ACM 模板

dnvtmf

2015

目录

1　数据结构

2　动态规划

3 图论

4 数学专题

4.1 逆元

```
///逆元inverse
//定义: 如果a * b = 1 (% MOD), 则b 是a的逆元 (模逆元, 乘法逆元)
//a的逆元存在条件: gcd(a, MOD) == 1
//性质: 逆元是积性函数, 如果c = a * b, 则 inv[c] = inv[a] * inv[b] % MOD
//方法一:   循环找解法 (暴力)
//O(n)  预处理inv[1-n]: O (n^2)
LL getInv(LL x, LL MOD)
{
    for(LL i = 1; i < MOD; i++)
        if(x * i % MOD == 1)
            return i;
    return -1;
}

//方法二:  费马小定理和欧拉定理
//费马小定理:a^(p-1) ≡ 1(%p), 其中p是质数, 所以a的逆元是a^(p-2)%p
//欧拉定理:x^φ(m) ≡ 1(%m) x与m互素, m是任意整数
//O(log n)(配合快速幂), 预处理inv[1-n]: O (nlog n)
LL qpow(LL x, LL k, LL MOD) {....}
LL getInv(LL x, LL MOD)
{
    //return qpow(x, euler_phi(MOD) - 1, MOD);
    return qpow(x, MOD - 2, MOD);//MOD是质数
}

//方法三: 扩展欧几里得算法
//扩展欧几里得算法可解决  a * x + b * y = gcd(a, b)
//所以a * x % MOD = gcd(a, b) % MOD (b = MOD)
//O(log n), 预处理inv[1-n]: O(nlog n)
inline void exgcd(LL a, LL b, LL &g, LL &x, LL &y)
{
    if(!b) g = x, x = 1, y = 0;
    else exgcd(b, a % b, g, y, x), y -= (a / b) * x;
}

LL getInv(LL x, LL mod)
{
    LL g, inv, tmp;
    exgcd(x, mod, g, inv, tmp);
    return g != 1 ? -1 : (inv % mod + mod) % mod;
}

//方法四: 积性函数
//已处理inv[1] -- inv[n - 1], 求inv[n],  (MOD > n) (MOD为质数,不存在逆元的i干扰结果)
//MOD = x*n - y(0 <= y < n), ==> x * n = y (% MOD), ==> x * n * inv[y] = y * inv[y] = 1 (%MOD)
//所以inv[n] = x * inv[y] (x = MOD - MOD / n, y  MOD % n)
//O(log n) 预处理inv[1-n]: O(n)
LL inv[NUM];
void inv_pre(LL mod)
{
    inv[0] = inv[1] = 1LL;
    for(int i = 2; i < NUM; i++)
        inv[i] = (mod - mod / i) * inv[mod % i] % mod;
}
LL getInv(LL x, LL mod)
{
    LL res = 1LL;
    while(x > 1)
    {
```

```
        res = res * (mod - mod / x) % mod;
        x  = mod % x;
    }
    return res;
}
//方法五：积性函数+因式分解
//预处理出所有质数的的逆元，采用exgcd来实现素数O(log n)求逆
//采用质因数分解， 可在O(log n)求出任意一个数的逆元
//预处理O(n log n)，单个O(log n)
```

