
IP/WIRELES CAMERA CGI 命令手册

IP/WIRELES CAMERA CGI 命令手册	1
简介	4

一、GET 相关 CGI.....	9
get_status.cgi.....	9
get_params.cgi.....	13
get_alarmlog.cgi.....	18
get_log.cgi.....	18
get_misc.cgi.....	19
get_record.cgi.....	19
get_record_file.cgi.....	20
get_record_idx.cgi.....	21
get_wifi_scan_result.cgi.....	21
get_factory_param.cgi.....	22
get_apwifi.cgi.....	23
mailtest.cgi.....	23
ftptest.cgi.....	23
login.cgi.....	23
get_factory_extra.cgi.....	24
get_pnp_server.cgi.....	24
get_rtsp.cgi.....	24
get_onvif.cgi.....	24
get_aging.cgi.....	25
get_test_hardware_result.cgi.....	25
ipc135x_get.cgi.....	25
get_whiteled_value.cgi.....	26
get_hw_config.cgi.....	26
二、音视频相关 CGI.....	27
snapshot.cgi.....	27
videostream.cgi.....	27
livestream.cgi.....	28
audiostream.cgi.....	29
RTSP 流.....	30
三、Control 相关 CGI.....	31
reboot.cgi.....	31
camera_control.cgi.....	31
decoder_control.cgi.....	32
moto_step_correct.cgi.....	33
set_whiteled_value.cgi.....	33
restore_factory.cgi.....	34
set_moto_run.cgi.....	34
del_file.cgi.....	34
test_ftp.cgi.....	34
test_mail.cgi.....	34
wifi_scan.cgi.....	34
set_ir_gpio.cgi.....	34
check_user.cgi.....	35
lens_control.cgi.....	35
manual_trigger_cloud_record.cgi.....	35
四、SET 相关 CGI.....	36
set_upnp.cgi.....	36
set_alarm.cgi.....	36
set_users.cgi.....	37
set_alias.cgi.....	37
set_mail.cgi.....	38
set_wifi.cgi.....	38
set_datetime.cgi.....	38
set_media.cgi.....	39
set_ddns.cgi.....	39

set_misc.cgi	40
set_default.cgi	41
set_devices.cgi	41
set_network.cgi	41
set_factory_param.cgi	42
set_pppoe.cgi	42
set_formatsd.cgi	42
set_recordsch.cgi	43
set_ftp.cgi	43
set_rtsp.cgi	43
set_apwifi.cgi	44
set_alarmlogclr.cgi	44
set_pnp_server.cgi	44
set_bootday.cgi	45
set_extra.cgi	45
set_factory_extra.cgi	45
set_onvif.cgi	45
set_aging.cgi	45
set_update_push_user.cgi	46
auto_download_file.cgi	46
ipc135x_set.cgi	46
set_test_hardware.cgi	47
record_fastplay.cgi	47
set_production_config.cgi	47
set_power_off.cgi	47
五、POST 相关 CGI	48
upgrade_firmware.cgi	48
upgrade_htmls.cgi	49
upgrade_factory_params.cgi	49
六、报警联动功能相关 CGI	49
get_sensorstatus.cgi	49
set_sensorstatus.cgi	50
get_sensorlist.cgi	50
set_sensorname.cgi	50
del_sensor.cgi	50
set_doorbell_push.cgi	51
get_sensor_preset.cgi	51
set_sensor_preset.cgi	51
关于通用性 CGI 的定义	52

简介

本文所列出的 cgi 是 ip camera 提供的一套与客户端进行通讯的协议子集；CGI 可以通过 2 种途径使用本文 CGI 进行通讯：一种是基于 HTTP，另外一种基于 P2P；基于 HTTP 的客户端程序（可以是 web 浏览器上运行的网页或者其他的应用程序）可以通过 cgi 对设备进行各种操作。基于 P2P 的客户端程序，使用我们提供的 SDK 之后可以进行通讯，SDK 包含:Android/ios/windows 等三种 SDK。

1、CGI 的安全认证：

cgi 分为三种权限认证：

- 1>是 HTTP 的 Basic 认证方法，这种认证方法更多是 get 相关参数的 cgi；
- 2>认证方法是通过 CGI 带入用户及密码的方法，这种主要是 set 相关的 cgi；
- 3>支持 HTTPS 进行认证<部份机器支持>

2、POST 相关 CGI：

POST 的 CGI 是指 cgi 用 HTTP 的 post 方法。

使用 POST 的 CGI 只有两个升级的 CGI 供使用：upgrade_firmware.cgi 和 upgrade_htmls.cgi

Post 示例：

```
<form action="upgrade_firmware.cgi?next_url=mail.htm" method="post"
enctype="multipart/form-data"> <input type="file" name="file" size="20"> </form>
```

3、GET 相关 CGI：

获取设备状态和参数的 cgi，包括 get_status.cgi 和 get_params.cgi。它们返回包括设备状态或参数的文本，具体格式类似 javascript 中的变量定义，将每个状态或参数定义为一个变量并返回，如：

```
var alias="IPCAM";
var sys_ver="Apr 28 2011 00:18:03";
var id="00000000031729";
```

4、SET 相关 CGI：

进行配置设备参数的 cgi,每个 cgi 所需要的权限不一样。如：

http://ip:port/set_alias.cgi?loginuse=admin&loginpas=&alias=hdipcam

5、媒体流相关 CGI：

进行配置设备参数的 cgi,每个 cgi 所需要的权限不一样。如：

<http://ip:port/videostream.cgi?user=admin&pwd=>

6、搜索协议：在局域网内查找相关的设备，请直接联系深圳市威视达康科技有限公司。

7、厂家及生产相关参数生产工具相关配置及对应版本号校难，请直接联系深圳市威视达康科技有限公司

修改时间	修改内容	修改人
2016-03-25	在/decoder_control.cgi?command=, 增加了 62~77 用于删除对应的 1 到 16 号预置位	彭冬柏
2016-04-06	增加了透传协议中 2100 协议, 用于宠物喂食器的定制	彭冬柏
2016-04-23	增加了报警联动预置位和看守位的协议到文档	彭冬柏
2016-04-23	增加了隐私位协议到文档	徐凤棋
2016-05-09	增加了控制开锁的协议到文档, 定制客户 XALYDZ 开锁使用	彭冬柏
2016-05-16	增加了透传协议 2002、2003 协议中, 0x0C 智能锁、0x0D 水浸探头。	彭冬柏
2016-05-16	修改控制开锁协议, 增加开锁密码的传入验证	彭冬柏
2016-05-16	增加了修改智能锁开锁密码的协议	彭冬柏
2016-05-19	由于 0x0C 被用于防区报警, 智能锁类型改为 0x0D, 水浸探头改为 0x0E	彭冬柏
2016-05-27	把 C7833-x4 的变焦相关协议文档化	彭冬柏
2016-05-30	把 record_chnl 字段加到 set_record.cgi 归入文档	彭冬柏
2016-06-01	get_status.cgi 中的 externwifi 定义为 1 为有线, 2 为无线, 0 为未知	彭冬柏
2016-06-27	增加获取畸变校正参数当前的状态	彭冬柏
2016-08-16	增加了 check_user.cgi 的返回 current_users 当前在线数, max_support_users 支持最大数, 当前数超在线数, APP 提示	彭冬柏
2016-08-16	增加了透传协议中 2005、2006 的 rzi 高级场景	徐凤琪
2016-08-16	增加了 get_factory_param.cgi 中 alarmcenter_conf 字段, 返回 0 表示接警中心功能出厂关闭, 返回 1 表示接警中心功能出厂开启。	彭冬柏
2016-08-16	增加了 set_factory_param.cgi 中 alarmcenter_conf 字段, 0 为关闭接警中心, 1 为开启接警中心。	彭冬柏
2017-07-12	增加了 get_status.cgi 中返回 timeplan_ver, camera_type, pwd_change_realtime, 支持实时修改密码生效不需要重启	彭冬柏
2017-07-12	增加了 get_factory_param.cgi 中 installType 安装方式, correctModel 矫正方式对应的机型	彭冬柏
2017-07-12	增加了 set_misc.cgi 中 installType 安装方式, correctModel 矫正方式对应的机型, 用于配置出厂的全景机型安装方式及矫正模式	彭冬柏
2017-07-12	增加了 set_users.cgi 中 pwd_change_realtime 字段, 如果 APP 带这个字段密码实时生效, 不带这个字段不能实时生效, HTTP 不支持	彭冬柏
2017-07-18	增加了 get_factory_param.cgi 和 set_factory_param.cgi production_order:生产装备单号 shipment_order:出货单号	彭冬柏
2017-07-18	增加了 get_status.cgi 中返回字段 params_md5:当前升级参数的 md5 配合 upgrade_factory_params.cgi 一起使用	彭冬柏
2017-07-18	upgrade_factory_params.cgi 先 post 配置参数 www.bin 文件, 再调用此 cgi 通知升级更新参数更新完后, get_status.cgi 返回 params_md5 的值	彭冬柏
2017-07-25	增加了 ipc135x_get.cgi 获取 RF 状态 增加了 ipc135x_set.cgi 配置 RF 状态	彭冬柏
2017-08-28	音视频帧头增加了 type 定义, 用于区分 H264、H265 编码	彭冬柏
2017-08-28	扩展了透彻协议 2105, 用户获取和修改视频编码格式	彭冬柏
2017-10-23	增加了 livestream.cgi 中的 download 字段, 用于快速下载录像	彭冬柏
2017-11-10	增加了 DB1 的低功耗、人体侦测、提示音音量、电池电量等功能	彭冬柏
2017-11-22	增加了 manual_trigger_cloud_record.cgi 用于触发一段云存储录像	彭冬柏

2018-1-2	增加了 EchoCancellationVer 在 get_status.cgi 用于标识支持双向语音对讲的回声消除功能	彭冬柏
2018-1-10	增加了获取录像属性的 cgi	彭冬柏
2018-1-11	增加了 DB1 的控制 PIR 推送的开关	彭冬柏
2018-1-17	增加了 C18S 的警笛报警声音设置	彭冬柏
2018-1-17	增加了 C18S 的灯光模式设置	彭冬柏
2018-1-17	增加了 C18S 手动触发白光灯和手动触发警笛的信令	彭冬柏
2018-2-06	修改了 C18S 的白光灯模式，改成了报警时的动作开关	彭冬柏
2018-2-06	增加了 C18S 手动白光灯和警笛的当前状态	彭冬柏
2018-2-06	把计划功能归档到 cgi 文档中	彭冬柏
2018-2-06	增加了白光灯计划列表	彭冬柏
2018-3-12	扩展了灯光模式，可以设置为报警时闪烁	彭冬柏
2018-3-12	扩展了可以获取白光灯和警笛当前实际的状态	邓益宝
2018-3-12	扩展了 O10 可以控制灯光的亮度基本	邓益宝
2018-4-18	扩展了 decoder_control.cgi 的 command=100 时为手动触发云存储录像	邓益宝
2018-5-5	扩展了音视频帧头 resolution 字段的定义用于 1536X1356、360X360 的分辨率，分别对应于 110、100	邓益宝
2018-5-5	get_camera_params.cgi 中的 resolution 和 get_record.cgi 中的 enc_size，增加了 1536*1536 分辨率的值为 110,360*360 分辨率的值为 100	邓益宝
2018-7-23	get_status.cgi 中返回 haveWifi, haveMic, haveHorn, haveMotor 等字段描述是否有相应功能	彭冬柏
2018-10-29	get_status.cgi 中返回的 hardwareTestFunc 的 bit5 为红外激光支持功能标志位，为 1 时支持红外激光	彭冬柏
2018-10-29	透传 cgi 的 2120 扩展了开关 C38S-P 的激光灯以及获取相关状态	彭冬柏
2018-12-24	get_status.cgi 返回 DualAuthentication 字段，用于双重认证	彭冬柏
2018-12-24	set_user.cgi 扩展了 OwnerUser 和 OwnerPwd 用于设置拥有者 WebUser 和 WebPwd 用于设置第三方访问的账号和密码	
2019-01-16	添加透传 2112 协议，get_status.cgi 返回 support_cryDetect 字段	邓益宝
2019-02-21	扩充了透传 2112 协议 O17 密码开锁功能	邓益宝
2019-03-12	扩充了透传协议 2106 获取电池电量和充电状态	邓益宝
2019-04-17	扩充了支持双重认证 get_status.cgi	邓益宝
2019-05-13	扩充了透传 cgi 支持设置 rtsp tls 使能和移动侦测区域	邓益宝
2019-06-25	扩充了 get_status.cgi，添加字段支持聚焦和 alex echoshow 扩充了 decoder_control.cgi，添加支持设置 1/2/3/4 倍变焦功能 扩充了透传 cgi 支持设置 90s 隐藏模式设置	邓益宝

2019-10-31	<p>扩充了 get_status.cgi, 添加字段双重认证扩展 264 和 265 切换 vuid 支持 摄像机像素 30w 切换支持 隐私遮盖 人性检测</p> <p>扩展透传 cgi 2017 协议, 隐私遮盖和报警白光灯计划</p> <p>添加透传 cgi 2126 协议, 人形检测灵敏度</p> <p>添加透传 cgi 2127 协议, 人形跟踪使能</p> <p>添加透传 cgi 2130 协议, 修改 vuid 集群</p> <p>添加透传 cgi 2131 协议, 增加延时睡眠</p> <p>扩展 live_stream.cgi, 添加支持超高清预览</p> <p>扩展 camera_control.cgi 添加支持超高清切换</p>	
2019-11-25	<p>扩充了 get_status.cgi, 添加字段支持离岗检测和烟感检测功能</p> <p>扩展透传 cgi 2017 协议, 增加离岗检测计划</p> <p>添加透传 cgi 2135 协议, 设置烟感报警使能</p>	
2019-12-13	<p>扩充了 get_status.cgi, 添加字段人脸识别+录入、人脸检测报警、人脸检索、人形框定和声音自定义功能</p> <p>修改透传 cgi 2126 协议 添加设置人形框定使能</p> <p>扩展透传 cgi 2017 协议, 增加烟感报警检测计划和哭声检测计划</p> <p>修改透传 cgi 2135 协议, 设置自定义声音</p> <p>扩充透传协议 2123, 增加人行侦测区域和离岗检测区域</p>	
2019-12-23	<p>修改透传 cgi 2135 协议, 设置自定义声音和开关</p> <p>修改透传 cgi 2017 协议, 去掉烟感和哭声计划, 添加人脸侦测和人脸识别计划</p> <p>扩充透传协议 2123, 增加人脸侦测区域和人脸识别区域</p> <p>添加透传 cgi 2136 协议, 设置离岗时间</p>	
2019-12-24	<p>扩充透传协议 2108, 增加人脸侦测报警白光灯和警笛提醒动作</p> <p>扩充了 get_status.cgi, 添加字段支持移动侦测区域检测</p> <p>添加透传 cgi 2137 协议, 设置烟感检测使能</p>	
2019-12-27	<p>扩展了 get_status.cgi 查询是否支持 4G 功能</p> <p>扩展了透彻协议 2138 用于查询 4G 相关的信息</p>	
2020-01-03	修改了透传协议 2135, 文件下载地址封装成 json	
2020-02-14	同步了廖工定义的透传协议 2201, 实现人脸相关的功能	廖世良
2020-03-03	get_status.cgi 返回设备是否支持指示灯隐藏模式	彭冬柏
2020-04-27	增加超低功耗的支持	彭冬柏
2020-05-19	增加外发测试工具写 VUID 的判断 cgi 返回	彭冬柏
2021-11-04	<p>增加低功耗产品支持人形侦测相关功能</p> <p>增加低功耗产品支持一键关机功能</p>	
2023-03-18	更新了当前代码的 cgi	彭冬柏

2023-03-22	增加录像索引搜索时可选搜索日期或搜索指定日期录像	罗理文
2023-05-05	更新近期 CGI	罗理文

一、GET 相关 CGI

get_status.cgi

功能：获取设备状态

权限要求：管理者

语法：/get_status.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=][userId=&]

返回：

alias:表示设备别名，最大为 32 位

deviceid:设备 UID，最大为 32 位

sys_ver:系统固件版本号

app_version:界面固件版本号

oem_id:OEM 客户代码

now:从 1970-1-1 0:0:0 到设备的当前时间所流逝的秒数。

alarm_status: 设备当前状态：

0 ->无报警；1 ->移动监测报警；2 ->输入报警；3 ->传感器报警

upnp_status:

