

目录

9.2 膨胀和腐蚀..... 1

9.2.1 膨胀..... 1

9.2.2 结构元素分解..... 3

9.2.3 strel 创建 SE..... 3

9.2.4 腐蚀..... 4

9.3 膨胀与腐蚀结合..... 7

9.3.1 开运算闭运算..... 7

9.3.2 击中 - 不击中变换..... 11

9.3.3 使用查找表..... 13

9.3.4 bwmorph 基于膨胀腐蚀查找表组合实现操作..... 14

9.4 标注连接分量..... 19

9.5 形态学重构..... 22

9.5.1 由重构做开运算..... 22

9.5.2 填充孔洞..... 24

9.5.3 清除边界对象..... 24

9.6 灰度图像形态学..... 24

9.6.1 腐蚀和膨胀..... 24

9.6.2 开闭运算..... 25

9.6.3 重构..... 32

函数自定义区..... 39

形态学图像处理

9.2 膨胀和腐蚀

9.2.1 膨胀

例 9.1 膨胀应用

```
A = imread('./DIP-Ex/pic/dipum_images_ch09/Fig0906(a)(broken-text).tif');
figure;
imshow(A, []);
```

Historically, certain computer programs were written using only two digits rather than four to define the applicable year. Accordingly, the company's software may recognize a date using "00" as 1900 rather than the year 2000.

```
B = [0 1 0; 1 1 1; 0 1 0];  
A2 = imdilate(A, B); % 用 B 膨胀 A  
figure;  
imshow(A2, []); % 膨胀后 e a 被桥接
```

Historically, certain computer programs were written using only two digits rather than four to define the applicable year. Accordingly, the company's software may recognize a date using "00" as 1900 rather than the year 2000.

9.2.2 结构元素分解

结构元素如果能被分解为两个子结构的膨胀结果，[这里要写到笔记中]

9.2.3 strel 创建 SE

例 9.2 strel 分解结构元素

```
se = strel('diamond', 5);  
se.Neighborhood
```

```
ans = 11x11 logical ##  
 0  0  0  0  0  1  0  0  0  0  0  
 0  0  0  0  1  1  1  0  0  0  0  
 0  0  0  1  1  1  1  1  0  0  0  
 0  0  1  1  1  1  1  1  1  0  0  
 0  1  1  1  1  1  1  1  1  1  0  
 1  1  1  1  1  1  1  1  1  1  1  
 0  1  1  1  1  1  1  1  1  1  0  
 0  0  1  1  1  1  1  1  1  0  0  
 0  0  0  1  1  1  1  1  0  0  0  
 0  0  0  0  1  1  1  0  0  0  0  
  ⋮  
  ⋮  
  ⋮
```

```
decomp = getsequence(se); % 提取并检查分解中的单个结构元素
```

`whos` % 输出之前变量的信息

Name	Size	Bytes	Class	Attributes
A	444x509	225996	logical	
A2	444x509	225996	logical	
B	3x3	72	double	
ans	11x11	121	logical	
decomp	4x1	576	strel	
se	1x1	2264	strel	

% `decomp` size 为 $4 * 1$, 说明分解为 4 个结构了
`decomp(1).Neighborhood`

```
ans = 3x3 logical ##
    0     1     0
    1     1     1
    0     1     0
```

`decomp(2).Neighborhood`

```
ans = 3x3 logical ##
    0     1     0
    1     0     1
    0     1     0
```

`decomp(3).Neighborhood`

```
ans = 5x5 logical ##
    0     0     1     0     0
    0     0     0     0     0
    1     0     0     0     1
    0     0     0     0     0
    0     0     1     0     0
```

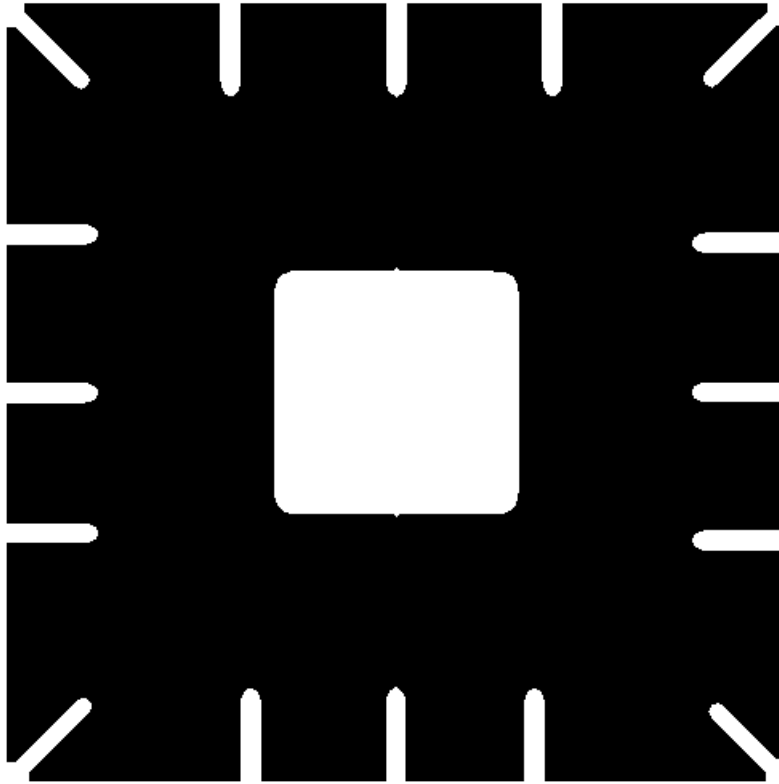
`decomp(4).Neighborhood`

```
ans = 3x3 logical ##
    0     1     0
    1     0     1
    0     1     0
```

