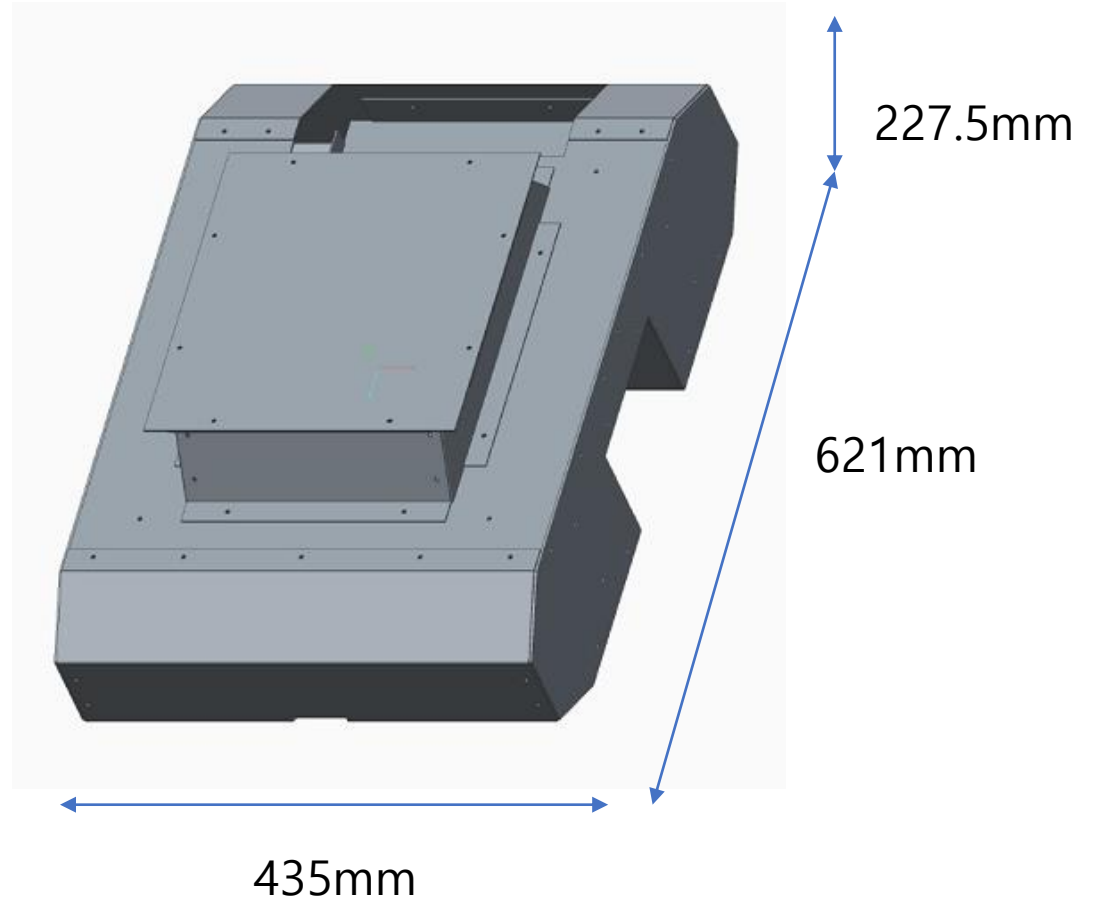
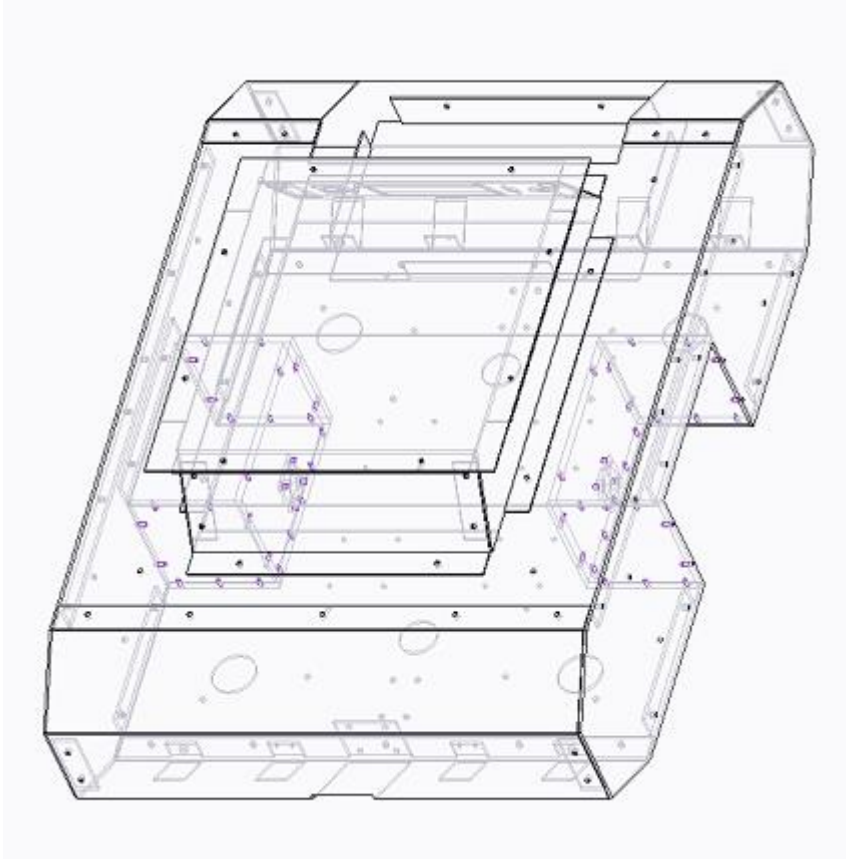