4.2 模

```
/*
 模(Module)
 1. 基本运算
    Add: (a + b) % p = (a % p + b % p) % p
    Subtract:(a - b) % p = ((a%p - b%p)%p + p)%p
    Multiply:(a * b) % p = ((a % p) * (b % p)) % p
    Dvidive: (a / b) % p = (a * b^{-1}) % p b^{-1}是b关于p的逆元
    Power: (a^b)%p = ((a%p)^b)%p
 2. 推论
    若a ≡ b(%p), c ≡ d(%p),则(a + c) ≡ (b + d)(%p), (a − c) ≡ (b − d)(%p), (a ∗ c) ≡ (b ∗ d)(%p), (a/c) ≡ (b/d)(%p)

 3. 费马小定理
    若p是素数，对任意正整数x,有 x^p ≡ x(%p).
 4. 欧拉定理
    若p与x互素， 则有x^{φ(p)} ≡ 1(%p).
 5. n! = ap^e, gcd(a, p) == 1, p是素数
    e = (n/p + n/p^2 + n/p^3 + ···)(a不能被p整除)
    威尔逊定理：(p − 1)! ≡ −1(%p)(当且仅当p是素数)
    n!中不能被p整除的数的积:n! = (p − 1)!^{(n/p)} × (n mod p)!
    n!中能被p整除的项为:p, 2p, 3p, ... , (n/p)p, 除以p得到1,2,3,...,n/p(问题从缩减到n/p)
    在O(p)时间内预处理除0 <= n < p范围内中的n! mod p的表
    可在O(log_p n)时间内算出答案
    若不预处理,复杂度为O(p log_p n)
 */
int fact[MAX_P];//预处理n! mod p的表.O(p)
//分解n! = a p^e.返回a % p. O(log_p n)
int mod_fact(int n, int p, int &e)
{
    e = 0;
    if(n == 0) return 1;
    //计算p的倍数的部分
    int res = mod_fact(n / p, p, e);
    e += n / p;
    //由于(p − 1)! ≡ −1,因此只需知n/p的奇偶性
    if(n / p % 2) return res * (p - fact[n % p]) % p;
    return res * fact[n % p] % p;
}

/*
 6. n! = t(p^c)^u, gcd(t, p^c) == 1, p是素数
    1 ~ n中不能被p整除的项模p^c,以p^c为循环节， 预处理出n!%p^c的表
    1 ~ n中能被p整除的项， 提取 n/p 个p出来， 剩下阶乘(n/p)!， 递归处理
    最后， t还要乘上p^u
 */
LL fact[NUM];
LL qpow(LL x, LL k, LL mod);
inline void pre_fact(LL p, LL pc)//预处理n!%p^c O(p^c)
{
    fact[0] = fact[1] = 1;
    for(int i = 2; i < pc; i++)
```

```
    {
        if(i % p) fact[i] = fact[i - 1] * i % pc;
        else fact[i] = fact[i - 1];
    }
}
//分解$n! = t(p^c)^u, n!\%pc = t * qpow(p, u, pc)$
inline void mod_factorial(LL n, LL p, LL pc, LL &t, LL &u)
{
    for(t = 1, u = 0; n; u += (n/= p))
        t = t * fact[n % pc] % pc * qpow(fact[pc - 1], n / pc, pc) % pc;
}
/*
 7. 大组合数求模, mod不是质数
    求$C_n^m\%mod$
    1) 因式分解:$mod = p_1^{c1}p_2^{c2}\cdots p_k^{ck}$
    2) 对每个因子$p^c$, 求$C_n^m\%p^c = \frac{n!\%pc}{m!\%pc(n-m)!\%pc}$
    3) 根据中国剩余定理求解答案(注: 逆元采用扩展欧几里得求法)
 */
LL fact[NUM];
LL prim[NUM], prim_num;
LL pre_prim();
LL pre_fact(LL p, LL pc);
LL mod_factorial(LL n, LL p, LL pc, LL &t, LL &u);
LL qpow(LL x, LL k, LL mod);
LL getInv(LL x, LL mod);

LL C(LL n, LL m, LL mod)
{
    LL p, pc, tmpmod = mod;
    LL Mi, tmpans, t, u, tot;
    LL ans = 0;
    int i, j;
    //将mod因式分解,$mod = p_1^{c1}p_2^{c2}\cdots p_k^{ck}$
    for(i = 0; prim[i] <= tmpmod; i++)
        if(tmpmod % prim[i] == 0)
        {
            for(p = prim[i], pc = 1; tempmod % p == 0; tmpmod /= p)
                pc *= p;
            //求$C_n^k\%pc$
            pre_fact(p, pc);
            mod_factorial(n, p, pc, t, u);//n!
            tmpans = t;
            tot = u;
            mod_factorial(m, p, pc, t, u);//m!
            tmpans = tmpans * getInv(t, pc) % pc;//求逆元: 采用扩展欧几里得定律
            tot -= u;
            mod_factorial(n - m, p, pc, t, u);//(n - m)!
            tmpans = tmpans * getInv(t, pc) % pc;
            tot -= u;
            tmpans = tmpans * qpow(p, tot, pc) % pc;
            //中国剩余定理
            Mi = mod / pc;
            ans = (ans + tmpans * Mi % mod * getInv(Mi, pc) % mod) % mod;
        }
    return ans;
}

/*
 8. 大组合数求模, mod是素数, Lucas定理
    Lucas定理: $C_n^m\%mod = C_{n/mod}^{m/mod} \cdot C_{n\%mod}^{m\%mod}\%mod$
    采用O(n)方法预处理0~n-1的$n!\%mod$和每个数的逆元, 则可在O(log n)时间求出$C_n^k\%mod$
*/
LL fact[NUM], inv[NUM];
void Lucas_init(LL mod);//预处理
```

```cpp
LL Lucas(LL n, LL m, LL mod) //mod是质数
{
    LL a, b, res = 1LL;
    while(n && m)
    {
        a = n % mod, b = m % mod;
        if(a < b) return 0LL;
        res = res * fact[a] % mod * inv[fact[b] * fact[a - b] % mod, mod] % mod;
        n /= mod, m /= mod;
    }
    return res;
}
```

