

青风带你学 stm32f030 系列教程

----- 库函数操作版本

出品论坛: www.qfv8.com 青风电子社区



作者: 青风**出品论坛: www.qfv8.com****淘宝店: <http://qfv5.taobao.com>****QQ 技术群: 241364123****硬件平台: QF-STM32F030 开发板**

2.3 按键控制

按键的输入其实就是对 GPIO 口进行操作。同时引入了中断的概念。实际上按键控制分为两种情况,第一种是**按键扫描**,这种情况下,CPU 需要不停的工作,来判断 GPIO 口是否被拉低或者置高,效率是比较低的。另一种方式为**中断控制**,中断控制的效率很高,一旦系统 IO 口出现上升沿或者下降沿电平就会触发执行中断内的程序。

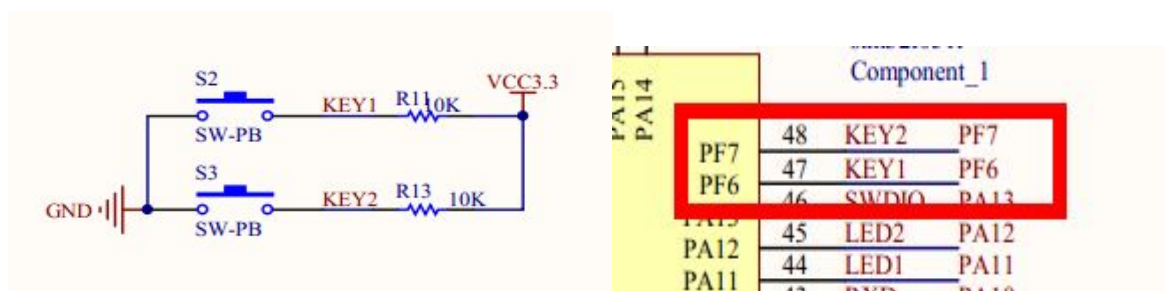
相信按键是所有接触过 MCU 的朋友都知道的,其基本原理我就不啰嗦了,这一节的教程主要针对了实验四和实验三。

下面我就来分别介绍下 STM32F030 的按键控制方式。

首先来学习下按键扫描方式:

2.3.1 硬件准备:

在青风 stm32f030 豪华开发板上设置了 2 个用户按键如下图所示:



Key1 和 Key2 分别和 PF6 和 PF7 两个 IO 管脚相连。这里设置了按键管脚加了 3.3V 的上拉,可以提高驱动能力。当 IO 管脚为低的时候可以判断管脚已经按下。通过 key 的按下来控制 led 的亮灭。

2.3.2 软件准备:

在代码文件中，实验三建立了一个演示历程，我们打开看看需要那些库文件。打开 user 文件夹中的 key 工程：



如上图所示：按照上面的方式添加好相应的函数，其中 led.c 和 key.c 是用户自己所编写的驱动子文件，用于控制按键和 LED 灯。Lib 库中只需要添加：stm32f0xx_rcc.c 和 stm32f0xx_gpio.c 两个文件。

Led.c 和我们第一节所编写的驱动一样，下面我们来看看如何编写 key.c 文件。Key.c 文件主要是要起到两个作用：第一：初始化开发板上的按键。第二：扫描判断按键是否有按下，按键扫描是通过 MCU 不停的判断端口的状态来实现的。完成这两个功能就可以在 main.c 文件中直接调用本驱动了。下面看看代码：

```

01. #include "key.h"
02.
03. void KEY_Init(void)//首先对 key 进行初始化，也就是设置 GPIO 的模式
04. {
05.     GPIO_InitTypeDef GPIO_InitStructure;
06.     RCC_AHBPeriphClockCmd(RCC_AHBPeriph_GPIOF, ENABLE);//设置 GPIO 时钟
07.     GPIO_InitStructure.GPIO_Pin = GPIO_Pin_7 ;
08.     GPIO_InitStructure.GPIO_Mode = GPIO_Mode_IN;//设置管脚为输入模式
09.     GPIO_InitStructure.GPIO_Speed = GPIO_Speed_Level_2;
10.     GPIO_InitStructure.GPIO_PuPd = GPIO_PuPd_UP;//设置为上拉输入
11.     GPIO_Init(GPIOF, &GPIO_InitStructure);
12.
13. }
14.
15. void Delay(uint32_t temp)
16. {
17.     for(; temp!= 0; temp--);
18. }
19.
20. uint8_t KEY_Down(GPIO_TypeDef* GPIOx,uint16_t GPIO_Pin)//按键扫描子函数

