarse como un agente		
	<b>reactivo?.</b> ¿Cúal de los siguientes problemas no debiera modelizarse como un agente reactivo?		
- Navegador GPS (100.0	n %)		

- Coche autonomo (100.0 %)



// Un agente	actua	en cuaiquier	situación mediante un proceso
	estímulo/resp	ouesta ante e	l estado actual del entorno en el cual
	está situado	Un agente	actúa en cualquier situación mediante
	un proceso estími	ulo/respuesta an	te el estado actual del entorno en el cual está
	situado.		

- reactivo

78.- ¿Un agente que sea pro-activo debe ser capaz de exhibir comportamientos dirigidos a lograr los objetivos que se plantee?. ¿Un agente que sea pro-activo debe ser capaz de exhibir comportamientos dirigidos a lograr los objetivos que se plantee?

- V

- **79.-** ¿Qué fue llamado originalmente "el juego de la imitación" por su creador? . ¿Qué fue llamado originalmente "el juego de la imitación" por su creador?
- El test de Turing
- **80.-** ¿En que modelo de interacción entre agentes se trabaja conjuntamente?. ¿En que modelo de interacción entre agentes se trabaja conjuntamente?
- Cooperación
- 81.- En realidad los computadores no son inteligentes, hacen solamente lo que le dicen los programadores. En realidad los computadores no son inteligentes, hacen solamente lo que le dicen los programadores
- Verdadero, pero se pueden comportar, actuar o responder 'de forma inteligente'
- **82.-** Marque todas las respuestas correctas: En un SMA.... Marque todas las respuestas correctas: En un SMA...
- No hay un sistema de control global (100.0 %)
- Cada agente tiene un punto de vista parcial del problema (100.0 %)
- Los datos no están centralizados (100.0 %)
- La computación es asíncrona (100.0 %)
- **83.-** ¿Qúe es más complejo en el diseño de un agente reactivo?. ¿Qúe es más complejo en el diseño de un agente reactivo?
- Percibir correctamente el entorno
- 84.- Un agente reactivo es aquel que debe percibir el entorno y responder de forma temporal a los cambios que ocurren, luego esto implica que . Un agente reactivo es aquel que debe percibir el entorno y responder de forma temporal a los cambios que ocurren, luego esto implica que
- Las dos son igual de importantes.
- **85.-** ¿Por qué es más compleja la percepción que la acción en el diseño un agente reactivo?. ¿Por qué es más compleja la percepción que la acción en el diseño un agente reactivo?
- La percepción es más compleja que la acción por que para percibir hay que representar correctamente la situación como un conjunto de características que hay que calcular a partir de los datos de los sensores, mientras que para la acción se implementa un sistema de producción simple que indica como reaccionar según el caso en que se encuentre el agente.



	en los humanos La forma en que el agente puede emplear			
	la memoria se asemejaría a la	en los humanos.		
- memoria a largo plazo	(100.0 %)			
- memoria sensorial (100	0.0 %)			
87 ¿Como podría bel	neficiar el uso de una arquitectura	n de subsunción en un robot		
Dir Coomo poursu do	aspirador?. ¿Como podría beneficiar e			
	en un robot aspirador?			
- Los estímulos del exte	rior se procesan por capas especializad	das de modo que se siguen unas		
	prioridades a la hora de actuar (100.0	0 %)		
- Permitiría modularizar	el comportamiento y facilitar la imple	mentación (100.0 %)		
88 ¿Un agente que a	actúa siempre con independencia d	del entorno siguiendo el mismo		
	criterio, puede ser considerado un	n agente inteligente? . ¿Un agente		
	que actúa siempre con independencia del puede ser considerado un agente inteliger	,		
- No, porque no tiene fle	xibilidad y no puede actuar teniendo e	n cuenta el estado del entorno		
89 - ¿Cuáles son los i	pasos que lleva a cabo un agente r	reactivo?: ¿Cuáles son los nasos que		
os. cedares son los p	lleva a cabo un agente reactivo?:	cacino in codales son los pasos que		
- Percepción, procesamie	ento de información, selección de acció realización de la acción.	ón en base a la información y		
90 Un agente reactiv	Vo Un agente reactivo			
- una vez que toma una	decisión, no la puede cambiar (100.0 °	%)		
- escoge una acción, enti	re las posibles, considerando la inform	ación recibida (100.0 %)		
- únicamente se basa en	n lo que percibe del mundo para tomar	su decisión (100.0 %)		
91 Agente Deliberat	ivos. Los agentes deliverativos se diferen	ician de los agentes reactivos en que		
	estos disponen de:			
- Un modelo de los efectos de sus acciones en el mundo				
92 Las redes neuron	ales almacenan la información de	forma redundante: . Las redes		
	neuronales almacenan la información de fo	orma redundante:		
- No, no tiene por qué				
93 En un agente rea	ctivo, ĉes necesario anticipar toda	s las posibles reacciones para		
	todas las situaciones? . En un agen			
	las posibles reacciones para todas las situa	aciones?		
- si				

86.- La forma en que el agente puede emplear la memoria se asemejaría a la

- 94.- Cuál de las siguientes opciones no es una ventaja en las arquitecturas reactivas:
  - . Cuál de las siguientes opciones no es una ventaja en las arquitecturas reactivas:
- Los sistemas reactivos pueden ser utilizados para varios propósitos.
- 95.- ¿Qué hace un programa de resolución de conflictos en un sistema con varios módulos de conocimiento?. ¿Qué hace un programa de resolución de conflictos en un sistema con varios módulos de conocimiento?
- Evitan que los módulos actúen al mismo tiempo decidiendo el que actúa y el que no.



- 96.- Agentes Reactivos. ¿Cual de las siguientes opciones es una arquitectura de los agente reactivos - Subsunción 97.- ¿Que es un MC?. ¿Que es un MC? - Modulo de competencia 98.- ¿Para una partida de ajedrez, por ejemplo, cuál es el agente mas idóneo para realizarla? . ¿Para una partida de ajedrez, por ejemplo, cuál es el agente mas idóneo para realizarla? - Deliberativo 99.- Los MC (módulos de competencia) almacenan.... Los MC (módulos de competencia) almacenan.... - Ambas. 100.- Según el test de Alan Turing, una máquina es inteligente cuando: . Según el test de Alan Turing, una máquina es inteligente cuando: - No se puede diferenciar su comportamiento del de un ser humano 101.- Un agente es un sistema que \_\_\_\_\_\_\_. Un agente es un sistema que \_\_\_\_\_ actúa racionalmente 102.- La Habitación China. A principios de los 80, John Searle propone el ejemplo de La Habitación China como crítica al Test de Turing.
- 103.- Un hipotético sistema de transporte de trenes en el cual puede haber tanto locomotoras automatizadas como locomotoras controladas por humanos es... . Un hipotético sistema de transporte de trenes en el cual puede haber tanto locomotoras automatizadas como locomotoras controladas por humanos es...
- Un sistema multi-agente híbrido con una potente capacidad reactiva

- 104.- Los principales problemas de los agentes reactivos son: Los principales problemas de los agentes reactivos son:
- Necesitan disponer de suficiente información sobre su entorno para actuar adecuadamente, (100.0 %)
- No hay metodologías claras para crear este tipo de agentes: sigo siendo un desarrollo por prueba y error., (100.0 %)
- Es difícil el aprendizaje y la mejora de las capacidades de los agentes con el tiempo., (100.0 %)
- **105.-** La característica capacidad estímulo-respuesta de un agente se define como:. La característica capacidad estímulo-respuesta de un agente se define como:
- El agente debe percibir el entorno y responder de una forma temporal a los cambios que ocurren en dicho entorno.
- 106.- Desde el punto de vista de la ingeniería cúal de estas afirmaciones representa mejor lo que pretende la Inteligencia Artificial:. Desde el punto de vista de la ingeniería cúal de estas afirmaciones representa mejor lo que pretende la Inteligencia Artificial:
- Resolver problemas mediante comportamiento racional



- 107.- ¿Cúal de las siguientes es la palabra clave o el concepto que mejor definiria globalmente la IA en la actualidad?. ¿Cúal de las siguientes es la palabra clave o el concepto que mejor definiria globalmente la IA en la actualidad?
- Agente inteligente
- 108.- ¿Cuál es la principal dificultad al diseñar un agente reactivo? \_\_\_\_\_\_. ¿Cuál es la principal dificultad al diseñar un agente reactivo? \_\_\_\_\_\_.
- Encontrar la lógica para calcular la acción (100.0 %)
- El proceso del cálculo de la situación a partir de los datos de los sensores (100.0 %)
- 109.- ¿Por qué es más compleja la percepción que la acción en el diseño un agente reactivo?. ¿Por qué es más compleja la percepción que la acción en el diseño un agente reactivo?
- La percepción es más compleja que la acción por que para percibir hay que representar correctamente la situación como un conjunto de características que hay que calcular a partir de los datos de los sensores, mientras que para la acción se implementa un sistema de producción simple que indica como reaccionar según el caso en que se encuentre el agente.
- 110.- ¿Sería viable en un robot aspirador usar una implementación de la memoria con representaciones icónicas? . ¿Sería viable en un robot aspirador usar una implementación de la memoria con representaciones icónicas?
- Si, porque es una buena manera de representar lo que ha percibido y poder tomar decisiones basadas en ello
- 111.- Los agentes reactivos normales son . Los agentes reactivos normales son
- simples y de inteligencia limitada.
- 112.- ¿Cuál o cuáles de la siguientes características son de un agente deliberativo?:
  - ¿Cuál o cuáles de la siguientes características son de un agente deliberativo?:
- Elementos centralizados (100.0 %)
- Razonamiento lógico (100.0 %)
- **113.-** Marca los enunciados verdaderos sobre un sistema basado en pizarra:. Marca los enunciados verdaderos sobre un sistema basado en pizarra:
- Un agente con este sistema se compone de varios módulos. (100.0 %)
- Cada módulo se compone de una parte de condición y otra de acción. (100.0 %)
- Dos módulos pueden actuar simultáneamente. (100.0 %)
- 114.- ¿Cuál o cuáles de los siguientes elementos son los más adecuados para representar la situación en la que nos encontramos jugando al "tres en raya"?. ¿Cuál o cuáles de los siguientes elementos son los más adecuados para representar la situación en la que nos encontramos jugando al "tres en raya"?
- Matriz 3x3 (100.0 %)
- Variable turno (100.0 %)
- 115.- ¿Para qué se debe implementar un programa de resolución de conflictos en un MC basado en pizarras? . ¿Para qué se debe implementar un programa de resolución de conflictos en un MC basado en pizarras?
- Para impedir que dos módulos puedan acceder simultáneamente a la pizarra