4.3 中国剩余定理和线性同余方程组

```cpp
/*线性同余方程
 $a_i \times x \equiv b_i(mod\ \ m_i)\ \ (1 \leq i \leq n)$
 如果方程组有解，那么一定有无穷有无穷多解，解的全集可写为$x \equiv b(mod\ \ m)$的形式.
 对方程逐一求解.令b = 0, m = 1;
 1.$x \equiv b(mod\ \ m)$可写为x = b + m * t;
 2. 带入第i个式子: $a_i(b + m * t) \equiv b_i(mod\ \ m_i)$,即$a_i \times m \times t \equiv b_i - a_i \times b(mod\ \ m_i)$
 3.当gcd($m_i, a_i \times m$)无法整除$b_i - a_i \times b$时原方程组无解,否则用exgcd, 求出满组条件的最小非负整数t,

中国剩余定理:
    对$x \equiv a_i(mod\ \ m_i)(1 \leq i \leq n)$,其中$m_1, m_2, \cdots, m_n$两两互素, $a_1, a_2, \cdots, a_n$是任意整数, 则有解:
    $M = \prod m_i, b = \sum_i^n a_i M_i^{-1} M_i (M_i = M/m_i)$
*/
int gcd(int a, int b);
int getInv(int x, int mod);
pair<int, int> linear_congruence(const vector<int> &A, const vector<int> &B, const vector<int> &M)
{
    //初始解设为表示所有整数的$x \equiv 0(mod\ \ 1)$
    int x = 0, m = 1;
    for(int i = 0; i < A.size(); i++)
    {
        int a = A[i]*m, b = B[i] - A[i] * x, d = gcd(M[i], a);
        if(b % d == 0) return make_pair(0, -1);//无解
        int t = b/d * getInv(a / d, M[i] / d) % (M[i] / d);
        x = x + m * t;
        m *= M[i] / d;
    }
    return make_pair<x % m, m>;
}
```

4.4 组合与组合恒等式

```
/*1. 组合: 从n个不同的元素中取r个的方案数$C_n^r$:
  $C_n^r = \begin{cases} \frac{n!}{r!(n-r)!}, & n \geq r \\ 1, & n \geq r = 0 \\ 0, & n < r \end{cases}$
 推论1: $C_n^r = C_n^{n-r}$
 推论2(Pascal公式): $C_n^r = C_{n-1}^r + C_{n-1}^{r-1}$
 推论3: $\sum_{k=r-1}^{n-1} C_k^{r-1} = C_{n-1}^{r-1} + C_{n-2}^{r-2} + \ldots + C_{r-1}^{r-1} = C_n^r$
 2. 从重集$B = \{\infty \cdot b_1, \infty \cdot b_2, \ldots, \infty \cdot b_n\}$的r—组合数F(n,r)为
    $F(n, r) = C_{n+r-1}^r$

 3. 二项式定义
    当n是一个正整数时, 对任何x和y有:
```

$$(x+y)^n=\sum_{k=0}^{n}C_n^k x^k y^{n-k}$$

令y=1，有：

$(1+x)^n=\sum_{k=0}^{n}C_n^k x^k=\sum_{k=0}^{n}C_n^{n-k}x^k$

广义二项式定理：

广义二项式系数：对于任何实数α和整数k,有

$$C_\alpha^K=\begin{cases}\frac{\alpha(\alpha-1)\ldots(\alpha-k+1)}{k!} & k>0\\ 1 & k=0\\ 0 & k<0\end{cases}$$

设α是一个任意实数，则对满足$|\frac{x}{y}|<1$的所有x和y，有

$$(x+y)^\alpha=\sum_{k=0}^{\infty}C_\alpha^k x^k y^{\alpha-k}$$

推论：令$z=\frac{x}{y}$,则有

$$(1+z)^\alpha=\sum_{k=0}^{\infty}C_\alpha^k z^k,|z|<1$$

令$\alpha=-n$(n是正整数),有

$$(1+z)^{-n}=\frac{1}{(1+z)^n}=\sum_{k=0}^{\infty}(-1)^k C_{n+k-1}^k z^k$$

又令z = -rz，(r为非零常数),有

又令n=1,有

$$\frac{1}{1+z}=\sum_{k=0}^{\infty}(-1)^k z^k$$

令z = -z，有

$$\frac{1}{1-z}=\sum_{k=0}^{\infty}z^k$$

令$\alpha=\frac{1}{2}$，有

$$\sqrt{1+z}=1+\sum_{k=1}^{\infty}\frac{(-1)^{k-1}}{k\cdot 2^{2k-1}}C_{2k-2}^{k-1}z^k$$

