# ACM 模板

dnvtmf

2015

## 目录

### 1 数据结构

## 2 动态规划

# 3 图论

### 4 数学专题

#### 4.1 逆元

```
1 ///逆元inverse
2 //定义: 如果a * b = 1 (% MOD), 则b 是a的逆元 (模逆元, 乘法逆元)
3 //a的逆元存在条件: gcd(a, MOD) == 1
4 //性质: 逆元是积性函数, 如果c = a * b, 则 inv[c] = inv[a] * inv[b] % MOD
5 //方法一: 循环找解法 (暴力)
6 //O(n) 预处理inv[1-n]: 0 (n^2)
  LL getInv(LL x, LL MOD)
  {
      for(LL i = 1; i < MOD; i++)</pre>
         if(x * i % MOD == 1)
10
11
             return i;
     return -1;
12
13 }
14
15 //方法二: 费马小定理和欧拉定理
16 // 费马小定理:a^{(p-1)} \equiv 1(\%p), 其中p是质数, 所以a的逆元是a^{(p-2)}\%p
17 //欧拉定理:x^{\phi(m)}\equiv 1(\%m) ×与m互素, m是任意整数
18 //O(log n)(配合快速幂), 预处理inv[1-n]: 0 (nlog n)
19 LL qpow(LL x, LL k, LL MOD) {....}
  LL getInv(LL x, LL MOD)
20
21
      //return qpow(x, euler_phi(MOD) - 1, MOD);
22
      return qpow(x, MOD - 2, MOD);//MOD是质数
23
25
26 //方法三:扩展欧几里得算法
27 //扩展欧几里得算法可解决 a*x+b*y=gcd(a,b)
28 //所以a * x % MOD = gcd(a, b) % MOD (b = MOD)
29 //O(log n), 预处理inv[1-n]: O(nlog n)
30 inline void exgcd(LL a, LL b, LL &g, LL &x, LL &y)
31
  {
      if(!b) g = x, x = 1, y = 0;
32
      else exgcd(b, a % b, g, y, x), y = (a / b) * x;
33
34
  }
35
36
  LL getInv(LL x, LL mod)
37
  {
     LL g, inv, tmp;
38
      exgcd(x, mod, g, inv, tmp);
39
      return g != 1 ? -1 : (inv + mod) % mod;
40
41 }
42
43 //方法四: 积性函数
44 //已处理inv[1] — inv[n - 1], 求inv[n], (MOD > n) (MOD 为质数,不存在逆元的i干扰结果)
45 //MOD = x*n - y(0 \le y \le n), ==> x*n = y(% MOD), ==> x*n*inv[y] = y*inv[y] = 1(%MOD)
47 //0(log n) 预处理inv[1-n]: 0(n)
48 LL inv[NUM];
49 void inv_pre(LL mod)
  {
50
      inv[0] = inv[1] = 1LL;
51
      for(int i = 2; i < NUM; i++)</pre>
52
         inv[i] = (mod - mod / i) * inv[mod % i] % mod;
53
54
  LL getInv(LL x, LL mod)
55
56
  {
     LL res = 1LL;
57
     while(x > 1)
58
59
      {
```

```
for res = res * (mod - mod / x) % mod;
x = mod % x;

x = mod % x;

return res;

//方法五: 积性函数+因式分解

//预处理出所有质数的的逆元,采用exgcd来实现素数O(log n)求逆

//采用质因数分解,可在O(log n)求出任意一个数的逆元

//预处理O(n log n),单个O(log n)
```