# 3주차 진행 상황

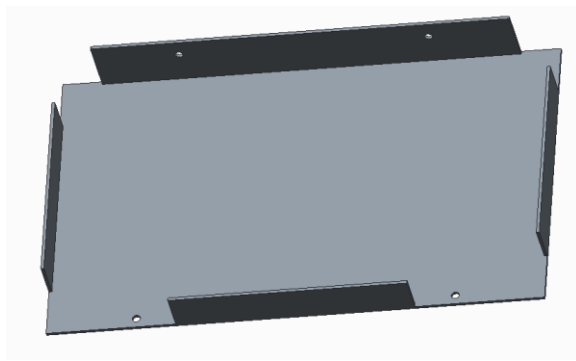
비콘을 활용한 모바일 로봇의 위치 추정 시스템

작성자 : 김동혁

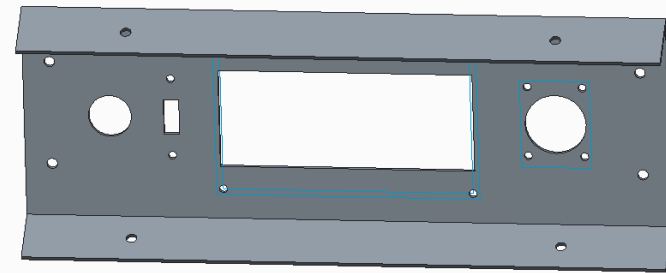
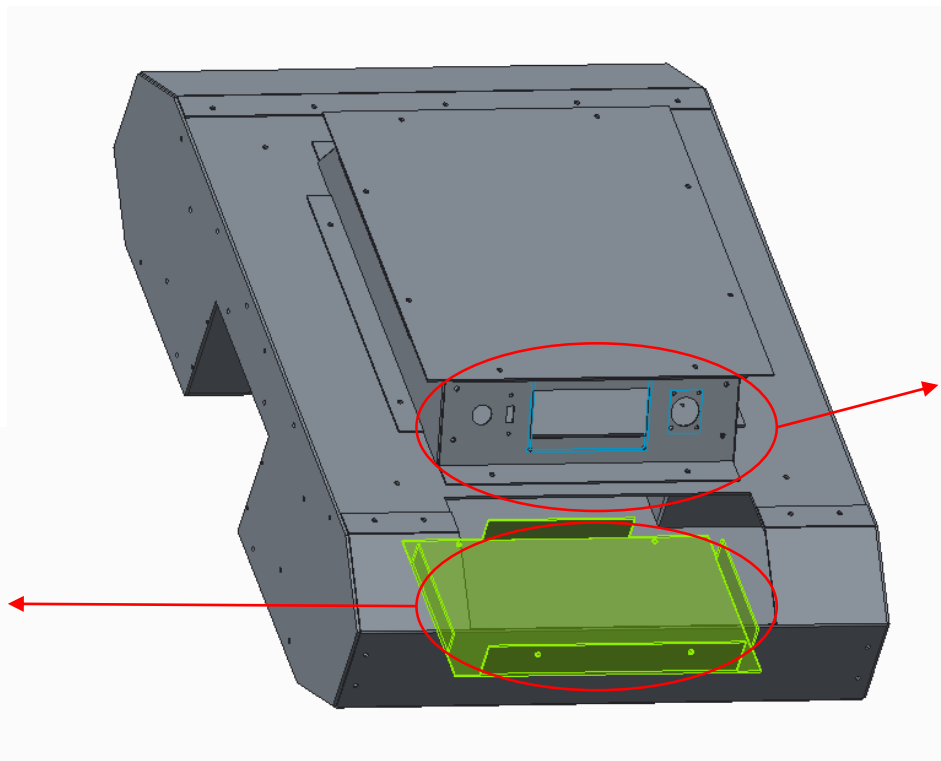
## 1.0V 3D 모델링



