Dominik Szot

Laboratorium 09

Równania różniczkowe zwyczajne

```
In []: import pandas as pd
    import matplotlib.pyplot as plt
    import numpy as np
    import scipy.linalg as scp
    import scipy.integrate as integrate
    import matplotlib.ticker
    import sympy
    from scipy.optimize import fsolve
    import collections
```

Zadanie 1

Przedstaw każde z poniższych równań różniczkowych zwyczajnych jako równoważny układ równań pierwszego rzędu (ang. first-order system of ODEs):

· równanie Van der Pol'a:

$$y'' = y'(1 - y^2) - y$$

$$\left\{egin{array}{l} y_1=y' \ y_1'=y_1(1-y^2)-y \end{array}
ight.$$

· równanie Blasiusa:

$$y''' = -yy''$$

$$\begin{cases} y_1 = y \\ y_2 = y_1' \\ y_2' = -y_1 y_2' \end{cases}$$

• Il zasada dynamiki Newtona dla problemu dwóch ciał:

$$egin{aligned} y_1'' &= -GM_{y1}/(y_1^2+y_2^2)^{3/2} \ y_2'' &= -GM_{y2}/(y_1^2+y_2^2)^{3/2} \end{aligned}$$

$$\left\{egin{array}{l} y_3 = y_1' \ y_4 = y_2' \ y_3' = -GMy_1/(y_1^2 + y_2^2)^{3/2} \ y_4' = -GMy_2/(y_1^2 + y_2^2)^{3/2} \end{array}
ight.$$

Zadanie 2. Dane jest równanie różniczkowe zwyczajne $y_1=-5y$ z warunkiem początkowym y(0)=1. Równanie rozwiązujemy numerycznie z krokiem h=0.5

• Czy rozwiązania powyższego równania są stabilne?

Stabilność w sensie Lapundowa

Rozwiązanie y(t) jest stabilne w sensie Lapunowa, jeśli dla dowolnego $\epsilon>0$ istnieje $\delta>0$, że każde rozwiązanie x(t) tego równania, gdy warunki początkowe spełniają nierówność

$$||x(t_0) - y(t_0)|| < \delta$$

to

$$||x(t) - y(t)|| < \epsilon, t \ge t_0$$

Równanie o zmiennych rozdzielonych, którego rozwiązaniem jest

$$y(t) = e^{-5t}$$

Dla dowolnego $\epsilon>0$ szukamy $\delta>0$, że prawdziwa będzie implikacja

$$|1 - 0| < \delta => |e^{-5t} - 0| < \epsilon$$

 $1 < \delta => |e^{-5t} - 0| < \epsilon$

Ponieważ,

$$1 \geq e^{-5t}, t \geq 0$$

więc dla $\epsilon=\delta$ implikacja jest prawdziwa => rozwiązanie jest stabilne w sensie Lapundowa.

• Czy metoda Euler'a jest stabilna dla tego równania z użytym krokiem h?

$$Algorytm:$$

$$u^{n+1} = u^n - f(u^n, t^n) \cdot \Delta t$$

  Rejon bezwzględnej stabilności: \$\$

|{1 - \Delta t \cdot \lambda } | \le 1 \$\$

$$|1 - 0.5 \cdot (-5)| \not< 1$$

Warunek nie jest spełniony, więc metoda nie jest stabilna dla tego równania z użytym krokiem h

• Oblicz numerycznie wartości przybliżonego rozwiązania dla t = 0.5 metodą

Euler'a.

```
In []: f_01 = lambda y, t : -5*y
f_01_actual = lambda t : np.e**(-5*t)

def euler_method(y_0, x_0, h, t, f):
    y = y_0
    for _ in range(int(t//h)):
        y = y + h * f(y, t)

    return y

print(f"Numeryczna wartość obliczona metodą Euler'a: {euler_method(1,0, 0.5, 0.5, f_01)}")

print(f"Wartość prawidłowa: {f_01_actual(0.5)}")

Numeryczna wartość obliczona metoda Euler'a: -1.5
```