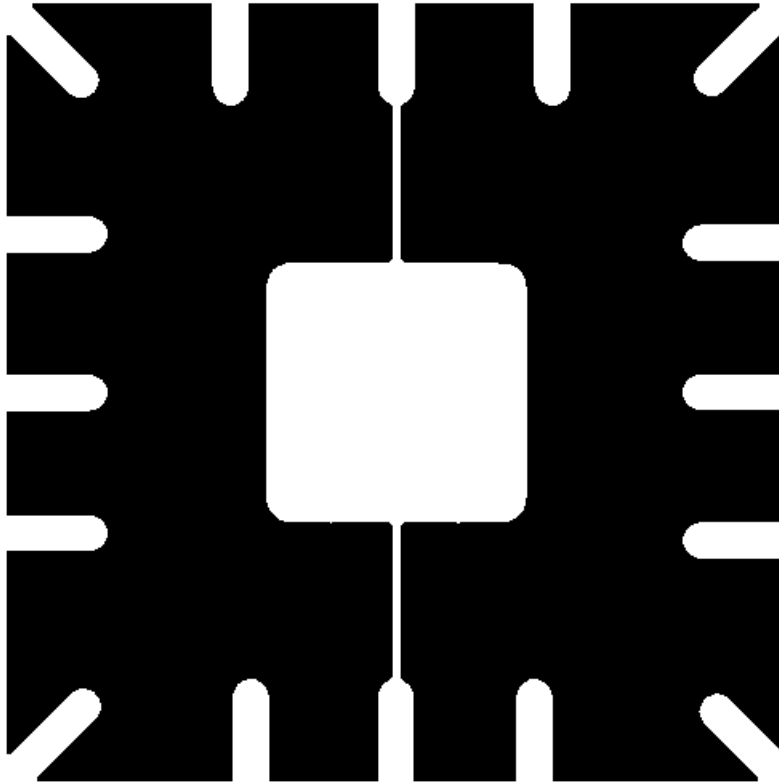
9.2.4 腐蚀

例 9.3 腐蚀的说明

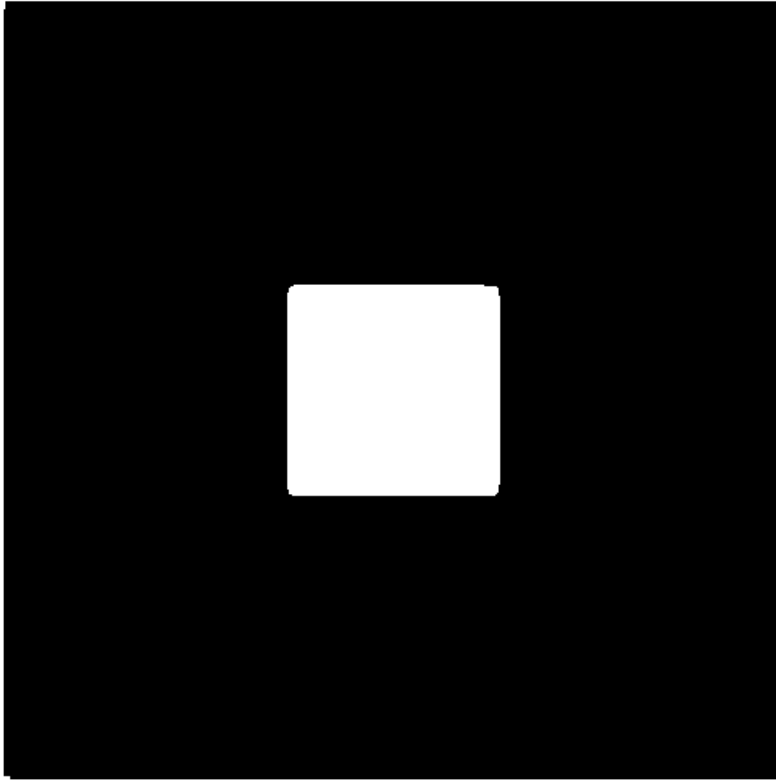
```
A = imread('./DIP-Ex/pic/dipum_images_ch09/Fig0908(a)(wirebond-mask).tif');
SE = strel('disk', 10);
A2 = imerode(A, SE);
figure;
imshow(A2, []); % 这里用 半径为 10 圆盘腐蚀
```



```
SE = strel('disk', 5);  
A2 = imerode(A, SE);  
figure;  
imshow(A2, []); % 这里用 半径为 5 圆盘腐蚀，粗的线没被腐蚀掉
```



```
SE = strel('disk', 20);  
A2 = imerode(A, SE);  
figure;  
imshow(A2, []); % 这里用 半径为 20 圆盘腐蚀 只有中心方块保留
```

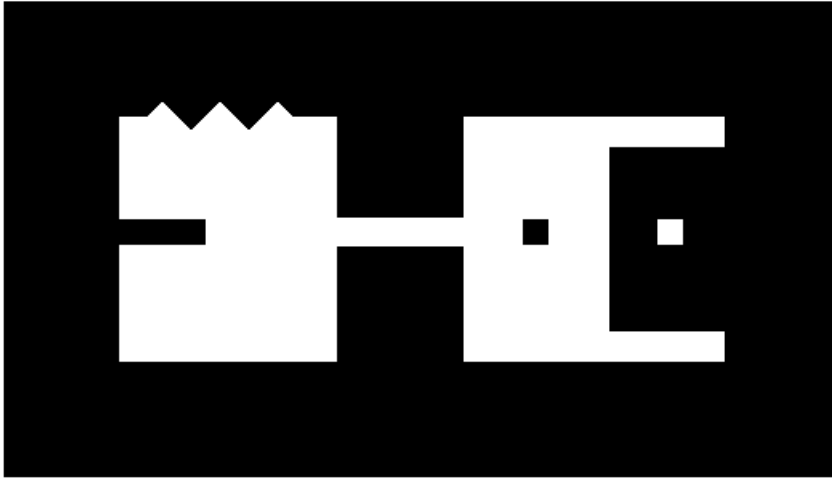


9.3 膨胀与腐蚀结合

9.3.1 开运算闭运算

例 9.4 imopen imclose

```
f = imread('./DIP-Ex/pic/dipum_images_ch09/Fig0910(a)(shapes).tif');  
figure;  
imshow(f, []);
```

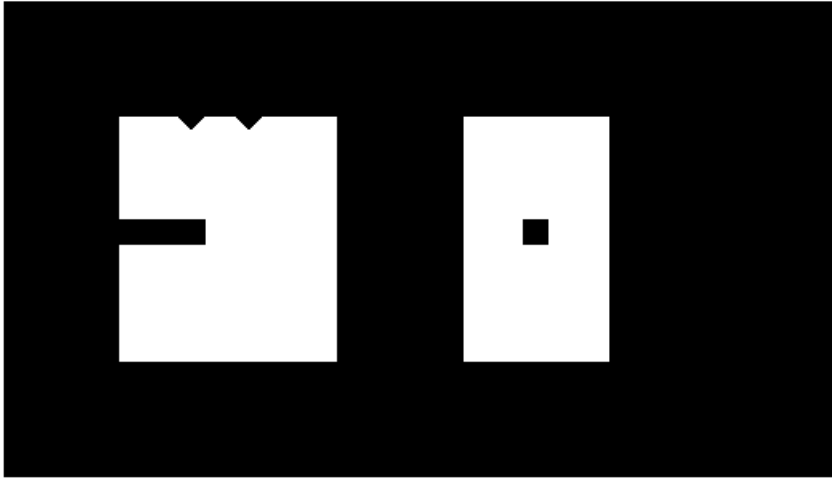


```
se = strel('square', 20);  
se.Neighborhood
```

```
ans = 20x20 logical ##
```

[illegible]

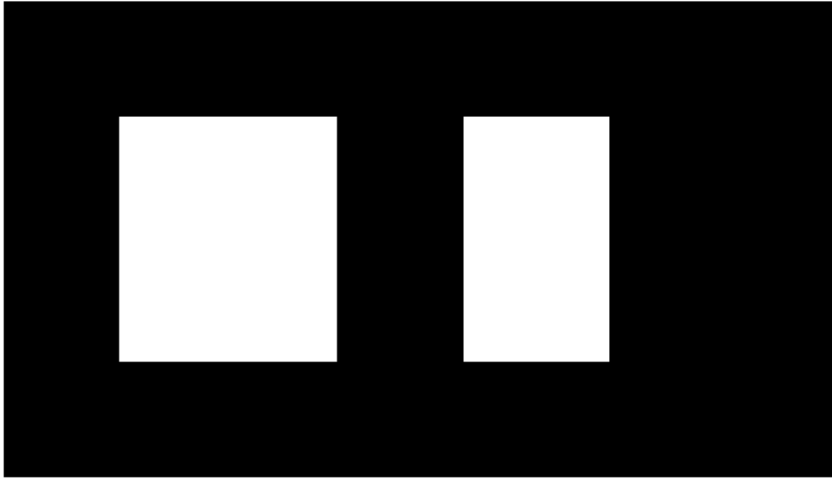
```
fo = imopen(f, se); % 开运算
figure;
imshow(fo); % 回想一下几何解释，在图像内部平移，可以消除凸起，连接处也被断开
```

```
fc = imclose(f, se);
figure;
imshow(fc, []); % 回想一下几何解释，在图像外围平移，是不是会添补向内的空隙，保留向外凸起
```



```
foc = imclose(fo, se); % 开运算后再闭运算，可以平滑目标图像
figure;
imshow(foc, []);
```



```
f = imread('./DIP-Ex/pic/dipum_images_ch09/Fig0911(a)(noisy-fingerprint).tif');  
figure;  
imshow(f, []); % 这是含噪的指纹图
```



```
se = strel('square', 3);  
fo = imopen(f, se);  
figure;  
imshow(fo, []); % 利用开运算去除一些毛刺噪声，但是造成了一些内部的断裂(想一想几何解释，结构元再图像内部)
```



```
foc = imclose(fo, se); % 再用闭运算填充缺口
figure;
imshow(foc, []);
```



9.3.2 击中 - 不击中变换

例 9.5 bwhitmiss

此处定义式在第三版，第四版有更新一种更好理解的。如果关于此实验例子不了解，翻看图 9.12

```
B1 = strel([0 0 0; 0 1 1; 0 1 0]);
B2 = strel([1 1 1; 1 0 0; 1 0 0]);
B1.Neighborhood % 要右边，下边领域像素，注意 B1 对应的 1 的位置
```

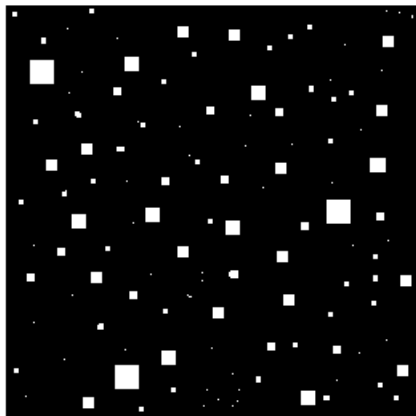
```
ans = 3x3 logical ##
     0     0     0
     0     1     1
     0     1     0
```