4. 组合恒等式

1. $\sum_{k=0}^{n}C_n^k=2^n$
2. $\sum_{k=0}^{n}(-1)^k C_n^k=0$
3. 对于正整数 n 和 k,
$$C_n^k=\frac{n}{k}C_{n-1}^{k-1}$$
4. 对于正整数 n,
$$\sum_{k=0}^{n}kC_n^k=\sum_{k=1}^{n}kC_n^k=n\cdot 2^{n-1}$$
5. 对于正整数 n,
$$\sum_{k=0}^{n}(-1)^k kC_n^k=0$$
6. 对于正整数 n,
$$\sum_{k=0}^{n}k^2C_n^k=n(n+1)2^{n-2}$$
7. 对于正整数 n,
$$\sum_{k=0}^{n}\frac{1}{k+1}C_n^k=\frac{2^{n+1}-1}{n+1}$$

8. (Vandermonde 恒等式) 对于正整数 n,m 和 p, 有 $p \le minm, n$,

$$\sum_{k=0}^{p} C_n^k C_m^{p-k} = C_{m+n}^p$$

9. (令 p=m) 对于任何正整数 n,m,

$$\sum_{k=0}^{m} C_m^k C_n^k = C_{m+n}^m$$

10. (又令 m=n) 对于任何正整数 n,

$$\sum_{k=0}^{n} (C_n^k)^2 = C_{2n}^n$$

11. 对于非负整数 p,q 和 n,

$$\sum_{k=0}^{p} C_p^k C_q^k C_{n+k}^{p+q} = C_n^p C_n^q$$

12. 对于非负整数 p,q 和 n,

$$\sum_{k=0}^{p} C_p^k C_q^k C_{n+p+q-k}^{p+q} = C_{n+p}^p C_{n+q}^q$$

13. 对于非负整数 n,k,

$$\sum_{i=0}^{n} C_i^k = C_{n+1}^{k+1}$$

14. 对于所有实数 α 和非负整数 k,

$$\sum_{j=0}^{k} C_{\alpha+j}^j = C_{\alpha+k+1}^k$$

15.

$$\sum_{k=0}^{n} \frac{2^{k+1}}{k+1} C_n^K = \frac{3^{n+1}-1}{n+1}$$

16.

$$\sum_{k=0}^{m} C_{n-k}^{m-k} = C_{n+1}^m$$

17.

$$\sum_{k=m}^{n} C_k^m C_n^k = C_n^m 2^{n-m}$$

18.

$$\sum_{k=0}^{m} (-1)^k C_n^k = (-1)^m C_{n-1}^m$$

*/

4.5 排列

/*排列
 * 排列：从集合A={$a_1, a_2, \cdots, a_n$}的n个元素中取r个按照一定的次序排列起来，称为集合A的r—排列。
 * 记其排列数：

$$P_n^r = \begin{cases} 0, & n < r \\ 1, & n \ge r = 0 \\ n(n-1)\cdots(n-r+1) = \dfrac{n!}{(n-r)!}, & r \le n \end{cases}$$

* 推论：当$n \ge r \ge 2$时，有$P_n^r = nP_{n-1}^{r-1}$
* 当$n \ge r \ge 2$是，有$P_n^r = rP_{n-1}^{r-1} + P_{n-1}^r$
*
* 圆排列：
从集合A={$a_1, a_2, \cdots, a_n$}的n个元素中取出r个元素按照某种顺序排成一个圆圈，称这样的排列为圆排列。
* 集合A中n个元素的r圆排列的个数为：

$$\frac{P_n^r}{r} = \frac{n!}{r(n-r)!}$$

*
* 重排列：从重集B={$k_1 \cdot b_1, k_2 \cdot b_2, \cdots, k_n \cdot b_n$}中选取r个元素按照一定的顺序排列起来，称这种r—排列为重排列。
* 重集B={$\infty \cdot b_1, \infty \cdot b_2, \cdots, \infty \cdot b_n$}的r—排列的个数为$n^r$。