• Wyjaśnij, czy niejawna metoda Euler'a jest stabilna dla tego równania z

użytym krokiem h?

$$Algorytm:$$

$$u^n = u^{n-1} + f(u^n, t^n) \cdot \Delta t$$

Rejon bezwzględnej stabilności:

Wartość prawidłowa: 0.0820849986238988

$$\left| rac{1}{1 - \Delta t \cdot \lambda} \right| \le 1$$
 $\left| rac{1}{1 - 0.5 \cdot (-5)} \right| < 1$

Warunek jest spełniony, więc wyniki pozostaną skończone dla $n\mapsto\infty$

```
In []: f_01 = lambda y, t : -5*y
f_01_actual = lambda t : np.e**(-5*t)

def euler_method_implicit(y_0, x_0, h, t, f):
    y = y_0
    for _ in range(int(t//h)):
        y = y/(1 - f(y, t)*h)

    return y

print(f"Numeryczna wartość obliczona metodą Euler'a: {euler_method_implicit(1, 0, 0.5, 0.5, f_0 print(f"Wartość prawidłowa: {f_01_actual(0.5)}")
```

Numeryczna wartość obliczona metodą Euler'a: 0.2857142857142857 Wartość prawidłowa: 0.0820849986238988

Zadanie 3. Rozwiąż układ równań

$$x'' = -GMx/r^3$$
$$y'' = -GMy/r^3$$

dla
$$GM=1, r=(x^2+y^2)^{1/2}$$

· używająć jawnej metody Eulera

$$y_{k+1} = y_k + h_k f'(t_k, y_k)$$

```
In []: # Simulation settings

r_0 = [1, 0] # Position vector
v_0 = [0, 1] # Velocity vector

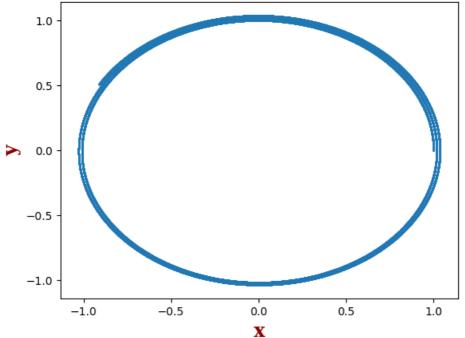
simulation_time = (0,5*np.pi)

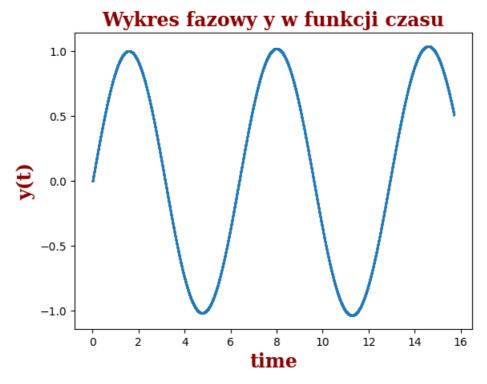
dt = 0.0015 # Time step
initial_values = [r_0[0], r_0[1], v_0[0], v_0[1]]
```

```
In [ ]: # Forward Euler Method
        def euler_method(initial_values, dt, steps):
           \# y_{k+1} = y_{k} + h_{k}*f'(t_{k}, y_{k})
           t0, t1 = steps
           uvals = []
           tvals = []
            u = initial values
            def calculate_step(u):
               # Update position based on velocity
                # Update velocity from given equations
                norm = np.linalg.norm(u[0:2]) ** 3
                return np.array([u[2], u[3], -u[0]/norm, -u[1]/norm])
            while t0 < t1:
                u += calculate step(u) * dt
               uvals.append(u.copy())
               t0 += dt
               tvals.append(t0)
            return np.array(uvals), tvals
        u, t = euler_method(initial_values, dt, simulation_time)
        x, y, x_velocity, y_velocity = np.array_split(u, 4, axis=1)
        r = np.sqrt(x**2 + y**2) # Radius
        vel = np.sqrt(x_velocity**2 + y_velocity**2) # Velocity
        energy = vel/2 - 1/r # Energy
        momentum = x*y_velocity - y*x_velocity # Momentum
```