当设备为 C7838-AR 时

deviceType: 2138546911

其它设备，upnp 状态：

1->成功; 255->失败

dnsenable: 表示第三方 dns 是否启用：

0->未启用; 1->启用

osdenable:表示 OSD 打开与否：

0->未启用; 1->启用

syswifi_mode:表示系统 WIFI 状态：（没用参数）

0->Station 模式; 1->AP 模式

mac: 有线 MAC 地址

wifimac: 无线 MAC 地址

sdstatus: TF 录像卡状态

record_sd_status:TF 录像卡状态

0->表示 TF 卡没有插入

1->SD 卡已经挂载

2->正在录像

3->TF 卡文件系统错误

4->TF 卡格式化之中

5->TF 卡没挂载

6->TF 卡损坏

7->TF 卡格式化失败

8->TF 卡只读

internet:网络状态

0->表示设备未连接到 internet

1->表示设备已经连接到 internet

p2pstatus:P2P 连接状态

0->表示设备心跳未到达 P2P 服务器

1->表示设备心跳有到达 P2P 服务器

devicetype:出厂定义设备功能类型，未使用

devicesubtype:出厂定义设备功能子类型，未使用

externwifi: 0->未知状态 1->有线状态 2->无线状态

sdtotal:TF 卡总容量 MB
sdfree:TF 卡剩余容量
sdlevel:TF 卡剩余容量
audio_encoder_mode:
 adpcm0 -> 设备端监听是否返回索引清零的音频数据
 adpcm1 -> 设备端监听是否返回索引不清零的音频数据
timeplan_ver:
 支持计划, 计划版本
camera_type:
 1->普通机型
 2->报警机型
pwd_change_realtime:
 1 -> 支持实时修改密码生效, 不需要重启。
params_md5: 出厂升级参数当前的 md5sum
runtime:当前系统运行的秒数
EchoCancellationVer:支持回声消除的版本
hardwareTestFunc:32 位的整型数, 对应位为 1 时支持测试功能
 bit0:支持测试复位按键
 bit1:支持测试 PIR
 bit2:支持白光灯
 bit3:支持警笛
 bit4:支持防拆按键
 bit5:支持红外激光
 bit6:C90s 当前 wifi 是 STA 还是 dv 模式
 bit7:C90s 红色状态灯
 bit8:C90s 蓝色状态灯
support_full_color_night_vision_mode: 1->支持全彩夜视和智能夜视
support_manual_light:1->支持手动白光灯; 0->不支持手动白光灯
full_color_pwm: 1->支持百级调光 2->不支持 PWM 百级调光
support_WhiteLed_Ctrl: 1->支持白光灯控制
whiteledstate: 当前白光灯级数, 0-100 的取值范围
manual_light_status: 当前手动白光灯的开关状态, 1->打开 0->关闭
haveWifi: 0->没有无线网卡, 1->有无线网卡
haveMic: 0->没有采集声音的 Mic, 1->有采集声音的 Mic
haveHorn: 0->没有播放声音的喇叭, 1->有播放声音的喇叭
haveMotor: 0->无云台, 1->有云台, 2->有上下无左右, 3->无上下有左右
haveTf: 是否支持 Tf 卡外设 (0 不支持, 1 支持)
DualAuthentication:
 0->支持 Eye4 双重认证, 但未开启双重认证
 1->已经开启 Eye4 双重认证, 但未开启支持第三方登录密码 (NVR 和 WEB 等)
 2->打开了 Eye4 双重认证, 且设置了第三方登录密码 (NVR 和 WEB 等)
rootAdmin: (双重认证返回) 0->有管理员权限, 1->无管理员权限

ResetResult: (双重认证返回) 复位结果, 0 不需复位 1 正在复位中 2 是复位成功

ExUserSwitch: (双重认证返回) 双重认证明文开关 0 是关闭 1 是打开

support_Plaintext_Pwd: 0,不支持明文密码

support_cryDetect: 支持哭声检测的版本

support_rtspTls: 支持 alex echo show

support_focus: 支持聚焦功能

support_privacy_pos:支持隐私遮盖

pixel: 摄像机像素 (100 130 200 240 300 400)

support_vuid:支持 vuid (0 是无 vuid 1 是有 vuid)

realdeviceid: 摄像机 vuid

vuidResult: vuid 是否匹配 (1 是匹配 0 是不匹配)

support_humanDetect: 人形检测跟踪 (1 人形检测和跟踪 2 只支持人形检测)

support_humanoid_zoom: 人形变倍跟踪 0->不支持 1->支持

support_h264_h265_shift:支持 264 和 265 切换

support_pixel_shift:支持 200w 和 300w 切换

wifi_change_realtime: 支持有线网络下修改 wifi 不重启

support_smokeDetect: 支持烟感检测

support_departDetect: 支持离岗检测

support_Face_Recognition 支持人脸录入+识别

support_faceSearch 支持人脸检索

support_faceDetect 支持人脸侦测报警

support_humanoidFrame 支持人形框定

support_voiceTypedef 支持声音自定义

support_AI 支持 AI 功能

support_motionArea 支持移动侦测区域检测

support_4G_module 支持 4G 功能 (1、移远, 2、合宙)

support_low_power 支持低功耗

1、wifi; 2、4G; 3、wifi 超低功耗; 4、4G 超低功耗

5、wifi 支持超低功耗, 但不支持低功耗远程唤醒

6、4G 支持超低功耗, 但不支持低功耗远程唤醒

7、wifi 支持低功耗, 支持超低功耗, 但不支持持续工作

8、4G 支持低功耗, 支持超低功耗, 但不支持持续工作

support_new_low_power:

1. 0bit: wifi 低功耗;

2. 1bit: 持续工作;

3. 2bit:超低功耗;

4. 3bit: 微功耗;

support_led_hidden_mode 支持指示灯隐藏模式

support_label_without_ID

- 1、固件支持标签上去掉 UID，工具直接从数据库取 VUID 和内置 UID 写入
- 2、固件要求写扫描标签的 ID，当做 VUID

support_vuid_prefix: 固件限制了只允许写对应类型的 VUID 前缀如 VP

support_vuid_spare_prefix: 固件备用 VUID 前缀

support_mode_switch 支持模式切换

- 0 --> 不支持模式切换，没有 DV 模式
- 1 --> 支持模式切换，有 DV 模式

support_wakeup_correction

- 1-->支持 PIR 唤醒后人形侦测双鉴定
- 2-->支持 PIR 唤醒后移动侦测双鉴定

support_record_resolution_switch: 1 -> 支持录像分辨率切换

support_preset_auto: 1-> 支持预置位循环

current_users: 当前在线用户数，当超过最大用户数，显示超过最大用户数

max_support_users: 支持最大连接数，当前最多支持 4 个用户

support_g711a: 设备支持 G711A 的声音算法

lcType: INGENIC--> 君正; MSTAR--> sigmstar; HISI--> 海思

pixel:

- 100--> 100 万像素;
- 130--> 130 万像素;
- 200--> 200 万像素;
- 240--> 240 万像素;
- 400--> 400 万像素。
- 500--> 500 万像素。

havePir: 0--> 没有 PIR 探头, 1--> 有 PIR 探头

haveDoorbell: 0--> 没有门铃按键, 1--> 有门铃按键

support_Pir_Distance_Adjust: 1--> 支持距离调节, 0--> 不支持距离调节

support_full_color_night_vision_mode: 1--> 支持全彩夜视和智能夜视模式切换

support_PeopleDetection: 1--> 低功耗产品支持人形相关功能

support_Remote_PowerOnOff_Switch: 1--> 支持远程一键开关机

support_WiFi_Enhanced_Mode: 1--> 支持 wifi 穿墙增强模式

support_ptz_guard 支持看守位

imei 4G 模块的 IMEI

mode4gstr 4G 模块的名称和版本

support_5g_wifi 支持 5G 的 wifi

sys_mem_used 当前摄像机内存使用率, 取值范围 0-100

sys_mem_free 系统内存剩余, 取值范围 0-100

sys_cpu 系统 cpu 占用率, 取值范围 0-100

support_binocular 支持多目
binocular_num 当前摄像机支持多少个镜头
binocular_zoom0 当前第 0 个镜头的毫米
binocular_zoom1 当前第 1 个镜头的毫米
binocular_zoomN 当前第 N 个 sensor 的毫米
binocular_offset_x 双摄 X 轴偏移值
binocular_offset_y 双摄 Y 轴偏移值
support_mutil_sensor_stream 摄像机支持多个视频流，支持多摄像头同时工作
gblinkage_enable 枪球联动开关 0->不展示开关 1->开启 2->关闭
support_TestSpk 支持产测喇叭
support_set_production_config 支持生产硬件参数配置
sensor_name 当前 sensor 的名称
sensor_width 当前 sensor 原始框度
sensor_hight 当前 sensor 的原始高度
start_time 系统工作了多少(单位: 秒)
preset_value 当前是否有设置预置位
watch_preset 当前是否有设置看守位
support_time_line 时间轴的版本，0->不支持时间轴
kernel_version 内核的版本
preset_cruise_status 当前云台循环的状态
preset_cruise_curpos 当前预置位巡航位置
preset_cruise_status_h 水平巡航状态
preset_cruise_status_v 垂直巡航状态
center_status 云台自检测状态
support_record_type_seach 是否支持按天搜索录像模式 0->不支持 1->支持
batteryRate 电池电量，取值范围 1-100
isCharge 1->正在充电 0->没有充电
support_Smart_Electricity_Sleep 1->支持低功耗模式 0->不支持低功耗模式
support_LingerCheck 支持徘徊检测
support_osd_adjustment 支持 osd 风格切换
support_tamper_setting 支持防拆功能
support_auto_record_mode 支持自动录像模式，最长 3 分钟
is_upgrading 1->当前正在升级 0->当前没有在升级

get_params.cgi

功能：获取设备参数

权限要求：管理者

语法：/get_params.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

返回:

时间组参数						
now	从 1970 过去的秒数					
tz	设备当前时区设置和标准格林威治时间偏离的秒数					
ntp_enable	0: 禁止 ntp 校时			1: 允许 ntp 校时		
ntp_svr	NTP 服务器					
网络参数组						
dhcpen	0: 关闭 DHCP			1: 开启 DHCP		
ip	摄像机 ip 地址					
mask	摄像机子网掩码					
gateway	摄像机网关					
dns1	摄像机第一 dns 服务器					
dns2	摄像机第二 dns 服务器					
port	摄像机 HTTP 端口					
多路设备相关参数						
dev2_alias	第二路设备别名					
dev2_host	第二路设备地址					
dev2_port	第二路设备 HTTP 端口					
dev2_user	第二路设备访问用户					
dev2_pwd	第二路设备访问密码					
.....					
dev9_alias	第九路设备别名					
dev9_host	第九路设备地址					
dev9_port	第九路设备 HTTP 端口					
dev9_user	第九路设备访问用户					
dev9_pwd	第九路设备访问密码					
<以下参数需要管理者权限>						
用户组						
user1_name	用户名<访客>					
user1_pwd	访客密码<访客>					
user2_name	用户名<操作者>					
user2_pwd	密码<操作者>					
user3_name	用户名<管理者>					
user3_pwd	密码<管理者>					
无线参数组						
wifi_enable	0:关闭 WIFI			1:开启 WIFI		
wifi_ssid	wifi 网络的 ssid					
wifi_mode	Station 模式			1:AP 热点模式		
wifi_encrypt	保留					
wifi_authtype	0: 无认证	1:wep	2:wpa-psk/aes	3:wpa-psk/kip	4:wpa2-psk/aes	5->wpa2-psk/kip
wifi_keyformat	WEP 密钥格式: 0:16 进制数字			1: ascii 字符		
wifi_defkey	WEP 密钥选择(以下 1-4 四个秘钥)					
wifi_key1	WEP 密钥 1					
wifi_key2	WEP 密钥 2					
wifi_key3	WEP 密钥 3					
wifi_key4	WEP 密钥 4					
wifi_key1_bits	WEP 密钥 1 长度, 0: 64 bits; 1: 128 bits					
wifi_key2_bits	WEP 密钥 2 长度, 0: 64 bits; 1: 128 bits					

wifi_key3_bits	WEP 密钥 3 长度, 0: 64 bits; 1: 128 bits		
wifi_key4_bits	WEP 密钥 4 长度, 0: 64 bits; 1: 128 bits		
wifi_wpa_psk	wpa psk 密钥		
wifi_channel	无线通道号		
PPPOE 参数组			
pppoe_enable	0: 开启 pppoe; 1: 关闭		
pppoe_user	Pppoe 拨号用户		
pppoe_pwd	Pppoe 拨号密码		
RTSP 参数组			
rtsp_auth_enable	RTSP 流认证		
rtsp_user	rtsp 用户		
Rtsp_pwd	rtsp 密码		
UPNP 参数组			
p2p_upnp_enable	0:禁止 P2P 的 upnp 影射	1:允许 P2P 的 upnp 影射	
upnp_enable	0: 禁止 upnp 映射功能	1: 允许 upnp 映射功能	
第三方 DDNS 服务			
ddns_service	DDNS 序列号, 参考以上文档		
ddns_user	ddns 用户		
ddns_pwd	ddns 密码		
ddns_host	ddns 域名		
ddns_proxy_svr	代理服务器地址		
ddns_proxy_port	代理服务器端口		
ddns_mode	某些 ddns 具有模式		
ddns_status	当前域名状态		
邮件服务			
mail_svr	邮件服务器地址		
mail_port	邮件服务端口		
mail_user	邮件服务器登录用户		
mail_pwd	邮件服务器登录密码		
mail_sender	邮件的发送者		
mail_receiver1	邮件的接收者 1		
mail_receiver2	邮件的接收者 2		
mail_receiver3	邮件的接收者 3		
mail_receiver4	邮件的接收者 4		
mail_inet_ip	摄像机 inet ip 改变时是否发送邮件通知, 0: 否; 1: 是 (未使用)		
mailssl	0: 不使用 SSL	1: 使用 starttls	2: 使用 tls
FTP 参数组			
ftp_svr	ftp 服务器地址		
ftp_port	ftp 服务器端口		
ftp_user	ftp 服务器登录用户		
ftp_pwd	ftp 服务器登录密码		
ftp_dir	ftp 服务器上的存储目录		
ftp_mode	0: FPT 采用 port 模式	1: FPT 采用 pasv 模式	
ftp_upload_interval	即刻上传图片的间隔 (秒), 0: 禁止		
ftp_filename	ftp 保存文件名		
报警参数组			
alarm_motion_armed	0: 关闭移动检测; 1: 开启移动侦测		
alarm motion sensitivity	0-9: 高-低		

alarm_input_armed	0: 输入检测撤防; 1: 布防 (未使用)
alarm_ioin_level	输入报警触发电平, 0: 低; 1: 高, (未使用)
alarm_iolinkage	0: 报警时禁止 io 联动; 1: 允许 (未使用)
alarm_presetsit	0: 报警时禁止预置位联动 其他: 报警时联动的预置位
alarm_ioout_level	io 联动输出电平, 0: 低; 1: 高 (未使用)
alarm_mail	0: 报警时禁止邮件通知 1: 报警时允许邮件通知
alarm_audio	0: 禁止声音报警 1->高灵敏度 2->中灵敏度 3->低灵敏度 (未使用)
alarm_tempture	0: 禁止温度报警 1->高灵敏度 2->中灵敏度 3->低灵敏度 (未使用)
alarm_upload_interval	报警时上传图片的间隔 (秒), 0: 禁止
alarm_snapshot	0: 报警时禁止拍照; 1: 允许 (未使用)
alarm_record	0: 报警时禁止录像 1: 报警时允许录像
alarm_http	0: 报警时禁止 HTTP 访问 1: 允许 (未使用)
alarm_http_url	报警访问的 URL (未使用)
alarm_schedule_enable	0: 禁止布防计划 1: 启用布防计划
alarm_schedule_sun_0	星期一至星期日的布防计划, 每天按 24 小时, 每小时按 15 分钟划分为 96 个布防时段。 bit0-95: 0: 该时段不布防; 1: 该时段布防; -1: 布防 8 小时; 其它数值表示那个时间点布防
alarm_schedule_sun_1	
alarm_schedule_sun_2	
alarm_schedule_mon_0	
alarm_schedule_mon_1	
alarm_schedule_mon_2	
alarm_schedule_tue_0	
alarm_schedule_tue_1	
alarm_schedule_tue_2	
alarm_schedule_wed_0	
alarm_schedule_wed_1	
alarm_schedule_wed_2	
alarm_schedule_thu_0	
alarm_schedule_thu_1	
alarm_schedule_thu_2	
alarm_schedule_fri_0	
alarm_schedule_fri_1	
alarm_schedule_fri_2	
alarm_schedule_sat_0	
alarm_schedule_sat_1	
alarm_schedule_sat_2	
alarm_line1_trigger	(未使用)
alarm_voice_trigger	(未使用)
enable_alarm_audio	0->报警时无声音, 1->报警时有声音
defense_plan1	传感器布防计划 1
defense_plan2	传感器布防计划 2
...	
defense_plan21	传感器布防计划 21
alarm_note	1->支持报警通知
alarm_server	http url 报警时的域名 (未使用)
alarm_port	http url 报警时的端口 (未使用)
alarm_user	http url 报警时的用户名 (未使用)
alarm_pwd	http url 报警时的密码 (未使用)
onvif_support_enable	是否支持 onvif