* 重集B={$n_1 \cdot b_1, n_2 \cdot b_2, \cdots, n_k \cdot b_k$}的全排列的个数为

$$\frac{n!}{n_1! \cdot n_2! \cdots n_k!}, n = \sum_{i=1}^{k} n_i$$

*
* 错排：$\{1, 2, \cdots, n\}$的全排列，使得所有的i都有$a_i \neq i$，$a_1 a_2 \cdots a_n$是其的一个排列
* 错排数

$$D_n = n!(1 - \frac{1}{1!} + \frac{1}{2!} - \frac{1}{3!} + \cdots + (-1)^n \frac{1}{n!})$$

* 递归关系式：

$$\begin{cases} D_n = (n-1)(D_{n-1} + D_{n-2}), & n > 2 \\ D_0 = 1, D_1 = 0 \end{cases}$$

* 性质：

$$\lim_{n \to \infty} \frac{D_n}{n!} = e^{-1}$$

* 前17个错排值

n	0	1	2	3	4	5	6
D_n	1	0	1	2	9	44	265
n	7	8	9	10	11	12	13
D_n	1845	14833	133496	1334961	14684570	176214841	2290792932
n	14	15	16	17			
D_n	32071101049	481066515734	7697064251745	130850092279664			

相对位置上有限制的排列的问题：
求集合$\{1, 2, 3, \cdots, n\}$的不允许出现12,23,34, ... , (n-1)n的全排列数为

$$Q_n = n! - C_{n-1}^{1}(n-1)! + C_{n-1}^{2}(n-2)! - \cdots + (-1)^{n-1} C_{n-1}^{n-1} \cdot 1!$$

当$n \geq 2$时，有$Q_n = D_n + D_{n-1}$
求集合$\{1, 2, 3, \cdots, n\}$的圆排列中不出现$12, 23, 34, \cdots, (n-1)n, n1$的圆排列个数为：

$$(n-1)! - C_n^1(n-2)! + \cdots + (-1)^{n-1} C_n^{n-1} 0! + (-1)^n C_n^n \cdot 1$$

一般限制的排列：
棋盘：设n是一个正整数，$n \times n$的格子去掉某些格后剩下的部分称为棋盘（可能不去掉）

棋子问题：在给定棋盘C中放入k个无区别的棋子，要求每个棋子只能放一格，且各子不同行不同列，求不同的放法数$r_k(C)$
棋子多项式：给定棋盘C，令$r_0(C) = 1$，n为C的格子数，则称

$$R(C) = \sum_{k=0}^{n} r_k(C) x^k$$

为棋盘C的棋子多项式
定理1：给定棋盘C，指定C中某格A，令C_i为C中删去A所在列与行所剩的棋盘，C_e为C中删去格A所剩的棋盘，则

$$R(C) = xR(C_i) + R(C_e)$$

设C_1和C_2是两个棋盘，若C_1的所有格都不与C_2的所有格同行同列，则称两个棋盘是独立的.
若棋盘C可分解为两个独立的棋盘C_1和C_2，则

$$R(C) = R(C_1) R(C_2)$$

n元有禁位的排列问题：求集合$\{1, 2, \cdots, n\}$的所有满足$i (i = 1, 2, \cdots, n)$不排在某些已知位的全排列数。
n元有禁位的排列数为

$$n! - r_1(n-1)! + r_2(n-2)! - \cdots + (-1)^n r_n$$

其中r_i为将i个棋子放入禁区棋盘的方式数,$i = 1, 2, \cdots, n$
*/

4.6 博弈论和 SG 函数

```
/*博弈论
 * 组合游戏和SG函数
 * 组合游戏定义：两人轮流决策;游戏状态集合有限;参与者操作时可将一状态转移到令一状态，对任一状态都有可以到达的状态集
 * 参与者不能操作是，游戏结束，按规则定胜负;游戏在有限步内结束(没有平局);参与者有游戏的所有信息.
 *必胜态和必败态：必胜态(N—position)：当前玩家有策略使得对手无论做什么操作，都能保证自己胜利
 *              必败态(P—position)：对手的必胜态
 *              组合游戏中某一状态不是必胜态就是必败态
 *              对任意的必胜态，总存在一种方式转移到必败态
 *              对任意的必败态，只能转移到必胜态
 *找出必败态和必胜态：  1、按照规则，终止状态设为必败(胜)态
 *                      2、将所有能到达必败态的状态标为必胜态
 *                      3、将只能到达必胜态的状态标为必败态
 *                      4、重复2—3，直到不再产生必败(胜)态
 *SG函数(the Sprague—Grundy function)
 *定义：游戏状态为x，sg(x)表示状态x的sg函数值，$sg(x) = \min\{n|n \in N, n \notin F(x)\}$，F(x)表示x能够达到的所有状态.
 *       一个状态为必败态则sg(x)=0
 *SG定理：如果游戏G由n个子游戏组成，$G = G_1 + G_2 + G_3 + \cdots + G_n$，并且第i个游戏sg函数值为$sg_i$，则游戏G的sg函数值为$g = sg_1$^$sg_2$^$\cdots$^$sg_n$
 */
```