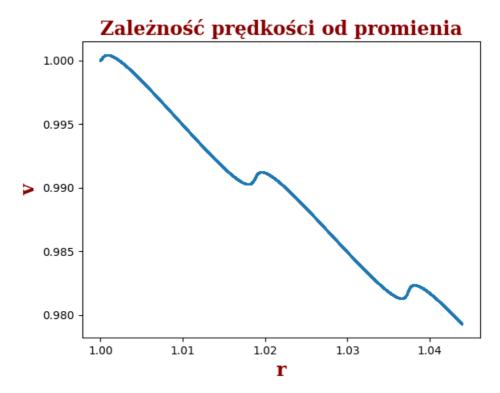
```
font = {'family': 'serif',
         'color': 'darkred',
'weight': 'bold',
         'size': 17,
         }
plt.scatter(x,y, s=1)
plt.title("Zależność współrzędnych y od x", fontdict=font)
plt.xlabel("x", fontdict=font)
plt.ylabel("y", fontdict=font)
plt.show()
plt.scatter(t,y, s=1)
plt.title("Wykres fazowy y w funkcji czasu", fontdict=font)
plt.xlabel("time", fontdict=font)
plt.ylabel("y(t)", fontdict=font)
plt.show()
plt.scatter(t,x, s=1)
plt.title("Wykres fazowy x w funkcji czasu", fontdict=font)
plt.xlabel("y", fontdict=font)
plt.ylabel("x(t)", fontdict=font)
plt.show()
plt.scatter(r,vel, s=1)
plt.title("Zależność prędkości od promienia", fontdict=font)
plt.xlabel("r", fontdict=font)
plt.ylabel("v", fontdict=font)
plt.show()
plt.scatter(t,energy, s=1)
plt.title("Wykres energi w funkcji czasu", fontdict=font)
plt.xlabel("time", fontdict=font)
plt.ylabel("E(t)", fontdict=font)
plt.show()
plt.scatter(t,momentum, s=1)
plt.title("Wykres pędu w funkcji czasu", fontdict=font)
plt.xlabel("time", fontdict=font)
plt.ylabel("L(t)", fontdict=font)
plt.show()
```

