

# 郑孝骥

手机: 139-9660-1802    邮箱: zhengxj24@mails.tsinghua.edu.cn    微信: CQ\_STU\_ZXJ  
个人网站: <https://seu-zxj.github.io>     GitHub     LinkedIn     Scholar     知乎

## 教育背景

东南大学    本科    计算机科学与技术	2020.09 - 2024.06
<ul style="list-style-type: none"><li>• 学业情况: GPA 4.03/4.8 (排名 5/113, 前 5%)</li><li>• 校内荣誉: 国家奖学金、校长奖学金、华为智能基座奖学金</li></ul>	
清华大学    硕士    自动驾驶	2024.09 - Present
<ul style="list-style-type: none"><li>• 学业情况: GPA 4.0/4.0 (排名 1/56)</li><li>• 校内荣誉: 国家奖学金</li></ul>	

## 实习经历

清华大学    智能产业研究院 (AIR)    DISCOVER Lab    北京	2023.8 - Present
<ul style="list-style-type: none"><li>• 主导设计并实现世界模型驱动的模仿学习 + 强化学习的自动驾驶模型 (COIRL-AD), 在跨城市泛化性测试上相较于基准模型降低了 68% 的碰撞率</li><li>• 构建大模型增强的自动驾驶轨迹预测模型 (LLM-Augmented-MTR), 在 Waymo Open Dataset Challenge 2024 中排名 21 / 40</li><li>• 构建具身认知增强的端到端自动驾驶系统 (<math>E^3AD</math>), 将人类司机驾驶过程中的脑电信号 (EEG) 引入端到端自动驾驶模型, 在 UniAD 基线下碰撞率降低 26%</li><li>• 负责实验室服务器日常维护, 指导组内成员使用 Slurm/Git/Linux 环境, 保障训练任务稳定运行</li></ul>	
华为技术有限公司    数据通信产品线-架构与设计部    南京	2023.9 - 2024.3
<ul style="list-style-type: none"><li>• 独立设计并实现高性能数据中心网络 (<math>\geq 100\text{Gbps}</math>) 中流粒度下报文的负载均衡框架 Flow RSS++</li><li>• 使用 C++ 进行仿真验证, 在极端网络情况下, 使用该算法能将丢包率从 50% 降低至 10%</li></ul>	

## 科研成果

[1] **CoIRL-AD: Collaborative-Competitive Imitation-Reinforcement Learning in Latent World Models** (In Submission) [website] [arxiv] [github]  
Xiaoji Zheng\*, Ziyuan Yang\*, Yanhao Chen, Yuhang Peng, Yuanrong Tang, Gengyuan Liu, Bokui Chen, Jiangtao Gong

- 提出一种融合模仿学习 (IL) 与强化学习 (RL) 的自动驾驶训练框架, 借助隐式世界模型实现闭环仿真, 无需外部模拟器
- 设计 IL Actor 与 RL Actor 的竞争-协作机制, 在跨城市泛化测试中相较基准模型碰撞率下降 68%

[2] **Embodied Cognition Augmented End2End Autonomous Driving** (NeurIPS 2025) [arxiv] [neurips]  
Ling Niu, Xiaoji Zheng, Han Wang, Ziyuan Yang, Chen Zheng, Bokui Chen, Jiangtao Gong

- 基于自采集多模态司机认知数据集, 通过对比学习的方式完成人类司机认知信号 (EEG) 与视觉感知的表征对齐
- 将对齐之后的视觉感知特征融入端到端自动驾驶模型, 最终实现相较 UniAD 碰撞率下降 26% 的表现

[3] **FreeAskWorld: An Interactive and Closed-Loop Simulator for Human-Centric Embodied AI** (AAAI 2025, Oral) [arxiv] [github] [dataset]  
Yuhang Peng, Yizhou Pan, Xinning He, Jihaoyu Yang, Xinyu Yin, Han Wang, Xiaoji Zheng, Chao Gao, Jiangtao Gong

- 共同研发 FreeAskWorld, 一个 textbf 面向人类协助的交互式具身导航仿真器与数据集, 使智能体能够通过与人对话获取关键信息以完成导航任务

[4] **Large Language Models Powered Context-aware Motion Prediction in Autonomous Driving** (IROS 2024) [website] [arxiv] [github]  
Xiaoji Zheng, Lixiu Wu, Zhijie Yan, Hao Zhao, Chen Zhong and Jiangtao Gong

- 使用 LLM 理解俯视交通信息图, 并生成高层次语义信息 (意图、可行域等), 改善轨迹预测性能

- 在 5% 的 WOMD 子集上 mAP 提升了 0.9%，在 WOMD 全集上优于基准模型 MTR

[5] **Extended VR: Exploring the Integration of VR Experiences and Real-world Engagement** (DIS 2023) [video]  
[paper]

Xiaoji Zheng, Shaojun Sun, Ying Cao, Jiatong Li, Ding Ding, Zhuying Li

- 利用用户在日常生活中的行为数据作为桥梁，连接虚拟现实体验与现实世界参与
- 提出 VR 设计新范式 **Extended VR**，鼓励用户在沉浸式体验中主动回归现实生活

## 竞赛获奖/项目作品

---

2023.05      蓝桥杯江苏省 C/C++    A 组二等奖

2022-2023    全国大学生计算机设计大赛    国家级三等奖    省级一等奖

## 技能

---

- 编程语言：常用 Python、C++；熟悉 Java / JavaScript / SQL
- 研究方向：世界模型、强化学习、端到端自动驾驶、具身智能