B2.Neighborhood % 不要左上|右上|左下|上, 注意 B2 对应的 1 位置

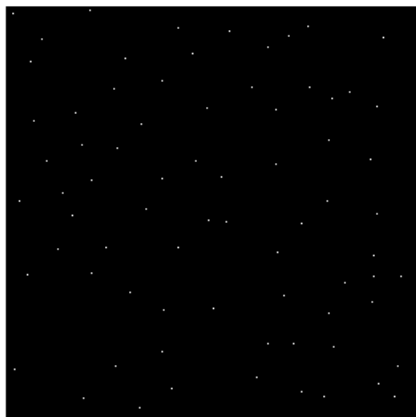
```
ans = 3x3 logical ##
 1   1   1
 1   0   0
 1   0   0
```

% B1 关心击中, B2 关心不击中, B1 B2 右下角都为 0, 说明这是不关心点。

```
f = imread('./DIP-Ex/pic/dipum_images_ch09/Fig0913(a)(small-squares).tif');
figure;
imshow(f, []);
```



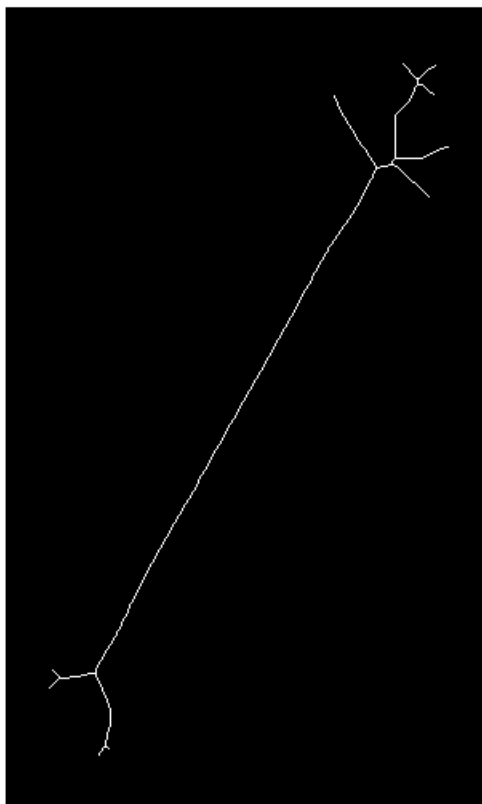
```
g = bwhitmiss(f, B1, B2);
figure;
imshow(g, []); % 可以对比一下击中 和 不击中分别在哪里, 从而达到缩小目标图像的效果
```



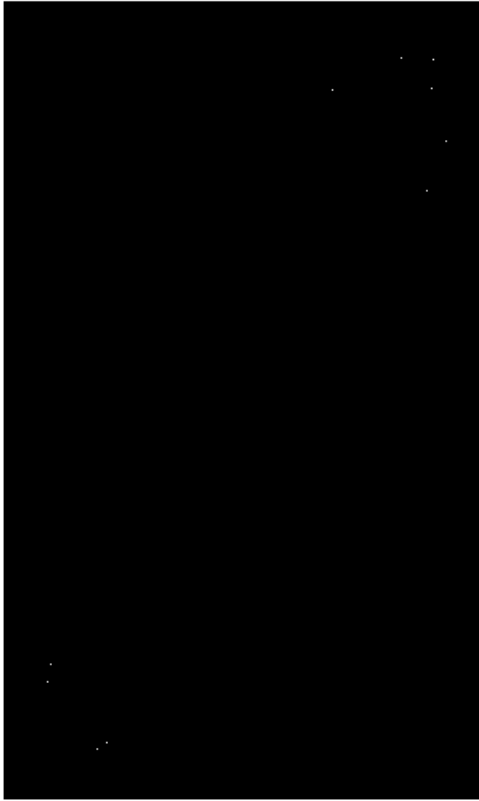
9.3.3 使用查找表

注意他前头说的例子，如何给一个形状分配一个唯一索引。

```
% 接下来查找端点  
f = imread('./DIP-Ex/pic/dipum_images_ch09/Fig0914(a)(bone-skel).tif');  
figure, imshow(f, []);
```

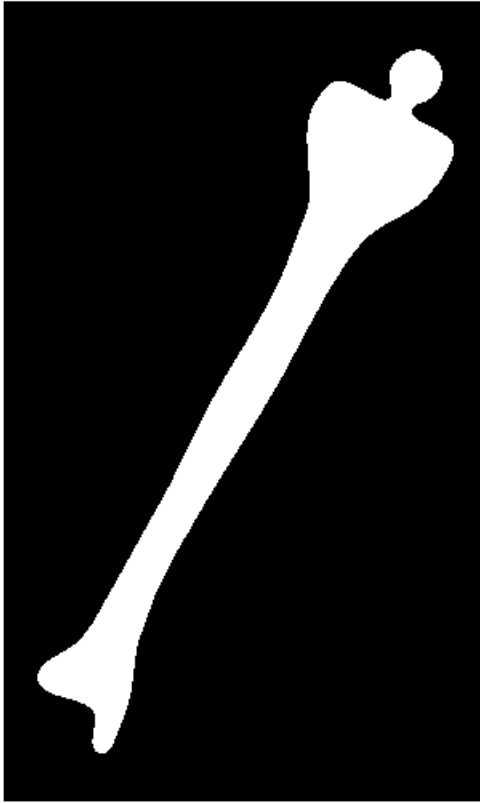


```
f_e = endpoints(f);  
figure, imshow(f_e, []);
```



9.3.4 bwmorph 基于膨胀腐蚀查找表组合实现操作

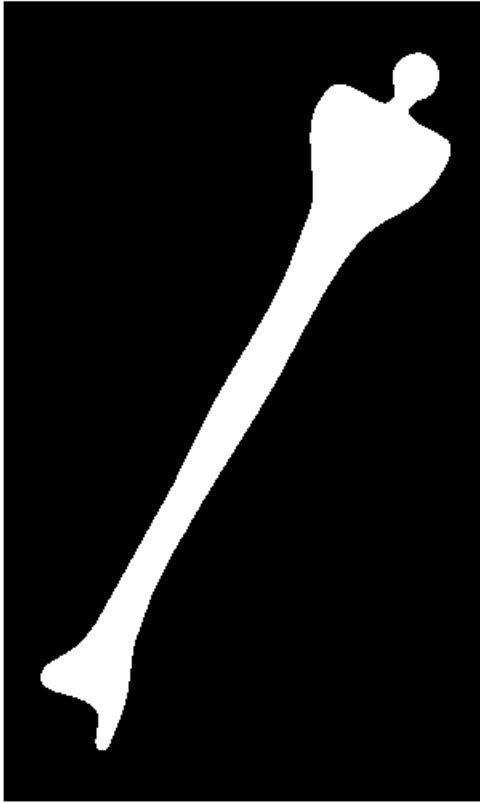
```
f = imread('./DIP-Ex/pic/dipum_images_ch09/Fig0916(a)(bone).tif');  
figure;  
imshow(f, []);
```



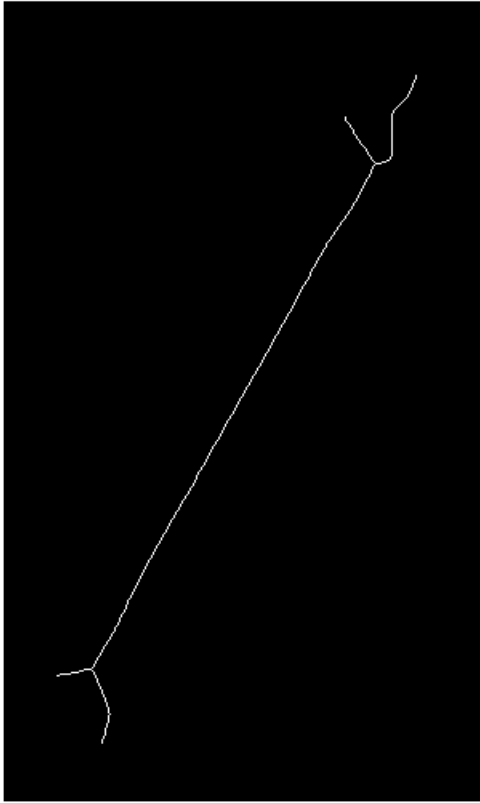
```
g1 = bwmorph(f, 'thin', 1); % 细化操作 1 次  
g2 = bwmorph(f, 'thin', 2);  
g_inf = bwmorph(f, 'thin', inf); % 无数次, 直至不能再细化  
figure, imshow(g1, []);
```



