



Разработка колесного робота

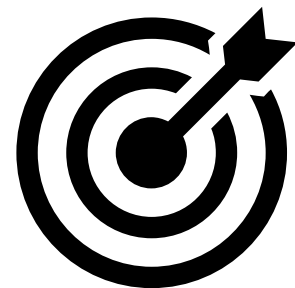
Команда проекта:

Абузов Ярослав Р3230

Пименов Данила Р3230

Буторин Валерий Р3231





ЗАДАЧА И ОБЛАСТИ ПРИМЕНЕНИЯ

Создать колёсного робота на дистанционном управлении в качестве базы для дальнейших разработок



Образование

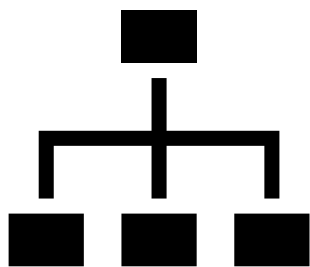


Разработка
алгоритмов
компьютерного
зрения

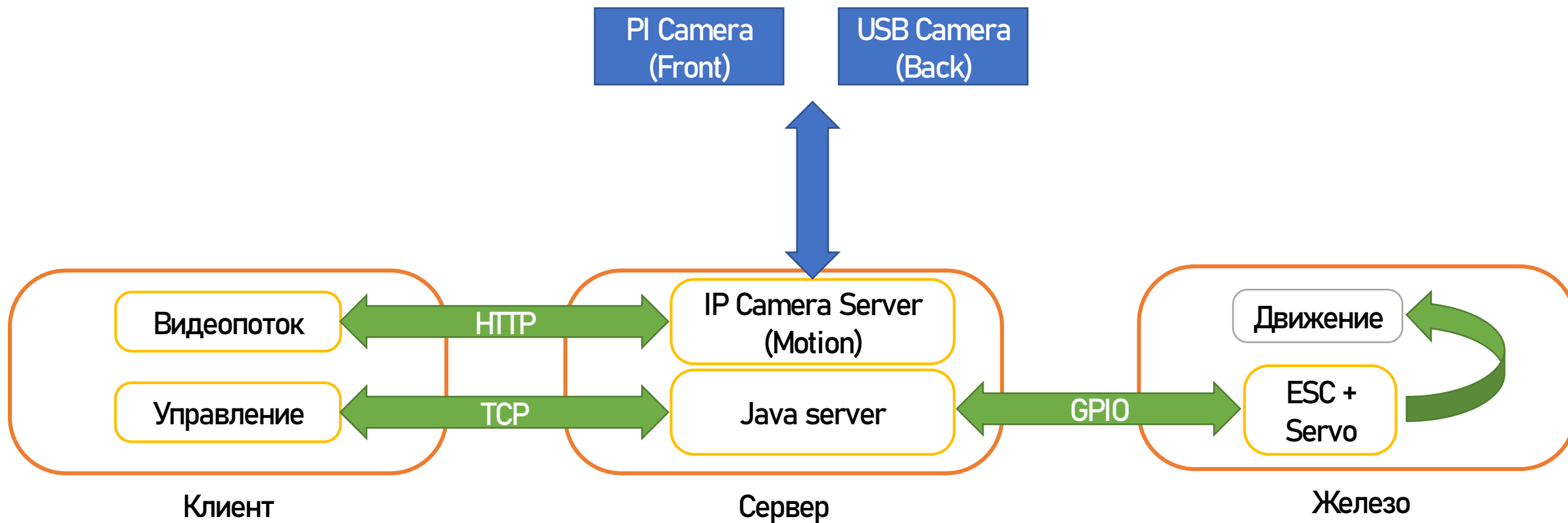


Робототехника





СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ



Android
client

Free



iOS
client

300\$



DLC

Web
client

3000\$

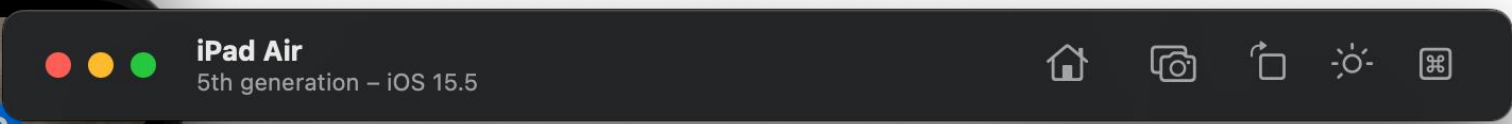
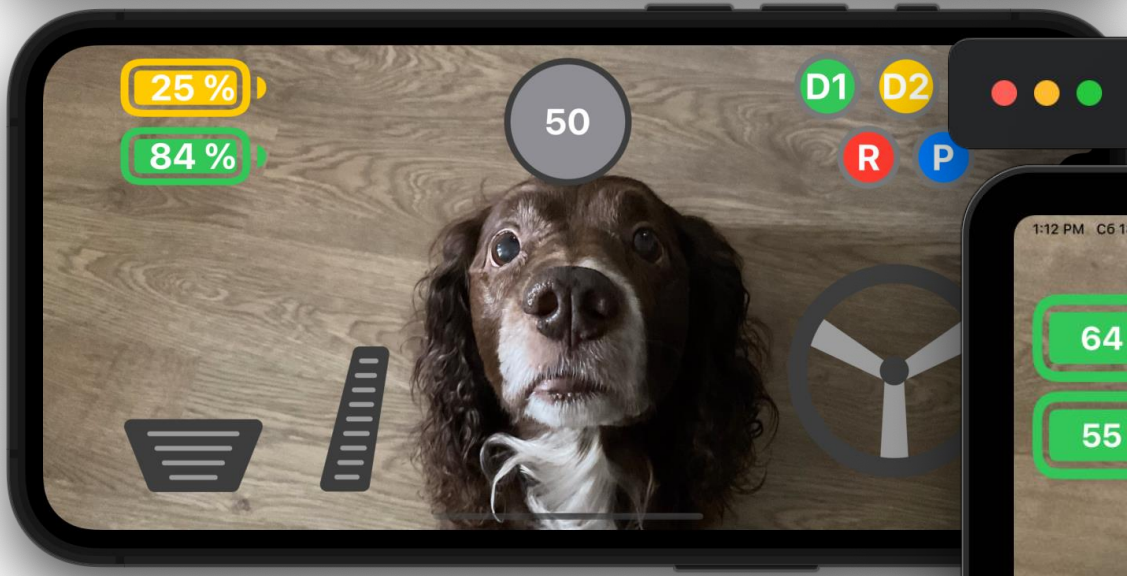
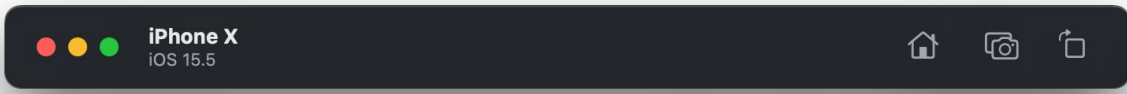