WebPwd	摄像机的 onvif 密码，或者是明文密码
--------	-----------------------

get_camera_params.cgi

功能：获取设备视频图像相关参数

权限要求：管理者

语法：/get_camera_params.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

返回：

cameratype:表示摄像类型

0->solomon ssd1935

1->rt5350

2->ar9331

3->hi3518e

resolution: 表示主码流分辨率

2->1280*720

3->1280*960

4->1920*1080

110->1536*1536

6->2560*1440

10->2560*1920

resolutionsub:表示次码流

0->640*360

100 -> 360*360

resolutionssubsub:表示次次码流(或第三码流)

1->320*180

vbright:表示亮度(取值范围：0-255)

vcontrast:表示对比度(取值范围：0-255)

vsaturation:表示饱和度(取值范围：0-255)

vhue:表示色度(取值范围：0-255)

OSDEnable:表示时间戳

0->关闭 OSD

1->开启 OSD

mode:表示摄像机工作电压模式

0->50hz

1->60hz

flip:表示图像翻转与镜像

0->正常(normal)

1->镜像(mirr)

2->翻转(flip)

3->镜像与翻转(mirr and flip)

enc_size:跟 resolution 一致

enc_framerate:主码流帧率

enc_keyframe:主码流关键帧

enc_quant:主码流画质

enc_bitrate:主码流码率

enc_ratemode:主码流码流模式

sub_enc_size:跟 resolutionsub 一致

sub_enc_framerate:次码流帧率

sub_enc_keyframe:次码流关键帧

sub_enc_quant:次码流画质

sub_enc_bitrate:次码流码率

sub_enc_ratemode:次码流码流模式

sub_sub_enc_size:跟 resolutionsubsub 一致
sub_sub_enc_framerate:次次码流帧率
sub_sub_enc_keyframe:次次码流关键帧
sub_sub_enc_quant:次次码流画质
sub_sub_enc_bitrate:次次码流码率
sub_sub_enc_ratemode:次次码流码流模式
speed:云台速度
ircut:表示夜视红外灯
 0->关闭夜视红外灯
 1->开启夜视红外灯
involume:表示输入(监听)音量
outvolume:表示输出(对讲)音量
MainStreamWidth:1280
MainStreamHeight:
 720->720P
 960->960P
night_vision_mode:
 0--> 黑白夜视
 1--> 全彩夜视
 2--> 智能夜视
full_color_mode: 0->随光线 1->长亮 2->定时
full_color_show: 二进制位 000 表示都不展示 从左到右依次为 随光线 常亮 定时段
full_color_default: 1->生产配置过全彩模式
full_color_start_hw 生产配置全彩夜视定时开始亮的时间
full_color_end_hw 生产配置全彩夜视定时开始灭的时间
full_color_start_app 配置全彩夜视定时开始亮的时间
full_color_end_app 配置全彩夜视定时开始灭的时间
osd_standard 当前 OSD 风格的格式
sensor_name 当前 sensor 的名称
sensor_width 当前 sensor 原始框度
sensor_hight 当前 sensor 的原始高度

get_alarmlog.cgi

get_log.cgi

功能：获取设备报警和操作记录

权限要求：管理者

语法：/get_log.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

返回：

日志信息，如：

```
log_text+="2014-10-15 11:06:52 localhost Date Read last time\n";
log_text+=" 2014-10-15 11:06:22 localhost Date Read last time\n";
log_text+="2014-10-15 11:06:52 alarm is happen for sound\n";
log_text+=" 2014-10-15 11:06:22 alarm is happen for motion\n";
log_text+=" 2014-10-15 11:06:22 alarm is clear\n";
```

其中 log_text 变量存放日志信息，每条日志信息之间用 '\n' 隔开

get_misc.cgi

功能：获取设备云台相关参数

权限要求：管理者

语法：/get_misc.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

返回：参见 set_misc.cgi

ptz_patrol_rate:表整个速度

ptz_patrol_up_rate:表示向上速度

ptz_patrol_down_rate:表示向下速度

ptz_patrol_left_rate:表示向左速度

ptz_patrol_right_rate:表示向右速度

注：云台的速度从 0 到 10,11 个等级

ptz_disppreset:

1->表示禁用云台功能

0->表示启用云台功能

ptz_center_onstart:表示重启自动居中，0->表示没有自动居中 1->表示自动居中

preset_onstart:表示启动时调用的预置位，0 表示启动居中，1-16 表示分别调用对应的预置位；启动时需要设置相关的预置位，如果没有设置，可能导致位置不准确。

led_mode:表示指示灯的模式

0:不开启指示灯

1:开启指示灯

ptruntimes:巡航圈数

0->表示无限制巡航

1-10 ->表示对应的巡航圈数

device_type:设备功能类型（未使用）

ptz_soft_limit_stop_percent_level: 软限位水平停靠百分比

ptz_soft_limit_stop_percent_vert: 软限为垂直停靠百分比

ptz_soft_limit_max_level: 软限位水平最大步长

ptz_soft_limit_max_vert: 软限为垂直最大步长

H_Motor_step 当前云台的水平位置

V_Motor_step 当前云台的垂直位置

get_record.cgi

功能：获取设备录像相关参数

权限要求：管理者

语法：/get_record.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

返回：

enc_size:跟 resolution 一致

enc_framerate:主码流帧率

enc_keyframe:主码流关键帧

enc_quant:主码流画质

enc_bitrate:主码流码率

enc_ratemode:主码流码流模式

sub_enc_size:跟 resolutionsub 一致

sub_enc_framerate:次码流帧率

sub_enc_keyframe:次码流关键帧

sub_enc_quant:次码流画质

sub_enc_bitrate:次码流码率

sub_enc_ratemode:次码流码流模式
sub_sub_enc_size:跟 resolutionsubsub 一致
sub_sub_enc_framerate:次次码流帧率
sub_sub_enc_keyframe:次次码流关键帧
sub_sub_enc_quant:次次码流画质
sub_sub_enc_bitrate:次次码流码率
sub_sub_enc_ratemode:次次码流码流模式
record_audio:表示录制音频
 0:不录制音频
 1:录制音频
record_cover_enable:表示录像覆盖
 0->表示不允许覆盖
 1->表示允许覆盖
record_timer: 表示录像时长
record_size:保留
record_time_enable:表示定时录像(时间)计划
 0->表示不允许录像计划
 1->表示允许录像计划
星期布防计划, 每天按 24 小时, 每小时按 15 分钟划分为 4 个布防时段。bit0-95:
 0:该时段不录像
 1:该时段录像
 -1:录像八小时
 其它数值表示那个时间点录像;
record_schedule_sun_0/record_schedule_sun_1/record_schedule_sun_2/record_schedule_mon_0/record_schedule_mon_1/record_schedule_mon_2/record_schedule_tue_0/record_schedule_tue_1/record_schedule_tue_2/record_schedule_wed_0/record_schedule_wed_1/record_schedule_wed_2/record_schedule_thu_0/record_schedule_thu_1/record_schedule_thu_2/record_schedule_fri_0/record_schedule_fri_1/record_schedule_fri_2/record_schedule_sat_0/record_schedule_sat_1/record_schedule_sat_2:表示这些时间段录像计划
tf_enable:TF 卡挂载状态
record_chnl:录像通道选择
 0: 主码流录像
 1: 次码流录像
 2: 次次码流录像
sdtotal:TF 卡总容量
sdfree:TF 卡剩余容量
record_sd_status:TF 卡状态

get_record_file.cgi

功能: 获取录像文件列表

权限要求: 管理者

语法:

1: get_record_file.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=&PageSize=&PageIndex=&]
2: get_record_file.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=&GetType=date&]
3: get_record_file.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=&GetType=file&dirname=&]

输入:

1: PageSize: 一次最大返回录像文件数, 默认为 100

 PageIndex: 访问 TF 卡录像文件第 PageIndex 个 PageSize 录像文件, 默认为 0

2: GetType: 获取录像类型 date 为日历 file 为文件

3: GetType: 获取录像类型 file 为文件
dirname: 获取录像类型为 file 时需要传入指定日期
返回:
1: record_name0[n]: 第 n 个录像文件名字
record_size0[n]: 录像文件大小
record_num0: 返回的录像文件个数, 小于等于 PageSize
PageIndex: 与输入的 PageIndex 一致
PageSize: 与输入的 PageSize 一致
RecordCount: 录像总个数
PageCount: 录像总页数
2: record_date[n]: 存在录像的第 n 个日期
record_datenum: 存在录像的日期总数
3: record_name[n]: 第 n 个录像文件名字
record_size[n]: 录像文件大小
record_filenum: 返回的录像文件个数
totol_page: 当天录像总页数(500 个/页)
current_page: 当前页数

get_record_idx.cgi

功能: 获取时间轴录像文件信息
权限要求: 管理者
语法: get_record_idx.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=&dirname=&offset]
输入:
dirname: 时间
offset: 偏移
返回: 索引文件, 需要单独解析

get_wifi_scan_result.cgi

功能: 获取设备搜索 WiFi 列表结果
权限要求: 管理者
语法: /get_wifi_scan_result.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]
返回:
ap_number: 指搜索到多少个 SSID
ap_ssid: 无线账号
ap_mac: 无线路由的 MAC 值
ap_security: 安全模式
0->指 NONE
1->指 WEP
2->WPA-PSK AES
3->WPA-PSK TKIP
4->WPA2-PSK AES
5->WPA2-PSK TKIP
ap_dbm: 信号强度
ap_dbm1: 信号强度
ap_mode: 工作模式
0->infra
1->adhoc
ap_channel: 无线通道号

get_factory_param.cgi

功能：获取设备出厂相关参数

权限要求：管理者

语法：/get_factory_param.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

返回：

factory_server:厂家动态域名服务器

factory_user:厂家动态域名用户名

factory_passwd:厂家动态域名密码

factory_alarmserver:报警服务器地址

factory_heatbeat:厂家心跳间隔

factory_port:厂家动态域名端口

factory_index:厂家序列号

factory_mode:某些厂家域名模式

factory_status:厂家域名状态

support_pigeon_push:

1->信鸽推送 1.0

2->信鸽推送 2.0

support_cloud_storage:

1->支持云存储

support_alarmcenter:

1->支持接警中心

support_doorbell_push:

0->门铃推送关闭

1->门铃推送开启

support_alarm_audio:

0->报警声音关闭

1->报警声音开启

support_adpcm_version

1->固件只支持 ADPCM 音频数据索引和参考都清零

2->固件同时支持 ADPCM 音频数据索引和参考不清零

无此字段默认为固件只支持 ADPCM 音频数据索引和参考都清零

alarmcenter_conf

0->出厂配置为不支持授权接警中心

1->出厂配置为支持授权解决中心

support_adpcm_version

支持 adpcm 不清 0。对应的解码方式版本。

Scm_version

单片机版本号，变焦的机型才有返回

installType

C60S 全景的机型才有返回，安装方式

1->壁装

2->吊装

correctModel

C60S 全景的机型才有返回，安装方式

1->C60S

2->C61S

production_order

生产装备单号

shipment_order

出货单号
support_label_without_ID
固件支持标签上去掉 UID

get_apwifi.cgi

描述：获取 AP 相关参数
认证：管理员
语法： /get_apwifi.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]
返回：
apwifi_encrypt:表示 AP 加密认证模式
0->无加密
1->WEP:不支持
2->WPA/AES
3->WPA/TKIP
4->WPA2/AES
5->WPA2/TKIP
apswifi_port:表示 AP 端口
apwifi_key:表示加密字符串
apwifi_ssid:表示无线 AP 的 SSID
apwifi_ipaddr:表示无线的 IP 地址
apwifi_mask:表示无线的 MASK
apwifi_startip:表示无线的启动地址
apwifi_endip:表示无线的结束地址

mailtest.cgi

描述：测试邮件
认证：管理员
语法： /mailtest.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

ftptest.cgi

描述：测试 FTP
认证：管理员
语法： /ftptest.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

login.cgi

功能：获取上次登录 IE 的用户名、密码、权限。
权限要求：管理者
认证语法： /login.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

返回:

loginuser:上次登录的用户名

loginpass:上次登录的密码

pir:上次登录的用户对应权限

1: 参观者

2: 操作者

255: 管理者

get_factory_extra.cgi

功能: 获取 ADC 的相关参数

权限要求: 管理者

语法: /get_factory_extra.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

返回:

adc_use:表示是否开启 ADC

adc_min:表示设置 ADC 的最小值

adc_max:表示设置 ADC 的最大值

get_pnp_server.cgi

功能: 获取 P2P 配置服务器的相关参数

权限要求: 管理者

语法: /get_pnp_server.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

返回:

pnpserver:P2P 服务器的串

pnpport:P2P 服务器的端口

pnpuser:未使用

pnpwd: 未使用

sysver: 版本号首位

get_rtsp.cgi

功能: 获取 RTSP 相关参数

权限要求: 管理者

语法: /get_rtsp.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

返回:

rtspenable:表示是否开启 RTSP

rtspport:表示 RTSP 端口号

rtspuser:表示访问 RTSP 的账号(预留)

rtspwd: 表示访问 RTSP 的密码(预留)

get_onvif.cgi

功能: 获取 ONVIF 的状态

权限要求：管理者

语法：/get_onvif.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

返回：

onvifenable:表示是否开启 ONVIF

0:表示关闭 ONVIF 服务

1:表示开启 ONVIF 服务

get_aging.cgi

功能：获取老化的相关参数

权限要求：管理者

语法：/get_aging.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

返回：

enable:表示是否开启老化模式

ptzspeed:表示老化模式的云台速度

get_test_hardware_result.cgi

功能：获取测试硬件功能的相关参数

权限要求：管理者

语法：/get_test_hardware_result.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

返回：

function:

0 --> 没有在进行硬件检测功能

1 --> 检测复位按键

2 --> 检测 DB1 或者 S1 的 PIR

remainingTime:硬件检测剩余倒数时间

checkResult:

-1 --> 检测中

0 --> 未检测硬件操作

1 --> 检测硬件操作成功

ipc135x_get.cgi

功能：获取 RF 的相关参数

权限要求：管理者

语法：/ipc135x_get.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

返回：

cmd0:RF 上次执行的命令,取值范围[1-9]

1->报警和录像 (RF --> IPC)

2->停止报警和停止录像 (RF --> IPC)

3->移动侦测 (IPC --> RF)

4->APP 发送数据 (IPC --> RF)

5->ACK 包 (IPC <--> RF)

6->读 APP 数据 (IPC --> RF)

7->RF 数据读取回应 (RF --> IPC)

8->心跳

9->复位

cmd1:保留
data0:House code,取值范围[0-15]
data1:Zone code,取值范围[1-8]
data2:工作模式
1->Arm 布防
2->home 在家
3->Alert 门铃
4->DisArm 撤防
5->Panic 紧急报警

get_whiteled_value.cgi

功能：获取百级调光当前的百分比
权限要求：管理者
语法：/get_whiteled_value.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]
返回：
whiteled：取值范围 0-100

get_hw_config.cgi

功能：获取当前硬件配置参数
权限要求：管理者
语法：/get_hw_config.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]
返回：
hw_config：当前硬件配置，返回一个 json

get_wifi_mode.cgi

功能：获取当前 wifi 模式
权限要求：管理者
语法：/get_wifi_mode.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]
返回：
wifiMode：0 当前是 DV 模式，1 当前是网络模式

二、音视频相关 CGI

snapshot.cgi

功能：抓图

权限要求：管理者

语法：/snapshot.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=&res=]

输入：

默认 res = 1

res: 0 -> 640*360

1 -> 360*180

2 -> 1280*720

返回：一张对应分辨率的 JPEG 图片

videostream.cgi

功能：开始火狐等非 IE 内核的浏览器视频请求流推 PUSH

权限要求：管理者

语法：/videostream.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

返回：视频流被推到非 IE 内核的浏览器

```
//stream head
typedef struct _STREAMHEAD
{
    unsigned int    startcode;    // 0xa815aa55
    char            type;
    char            streamid;
    unsigned short  militime;
    unsigned int    sectime;
    unsigned int    frameno;
```

```
    unsigned int    len;
    unsigned char   version;
    unsigned char   resolution;
    unsigned char   sessid;
    unsigned char   currsit;
    unsigned char   endflag;
    char            byzone;
    char            optics_multiple;    //多目当前镜头光学倍数
    char            type1;
    short           sample;
    short           index;
} STREAMHEAD, *PSTREAMHEAD;
```

startcode : 音视频帧头开始码固定 0xa815aa55

type : 0x0-->H264 编码, I 帧; 0x1-->H264 编码, 非 I 帧;

0x10-->H265 编码, I 帧; 0x11-->H265 编码, 非 I 帧

streamid : 0bit~5bit : correctModel, 1--> C60S, 2-->C61S

6bit~7bit : installType, 1-->壁装, 2-->吊装

militime : 时间戳毫秒数

sectime : 时间戳秒数

frameno : 帧序号

len : 去除帧头的实际视频数据长度

version : 128 --> 海思

126 --> 赢方微

0 --> RT6350

129-->君正单目

130-->君正多目变倍

131-->君正 T31 枪球双目

132-->君正双摄的第二路

resolution:

0 -> 640*360

1 -> 320*180

2 -> 1280*720

3 -> 1280*960

4 -> 1920*1080

6-> 2560*1440.