- 116.- ¿Cuales son las fases de proceso en un agente reactivo?:. ¿Cuales son las fases de proceso en un agente reactivo?:
- Procesamiento perceptual y Fase de calculo de la acción.
- 117.- ¿Para qué es necesario implementar un sistema de resolucion de conflictos entre los Módulos de Conocimiento de un Sistema Basados en Pizarras?
  - ¿Para qué es necesario implementar un sistema de resolucion de conflictos entre los Módulos de Conocimiento de un Sistema Basados en Pizarras?
- Para que determine cúal actuará, si lo harán a la vez, o no lo hará ninguno
- 118.- Resolver por vía de la fuerza bruta el problema del viajante de comercio sería una buena forma para todos los casos. Resolver por vía de la fuerza bruta el problema del viajante de comercio sería una buena forma para todos los casos.
- Falso, si el tamaño del problema es muy grande consumiría demasiado tiempo
- 119.- ¿Pueden combinarse los grafos explícitos y los implícitos en sistemas de búsqueda de agentes deliberativos?. ¿Pueden combinarse los grafos explícitos y los implícitos en sistemas de búsqueda de agentes deliberativos?
- Si y deben hacerlo para resolver un problema.
- 120.- Cuál de las siguientes opciones no es un inconveniente en la fabricación de las arquitecturas reactivas:. Cuál de las siguientes opciones no es un inconveniente en la fabricación de las arquitecturas reactivas:
- Simplicidad.
- 121.- ¿Un programa de Inteligencia Artificial debe resolver un problema de la misma forma que lo haría un ser humano?. ¿Un programa de Inteligencia Artificial debe resolver un problema de la misma forma que lo haría un ser humano?
- No, pero en en muchos casos la forma humana de resolver un problema ayuda a desarrollar la técnica de IA
- 122.- Un agente reactivo... Un agente reactivo...
- reacciona a los estímulos y actúa en consecuencia
- 123.- El test de turing analiza . El test de turing analiza
- Sistemas que actuan como humanos
- **124.-** El agente reactivo percibe su entorno a través de.... El agente reactivo percibe su entorno a través de....
- Sensores
- **125.-** La memoria supone una mejora de \_\_\_\_\_\_ en el comportamiento del agente.. La memoria supone una mejora de \_\_\_\_\_\_ en el comportamiento del agente.
- precisión y eficiencia
- **126.-** En el ejemplo del robot aspirador se podría usar... En el ejemplo del robot aspirador se podría usar...
- una arquitectura de subsunción (100.0 %)
- una memoria con representaciones icónicas (100.0 %)



- 127.- ¿Cual de las siguientes opciones sería esencial implementarla en módulos de conocimiento (MC) basado en pizarras? . ¿Cual de las siguientes opciones sería esencial implementarla en módulos de conocimiento (MC) basado en pizarras?
- Un programa de resolución de conflictos cuando dos MCs puedan actuar simultáneamente.
- 128.- ¿Como es el diseño de un agente reactivo?: . ¿Como es el diseño de un agente reactivo?:
- Percibe, Procesa las entradas, Representa lo percibido, Selecciona una acción, Procesa la salida y actúa.
- **129.-** ¿En que juego de los siguientes es necesario usar un agente deliberativo?: . ¿En que juego de los siguientes es necesario usar un agente deliberativo?:
- El ajedrez (100.0 %)
- El 8 puzzle (100.0 %)
- **130.-** En un agente reactivo basado en un modelo icónico, la memoria . En un agente reactivo basado en un modelo icónico, la memoria
- Es la conjunción de ambas cosas
- 131.- Un agente reactivo basado en modelos iconicos \_\_\_\_\_\_ a un agente reactivo basado en características.. Un agente reactivo basado en modelos iconicos \_\_\_\_\_\_ a un agente reactivo basado en características.
- es una alternativa que incluye memoria
- 132.- La utilización de las redes neuronales para encapsular agentes se basa en su capacidad de: . La utilización de las redes neuronales para encapsular agentes se basa en su capacidad de:
- Aprendizaje
- **133.-** ¿ Por qué motivo se usan los grafos implícitos al resolver un problema ?. ¿ Por qué motivo se usan los grafos implícitos al resolver un problema ?
- Porque los grafos explícitos son demasiado grandes como para mantenerlos en memoria.
- 134.- ¿Cuando y donde se considera que se inicio la Inteligencia Artificial como disciplina o campo de actividad?. ¿Cuando y donde se considera que se inicio la Inteligencia Artificial como disciplina o campo de actividad?
- 1956, Conferencia de Dartmouth
- **135.-** Los sistemas multi-agente son interesantes para representar problemas que tienen: Los sistemas multi-agente son interesantes para representar problemas que tienen:
- Múltiples formas de ser resueltos o múltiples perspectivas y/o entidades para resolverlo
- 136.- ¿Qué respuesta se adecua mejor a la relación que tiene cualquier persona con la IA:. ¿Qué respuesta se adecua mejor a la relación que tiene cualquier persona con la IA:
- En la mayoría de las actividades cotidianas con elementos tecnológicos de manera directa o indirecta.
- 137.- ¿Cuál de estas propiedades de agentes implica un funcionamiento mas simple?
  - . ¿Cuál de estas propiedades de agentes implica un funcionamiento mas simple?
- Reactivo



- **138.-** ¿Cuál de las siguientes caracteristicas no es indispensable en un "Agente"?. ¿Cuál de las siguientes caracteristicas no es indispensable en un "Agente"?
- Capacidad Social
- **139.- Fuerza Bruta.** Gracias a las increíbles capacidades de cálculo que tienen los ordenadores de hoy en día podemos decir que son capaces de demostrar inteligencia.
- False
- 140.- Características de un Sistema Multi-Agente: . Características de un Sistema Multi-Agente:
- No hay un sistema de control global. (100.0 %)
- Los datos no están centralizados. (100.0 %)
- Cada agente tiene información incompleta, o no todas las capacidades para resolver el problema, así cada agente tiene un punto de vista limitado. (100.0 %)
- 141.- ¿En que fase de un agente reactivo percibe el entorno del mundo a través de sus sensores? : . ¿En que fase de un agente reactivo percibe el entorno del mundo a través de sus sensores? :
- Fase de Percepción.
- **142.-** *Un agente reactivo:* . Un agente reactivo:
- No mantienen historia pasada ni estado
- Deliberativo
- **144.-** Para el funcionamiento de un GPS, este debe disponer: . Para el funcionamiento de un GPS, este debe disponer:
- Ambas anteriores
- **145.-** ¿Cuál de estas propiedades NO es obligatoria en un agente?. ¿Cuál de estas propiedades NO es obligatoria en un agente?
- Sociabilidad.
- **146.-** ¿Se necesita conocimiento e información para la Inteligencia Artificial? . ¿Se necesita conocimiento e información para la Inteligencia Artificial?
- Se necesita de ambos
- 147.- ¿Es esencial el uso de memoria en un agente reactivo? . ¿Es esencial el uso de memoria en un agente reactivo?
- No, pero incluirla provocaría una mejora de la eficiencia y el comportamiento del agente
- **148.-** En el problema del mono y los platano, ¿que tipo de agente seria mas eficaz?. En el problema del mono y los platano, ¿que tipo de agente seria mas eficaz?
- Deliberativo



- 149.- Cual de las siguientes características no pertenece al diseño de un agente reactivo:. Cual de las siguientes características no pertenece al diseño de un agente reactivo:
- El agente tiene conocimiento de si mismo y de su entorno
- 150.- ¿en que basa sus decisiones un agente? . ¿en que basa sus decisiones un agente?
- entorno
- **151.-** La arquitectura de subsunción.... La arquitectura de subsunción....
- Consiste en agrupar módulos de comportamiento.
- **152.-** ¿puede un agente reactivo pese a conocer el medio cometer errores? . ¿puede un agente reactivo pese a conocer el medio cometer errores?
- Si, su solución no tiene por qué ser la óptima
- 153.- Análisis de enfoques. ¿Qué enfoque de la IA podemos realmente abordar? Es decir, ¿qué clase de sistemas son los que realmente podemos diseñar hoy en día con los conocimientos actuales del campo de la IA?
- Sistemas que actúan como humanos (100.0 %)
- Sistemas que actúan racionalmente (100.0 %)
- 154.- Puede llegar a poseer un receptor de TDT técnicas de la Inteligencia Artificial
  - . Puede llegar a poseer un receptor de TDT técnicas de la Inteligencia Artificial
- Si, por ejemplo para recomendar que ver (100.0 %)
- Si, por ejemplo para procesar la señal de video y mejorar la calidad de imagen (100.0 %)
- 155.- Señala cual de las siguientes etapas pertenece al ciclo de percepción y acción de un agente reactivo. NOTA: Si Alguna de las respuestas es errónea la pregunta se considerará mal.. Señala cual de las siguientes etapas pertenece al ciclo de percepción y acción de un agente reactivo. NOTA: Si Alguna de las respuestas es errónea la pregunta se considerará mal.
- Procesamiento de las entradas percibidas por los sensores (25.0 %)
- Escoger una acción, entre las posibles, considerando la información percibida (25.0 %)
- Procesamiento de las salidas que se enviaran a los actuadores (25.0 %)
- Hacer una representación interna perceptual de las información percibida (25.0 %)
- **156.-** *Un Agente es un sistema de ordenador, situado en algún entorno, que....* Un Agente es un sistema de ordenador, situado en algún entorno, que...
- es capaz de realizar acciones de forma autónoma y que es flexible para lograr los objetivos planteados



- 1.- ¿Qúe es un espacio de estados?. ¿Qúe es un espacio de estados?
- Es la representación del conocimiento que se va generando a través de las acciones del agente.
- 2.- Selecciona la definición que mejor se ajuste al concepto de espacio de estados: . Selecciona la definición que mejor se ajuste al concepto de espacio de estados:
- Grafo cuyos nodos representan las configuraciones alcanzables (los estados válidos) y cuyos arcos explicitan las acciones posibles.
- 3.- ¿Sería viable generar el grafo completo para representar el espacio de estados de un ajedrez?. ¿Sería viable generar el grafo completo para representar el espacio de estados de un ajedrez?
- No, tendría demasiados nodos
- 4.- Espacio de estados II. ¿Qué es el espacio de estados?
- Representación del conocimiento a partir de las acciones del agente
- 5.- El método de búsqueda Backtracking o vuelta atrás se usa preferentemente en.... El método de búsqueda Backtracking o vuelta atrás se usa preferentemente en...
- Sudoku. (100.0 %)
- Juego del Laberinto. (100.0 %)
- n-Damas. (100.0 %)
- **6.-** ¿Qué tipo de agente sería un sistema GPS de planificación de ruta?:. ¿Qué tipo de agente sería un sistema GPS de planificación de ruta?:
- Agente deliberativo.
- **7.-** ¿Cual de estas técnicas crees mas adecuada para un sistema de planificación de ruta?:. ¿Cual de estas técnicas crees mas adecuada para un sistema de planificación de ruta?:
- Búsqueda con costo
- 8.- ¿Se usará obligatoriamente un agente deliberativo para jugar al tres en raya?. ¿Se usará obligatoriamente un agente deliberativo para jugar al tres en raya?
- -No necesariamente, porque es un juego simple con un conjunto pequeño de posiciones y se puede conocer la mejor jugada para cada posición
- 9.- ¿En que juego de los siguientes es necesario usar un agente deliberativo?: . ¿En que juego de los siguientes es necesario usar un agente deliberativo?:
- El ajedrez (100.0 %)
- El 8 puzzle (100.0 %)
- 10.- ¿Cuántos caminos se mantendrán en memoria en la búsqueda en profundidad retroactiva? . ¿Cuántos caminos se mantendrán en memoria en la búsqueda en profundidad retroactiva?
- 1
- **11.-** En la búsqueda en profundidad retroactiva, el contenido de la memoria de trabajo es . En la búsqueda en profundidad retroactiva, el contenido de la memoria de trabajo es
- el camino que se está explorando
- 12.- ¿Cuáles de los siguientes métodos son búsqueda sin información?. ¿Cuáles de los siguientes métodos son búsqueda sin información?
- búsqueda en anchura, búsqueda en profundidad (100.0 %)
- **13.-** ¿La búsqueda en profundidad desbordará la memoria antes que la búsqueda en anchura?. ¿La búsqueda en profundidad desbordará la memoria antes que la búsqueda en anchura?



