

## 青风带你学 stm32f030 系列教程

----- 库函数操作版本

出品论坛: [www.qfv8.com](http://www.qfv8.com) 青风电子社区



作者: 青风

QQ: 157736409

淘宝店: <http://qfv5.taobao.com>

邮箱: wanqin\_002@126.com

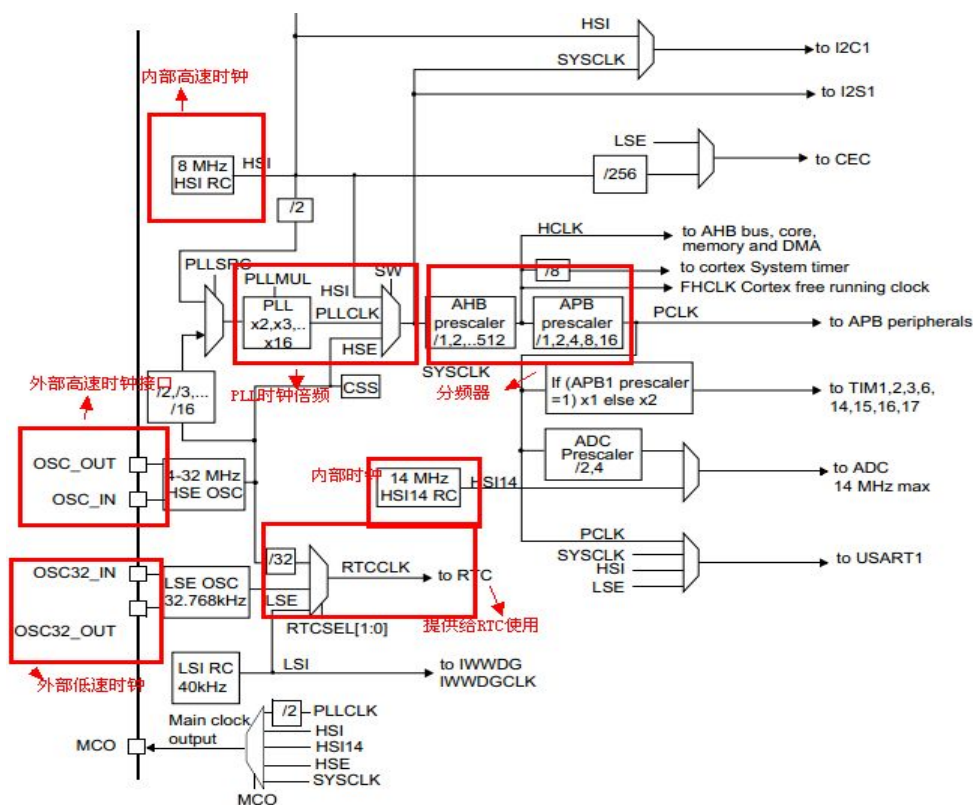
硬件平台: QF-STM32F030 开发板

## 2.2 系统时钟设置

### 2.2.1 原理分析:

系统时钟的设置运行 MCU 时是十分关键的问题, 你需要知道你的 CPU 跑在什么样的速度, 使用什么样的时钟, 如何设置。这些问题我们都在这一节一一讲述, 并且同时将会通过硬件参数的系统滴答时钟 SysTick 来进行精确定时。

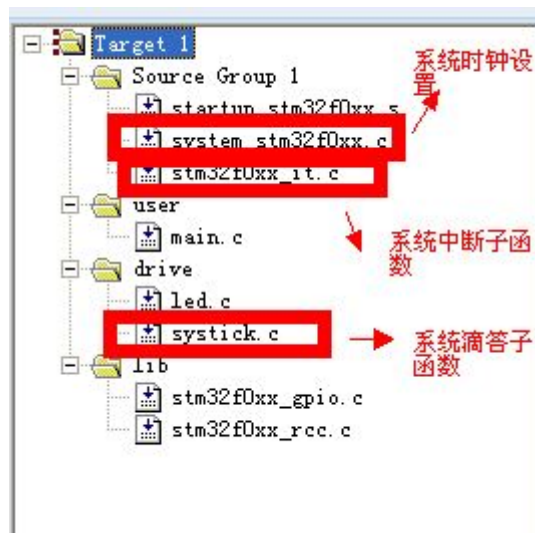
Stm32f030 系列属于 cortex m0 系列内核, 时钟速率最快可以跑到接近 50MHZ 左右, 那么其内核时钟如何产生的了? 我们首先看看下面的时钟结构图:



图中的我们可以看到, M0 的时钟实际上是有多种选择途径的, 你采用外部高速晶振时钟可以, 也可以采用内部的高速时钟, 最终都要通过一个 PLL 进行倍频的, 倍频之后再分频提供给 AHB 总线, AHB 总线上挂了系统 CPU, AHB 分频后的时钟就是 CPU 的工作时钟了。之后还要通过 APB 时钟分频提供给其他的外设使用。上面所分析的就是 M0 内部时钟是如何产生的。知道这些了, 我们就来通过 KEIL 编译环境对这个工作时钟状态进行设置。