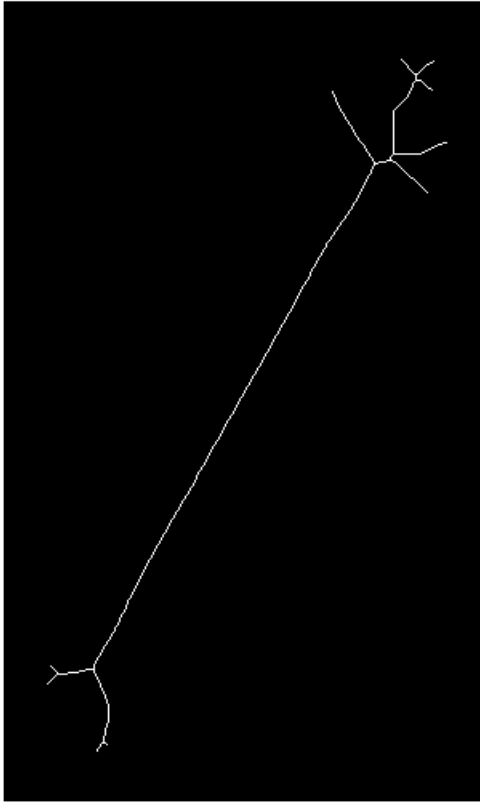
```
figure, imshow(g2, []);
```

```
figure, imshow(g_inf, []); % inf 细化会造成一些损失，不能与骨骼化等同
```



```
fs = bwmorph(f, 'skel', inf); % 直接进行骨骼化  
figure, imshow(fs, []);
```

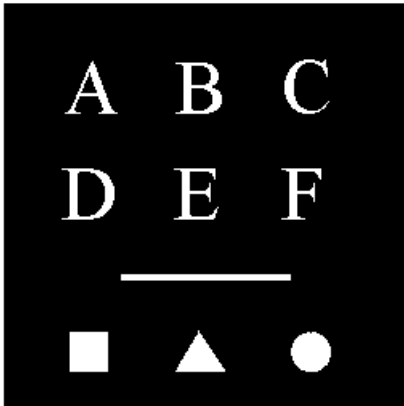


9.4 标注连接分量

% 4\8 邻接, 4\8 连接(针对一条路径 详见 图 9.18
% 连接分量(或者说一个对象), 根据邻接方式的不同而变化 图 9.19

例 9.7 计算显示连接分量的质心

```
f = imread('./DIP-Ex/pic/dipum_images_ch09/Fig0917(a)(ten-objects).tif');  
figure, imshow(f);
```



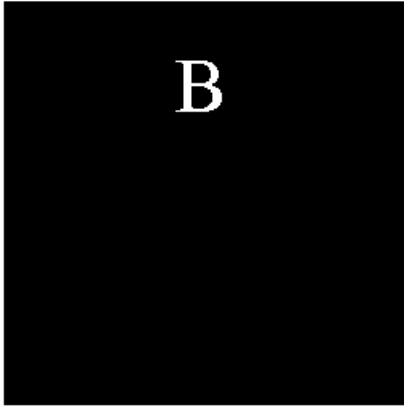
```
[L, n] = bwlabel(f); % 计算连通分量的个数，默认 8 连接分量, L 为标记矩阵
% figure;
L % 会标记好几个分量，从 1 开始标记
```

```
L = 252x252
    0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0 ...
    0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0
    0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0
    0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0
    0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0
    0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0
    0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0
    0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0
    0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0     0
    ⋮
```

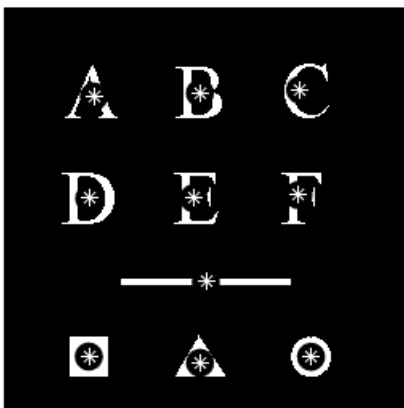
```
n % 分量数
```

```
n = 10
```

```
% 通过这个例子来说明如何找连通分量
[r, c] = find(L == 6); % 标记为 6 的分量
[M, N] = size(f);
t_f = zeros(M, N);
t_f(r, c) = f(r, c);
figure, imshow(t_f, []);
```



```
% 接着标记质心
figure;
imshow(f);
hold on; %让后头的 plot 都作用在前一张图
for k = 1 : n
    [r, c] = find(L == k);
    rbar = mean(r);
    cbar = mean(c);
    % 想想 plot 函数时是 x, y, 而这里为什么要反过来? (坐标系差异
    plot(cbar, rbar, 'Marker', 'o', 'MarkerEdgeColor', 'k', 'MarkerFaceColor', 'k', 'MarkerSize', 10);
    plot(cbar, rbar, 'Marker', '*', 'MarkerEdgeColor', 'w');
end
hold off;
```



9.5 形态学重构

f 为标记, g 为模板, 不断迭代如下公式

$$h_{k+1} = (h_k \oplus f) \cap g, \text{ 直至 } h_{k+1} = h_k$$

```
% imreconstruct(marker, mask)
```

9.5.1 由重构做开运算

% 例 9.8 由重构做开运算

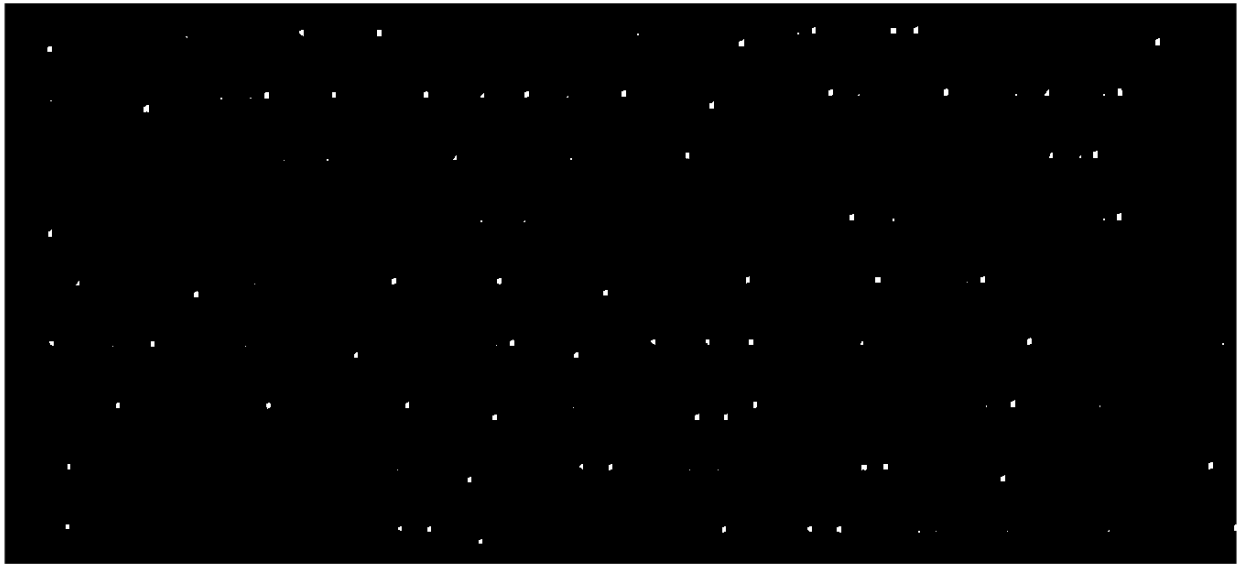
```
f = imread('./DIP-Ex/pic/dipum_images_ch09/Fig0922(a)(book-text).tif');  
figure;  
imshow(f, []);
```

ponents or broken connection paths. There is no point in going past the level of detail required to identify those components.

