

Metoda konečných prvků – pokračování2 minule hodiny:

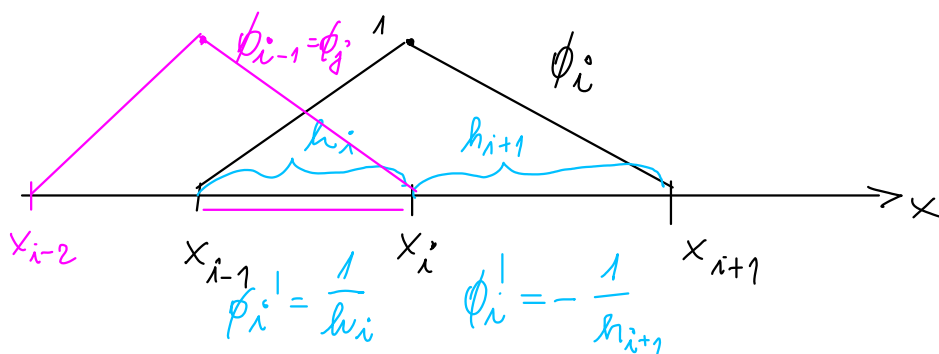
$$(\tilde{V}) \begin{cases} \text{Hledáme } \tilde{u} \in \tilde{U}_D : \\ a(\tilde{u}, \phi_i) = b(\phi_i) \quad \forall i \in \{1, \dots, m\} \end{cases}$$

$$u(x) \approx \tilde{u}(x) = U_0 \phi_0(x) + \sum_{j=1}^m w_j \phi_j(x)$$

$$a(U_0 \phi_0 + \sum w_j \phi_j, \phi_i) = b(\phi_i)$$

$$\sum a(\phi_j, \phi_i) = \underbrace{-U_0 a(\phi_0, \phi_i)}_{-U_0 \cdot \text{1. stupně maticí soustavy}} + b(\phi_i)$$

→  $w$  maticí soustavy



→ soustava  $A w = b$  ↖ roztříděná matice soustavy

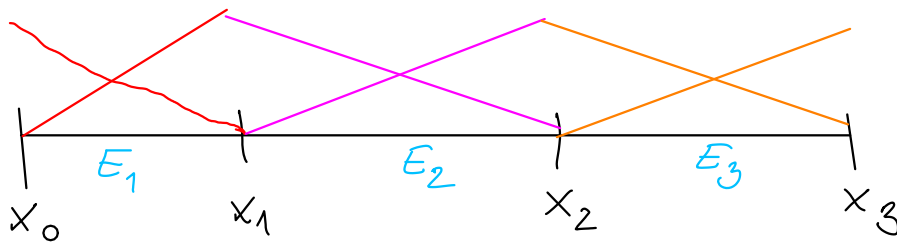
$$A_{ij} = a(\phi_j, \phi_i) = \int_{x_i}^{\Omega} k \phi_j' \phi_i' dx \quad x_{i+1}$$

$$\begin{aligned}
 \textcircled{1} \quad i=j: \quad A_{ij} &= \int_{x_{i-1}}^{x_i} k \phi_j' \phi_i' dx + \int_{x_i}^{x_{i+1}} k \phi_j' \phi_i' dx = \\
 &= \int_{E_i} k \left(\frac{1}{h_i}\right)^2 dx + \int_{E_{i+1}} k \left(-\frac{1}{h_{i+1}}\right)^2 dx = \\
 &= \underbrace{\frac{1}{h_i^2} \int_{E_i} k dx}_{\text{PŘÍSPĚVEK } E_i} + \underbrace{\frac{1}{h_{i+1}^2} \int_{E_{i+1}} k dx}_{\text{PŘÍSPĚVEK } E_{i+1}} = k_i \frac{1}{h_i} + k_{i+1} \frac{1}{h_{i+1}} \\
 &\quad \text{PRO } k \text{ KONSTANTNÍ NA ELEMENTU}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \textcircled{2} \quad j=i-1 \quad &\text{PŘÍSPĚVEK } E_i \\
 A_{ij} &= \int_{\Omega} k \phi_i' \phi_j' dx = \int_{E_i} k \frac{1}{h_i} \left(-\frac{1}{h_i}\right) dx = -\frac{1}{h_i^2} \int_{E_i} k dx = \\
 &= -k_i \cdot \frac{1}{h_i} \\
 &\quad \text{PRO } k \text{ KONSTANTNÍ NA ELEMENTU} \\
 \textcircled{3} \quad j=i+1 \quad &\text{analogicky} \quad A_{ij} = -\frac{1}{h_j^2} \int_{E_j=E_{i+1}} k dx = -k_j \cdot \frac{1}{h_j} \\
 &\quad \text{PŘÍSPĚVEK } E_j
 \end{aligned}$$

$$\textcircled{4} \quad |i-j| > 1 \quad \phi_i \text{ a } \phi_j \text{ nemají žádný společný support} \\
 A_{ij} = 0$$