4.7 鸽笼原理与 Ramsey 数

```
/*鸽笼原理：
 * 简单形式：如果把n+1个物体放到n个盒子中去，则至少有一个盒子中放有两个或更多的物体.
 * 一般形式：设$q_i$是正整数$(i = 1, 2, \cdots, n)$，$q \geq q_1 + q_2 + \cdots + q_n - n + 1$，如果把q个物体放入n个盒子中去，则存在一个i使得第i个盒子中至少有$q_i$个物体.
 * 推论1：如果把n(r—1)+1个物体放入n个盒子中，则至少存在一个盒子放有不少于r个物体。
 * 推论2：对于正整数$m_i(i = 1, 2, \cdots, n)$，如果
                $$\frac{\sum_{i=1}^{n} m_i}{n} > r - 1$$
   ,则至少存在一个i，使得$m_i \geq r$.
 * 例：在给定的n个整数$a_1, a_2, \cdots, a_n$中，存在k和l$(0 \leq k < l \leq n)$，使得$a_{k+1} + a_{k+2} + \cdots + a_l$能被n整除
 */
/*Ramsey定理和Ramsey数
 * 在人数为6的一群人中，一定有三个人彼此相识，或者彼此不相识.
 * 在人数为10的一群人中，一定有3个人彼此不相识或者4个人彼此相识。
 * 在人数为10的一群人中，一定有3个人彼此相识或者4个人彼此不相识。
 * 在人数为20的一群人中，一定有4个人彼此相识或者4个人彼此不相识。
 *
 * 设a,b为正整数，令N(a,b)是保证有a个人彼此相识或者有b个人彼此不相识所需有的最少人数，则称N(a,b)为Ramsey数。
 * Ramsey数的性质:
 *  N(a,b) = N(b,a)
 *  N(a,2) = a
 *  当$a, b \geq 2$时，N(a,b)是一个有限数，并且有$N(a, b) \leq N(a-1, b) + N(a, b-1)$
 *  当N(a—1,b)和N(a,b—1)都是偶数时，则有$N(a, b) \leq N(a-1, b) + N(a, b-1) - 1$
 *
```

* N(a,b)	2	3	4	5	6	7	8	9
2	2	3	4	5	6	7	8	9
3		6	9	14	18	23	28	36
4			18	24	44	66		
5				55	94	156		
6					178	322		
7						626		

```
 * 如果把一个完全n角形，用r中颜色$c_1, c_2, \cdots, c_r$对其边任意着色。设$N(a_1, a_2, \cdots, a_r)$是保证下列情况之一出现的最小正整数:
 *      $c_1$颜色着色的一个完全$a_1$角形
 *      用$c_2$颜色着色的一个完全$a_2$角形
 *      .........
 *      或用颜色$c_r$着色的一个完全$a_r$角形
```

```
*       则称数$N(a_1,a_2,\cdots,a_r)$为Ramsey数。
* 对与所有大于1的整数$a_1,a_2,a_3$,数$N(a_1,a_2,a_3)$是存在的。
* 对于任意正整数m和$a_1,a_2,\cdots,a_m\geq 2$,Ramsey数$N(a_1,a_2,\cdots,a_m)$是存在的。
* .....
*/
```

4.8 容斥原理

```
/*容斥原理
 * 集合S中具有性质$p_i(i=1,2,\cdots,m)$的元素所组成的集合为$A_i$,则S中不具有性质$p_1,p_2,\cdots,p_m$的元素个数为
 * $|\overline{A_1}\cap\overline{A_2}\cap\cdots\overline{A_m}=|S|-\sum_{i=1}^{m}|A_i|+\sum_{i\neq j}A_i\cap A_j-\sum_{i\neq j\neq k}|A_i\cap A_j\cap A_k+\cdots+(-1)^m|A_1\cap A_2\cap\cdots\cap A_m|$
 */
/*重集的r−组合
 * 重集$B=\{k_1\cdot a_1,k_2\cdot a_2,\cdots,k_n\cdot a_n\}$的r−组合数:
 * 利用容斥原理, 求出重集$B'=\{\infty\cdot a_1,\infty\cdot a_2,\cdots,\infty\cdot a_n\}$的r−组合数F(n,r)
 * 在求出满足自少含$k_i+1$个$a_i(1\leq i\leq n)$的r−组合数, 等同于重集B'的$r-k_i-1$−组合数
 * ....
 * 右容斥原理得: 重集B的r−组合数为:
 *
$$F(n,r)-\sum_{i=1}^{n}F(n,r-k_i-1)+\sum_{i\neq j}F(n,r-k_i-k_j-2)+\cdots+(-1)^nF(n,r-k_1-k_2-\cdots-k_n-n)$$
 */
```