Segmentation of nontrivial images is one of the most difficult tasks in image processing. Segmentation accuracy determines the eventual success of computerized analysis procedures. For this reason, considerable effort must be taken to improve the probability of rugged segmentation. In applications such as industrial inspection applications, at least some degree of automation in the environment is possible at times. The experienced image processing designer invariably pays considerable attention to such

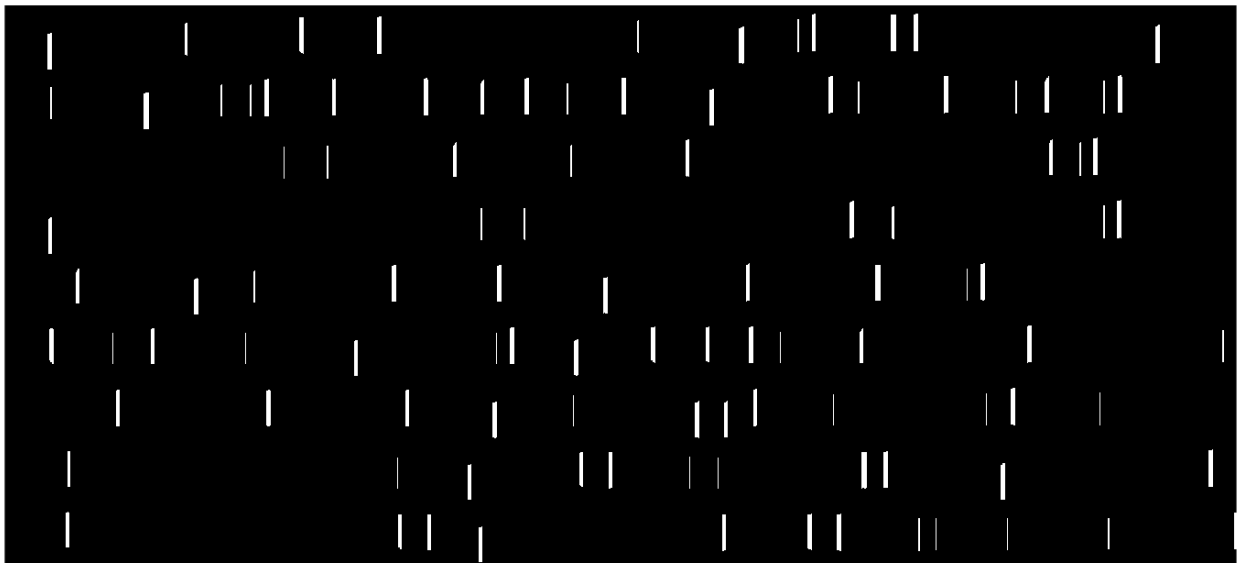
警告: 图像太大, 无法在屏幕上显示; 将以 67% 显示

```
fe = imerode(f, ones(51, 1)); % 用竖线腐蚀  
% fe_hori = imerode(f, ones(1, 21));  
figure, imshow(fe, []);
```



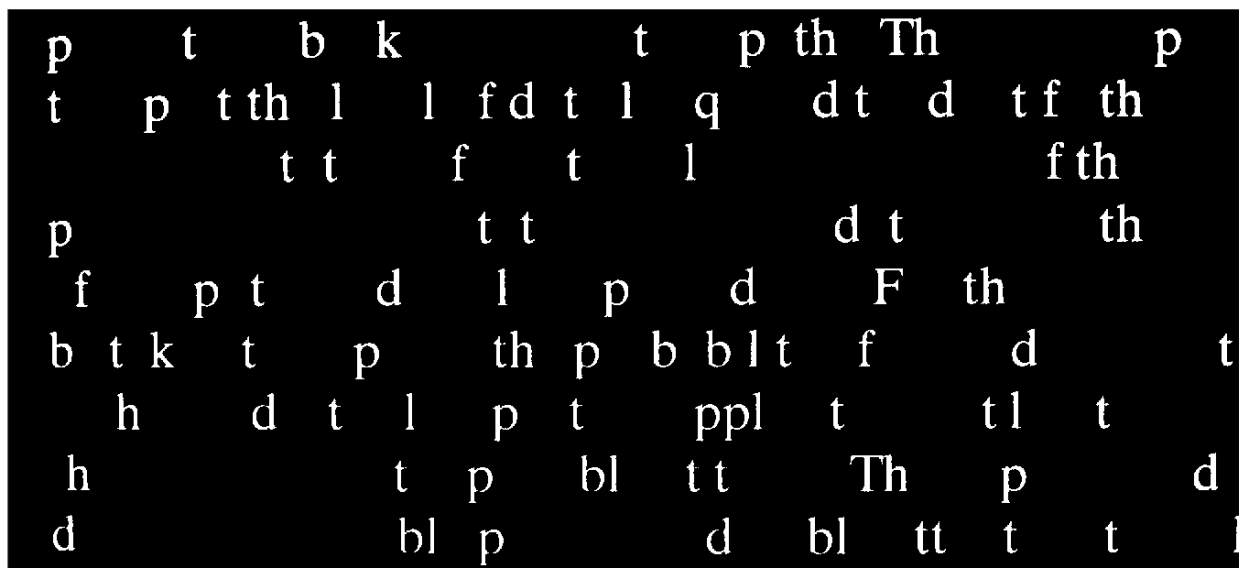
警告: 图像太大, 无法在屏幕上显示; 将以 67% 显示

```
fo = imopen(f, ones(51, 1)); % 开运算, 在图像内部滚, 保留了竖线
figure, imshow(fo);
```



警告: 图像太大, 无法在屏幕上显示; 将以 67% 显示

```
fobr = imreconstruct(fe, f); % 被腐蚀过的标记图像, 模板图像为原图
figure, imshow(fobr, []) % 含有长条的字母被复原
```



警告: 图像太大, 无法在屏幕上显示; 将以 67% 显示

```
% figure, imshow(imreconstruct(fe_hori, f)); 可选
```

9.5.2 填充孔洞

利用 `imfill` 可以实现, 注意回想填充孔洞的算法

```
% imfill
%
```

9.5.3 清除边界对象

使用 `imclearborder(f, conn)`, `conn` 为 4 或 8 邻接

与图像边界相连的对象可以清除

9.6 灰度图像形态学

9.6.1 腐蚀和膨胀

其实还是可以用 `imerode`, 可以利用 `strel` 创建平坦或不平坦结构元

平坦元的灰度腐蚀是局部最小算子, 所以会偏暗。灰度膨胀会偏亮

```
f = imread('./DIP-Ex/pic/dipum_images_ch09/Fig0923(a)(aerial).tif');
figure;

subplot(2, 2, 1);
imshow(f);
```



```

% b = strel([1 1 1], [1 2 1]); % 不平坦结构元，灰度值作为 xy 平面高度
% f_b = imerode(f, b);
% subplot(2, 2, 2);
% imshow(f_b);
se = strel('square', 3);
gd = imdilate(f, se); % 平坦结构元膨胀图像
subplot(2, 2, 2);
imshow(gd);

ge = imerode(f, se);
subplot(2, 2, 3);
imshow(gd);

% 形态学梯度 - 膨胀结果和腐蚀结果的差值
morph_grad = imsubtract(gd, ge); % 图像间差值
subplot(2, 2, 4);
imshow(morph_grad); % 明显边缘部分更明显，因为梯度就用于凸显边缘的变化程度

```



9.6.2 开闭运算

在灰度开闭运算中，同前头说的，xy 平面上的一个高度值，是像素值，我们用一个剖面来讨论开运算，结构元在剖面底下，去除比结构元小的明亮细节；闭运算，结构元在剖面上。

详见 图 9.24

例 9.9 开闭做形态学平滑

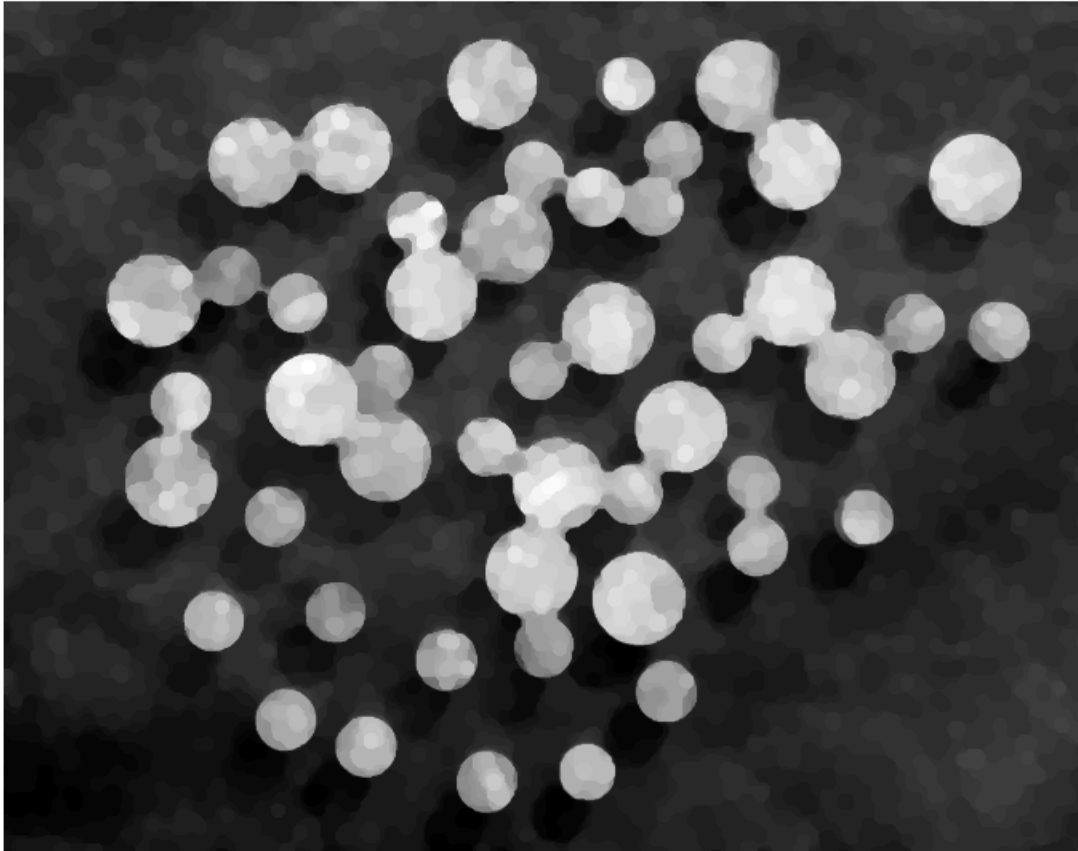
```
f = imread('./DIP-Ex/pic/dipum_images_ch09/Fig0925(a)(dowels).tif');  
figure, imshow(f, []);
```



```
se = strel('disk', 5);  
fo = imopen(f, se);  
figure, imshow(fo, [])
```