110->1536*1536

100->360*360

byzone : 当 version 为多目时, 则需要把时区字段改成判断当前镜头是几倍的光学放大

sample : 音频的采样点

index : 音频的参考序号

livestream.cgi

功能: 请求视频通信

权限要求: 管理者

语法:

/livestream.cgi?streamid=[&user=&pwd=&loginuse=&loginpas=&audio=&res=&substream=&filena
me=&offset=]

输入:

streamid:

0x00 -> IE 请求实时视频播放

0x03 -> IE 请求实时视频播放

0x50 -> IE 请求主码流视频播放

0x51 -> IE 请求次码流视频播放
0x52 -> IE 请求次次码流视频播放
0x0a -> 请求实时视频播放
0x04 -> 请求录像回放
0x10 -> 停止实时视频播放
0x11 -> 停止录像回放

audio:

0 -> 关闭声音传输
1 -> 开启声音传输

res:

0 -> 640*360
1 -> 320*180
3 -> 1280*720
4 -> 1920*1080

substream: 当 substream 存在时会忽略 res 的输入, 重新配置分辨率
0、1、14、15、16、17、18、19、20、21、22 -> 1280*720
2、3、7、8、9、10、11、12 -> 640*360
5、6 -> 320*180
100 -> 2304*1296(仅当 app 切换超高清用)

filename: 在回放时起作用, 请求的文件名
offset: 在回放时起作用, 请求的文件位置
download: 在录像下载时起作用, 有此字段为快速下载, 进行快速发送内容

audiostream.cgi

功能: 请求音频通信
权限要求: 管理者
语法: /audiostream.cgi?streamid=&adpcm_ver[&user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]
输入:

streamid:

0x00、0x01、0x02、0x03 -> 开启监听, 要求返回的索引和参考都清零
0x04 -> 开启监听, 要求返回的索引和参考不清零
0x10 -> 关闭监听

请求音频时返回帧头 (32 个字节) + 音频数据 (head.len)

返回数据帧头有意义字段的含义

unsigned int startcode 0xa815aa55

char type 0x06

unsigned int len: 一帧音频数据长度

unsigned int frameno: 帧号

unsigned short militime: 帧与帧相关时间: 毫秒时间

unsigned int sectime: 帧与帧相关时间: 秒时间

short index: 参考索引

short sample: 参考样本

如果 adpcm_ver 不存在, 为旧 APP 请求音频, 摄像机 adpcm 音频数据编码清 0, 返回的音频帧头字段 (sample&index) == 0, adpcm 解码清零
如果 adpcm_ver 存在, adpcm_ver=1, 为新 app 请求音频, 摄像机 adpcm 音频数据编码不清 0, 返回的音频帧头字段 (sample | index) != 0; 客户端断把第一帧的 sample 和 index 设置到 adpcm 解码上。

对讲功能

通过数据流的方式直接发给摄像机

格式：帧头（32 个字节）+ adpcm 音频数据（256 个字节）

发送数据帧头有意义字段的含义

unsigned int startcode 0xa815aa55

char type 0x08

unsigned int len: 256

short sample: 参考样本

short index: 参考索引

如果 $(\text{sample} \& \text{index}) == 0$ ，说明摄像机为旧固件，对讲时，APP 的

adpcm 音频数据编码清 0，传的音频帧头字段 $(\text{sample} \& \text{index}) == 0$

如果 $(\text{sample} | \text{index}) != 0$ ，说明摄像机为新固件，对讲时，APP 的

adpcm 音频数据编码不清 0，把编码的 presample 赋值与 sample，把

index 赋值于 index 传给摄像机

RTSP 流

功能：获取 RTSP 流

权限要求：管理者

描述：ipcamera 发送 h264 流媒体格式的影音数据，所以支持 H264 及 RTSP 流播放器。推荐使用 vlc media play0.8.6c/mplayer/quicktime。也可以直接使用手机支持 H264 及 RTSP 流播放器

语法：rtsp://ip:port/av0_0[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

参数：

av0_0/av1_0:表示主码流

av0_1/av1_1:表示次码流

av0_2/av1_2:表示第三码流

注：前面 0 表示是否启用音频

三、Control 相关 CGI

reboot.cgi

功能：重启设备
权限要求：管理者
语法：/reboot.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

camera_control.cgi

功能：图像传感器参数控制
权限要求：管理者
语法：/camera_control.cgi?param=&value=[&user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]
参数：
 param：参数类型
 value：参数值

param	value			备注
0：分辨率/码流	3：主码流	0：次码流	1：第三码流	
1：亮度范围	0~255			
2：对比度范围	0~255			
3：模式	0：50hz		1：60hz	
5：翻转与镜像	0：原始	1：镜像	2：翻转	3：镜像翻转
6：主码流帧率	1-25fps			
7：恢复颜色缺省值	恢复颜色缺省的值			
8：饱和度	0-255			
9：色度	0-255			
10：OSD	1：显示 OSD		0：隐藏 OSD	在具有 OSD 功能机器不起作用
12：次码流帧率	1-25fps			
13：主码流码率	N*128kbps(N 的值为：1~32)			
14：IRCUT 切换	0：不开启	1：自动	2：夜晚观看时	
15：MJPEG 大小切换	0：640*360	1：320*180	2：1280*720	
16：图像质量（非 app 调用）	未支持			未实现
16：分辨率切换（app 调用）	0、1、14、15、16、17、18、19、20、21、22 -> 1280*720 2、3、7、8、9、10、11、12 -> 640*360			

	5、6 -> 320*180 100 -> 2304*1296(仅当 app 切换超高清用)			
17: 第三码流帧率	1-25fps			
18: 未使用				保留
19: 次码流码率	N*128kbps(N 的值为: 1~32)			
20: 第三码流码率	N*128kbps(N 的值为: 1~32)			
21: 主码流码率模式	0: VBR	1: CBR		
22: 子码流码率模式	0: VBR	1: CBR		
23: 第三码流码率模式	0: VBR	1: CBR		
24: 输入音量	0~31			
25: 输出音量	0~31			
30: 缩小倍数				
31: 放大倍数				
32: 停止				
33: 夜视模式切换	0: 黑白夜视	1: 全彩夜视	2: 智能夜视	
36: 变倍镜像切换镜头	切换对应毫米			
37: 全彩模式式子项配置	fullcolormode: 0 随光线 1 常亮 2 定时			
	fullcolorstart: 定时开启时间			
	fullcolorstop: 定时结束时间			
	fullcolordefault: 为 1 定时使用默认值			
39: 枪球联动(T31+T40)	x_percent: x 轴位置 y_percent: y 轴位置			
40: 枪球校准值	x_percent: x 轴补偿值 y_percent: y 轴补偿值			
100: 云台速度	0~10			

decoder_control.cgi

功能: 云台控制

权限要求: 管理者

语法: /decoder_control.cgi?command=&onestep=&sit=[&loginuse=&loginpas=&next_url=]

参数:

onestep=1: 指明云台操作为单步操作即停止, 只针对自带 ptz 功能的型号并且只适用于上、下、左、右操作。

command: 解码器操作命令:

命令代码	命令字	说明
CMD_PTZ_UP	0	上
CMD_PTZ_UP_STOP	1	上停
CMD_PTZ_DOWN	2	下
CMD_PTZ_DOWN_STOP	3	下停
CMD_PTZ_LEFT	4	左
CMD_PTZ_LEFT_STOP	5	左停
CMD_PTZ_RIGHT	6	右
CMD_PTZ_RIGHT_STOP	7	右停
CMD_PTZ_CENTER	25	自动巡航并居中
CMD_PTZ_UP_DOWN	26	上下巡航
CMD_PTZ_UP_DOWN_STOP	27	停止上下巡航
CMD_PTZ_LEFT_RIGHT	28	左右巡航
CMD_PTZ_LEFT_RIGHT_STOP	29	停止左右巡航
CMD_PTZ_PREFAB_BIT_SET0	30	设置预置位 1

CMD_PTZ_PREFAB_BIT_RUN0	31	调用预置位 1
...		
CMD_PTZ_PREFAB_BIT_SETF	60	设置预置位 16
CMD_PTZ_PREFAB_BIT_RUNF	61	调用预置位 16
CMD_PTZ_LEFT_UP	90	左上
CMD_PTZ_RIGHT_UP	91	右上
CMD_PTZ_LEFT_DOWN	92	左下
CMD_PTZ_RIGHT_DOWN	93	右下
CMD_PTZ_IO_HIGH	94	IO 输出高
CMD_PTZ_IO_LOW	95	IO 输出低
CMD_PTZ_MOTO_TEST	255	测试马达
CMD_PTZ_IRCUT_HIGH	96	开 Ir-Cut
CMD_PTZ_IRCUT_LOW	97	关 Ir-Cut
CMD_PTZ_PREFAB_BIT_DEL0	62	删除预置值 1
...		
CMD_PTZ_PREFAB_BIT_DEL15	77	删除预置位 16
CMD_PTZ_PATTERN_1_CRUISE	78	花样 1 巡航
CMD_PTZ_PATTERN_2_CRUISE	79	花样 2 循环
CMD_PTZ_PATTERN_3_CRUISE	80	花样 3 循环
CMD_PTZ_ZOOM_ADJUST	9	保存镜头档位
CMD_PTZ_ZOOM_AUTO_FOCUS	14	重新自动聚焦
CMD_PTZ_ZOOM_STOP	15	镜头伸缩停止
CMD_PTZ_ZOOM_IN	17	镜头缩进，拉远
CMD_PTZ_ZOOM_OUT	18	镜头伸长，拉近
CMD_PTZ_FOCUS_STOP	16	镜头聚焦停止
CMD_PTZ_FOCUS_FINE_IN	19	往远处聚焦
CMD_PTZ_FOCUS_FINE_OUT	20	往近处聚焦
CMD_TRIGGER_CLOUD	100	手动触发云存储
CMD_PTZ_ZOOM_1X	21	1 倍变焦
CMD_PTZ_ZOOM_2X	22	2 倍变焦
CMD_PTZ_ZOOM_3X	23	3 倍变焦
CMD_PTZ_ZOOM_4X	24	4 倍变焦

moto_step_correct.cgi

功能：枪球联动摄像机云台校准

权限要求：管理者

语法：/moto_step_correct.cgi[?status=1&user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]
status 1->开始校准 0->停止校准

set_whiteled_value.cgi

功能：调节白光灯的亮度百分比

权限要求：管理者

语法：/set_whiteled_value.cgi[?whiteled=1&user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]
whiteled：取值范围 0-100

restore_factory.cgi

功能：恢复出厂设置

权限要求：管理者

语法：/restore_factory.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

set_moto_run.cgi

功能：设置云台测试巡航

权限要求：管理者

语法：/set_moto_runcgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

del_file.cgi

功能：删除 TF 卡中录像文件

权限要求：管理者

语法：/del_file.cgi?name=[&user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

test_ftp.cgi

功能：获取 ftp 测试结果

权限要求：管理者

语法：/test_ftp.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

返回 result： 0 -> 测试成功 -1 -> 测试失败

test_mail.cgi

功能：获取 Email 测试结果

权限要求：管理者

语法：/test_mail.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

返回 result： 0 -> 测试成功 -1 -> 测试失败

wifi_scan.cgi

功能：搜索无线网络

权限要求：管理者

语法：/wifi_scan.cgi[?user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

参数：无

set_ir_gpio.cgi

功能：控制红外灯

权限要求：管理者

语法：/set_ir_gpio.cgi?val=[&user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

参数：

val： 0 -> 关闭红外灯 1 -> 红外灯自动

check_user.cgi

功能：验证登录的 Eye4 账号

权限要求：管理者

语法：/check_user.cgi?name=[&user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

参数：

name: Eye4 账号名

返回：

current_users: 当前在线用户数，当超过最大数时，需要关闭当前 session

max_support_users: 支持最大在线用户数

lens_control.cgi

功能：C7833-x4 用于调初 zoom 始化参数

权限：管理者

语法：/lens_control.cgi?step1=&step2=[&loginuse=&loginpas=]

参数：

step1: 用于校准齿轮差异

step2: 用于校准最大步长，由于镜头装配的差异性，用于微调

manual_trigger_cloud_record.cgi

功能：用于手动触发一段云存储录像

权限：管理者

语法：/manual_trigger_cloud_record.cgi?[&loginuse=&loginpas=]

参数：

四、SET 相关 CGI

set_upnp.cgi

功能：设置设备 upnp 选项

权限要求：管理者

语法：/set_upnp.cgi?enable=[&user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]

参数：

enable:UPNP 映射功能

0:禁止 upnp 映射 1:允许 upnp 映射

set_alarm.cgi

功能：设置设备报警选项（移动侦测、声音报警、GPIO 报警、温湿度报警）

权限要求：管理者

语法：

/set_alarm.cgi?motion_armed=&motion_sensitivity=&mail=&upload_interval=&record=&alarm_audio=&preset=&schedule_enable=&schedule_sun_0=&schedule_sun_1=&schedule_sun_2=&schedule_mon_0=&schedule_mon_1=&schedule_mon_2=&schedule_tue_0=&schedule_tue_1=&schedule_tue_2=&schedule_wed_0=&schedule_wed_1=&schedule_wed_2=&schedule_thu_0=&schedule_thu_1=&schedule_thu_2=&schedule_fri_0=&schedule_fri_1=&schedule_fri_2=&schedule_sat_0=&schedule_sat_1=&schedule_sat_2=[&loginuse=&loginpas=&next_url=]

参数：

motion_armed	0：移动检测撤防	1：移动检测布防
motion_sensitivity	移动侦测灵敏度，0-9：高-低	
mail	0：报警时禁止邮件通知	1：报警时允许邮件通知
record	0：报警时禁止录像	1：报警时录像
alarm_audio	声音报警 0->禁止 1->高灵敏度 2->中灵敏度 3->低灵敏度	
preset	报警时预置位联动（预置位：1~16）	
upload_interval	报警时上传图片张数，0：禁止，0-10 张	
schedule_enable	0：禁止布防计划	1：开启布防计划
schedule_sun_0	星期日布防计划，每天按 24 小时，每小时按 15 分钟划分为 96 个布防时段。 bit0-95：0：该时段不布防；1：该时段布防	
schedule_sun_1		
schedule_sun_2		
schedule_mon_0		
schedule_mon_1		
schedule_mon_2		
schedule_tue_0		
schedule_tue_1		
schedule_tue_2		
schedule_wed_0		

schedule_wed_1	
schedule_wed_2	
schedule_thu_0	
schedule_thu_1	
schedule_thu_2	
schedule_fri_0	
schedule_fri_1	
schedule_fri_2	
schedule_sat_0	
schedule_sat_1	
schedule_sat_2	
enable_alarm_audio	0 -> 报警时关闭声音 1 -> 报警时开启声音
snapshot	0 -> 报警时不抓图 1 -> 报警时抓图
alarm_http	报警时 url 报警开关: 0->关闭 1-> 开启
alarm_http_url	报警时 URL 调用
alarmserver	未使用
alarmuser	未使用
alarmpasswd	未使用
alarmdeviceid	未使用
defense_plan1	传感器布防计划 1
defense_plan2	传感器布防计划 2
...	
defense_plan21	传感器布防计划 21

set_users.cgi

功能: 设置用户

权限要求: 管理者

语法:

/set_users.cgi?user1=&pwd1=&user2=&pwd2=&user3=&pwd3=&OwnerUser=&OwnerPwd=&WebUser=&WebPwd=&loginuse=&loginpas=&next_url=

参数: (备注: user1 为访客 user2 为操作者 user3 为管理员)

user1.pwd1: 表示第一用户的账号和密码

user2.pwd2: 表示第二用户的账号和密码

user3.pwd3: 表示第三用户的账号和密码

OwnerUser: 双重认证中摄像头拥有者的 Eye4 账号

OwnerPwd: 双重认证中随机密码, 最大支持 32 位

WebUser: 双重认证开启后, Web 和 NVR 等访问的用户名

WebPwd: 双重认证开启后, Web 和 NVR 等访问的密码

注: 账号跟密码的最大长度为 16 位

set_alias.cgi

功能: 设置摄像机别名

权限要求: 管理员

语法: /set_alias.cgi?alias= [&loginuse=&loginpas=&next_url=]

参数:

alias: 表示要设置的别名

set_mail.cgi

功能：设置邮件服务

权限要求：管理员

语法：/set_mail.cgi?svr=&user=&pwd=&sender=&receiver1=&receiver2=&receiver3=&receiver4=&ssl=&smtpport=[&loginuse=&loginpas=&next_url=]

