

报警功能开发文档

目录

- 一、低功耗运动侦测(实际为人体侦测)
- 二、低功耗侦测频率
- 三、长电运动侦测开关
- 四、长电设备移动侦测灵敏度
- 五、长电设备人形侦测灵敏度
- 六、人体检测开关
- 七、侦测距离设置

描述：

- 1、报警功能包含运动侦测及侦测相关功能设置；
- 2、运动侦测分为移动侦测和人形侦测，（注意：低功耗设备只有人体侦测，运动侦测即为人体侦测，长供电设备才有移动侦测）；
- 3、侦测相关功能包括：人形判断、人形追踪、侦测灵敏度（频率）、侦测距离、报警闪光灯、侦测区域绘制、智能侦测定时及报警声开关等功能。低功耗设备支持单独设置人形判断、侦测距离，除人形框定（判断）和人形追踪外，其他侦测相关功能应在运动侦测开启的时候才设置；

一、低功耗运动侦测(实际为人体侦测)

判断是否低功耗字段：support_low_power 有值且等于1（字段获取指令：get_status.cgi?）

开关设置指令：

trans_cmd_string.cgi?

cmd=2106&command=9&pirPushSwitch=\$pirPushSwitch&pirPushSwitchVideo=\$pirPushSwitchVideo&

参数	类型	说明
pirPushSwitch	int	1 开启, 0 关闭
pirPushSwitchVideo	int	云录像开关: 1 开启, 0 关闭

获取开关状态指令:

"trans_cmd_string.cgi?cmd=2106&command=8&"

判断字段 pirPushSwitch=="1"

二、低功耗侦测频率

设置指令: String cgi = "trans_cmd_string.cgi?"

cmd=2106&command=4&humanDetection=\$detection&&mark=123456789&"

参数	类型	说明
detection	int	0-3, 0: 关闭, 1-3对应高中低
mark	int	标记: 随机数

获取人形侦测频率初始值指令:

trans_cmd_string.cgi?cmd=2106&command=3&mark=12345678&

判断字段: humanDetection

三、长电运动侦测开关

判断是否长电设备字段: support_low_power 无值或等于0 (字段获取指令: get_status.cgi?)

cgi 指令:

▼复制代码

```
String cgi ="trans_cmd_string.cgi?cmd=2017&command=2&mark=212&"
"motion_push_plan1=-1&"
"motion_push_plan2=-1&"
"motion_push_plan3=-1&"
"motion_push_plan4=-1&"
"motion_push_plan5=-1&"
"motion_push_plan6=-1&"
"motion_push_plan7=-1&"
"motion_push_plan8=-1&"
"motion_push_plan9=-1&"
"motion_push_plan10=-1&"
"motion_push_plan11=-1&"
"motion_push_plan12=-1&"
"motion_push_plan13=-1&"
"motion_push_plan14=-1&"
"motion_push_plan15=-1&"
"motion_push_plan16=-1&"
"motion_push_plan17=-1&"
"motion_push_plan18=-1&"
"motion_push_plan19=-1&"
"motion_push_plan20=-1&"
"motion_push_plan21=-1&"
"motion_push_plan_enable=$enable&",
```

参数	类型	说明
motion_push_plan	int	报警计划, 21个, -1 未设置
enable	int	关闭0, 移动侦测1, 人形侦测5

获取运动侦测开关状态指令:

trans_cmd_string.cgi?cmd=2017&command=11&mark=212&type=2&

判断字段: motion_push_enable 关闭0, 移动侦测1, 人形侦测5

四、长电设备移动侦测灵敏度

设置指令：

set_alarm.cgi?

enable_alarm_audio=0&motion_armed=\$motion_armed&motion_sensitivity=\$motion_sensitivity&

参数	类型	说明
motion_armed	int	1开启，0关闭
motion_sensitivity	int	1高，5中，9低

获取灵敏度等级指令：

get_params.cgi?

判断字段：alarm_motion_sensitivity

五、长电设备人形侦测灵敏度

设置指令：

trans_cmd_string.cgi?cmd=2126&command=0&sensitive=\$sensitive&&mark=123456789&

参数名称	类型	说明
sensitive	int	0-3，0: 关闭，1-3对应高中低
mark	int	标记：随机数

获取灵敏度指令：

trans_cmd_string.cgi?cmd=2126&command=1&mark=123456789&

判断字段：sensitive

六、人体检测开关

低功耗设备可不开启人形框定，只开启人体检测（仅有人出现时触发报警，此功能可以提高报警准确度）

value==1开启，value==0关闭

cgi指令：

```
String cgi = "trans_cmd_string.cgi?cmd=2106&command=4&HumanoidDetection=$value&"
```

参数	类型	说明
value	int	0关闭，1开启

获取人体检查开关状态指令：

```
trans_cmd_string.cgi?cmd=2106&command=3&
```

判断字段：HumanoidDetection

七、侦测距离设置

开启运动侦测后可设置侦测距离，但需判断设备是否支持该功能，get_status.cgi?可获取support_Pir_Distance_Adjust参数，当该参数>0时代表该设备支持该功能。

∨

复制代码

```
if (result.support_Pir_Distance_Adjust != null) {
    DeviceManager.getInstance()
        .getDeviceModel()!
        .supportPirDistanceAdjust
        .value = int.tryParse(result.support_Pir_Distance_Adjust!) ?? 0;
}
```

distance 1-3 对应 近 中 远

cgi指令：

```
String cgi = "trans_cmd_string.cgi?
cmd=2106&command=4&humanDetection=$pirLevel&DistanceAdjust=$distance&"
```

参数	类型	说明
distance	int	侦测距离，1-3对应近中远

获取侦测距离指令：

trans_cmd_string.cgi?cmd=2106&command=3&

判断字段：DistanceAdjust