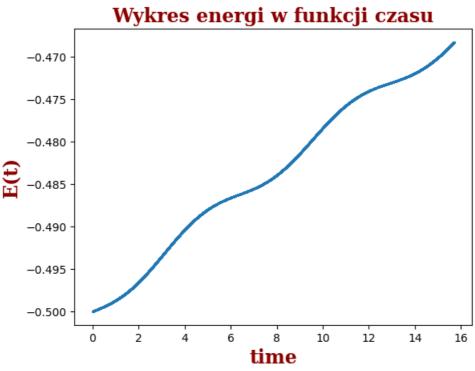




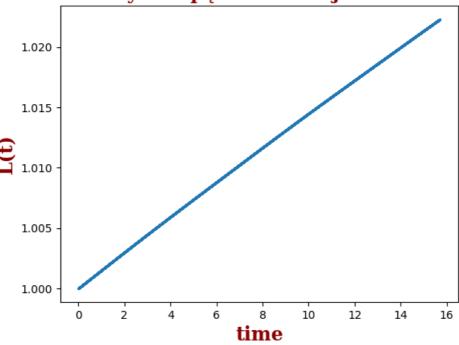








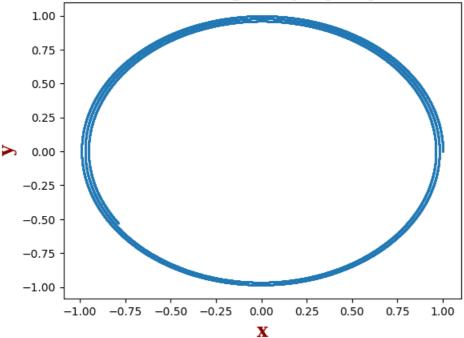
Wykres pędu w funkcji czasu

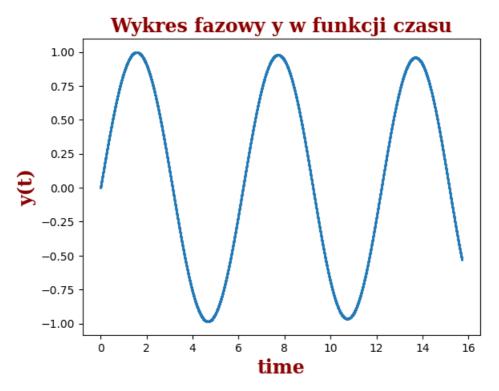


```
In [ ]: # Backward Euler Method
        def euler_implicit(initial_values, dt, steps):
            t0, t1 = steps
            uvals = []
            tvals = []
            u = initial_values
            def step_function(values,next_values,dt):
                x,y,x_velocity,y_velocity = values
                x_next, y_next, x_velocity_next, y_velocity_next = next_values
                norm = np.linalg.norm(next_values[0:2])
                    x - x_next - dt * x_velocity,
                    y - y_next - dt * y_velocity,
                    x_velocity - x_velocity_next + dt * x/(norm**3),
                    y_velocity - y_velocity_next + dt * y/(norm**3),
            while t0 < t1:
                u tmp = u.copy()
                u = fsolve(step_function, u, args=(u_tmp, dt))
                uvals.append(u.copy())
                t0 += dt
                tvals.append(t0)
            return np.array(uvals), tvals
        u, t = euler_implicit(initial_values, dt, simulation_time)
        x, y, x_velocity, y_velocity = np.array_split(u, 4, axis=1)
        r = np.sqrt(x**2 + y**2) # Radius
        vel = np.sqrt(x_velocity**2 + y_velocity**2) # Velocity
        energy = vel/2 - 1/r
                               # Energy
        momentum = x*y_velocity - y*x_velocity # Momentum
        font = {'family': 'serif',
                 'color': 'darkred',
'weight': 'bold',
                 'size': 17,
                }
```

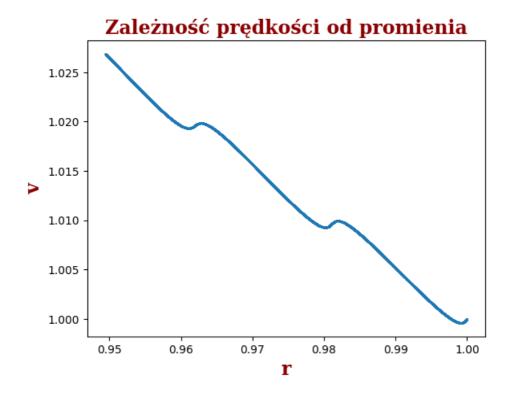
```
plt.scatter(x,y, s=1)
plt.title("Zależność współrzędnych y od x", fontdict=font)
plt.xlabel("x", fontdict=font)
plt.ylabel("y", fontdict=font)
plt.show()
plt.scatter(t,y, s=1)
plt.title("Wykres fazowy y w funkcji czasu", fontdict=font)
plt.xlabel("time", fontdict=font)
plt.ylabel("y(t)", fontdict=font)
plt.show()
plt.scatter(t,x, s=1)
plt.title("Wykres fazowy x w funkcji czasu", fontdict=font)
plt.xlabel("y", fontdict=font)
plt.ylabel("x(t)", fontdict=font)
plt.show()
plt.scatter(r,vel, s=1)
plt.title("Zależność prędkości od promienia", fontdict=font)
plt.xlabel("r", fontdict=font)
plt.ylabel("v", fontdict=font)
plt.show()
plt.scatter(t,energy, s=1)
plt.title("Wykres energi w funkcji czasu", fontdict=font)
plt.xlabel("time", fontdict=font)
plt.ylabel("E(t)", fontdict=font)
plt.show()
plt.scatter(t,momentum, s=1)
plt.title("Wykres pędu w funkcji czasu", fontdict=font)
plt.xlabel("time", fontdict=font)
plt.ylabel("L(t)", fontdict=font)
plt.show()
```

