

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации  
Федеральное государственное автономное образовательное учреждение  
высшего образования

**«Пермский национальный исследовательский политехнический  
университет»**

Электротехнический факультет

Кафедра «Информационные технологии и автоматизированные системы»

направление подготовки: 09.03.01– «Информатика и вычислительная  
техника»

**Лабораторная работа**

**по дисциплине «Основы алгоритмизации и программирования» на  
тему «Разработка автоматизированного рабочего места кухни  
ресторана. Задача коммивояжера»**

Выполнила студентка группы ИВТ-23-16

Долганова Диана Евгеньевна

Проверил:

доцент кафедры ИТАС

Яруллин Денис Владимирович

\_\_\_\_\_  
(оценка)

\_\_\_\_\_  
(дата)

\_\_\_\_\_  
(подпись)

г. Пермь, 2024

## **Автоматизированное рабочее место кухни ресторана**

### **Постановка задачи**

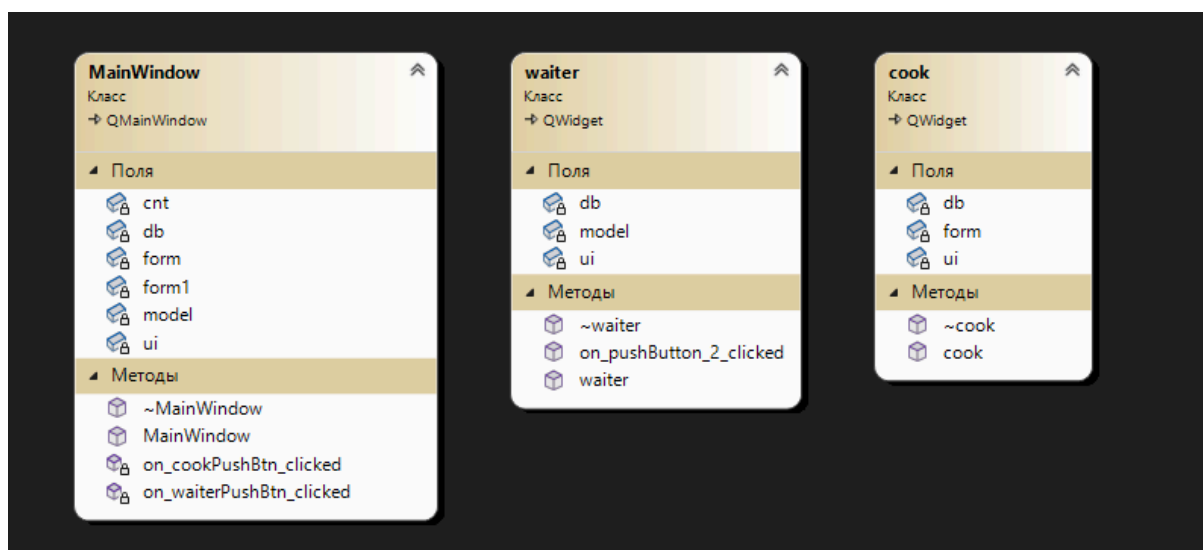
Разработать АРМ кухни ресторана, используя QT. Реализовать:

1. Добавление меню
2. Окно официанта, внутри которого пользователь выбирает заказанные блюда и их количество, после чего отправляет их повару.
3. Окно повара, которое принимает информацию из окна официанта. Внутри окна пользователь отмечает выполненные заказы, после чего окно очищается, и статус заказа передается в окно официанта.

### **Анализ задач**

- 1) Класс `mainwindow`. Добавление окна с меню, ввод меню пользователем. Введенное меню записывается в базу данных и выводится на экран. Открытие окна официант и/или повара по нажатию на соответствующую кнопку.
- 2) Класс `waiter`. Добавление окна официанта. Значение из базы данных заносится в список, из которого пользователь выбирает заказанные блюда и их количество. Полученная информация записывается в базу данных и отправляется в окно повара.
- 3) Класс `cook`. Добавление окна повара. Принимаются значения, полученные из окна официанта. Пользователь отмечает степень готовности заказа и отправляет информацию в окно официанта.

## UML - диаграмма



## **Задача коммивояжера**

### **Постановка задачи**

Реализовать решение задачи коммивояжера, используя QT. Задача коммивояжера - комбинаторная задача оптимизации, в которой требуется найти самый короткий путь, проходящий через все заданные города (вершины) ровно один раз и возвращающийся в исходный город.

### **Анализ задач**

#### **1) Класс Graph**

1. Метод ``addNode()`` используется для добавления нового узла в граф. Он динамически корректирует размер матрицы смежности и связанных массивов для учета нового узла.
2. Метод ``delNode(int num)`` используется для удаления узла из графа. Он обновляет матрицу смежности и связанные массивы для удаления указанного узла.
3. Метод ``show()`` выводит матрицу смежности графа в консоль.
4. Метод ``setMat(int firstVert, int secondVert, int weight)`` задает вес ребра между двумя вершинами в графе.
5. Метод ``searchInWidth(int start)`` выполняет поиск в ширину, начиная с указанной вершины, и возвращает посещенные вершины в порядке обхода.
6. Метод ``searchInDepth(int start)`` выполняет поиск в глубину, начиная с указанной вершины, и возвращает посещенные вершины в порядке обхода.
7. Метод ``dijkstra(int start)`` реализует алгоритм Дейкстры для нахождения кратчайших путей, начиная с указанной вершины. Он вычисляет кратчайшие расстояния и путь ко всем остальным узлам.