- No, tiene menor complejidad en espacio ya que solo mantiene en memoria un camino en cada momento
- 14.- Un navegador con GPS calcula la ruta mediante un agente: . Un navegador con GPS calcula la ruta mediante un agente:
- Deliberativo
- 15.- *Grafo Y/O.* ¿En qué tipo de nodos, para resolver la tarea del nodo padre, es necesario resolver primero todas las tareas de los nodos hijos?
- Nodos Y
- 16.- Un grafo explicito: . Un grafo explicito:
- Representa la totalidad del problema.
- 17.- En comparación de los Grafos Implícitos e Explícitos: . En comparación de los Grafos Implícitos e Explícitos:
- Los explícitos son más eficaces pero en la practica no siempre se pueden aplicar por desbordamiento de memoria.
- **18.-** ¿Cuáles de estas caracteristicas pertenecen a un agente deliberativo? . ¿Cuáles de estas caracteristicas pertenecen a un agente deliberativo?
- Todas las anteriores son correctas
- **19.-** Es preferible ordenar los estados de menor a mayor en los nodos max antes que de mayor a menor en los nodos min . Es preferible ordenar los estados de menor a mayor en los nodos max antes que de mayor a menor en los nodos min
- -Falso
- 20.- No siempre es necesario usar una funcion heuristica para evaluar los estados de un arbol de juego . No siempre es necesario usar una funcion heuristica para evaluar los estados de un arbol de juego
- -Verdadero
- 21.- El algoritmo minimax . El algoritmo minimax
- -escoge siempre la opción con la que se maximiza el resultado suponiendo que el contrincante intenta minimizarlo
- 22.- *Un árbol del juego es .* Un árbol del juego es
- una representación explícita de todas las formas de jugar a un juego
- **23.-** Cuáles de las siguientes opciones son correctas . Cuáles de las siguientes opciones son correctas
- El agente deliberativo dispone de un modelo del mundo en el que habita. (50.0 %)
- El agente deliberativo dispone de un modelo de los efectos de sus acciones sobre el mundo. (50.0 %)
- **24.-** ¿Puede existir un juego competitivo y cooperativo a la vez?. ¿Puede existir un juego competitivo y cooperativo a la vez?
- Sí, por ejemplo la Robocup en la cual una parte es cooperativa (entre los agentes de un equipo) y otra competitiva (contra el otro equipo).
- 25.- La notación MIN MAX para cuantos jugadores se puede usar?. La notación MIN MAX para cuantos jugadores se puede usar?
- 2 (100.0 %)
- Todos los que sean necesarios (100.0 %)
- **26.-** ¿La poda alfa beta es necesaria en cualquier algoritmo minimax? . ¿La poda alfa beta es necesaria en cualquier algoritmo minimax?



- -No, la poda alfa beta es una mejora para disminuir el esfuerzo computacional del algoritmo minimax.
- 27.- ¿Cuál o cuales de los siguientes algoritmos tienen una componente aleatoria?: . ¿Cuál o cuales de los siguientes algoritmos tienen una componente aleatoria?:
- Genéticos
- **28.-** ¿Cuáles de los siguientes problemas requieren para su resolución de una heuristica? . ¿Cuáles de los siguientes problemas requieren para su resolución de una heuristica?
- -8 Puzzle
- 29.- La búsqueda en anchura es completa, es decir si existe solución la encuentra.. La búsqueda en anchura es completa, es decir si existe solución la encuentra.

30.- La búsqueda en anchura permite obtener la solución con menor número de acciones. . La búsqueda en anchura permite obtener la solución con menor número de acciones.

-Verdadero

- 31.- ¿Que es una heurística? \_\_\_\_\_\_\_. ¿Que es una heurística? \_\_\_\_\_\_
- Un criterio para determinar lo prometedora que es una alternativa en relación con un determinado objetivo.
- 32.- *Profundidad vs Anchura.* ¿Cuál de las siguientes NO es una ventaja de la búsqueda en profundidad frente a la búsqueda en anchura?
- Siempre encuentra el camino mas corto
- **33.-** El empleo de un algoritmo genético garantiza siempre obtener una solución óptima . El empleo de un algoritmo genético garantiza siempre obtener una solución óptima

-Falso

- 34.- La heurística dada para el mapa de carreteras (distancia en línea recta desde la ciudad actual a la de destino) ¿es admisible? . La heurística dada para el mapa de carreteras (distancia en línea recta desde la ciudad actual a la de destino) ¿es admisible?
- -Verdadero
- 35.- ¿Qué corresponde a la reproducción sexual en un algoritmo genético? . ¿Qué corresponde a la reproducción sexual en un algoritmo genético?
- el operador de cruce
- 36.- En el algoritmo A\* CERRADOS representa . En el algoritmo A\* CERRADOS representa
- el conjunto de nodos generados y explorados
- 37.- La búsqueda en anchura es un caso particular del algoritmo  $A^*$ . La búsqueda en anchura es un caso particular del algoritmo  $A^*$

-Verdadero

38.- *Un algoritmo genético siempre encuentra el óptimo de la función sobre la que se aplica.* . Un algoritmo genético siempre encuentra el óptimo de la función sobre la que se aplica.

- F

39.- En el algorítmo  $A^*$ , g(n) indica la distancia del mejor camino hasta el momento desde el nodo inicial I al n y h(n) expresa la distancia estimada desde el nodo inicial I hasta el nodo objetivo O. . En el algorítmo  $A^*$ , g(n) indica la distancia del mejor camino hasta el momento desde el nodo inicial I al n y h(n) expresa la distancia estimada desde el nodo inicial I hasta el nodo objetivo O.



Reservados todos los derechos. No se permite la explotación económica ni la transformación de esta obra. Queda permitida la impresión en su totalidad

- 40.- Respecto al algoritmo de enfriamiento simulado, escoja las respuestas verdaderas:. Respecto al algoritmo de enfriamiento simulado, escoja las respuestas verdaderas:
- Tiene capacidad para salir de óptimos locales, ya que es un método probabilístico. (34.0 %)
- Es eficiente. (33.0 %)
- Es fácil de implementar. (33.0 %)
- **41.-** ¿Cual de los siguientes algoritmos es más costoso a nivel computacional, y por consiguiente más lento?. ¿Cual de los siguientes algoritmos es más costoso a nivel computacional, y por consiguiente más lento?
- Búsqueda en anchura
- **42.-** ¿Qué tipo de estructura de datos es recomendable utilizar para la implementación del algoritmo de Búsqueda con Coste uniforme ?. ¿Qué tipo de estructura de datos es recomendable utilizar para la implementación del algoritmo de Búsqueda con Coste uniforme ?
- cola con prioridad
- 43.- El algoritmo alfa-beta calcula el mismo movimiento que el algoritmo minimax pero con mayor eficiencia. El algoritmo alfa-beta calcula el mismo movimiento que el algoritmo minimax pero con mayor eficiencia

- V

44.- ¿Puede ocurrir que un nodo min tenga mayor valor que otro nodo min descendiente (nodo min de mayor profundidad y conectado al primero)?. ¿Puede ocurrir que un nodo min tenga mayor valor que otro nodo min descendiente (nodo min de mayor profundidad y conectado al primero)?

-Si

- 45.- El algoritmo minimax (señalar lo INCORRECTO): . El algoritmo minimax (señalar lo INCORRECTO):
- La función de evaluación resta en los movimientos propios y suma en los movimientos del contrario
- **46.-** El paradigma del dilema del prisionero indica que (señalar lo INCORRECTO): . El paradigma del dilema del prisionero indica que (señalar lo INCORRECTO):
- La ganancia de un jugador se equilibra con la pérdida de los otros jugadores
- **47.-** El mejor caso de la poda alfa beta permite duplicar la profundidad de un procedimiento Minimax con la misma complejidad . El mejor caso de la poda alfa beta permite duplicar la profundidad de un procedimiento Minimax con la misma complejidad

-Verdadero

- 48.- En la regla minimax, si J es un nodo Max, entonces su valor V(J):. En la regla minimax, si J es un nodo Max, entonces su valor V(J):
- Es igual al máximo de los valores de sus nodos sucesores
- **49.-** Un espacio de estados es la representación del \_\_\_\_\_ que se va generando a través de la secuencia de acciones del agente.. Un espacio de estados es la representación del \_\_\_\_\_ que se va generando a través de la secuencia de acciones del agente.

-conocimiento

- 50.- ¿Cuál o cuáles de la siguientes características son de un agente deliberativo?: . ¿Cuál o cuáles de la siguientes características son de un agente deliberativo?:
- Elementos centralizados
- -Razonamiento lógico
- 51.- Búsqueda en anchura. ¿Cuál de los siguientes nombres hace referencia a la búsqueda en anchura?
- -Breadth First Search



- 52.- Búsqueda en profundidad. ¿Cuál de estas iniciales hace referencia a la búsqueda en profundidad?
- DFS
- 53.- ¿Que representación de grafos, por su más reducido tamaño, podría ser almacenada en memoria ?. ¿Que representación de grafos, por su más reducido tamaño, podría ser almacenada en memoria ?
- -La representación implícita
- 54.- Un ejemplo de agente deliberativo seria.... Un ejemplo de agente deliberativo seria...
- -Sistema GPS
- 55.- En un sistema de navegación GPS, ¿se podría realizar un Backtracking para encontrar una posible ruta hacía el destino?. En un sistema de navegación GPS, ¿se podría realizar un Backtracking para encontrar una posible ruta hacía el destino?
- Si, pero no nos asegura encontrar la mejor solución de nuestro problema.
- 56.- Cuál de las siguientes opciones no es correcta con respecto al mundo de los bloques:. Cuál de las siguientes opciones no es correcta con respecto al mundo de los bloques:
- En esta estructura, un arco representa un estado del sistema y un nodo una posible acción.
- **57.-** ¿Qué representan los nodos cuando se usa la estructura de grafo dirigido para representar un problema en Inteligencia Artificial? ¿Υ los arcos? . ¿Qué representan los nodos cuando se usa la estructura de grafo dirigido para representar un problema en Inteligencia Artificial? ¿Υ los arcos?
- Nodos: un estado del sistema ; Arcos: una posible acción
- 58.- En el problema del mono y los platano, ¿que tipo de agente seria mas eficaz?. En el problema del mono y los platano, ¿que tipo de agente seria mas eficaz?
- Deliberativo
- 59.- Un agente \_\_\_\_\_\_ tiene la inciativa y es capaz de aprovechar oportunidades. . Un agente \_\_\_\_\_ tiene la inciativa y es capaz de aprovechar oportunidades.
- Deliberativo
- 60.- Agente Deliberativo. Los agentes deliberativos como norma general consumen menos memoria que los agentes reactivos
- -Falso
- 61.- El algoritmo minimax es .... El algoritmo minimax es ....
- un método de decisión para minimizar la pérdida máxima esperada en juegos con adversario y con información perfecta
- **62.-** En la poda ALFA-BETA, beta es... . En la poda ALFA-BETA, beta es...
- el menor valor en el camino a la raiz desde el nodo, entre los nodos MIN
- 63.- Definición de juego. ¿Qué es un juego?
- Es cualquier situación de decisión, caracterizada por poseer una interdependencia estratégica, gobernada por un conjunto de reglas y con un resultado bien definido
- 64.- ¿Cuáles de los siguientes problemas requieren para su resolución de una heuristica? . ¿Cuáles de los siguientes problemas requieren para su resolución de una heuristica?
- Una partida de ajedrez
- 65.- Un Grafo \_\_\_\_\_\_ es aquel que representa la totalidad del grafo de búsqueda del problema y puede utilizarse para buscar un camino sobre el mismo que nos lleve desde el estado original



hasta el estado objetivo. Un Grafo \_\_\_\_\_\_ es aquel que representa la totalidad del grafo de búsqueda del problema y puede utilizarse para buscar un camino sobre el mismo que nos lleve desde el estado original hasta el estado objetivo.

