

# One stage detector

Classification, Localization를 동시에 수행

## 실시간 instance segmentation

- FCN을 사용하여 instance에 의존하지 않은 image 크기의 prototype masks 생성
- prototype 공간에서 instance의 정보를 가진 mask coefficients를 예측

or

- spatially coherent에 특화된 conv layer를 통해 prototype masks를 생성
- semantic한 결과를 얻을 수 있는 fc layer를 통해 mask coefficients를 예측