参数：

sender:表示邮件发送者

receiver1/receiver2/receiver3/receiver4:分别表示邮件接收者 1/2/3/4

ssl:表示支持 SSL 认证

svr:表示邮件服务器地址，长度<=64

smtpport:表示 SMTP 端口

user:表示 SMTP 用户

pwd:表示 SMTP 用户密码

set_wifi.cgi

功能：设置设备 wifi 参数

权限要求：管理员

语法：

/set_wifi.cgi?enable=&ssid=&encrypt=&defkey=&key1=&key2=&key3=&key4=&auth
type=&keyformat=&key1_bits=&key2_bits=&key3_bits=&key4_bits=&channel=&mode=&wpa_psk
k=&loginuse=&loginpas=&next_url=

参数：

enable	0: 禁止 wifi 功能	1: 允许 wifi 功能
ssid	欲加入 wifi 网络的 ssid，长度<=40	
channel	无线通道号	
mode	Wifi 模式：0: Infra 模式	1: Adhoc 模式
authtype	0:禁止认证	1:wep 2:wpa-psk/aes 3:wpa-psk/kip 4:wpa2-psk/aes 5->wpa2-psk/kip
encrypt	wep 校验方式，0: open	1: share
keyformat	wep 密钥格式，0: 16 进制数字	1: ascii 字符
defkey	wep 密钥选择(以下 1-4 四个密钥)	
key1	wep 密钥 1，长度 <= 30	
key2	wep 密钥 2	
key3	wep 密钥 3	
key4	wep 密钥 4	
key1_bits	wep 密钥 1 长度，0: 64 bits; 1: 128 bits	
key2_bits	wep 密钥 2 长度，0: 64 bits; 1: 128 bits	
key3_bits	wep 密钥 3 长度，0: 64 bits; 1: 128 bits	
key4_bits	wep 密钥 4 长度，0: 64 bits; 1: 128 bits	
wpa_psk	wpa psk 密钥，长度 <= 64	
name	Eye4 体系的 userid 如：10296029	
mac	要连接的路由器 mac，如 aa:bb:cc:dd:ee:ff	

set_datetime.cgi

功能：设置设备日期时间参数

权限要求：管理员

语法：
/set_datetime.cgi?tz=&ntp_enable=&ntp_svr=&now=&loginuse=&loginpas=&next_url
参数：
now:表示从 1970-1-1 0:0:0 到指定时间所流逝的秒数，如附加该参数，设备则依据此时间进行校时
tz:表示时区设置：和标准格林威治时间偏离的秒数
ntp_enable:表示 ntp 校时
0: 禁止 ntp 校时
1: 允许 ntp 校时
ntp_svr:表示 ntp 服务器，长度 <= 64

set_media.cgi

功能：设置媒体
权限要求：管 理员
语法：

主码流：
/set_media.cgi?mainrate=0&enc_size=&enc_framerate=&enc_keyframe=&enc_quant=&enc_rate mode=&enc_bitrate=&enc_main_mode=&loginuse=&loginpas=
次码流：
/set_media.cgi?mainrate=1&sub_enc_size=&sub_enc_framerate=&sub_enc_keyframe=&sub_enc_quant=&sub_enc_ratemode=&sub_enc_bitrate=&
sub_enc_main_mode=&loginuse=&loginpas=
主码流
mainrate:0->表示主码率 1->表示次码率 enc_size: 主码率表示不可更改 enc_bitrate: 表示码流
enc_ratemode: 表示码流模式 0 表示 CBR 1: 表示是 VBR
enc_keyframe: 表示关键帧，建议 50，范围 25-200 enc_quant: 图像质量，范围 2-50，建议 30 enc_framerate: 帧率
次码流：
sub_enc_size: 0->1/2 1->1/4 sub_enc_bitrate: 表示码流 sub_enc_ratemode: 表示码流模式 0 表示 CBR 1: 表示是 VBR sub_enc_keyframe: 表示关键帧，建议 50，范围 25-200
sub_enc_quant: 图像质量，范围 2-50，建议 30 sub_enc_framerate: 帧率
mainmode: 0->表示带入的参数有用 1-10 表示采取系统自定义
submode:0->表示带入的参数有用，1-10 表示采取系统自定义

set_ddns.cgi

功能：设置设备 ddns 选项
权限要求：管理者
语法：/set_ddns.cgi?service=&user=&pwd=&host=&proxy_svr=&proxy_port=[&loginuse=&loginpas=&next_url=]
参数：
service:表示第三方 DNS 服务器
user:表示第三方 DNS 用户
pwd:表示第三方 DNS 用户的密码

host:表示第三方 DNS 域名
proxy_svr:表示第三方 DNS 服务器
proxy_port:表示第三方 DNS 端口

service	0: 禁止 ddns 服务
1: 花生壳(暂不支持)	
2: DynDns.org(dyndns)	
3: DynDns.org(statdns)	
4: DynDns.org(custom)	
5: 保留	
6: 保留	
7: 保留	
8: 3322(dyndns)	
9: 3322(statdns)	
10: 9299	
11: 厂家自有	
12: 厂家自有	

set_misc.cgi

功能：设置摄像机的云台杂项参数

权限要求：管理员

语法：/set_misc.cgi?led_mode=&ptz_preset=&ptz_run_times=&ptz_patrol_rate=&ptz_patrol_up_rate=&ptz_patrol_down_rate=&ptz_patrol_left_rate=&ptz_patrol_right_rate=&ptz_disppreset=[&loginuse=&loginpas=&next_url=]

参数：

led_mode:表示摄像机的指示灯

0:关闭指示灯

1:开启指示灯

ptz_run_times:表示巡视圈数

0:无限制

1-10:表示一到十圈

ptz_patrol_rate: 云台手动操作速度

ptz_patrol_up_rate: 向上自动巡航速度

ptz_patrol_down_rate: 向下自动巡航速度

ptz_patrol_left_rate: 向左自动巡航速度

ptz_patrol_right_rate: 向右自动巡航速度

注：以上速度分为 0~10 共 11 级，速度 0 最慢

ptz_disppreset:

1->表示禁用云台功能

0->表示启用云台功能

ptz_center_onstart:表示重启自动居中，0->表示没有自动居中 1->表示自动居中

preset_onstart:表示启动时调用的预置位，0 表示启动居中，1-16 表示分别调用对应的预置位；启动时需要设置相关的预置位，如果没有设置，可能导致位置不准确。

ptz_soft_limit_stop_percent_level: 软限位水平停靠百分比

ptz_soft_limit_stop_percent_vert: 软限为垂直停靠百分比

ptz_soft_limit_max_level: 软限位水平最大步长

ptz_soft_limit_max_vert: 软限为垂直最大步长

osdenable:

0 -> 关闭 OSD

1 -> 开启 OSD

set_default.cgi

功能：把当前的设置设成出厂缺省值

权限要求：管理员

语法：/set_default.cgi[?&loginuse=&loginpas=&next_url=]

set_devices.cgi

功能：设置多路设备参数

权限要求：管理员

语法：/set_devices.cgi?dev2_alias=&dev2_host=&dev2_port=&dev2_user=&dev2_pwd=&dev3_alias=&dev3_host=&dev3_port=&dev3_user=&dev3_pwd=&dev4_alias=&dev4_host=&dev4_port=&dev4_user=&dev4_pwd=&dev5_alias=&dev5_host=&dev5_port=&dev5_user=&dev5_pwd=&dev6_alias=&dev6_host=&dev6_port=&dev6_user=&dev6_pwd=&dev7_alias=&dev7_host=&dev7_port=&dev7_user=&dev7_pwd=&dev8_alias=&dev8_host=&dev8_port=&dev8_user=&dev8_pwd=&dev9_alias=&dev9_host=&dev9_port=&dev9_user=&dev9_pwd=&loginuse=&loginpas=&next_url=

参数：

dev2_alias	第二路设备别名，长度 <= 24
dev2_host	第二路设备地址，长度 <= 64
dev2_port	第二路设备端口
dev2_user	第二路设备访问用户，长度 <= 16
dev2_pwd	第二路设备访问密码，长度 <= 16
.....
dev9_alias	第九路设备别名
dev9_host	第九路设备地址
dev9_port	第九路设备端口
dev9_user	第九路设备访问用户
dev9_pwd	第九路设备访问密码

set_network.cgi

功能：设置设备基本网络参数

权限要求：管理员

语法：/set_network.cgi?ipaddr=&mask=&gateway=&dns1=&dns2=&dhcp=&port=[&loginuse=&loginpas=&next_url=]

参数：

ipaddr:表示摄像机 IP 地址

mask:表示摄像机 IP 地址的子网掩码

gateway:表示 IP 地址的网关

dns1:表示第一 DNS 服务器

dns2:表示第二 DNS 服务器

dhcp:表示是否开启 DHCP

0:关闭 DHCP

1:开启 DHCP

port:表示 IP 地址的网络端口

set_factory_param.cgi

功能：设置默认出厂值

权限要求：管理者

语法：/set_factory_param.cgi?loginuse=&loginpas=&deviceid=&mac=&wifimac=&server=&port=&username=&userpwd=&heartbeat=&serviceindex=&mode=

wifimac:摄像机 WIFI 的 MAC 地址

mac:表示摄像机的 MAC 地址

server: ddns 服务器

username: ddns 账号

userpwd: ddns 密码

port:域名 端口

alarm_server:报警域名

heartbeat: 心跳间隔

serviceindex:厂家序号

factory_index:厂家域名序列号

deviceid:表示设备 UID

pnpservice:p2p 的 server

pnpport: p2p 的端口

mode: 部分 dns 的模式

production_order:生产装备单号

shipment_order:出货单号

alarmcenter_conf: 0->关闭接警中心功能 1->开启接警中心功能

production_order: 生产装备单号

shipment_order: 出货单号

set_pppoe.cgi

功能：设置设备 pppoe 选项

权限要求：管理员

语法：/set_pppoe.cgi?enable=&user=&pwd=&mail_ip=[&loginuse=&loginpas=&next_url=]

参数：

enable	0: 禁止 pppoe; 1: 允许
user	pppoe 拨号用户, 长度 <= 64
pwd	pppoe 拨号密码, 长度 <= 64

set_formatsd.cgi

功能：格式化 sd 卡

权限要求：管理员

语法：/set_formatsd.cgi[?next_url=&loginuse=&loginpas=]

在 get_status.cgi 里面 record_sd_status 表示格式化不同状态

set_recordsch.cgi

描述:录像设置

认证:管理员

语法:

/set_recordsch.cgi?next_url=&loginuse=&loginpas=&record_cover=&record_time=&record_audio=&time_schedule_enable=&schedule_sun_0=&schedule_sun_1=&schedule_sun_2=&schedule_mon_0=&schedule_mon_1=&schedule_mon_2=&schedule_tue_0=&schedule_tue_1=&schedule_tue_2=&schedule_wed_0=&schedule_wed_1=&schedule_wed_2=&schedule_thu_0=&schedule_thu_1=&schedule_thu_2=&schedule_fri_0=&schedule_fri_1=&schedule_fri_2=&schedule_sat_0=&schedule_sat_1=&schedule_sat_2=

参数:

record_cover:表示录像覆盖

record_time:表示录像文件的打包时间

record_audio:表示录制音频

time_schedule_enable:表示日程安排

schedule_sun_0/schedule_sun_1/schedule_sun_2/schedule_mon_0/schedule_mon_1/schedule_mon_2/schedule_tue_0/schedule_tue_1/schedule_tue_2/schedule_wed_0/schedule_wed_1/schedule_wed_2/schedule_thu_0/schedule_thu_1/schedule_thu_2/schedule_fri_0/schedule_fri_1/schedule_fri_2/schedule_sat_0/schedule_sat_1/schedule_sat_2: 表示星期一至星期日的录像计划, 每天按 24 小时计算, 每小时按 15 分钟划分为 96 个布防时段 (bit0-95)。

bit0-95:

0: 该时段不录像

1: 该时段录像

-1: 录像 8 小时; 其它数值表示那个时间点录像

record_chnl:录像通道选择

set_ftp.cgi

功能: 设置设备 ftp 选项

权限要求: 管理者

语法: /set_ftp.cgi?svr=&port=&user=&pwd=&mode=&dir=&upload_interval=[&loginuse=&loginpas=&next_url=]

参数:

svr:表示 FTP 服务器地址, 长度<=64

port:表示 FTP 服务器端口

user:表示登录 FTP 服务器用户,长度<=64

pwd:表示登录 FTP 服务器用户密码, 长度<=64

dir:表示 FTP 服务器上的存储目录, 文件名长度<=64

mode:表示 FTP 模式

0:port 模式

1:pasv 模式

upload_interval:表示上传图片间隔(毫秒)

set_rtsp.cgi

功能: 设置 rtsp 认证服务

权限要求: 管理员

语法: /set_rtsp.cgi?rtspenable=&rtspport=&rtspuser=&rtspPWD=[&loginuse=&loginpas=

&next_url=]

参数:

rtspenable:表示 RTSP 状态

0:关闭 RTSP 服务

1:开启 RTSP 服务

rtspport:表示访问 RTSP 的端口

rtspuser:表示访问 RTSP 所需的账号, 未实现

rtsppwd:表示访问 RTSP 所需账号的密码, 未实现

set_apwifi.cgi

功能: 设置 AP 相关参数

权限要求: 管理员

语法: set_apwifi.cgi?apwifi_encrypt=&apwifi_port=&apwifi_key=&apwifi_ssid=&apwifi_ipaddr=&apwifi_mask=&apwifi_startip=&apwifi_endip=

参数:

apwifi_encrypt:加密认证模式:

0->无加密

1->WEP:不支持

2->WPA/AES

3->WPA/TKIP

4->WPA2/AES

5->WPA2/TKIP

apwifi_key:加密字符串

apwifi_ssid:无线 AP 的 SSID

apwifi_ipaddr:无线的 IP 地址

apwifi_mask:无线的 MASK

apwifi_startip:无线的启动地址

apwifi_endip:无线的结束地址

set_alarmlogclr.cgi

功能: 删除报警日志

权限要求: 管理员

语法: /set_alarmlogclr.cgi[?loginuse=&loginpas=&next_url=]

set_pnp_server.cgi

功能: 设置定制 P2P 服务器地址串

权限要求: 管理者

语法: set_pnp_server.cgi? sysver=& pnpserver=&pnpport=&pnpuser=&pnpPWD=[&loginuse=&loginpas=]

参数:

sysver:表示定制 P2P 服务器地址串后的系统固件版本号, 只需要设置第一位即可

pnpserver:表示 P2P 服务器地址串

pnpport:表示 P2P 服务器地址端口

pnpuser:表示登录 P2P 的用户名

pnpPWD: 表示登录 P2P 用户名的密码

(注: pnpport/pnpuser/pnppwd 这三个参数预留, 没有起作用; 目前整个 CGI 还未通)

set_bootday.cgi

功能: set_bootday.cgi? bootday [&user=&pwd=]

权限要求: 管理者 语法: bootday:表示多少天重启一次

set_extra.cgi

功能: 设置参数

权限: 管理者

语法: set_extra.cgi? close_ap=&close_mic=& devicetype=[&user=&pwd=]

参数

close_ap: 表示关闭 ap 功能

close_mic:表示关闭 MIC

devicetype:设备类型 部份 机器上起作用

set_factory_extra.cgi

功能: 设置 ADC

权限要求: 管理者

语法: set_factory_extra.cgi?adcmin=&adcmax=&adc_use=[&loginuse=&loginpas=]

参数:

adcmin:表示 ADC 设置的最小值

adcmax:表示 ADC 设置的最大值

adc_use:表示使用 ADC 情况

0->表示不使用 ADC

1->表示使用 ADC

set_onvif.cgi

功能: 设置 ONVIF 参数

权限: 管理者

语法: /set_onvif.cgi?onvifenable=[&loginuse=&loginpas=]

参数;

onvifenable:ONVIF 开启状态

0:关闭 ONVIF

1:开启 ONVIF

set_aging.cgi

功能: 设置老化模式

权限: 管理者

语法: /set_aging.cgi?enable=&ptspeed=[&loginuse=&loginpas=]

参数:

enable:表示是否开启老化模式

0:关闭老化模式

1:开启老化模式
ptzspeed:表示老化模式的云台速度

set_update_push_user.cgi

功能：通知摄像机更新推送用户列表
权限：管理者
语法：/set_update_push_user.cgi?[%loginuse=&loginpas=]

auto_download_file.cgi

功能：在线升级功能
权限：管理者
语法：/auto_download_file.cgi?server=&file=&type=[&port=&loginuse=&loginpas=]
参数：
server：在线升级服务器域名
file：要下载的文件名
type：在线升级固件的类型 1->界面固件 2->系统固件
port：在线升级服务器的端口，如果不传默认 80
file_len：要下载的文件大小，已字节为单位，当前未使用，值为 0

ipc135x_set.cgi

功能：设置 RF 的相关参数
权限要求：管理者
语法：/ipc135x_get.cgi?cmd0=&data0=data1=data2=[&user=&pwd=&loginuse=&loginpas=]
参数：
cmd0:RF 上次执行的命令,取值范围[1-9]
1->报警和录像（RF --> IPC）
2->停止报警和停止录像（RF --> IPC）
3->移动侦测（IPC --> RF）
4->APP 发送数据（IPC --> RF）
5->ACK 包（IPC <--> RF）
6->读 APP 数据（IPC --> RF）
7->RF 数据读取回应（RF --> IPC）
8->心跳
9->复位
cmd1:保留
data0:House code,取值范围[0-15]
data1:Zone code,取值范围[1-8]
data2:工作模式
1->Arm 布防
2->home 在家
3->Alert 门铃
4->DisArm 撤防
5->Panic 紧急报警

set_test_hardware.cgi

功能：在线升级功能

权限：管理者

语法：/set_test_hardware.cgi?function=[&loginuse=&loginpas=]