- Explícito
- 66.- El algoritmo de enfriamiento simulado es una variante de los métodos de escalada que se caracteriza por poder seleccionar en algunos casos estados peores que el actual. El algoritmo de enfriamiento simulado es una variante de los métodos de escalada que se caracteriza por poder seleccionar en algunos casos estados peores que el actual.
- Verdadero
- 67.- *Una función de evaluación de una posición o estado en un juego* . Una función de evaluación de una posición o estado en un juego
- devuelve una estimación de la utilidad esperada de una posición dada
- 68.- En el caso de existir una correspondencia de los árboles de juego con los grafos Y/O: . En el caso de existir una correspondencia de los árboles de juego con los grafos Y/O:
- Los nodos O son mis movimientos y los nodos Y los de mi adversario (100.0 %)
- Los nodos O serán los nodos del jugador Max y los nodos Y los nodos del jugador Min (100.0 %)
- 69.- Las heurísticas son criterios, métodos o principios para decidir cuál de entre varias acciones promete ser la mejor para alcanzar una meta. Las heurísticas son criterios, métodos o principios para decidir cuál de entre varias acciones promete ser la mejor para alcanzar una meta.

#### -Verdadero

70.- El Algoritmo A\* puede considerarse una extensión del algoritmo de Dijkstra . El Algoritmo A\* puede considerarse una extensión del algoritmo de Dijkstra

### -Verdadero

71.- La heurística dada para el mapa de carreteras (distancia en línea recta desde la ciudad actual a la de destino) permite obtener la solución óptima al problema si utilizamos un método de escalada. La heurística dada para el mapa de carreteras (distancia en línea recta desde la ciudad actual a la de destino) permite obtener la solución óptima al problema si utilizamos un método de escalada

- 72.- ¿Cúales de los siguientes algoritmos hacen uso de decisiones estocásticas? . ¿Cúales de los siguientes algoritmos hacen uso de decisiones estocásticas?
- Enfriamiento Simulado (50.0 %)
- Algoritmo de escalada de primera opción (50.0 %)
- 73.- El programa de enfriamiento consiste de . El programa de enfriamiento consiste de
- la temperatura inicial y el cambio de la misma
- **74.-** ¿Qué representa la adecuación con el entorno en un algoritmo genético? . ¿Qué representa la adecuación con el entorno en un algoritmo genético?
- el valor de la función heurística
- 75.- La Búsqueda primero el mejor o por el mejor nodo hace uso de una estrategia de control . La Búsqueda primero el mejor o por el mejor nodo hace uso de una estrategia de control
- Exploración en grafos
- 76.- En el algoritmo A\* la función h se interpreta como . En el algoritmo A\* la función h se interpreta como
- -la estimación del coste del mejor camino entre el nodo actual y un nodo objetivo



- 77.- El algoritmo A\* siempre termina y no entra en ciclos . El algoritmo A\* siempre termina y no entra en ciclos
- tan solo cuando el coste es positivo en cada arco
- 78.- ¿Cual es la utilidad de la mutación en un algoritmo genético? . ¿Cual es la utilidad de la mutación en un algoritmo genético?
- Para disminuir la probabilidad de quedar atrapado en un óptimo local.
- 79.- En un juego con componente aleatoria, si realizamos un cambio de escala en los valores mediante una función real creciente(escala lineal, escala logarítmicas, etc..), ¿la variante del minimax para este tipo de juegos elegirá la misma jugada? . En un juego con componente aleatoria, si realizamos un cambio de escala en los valores mediante una función real creciente(escala lineal, escala logarítmicas, etc..), ¿la variante del minimax para este tipo de juegos elegirá la misma jugada?
- No siempre, pero si el cambio de escala consiste en multiplicar por un número positivo si, (50.0 %)
- No siempre, pues puede cambiar el orden de la esperanza matemática de las opciones de una jugada aunque se conserve el orden de los valores (50.0 %)
- 80.- La cota alfa es . La cota alfa es
- -una cota inferior
- 81.- El procedimiento Minimax y el procedimiento de poda alfa beta obtienen exactamente el mismo valor minimax del nodo de inicio y la misma jugada minimax. El procedimiento Minimax y el procedimiento de poda alfa beta obtienen exactamente el mismo valor minimax del nodo de inicio y la misma jugada minimax
- -Verdadero
- 82.- Cuando un juego no es de información perfecta . Cuando un juego no es de información perfecta
- -es necesario adaptar los algoritmos para que representen la incertidumbre y/o la falta de información
- 83.- Búsqueda en profundidad II. ¿La búsquedad en profundidad recorre todos los nodos de un grafo de manera ordenada?
- Solo si el grafo es finito y no se pone límite a la profundidad de exploración
- 84.- ¿Cual de estas técnicas crees mas adecuada para un sistema de planificación de ruta?:. ¿Cual de estas técnicas crees mas adecuada para un sistema de planificación de ruta?:
- Búsqueda con costo
- 85.- La técnica bracktraking es un método de búsqueda de soluciones: . La técnica bracktraking es un método de búsqueda de soluciones:
- Exhaustiva sobre grafos dirigidos acíclicos
- **86.-** Se pueden utilizar grafos explícitos: . Se pueden utilizar grafos explícitos:
- En algunos problemas reales con un número reducido de estados.
- **87.-** Para asegurarse el encontrar una solución al problema, ¿Qué sería mejor utilizar una estrategia de búsqueda en anchura o búsqueda en profundidad?. Para asegurarse el encontrar una solución al problema, ¿Qué sería mejor utilizar una estrategia de búsqueda en anchura o búsqueda en profundidad?
- Búsqueda en anchura
- 88.- A aquellos grafos que, por su reducido tamaño, representan la totalidad del problema y puede buscarse un camino sobre el mismo que nos lleve desde el estado original hasta el estado objetivo, se les denomina:. A aquellos grafos que, por su reducido tamaño, representan la totalidad del



problema y puede buscarse un camino sobre el mismo que nos lleve desde el estado original hasta el estado obietivo, se les denomina:

- Grafos explícitos.
- 89.- En la fase de búsqueda de la solución, ¿Puede ocurrir que aunque se use un grafo implícito, se desborde la memoria?. En la fase de búsqueda de la solución, ¿Puede ocurrir que aunque se use un grafo implícito, se desborde la memoria?
- Si, puede ocurrir.
- 90.- Respecto al problema del viajante de comercio. Respecto al problema del viajante de comercio.
- Aplicar una heurística optimizaría la búsqueda de una solución
- 91.- El procedimiento de búsqueda en anchura actúa de manera uniforme por niveles a partir del nodo inicial y . El procedimiento de búsqueda en anchura actúa de manera uniforme por niveles a partir del nodo inicial y
- se suelen guardar los nodos sucesores en la cola de nodos a explorar.
- 92.- Un hijo de un nodo min se puede podar cuando . Un hijo de un nodo min se puede podar cuando
- alfa es mayor o igual que beta
- 93.- ¿Cuál de los siguientes algoritmos tiene un mayor requerimiento de memoria? . ¿Cuál de los siguientes algoritmos tiene un mayor requerimiento de memoria?
- Búsqueda en anchura.
- 94.- El principal problema del algoritmo A\* es la memoria. El principal problema del algoritmo A\* es la memoria.

-Verdadero

95.- ¿ Puede tener memoria un agente reactivo? . ¿ Puede tener memoria un agente reactivo?

-Verdadero

- 96.- *Grafos Y/O*. Supóngase un grafo Y/O, con dos niveles: en el nivel superior se encuentra tan solo el nodo A; en el nivel inferior se encuentran los nodos B y C; A es el padre de B y C; entre las aristas que unen (A,B) y (A,C) hay un arco que indica que el arco es de tipo Y. Elegir una:
- Para completar el objetivo A, es necesario terminar antes los objetivos B y C.
- **97.-** En la búsqueda de anchura es necesario ir analizando desde el estado inicial todos los sucesores de cada nodo antes de pasar al nivel siguiente en el árbol de búsqueda. En la búsqueda de anchura es necesario ir analizando desde el estado inicial todos los sucesores de cada nodo antes de pasar al nivel siguiente en el árbol de búsqueda.
- Verdadero
- 98.- ¿Que búsqueda consume más memoria?. ¿Que búsqueda consume más memoria?
- Búsqueda en anchura
- **99.-** ¿El uso de una función heurística garantiza que un método de búsqueda consiga la solución óptima? . ¿El uso de una función heurística garantiza que un método de búsqueda consiga la solución óptima?
- Depende del algoritmo y de la heurística
- 100.- ¿Qué estrategia de control utiliza un método de escalada? . ¿Qué estrategia de control utiliza un método de escalada?
- Irrevocable



Reservados todos los derechos. No se permite la explotación económica ni la transformación de esta obra. Queda permitida la impresión en su totalidad

- 101.- El algoritmo de escalada estocático selecciona el siguiente estado . El algoritmo de escalada estocático selecciona el siguiente estado
- aleatoriamente entre todos los descendientes que mejoran al actual y con una probabilidad para cada descendiente proporcional al valor de la heurística en el mismo
- 102.- ¿Qué hace diferente a los algoritmos genéticos de los otros métodos de escalada? . ¿Qué hace diferente a los algoritmos genéticos de los otros métodos de escalada?
- el uso de conjuntos de estados y operaciones sobre conjuntos de estados
- **103.-** Cuando se resuelve un problema con un algoritmo genético tanto la codificación del problema como los operadores se deben adaptar al modelo definido por el algoritmo genético. Cuando se resuelve un problema con un algoritmo genético tanto la codificación del problema como los operadores se deben adaptar al modelo definido por el algoritmo genético

-Verdadero

104.- En el algoritmo  $A^*$  la función h es un valor que no cambia a lo largo del algoritmo. En el algoritmo  $A^*$  la función h es un valor que no cambia a lo largo del algoritmo

-Verdadero

105.- El algoritmo  $A^*$  es un caso particular del algoritmo de Dijkstra . El algoritmo  $A^*$  es un caso particular del algoritmo de Dijkstra

-Falso

- 106.- El algoritmo de Dijkstra se obtiene cuando en el algoritmo  $A^*$  se toma . El algoritmo de Dijkstra se obtiene cuando en el algoritmo  $A^*$  se toma
- h es igual a cero
- 107.- La arquitectura de percepción/planificación/actuación permite que un agente pueda resolver problemas en un entorno dinámico. La arquitectura de percepción/planificación/actuación permite que un agente pueda resolver problemas en un entorno dinámico

-Verdadero

- 108.- Los métodos de escalada tienen como objetivo pasar irrevocablemente al nodo sucesor . Los métodos de escalada tienen como objetivo pasar irrevocablemente al nodo sucesor
- que mejore al nodo actual.