#### 4.2 模

```
/*
   模(Module)
   1. 基本运算
      Add: (a + b) \% p = (a \% p + b \% p) \% p
      Subtract:(a - b) \% p = ((a\%p - b\%p)\%p + p)\%p
      Multiply:(a * b) % p = ((a % p) * (b % p)) % p
      Dvidive: (a / b) % p = (a * b^{-1}) % p b^{-1}是b关于p的逆元
      Power: (a^b)\%p = ((a\%p)^b)\%p
   2. 推论
      若a \equiv b(\%p), c \equiv d(\%p), 則(a+c) \equiv (b+d)(\%p), (a-c) \equiv (b-d)(\%p), (a*c) \equiv (b*d)(\%p), (a/c) \equiv (b/d)(\%p)
10
11
   3. 费马小定理
12
      若p是素数,对任意正整数x,有 x^p \equiv x(%p).
13
14
   4. 欧拉定理
      若p与x互素,则有x^{\phi(p)} \equiv 1(\%p).
15
   5. n! = ap^e, \gcd(a, p) == 1, p是素数
16
      e = (n/p + n/p^2 + n/p^3 + \cdots)(a不能被p整除)
17
      威尔逊定理: (p-1)! \equiv -1(%p)(3) 当且仅当p是素数)
18
      n! 中不能被p整除的数的积:n! = (p-1)!^{(n/p)} \times (n \mod p)!
19
      n!中能被p整除的项为:p, 2p, 3p, ..., (n/p)p, 除以p得到1,2,3,...,n/p(问题从缩减到n/p)
20
      在0(p)时间内预处理除0 <= n < p范围内中的n! mod p的表
21
      可在O(\log_n n)时间内算出答案
22
      若不预处理,复杂度为O(p \log_p n)
23
  */
24
25 int fact[MAX_P];//预处理n! mod p的表.0(p)
  //分解n! = a p^e.返回a % p. O(\log_n n)
  int mod_fact(int n, int p, int &e)
27
28
  {
      e = 0:
29
30
      if(n == 0) return 1;
      //计算p的倍数的部分
31
      int res = mod_fact(n / p, p, e);
32
      e += n / p;
33
      //由于(p-1)! \equiv -1,因此只需知n/p的奇偶性
34
      if(n / p % 2) return res * (p - fact[n % p]) % p;
35
      return res * fact[n % p] % p;
36
37
  }
38
39
   6. n! = t(p^c)^u, gcd(t, p^c) == 1, p是素数
40
      1 \sim n中不能被p整除的项模p^c,以p^c为循环节, 预处理出n!\%p^c的表
41
      1~n中能被p整除的项,提取 n/p 个p出来,剩下阶乘(n/p)!,递归处理
42
43
      最后, t还要乘上p^u
45 LL fact[NUM];
46 LL qpow(LL x, LL k, LL mod);
47 inline void pre_fact(LL p, LL pc)//预处理n!%p^c O(p^c)
48 {
49
      fact[0] = fact[1] = 1;
      for(int i = 2; i < pc; i++)</pre>
```

```
51
52
            if(i \% p == 0)
53
                fact[i] = fact[i - 1];
            else
54
                 fact[i] = fact[i - 1] * i % pc;
55
56
57
   }
   //分解n! = t(p^c)^u, n!%pc = t * qpow(p, u, pc)
58
   inline void mod_factorial(LL n, LL p, LL pc, LL &t, LL &u)
59
60
        t = 1, u = 0;
61
       while(n)
62
63
            t = t * qpow(fact[pc - 1], n / pc, pc) % pc;
64
            t = t * fact[n % pc] % pc;
65
            u += n / p;
66
            n /= p;
67
68
       }
69
   }
70
71
    7. 大组合数求模, mod不是质数
72
        求C_n^m%mod
        1) 因式分解:mod = p_1^{c_1} p_2^{c_2} \cdots p_k^{c_k}
73
       2) 对每个因子p^c,求C_n^m%p^c = \frac{n!\%pc}{m!\%pc(n-m)!\%pc}
74
75
       3) 根据中国剩余定理求解答案(注: 逆元采用扩展欧几里得求法)
76
77 LL fact[NUM];
78 LL prim[NUM], prim_num;
79
   LL pre_prim();
   LL pre_fact(LL p, LL pc);
80
   LL mod_factorial(LL n, LL p, LL pc, LL &t, LL &u);
81
   LL qpow(LL x, LL k, LL mod);
82
83
   LL getInv(LL x, LL mod);
84
   LL C(LL n, LL m, LL mod)
85
86
       LL p, pc, tmpmod = mod;
87
       LL Mi, tmpans, t, u, tot;
88
       LL ans = 0;
89
90
        int i, j;
91
        //将\mathsf{mod}因式分解,mod = p_1^{c_1} p_2^{c_2} \cdots p_k^{c_k}
        for(i = 0; prim[i] <= tmpmod; i++)</pre>
92
            if(tmpmod % prim[i] == 0)
93
            {
94
95
                p = prim[i];
96
                pc = 1;
                while(tmpmod % p == 0)
97
                 {
98
                     pc *= p;
99
                     tmpmod /= p;
100
101
                 //求C_n^k%pc
102
                 pre_fact(p, pc);
103
                mod_factorial(n, p, pc, t, u);//n!
104
                 tmpans = t;
105
106
                 tot = u;
                mod\_factorial(m,\ p,\ pc,\ t,\ u);//m!
107
108
                 tmpans = tmpans * getInv(t, pc) % pc;//求逆元: 采用扩展欧几里得定律
109
                 mod_factorial(n - m, p, pc, t, u); (n - m)!
110
                 tmpans = tmpans * getInv(t, pc) % pc;
111
                 tot -= u;
112
                 tmpans = tmpans * qpow(p, tot, pc);
113
114
                 //中国剩余定理
```

```
115
                Mi = mod / pc;
116
                ans = (ans + tmpans * Mi % mod * getInv(Mi, pc) % mod) % mod;
117
            }
        return ans;
118
119
120
121
    8. 大组合数求模, mod是素数, Lucas定理
122
        Lucas 定理: C_n^m \% mod = C_{n/mod}^{m/mod} \cdot C_{n\% mod}^{m\% mod} \% mod
123
        采用0(n)方法预处理0\sim n-1的n!\%mod和每个数的逆元,则可在0(\log n)时间求出C_n^k\%mod
124
   */
125
   LL fact[NUM], inv[NUM];
126
   void Lucas_init(LL mod);//预处理
127
128 LL Lucas(LL n, LL m, LL mod) //mod是质数
129
130
       LL a, b, res = 1LL;
131
       while(n && m)
132
            a = n \% \mod, b = m \% \mod;
133
            if(a < b) return OLL;</pre>
134
            res = res * fact[a] % mod * inv[fact[b] * fact[a - b] % mod, mod] % mod;
135
            n /= mod, m /= mod;
136
137
        return res;
138
139 }
```