PRE-
ORDER

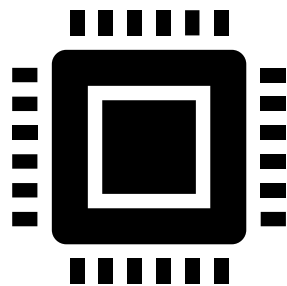


Android Client

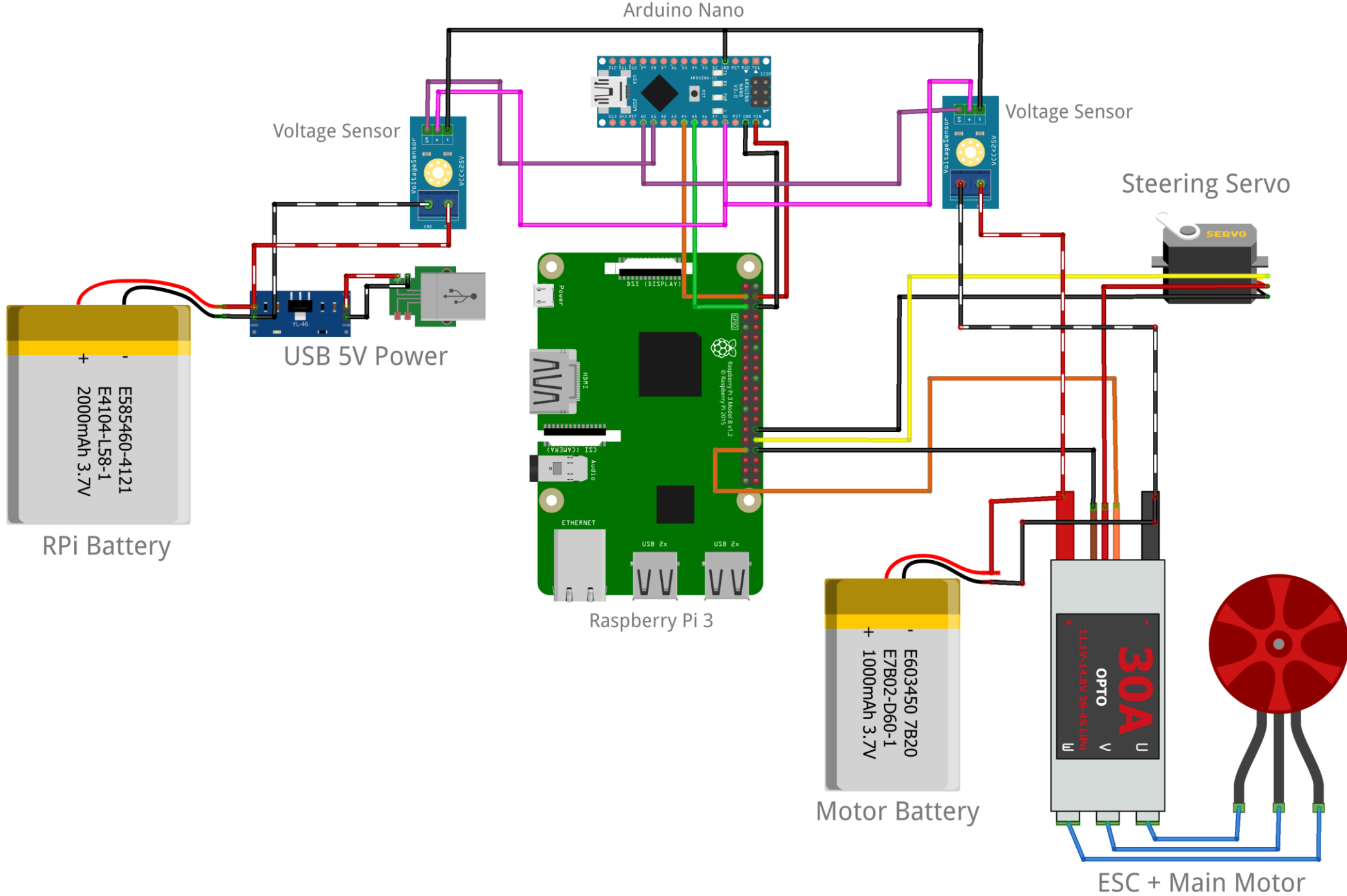


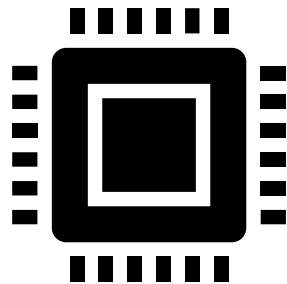


IOS Client

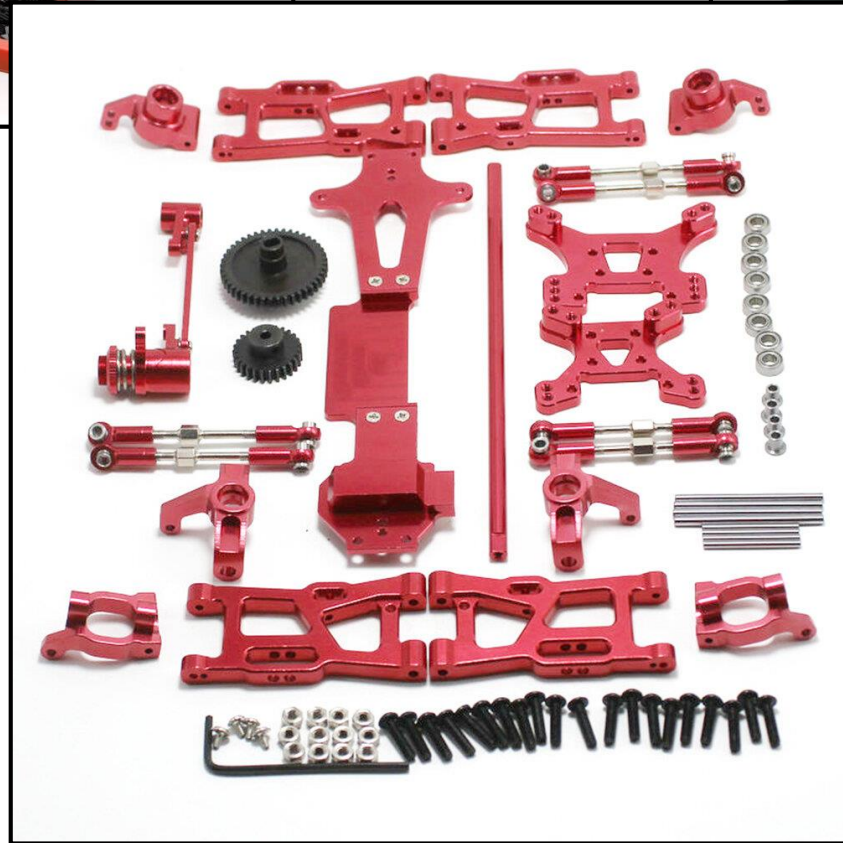


ЖЕЛЕЗО





КОНКУРЕНТЫ И ПРЕИМУЩЕСТВА



TCP

20 MIN

4WD

Li-ion power



Android
client



WiFi

battery life

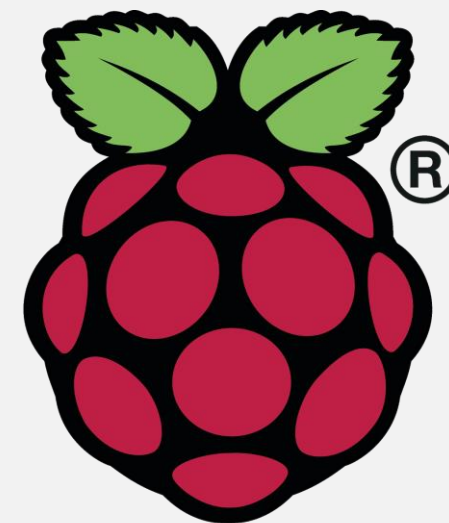


Java server

GPIO Control



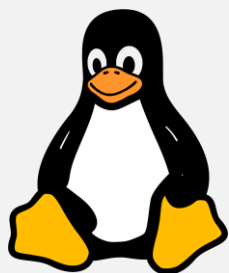
iOS
client



Raspberry Pi



2x Camera



Open API

Documentation

СПАСИБО ЗА ВНИМАНИЕ!