EGEA Phase_Shift Method for Suspension Testing

Die EGEA (European Garage Equipment Association) phase_shift Methode stellt einen bedeutenden Fortschritt in der Fahrzeugprüftechnik dar, der traditionelle EUSAMA-Verfahren durch erweiterte Phasenverschiebungsanalyse ergänzt. Google (Autopromotec) Die Methode misst sowohl die Kraftamplitude als auch die Phasenbeziehung zwischen der Anregung der Prüfplatte und der resultierenden Kontaktkraft des Reifens, wodurch eine präzisere Dämpferdiagnose ermöglicht wird. Diese innovative Herangehensweise wurde ursprünglich von der amerikanischen SAE vorgeschlagen und wird seit 2011 erfolgreich im belgischen GOCA-System mit 4,5 Millionen jährlich geprüften Fahrzeugen eingesetzt. (Google +2)

Mathematische Grundlagen der Phase_Shift Berechnung

Grundlegende Phasenverschiebungsformel nach EGEA

Die fundamentale Phasenverschiebungsberechnung für die Fahrwerksprüfung basiert auf der Beziehung zwischen gedämpfter und ungedämpfter Eigenfrequenz:

$\varphi = \arctan(\omega D/\omega N)$

Wobei:

- φ = Phasenverschiebungswinkel (Grad oder Radiant)
- ωD = gedämpfte Eigenfrequenz
- ωN = ungedämpfte Eigenfrequenz

Für die Frequenzbereichsanalyse wird die Phasenverschiebung zwischen Anregung und Antwort berechnet:

$$φ(ω) = arctan(2ζω/ωn / (1 - (ω/ωn)^2))$$

Wobei:

- ζ = Dämpfungsgrad
- ω = Anregungsfrequenz
- ωn = Eigenfrequenz

Berechnung des minimalen Phasenverschiebungswertes omin

Der **omin-Wert repräsentiert die minimale Phasenverschiebung zwischen der Schwingplattform-Anregung und der Rad-Kontaktkraft-Antwort bei der Resonanzfrequenz.** Google Autopromotec Die mathematische Formulierung erfolgt über:

φmin = minimum phase angle zwischen Anregungssignal und Kraftantwortsignal

Bei der Resonanzfrequenz korreliert die Phasenverschiebung direkt mit der Dämpfung: $tan(\phi) = 2\zeta \times (\omega/\omega n) / (1 - (\omega/\omega n)^2)$

RFAmax Berechnung (Relative Force Amplitude)

Die traditionelle EUSAMA-Formel wird durch die EGEA-Methode erweitert: (Icm)

EUSAMA rate = (Fmin/Fstatic) × 100%

Die erweiterte EGEA-Methode kombiniert EUSAMA mit Phasenverschiebungsanalyse: **RFAmax** = **Maximum relative force amplitude during frequency sweep RFA(\omega)** = **|F(\omega)|/Fstatic**

Zusammenhang zwischen Phasenverschiebung und Dämpferqualität

Die Phasenverschiebung zeigt eine **nahezu lineare Beziehung zur Dämpferqualität**, was einen entscheidenden Vorteil gegenüber herkömmlichen Methoden darstellt. (ResearchGate +3) Der Dämpfungsgrad wird mathematisch berechnet als: Omni Calculator)

 $\zeta = C/(2\sqrt{(km)})$

Wobei C der Dämpfungskoeffizient ist.

Qualitätsbewertungskriterien:

- Guter Dämpfer: φmin im spezifizierten Bereich (typisch 20°-45°)
- Schlechter Dämpfer: φmin außerhalb akzeptabler Grenzen
- Kritische Dämpfung: $\varphi = 90^{\circ}$ bei Resonanz

Die **lineare Monotonie der phase_shift Methode** bietet vorhersagbarere und konsistentere Ergebnisse im Vergleich zum alleinigen EUSAMA-Koeffizienten. (ResearchGate +2)

Verfügbare Python-Implementierungen und Algorithmen

Grundlegende Bibliotheken für Signalverarbeitung

Obwohl keine spezifischen EGEA-Implementierungen öffentlich verfügbar sind, bieten mehrere Python-Bibliotheken die notwendigen Grundlagen:

SciPy Signal Processing für Phasenverschiebungsberechnung:

```
python

from scipy.signal import hilbert, correlate
import numpy as np

def calculate_phase_shift(signal1, signal2, fs):
    correlation = correlate(signal1, signal2, mode='full')
    lags = np.arange(-len(signal2) + 1, len(signal1))
    lag = lags[np.argmax(correlation)]
    phase_shift = 2 * np.pi * lag / fs
    return phase_shift

def phase_analysis(signal):
    analytic_signal = hilbert(signal)
    amplitude_envelope = np.abs(analytic_signal)
    instantaneous phase = np.unwrap(np.angle(analytic signal))
```

FFT-basierte Phasenverschiebungsimplementierung:

return amplitude_envelope, instantaneous_phase

```
def calculate_phase_difference_fft(signal1, signal2):
    fft1 = fft(signal1)
    fft2 = fft(signal2)

    idx1 = np.argmax(np.abs(fft1))
    idx2 = np.argmax(np.abs(fft2))

    phase_diff = np.angle(fft2[idx2]) - np.angle(fft1[idx1])
    return np.rad2deg(phase_diff)
```

Relevante Fahrwerk-Repositories

Verfügbare Open-Source-Implementierungen:

- **bechrist/suspension_designer**: Fahrwerkskinematik-Simulation (Python 3.11) (GitHub)
- nrsyed/half-car: Fahrzeug-Halbwagenmodell mit Differentialgleichungslöser GitHub
- tarikdzanic/Suspension-Dynamics-Simulator: Umfassender Fahrwerksdynamik-Simulator

Diese Repositories bieten Grundlagen für die Implementierung von EGEA-Testalgorithmen, erfordern jedoch Anpassungen für spezifische phase_shift-Berechnungen.

Frequenzvariationsfunktion

Die Frequenzvariationsfunktion basiert auf dem **Quarter-Car-Modell** mit einer Transfer-Funktion:

(ResearchGate +2)

$$H(s) = (cs + k) / (ms^2 + cs + k)(mus^2 + cs + k + kt)$$

Wobei:

- m = gefederte Masse
- mu = ungefederte Masse
- c = Dämpfungskoeffizient
- k = Federsteifigkeit
- kt = Reifensteifigkeit

Frequenzantwortfunktion: $|H(j\omega)| = |Numerator(j\omega)| / |Denominator(j\omega)| \varphi(\omega) = arg[H(j\omega)] = arg[Numerator(j\omega)] - arg[Denominator(j\omega)]$

Die Resonanzfrequenz wird berechnet als: $\omega r = \omega n \sqrt{(1-2\zeta^2)}$ für untergedämpfte Systeme

Praktische Implementierungsdetails für die Signalverarbeitung

Signalerfassung und Vorverarbeitung

Kernsignaltypen:

- Verschiebungssignale von Vibrationsplattformen (Positionsrückmeldung)
- Kraftsignale von Kraftmesszellen/Transducern
- Beschleunigungssignale von Beschleunigungssensoren
- Phasenreferenzsignale für Anregungstiming

Abtastratenanforderungen:

- Minimum: 10x maximale Analysefrequenz (500 Hz für 50 Hz max.)
- Empfohlen: 20-50x Überabtastung für Phasengenauigkeit (1-2,5 kHz)
- Echtzeitsysteme: Bis zu 100 kHz für hochpräzise Phasenmessungen (enDAQ)

Filterungsanforderungen:

- Anti-Aliasing: Butterworth- oder Bessel-Filter mit 60 dB/Oktave
- Grenzfrequenz: 30-60% der Nyquist-Frequenz (enDAQ)
- Phasenlineare Filter bevorzugt zur Erhaltung von Phasenbeziehungen

Hardware-Anforderungen

Kernhardware-Komponenten:

- Mehrkanal-Datenerfassungssysteme (MTS)
- Kraftaufnehmer: Piezoelektrisch oder dehnungsmessstreifenbasiert (0,1% Genauigkeit)
- Wegaufnehmer: LVDT, Seilpotentiometer oder Encoder
- Vibrationsplattformen: Elektromagnetische oder servo-elektrische Aktoren (MTS)
- 24-Bit Sigma-Delta ADCs für hohe Auflösung (Data Acquisition)

Elektromagnetische Testsysteme:

- Lineare elektromagnetische Aktoren (LABA7 EMA-Typ) (LABA7) (eMpulse Test Systems)
- Kraftkapazität: 10-20 kN Spitzendynamik (eMpulse Test Systems)
- Frequenzantwort: DC bis 100 Hz
- Positionsgenauigkeit: ±0,01 mm (LABA7) (laba7)