109.- Relacione:. Relacione:

- A. genéticos -> Son métodos para la resolución de problemas de búsqueda y optimización
- A\* -> Se emplea para resolver problemas como el camino más corto.
- R. neuronales -> Son modelos de aprendizaje y aproximación.
- **110.-** ¿Cuál de los siguientes métodos de búsqueda es un caso de Mejor-Primero? . ¿Cuál de los siguientes métodos de búsqueda es un caso de Mejor-Primero?

- A\*

- 111.- El algoritmo minimax se puede emplear en:. El algoritmo minimax se puede emplear en:
- juegos de suma nula con 2 jugadores e información perfecta
- 112.- El algoritmo minimax depende del orden en que se exploren las jugadas. El algoritmo minimax depende del orden en que se exploren las jugadas

- 113.- La implementación de la búsqueda parcial en el juego debe hacerse con . La implementación de la búsqueda parcial en el juego debe hacerse con
- Una estrategia retroactiva



114.- El procedimiento Minimax y el procedimiento de poda alfa beta obtienen exactamente el mismo valor minimax para todos los nodos del árbol . El procedimiento Minimax y el procedimiento de poda alfa beta obtienen exactamente el mismo valor minimax para todos los nodos del árbol

-Falso

- 115.- El caso promedio la poda alfa beta permite profundizar . El caso promedio la poda alfa beta permite profundizar
- un 33% más que un procedimiento Minimax con el mismo esfuerzo
- 116.- Funcionaría correctamente un algoritmo Minimax para el juego del tres en raya que utilizara la siguiente función heurística f(T)= (número de filas, columna o diagonales aún libres para el jugador MAX). Funcionaría correctamente un algoritmo Minimax para el juego del tres en raya que utilizara la siguiente función heurística f(T)= (número de filas, columna o diagonales aún libres para el jugador MAX)

-Falso

- 117.- Para resolver el problema de espacio en el árbol del minimax se podría (señalar la respuesta INCORRECTA): . Para resolver el problema de espacio en el árbol del minimax se podría (señalar la respuesta INCORRECTA):
- Aplicar una búsqueda en profundidad para llegar antes al movimiento final
- **118.-** En el algoritmo minimax, un juego se plantea como un problema de . En el algoritmo minimax, un juego se plantea como un problema de
- Maximización del beneficio del jugador propio
- 119.- La calidad de la respuesta dada por un algoritmo Minimax depende de la profundidad con la que se haga la exploración y la calidad de la heuristica . La calidad de la respuesta dada por un algoritmo Minimax depende de la profundidad con la que se haga la exploración y la calidad de la heuristica

- V

**120.-** Los algoritmos informados, frente a los desinformados o por fuerza bruta, son aquellos que poseen una información extra sobre la estructura a objeto de estudio, la cual explotan para alcanzar más rápidamente su objetivo final, con un camino de costo mínimo desde el punto inicial al final.. Los algoritmos informados, frente a los desinformados o por fuerza bruta, son aquellos que poseen una información extra sobre la estructura a objeto de estudio, la cual explotan para alcanzar más rápidamente su objetivo final, con un camino de costo mínimo desde el punto inicial al final.

-Verdadero.

- 121.- En el algoritmo de enfriamiento simulado, ¿a qué equivale un cambio de estado en el sistema?. En el algoritmo de enfriamiento simulado, ¿a qué equivale un cambio de estado en el sistema?
- Explorar el entorno de una solución y pasar a una solución vecina.
- 122.- Cual de entre los siguientes algoritmos de escalada reduce la posibilidad de caer en óptimos locales. Cual de entre los siguientes algoritmos de escalada reduce la posibilidad de caer en óptimos locales.
- enfriamiento simulado
- 123.- *Una ventaja de los métodos de escalada es que son siempre fáciles de implementar .* Una ventaja de los métodos de escalada es que son siempre fáciles de implementar

-Verdadero

- 124.- En el algoritmo de enfriamiento simulado la energía representa . En el algoritmo de enfriamiento simulado la energía representa
- la función heurística



- **125.-** Los problemas fundamentales de un método de escalada son . Los problemas fundamentales de un método de escalada son
- Máximos locales (50.0 %)
- Mesetas (50.0 %)
- **126.-** La principal diferencia entre el algoritmo de escalada simple y el algoritmo de escalada por la máxima pendiente es . La principal diferencia entre el algoritmo de escalada simple y el algoritmo de escalada por la máxima pendiente es
- los estados que se tienen en cuenta para la generación del siguiente estado.
- **127.-** Aquel que representa la totalidad del espacio de estados del problema y puede utilizarse para buscar un camino sobre el mismo que nos lleve desde el estado original hasta el estado objetivo es un grafo.... Aquel que representa la totalidad del espacio de estados del problema y puede utilizarse para buscar un camino sobre el mismo que nos lleve desde el estado original hasta el estado objetivo es un grafo...
- Explícito
- 128.- ¿Cuál o cuáles de las siguientes afirmaciones acerca de los algoritmos de búsqueda no informada son ciertas si el coste de los operadores puede ser cualquier número entero positivo? . ¿Cuál o cuáles de las siguientes afirmaciones acerca de los algoritmos de búsqueda no informada son ciertas si el coste de los operadores puede ser cualquier número entero positivo?
- Si existe una solución, la búsqueda en anchura la encuentra. (50.0 %)
- Si la variante con costo de la búsqueda en anchura encuentra una solución, ésta debe ser óptima. (50.0 %)
- **129.-** ¿Cuál o cuáles de las siguientes afirmaciones acerca de los algoritmos de búsqueda no informada son ciertas? . ¿Cuál o cuáles de las siguientes afirmaciones acerca de los algoritmos de búsqueda no informada son ciertas?
- La búsqueda en anchura garantiza obtener la solución óptima siempre y cuando el coste de los operadores sea constante.
- **130.-** *Poda alfa-beta.* ¿En qué consiste la poda alfa-beta?
- Es una técnica de búsqueda que reduce el número de nodos evaluados en un árbol de juego por el algoritmo Minimax
- 131.- El juego de Robocup emplea dos modelos básicos para modelar la situación: entorno cooperativo y entorno competitivo, ¿qué agentes forman estos entornos? . El juego de Robocup emplea dos modelos básicos para modelar la situación: entorno cooperativo y entorno competitivo, ¿qué agentes forman estos entornos?
- Cooperativo: los miembros de un mismo equipo ; Competitivo: los equipos adversarios
- Deliberativo
- **133.-** La búsqueda retroactiva o backtracking pertenece a . La búsqueda retroactiva o backtracking pertenece a
- Búsqueda en profundidad
- 134.- ¿Con qué método de búsqueda se obtienen siempre la solución con un número menor de pasos?. ¿Con qué método de búsqueda se obtienen siempre la solución con un número menor de pasos?
- Búsqueda en anchura (100.0 %)
- Descenso iterativo (100.0 %)
- **135.-** ¿Cuál es el principal problema a tener en cuenta al realizar el diseño de un agente deliberativo?. ¿Cuál es el principal problema a tener en cuenta al realizar el diseño de un agente deliberativo?



- La complejidad de la búsqueda del estado o estados objetivo
- 136.- La cota alfa se cálcula . La cota alfa se cálcula
- máximo de los nodos MAX entre el nodo y la raíz
- 137.- La cota beta es . La cota beta es
- una cota superior
- **138.-** La cota alfa sirve . La cota alfa sirve
- para podar nodos MIN
- **139.-** La efectividad de la poda alfa-beta del algoritmo minimax depende del orden en que se exploren los nodos. La efectividad de la poda alfa-beta del algoritmo minimax depende del orden en que se exploren los nodos

- 140.- ¿Que diferencia los juegos de suma nula con tres o mas jugadores de los juegos de suma nula con exactamente dos jugadores?. ¿Que diferencia los juegos de suma nula con tres o mas jugadores de los juegos de suma nula con exactamente dos jugadores?
- En los juegos de suma nula con tres o más jugadores pueden aparecer alianzas entre jugadores
- 141.- La calidad de la respuesta del algoritmo MINIMAX depende exclusivamente de la profundidad que se emplee para explorar el arbol. La calidad de la respuesta del algoritmo MINIMAX depende exclusivamente de la profundidad que se emplee para explorar el arbol.

- F

- **142.-** Elige de las siguientes respuestas aquellas que son verdaderas. Elige de las siguientes respuestas aquellas que son verdaderas
- Para el juego del Ajedrez se utiliza heurística. (33.0 %)
- En algoritmos de enfriamiento simulado,un modo de evitar que la búsqueda local finalice en óptimos locales, es permitir que algunos movimientos sean hacia soluciones peores. (33.0 %)
- En el algoritmo A\*, h(n) expresa la distancia estimada desde el nodo n hasta el nodo objetivo O.
- 143.- En el algoritmo A\* el enlace al mejor padre determina una estructura de . En el algoritmo A\* el enlace al mejor padre determina una estructura de
- árbol representando los mejores caminos desde cualquier nodo a la raiz
- **144.-** Un incoveniente de los métodos de escalada es que no es fácil resolver problemas que requieren encontrar un camino (secuencia de acciones) con ellos . Un incoveniente de los métodos de escalada es que no es fácil resolver problemas que requieren encontrar un camino (secuencia de acciones) con ellos

-Verdadero

- 145.- La búsqueda en profundidad consiste en ir analizando desde el estado inicial el sucesor del nodo actual de menor nivel generado hasta el momento. La búsqueda en profundidad consiste en ir analizando desde el estado inicial el sucesor del nodo actual de menor nivel generado hasta el momento.
- Falso
- **146.-** ¿Cual de las siguientes afirmaciones sobre grafos Y/O es correcta? . ¿Cual de las siguientes afirmaciones sobre grafos Y/O es correcta?
- Para terminar un nodo Y hay que terminar primero todos sus hijos
- 147.- En un grafo Y/O si tenemos un nodo O, debemos... En un grafo Y/O si tenemos un nodo O, debemos...
- Resolver un hijo para ver si devuelve la solución, en caso contrario resolver otro hijo y comprobar.