8. Метод `showw()` возвращает кратчайший путь, вычисленный алгоритмом Дейкстры, в формате, который может быть использован для дальнейшей обработки.

## 2) Класс `addedge`

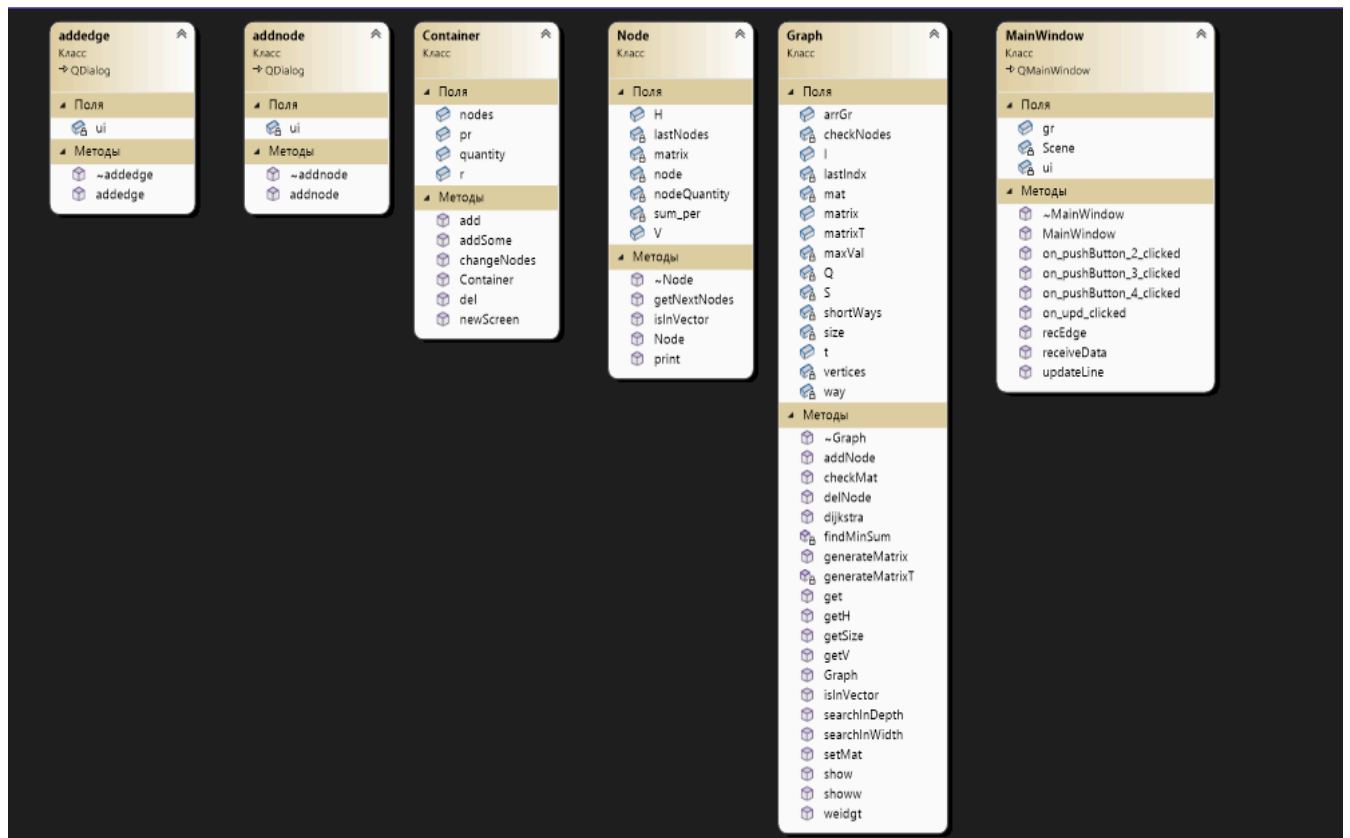
Метод `on_pushButton_clicked()` вызывается при нажатии на кнопку `pushButton` в пользовательском интерфейсе. В этом методе данные из трех текстовых полей (`lineEdit_3`, `lineEdit_2`, `lineEdit`) извлекаются в переменные типа `QString`, представляющие первый узел, второй узел и вес связи соответственно.

## 3) Класс `addnode`

Метод `on_pushButton_clicked()` запускается при нажатии на кнопку `pushButton`. В этом методе происходит:

1. Извлечение текстовых данных из трех полей ввода (`lineEdit_3`, `lineEdit_2`, `lineEdit`), представляющих первый узел, второй узел и вес связи, в объекты `QString`.
2. Отправка сигнала `dataR(first, second, weight)` с данными первого узла, второго узла и веса связи другой части программы для обработки.
3. Закрытие текущего диалогового окна с помощью метода `close()` после отправки данных.

# UML - диаграмма



### **Демонстрация работы**

<https://youtu.be/MjOjaZIIz54?si=OX7PEdniVkVvwsPj>

### **Ссылка на GitHub**

[https://github.com/dolganovadd/LABS\\_PSTU/tree/main/sem\\_2.gitkeep/labs.gitkeep/creative%20works.gitkeep](https://github.com/dolganovadd/LABS_PSTU/tree/main/sem_2.gitkeep/labs.gitkeep/creative%20works.gitkeep)