参数：

function:

1 --> 检测复位按键

2 --> 检测 DB1 或者 S1 的 PIR

record_fastplay.cgi

功能：时间轴的录像下载

权限：管理者

语法：/record_fastplay.cgi?ctrl=&playlist=[&loginuse=&loginpas=]

参数：

ctrl:

1 --> 开始播放

0 --> 结束播放

playlist: 下载列表 格式 Json {"f": "20221103085223_100.mp4", "s": 0, "e": 1440}

f: 文件名 s 开始帧号 e 结束帧号

set_production_config.cgi

功能：生产配置参数

权限：管理者

语法：/set_production_config.cgi?hw_config=¶m_config=[&loginuse=&loginpas=]

参数：

hw_config:

param_config:

set_power_off.cgi

功能：远程关机

权限：管理者

语法：/set_power_off.cgi?[&loginuse=&loginpas=]

参数：

set_switch_ircut.cgi

功能：切换 ircut

权限：管理者

语法：/set_switch_ircut.cgi?[&loginuse=&loginpas=]

参数：ircut_state=on 打开

ircut_state=off 关闭

set_pir_type.cgi

功能：设置 PIR 型号，用于硬件上拉等异常时

权限：管理者

语法: /set_pir_type.cgi? [&loginuse=&loginpas=]

参数: pir_type =1 普恩模拟

pir_type =2 尼塞拉数字

pir_type=3 普恩数字

五、POST 相关 CGI

upgrade_firmware.cgi

功能: 升级设备固件

权限: 管理者

语法: /upgrade_firmware.cgi?next_url=rebootme.htm [&loginuse=&loginpas=]

说明: 本 cgi 采用 post 方法, 将需升级的文件打包发送到 ip camera。

upgrade_htmls.cgi

功能：升级设备网页界面

权限：管理者

语法：/upgrade_htmls.cgi?next_url=rebootme.htm[&loginuse=&loginpas=]

说明：本 cgi 采用 post 方法，将需升级的文件打包发送到 ip camera。

upgrade_factory_params.cgi

功能：升级设备出厂默认参数

权限：管理者

语法：/upgrade_factory_params.cgi?[&loginuse=&loginpas=]

说明：本 cgi 采用 post 方法，将需出厂参数的文件打包发送到 ip camera。

六、报警联动功能相关 CGI

get_sensorstatus.cgi

功能：C7838-AR 用于获取传感器状态

权限：管理者

语法：/get_sensorstatus.cgi?[&loginuse=&loginpas=]

返回：

armsetstatus: 0 -> 撤防 1-> 布防

alarmstatus: 0 -> 未报警 1-> 报警

codestatus: 0-> 未对码中 1-> 对码中

doorbell: 门铃声音状态 0->关闭 1->开启

set_sensorstatus.cgi

功能: C7838-AR 用于设置传感器

权限: 管理者

语法: /set_sensorstatus.cgi?cmd=&doorbell=[&loginuse=&loginpas=]

参数:

cmd: 0 -> 布防 1 -> 撤防 2 -> 对码 3 -> 取消对码 4 -> 门铃声音 5 -> 清除全部传感器 6 -> 取消报警

doorbell: 门铃声音开关 0 -> 关闭 1 -> 开启 (当 cmd=4 时才有效)

get_sensorlist.cgi

功能: C7838-AR 用于设置传感器

权限: 管理者

语法: /get_sensorlist.cgi?[&loginuse=&loginpas=]

返回:

sensorid10: 传感器 0 ID1

sensorid20: 传感器 0 ID2

sensorid30: 传感器 0 ID3

sensortype0: 传感器 0 类型

sensorstatus0: 传感器 0 状态

presetid0: 传感器 0 绑定预置位

sensorname0: 传感器 0 名称

...

sensorid12: 传感器 2 ID1

sensorid22: 传感器 2 ID2

sensorid32: 传感器 2 ID3

sensortype2: 传感器 2 类型

sensorstatus2: 传感器 2 状态

presetid2: 传感器 2 绑定预置位

sensorname2: 传感器 2 名称

set_sensorname.cgi

功能: C7838-AR 用于设置传感器名称

权限: 管理者

语法: /set_sensorname.cgi?sensorid=&sensorname=[&loginuse=&loginpas=]

参数:

sensorid: 传感器 ID

sensorname: 传感器需要修改的名称

del_sensor.cgi

功能: C7838-AR 用于删除传感器

权限: 管理者

语法: /del_sensor.cgi?sensorid=[&loginuse=&loginpas=]

参数:

sensorid: 需要删除的传感器 ID

set_doorbell_push.cgi

功能: C7838-AR 用于删除传感器

权限: 管理者

语法: /set_doorbell_push.cgi?value=[&loginuse=&loginpas=]

参数:

value: 0 -> 门铃不需要推送 1->门铃需要推送

get_sensor_preset.cgi

功能: C7838-AR 用于获取看守位和报警联动预置位

权限: 管理者

语法:

/get_sensor_preset.cgi?cmd=0&sensorid=0&loginuse=admin&loginpas=888888&user=admin&pwd=888888&

参数:

cmd: 0: 表示获取对应 sensorid 绑定的预置位

1: 表示获取摄像机的看守位 (此时 sensorid 无效)

sensorid: 传感器的通道号 (cmd=1 时无意义)

返回值:

cmd=0 获取对应通道绑定的报警联动预置位

sensorid: 传感器的通道号 (0-31)

presetid: 对应通道绑定的预置位

cmd=1

presetid: 绑定的看守位

set_sensor_preset.cgi

功能: C7838-AR 用于设置看守位和报警联动预置位

权限: 管理者

语法:

set_sensor_preset.cgi?sensorid=30&presetid=2&loginuse=admin&loginpas=888888&user=admin&pwd=888888&

参数:

sensorid: 255: 设置看守位

0 - 31: 设置各个通道传感器报警预置位

presetid: 0: 表示不绑定报警联动预置位

1 - 16: 对应各个预置位

关于通用性 CGI 的定义

为了减少中间件（比如 android 的 JNI，windows 的 P2PAPI.dll）的维护工作量，所以定义一个通用性的 CGI，用于客户端和设备端的交互。

CMD_CHANNEL_HEAD的cmd的value为0x60D1

获取信息的CGI命令行为

trans_cmd_string.cgi?loginuse=&loginpas=&[user=&pwd=&]cmd=&[p1=]&[p2=]...

cmd根据实际需要来定义，为一个整型值，设备端根据cmd来实现相应的功能。CGI返回的内容，也是根据cmd来定义，客户端根据cmd来解析返回的内容。JNI或者P2PAPI.dll会返回整个返回内容给客户端，客户端自行解析获取相关数据。返回字符串的长度，限制在10K以内。

jni

int TransCmdString(string id,string msg,int msg_len);//参数和返回值同
TranferMessage

Callback

void CallBackTransCMDString(string ret);//参数和返回值同
CallBackTransJson

cmd 命令标识	设置参数			功能	时间	
2000	command	0->声音加			设置设备 C7841 相关参数	2015-05-27 彭冬柏
		1->声音减				
		2->下一首				
		3->上一首				
		4->播放				
		5->暂停				
		6->夜灯开				
		7->夜灯关				
		8->获取当前的状态 volume: 音量大小 playstate: 播放状态 1->播放 2->暂停 nightLight: 夜视灯状态 1->开启 0->关闭 fileNO: 歌曲序号 current_temp: 当前温度 cry_state: 哭声检测 0->关闭 1->开启				
		9-> 设置 音量	param	音量大小		
10->	param	0->关闭				

		设置哭声检测		1->开启		
2001	command	0->获取温湿度相关参数 返回值 current_temp: 当前温度 current_rh: 当前湿度 current_power: 当前电量 current_charge: 当前充电状态 config_tempHigh: 当前高温报警阈值 config_tempLow: 当前低温报警阈值 config_powerLow: 当前低电报警阈值 cry_state: 当前哭声检测状态			获取设备C7881当前电量温湿度等参数	2015-12-28 彭冬柏
		1->设置温湿度相关参数 tempHigh: 设置高温报警阈值 tempLow: 设置低温报警阈值 powerLow: 设置低电报警阈值 powerDown: 设置pmu断电			设置C7881低电温湿度等阈值	2015-12-28 彭冬柏
		2->设置哭声检测 param: 1->开启哭声检测 0->关闭哭声检测			设置C7881哭声侦测	2015-12-31 彭冬柏
		3->设置关机 powerDown: 1->关机			设置C7881关机	2015-12-31 彭冬柏
		4->获取电池参数 返回值 batteryId: 电池ID 1: 美拜电池（默认） 2: 海跃电池			获取C7881电池参数	2016-1-30 彭冬柏
		5->设置电池参数 batteryId: 电池ID 1: 美拜电池 2: 海跃电池			设置C7881电池参数	2016-1-30 彭冬柏
2002	sensor_type	设置对码类型 0x01 门磁 0x02 红外 0x03 烟感 0x04 气感 0x05 紧急按钮 0x07 遥控器 0x08 警笛 0x0A 摄像机 0x0B 幕帘 0x0C 防区 0x0D 智能锁 0x0E 水浸探头 0x09 震动 0x0F 红外对射 0x10 门铃按钮			设置对码类型APP使用	2016-5-16 彭冬柏
2003	sensor_type	设置开始对码，并附带类型 0x01 门磁 0x02 红外 0x03 烟感 0x04 气感 0x05 紧急按钮 0x07 遥控器 0x08 警笛 0x0A 摄像机 0x0B 幕帘 0x0C 防区 0x0D 智能锁 0x0E 水浸探头			设置开始对码产测使用	2016-5-16 彭冬柏

2005（设置）	command	1: 开始学习 2: 执行命令 5: 添加设备 6: 删除设备 7: 获取设备列表 8: 设置设备配件信息 9: 获取设备配件信息列表	设置 执行 命令	2016-08-16 徐凤琪
	mark	由app端产生，唯一标识本次会话。		
	type	设备类型（0、1、2、3） 0-->透传 1-->RF、AR 2-->zigbee 3-->红外 0: 表示把 json 的指令内容（json 里命令字段的值）翻译成 16 进制后直接发送给单片机 1: 表示把 json 的指令内容（json 里命令字段的值）翻译成 16 进制后，增加一个协议头(单片机与摄像机之间的协议)，头中的类型标识为 RF、AR 设备。 2: 表示把 json 的指令内容（json 里命令字段的值）翻译成 16 进制后，增加一个协议头(单片机与摄像机之间的协议)，头中的类型标识为 zigbee 设备。 3: 表示把 json 的指令内容（json 里命令字段的值）翻译成 16 进制后，增加一个协议头(单片机与摄像机之间的协议)，头中的类型标识为红外设备。		
	json	json={"cmd": xxxxxx,} 格式请参考具体文档		
2005（返回）	command	根据设置返回	2005协议返回	2016-08-16 徐凤琪
	mark	根据设置返回		
	type	根据设置返回		
	status	设置成功返回0，失败返回-1		
	json	当status为0时才有此字段，格式和学习命令的一致		
2006（设置）	command	0-> 获取场景列表 1->获取场景配置 2->设置场景 4->执行场景动作 5->设置定时动作配置 6->获取定时动作 7->设置场景判断条件 8->获取场景判断条件	获取 设置 场景	2016-08-16 徐凤琪

		9->设置场景配件 10->获取场景配件		
	sceneIndex	当command=0时，获取场景列表 无需带sceneIndex，无需带json		
	json	当command=1时，获取场景配置 sceneIndex为场景索引，无需带json 当command=2时，设置场景 sceneIndex为场景索引，需要带json 当command=4时，执行场景动作 sceneIndex为场景索引，无需带json 当command=5时，设置定时动作配置 无需带sceneIndex，需要带json 当command=6时，获取定时动作 无需带sceneIndex，无需带json 当command=7时，设置场景判断条件 sceneIndex为场景索引，需要带json 当command=8时，获取场景判断条件 sceneIndex为场景索引，无需带json 当command=9时，设置场景配件 sceneIndex为场景索引，需要带json 当command=10时，获取场景配件 sceneIndex为场景索引，无需带json json内容请参考具体文档		
2006（返回）	command	根据设置返回	2006协议返回	2016-08-16 徐凤琪
	sceneIndex	根据设置返回		
	status	当command=1时获取场景配置 sceneIndex为场景索引，status=0，需带json 返回场景，status=-1，获取失败，不带json。		
	json	当command=2时设置场景 sceneIndex为场景索引，status=0，设置成功 Status=-1，设置失败。		
2007（返回）	alarmCenterEnable	0->没有绑定接警中心 1->绑定了接警中心	返回 摄像机 绑定 接警 中心 状态	2016-03-03 彭冬柏
	accessPermission	255->管理者权限 254->任何时段访问的权限 253->布防时访问的权限 252->报警时访问的权限		

2008（设置）	accessPer mission	255->管理者权限 254->任何时段访问的权限 253->布防时访问的权限 252->报警时访问的权限			设置 接警 中心 访问 权限	2016-03-03 彭冬柏
2009（设置）	ratio	720P 取值范围[0,511] 1080P取值范围[0,192]			畸变 校正	2016-03-09 彭冬柏
2100					喂食器	2016-04-06 彭冬柏
2011（设置）	enable	0->隐私位功能关闭			设置 隐私 位	2016-04-19 徐凤琪
		1->隐私位功能开启				
	posset	0->未设置位置				
		1~16->隐私位注册到预置位				
2012（返回）	enable	0->隐私位功能关闭			获取 隐私 位	2016-04-19 徐凤琪
		1->隐私位功能开启				
	posset	0->未设置位置				
		1~16->隐私位注册到预置位				
	motolock	0->云台未上锁				
		1->云台已上锁				
2014（设置）	unlockPas sword	开锁密码（字符串固定8位长度）			控制 开锁	2016-05-16 彭冬柏
2014（返回）	unlockRes ult	-1 ->原始密码，我不开锁 -2 ->开锁密码错误，我不开始 200->开锁密码正确，我将把锁打开			开锁 结果	2016-05-16 彭冬柏
2015（设置）	previousP assword	之前开锁密码			修改 开锁 密码	2016-05-16 彭冬柏
	modifyPa ssword	修改后开锁密码				
2015（返回）	modifyRe sult	-1 ->之前开锁密码错误 -2 ->修改后的密码不合法 200 ->修改密码成功			修改 密码 结果	2016-05-16 彭冬柏
2016（返回）	ratio	720P 取值范围[0,511] 1080P取值范围[0,192]			获取畸 变校正 状态	2016-06-27 彭冬柏
2017（设置）	command	1 --> 移 动 侦 测 录 像 计 划	mark	会话标识	设置移 动侦测 录像计 划	
			motion_record_plan1 motion_record_plan2 motion_record_plan3 ... motion_record_plan21 motion_record_plan_ena ble	计划1 计划2 计划3 ... 计划21 计划开关		
		2 --> 移 动 侦 测	mark	会话标识	设置移 动侦测 报警计	
			motion_push_plan1	计划1		

		报警计划	motion_push_plan2 motion_push_plan3 ... motion_push_plan21 motion_push_plan_enable	计划2 计划3 ... 计划21 计划开关	划	
		3 --> 时间录像计划	mark record_plan1 record_plan2 record_plan3 ... record_plan21 record_plan_enable	会话标识 计划1 计划2 计划3 ... 计划21 计划开关	设置实时录像计划	
		4 --> C81 喂奶计划	mark nurse_plan1 nurse_plan2 nurse_plan3 ... nurse_plan21 nurse_plan_enable	会话标识 计划1 计划2 计划3 ... 计划21 计划开关	设置C81喂奶计划	
		5 --> C18S 白光灯计划	mark light_plan1 light_plan2 light_plan3 ... light_plan21 light_plan_enable	会话标识 计划1 计划2 计划3 ... 计划21 计划开关	设置白光灯计划	
		6 --> 报警白光灯计划	mark alarm_light_plan1 alarm_light_plan2 alarm_light_plan3 ... alarm_light_plan21 alarm_light_plan_enable	会话标识 计划1 计划2 计划3 ... 计划21 计划开关	设置报警白光灯计划	
		6 --> 隐私遮盖计划	mark privacy_plan1 privacy_plan2 privacy_plan3 ... privacy_plan21 privacy_plan_enable	会话标识 计划1 计划2 计划3 ... 计划21 计划开关	设置隐私遮盖计划	
		7 --> 离岗检测计划	mark depart_detect_plan1 depart_detect_plan2 depart_detect_plan3 ... depart_detect_plan21 depart_detect_plan_enable	会话标识 计划1 计划2 计划3 ... 计划21 计划开关	设置离岗检测计划	
		8 -->	mark	会话标识	设置人	