## 추가된 점

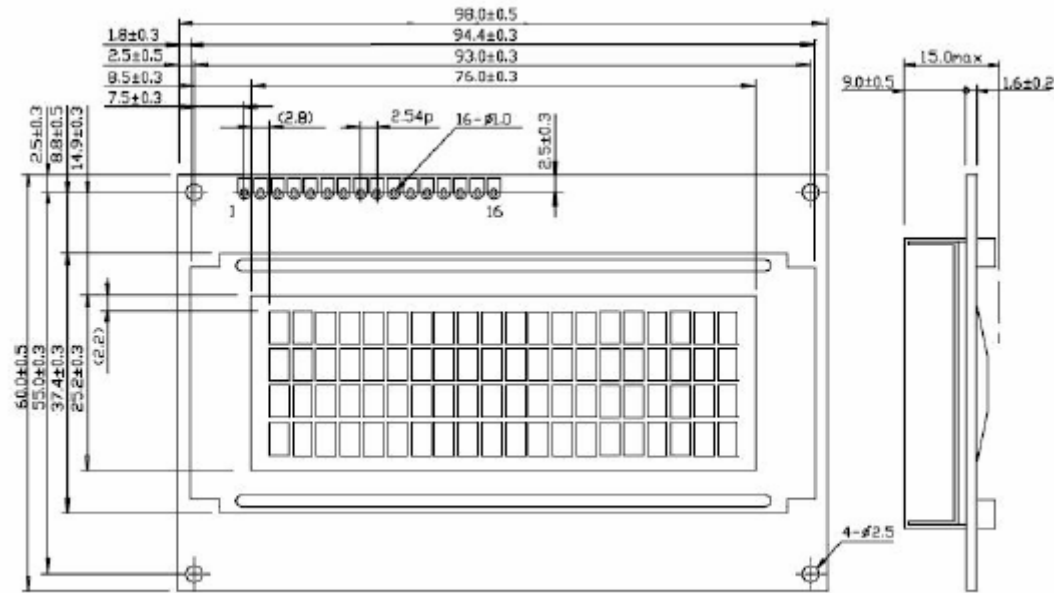


Wifi 서포트 보드

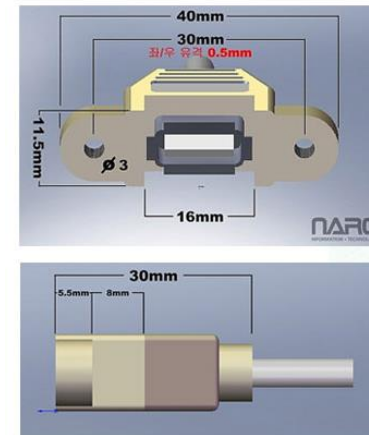
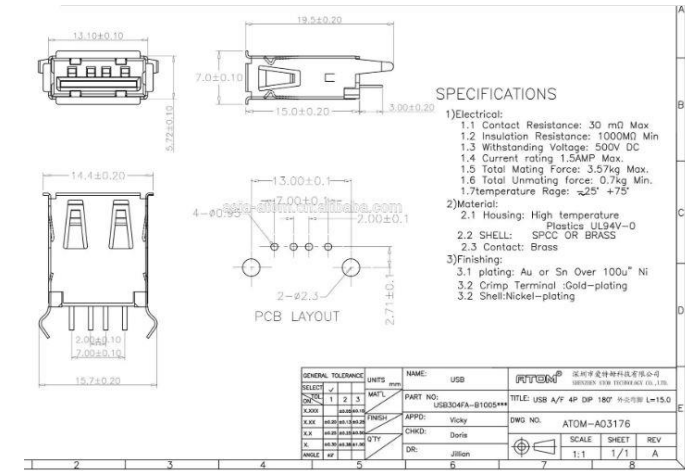


Display 컨트롤  
고정부

# 치수 조사



Charater LCD

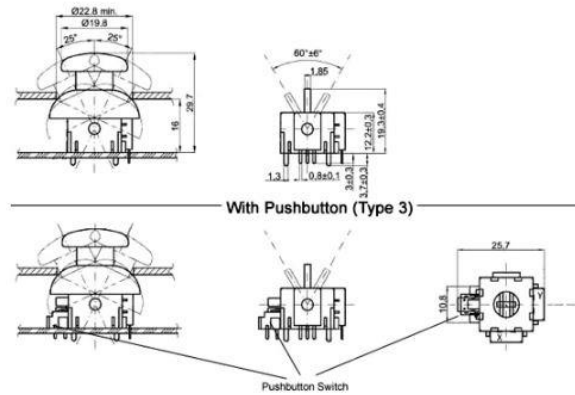


설치시 상세 치수를 보시고  
설치하시면 편리합니다.

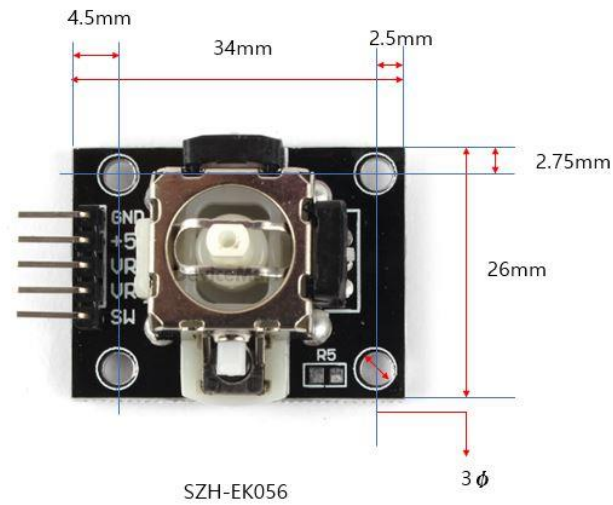


USB 커넥터

# 치수 조사



조이스틱 마운트



모듈 실측

## L16FNR-BLUE 전원 (PUSH LED METAL SWITCH 12V)

### FEATURES

- 색상: BLUE
- 재질 : Nickel plated brass(Stainless)
- 출가공 : 16mm
- 스위치 : 18mm
- LED발광
- Ring타입
- 일반 푸시 스위치
- 전원표시



전원 스위치

## 현재 문제점

- 문제점 : 비콘 구입완료(예상 배송일 1월 29일). 배송 불안 및 관세 문제
- 문제점 : MCU데이터 처리 과부하에 따른 비콘 데이터 처리 방법 변경
  - 예상 해결 : 아두이노 또는 라즈베리파이로 비콘 데이터를 처리하여 SPI로 MCU로 데이터 전송

## 다음 주 예정

1. 보조 볼트 홀 추가, 2D 도면 작업.
2. 회로도 ORCAD 작업, 회로 납땜