- 148.- Realizando la poda ALFA-BETA en el mejor caso. . Realizando la poda ALFA-BETA en el mejor caso.
- se pueden explorar hasta 2 veces más en profundidad, en la misma cantidad de tiempo
- 149.- Resolver por vía de la fuerza bruta el problema del viajante de comercio sería una buena forma para todos los casos. Resolver por vía de la fuerza bruta el problema del viajante de comercio sería una buena forma para todos los casos.
- Falso, si el tamaño del problema es muy grande consumiría demasiado tiempo
- **150.-** Búsqueda. ¿Cual de las siguientes opciones es una estrategia de control de búsqueda?
- Retroactiva
- 151.- Un robot programado para jugar a las damas, normalmente hace uso de un: . Un robot programado para jugar a las damas, normalmente hace uso de un:
- Agente deliberativo
- 152.- Según su funcionamiento, ¿qué estructura de datos sería más apropiada para implementar la búsqueda en profundidad? . Según su funcionamiento, ¿qué estructura de datos sería más apropiada para implementar la búsqueda en profundidad?
- Una pila
- **153.-** ¿Qué tipo de estrategia sigue la búsqueda en anchura?. ¿Qué tipo de estrategia sigue la búsqueda en anchura?
- La búsqueda en anchura es una estrategia en la que se expande primero el nodo raíz, a continuación se expanden todos los sucesores del nodo raíz, después sus sucesores
- **154.-** *Minimax.* En teoría de juegos, Minimax es...
- ...un método de decisión para minimizar la pérdida máxima esperada en juegos con adversario y con información perfecta
- 155.- El valor V(J) de un nodo J de la frontera de búsqueda es \_\_\_\_\_\_ al de su evaluación estática.. El valor V(J) de un nodo J de la frontera de búsqueda es \_\_\_\_\_ al de su evaluación estática.
- igual
- 156.- Usos Y/O. ¿En cuales de estos problemas usarías grafos Y/O?
- Reconocimiento de frases de lengua inglesa (100.0 %)
- Resolución de integrales (100.0 %)
- **157.-** *Relacione los siguientes conceptos.* . Relacione los siguientes conceptos.
- Búsqueda en anchura -> Recorre todos los sucesores de cada nodo antes de bajar de nivel
- Búsqueda con Costo -> Expande el nodo cuyo camino es más barato
- Búsqueda en profundidad -> Expande todos los nodos que va localizando, de forma recurrente, en un camino concreto.
- **158.-** Enlaza cada variante del método de escalada con su definición: . Enlaza cada variante del método de escalada con su definición:
- Escalada de primera opción -> Se generan aleatoriamente sucesores, escogiendo el primero con mejor valoración que el estado actual
  - Escalada con reinicio aleatorio -> si no te sale a la primera, inténtalo otra vez
- Escalada estocástica -> Escoge aleatoriamente entre los sucesores con mejor valoración que el estado actual
- 159.- En el algoritmo MINIMAX se parte de la hipótesis de que los dos jugadores juegan de manera perfecta.¿ Que ocurre si uno de ellos falla y no actúa según lo previsto?. En el algoritmo MINIMAX se parte de la hipótesis de que los dos jugadores juegan de manera perfecta.¿ Que ocurre si uno de ellos falla y no actúa según lo previsto?



- El contrincante se beneficia
- **160.-** En el algoritmo minimax podemos cambiar el jugador MAX por el jugador MIN sin mas que:. En el algoritmo minimax podemos cambiar el jugador MAX por el jugador MIN sin mas que:
- Cambiar el orden de la exploración y el signo de la función heurística
- 161.- Si un juego utiliza una notación min-max, la función de evaluación estática . Si un juego utiliza una notación min-max, la función de evaluación estática
- Debe contemplar el beneficio para el jugador MAX y el beneficio para el jugador MIN
- 162.- ¿Es cierto que todo juego bipersonal con información perfecta tiene una solución? . ¿Es cierto que todo juego bipersonal con información perfecta tiene una solución?

- 163.- La cota beta sirve . La cota beta sirve
- para podar nodos MAX
- 164.- La cota beta se cálcula . La cota beta se cálcula
- mínimo de los nodos MIN entre el nodo y la raiz
- **165.-** De entre la búsqueda en anchura y en profundidad, ¿cuál de los dos usa menos memoria? . De entre la búsqueda en anchura y en profundidad, ¿cuál de los dos usa menos memoria?
- La búsqueda en profundidad
- **166.-** La búsqueda en profundidad retroactiva es una estrategia de la búsqueda . La búsqueda en profundidad retroactiva es una estrategia de la búsqueda
- tentativa
- 167.- De los siguientes algoritmos ¿cuál tiene más posibilidades de caer en un máximo o en un mínimo local? De los siguientes algoritmos ¿cuál tiene más posibilidades de caer en un máximo o en un mínimo local?
- Escalada máxima pendiente
- 168.- En el algoritmo de enfriamiento simulado la temperatura representa . En el algoritmo de enfriamiento simulado la temperatura representa
- un paramétro artificial que permite controlar la conducta del algoritmo a lo largo del tiempo
- **169.-** En el algoritmo A\* ABIERTOS representa . En el algoritmo A\* ABIERTOS representa
- el conjunto de nodos generados y no explorados
- 170.- En el algoritmo A\* cuando un sucesor corresponde con un nodo que ya estaba en CERRADOS. En el algoritmo A\* cuando un sucesor corresponde con un nodo que ya estaba en CERRADOS
- el nodo se revisa para determinar cual es su mejor padre, y en el caso de que haya cambio se propaga dicho cambio a los sucesores.
- **171.-** Ordene los pasos del algoritmo de escalada por la máxima pendiente.. Ordene los pasos del algoritmo de escalada por la máxima pendiente.
- 1 -> Evaluar el estado inicial. Si también es el estado objetivo, devolverlo y terminar. En caso contrario, continuar con el estado inicial como estado actual.
- 2 -> Partir de la solución actual. Expandirla.
- 2.1 -> Buscamos de todos los "nodos pendientes" el de mejor calidad.
- 2.2 -> Si es "mejor" que la solución actual entonces se sustituye la solución actual por dicho nodo. Volvemos al paso 2
- 2.3 -> si no parar.



**172.-** En el algorítmo de búsqueda  $A^*$ , g(n) expresa la distancia estimada desde el nodo n hasta el nodo objetivo y h(n) indica la distancia del mejor camino hasta el momento desde el nodo inicial al n.. En el algorítmo de búsqueda  $A^*$ , g(n) expresa la distancia estimada desde el nodo n hasta el nodo objetivo y h(n) indica la distancia del mejor camino hasta el momento desde el nodo inicial al n.

- 173.- La complejidad de un juego se mide . La complejidad de un juego se mide
- Con el número de llamadas a la función de evaluación estática
- 174.- La incertidumbre producida por la tirada de un dado se mide . La incertidumbre producida por la tirada de un dado se mide
- con el caso promedio
- **175.-** En un grafo implícito, se genera el grafo explícito \_\_\_\_\_\_proceso de búsqueda del camino solución. En un grafo implícito, se genera el grafo explícito \_\_\_\_\_\_proceso de búsqueda del camino solución.
- durante el.
- 176.- ¿Para una partida de ajedrez, por ejemplo, cuál es el agente mas idóneo para realizarla? . ¿Para una partida de ajedrez, por ejemplo, cuál es el agente mas idóneo para realizarla?
- Deliberativo
- **177.-** El uso de probabilidades en algunos métodos de escalada se justifica por . El uso de probabilidades en algunos métodos de escalada se justifica por
- incrementar la capacidad de exploración del algoritmo
- 178.- Los algoritmo genéticos son métodos de escalada basados en . Los algoritmo genéticos son métodos de escalada basados en
- la evolución natural
- 179.- Búsqueda jerárquica. La búsqueda jerárquica hace uso de
- la descripción jerárquica del conocimiento sobre el problema
- 180.- Si realizamos un cambio de escala en los valores, por ejemplo multiplicar el valor por 10, ¿el algoritmo minimax elige la misma jugada? . Si realizamos un cambio de escala en los valores, por ejemplo multiplicar el valor por 10, ¿el algoritmo minimax elige la misma jugada?
- si, no depende de los cambios de escala siempre que se conserve el orden
- 181.- *Todo juego bipersonal con información perfecta tiene solución* . Todo juego bipersonal con información perfecta tiene solución
- La afirmación es cierta pero no podemos conseguir resolver de forma práctica juegos complejos
- 182.- Espacio de estados. ¿Como se resuelve la búsqueda en un espacio de estados?
- Proyectando el problema de las distintas opciones
- 183.- Espacio de estados III. ¿Cuál es el mejor método para buscar secuencias de acciones que nos lleven al objetivo final en problemas de gran complejidad?
- Un grafo implícito
- 184.- En un juego con componente aleatoria los valores de los estados se propaguen hacia arriba con . En un juego con componente aleatoria los valores de los estados se propaguen hacia arriba con



- la esperanza matematica
- 185.- En el 8-puzzle ¿que tipo de grafo utilizarias?. En el 8-puzzle ¿que tipo de grafo utilizarias?
- Grafo implicito,
- 186.- *Problema de la aspiradora con dos habitaciones*. Podemos realizar el grafo explícito del micromundo de la aspiradora en el caso de que no haya incertidumbre sobre el conocimiento del estado ni sobre el efecto de las acciones

- 187.- ¿Cuál de los siguientes algoritmos encuentra el óptimo con una heurística admisible?: . ¿Cuál de los siguientes algoritmos encuentra el óptimo con una heurística admisible?: . A\*
- 188.- La heurística dada para el mapa de carreteras (distancia en línea recta desde la ciudad actual a la de destino) permite obtener la solución óptima al problema si utilizamos el algoritmo A\*. La heurística dada para el mapa de carreteras (distancia en línea recta desde la ciudad actual a la de destino) permite obtener la solución óptima al problema si utilizamos el algoritmo A\*-Verdadero
- 189.- En el algoritmo A\* la función g es un valor que no cambia a lo largo del algoritmo .

  En el algoritmo A\* la función g es un valor que no cambia a lo largo del algoritmo
  -Falso.
- 190.- Los métodos heurísticos en general no garantizan la solución óptima, pero producen resultados satisfactorios en la resolución de problemas.. Los métodos heurísticos en general no garantizan la solución óptima, pero producen resultados satisfactorios en la resolución de problemas.

-Verdadero

191.-



Reservados todos los derechos. No se permite la explotación económica ni la transformación de esta obra. Queda permitida la impresión en su totalidad.

- 1.- ¿Por qué hoy en día es tan importante el campo de aplicación de los sistemas de aprendizaje automático?. ¿Por qué hoy en día es tan importante el campo de aplicación de los sistemas de aprendizaje automático?
- Porque en muchos casos se dispone de una gran abundancia de datos sobre el problema.
- 2.- En Inteligencia Artificial los Árboles de Decisión son una técnica encuadrada dentro del Aprendizaje Automático.¿Sabría decir a qué se dedica este campo?. En Inteligencia Artificial los Árboles de Decisión son una técnica encuadrada dentro del Aprendizaje Automático.¿Sabría decir a qué se dedica este campo?
- estudia los procesos o técnicas que permiten al software "aprender" o adquirir conocimientos que le permitan resolver problemas en un futuro, o bien adaptarse a partir de la experiencia.
- 3.- Según aumenta la homogeneidad (en el sentido de ser la mayoría de los ejemplos de cada hoja de la misma clase):. Según aumenta la homogeneidad (en el sentido de ser la mayoría de los ejemplos de cada hoja de la misma clase):
- aumenta la ganancia de información.
- 4.- El algoritmo ID3:. El algoritmo ID3:
- -tiende a elegir atributos con muchos valores posibles.
- 5.- Algunas de las características principales de los arboles de decision son . Algunas de las características principales de los arboles de decision son
- su gran expresividad. (50.0 %)
- su uso como herramientas de desarrollo, (50.0 %)
- **6.-** La Navaja de Ockham es un principio que dice que. La Navaja de Ockham es un principio que dice que

la solucion mas simple a un problema es posiblemente la correcta porque si fuera algo mas complejo se tendria el conocimiento que indicaria que esa complejidad debe formar parte de la solucion.

