RTC 開発環境 導入マニュアル (第 1.2.0 版)

埼玉大学 設計工学研究室 2015 年 11 月 27 日

【改版履歴】

日付	版番号	改版ページ	改版内容
2015.10.31	1.0	全ページ	新規作成
2015.11.6	1.1.0	pp.2-6	OpenRTM-aist C++ 1.1.1-RELEASE へバ
			ージョンアップ
2015.11.27	1.2.0	pp.2-6	OpenRTM Tutorial との互換性を保つため
			OpenRTM-aist C++ 1.1.0-RELEASE ヘダ
			ウングレード

【目次】

[2	女版履	歴】	1
1.	はじ	めに	. 3
	1.1	概略	. 3
	1.2	本書を読むに当たって	. 3
	1.3	関連文書	. 3
	1.4	関連リンク	. 3
	1.5	ライセンス	. 3
2.	開発	環境導入手順	. 4
	2.1	Microsoft Visual Studio C++ 2010 Express	. 4
	2.2	Java Development Kit (JDK) (32bit)	. 4
	2.3	Cmake 2.8 (32bit)	. 4
	2.4	Phython 2.6 (32bit)	. 5
	2.5	PyYAML (32bit)	. 5
	2.6	Doxygen	. 5
	2.6	OpenRTM-aist 1.1.0-RELEASE (32bit)	. 6
	2.6	ツール(Eclipse3.4.2,RTSE,RTCB)	. 6

1. はじめに

1.1 概略

本書は、VS_ASR_RTC、ScaraRobotControlRTC、DetectArMarkerRTC および ScaraRobotArRTC の開発環境を再現するための手順について述べる.

1.2 本書を読むに当たって

本書はRTミドルウエアに関する基礎知識を有した利用者を対象としている. また、本書で解説する開発環境導入におけるOSは「Microsoft Windows7」を対象とする.

1.3 関連文書

本書に関連する文書を以下に示す.

No.	文書名	発行元	版数	備考
1				

1.4 関連リンク

本書に関連するリンクを以下に示す.

No.	リンク名	著作元	URL
1	OpenRTM-aist C++ 1.1.0-RELEASE	国立研究開発法 人産業技術総合 研究所	(http://www.openrtm.org/openrtm/ja/n ode/5012)

1.5 ライセンス

本書は MIT ライセンスのもとに提供される.

2. 開発環境導入手順

以下の手順に従って、開発環境を導入する.本章は以下のリンクを参照に記述しているので、併せて 参照されたい.

(http://www.openrtm.org/openrtm/ja/node/5012)

2.1 Microsoft Visual Studio C++ 2010 Express

(1) "Microsoft Visual Studio C++ 2010 Express"は 2015 年 10 月 31 日時点で、Microsoft の「Visual Studio ダウンロード」では項目が存在しない.したがって、以下のリンクよりオンラインインストーラもしくはオフラインインストーラをダウンロードする.URL はコピーして、ブラウザのアドレスバーに直接貼り付けて使用する.ダウンロード後はインストーラに従って、インストールを行う.

オンラインインストーラ: http://go.microsoft.com/fwlink/?LinkId=190491 オフラインインストーラ: http://go.microsoft.com/?linkid=9709975

(2) "Microsoft Visual Studio 2010 Service Pack 1"をインストールする. インストーラは以下のリンクよりダウンロードできる.

(https://www.microsoft.com/ja-jp/download/details.aspx?id=23691)

(3) 製品登録を以下のリンクの解説に従って行う.

(http://www.microsoft.com/ja-jp/dev/campaign/expressregistration/default.aspx)

2.2 Java Development Kit (JDK) (32bit)

以下のリンクより、Java Development Kit (JDK)のインストーラをダウンロードする. その後、インストーラに従って、インストールを行う. なお、OS が 64bit の場合も 32bit 版をダウンロードする.

(http://javadl.sun.com/webapps/download/AutoDL?BundleId=63691)

2.3 Cmake 2.8 (32bit)

以下のリンクより, Cmake 2.8 のインストーラをダウンロードする. その後, インストーラに従って, インストールを行う. なお, OS が 64bit の場合も 32bit 版をダウンロードする.

(http://www.cmake.org/files/v2.8/cmake-2.8.8-win32-x86.exe)

2.4 Phython 2.6 (32bit)

(1) 以下のリンクより、Phython 2.6 のインストーラをダウンロードする. その後、インストーラに従って、インストールを行う. なお、OS が 64bit の場合も 32bit 版をダウンロードする.

(http://www.python.org/ftp/python/2.6.6/python-2.6.6.msi)

- (2) 環境変数を追加する. なお、Python の環境変数の追加方法については解説ページが多く存在するので、「Python 環境変数 設定」などのキーワードで検索したサイトを参照することができる.
 - (2.1) 「コンピュータ」を右クリックし、「プロパティ」を選択する.
 - (2.2) 左側に表示されるメニューから「システムの詳細設定」を選択する.
 - (2.3) 「環境変数」を選択する.
 - (2.4) 「システム環境変数」のうち、「Path」を選択し、「編集」を選択する.
 - (2.5) 「変数値」の末尾にインストールした Python のパスを追加する. インストール時のディレクトリが既定であれば、以下の 2 箇所を追加すれば良い.

;C\$Python26;C\$Python26\$Scripts

(3) PC を再起動する.

2.5 PyYAML (32bit)

以下のリンクより、PyYAML のインストーラをダウンロードする. その後、インストーラに従って、インストールを行う. なお、OS が 64bit の場合も 32bit 版をダウンロードする.

(http://pyyaml.org/download/pyyaml/PyYAML-3.10.win32-py2.6.exe)

2.6 Doxygen

以下のリンクより, Doxygen のインストーラをダウンロードする. その後, インストーラに従って, インストールを行う.

(http://ftp.stack.nl/pub/users/dimitri/doxygen-1.8.1-setup.exe)

2.7 OpenRTM-aist 1.1.0-RELEASE (32bit)

(1) 以下のリンクより、OpenRTM-aist 1.1.0-RELEASE のインストーラをダウンロードする. その後、インストーラに従って、インストールを行う. なお、OS が 64bit の場合も 32bit 版をダウンロードする.

(http://www.openrtm.org/pub/Windows/OpenRTM-aist/cxx/1.1/OpenRTM-aist-1.1.0-RELEASE
_vc10.msi)

(2) 以下のリンクにおける解説を参考に、動作確認を行う.

(http://openrtm.org/openrtm/ja/content/%E5%8B%95%E4%BD%9C%E7%A2%BA%E8%AA%8 D-windows%E7%B7%A8)

(3) omniORB の Path がインストールにおいて、環境変数に自動で追加されるが、2.3 節でインストールした Python の Path より前にこなければならない.

「C:\Program Files (x86)\PopenRTM-aist\P1.1\PomniORB\P4.1.5\Pbin\Px86_win32\Pi;」は「C:\Python26\Python2