```



```
21. {
22.     if(GPIO_ReadInputDataBit(GPIOx,GPIO_Pin) == 0 ) //检测是否有按键按下
23.     {
24.         Delay(10000); //延时消抖
25.         if(GPIO_ReadInputDataBit(GPIOx,GPIO_Pin) == 0 )
26.         {
27.             while(GPIO_ReadInputDataBit(GPIOx,GPIO_Pin) == 0); //等待按键释放
28.             return 0 ;
29.         }
30.         else
31.             return 1;
32.     }
33. else
34.     return 1;
35. }
```

那么在主函数中就可以直接调用 **key.c** 和 **led.c** 两个子文件, 代码如下:

```
36. #include "stm32f0xx.h"
37. #include "led.h"
38. #include "key.h" //调用子函数的头文件
39.
40. int main(void)
41. {
42.     LED_Init();//led 初始化
43.     KEY_Init();//按键初始化
44.     GPIO_ResetBits(GPIOA,GPIO_Pin_11 );//点亮一个 led 等
45.
46.     while(1)
47.     {
48.         if( KEY_Down(GPIOF,GPIO_Pin_7) ==0)//判定按键是否按下
49.         {
50.
51.             GPIO_WriteBit(GPIOA, GPIO_Pin_11,
52. (BitAction)((1-GPIO_ReadOutputDataBit(GPIOA, GPIO_Pin_11)))); //反转 led 灯
53.             GPIO_WriteBit(GPIOA, GPIO_Pin_12,
54. (BitAction)((1-GPIO_ReadOutputDataBit(GPIOA, GPIO_Pin_12))));
55.         }
56.     }
57. }
```

那么更加好的按键控制方法是使用中断控制, 这样可以大大节省了 **cpu** 的占有率。中断是指由于接收到来自外围硬件 (相对于中央处理器和内存) 的异步信号或来自软件的同步信号, 而进行相应的硬件 / 软件处理。发出这样的信号称为进行中断请求 (**interrupt request, IRQ**)。硬件中断导致处理器通过一个上下文切换 (**context switch**) 来保存执行状态 (以程序计数器和程序状态字等寄存器信息为主); 软件中断则通常作

为 CPU 指令集中的一个指令, 以可编程的方式直接指示这种上下文切换, 并将处理导向一段中断处理代码。中断在计算机多任务处理, 尤其是实时系统中尤为有用, 这样的系统, 包括运行于其上的操作系统, 也被称为“中断驱动的”。简单的来说就比如某个人正在做某事, 突然来了个电话, 他就要停下手中的事情去接电话, 中断相当于这个电话。触发中断后跳出原来运行的程序去执行中断处理。

在使用 `stm32f051` 库函数来完成中断, 需要设置如下几个地方:

第一: 中断嵌套的设置。

第二: 外部 GPIO 中断的设置。

首先是中断嵌套的问题: 在 `stm32f03xx` 的参考手册第 157 页有一个中断嵌套列表, 列出了各类中断的地址, 在库文件 `stm32f0xx_misc.c` 里对嵌套进行了设置。并且在 `stm32f0xx.h` 文件中给出了中断列表中各类中断的中断频道号, 并且封装成 `IRQn_Type` 结构体。

我们设置中断的类型只要设置如下结构体的参数就行:

```
58. typedef struct
59. {
60.     uint8_t NVIC_IRQChannel;    /*!< Specifies the IRQ channel to be enabled or disabled.
61.                                     This parameter can be a value of @ref IRQn_Type
62.                                     (For the complete STM32 Devices IRQ Channels list,
63.                                     please refer to stm32f0xx.h file) */
64.
65.     uint8_t NVIC_IRQChannelPriority; /*!< Specifies the priority level for the IRQ channel
66.                                     Specified in NVIC_IRQChannel. This parameter can be a
67.                                     value between 0 and 3. */
68.
69.     FunctionalState NVIC_IRQChannelCmd; /*!< Specifies whether the IRQ channel defined in
70.                                     NVIC_IRQChannel will be enabled or disabled.
71.                                     This parameter can be set either to ENABLE or DISABLE */
72. } NVIC_InitTypeDef;
```

其中 `NVIC_IRQChannel` 在 `stm32f0xx_misc.c` 里对嵌套进行了设置, `NVIC_IRQChannelPriority` 可以在 1 到 3 直接进行设置。 `NVIC_IRQChannelCmd` 频道命令主要是使能和禁能的作用。

第二个问题是外部 IO 中断的设置, 主要是 `stm32030` 中断各种外部中断所使用的。在库函数中, 在 `stm32f0xx_exti.c` 文件中进行了详细设置, 我们只需要配置下面一个结构体就可以实现外部中断的控制了:

```
73. typedef struct
74. {
75.     uint32_t EXTI_Line;         //外部中断线程
76.     EXTIMode_TypeDef EXTI_Mode; //外部中断模式
77.     EXTITrigger_TypeDef EXTI_Trigger; //外部中断触发配置
78.     FunctionalState EXTI_LineCmd; //外部中断使能命令
79. }EXTI_InitTypeDef;
```