- 7.- ¿En qué consiste el sobreajuste en el aprendizaje automático? . ¿En qué consiste el sobreajuste en el aprendizaje automático?
- En que el algoritmo se centre demasiado en explicar los datos de las muestras y no en generalizar para aprender a resolver el problema.
- 8.- En los sistemas de aprendizaje automático se busca . En los sistemas de aprendizaje automático se busca
- aprender a conocer y/o resolver el problema basandose en los ejemplos.
- 9.- El aprendizaje inductivo se basa en... El aprendizaje inductivo se basa en...
- -Aprender a partir de ejemplos.
- 10.- En aprendizaje una hipótesis estará bien generalizada si . En aprendizaje una hipótesis estará bien generalizada si
- puede predecir ejemplos que no se conocen (100.0 %)
- **11.-** Cuando tengamos mas de una hipótesis que satisfaga todos los ejemplos debemos elegir . Cuando tengamos mas de una hipótesis que satisfaga todos los ejemplos debemos elegir
- -La más simple
- 12.- En el contexto del aprendizaje automático, ¿Qué es una instancia?. En el contexto del aprendizaje automático, ¿Qué es una instancia?
- Una observación de una situación conocida en un problema (100.0 %)
- **13.-** Un algoritmo de aprendizaje es bueno si... . Un algoritmo de aprendizaje es bueno si...



- -Produce hipótesis que hacen un buen trabajo al predecir clasificaciones de ejemplos que no han sido observados.
- 14.- ¿Cuál es el tipo de valores que pueden tomar las entradas y salidas de un árbol de decisión? . ¿Cuál es el tipo de valores que pueden tomar las entradas y salidas de un árbol de decisión?
- -Discretos y continuos.
- 15.- El aprendizaje es una capacidad fundamental de la inteligencia humana, que nos permite... El aprendizaje es una capacidad fundamental de la inteligencia humana, que nos permite...
- Desarrollar una gran variedad de habilidades (100.0 %)
- **16.-** ¿Qúe se consigue con el aprendizaje automático? . ¿Qúe se consigue con el aprendizaje automático?
- El perfeccionamiento de la habilidad (50.0 %)
  - La adquisición del conocimiento (50.0 %)
- **17.-** ¿Cuáles son los dos métodos de aprendizaje supervisado? . ¿Cuáles son los dos métodos de aprendizaje supervisado?
- Métodos basados en modelos (50.0 %)
  - Métodos basados en instancias (50.0 %)
- **18.-** Si disponemos de varias FBFs en un problema: . Si disponemos de varias FBFs en un problema:
- Se pueden deducir nuevas FBFs a partir de las que ya tenemos siguiento las reglas de inferencia (100.0 %)
- **19.-** ¿Qué inconveniente o inconvenientes tiene representar un problema con cláusulas de Horn?: . ¿Qué inconveniente o inconvenientes tiene representar un problema con cláusulas de Horn?:
- La representación del problema podría ser más difícil
- 20.- La interfaz de usuario de un sistema experto... La interfaz de usuario de un sistema experto...
- Es recomendable que se pueda manejar de forma sencilla. (100.0 %)
- 21.- ¿Como se llama la técnica que consiste en demostrar que la negación de una cláusula es inconsistente con los axiomas del sistema para conseguir que se quede así probada, por tanto, la veracidad de dicha cláusula?: . ¿Como se llama la técnica que consiste en demostrar que la negación de una cláusula es inconsistente con los axiomas del sistema para conseguir que se quede así probada, por tanto, la veracidad de dicha cláusula?:
- Refutación (100.0 %)
- 22.- ¿En qué consiste en problema de sobreajuste?. ¿En qué consiste en problema de sobreajuste?
- -Hace que un sistema aprenda incluso los errores sistemáticos o aleatorios de los datos con los que trabaja, lo que provoca que luego su rendimiento en interpolación o generalización sea muy ineficiente.
- 23.- Las bases de conocimiento... . Las bases de conocimiento...
- -Pueden ser estáticas o dinámicas dependiendo del campo que trate y las necesidades que tiene que cubrir.
- 24.- *Una hipotesis es consistente si* . Una hipotesis es consistente si
- satisface a los datos
- 25.- ¿Que dice el principio conocido como Navaja de Ockham (cuando dos teorías explican los hechos observados)?: . ¿Que dice el principio conocido como Navaja de Ockham (cuando dos teorías explican los hechos observados)?:
- Que la teoría más simple tiene más probabilidades de ser correcta que la compleja (100.0 %)



- **26.-** ¿Qué dos de las siguientes características tienen las representaciones descriptivas que las hacen más ventajosas que las representaciones icónicas?: . ¿Qué dos de las siguientes características tienen las representaciones descriptivas que las hacen más ventajosas que las representaciones icónicas?:
- -Son fáciles de comunicar a otros agentes.
- 27.- Las reglas de inferencia nos permiten producir nuevas FBFs a partir de las que ya existen . Las reglas de inferencia nos permiten producir nuevas FBFs a partir de las que ya existen

- 28.- ¿Qué es una demostración? . ¿Qué es una demostración?
- Una secuencia de FBFs se llama demostración o deducción de w a partir de  $\Delta$  si, y sólo si, cada valor de la secuencia pertenece a  $\Delta$  o puede inferirse a partir de FBFs en  $\Delta$  mediante un conjunto de reglas de inferencia (100.0 %)
- **29.-** Para poder decir que una FBF es un teorema ¿es necesario disponer de un conjunto de reglas de inferencia? . Para poder decir que una FBF es un teorema ¿es necesario disponer de un conjunto de reglas de inferencia?

-Verdadero

- 30.- Se dice que una FBF es válida si . Se dice que una FBF es válida si
- se cumple independientemente de la interpretación que se le asocie (100.0 %)
- **31.-** Un conjunto de reglas de inferencia es sólido si . Un conjunto de reglas de inferencia es sólido si
- todo teorema que se puede obtener a partir de un conjunto es una consecuencia lógica de ese conjunto (100.0 %)
- **32.-** Una base de conocimiento tan solo debe contemplar conocimiento estático del problema . Una base de conocimiento tan solo debe contemplar conocimiento estático del problema

-Falso

- 33.- ¿Cúal es la idea que hay detrás de utilizar PROLOG como herramienta para construir sistemas basados en el conocimiento? . ¿Cúal es la idea que hay detrás de utilizar PROLOG como herramienta para construir sistemas basados en el conocimiento?
- -utilizar un formalismo lógico, pero restringuiendo el tipo de conocimiento para que los procesos de inferencia sean eficientes
- 34.- El Modus Ponens es una regla de inferencia. El Modus Ponens es una regla de inferencia
- Sólida pero no completa (100.0 %)
- **35.-** La Lógica de proposiciones es un "modelo de conocimiento heredable" en el sentido de las redes semánticas? La Lógica de proposiciones es un "modelo de conocimiento heredable" en el sentido de las redes semánticas?

- 36.- Un razonamiento se llama monótono cuando a lo largo del proceso el conjunto de «cosas sabidas» es siempre creciente. ¿Por qué la monotonía de la Lógica de predicados es una propiedad indeseable en algunos casos? . Un razonamiento se llama monótono cuando a lo largo del proceso el conjunto de «cosas sabidas» es siempre creciente. ¿Por qué la monotonía de la Lógica de predicados es una propiedad indeseable en algunos casos?
- Porque impide la revisión de las demostraciones a la luz de nuevos axiomas (100.0 %)
- **37.-** ¿Cual de las siguientes afirmaciones pertenece al nivel heurístico del conocimiento?. ¿Cual de las siguientes afirmaciones pertenece al nivel heurístico del conocimiento?



- las averías electricas son más fulminantes que las averías mecanicas
- 38.- En Lógica de Predicados dos cuantificadores pueden cambiar de orden en una fbf sin alterar la semántica de esta. En Lógica de Predicados dos cuantificadores pueden cambiar de orden en una fbf sin alterar la semántica de esta
- No solo cuando los dos cuantificadores sean del mismo tipo, existencial o universal. (100.0 %)
- **39.-** ¿Se puede dar semántica a una fbf que contenga variables libres?. ¿Se puede dar semántica a una fbf que contenga variables libres?
- No, en ningún caso (100.0 %)
- **40.-** Desde el punto de vista de la Representación del Conocimiento hay gran diferencia entre las propiedades de un conjunto de objetos y las propiedades de los objetos de ese conjunto. Desde el punto de vista de la Representación del Conocimiento hay gran diferencia entre las propiedades de un conjunto de objetos y las propiedades de los objetos de ese conjunto
- Si, un conjunto como tal tiene propiedades muy diferentes de las propiedades de los objetos que forman parte de él.
- 41.- Las reglas obtenidas a partir de un árbol de decisión no son excluyentes.. Las reglas obtenidas a partir de un árbol de decisión no son excluyentes.

-Falso

42.- Si A es un conjunto de fbfs, y b es una fbf que no está en A ¿Pueden existir dos modelos distintos que satisfagan todas las fbf de A, de tal forma que uno satisfaga b y el otro no satisfaga b? . Si A es un conjunto de fbfs, y b es una fbf que no está en A ¿Pueden existir dos modelos distintos que satisfagan todas las fbf de A, de tal forma que uno satisfaga b y el otro no satisfaga b?

-Verdadero

43.- ¿Es completa la resolución en el cálculo proposicional?. ¿Es completa la resolución en el cálculo proposicional?

-Verdadero

- 44.- En la resolución del cálculo de predicados, al utilizar funciones de Skolem para eliminar cuantificadores existenciales . En la resolución del cálculo de predicados, al utilizar funciones de Skolem para eliminar cuantificadores existenciales
- Se debe utilizar una función distinta para cada uno porque si no se obtiene una proposición derivada pero no equivalente
- 45.- Dado un problema representable mediante lógica de predicados, . Dado un problema representable mediante lógica de predicados,
- -existen diversas formas de representarlo, no necesariamente equivalentes. Elegir la mas adecuada requiere de una cierta habilidad del diseñador
- 46.- ¿Es todo conocimiento representable mediante lógica de predicados? . ¿Es todo conocimiento representable mediante lógica de predicados?

