Conceptos de Arquitectura de Computadoras			
Evaluación Corta de Teoría 1 – 27/04/21			
1		Arquitectura Von Neumann establece que la CPU de una computadora posee	
	A	Unidad de Memoria, Unidades de Entrada y Salida y un sistema de interconexión Unidad Aritmético-Lógica, Unidad de Control, Registros, Unidades de Entrada y Salida	
	B C		
	C	Unidad Aritmético-Lógica, Unidad de Control y Registros	
	D	Unidad de Memoria, Unidad Aritmético-Lógica, Unidad de Control y Registros Unidades de Entrada y Salida y un sistema de interconexión	
	Lac	instrucciones que puede interpretar la unidad de control de una máquina de dos direcciones deben	
2		er en el formato de su código binario	
	ten	Operación a realizar, direcciones a dos operandos fuente, dirección a un operando resultado y	
	Α	dirección de la próxima instrucción.	
1	В	Operación a realizar, direcciones a dos operandos fuente y dirección de la próxima instrucción.	
} }	С	Operación a realizar, dirección a un operando fuente/resultado y dirección a otro operando fuente.	
}	D	Operación a realizar, dirección a un operando fuente/resultado y dirección de la próxima instrucción.	
3		a subrutina es	
3	Olic	Una secuencia de instrucciones autocontenida que comienza con un rótulo y terminan con un salto	
	Α	incondicional	
1		Una secuencia de instrucciones autocontenida que se invoca con una instrucción de salto con retorno y	
	В	terminan con una instrucción de retorno	
}			
	С	Una secuencia de instrucciones autocontenida que se invoca con una instrucción de salto condicional y terminan con un salto incondicional	
		Una secuencia de instrucciones autocontenida que se invoca con una instrucción de salto incondicional	
	D	y terminan con una instrucción de retorno	
4	lar	secuencia de funcionamiento de la operación apilar en una estructura de Pila es	
-	incrementar el puntero al tope de pila (SP) y luego moyer un dato de un registro a una dirección de		
	Α	memoria	
		mover un dato de un registro a una dirección de memoria y luego incrementar el puntero al tope de	
	В	pila (SP)	
1		mover un dato de un registro a una dirección de memoria y luego decrementar el puntero al tope de	
	С	pila (SP)	
1		decrementar el puntero al tope de pila (SP) y luego mover un dato de un registro a una dirección de	
	D	memoria	
5	FI C	ontrolador Programable de Interrupciones –PIC- es	
		Un dispositivo electrónico utilizado para recibir pedidos de distintas fuentes de interrupción por	
	Α	hardware y presentarlas a una línea de entrada a la CPU.	
1 1		Un dispositivo electrónico utilizado para responder a pedidos de distintas fuentes de interrupción por	
	В	hardware sin intervención de la CPU.	
		Un dispositivo electrónico utilizado para recibir pedidos de distintas fuentes de interrupción por	
	С	hardware y software y presentarlas a una línea de entrada a la CPU.	
	,	Un dispositivo electrónico utilizado para responder a pedidos de distintas fuentes de interrupción por	
	D	software y presentarlas a una línea de entrada a la CPU.	
6	Una	interrupción por software es	
	Α	Un pedido del Sistema Operativo de un gestor de interrupción especifico	
	_	Una instrucción del repertorio de instrucciones que tiene como operando un número de vector de	
	В	interrupción específico	
	С	Un pedido del PIC de un gestor de interrupción específico	
	D	Un pedido del CDMA de un gestor de interrupción específico	
7	¿Dá	onde se encuentra el gestor de una interrupción por hardware? en:	
	Α	EI PIC	
	В	La CPU	
	С	La Memoria Principal	
	D	La Pila	
8	El n	nódulo de E/S incluye:	
	Α	al menos un transductor.	
	В	registros para almacenamiento temporal de datos.	
	С	registro que permite definir el sentido de la transferencia de datos.	
	D	registros para cargar los vectores de interrupciones.	
9	La to	écnica de E/S mediante el uso del controlador de DMA es:	
	Α	siempre la mejor opción.	
	В	conveniente cuando tenemos periféricos rápidos y gran volumen de datos.	
	С	la mejor opción cuando tenemos periféricos lentos y pequeño volumen de datos.	
	D	una técnica que ya no se usa hoy en día.	
10	Los	canales de E/S:	
]	Α	son una extensión del concepto de DMA.	
	В	son utilizados en las máquinas de escritorio actuales.	
	С	no tienen la capacidad de ejecutar instrucciones de E/S.	
	D	no son usados ya que el procesador controla directamente los periféricos.	