5　字符串

6 计算几何

6.1 计算几何基础

```cpp
//精度设置
const int EPS = 1e-6;
int sgn(double x)
{
    if(x < -EPS)return -1;
    return x > EPS ? 1 : 0;
}
//点（向量)的定义和基本运算
struct Point
{
    double x, y;
    Point(double _x = 0.0, double _y = 0.0):x(_x), y(_y){}
    Point operator + (Point &b)//向量加法
    {
        return Point(x + b.x, y + b.y);
    }
    Point operator - (Ponit &b)//向量减法
    {
        return Point(x - b.x, y - b.y);
    }
    Point operator * (double b)//标量乘法
    {
        return Point(x*b, y*b);
    }
    double operator * (Point &b)//向量点积 $a \cdot b = |a||b|\cos\theta$点积为0，表示两向量垂直
    {
        return x*b.x + y*b.y;
    }
    /*向量叉积 $a \times b = |a||b|\sin\theta$
     *  叉积小于0，表示向量b在当前向量顺时针方向
     *  叉积等于0，表示两向量平行
     *  叉积大于0，表示向量b在当前向量逆时针方向
     */
    double operator ^ (Point b)
    {
        return x * b.y - y * b.x;
    }
    Point rot(double ang)
    {//向量逆时针旋转ang弧度
        return Point(x*cos(ang) - y*sin(ang), x*sin(ang) + y*cos(ang));
    }
};
//直线 线段定义
//直线方程：两点式：$(x_2 - x_1)(y - y_y1) = (y_2 - y_1)(x - x_1)$
struct Line
{
    Point s, e;
    double k;
    Point(){}
    Point(Point _s, Point _e)
    {
        s = _s, e = _e;
        k = atan2(e.y - s.y, e.x - s.x);
    }
    //求两直线交点
    //返回-1两直线重合，0 相交， 1 平行
    pair<int, Point> operator &(Line &b)
    {
        if(sgn((s - e)^(b.s - b.e)) == 0)
```

```
        {
            if(sgn((s - b.e) ^ (b.s - b.e)) == 0)
                return make_pair(-1, s);//重合
            else
                return make_pari(1, s);//平行
        }
        double t = ((s - b.s)^(b.s - b.e)) / ((s - e)^(b.s - b.e));
        return Point(s.x + (e.x - s.x)*t, s.y + (e.y - s.y)*t);
    }
};

//两点间距离
double dist(Point &a, Point &b)
{
    return sqrt((a - b) * (a - b));
}

/*判断点p在线段l上
 * (p - l.s) ^ (l.s - l.e) = 0; 保证点p在直线L上
 * p在线段l的两个端点l.s,l.e为对角定点的矩形内
 */
bool Point_on_Segment(Point &p, Line &l)
{
    return sgn((p - l.s) ^ (l.s - l.e)) == 0 &&
        sgn((p.x - l.s.x) * (p.x - l.e.x)) <= 0 &&
        sgn((p.y - l.s.y) * (p.y - l.e.y)) <= 0;
}
//判断点p在直线l上
bool Point_on_Line(Point &p, Line &l)
{
    return sgn((p - l.s)^(l.s - l.e)) == 0;
}

/*判断两线段l1, l2相交
 * 1. 快速排斥实验: 判断以l1为对角线的矩形是否与以l2为对角线的矩形是否相交
 * 2. 跨立实验: l2的两个端点是否在线段l1的两端
 */
bool seg_seg_inter(Line seg1, Line seg2)
{
    return
        sgn(max(seg1.s.x, seg1.e.x) - min(seg2.s.x, seg2.e.x)) >= 0 &&
        sgn(max(seg2.s.x, seg2.e.x) - min(seg1.s.x, seg1.e.x)) >= 0 &&
        sgn(max(seg1.s.y, seg1.e.y) - min(seg2.s.y, seg2.e.y)) >= 0 &&
        sgn(max(seg2.s.y, seg2.e.y) - min(seg1.s.y, seg1.e.y)) >= 0 &&
        sgn((seg2.s - seg1.e) ^ (seg1.s - seg1.e)) * sgn((seg2.e - seg1.e) ^ (seg1.s - seg1.e)) <=
    0 &&
        sgn((seg1.s - seg2.e) ^ (seg2.s - seg2.e)) * sgn((seg1.e - seg2.e) ^ (seg2.s - seg2.e)) <=
    0;
}

//判断直线与线段相交
bool seg_line_inter(Line &line, Line &seg)
{
    return sgn((seg.s - line.e) ^ (line.s - line.e)) * sgn((seg.e - line.e) ^ (line.s - line.e)) <=
    0;
}

//点到直线的距离, 返回垂足
Point Point_to_Line(Point p, Point l)
{
    double t = ((p - l.s) * (l.e - l.s)) / ((l.e - l.s) * (l.e - l.s));
    return Point(l.s.x + (l.e.x - l.s.x) * t, l.s.y + (l.e.y - l.s.y) * t);
}
//点到线段的距离
```

```
//返回点到线段最近的点
Point Point_to_Segment(Point p, Line seg)
{
    double t = ((p - l.s) * (l.e - l.s)) / ((l.e - l.s) * (l.e - l.s));
    if(t >= 0 && t <= 1)
        return Point(l.s.x + (l.e.x - l.s.x) * t, l.s.y + (l.e.y - l.s.y) * t);
    else if(sgn(dist(p, l.s) - dist(p, l.e) <= 0))
        return l.s;
    else
        return l.e;
}
```