按照上面的配置要求, 我们编写 `exit.c` 外部中断子函数, 如下面的代码:

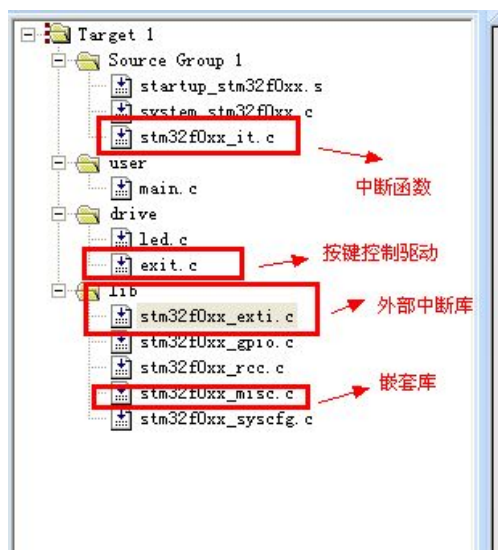
```
80. #include "exit.h"
```

```

81. void EXIT_KEY_Init(void)
82. {
83.     GPIO_InitTypeDef GPIO_InitStructure;
84.     EXTI_InitTypeDef EXTI_InitStructure;
85.     NVIC_InitTypeDef NVIC_InitStructure;
86.     RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_SYSCFG, ENABLE);
87.     RCC_AHBPeriphClockCmd(RCC_AHBPeriph_GPIOF, ENABLE);
88.
89.     /* Configyre P[A|B|C|D|E]0  NIVC  中断嵌套配置*/
90.     NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannel = EXTI4_15_IRQn; //配置 4—15 通道
91.     NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelPriority = 0x00; //优先级设为 0
92.     NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelCmd = ENABLE; //使能通道
93.     NVIC_Init(&NVIC_InitStructure);
94.
95.     /* EXTI line gpio config(PF7) *外部 IO 端口配置*/
96.     GPIO_InitStructure.GPIO_Pin = GPIO_Pin_7;
97.     GPIO_InitStructure.GPIO_Mode = GPIO_Mode_IN;
98.     GPIO_InitStructure.GPIO_Speed = GPIO_Speed_Level_2;
99.     GPIO_InitStructure.GPIO_PuPd = GPIO_PuPd_UP; // 上拉输入
100.    GPIO_Init(GPIOF, &GPIO_InitStructure);
101.
102.    /* EXTI line(PF7) mode config 外部中断配置 */
103.    SYSCFG_EXTILineConfig(EXTI_PortSourceGPIOF, EXTI_PinSource7); //配置外部中断源
104.    EXTI_InitStructure.EXTI_Line = EXTI_Line7; //外部中断线程
105.    EXTI_InitStructure.EXTI_Mode = EXTI_Mode_Interrupt; //外部中断模式
106.    EXTI_InitStructure.EXTI_Trigger = EXTI_Trigger_Falling; //下降沿中断
107.    EXTI_InitStructure.EXTI_LineCmd = ENABLE; //使能外部中断
108.    EXTI_Init(&EXTI_InitStructure);
109. }

```

整个文件工程应该调动的文件如下图所示:



其中 `exit.c` 就是上面我们编写的按键中断初始化的驱动函数。而 Lib 树下文件我们之间添加 ST 公司提供的库函数。这里面，我们需要在 `stm32f0xx_it.c` 中加入相应的中断后执行函数，也就是发生按键中断后，我们执行反转 LED 的命令：

```
110. void EXTI4_15_IRQHandler(void)
111. {
112.   if(EXTI_GetITStatus(EXTI_Line7) != RESET)
113.   {
114.     GPIO_WriteBit(GPIOA, GPIO_Pin_2,
115.                   (BitAction)((1-GPIO_ReadOutputDataBit(GPIOA, GPIO_Pin_2))));
116.     GPIO_WriteBit(GPIOA, GPIO_Pin_3,
117.                   (BitAction)((1-GPIO_ReadOutputDataBit(GPIOA, GPIO_Pin_3))));
118.     //翻转 led 灯
119.     EXTI_ClearITPendingBit(EXTI_Line7); //清除中断标志
120.   }
121. }
122.
```

通过上面几个步骤，下面的主函数就相当的简单了，我们直接调用 `exit.h` 函数就可以完成按键中断的初始化了。看看下面代码，是不是非常简单不解释：

```
123. #include "stm32f0xx.h"
124. #include "led.h"
125. #include "exit.h"
126.
127. int main(void)
128. {
129.   SystemInit();
130.   LED_Init(); //led 灯初始化
131.   GPIO_ResetBits(GPIOA, GPIO_Pin_2);
132.   EXIT_KEY_Init(); //按键中断初始化
133.   while(1)
134.   {
135.   }
136. }
```

实验下载到 QF-STM32F030 开发板后的实验现象如下：