→ řádková matice



$$A = \begin{matrix} & \begin{matrix} 0 & 1 & 2 & 3 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 3 \end{matrix} & \begin{bmatrix} E_1 & E_1 & & \\ E_1 & E_1 E_2 & E_2 & \\ & E_2 & E_2 E_3 & E_3 \\ & & E_3 & E_3 \end{bmatrix} \end{matrix}$$

lokalni matice  $A_{E_i} = \begin{bmatrix} \oplus \frac{k_i}{h_i^2} \int_{E_i} k \, dx & \ominus \\ \ominus & \oplus \end{bmatrix} =$

$$= \frac{1}{h_i^2} \int_{E_i} k \, dx \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \frac{k_i}{h_i} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$$

2 konstanty na  $E_i$

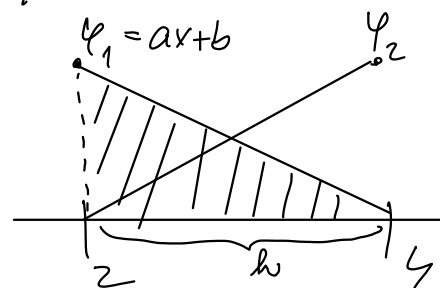
KONKRETNÍ ÚLOHA

$$(7) \begin{cases} -[(x^2+1) \cdot u']' + 3u' = x & \text{v } \Omega = (0, L) \\ u(0) = 4 \\ u(L) = 5 \end{cases}$$

$$\underbrace{\int_0^L (x^2+1) u' v' \, dx + \int_0^L 3 u' v \, dx}_{a(u, v)} = \underbrace{\int_0^L x v \, dx}_{b(v)}$$

→ určíme lokální matici pro  $E = (2, 4)$

$$A_E \begin{bmatrix} a_E(\varphi_1, \varphi_1) & a_E(\varphi_2, \varphi_1) \\ a_E(\varphi_1, \varphi_2) & a_E(\varphi_2, \varphi_2) \end{bmatrix}$$



$$a_E(\varphi_1, \varphi_1) = \int_2^4 (x^2+1) \overbrace{\varphi_1' \varphi_1'}^{\frac{1}{h^2}} dx + \int_2^4 3 \cdot \overbrace{\varphi_1'}^{\frac{1}{h}} \cdot \varphi_1 =$$

$$= \frac{1}{h^2} \left[ \frac{x^3}{3} + x \right]_2^4 - \frac{3}{h} \underbrace{\int_2^4 \varphi_1 dx}_{=1} = \text{nasadit}$$

$$\varphi_1(x) = -\frac{1}{2}x + 2$$

$$\varphi_2(x) = \frac{1}{2}x - 1$$

$$a_E(\varphi_1, \varphi_2) = \int_2^4 (x^2+1) dx \cdot \left(-\frac{1}{h^2}\right) + \int_2^4 3 \cdot \varphi_1' \cdot \varphi_2 = \dots$$

$$a_E(\varphi_2, \varphi_1) = \text{---} // \text{---} + \int_2^4 3 \cdot \varphi_2' \cdot \varphi_1 = \dots$$

$$a_E(\varphi_2, \varphi_2) = \dots$$

pravá strana - určíme z bodů  $b_{E_i}$

$\Rightarrow$  role pro  $E = (2, 4)$

$$b_E(\varphi_1) = \int_E f \cdot \varphi_1 dx = \int_E x \cdot \varphi_1 dx$$

$$b_E = \begin{bmatrix} b_E(\varphi_1) \\ b_E(\varphi_2) \end{bmatrix} \quad b_E(\varphi_1) = \int_2^4 x \varphi_1 dx = \int_2^4 x \left(-\frac{x}{2} + 2\right) dx = \dots$$

$$b_E(\varphi_2) = \int_2^4 x \left(\frac{x}{2} - 1\right) dx = \dots$$

$\Rightarrow$  přepíšeme elementu  $E = (2, 4)$  do matice  $A$

a pravou stranu  $b$

$\Rightarrow$  umístíme na správné pozice (tedy  $x_i = 2$ ,  $x_{i+1} = 4$ )  
( $y_i$  přičteme)

PRO KONSTANTNÍ FUNKCI  $f$  NA ELEMENTU  $E_i$ :

$$b_{E_i}(\varphi_i) = f_i \int_{E_i} \varphi_i dx = f_i \cdot \frac{h_i}{2} = b_{E_{i-1}}(\varphi_i)$$

$$\rightarrow b_{E_i} = \frac{1}{2} f_i h_i \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \quad (\text{viz implementace v Matlabu})$$