6.2 多边形

```
/*1. 三角形
 * 顶点A,B,C,边a, b, c
 * 内接圆半径r, 外接圆半径R
 * 三角形面积:
```

$$S_{\Delta ABC} = \frac{1}{2}ab\sin\alpha = \frac{1}{2} \times |\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC}|$$

$$S_{\Delta ABC} = \frac{1}{2}hc$$

$$S_{\Delta ABC} = \frac{abc}{4R} = \frac{(a+b+c)r}{2}$$

$$S_{\Delta ABC} = \sqrt{p(p-a)(p-b)(p-c)} \qquad (p = \frac{1}{2}(a+b+c))$$

```
 * 外接圆: 圆心（外心）: 三条边上垂直平分线的交点, 半径R: 外心到顶点距离
 * 两条垂直平分线: $(x - \frac{x_A+x_B}{2})(x_A - x_B) = -(y_A - y_B)(y - \frac{y_A+y_B}{2})$
 *            和  $(x - \frac{x_B+x_C}{2})(x_B - x_C) = -(y_B - y_C)(y - \frac{y_B+y_C}{2})$
 *            外心坐标:
```

$$x = \frac{\frac{(x_A-x_B)(x_A+x_B)}{2y_A-2y_B} - \frac{(x_B-x_C)(x_B+x_C)}{2y_B-2y_C} + \frac{y_A+y_B}{2} - (y_B+y_C)}{\frac{x_A-x_B}{y_A-y-B} - \frac{x_B-x_C}{y_B-y_C}}$$

$$y = \frac{\frac{(y_A-y_B)(y_A+y_B)}{2x_A-2x_B} - \frac{(y_B-y_C)(y_B+y_C)}{2x_B-2x_C} + \frac{x_A+x_B}{2} - (x_B+x_C)}{\frac{y_A-y_B}{x_A-x_B} - \frac{y_B-y_C}{x_B-x_C}}$$

```
 * 外心:Line((A+B)*0.5, (A-B).rot(PI*0.5)+(A+B)*0.5)&Line((B+C)*0.5,(B-C).rot(PI*0.5)+(B+C)*0.5);
 * 内切圆: 内心: 角平分线的交点, 半径r:内心到边的距离
 *
 * 三角形的质心: 三条高的交点: Q = (A+B+C)*(1.0/3.0)
 */

 /*2. 多边形
 *
 */
 /*3. 凸包
 */
 /*4. 圆
 */
```

6.3 立体几何

7 Java

```
import java.io.*;
import java.util.*;
import java.math.*;
import java.BigInteger;

public class Main{
    public static void main(String arg[]) throws Exception{
        Scanner cin = new Scnner(System.in);

        BigInteger a, b;
        a = new BigInteger("123");
        a = cin.nextBigInteger();
        a.add(b);//a + b
        a.subtract(b);// a - b
        a.multiply(b);// a * b
        a.divide(b);// a / b
        a.negate();// -a
        a.remainder(b);//a%b
        a.abs();//|a|
        a.pow(b);//a^b
        //.... and other math fuction, like log();
        a.toString();
        a.compareTo(b);//

    }
}
```