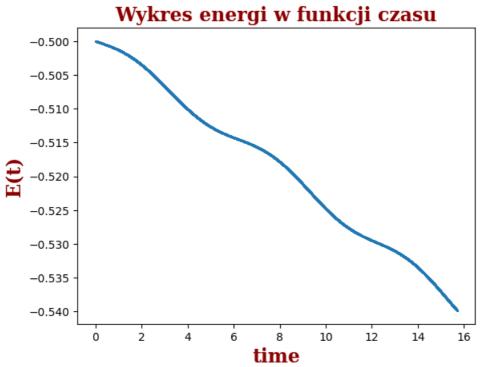




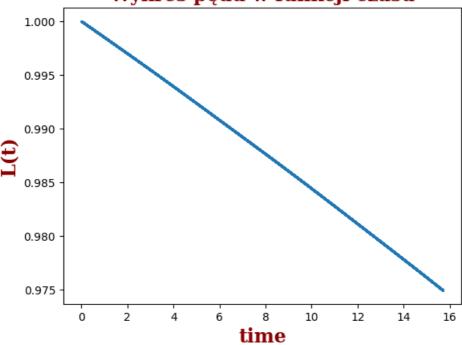








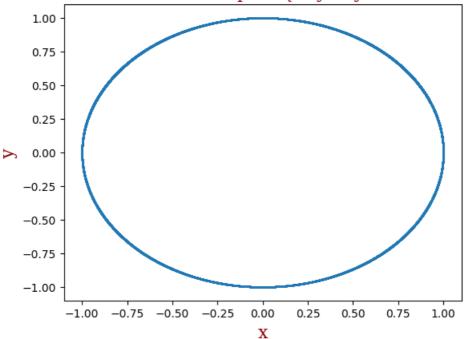
Wykres pędu w funkcji czasu



```
In [ ]: def euler_semi_implicit(initial_values, dt, steps):
           t0, t1 = steps
           uvals = []
           tvals = []
           u = initial_values
           while t0 < t1:
               r = np.linalg.norm([u[0:2]])
               u[2] = dt*u[0]/r**3
               u[3] = dt*u[1]/r**3
               u[0] += dt*u[2]
               u[1] += dt*u[3]
               uvals.append(u.copy())
               t0 += dt
               tvals.append(t0)
           return np.array(uvals), tvals
        u, t = euler_semi_implicit(initial_values, dt, simulation_time)
       x, y, u, v = np.array_split(u, 4, axis=1)
       vel = np.sqrt(u**2 + v**2)
        r = np.sqrt(x**2 + y**2)
       energy = vel/2 - 1/r
       momentum = x*v - y*u
       'size': 16,
               }
       plt.scatter(x,y, s=1)
       plt.title("Zależność współrzędnych y od x", fontdict=font)
       plt.xlabel("x", fontdict=font)
       plt.ylabel("y", fontdict=font)
       plt.show()
       plt.scatter(t,y, s=1)
       plt.title("Wykres fazowy y w funkcji czasu", fontdict=font)
       plt.xlabel("t", fontdict=font)
```

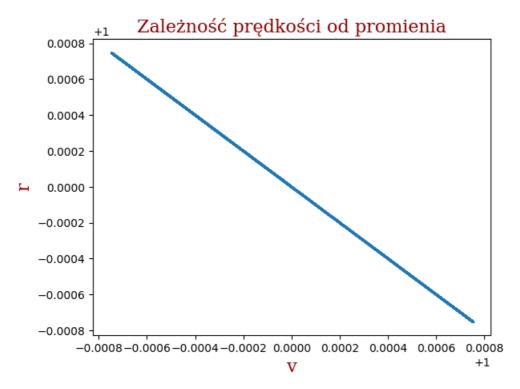
```
plt.ylabel("y", fontdict=font)
plt.show()
plt.scatter(t,x, s=1)
plt.title("Wykres fazowy x w funkcji czasu", fontdict=font)
plt.xlabel("y", fontdict=font)
plt.ylabel("x", fontdict=font)
plt.show()
plt.scatter(r,vel, s=1)
plt.title("Zależność prędkości od promienia", fontdict=font)
plt.xlabel("v", fontdict=font)
plt.ylabel("r", fontdict=font)
plt.show()
plt.scatter(t,energy, s=1)
plt.title("Wykres energi w funkcji czasu", fontdict=font)
plt.xlabel("t", fontdict=font)
plt.ylabel("energy", fontdict=font)
plt.show()
plt.scatter(t,momentum, s=1)
plt.title("Wykres pędu w funkcji czasu", fontdict=font)
plt.xlabel("t", fontdict=font)
plt.ylabel("moment", fontdict=font)
plt.show()
```