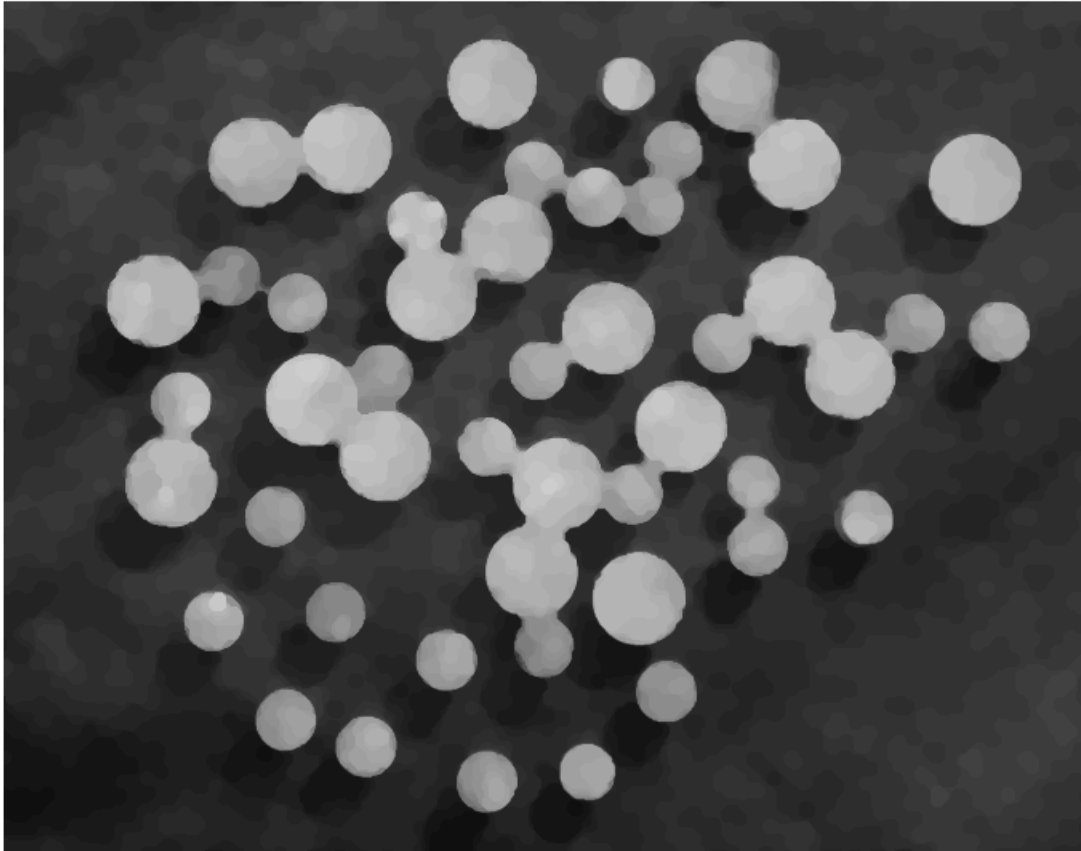


```
foc = imclose(fo, se);  
figure, imshow(foc, []) % 从灰度剖面角度想，就知道为什么图中的圆产生了黏连
```



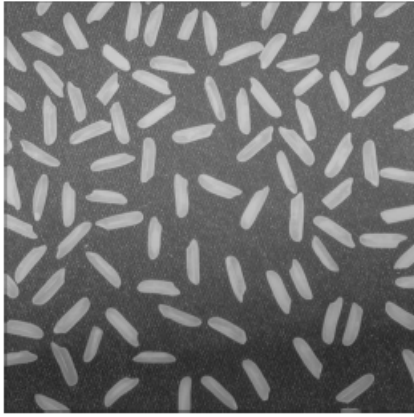
```
% 还有一种交替滤波方式，结构元不断增大
fasf = f;
for k = 2 : 5
    se = strel('disk', k);
    fasf = imclose(imopen(fasf, se), se); % 先开后闭
end

figure;
imshow(fasf) % 将过亮过暗的平滑
```

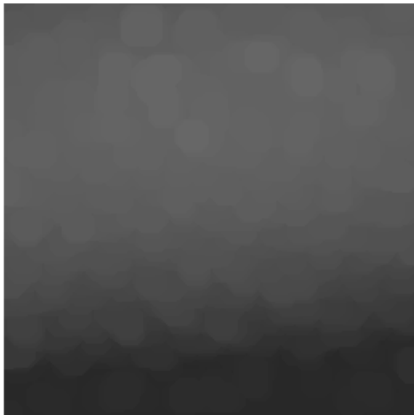


例 9.10 顶帽变换

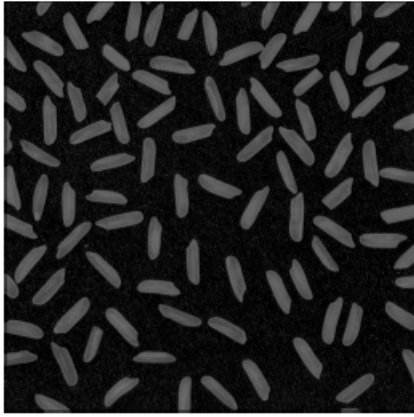
```
% 顶帽中 保留被去除的亮细节  
f = imread('./DIP-Ex/pic/dipum_images_ch09/Fig0926(a)(rice).tif');  
figure, imshow(f);
```



```
se = strel('disk', 10);  
fo = imopen(f, se); % 先开运算  
figure, imshow(fo);
```

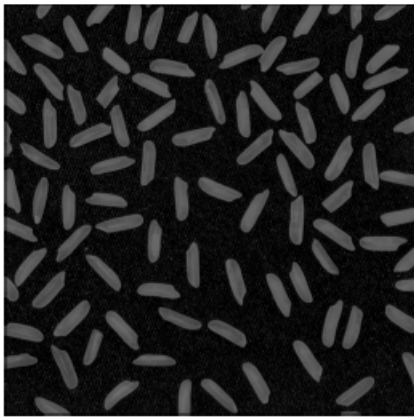


```
f2 = imsubtract(f, fo); % 顶帽运算  
figure, imshow(f2); % 明显 米粒被提取出来了
```



当然你用 `imtophat` 也可以

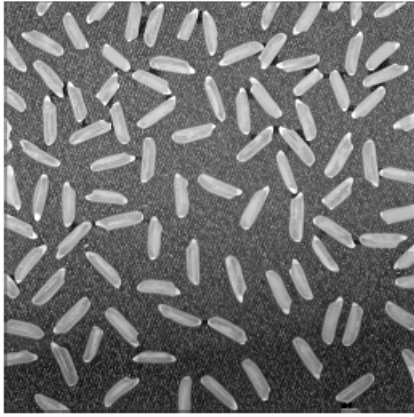
```
f2 = imtophat(f, se);  
figure, imshow(f2)
```



用底帽和顶帽增强对比度

底帽针对亮背景的暗目标

```
se = strel('disk', 3);  
g = imsubtract(imadd(f, imtophat(f, se)), imbothat(f, se));  
figure, imshow(g)
```