#### 4.3 中国剩余定理和线性同余方程组

```
1 /*线性同余方程
   a_i \times x \equiv b_i \pmod{m_i} \ (1 \le i \le n)
   如果方程组有解,那么一定有无穷有无穷多解,解的全集可写为x \equiv b \pmod{m}的形式.
   对方程逐一求解.令b = 0, m = 1;
   1.x \equiv b \pmod{m}可写为x = b + m * t;
   2. 带入第i个式子: a_i(b+m*t)\equiv b_i(mod\ m_i), 即a_i\times m\times t\equiv b_i-a_i\times b(mod\ m_i)
   3. 当gcd(m_i, a_i \times m) 无法整除b_i - a_i \times b时原方程组无解,否则用exgcd,求出满组条件的最小非负整数t,
  中国剩余定理:
10
       对x \equiv a_i \pmod{m_i} (1 \le i \le n),其中m_1, m_2, \cdots, m_n两两互素,a_1, a_2, \cdots, a_n是任意整数,则有解:
       M = \prod_{i} m_{i}, b = \sum_{i}^{n} a_{i} M_{i}^{-1} M_{i} (M_{i} = M/m_{i})
11
  */
12
  int gcd(int a, int b);
13
  int getInv(int x, int mod);
  pair<int, int> linear_congruence(const vector<int> &A, const vector<int> &B, const vector<int> &M)
16
       //初始解设为表示所有整数的x \equiv 0 \pmod{1}
17
18
       int x = 0, m = 1;
      for(int i = 0; i < A.size(); i++)</pre>
19
20
           int a = A[i]*m, b = B[i] - A[i] * x, d = gcd(M[i], a);
21
           if(b % d == 0) return make_pair(0, -1);//无解
22
           int t = b/d * getInv(a / d, M[i] / d) % (M[i] / d);
23
           x = x + m * t;
24
           m *= M[i] / d;
25
26
27
       return make_pair<x % m, m>;
28 }
```