		人脸检测计划	face_detect_plan1 face_detect_plan2 face_detect_plan3 ... face_detect_plan21 face_detect_plan_enable	计划1 计划2 计划3 ... 计划21 计划开关	脸检测计划		
		9 --> 人脸识别计划	mark	会话标识	设置人脸识别计划		
			face_recognition_plan1 face_recognition_plan2 face_recognition_plan3 ... face_recognition_plan21 face_recognition_plan_enable	计划1 计划2 计划3 ... 计划21 计划开关			
		11--> 获取计划参数	type	mark	会话标识		获取计划列表
					1 --> 获取移动侦测录像计划		
					2 --> 获取移动侦测报警计划		
					3 --> 获取实时录像计划		
					4 --> 获取喂奶计划		
					5 --> 获取白光灯光计划		
					6--> 获取报警白光灯光计划或隐私遮盖计划		
					7--> 获取离岗检测计划		
					8--> 获取人脸检测计划		
					9--> 获取人脸识别计划		

2017（返回）	command	1	cmd command	2017 1	设置移	
----------	---------	---	----------------	-----------	-----	--

			mask status		设置mark 0	动侦测 录像计 划返回	
		2	cmd command mask status		2017 2 设置mark 0	设 置 移 动 侦 测 报 警 计 划返回	
		3	cmd command mask status		2017 3 设置mark 0	设 置 实 时 录 像 计 划 返 回	
		4	cmd command mask status		2017 4 设置mark 0	设 置 喂 奶 计 划 返回	
		5	cmd command mask status		2017 5 设置mark 0	设 置 白 光 灯 计 划返回	
		6	cmd command mask status		2017 6设置 mark 0	设 置 报 警 白 光 灯 计 划 或 隐 私 遮 盖 计 划返回	
		7	cmd command mask status		2017 7设置 mark 0	设 置 离 岗 检 测 计 划 返 回	
		8	cmd command mask status		2017 8设置 mark 0	设 置 烟 感 检 测 计 划 返 回	
		9	cmd command mask status		2017 9设置 mark 0	设 置 哭 声 检 测 计 划 返 回	
		11	type	1 --> 移动侦测 录像计划	motion_r ecord_pla n1 motion_r ecord_pla n2 motion_r ecord_pla n3 ... motion_r ecord_pla n21 motion_r	获 取 移 动 侦 测 录 像 计 划返回	

					ecord_plan_enable		
				2 --> 移动侦测报警计划	motion_push_plan1 motion_push_plan2 motion_push_plan3 ... motion_push_plan21 motion_push_plan_enable	获取移动侦测录像计划返回	
				3 --> 实时录像计划	record_plan1 record_plan2 record_plan3 ... record_plan21 record_plan_enable	获取实时录像计划返回	
				4 --> C81 喂奶计划	nurse_plan1 nurse_plan2 nurse_plan3 ... nurse_plan21 nurse_plan_enable	获取喂奶计划返回	
				5 --> 白光灯计划	light_plan1 light_plan2 light_plan3 ... light_plan21 light_plan_enable	获取白光灯计划返回	
				6 -->报警	alarm_lig	获取报	

				白光灯计划	ht_plan1 alarm_lig ht_plan2 alarm_lig ht_plan3 ... alarm_lig ht_plan21 alarm_lig ht_plan_e nable	警白光灯计划 返回	
				6 -->隐私 遮盖计划	privacy_pl an1 privacy_pl an2 privacy_pl an3 ... privacy_pl an21 privacy_pl an_enabl e	获取隐 私遮盖 返回	
				7 -->离岗 检测计划	depart_d etect_pla n1 depart_d etect_pla n2 depart_d etect_pla n3 ... depart_d etect_pla n21 depart_d etect_pla n_enable	获取离 岗检测 返回	
				8 -->人脸 检测计划	face_dete ct_plan1 smoke_de tect_plan 2 face_dete ct_plan3 ... face_dete ct_plan21 face_dete ct_plan_e nable	获取人 脸检测 返回	

				9 -->人脸 识别计划	babycry_ detect_pl an1 babycry_ detect_pl an2 babycry_ detect_pl an3 ... babycry_ detect_pl an21 babycry_ detect_pl an_enabl e face_rec ognition _plan1 face_rec ognition _plan2 face_rec ognition _plan3 ... face_rec ognition _plan21 face_rec ognition _plan_ena ble	获取人 脸识别 返回	
2019（设置）	command	0	enable		privacy_pl an1 privacy_pl an2 privacy_pl an3 ... privacy_pl an21 privacy_pl an_enabl e	配置 获取 推流	2017-01-06 彭冬柏
			mainUrl		rtmp主推 流地址		
			reserveUrl		rtmp备用 推流地址		

		1	获取rtmp推流状态			
2019（返回）	command	0	enable	0 -> 关闭 1 -> 开启	获取推流状态	2017-01-06 彭冬柏
			mainUrl	rtmp主推流地址		
			reserveUrl	rtmp备用推流地址		
		1	status	0 -> 关闭 1 -> 推流失败 2 -> 推流成功主地址 3-> 推流成功备用地址		
			mainUrl	rtmp主推流地址		
			reserveUrl	rtmp备用推流地址		
2101（设置）	command	1	开启Telnet		开关 Telnet	2017-08-28 彭冬柏
		2	关闭Telnet			
2105（设置）	command	1	获取视频编码格式		视频编码格式	2017-08-28 彭冬柏
		2	videoFormat	0 --> 配置H264编码 1 --> 配置H265编码		
		3	获取分辨率是否是300w		摄 像 机 分辨率	
		4	bPixel300	0 --> 配置200w编码 1 --> 配置300w编码		
2105（返回）	command	1	videoFormat : 0--> 当前H264编码 1 --> 当前H265编码		视频编码格式	2017-08-28 彭冬柏
		2	videoFormat : 0--> 当前H264编码 1 --> 当前H265编码			
		3	bPixel300: 0 --> 配置200w编码 1 --> 配置300w编码		摄 像 机 分辨率	
		4	bPixel300: 0 --> 配置200w编码 1 --> 配置300w编码			
2106（设置）	command	1	获取功耗方式			
		2	lowPower	0 --> 关闭低功耗		
				N -->N s空闲后进入低功耗		
				10000 -->超低功耗		
			correctionType	低功耗人形报警计划开关，1为开		
			chargingNoSleep	1->充电不休眠 0->充电也休眠		

		3	获取人体侦测等级		
		4	humanDetection	关闭	
				1 --> 低 持续10s触发	
				2 --> 中 持续5s触发	
				3 --> 高 持续2s触发	
			DistanceAdjust	1-->近距离	
				2-->中距离	
				3或者其它-->远距离	
			HumanoidDetection	0-->关闭人形侦测双 鉴定	
				1-->开启人形侦测双 鉴定	
			LingerCheckIntervalSwitch	徘徊检测开关，开为 1	
			LingerCheckIntervalSDuration	徘徊检测时长	
			SleepCheckIntervalSwitch	休眠间隔开关，开为 1	
			SleepCheckIntervalDuration	休眠间隔时长	
		5	获取提示音音量大小		
		6	cueToneVolume	0 --> 关闭提示音	
				[1,10] 10个级别提示音	
		7	获取电池电量和充电状态		
		8	获取PIR推送图片和视频开关		
		9	CloudVideoDuration	云存储时长	
			pirPushSwitch	0 --> 关闭PIR推送	
				1 --> 打开PIR推送	
			pirPushSwitchVideo	0--> 只推送图片	

				1--> 推送图片+视频		
		10	设备进入低功耗测试模式			
		11	查询当前DV模式的超低功耗开关			
		12	DvModeSleepSwitch	0 --> DV模式可以睡眠的超低功耗模式		
				1 --> DV模式不睡眠一直录像模式		
		13	PowerSwitch	0 --> 关闭一键远程关机		
				1--> 打开一键远程关机		
		14	查询设备一键开关机状态			
		15	WifiEnhancedMode	0 --> 关闭wifi穿墙		
				1-->打开wifi穿墙		
		16	查询wifi模式			
		17	查询低功耗模式参数			
		18	Smart_Electricity_Sleep_Switch	0->低功耗模式关闭 1->低功耗模式打开		
			Smart_Electricity_Threshold	进入低功耗的阈值		
2106（返回）	command	1	lowPower	0 --> 关闭低功耗		
				N -->N s空闲后进入低功耗		
				10000 -->超低功耗		
			correctionType	人形报警计划		
			chargingNoSleep	1->充电不休眠 0->充电也休眠		
		2	lowPower	0 --> 关闭低功耗		
				N -->N s空闲后进入低功耗		
				10000 -->超低功耗		

			correctionType	人形报警计划		
			chargingNoSleep	2->充电不休眠 0->充电也休眠		
		3	humanDetection	0--> 关闭		
				1 --> 低持续5s触发		
				2 --> 中持续3s触发		
				3 --> 高持续1s触发		
			DistanceAdjust	1-->近距离		
				2-->中距离		
				3或者其它-->远距离		
			HumanoidDetection	0--> 关闭		
				1--> 开启人形侦测		
			SleepCheckIntervalSwitch	0->关闭微功耗 1->打开微功耗		
			SleepCheckIntervalDuration	休眠间隔		
			LingerCheckIntervalSwitch	1->打开徘徊检测 0->关闭徘徊检测		
			LingerCheckIntervalSDuration	徘徊检测的间隔		
		4	humanDetection	0--> 关闭		
				1 --> 低持续5s触发		
				2 --> 中持续3s触发		
				3 --> 高持续1s触发		
			HumanoidDetection	0--> 关闭		
				1--> 开启人形侦测		
			DistanceAdjust	1-->近距离		
				2-->中距离		
				3或者其它-->远距离		
			SleepCheckIntervalSwitch	1->关闭微功耗 0->打开微功耗		
			SleepCheckIntervalDuration	休眠间隔		
			LingerCheckIntervalSwitch	1->打开徘徊检测 0->关闭徘徊检测		
			LingerCheckIntervalSDur	徘徊检测的间隔		

			ation			
5	cueToneVolume		0 --> 关闭提示音			
			[1,10] 10个级别提示音			
6	cueToneVolume		0 -->关闭提示音			
			[1,10] 10个级别提示音			
7	batteryLevel		[1-100] 电池电量百分百			
	batteryStatus		0 --> 没有充电 1 -->正在充电			
8	pirPushSwitch		0 --> 关闭PIR推送			
			1 --> 打开PIR推送			
	pirPushSwitchVideo		0-->只推送图片			
			1-->推送图片和视频			
	CloudVideoDuration		云存储时长			
9	pirPushSwitch		0 --> 关闭PIR推送			
			1 --> 打开PIR推送			
	pirPushSwitchVideo		0-->只推送图片			
			1-->推送图片和视频			
	cloudVideoDuration		云存储时长			
10						
11	DvModeSleepSwitch		0 --> DV模式可以睡眠的超低功耗模式			
			1 --> DV模式不睡眠一直录像模式			
12	DvModeSleepSwitch		0 --> DV模式可以睡眠的超低功耗模式			
			1 --> DV模式不睡眠一直录像模式			
13	PowerSwitch		0 --> 关闭一键关机			
			1--> 打开一键关机			

		14	PowerSwitch	0 --> 关闭一键关机		
				1--> 打开一键关机		
		15	WifiEnhancedMode	0 --> 关闭wifi穿墙		
				1-->打开wifi穿墙		
		16	WifiEnhancedMode	0 --> 关闭wifi穿墙		
				1-->打开wifi穿墙		
		17	Smart_Electricity_Sleep_Switch	0->微功耗模式关闭 1->微功耗模式打开		
			Smart_Electricity_Threshold	进入微功耗的阈值		
		18	Smart_Electricity_Sleep_Switch	0->微功耗模式关闭 1->微功耗模式打开		
			Smart_Electricity_Threshold	进入微功耗的阈值		
2107 (设置)	command	0	recordName	录像文件名	获取录像文件属性	2017-08-28 彭冬柏
2107 (返回)	command	0	recordName	录像文件名	返回文件属性	2017-08-28 彭冬柏
			recordSize	录像文件大小		
2108 (设置)	command	0	获取报警时白光和警笛动作依赖的开关条件			2018-01-17 彭冬柏
		1	lightMode	0--> 报警时白光灯不输出打开动作	设置报警时白光灯警笛动作	
				1 --> 报警时白光灯输出打开动作		
				2 -->报警时白光灯输出闪烁动作		
			sirenMode	0 --> 报警时警笛不输出响动作		
				1 --> 报警时警笛输出响动作		
			alarmLedMode	0->报警时红蓝灯不联动		
1->报警时联动红蓝灯						
2108 (返回)	command	0	lightMode	0 --> 报警时白光灯不输出打开动作	返回报警时白光和警笛	2018-01-17 彭冬柏
				1 --> 报警时白光灯输出打开动作		

		1		alarmLedMode	2 -->报警时白光灯输出闪烁动作	动作开关		
					0->报警时红蓝灯不联动			
					1->报警时联动红蓝灯			
				sirenMode	0 --> 报警时警笛不输出响动作			
					1 --> 报警时警笛输出响动作			
					lightMode			0 --> 报警时白光灯不输出打开动作
			1 --> 报警时白光灯输出打开动作					
			2 -->报警时白光灯输出闪烁动作					
			alarmLedMode	0->报警时红蓝灯不联动				
				1->报警时联动红蓝灯				
		sirenMode	0 --> 报警时警笛不输出响动作					
			1 --> 报警时警笛输出响动作					
		2109 (设置)	command	0	light			0 --> 手动触发关闭白光灯亮
1 --> 手动触发开启白光灯亮								
siren	0 --> 手动触发关闭警笛声音响				手动触发警笛			
	1 --> 手动触发开启警笛声音响							
1	获取手动触发白光灯和警笛开关状态				2018-01-17 彭冬柏			
2	获取当前灯光和警笛的实际状态				2018-01-17 邓益宝			
2109 (返回)	command			0	light	0 --> 手动触发关闭白光灯亮	手动触发白光灯	2018-01-17 彭冬柏
						1 --> 手动触发开启白光灯亮		
					siren	0 --> 手动触发关闭警笛声音响	手动触发警笛	

				1 --> 手动触发开启警笛声音响		
		1	light	0 --> 手动触发关闭白光灯亮	手动触发白光灯和警笛状态	2018-01-17 彭冬柏
				1 --> 手动触发开启白光灯亮		
			siren	0 --> 手动触发关闭警笛声音响		
				1 --> 手动触发开启警笛声音响		
		2	lightStatus	0 --> 白光灯关闭		
				1 --> 白光灯长亮		
				2 -->白光灯闪烁		
			sirenStatus	0 -->警笛关闭		
				1 -->警笛响		
2110（设置）	command	0	lightLevel	0 -->关闭 1 ~ 10个级别 10 最亮	设置灯光等级	2018-02-23 邓益宝
		1	获取灯光等级			
2110（返回）	command	0	lightLevel	0 -->关闭 1 ~ 10个级别 10 最亮	设置灯光等级 返回	2018-02-23 邓益宝
		1	lightLevel	0 -->关闭 1 ~ 10个级别 10 最亮	获取等级 返回	
2120（设置）	command	0	InfraredLaser	0 -->关闭红外激光灯 1 --> 打开红外激光灯	设置激光开关	2018-10-29 彭冬柏
		1	获取红外激光灯的状态			
2120（返回）	command	0	InfraredLaser	0 -->激光灯关闭 1 --> 激光灯打开	设置激光开关 返回	2018-10-29 彭冬柏
		1	InfraredLaser	0 -->激光灯关闭 1 --> 激光灯打开	获取激光状态 返回	
2121（设置）	command	0	ControlLock	0 -->关闭锁	设置关锁	2019-02-21 邓益宝