### 2.2.2 软件准备:

我们首先结合软件程序进行讲解。首先看看通过 keil 建立工程项目, 如下图所示: Keil 的工程树建立如下图所示: lib 中加入 gpio 和 rcc 两个库文件, 分别用于设置 GPIO 和 rcc 时钟。用户需要编写 systick.c 文件用于设置时钟滴答。



如上图所示, 其中多系统时钟, 打开 stm32f0xx.h 文件, 在 1928 行我们看见下面一个定义:

```

/***** Bit definition for RCC_CR register *****/
#define RCC_CR_HSION ((uint32_t)0x00000001) /*!< Internal High Speed clock enable */
#define RCC_CR_HSIRDY ((uint32_t)0x00000002) /*!< Internal High Speed clock ready flag */
#define RCC_CR_HSITRIM ((uint32_t)0x000000F8) /*!< Internal High Speed clock trimming */
#define RCC_CR_HSICAL ((uint32_t)0x0000FF00) /*!< Internal High Speed clock Calibration */
#define RCC_CR_HSEON ((uint32_t)0x00010000) /*!< External High Speed clock enable */
#define RCC_CR_HSERDY ((uint32_t)0x00020000) /*!< External High Speed clock ready flag */
#define RCC_CR_HSEBYP ((uint32_t)0x00040000) /*!< External High Speed clock Bypass */
#define RCC_CR_CSSON ((uint32_t)0x00080000) /*!< Clock Security System enable */
#define RCC_CR_PLLON ((uint32_t)0x01000000) /*!< PLL enable */
#define RCC_CR_PLLRDY ((uint32_t)0x02000000) /*!< PLL clock ready flag */

```

红色方框标的就是外部高速时钟的定义, 设置 RCC\_CR 寄存器, 在系统启动时, 在 system\_stm32f0xx.c 文件内定义好了系统时钟的配置函数, 那么在启动项首先直接指向 SystemInit, 启动项文件我们在 startup\_stm32f0xx.s 中可以找到如下代码:

```

01. Reset_Handler PROC
02. EXPORT Reset_Handler [WEAK]
03. IMPORT __main
04. IMPORT SystemInit
05. LDR R0, =SystemInit//启动项首先进入系统初始化
06. BLX R0
07. LDR R0, =__main//之后才去跑主函数
08. BX R0

```



09. **ENDP**

10.

我们点击查看 **SystemInit** 的原函数定义, 这个函数在在 **system\_stm32f0xx.c** 文件中进行了设置:

11. **void SystemInit (void)**12. **{**13. **/\* Set HSION bit \*/**14. **RCC->CR |= (uint32\_t)0x00000001;**

15.

16. **#if defined (STM32F0XX\_MD) || defined (STM32F030X8)**17. **/\* Reset SW[1:0], HPRE[3:0], PPRE[2:0], ADCPRE and MCOSEL[2:0] bits \*/**18. **RCC->CFGR &= (uint32\_t)0xF8FFB80C;**19. **#else**20. **/\* Reset SW[1:0], HPRE[3:0], PPRE[2:0], ADCPRE, MCOSEL[2:0], MCOPRE[2:0] and PLLNODIV bits \*/**21. **RCC->CFGR &= (uint32\_t)0x08FFB80C;**22. **#endif /\* STM32F0XX\_MD or STM32F030X8 \*/**

这里注意一点就是, 在函数里区分了 **stm32f030x8** 没有设置 **PLLNODIV** 这个寄存器位, 如参考手册说明:

|          |             |      |      |          |           |     |     |           |      |             |          |     |         |           |         |
|----------|-------------|------|------|----------|-----------|-----|-----|-----------|------|-------------|----------|-----|---------|-----------|---------|
| 31       | 30          | 29   | 28   | 27       | 26        | 25  | 24  | 23        | 22   | 21          | 20       | 19  | 18      | 17        | 16      |
| PLLNODIV | MCOPRE[2:0] |      |      | MCO[3:0] |           |     |     | Res.      | Res. | PLLMUL[3:0] |          |     |         | PLL XTPRE | PLLS RC |
| r/w      | r/w         | r/w  | r/w  | r/w      | r/w       | r/w | r/w |           |      | r/w         | r/w      | r/w | r/w     | r/w       | r/w     |
| 15       | 14          | 13   | 12   | 11       | 10        | 9   | 8   | 7         | 6    | 5           | 4        | 3   | 2       | 1         | 0       |
| Res.     | ADCPRE      | Res. | Res. | Res.     | PPRE[2:0] |     |     | HPRE[3:0] |      |             | SWS[1:0] |     | SW[1:0] |           |         |
|          | r/w         |      |      |          | r/w       | r/w | r/w | r/w       | r/w  | r/w         | r        | r   | r/w     | r/w       |         |

Bit 31 **PLLNODIV**: PLL clock not divided for MCO (not available on STM32F030x8 devices)

This bit is set and cleared by software. It switches off divider by 2 for PLL connection to MCO.