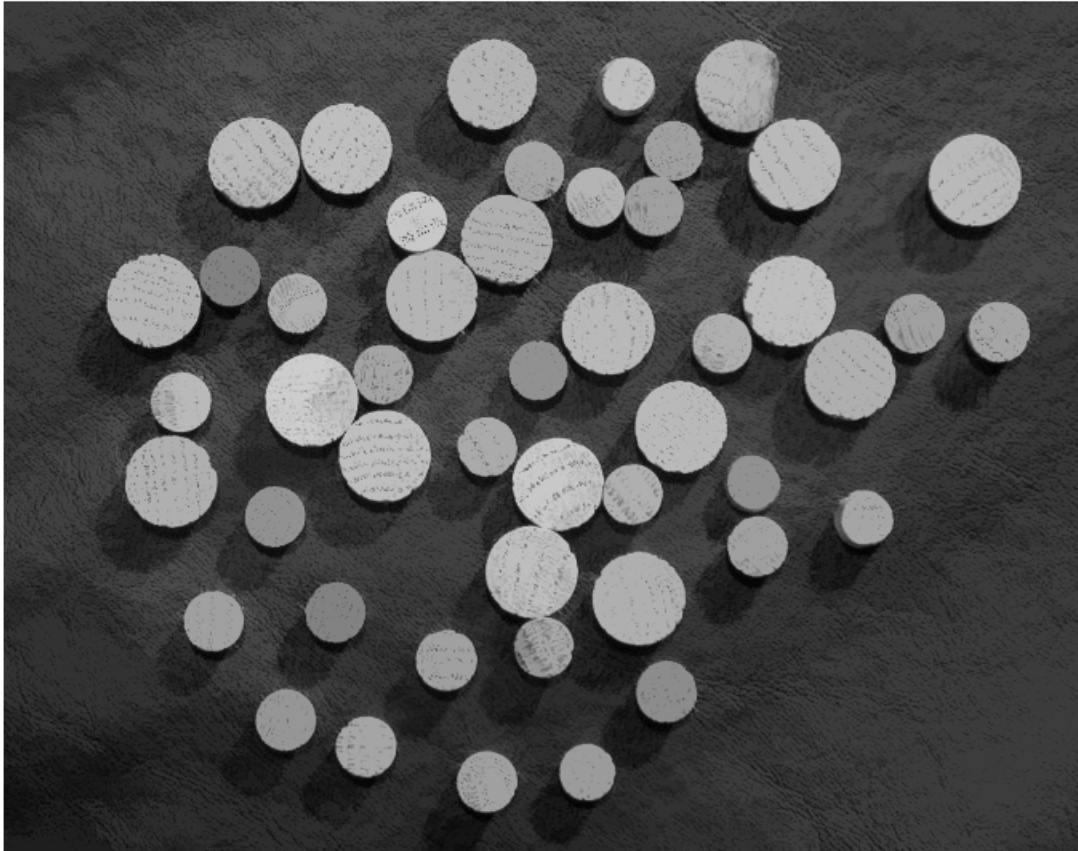
例 9.11 颗粒分析

跳过

9.6.3 重构

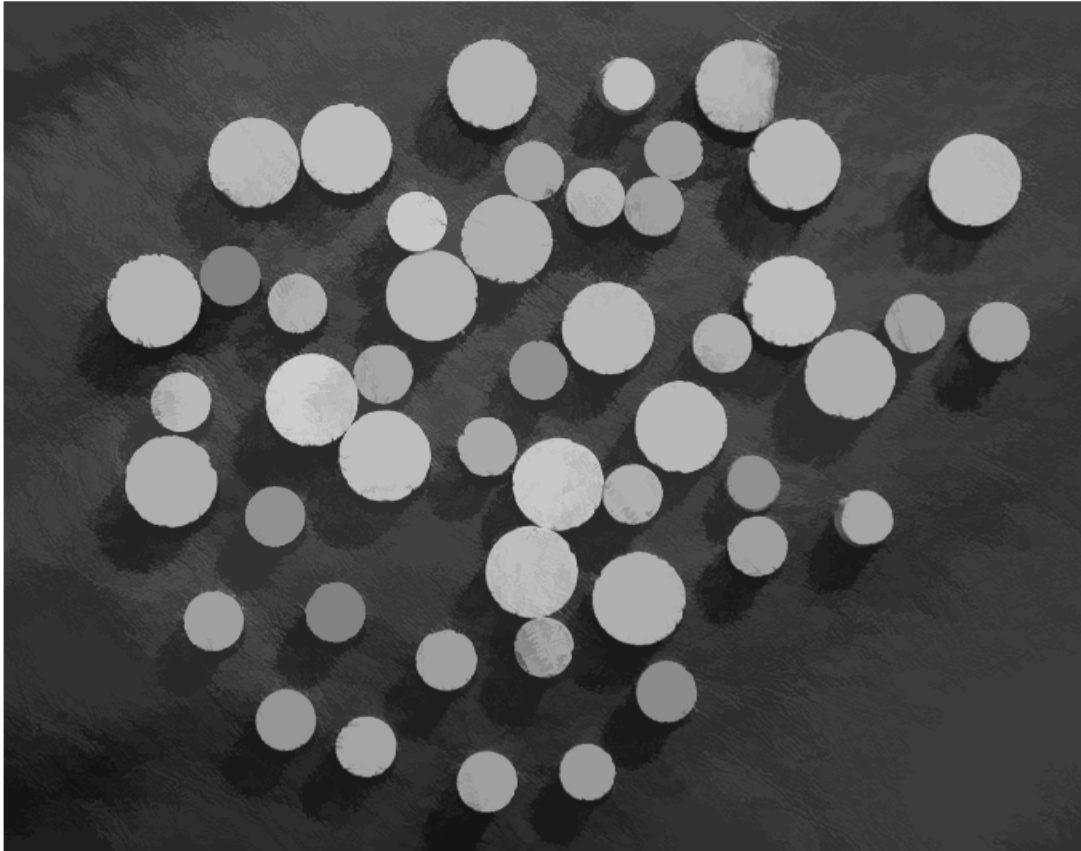
开运算重构，腐蚀的图像做标记图像，原图像做模板

```
f = imread('./DIP-Ex/pic/dipum_images_ch09/Fig0925(a)(dowels).tif');  
se = strel('disk', 5);  
fe = imerode(f, se);  
fobr = imreconstruct(fe, f);  
figure, imshow(fobr);
```

重构闭运算

```
fobrc = imcomplement(fobr); % 对 fobr 求补
fobrce = imerode(fobrc, se);
fobrcbr = imcomplement(imreconstruct(fobrce, fobrc)); % 对重构开运算求补。重构开运算的模板是原图像
figure, imshow(fobrcbr);
```



例 9.12 使用重构删除 复杂图像背景

~~例子里头的重建运算已经由 `imreconstruct` 实现，但是基于此的一些技巧，在本例中展现出来~~
关于重构开运算，前头已经提供了。

如：什么用作标记图像，什么用作模板图像。

```
f = imread('./DIP-Ex/pic/dipum_images_ch09/Fig0930(a)(calculator).tif');  
figure, imshow(f);
```