		1	lockPwd	6位数字密码	密码开锁	
2121（返回）	command	0	ControlLock	0 -->关闭锁	设置 关锁 返回	2019-02-21 邓益宝
		1	lockPwd	6位数字密码	密码开 锁返回	
			lockAct	0-->开锁成功 1-->开锁失败 2-->超时		
2112（设置）	command	0	enable	0--->关闭检测 1--->打开检测	设置哭 声检测 开关	2019-01-16 邓益宝
		1	获取哭声检测开关			
2112（返回）	command	0	enable	0-->哭声检测关 1-->哭声检测开	设置哭 声检测 开关返 回	2019-01-16 邓益宝
		1	enable	0-->哭声检测关 1-->哭声检测开	获 取 哭 声 检 测 开 关 返 回	
2122（设置）	command	0	tls_enable	0-->使能tls 1-->非使能tls	设 置 使 能rtsp tls 功能	2019-05-13 邓益宝
		1	获取设备是否使能rtsp tls功能			
2122（返回）	command	0	tls_enable	0-->使能tls 1-->非使能tls	设 置 使 能rtsp tls 功 能 返 回	2019-05-13 邓益宝
		1	tls_enable	1-->使能tls 1-->非使能tls	获 取 设 备 是 否 使 能 rtsp tls功能	
2123（设置）	command	0	md_reign0 md_reign17	md_reignX是int型数据，每一个int型数据的0-21bit位是侦测区域的标志位，1是被标记，0没标记	设 置 移 动 侦 测 区域	2019-05-13 邓益宝
		1	获取移动侦测区域			
		2	pd_reign0 pd_reign17	pd_reignX是int型数据，每一个int型数据的0-21bit位是侦测区域的标志位，1是被	设置人 形侦测 区域	

				标记，0没标记			
		3	获取人形侦测区域				
		4	depart_reign0 depart_reign17	pd_reignX是int型数据，每一个int型数据的0-21bit位是侦测区域的标志位，1是被标记，0没标记	设置离岗侦测区域		
		5	获取离岗侦测区域				
		6	face_detect_reign0 face_detect_reign17	face_detect_reignX是int型数据，每一个int型数据的0-21bit位是侦测区域的标志位，1是被标记，0没标记	设置人脸侦测区域		
		7	获取人脸检测区域				
		8	face_recognition_reign0 face_recognition_reign17	face_recognition_reignX是int型数据，每一个int型数据的0-21bit位是侦测区域的标志位，1是被标记，0没标记	设置人脸识别区域		
		9	获取人脸识别区域				
		2123（返回）	command	0	md_reign0 md_reign17		md_reignX是int型数据，每一个int型数据的0-21bit位是侦测区域的标志位，1是被标记，0没标记
1	md_reign0 md_reign17			md_reignX是int型数据，每一个int型数据的0-21bit位是侦测区域的标志位，1是被标记，0没标记	获取移动区域返回		
2	pd_reign0 pd_reign17			pd_reignX是int型数据，每一个int型数据的0-21bit位是侦测区域的标志位，1是被标记，0没标记	设置人形区域返回		
3	pd_reign0 pd_reign17			pd_reignX是int型数据，每一个int型数据的0-21bit位是侦测区域的标志位，1是被标记，0没标记	获取人形区域返回		
4	depart_reign0 depart_reign17			depart_reignX是int型数据，每一个int型数据的0-21bit位是侦测区域的标志位，1是被标记，0没标记	设置离岗区域返回		
5	depart_reign0			depart_reignX是int型数据，每一个int型数据的0-21bit位是侦测	获取离岗侦测区域返		

			depart_reign17	区域的标志位，1是被标记，0没标记	回	
		6	face_detect_reign0 face_detect_reign17	face_detect_reignX 是int型数据，每一个int型数据的0-21bit位是侦测区域的标志位，1是被标记，0没标记	设置人脸侦测区域返回	
		7	face_detect_reign0 face_detect_reign17	face_detect_reignX 是int型数据，每一个int型数据的0-21bit位是侦测区域的标志位，1是被标记，0没标记	获取人脸侦测区域返回	
		8	face_recognition_reign0 face_recognition_reign17	face_recognition_reignX 是int型数据，每一个int型数据的0-21bit位是侦测区域的标志位，1是被标记，0没标记	设置人脸识别区域返回	
		9	face_recognition_reign0 face_recognition_reign17	face_recognition_reignX 是int型数据，每一个int型数据的0-21bit位是侦测区域的标志位，1是被标记，0没标记	获取人脸识别区域返回	
2124（设置）	command	0	pirArray Pirsensitive alarmLightTime alarmSirenTime alarmSirenType alarmInterval	pirArray- 打开关闭任意PIR（二进制0-2bit位，0关闭1打开） pirsensitive-PIR 灵敏度（1-5等级） alarmLightTime-报警亮灯时间（秒） alarmSirenTime-报警警笛响时间（秒） alarmSirenType-报警警笛响哪种报警声音（1-8） alarmInterval-报警时间间隔（秒）	设置pir人体，移动侦测报警参数	2019-05-13 邓益宝
		1	获取pir人体，移动侦测报警参数			
2124（返回）	command	0	pirArray pirsensitive alarmLightTime alarmSirenTime alarmSirenT	pirArray- 打开关闭任意PIR（二进制0-2bit位，0关闭1打开） pirsensitive-PIR 灵敏度（1-5等级） alarmLightTime-报警亮灯时间（秒） alarmSirenTime-报警警笛响时间（秒）	设置pir人体，移动侦测参数返回	2019-05-13 邓益宝

			ype alarmInterval	alarmSirenTyp-报警警 笛响哪种报警声音 （1-8） alarmInterval-报警时 间间隔（秒）		
		1	pirArray pirsensitive alarmLightTime alarmSirenTime alarmSirenType alarmInterval	pirArray- 打开关闭任 意PIR（二进制0-2bit 位，0关闭1打开） pirsensitive-PIR 灵 敏 度（1-5等级） alarmLightTim-报警 亮灯时间（秒） alarmSirenTim-报警 警笛响时间（秒） alarmSirenTyp-报警警 笛响哪种报警声音 （1-8） alarmInterval-报警时 间间隔（秒）	获 取 pir 人 体 ， 移 动 侦 测 报 警 参 数 返 回	
2125（设置）	command	0	hide_led_dis able	0-->-隐藏 1-->非隐藏	设 置 状 态 灯 隐 藏模式	2019-06-25 邓益宝
		1	获取隐藏模式状态			
2125（返回）	command	0	hide_led_dis able	0-->-隐藏 1-->非隐藏	设 置 隐 藏 模 式 返回	2019-06-25 邓益宝
		1	hide_led_dis able	0-->-隐藏 1-->非隐藏	获 取 隐 藏 模 式 返回	
2128（设置）	command	0	push_format	0 --> 视频 1 --> 图片	设 置 推 送 方 式	
			push_interva l	0 --> 0.5秒 1 --> 2秒 2 --> 4秒 设置格式为视频 时不传此字段		
		1	获取推送方式			
2128（返回）	command	0	push_format	0 --> 视频 1 --> 图片	设 置 推 送 方 式 返回	
			push_interva l	0 --> 0.5秒 1 --> 2秒 2 --> 4秒 格式为视频 时忽略这个字段		
		1		0 --> 视频 1 --> 图片	获 取 推 送 方 式	

			push_interval	0 --> 0.5秒 1 --> 2秒 2 --> 4秒 格式为视频 时忽略此字段	返回	
2126（设置）	command	0	sensitive	灵敏度	设置人形检测灵敏度和人形框定使能	
			bHumanoidFrame	人形框定使能		
			humanoid_zoom	人形变倍跟踪使能		
		1	获取人形检测灵敏度和人形框定使能			
2126（返回）	command	0	sensitive	灵敏度	设置人形检测灵敏度和人形框定使能返回	
			bHumanoidFrame	人形框定使能		
			humanoid_zoom	人形变倍跟踪使能		
		1	sensitive	灵敏度	获取人形检测灵敏度和人形框定使能返回	
			bHumanoidFrame	人形框定使能		
			humanoid_zoom	人形变倍跟踪使能		
2127（设置）	command	0	enable	0：非使能 1：使能	设置人形跟踪使能	
		1	获取人形跟踪使能			
2127（返回）	command	0	enable	0：非使能 1：使能	设置人形跟踪使能返回	
		1	enable track_status	enable： 0：非使能 1：使能 track_status： 当前跟踪状态	获取人形跟踪使能返回	
2130（设置）	command	0	cluster	服务器集群	修改void服务器集群	
2130（返回）	command	0	cluster changeResult	cluster： 服务器集群 changeResult： 修改结果， 1是成功， 0	修改void服务器集群返	

				是失败	回	
2131（设置）	command	1	DevActive Time	需要延时时间（单位秒）	增 加 延 时 睡 眠 设置	
2131（返回）	command	1	DevActive Time	需要延时时间（单位秒）	增 加 延 时 睡 眠 返回	
2135（设置）	command	0	urlJson	文件下载地址，示例 { "url" : " url" }	设 置 自 定 义 声 音	
			filename	文件名		
			play	播放几次		
			switch	自定义语音开关 1是 开0是关		
			voicetype	0---人脸侦测报警提示音 1---人形侦测报警提示音 2---烟感报警提示音 3---移动侦测报警提示音 4---离岗检测提示音 5---哭声检测提示音 6--到岗侦测提示音		
		1	voicetype	获取当前设置自定义声音信息		
2135（返回）	command	0	voicetype	0---人脸侦测报警提示音 1---人形侦测报警提示音 2---烟感报警提示音 3---移动侦测报警提示音 4---离岗检测提示音 5---哭声检测提示音	设 置 自 定 义 声 音返回	
			filename	文件名		

			switch	自定义语音开关 1是开0是关		
			urlJson	文件下载地址，示例 { "url" : " url" }		
		1	voicetype	0---人脸侦测报警提示音 1---人形侦测报警提示音 2---烟感报警提示音 3---移动侦测报警提示音 4---离岗检测提示音 5---哭声检测提示音	获 取 自 定 义 声 音返回	
			filename	文件名		
			swtich	自定义语音开关 1是开0是关		
			urlJson	文件下载地址，示例 { "url" : " url" }		
		2136（设置）	command	0	detectTime	
1	获取离岗检测时长获取					
2136（返回）	command	0	detectTime	检测时长（单位分钟）	设 置 离 岗 检 测 时 长 返 回	
		1	detectTime	检测时长（单位分钟）	获 取 离 岗 检 测 时 长 获 取返回	
2137（设置）	command	0	enable	1：开0：关	设 置 烟 感 检 测 使能	
		1	获取烟感检测使能			
2137（返回）	command	0	enable	1：开0：关	设 置 烟 感 检 测 使 能 返 回	

		1	enable	1：开 0：关	获 取 烟 感 检 测 使 能 返 回	
2138（设置）	command	0	获取4G相关信息			
2138（返回）	command	0	operator	1 --> 中国移动 2 --> 中国联通 3 --> 中国电信 99 --> 未知运营商	返 回 4G 相 关 信 息	
			signal	0 --> 无信号 1 --> 1格信号 2 --> 2格信号 3 --> 3格信号 4 --> 4格信号 5 --> 5格信号		
			iccid	4G卡的CID号 用于充值 最大不超过32字节		
			internet_status	0-->未检测成功 1-->外网不通 2-->外网通		
2201（设置）	command	1	创建一个人脸识别的用户id			廖世良 2020-02-14
		2	nameid	创建用户 返回的用户id	删 除 对 应id的用 户	
		3	nameid	用户id	删 除 对 应 用 户 的样本	
			sampleid	样本id		
		4	nameid	用户id	修 改 用 户 的 姓 名 或 者	
			name	姓名		

			remarks	身份	身份
		5	nameid	用户id	测试用户对应的提示音 --预留
		6	pageSize	页大小，默认为10条	获取录入人脸列表信息
			curpage	当前分页数	
		7	nameid	用户id	获取用户样本列表
		8	nameid	用户id 陌生人用户id使用1	修改用户的人脸识别成功提示音
			audioenable	0 -->提示音不启用 1-->提示音启用	
			audiotext	提示音描述	
			urlJson	提示音文件下载地址的json封装，示例 { "url" : " url" }	
		9	nameid	用户id	获取用户信息
		10	whitelist_disable	0-->关闭录入用户识别 1-->开启录入用户识别	设置人脸识别开关
			stranger_disable	0-->关闭陌生人识别 1-->开启陌生人识别	
		11	获取人脸识别开关状态		
		12	获取设备人脸存储信息同步的token		
		13	accesstoken	token的json封装， 示例 { "access_token" :	设置人脸信息同步的

				" token" }	token	
2201（返回）	command	1	nameid	创建成功后的用户id	返 回 创 建用户id	
			error	错误码		
		2	nameid	用户id	返 回 删 除用户id	
			error	错误码		
		3	nameid	用户id	返 回 删 除 用 户 样本id	
			sampleid	样本id		
			error	错误码		
		4	nameid	用户id	返 回 修 改 用 户 信息	
			name	姓名		
			remarks	身份		
			error	错误码		
		5	nameid	用户id	返 回 测 试 提 示 音结果	
		6	nameid[i]	第i个用户id	返 回 用 户 列 表 信息	
			name[i]	第i个用户的姓名		
			remarks[i]	第i个用户的身份		
			audioenable[i]	第i个用户的提示音 启用开关		
			audiotext[i]	第i个用户的提示音 描述		
			nameid_sum	录入用户总数		
			pageSize	分页的页大小，默认 10		
			pageSum	分页的页总数		
			curPage	当前页的页数		
			end	0-->当前不是最后一 页 1-->当前已经是最后		

				一页		
		7	nameid	用户id	返回用户id的样本列表信息	
			sampleid_sum	样本总数		
			sampleid[0]	第1个样本id		
			sampleid[1]	第2个样本id		
				
			sampleid[sampleid_sum-1]	第 sampleid_sum 个样本id		
		8	nameid	用户id 陌生人用户id使用1	返回修改用户提示音相关配置	
			audioenable	0 -->提示音不启用 1-->提示音启用		
			audiotext	提示音描述		
			error	错误码		
		9	nameid	用户id	返回用户的的相关信息	
			name	姓名		
			remarks	身份		
			audioenable	0 -->提示音不启用 1-->提示音启用		
			audiotext	提示音描述		
			error	错误码		
		10	whitelist_disable	0-->关闭录入用户识别 1-->开启录入用户识别	返回设置人脸识别开关状态	
			stranger_disable	0-->关闭陌生人识别 1-->开启陌生人识别		
			whitelist_disable	0-->关闭录入用户识别 1-->开启录入用户识别	返回查询人脸识别开关状态	

			stranger_disable	0-->关闭陌生人识别 1-->开启陌生人识别			
		11	accesstoken	{ "access_token" : " token" }	返 回 查 询 人 脸 信 息 同 步 的 token		
		12	accesstoken	{ "access_token" : " token" }	返 回 设 置 人 脸 信 息 同 步 的 token		
2201	command	21	data	0-> 播放第0个快捷语 1-> 播放第1个快捷语 2-> 播放第2个快捷语 3-> 播放第3个快捷语	门 铃 快 捷回复		
2203（设置）	command	0	tamper_alarm	0->关闭防拆报警 1->打开防拆报警	设 置 防 拆报警		
		1	获取当前防拆报警的状态				
		2	tamper_alarm	0->关闭防拆报警 1->打开防拆报警	临 时 设 置 防 拆 报警		
2203（返回）	command	0	tamper_alarm	0->关闭防拆报警 1->打开防拆报警			
		1	tamper_alarm	0->关闭防拆报警 1->打开防拆报警			
		2	tamper_alarm	0->关闭防拆报警 1->打开防拆报警			
2204（设置）	command	1	获取录像的分辨率				
		2	record_resolution	切换录像通道 0->主通道， 高清 1->子通道， 普清	设 置 录 像		
2204（返回）	command	1	record_resolution	0->主通道， 高清 1->子通道， 普清	获 取 录 像 通 道 返回		

		2	record_resolution	0->主通道, 高清 1->子通道, 普清	设置录像通道返回	
4100 (设置)	command	0	设置枪球云台开始校准			
		1	获取枪球云台校准状态			
4100 (返回)	command	0				
		1	picconnection_status	0->校准完成或者未开始 1->正在校准中	获取枪球校准云台返回	
4101 (设置)	command	0	查询枪球联动开关状态			
		1	设置枪球联动开关状态			
4101 (返回)	command	0	gblinkage_enable: 0->不展示 1->开启 2->关闭			
		1				

以下为摄像机新加的功能

以下为增加串口透传的协议，用于 App<----->Device<----->Uart 之间的透传，协议 3000 用于获取 Uart 挂的外设的状态，协议 3100 用于设置 Uart 挂的外设的配置，协议 3200 用于 Uart 挂的外设主动通知透传到 APP。

cmd 命令标识	返回参数 (Get)		功能	时间
3000	comand_tag	返回协议标志(保留)	获取Uart外设相关状态	2015-10-08 彭冬柏
	check_sum	透传数据的校验和 通过transfer_content计算		
	transfer_len	透传数据的长度		
	transfer_content	透传数据的内容		
	设置参数(Set)			
3100	comand_tag	设置一次配置的tag，设置成功后返回对应的tag，用于确认是对应配置成功。	设置Uart外设相关配置	2015-10-08 彭冬柏
	check_sum	透传数据的校验和 通过transfer_content计算		
	transfer_len	透传数据的长度		
	transfer_content	透传数据的内容		
	通知参数(Post)			
3200	comand_tag	协议标志(保留)	主动通知Uart外设状态	2015-10-08 彭冬柏
	check_sum	透传数据的校验和 通过transfer_content计算		
	transfer_len	透传数据的长度		
	transfer_content	透传数据的内容		