#### 4.4 组合与组合恒等式

1 /\*1. 组合: 从n个不同的元素中取r个的方案数 $C_n^r$ :

1 /\*1. 组合: 从n个不同的元素中取 
$$C_n^r = \begin{cases} \frac{n!}{r!(n-r)!}, & n \ge r \\ 1, & n \ge r = 0 \\ 0, & n < r \end{cases}$$

3 推论1:  $C_n^r = C_n^{n-r}$ 

推论2(Pascal公式):  $C_n^r = C_{n-1}^r + C_{n-1}^{r-1}$  推论3:  $\sum_{k=r-1}^{n-1} C_k^{r-1} = C_{n-1}^{r-1} + C_{n-2}^{r-2} + \ldots + C_{r-1}^{r-1} = C_n^r$ 

2. 从重集 $B = \{\infty \cdot b_1, \infty \cdot b_2, \dots, \infty \cdot b_n\}$ 的r—组合数F(n,r)为

 $F(n,r) = C_{n+r-1}^r$ 

3. 二项式定义

当n是一个正整数时,对任何x和y有:

10

13

18

20

$$(x+y)^n = \sum_{k=0}^n C_n^k x^k y^{n-k}$$

令 y=1,有: 
$$(1+x)^n = \sum_{k=0}^n C_n^k x^k = \sum_{k=0}^n C_n^{n-k} x^k$$
 它 义 一面 式 完 珊 .

广义二项式系数:对于任何实数 $\alpha$ 和整数k,有

$$C_{\alpha}^{K} = \begin{cases} \frac{\alpha(\alpha-1)\dots(\alpha-k+1)}{k!} & k > 0\\ 1 & k = 0\\ 0 & k < 0 \end{cases}$$

设 $\alpha$ 是一个任意实数,则对满足 $\left|\frac{x}{y}\right| < 1$ 的所有x和y,有 17

 $(x+y)^{\alpha} = \sum_{k=0}^{\infty} C_{\alpha}^{k} x^{k} y^{\alpha-k}$ 

19 推论: 令 $z = \frac{x}{y}$ ,则有

$$(1+z)^{\alpha} = \sum_{k=0}^{\infty} C_{\alpha}^{k} z^{k}, |z| < 1$$

令 $\alpha = -n(n$ 是正整数),有

22

$$(1+z)^{-n} = \frac{1}{(1+z)^n} = \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k C_{n+k-1}^k z^k$$

又令z = -rz, (r为非零常数),有

$$\frac{1}{1+z} = \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k z^k$$

26 令z = -z,有

$$\frac{1}{1-z} = \sum_{k=0}^{\infty} z^k$$

 $ext{ } ext{ } ex$ 29

$$\sqrt{1+z} = 1 + \sum_{k=1}^{\infty} \frac{(-1)^{k-1}}{k \cdot 2^{2k-1}} C_{2k-2}^{k-1} z^k$$

4. 组合恒等式

1.  $\sum_{k=0}^{n} C_n^k = 2^n$ 2.  $\sum_{k=0}^{n} (-1)^k C_n^k = 0$ 

3. 对于正整数 n 和 k,

$$C_n^k = \frac{n}{k} C_{n-1}^{k-1}$$

4. 对于正整数 n,

$$\sum_{k=0}^{n} kC_{n}^{k} = \sum_{k=1}^{n} kC_{n}^{k} = n \cdot 2^{n-1}$$

5. 对于正整数 n,

$$\sum_{k=0}^{n} (-1)^k k C_n^k = 0$$

6. 对于正整数 n,

$$\sum_{k=0}^{n} k^{2} C_{n}^{k} = n(n+1)2^{n-2}$$

7. 对于正整数 n,

$$\sum_{k=0}^{n} \frac{1}{k+1} C_n^k = \frac{2^{n+1} - 1}{n+1}$$

8. (Vandermonde 恒等式) 对于正整数  $\mathsf{n,m}$  和  $\mathsf{p}$ , 有  $p \leq minm, n$ ,