0: PLL is divided by 2 for MCO

1: PLL is not divided for MCO

并且在这个函数末尾定义了 **SetSysClock()** 函数, 这个 **SetSysClock()** 函数里面正好使用了:

**/\* Enable HSE \*/**

**RCC->CR |= ((uint32\_t)RCC\_CR\_HSEON);**

这句话使能了 **HSE**。 **HSI** 称为高速内部振荡时钟, **HSE** 称为外部振荡时钟。同时在文件系统中定义系统内核时钟为 **48MHZ**。根据初始化

23. **RCC->CFGR &= (uint32\_t)0xF8FFB80C;**

```

/* Get SYSCLK source -----
tmp = RCC->CFGR & RCC_CFGR_SWS;

switch (tmp)
{
    case 0x00: /* HSI used as system clock */
        SystemCoreClock = HSI_VALUE;
        break;
    case 0x04: /* HSE used as system clock */
        SystemCoreClock = HSE_VALUE;
        break;
}

```

根据上面的代码, 可以更新你所选择的时钟源。

24. `uint32_t SystemCoreClock = 48000000;`

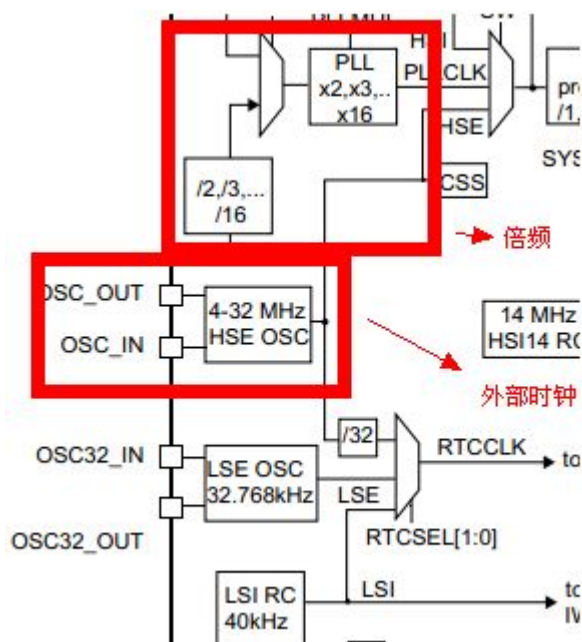
下面一段代码定义了 HSE 通过 PLL 配置为 48MHz:

```

25. /* PLL configuration = HSE * 6 = 48 MHz */
26. RCC->CFGR &= (uint32_t)((uint32_t)~(RCC_CFGR_PLLSRC |
    RCC_CFGR_PLLXTPRE | RCC_CFGR_PLLMULL));
27. RCC->CFGR |= (uint32_t)(RCC_CFGR_PLLSRC_PREDIV1 |
    RCC_CFGR_PLLXTPRE_PREDIV1 | RCC_CFGR_PLLMULL6);
28.

```

系统外部时钟模型如下:



`startup_stm32f0xx.s` 是建立 `stm32f030` keil 工程项目后 MDK 自动产生的。可以看到系统启动后首先确定系统时钟, 然后才进入主函数。系统时钟配置好后, 我们在来通过 SysTick 来进行精确定时, 来驱动 LED 进行闪烁, 这里面设置 ms 级的配置, 然后设置 10s 闪烁, 大家下载程序后可以对照时钟看是不是 10s 进行闪烁。

首先建立一个延迟函数, `nTime` 作为定时数。SysTick 配置通过设置为 1ms, 为 `SystemCoreClock / 1000`:

```

29. void Delay_ms(__IO uint32_t nTime)//延迟函数, 设置为 MS
30. {
31.     TimingDelay = nTime;//时钟滴答数

```

```
32.
33.   while(TimingDelay != 0);
34. }
35.
36.
37. void SysTick_Init(void)
38. {
39.   if (SysTick_Config(SystemCoreClock / 1000))//设置为 1 毫秒
40.   {
41.     /* Capture error */
42.     while (1);
43.   }
44. }
```

并且通过 **TimingDelay\_Decrement** 调动中断, 代码如下:

```
45. void TimingDelay_Decrement(void)
46. {
47.   if (TimingDelay != 0x00)
48.   {
49.     TimingDelay--;
50.   }
51. }
```

在 **stm32f0xx\_it.c** 中定义 **SysTick\_Handler** 中断函数, 函数调用 **TimingDelay\_Decrement**:

```
52. void SysTick_Handler(void)
53. {
54.     TimingDelay_Decrement();//调动中断函数
55. }
```

最后我们调用上面编写的 **systick.c** 子函数, 编写主函数如下:

```
56. #include "stm32f0xx.h"
57. #include "systick.h"
58. #include "led.h"
59.
60. int main(void)
61. {
62.   SystemInit();//系统初始化
63.   LED_Init();//led 灯初始化
64.   SysTick_Init();//时钟滴答初始化
65.   while(1)
66.   {
67.     LED_Open();
68.     Delay_ms(10000); //延时 1s
69.     LED_Close();
70.     Delay_ms(10000);
71.   }
72. }
```



## 实验现象:

Led 灯按照 1s 等间隔的闪烁, 精确定时。