-falso

47.- Un sistema basado en el conocimiento solo se comunica con el usuario para pedir datos y dar la respuesta . Un sistema basado en el conocimiento solo se comunica con el usuario para pedir datos y dar la respuesta

- 48.- El aprendizaje basado en instancias . El aprendizaje basado en instancias
- representa el conocimiento mediante los mismos ejemplos (100.0 %)



49	¿De qué	forma podemos c	onocer si un algoritmo puede predecir clasificaciones de ejemplo
que n	o ha sido	observados?	. ¿De qué forma podemos conocer si un algoritmo puede predeci
clasific	caciones d	e ejemplos que no ha	a sido observados?
- medi	ante la va	lidación cruzada (50.	0 %)
-	mediante	el uso de particiones	en entrenamiento y test (50.0 %)
50	Puede s	er una posible cau	sa del ruido la no existencia de un número suficiente de variable
releva	antes del	problema	. Puede ser una posible causa del ruido la no existencia de un númer
			problema .ReSPuEsTa.
-Verda	dero		
51,-	Cuanto	mayor sea nues	tro número de ejemplos para un árbol de decisión
Cuant	o mayor s	ea nuestro número d	e ejemplos para un árbol de decisión
			d-d (100 0 %)
-	mas se a	semejará a la reali	dad. (100.0 %)

- 52,- Un aprendizaje que se basa en aprender a partir de patrones de entradas sin especificar sus salidas es un aprendizaje:. Un aprendizaje que se basa en aprender a partir de patrones de entradas sin especificar sus salidas es un aprendizaje:
  - No supervisado (100.0 %)
- 53,- ¿Un método de aprendizaje basado en instancias representa el conocimiento mediante ejemplos del conjunto de entrenamiento?. ¿Un método de aprendizaje basado en instancias representa el conocimiento mediante ejemplos del conjunto de entrenamiento? -Verdadero.
- 54,- **El principal problema del aprendizaje automático es .** El principal problema del aprendizaje automático es
  - Sobreajuste (100.0 %)
- 55,- En la validación cruzada de orden N . En la validación cruzada de orden N
- Se realizan N experimentos, dejando cada vez 1/N de los datos para test y promediando los resultados. (100.0 %)
- 56,- **El aprendizaje....** El aprendizaje....
  - Modifica el mecanismo de decisión del agente para mejorar su comportamiento. (100.0 %)
- 57,- Aprendizaje Inductivo. ¿En qué consiste el aprendizaje inductivo?
  - Aprender a partir de ejemplos de entradas y sus respectivas salidas (100.0 %)
- 58,- Los dos modelos más ampliamente usados en el aprendizaje son: Los dos modelos más ampliamente usados en el aprendizaje son:
- Divide v vencerás (100.0 %)
  - Separa y vencerás (100.0 %)
- **59,-** ¿Cuál es un tipo de aprendizaje? . ¿Cuál es un tipo de aprendizaje?
  - Aprendizaje Supervisado (100.0 %)
- **60,-** A la hora de representar la información es más difícil decidir el qué representar que el cómo hacerlo. A la hora de representar la información es más difícil decidir el qué representar que el cómo hacerlo
  - Cierto. (100.0 %)
- 61,- Una fórmula bien formada de la lógica se sigue lógicamente de un conjunto de fórmulas si . Una fórmula bien formada de la lógica se sigue lógicamente de un conjunto de fórmulas si
- tiene el valor verdadero bajo todas aquellas interpretaciones para las cuales las fórmulas del conjunto también tienen el valor verdadero (100.0 %)
- 62,- ¿Que paradigma de aprendizaje es el que aprende a patir de patrones de entrada para los que no se especifican los valores de su salidas? . ¿Que paradigma de aprendizaje es el que aprende a patir de patrones de entrada para los que no se especifican los valores de su salidas?
  - No supervisado (100.0 %)
- 63,- ¿Qué son las cláusulas de Horn?: . ¿Qué son las cláusulas de Horn?:
  - Aquellas que tienen a lo sumo un literal positivo (100.0 %)
- 64,- Un árbol de decisión.... Un árbol de decisión....
- toma como entrada un objeto descrito por una serie de atributos y devuelve una decisión que es el valor previsto para la salida con la entrada que se da. (100.0 %)



- **65,- Todos los sistemas basados en conocimiento tiene un módulo de justificación:** . Todos los sistemas basados en conocimiento tiene un módulo de justificación:
- No pero se puede implementar según el problema y las necesidades del cliente/experto que lo va a usar.  $(100.0\ \%)$
- 66,- ¿Qué representación es más recomendable si quiere representarse información incierta? . ¿Qué representación es más recomendable si quiere representarse información incierta?
  - Representaciones descriptivas (100.0 %)
- 67,- El subsistema de explicación de un sistema experto basado en reglas tiene como misión. El subsistema de explicación de un sistema experto basado en reglas tiene como misión
  - justificar como se ha llegado a la decisión propuesta por el sistema (100.0 %)
- **68,- Señalar cuales de entre los siguientes son modelos de razonamiento:** . Señalar cuales de entre los siguientes son modelos de razonamiento:
- Lógica de predicados (50.0 %)
  - Lógica de proposiciones (50.0 %)
- 69,- ¿A que nos referimos cuando hablamos de "granularidad" de la representación de un cierto conocimiento?. ¿A que nos referimos cuando hablamos de "granularidad" de la representación de un cierto conocimiento?
  - Al nivel de detalle con que se reflejan los hechos o relaciones (100.0 %)
- **70,- Decimos que un sistema de razonamiento lógico es decidible si la inferencia es .** Decimos que un sistema de razonamiento lógico es decidible si la inferencia es
  - factible (100.0 %)
- 71,- ¿Es completa la resolución en el cálculo de predicados?. ¿Es completa la resolución en el cálculo de predicados?
- -Falso
- **72,-** ¿Es eficiente la resolución en lógica de predicados? . ¿Es eficiente la resolución en lógica de predicados?
  - Si, siempre que nos limitemos a utilizar clausulas de Horn (100.0 %)
- 73,- Ruido en aprendizaje es . Ruido en aprendizaje es
- cuando dos o más ejemplos con la misma descripción de atributos tiene diferentes clasificaciones (100.0 %)
- 74,- ¿Cuál de las siguientes opciones resulta de descomponer la siguiente fórmula a forma normal conjuntiva (FNC): ¬(P->Q)v(R->P)?. ¿Cuál de las siguientes opciones resulta de descomponer la siguiente fórmula a forma normal conjuntiva (FNC): ¬(P->Q)v(R->P)?
  - (P v ¬R),(¬Q v ¬R v P) (100.0 %)
- 75,- Los algoritmos basados en el "divide y vencerás" (splitting), consisten en encontrar condiciones de las reglas que cubran la mayor cantidad de ejemplos de una clase y la menor en el resto de la clase.. Los algoritmos basados en el "divide y vencerás" (splitting), consisten en encontrar condiciones de las reglas que cubran la mayor cantidad de ejemplos de una clase y la menor en el resto de la clase.
- -Falso.
- 76,- ¿Cuáles son los problemas de la forma trivial de inferir un árbol? . ¿Cuáles son los problemas de la forma trivial de inferir un árbol?
- Se crean arboles demasiado grandes. (50.0 %)
  - No funciona bien con nuevas instancias. (50.0 %)
- 77,- Se dice que un problema de aprendizaje es realizable si el espacio de hipótesis. Se dice que un problema de aprendizaje es realizable si el espacio de hipótesis
  - contiene a la función verdadera (100.0 %)
- 78,- La \_\_\_\_ funciona impidiendo divisiones recursivas sobre atributos no relevantes.. La \_\_\_\_ funciona impidiendo divisiones recursivas sobre atributos no relevantes.
  - Poda de arboles de decision. (100.0 %)
- 79,- ¿Cuál o cuales son los componentes básicos que necesita un Sistema Basado en el Conocimiento (SBC)? . ¿Cuál o cuales son los componentes básicos que necesita un Sistema Basado en el Conocimiento (SBC)?
- Base de Conocimiento (BC) (33.0 %)
  - Motor de inferencia (33.0 %)
  - Interfaz de usuario (34.0 %)
- **80,- Una representación icónica permite definir leyes generales** . Una representación icónica permite definir leyes generales **-Falso.**



81,- La Resolución es una regla de inferencia que generaliza el "Modus Tolens" pero no el "Modus Ponens". La Resolución es una regla de inferencia que generaliza el "Modus Tolens" pero no el "Modus Ponens"

- 82,- La Resolución es una regla de inferencia que generaliza el "Modus Ponens" pero no el "Modus Tolens". La Resolución es una regla de inferencia que generaliza el "Modus Ponens" pero no el "Modus Tolens" -Falso
- En un sistema basado en el conocimiento, el motor de inferencia . En un sistema 83.basado en el conocimiento, el motor de inferencia
- permite razonar sobre el conocimiento de la base de conocimiento y los datos proporcionados por un usuario. (100.0 %)
- 84,- ¿Como se puede introducir el conocimiento heuristico en los Sistemas basados en Reglas? . ¿Como se puede introducir el conocimiento heuristico en los Sistemas basados en Reglas?
- Ordenando las reglas en la Base de Conocimiento de mayor a menor interés/importancia/frecuencia. (100.0 %)
- **85,- Un problema de aprendizaje es realizable** . Un problema de aprendizaje es realizable
  - si el espacio de hipótesis se representa contiene a la función verdadera (100.0 %)
- 86,- El procedimiento de refutación mediante resolución consiste en "aplicar resoluciones hasta que se genere la cláusula vacía o no se puedan hacer más resoluciones". El procedimiento de refutación mediante resolución consiste en "aplicar resoluciones hasta que se genere la cláusula vacía o no se puedan hacer más resoluciones" Verdadero
- 87,- La refutación mediante resolución en lógica de predicados es . La refutación mediante resolución en lógica de predicados es
  - sólida y completa (100.0 %)
- 88,- Los árboles de decisión no pueden trabajar con valores de salida continuos . Los árboles de decisión no pueden trabajar con valores de salida continuos
- 89,- ¿El aprendizaje por refuerzo es un aprendizaje supervisado? . ¿El aprendizaje por refuerzo es un aprendizaje supervisado? -Falso
- 90,-Cuando la salida de un árbol de decisiones es una variable continua, el problema se denomina. Cuando la salida de un árbol de decisiones es una variable continua, el problema se denomina
  - regresión (100.0 %)
- Entre las múltiples formas de inferir un árbol de decisión la más usada y eficaz consiste en: . Entre las múltiples formas de inferir un árbol de decisión la más usada y eficaz consiste en:
- Seleccionar el atributo en cada nivel del árbol en función de la calidad de la división que produce. (100.0 %)
- 92,-¿ Para qué se utiliza la validación cruzada?. ¿ Para qué se utiliza la validación cruzada?
  - Para asegurar más homogeneidad. (100.0 %)
- 93.-¿Qué tipo de aprendizaje aprende una funcion a partir de ejemplos de sus entradas y salidas.. ¿Qué tipo de aprendizaje aprende una funcion a partir de ejemplos de sus entradas y salidas.
  - Aprendizaje supervisado (100.0 %)
- 94.-Navaja de Ockham. ¿En qué consiste la navaja de Ockham?
  - En elegir la hipótesis más simple consistente con los datos (100.0 %)
- 95.-Hipótesis. ¿Cuándo una hipótesis está bien generalizada?
  - Cuando pueda predecir ejemplos que no se conocen (100.0 %)
- ¿El aprendizaje modifica el mecanismo de decisión del agente para mejorar su comportamiento? . ¿El aprendizaje modifica el mecanismo de decisión del agente para mejorar su comportamiento?





97,- ¿Qué árbol de decisión desarrolla una hoja para cada ejemplo?:. ¿Qué árbol de decisión desarrolla una hoja para cada ejemplo?:

- Trivial (100.0 %)