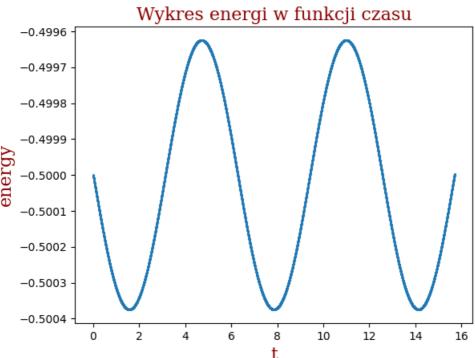




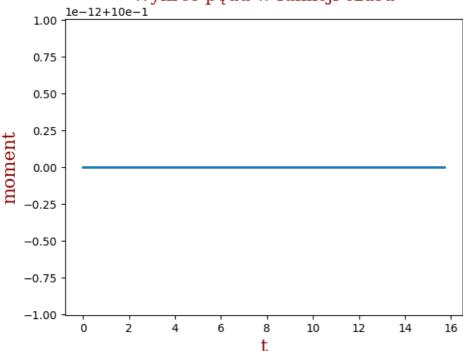








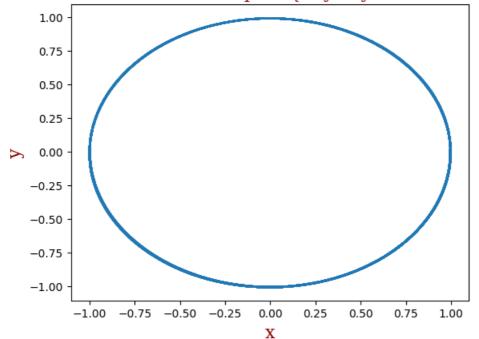
Wykres pędu w funkcji czasu



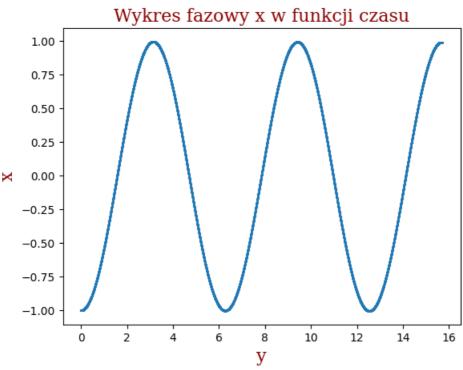
```
In [ ]: def runge(u_0, dt, steps):
            def helper(u, wsp, k):
                r = np.linalg.norm(u[0:2])
                return np.array([
                    u[2] + wsp*k[2],
                    u[3] + wsp*k[3],
                     -(u[0] + wsp*k[0]) / (r + wsp*k[0])**3,
                     -(u[1] + wsp*k[1]) / (r + wsp*k[1])**3,
                ])
            def calculate_step(u, dt):
                k1 = helper(u, 0, [1,1,1,1])
                k2 = helper(u, dt*0.5, k1)
                k3 = helper(u, dt*0.5, k2)
                k4 = helper(u, dt, k3)
                return np.multiply(dt, np.divide((k1 + 2*k2 + 2*k3 + k4), 6))
            t0, t1 = steps
            uvals = []
tvals = []
            u = u_0
            while t0 < t1:
                u += calculate_step(u,dt)
                uvals.append(u.copy())
                t0 += dt
                tvals.append(t0)
            return np.array(uvals), tvals
        u, t = runge(initial_values, dt, simulation_time)
        x, y, u, v = np.array_split(u, 4, axis=1)
        vel = np.sqrt(u**2 + v**2)
        r = np.sqrt(x**2 + y**2)
        energy = vel/2 - 1/r
        momentum = x*v - y*u
        font = {'family': 'serif',
```