$$\sum_{k=0}^{p} C_{n}^{k} C_{m}^{p-k} = C_{m+n}^{p}$$

9. (令 p=m) 对于任何正整数 n,m,

$$\sum_{k=0}^{m} C_m^k C_n^k = C_{m+n}^m$$

10. (又令 m=n) 对于任何正整数 n,

$$\sum_{k=0}^{n} (C_n^k)^2 = C_{2n}^n$$

11. 对于非负整数 p,q 和 n,

$$\sum_{k=0}^{p} C_{p}^{k} C_{q}^{k} C_{n+k}^{p+q} = C_{n}^{p} C_{n}^{q}$$

12. 对于非负整数 p,q 和 n,

$$\sum_{k=0}^{p} C_{p}^{k} C_{q}^{k} C_{n+p+q-k}^{p+q} = C_{n+p}^{p} C_{n+q}^{q}$$

13. 对于非负整数 n,k,

$$\sum_{i=0}^{n} C_i^k = C_{n+1}^{k+1}$$

14. 对于所有实数  $\alpha$  和非负整数 k,

$$\sum_{j=0}^{k} C_{\alpha+j}^{j} = C_{\alpha+k+1}^{k}$$

15.

$$\sum_{k=0}^{n} \frac{2^{k+1}}{k+1} C_n^K = \frac{3^{n+1} - 1}{n+1}$$

16.

$$\sum_{k=0}^{m} C_{n-k}^{m-k} = C_{n+1}^{m}$$

17.

$$\sum_{k=-m}^{n} C_{k}^{m} C_{n}^{k} = C_{n}^{m} 2^{n-m}$$

18.

$$\sum_{k=0}^{m} (-1)^k C_n^k = (-1)^m C_{n-1}^m$$

32 \*/

### 4.5 博弈论和 SG 函数

1 /\*博弈论

2 \* 组合游戏和SG函数

3

组合游戏定义:两人轮流决策;游戏状态集合有限;参与者操作时可将一状态转移到令一状态,对任一状态都有可以到达的状态集

参与者不能操作是,游戏结束,按规则定胜负;游戏在有限步内结束(没有平局);参与者有游戏的所有信息.

\*必胜态和必败态:必胜态(N-position):当前玩家有策略使得对手无论做什么操作,都能保证自己胜利

```
必败态(P-position):对手的必胜态
             组合游戏中某一状态不是必胜态就是必败态
8
             对任意的必胜态,总存在一种方式转移到必败态
             对任意的必败态, 只能转移到必胜态
  *找出必败态和必胜态: 1、按照规则,终止状态设为必败(胜)态
10
                  2、将所有能到达必败态的状态标为必胜态
11
                  3、将只能到达必胜态的状态标为必败态
12
                  4、重复2-3,直到不再产生必败(胜)态
13
  *SG函数(the Sprague—Grundy function)
14
  *定义:游戏状态为x, sg(x)表示状态x的sg函数值, sg(x) = min\{n|n \in N, n \notin F(x)\},
15
    F(x)表示x能够达到的所有状态.
    一个状态为必败态则sg(x)=0
16
  *SG定理: 如果游戏G由n个子游戏组成, G =
    G_1+G_2+G_3+\cdots+G_n,并且第\mathbf{i}个游戏Sg函数值为sg_i,则游戏G的Sg函数值为g=sg_1^sg_2^\cdots^sg_n
```

## 5 字符串

### 6 Java

```
1 import java.io.*;
 2 import java.util.*;
 3 import java.math.*;
 4 import java.BigInteger;
 6 public class Main{
 7
       public static void main(String arg[]) throws Exception{
 8
           Scanner cin = new Scnner(System.in);
 9
10
           BigInteger a, b;
11
           a = new BigInteger("123");
           a = cin.nextBigInteger();
12
13
           a.add(b);//a + b
14
           a.subtract(b);// a - b
15
           a.multiply(b);// a * b
16
           a.divide(b);// a / b
17
           a.negate();// —a
18
           a.remainder(b);//a%b
19
           a.abs();//|a|
20
           a.pow(b);//a^b
21
           //.... and other math fuction, like log();
22
           a.toString();
23
           a.compareTo(b);//
24
25
       }
26 }
```