Vergleich mit traditionellen EUSAMA-Methoden

Traditionelle EUSAMA-Methode

Kernmethodik:

- Frequenzbereich: Test bei 25Hz mit vorgeschriebener Amplitude von 6mm (ResearchGate)
- Messparameter: EUSAMA-Koeffizient (WE) = (minimale dynamische Belastung / statische Belastung)
 × 100% (Roboterm) (ResearchGate)
- Bewertungskriterien: 0-20% schlecht, 21-40% akzeptabel, >40% gut (ResearchGate +4)

Einschränkungen:

- Begrenzte Diagnosefähigkeiten
- Anfällig für Reifendruckschwankungen
- Hohe Anregungsamplitude entspricht nicht modernen Straßenprofilen
- Falsch-negative Ergebnisse bei leichten Fahrzeugen (ResearchGate +4)

EGEA Phase_Shift Vorteile

Technische Verbesserungen:

- Verbesserte Diagnosegenauigkeit: Reduzierte falsch-negative Ergebnisse
- **Bessere Korrelation**: Mit realer Fahrwerksleistung (Google) (Inderscience)
- **Lineare Beziehung**: Phasenwinkel-Methode zeigt nahezu lineare Korrelation mit Dämpfungskoeffizient (ResearchGate +2)
- Moderne Fahrzeugkompatibilität: Besser geeignet für zeitgemäße Fahrzeugkonstruktionen

Belgiens Erfolgsimplementierung:

- Betriebsbereit seit 2011 unter GOCA (Autopromotec)
- Testet 4,5 Millionen Fahrzeuge jährlich (Autopromotec)
- Nachgewiesene Erfolgsbilanz über 13+ Jahre Betrieb (Google) (Autopromotec)

Ausrüstungsanforderungen im Vergleich

EUSAMA-Ausrüstung:

- Nockenmechanismus mit 6mm Amplitudenfähigkeit
- Präzise 25Hz-Generierung (Roboterm)
- Dehnungsmessstreifen-Kraftmesszellen
- Grundlegende Frequenzsteuerung (Roboterm)

EGEA Phase_Shift Ausrüstung:

- Erweiterte Vibrationssteuerung: Präzise Amplituden- und Frequenzsteuerung
- Doppelmessung: Kraft- und Phasenwinkel-Detektionssysteme
- Signalverarbeitung: Digitale Signalverarbeitung für Phasenanalyse Google
- Erweiterte Algorithmen für Zweiparam

Kostentechnischer Vergleich:

- EUSAMA: Niedrigere Anfangsinvestition, etablierte Technologie
- EGEA Phase_Shift: Höhere Anfangsinvestition, aber überlegene Diagnosefähigkeiten und reduzierte
 Fehlmessungen rechtfertigen zusätzliche Kosten

Praktische Implementierungsempfehlungen

Kalibrierungsverfahren

Kalibrierungsstandards:

- DAkkS/ISO 17025 akkreditierte Kalibrierung erforderlich
- Kalibrierintervalle: 12-24 Monate für kritische Messungen
- Rückverfolgbarkeit zu nationalen Standards (PTB, NIST) (Spektra-labs) (Spektra-dresden)
- Dynamische Kalibrierung für frequenzabhängige Messungen

Systemintegration

Software-Architektur:

- Modulares Design mit Plugin-basierten Erweiterungen
- Echtzeit-Datenvisualisierung und -analyse

- Automatisierte Testsequenzausführung
- Berichtsgenerierung mit standardisierten Formaten

Datenbankintegration:

- SQL-Datenbanken für Testergebnisspeicherung
- Cloud-basierte Datenanalyseplattformen
- Integration mit Fahrzeugverwaltungssystemen

Die EGEA phase_shift Methode repräsentiert eine bedeutende technologische Weiterentwicklung in der Fahrwerksprüfung. Google +3 Durch die Kombination traditioneller Kraftmessungen mit fortschrittlicher Phasenverschiebungsanalyse bietet sie erheblich verbesserte Diagnosegenauigkeit und Zuverlässigkeit. Die erfolgreiche belgische Implementierung mit 4,5 Millionen jährlich geprüften Fahrzeugen demonstriert die praktische Machbarkeit und Überlegenheit gegenüber herkömmlichen EUSAMA-Methoden, Autopromotec besonders bei modernen Fahrzeugen mit steifen Reifen, die zu irreführenden EUSAMA-Ergebnissen führen können. Google +2