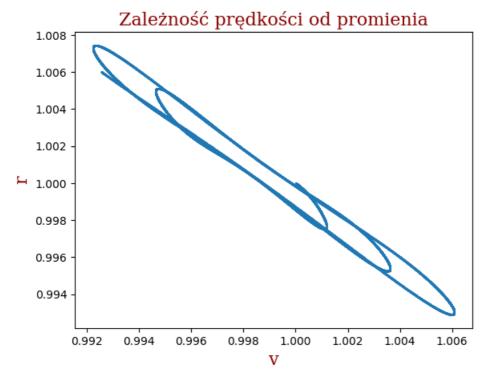
```
'color': 'darkred',
         'weight': 'normal',
         'size': 16,
         }
plt.scatter(x,y, s=1)
plt.title("Zależność współrzędnych y od x", fontdict=font)
plt.xlabel("x", fontdict=font)
plt.ylabel("y", fontdict=font)
plt.show()
plt.scatter(t,y, s=1)
plt.title("Wykres fazowy y w funkcji czasu", fontdict=font)
plt.xlabel("t", fontdict=font)
plt.ylabel("y", fontdict=font)
plt.show()
plt.scatter(t,x, s=1)
plt.title("Wykres fazowy x w funkcji czasu", fontdict=font)
plt.xlabel("y", fontdict=font)
plt.ylabel("x", fontdict=font)
plt.show()
d = \{\}
for i in zip(r, vel):
    d[i[0][0]] = i[1][0]
od = collections.OrderedDict(sorted(d.items()))
plt.scatter(od.keys(),od.values(), s = 1)
plt.title("Zależność prędkości od promienia", fontdict=font)
plt.xlabel("v", fontdict=font)
plt.ylabel("r", fontdict=font)
plt.show()
plt.scatter(t,energy, s=1)
plt.title("Wykres energi w funkcji czasu", fontdict=font)
plt.xlabel("t", fontdict=font)
plt.ylabel("energy", fontdict=font)
plt.show()
plt.scatter(t,momentum, s=1)
plt.title("Wykres pędu w funkcji czasu", fontdict=font)
plt.xlabel("t", fontdict=font)
plt.ylabel("moment", fontdict=font)
plt.show()
```

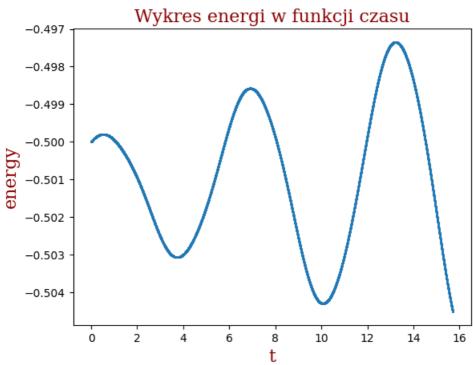


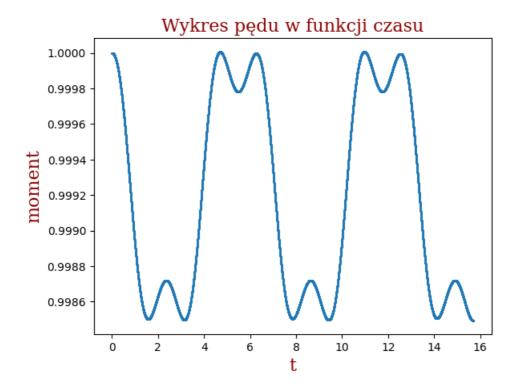












Bibliografia

- Katarzyna Rycerz: Wykład z przedmiotu Metody Obliczeniowe w Nauce i Technice
- Materiały do zajęć
- Julian Janus: Stabilność rozwiązań równań różniczkowych zwyczajnych open.agh.edu.pl