警告: 图像太大, 无法在屏幕上显示; 将以 67% 显示

横向反射光比按键上的字都宽, 用长条结构元做开运算

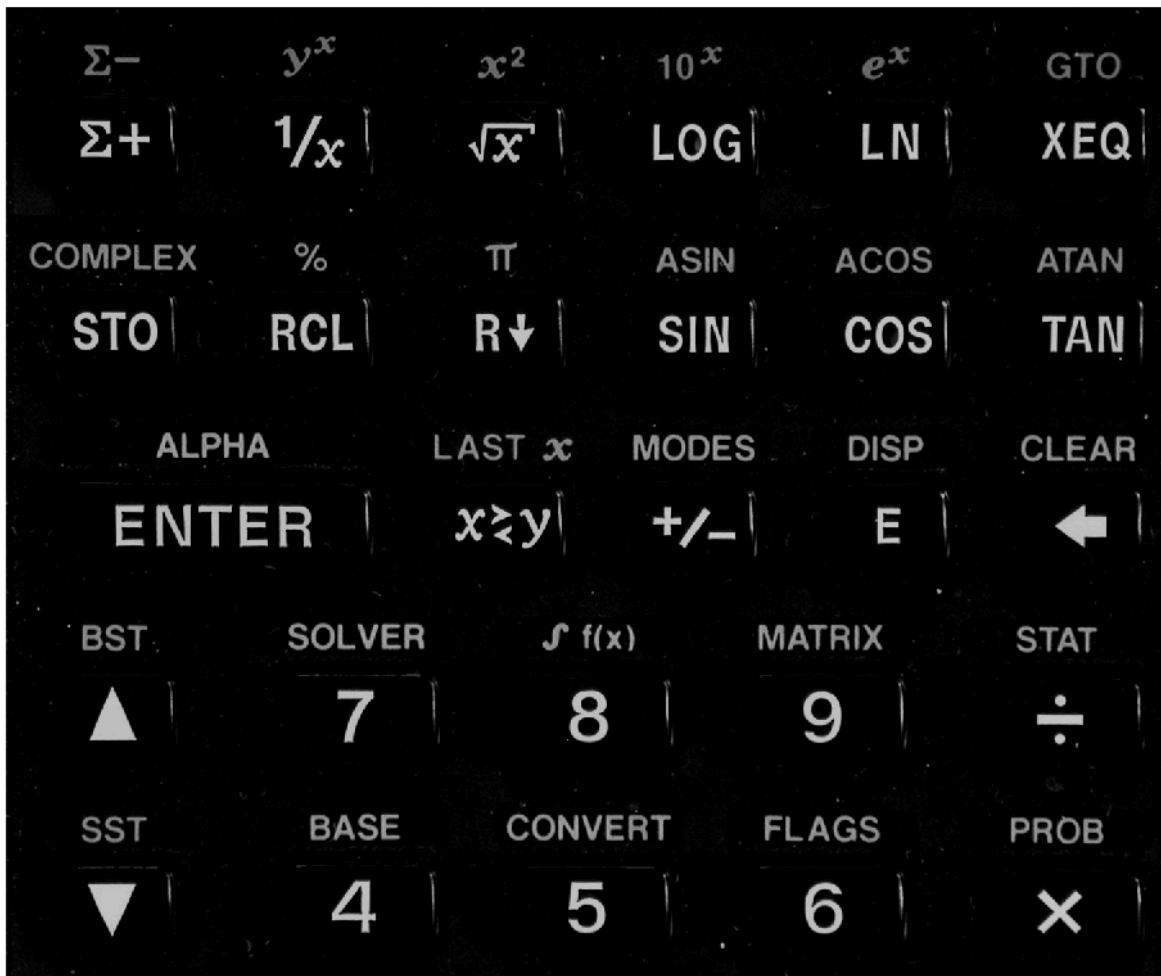
会把按键都腐蚀, 但亮光会被重新膨胀回来从而保留

```
f_obr = imreconstruct(imerode(f, ones(1, 71)), f); % 对 f 进行大小为 1 的重建开运算
f_o = imopen(f, ones(1, 71));
figure;
subplot(1, 2, 1), imshow(f_obr);
subplot(1, 2, 2), imshow(f_o); % 开运算重构比开运算效果更好一些
```



顶帽重构

```
f_thr = imsubtract(f, f_obr);  
figure, imshow(f_thr);
```



警告: 图像太大, 无法在屏幕上显示; 将以 67% 显示

明显, 垂直光还是存在的。

利用短水平线结构元再进行开运算重构

我对比了腐蚀和开运算重建, 因为我把两者概念混了, 只考虑了腐蚀水平反射光, 忘记了腐蚀会破坏更多。

```
figure;
g_obr = imreconstruct(imerode(f_thr, ones(1, 11)), f_thr); % 把腐蚀过的图像作为标记, f_thr 做模板
subplot(1, 2, 1);
imshow(imerode(f_thr, ones(1, 11)));
subplot(1, 2, 2);
imshow(g_obr);
```

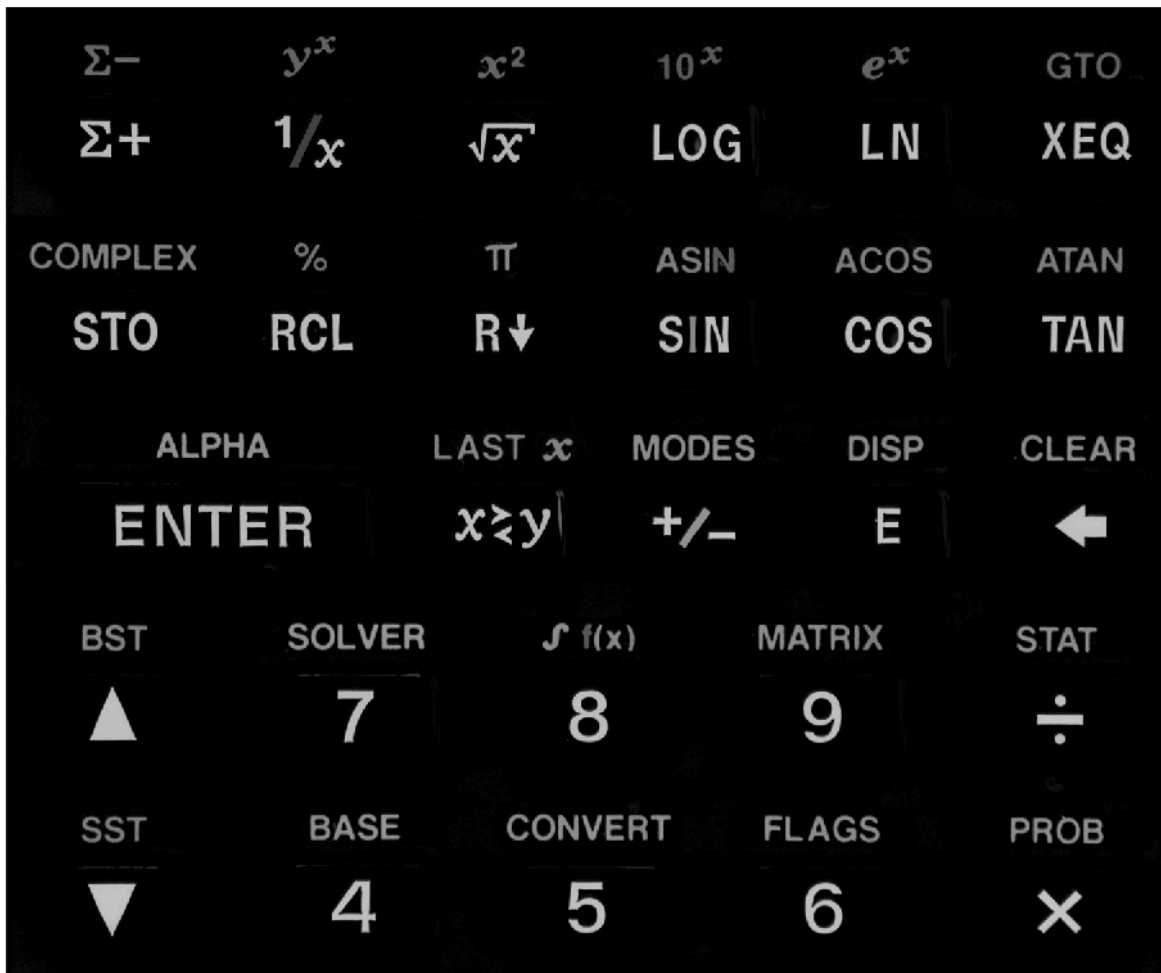


可以发现 **i** 和 **%** 都有缺失，因为近似竖直结构元且比它小，被腐蚀了。我们要恢复他们。

用短水平线膨胀 **g_obr**，使得被腐蚀字符的相邻字符被膨胀，使得被腐蚀区域被重叠(这就有了在此区域的像素，为重建打基础)

将顶帽重建后的图像用作模板(基于它重构，才能恢复回去)，用最小化图像用作标记图像，进行重建

```
g_obrd = imdilate(g_obr, ones(1, 21));
f2 = imreconstruct(min(g_obrd, f_thr), f_thr);
figure, imshow(f2)
```



警告: 图像太大, 无法在屏幕上显示; 将以 67% 显示

函数自定义区

```
function g = endpoints(f)
    persistent lut % 定义持久变量
    if isempty(lut)
        lut = makelut(@endpoint_fcn, 3); % 传入一个判别函数, 得到一个查找表, 原理查看实验书 9.3.3。
    end
    g = applylut(f, lut);
end

% 查看此像素是否为端点
function is_end_point = endpoint_fcn(nhood)
    % nhood 是 3 * 3 的二值矩阵表示领域, 如果中心元素是端点, 就返回 1
```

```
%      [0 0 0
%      0 1 0
%      0 0 1]
%      [1 0 0
%      0 1 0
%      0 0 0]
% 类似如上的都算端点
is_end_point = nhood(2, 2) & (sum(nhood(:)) == 2);
end
```